

Tárbbasztalos ÁŠs -felhasznÁlÁls pÁlker jÁAtÁŠk adatbÁzis modellezÁŠse

Dokumentdŕcidŕ sablon

Kovdŕcs Pdŕter

2012.03.11.

1. Bevezetdŕs

A tÁrgy teljesdŕtdŕsdŕnek, a legaldŕbb eldŕgsdŕges gyakorlati jegynek a feltdŕtele egy dŕsszetettebb beadandŕ feladat elkdŕszdŕtdŕse MATLAB-ban. Az elkdŕszdŕtett programot dŕs teszteldŕsdŕt rdŕszletesen dokumentdŕlni kell. A dokumentdŕcidŕ tartalmazza a feladat szdŕvegŕt, az alkalmazott numerikus mdŕdszer ledŕrdŕsdŕt (nem dŕtmdŕsolva egy internetes jegyzetbdŕl), az implementdŕcidŕ megfontoldŕsait (a felmerdŕlt nehŕzsdŕgeket, azok dŕthidaldŕsdŕt, a MATLAB lehetdŕsdŕgeihez valdŕ igazdŕtdŕsdŕt).

Ezen tdŕlmendŕen a dokumentdŕcidŕ tartalmazza a teszteldŕs menetdŕt, az egyes teszteseteket, a kapott kimeneteket (dŕbrdŕkat, mdŕtrixokat, hibadŕzeneteket), azok magyardŕzatdŕt. Termŕszetesen a kdŕszdŕtdŕ neve, EHA kdŕdja is szerepeljen benne. A dokumentdŕcidŕt L^AT_EX-ben kell elkdŕszdŕteni dŕs pdf formdŕtumban vdŕrjuk, az aldŕbbi mintdŕnak megfeleldŕen.

2. Dokumentdŕcidŕ formdŕtuma

2.1. Alfejezet

Alfejezet szdŕvege.

1. Tdŕtel. Legyenek $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$ kdŕldŕnbŕzdŕ alappontok dŕs tekintsŕk az $y_0, y_1, \dots, y_n \in \mathbb{R}$ dŕrtdŕkeket. Ekkor $\exists!$ olyan $P \in \mathbb{P}_n$ legfeljebb n -ed fokdŕ polinom, melyre

$$P(x_i) = y_i \quad (i = 0, \dots, n).$$

1. Bizonydŕtdŕs. ...

2.1.1. Al-alfezet

Al-alfezet szd'z'~vege.

1. Defind'z'~cid'z'. Az x_0, x_1, \dots, x_n alappontok d'z'~ltal meghatd'z'~rozott Lagrange-alappolinomokat a kd'z'~vetkezd'z'~kd'z'~ppen definid'z'~ljuk:

$$\ell_k(x) = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{x - x_j}{x_k - x_j} \quad (k = 0, \dots, n).$$

3. Matematikai kifejezd'z'~sek

3.1. Kd'z'~pletek

Az egy soros egyenleteket a hagyomd'z'~nyos `equation` kd'z'~rnyezetben definid'z'~ljuk:

$$P(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^i. \quad (1)$$

Matematikai kd'z'~pleteket a folyd'z'~szd'z'~vegbe is bed'z'~gyazhatunk a `$` jel segd'z'~tsd'z'~gd'z'~vel. Hasznd'z'~lhatunk eld'z'~re definid'z'~lt operd'z'~torokat, pd'z'~ldd'z'~ul `cos`, `sin`, `tan`, `arctan` stb. Ugyanakkor sajdd'z'~t operd'z'~torokat is definid'z'~lhatunk: `diag`.

A td'z'~bbsoros kd'z'~pletek megjelend'z'~td'z'~sd'z'~re hasznd'z'~lhatjuk a `gather`, `align` parancsokat:

$$\ell_k(x) = \prod_{\substack{i=0 \\ i \neq k}}^n \frac{x - x_i}{x_k - x_i}, \quad (2)$$

$$\omega_n(x) = \prod_{i=0}^n (x - x_i). \quad (3)$$

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) \ell_k(x), \quad (n \in \mathbb{N}) \quad (4)$$

$$N_n(x) = f(x_0) + \sum_{k=1}^n f[x_0, \dots, x_k] \omega_{k-1}(x). \quad (5)$$

Md'z"trixokat az `array` kd'z"rnyezet seg'd'z"tsd'z"gd'z"vel adhatunk meg. Pd'z"ldd'z"ul az (x_0, \dots, x_3) d'z"s (y_0, \dots, y_3) alappontokhoz tartozd'z" $\mathbf{V} \mathbf{p} = \mathbf{y}$ LER-t, vagyis az interpold'z"cid'z"s polinom \mathbf{p} egyd'z"tthatd'z" vektord'z"t a kd'z"vetkezd'z"kd'z"ppen adhatjuk meg:

Ezzel a mŕŕdszerrel dŕŕltaldŕŕnos $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ mŕŕtrixokat is megadhatunk.

4. d'z~brd'z~k, td'z~bld'z~zatok

KďŹpek az `graphichx` csomag `\includegraphics` parancsďŹval illeszthetďŹnk a dokumentumba. A szerkesztďŹs sordďŹn vektorgrafikus kďŹpek kell hasznďŹlni, hogy đŹtmdďŹretezďŹs hatďŹsdďŹra se torzuljanak az đŹbrďŹk. A MATLAB lehetďŹsdďŹget ad arra, hogy a generďŹlt đŹbrďŹkat kďŹldďŹnbdďŹzďŹformďŹtumokban mentessďŹk le, tďŹbbek kďŹzďŹtt eps-ben đŹs pdf-ben is. Ha elkerďŹlhetetlen a raszteres kďŹpek hasznďŹlata, akkor đŹgyeljďŹnk rďŹ, hogy azokat kelďŹen nagy felbontďŹsban mentsdďŹk le.

1. ábra. Az $f(x) = \frac{1}{1+x^2}$ 3-adfokú Lagrange-interpolációs polinom képe $[0,1]$ -en.

Td'z~bld'z~zatokat a **tabular** kd'z~rnyezet segd'z~tsd'z~gd'z~vel adhatunk meg. Erre kd'z~ld'z~nd'z~sen nagy szd'z~ksd'z~g lesz a tesztteredmd'z~nyek d'z~sszefoglald'z~sakor. A kd'z~vetkezd'z~ td'z~bld'z~zat, az $f(x) = \frac{1}{1+x^2}$ fd'z~ggvd'z~nyhez d'z~s a (0,0,1,1) alappontokhoz tartozd'z~ Hermite-interpold'z~cid'z~s polinom osztott differenciad'z~it tartalmazza.

x_i	y_i	$f[x_i, x_{i+1}]$	$f[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}]$	\dots
0	1			
0	1	$f'(0) = 0$		
1	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2} - 1 = -\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	
1	$\frac{1}{2}$	$f'(1) = -\frac{1}{2}$	0	$\frac{1}{2}$

1. táblázat. Osztott differencia táblázat.

5. Hivatkozások

Az egyenletekre az `\eqref{}` paranccsal hivatkozhatunk, például az első képletre az (1) számmal. A kapcsos zárójelbe a megfelelő hivatkozás címkéje kerül, melyet a `\label` paranccsal adhatunk meg az egyenlethez, dőzbehozunk, táblázatokhoz. Az utdőzbi képlet esetben `\ref{}` kulcsszó segítségével tudunk hivatkozni. Ha a dokumentum végén lévő referenciákat akarjuk idézni, akkor a `\cite{}` parancsot kell használni. A kapcsos zárójelbe most is a hivatkozás címkéje kerül. A dokumentumba webcímet is beszúrhatunk az `\url{}` parancs segítségével. Például `http://numanal.inf.elte.hu`.

Hivatkozások

- [1] **Golub, G.H., Van Loan, C.F.**, *Matrix Computations*, 3rd ed., Johns Hopkins University Press, Baltimore and London, 1996.
- [2] **Hill, R. and A. Dow**, An index formula, *J. Differential Equations*, **15** (1982), 197–211.
- [3] **Aczél, J.**, *Lectures on Functional Equations and their Applications*, Academic Press, New York and London, 1966.
- [4] **Timan, A.F.**, *Theory of Approximation of Functions of a Real Variable*, Gosudarstv. Izdat. Fiz.-Mat. Lit., Moscow, 1960 (in Russian).
- [5] **Kuhn, N.**, A note on t -convex functions, in: W. Walter (Ed.) *General Inequalities*, 4 (Oberwolfach, 1983), International Series of Numerical Mathematics **71**, Birkhäuser, Basel, 1984, 269–276.
- [6] **Granlund, T.**, GNU MP: The GNU Multiple Precision Arithmetic Library, <http://www.swox.se/gmp/#DOC>

A. Fd'z'ggeld'z'k

A fd'z'ggeld'z'k rendszerint a dokumentum legv'g's'n kap helyet, a referencia lista utd'z'n. Ide kerd'z'lnek a programkd'z'dok, pszeudo kd'z'dok, stb.

A programkd'z'dok megkd'z'ld'z'nbd'z'ztetd'z'sd'z're a **verbatim** kd'z'rnyezetet hasznd'z'ljuk. Pd'z'ldd'z'ul a 1. d'z'brd'z't a kd'z'vetkezd'z' MATLAB utasd'z'td'z'sok vd'z'grehajtd'z'sd'z'val kaptuk:

```
>> f=@(x) 1./(1+x.^2);  
>> X=linspace(0,1,1000);  
>> plot(X,f(X),'g','LineWidth',2);
```

```
>> hold on;  
>> xi=linspace(0,1,4);  
>> lagrange_alak(xi,f(xi),0.01);
```

A pszeudokd'z'dokat algoritmusok vd'z'zlatos led'z'rd'z'sd'z'hoz hasznd'z'lhatjuk. Ehhez az **algorithm**, illetve az **algorithmic** kd'z'rnyezetekre lesz szd'z'ksd'z'gd'z'nk.

Algorithm 1 algorithm 5.1.3 from [1]

```
function [c,s]=givens(a,b)  
if b = 0 then  
    c = 1;    s = 0;  
else  
    if |b| > |a| then  
         $\tau = -a/b;$      $s = 1/\sqrt{1+\tau^2};$      $c = s\tau$   
    else  
         $\tau = -b/a;$      $c = 1/\sqrt{1+\tau^2};$      $s = c\tau$   
    end if  
end if
```
