

椭圆型方程实验

数 33 赵丰

学号：2013012178

July 3, 2017

1 题目

椭圆型方程的上机实习题

考虑以下奇异摄动问题

$$\begin{cases} -\varepsilon \Delta u(x, y) + \frac{\partial u}{\partial x}(x, y) = \sin(\pi x) \sin(\pi y), & (x, y) \in \Omega, \\ u|_{\partial\Omega} = 0. \end{cases}$$

其中

$$0 < \varepsilon \ll 1, \quad \Omega = [0, 1] \times [0, 1].$$

试构造一种对于 $\varepsilon \ll h$ 都能保持高精度的离散格式，可取不同的 ε 和步长 h 计算，比较结果。

2 解析解

采用分离变量的方法，假设方程有如下形式的解：

$$u(x, y) = f(x) \sin \pi y. \quad (1)$$

代入后得 $f(x)$ 满足如下两点边值问题：

$$\begin{cases} -\epsilon f''(x) + \epsilon \pi^2 f(x) + f'(x) = \sin \pi x \\ f(0) = 0, f(1) = 0. \end{cases} \quad (2)$$

可以求出相应的齐次 ODE 方程的两个特解为

$$\lambda_{1,2} = \frac{1 \pm \sqrt{1 + 4\epsilon^2 \pi^2}}{2\epsilon} \quad (3)$$

从而可以得到式 (2) 的解可以写成：

$$f(x) = d_1 \exp(\lambda_1 x) + d_2 \exp(\lambda_2 x) + g(x) \quad (4)$$

其中 $g(x)$ 是式 (2) 的一个特解。通过待定

$$g(x) = c_1 \sin \pi x + c_2 \cos \pi x \quad (5)$$

可求出 $g(x)$ 进而由边值条件确定 d_1, d_2 ，下面的 Mathematica 代码给出了解析解的表达式：

```
1 realF[x_] :=
2 Module[{c1 = N[2 \[Epsilon]/(1 + 4 \[Epsilon]^2*\[Pi]^2)],
3 c2 = N[-1/(\[Pi] + 4 \[Pi]^3*\[Epsilon]^2)], \[Lambda]1 =
4 N[(1 + Sqrt[
5 1 + 4*\[Epsilon]^2*\[Pi]^2))/(2 \[Epsilon])], \[Lambda]2 =
6 N[(1 - Sqrt[1 + 4*\[Epsilon]^2*\[Pi]^2))/(2 \[Epsilon])],
7 specialF, d1, d2},
8 specialF =
9 c1*Sin[\[Pi] x] + c2*Cos[\[Pi] x]; {d1, d2} = {y1, y2} /.
10 Solve[{y1 + y2 == -c2,
11 y1*Exp[\[Lambda]1] + y2*Exp[\[Lambda]2] == c2}, {y1, y2}][[1]];
12 d1*Exp[\[Lambda]1*x] + d2*Exp[\[Lambda]2*x] + specialF
```

3 数值格式

采用指数型差分格式，设：

$$\sigma = \frac{h}{2\epsilon} \coth \frac{h}{2\epsilon} \quad (6)$$

则数值格式为：

$$-\epsilon \sigma \frac{(\delta_x^2 + \delta_y^2) u_{i,j}}{h^2} + \frac{u_{i+1,j} - u_{i-1,j}}{2h} = \sin(\pi i h) \cos(\pi j h). \quad (7)$$

remark 3.1. 注意到 $\sigma \rightarrow 1$, as $h \rightarrow 0$, 所以指数型差分格式是对五点差分格式的修正。

利用以上数值格式设计 Mathematica 程序求解给定的椭圆问题，代码如下所示：

```

1 (*initialization of parameter*)
2 \[Epsilon] = 0.01;
3 N1 = 20;
4 h = 1/(N1 + 1);
5 s = SparseArray[{{N1*N1, N1*N1} -> 0}];
6 b = Table[0, {i, N1*N1}];
7 (*Exponential Scheme to update s and b*)
8 \[Sigma] = N[h*Coth[h/(2*\[Epsilon])]]/(2*\[Epsilon]);
9 For[i = 0, i <= N1 - 1, i++,
10 For[j = 0, j <= N1 - 1, j++,
11 s[[N1*j + i + 1, N1*j + i + 1]] = 4 \[Sigma];
12 b[[N1*j + i + 1]] =
13 N[Sin[\[Pi]*(i + 1)/(N1 + 1)]*
14 Sin[\[Pi]*(j + 1)/(N1 + 1)]/(\[Epsilon]*(N1 + 1)^2)];
15 If[i < N1 - 1,
16 s[[N1*j + i + 1, N1*j + i + 2]] = -\[Sigma] + h/(2*\[Epsilon]);]
17 If[i > 0,
18 s[[N1*j + i + 1, N1*j + i]] = -\[Sigma] - h/(2*\[Epsilon]);]
19 If[j < N1 - 1,
20 s[[N1*j + i + 1, N1*(j + 1) + i + 1]] = -\[Sigma];]
21 If[j > 0,
22 s[[N1*j + i + 1, N1*(j - 1) + i + 1]] = -\[Sigma]]
23 ]];
24 (*s is Sparse Matrix, Solver s*x=b *)
25 result = LinearSolve[s, b];
26 result2D =
27 Table[result[[N1*(j - 1) + i + 1]], {j, 1, N1}, {i, 0, N1 - 1}];

```

4 结果分析

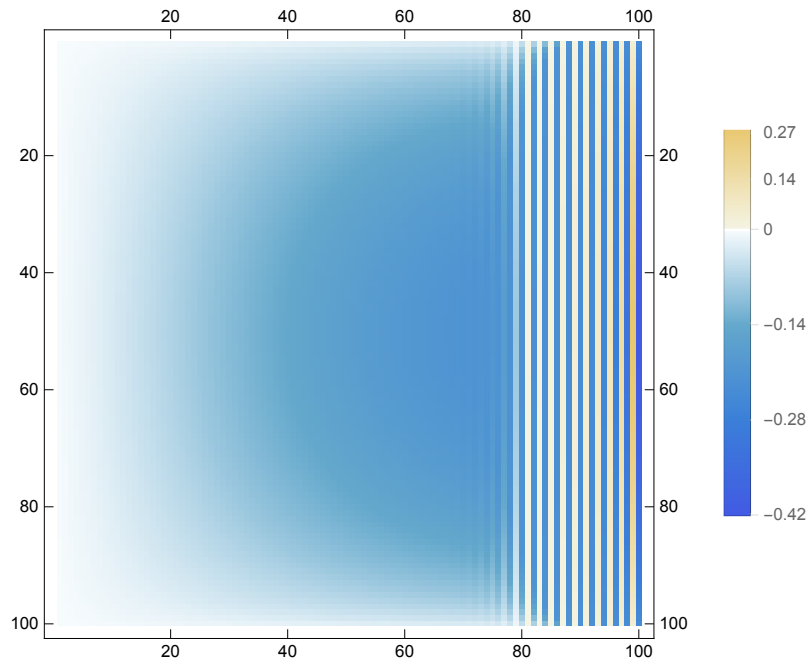
下面取不同的 h 和 ϵ 比较指数型差分格式和一般五点差分格式的数值误差，采用各点误差的绝对值的平均数为衡量标准（相当于 L^2 范数）

error \ h			
	1/21	1/51	1/101
ϵ			
0.1	9.4E-4	1.5E-4	3.8E-5
0.01	0.014	0.0013	3.5E-4
0.001	0.17	0.036	0.008

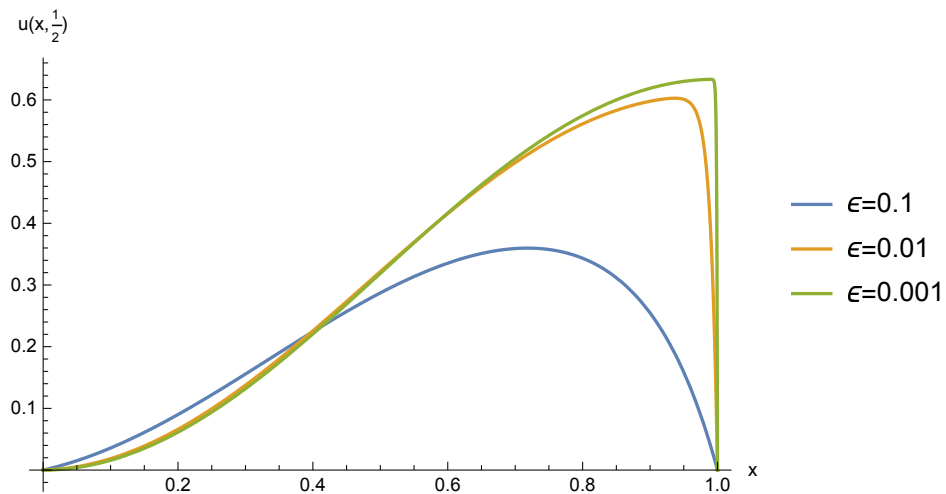
Table 1: 五点差分格式解算结果

由上表可以看出，减小空间步长可以降低误差，通过 log-log 图可以估计出五点差分格式的数值精度约为 $O(h^2)$ ，与理论结果一致。但随着 ϵ

的减小，相同步长条件下误差迅速增大。下面画出 $\epsilon = 0.001, h = 1/101$ 时数值解与真实解的差别的矩阵图：



由上图可以看到，在 x 接近 1 的地方，数值解出现了震荡的现象，这说明所求解的问题在 $x=1$ 处有边界层，通过式 (1) 分析解析解 $f(x)$ 的在 $x=1$ 处的性质可知，随着 h 的减小， $f(x)$ 在 1 附近的导数的绝对值会变大，如下图所示：

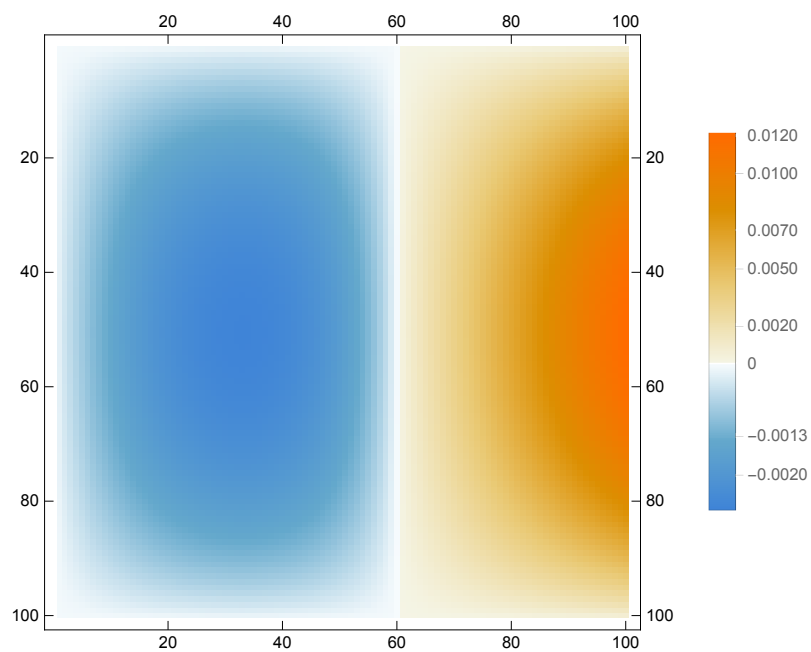


下面用指数型差分格式求解该问题:

error \ h ϵ	h	1/21	1/51	1/101
	ϵ			
0.1		5.6E-4	9.0E-5	2.3E-5
0.01		0.007	0.0016	4E-4
0.001		0.012	0.005	0.002

Table 2: 指数型差分格式解算结果

从上表可以看出, 对于较小的 ϵ , 指数型差分格式仍具有较高精度, 对 $\epsilon = 0.001, h = 1/101$ 时数值解与真实解的差别作矩阵图如下:



从上图可看出, 使用指数型差分格式消除了 $x=1$ 附近的振荡现象。