

$$- \theta 1 =$$

Τεχνική ολοκλήρωσης

1. Ολοκλήρωση με αντικατάσταση

$$\alpha) \int f(\phi(x)) \phi'(x) dx \quad (1)$$

$$\text{Θέτω } u = \phi(x), \quad du = \phi'(x) dx \quad (2)$$

$$(1) \stackrel{(2)}{=} \int f(u) du.$$

β) Τριγωνομετρικά ολοκληρώματα

Χρήση τριγωνομετρικών ταυτοτήτων για απλοποίηση τους

$$\underline{n \times 1} \quad \cos^2 x = \frac{1 + \cos 2x}{2}$$

$$\underline{n \times 2} \quad \int \sin^5 x dx = \int \sin^4 x \sin x dx = \int (1 - \cos^2 x)^2 \sin x dx \stackrel{(*)}{=} \int (1 - u^2)^2 du = \dots$$

$$\text{Θέτω } u = \cos x, \quad du = -\sin x dx \quad (*)$$

Την ίδια μέθοδο με $n \times 2$ μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε για οποιοδήποτε ολοκλήρωμα της μορφής

$$\int \cos^m x \sin^n x dx$$

αν ένας από τους εκθέτες m, n είναι περιττός (ώ ο άλλος άρτιος)

$$\underline{n \times 3} \quad \int \tan^2 x dx = \int \frac{\sin^2 x}{\cos^2 x} dx = \int \frac{1 - \cos^2 x}{\cos^2 x} dx = \int \frac{1}{\cos^2 x} dx - \int dx = \tan x - x + C$$

γ) Υπολογισμός του $\int f(x)dx$ με την αντικατάσταση $x=\phi(t)$

Η αντικατάσταση $x=\phi(t)$, $dx=\phi'(t)dt$ - όπου ϕ αντιστρέψιμη συνάρτηση - μας δίνει:

$$\int f(x)dx = \int f(\phi(t))\phi'(t)dt$$

Case 1. Σε ολοκληρώματα που περιέχουν την $\sqrt{a^2-x^2}$
Θέτουμε $x=asint$

Τότε $\sqrt{a^2-x^2}=acost$ και $dx=acostdt$

Case 2 Σε ολοκληρώματα που περιέχουν την $\sqrt{x^2-a^2}$
Θέτουμε $x=a/cost$. Τότε

$$\sqrt{x^2-a^2}=atant \text{ και } dx=\frac{asint}{\cos^2t}dt$$

Case 3 Σε ολοκληρώματα που περιέχουν την $\sqrt{x^2+a^2}$
Θέτουμε $x=atant$. Τότε

$$\sqrt{x^2+a^2}=\frac{a}{cost} \text{ και } dx=\frac{a}{\cos^2t}dt$$



2. Ολοκλήρωση κατά μέρη

$$\int f(x) g'(x) dx = f(x) g(x) - \int f'(x) g(x) dx$$

3. Ολοκλήρωση ριζών συναρτήσεων SOS

$$f(x) = \frac{p(x)}{q(x)} = \frac{a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0}{b_m x^m + b_{m-1} x^{m-1} + \dots + b_1 x + b_0}$$

Μπορούμε πάντα να υποθέτουμε ότι $n < m$ γιατί όταν $n > m$ τότε: $p(x) = \pi(x) \cdot q(x) + v(x)$, οπότε

$$f(x) = \frac{\pi(x) q(x) + v(x)}{q(x)} = \pi(x) + \frac{v(x)}{q(x)}$$

Το $q(x) = b_m x^m + \dots + b_0$

$$= \underbrace{(x-a_1)^{r_1} \dots (x-a_k)^{r_k}}_{\substack{\text{πραγματικές} \\ \text{ρίζες} \\ \text{με } r_i \text{ πολλαπλότητα} \\ \text{ρίζας}}} \cdot \underbrace{(x^2+b_1x+\gamma_1)^{s_1} \dots (x^2+b_\ell x+\gamma_\ell)^{s_\ell}}_{\substack{\text{μικαδικές ρίζες γιατί} \\ x^2+b_i x+\gamma_i = (x-z_i)(x-\bar{z}_i) \\ \text{με } s_i \text{ πολλαπλότητα ρίζας } z_i \\ \rightarrow \Delta < 0}}$$

Οπότε

$$\begin{aligned} f(x) = & \frac{A_{11}}{x-a_1} + \frac{A_{12}}{(x-a_1)^2} + \dots + \frac{A_{1r_1}}{(x-a_1)^{r_1}} + \\ & + \dots + \frac{A_{k1}}{x-a_k} + \frac{A_{k2}}{(x-a_k)^2} + \dots + \frac{A_{kr_k}}{(x-a_k)^{r_k}} \\ & + \frac{B_{11}x+\Gamma_1}{x^2+b_1x+\gamma_1} + \frac{B_{12}x+\Gamma_2}{(x^2+b_1x+\gamma_1)^2} + \dots + \frac{B_{1s_1}x+\Gamma_{1s_1}}{(x^2+b_1x+\gamma_1)^{s_1}} \end{aligned}$$

α) Ολοκληρώματα της μορφής: $\int \frac{1}{(x-a)^k} dx$, $k \geq 2$

οπότε $\int \frac{1}{(x-a)^k} dx = -\frac{1}{(k-1)(x-a)^{k-1}} + C$

αν $k=1$ $\int \frac{1}{x-a} dx = \ln|x-a| + C$

β). Ολοκληρώματα της μορφής $\int \frac{Bx+\Gamma}{(x^2+bx+\gamma)^k} dx$ (1)

όπου $x^2+bx+\gamma$ έχει $\Delta < 0$. Τότε,

Γράφουμε $Bx+\Gamma = \frac{B}{2}(2x+b) + (\Gamma - \frac{Bb}{2})$ (2)

οπότε (1) $\stackrel{(2)}{=} \frac{B}{2} \int \frac{2x+b}{(x^2+bx+\gamma)^k} dx + (\Gamma - \frac{Bb}{2}) \int \frac{1}{(x^2+bx+\gamma)^k} dx$

$= \frac{B}{2} I_1 + (\Gamma - \frac{Bb}{2}) I_2$ (3)

όπου για το I_1 κάνουμε την αντικατάσταση $y = x^2+bx+\gamma$.

και για το I_2 γράφουμε: $x^2+bx+\gamma = (x + \frac{b}{2})^2 + \frac{4\gamma-b^2}{4}$

και κάνουμε την αντικατάσταση $x + \frac{b}{2} = \frac{\sqrt{4\gamma-b^2}}{2} y$

οπότε αναγόμενες σε ολοκληρώματα της μορφής

$I_k = \int \frac{1}{(y^2+1)^k} dy$

του οποίου ο υπολογισμός βασίζεται στην αναδρομική

σχέση

$I_{k+1} = \frac{1}{2k} \frac{y}{(y^2+1)^k} + \frac{2k-1}{2k} I_k$ (βλ. απόδ. σελ 263 βιβλίο)

4. Χρήσιμες αναματαβάσεις

α) Ρητές συναρτήσεις των $\cos x, \sin x$.

$$\int R(\cos x, \sin x) dx \quad (1)$$

όπου $R(u, v)$ ρητικό πολυώνυμο με μεταβλητές u και v
 χρησιμοποιούμε την αναματάβαση $u = \tan \frac{x}{2}$.

$$\text{όπου τότε } \cos x = \frac{\cos^2 \frac{x}{2} - \sin^2 \frac{x}{2}}{\cos^2 \frac{x}{2} + \sin^2 \frac{x}{2}} = \frac{1 - \tan^2 \frac{x}{2}}{1 + \tan^2 \frac{x}{2}} = \frac{1 - u^2}{1 + u^2} \quad (2)$$

$$\text{και } \sin x = 2 \sin \frac{x}{2} \cos \frac{x}{2} = 2 \tan \frac{x}{2} \cos^2 \frac{x}{2} = \frac{2 \tan \frac{x}{2}}{1 + \tan^2 \frac{x}{2}} = \frac{2u}{1 + u^2}$$

$$\text{Επίσης, } \frac{du}{dx} = \frac{1}{\cos^2 \frac{x}{2}} = \frac{1 + \tan^2 \frac{x}{2}}{2} \Rightarrow dx = \frac{2 du}{1 + u^2} \quad (3)$$

$$\text{Από (1)} \stackrel{(2)(3)}{=} \int R\left(\frac{1-u^2}{1+u^2}, \frac{2u}{1+u^2}\right) \frac{2}{1+u^2} du$$

Το οποίο αναχεται γενν ολοκληρώσει ρητών συναρτήσεων.

β) Ολοκληρώματα αλγεβρικών συναρτήσεων ειδικής μορφής

$$\text{β1) } \int R(x, \sqrt{1-x^2}) dx \quad (1)$$

$$\text{Θέτω } x = \sin t \text{ οπότε } \sqrt{1-x^2} = \cos t, \quad dx = \cos t dt \quad (2)$$

$$\text{οπότε (1)} \stackrel{(2)}{=} \int R(\sin t, \cos t) \cos t dt \quad \text{το οποίο αναχεται γενν περίπτωση αα.}$$

β2) \longrightarrow

B2) $\int R(x, \sqrt{x^2-1}) dx$ (1)

α' ρονος: $x = \frac{1}{\cos t}$, $\sqrt{x^2-1} = \frac{\sin t}{\cos t}$, $dx = \frac{\sin t}{\cos^2 t} dt$ (2)

οποτε (1) $\stackrel{(2)}{=} \int R\left(\frac{1}{\sin t}, \frac{\sin t}{\cos t}\right) \frac{\sin t}{\cos^2 t} dt = \int R_1(\cos t, \sin t) dt$

το ονοιο αναγεται συν η επιζητω 4α

β' ρονος: (μαδ' ρονος)

$u = x + \sqrt{x^2-1}$ οτε $x = \frac{u^2+1}{2u}$, $\sqrt{x^2-1} = \frac{u^2-1}{2u}$

και $dx = \frac{u^2-1}{2u^2} du$ (3)

οποτε (1) $\stackrel{(3)}{=} \int R\left(\frac{u^2+1}{2u}, \frac{u^2-1}{2u}\right) \frac{u^2-1}{2u^2} du$

το ονοιο αναγεται συν η επιζητω 3.

B3) $\int R(x, \sqrt{x^2+1}) dx$ (1)

α' ρονος: $x = -\cot t$ $\xrightarrow{\text{βουεφανζητω 4α}}$ οτε $\sqrt{x^2+1} = \frac{1}{\sin t}$, $dx = \frac{1}{\sin^2 t} dt$ (2')

οπα $\stackrel{(1)(2')}{=} \int R\left(-\frac{\cos t}{\sin t}, \frac{1}{\sin t}\right) \frac{1}{\sin^2 t} dt = \int R_1(\cos t, \sin t) dx$

το ονοιο αναγεται συν 4α

β' ρονος: (μαδ' ρονος)

$u = x + \sqrt{x^2+1}$ οτε $x = \frac{u^2-1}{2u}$, $\sqrt{x^2+1} = \frac{u^2+1}{2u}$,

$dx = \frac{u^2+1}{2u^2} du$ (3') οποτε (1) $\stackrel{(3')}{=} \int R\left(\frac{u^2-1}{2u}, \frac{u^2+1}{2u}\right) \frac{u^2+1}{2u^2} du$

το ονοιο αναγεται συν η επιζητω 3.