

第1篇 力学基础

“物理学的头一年一向是最困难的，在第一年里，学生要接受新思想、新概念、新方法，要比在高年级或者研究生的课程还要多得多，一个学生如果清楚地理解了力学中所阐述的基本物理内容，即使他/她还不能在复杂的情形下运用自如，他/她也克服了学习物理学的大部分真正的困难了……”

——伯克利物理学教程 引言

第1章 质点运动学

本章内容

§ 1.1 质点运动的描述

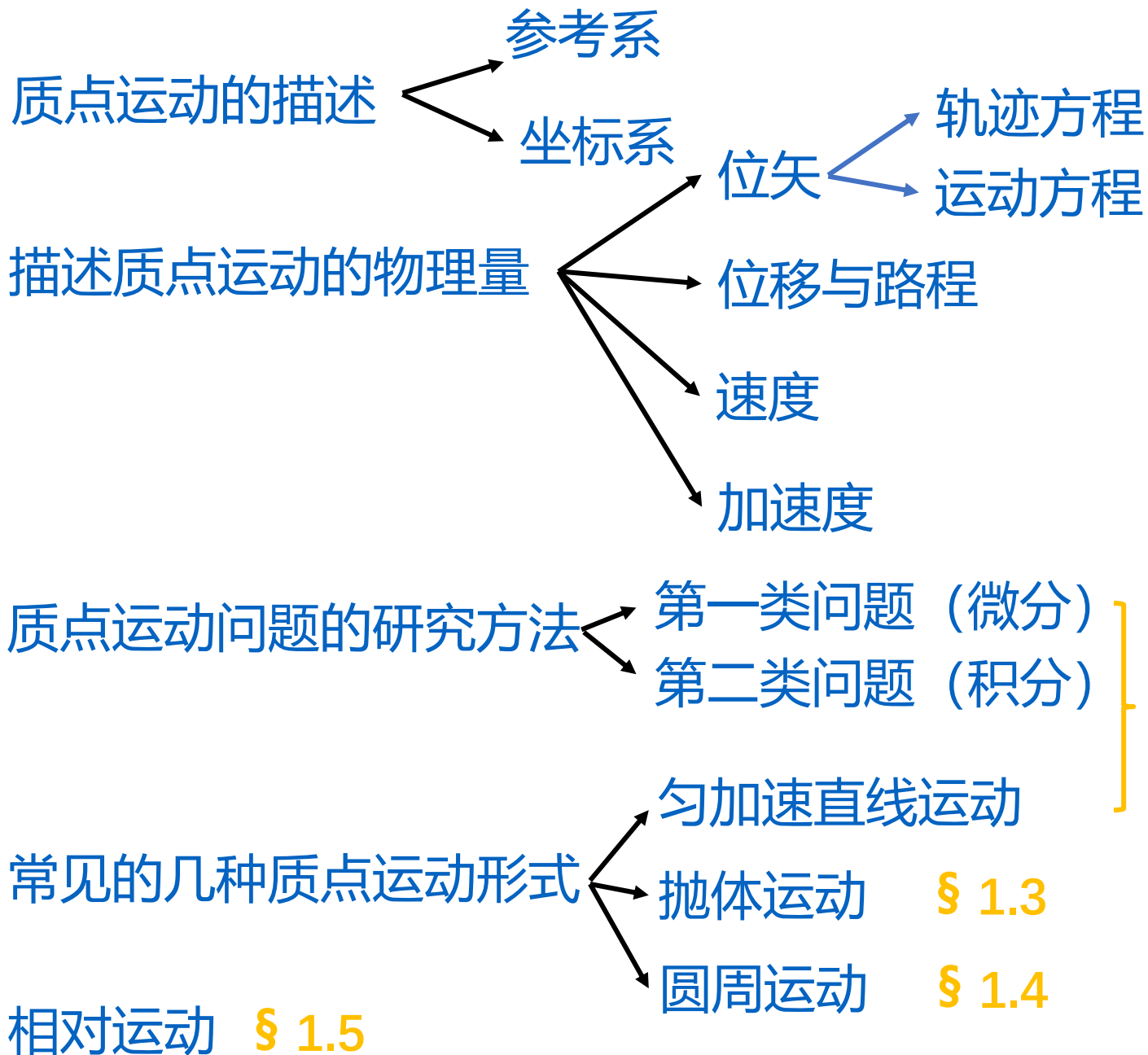
§ 1.2 质点运动学的基本问题

§ 1.3 叠加原理与曲线运动

§ 1.4 自然坐标及自然坐标中的速度、加速度

§ 1.5 相对运动

质点



§1.1

§ 1.2

§ 1.3

§ 1.4

§ 1.5

§1.1 质点运动的描述

主要内容:

1. 质点 参考系 坐标系
2. 位置矢量与运动方程
3. 位移与路程
4. 速度
5. 加速度

学习要求:

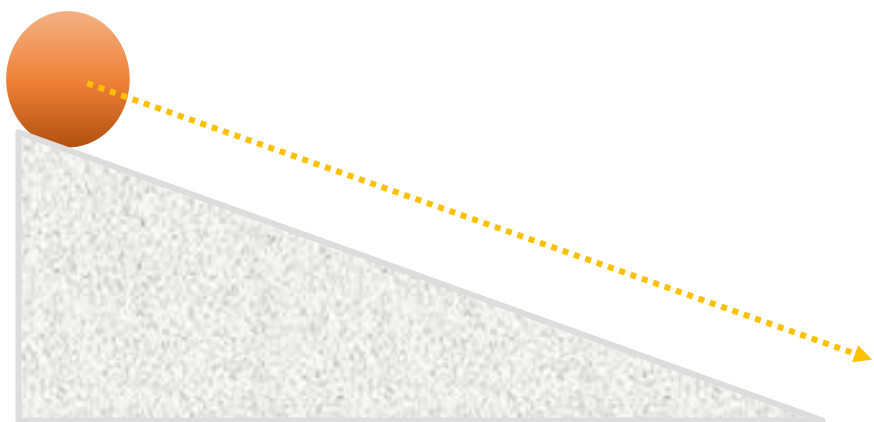
掌握位置矢量、位移、速度、加速度等描述质点机械运动和特征的物理量

1.1.1 质点 参考系 坐标系

质点：在所研究的问题中，可忽略形状和大小的物体

—— 有质量而无形状和大小

- **说明：** (1) 质点是一个**理想**模型；
(2) 质点的概念是**相对**的。
(3) 物体**不变形且无转动**运动时可视为质点



物体上任一点都可以代表物体的运动

参考系：为描述物体的运动而选取的一组**相对静止**的物体。

说明：

- 不存在绝对参考系，只存在相对参考系
- 参考系的选择，原则上是任意的，主要根据问题的性质和研究方便而定。
- 在描述物体的运动时，必须指明参考系。不同参考系中，对同一运动的描述一般不同。



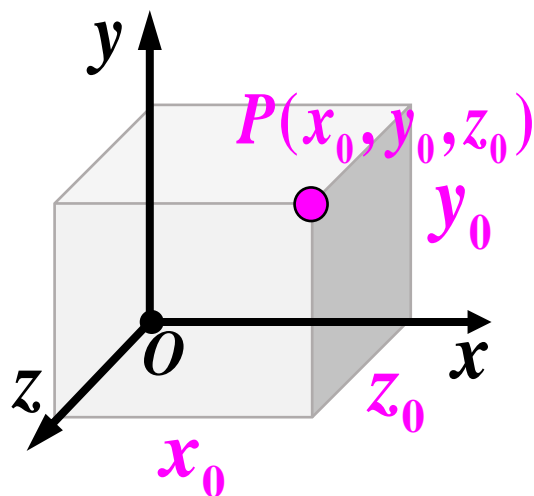
车厢的人：垂直下落

地面的人：抛体运动

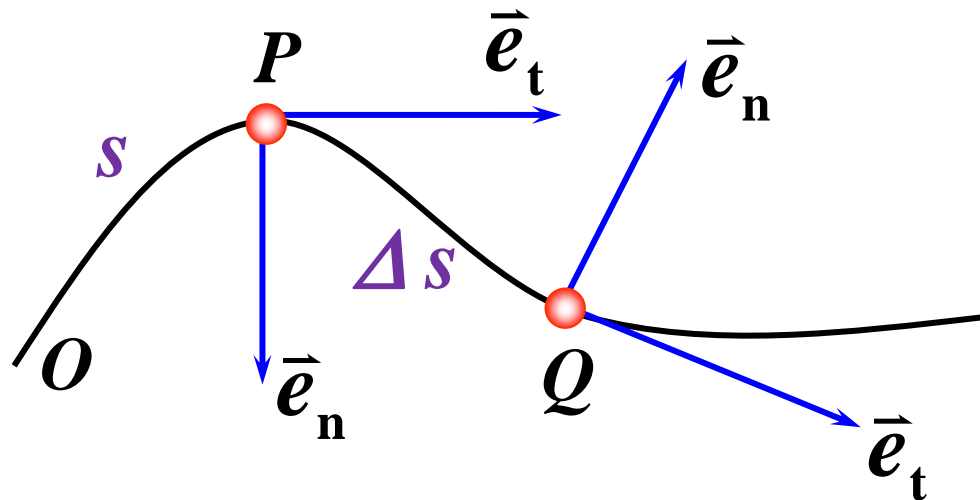
----运动的描述是相对的

坐标系：为了对物体的运动作出定量描述而对参考系的一种数学抽象。

常用坐标系：



直角坐标系



自然坐标系

(把坐标建立在运动轨迹上)

其它坐标系： 柱(面)坐标系 (轴对称问题) 球(面)坐标系 (球对称问题) 极坐标系 (某些平面问题)

说明：同一参照系中的不同坐标系对同一运动的数学描述是不同的，但对物体运动的规律是没有影响的

1.1.2 位置矢量与运动方程

1. 位置矢量 (Position Vector)

定义：参考点引向质点所在处的
矢量，用符号 \vec{r} 表示。

在直角坐标系中

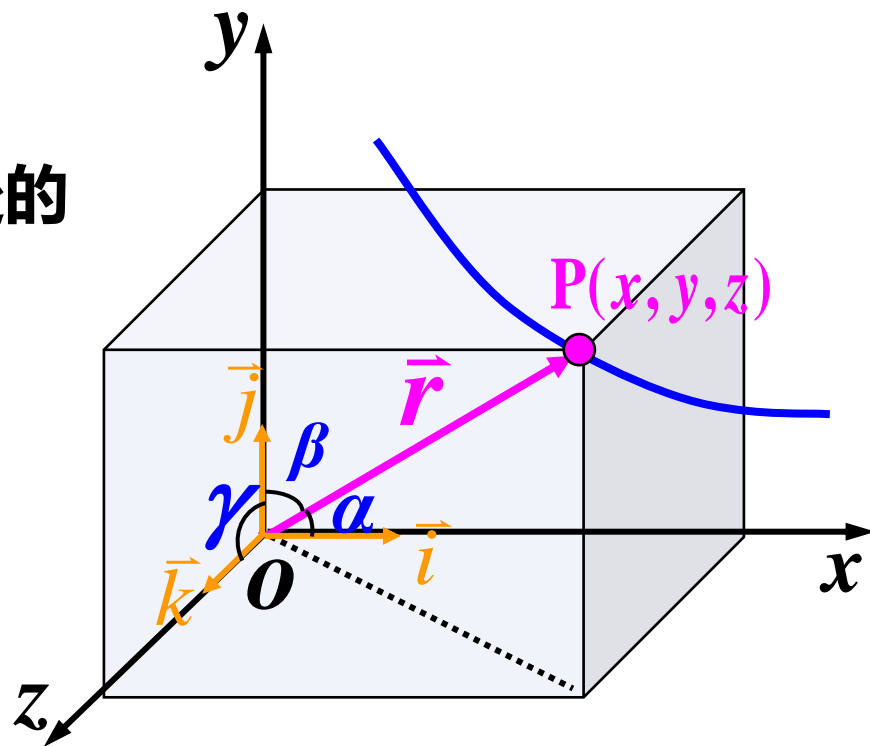
$$\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

位矢的大小：

$$r = |\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

位矢的方向余弦：

$$\cos \alpha = \frac{x}{r}, \quad \cos \beta = \frac{y}{r}, \quad \cos \gamma = \frac{z}{r}$$



2. 运动方程 (Equation of motion)

定义:质点的位矢随时间变化的函数关系。

矢量式 $\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j} + z(t)\vec{k}$

分量式
$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$

质点被约束在二维平面 (如沿 x, y 平面) 内运动时

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}$$

质点被限在一直线 (如沿 x 轴) 运动时 $x = x(t)$

3. 轨迹方程

从运动方程中消去参数 t 可得到运动轨迹方程。

例 已知一质点的运动方程为

$$x = x_0 + v_{0x}t \quad (1)$$

$$y = y_0 + v_{0y}t + \frac{1}{2}a_y t^2 \quad (2)$$

式中 $x_0, y_0, v_{0x}, v_{0y}, a_y$ 等为常量。

求 质点的运动轨迹。

解 从式 (1) 中解出参数 t ，代入式 (2) 中得到轨迹方程

$$y(x) = y_0 + v_{0y} \left(\frac{x - x_0}{v_{0x}} \right) + \frac{1}{2} \left(\frac{x - x_0}{v_{0x}} \right)^2 a_y$$

——抛物线方程

1.1.3 位移与路程

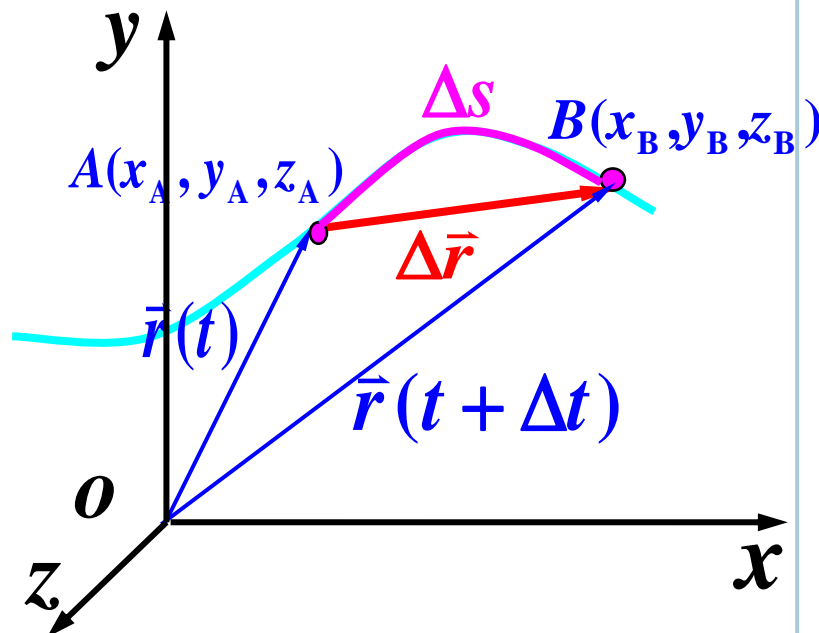
1. 位移 (Displacement)

$$\Delta \vec{r} = \vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)$$

描述质点位置变化的物理量

在直角坐标系中：

$$\begin{aligned}\Delta \vec{r} &= (x_B \vec{i} + y_B \vec{j} + z_B \vec{k}) - (x_A \vec{i} + y_A \vec{j} + z_A \vec{k}) \\ &= (x_B - x_A) \vec{i} + (y_B - y_A) \vec{j} + (z_B - z_A) \vec{k} \\ &= \Delta x \vec{i} + \Delta y \vec{j} + \Delta z \vec{k}\end{aligned}$$



2. 路程 (Length of path)

质点沿运动轨迹所经过的实际路径长度，用 Δs 表示。

说明:

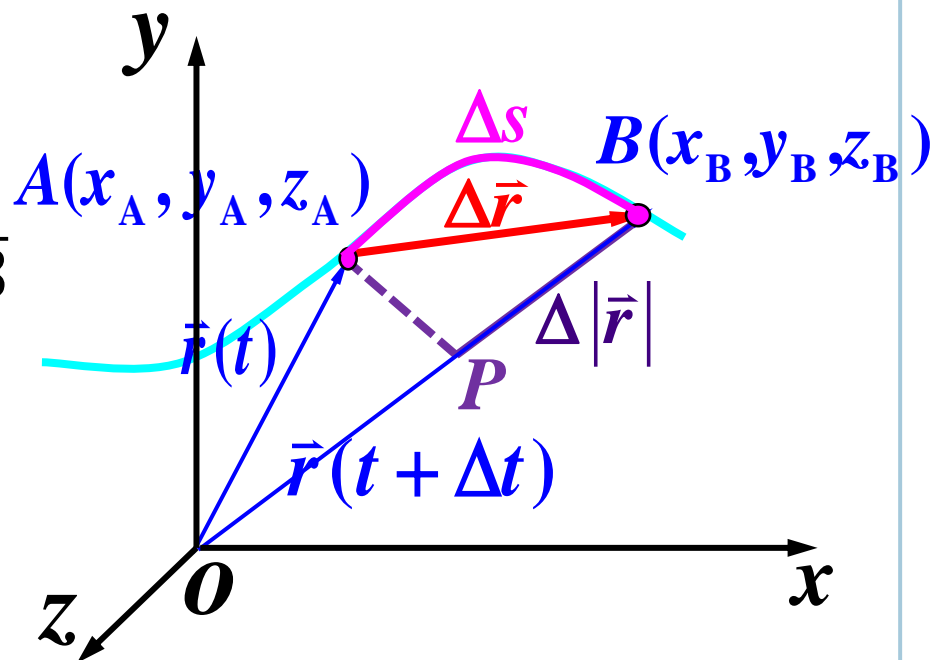
(1) 路程是标量, 位移是矢量。

位移的模 $\Delta r = |\Delta \vec{r}| = \overline{AB}$

路程 $\Delta s = \widehat{AB}$

位矢大小的增量

$$\Delta |\vec{r}| = \overline{OB} - \overline{OA} = \overline{PB}$$



(2) 位移的大小一般不等于路程。即 $|\Delta \vec{r}| \neq \Delta s$

当 Δt 很小时近似相等, 即 $|\Delta \vec{r}| \approx \Delta s$

当 $\Delta t \rightarrow 0$ 时 $\lim_{\Delta t \rightarrow 0} |\Delta \vec{r}| = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \Delta s$ 即 $|\mathrm{d}\vec{r}| = \mathrm{d}s$

1.1.4 速度与速率 (Velocity and Speed)

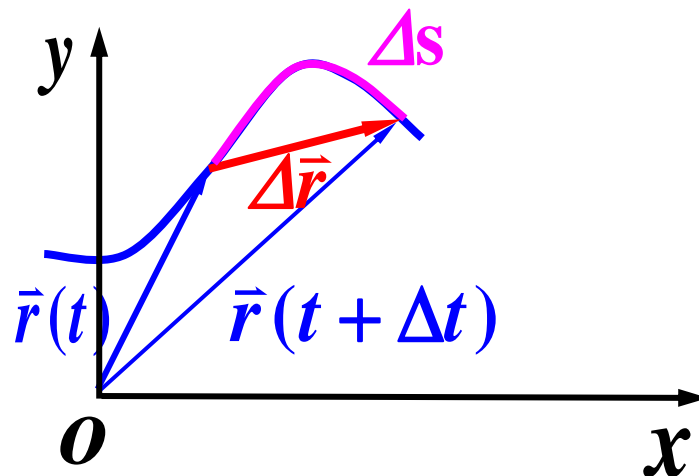
速度：描述质点**空间位置**变化的快慢及方向

1. 平均速度

$$\vec{v} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$

大小： $|\vec{v}| = \left| \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} \right|$

方向： $\Delta \vec{r}$ 的方向



速率：描述质点沿**实际运行轨道**移动的快慢

2. 平均速率

$$\bar{v} = \frac{\Delta s}{\Delta t}$$

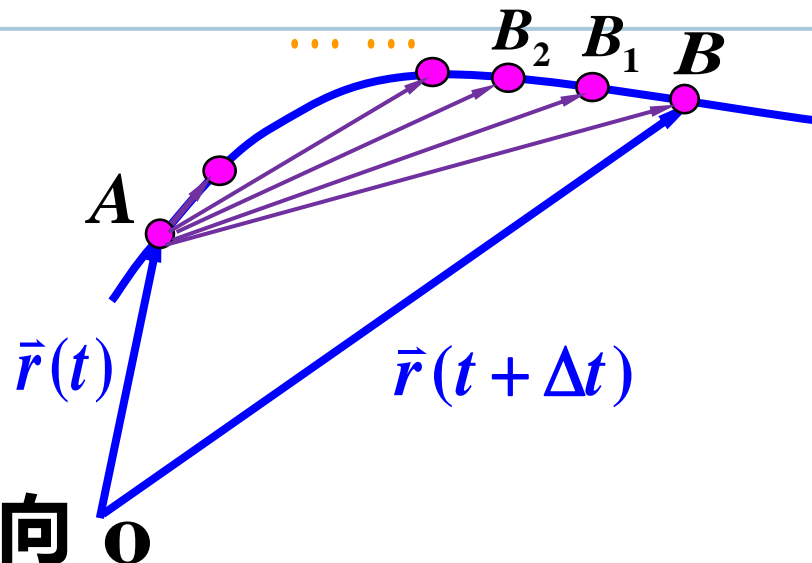
注意：平均速度的大小 $|\vec{v}| \neq \bar{v}$ 平均速率

3.瞬时速度

$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

大小: $|\vec{v}| = \left| \frac{d\vec{r}}{dt} \right| = \frac{|d\vec{r}|}{dt}$

方向: 轨道切线指向运动方向



速度等于位矢对时间的一阶导数

4.瞬时速率

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} |\Delta \vec{r}| = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \Delta s$$

$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{ds}{dt}$$

$$|d\vec{r}| = ds \Rightarrow |\vec{v}| = v$$

瞬时速率反映了瞬时速度的大小

瞬时速率等于路程对时间的一阶导数。瞬时速率是恒取正值的标量。

• 学生1:

$$r(t) = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \quad \Rightarrow \quad |\vec{v}| = \frac{dr(t)}{dt}$$

• 学生2:

$$\frac{dx(t)}{dt}, \frac{dy(t)}{dt}, \frac{dz(t)}{dt} \quad \Rightarrow \quad |\vec{v}| = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2}$$

哪个结果是正确的?

在直角坐标系中

$$\vec{v} = \frac{dx}{dt} \vec{i} + \frac{dy}{dt} \vec{j} + \frac{dz}{dt} \vec{k} = v_x \vec{i} + v_y \vec{j} + v_z \vec{k}$$

大小: $|\vec{v}| = v = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2} = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$

方向夹角: $\alpha = \arccos \frac{x}{r}$

例 质点作半径为 R ，速率为 v 的匀速率圆周运动。

求 试写出由 A 点到 B 点下列各物理量：位移 $\Delta\vec{r}$ 、路程 s 、速度变化 $\Delta\vec{v}$ 、速度变化的大小 $|\Delta\vec{v}|$ 、速率的变化 Δv 。

解 由图可知，位移

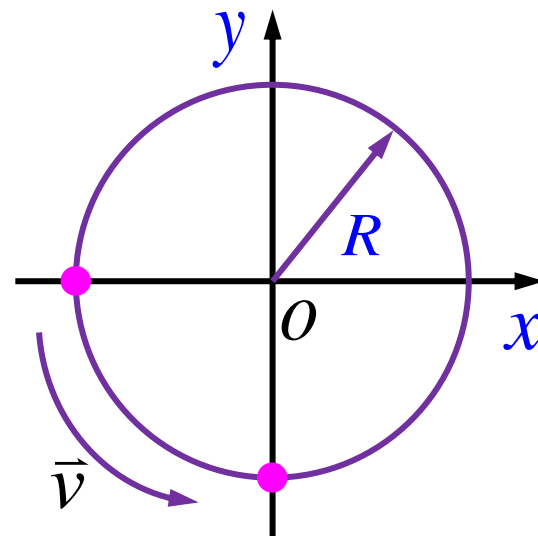
$$\begin{aligned}\Delta\vec{r} &= \vec{r}_B - \vec{r}_A = -R\vec{j} - (-R\vec{i}) \\ &= R\vec{i} - R\vec{j}\end{aligned}$$

路程 $s = \frac{1}{2}\pi R$

速度增量 $\Delta\vec{v} = \vec{v}_B - \vec{v}_A = v\vec{i} - (-v\vec{j}) = v\vec{i} + v\vec{j}$

速度增量的大小 $|\Delta\vec{v}| = \sqrt{v^2 + v^2} = \sqrt{2}v$

速率的增量 $\Delta v = v - v = 0$



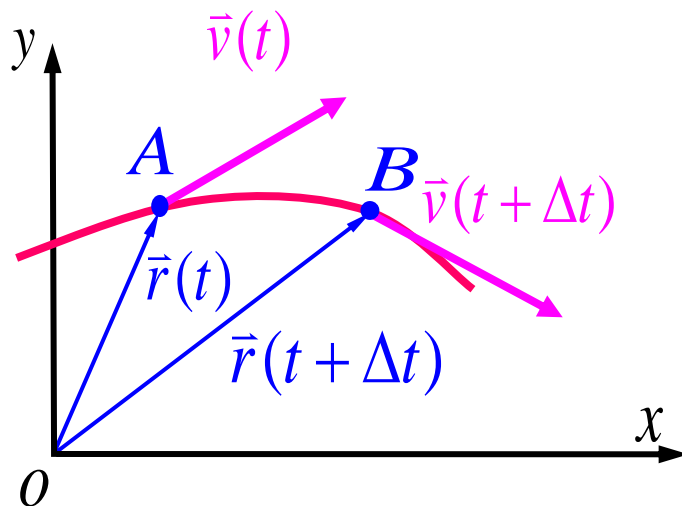
1.1.5 加速度 (Acceleration)

描述质点运动速度变化快慢的物理量

1. 平均加速度

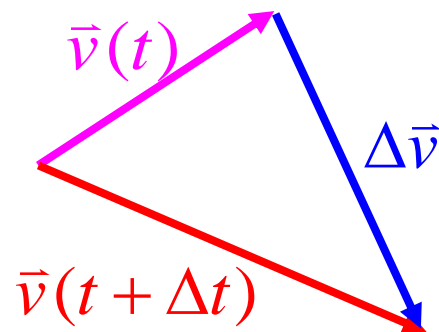
$$\bar{\vec{a}} = \frac{\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)}{\Delta t} = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t}$$

方向: $\Delta \vec{v}$ 的方向



2. 瞬时加速度

$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2}$$



加速度等于速度对时间的一阶导数，位矢对时间的二阶导数。

说明:

1. 曲线运动中, 加速度总指向运动轨道凹的一侧。
2. 一维运动情况下 \vec{a} 与 \vec{v} 的方向在同一直线上。

在直角坐
标系下

$$\begin{aligned}\vec{a} &= \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{dv_x}{dt} \vec{i} + \frac{dv_y}{dt} \vec{j} + \frac{dv_z}{dt} \vec{k} \\ &= \frac{d^2x}{dt^2} \vec{i} + \frac{d^2y}{dt^2} \vec{j} + \frac{d^2z}{dt^2} \vec{k} \\ &= a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}\end{aligned}$$

大小 $a = |\vec{a}| = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$

方向
夹角

$$\alpha = \arccos \frac{a_x}{a}$$

讨论：加速度值越大，速度越大吗？
加速度值很大，速度大小是否有可能不变？

A 是 是

B 是 否

C 否 是

D 否 否

讨论:

加速度反映的是速度的变化, \vec{a} 只与 $\Delta\vec{v}$ 有关,
而与 \vec{v} 本身无关

速度 \vec{v} 是矢量, 速度大小或方向任一因素发生变化, 表明速度就发生了变化, 即要产生加速度。

- 单方向变速直线运动

----- 速度的方向不变, 大小随时间变化

- 匀速圆周运动

----- 速度的大小不变, 方向随时间变化

- 一般的曲线运动

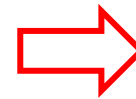
----- 速度的大小和方向均随时间变化

小结

$$\Delta \vec{r} = \vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)$$



$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$



矢量性
瞬时性
相对性



$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2}$$