## 第3章 刚体为学基础





## § 3.1 刚体运动概述

## 主要内容:

- 1. 刚体模型
- 2. 刚体的运动形式
- 3. 刚体的自由度

## 3.1.1 刚体模型



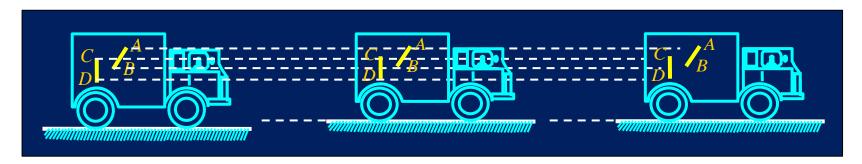
刚体(Rigid Body): 在力的作用下,大小和形状都始终保持不变的物体。

——理想模型

- 刚体可以看成是由无数质点构成的质点系
- 无论在多大的力作用下或刚体无论作何运动,刚体中任意两质点间的距离保持不变
- 各质点的运动规律→刚体的运动规律

#### 3.1.1 刚体的运动形式

1. 平动 刚体内部所作的任何一条直线,在运动中都始终保持与自身平行。可用一个点的运动描述(质心)





## 平动的特点:

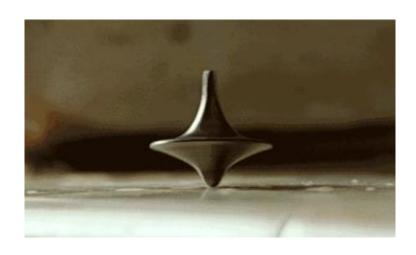
轨迹可以是直线,也可以是曲线 各质点的运动轨迹相同。所有质点 都具有相同的位移、速度和加速度

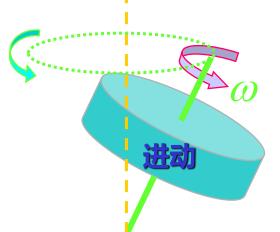
# 2. 转动 刚体上的各质点都绕同一直线作圆周运动 (转轴

定轴转动: 转轴固定不动

非定轴转动: 转轴随时间变化





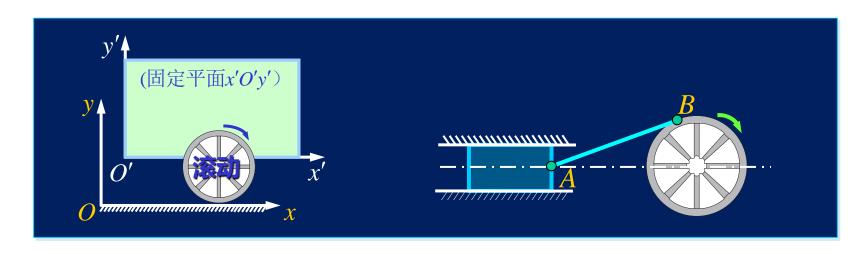


定点转动

进动: 自转物体之自 转轴又绕著另一轴旋

转的现象

## 3. <mark>平面平行运动:在运动过程中,刚体上任一点和某一</mark>固定平 面的距离保持不变

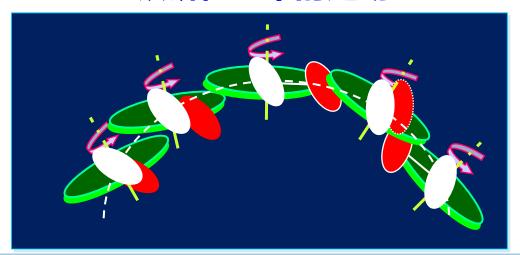


#### 一般运动:

除上述几种运动 形式外,刚体其它更 为复杂的运动形式。

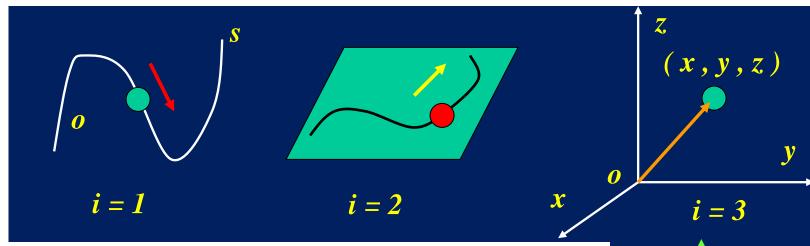
刚体运动=平动+转动

## 铁饼在空中的运动



#### 3.1.2 刚体的自由度

自由度:确定一个物体空间位置所需要的独立坐标数目。



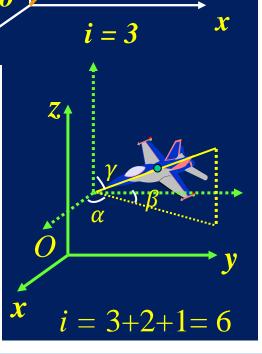
## 刚体的自由度

确定质心C的位置: 3个平动自由度(x, y, z)

确定瞬时轴的空间方位: 3个方位角  $(\alpha, \beta, \gamma)$ , 其中两个是独立的。

确定刚体绕瞬时轴转过的角度 $\varphi$ 。

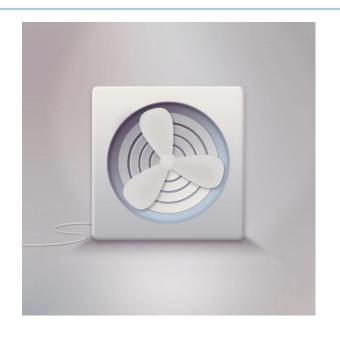
当刚体受到某些限制——自由度减少。



## § 3.2 刚体定轴转动的运动学规律

## 主要内容:

- 1. 描述刚体定轴转动的物理量
- 2. 定轴转动刚体上一点的速度和加速度与角量的关系
- 3. 刚体定轴转动运动学的两类问题

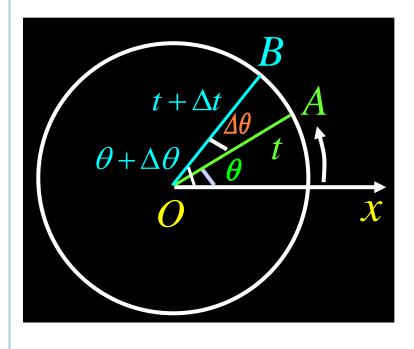


定轴转动时,刚体上各质点都绕固定轴作圆周运动, 在任意时刻其上各质点的位移、速度、加速度(线量) 各不相同。

质点的圆周运动→刚体定轴转动运动

## 3.2.1 描述刚体定轴转动的物理量

圆周运动的角量描述



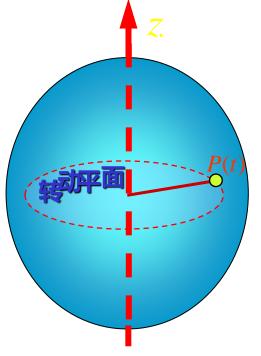
口角位置 $\theta$   $\theta = \theta(t)$  口角位移 $\Delta \theta$   $\Delta \theta = \theta_B - \theta_A$ 

口角速度 $\omega$   $\omega = \frac{d\theta}{dt}$ 

口角加速度 $\beta$   $\beta = \frac{d\omega}{dt}$ 

刚体定轴转动的角量描述

转动平面: 刚体上垂直于固定轴 的任意平面。 ▲



运动学中讲过的角坐标、角位移、角速 度、角加速度等概念,以及有关公式都 可适用于刚体的定轴转动。

## 角坐标θ

任选刚体上的任意点P点为参考点 刚体定轴转动的运动方程  $\theta = \theta(t)$ 

## 角位移Δθ

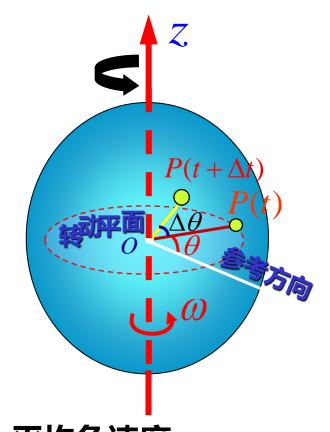
P在 t 和  $t+\Delta t$  后的角坐标为  $\theta_1$  和  $\theta_2$ 

$$\Delta \theta = \theta_2 - \theta_1$$

沿逆时针转动, $\Delta\theta$ 为正; 沿顺时针转动, $\Delta\theta$ 为负。

角速度 
$$\omega = \frac{\mathrm{d}\theta}{\mathrm{d}t}$$
 瞬时角速度  $\bar{\omega} = \frac{\Delta\theta}{\Delta t}$  平均角速度

- 定轴转动角速度方向(正负)规定同角位移
- 刚体转动角位移矢量  $\vec{\omega} = \omega \vec{k}$



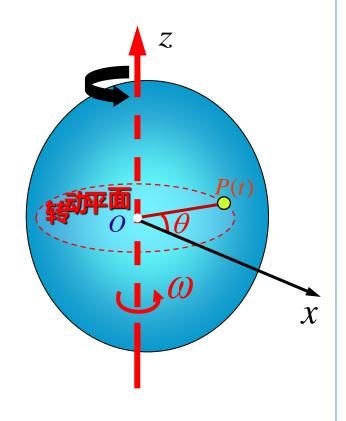


## 角加速度

## (瞬时) 角加速度

$$\beta = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \omega}{\Delta t} = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d^2 \theta}{dt^2}$$

- 刚体定轴转动时,角加速度可看成 是只有正、负的代数量。
- 定轴转动角加速度方向(正负)规 定同角位移
- 刚体转动的角加速度矢量  $\overline{\beta} = \frac{d\overline{\omega}}{dt}$



在一般刚体运动中,角加速度矢量和角速度矢量一般不沿同一方向。

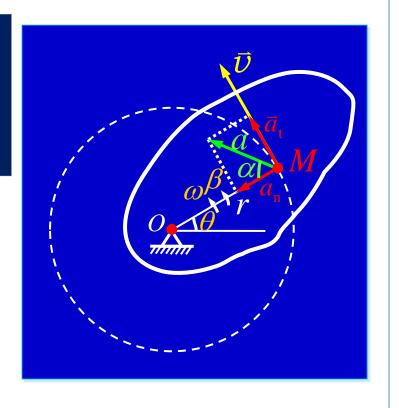
## 3.2.2 定轴转动刚体上一点的速度和加速度与角量的关系

- □ 刚体内各个质点的位移、速度、加速度 (线量)各不相同
- □ 刚体内各质点具有相同的角位移、角速 度、角加速度

$$\upsilon = \omega r$$

$$a_{t} = r\beta$$

$$a_{n} = \omega^{2} r = \omega \upsilon$$



- M点的线速度、切向加速度沿圆轨迹的切线,指向由 $\omega$ 、 $\beta$  的正负确定。
- ω和β同号, 刚体加速转动; ω和β异号, 刚体减速转动。

## 3.2.3 刚体定轴转动运动学的两类问题

◆ 第一类问题 —— 微分问题

已知刚体转动运动方程 $\theta = \theta(t)$ ,求角速度 $\omega$ 、角加速度 $\beta$ 

$$\omega = \frac{d\theta}{dt} \qquad \beta = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d^2\theta}{dt^2}$$

◆ 第二类问题 —— 积分问题

已知角速度或角加速度及初始条件,求转动运动方程 $\theta = \theta(t)$ 

$$\omega = \omega_0 + \int_0^t \beta dt \qquad \theta = \theta_0 + \int_0^t \omega dt$$

对于刚体绕定轴匀变速转动,角加速度β=常量,有

$$\omega = \omega_0 + \beta t \qquad \theta = \theta_0 + \omega_0 t + \frac{1}{2} \beta t^2 \qquad \omega^2 = \omega_0^2 + 2\beta (\theta - \theta_0)$$

## ◆ 第一类问题

例 定轴转动运动方程为 $\theta=10\pi t^2$ ,式中 $\theta$ 的单位为rad,t的单位为s

求角速度和角加速度及距转轴r处的质点的切向加速度和法 向加速度

解 角速度为 
$$\omega = \frac{d\theta}{dt} = 20\pi t$$
 角加速度为  $\beta = \frac{d\omega}{dt} = 20\pi$ 

距转轴r处质点的切向加速度大小  $a_t = r\beta = 20\pi r$  法向加速度大小  $a_n = r\omega^2 = 400\pi^2 rt^2$ 

例 一转动的轮子由于摩擦力矩的作用,在5s内角速度由 15rad/s匀减速地降到10rad/s。求(1)角加速度(2)在此 5s内转过的角度(3)还需要多长时间轮子停止转动

## 解 角速度为恒量

$$\omega = \omega_0 + \beta t$$
  $\omega^2 = \omega_0^2 + 2\beta (\theta - \theta_0)$ 

(1) 角加速度

$$\beta = \frac{\omega_1 - \omega_0}{t} = \frac{10 - 15}{5} = -1(rad / s^2)$$

(2) 角位移

$$\theta - \theta_0 = \frac{{\omega_1}^2 - {\omega_0}^2}{2\beta} = \frac{10^2 - 15^2}{2 \times (-1)} = 62.5 \text{ (rad/s)}$$

(3) 停止转动时间 
$$t' = \frac{\omega_2 - \omega_1}{\beta} = \frac{0 - 10}{-1} = 10(s)$$

## **◆ 第二类问题**

例 电动机转子作定轴转动,开始时它的角速度 $\omega_0 = 0$ ,经150s 其转速达到12000r/min,已知转子的角加速度 $\beta$ 与时间t满足  $\beta = kt^2$ 。求在这段时间内,转子转过的圈数。

解 由角加速度的定义,有  $\beta = \frac{d\omega}{dt} = kt^2$  分离变量并积分,有  $\int_0^{\omega} d\omega = \int_0^t kt^2 dt$   $\omega_0 = 0$  t 时刻转子的角速度为  $\omega = \frac{1}{3}kt^3$   $k = \frac{3\omega}{t^3}$ 

由角速度的定义  $\omega = \frac{d\theta}{dt}$  , 得转子在150s内转过的角度为

$$\theta = \int_0^{150} \frac{1}{3} \times k \cdot t^3 dt = \frac{k}{12} \int_0^{150} dt^4 = \frac{3\omega}{12 \times 150^3} \times 150^4 = \frac{3 \times 400\pi \times 150}{12} rad = 15000\pi (rad)$$

因而转子在这一段时间内转过的圈数为  $N = \frac{\theta}{2\pi} = 7500$ r