Probabilidade e inferência estatística com aplicações em R

Aula 2 - Distribuições discretas

Felipe Barletta

Departamento de Estatística

22 setembro, 2020



Sumário

1 Variável aleatória

- 2 Distribuições de probabilidade
- 3 Distribuições de probabilidade discreta



Variável aleatória

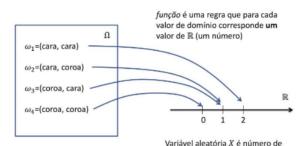
- Variável aleatória Descrição numérica do resultado de um fenômeno aleatório.
- Em probabilidade, uma função X que associa a cada evento do espaço amostral um número real $X(\omega)\in\mathbb{R}$, é denominada uma variável aleatória (V.A.).
- Dessa forma, podemos atribuir probabilidades aos eventos desse espaço amostral, dando origem ao conceito de variável aleatória

Notação

- X denota a variável aleatória.
- x denota os valores realizados da V.A.
- ullet Probabilidade de X assumir o valor x é denotada P[X=x].



Variável aleatória



"caras" em experimento de duas jogadas de uma moeda



Distribuições de probabilidade

- Há diversos modelos probabilísticos
- Distribuições de probabilidade de V.A. (discretas ou contínuas)
- Descrição das probabilidades associadas com os possíveis valores de X
 - Variáveis discretas ⇒ suporte em um conjunto de valores enumeráveis (finitos ou infinitos)
 - Variáveis contínuas ⇒ suporte em um conjunto não enumerável de valores



Distribuições de probabilidade

Definição: distribuição discreta

O conjunto de todos os valores possíveis de uma variável discreta, com suas probabilidades associadas, é chamada de **distribuição de probabilidade discreta**, ou seja,

$$P[X = x_i] = p(x_i) = p_i, \quad i = 1, 2, \dots$$

A probabilidade de cada valor deve estar entre 0 e 1

$$0 \le p(x_i) \le 1, \quad i = 1, 2, \dots$$

A soma de todas as probabilidades é igual a 1

$$\sum_{i} p(x_i) = 1.$$



Exemplo

Para obter um modelo para falhas de hardware em um sistema de computador, o número de acidentes ocorridos a cada semana foram observados durante um período de um ano.

Falhas(X)	Frequência $\left(f_{i} ight)$	Frequência relativa (fr_i)
0	9	9/52
1	14	14/52
2	13	13/52
3	9	9/52
4	4	4/52
5	2	2/52
6	1	1/52



Função de distribuição (ou Função de distribuição acumulada)

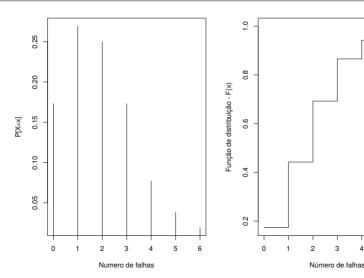
- Em muitas situações, é útil calcularmos a probabilidade acumulada até um certo valor.
- Definimos a função de distribuição ou função acumulada de probablidade de uma
 V.A. X pela expressão:

$$F(x) = P[X \le x]$$

para qualquer número real x.



Gráficos P[X=x] e $F(x) = P[X \le x]$ do exemplo anterior





5 6



Modelo Uniforme discreto

Definição:

Seja X uma v.a assumindo valores $1,2,\ldots,k$. Dizemos que X segue o modelo **Uniforme Discreto** se atribui a mesma probabilidade 1/k a cada um desses k valores.

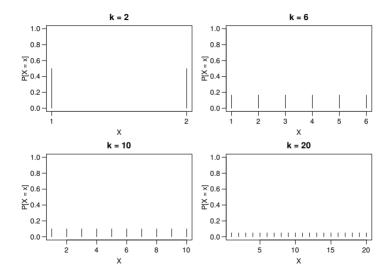
Então, sua função de probabilidade é dada por

$$P[X = j] = \frac{1}{k}, \quad j = 1, 2, \dots, k.$$

Notação: $X \sim \cup_D[1,k]$



Modelo Uniforme Discreto





Distribuições de probabilidade discreta

- Para resolução dos exercícios vamos explorar as seguintes funcionalidades do R para operações com distribuição de probabilidade:
 - d: calcula a densidade de probabilidade p(x) no ponto
 - p: calcula a função de probabilidade acumulada F(x) no ponto
 - q: calcula o quantil correspondente a uma dada probabilidade
 - r: gera uma amostra aleatória da distribuição



Modelo Bernoulli

Definição:

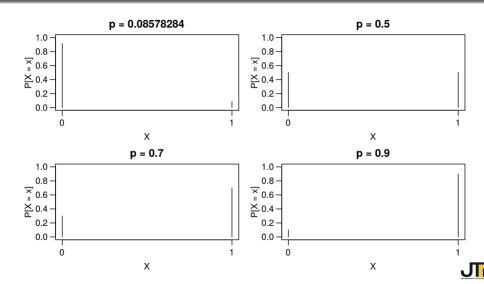
Uma variável aleatória X segue o modelo Bernoulli se assume apenas os valores 0 ("fracasso") ou 1 ("sucesso"). Sua função de probabilidade é dada por

$$P[X = x] = p^{x}(1-p)^{1-x}, \quad x = 0, 1$$

onde o parâmetro $0 \le p \le 1$ é a probabilidade de sucesso.

Notação: $X \sim \mathrm{Ber}(p)$





Definição:

Seja um experimento realizado dentro das seguintes condições:

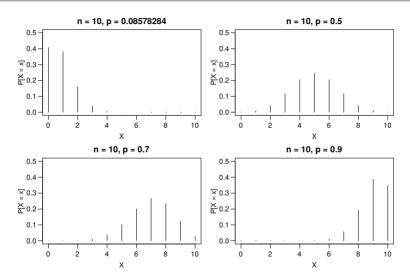
- \odot São realizados n "ensaios" de Bernoulli independentes.
- Cada ensaio só pode ter dois resultados possíveis: "sucesso" ou "fracasso".
- igoplus A probabilidade p de sucesso em cada ensaio é constante.

Vamos associar a v.a X o número de sucessos em n ensaios de Bernoulli. Portanto X poderá assumir os valores $0,1,\ldots,n$.

$$P[X = x] = \binom{n}{x} p^x (1-p)^{n-x}$$

Notação: $X \sim B(n,p)$







Modelo Geométrico

Definição:

Considere o número (k) de ensaios Bernoulli **que precedem o primeiro sucesso**. Nesse caso, dizemos que a v.a X tem distribuição Geométrica de parâmetro p, e sua função de probabilidade tem a forma

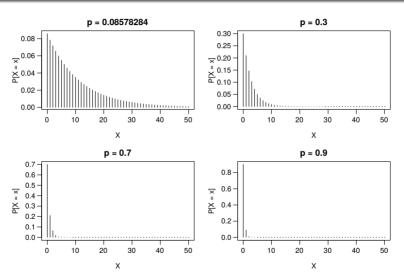
$$P[X = k] = p(1-p)^k, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

onde $0 \leq p \leq 1$ é a probabilidade de sucesso.

Notação: $X \sim \operatorname{G}(p)$.



Modelo Geométrico





Definição:

Seja um experimento realizado nas seguintes condições:

- As ocorrências são independentes.
- As ocorrências são aleatórias.
- ullet A variável aleatória X é o número de ocorrências de um evento **ao longo de algum intervalo** (de tempo ou espaço).

Denominamos esse experimento de processo de Poisson.

$$P[X = k] = \frac{e^{-\lambda} \lambda^k}{k!}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

onde o parâmetro $\lambda>0$ é a taxa média de ocorrências em um intervalo de tempo ou espaço.

Notação: $X \sim P(\lambda)$.



Modelo Poisson

