

# ARDUINO

Interrupções usando baixo nível

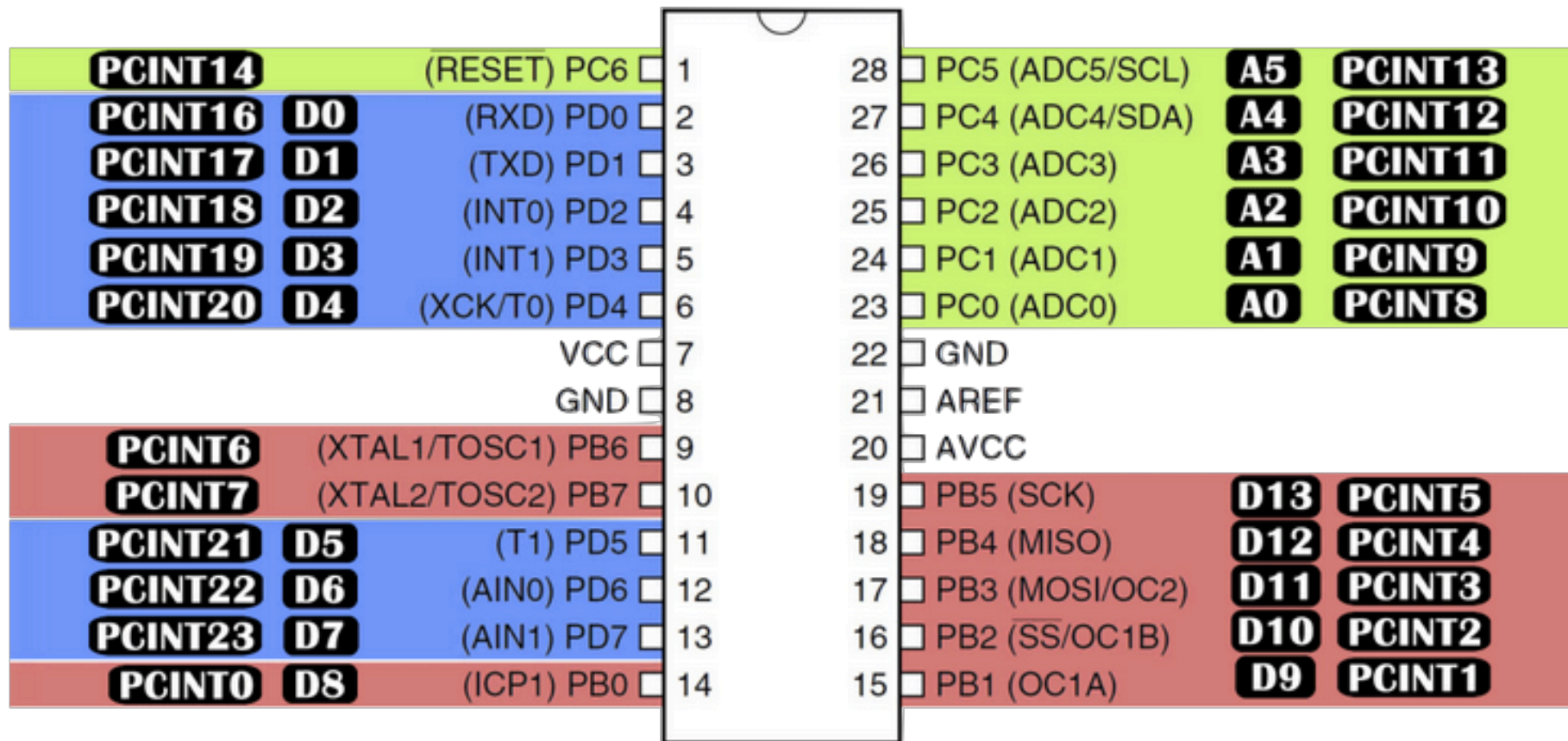
# Interrupção de baixo nível (todos os pinos)

# Pin Change Interrupt

- Tem casos em que **dois pinos de interrupção** não são suficientes
- Há outro tipo de interrupção que podemos usar em **todos** os pinos do Arduino: PCINT (**Pin Change Interrupt**)
- Este método não está embutido na plataforma Arduino, portanto, é preciso aprofundar na programação de mais baixo nível
- Vamos nos **limitar** às placas ATMega328, como o Arduino UNO e o Arduino Nano

# Pin Change Interrupt

Note que há três portas:  
PB (vermelho), PC (verde)  
e PD (azul)



**Note que PCINT abrange todos os pinos de D0 a D13 e A0 a A5**

A interrupção só ocorrerá quando houver uma mudança no estado do pino escolhido

# Pin Change Interrupt Control Register

- Existem apenas **três** possíveis vetores de interrupção, i.e., só três ISRs para todos esses pinos
- As ISRs são: PCINT**0**\_vect, PCINT**1**\_vect e PCINT**2**\_vect
- Qualquer mudança de pino entre D0 a D7, D8 e D13 e A0 a A5, só **aciona uma interrupção**
- Caso dois pinos tenham seus estados mudados, **ambos compartilharão a mesma** rotina de interrupção

# Pin Change Interrupt Control Register

- Devemos implementar a rotina de interrupção de forma que **esta seja capaz de identificar** em qual dos pinos ocorreu a interrupção
- Para ativar a PCINT em um pino específico precisamos manipular o registrador PCICR (***Pin Change Interrupt Control Register***)

# Pin Change Interrupt Control Register

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	PCIE2	PCIE1	PCIE0
Read/Write	R	R	R	R	R	R/W	R/W	R/W
Initial Value	0	0	0	0	0	0	0	0

Os últimos três bits desse registrador são **bits de controle** que servem para **habilitar um grupo PCINT**

Quando **PCIE0** (bit 0) está setado, os pinos **PCINT0 a PCINT7** são ativados, que são equivalentes aos pinos **D8 a D13**

Quando os bits PCIE1 ou PCIE2 são setados, os pinos PCINT8 a PCINT14 (A0 a A5) e PCINT16 a PCINT23 (D0 a D7) são ativados

# Pin Change Interrupt Flag Register

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	PCIF2	PCIF1	PCIF0
Read/Write	R	R	R	R	R	R/W	R/W	R/W
Initial Value	0	0	0	0	0	0	0	0

Quando as interrupções são acionadas, haverá **bits de sinalização** (*flag bits*) correspondentes que serão setados (valor igual a 1)

Esses *flag bits* são encontrados no registro **PCIFR**

Quando o **PCIE0** está ativado e a interrupção é acionada, o bit **PCIF0** será setado

O mesmo é verdade para o resto dos *flag bits*



# Pin Change Mask Register

- ❑ O que fazer para habilitar apenas pinos específicos dentro de um grupo?
- ❑ Isso é feito usando o registrador PCMSK (*Pin Change Mask*)
- ❑ Existem três registradores PCMSK, um para cada grupo
- ❑ Cada **bit** no registrador PCMSK corresponde a um **pino PCINT**

# Pin Change Mask Register

## PCMSK0

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
	PCINT7	PCINT6	PCINT5	PCINT4	PCINT3	PCINT2	PCINT1	PCINT0
Access	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0

## PCMSK1

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
		PCINT14	PCINT13	PCINT12	PCINT11	PCINT10	PCINT9	PCINT8
Access		R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
Reset		0	0	0	0	0	0	0

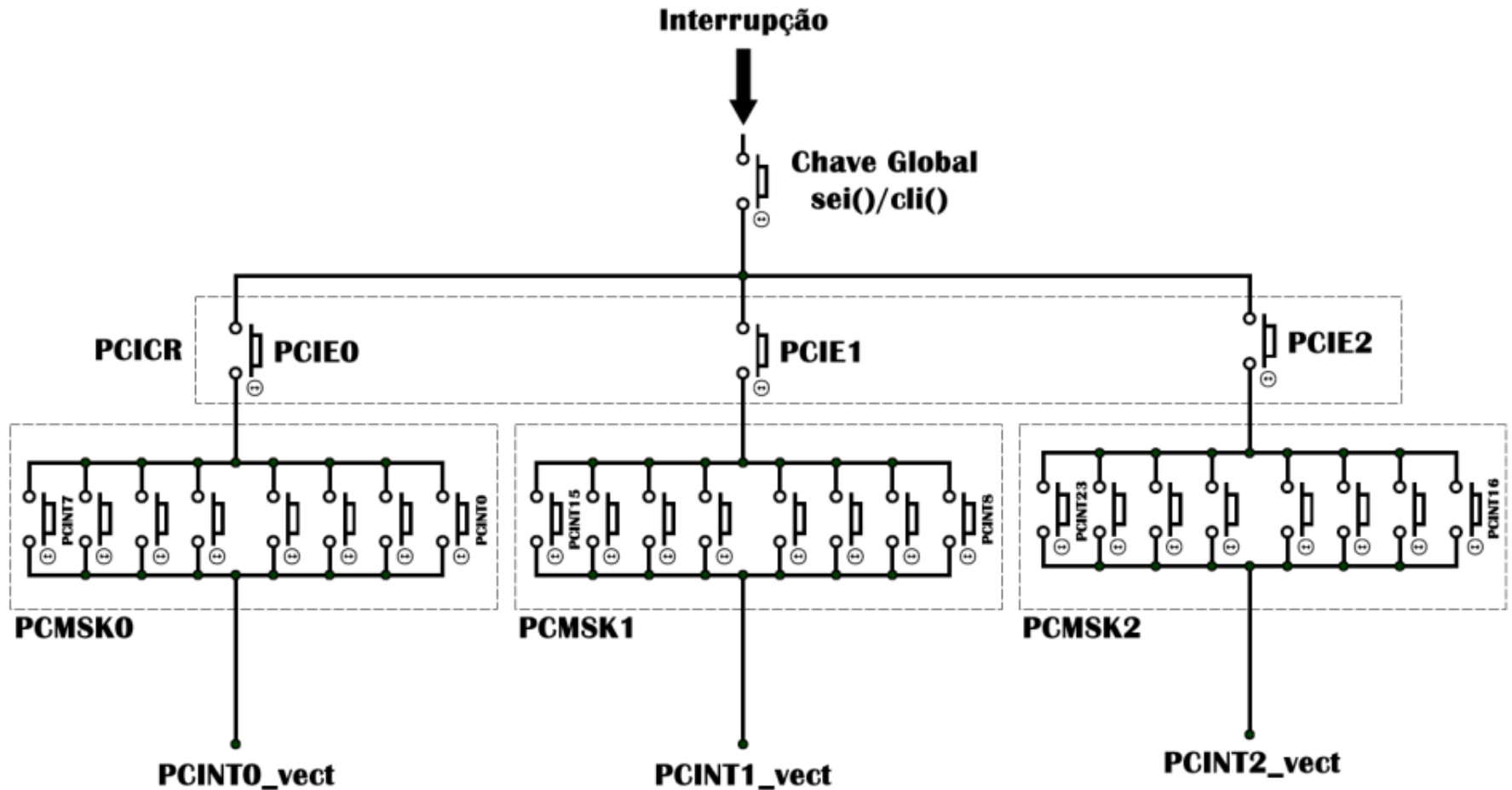
## PCMSK2

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
	PCINT23	PCINT22	PCINT21	PCINT20	PCINT19	PCINT18	PCINT17	PCINT16
Access	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0

# Global Interrupt Flag (SREG)

- Essa flag é responsável por controlar as interrupções de todo o microcontrolador
- Funciona como uma chave geral
- Uma maneira de modifica-la é através das macros **`sei()`** e **`cli()`**
- **`sei()`**: habilita as interrupções globalmente;
- **`cli()`**: bloqueia as interrupções globalmente

# Analogia com Chaves



# Código 1

Habilitar a interrupção por troca de estados no pino A0

<https://www.teachmemicro.com/arduino-interrupt-tutorial/>

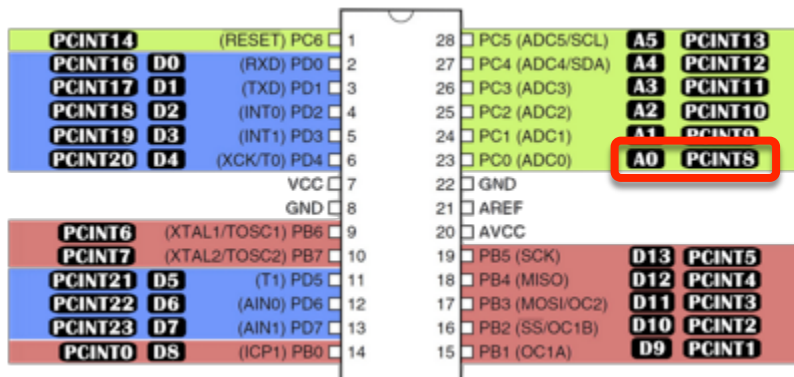
# Mask Register

Devemos definir o bit PCMSK para o pino A0

Este pino é o PCINT8 e, portanto, pertence ao PCMSK1

Então, esta linha deve ser incluída no sketch

```
PCMSK1 = B00000001; // habilita PCINT8
```



## PCMSK1

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
		PCINT14	PCINT13	PCINT12	PCINT11	PCINT10	PCINT9	PCINT8
Access		R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
Reset		0	0	0	0	0	0	0

# Control Register

Habilitamos a interrupção de grupo à qual **A0** pertence, no caso, **PCIE1**

Relembrando que quando o grupo **PCIE1** é setado, os pinos **PCINT8** a **PCINT14** são habilitados

```
PCICR = B00000010; // habilita grupo PCIE1
```

# Flags

Devemos limpar qualquer flag de interrupção porque eles não são redefinidos automaticamente

Como **A0** é **PCINT8**, portanto, pertence a **PCIF1**

Serão limpos todos os flags de interrupção

```
PCIFR = B00000000; // limpa todos os flags
```



# ISR

O AVR tem sua própria função `ISR()` que aceita o vetor de interrupção para cada grupo

O grupo **PCIE1** possui **PCINT1\_vect** como seu respectivo vetor

Como estaremos usando apenas **A0** neste exemplo, este é o único que precisamos

```
ISR(PCINT1_vect) {  
    state = !state;  
}
```

# Sketch completo

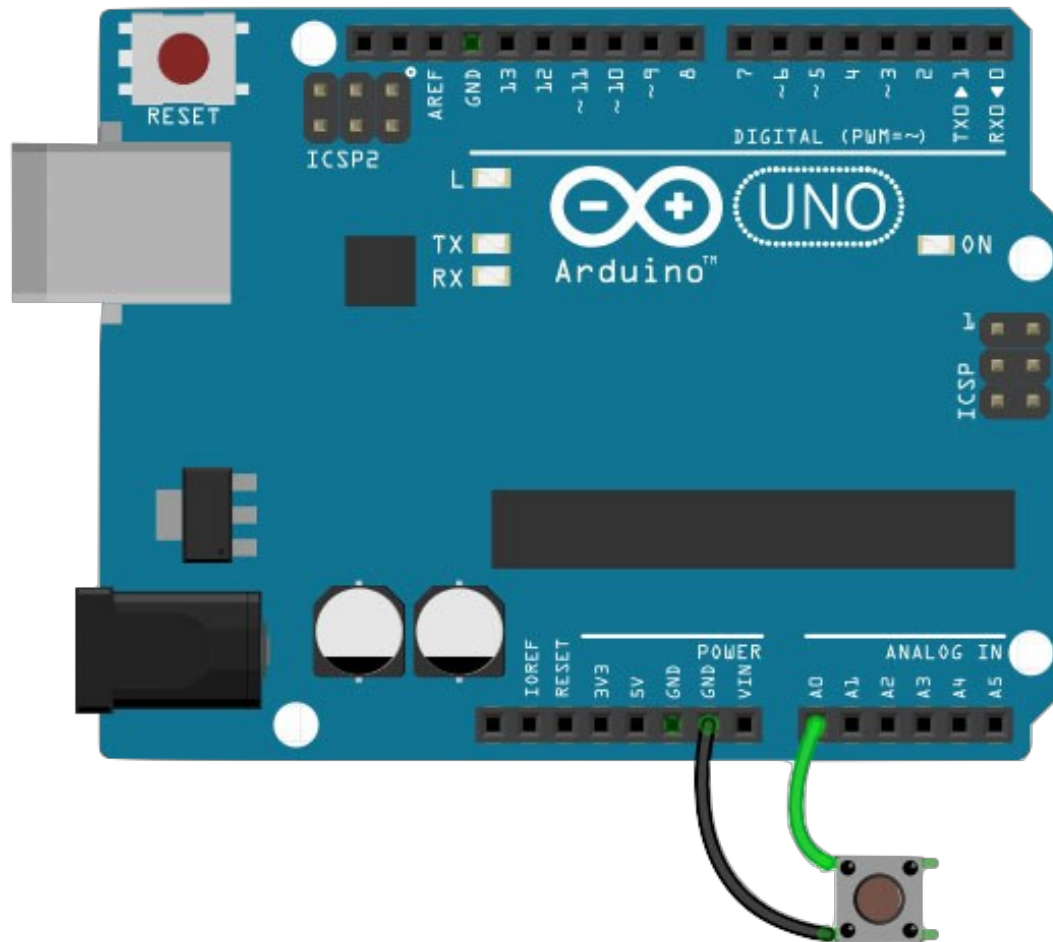
```
const byte ledPin = 13;
volatile byte state = LOW;

void setup(){
    pinMode(A0, INPUT_PULLUP);
    PCICR  = B00000010; // habilita grupo PCIE1
    PCMSK1 = B00000001; // habilita PCINT8
    PCIFR  = B00000000; // limpa todos os flags
}

void loop(){
    digitalWrite(ledPin, state);
}

ISR(PCINT1_vect) {
    state = !state;
}
```

# Circuito



# Pin Change Interrupt Library

- Se manipular registradores não é sua praia, existe uma biblioteca simples de interrupção de mudança de estados de pinos que você pode usar, que é a **PinChangeInt**
- A biblioteca pode ser baixada de **`https://code.google.com/archive/p/arduino-pinchangeint/downloads`**

# Pin Change Interrupt Library

```
#include <PinChangeInt.h>
const byte ledPin = 13;
volatile byte state = LOW;

void setup(){
    pinMode(ledPin, OUTPUT);
    pinMode(A0, INPUT_PULLUP);
    PCintPort::attachInterrupt(A0, isr, CHANGE);
}

void loop(){
    digitalWrite(ledPin, state);
}

void isr() {
    state = !state;
}
```

## Código 2

Habilitar a interrupção por troca de estados no pino D12

Usaremos um pouco mais de baixo nível

<https://portal.vidadesilicio.com.br/pcint-interruptoes-por-mudanca-de-estado/>

# Definição dos Registradores

Pino D12 é equivalente ao pino PB4, que deve ser de entrada com registrador PULL UP

Vamos inicialmente desligar as interrupções globalmente

Pino PB4 possui a interrupção PCINT4 que é habilitada por PCMSK0, que é habilitada por PCIE0

O tratador de interrupção será feito através da macro ISR() que recebe como parâmetro o vetor de interrupção PCINT0\_vect

PCINT14	(RESET) PC6	1	28	PC5 (ADC5/SCL)	A5	PCINT13
PCINT16	D0 (RXD) PD0	2	27	PC4 (ADC4/SDA)	A4	PCINT12
PCINT17	D1 (TXD) PD1	3	26	PC3 (ADC3)	A3	PCINT11
PCINT18	D2 (INT0) PD2	4	25	PC2 (ADC2)	A2	PCINT10
PCINT19	D3 (INT1) PD3	5	24	PC1 (ADC1)	A1	PCINT9
PCINT20	D4 (XCK/T0) PD4	6	23	PC0 (ADC0)	A0	PCINT8
	VCC	7	22	GND		
	GND	8	21	AREF		
PCINT6	(XTAL1/TOSC1) PB6	9	20	AVCC		
PCINT7	(XTAL2/TOSC2) PB7	10	19	PB6 (SPI6)	D12	PCINT5
PCINT21	D5 (T1) PD5	11	18	PB4 (MISO)	D12	PCINT4
PCINT22	D6 (AIN0) PD6	12	17	PB3 (MOSI/OC2)	D11	PCINT3
PCINT23	D7 (AIN1) PD7	13	16	PB2 (SS/OC1B)	D10	PCINT2
PCINT0	D8 (ICP1) PB0	14	15	PB1 (OC1A)	D9	PCINT1

## PCMSK0

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
	PCINT7	PCINT6	PCINT5	PCINT4	PCINT3	PCINT2	PCINT1	PCINT0
Access	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0

# Código 2

```
void setup() {  
    // desliga interrupcoes globalmente  
    cli();  
  
    // Equivalente a pinMode(12, INPUT_PULLUP);  
    DDRB  &= ~(1 << DDB4); // Seta D12 como entrada;  
    PORTB |= (1 << PORTB4); // Liga Pull-up;  
  
    // Seta registradores de interrupção  
    PCICR  |= (1 << PCIE0);  
    PCMSK0 |= (1 << PCINT4);  
  
    // liga interrupcoes globalmente  
    sei();  
}
```



# Código 2

```
void loop() {  
    // . . .  
}  
  
ISR(PCINT0_vect) {  
    if (PINB & (1 << PINB4)) {  
        // D12 mudou de LOW para HIGH  
    }  
    else {  
        // D12 mudou de HIGH para LOW  
    }  
}
```

# Código 3

Habilitar a interrupção por troca de estados no pino D10, D11 e D12

Usaremos um pouco mais de baixo nível

<https://portal.vidadesilicio.com.br/pcint-interruptoes-por-mudanca-de-estado/>

# Definição dos Registradores

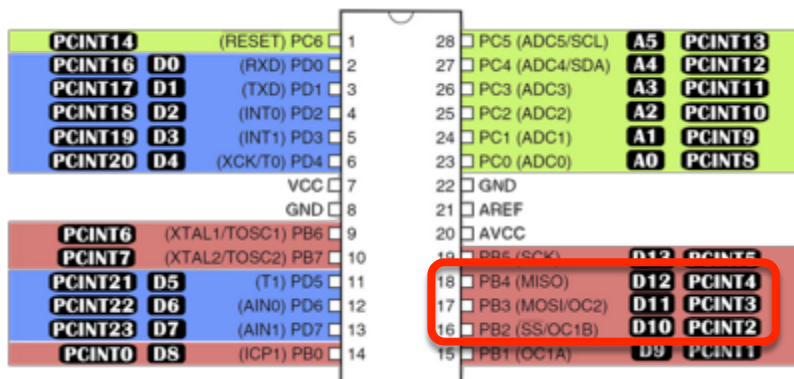
Pinos D10, D11 e D12 são equivalentes aos pinos PB2, PB3 e PB4, que devem ser de entrada e com registrador PULL UP

Pinos PB2, PB3 e PB4 possuem as interrupções PCINT2, PCINT3 e PCINT4 que são habilitadas por PCMSK0 e por PCIE0

A macro ISR() receberá o vetor de interrupção PCINT0\_vect

Agora um mesmo vetor de interrupção **será chamado por vários pinos**

Para definir qual pino causou a interrupção devemos guardar um histórico do ultimo estado de todo o PORTB



## PCMSK0

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
	PCINT7	PCINT6	PCINT5	PCINT4	PCINT3	PCINT2	PCINT1	PCINT0
Access	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0

# Código 3

```
void setup() {  
    cli();  
  
    /* Equivalente a  
    pinMode(12, INPUT_PULLUP);  
    pinMode(11, INPUT_PULLUP);  
    pinMode(10, INPUT_PULLUP);  
    */  
  
    DDRB &= ~( (1 << DDB4) | (1 << DDB3) | (1 << DDB2) );  
  
    PORTB |= ( (1 << PORTB4) |  
               (1 << PORTB3) |  
               (1 << PORTB2) );  
}
```

# Código 3

```
// Seta registradores de interrupção  
PCICR |= (1 << PCIE0);
```

```
PCMSK0 |= ( (1 << PCINT4) |  
             (1 << PCINT3) |  
             (1 << PCINT2) );
```

```
sei();
```

```
}
```

```
void loop() {  
    //...  
}
```

# Código 3

```
// Variáveis globais que devem ser declaradas volatile
volatile uint8_t last_PINB = PINB;

/* Função de Tratamento de Interrupção */
ISR(PCINT0_vect) {
    uint8_t changed_bits;
    changed_bits = PINB ^ last_PINB;
    last_PINB = PINB;
```

# Código 3

```
if (changed_bits & (1 << PINB4)) {
    if (PINB & (1 << PINB4)) {
        // D12 mudou de LOW para HIGH;
    }
    else { // D12 mudou de HIGH para LOW}
}
else if (changed_bits & (1 << PINB3)) {
    if (PINB & (1 << PINB3)) {
        // D11 mudou de LOW para HIGH
    }
    else { // D11 mudou de HIGH para LOW}
}
else if (changed_bits & (1 << PINB2)) {
    if (PINB & (1 << PINB2)) {
        // D10 mudou de LOW para HIGH
    }
    else { // D10 mudou de HIGH para LOW}
}
}
```