

Dinámica (FIS1514)

Colisiones

Felipe Isaule

felipe.isaule@uc.cl

Miércoles 25 de Octubre de 2023

Resumen clase anterior

- Revisitamos la segunda ley de Newton y definimos el momentum lineal.
- Definimos el impulso y revisamos el principio de impulsomomentum.
- Presentamos el concepto de conservación del momentum lineal.

Clase de hoy

- Colisiones elásticas e inelásticas.
- Impacto y coeficiente de restitución.

Clase de hoy

- Colisiones elásticas e inelásticas.
- Impacto y coeficiente de restitución.

Colisiones elásticas

- Una colisión es elástica si conserva momentum y energía.
- Es decir, las fuerzas internas no generan trabajo.
- **Ejemplo:** (se conocen las masas y v_1)

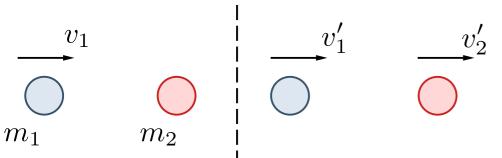
Conservación del momentum:

$$m_1 v_1 = m_1 v_1' + m_2 v_2' \qquad \longrightarrow \qquad m_1 (v_1 - v_1') = m_2 v_2'$$

Conservación de la energía:

$$\frac{m_1}{2}v_1^2 = \frac{m_1}{2}v_1'^2 + \frac{m_2}{2}v_2'^2 \longrightarrow m_1(v_1 - v_1')(v_1 + v_1') = m_2v_2'^2$$

$$v_1' = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2}v_1$$

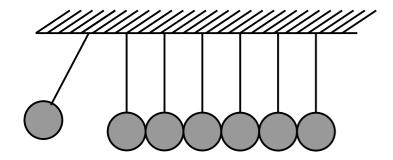


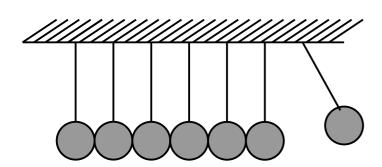
$$v_1 = \frac{1}{m_1 + m_2} v_1$$

$$v_2' = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_1$$

Ejemplo: Péndulo de Newton

- El péndulo de Newton conserva momentum y energía.
- Si todas las esferas tienen la misma masa m, la rapidez con que choca la esfera izquierda es la misma rapidez con la que sale la esfera derecha.





Conservación del momentum:

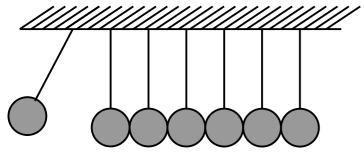
$$mv_1 = mv_2 \qquad \longrightarrow \qquad v_1 = v_2$$

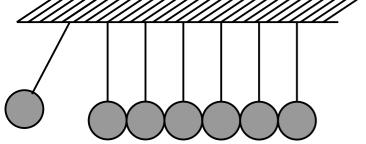
Conservación de la energía:

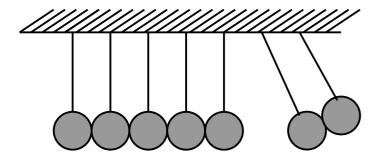
$$\frac{m}{2}v_1^2 = \frac{m}{2}v_2^2 \qquad \longrightarrow \qquad v_1 = v_2$$

Ejemplo: Péndulo de Newton

¿Es posible chocar con una esfera y que salgan dos?







Conservación del momentum:

$$mv_1 = 2mv_2$$

$$v_1 = 2v_2$$

Conservación de la energía:

$$\frac{m}{2}v_1^2 = 2\frac{m}{2}v_2^2 \longrightarrow$$

$$v_1 = \sqrt{2}v_2$$

No es posible con choques elásticos!

Colisiones inelásticas

- Una colisión es inelástica si conserva momentum pero no conserva energía.
- Es decir, se pierde energía cinética por disipación.
- Ejemplo: (se conocen las masas, g y h)

Conservación del momentum (antes y después del choque):

$$m_P v_P = (m_P + m_B) v_B$$

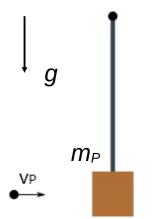
$$\longrightarrow$$
 $v_B = \frac{m_P v_P}{m_P + m_B}$

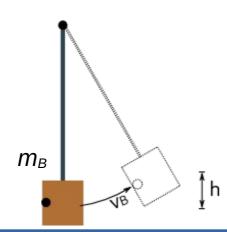
Conservación de la energía: (después del choque):

$$\frac{m_P + m_B}{2} v_B^2 = (m_P + m_B)gh$$

$$\rightarrow$$

$$v_B = \sqrt{2gh}$$







$$v_P = \frac{(m_P + m_B)\sqrt{2gh}}{m_P}$$

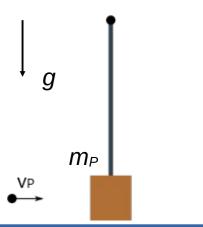
Colisiones inelásticas

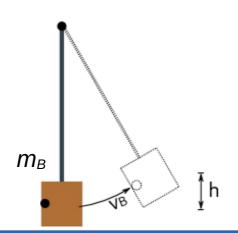
- Una colisión es inelástica si conserva momentum pero no conserva energía.
- Es decir, se pierde energía cinética por disipación.
- **Ejemplo:** (se conocen las masas, *g* y *h*)

Podemos calcular la energía disipada en la colisión:

$$E_1 - \Delta Q = E_2$$
 ———

$$\rightarrow \frac{m_P}{2}v_P^2 - \Delta Q = \frac{m_P + m_B}{2}v_B^2$$





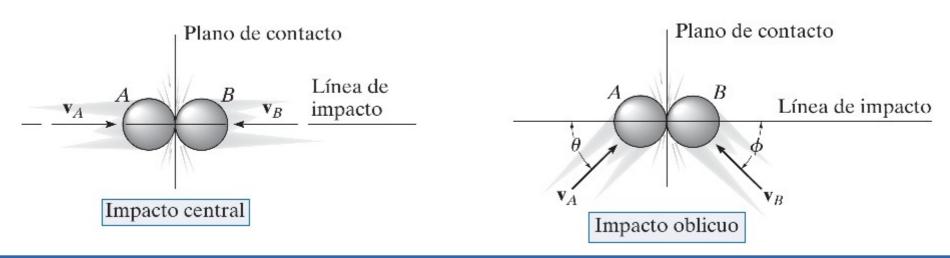
$$\Delta Q = \frac{m_B g h}{m_P} (m_B + m_P)$$

Clase de hoy

- Colisiones elásticas e inelásticas.
- Impacto y coeficiente de restitución.

Impacto

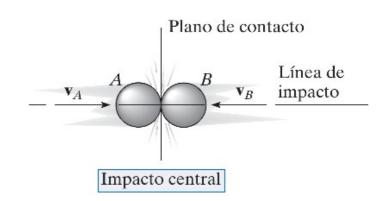
- Un impacto es un choque en un tiempo muy corto.
- Es decir, las **fuerzas impulsoras son muy grandes** (ejemplo: clavar con un martillo).
- Existen dos tipos de impactos:
 - Impacto central: El movimiento va a lo largo de la línea de impacto.
 - Impacto obliquo: El movimiento forma un ángulo con la línea de impacto.



Impactos centrales

En impactos centrales tenemos que

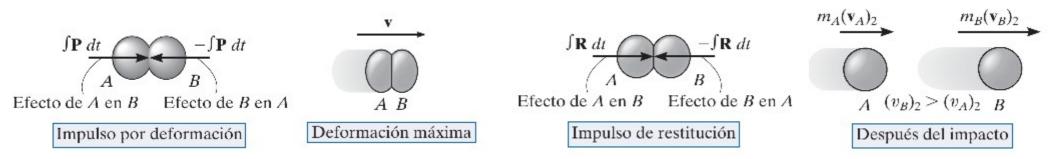
$$m_A v_A + m_B v_B = m_A v_A' + m_B v_B'$$



- Si conocemos las velocidades iniciales, nos falta una ecuación para obtener las velocidades finales.
- En choques elásticos podemos imponer conservación de la energía.
- Pero en otros tipos de choques necesitamos una condición extra.

Coeficiente de restitución

• Si el choque **no es completamente elástico**, las partículas se van a **deformar** durante el choque



El coeficiente de restitución es definido como:

$$e = \frac{I_{\text{restitucion}}}{I_{\text{deformación}}} = \frac{\int Rdt}{\int Pdt} \longrightarrow e = \frac{v_{B,2} - v_{A,2}}{v_{A,1} - v_{B,1}}$$

Coeficiente de restitución

• El coeficiente de restitución es uno en un choque elástico:

$$\int Rdt = \int Pdt \qquad \longrightarrow \qquad e = 1$$

 En un choque completamente inelástico las masas quedan pegadas después de un choque, entonces el coeficiente de restitución es cero:

$$\int Rdt = 0 \qquad \longrightarrow \qquad e = 0$$

En otros casos, toma valores entre cero y uno.

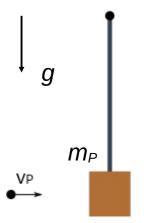
Ejemplo choque inelástico

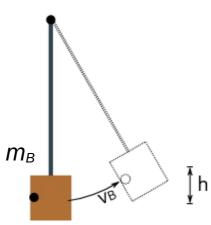
• En el ejemplo de choque inelástico, teníamos que

$$v_B = \sqrt{2gh} \qquad v_P = \frac{(m_P + m_B)\sqrt{2gh}}{m_P}$$

• El coeficiente de restitución:

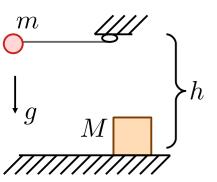
$$e = \frac{v_B - v_B}{v_{P,1}} \longrightarrow \boxed{e = 0}$$





Ejemplo

- Una esfera de **masa** m es soltada desde el **reposo** a una **altura** h, para luego **chocar** con un bloque de **masa** M que está en **reposo**. Si el **coeficiente de restitución** del choque es $e{=}0.5$.
 - Determine las velocidades después del choque.
 - Encuentre la energía disipada.



Ejemplo

- Una esfera de **masa** m es soltada desde el **reposo** a una **altura** h, para luego **chocar** con un bloque de **masa** M que está en reposo. Si el coeficiente de restitución del choque es e = 0.5.
 - Determine las velocidades después del choque.

Primero determinamos la velocidad con que la esfera choca al bloque utilizando conservación de la energía:

$$mgh = \frac{m}{2}v_m^2$$

$$\longrightarrow v_m = \sqrt{2gh}$$

Conservación del momentum:

$$mv_m = mv_m' + Mv_M'$$

Coeficiente de restitución:

$$e = \frac{v_M' - v_m'}{v_m} = 1/2$$

$$\begin{pmatrix} m & \text{ } \\ \downarrow g & \text{ } \\ M & \text{ } \end{pmatrix} h \qquad \longrightarrow$$

$$v_m' = \frac{2m-M}{m+M} \sqrt{\frac{gh}{2}}, \quad v_M' = \frac{3m}{m+M} \sqrt{\frac{gh}{m+M}}$$

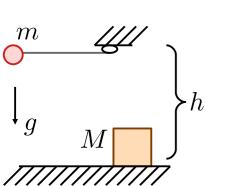
$$v_M' = \frac{3m}{m+M} \sqrt{\frac{gh}{2}}$$

Ejemplo

- Una esfera de **masa** m es soltada desde el **reposo** a una **altura** h, para luego **chocar** con un bloque de **masa** M que está en **reposo**. Si el **coeficiente de restitución** del choque es $e{=}0.5$.
 - Encuentre la **energía disipada**.

La energía antes y después del choque:

$$\frac{m}{2}v_m^2 - \Delta Q = \frac{m}{2}v_m'^2 + \frac{M}{2}v_M'^2$$



$$\Delta Q = \frac{3ghmM}{4(m+M)}$$

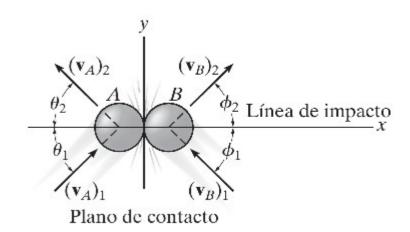
Receta para resolver problemas de choques

- Seleccionar sistema de referencia y coordenadas.
- Identificar velocidades conocidas y desconocidas.
- Imponer conservación del momentum.
- Imponer coeficiente de restitución o conservación de energía (sólo en choques elásticos).
- Despejar incógnitas.

Impactos obliquos

En un impacto obliquo

$$m_A \vec{v}_{A,1} + m_B \vec{v}_{B,1} = m_A \vec{v}_{A,2} + m_B \vec{v}_{B,2}$$



El momentum se conserva en cada coordenada:

$$m_A v_{A,1,x} + m_B v_{B,1,x} = m_A v_{A,2,x} + m_B v_{B,2,x}$$

$$m_A v_{A,1,y} + m_B v_{B,1,y} = m_A v_{A,2,y} + m_B v_{B,2,y}$$

 Pero sólo se produce deformación en el eje de impacto. En el ejemplo de la figura:

$$e = \frac{v_{B,2,x} - v_{A,2,x}}{v_{A,1,x} - v_{B,1,x}}$$

$$m_A v_{A,1,y} = m_A v_{A,2,y}$$

$$m_B v_{B,1,y} = m_B v_{B,2,y}$$

Resumen

- Definimos los choques elásticos e inelásticos.
- Definimos el concepto de impacto.
- Revisamos el concepto de coeficiente de restitución.
- Próxima clase:
 - → Centro de masa y sistemas con masa variable.