Distribuições de Probabilidade

1. Introdução

Neste tópico, serão abordados alguns conceitos primordiais como variável aleatória e seus tipos, definição de alguns tipos de distribuições e suas respectivas aplicações em casos onde deve-se levantar as probabilidades de eventos descritos por estas funções.

2. Tipos de Variáveis Aleatórias

Uma variável aleatória é uma variável cujo valor depende de fatores não determinísticos, ou melhor dizendo probabilísticos. Detalhando um pouco mais sobre as variáveis aleatórias, existem dois tipos mais comuns de variáveis aleatórias que podem ser aplicadas, sendo elas:

Discreta: são as variáveis aleatórias que a distribuição de probabilidade assume apenas valores enumeráveis;

Contínua: são as variáveis aleatórias que a distribuição de probabilidade assume valores contínuos dentro de um intervalo prédeterminado.

Para entender profundamente os conceitos de cada um dos tipos de variáveis aleatórias, deve-se definir as propriedades de distribuições de probabilidade para cada um dos casos.

3. Distribuições de Probabilidade

Uma distribuição de probabilidade é uma função que descreve o comportamento aleatório de um fenômeno dependente do acaso. A distribuição de probabilidade pode modelar incertezas e descrever fenômenos físicos, biológicos, econômicos, entre outros.

A representação matemática para a distribuição de probabilidade é feita utilizando o que chama-se de **função de probabilidade** (caso discreto) **função de densidade de probabilidade** (caso contínuo). Para cada um dos tipos de variáveis aleatórias, tem-se uma definição de densidade de probabilidade, conforme descritos a seguir:

Discretas: Para o caso das variáveis aleatórias discretas a definição matemática para a função de probabilidade (também chamada de função massa de probabilidade), pode ser dada da seguinte forma: F(X) = P(X = x)

Ou seja, para o caso discreto, a variável aleatória é uma função que assume um valor real para cada elemento do espaço amostral. Partindo das definições gerais para probabilidade, os resultados a seguir são sempre válidos:

$$0 \le P(X = x) \le 1$$

$$P(X = x) \ge 0$$

$$\sum_{i=1}^{\infty} P(X = x_i) = 1$$

$$P(a \le X \le b) = \sum_{x=a}^{x=b} P(X=x)$$

Contínuas: Para o caso das variáveis aleatórias contínuas a definição matemática para a probabilidade, P, utilizando a função de densidade de probabilidade P, pode ser dada da seguinte forma: $P(X) = \int p(x) \, dx$

Da mesma forma que para o caso discreto, define-se algumas relações conhecidas para o caso das variáveis aleatórias contínuas:

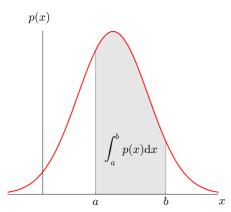
$$p(x) \ge 0, \forall x \in \mathbb{R}$$

22/10/2023, 13:02

$$\int_{-\infty}^{\infty} p(x) \, dx = 1$$

$$P(a \le X \le b) = \int_a^b p(x) \, dx$$

Uma outra forma de interpretarmos a probabilidade de uma dada distribuição entre o intervalo a e b, seria como a área abaixo ao gráfico da função de densidade de probabilidade:



Fonte: Thomas Haslwanter

3.1. Valor Esperado (Esperança) e Variância

Assim como no caso da Estatística Descritiva, no casos de modelos probabilísticos também existem parâmetros de posição e variabilidade utilizados para caracterizar uma distribuição de probabilidade:

Valor Esperado (Esperança): O valor esperado seria o produto da variável aleatória x e sua respectiva probabilidade, funcionando como se fosse uma média ponderada para as probabilidades. O cálculo do valor esperado é definido da seguinte forma:

$$E[X] = \sum_{i}^{n} x_{i} P(X = x_{i}) \label{eq:energy_energy}$$
 Caso Discreto:

$$E[X] = \int_{-\infty}^{\infty} x p(x) dx$$
 Caso Contínuo:

Variância: A variância é o valor que mede a variabilidade, ou seja o quão dispersão estão as probabilidades em relação ao valor esperado. A variância é definida da seguinte forma:

$$\begin{split} V[X] &= \sigma^2 = E[(X - E[X])^2] = E[X^2] - E[X]^2 \\ E[X^2] &= \sum_i x_i^2 P(X = x_i) \\ \text{Onde,} \qquad \text{e analogamente para o caso contínuo} \end{split} \\ E[X^2] &= \int_{-\infty}^{\infty} x^2 p(x) dx \\ \text{e analogamente para o caso contínuo} \end{split}$$

Exemplo de aplicação - Caso Discreto: Seja a variável aleatória X com distribuição abaixo, calcule E[X] e V[X]:

P(X = 1) = 0.3

P(X = 2) = 0.4

P(X = 3) = 0.2

P(X = 4) = 0.1

No trecho de código abaixo exemplifica uma forma de ser implementado a resolução do exercício acima usando o Python:

Vetor de eventos

X = [1, 2, 3, 4]

Vetor de probabilidades

P = [0.3, 0.4, 0.2, 0.1]

Cálculo do Valor esperado

esp = np.dot(X, P)

```
# Mostra o valor esperado
print("Valor esperado: ", np.round(esp, 2))

# Cálculo da variância
var = np.round(np.dot(np.power(X, 2), P) - np.power(esp, 2), 2)

# Mostra a variância
print("Variância: ", var)
```

Exemplo de Aplicação - Caso Contínuo: A variável X tem função de densidade de probabilidade dada por:

```
f(x) = \frac{x^2}{3} \text{ , se } -1 \leq x \leq 2 \text{, caso contrário seria 0.}
```

Para o caso contínuo, precisa-se realizar o cálculo de uma integral, onde será utilizado uma função própria da biblioteca SciPy:

```
# Carrega a função quad para aproximar o valor da integral from scipy.integrate import quad
```

A função *quad* irá aproximar o valor da integral ao valor calculado teórico, com uma margem de erro bem pequena. A implementação da resolução em código *Python* encontra-se a seguir:

```
# Função para a equação do valor esperado
def funcao_vlr_esperado(x):
   return x*(x*x)/3
# Cálculo da integral e o erro a partir da função anterior
esp, erro1 = quad(funcao_vlr_esperado, -1, 2)
# Print do valor esperado
print("Valor Esperado: ", esp)
print("Erro da Integral: ", erro1)
# Função para a equação do valor esperado x^2 a partir da função anterior
def funcao_variancia(x):
   return (x*x)*(x*x)/3
# Integral de x^2
esp_x2, erro2 = quad(funcao_variancia, -1, 2)
# Cálculo da variância
var = esp_x2 - esp*esp
# Print da variância
                       ", var)
print("Variância:
print("Erro da Integral: ", erro2)
```

4. Principais Distribuições

Existem algumas distribuições largamente utilizadas para o levantamento de probabilidade de eventos, sendo as principais delas descritas nos tópicos a seguir.

4.1 Distribuição de Bernoulli

A distribuição de Bernoulli é uma distribuição discreta para um espaço amostral $k \in \{0,1\}$, baseando a probabilidade em **sucessos** e **falhas**, onde a probabilidade de sucesso de um evento (k=1) é igual a p e a probabilidade de falha (k=0) seria o valor complementar 1-p. A função que descreve a distribuição de Bernoulli pode ser definida como:

$$P(X = k) = p^k (1 - p)^{(1-k)}$$

Os valores para o valor esperado e a variância para a distribuição de Bernoulli são respectivamente:

Valor Esperado: $E[X] = p_{;}$

$$Variancia: V[X] = p(1-p)$$

Mas no caso da distribuição de Bernoulli, trata-se apenas para um evento isolado, como por exemplo o lançamento de uma moeda. Quando o problema envolve eventos **com repetições**, utiliza-se o caso geral da distribuição de Bernoulli que seria uma **Distribuição Binomial**.

4.2 Distribuição Binomial

Seja a variável aleatória baseado em n repetições de Bernoulli, temos que a definição da distribuição binomial é dada por:

$$P(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1 - p)^{(n-k)} = \frac{n!}{k!(n-k)!} p^k (1 - p)^{(n-k)}$$

Os valores para o valor esperado e a variância para a distribuição binomial são respectivamente:

Valor Esperado: E[X] = np

Variância:
$$V[X] = np(1-p)$$

Exemplo de Aplicação: Em uma caixa há 8 bolas brancas e 4 pretas. Retira-se 5 bolas com reposição. Calcule a probabilidade de que:

A) saiam duas bolas brancas:

Uma forma de resolver este problema seria justamente desenvolver uma função em Python que realize o cálculo da probabilidade para a distribuição binomial:

```
# Carrega a função que calcula o fatorial
from math import factorial

# Cria uma função para o cálculo da probabilidade binomial
def binomial(k, n, p):
    C = (factorial(n)/(factorial(n - k)*factorial(k))) # Cálculo da combinação
    return C*np.power(p, k)*np.power(1 - p, n - k) # retorna o valor da probabilidade
```

Definida a função, aplica-se aos conceitos propostos pelo exercício:

```
# Número de retiradas
n = 5

# Número de brancas
k = 2

# Probabilidade de uma bola branca
p = 8/12

# Mostra o resultado teórico
print("A probabilidade para este evento será: ", np.round(binomial(k, n, p), 3))
```

A biblioteca *SciPy* também tem uma aplicação direta para o cálculo pontual da probabilidade binomial utilizando uma função chamada *probability mass function*. Resolvendo o mesmo exercício com a função do *SciPy*:

```
# Carrega as funções para probabilidade binomial from scipy.stats import binom
```

```
# Número de retiradas
n = 5

# Número de brancas
k = 2

# Probabilidade de uma bola branca
p = 8/12

# Mostra o resultado teórico
print("A probabilidade para este evento será: ", np.round(binom.pmf(k, n, p), 3))
```

B) saiam pelo menos 3 pretas:

Para este exemplo, como é buscado a probabilidade de pelo menos 3 bolas pretas para 5 lançamentos, pode ocorrer também os eventos 4 e 5 bolas pretas. Dessa forma, precisa ser trabalho com a probabilidade acumulada dos eventos, uma forma de implementar isso em *Python* foi desenvolvida no código abaixo:

Analogamente, o *SciPy* tem uma função chamada *cumulative distribution function* para estes casos de probabilidade acumulada. No caso do exemplo, seria mais conveniente calcular a probabilidade acumulada até duas retiradas de bolas e utilizar a **probabilidade complementar**, pois neste exemplo limita-se a 5 lançamentos mas poderiam ser milhares de lançamento. Então é uma aplicação mais simples trabalhar com a probabilidade complementar:

```
# Número de retiradas
n = 5

# Probabilidade de uma bola preta
p = 4/12

# Limite das retiradas
k = 2

# Calculando a probabilidade acumulada até 2 retiradas
prop = binom.cdf(k, n, p)

# Calcula a probabilidade complementar
prop_comp = 1 - prop

# Mostra o resultado da probabilidade complementar
print("A probabilidade para este evento será: ", np.round(prop_comp, 3))
```

4.3 Distribuição Poisson

Uma variável aleatória tem distribuição de Poisson quando podemos descrever um evento em relação a uma taxa/contagem de ocorrência, normalmente chamada de μ , sendo $\mu > 0$. Dessa forma a equação para a distribuição de Poisson será definida como:

$$P(X = k) = \frac{e^{-\mu}\mu^k}{k!}$$

Os valores para o valor esperado e a variância para a distribuição de Poisson serão respectivamente:

Valor Esperado: $E[X] = \mu$; Variância: $V[X] = \mu$

Exemplo de Aplicação: Em uma central telefônica chegam 300 ligações por hora. Sabendo que segue uma distribuição de Poisson, qual é a probabilidade de que:

A) Em um minuto não ocorra ligações?

Resolvendo o exemplo implementando uma função em Python para o cálculo da distribuição de Poisson:

```
# Definindo uma função para a distribuição de Poisson
def Poisson(k, mu):
    return np.exp(-mu)*(mu**k)/factorial(k)

# Definindo a taxa de ocorrência
mu = 5 # 300 chamadas/ 60 minutos = 5 chamadas por minuto

# Frequência procurada
k = 0 # Não ocorrer ligações

# Mostra o resultado
print("A probabilidade para este evento será: ", np.round(Poisson(k, mu), 3))
```

Analogamente, resolvendo o mesmo exemplo com biblioteca SciPy utilizando a função pmf:

```
# Carrega a função para distribuição de Poisson
from scipy.stats import poisson

# Definindo a taxa de ocorrência
mu = 5 # 300 chamadas/ 60 minutos = 5 chamadas por minuto

# Frequência procurada
k = 0 # Não ocorrer ligações

# Mostra o resultado
print("A probabilidade para este evento será: ", np.round(poisson.pmf(k, mu), 3))
```

B) Ocorra pelo menos 4 ligações?

Implementando novamente uma função em *Python* para o cálculo da distribuição de *Poisson*, neste caso utilizando de probabilidade acumulada:

```
prop_comp = 1 - prop

# Mostra o resultado
print("A probabilidade para este evento será: ", np.round(prop_comp, 3))
```

Analogamente, resolvendo o mesmo exemplo com biblioteca SciPy utilizando a função cdf:

```
# Carrega a função para distribuição de Poisson
from scipy.stats import poisson

# Definindo a taxa de ocorrência
mu = 5 # 300 chamadas/ 60 minutos = 5 chamadas por minuto

# Frequência procurada
k = 2 # Até 2 ligações para usar a probabilidade complementar

# Cálculo da probabilidade acumulada até 2 ligações
prop = poisson.cdf(k)

# Cálculo da probabilidade complementar
prop_comp = 1 - prop

# Mostra o resultado
print("A probabilidade para este evento será: ", np.round(prop_comp, 3))
```

4.4 Distribuição Exponencial

Uma variável aleatória contínua tem uma distribuição exponencial quando queremos avaliar o tempo decorrido entre dois eventos consecutivos, diferente do Poisson que avalia de acordo com uma contagem de ocorrências em um espaço de tempo. A função densidade de probabilidade que descreve a distribuição exponencial pode ser descrita como:

$$f(x) = \alpha e^{-\alpha x}, x \geq 0$$
 No caso para $x < 0$, a probabilidade de $f(x) = 0$

Os valores para o valor esperado e a variância para a distribuição exponencial serão respectivamente:

Valor Esperado:
$$E[X] = \frac{1}{\alpha_i}$$

$$\operatorname{Variância:} V[X] = \frac{1}{\alpha^2}$$

Exemplo de Aplicação: O intervalo de tempo, em minutos, entre emissões consecutivas de uma fonte radioativa é uma variável aleatória contínua que segue uma distribuição exponencial com parâmetro $\alpha=0.2$. Qual a probabilidade de que ocorra uma emissão em um intervalo inferior a 2 minutos?

Resolvendo o exemplo com uma implementação em Python:

Para o caso de utilizar a biblioteca *SciPy*, como a integral pega o intervalo contínuo entre 0 e 2, basta utilizar da função *cdf* para resolver o exercício:

4.5 Distribuição Uniforme

A distribuição uniforme é uma distribuição bem simples e não possui parâmetros, a única diferença é que só vai haver probabilidade para um determinado evento x, se $x \in [a,b]$. Dessa forma a equação de densidade de probabilidade para a distribuição uniforme é dado por:

$$f(x)=\frac{1}{b-a}, a\leq x\leq b$$
 E para o caso de $x\notin [a,b]$, a função de densidade será $f(x)=0$

Os valores para o valor esperado e a variância para a distribuição uniforme serão respectivamente:

Valor Esperado:
$$E[X] = \frac{a+b}{2}$$
 ;
 Variância: $V[X] = \frac{(b-a)^2}{12}$.

Materiais Complementares

Documentação do SciPy;

 $Artigo \ \textit{5 Probability distribution you should know as a data scientist} \ escrito \ por \ Harsh \ Maheshwari;$

Referências

Pedro A. Morettin, Wilton O. Bussab, Estatística Básica, 8ª edição

Peter Bruce, Andrew Bruce & Peter Gedeck, Practical Statistics for Data Scientists, 50+ Essential Concepts Using R and Python, 2ª edition Ron Larson & Betsy Farber, Estatística Aplicada, 6ª edição.