

Superfícies Visíveis

Disciplina: Computação Gráfica (BCC35F)

Curso: Ciência da Computação

Prof. Walter T. Nakamura waltertakashi@utfpr.edu.br

Campo Mourão - PR

Baseados nos materiais elaborados pelas professoras Aretha Alencar (UTFPR) e Rosane Minghim (USP)

Sumário



- 1) Introdução
- 2) Back Face Culling
 - Programação OpenGL
- 3) Algoritmo Z-Buffer
- Programação OpenGL

Sumário



- 1) Introdução
- 2) Back Face Culling
 - Programação OpenGL
- 3) Algoritmo Z-Buffer
 - Programação OpenGL

Introdução



Rendering de Polígonos

- Por eficiência, só queremos renderizar as faces poligonais que são visíveis para a câmera.
- Existem diversos algoritmos para detecção de superfícies visíveis (ou eliminação de superfícies ocultas) que variam conforme:
 - Complexidade da cena
 - Tipo de objeto desenhado
 - Equipamento disponível etc.



Introdução

- Os algoritmos existentes podem ser classificados em dois grandes grupos:
 - Métodos de espaço do objeto Compara objetos entre si, ou partes de objetos, para determinar a visibilidade
 - Métodos de espaço da imagem Compara pixel por pixel no plano de projeção para determinar a visibilidade





- Discutiremos dois algoritmos para visibilidade:
 - Back Face culling: método de espaço de objeto simples e rápido para identificar as faces traseiras de um poliedro
 - Z-buffer: método de espaço de imagem comumente usado para detectar superfícies visíveis, que compara profundidades das superfícies para cada pixel projetado no plano de projeção

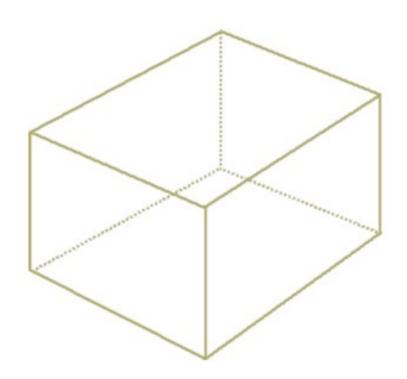
Sumário



- 1) Introdução
- 2) Back Face Culling
 - Programação OpenGL
- 3) Algoritmo Z-Buffer
 - Programação OpenGL



Se faces pertencem a um objeto sólido (um poliedro, por exemplo),
 não é necessário renderizar as faces de trás (não visíveis)

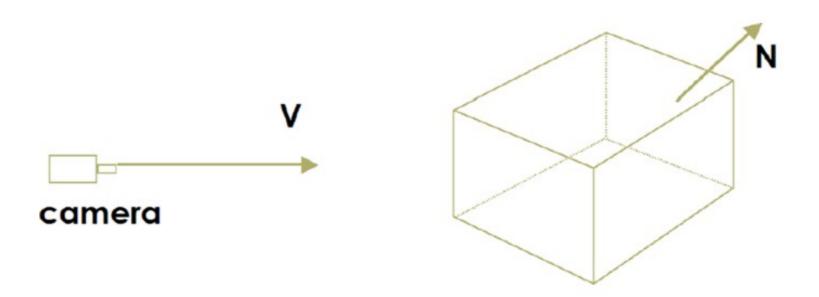


- Apenas 3 faces precisam ser traçadas
- Faces de trás podem ser removidas do pipeline



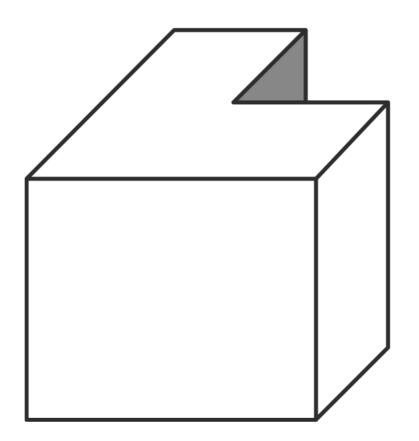
- Como descobrir quais são as "faces de trás"?
 - Uma face é uma "face de trás" (**não visível**) de um polígono se o ângulo entre o vetor normal à face N e o vetor direção de observação V é menor do que 90° .

$$V \cdot N > 0$$





 O processo assume que a cena é composta por objetos poliédricos convexos fechados



Sumário



- 1) Introdução
- 2) Back Face Culling
 - Programação OpenGL
- 3) Algoritmo Z-Buffer
 - Programação OpenGL



 Muito importante para rendering mais eficiente (simplifica muito a cena) em geral é o primeiro passo do processo

```
glEnable(GL_CULL_FACE);
glCullFace(GL_BACK);
```

 Com isso, restam apenas os polígonos/faces potencialmente visíveis para a câmera



```
#include <GL/glut.h>

void init(){
    glClearColor(1.0f, 1.0f, 1.0f, 1.0f); //define a cor de fundo
    glMatrixMode(GL_PROJECTION); //define que a matriz é a de projeção
    glLoadIdentity(); //carrega a matriz de identidade
    glOrtho(-5.0, 5.0, -5.0, 5.0, -5.0, 5.0); //define uma projeção
ortogonal
}
```



```
void display(void) {
    //limpa o buffer
    qlClear(GL COLOR BUFFER BIT | GL DEPTH BUFFER BIT);
    //define que a matriz é a de modelo
    glMatrixMode(GL_MODELVIEW);
   glLoadIdentity();
    qlColor3f(1.0f, 0.0f, 0.0f); //N . V < 0 (visível)
    glBegin(GL TRIANGLES);
        qlVertex3f(0, 2, 0);
        qlVertex3f(-2, -2, 0);
        glVertex3f(2, -2, 0);
    glEnd();
    qlColor3f(0.0f, 1.0f, 0.0f); //N . V > 0 (não visível)
    glBegin(GL TRIANGLES);
        glVertex3f(-3.5f, 0, -4);
        qlVertex3f(-3, -2, -4);
        qlVertex3f(-4, -2, -4);
    glEnd();
    //força o desenho das primitivas
    qlFlush();
```

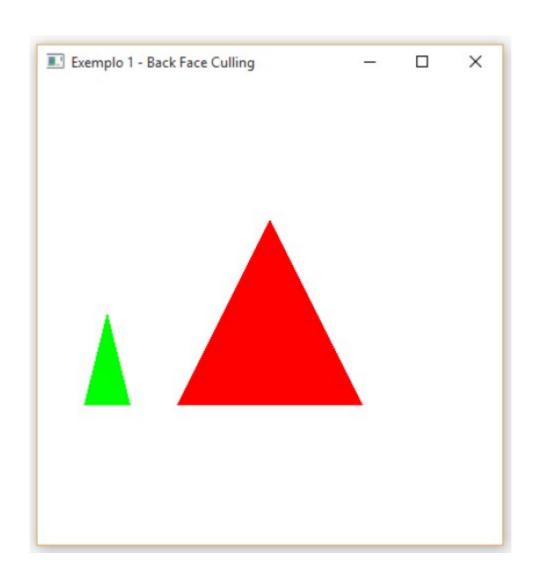


```
int main(int argc, char **argv){
    /* cria uma janela */
    glutInit(&argc, argv);
    glutInitDisplayMode(GLUT_RGB | GLUT_DEPTH); /* single buffering */
    glutInitWindowSize(400, 400);
    glutCreateWindow("Exemplo 1 - Back Face Culling");

    glutDisplayFunc(display);
    init(); //executa funcao de inicializacao

    glutMainLoop(); //mostre tudo e espere
    return(0);
}
```







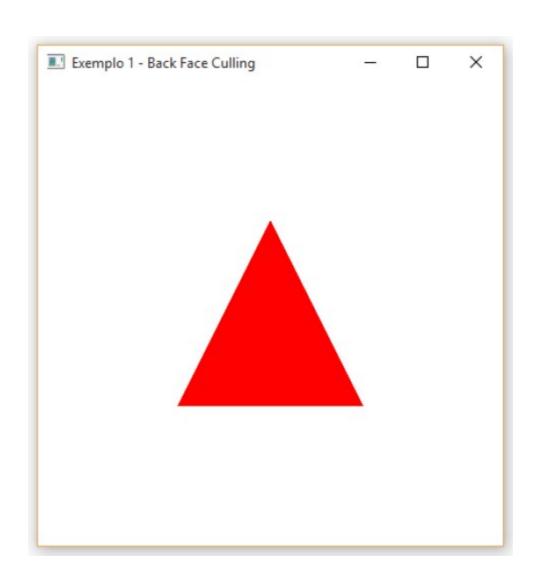
```
#include <GL/glut.h>

void init() {
    glClearColor(1.0f, 1.0f, 1.0f, 1.0f); //define a cor de fundo

    //habilita remoção de faces ocultas
    glEnable(GL_CULL_FACE);
    glCullFace(GL_BACK);

    glMatrixMode(GL_PROJECTION); //define que a matriz é a de projeção
    glLoadIdentity(); //carrega a matriz de identidade
    glOrtho(-5.0, 5.0, -5.0, 5.0, -5.0, 5.0); //define uma projeção
    ortogonal
}
```







- Por padrão, o Face Culling considera que a polígonos cujos vértices são definidos no sentido anti-horário representam a <u>face frontal</u>
 - Polígonos cujos vértices são definidos no sentido horário são considerados como a face traseira
 - É possível alterar o padrão utilizando o comando:

```
glFrontFace(GL_CW) # sentido horário
glFrontFace(GL_CCW) # sentido anti-horário (padrão)
```

Sumário

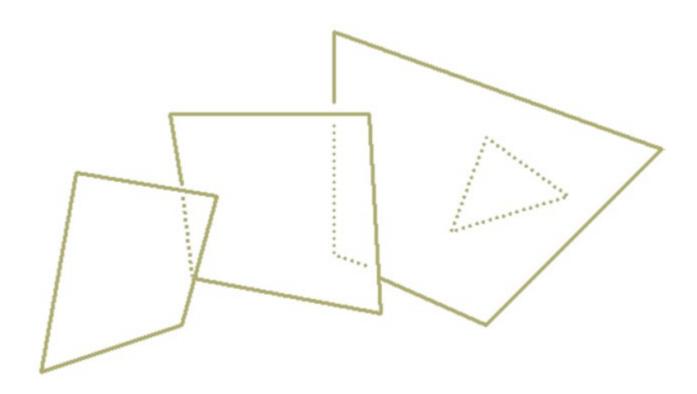


- 1) Introdução
- 2) Back Face Culling
 - Programação OpenGL
- 3) Algoritmo Z-Buffer
 - Programação OpenGL



Outro Problema: Faces Ocultas

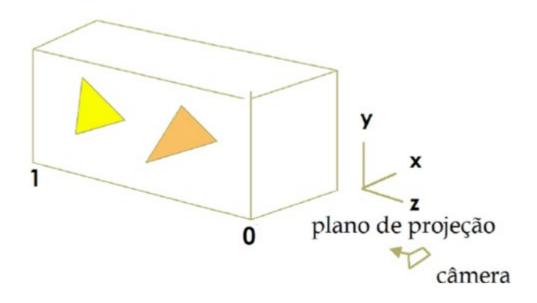
 Algumas faces da cena ficam ocultas atrás de outras: só queremos desenhar (renderizar) as faces (ou partes delas) realmente visíveis



Solução: Algoritmo Z-Buffer (ou Depth-Buffer)



- Considere que as faces passaram pela transformação de projeção, e tiveram suas coordenadas z armazenadas suponha valores de z normalizados no intervalo 0 a 1 (0 plano near e 1 plano far)
- Para cada pixel (x, y), queremos traçar a **face mais próxima da câmera**, ou seja, com menor valor de z







- Algoritmo usa dois buffers:
 - Frame Buffer: armazena os valores RGB que definem a cor de cada pixel
 - Z-Buffer: mantém informação de profundidade associada a cada pixel
- Inicialização
 - Todas posições do z-buffer são inicializadas com a maior profundidade:

$$depth_buffer(x,y) = 1.0$$

Todas as posições do frame buffer são inicializadas com a cor de fundo da cena:

$$frame_buffer(x,y) = cor_de_fundo$$



Algoritmo Z-Buffer

À medida em que cada face é renderizada, ou seja, os pixels são determinadas através do algoritmo de scanline:

```
/* calcula (se necessário) a profundidade z para cada
pixel projetado (xx,y) da face */

if (z < depth_buffer(x,y)) {
   depth_buffer(x,y) = z;
   frame_buffer(x,y) = cor_do_pixel;
}</pre>
```

Note que os valores de profundidade estão normalizados entre 0.0 e
 1.0 com o plano de visão na profundidade 0.0



Algoritmo Z-Buffer

- Implementação eficiente: o valor de profundidade de um pixel em uma scanline pode ser calculado usando o valor do pixel precedente usando uma única adição
- Depois de todas as faces processadas, o depth buffer contém a profundidade das superfícies visíveis, e o frame buffer contém as cores dessas superfícies
 - Cena pronta para ser exibida está no frame-buffer





Vantagens

- Simples e comumente implementado em hardware
- Objetos podem ser desenhados em qualquer ordem
- Placas gráficas otimizam operações no Z-Buffer

Desvantagens

- Quantidade de memória necessária (em um sistema 1280×1024 precisa 1.3 milhões de posições)
- Alguns cálculos desnecessários, devido a ordem arbitrária do processamento dos objetos

Sumário



- 1) Introdução
- 2) Back Face Culling
 - Programação OpenGL
- 3) Algoritmo Z-Buffer
- Programação OpenGL





 Na função inicialização do GLUT, incluir uma requisição para criar um depth buffer. Por exemplo:

```
glutInitDisplayMode(GLUT_SINGLE | GLUT_RGB | GLUT_DEPTH);
```

Habilitar z-buffer:

```
glEnable(GL_DEPTH_TEST);
```

Ao gerar um novo quadro, o z-buffer deve ser limpo

```
glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT | GL_DEPTH_BUFFER_BIT);
```



```
#include <GL/glut.h>
void init() {
    glClearColor(1.0f, 1.0f, 1.0f, 1.0f); //define a cor de fundo

    //habilita remoção de faces ocultas
    glEnable(GL_CULL_FACE);
    glCullFace(GL_BACK);

    glMatrixMode(GL_PROJECTION);
    glLoadIdentity(); //carrega a matriz de identidade
    glOrtho(-5.0, 5.0, -5.0, 5.0, -5.0, 5.0); //projeção ortogonal
}
```



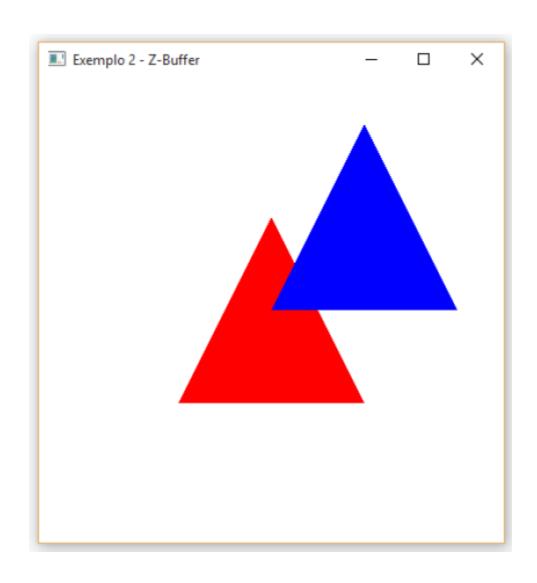
```
void display(void) {
    //limpa o buffer
    qlClear(GL COLOR BUFFER BIT | GL DEPTH BUFFER BIT);
    //define que a matriz é a de modelo
    glMatrixMode(GL MODELVIEW);
   glLoadIdentity();
    //triângulo na frente
    qlColor3f(1.0f, 0.0f, 0.0f); //N . V < 0 (visível)
    glBegin(GL_TRIANGLES);
        qlVertex3f(0, 2, 0);
        qlVertex3f(-2, -2, 0);
        qlVertex3f(2, -2, 0);
    alEnd();
    //triângulo atrás
    qlColor3f(0.0f, 0.0f, 1.0f); //N . V < 0 (visível)
    glBegin(GL_TRIANGLES);
        qlVertex3f(2, 4, -2);
        qlVertex3f(0, 0, -2);
        qlVertex3f(4, 0, -2);
    glEnd();
    //força o desenho das primitivas
    qlFlush();
```



```
int main(int argc, char **argv){
    /* cria uma janela */
    glutInit(&argc, argv);
    glutInitDisplayMode(GLUT_RGB | GLUT_DEPTH); /* single buffering */
    glutInitWindowSize(400, 400);
    glutCreateWindow("Exemplo 2 - Z-Buffer");

    glutDisplayFunc(display);
    init(); //executa funcao de inicializacao
    glutMainLoop(); //mostre tudo e espere
    return(0);
}
```







```
#include <GL/glut.h>
void init(){
    glClearColor(1.0f, 1.0f, 1.0f, 1.0f); //define a cor de fundo

    //habilita o teste de profundidade
    glEnable(GL_DEPTH_TEST);

    //habilita remoção de faces ocultas
    glEnable(GL_CULL_FACE);
    glCullFace(GL_BACK);

    glMatrixMode(GL_PROJECTION);
    glLoadIdentity(); //carrega a matriz de identidade
    glOrtho(-5.0, 5.0, -5.0, 5.0, -5.0, 5.0); //projeção ortogonal
}
```



