

# Abgabe SMD A Blatt 01

von Celina Kortmann, Felix Göke und Erich Wagner

```
In [ ]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

## Blatt 1

### Exercise 1 - Numerical Stability

Consider the functions

(a)  $f(x) = (x^3 + 1/3) - (x^3 - 1/3)$

(b)  $g(x) = ((3 + x^3/3) - (3 - x^3/3))/x^3$ .

Determine empirically for which ranges of  $x$  (roughly) the numerical result

- deviates from the algebraic by more than 1%,
- is equal to zero

The algebraic result is:  $f(x) = g(x) = \frac{2}{3}$

```
In [ ]: f = lambda x: (x**3+1/3)-(x**3-1/3) #kurze anonyme funktion
g = lambda x: ((3+x**3/3)-(3-x**3/3))/x**3
exact = 2/3

x_size=10000
x_a,x_b, f_x, err_f ,g_x, err_g= {}, {}, {}, {}, {}, {} #arrays um ergebnisse zu spei
x_a['default'] = np.logspace(4,6,x_size) #erzeugt ein Array mit 10.000 Werten im
x_a['32'] = np.logspace(1, 3, x_size, dtype='float32')
x_a['64'] = np.logspace(4, 6, x_size, dtype='float64')
x_b['default'] = np.logspace(-6,-4,x_size)
x_b['32'] = np.logspace(-3, -1, x_size, dtype='float32')
x_b['64'] = np.logspace(-6, -4, x_size, dtype='float64')

for key in x_a: f_x[key]=f(x_a[key]) #wendet f() auf das Array an und speichert
for key in x_a: err_f[key]=np.abs(exact-f_x[key])/exact # Berechnet die relative
for key in x_b: g_x[key]=g(x_b[key])
for key in x_b: err_g[key]=np.abs(exact-g_x[key])/exact
```

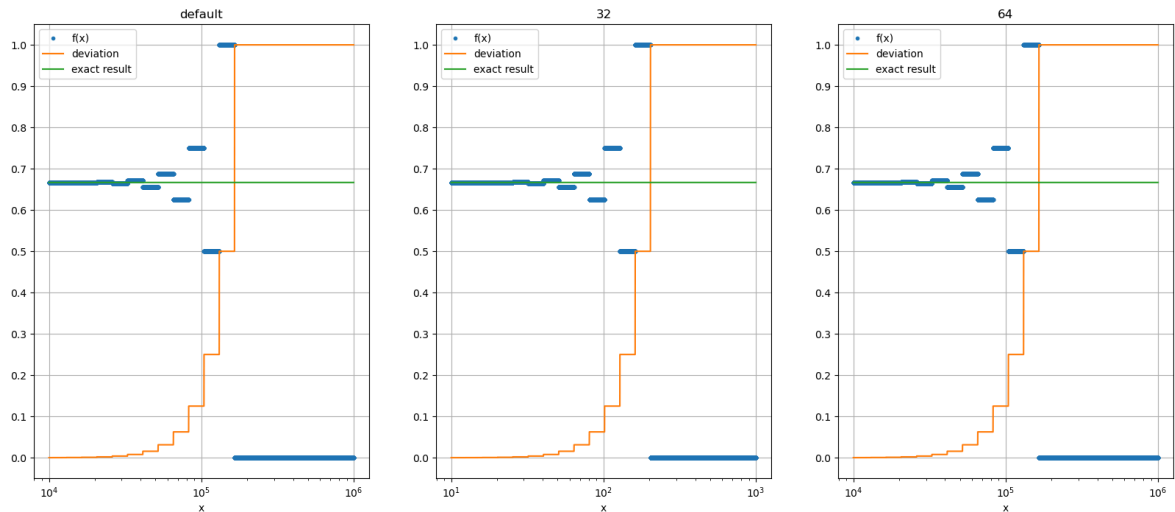
```
In [ ]: plt.subplots(1,3,figsize=(20,8))

i=1
for key in x_a:
    plt.subplot(1,3,i)
    plt.xscale('log')
    plt.yticks(np.arange(0.0,1.1,0.1))
    plt.xlabel('x')
    plt.title(key)

    plt.plot(x_a[key],f_x[key],'.',label='f(x)')
    plt.plot(x_a[key], err_f[key],'-', label='deviation')
```

```
plt.plot(x_a[key], np.full_like(x_a[key], exact), '-', label='exact result')

plt.grid(which='major')
plt.legend()
i += 1
```



```
In [ ]: for key in x_a:
    print(f'precision for: {key}')
    print(f'    last x with a deviate under 1%: x={x_a[key][err_f[key]<0.01][-1]}')
    print(f'    first x for f(x)=0: x={x_a[key][f_x[key]==0][0]:.3e}')
```

precision for: default

last x with a deviate under 1%: x=4.127e+04

first x for f(x)=0: x=1.652e+05

precision for: 32

last x with a deviate under 1%: x=5.078e+01

first x for f(x)=0: x=2.032e+02

precision for: 64

last x with a deviate under 1%: x=4.127e+04

first x for f(x)=0: x=1.652e+05

## Ergebnis für f(x)

Dtype | Abweichung < 1% | Bereich für  $f(x) = 0$  -----|-----|-----  
 -- default |  $|x| < 4.1 \cdot 10^4$  |  $|x| > 1.7 \cdot 10^5$  float32 |  $|x| < 5.1 \cdot 10^1$  |  $|x| > 2.0 \cdot 10^2$   
 float64 |  $|x| < 4.1 \cdot 10^4$  |  $|x| > 1.7 \cdot 10^5$

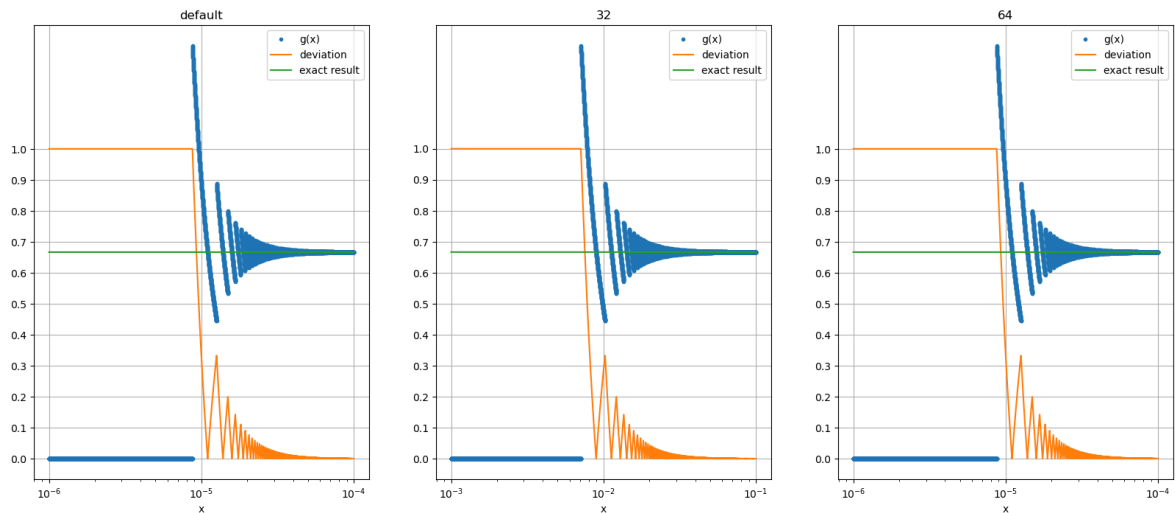
```
In [ ]: plt.subplots(1,3,figsize=(20,8))

i=1
for key in x_b:
    plt.subplot(1,3,i)
    plt.xscale('log')
    plt.yticks(np.arange(0.0,1.1,0.1))
    plt.xlabel('x')
    plt.title(key)

    plt.plot(x_b[key], g_x[key], '.', label='g(x)')
    plt.plot(x_b[key], err_g[key], '-', label='deviation')
    plt.plot(x_b[key], np.full_like(x_b[key], exact), '-', label='exact result')

    plt.grid(which='major')
```

```
plt.legend()
i += 1
```



```
In [ ]: for key in x_b:
    print(f'precision for: {key}')
    print(f'    last x with a deviate under 1%: x={x_b[key][err_g[key]<0.01][0]:
    print(f'    first x for f(x)=0: x={x_b[key][g_x[key]==0][-1]:.3e}')
```

precision for: default

last x with a deviate under 1%: x=1.097e-05

first x for f(x)=0: x=8.732e-06

precision for: 32

last x with a deviate under 1%: x=8.914e-03

first x for f(x)=0: x=7.097e-03

precision for: 64

last x with a deviate under 1%: x=1.097e-05

first x for f(x)=0: x=8.732e-06

## Ergebnis für g(x)

Dtype | Abweichung < 1% | Bereich für  $g(x) = 0$  -----|-----  
 -- default |  $|x| > 1.1 \cdot 10^{-5}$  |  $|x| < 8.7 \cdot 10^{-6}$  float32 |  $|x| > 8.9 \cdot 10^{-3}$  |  
 $|x| < 7.1 \cdot 10^{-3}$  float64 |  $|x| > 1.1 \cdot 10^{-5}$  |  $|x| < 8.7 \cdot 10^{-6}$

## Exercise 2: Numerical Stability and Condition

The expression  $f(E, \Theta)$  represents a summand of the differential cross section for the reaction  $e^-e^+ \rightarrow \gamma\gamma$

$$f(E, \Theta) = \frac{2 + \sin^2 \Theta}{1 - \beta^2 \cos^2 \Theta},$$

with

$$\beta = \sqrt{1 - \gamma^{-2}}, \gamma = \frac{E}{m}, m = 511 \text{ keV}.$$

(a) Die Funktion wird um Singularitäten numerisch instabil. Wir betrachten demnach

$$0 \approx 1 - \beta^2 \cos^2 \Theta$$

mit  $E = 50\text{GeV}$  ist  $\beta \approx 1$ . Somit wird die Funktion für  $\cos^2 \Theta \approx 1$  numerisch instabil.

(b) Hinweise:  $1 - \beta^2 = \frac{1}{\gamma^2}$  und  $1 = \sin^2 \Theta + \cos^2 \Theta$

$$f(E, \Theta) = \frac{2 + \sin^2 \Theta}{1 - \beta^2 \cos^2 \Theta} \quad (1)$$

$$= \frac{2 + \sin^2 \Theta}{1 - \beta^2 + \beta^2 \sin^2 \Theta} \quad (2)$$

$$= \frac{\frac{2}{\sin^2 \Theta} + 1}{\gamma^{-2}(\sin^{-2} - 1) + 1} = g(\Theta) \quad (3)$$

```
In [ ]: E= 50*10**9 #eV
m=511*10**3 #eV
gamma=E/m
b=np.sqrt(1-gamma**(-2))

f= lambda theta,b: (2+np.sin(theta)**2)/(1-b**2*np.cos(theta)**2)
g= lambda theta, gamma: (2/np.sin(theta)**2 +1)/(1/gamma**2*(1/np.sin(theta)**2-

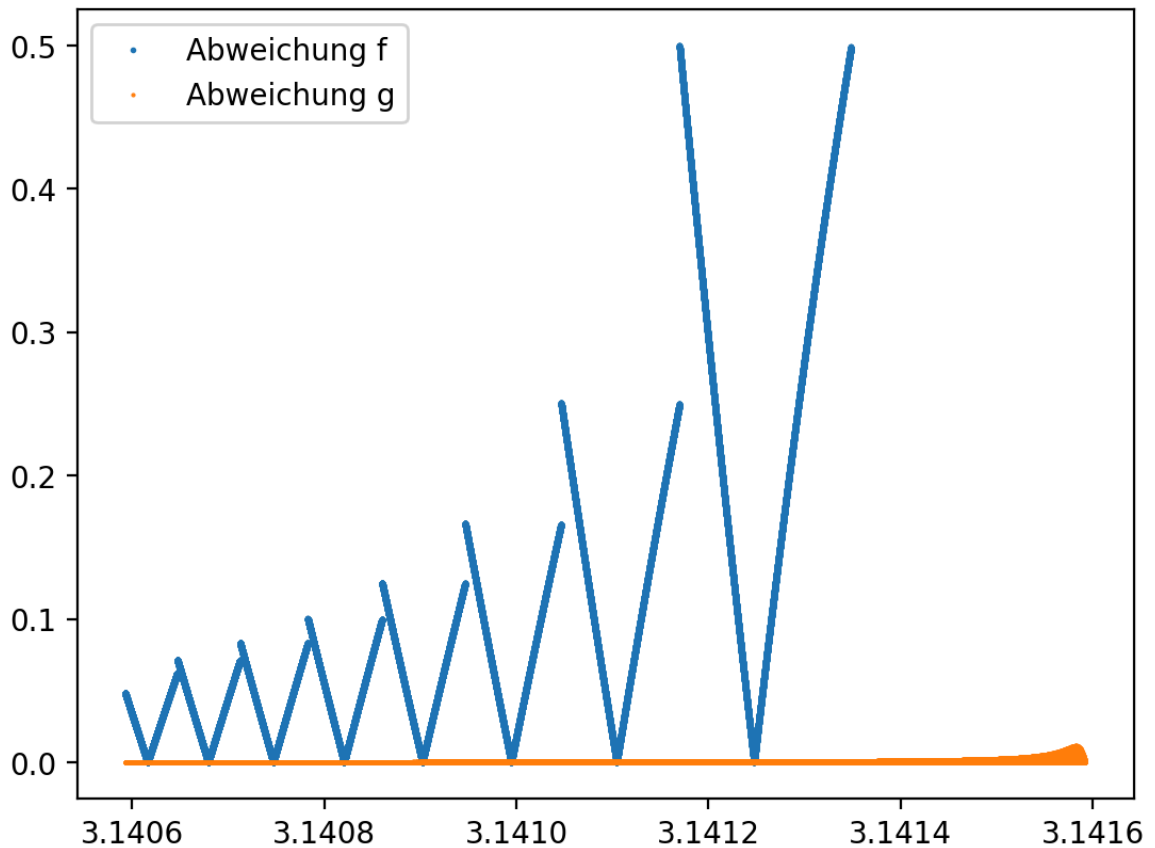
theta_size=100000
d_theta=10**(-3)
theta_min=np.pi-d_theta
theta_max=np.pi
theta_32=np.linspace(theta_min,theta_max, theta_size, dtype='float32')
theta_64=np.linspace(theta_min,theta_max, theta_size, dtype='float64')

f_64=f(theta_64,b)
f_32=f(theta_32,b)
g_64=g(theta_64, gamma)
g_32=g(theta_32, gamma)
```

```
/tmp/ipykernel_148512/615126554.py:6: RuntimeWarning: divide by zero encountered
in divide
  f= lambda theta,b: (2+np.sin(theta)**2)/(1-b**2*np.cos(theta)**2)
```

```
In [ ]: plt.figure(dpi=200)
plt.plot(theta_64, np.abs(f_64-f_32)/f_64, '.',markersize=2, label='Abweichung f'
plt.plot(theta_64, np.abs(g_64-g_32)/g_64, '.',markersize=1, label='Abweichung g
plt.legend()
```

```
Out[ ]: <matplotlib.legend.Legend at 0x7f8da54d95e0>
```



Man sieht, dass die Abweichungen von  $f$  deutlich größer sind, als die von  $g$ . Daraus kann man erkennen, dass  $g$  die stabilere Funktion ist. Außerdem kann die Abweichung von  $f$  in der Nähe von  $\pi$  nicht angezeigt werden, da dort ein Fehler ausgegeben wird (divide by zero).

(d) Konditionszahl bestimmen in Abhängigkeit von  $\Theta$

$$K = \left| \Theta \frac{f'(\Theta)}{f(\Theta)} \right| \quad (4)$$

$$= \left| -\frac{2\Theta \sin \Theta \cos \Theta (3\beta^2 - 1)}{(1 - \beta^2 \cos^2 \Theta)(2 + \sin^2 \Theta)} \right| \quad (5)$$

mit

$$f'(\Theta) = -\frac{2 \sin \Theta \cos \Theta (3\beta^2 - 1)}{(1 - \beta^2 \cos^2 \Theta)^2}$$

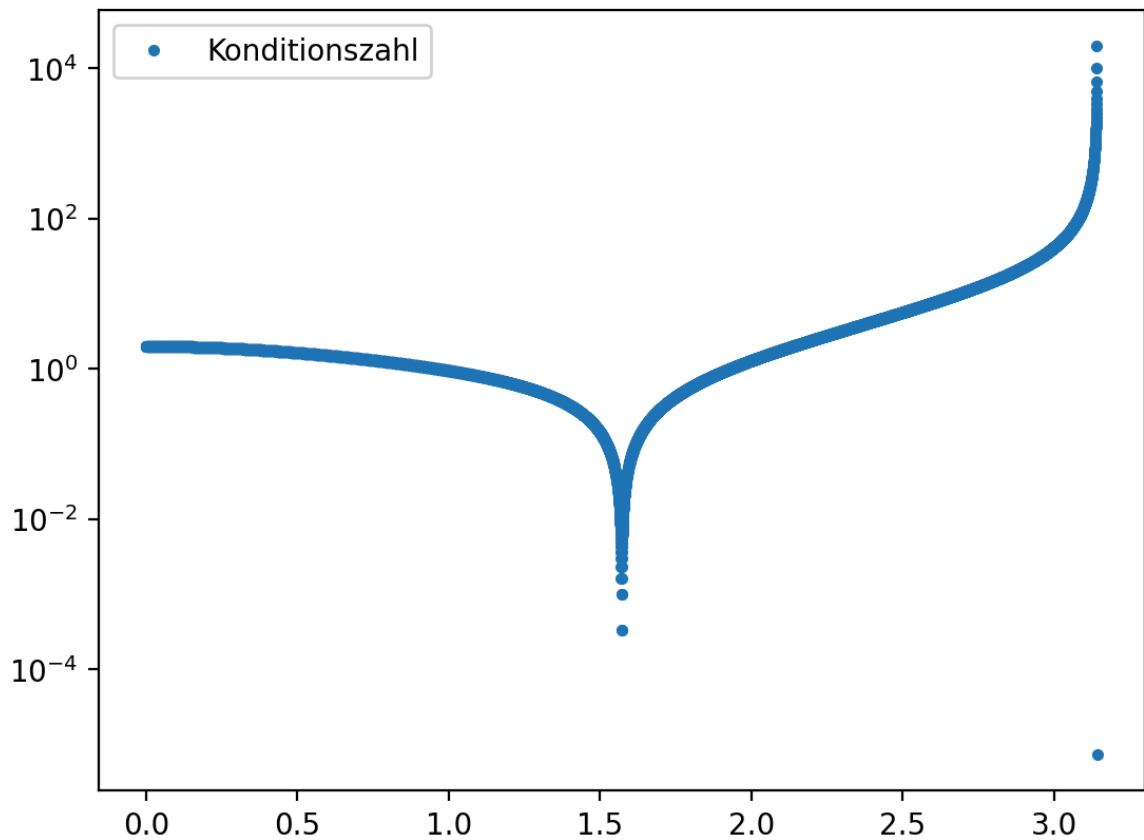
(e)

```
In [ ]: K=lambda b,t :np.abs(2*t*np.sin(t)*np.cos(t)*(3*b**3-1)/((1-b**2*np.cos(t)**2)*(
E= 50*10**9 #eV
m=511*10**3 #eV
gamma=E/m
b=np.sqrt(1-gamma**(-2))

t_size=10000
t=np.linspace(0,np.pi,t_size)
```

```
In [ ]: plt.figure(dpi=200)
plt.plot(t,K(b,t),'.',label='Konditionszahl')
plt.yscale('log')
plt.legend()
```

```
Out[ ]: <matplotlib.legend.Legend at 0x7f8daddbcd10>
```



Die Konditionszahl ist um  $\pi$  deutlich schlechter als um 0. Die Funktion ist um

$\Theta = (2k + 1) * \pi$  schlecht konditioniert und gut um den den Bereich

$\Theta = (2k + 1) * \pi/2$

(f) Stabilität ist die Abweichung der numerischen Ergebnisse von der algebraischen Lösung durch Rundungsfehler während Kondition die Abweichung des Ergebnisses bei einem Fehler der Eingangsdaten ohne Rundungsfehler ist.