



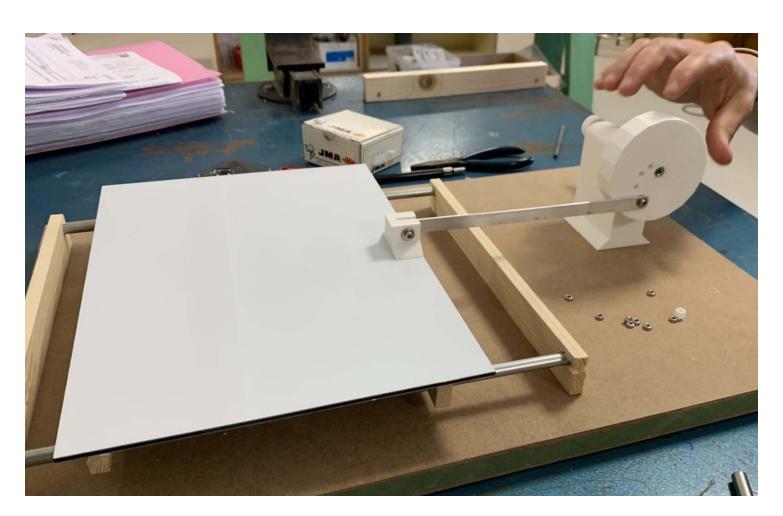






MESA DE SACUDIDAS

Del proyecto base hasta el infinito y más allá







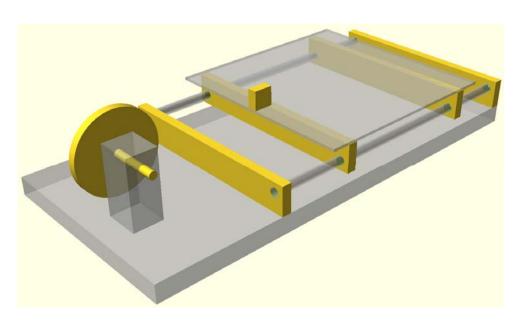


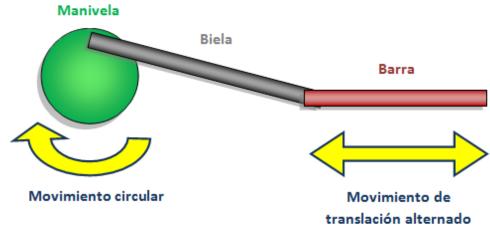




PROYECTO BASE

- Placa oscilante.
- Base pesada, placa ligera.
- Deslizamiento sobre dos barras paralelas.
- Oscilación con mecanismo biela-manivela.











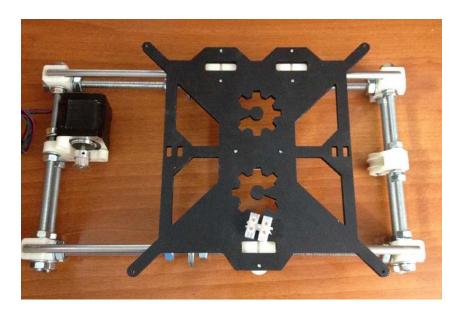




MEJORAS EN EL MECANISMO BASE

- Rodamientos lineales y chasis impreso.
- Motor eléctrico moviendo el sistema biela manivela.
- Transmisión con correas o engranajes.
- Electrónica de control de motores con Arduino/micro:bit.
- Motor paso a paso (impresora 3D).











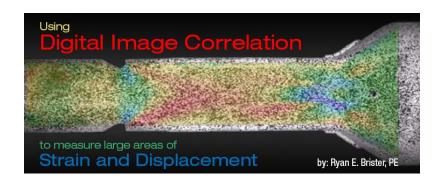


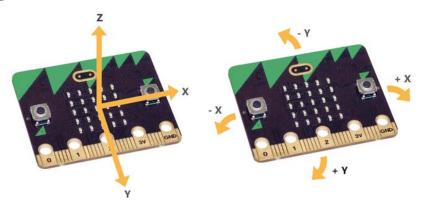


MEDIDA DE PARAMETROS

- Desplazamiento con cámaras y dianas.
- Velocidad de giro de la manivela.
- Acelerómetro integrado en micro:bit.







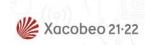
from microbit import *

```
while True:
x = accelerometer.get_x()
print(x)
sleep(50)
```











MODELOS FISICOS A ESCALA

- Plantas (cortadora láser), pilares, uniones.
- Posición de las masas.
- Elementos rigidizadoras.
- Cualquier otro sistema mecánico.



