Exploring Features in a Bayesian Framework for Material

Recognition

摘要:

我们对从一张图像中鉴定物体的材料(比如玻璃,金属,织物等)感兴趣。但不像其他视觉识别工作,我们很难找到很好的,可靠的特征来把这些材料区分开来。我们的方法是用一大堆低级,中级图像特征来描述材料外观的各种属性。我们提出一个增强的主题模型(aLDA),在贝叶斯生成模型下把这些特征结合起来,并通过训练学习使这种结合达到最优。

引言:

材质识别是视觉识别的一个重要方面,我们经常在日常生活中碰到各种材料并通常由他们的外观来 判断。比如说,判断一个冰面是否可以行走,判断农产品是否新鲜,材料的质量经常会对我们的决策产生 影响。因此,很有必要建立一个能从图像中识别材质属性的视觉识别系统。

这个问题通常在反射评价的背景下完成。物体表面的外观取决于几个因素:光照,不同尺度下的几何形状,物体表面反映的特征属性,通常可以由双向反射率分布函数(BRDF)和它的变体表示。

本文我们主要研究识别材料类别,比如玻璃,金属,织物等,而不是描述反馈特征。金属的各种反馈属性通常是与其它类别相互联系的,本文我们主要研究这种关系。必须指出,仅仅知道材料表面的反馈属性对材料分类还远远不够。比如说,透明的材料我们不能分辨出它是玻璃的,塑料的还是蜡的。

由于一种材料的外观可以有各种各样的,要提取能很好分辨出这些材料的特征就很难了。我们的方法是用一些低级,中级特征来表示材料外观的不同属性。加上一些得到验证过的特征,颜色,jet 和 SIFT,我们还引入一些新特征,比如说边缘曲率特征,边缘 HOG,垂直 HOG。我们把图像转化成 BOW 然后用 LDA 来对这些词汇的分布建模。

选择正确的图像库很重要,很多现存的材料/纹理图像库没有获取现实中各种各样的材料,CURET 只是个试题数据库,KTH-TIPS2 每个种类的样本太少。本文中,我们使用自己创建的 FMD 图像库,它有 10个材料种类:织物,植物,玻璃,皮革,金属,纸、塑料,石头,水和木材。每个类别我们有 100 张图像。所有的图像都被归一化成 512*384 大小,且都被标记好了类别。这些图像的外观差异性很大,尽管材质识别是个很困难的工作,我们的方法还是取得了很好的效果。

相关工作:

图像的材质识别与对象识别有很大不同,尽管对象的识别有时候也是个材料种类,一个给定的物体可以由不同的材料组成,不同的物体也可以由同一种材料组成。因此,对象识别的一些好的方法比如说形状上下文,目标探测和类标传递并不适合与材质识别。实际上,很多对象识别系统基于材料不变特征且经常忽略材料信息。

材质识别与纹理识别相关但也有不同点,纹理也可以作为材料外观的重要组成部分,比如木材的纹理就跟光滑的金属纹理不一样。但是,不同的材料也可以有相同的纹理,因此,纹理识别并不能很好地运用于材质识别。

材质识别也和 BRDF(双向反射率分布函数)估计不一样,计算机图像学领域经常抓取现实材料的外观。材料的视觉外观,比如木材和皮肤,已经被建模成 BRDF 或相关的图像表示比如 BTF 和 BSSRDF。如果 BRDF 已知,材质识别会变得很简单,但实际上,我们基本上不可能从一张单一的图像建立它的 BRDF。很多低级特征也被利用于鉴定材质,[Use of image-based information in judgments of surface reflectance properties] 发现图像的亮度直方图和我们对物体表面的反射率相关,

图像库的选择对视觉识别也很重要,CURET数据库包含61个在205中视角,光照条件下拍摄的纹理样本,已经成为3-D纹理分类算法的标准。

材质识别的特征:

定义能分辨不同材料种类的特征对我们的材质识别系统非常关键。由于我们不知道什么特征最适合材质识别,我们尝试了很多特征,有些来自目标与纹理识别,有些专门为材质识别发展。一旦相机和目标固定了,图像将取决于: 1,表面的BRDF(反射,吸收和透射); 2,物体表面的结构; 3,目标形状; 4光照影响。我们的特征将包含以上所有因素。

1. 颜色和纹理

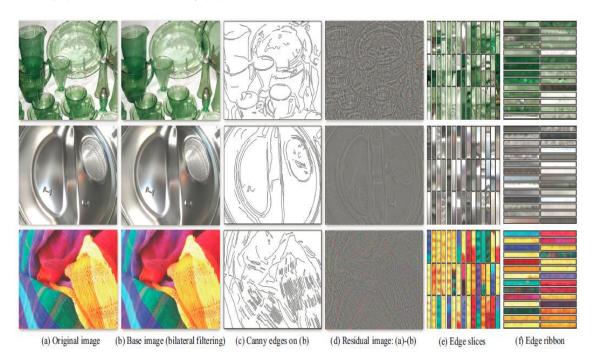
颜色是物体表面的重要特征,也对材质识别有很大帮助:木材物体一般是棕色,叶子一般是绿色,织物和塑料一般充满了显眼的色彩,石头一般是不透明的。我们从RGB图像中提取一个3*3的块作为我们的颜色特征。

纹理特征也能对区分材料起很大作用。比如,石头和木材有很显著的纹理来区分他们。我们用两种特征来标识纹理:第一种通过多尺度,多方向的Gabor 滤波来包含图像的滤波响应,通常被叫做jet。另一种是SIFT,SIFT特征已经广泛应用于场景与对象识别。

2. 微纹理

两个有共同的BRDF(双向反射分布函数)的表面也会因不同的表面结构而看起来不同,比如说一个 光滑,一个粗糙。现实中我们通常用触摸的方式来分辨,然而,我们的视觉识别系统能处理触觉的输入。 比如我们可以看到皮革上的褶皱,玻璃物体的光滑表面。

我们使用[Two-scale tone management for photographic look]中使用的方法来提取物体表面的信息,使用 双边滤波来处理图片然后进行进一步分析。



如上图所示,我们用玻璃,金属,织物3种材料为例。(a) 是图像的原图,我们使用双边滤波得到(b),图像的滤波图像。在此基础上使用canny边缘探测得到(c) 和边缘图,我们提取边缘的曲率作为特征。我们用(b) 减去(a),得到图像(d),它显示了材料表面的细微结构,我们提取它的micro-jet 和micro-micro-SIFT作为特征。(e) 和(f)是edge-slice 和edge-ribbon的图像,我们将在之后介绍。同时,从(e)和(f)中我们也提取出HOG特征。

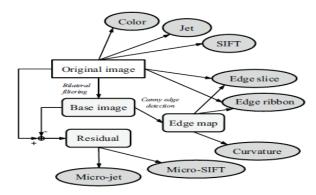
3. 大致形状

尽管一种材料可以有各种各样的形状,但物体表面的大致形状有时候跟它的材料还是相关的,比如织物和玻璃有长的,弯曲的边,金属有直的线条和锋利的角。物体表面的大致形状可以由图像的边缘图获得。我们对图像进行Canny边缘探测,剔除些短的边来获得图像的边缘图。为描绘不同材料种类的边缘图的多样性,我们在3种不同尺度下计算边缘图的曲率(curvature)作为特征。

4. 反射特征

光泽度和透明度对材质识别很重要。玻璃和水是透明的,石头是不透明的。这些特征经常在图像的边缘显示为特别的剧烈转变。我们用边缘方向的HOG特征表示这种特征。我们沿着边缘主方向截取一段固定大小的像素片段(slice),计算每个像素的梯度,把这个片段(slice)分成6个cell,把这些方向梯度量化成12个bin。这种特征叫做edge-slice,我们也用同样的方法来表示图像的切线方向的变化,这种特征叫做edge-ribbon。

通过以上方法我们获取了许多对材质识别有用的特征color, SIFT, jet, micro-SIFT, micro-jet, curvature, edge-slice 和 edge-ribbon,这些特征生成的流程图如下图所示。其中,颜色,jet,SIFT直接由原图获得,其余的是由base图像和边缘图获得。由于我们不知道哪些特征会对我们的系统作用大,我们用一个贝叶斯学习模型来得到这些特征的最好结合。



贝叶斯计算模型:

我们把以上得到的特征转化成视觉词汇,并扩展LDA模型来选择最好的特征,然后学习每个类别的特征分布来进行材质识别。

特征量化与连接:

我们用k-means算法将每个特征聚类生成词典,然后把每张图像映射成视觉词汇。假设我们有m个特征,因此就有m个对应的特征词典,每个词典有 V_i 个视觉词汇。由于特征是分开来进行量化的,因此图像的特征集可以表示为: $\{w_1^1, w_2^1, w_3^1, ..., w_{N1}^1\}$, $\{w_1^2, w_2^2, w_3^2, ..., w_{N2}^2\}$, ... $\{w_1^m, w_2^m, w_3^m, ..., w_{Nm}^m\}$,

LDA:

LDA是为单词的层次结构建模而发明的,[Latent Dirichlet Allocation]和 [A bayesian hierarchical model for learning natural scene categories]中详细阐述了它的详细过程。

训练:

我们通常会假设每个类别会同概率出现。但我们是各自独立地训练每个类别的LDA模型,仅仅是β相同,训练过程可能不会在有限的迭代内聚合。因此,概率密度函数(pdfs)应该以同一比较为基础。我们设计以下贪心算法,通过最大化识别概率来学习λ。

aLDA:

我们使用全部的特征并不能取得很好的效果。我们设计了以下的贪心算法来找到最优的特征子集。

主要的思想是每次选择最好的,能获得最大识别效果的特征。当增加更多的特征会降低识别的正确率。由于我们随机将训练集H分割成L和E,L用于参数学习,E用于交叉验证。当D学习完一次了,我们用整个训练集H重新学习D的参数。

```
Input: dictionary pool \{D_1, \dots, D_m\}, training set H
• Initialize: \mathbb{D} = \emptyset, recognition rate r = 0
• Randomly split H = L \cup E
  for l=1 to m
      for D_i \not\in \mathbb{D}
            • Augment dictionary \mathbb{D}' = \mathbb{D} \cup \{D_i\}
            ullet Concatenate words according to \mathbb{D}' using Eqn. (2)
            • Train LDA on L for each category (sharing \beta)
            • Learn prior \lambda using Eqn. (5) and (6)
            • r_i = recognition rate on E using Eqn. (3)
      end
      if \max r_i > r
            • j = \arg \max_i r_i, \mathbb{D} = \mathbb{D} \cup \{D_i\}, \ r = r_i
      e1se
            break
      end
  end
• Train LDA and learn prior \lambda on H
• r = \text{recognition rate on } H
Output: \mathbb{D}, r
```

aLDA贪心算法过程

附录:

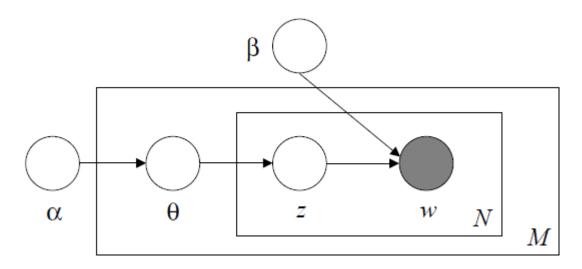
LDA 方法介绍:

LDA 方法使生成的文档可以包含多个主题,该模型使用下面方法生成 1 个文档:

```
Choose parameter \theta \sim p(\theta);
For each of the N words w(n):
Choose a topic z(n) \sim p(z|\theta);
Choose a word w(n) \sim p(w|z);
```

其中 θ 是一个主题向量,向量的每一列表示每个主题在文档出现的概率,该向量为非负归一化向量; $p(\theta)$ 是 θ 的分布,具体为 Dirichlet 分布,即分布的分布; N 和 w_n 同上; z_n 表示选择的主题, $p(z|\theta)$ 表示 给定 θ 时主题 z 的概率分布,具体为 θ 的值,即 $p(z=i|\theta)$ = θ_i ; p(w|z)同上。

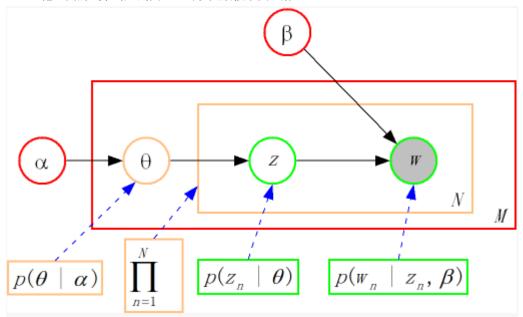
这种方法首先选定一个主题向量 θ ,确定每个主题被选择的概率。然后在生成每个单词的时候,从主题分布向量 θ 中选择一个主题 z ,按主题 z 的单词概率分布生成一个单词。其图模型如下图所示:



从上图可知 LDA 的联合概率为:

$$p(\theta, \mathbf{z}, \mathbf{w} | \alpha, \beta) = p(\theta | \alpha) \prod_{n=1}^{N} p(z_n | \theta) p(w_n | z_n, \beta)$$

把上面的式子对应到图上,可以大致按下图理解:



从上图可以看出,LDA 的三个表示层被三种颜色表示出来:

- 1. corpus-level(红色): α 和 β 表示语料级别的参数,也就是每个文档都一样,因此生成过程只采样一次。
- 2.document-level (橙色): θ 是文档级别的变量,每个文档对应一个 θ ,也就是每个文档产生各个主题 z 的概率是不同的,所有生成每个文档采样一次 θ 。
- 3. word-level (绿色): z 和 w 都是单词级别变量,z 由 θ 生成,w 由 z 和 β 共同生成,一个 单词 w 对应一个主题 z。

通过上面对 LDA 生成模型的讨论,可以知道 LDA 模型主要是从给定的输入语料中学习训练两个控制参数 α 和 β ,学习出了这两个控制参数就确定了模型,便可以用来生成文档。其中 α 和 β 分别对应以下各个信息:

- α: 分布 $p(\theta)$ 需要一个向量参数,即 Dirichlet 分布的参数,用于生成一个主题 θ 向量;
- β: 各个主题对应的单词概率分布矩阵 p(w|z)。

把 w 当做观察变量, θ 和 z 当做隐藏变量,就可以通过 EM 算法学习出 α 和 β ,求解过程中遇到后 验概率 p(θ ,z|w)无法直接求解,需要找一个似然函数下界来近似求解,原文使用基于分解(factorization)假设的变分法(varialtional inference)进行计算,用到了 EM 算法。每次 E-step 输入 α 和 β ,计算似然函数,M-step 最大化这个似然函数,算出 α 和 β ,不断迭代直到收敛。