填表须知

- 1、凡有意应聘我校教学科研岗位者,即请填写此表。
- 2、"照片"一律使用近期一寸或二寸正面半身免冠彩色电子照片。
- 3、除填写此表外,请按"附件材料清单"提供附件材料。
- 4、面试考核时,请携带附件材料原件,交院系核验。
- 5、拟应聘岗位是指:学科领军人才、学科方向带头人、学术骨干、专业师资等。
- 6、表内项目本人没有的,一律填写"无";栏目空间不足可自行加行或附页。

附件材料清单

- □ 1. 身份证(或护照)复印件
- □ 2. 大学及以上学历证书复印件
- □ 3. 大学及以上学位证书复印件
- □ 4. 学历学位认证和留学回国人员证明材料复印件 (境外学历需提供)
- □ 5. 专业技术职务证书复印件
- □ 6. 教师资格证书复印件
- □ 7. 主要获奖证书复印件
- □ 8. 主持省部级以上项目的证明材料复印件
- □ 9. 入选省部级以上人才工程证明材料复印件
- □ 10. 授权发明专利和知识产权证明材料复印件
- □11. 三篇(部)代表性论著复印件(封面、目录、检索页、文章首页,外文期刊 论文需提供<mark>科技查新证明</mark>)
 - □ 12. 希望安排配偶工作的,请按上述清单提供配偶的相关材料

苏州科技大学应聘申请表

(教学科研系列)

拟应聘单位:	电子系
拟应聘学科:	计算机工程(Computer Engineering)
拟应聘岗位:	助理教授
申请人姓名:	
填表时间:	2019年10月21日

苏州科技大学人事处制 (2019年10月版本)

基本情况

	<u>.</u>				<u> </u>		·	T.	14.1.1					
姓名	各	反	【黄浩	性别		,	民族	汉	婚姻》	犬况	*	_婚	-	粘贴一寸
出生年	年月	1986	5年8月	身份证(护照	号)		G49865462		健康》		健	康		或二寸
籍贯	•	江	苏苏州	国籍	告		中国		泛及加入 时间		中国共	产党		近期免冠
户 新在			江苏	苏州			参加工作	时间			2012			电子照片
联系电	电话		+13035	066952			Email		•	h	uangha	o. feng@d	du. edu	
家庭均	也址	江	苏省苏州市	九华路	118 -	号海	尚壹品 25 幢 6	01 室		现	居住出	<u>b</u> _		美国丹佛
现任 * 技术 耳		E	功教,助研	,兼职	讲师		任现职时	间	•			7年	1	
最高学	学历	博-	上研究生	毕、	业时间	间	2020年6	月	부	- 业学	学校		丹佛	大学
最高学	学位		硕士	取行	导时间	间	2014年4	月	부	- 业学	学校		丹佛	大学
所学も	专业		电子与计	算机工	程		现从事专	- 业			电一	子与计算	机工程	ž E
研究プ	方向		礼	上交机器	人与	自闭	症儿童的交互	实验说	设计,人	工智	能,计	算机智自		
现工 /学习-	.作 单位				丹佛	大学			7		有事业 的制		,	无
入选国家 (部)织工程制	及人才 青况		M ohammad.					→	ъ <i>т</i>	 十算机	 L视觉, >	神经 +	上技术	
	硕士	姓名	hoor	単	位		丹佛大学	学科	要方向	网络,	社交机	日	只务	助理教授
3 > 1	博士	姓名	Mohammad.		·位		丹佛大学	主 学科	要方向风	十算机 网络,	L视觉, 2	神经 专术	业技职务	教授
信息 导师为: ()院士、()社科院学部委员、()长江学者特聘教授、()国家杰年基金获得者、()千人计划、()万人计划领军人才、()文科一级教授、(年长江学者、()国家优秀青年基金获得者、()青年千人计划,()青年拔尖人()其他						受、()青								
体等社	参加学术团 IEEE 学生会员,担任 Expert System with Applications, International Conference on Robotics 体等社会兼 and Automation(ICRA), Journal of Intelligent & Robotic Systems 的评审。 职情况													
进修、	国外留学、 2014 年春季在美国丹佛大学获得硕士学位,2015 年秋季入学为博士研究生,将在2020 年获得博进修、工作 士学位,已在2019 年8 月完成了开题中期答辩。硕士和博士研究生期间在学院内担任助教,助研以的单位、时 及讲师的工作。2014 年在美国科罗拉多州朗蒙特市的SVVSD 学区的创意中心,担任过讲师和技术顾问,													

间和内容	协助不同年龄段	的学生的	完成各项材	几器人项目和比	赛 。	
奖惩情况	2018-2019 学年度的主席奖 (Chair's Award) 2017 SVVSD 创意中心最佳讲师与顾问 2015-2020 助教助研全额奖学金 2012-2014 助研全额奖学金 2016 RSJ/KROS 会议杰出跨学科科研奖 2014 博尔德羽毛球公开赛专业组男子单打铜牌 2011 最佳毕业设计奖 2010 最佳学生领导奖 2010 一等奖学金					
	接受教育阶段	起止时间		毕业学校		所学专业 (为国家一流学科的,请注明)
	高中	2002-2005		苏州市第一中学校		理科
教育经历	大专	2007-2009		江	苏信息学院	数控机床维修
(从高中 填起)	大学	2009-2011		苏	州科技大学	电子与信息工程
	硕士	2011-2014		7	丹佛大学	电子与计算机工程
	博士	2015	5–2020	7	丹佛大学	电子与计算机工程
	任职年月		专业技	术职务名称	评审机构(若单)	 位有评审权的请注明)
	6年		助研			
专业技术职	4年			助教		
条经历 (リンカロは	1年6月			讲师		
(从初级填 起,含转系	1年		技术	咨询顾问		
列)						
- 11 11 r	时间			工作 :		职务
工作经历 (含博士后	2012-2014	ļ		丹佛 :	 大学	助研
经历)	2014-2015	5		SVVSD 学区的	的创意中心	讲师,技术顾问

2015-2020	丹佛大学	助教,助研,讲师
2019	美国实验动物年会	口译

	近五年出版的著作、教材	青况(限填	浊著和第 一完	成人)	
	近五年本人独著学术著作 无 部,第一完成人		独编教材无_		
序号	著作、教材名称 本人角色及字数	t ISBN 号	出版社名称	出版时间	获奖情况
	近五年发表的科研、教研	F论文情况	(不含会议论	文)	
	近五年本人发表论文(不含会议论文)篇,				
总体	<u>无</u> 篇(一区 <u>无</u> 篇),EI <u>1</u> 篇, SSCI<u>篇</u>A ((<mark>不含会议论文</mark>) 1 篇, 其中 SCI 篇(一区	 _			
情况	篇, CSCD篇。		<u>-</u>		<u> </u>
	近五年本人第一作者和通讯作者论文中,H-ind	ex≥ <u>4</u> , <u>ặ</u>	肝刊影响因子在	10 以上的	篇,单篇论
	文他引次数≥30次的篇。	· # 001 F14	* 14 + 1+ w	-	
序号	所有作者姓名(如为通讯作者加*);论文名称;刊物称;卷、期号;发表年份;起止页码		等检索情况, 核心期刊	影响因子/分区	SCI、SSCI 他引次数
1	Huanghao Feng, Hosein Golshan, Mohammad H. Mahoor, 2018. "A wavelet-based feature extraction approach for emotion classification using the EDA signals", Journal of Expert Systems and Application	第.	EI 一作者	4. 292	4
2	112, pp.77-86. Mihalache, D., *Feng, H., Askari, F., Sokol-Hessner, Moody, E.J., Mahoor, M.H. and Sweeny, T.D., 2019 "Perceiving gaze from head and eye rotations: An integrative challenge for children and adults." Developmental science, p.e12886.	\cdot	SSCI 二作者	4. 078	
3	Huanghao Feng, Anibal Gutierrez, Jun Zhang, Mohammad H Mahoor, 2013. "Can NAO robot impre eye-gaze attention of children with high functioning autism?", IEEE International Conference on Healthc Informatics (ICHI), pp. 484-484, Philadelphia, PA	第-	一作者	H5-index:16 Biomedical & Medical Informatics Conference Ranking:11	16
4	Farzaneh Askari, *Haunghao Feng, Timothy D. Swee Mohammad H. Mahoor, 2018. "A Pilot Study on Fac Expression Recognition Ability of Autistic Children Using Ryan, A Rear-Projected Humanoid Robot", T 27th IEEE-RAS International Conference on Human Robots, NanJin-Tai'an, China, pp. 790-795.	ial i 第.	二作者	H5-index:40 Robotics Conference Ranking:11	3

	Farzaneh Askari, *Huanghao Feng, Mohammad H.			
5	Mahoor, Timothy Sweeny and Anibal Gutierrez, 2018. "How children with autism spectrum disorder recognize facial expressions displayed by a rear-projection humanoid robot", INSAR 2018 Annual Meeting (formerly IMFAR), Rotterdam, Netherlands	第二作者		
6	S.M.Mavadati, *Huanghao Feng, M.Salvador, S.Silver, A.Gutierrez, M.Mahoor, "Robot-Based Therapeutic Protocol for Training Children, with Autism", 2016. 25th International Symposium on Robot and Human Interactive Communication, IEEE RO-MAN, pp. 855-860, New York, NY	第二作者	H5-index:40 Robotics Conference Ranking:11	8
7	S. Mohammad Mavadati, *Huanghao Feng, Peyten Sanger, Sophia Silver, Anibal Gutierrez, Mohammad H. Mahoor, 2015. "Using Robots as Therapeutic Agents to Teach Children with Autism Recognize Facial Expression", International Meeting for Autism Research (IMFAR)	第二作者		
8	Mavadati, S Mohammad; *Feng, Huanghao; Gutierrez, Anibal; Mahoor, Mohammad H, 2014. "Comparing the gaze responses of children with autism and typically developed individuals in human-robot interaction", Humanoid Robots (Humanoids), 2014 14th IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots, pp. 1128-1133, Madrid, Spain	第二作者	H5-index:33 Robotics Conference Ranking:19	12
9	S.M.Mavadati, *Huanghao Feng, S.Silver, A.Gutierrez and M.Mahoor, 2014. "Children-Robot Interaction: Eye Gaze Analysis of Children with Autism during Social Interactions", International Meeting for Autism Research (IMFAR), Atlanta, GA	第二作者		4
10	Huanghao Feng and A.Gutierrez, 2013. "Using Social Robots to Improve Directed Eye Gaze of Children with Autism Spectrum Disorders", oral presentation at Texas Autism Research Conference (TARRC), San Marcos, TX	主讲人		
土:此	表中影响因子、分区情况以应聘当年统计数据为准。			

近五年主持的国际、国家级、省部级科研、教研项目情况 总体 近五年本人主持的国家级、省部级项目共___5__项,其中国家级项目__4__项。 情况 序号 起止时间 项目名称 项目来源 合同经费 实到经费 完成情况 1 /2012 Comparing the Gaze Responses /2014 of Children with Autism and 完成 NSF Typically Developed Individuals in Human-Robot Interaction 2 /2015 A wavelet-based approach to /2017 emotion classification using NSF 完成 EDA signals 3 /2015 Perceiving gaze from /2019 NIH完成 head and eye rotations: An integrative challenge for children and adults 4 /2017 Xylo-Bot: An Automated /2020 Music Teaching Robot Platform NIH未完成 System for Children with Autism /2015 A Pilot Study on Facial /2018 Expression Recognition 完成 Ability of Autistic Children Using Ryan, A Rear-Projected Humanoid Robot 近五年主持的横向研究项目(总到账经费 万元;限填5项) 序号 起止时间 项目名称 合同经费 实到经费 项目来源 完成情况

	近五年获国际、国	国家、省部级科研、	教研奖励怕	青况	
序号	获奖内容	奖项名称及级别	获奖等级	排名	获奖时间
1	跨学科科研奖	RSJ/KROS Distinguished Interdisciplinary Research Award	国际	1	2016
2	主席奖	Chair's Award	院系	1	2019

	, 4 ar at	2 16 30 m 1 L - 40 L) Lmn e l±	NT .	
	入选国际、国家	で、省部级人才工程或	人才团队情	<i>次</i>	
序号	人才工程(团队)名称	授予单位及级别	入选年份	资助经费	备注
	近五:	年获授权发明专利	情况		
序号	授权发明专利名称	授权发明专利号	授权国别	排名	授权时间
1	Animation Projection	IP protection – US Patent, 9,810,975	美国		
如有授材	双发明专利转化,请说明:				

教学与人才培养情况

		近	五年主讲课程情况			
序号	课程名称	课程性质	起止时间	授课对象	课程学时	备注
1	超大规模集成电路导论	理论和实验	2019/9 – 2019/11	本科大四	3	
2	数字电路设计	实验	2015 - 2019	本科大二	4	
3	机械电子系统导论	实验	2015 - 2019	本科大一	4	
4	机械工程导论	实验	2016 – 2019	本科大一	4	
近五年指导研究生情况 总体 情况 是否博导:						
		近五	<mark>年</mark> 指导学生获奖情			
序号	获奖内容		类项名称及级别	获奖等级	获奖时间	备注

配偶及子女情况

配偶信息					
姓名	身份	证号码			
职业		民族		参加工作时间	
毕业学校			所学专业		
最高学历/学位			现从事专业		
专业技术职务			党政职务		
现工作/学习单位		·		是否随调	
	子	女信	息		
姓名	性别		出生年月		
就读学校	在	读年级		是否随迁	

真实性声明

本人在此表中所填写内容及提供的附件材料真实准确,如有不实之处,本人愿承担相关责任。

声明人 (电子签名): 凤黄浩

2019年10月21日

院(部) 材料审核意见

已查验应聘人附件材料原件,经核实,应聘人所填写内容及提交的附件材料属实。

院 (部) 核实人 (签字):

年 月 日

院(部)考核情况

院部 审阅 意见	注:(就是否同意面试考核提出意见,并明确建议组织考核的时间)
考核形式	考核内容
主持人	参加人员(不少 于5人)
	一、师德师风、思想政治素养评价
	二、面试评价 注:(教学水平、科研能力、综合素质以及胜任岗位情况提出具体评价)
考核意见	三、聘用后的工作目标和任务 注: (明确来校后在教学、科研、学科建设、人才培养等方面的具体任务和目标)
	四、拟进入科研团队及其作用 注:(明确来校后拟加入的团队,由团队负责人与拟聘人选就团队工作的职责、内容和目标形成意见,具体附后)
	五、结论意见(面试评分:)
	二级学院(部)长(主任)签字:
	二级学院(部)党委书记 签字: 年 月 日

拟聘人员的团队工作设想与发展预期

注:团队提出的工作目标与任务,必须与学院提出的一致。