



软件架构探索

The Fenix Project Beta

Star 345 Follow 387 Fork 34

Release v1.0.20210122 License Apache 2.0 Doc License CC 4.0 Words 375,720 Author IcyFenix

周志明

icyfenix@gmail.com

发行日期：2021-01-22

这是什么？

这是一部以“如何构筑一套可靠的分布式大型软件系统”为叙事主线的开源文档，是一幅帮助开发人员整理现代软件架构各条分支中繁多知识点的技能地图。文章《[什么是“The Fenix Project”](#)》详细阐述了这部文档的主旨、目标与名字的来由，文章《[如何开始](#)》简述了文档每章讨论的主要话题与内容详略分布，供阅前参考。

笔者出于以下目的，撰写这部文档：

- 笔者从事大型企业级软件的架构研发工作，借此机会，系统性地整理自己的知识，查缺补漏，将它们都融入既有的知识框架之中。
- 笔者正式出版过七本计算机技术书籍，遗憾的是暂时还没有一本与自己本职工作直接相关。能按照自己的兴趣去写作，还能获得不菲的经济报酬是一件很快乐的事情；撰写一部工作中能直接使用的、能随时更新、与人交流的在线文档，同样也是一件很实用、很有价值的事情。
- 笔者认为技术人员成长有一“捷径”，学技术不仅要去看、去读、去想、去用，更要去说、去写。将自己“认为掌握了的”知识叙述出来，能够说得有条理清晰，讲得理直气壮；能够让他人听得明白，释去心中疑惑；能够把自己的观点交予别人的审视，乃至质疑，在此过程之中，会挖掘出很多潜藏在“已知”背后的“未知”。未有知而不行者，知而不行，只是未知。

除文档部分外，笔者同时还建立了若干配套的代码工程，这是针对不同架构、技术方案（如单体架构、微服务、服务网格、无服务架构，等等）的演示程序。它们既是文档中所述知识的实践示例，亦可作为实际项目新创建时的可参考引用的基础代码。

如何使用？

根据“使用”的所指含义的不同，笔者列举以下几种情况：

- **在线阅读**：本文档在线阅读地址为：<https://icyfenix.cn>。
网站由[GitHub Pages](#) 提供网站存储空间；由[Travis-CI](#) 提供的持续集成服务实时把 Git 仓库的 Markdown 文档编译同步至网站，并推送至 CDN，提供国内的访问加速。

- 离线阅读：

- 部署离线站点：文档基于 [Vuepress](#) 构建，如你希望在企业内部搭建文档站点，请使用如下命令：

```
# 克隆获取源码  
$ git clone https://github.com/fenixsoft/awesome-fenix.git && cd  
awesome-fenix  
  
# 安装工程依赖  
$ npm install  
  
# 运行网站，地址默认为http://localhost:8080  
$ npm run dev
```

sh

- 生成PDF文件：工程源码中已带有基于 [vuepress-plugin-export](#) 改造（针对本文档定制过）的PDF导出插件，如你希望生成全文 PDF 文件，请在已进行上一步工程克隆和依赖安装的前提下使用如下命令：

```
# 编译PDF，结果将输出在网站根目录  
$ npm run export
```

sh

PDF 全文编译时间较长，在笔者机器上约耗时25分钟，在 Travis-CI 上约需要约8分钟，可以从[在这里下载](#)更新时由 Travis-CI 自动编译的PDF。PDF 中文字体采用阿里巴巴普惠字体渲染，此字体被允许免费使用与传播。

- **二次演绎、传播和发行**：本文档中所有的内容，如引用其他资料，均在文档中明确列出资料来源，一切权利归属原作者。除此以外的所有内容，包括但不限于文字、图片、表格，等等，均属笔者原创，这些原创内容，笔者声明以[知识共享署名 4.0](#)发行，只要遵循许可协议条款中**署名、非商业性使用、相同方式共享**的条件，你可以在任何地方、以任何形式、向任何人使用、修改、演绎、传播本文档中任何部分的内容。详细可见本文档的“协议”一节。
- **运行技术演示工程**：笔者专门在探索起步中的“[技术演示工程](#)”详细介绍了配套工程的使用方法，如果你对构建运行环境也有所疑问，在附录中的“[环境依赖](#)”部分也已包括了详细的环境搭建步骤。此外，这些配套工程也均有使用 Travis-CI 提供的持续集成服务，

自动输出到 Docker 镜像库，如果你只关心运行效果，或只想了解部分运维方面的知识，可以直接运行 Docker 镜像而无需关心代码部分。你可以通过下面所列的地址，查看到本文档所有工程代码和在线演示的地址：

- 文档工程：

- 软件架构探索：<https://icyfenix.cn>
- Vuepress 支持的文档工程：<https://github.com/fenixsoft/awesome-fenix>

- 前端工程：

- Mock.js 支持的纯前端演示：<https://bookstore.icyfenix.cn>
- Vue.js 2 实现前端工程：<https://github.com/fenixsoft/fenix-bookstore-frontend>

- 后端工程：

- Spring Boot 实现单体架构：https://github.com/fenixsoft/monolithic_arch_springboot
- Spring Cloud 实现微服务架构：https://github.com/fenixsoft/microservice_arch_springcloud
- Kubernetes 为基础设施的微服务架构：https://github.com/fenixsoft/microservice_arch_kubernetes
- Istio 为基础设施的服务网格架构：https://github.com/fenixsoft/servicemesh_arch_istio
- AWS Lambda 为基础的无服务架构：https://github.com/fenixsoft/serverless_arch_awslambda

协议

- 本作品代码部分采用 [Apache 2.0 协议](#) 进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地对代码进行修改，再发布，可以将代码用作商业用途。但要求你：
 - 署名：在原有代码和衍生代码中，保留原作者署名及代码来源信息。
 - 保留许可证：在原有代码和衍生代码中，保留 Apache 2.0 协议文件。
- 本作品文档部分采用 [知识共享署名 4.0 国际许可协议](#) 进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地共享，包括在任何媒介上以任何形式复制、发行本作品，亦可以自由地演绎、修改、转换或以本作品为基础进行二次创作。但要求你：

- **署名**：应在使用本文档的全部或部分内容时候，注明原作者及来源信息。
- **非商业性使用**：不得用于商业出版或其他任何带有商业性质的行为。如需商业使用，请联系作者。
- **相同方式共享的条件**：在本文档基础上演绎、修改的作品，应当继续以知识共享署名4.0国际许可协议进行许可。

目录

数据统计

列入目录文章 96 篇，目前已完成 96 篇，合计总字数 375,720 字，最后更新日期 2021-01-22。

1. 目录	57 字
2. 前言	
2.1. 关于作者	780 字
2.2. 什么是“The Fenix Project”	3,267 字
3. 探索起步	
3.1. 阅读指引	
3.1.1. 更新日志	1,375 字
3.1.2. 如何开始	3,120 字
3.2. 技术演示工程	321 字
3.2.1. 前端工程	2,218 字
3.2.2. 单体架构：Spring Boot	2,458 字
3.2.3. 微服务：Spring Cloud	3,599 字
3.2.4. 微服务：Kubernetes	3,568 字
3.2.5. 服务网格：Istio	3,858 字
3.2.6. 无服务：AWS Lambda	1,460 字
4. 演进中的架构	
4.1. 服务架构演进史	166 字
4.1.1. 原始分布式时代	3,179 字

4.1.2. 单体系统时代	3,267 字
4.1.3. SOA时代	3,173 字
4.1.4. 微服务时代	4,482 字
4.1.5. 后微服务时代	3,215 字
4.1.6. 无服务时代	2,736 字
5. 架构师的视角	
5.1. 访问远程服务	168 字
5.1.1. 远程服务调用	9,062 字
5.1.2. REST设计风格	12,831 字
5.2. 事务处理	1,236 字
5.2.1. 本地事务	8,025 字
5.2.2. 全局事务	3,806 字
5.2.3. 共享事务	1,575 字
5.2.4. 分布式事务	9,639 字
5.3. 透明多级分流系统	1,404 字
5.3.1. 客户端缓存	3,674 字
5.3.2. 域名解析	2,401 字
5.3.3. 传输链路	6,621 字
5.3.4. 内容分发网络	4,333 字
5.3.5. 负载均衡	7,993 字
5.3.6. 服务端缓存	11,357 字
5.4. 架构安全性	710 字
5.4.1. 认证	7,098 字
5.4.2. 授权	9,443 字
5.4.3. 凭证	5,614 字
5.4.4. 保密	4,253 字
5.4.5. 传输	8,506 字
5.4.6. 验证	3,046 字

6. 分布式的基石

6.1. 分布式共识算法	2,328 字
6.1.1. Paxos	4,853 字
6.1.2. Multi Paxos	3,258 字
6.1.3. Gossip协议	1,905 字
6.2. 从类库到服务	295 字
6.2.1. 服务发现	5,651 字
6.2.2. 网关路由	4,815 字
6.2.3. 客户端负载均衡	4,893 字
6.3. 流量治理	619 字
6.3.1. 服务容错	8,806 字
6.3.2. 流量控制	6,891 字
6.4. 可靠通讯	257 字
6.4.1. 零信任网络	5,080 字
6.4.2. 服务安全	5,610 字
6.5. 可观测性	2,165 字
6.5.1. 事件日志	4,946 字
6.5.2. 链路追踪	4,033 字
6.5.3. 聚合度量	5,719 字

7. 不可变基础设施

7.1. 从微服务到云原生	610 字
7.2. 虚拟化容器	2,065 字
7.2.1. 容器的崛起	8,165 字
7.2.2. 以容器构建系统	7,908 字
7.2.3. 应用为中心的封装	8,627 字
7.3. 容器间网络	480 字
7.3.1. Linux网络虚拟化	13,886 字

7.3.2. 容器网络与生态	5,961 字
7.4. 持久化存储	526 字
7.4.1. Kubernetes存储设计	7,027 字
7.4.2. 容器存储与生态	8,473 字
7.5. 资源与调度	8,651 字
7.6. 服务网格	1,066 字
7.6.1. 透明通信的涅槃	9,758 字
7.6.2. 服务网格与生态	5,602 字
8. 技术方法论	
8.1. 向微服务迈进	603 字
8.1.1. 目的：微服务的驱动力	2,401 字
8.1.2. 前提：微服务需要的条件	3,869 字
8.1.3. 边界：微服务的粒度	2,765 字
8.1.4. 治理：理解系统复杂性	4,504 字
9. 随笔文章	
9.1. 2020年	
9.1.1. Graal VM	1,358 字
9.1.1.1. 新一代即时编译器	851 字
9.1.1.2. 向原生迈进	1,729 字
9.1.1.3. 没有虚拟机的Java	1,846 字
9.1.1.4. Spring over Graal	2,678 字
9.1.2. QCon2020主题演讲：云原生时代，Java的危与机	7,607 字
10. 附录	
10.1. 部署环境	143 字
10.1.1. 部署Docker CE容器环境	2,123 字
10.1.2. 部署Kubernetes集群	462 字
10.1.2.1. 使用Kubeadm部署	4,366 字

10.1.2.2. 使用Rancher部署	1,647 字
10.1.2.3. 使用Minikube部署	634 字
10.2. 部署Istio	969 字
10.3. 部署Elastic Stack	1,458 字
10.4. 部署Prometheus	136 字

关于作者

周志明



Ph.D、Full Stack Programmer、Computer Book Writer、Technical Evangelist、Cloud Native Architect、Most Valuable Professional、HLLVM/PLDI Enthusiast

- 程序员

职业是上市公司的高级管理人员；兴趣永远是当一名纯粹的程序员。

工作中主要从事大型企业级软件的研发；业余里对计算机科学相关的多个领域都有持续跟进。

- 研究员

博士，远光软件研究院院长，澳门科大-远光人工智能联合实验室主任，研究方向为人工智能-机器学习特征选择自动化。

- 计算机技术作家

出版过七部计算机技术书籍，撰写过两部开源文档，口碑和销量均得到读者的认可。其中四本书在[豆瓣](#)上获得了9.0分或以上的评价，“深入理解Java虚拟机”系列重印超过40次，总销量逾30万册。

- 2020年 《软件架构探索：The Fenix Project》（[开源文档](#)）
- 2019年 《深入理解Java虚拟机：JVM高级特性与最佳实践（第三版）》（[豆瓣 9.6](#)）
- 2018年 《智慧的疆界：从图灵机到人工智能》（[豆瓣 9.0](#)）
- 2016年 《深入理解Java虚拟机：JVM高级特性与最佳实践（第二版）》（[豆瓣 9.0](#)）
- 2015年 《Java虚拟机规范（Java SE 8中文版）》（[官方授权翻译，豆瓣 8.0](#)）
- 2014年 《Java虚拟机规范（Java SE 7中文版）》（[官方授权翻译，豆瓣 9.0](#)）
- 2013年 《深入理解OSGi：Equinox原理、应用与最佳实践》（[豆瓣 7.7](#)）
- 2011年 《深入理解Java虚拟机：JVM高级特性与最佳实践（第一版）》（[豆瓣 8.6](#)）

- 2011年 《Java虚拟机规范（Java SE 7中文版）》（开源文档）
- 技术布道师
 - 开源技术的积极倡导者和推动者，国内主流云计算厂商的最有价值技术专家，媒体撰稿人，会议讲师。
 - 阿里云最有价值技术专家（MVP）
 - 腾讯云最有价值技术专家（TVP）
 - 华为云最有价值技术专家（MVP）
 - IBM DeveloperWorks撰稿人、InfoQ.CN专栏撰稿人
 - 极客时间布道师、QCon全球开发者大会明星讲师

什么是“The Fenix Project”

“Phoenix”这个词东方人不常用，但在西方的软件工程读物——尤其是关于Agile、DevOps话题的作品中时常出现。软件工程小说《The Phoenix Project》讲述了徘徊在死亡边缘的Phoenix项目在精益方法下浴火重生的故事；马丁·福勒（Martin Fowler）对《Continuous Delivery》的诠释里，曾多次提到“Phoenix Server”（取其能够“涅槃重生”之意）与“Snowflake Server”（取其“世界上没有相同的两片雪花”之意）的优劣比对。也许是东西方的文化的差异，尽管有“失败是成功之母”这样的谚语，但我们东方人的骨子里更注重的还是一次把事做对做好，尽量别出乱子；而西方人则要“更看得开”一些，把出错看做正常甚至是必须的发展过程，只要出了问题能够兜底使其重回正轨便好。



The Phoenix Project

在软件工程里，任何产品的研发，只要时间尺度足够长，人就总会疏忽犯错，代码就总会携有缺陷，电脑就总会宕机崩溃，网络就总会堵塞中断……如果一项工程需要大量的人员，共同去研发某个大规模的软件产品，并使其分布在网络中大量的服务器节点中同时运行，随着项目规模的增大、运作时间变长，其必然会受到墨菲定律的无情打击。

墨菲定律 (Murphy's Law)

Anything that can go wrong will go wrong.

如果事情可能出错就总会出错。

—— Nevil Maskelyne ↗ , 1908

为了得到高质量的软件产品，我们是应该把精力更多地集中在提升其中每一个人员、过程、产出物的能力和质量上，还是该把更多精力放在整体流程和架构上？

笔者先给这个问题一个“和稀泥”式的回答：这两者都重要。前者重术，后者重道；前者更多与编码能力相关，后者更多与软件架构相关；前者主要由开发者个体水平决定，后者主要由技术决策者水平决定；

然而，笔者也必须强调此问题的另外一面：这两者的理解路径和抽象程度是不一样的。如何学习一项具体的语言、框架、工具，譬如Java、Spring、Vue.js……都是相对具象的，不论其蕴含的内容多少，复杂程度高低，它是至少能看得见摸得着。而如何学习某一种风格的架构方法，譬如单体、微服务、服务网格、无服务、云原生……则是相对抽象的，谈论它们可能要面临则“一百个人眼中有一百个哈姆雷特”的困境。谈这方面的话题，若要言之有物，就不能是单纯的经验陈述。笔者想来，回到这些架构根本的出发点和问题上，真正去使用这些不同风格的架构方法来实现某些需求，解决某些问题，然后在实践中观察它们的异同优劣，会是一种很好的，也许是最好的讲述方式。笔者想说一下这些架构，而且还想说得透彻明白，这需要代码与文字的配合，于是便有了这个项目。

可靠的系统

让我们再来思考一个问题，构建一个大规模但依然可靠的软件系统，是否是可行的？

这个问题令人听起来的第一感觉也许会有点荒谬：废话。如果这个事情从理论上来说就是根本不可能的话，那我们这些软件开发从业人员现在还在瞎忙活些什么？但你再仔细想想，前面才提到的“墨菲定律”和在“大规模”这个前提下必然会遇到的各种不靠谱的人员、代码、硬件、网络等因素，从中能得出的一个听起来颇为符合逻辑直觉的推论：如果一项工作要经过多个“不靠谱”的过程相互协作来完成，其中的误差应会不断地累积叠加，导致最终结果必然不能收敛稳定才对。

这个问题也并非杞人忧天庸人自扰式的瞎操心，计算机之父冯·诺依曼（John von Neumann）在1940年代末期，曾经花费了大约两年时间，研究这个问题并且得出了一门理论《自

复制自动机》（ Theory of Self-Reproducing Automata ），这个理论以机器应该如何从基本的部件中构造出与自身相同的另一台机器引出，其目的并不是想单纯地模拟或者理解生物体的自我复制，也并不是简单想制造自我复制的计算机，他的最终目的就是想回答一个理论问题：如何用一些不可靠的部件来构造出一个可靠的系统。



当时自复制机的艺术表示（图片来自维基百科）

自复制机恰好就是一个最好的用不可靠部件构造的可靠的系统例子。这里，“不可靠部件”可以理解为构成生命的大量细胞、甚至是分子。由于热力学扰动、生物复制差错等因素干扰，这些分子本身并不可靠。但是生命系统之所以可靠的本质，恰是因为它可以使用不可靠的部件来完成遗传迭代。这其中的关键点便是承认细胞等这些零部件可能会出错，某个具体的零部件可能会崩溃消亡，但在存续生命的微生态系统中一定会有其后代的出现，重新代替该零部件的作用，以维持系统的整体稳定。在这个微生态里，每一个部件都可以看作一只不死鸟（Phoenix），它会老迈，而之后又能涅槃重生。

架构的演进

软件架构风格从大型机（Mainframe），到原始分布式（Distributed），到大型单体（Monolithic），到面向服务（Service-Oriented），到微服务（Microservices），到服务网格（Service Mesh），到无服务（Serverless）……技术架构上确实呈现出“从大到小”的发展趋势。当近年来微服务兴起以后，涌现出各类文章去总结、赞美微服务带来的种种好处，诸如简化部署、逻辑拆分更清晰、便于技术异构、易于伸缩拓展应对更高的性能等等，这些当然都是重要优点和动力。可是，如果不拘泥于特定系统或特定某个问题，以更宏观的角度来看，前面所列这种种好处却都只能算是“锦上添花”、是属于让系统“活得更好”的动因，肯定比不上系统如何“确保生存”的需求来得关键、本质。笔者看来，架构演变最重要的驱动力，或者说这种“从大到小”趋势的最根本的驱动力，始终都是为了方便某个服务能

够顺利地“死去”与“重生”而设计的，个体服务的生死更迭，是关系到整个系统能否可靠续存的关键因素。

举个例子，譬如某企业中应用的单体架构的Java系统，其更新、升级都必须要有固定的停机计划，必须在特定的时间窗口内才能按时开始，必须按时结束。如果出现了非计划的宕机，那便是生产事故。但是软件的缺陷不会遵循领导定下的停机计划来“安排时间出错”，为了应对缺陷与变化，做到不停机地检修，Java曾经搞出了OSGi和JVMTI Instrumentation等这样复杂的HotSwap方案，以实现给奔跑中的汽车更换轮胎这种匪夷所思却又无可奈何的需求；而在微服务架构的视角下，所谓系统检修，不过只是一次在线服务更新而已，先停掉1/3的机器，升级新的软件版本，再有条不紊地导流、测试、做金丝雀发布，一切都是显得如此理所当然、平淡寻常；而在无服务架构的视角下，我们甚至都不可能去关心服务所运行的基础设施，连机器是哪台都不必知道，停机升级什么的就根本无从谈起了。

流水不腐，有老朽，有消亡，有重生，有更迭才是生态运行的合理规律。请设想一下，如果你的系统中每个部件都符合“Phoenix”的特性，哪怕其中某些部件采用了由极不靠谱的人员所开发的极不靠谱程序代码，哪怕存有严重的内存泄漏问题，最多只能服务三分钟就一定会崩溃。而即便这样，只要在整体架构设计有恰当的、自动化的错误熔断、服务淘汰和重建的机制，在系统外部来观察，整体上仍然有可能表现出稳定和健壮的服务能力。

The Fenix Project

在企业软件开发的历史中，一项新技术发布时，常有伴以该技术开发的“宠物店（PetStore）”作为演示的传统（如J2EE PetStore、.NET PetShop、Spring PetClinic等）。作为不同架构风格的演示时，笔者本也希望能遵循此传统，却无奈从来没养过宠物，遂改行开了书店（Fenix's Bookstore），里面出售了几本笔者撰写过的书籍，算是夹带一点私货，同时也避免了使用素材时可能的版权问题。

尽管相信没有人会误解，但笔者最后还是多强调一句，Oracle、Microsoft、Pivotal等公司设计宠物店的目的绝不是为了日后能在网上贩卖小猫小狗，只是纯粹的演示技术。所以也请勿以“实现这种学生毕业设计复杂度的需求，引入如此规模的架构或框架，纯属大炮打苍蝇，肯定是过度设计”的眼光来看待接下来的“Fenix's Bookstore”项目。相反，如果可能的话，笔者会在有新的技术、框架发布出来时，持续更新，以恰当的形式添加到项目的不同版本中，可能使其技术栈越来越复杂。笔者希望把这些新的、不断发展的知识，融合进已

有的知识框架之中，让自己学习、理解、思考，然后将这些技术连同自己的观点看法，传播给感兴趣的人。

也算是缘分，网名“IcyFenix”在二十多年前我的中学时代开始使用，最初它是来源于暴雪公司的即时战略游戏《星际争霸》的Protoss英雄Fenix——如名字所预示的那样，他曾经是Zealot，牺牲后以Dragoon的形式重生，带领Protoss与刀锋女王Kerrigan继续抗争。尽管中学时期我已经笃定自己未来肯定会从事信息技术相关的工作，但显然不可能预计到二十年后我会写下这些文字。

所以，既然我们要开始一段关于“Phoenix”的代码与故事，那便叫它“The Fenix Project”，如何？

更新日志

2020年12月7日

- QCon2020主题演讲：[云原生时代，Java的危与机](#)

2020年11月18日

- 文档在极客时间上的音频公开课：[构筑可靠的大型软件系统](#)。

2020年10月18日

- 整部文档所有计划的内容均已完成，全文合计 375,720 字。
- 预计文档的[音频版本](#)预计会在11月份[极客时间](#)中，以免费公益课程的形式公开，感谢极客邦的编辑及配音主播。
- 预计文档的[图书版本](#)预计会在明年2月左右，由机械工业出版社出版。

2020年10月16日

- 完成了“[透明通讯的涅槃](#)”章节。

一年前，此文档刚开篇不久，我写下“[原始分布式时代](#)”和“[远程服务调用](#)”就设想过要以这一篇去结尾。

2020年10月10日

- 完成了“[资源与调度](#)”章节

2020年10月7日

- 完成了“[容器存储与生态](#)”章节

2020年10月4日

- 完成了“[Kubernetes存储设计](#)”章节

2020年9月28日

- 完成了“[容器网络与生态](#)”章节
- 随着这篇文章的更新，整部文档超过了30万字，按计划应该在35万字以内结束。

2020年9月23日

- 完成了“[Linux网络虚拟化](#)”章节

2020年9月14日

- 完成了“[应用为中心的封装](#)”章节

2020年9月10日

- 完成了“[以容器构建系统](#)”章节

2020年9月8日

- 完成了“[虚拟化容器](#)”与“[容器的崛起](#)”章节

2020年9月4日

- 完成了“[聚合度量](#)”章节
- 目前到了26万字，整部文档所规划的框架里，只剩下介绍云原生的“不可变基础设施”这一最后一大块了，希望今年内能全部写完。

2020年9月1日

- 完成了“事件日志”章节
- 完成了“链路追踪”章节

2020年8月29日

- 完成了“可观测性”章节

2020年8月27日

写了几篇谈理论的务虚文章：

- 向微服务迈进
 - 目的：微服务的驱动力
 - 前提：微服务需要的条件
 - 边界：微服务的粒度
 - 治理：理解系统复杂性

2020年8月14日

- 重写了事务处理中的“本地事务”一节。

2020年8月11日

- 重写了安全架构中的“认证”一节。

2020年8月7日

- 提供了新的架构演示“AWS Lambda 为基础的无服务架构”。

2020年8月5日

- 完成了“缓存”章节。

2020年7月23日

- 完成了“[服务安全](#)”章节。

2020年7月20日

- 更新了[基于Spring Cloud](#)和[基于Istio](#)的Fenix's Bookstore的代码，提供了RSA SHA256的JWT令牌实现，以配合后面两节的主题。
- 完成了“[零信任网络](#)”章节。
- 这部文档的总字数在今天突破了20万字，留个纪念。

2020年7月13日

- 完成“[流量控制](#)”章节。

2020年7月8日

- 完成“[服务容错](#)”章节。

2020年7月2日

- 完成“[客户端负载均衡](#)”章节。

2020年6月29日

- 完成“[网关路由](#)”章节。

2020年6月18日

- 重写了“[远程服务调用](#)”章节。

2020年6月18日

- GraalVM增加了视频PPT讲解：[GraalVM——云原生时代的Java](#)。
正在与某知识服务商合作，未来本文档的主要内容会提供成音频稿。并且仍然会以公开课的性质免费提供。

- 更新了[服务架构演进史](#)，大概增加了40%的内容。

2020年6月13日

- 提供了新的架构演示“[基于Istio实现的后端工程](#)”。

2020年5月25日

- 提供了新的架构演示“[基于Kubernetes实现的后端工程](#)”。

2020年5月15日

- 完成“[服务发现](#)”章节。

2020年5月9日

- 完成“[分布式共识算法](#)”章节。

2020年5月5日

- 创建更新日志页面。
- 在[目录](#)中增加根据Git提交时间生成的内容更新标识。

2020年5月2日

- 完成“[服务架构演进史](#)”章节。
- 查了Git文档是在2019年12月23日创建的，今天在[微博](#)上开始小范围公开。

2019年12月23日

- 此文档第一次Git提交：[Initialize repository](#)

如何开始

《软件架构探索》这个开源文档项目的是笔者对自己在软件架构方面知识的总结，它是完全免费开放的，但免费的、开源的文档并不意味着你使用它时就没有成本，也不见得这个文档中所有的内容对每一个开发人员来说都是必要的。鲁迅说浪费别人的时间等于谋财害命，为了避免浪费阅读者的时间和精力，笔者除了自身力求在知识点准确性和叙述流畅性方面保证质量之外，同时也在本文中简要介绍每一章的主题和所面向的读者类型，本文档各章节之间并没有明显的前后依赖关系，阅读时有针对性的查阅是完全可行的，无需一篇不漏地顺序阅读，在此目录中列出了各文章的明细及字数，希望有助于你制定阅读计划。

引导篇 探索起步

字数: 20,602 字

这部分面向于准备对文档介绍的内容亲身实践的探索者。

这部分没有知识性的内容，是整部文档的引导，也可以视为这个文档附带示例工程的说明书，以及相应运行环境的部署手册。之所以将它安排在目录的第一位，是因为笔者相信如果你是一名驾驶初学者，最合理的学习路径应该是先把汽车发动，然后慢慢行驶起来，而不是马上从“引擎动力原理”、“变速箱构造”入手去设法深刻地了解一台汽车。相信计算机技术也是同理，先从运行程序，看看效果，搭建好开发、调试环境，对即将进行的工作有一个整体的认知开始是很有好处的。

工程提示

本文档所涉及到的工程均在GitHub上存有独立的项目，以方便构建、阅读、运行和fork。

这部分中的部分内容，是由这些工程的README.md文件人工同步而来，并没有通过持续集成工具自动处理，所以可能有偶尔更新不一致的情况，如可能，建议到这些项目的GitHub页面上查看最新情况，在右上角有相应的超链接。如这些工程对你有用，望请不吝给个

☆ Star 345。

这部分所提供的工程是作为后面所述知识的演示样例，由于数量确实不少，并无必要一次性地把上面所有的工程都运行起来。因为它们是采用不同的技术来解决同一个问题，所以每个工程执行后，最终看到的界面效果均是一样的，只是实现的架构不同。而通过不同的架构、技术去解决同一个问题，这也正是这批工程的最大价值所在。

如果你本身对某些架构风格已经熟练掌握，那笔者的建议是不妨选择一种你目前关注的架构风格去运行起来，然后与你熟悉的技术方案进行比对（引导篇 探索起步）、了解它解决的问题与背景（第一部分 演进中的架构）、思考这种架构涉及到哪些标准方案（第二部分 架构师的视角）、理清分布式系统中新的挑战与应对（第三部分 分布式的基石），以及如何将这些纯粹的技术问题隐藏起来，使其不会干扰业务代码（第四部分 不可变基础设施）。

第一部分 演进中的架构

字数: 20,295 字

这部分适合所有开发者，但尤其推荐刚刚从单体架构向微服务架构转型的开发者去阅读。

架构并不是“发明”出来的，是持续进化的结果。“服务架构演进史”这部分，笔者假借讨论历史之名，来梳理微服务发展里程中出现的大量名词、概念，借着微服务的演变过程，我们将从这些概念起源的最初，去分析它们是什么、它们取代了什么、以及它们为什么能够在斗争中取得成功，为什么变得不可或缺的支撑，又或者它们为什么会失败，在竞争中被淘汰，或逐渐湮灭于历史的烟尘当中。

第二部分 架构师的视角

字数: 123,466 字

这部分讨论与风格无关的架构知识，适合所有技术架构师、系统设计、开发人员。

“架构师”这个词的外延非常宽泛，不同语境中有不同所指，这部文档中的技术架构师特指的是企业架构¹中面向技术模型的系统设计者，这意味着讨论范围不会涉及到贴近于企业战略、业务流程的系统分析、信息战略设计等内容，而是聚焦于贴近一线研发人员的技术方案设计者。这部分将介绍作为一个架构师，你应该在做架构设计时思考哪些问题，有哪些主流的解决方案和行业标准做法，各种方案有什么优点、缺点，不同的解决方法会带来什么不同的影响，等等。以达到将“架构设计”这种听起来抽象的工作具体化、具象化的目的。

这部分介绍的内容与具体哪一种架构风格无关，作为后续实践的基础，讨论的是普适的架构技术与技巧，无论你是否关注微服务、云原生这些概念，无论你是从事架构设计还是从事编码开发，了解这里所列的基础知识，对每一个技术人员都是有价值的。

第三部分 分布式的基石

字数: 72,151 字

这部分面向于使用分布式架构的开发人员。

只要选择了分布式架构，无论是SOA、微服务、服务网格或者其他架构风格，涉及与远程服务交互时，服务的注册发现、跟踪治理、负载均衡、故障隔离、认证授权、伸缩扩展、传输通讯、事务处理，等等，这一系列问题都是无可避免的。不同的架构风格，其区别是到底要在技术规范上提供统一的解决方案，还是由应用系统自行去解决，又或者在基础设施层面将一类问题隔离掉，这部分将会讨论这类问题的解决思路、方法和常见工具。

第四部分 不可变基础设施

字数: 88,839 字

这部分面向于基础设施运维人员、技术平台的开发者。

“不可变基础设施”这个概念由来已久。2012年Martin Fowler设想的“[凤凰服务器](#)”与2013年Chad Fowler正式提出的“[不可变基础设施](#)”，都阐明了基础设施不变性所能带来的益处。在[云原生基金会](#)（Cloud Native Computing Foundation，CNCF）所定义的“云原生”概念中，“不可变基础设施”提升到了与微服务平级的重要程度，此时它的内涵已不再局限于方便运维、程序升级和部署的手段，而是升华为向应用代码隐藏分布式架构复杂度、让分布式架构得以成为一种可普遍推广的普适架构风格的必要前提。在[云原生时代、后微服务时代](#)中，软件与硬件之间的界线已经彻底模糊，无论是基础设施的运维人员，抑或是技术平台的开发人员，都有必要深入理解基础设施不变性的目的、原理与实现途径。

第五部分 技术方法论

字数: 14,779 字

这部分面向于在企业中能对重要技术决策进行拍板的决策者。

这部文档的主体内容是务实的，多谈具体技术，少谈方向理论。只在这部分中会集中讨论几点与分布式、微服务、架构等相关的相对务虚的话题。

笔者认为对于一个技术人员，成长主要的驱动力是实践，在开发程序、解决问题中增长自身的知识，再将知识归纳、总结、升华成为理论的，所以笔者将这部分安排到了整部文档的末尾，也是希望大家能先去实践，再谈理论。同时，笔者也认为对于一名研究人员，或者企业中真正能决定技术方向的决策者，理论与实践都不可缺少，涉及决策的场景中，成体系的理论知识甚至比实践经验还要关键，因为执行力再强也必须用在正确的方向上才有价值。如果你对自己的规划是有朝一日要从一名技术人员发展成研究或者管理角色，补充这部分知识是必不可少的。

篇外 随笔文章 字数: 16,125 字

这部分无特定读者对象，内容是笔者日常文章的整理。

这部分是一些笔者所了解的开发、设计中心得感悟的集合，由于它们还不具备足够的系统性，没有安排入前面的知识框架之中。但有一些或精彩，或有价值，或实用的技巧，笔者不想错过，所以安排了这一章相对独立的内容。

另外，这部分内容类似于笔者的随笔博客，将不会出现在文档的音频版与传统纸质书版本中。

篇外 附录 字数: 11,955 字

这部分面向刚刚开始接触云原生环境的设计者、开发者。

这一章内容主要是云原生环境搭建和程序发布过程，原本它们并不属于笔者准备讨论的重点话题，至少没有到单独开一章的必要程度。但由于容器化的服务编排环境本身构建、管理和运维都有一定的复杂性，尤其是在国内特殊的网络环境下，无法直接访问到Google等国外的代码仓库，以至于不得不通过手工预载镜像或者代理的方式来完成环境搭建。为了避免刚刚接触这一领域的读者在入门第一步就受到不必要的心理打击，笔者专门设置了这个目录章节。这章与其他几章讨论设计思想、实现原理的风格差异很大，它是整部文档唯一的讨论具体如何操作的内容。

市面上介绍如何安装环境的书籍、资料已经不计其数，肯定有相当一部分读者这章的内容本身就是了解的，已掌握的读者建议无需仔细阅读，在有需要的时候，可当作工具查阅。

技术演示工程

除文档部分外，笔者同时还建立了若干配套的代码工程，这是针对不同架构、技术方案（如单体架构、微服务、服务网格、无服务架构，等等）的演示程序。它们既是文档中所述知识的实践示例，亦可作为实际项目新创建时的可参考引用的基础代码。

本小节内容是由这些工程的README.md文件同步而来，由于未经过持续集成工具自动处理，所以可能有偶尔更新不一致的情况，如可能，建议到这些项目的GitHub页面上查看最新情况。

- 文档工程：
 - 软件架构探索：<https://icyfenix.cn>
 - Vuepress支持的文档工程：<https://github.com/fenixsoft/awesome-fenix>
- 前端工程：
 - Mock.js支持的纯前端演示：<https://bookstore.icyfenix.cn>
 - Vue.js 2实现前端工程：<https://github.com/fenixsoft/fenix-bookstore-frontend>
- 后端工程：
 - Spring Boot 实现单体架构：https://github.com/fenixsoft/monolithic_arch_springboot
 - Spring Cloud 实现微服务架构：https://github.com/fenixsoft/microservice_arch_springcloud
 - Kubernetes 为基础设施的微服务架构：https://github.com/fenixsoft/microservice_arch_kubernetes
 - Istio 为基础设施的服务网格架构：https://github.com/fenixsoft/servicemesh_arch_istio
 - AWS Lambda 为基础的无服务架构：https://github.com/fenixsoft/serverless_arch_awslambda

前端工程



Release v1.0 build passing Doc License CC 4.0 License Apache 2.0 Author IcyFenix

如果你此时并不曾了解过什么是“The Fenix Project”，建议先阅读[这部分内容](#)。

Fenix's Bookstore的主要目的是展示不同的后端技术架构，相对而言，前端并非其重点。不过，前端的页面是比起后端各种服务来要直观得多，能让使用者更容易理解我们将要做的是一件什么事情。假设你是一名驾驶初学者，合理的学习路径肯定应该是把汽车发动，然后慢慢行驶起来，而不是马上从“引擎动力原理”、“变速箱构造”入手去设法深刻地了解一台汽车。所以，先来运行程序，看看最终的效果是什么样子吧。

运行程序

以下几种途径，可以马上浏览最终的效果：

- 从互联网已部署（由[Travis-CI](#)提供支持）的网站（由[GitHub Pages](#)提供主机），直接在浏览器访问：<http://bookstore.icyfenix.cn/>。
- 通过Docker容器方式运行：

```
$ docker run -d -p 80:80 --name bookstore icyfenix/bookstore:frontend
```

然后在浏览器访问：<http://localhost>

- 通过Git上的源码，以开发模式运行：

```
# 克隆获取源码
$ git clone https://github.com/fenixsoft/fenix-bookstore-frontend.git

# 进入工程根目录
$ cd fenix-bookstore-frontend

# 安装工程依赖
$ npm install

# 以开发模式运行，地址为localhost:8080
$ npm run dev
```

然后在浏览器访问：<http://localhost:8080>

The screenshot shows the homepage of the Fenix Bookstore. At the top, there's a navigation bar with links for '凤凰书社', '购物车', '消息中心', and '相关信息'. Below the navigation is a banner featuring several books, including '深入理解Java虚拟机' (3rd edition) and '智慧的疆界' (Intelligence Boundaries). The main content area has a section titled '热销书籍' (Hot Books) displaying four book covers: '深入理解Java虚拟机' (3rd edition), '智慧的疆界', 'Java虚拟机规范 (Java SE 8版)', and another copy of '深入理解Java虚拟机' (3rd edition). Each book entry includes its price (¥129.00, ¥69.00, ¥79.00, and ¥79.00 respectively) and a brief description.

也许你已注意到，以上这些运行方式，均没有涉及到任何的服务端、数据库的部署。现代软件工程里，基于MVVM的工程结构使得前、后端的开发可以完全分离，只要互相约定好

服务的位置及模型即可。Fenix's Bookstore以开发模式运行时，会自动使用Mock.js拦截住所有的远程服务请求，并以事项准备好的数据来完成对这些请求的响应。

同时，你也应当注意到，以纯前端方式运行的时候，所有对数据的修改请求实际都是无效的。譬如用户注册，无论你输入何种用户名、密码，由于请求的响应是静态预置的，所以最终都会以同一个预设的用户登陆。也是因此，我并没有提供“默认用户”、“默认密码”一类的信息供用户使用，你可以随意输入即可登陆。

不过，那些只维护在前端的状态依然可以变动的，典型的如对购物车、收藏夹的增删改。让后端服务保持无状态，而把状态维持在前端中的设计，对服务的伸缩性和系统的鲁棒性都有着极大的益处，多数情况下都是值得倡导的良好设计。而其伴随而来的状态数据导致请求头变大、链路安全性等问题，都会在服务端部分专门讨论和解决。

构建产品

当你将程序用于正式部署时，一般不应部署开发阶段的程序，而是要进行产品化（Production）与精简化（Minification），你可以通过以下命令，由node.js驱动webpack来自动完成：

```
# 编译前端代码  
$ npm run build
```

sh

或者使用--report参数，同时输出依赖分析报告：

```
# 编译前端代码并生成报告  
$ npm run build --report
```

sh

编译结果存放在/dist目录中，应将其拷贝至Web服务器的根目录使用。对于Fenix's Bookstore的各个服务端而言，则通常是拷贝到网关工程中静态资源目录下。

与后端联调

同样出于前后端分离的目的，理论上后端通常只应当依据约定的服务协议（接口定位、访问传输方式、参数及模型结构、服务水平协议等）提供服务，并以此为依据进行不依赖前端的独立测试，最终集成时使用的是编译后的前端产品。

不过，在开发期就进行的前后端联合在现今许多企业之中仍是主流形式，由一个人“全栈式”地开发某个功能时更是如此，因此，当要在开发模式中进行联调时，需要修改项目根目录下的main.js文件，使其不导入Mock.js，即如下代码所示的条件语句判断为假：

```
/*  
 * 默认在开发模式中启用mock.js代替服务端请求  
 * 如需要同时调试服务端，请修改此处判断条件  
 */  
// eslint-disable-next-line no-constant-condition  
if (process.env.MOCK) {  
    require('./api/mock')  
}
```

js

也有其他一些相反的情况，需要在生产包中仍然继续使用Mock.js提供服务时（譬如Docker镜像icyfenix/bookstore:frontend就是如此），同样应修改该条件，使其结果为真，在开发模式依然导入了Mock.js即可。

工程结构

Fenix's Bookstore的工程结构完全符合vue.js工程的典型习惯，事实上它在建立时就是通过vue-cli初始化的。此工程的结构与其中各个目录的作用主要如下所示：

----build	webpack编译配置，该目录的内容一般不做改动
----config	webpack编译配置，用户需改动的内容提取至此
----dist	编译输出结果存放的位置
----markdown	与项目无关，用于支持markdown的资源（如图片）
----src	
+---api	本地与远程的API接口
+---local	本地服务，如localStorage、加密等
+---mock	远程API接口的Mock
\---json	Mock返回的数据

\---remote	远程服务
+---assets	资源文件，会被webpack哈希和压缩
+---components	vue.js的组件目录，按照使用页面的结构放置
+---home	
+---cart	
+---detail	
\---main	
\---login	
+---pages	vue.js的视图目录，存放页面级组件
\---home	
+---plugins	vue.js的插件，如全局异常处理器
+---router	vue-router路由配置
\---store	vuex状态配置
\---modules	vuex状态按名空间分隔存放
\---static	静态资源，编译时原样打包，不会做哈希和压缩

组件

Fenix's Bookstore前端部分基于以下开源组件和免费资源构建：

- [Vue.js](#)：渐进式JavaScript框架
- [Element](#)：一套为开发者、设计师和产品经理准备的基于Vue 2.0的桌面端组件库
- [Axios](#)：Promise based HTTP client for the browser and node.js
- [Mock.js](#)：生成随机数据，拦截 Ajax 请求
- [DesignEvo](#)：一款由PearlMountain有限公司设计研发的logo设计软件

协议

- 本作品代码部分采用[Apache 2.0协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地对代码进行修改，再发布，可以将代码用作商业用途。但要求你：
 - **署名**：在原有代码和衍生代码中，保留原作者署名及代码来源信息。
 - **保留许可证**：在原有代码和衍生代码中，保留Apache 2.0协议文件。
- 本作品文档部分采用[知识共享署名 4.0 国际许可协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地共享，包括在任何媒介上以任何形式复制、发行本作品，亦可以自由地演

绎、修改、转换或以本作品为基础进行二次创作。但要求你：

- **署名**：应在使用本文档的全部或部分内容时候，注明原作者及来源信息。
- **非商业性使用**：不得用于商业出版或其他任何带有商业性质的行为。如需商业使用，请联系作者。
- **相同方式共享的条件**：在本文档基础上演绎、修改的作品，应当继续以知识共享署名4.0国际许可协议进行许可。

单体架构：Spring Boot



Release v1.0 build passing coverage 90% License Apache 2.0 Doc License CC 4.0
Author IcyFenix

如果你此时并不曾了解过什么是“The Fenix Project”，建议先阅读[这部分内容](#)。

单体架构是Fenix's Bookstore服务端的起始版本，它与此后基于微服务（Spring Cloud、Kubernetes）、服务网格（Istio）、无服务（Serverless）架构风格实现的其他版本，在业务功能上的表现是完全一致的。如果你不是针对性地带着解决某个具体问题、了解某项具体工具、技术的目的而来，而是有较充裕的时间，希望了解软件架构的全貌与发展的话，笔者推荐以此工程入手来探索现代软件架构，因为单体架构的结构是相对直观的易于理解的，对后面接触的其他架构风格也起良好的铺垫作用。

运行程序

以下几种途径，可以运行程序，浏览最终的效果：

- 通过Docker容器方式运行：

```
$ docker run -d -p 8080:8080 --name bookstore  
icyfenix/bookstore:monolithic
```

sh

然后在浏览器访问：<http://localhost:8080>，系统预置了一个用户（ user:icyfenix , p w:123456 ），也可以注册新用户来测试。默认会使用HSQLDB的内存模式作为数据库，并在系统启动时自动初始化好了Schema，完全开箱即用。但这同时也意味着当程序运行结束时，所有的数据都将不会被保留。如果希望使用HSQLDB的文件模式，或者其他非嵌入式的独立的数据库支持的话，也是很简单的。以常用的MySQL/MariaDB为例，程序中也已内置了MySQL的表结构初始化脚本，你可以使用环境变量 `PROFILES` 来激活Spring Boot中针对MySQL所提供的配置，命令如下所示：

```
$ docker run -d -p 8080:8080 --name bookstore  
icyfenix/bookstore:monolithic -e PROFILES=mysql
```

sh

此时你需要通过Docker link、Docker Compose或者直接在主机的Host文件中提供一个名为 `mysql_lan` 的DNS映射，使程序能顺利链接到数据库，关于数据库的更多配置，可参考源码中的[application-mysql.yml](#)。

- 通过Git上的源码，以Maven运行：

```
# 克隆获取源码  
$ git clone  
https://github.com/fenixsoft/monolithic_arch_springboot.git  
  
# 进入工程根目录  
$ cd monolithic_arch_springboot  
  
# 编译打包  
# 采用Maven Wrapper，此方式只需要机器安装有JDK 8或以上版本即可，无需包括  
Maven在内的其他任何依赖  
# 如在Windows下应使用mvnw.cmd package代替以下命令  
$ ./mvnw package  
  
# 运行程序，地址为localhost:8080  
$ java -jar target/bookstore-1.0.0-Monolithic-SNAPSHOT.jar
```

sh

然后在浏览器访问：<http://localhost:8080>，系统预置了一个用户（ user:icyfenix , p w:123456 ），也可以注册新用户来测试。

- 通过Git上的源码，在IDE环境中运行：

- 以IntelliJ IDEA为例，Git克隆本项目后，在File -> Open菜单选择本项目所在的目录，或者pom.xml文件，以Maven方式导入工程。
- IDEA将自动识别出这是一个SpringBoot工程，并定位启动入口为BookstoreApplication，待IDEA内置的Maven自动下载完所有的依赖包后，运行该类即可启动。
- 如你使用其他的IDE，没有对SpringBoot的直接支持，亦可自行定位到BookstoreApplication，这是一个带有main()方法的Java类，运行即可。
- 可通过IDEA的Maven面板中Lifecycle里面的package来对项目进行打包、发布。
- 在IDE环境中修改配置（如数据库等）会更加简单，具体可以参考工程中 application.yml 和 application-mysql.yml 中的内容。

技术组件

Fenix's Bookstore单体架构后端尽可能采用标准的技术组件进行构建，不依赖于具体的实现，包括：

- [JSR 370 : Java API for RESTful Web Services 2.1](#) (JAX-RS 2.1)
RESTful服务方面，采用的实现为Jersey 2，亦可替换为Apache CXF、RESTeasy、WebSphere、WebLogic等。
- [JSR 330 : Dependency Injection for Java 1.0](#)
依赖注入方面，采用的实现为SpringBoot 2中内置的Spring Framework 5。虽然在多数场合中尽可能地使用了JSR 330的标准注解，但仍有少量地方由于Spring在对@Named、@Inject等注解的支持表现上与本身提供的注解差异，使用了Spring的私有注解。如替换成其他的CDI实现，如HK2，需要较大的改动。
- [JSR 338 : Java Persistence 2.2](#)
持久化方面，采用的实现为Spring Data JPA。可替换为Batoo JPA、EclipseLink、OpenJPA等实现，只需将使用CrudRepository所省略的代码手动补全回来即可，无需其他改动。
- [JSR 380 : Bean Validation 2.0](#)
数据验证方面，采用的实现为Hibernate Validator 6，可替换为Apache BVal等其他验证框架。

- [JSR 315 : Java Servlet 3.0](#)

Web访问方面，采用的实现为SpringBoot 2中默认的Tomcat 9 Embed，可替换为Jetty、Undertow等其他Web服务器。

有以下组件仍然依赖了非标准化的技术实现，包括：

- [JSR 375 : Java EE Security API specification 1.0](#)

认证/授权方面，在2017年才发布的JSR 375中仍然没有直接包含OAuth2和JWT的直接支持，因后续实现微服务架构时对比的需要，单体架构中选择了Spring Security 5作为认证服务，Spring Security OAuth 2.3作为授权服务，Spring Security JWT作为JWT令牌支持，并未采用标准的JSR 375实现，如Soteria。

- [JSR 353/367 : Java API for JSON Processing/Binding](#)

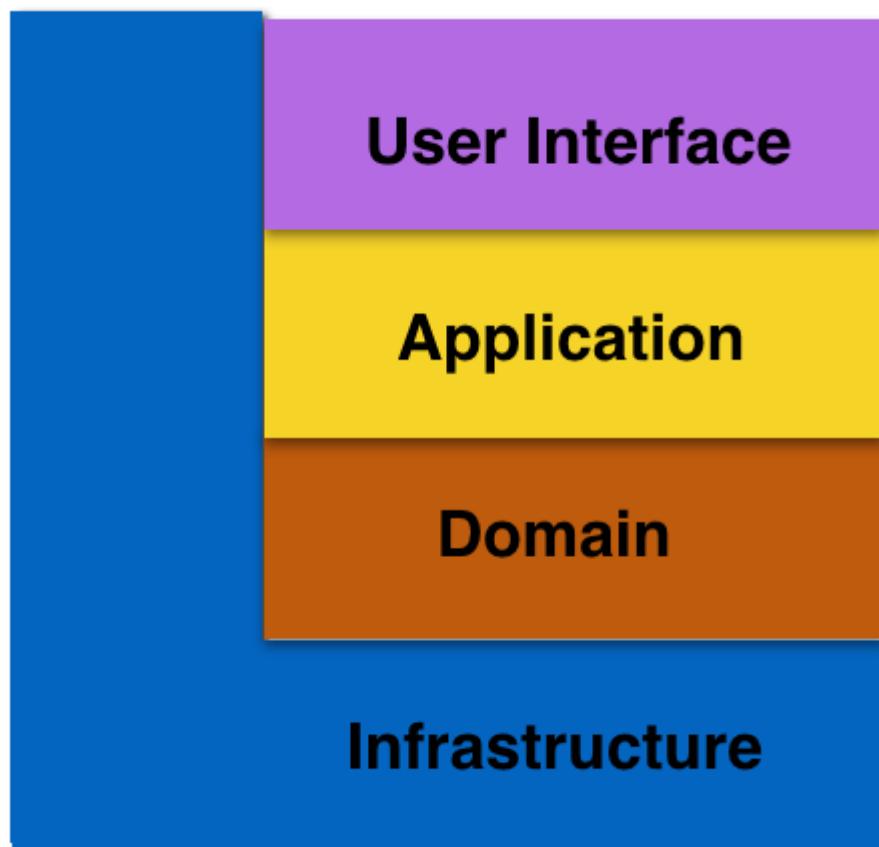
在JSON序列化/反序列化方面，由于Spring Security OAuth的限制（使用JSON-B作为反序列化器时的结果与Jackson等有差异），采用了Spring Security OAuth默认的Jackson，并未采用标准的JSR 353/367实现，如Apache Johnzon、Eclipse Yasson等。

工程结构

Fenix's Bookstore单体架构后端参考（并未完全遵循）了DDD的分层模式和设计原则，整体分为以下四层：

1. Resource：对应DDD中的User Interface层，负责向用户显示信息或者解释用户发出的命令。请注意，这里指的“用户”不一定是使用用户界面的人，可以是位于另一个进程或计算机的服务。由于本工程采用了MVVM前后端分离模式，这里所指的用户实际上是前端的服务消费者，所以这里以RESTful中的核心概念“资源”（Resource）来命名。
2. Application：对应DDD中的Application层，负责定义软件本身对外暴露的能力，即软件本身可以完成哪些任务，并负责对内协调领域对象来解决问题。根据DDD的原则，应用层要尽量简单，不包含任何业务规则或者知识，而只为下一层中的领域对象协调任务，分配工作，使它们互相协作，这一点在代码上表现为Application层中一般不会存在任何的条件判断语句。在许多项目中，Application层都会被选为包裹事务（代码进入此层事务开始，退出此层事务提交或者回滚）的载体。
3. Domain：对应DDD中的Domain层，负责实现业务逻辑，即表达业务概念，处理业务状态信息以及业务规则这些行为，此层是整个项目的重点。

4. Infrastructure：对应DDD中的Infrastructure层，向其他层提供通用的技术能力，譬如持久化能力、远程服务通讯、工具集，等等。



协议

- 本文档代码部分采用[Apache 2.0协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地对代码进行修改，再发布，可以将代码用作商业用途。但要求你：
 - 署名**：在原有代码和衍生代码中，保留原作者署名及代码来源信息。
 - 保留许可证**：在原有代码和衍生代码中，保留Apache 2.0协议文件。
- 本作品文档部分采用[知识共享署名 4.0 国际许可协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地共享，包括在任何媒介上以任何形式复制、发行本作品，亦可以自由地演绎、修改、转换或以本作品为基础进行二次创作。但要求你：
 - 署名**：应在使用本文档的全部或部分内容时候，注明原作者及来源信息。
 - 非商业性使用**：不得用于商业出版或其他任何带有商业性质的行为。如需商业使用，请联系作者。

- **相同方式共享的条件**：在本文档基础上演绎、修改的作品，应当继续以知识共享署名4.0国际许可协议进行许可。

微服务 : Spring Cloud



Release v1.0 build passing coverage 81% License Apache 2.0 Doc License CC 4.0

Author IcyFenix

如果你此时并不曾了解过什么是“The Fenix Project”，建议先阅读[这部分内容](#)。

直至现在，由不同编程语言、不同技术框架所开发的微服务系统中，基于Spring Cloud的解决方案仍然是最为主流的选择。这个结果既是Java在服务端应用所积累的深厚根基的体现，也是Spring在Java生态系统中统治地位的体现。从Spring Boot到Spring Cloud的过渡，令现存数量极为庞大的、基于Spring和Spring Boot的单体系统得以平滑地迁移到微服务架构中，令这些系统的大部分代码都能够无需修改，或少量修改即可保留重用。微服务时代的早期，Spring Cloud就集成了Netflix OSS（以及Spring Cloud Netflix进入维护期后对应的替代组件）成体系的微服务套件，基本上也能算“半透明地”满足了在微服务环境中必然会面临的服务发现、远程调用、负载均衡、集中配置等非功能性的需求。

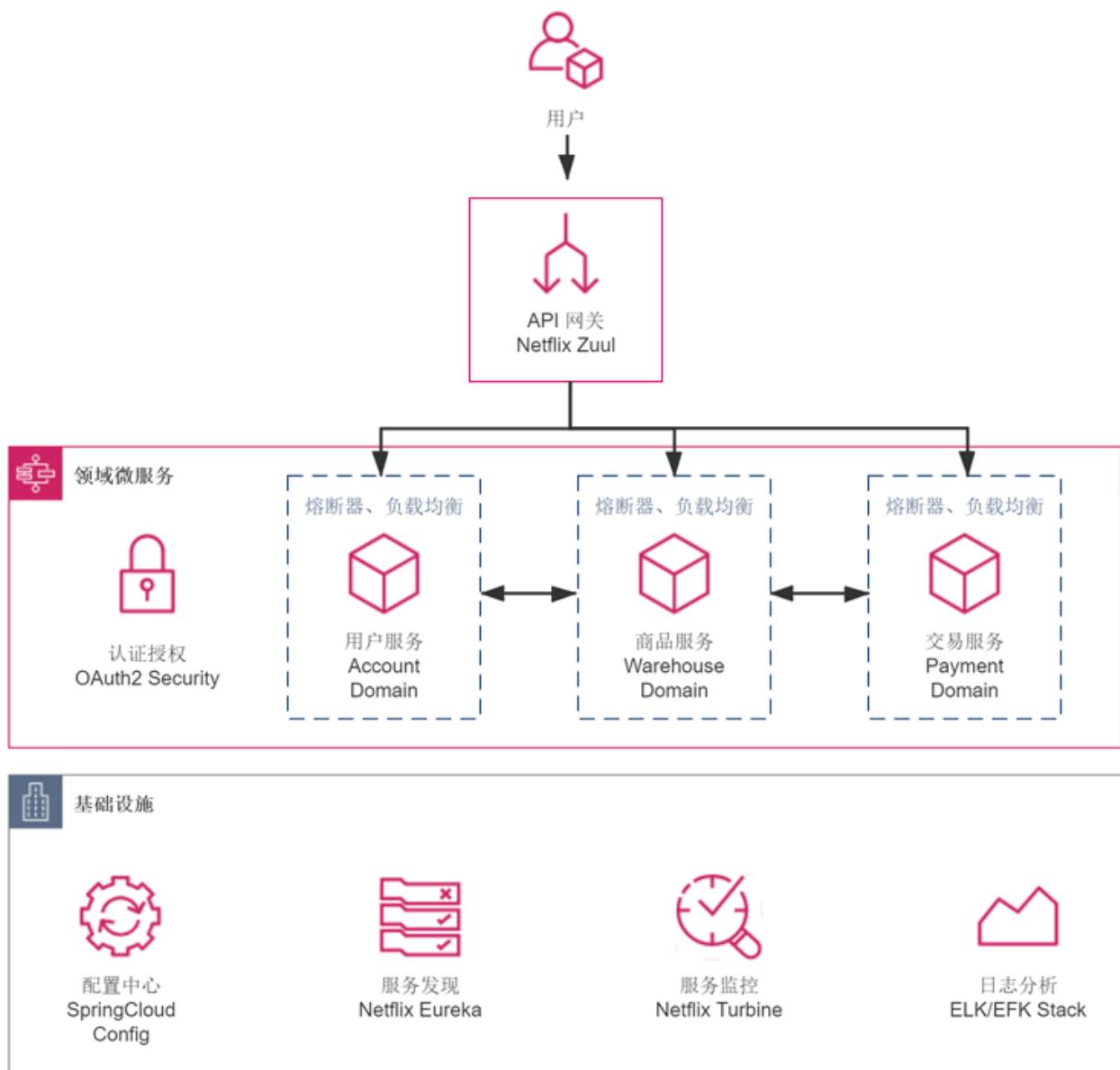
笔者个人是一直不太倾向于Spring Cloud Netflix这种以应用代码去解决基础设施功能问题的“解题思路”，以自顶向下的视角来看，这既是虚拟化的微服务基础设施完全成熟之前必然会出现的应用形态，也是微服务进化过程中必然会被替代的过渡形态。不过，笔者的看法如何无关重要，基于Spring Cloud Netflix的微服务在当前是主流，直至未来不算短的一段时间内仍会是主流，而且以应用的视角来看，能自底向上观察基础设施在微服务中面临的需求和挑战，能用我们最熟悉的Java代码来解释分析问题，也有利于对微服务的整体思想的深入理解，所以将它作为我们了解的第一种微服务架构的实现是十分适合的。

需求场景

小书店Fenix's Bookstore生意日益兴隆，客人、货物、营收都在持续增长，业务越发复杂，对信息系统并发与可用方面的要求也越来越高。由于业务属性和质量属性要求的提升，信息系统需要更多的硬件资源去支撑，这是合情合理的，但是，如果我们把需求场景列的更具体些，便会发现“合理”下面的许多无可奈何之处：

- 譬如，制约软件质量与业务能力提升的最大因素是人而非硬件。多数企业即使有钱也很难招到大量的靠谱的开发者。此时，无论是引入外包团队，抑或是让少量技术专家带着大量普通水平的开发者去共同完成一个大型系统就成为了必然的选择。在单体架构下，没有什么有效阻断错误传播的手段，系统中“整体”与“部分”的关系没有物理的划分，系统质量只能靠研发与项目管理措施来尽可能地保障，少量的技术专家很难阻止大量螺丝钉式的程序员或者不熟悉原有技术架构的外包人员在某个不起眼的地方犯错并产生全局性的影响，并不容易做出整体可靠的大型系统。
- 譬如，技术异构的需求从可选渐渐成为必须。Fenix's Bookstore的单体版本是以目前应用范围最广的Java编程语言来开发，但依然可能遇到很多想做Java却不擅长的事情。譬如想去做人工智能，进行深度学习训练，发现大量的库和开源代码都离不开Python；想要引入分布式协调工具时，发现近几年ZooKeeper已经有被后起之秀Golang的Etcd蚕食替代的趋势；想要做集中式缓存，发现无可争议的首选是ANSI C编写的Redis，等等。很多时候为异构能力进行的分布式部署，并不是你想或者不想的问题，而是没有选择、无可避免的。
- 譬如，……

微服务的需求场景还可以列举出很多，这里就不多列举了，总之，系统发展到一定程度，我们总能找到充分的理由去拆分与重构它。在笔者设定的演示案例中，准备把单体的Fenix's Bookstore拆分成为“用户”、“商品”、“交易”三个能够独立运行的子系统，它们将在一系列非功能性技术模块（认证、授权等）和基础设施（配置中心、服务发现等）的支撑下互相协作，以统一的API网关对外提供与原来单体系统功能一致的服务，应用视图如下图所示：



运行程序

以下几种途径，可以运行程序，浏览最终的效果：

- 通过Docker容器方式运行：

微服务涉及到多个容器的协作，通过link单独运行容器已经被Docker官方声明为不提倡的方式，所以在工程中提供了专门的配置，以便使用docker-compose来运行：

```
# 下载docker-compose配置文件
$ curl -O
https://raw.githubusercontent.com/fenixsoft/microservice_arch_springcloud/master/docker-compose.yml
```

```
# 启动服务  
$ docker-compose up
```

然后在浏览器访问：<http://localhost:8080>，系统预置了一个用户（ user:icyfenix , pw:123456 ），也可以注册新用户来测试。

- 通过Git上的源码，以Maven编译、运行：

由于笔者已经在配置文件中设置好了各个微服务的默认的地址和端口号，以便于本地调试。如果要在同一台机运行这些服务，并且每个微服务都只启动一个实例的话，那不加任何配置、参数即可正常以Maven编译、以Jar包形式运行。由于各个微服务需要从配置中心里获取具体的参数信息，因此唯一的要求只是“配置中心”的微服务必须作为第一个启动的服务进程，其他就没有别的前置要求了。具体的操作过程如下所示：

```
# 克隆获取源码  
$ git clone  
https://github.com/fenixsoft/microservice_arch_springcloud.git  
  
# 进入工程根目录  
$ cd microservice_arch_springcloud  
  
# 编译打包  
# 采用Maven Wrapper，此方式只需要机器安装有JDK 8或以上版本即可，无需包括  
Maven在内的其他任何依赖  
# 克隆后你可能需要使用chmod给mvnw赋予执行权限，如在Windows下应使用mvnw.cmd  
package代替以下命令  
$ ./mvnw package  
  
# 工程将编译出七个SpringBoot Jar  
# 启动服务需要运行以下七个微服务组件  
# 配置中心微服务：localhost:8888  
$ java -jar ./bookstore-microservices-platform-  
configuration/target/bookstore-microservice-platform-configuration-  
1.0.0-SNAPSHOT.jar  
# 服务发现微服务：localhost:8761  
$ java -jar ./bookstore-microservices-platform-  
registry/target/bookstore-microservices-platform-registry-1.0.0-  
SNAPSHOT.jar  
# 服务网关微服务：localhost:8080  
$ java -jar ./bookstore-microservices-platform-  
gateway/target/bookstore-microservices-platform-gateway-1.0.0-  
SNAPSHOT.jar
```

```
# 安全认证微服务：localhost:8301
$ java -jar ./bookstore-microservices-domain-
security/target/bookstore-microservices-domain-security-1.0.0-
SNAPSHOT.jar
# 用户信息微服务：localhost:8401
$ java -jar ./bookstore-microservices-domain-
account/target/bookstore-microservices-domain-account-1.0.0-
SNAPSHOT.jar
# 商品仓库微服务：localhost:8501
$ java -jar ./bookstore-microservices-domain-
warehouse/target/bookstore-microservices-domain-warehouse-1.0.0-
SNAPSHOT.jar
# 商品交易微服务：localhost:8601
$ java -jar ./bookstore-microservices-domain-
payment/target/bookstore-microservices-domain-payment-1.0.0-
SNAPSHOT.jar
```

由于在命令行启动多个服务、通过容器实现各服务隔离、扩展等都较繁琐，笔者提供了一个 `docker-compose.dev.yml` 文件，便于开发期调试使用：

```
# 使用Maven编译出JAR包后，可使用以下命令直接在本地构建镜像运行
$ docker-compose -f docker-compose.dev.yml up
```

sh

以上两种本地运行的方式可任选其一，服务全部启动后，在浏览器访问：<http://localhost:8080>，系统预置了一个用户（`user:icyfenix, pw:123456`），也可以注册新用户来测试

- 通过Git上的源码，在IDE环境中运行：
 - 以IntelliJ IDEA为例，Git克隆本项目后，在File -> Open菜单选择本项目所在的目录，或者pom.xml文件，以Maven方式导入工程。
 - 待Maven自动安装依赖后，即可在IDE或者Maven面板中编译全部子模块的程序。
 - 本工程下面八个模块，其中除bookstore-microservices-library-infrastructure外，其余均是SpringBoot工程，将这七个工程的Application类加入到IDEA的Run Dashboard面板中。
 - 在Run Dashboard中先启动“bookstore-microservices-platform-configuration”微服务，然后可一次性启动其余六个子模块的微服务。

- 配置与横向扩展

工程中预留了一些的环境变量，便于配置和扩展，譬如，想要在非容器的单机环境中模拟热点模块的服务扩容，就需要调整每个服务的端口号。预留的这类环境变量包括：

```
# 修改配置中心的主机和端口，默认为localhost:8888  
CONFIG_HOST  
CONFIG_PORT  
  
# 修改服务发现的主机和端口，默认为localhost:8761  
REGISTRY_HOST  
REGISTRY_PORT  
  
# 修改认证中心的主机和端口，默认为localhost:8301  
AUTH_HOST  
AUTH_PORT  
  
# 修改当前微服务的端口号  
# 譬如，你打算在一台机器上扩容四个支付微服务以应对促销活动的流量高峰  
# 可将它们的端口设置为8601（默认）、8602、8603、8604等  
# 真实环境中，它们可能是在不同的物理机、容器环境下，这时扩容可无需调整端口  
PORT  
  
# SpringBoot所采用Profile配置文件，默认为default  
# 譬如，服务默认使用HSQLDB的内存模式作为数据库，如需调整为MySQL，可将此环境变量调整为mysql  
# 因为笔者默认预置了名为application-mysql.yml的配置，以及HSQLDB和MySQL的数据库脚本  
# 如果你需要支持其他数据库、修改程序中其他的配置信息，可以在代码中自行加入另外的初始化脚本  
PROFILES  
  
# Java虚拟机运行参数，默认为空  
JAVA_OPTS
```

技术组件

Fenix's Bookstore采用基于Spring Cloud微服务架构，微服务部分主要采用了Netflix OSS组件进行支持，它们包括：

- **配置中心**：默认采用[Spring Cloud Config](#)，亦可使用[Spring Cloud Consul](#)、[Spring Cloud Alibaba Nacos](#)代替。
- **服务发现**：默认采用[Netflix Eureka](#)，亦可使用[Spring Cloud Consul](#)、[Spring Cloud ZooKeeper](#)、[etcd](#)等代替。
- **服务网关**：默认采用[Netflix Zuul](#)，亦可使用[Spring Cloud Gateway](#)代替。
- **服务治理**：默认采用[Netflix Hystrix](#)，亦可使用[Sentinel](#)、[Resilience4j](#)代替。
- **进程内负载均衡**：默认采用[Netflix Ribbon](#)，亦可使用[Spring Cloud Loadbalancer](#)代替。
- **声明式HTTP客户端**：默认采用[Spring Cloud OpenFeign](#)。声明式的HTTP客户端其实没有找替代品的必要性，如果需要，可考虑[Retrofit](#)，或者使用[RestTemplate](#)乃至更底层的[OkHTTP](#)、[HttpClient](#)以命令式编程来访问，多写一些代码而已了。

尽管Netflix套件的使用人数很多，但考虑到Spring Cloud Netflix已进入维护模式，笔者均列出了上述组件的代替品。这些组件几乎都是声明式的，这确保了它们的替代成本相当低廉，只需要更换注解，修改配置，无需改动代码。你在阅读源码时也会发现，三个“platform”开头的服务，基本上没有任何实际代码的存在。

其他与微服务无关的技术组件（REST服务、安全、数据访问，等等），笔者已在[Fenix's Bookstore单体架构](#)中介绍过，在此不再重复。

协议

- 本作品代码部分采用[Apache 2.0协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地对代码进行修改，再发布，可以将代码用作商业用途。但要求你：
 - **署名**：在原有代码和衍生代码中，保留原作者署名及代码来源信息。
 - **保留许可证**：在原有代码和衍生代码中，保留Apache 2.0协议文件。
- 本作品文档部分采用[知识共享署名 4.0 国际许可协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地共享，包括在任何媒介上以任何形式复制、发行本作品，亦可以自由地演绎、修改、转换或以本作品为基础进行二次创作。但要求你：
 - **署名**：应在使用本文档的全部或部分内容时候，注明原作者及来源信息。
 - **非商业性使用**：不得用于商业出版或其他任何带有商业性质的行为。如需商业使用，请联系作者。

- **相同方式共享的条件** : 在本文档基础上演绎、修改的作品，应当继续以知识共享署名4.0国际许可协议进行许可。

微服务：Kubernetes



Release v1.0 build passing License Apache 2.0 Doc License CC 4.0 Author IcyFenix

如果你此时并不曾了解过什么是“The Fenix Project”，建议先阅读[这部分内容](#)。

2017年，笔者曾在文章中描述其为“[后微服务时代](#)”的开端，这年是容器生态发展历史中具有里程碑意义的一年。在这一年，长期作为Docker竞争对手的[RKT容器](#)一派的领导者CoreOS宣布放弃自己的容器管理系统Fleet，未来将会把所有容器管理的功能移至Kubernetes之上实现。在这一年，容器管理领域的独角兽Rancher Labs宣布放弃其内置了数年的容器管理系统Cattle，提出了“All-in-Kubernetes”战略，从2.0版本开始把1.x版本能够支持多种容器管理工具的Rancher，“反向升级”为只支持Kubernetes一种容器管理系统。在这一年，Kubernetes的主要竞争者Apache Mesos在9月正式宣布了“[Kubernetes on Mesos](#)”集成计划，由竞争关系转为对Kubernetes提供支持，使其能够与Mesos的其他一级框架（如[HDFS](#)、[Spark](#) 和[Chronos](#)，等等）进行集群资源动态共享、分配与隔离。在这一年，Kubernetes的最大竞争者Docker Swarm的母公司Docker，终于在10月被迫宣布Docker要同时支持Swarm与Kubernetes两套容器管理系统，事实上承认了Kubernetes的统治地位。这场已经持续了三、四年时间，以Docker Swarm、Apache Mesos与Kubernetes为主要竞争者的“容器战争”终于有了明确的结果，Kubernetes登基加冕是容器发展中一个时代的终章，也将是软件架构发展下一个纪元的开端。

需求场景

当引入了基于Spring Cloud的微服务架构后，小书店Fenix's Bookstore初步解决了扩容缩容、独立部署、运维和管理等问题，满足了产品经理不断提出的日益复杂的业务需求。可是，对于团队的开发人员、设计人员、架构人员来说，并没有感觉到工作变得轻松，微服务中的各种新技术名词，如配置中心、服务发现、网关、熔断、负载均衡等等，就够一名新手学习好长一段时间；从产品角度来看，各种Spring Cloud的技术套件，如Config、Eureka、Zuul、Hystrix、Ribbon、Feign等，也占据了产品的大部分编译后的代码容量。之所以微服务架构里，我们选择在应用层面而不是基础设施层面去解决这些分布式问题，完全是因为由硬件构成的基础设施，跟不上由软件构成的应用服务的灵活性的无奈之举。当Kubernetes统一了容器编排管理系统之后，这些纯技术性的底层问题，便开始有了被广泛认可和采纳的基础设施层面的解决方案。为此，Fenix's Bookstore也迎来了它在“后微服务时代”中的下一次架构演进，这次升级的目标主要有如下两点：

- **目标一**：尽可能缩减非业务功能代码的比例。

在Fenix's Bookstore中，用户服务（Account）、商品服务（Warehouse）、交易服务（Payment）三个工程是真正承载业务逻辑的，认证授权服务（Security）可以认为是同时涉及到了技术与业务，而配置中心（Configuration）、网关（Gateway）和服务注册中心（Registry）则是纯技术性。我们希望尽量消除这些纯技术的工程，以及那些依附在其他业务工程上的纯技术组件。

- **目标二**：尽可能在不影响原有的代码的前提下完成迁移。

得益于Spring Framework 4中的Conditional Bean等声明式特性的出现，对于近年来新发布的Java技术组件，[声明式编程](#)（Declarative Programming）已经逐步取代[命令式编程](#)（Imperative Programming）成为主流的选择。在声明式编程的支持下，我们可以从目的而不是过程的角度去描述编码意图，使得代码几乎不会与具体技术实现产生耦合，若要更换一种技术实现，只需要调整配置中的声明便可做到。

从升级结果来看，如果仅以Java代码的角度来衡量，本工程与此前基于Spring Cloud的实现没有丝毫差异，两者的每一行Java代码都是一模一样的；真正的区别在Kubernetes的实现版本中直接删除了配置中心、服务注册中心的工程，在其他工程的pom.xml中也删除了如Eureka、Ribbon、Config等组件的依赖。取而代之的是新增了若干以YAML配置文件为载体的[Skaffold](#)和Kubernetes的资源描述，这些资源描述文件，将会动态构建出DNS服务器、服务负载均衡器等一系列虚拟化的基础设施，去代替原有的应用层面的技术组件。

升级改造之后的应用架构如下图所示：



运行程序

在已经部署Kubernetes集群的前提下，通过以下几种途径，可以运行程序，浏览最终的效果：

- 直接在Kubernetes集群环境上运行：

工程在编译时已通过Kustomize产生出集成式的资源描述文件，可通过该文件直接在Kubernetes集群中运行程序：

```
# 资源描述文件
$ kubectl apply -f
https://raw.githubusercontent.com/fenixsoft/microservice_arch_kubernetes/master/bookstore.yaml
```

命令执行过程一共需要下载几百MB的镜像，尤其是Docker中没有各层基础镜像缓存时，请根据自己的网速保持一定的耐心。未来GraalVM对Spring Cloud的支持更成熟一些后，可以考虑采用GraalVM来改善这一点。当所有的Pod都处于正常工作状态后，在浏览器访问：<http://localhost:30080>，系统预置了一个用户（ user:icyfenix , pw:123456 ），也可以注册新用户来测试。

- 通过Skaffold在命令行或IDE中以调试方式运行：

一般开发基于Kubernetes的微服务应用，是在本地针对单个服务编码、调试完成后，通过CI/CD流水线部署到Kubernetes中进行集成的。如果只是针对集成测试，这并没有什么问题，但同样的做法应用在开发阶段就不相当不便了，我们不希望每做一处修改都要经过一次CI/CD流程，这将非常耗时且难以调试。

Skaffold是Google在2018年开源的一款加速应用在本地或远程Kubernetes集群中构建、推送、部署和调试的自动化命令行工具，对于Java应用来说，它可以帮助我们做到监视代码变动，自动打包出镜像，将镜像打上动态标签并更新部署到Kubernetes集群，为Java程序注入开放JDWP调试的参数，并根据Kubernetes的服务端口自动在本地生成端口转发。以上都是根据 `skaffold.yaml` 中的配置来进行的，开发时skaffold通过 `dev` 指令来执行这些配置，具体的操作过程如下所示：

```
# 克隆获取源码  
$ git clone  
https://github.com/fenixsoft/microservice_arch_kubernetes.git && cd  
microservice_arch_kubernetes  
  
# 编译打包  
$ ./mvnw package  
  
# 启动Skaffold  
# 此时将会自动打包Docker镜像，并部署到Kubernetes中  
$ skaffold dev
```

服务全部启动后，在浏览器访问：<http://localhost:30080>，系统预置了一个用户（ user:icyfenix , pw:123456 ），也可以注册新用户来测试

由于面向的是开发环境，基于效率原因，笔者并没有像传统CI工程那样直接使用Maven的Docker镜像来打包Java源码，这决定了构建Dockerfile时，要监视的变动目标将是Jar

文件而不是Java源码，Skaffold的执行是由Jar包的编译结果来驱动的，只在进行Maven编译、输出了新的Jar包后才会更新镜像。这样做一方面是考虑到在Maven镜像中打包不便于利用本地的仓库缓存，尤其在国内网络中，速度实在难以忍受；另外一方面，是笔者其实并不希望每保存一次源码时，都自动构建和更新一次镜像，毕竟比起传统的HotSwap或者Spring Devtool Reload来说，更新镜像重启Pod是一个更加重负载的操作。未来CNCF的Buildpack[↗]成熟之后，应该可以绕过笨重的Dockerfile，对打包和容器热更新做更加精细化的控制。

另外，对于有IDE调试需求的同学，推荐采用Google Cloud Code[↗]（Cloud Code同时提供了VS Code和IntelliJ Idea的插件）来配合Skaffold使用，毕竟是同一个公司出品的产品，搭配起来能获得几乎与本地开发单体应用一致的编码和调试体验。

技术组件

Fenix's Bookstore采用基于Kubernetes的微服务架构，并采用Spring Cloud Kubernetes做了适配，其中主要的技术组件包括：

- **环境感知**：Spring Cloud Kubernetes本身引入了Fabric8的Kubernetes Client[↗]作为容器环境感知，不过引用的版本相当陈旧，如Spring Cloud Kubernetes 1.1.2中采用的是Fabric8 Kubernetes Client 4.4.1，Fabric8提供的兼容性列表中该版本只支持到Kubernetes 1.14，实测在1.16上也能用，但是在1.18上无法识别到最新的Api-Server，因此Maven引入依赖时需要手工处理，排除旧版本，引入新版本（本工程采用的是4.10.1）。
- **配置中心**：采用Kubernetes的ConfigMap来管理，通过Spring Cloud Kubernetes Config[↗]自动将ConfigMap的内容注入到Spring配置文件中，并实现动态更新。
- **服务发现**：采用Kubernetes的Service来管理，通过Spring Cloud Kubernetes Discovery[↗]自动将HTTP访问中的服务转换为FQDN[↗]。
- **负载均衡**：采用Kubernetes Service本身的负载均衡能力实现（就是DNS负载均衡），可以不再需要Ribbon这样的客户端负载均衡了。Spring Cloud Kubernetes从1.1.2开始也已经移除了对Ribbon的适配支持，也（暂时）没有对其代替品Spring Cloud LoadBalancer提供适配。
- **服务网关**：网关部分仍然保留了Zuul，未采用Ingress代替。这里有两点考虑，一是Ingress Controller不算是Kubernetes的自带组件，它可以有不同的选择（KONG、Nginx、Haproxy，等等），同时也需要独立安装，作为演示工程，出于环境复杂度最小化考虑

未使用Ingress；二是Fenix's Bookstore的前端工程是存放在网关中的，移除了Zuul之后也仍然要维持一个前端工程的存在，不能进一步缩减工程数量，也就削弱了移除Zuul的动力。

- **服务熔断**：仍然采用Hystrix，Kubernetes本身无法做到精细化的服务治理，包括熔断、流控、监视，等等，我们将在基于Istio的服务网格架构中解决这个问题。
- **认证授权**：仍然采用Spring Security OAuth 2，Kubernetes的RBAC授权可以解决服务层面的访问控制问题，但Security是跨越了业务和技术的边界的，认证授权模块本身仍承担着对前端用户的认证、授权职责，这部分是与业务相关的。

协议

- 本文档代码部分采用[Apache 2.0协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地对代码进行修改，再发布，可以将代码用作商业用途。但要求你：
 - **署名**：在原有代码和衍生代码中，保留原作者署名及代码来源信息。
 - **保留许可证**：在原有代码和衍生代码中，保留Apache 2.0协议文件。
- 本作品文档部分采用[知识共享署名 4.0 国际许可协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地共享，包括在任何媒介上以任何形式复制、发行本作品，亦可以自由地演绎、修改、转换或以本作品为基础进行二次创作。但要求你：
 - **署名**：应在使用本文档的全部或部分内容时候，注明原作者及来源信息。
 - **非商业性使用**：不得用于商业出版或其他任何带有商业性质的行为。如需商业使用，请联系作者。
 - **相同方式共享的条件**：在本文档基础上演绎、修改的作品，应当继续以知识共享署名 4.0国际许可协议进行许可。

服务网格：Istio



Release v1.0 build passing License Apache 2.0 Doc License CC 4.0 Author IcyFenix

如果你此时并不曾了解过什么是“The Fenix Project”，建议先阅读[这部分内容](#)。

当软件架构演进至基于Kubernetes实现的微服务时，已经能够相当充分地享受到虚拟化技术发展的红利，如应用能够灵活地扩容缩容、不再畏惧单个服务的崩溃消亡、立足应用系统更高层来管理和编排各服务之间的版本、交互。可是，单纯的Kubernetes仍然不能解决我们面临的所有分布式技术问题，在此前对基于Kubernetes的架构中“[技术组件](#)”的介绍里，笔者已经说明光靠着Kubernetes本身的虚拟化基础设施，难以做到精细化的服务治理，譬如熔断、流控、观测，等等；而即使是那些它可以提供支持的分布式能力，譬如通过DNS与服务来实现的服务发现与负载均衡，也只能说是初步解决了的分布式中如何调用服务的问题而已，只靠DNS难以满足根据不同的配置规则、协议层次、均衡算法等去调节负载均衡的执行过程这类高级的配置需求。Kubernetes提供的虚拟化基础设施是我们尝试从应用中剥离分布式技术代码踏出的第一步，但只从微服务的灵活与可控这一点而言，基于Kubernetes实现的版本其实比上一个Spring Cloud版本里用代码实现的效果（功能强大、灵活程度）是有所倒退的，这也是当时我们未放弃Hystrix、Spring Security OAuth 2等组件的原因。

Kubernetes给予了我们强大的虚拟化基础设施，这是一把好用的锤子，但我们却不必把所有问题都看作钉子，不必只局限于纯粹基础设施的解决方案。现在，基于Kubernetes之上构筑的服务网格（Service Mesh）是目前最先进的架构风格，即通过中间人流量劫持的方式，以介乎于应用和基础设施之间的边车代理（Sidecar）来做到既让用户代码可以专注业务需求，不必关注分布式的实现，又能实现几乎不亚于此前Spring Cloud时代的那种通过

代码来解决分布式问题的可配置、安全和可观测性。这一个目标，现在已成为了最热门的服务网格框架Istio的Slogan：Connect, Secure, Control, And Observe Services。

需求场景

得益于Kubernetes的强力支持，小书店Fenix's Bookstore已经能够依赖虚拟化基础设施进行扩容缩容，将用户请求分散到数量动态变化的Pod中处理，可以应对相当规模的用户量了。不过，随着Kubernetes集群中的Pod数量规模越来越庞大，到一定程度之后，运维的同学无奈地表示已经不可能够依靠人力来跟进微服务中出现的各种问题了：一个请求在哪个服务上调用失败啦？是A有调用B吗？还是C调用D时出错了？为什么这个请求、页面忽然卡住了？怎么调度到这个Node上的服务比其他Node慢那么多？这个Pod有Bug，消耗了大量的TCP链接数……

而另外一方面，随着Fenix's Bookstore程序规模与用户规模的壮大，开发团队人员数量也变得越来越多。尽管根据不同微服务进行拆分，可以将每个服务的团队成员都控制于“2 Pizza Teams”的范围以内，但一个很现实的问题是高端技术人员的数量总是有限的，人多了就不可能保证每个人都是精英，如何让普通的、初级的程序员依然能够做出靠谱的代码，成为这一阶段技术管理者的要重点思考的难题。这时候，团队内部出现了一种声音：微服务太复杂了，已经学不过来了，让我们回归单体吧……

在上述故事背景下，Fenix's Bookstore迎来了它的下一次技术架构的演进，这次的进化的目标主要有以下两点：

- **目标一**：实现在大规模虚拟服务下可管理、可观测的系统。

必须找到某种方法，针对应用系统整体层面，而不是针对单一微服务来连接、调度、配置和观测服务的执行情况。此时，可视化整个系统的服务调用关系，动态配置调节服务节点的断路、重试和均衡参数，针对请求统一收集服务间的处理日志等功能就不再是系统锦上添花的外围功能了，而是关乎系统是否能够正常运行、运维的必要支撑点。

- **目标二**：在代码层面，裁剪技术栈深度，回归单体架构中基于Spring Boot的开发模式，而不是Spring Cloud或者Spring Cloud Kubernetes的技术架构。

我们并不是要去开历史的倒车，相反，我们是很贪心地希望开发重新变得简单的同时，又不能放弃现在微服务带来的一切好处。在这个版本的Fenix's Bookstore里，所有与Spring Cloud相关的技术组件，如上个版本遗留的Zuul网关、Hystrix断路器，还有上个版本新引入用于感知适配Kubernetes环境的Spring Cloud Kubernetes都将会被拆除掉。如

果只观察单个微服务的技术堆栈，它与最初的单体架构几乎没有任何不同——甚至还更加简单了，连从单体架构开始一直保护着服务调用安全的Spring Security都移除掉（由于Fenix's Bookstore借用了Spring Security OAuth2的密码模式做为登陆服务的端点，所以在Jar包层面Spring Security还是存在的，但其用于安全保护的Servlet和Filter已经被关闭掉）

从升级目标可以明确地得到一种导向，我们必须控制住服务数量膨胀后传递到运维团队的压力，让“每运维人员能支持服务的数量”这个比例指标有指数级地提高才能确保微服务下运维团队的健康运作。对于开发团队，我们可以只要求一小部分核心的成员对微服务、Kubernetes、Istio等技术有深刻的理解即可，其余大部分开发人员，仍然可以基于最传统、普通的Spring Boot技术栈来开发功能。升级改造之后的应用架构如下图所示：



运行程序

在已经部署Kubernetes与Istio的前提下，通过以下几种途径，可以运行程序，浏览最终的效果：

- 在Kubernetes无Sidecar状态下运行：

在业务逻辑的开发过程中，或者其他不需要双向TLS、不需要认证授权支持、不需要可观测性支持等非功能性能力增强的环境里，可以不启动Envoy（但还是要安装Istio的，因为用到了Istio Ingress Gateway），工程在编译时已通过Kustomize产生出集成式的资源描述文件：

```
# Kubernetes without Envoy资源描述文件  
$ kubectl apply -f  
https://raw.githubusercontent.com/fenixsoft/servicemesh_arch_istio/master/bookstore-dev.yaml
```

请注意资源文件中对Istio Ingress Gateway的设置是针对Istio默认安装编写的，即以 `istio-ingressgateway` 作为标签，以LoadBalancer形式对外开放80端口，对内监听8080端口。在部署时可能需要根据实际情况进行调整，你可观察以下命令的输出结果来确认这一点：

```
$ kubectl get svc istio-ingressgateway -n istio-system -o yaml
```

在浏览器访问：<http://localhost>，系统预置了一个用户（`user:icyfenix, pw:123456`），也可以注册新用户来测试。

- 在Istio服务网格环境下运行：

工程在编译时已通过Kustomize产生出集成式的资源描述文件，可通过该文件直接在Kubernetes with Envoy集群中运行程序：

```
# Kubernetes with Envoy 资源描述文件  
$ kubectl apply -f  
https://raw.githubusercontent.com/fenixsoft/servicemesh_arch_istio/master/bookstore.yaml
```

当所有的Pod都处于正常工作状态后（这个过程一共需要下载几百MB的镜像，尤其是Docker中没有各层基础镜像缓存时，请根据自己的网速保持一定的耐心。未来GraalVM对

Spring Cloud的支持更成熟一些后，可以考虑采用GraalVM来改善这一点），在浏览器访问：<http://localhost>，系统预置了一个用户（ user:icyfenix , pw:123456 ），也可以注册新用户来测试。

- 通过Skaffold在命令行或IDE中以调试方式运行：

这个运行方式与此前调试Kubernetes服务是完全一致的。在本地针对单个服务编码、调试完成后，通过CI/CD流水线部署到Kubernetes中进行集成的。如果只是针对集成测试，这并没有什么问题，但同样的做法应用在开发阶段就不十分不便了，我们不希望每做一处修改都要经过一次CI/CD流程，这将非常耗时且难以调试。

Skaffold是Google在2018年开源的一款加速应用在本地或远程Kubernetes集群中构建、推送、部署和调试的自动化命令行工具，对于Java应用来说，它可以帮助我们做到监视代码变动，自动打包出镜像，将镜像打上动态标签并更新部署到Kubernetes集群，为Java程序注入开放JDWP调试的参数，并根据Kubernetes的服务端口自动在本地生成端口转发。以上都是根据 `skaffold.yaml` 中的配置来进行的，开发时skaffold通过 `dev` 指令来执行这些配置，具体的操作过程如下所示：

```
# 克隆获取源码  
$ git clone https://github.com/fenixsoft/servicemesh_arch_istio.git  
&& cd servicemesh_arch_istio  
  
# 编译打包  
$ ./mvnw package  
  
# 启动Skaffold  
# 此时将会自动打包Docker镜像，并部署到Kubernetes中  
$ skaffold dev
```

服务全部启动后，在浏览器访问：<http://localhost>，系统预置了一个用户（ user:icyfenix , pw:123456 ），也可以注册新用户来测试，注意这里开放和监听的端口同样取决于Istio Ingress Gateway，可能需要根据系统环境进行调整

- 调整代理自动注入

项目提供的资源文件中，默认是允许边车代理自动注入到Pod中的，这会导致服务需要有额外的容器初始化过程。开发期间，我们可能需要关闭自动注入以提升容器频繁改动、重新部署时的效率。如需关闭代理自动注入，请自行调整 `bookstore-kubernetes-`

manifests 目录下的 bookstore-namespaces.yaml 资源文件，根据需要将 istio-injection 修改为enable或者disable。

如果关闭了边车代理，意味着你的服务丧失了访问控制（以前是基于Spring Security实现的，在Istio版本中这些代码已经被移除）、断路器、服务网格可视化等一系列依靠Envoy代理所提供能力。但这些能力是纯技术的，与业务无关，并不影响业务功能正常使用，所以在本地开发、调试期间关闭代理是可以考虑的。

技术组件

Fenix's Bookstore采用基于Istio的服务网格架构，其中主要的技术组件包括：

- **配置中心**：通过Kubernetes的ConfigMap来管理。
- **服务发现**：通过Kubernetes的Service来管理，由于已经不再引入Spring Cloud Feign了，所以在OpenFeign中，直接使用短服务名进行访问。
- **负载均衡**：未注入边车代理时，依赖KubeDNS实现基础的负载均衡，一旦有了Envoy的支持，就可以配置丰富的代理规则和策略。
- **服务网关**：依靠Istio Ingress Gateway来实现，已经移除了Kubernetes版本中保留的Zuul网关。
- **服务容错**：依靠Envoy来实现，已经移除了Kubernetes版本中保留的Hystrix。
- **认证授权**：依靠Istio的安全机制来实现，实质上已经不再依赖Spring Security进行ACL控制，但Spring Security OAuth 2仍然以第三方JWT授权中心的角色存在，为系统提供终端用户认证，为服务网格提供令牌生成、公钥JWKS[↗]等支持。

协议

- 本作品代码部分采用Apache 2.0协议[↗]进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地对代码进行修改，再发布，可以将代码用作商业用途。但要求你：
 - **署名**：在原有代码和衍生代码中，保留原作者署名及代码来源信息。
 - **保留许可证**：在原有代码和衍生代码中，保留Apache 2.0协议文件。
- 本作品文档部分采用知识共享署名 4.0 国际许可协议[↗]进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地共享，包括在任何媒介上以任何形式复制、发行本作品，亦可以自由地演

绎、修改、转换或以本作品为基础进行二次创作。但要求你：

- **署名**：应在使用本文档的全部或部分内容时候，注明原作者及来源信息。
- **非商业性使用**：不得用于商业出版或其他任何带有商业性质的行为。如需商业使用，请联系作者。
- **相同方式共享的条件**：在本文档基础上演绎、修改的作品，应当继续以知识共享署名4.0国际许可协议进行许可。

无服务 : AWS Lambda



Release v1.0

License Apache 2.0

Doc License CC 4.0

Author IcyFenix

如果你此时并不曾了解过什么是“[The Fenix Project](#)”，建议先阅读[这部分内容](#)。

无服务架构 (Serverless) 与微服务架构本身没有继承替代关系，它们并不是同一种层次的架构，无服务的云函数可以作为微服务的一种实现方式，甚至可能是未来很主流的实现方式。在这部文档中我们的话题主要还是聚焦在如何解决分布式架构下的种种问题，相对而言无服务架构并非重点，不过为保证架构演进的完整性，笔者仍然建立了无服务架构的简单演示工程。

不过，由于无服务架构原理上就决定了它对程序的启动性能十分敏感，这天生就不利于Java程序，尤其不利于Spring这类启动时组装的CDI框架。因此基于Java的程序，除非使用[GrailVM做提前编译](#)、将Spring的大部分Bean提前初始化，或者迁移至[Quarkus](#)这以原生程序为目标的框架上，否则是很难实际用于生产的。

运行程序

Serverless架构的Fenix's Bookstore基于[亚马逊AWS Lambda](#)平台运行，这是最早商用，也是目前全球规模最大的Serverless运行平台。从2018年开始，中国的主流云服务厂商，如阿里云、腾讯云都推出了各自的Serverless云计算环境，如需在这些平台上运行Fenix's Bookstore，应根据平台提供的Java SDK对StreamLambdaHandler的代码进行少许调整。

假设你已经完成[AWS注册](#)、配置[AWS CLI环境](#)以及IAM账号的前提下，可通过以下几种途径，可以运行程序，浏览最终的效果：

- 通过AWS SAM (Serverless Application Model) Local在本地运行：

AWS CLI中附有SAM CLI，但是版本较旧，可通过[如下地址](#)安装最新版本的SAM CLI。另外，SAM需要Docker运行环境支持，可参考[此处部署](#)。

首先编译应用出二进制包，执行以下标准Maven打包命令即可：

```
$ mvn clean package
```

sh

根据pom.xml中assembly-zip的设置，打包将不会生成SpringBoot Fat JAR，而是产生适用于AWS Lambda的ZIP包。打包后，确认已在target目录生成ZIP文件，且文件名称与代码中提供了sam.yaml中配置的一致，在工程根目录下运行如下命令启动本地SAM测试：

```
$ sam local start-api --template sam.yaml
```

sh

在浏览器访问：<http://localhost:3000>，系统预置了一个用户（user:icyfenix，pw:123456），也可以注册新用户来测试。

- 通过AWS Serverless CLI将本地ZIP包上传至云端运行：

确认已配置AWS凭证后，工程中已经提供了serverless.yml配置文件，确认文件中ZIP的路径与实际Maven生成的一致，然后在命令行执行：

```
$ sls deploy
```

sh

此时Serverless CLI会自动将ZIP文件上传至AWS S3，然后生成对应的Layers和API Gateway，运行结果如下所示：

```
$ sls deploy
Serverless: Packaging service...
Serverless: Uploading CloudFormation file to S3...
Serverless: Uploading artifacts...
Serverless: Uploading service bookstore-serverless-awslambda-1.0-
```

sh

```
SNAPSHOT-lambda-package.zip file to S3 (53.58 MB)...
Serverless: Validating template...
Serverless: Updating Stack...
Serverless: Checking Stack update progress...
.
.
.
Serverless: Stack update finished...
Service Information
service: spring-boot-serverless
stage: dev
region: us-east-1
stack: spring-boot-serverless-dev
resources: 10
api keys:
  None
endpoints:
  GET - https://cc1oj8hirl.execute-api.us-east-1.amazonaws.com/dev/
functions:
  springBootServerless: spring-boot-serverless-dev-
springBootServerless
layers:
  None
Serverless: Removing old service artifacts from S3...
```

访问输出结果中的地址（譬如上面显示的`https://cc1oj8hirl.execute-api.us-east-1.amazonaws.com/dev/`）即可浏览结果。

需要注意，由于Serverless对响应速度的要求本来就较高，所以不建议再采用HSQLDB数据库作来运行程序了，每次冷启动都重置一次数据库本身也并不合理。代码中有提供MySQL的Schema，建议采用AWS RDB MySQL/MariaDB作为数据库来运行。

协议

- 本作品代码部分采用[Apache 2.0协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地对代码进行修改，再发布，可以将代码用作商业用途。但要求你：
 - 署名：在原有代码和衍生代码中，保留原作者署名及代码来源信息。
 - 保留许可证：在原有代码和衍生代码中，保留Apache 2.0协议文件。
- 本作品文档部分采用[知识共享署名 4.0 国际许可协议](#)进行许可。遵循许可的前提下，你可以自由地共享，包括在任何媒介上以任何形式复制、发行本作品，亦可以自由地演

绎、修改、转换或以本作品为基础进行二次创作。但要求你：

- **署名**：应在使用本文档的全部或部分内容时候，注明原作者及来源信息。
- **非商业性使用**：不得用于商业出版或其他任何带有商业性质的行为。如需商业使用，请联系作者。
- **相同方式共享的条件**：在本文档基础上演绎、修改的作品，应当继续以知识共享署名4.0国际许可协议进行许可。

服务架构演进史

架构并不是被发明出来的，而是持续演进的结果，本章我们暂且放下代码与技术，借讨论历史之名，来梳理软件架构发展历程中出现过的名词术语，以全局的视角，从这些概念的起源去分析它们是什么、它们取代了什么，以及它们为什么能够在竞争中取得成功，为什么变得不可或缺，又或者它们为什么会失败，在斗争中被淘汰，逐渐湮灭于历史的烟尘当中。

原始分布式时代

UNIX的分布式设计哲学

Simplicity of both the interface and the implementation are more important than any other attributes of the system — including correctness, consistency, and completeness

保持接口与实现的简单性，比系统的任何其他属性，包括准确性、一致性和完整性，都来得更加重要。

—— Richard P. Gabriel ↗ , The Rise of 'Worse is Better' ↗ , 1991

可能与绝大多数人心中的认知会有差异，“使用多个独立的分布式服务共同构建一个更大型系统”的设想与实际尝试，反而要比今天大家所了解的大型单体系统出现的时间更早。

在20世纪70年代末期到80年代初，计算机科学刚经历了从以大型机为主向以微型机为主的蜕变，计算机逐渐从一种存在于研究机构、实验室当中的科研设备，转变为存在于商业企业中的生产设备，甚至是面向家庭、个人用户的娱乐设备。此时的微型计算机系统通常具有16位寻址能力、不足5MHz时钟频率的处理器和128KB左右的内存地址空间。譬如著名的英特尔处理器的鼻祖，Intel 8086处理器 ↗就是在1978年研制成功，流行于80年代中期，甚至一直持续到90年代初期仍有生产销售。

当时计算机硬件局促的运算处理能力，已直接妨碍到了在单台计算机上信息系统软件能够达到的最大规模。为突破硬件算力的限制，各个高校、研究机构、软硬件厂商开始分头探索，寻找使用多台计算机共同协作来支撑同一套软件系统运行的可行方案。这一阶段是对分布式架构最原始的探索，从结果来看，历史局限决定了它不可能一蹴而就地解决分布式的难题，但仅从过程来看，这个阶段的探索称得上成绩斐然。研究过程的很多中间成果都对今天计算机科学的诸多领域产生了深远的影响，直接牵引了后续软件架构的演化进程。譬如，惠普公司（及后来被惠普收购的Apollo）提出的网络运算架构 ↗（Network Computing Architecture，NCA）是未来远程服务调用的雏形；卡内基·梅隆大学提出的AFS文件系

统（Andrew File System）是日后分布式文件系统的最早实现（Andrew意为纪念Andrew Carnegie和Andrew Mellon）；麻省理工学院提出的Kerberos协议是服务认证和访问控制的基础性协议，是分布式服务安全性的重要支撑，目前仍被用于实现包括Windows和MacOS在内众多操作系统的登录、认证功能，等等。

为了避免UNIX系统的版本战争在分布式领域中重演，负责制定UNIX系统技术标准的“开放软件基金会”（Open Software Foundation，OSF，也即后来的“国际开放标准组织”）邀请了当时业界主流的计算机厂商一起参与，共同制订了名为“分布式运算环境”（Distributed Computing Environment，DCE）的分布式技术体系。DCE包含一套相对完整的分布式服务组件规范与参考实现，譬如源自NCA的远程服务调用规范（Remote Procedure Call，RPC），当时被称为DCE/RPC，它与后来Sun公司向互联网工程任务组（Internet Engineering Task Force，IETF）提交的基于通用TCP/IP协议的远程服务标准ONC RPC被认为是现代RPC的共同鼻祖；源自AFS的分布式文件系统（Distributed File System，DFS）规范，当时被称为DCE/DFS；源自Kerberos的服务认证规范；还有时间服务、命名与目录服务，就连现在程序中很常用的通用唯一识别符UUID也是在DCE中发明出来的。

由于OSF本身的UNIX背景，当时研究这些技术都带着浓厚的UNIX设计风格，有一个预设的重要原则是使分布式环境中的服务调用、资源访问、数据存储等操作尽可能透明化、简单化，使开发人员不必过于关注他们访问的方法或其他资源是位于本地还是远程。这样的主旨非常符合一贯的UNIX设计哲学，然而这个过于理想化的目标背后其实蕴含着彼时根本不可能完美解决的技术困难。关于UNIX设计哲学，有几个不同的版本，这里指的是Common Lisp作者Richard P. Gabriel提出的简单优先原则，即“Worse is Better”。

“调用远程方法”与“调用本地方法”尽管只是两字之差，但若要同时兼顾简单、透明、性能、正确、鲁棒、一致等特点的话，两者的复杂度就完全不可同日而语了。且不说远程方法不能再依靠本地方法那些以内联为代表的传统编译优化来提升速度，光是“远程”二字带来的网络环境下的新问题，譬如，远程的服务在哪里（服务发现），有多少个（负载均衡），网络出现分区、超时或者服务出错了怎么办（熔断、隔离、降级），方法的参数与返回结果如何表示（序列化协议），信息如何传输（传输协议），服务权限如何管理（认证、授权），如何保证通信安全（网络安全层），如何令调用不同机器的服务返回相同的结果（分布式数据一致性）等一系列问题，全部都需要设计者耗费大量心思。

面对重重困难与压力，DCE不仅从零开始、从无到有地回答了其中大部分问题，构建出大量的分布式基础组件与协议，而且真的尽力做到了相对“透明”，譬如在DFS上访问文件，

如果不考虑性能上的差异的话，就很难感受到它与本地磁盘文件系统有什么不同。可是，一旦要考虑性能上的差异，那远程和本地的鸿沟是无比深刻的，两者的速度往往有着数量级上的差距，完全不可调和。尤其是在那个时代的机器硬件条件下，为了让程序在运行效率上可被用户接受，开发者只能在方法本身运行时间很长，可以相对忽略远程调用成本的情况下才能考虑分布式，如果方法本身运行时间不够长，就要人为用各种奇技淫巧刻意地构造出这样的场景，譬如将几个原本毫无关系的方法打包到一个方法体内，一块进行远程调用。一方面，这种构造长耗时方法本身就与期望用分布式来突破硬件算力限制、提升性能的初衷相互矛盾；另一方面，此时的开发人员实际上仍然必须每时每刻都意识到自己是在编写分布式程序，不可轻易踏过本地与远程的界限。设计向性能做出的妥协，令DCE“尽量简单透明”的努力几乎全部付诸东流，本地与远程无论是编码、设计、部署还是运行效率角度上看，都有着天壤之别，开发一个能良好运作的分布式应用，需要极高的编程技巧和各方面的专业知识去支撑，这时候反而是人本身对软件规模的约束超过机器算力上的约束了。

DCE的研究是计算机科学中第一次对分布式有组织领导、有标准可循、有巨大投入的尝试，但无论是DCE还是稍后出现的CORBA，从结果来看，都不能称取得了成功，将一个系统拆分到不同的机器中运行，这样做带来的服务发现、跟踪、通信、容错、隔离、配置、传输、数据一致性和编码复杂度等方面的问题，所付出的代价远远超过了分布式所取得的收益。亲身经历过那个年代的计算机科学家、IBM院士Kyle Brown事后曾评价道：“这次尝试最大的收获就是对RPC、DFS等概念的开创，以及得到了一个价值千金的教训：**某个功能能够进行分布式，并不意味着它就应该进行分布式，强行追求透明的分布式操作，只会自寻苦果。**”

原始分布式时代的教训

Just because something **can** be distributed doesn't mean it **should** be distributed. Trying to make a distributed call act like a local call always ends in tears

某个功能能够进行分布式，并不意味着它就应该进行分布式，强行追求透明的分布式操作，只会自寻苦果

—— [Kyle Brown](#)，IBM Fellow，[Beyond Buzzwords: A Brief History of Microservices Patterns](#)
[ns](#)，2016

以上结论是有违UNIX设计哲学的，却是当时现实情况下不得不做出的让步。摆在计算机科学面前有两条通往更大规模软件系统的道路，一条是尽快提升单机的处理能力，以避免分布式带来的种种问题；另一条路是找到更完美的解决如何构筑分布式的解决方案。

20世纪80年代正是[摩尔定律](#)开始稳定发挥作用的黄金时期，微型计算机的性能以每两年即增长一倍的惊人速度提升，硬件算力束缚软件规模的链条很快变得松动，信息系统进入了以单台或少量几台计算机即可作为服务器来支撑大型信息系统运作的单体时代，且在很长的一段时间内，单体都将是软件架构的绝对主流。尽管如此，对于另外一条路径，即对分布式计算、远程服务调用的探索也从未有过中断。关于远程服务调用这个关键问题的历史、发展与现状，笔者还会在稍后的“[远程服务调用](#)”中，以现代RPC和RESTful为主角来进行更详细的讲述。那些在原始分布式时代中遭遇到的各种分布式问题，也还会在软件架构演进后面几个时代里被人们反复提起。

原始分布式时代提出的构建“符合UNIX的设计哲学的”“如同本地调用一般简单透明的”分布式系统这个目标，是软件开发者对分布式系统最初的美好愿景，迫于现实，它会在一定时期内被妥协、被舍弃，换句话说，分布式将会经过一段越来越复杂的发展进程。但是，到了三十多年以后的将来（即2016年服务网格重新提出透明通信的时候），随着分布式架构的逐渐成熟完善，取代单体成为大型软件的主流架构风格以后，这个美好的愿景终将还是会重新被开发者拾起。

单体系统时代

单体架构 (Monolithic)

“单体”只是表明系统中主要的过程调用都是进程内调用，不会发生进程间通信，仅此而已。

单体架构是今天绝大多数软件开发者都学习、实践过的一种软件架构，许多介绍微服务的书籍和技术资料中也常把这种架构风格的应用称作“[巨石系统](#)” (Monolithic Application)。“单体架构”在整个软件架构演进的历史进程里，是出现时间最早、应用范围最广、使用人数最多、统治历史最长的一种架构风格，但“单体”这个名称，却是在微服务开始流行之后才“事后追认”所形成的概念。此前，并没有多少人将“单体”视作一种架构来看待，如果你去查找软件架构的开发资料，可以轻而易举地找出大量以微服务为主题的书籍和文章，却很难找出专门教你如何开发单体系统的任何形式的材料，这一方面体现了单体架构本身的简单性，另一方面，也体现出在相当长的时间尺度里，大家都已经习惯了软件架构就应该是单体这种样子。

剖析单体架构之前，我们有必要先厘清一个概念误区，许多微服务的资料里，单体系统往往是以“反派角色”的身份登场的，譬如著名的微服务入门书《[微服务架构设计模式](#)》，第一章的名字就是“逃离单体的地狱”。这些材料所讲的单体系统，其实都是有一个没有明说的隐含定语：“**大型的单体系统**”。对于小型系统——即由单台机器就足以支撑其良好运行的系统，单体不仅易于开发、易于测试、易于部署，且由于系统中各个功能、模块、方法的调用过程都是进程内调用，不会发生[进程间通信](#) (Inter-Process Communication , IPC)。广义上讲，可以认为RPC属于IPC的一种特例，但请注意这里两个“PC”不是同个单词的缩写），因此也是运行效率最高的一种架构风格，完全不应该被贴上“反派角色”的标签，反倒是那些爱赶技术潮流却不顾需求现状的微服务吹捧者更像是个反派。单体系统的不足，必须基于软件的性能需求超过了单机，软件的开发人员规模明显超过了“[2 Pizza Team](#)”范畴的前提下才有讨论的价值，因此，本文后续讨论中所说的单体，均应该是特指“大型的单体系统”，也正因如此，本节中说到“单体是出现最早的架构风格”，与上一节介绍原

始分布式时代开篇提到的“使用多个独立的分布式服务共同构建一个更大型系统的设想与实际尝试，反而要比今天大家所了解的大型单体系统出现的时间更早”实际并无矛盾。

Monolithic Application

Monolith means composed all in one piece. The Monolithic application describes a single-tiered software application in which different components combined into a single program from a single platform.

单体意味着自包含。单体应用描述了一种由同一技术平台的不同组件构成的单层软件。

—— [Monolithic Application](#)，Wikipedia

尽管“Monolithic”这个词语本身的意思“巨石”确实带有一些“不可拆分”的隐含意味，但人们也不应该简单粗暴地把单体系统在维基百科上的定义“all in one piece”翻译成“铁板一块”，它其实更接近于“自给自足”（Self-Contained，计算机术语是“自包含”）的含义。不过，这种“铁板一块”的译法不能全算作段子，笔者相信肯定有一部分人说起单体架构、巨石系统的缺点时，在脑海中闪过的第一个特点就是它的“不可拆分”，难以扩展，因此才不能支撑越来越大的软件规模。这种想法看似合理，其实是有失偏颇的，至少不完整。

从纵向角度来看，笔者从未见过实际生产环境里有哪个大型的现代信息系统是完全不分层的。分层架构（Layered Architecture）已是现在几乎所有信息系统建设中都普遍认可、采用的软件设计方法，无论是单体还是微服务，抑或是其他架构风格，都会对代码进行纵向层次划分，收到的外部请求在各层之间以不同形式的数据结构进行流转传递，触及最末端的数据库后按相反的顺序回馈响应，如图1-1所示。对于这个意义上的“可拆分”，单体架构完全不会展露出丝毫的弱势，反而可能会因更容易开发、部署、测试而获得一些便捷性上的好处。



图1-1 分层架构示意

图片来自O'Reilly的开放文档《Software Architecture Patterns》

从横向角度来看，单体架构也可以支持按照技术、功能、职责等维度，将软件拆分为各种模块，以便重用和管理代码。单体系统并不意味着只能有一个整体的程序封装形式，如果需要，它完全可以由多个JAR、WAR、DLL、Assembly或者其他模块格式来构成。即使是以横向扩展（Scale Horizontally）的角度来衡量，在负载均衡器之后同时部署若干个相同的单体系统副本，以达到分摊流量压力的效果，也是非常常见的需求。

在“拆分”这方面，单体系统的真正缺陷不在如何拆分，而在拆分之后的隔离与自治能力上的欠缺。由于所有代码都运行在同一个进程空间之内，所有模块、方法的调用都无须考虑网络分区、对象复制这些麻烦的事和性能损失。获得了进程内调用的简单、高效等好处的同时，也意味着如果任何一部分代码出现了缺陷，过度消耗了进程空间内的资源，所造成的影响也是全局性的、难以隔离的。譬如内存泄漏、线程爆炸、阻塞、死循环等问题，都将会影响整个程序，而不仅仅是影响某一个功能、模块本身的正常运作。如果消耗的是某些更高层次的公共资源，譬如端口号或者数据库连接池泄漏，影响还将会波及整台机器，甚至是集群中其他单体副本的正常工作。

同样，由于所有代码都共享着同一个进程空间，不能隔离，也就无法（其实还是有办法的，譬如使用OSGi这种运行时模块化框架，但是很别扭、很复杂）做到单独停止、更新、升级某一部分代码，因为不可能有“停掉半个进程，重启1/4个程序”这样不合逻辑的操作，所以从可维护性来说，单体系统也是不占优势的。程序升级、修改缺陷往往需要制定专门的停机更新计划，做灰度发布、A/B测试也相对更复杂。

如果说共享同一进程获得简单、高效的代价是同时损失了各个功能模块的自治、隔离能力，那这两者孰轻孰重呢？这个问题的潜台词似乎是在比较微服务、单体架构哪种更好用、更优秀？笔者认为“好用和优秀”不会是放之四海皆准的，这点不妨举一个浅显的例子加以说明。譬如，沃尔玛将超市分为仓储部、采购部、安保部、库存管理部、巡检部、质量管理部、市场营销部等，可以划清职责，明确边界，让管理能力能支持企业的成长规模；但如果你家楼下开的小卖部，爸、妈加儿子，再算上看家的中华田园犬小黄一共也就只有四名员工，再去追求“先进管理”，划分仓储部、采购部、库存管理部……那纯粹是给自己找麻烦。单体架构下，哪怕是信息系统中两个相互毫无关联的子系统，也依然会部署在同一个进程中。当系统规模小的时候，这是优势，但当系统规模大，或程序需要修改的时候，其部署的成本、技术升级的迁移成本都会变得更为昂贵。继续以前面的例子来比喻，当公司小时，让安保部和质检部两个不相干的部门在同一栋大楼中办公是节约资源，但当公司人数增加，办公室已经拥挤不堪，最多只能在楼顶加盖新楼层（相当于增强硬件性能）来解决办公问题，而不能让安保、质检分开地方办公，这便是缺陷所在。

由于隔离能力的缺失，单体除了难以阻断错误传播、不便于动态更新程序以外，还面临难以技术异构的困难，每个模块的代码都通常需要使用一样的程序语言，乃至一样的编程框架去开发。单体系统的技术栈异构并非一定做不到，譬如JNI就可以让Java混用C或C++，但这通常是迫不得已的，并不是优雅的选择。

不过，以上列举的这些问题都还不是今天以微服务取代单体系统成为潮流趋势的根本原因，笔者认为最重要的理由是：单体系统很难兼容“Phoenix”的特性。这种架构风格潜在的观念是希望系统的每一个部件，每一处代码都尽量可靠，靠不出或少出缺陷来构建可靠系统。然而战术层面再优秀，也很难弥补战略层面的不足，单体靠高质量来保证高可靠性的思路，在小规模软件上还能运作良好，但系统规模越大，交付一个可靠的单体系统就变得越来越具有挑战性。如本书的前言开篇《什么是The Fenix Project》所说，正是随着软件架构演进，构筑可靠系统从“追求尽量不出错”，到正视“出错是必然”的观念转变，才是微服务架构得以挑战并逐步开始取代运作了数十年的单体架构的底气所在。

为了允许程序出错，为了获得隔离、自治的能力，为了可以技术异构等目标，是继为了性能与算力之后，让程序再次选择分布式的理由。然而，开发分布式程序也并不意味着一定要依靠今天的微服务架构才能实现。在新旧世纪之交，人们曾经探索过几种服务拆分方法，将一个大的单体系统拆分为若干个更小的、不运行在同一个进程的独立服务，这些服务拆分方法后来导致了[面向服务架构](#)（Service-Oriented Architecture）的一段兴盛期，我们称其为“SOA时代”。

SOA时代

SOA架构（Service-Oriented Architecture）

面向服务的架构是一次具体地、系统性地成功解决分布式服务主要问题的架构模式。

为了对大型的单体系统进行拆分，让每一个子系统都能独立地部署、运行、更新，开发者们曾经尝试过多种方案，这里列举以下三种较有代表性的架构模式，具体如下。

- **烟囱式架构**（Information Silo Architecture）：信息烟囱又名信息孤岛（Information Island），使用这种架构的系统也被称为孤岛式信息系统或者烟囱式信息系统。它指的是一种完全不与其他相关信息系统进行互操作或者协调工作的设计模式。这样的系统其实并没有什么“架构设计”可言。接着上一节中企业与部门的例子来说，如果两个部门真的完全不会发生任何交互，就并没有什么理由强迫它们必须在一栋楼里办公；两个不发生交互的信息系统，让它们使用独立的数据库和服务器即可实现拆分，而唯一的问题，也是致命的问题是，企业中真的存在完全不发生交互的部门吗？对于两个信息系统来说，哪怕真的毫无业务往来关系，但系统的人员、组织、权限等主数据，会是完全独立、没有任何重叠的吗？这样“独立拆分”“老死不相往来”的系统，显然不可能是企业所希望见到的。
- **微内核架构**（Microkernel Architecture）：微内核架构也被称为插件式架构（Plug-in Architecture）。既然在烟囱式架构中，没有业务往来关系的系统也可能需要共享人员、组织、权限等一些的公共的主数据，那不妨就将这些主数据，连同其他可能被各子系统使用到的公共服务、数据、资源集中到一块，成为一个被所有业务系统共同依赖的核心（Kernel，也称为Core System），具体的业务系统以插件模块（Plug-in Modules）的形式存在，这样也可提供可扩展的、灵活的、天然隔离的功能特性，即微内核架构，如图1-2所示。

这种模式很适合桌面应用程序，也经常在Web应用程序中使用。任何计算机系统都是由各种软件互相配合工作来实现具体功能的，本节列举的不同架构实现的软件，都可视作整个系统的某种插件。对于平台型应用来说，如果我们希望将新特性或者新功能及时加

入系统，微内核架构会是一种不错的方案。微内核架构也可以嵌入到其他的架构模式之中，通过插件的方式来提供新功能的定制开发能力，如果你准备实现一个能够支持二次开发的软件系统，微内核也会是一种良好的选择。

不过，微内核架构也有它的局限和使用前提，它假设系统中各个插件模块之间是互不认识，不可预知系统将安装哪些模块，因此这些插件可以访问内核中一些公共的资源，但不会直接交互。可是，无论是企业信息系统还是互联网应用，这一前提假设在许多场景中都并不成立，我们必须找到办法，既能拆分出独立的系统，也能让拆分后的子系统之间顺畅地互相调用通信。



图1-2 微内核架构示意

图片来自O'Reilly的开放文档《Software Architecture Patterns》

- **事件驱动架构** (Event-Driven Architecture)：为了能让子系统互相通信，一种可行的方案是在子系统之间建立一套事件队列管道 (Event Queues)，来自系统外部的消息将以事件的形式发送至管道中，各个子系统从管道里获取自己感兴趣、能够处理的事件消息，也可以为事件新增或者修改其中的附加信息，甚至可以自己发布一些新的事件到管道队列中去，如此，每一个消息的处理器都是独立的，高度解耦的，但又能与其他处理器（如果存在该消息处理器的话）通过事件管道进行互动，如图1-3所示。



图1-3 事件驱动架构示意

图片来自O'Reilly的开放文档《Software Architecture Patterns》

当系统演化至事件驱动架构时，原始分布式时代结尾中提到的第二条通往更大规模软件的路径，即仍在并行发展的远程服务调用也迎来了SOAP协议的诞生（详见[远程服务调用一文](#)），此时“面向服务的架构”（Service Oriented Architecture，SOA）已经有了它登上软件架构舞台所需要的全部前置条件。

SOA的概念最早由Gartner公司在1994年提出，当时的SOA还不具备发展的条件，直至2006年情况才有所变化，由IBM、Oracle、SAP等公司共同成立了OSOA联盟（Open Service Oriented Architecture），用于联合制定和推进SOA相关行业标准。2007年，在[结构化资讯标准促进组织](#)（Organization for the Advancement of Structured Information Standards，OASIS）的倡议与支持下，OSOA由一个软件厂商组成的松散联盟，转变为一个制定行业标准的国际组织，联合OASIS共同新成立了的[Open CSA](#)组织（Open Composite Services Architecture），这便是SOA的官方管理机构。

软件架构来到SOA时代，许多概念、思想都已经能在今天微服务中找到对应的身影了，譬如服务之间的松散耦合、注册、发现、治理，隔离、编排，等等。这些在今天微服务中耳熟能详的名词概念，大多数也是在分布式服务刚被提出时就已经可以预见的困难点。SOA

针对这些问题，甚至是针对“软件开发”这件事情本身，都进行了更加系统性、更加具体的探索。

- “更具体”体现在尽管SOA本身还是属抽象概念，而不是特指某一种具体的技术，但它比单体架构和前面所列举的三种架构模式的操作性要更强，已经不能简单视其为一种架构风格，而是可以称为一套软件设计的基础平台了。它拥有领导制定技术标准的组织Open CSA；有清晰软件设计的指导原则，譬如服务的封装性、自治、松耦合、可重用、可组合、无状态，等等；明确了采用SOAP作为远程调用的协议，依靠SOAP协议族（WSDL、UDDI和一大票WS-*协议）来完成服务的发布、发现和治理；利用一个被称为[企业服务总线](#)（Enterprise Service Bus，ESB）的消息管道来实现各个子系统之间的通信交互，令各服务间在ESB调度下无须相互依赖却能相互通信，既带来了服务松耦合的好处，也为以后可以进一步实施[业务流程编排](#)（Business Process Management，BPM）提供了基础；使用[服务数据对象](#)（Service Data Object，SDO）来访问和表示数据，使用[服务组件架构](#)（Service Component Architecture，SCA）来定义服务封装的形式和服务运行的容器，等等。在这一整套成体系可以互相精密协作的技术组件支持下，若仅从技术可行性这一个角度来评判的话，SOA可以算是成功地解决了分布式环境下出现的主要技术问题。
- “更系统”指的是SOA的宏大理想，它的终极目标是希望总结出一套自上而下的软件研发方法论，希望做到企业只需要跟着SOA的思路，就能够一揽子解决掉软件开发过程中的全部问题，譬如该如何挖掘需求、如何将需求分解为业务能力、如何编排已有服务、如何开发测试部署新的功能，等等。这里面技术问题确实是重点和难点，但也仅仅是其中的一个方面，SOA不仅关注技术，还关注研发过程中涉及到的需求、管理、流程和组织。如果这个目标真的能够达成，软件开发就有可能从此迈进工业化大生产的阶段，试想如果有一天写出符合客户需求的软件会像写八股文一样有迹可循、有法可依，那对软件开发者来说也许是无趣的，但整个社会实施信息化的效率肯定会有大幅的提升。

SOA在21世纪最初的十年里曾经盛行一时，有IBM等一众行业巨头厂商为其呐喊冲锋，吸引了不少软件开发商、尤其是企业级软件的开发商的跟随，最终却还是偃旗息鼓，沉寂了下去。在稍后的[远程服务调用](#)一节，笔者会提到SOAP协议被逐渐边缘化的本质原因：过于严格的规范定义带来过度的复杂性。而构建在SOAP基础之上的ESB、BPM、SCA、SDO等众多上层建筑，进一步加剧了这种复杂性。开发信息系统毕竟不是作八股文章，过于精密的流程和理论也需要懂得复杂概念的专业人员才能够驾驭。SOA诞生的那一天起，就已经注定了它只能是少数系统阳春白雪式的精致奢侈品，它可以实现多个异构大型系统之

间的复杂集成交互，却很难作为一种具有广泛普适性的软件架构风格来推广。SOA最终没有获得成功的致命伤与当年的EJB¹如出一辙，尽管有Sun Microsystems和IBM等一众巨头在背后力挺，EJB仍然败于以Spring、Hibernate为代表的“草根框架”，可见一旦脱离人民群众，终究会淹没在群众的海洋之中，连信息技术也不曾例外过。

读到这里，你不妨回想下“如何使用多个独立的分布式服务共同构建一个更大型系统”这个问题，再回想下“原始分布式时代”一节中Unix DCE提出的分布式服务的设计主旨：“让开发人员不必关心服务是远程还是本地，都能够透明地调用服务或者访问资源”。经过了三十年的技术进步，信息系统经历了巨石、烟囱、插件、事件、SOA等的架构模式，应用受架构复杂度的牵绊却是越来越大，已经距离“透明”二字越来越远了，这是否算不自觉间忘记掉了当年的初心？接下来我们所谈论的微服务时代，似乎正是带着这样的自省式的问句而开启的。

微服务时代

微服务架构（Microservices）

微服务是一种通过多个小型服务组合来构建单个应用的架构风格，这些服务围绕业务能力而非特定的技术标准来构建。各个服务可以采用不同的编程语言，不同的数据存储技术，运行在不同的进程之中。服务采取轻量级的通信机制和自动化的部署机制实现通信与运维。

“微服务”这个技术名词最早在2005年就已经被提出，它是由Peter Rodgers博士在2005年度的云计算博览会（Web Services Edge 2005）上首次使用，当时的说法是“Micro-Web-Service”，指的是一种专注于单一职责的、语言无关的、细粒度Web服务（Granular Web Services）。“微服务”一词并不是Peter Rodgers直接凭空创造出来的概念，最初的微服务可以说是SOA发展时催生的产物，就如同EJB推广过程中催生了Spring和Hibernate那样，这一阶段的微服务是作为一种SOA的轻量化的补救方案而被提出的。时至今日，在英文版的维基百科上，仍然将微服务定义为一种SOA的变种形式，所以微服务在最初阶段与SOA、Web Service这些概念有所牵扯也完全可以理解，但现在来看，维基百科对微服务的定义已经颇有些过时了。

What is microservices

Microservices is a software development technique — a variant of the service-oriented architecture (SOA) structural style.

微服务是一种软件开发技术，是一种SOA的变体形式。

—— Wikipedia , [Microservices](#)

微服务的概念提出后，在将近十年的时间里面，并没有受到太多的追捧。如果只是对现有SOA架构的修修补补，确实难以唤起广大技术人员的更多激情。不过，在这十年时间里，微服务本身也在思考蜕变。2012年，在波兰克拉科夫举行的“33rd Degree Conference”大

会上，Thoughtworks首席咨询师James Lewis做了题为《Microservices - Java, the Unix Way》的主题演讲，其中提到了单一服务职责、康威定律、自动扩展、领域驱动设计等原则，却只字未提SOA，反而号召应该重拾Unix的设计哲学（As Well Behaved Unix Services），这点仿佛与笔者在前一节所说的“初心与自省”遥相呼应。微服务已经迫不及待地要脱离SOA的附庸，成为一种独立的架构风格，也许，未来还将会是SOA的革命者。

微服务真正的崛起是在2014年，相信阅读此文的大多数读者，也是从Martin Fowler与James Lewis合写的文章《Microservices: A Definition of This New Architectural Term》中首次了解到微服务的。这并不是指各位一定读过这篇文章，应该准确地说——今天大家所了解的“微服务”是这篇文章中定义的“微服务”。在此文中，首先给出了现代微服务的概念：“**微服务是一种通过多个小型服务组合来构建单个应用的架构风格，这些服务围绕业务能力而非特定的技术标准来构建。各个服务可以采用不同的编程语言，不同的数据存储技术，运行在不同的进程之中。服务采取轻量级的通信机制和自动化的部署机制实现通信与运维。**”此外，文中列举了微服务的九个核心的业务与技术特征，下面将其一一列出并解读。

- **围绕业务能力构建**（Organized around Business Capability）。这里再次强调了康威定律的重要性，有怎样结构、规模、能力的团队，就会产生出对应结构、规模、能力的产品。这个结论不是某个团队、某个公司遇到的巧合，而是必然的演化结果。如果本应该归属同一个产品内的功能被划分在不同团队中，必然会产生大量的跨团队沟通协作，跨越团队边界无论在管理、沟通、工作安排上都有更高昂的成本，高效的团队自然会针对其进行改进，当团队、产品磨合调节稳定之后，团队与产品就会拥有一致的结构。
- **分散治理**（Decentralized Governance）。这是要表达“谁家孩子谁来管”的意思，服务对应的开发团队有直接对服务运行质量负责的责任，也应该有着不受外界干预地掌控服务各个方面权力，譬如选择与其他服务异构的技术来实现自己的服务。这一点在真正实践时多少存有宽松的处理余地，大多数公司都不会在某一个服务使用Java，另一个用Python，下一个用Golang，而是通常会有统一的主流语言，乃至统一的技术栈或专有的技术平台。微服务不提倡也并不反对这种“统一”，只要负责提供和维护基础技术栈的团队，有被各方依赖的觉悟，要有“经常被凌晨3点的闹钟吵醒”的心理准备就好。微服务更加强调的是确实有必要技术异构时，应能够有选择“不统一”的权利，譬如不应该强迫Node.js去开发报表页面，要做人工智能训练模型时，应该可以选择Python，等等。
- **通过服务来实现独立自治的组件**（Componentization via Services）。之所以强调通过“服务”（Service）而不是“类库”（Library）来构建组件，是因为类库在编译期静态链接到程序中，通过本地调用来提供功能，而服务是进程外组件，通过远程调用来提供功

能。前面的文章里我们已经分析过，尽管远程服务有更高昂的调用成本，但这是为组件带来隔离与自治能力的必要代价。

- **产品化思维** (Products not Projects)。避免把软件研发视作要去完成某种功能，而是视作一种持续改进、提升的过程。譬如，不应该把运维只看作运维团队的事，把开发只看作开发团队的事，团队应该为软件产品的整个生命周期负责，开发者不仅应该知道软件如何开发，还应该知道它如何运作，用户如何反馈，乃至售后支持工作是怎样进行的。注意，这里服务的用户不一定是最终用户，也可能是消费这个服务的另外一个服务。以前在单体架构下，程序的规模决定了无法让全部人员都关注完整的产品，组织中会有开发、运维、支持等细致的分工的成员，各人只关注于自己的一块工作，但在微服务下，要求开发团队中每个人都具有产品化思维，关心整个产品的全部方面是具有可行性的。
- **数据去中心化** (Decentralized Data Management)。微服务明确地提倡数据应该按领域分散管理、更新、维护、存储，在单体服务中，一个系统的各个功能模块通常会使用同一个数据库，诚然中心化的存储天生就更容易避免一致性问题，但是，同一个数据实体在不同服务的视角里，它的抽象形态往往也是不同的。譬如，Bookstore应用中的书本，在销售领域中关注的是价格，在仓储领域中关注的库存数量，在商品展示领域中关注的是书籍的介绍信息，如果作为中心化的存储，所有领域都必须修改和映射到同一个实体之中，这便使得不同的服务很可能会互相产生影响而丧失掉独立性。尽管在分布式中要处理好一致性的问题也相当困难，很多时候都没法使用传统的事务处理来保证，但是两害相权取其轻，有一些必要的代价仍是值得付出的。
- **强终端弱管道** (Smart Endpoint and Dumb Pipe)。弱管道 (Dumb Pipe) 几乎算是直接指名道姓地反对SOAP和ESB的那一堆复杂的通信机制。ESB可以处理消息的编码加工、业务规则转换等；BPM可以集中编排企业业务服务；SOAP有几十个WS-*协议族在处理事务、一致性、认证授权等一系列工作，这些构筑在通信管道上的功能也许对某个系统中的某一部分服务是有必要的，但对于另外更多的服务则是强加进来的负担。如果服务需要上面的额外通信能力，就应该在服务自己的Endpoint上解决，而不是在通信管道上一揽子处理。微服务提倡类似于经典UNIX过滤器那样简单直接的通信方式，RESTful风格的通信在微服务中会是更加合适的选择。
- **容错性设计** (Design for Failure)。不再虚幻地追求服务永远稳定，而是接受服务总会出错的现实，要求在微服务的设计中，有自动的机制对其依赖的服务能够进行快速故障检测，在持续出错的时候进行隔离，在服务恢复的时候重新联通。所以“断路器”这类设施，对实际生产环境的微服务来说并不是可选的外围组件，而是一个必须的支撑点，如果没有容错性的设计，系统很容易就会被因为一两个服务的崩溃所带来的雪崩效应淹

没。可靠系统完全可能由会出错的服务组成，这是微服务最大的价值所在，也是这部开源文档标题“The Fenix Project”的含义。

- **演进式设计** (Evolutionary Design)。容错性设计承认服务会出错，演进式设计则是承认服务会被报废淘汰。一个设计良好的服务，应该是能够报废的，而不是期望得到长存永生。假如系统中出现不可更改、无可替代的服务，这并不能说明这个服务是多么的优秀、多么的重要，反而是一种系统设计上脆弱的表现，微服务所追求的独立、自治，也是反对这种脆弱性的表现。
- **基础设施自动化** (Infrastructure Automation)。基础设施自动化，如CI/CD的长足发展，显著减少了构建、发布、运维工作的复杂性。由于微服务下运维的对象比起单体架构要有数量级的增长，使用微服务的团队更加依赖于基础设施的自动化，人工是很难支撑成百上千乃至成千上万级别的服务的。

《Microservices》一文中对微服务特征的描写已经相当具体了，文中除了定义微服务是什么，还专门申明了微服务不是什么——微服务不是SOA的变体或衍生品，应该明确地与SOA划清了界线，不再贴上任何SOA的标签。如此，微服务的概念才算是一种真正丰满、独立的架构风格，为它在未来的几年时间里如明星一般闪耀崛起于技术舞台铺下了理论基础。

Microservices and SOA

This common manifestation of SOA has led some microservice advocates to reject the SOA label entirely, although others consider microservices to be one form of SOA, perhaps service orientation done right. Either way, the fact that SOA means such different things means it's valuable to have a term that more crisply defines this architectural style

由于与SOA具有一致的表现形式，这让微服务的支持者更加迫切地拒绝再被打上SOA的标签，尽管有一些人坚持认为微服务就是SOA的一种变体形式，也许从面向服务方面这个方面来说是对的，但无论如何，SOA与微服务都是两种不同的东西，正因如此，使用一个别的名称来简明地定义这种架构风格就显得更有必要。

—— Martin Fowler / James Lewis , [Microservices](#)

从以上微服务的定义和特征中，你应该可以明显地感觉到微服务追求的是更加自由的架构风格，摒弃了几乎所有SOA里可以抛弃的约束和规定，提倡以“实践标准”代替“规范标准”。可是，如果没有了统一的规范和约束，以前SOA所解决的那些分布式服务的问题，不也就

一下子都重新出现了吗？的确如此，服务的注册发现、跟踪治理、负载均衡、故障隔离、认证授权、伸缩扩展、传输通信、事务处理，等等，这些问题，在微服务中不再会有统一的解决方案，即使只讨论Java范围内会使用到的微服务，光一个服务间远程调用问题，可以列入解决方案的候选清单的就有：RMI（Sun/Oracle）、Thrift（Facebook）、Dubbo（阿里巴巴）、gRPC（Google）、Motan2（新浪）、Finagle（Twitter）、brpc（百度）、Arvo（Hadoop）、JSON-RPC、REST，等等；光一个服务发现问题，可以选择的就有：Eureka（Netflix）、Consul（HashiCorp）、Nacos（阿里巴巴）、ZooKeeper（Apache）、Etcd（CoreOS）、CoreDNS（CNCF），等等。其他领域的情况也是与此类似，总之，完全是八仙过海，各显神通的局面。

微服务所带来的自由是一把双刃开锋的宝剑，当软件架构者拿起这把宝剑，一刀指向SOA定下的复杂技术标准，将选择的权力夺回的同一时刻，另外一刀也正朝向着自己映出冷冷的寒光。微服务时代中，软件研发本身的复杂度应该说是有所降低。一个简单服务，并不见得就会同时面临分布式中所有的问题，也就没有必要背上SOA那百宝袋般沉重的技术包袱。需要解决什么问题，就引入什么工具；团队熟悉什么技术，就使用什么框架。此外，像Spring Cloud这样的胶水式的全家桶工具集，通过一致的接口、声明和配置，进一步屏蔽了源自于具体工具、框架的复杂性，降低了在不同工具、框架之间切换的成本，所以，作为一个普通的服务开发者，作为一个“螺丝钉”式的程序员，微服务架构是友善的。可是，微服务对架构者是满满的恶意，对架构能力要求已提升到史无前例的程度，笔者在这部文档的多处反复强调过，技术架构者的第一职责就是做决策权衡，有利有弊才需要决策，有取有舍才需要权衡，如果架构者本身的知识面不足以覆盖所需要决策的内容，不清楚其中利弊，恐怕也就无可避免地陷入选择困难症的困境之中。

微服务时代充满着自由的气息，微服务时代充斥着迷茫的选择。软件架构不会止步于自由，微服务仍不是架构探索终点，如果有下一个时代，笔者希望是信息系统能同时拥有微服务的自由权利，围绕业务能力构建自己的服务而不受技术规范管束，但同时又不必以承担自行解决分布式的问题的责任为代价。管他什么利弊权衡！小孩子才做选择题，成年人全部都要！

后微服务时代

后微服务时代（Cloud Native）

从软件层面独力应对微服务架构问题，发展到软、硬一体，合力应对架构问题的时代，此即为“后微服务时代”。

上节提到的分布式架构中出现的问题，如注册发现、跟踪治理、负载均衡、传输通信等，其实在SOA时代甚至可以说从原始分布式时代起就已经存在了，只要是分布式架构的系统，就无法完全避免，但我们不妨换个思路来想一下，这些问题一定要由软件系统自己来解决吗？

如果不局限于采用软件的方式，这些问题几乎都有对应的硬件解决方案。譬如，某个系统需要伸缩扩容，通常会购买新的服务器，部署若干副本实例来分担压力；如果某个系统需要解决负载均衡问题，通常会布置负载均衡器，选择恰当的均衡算法来分流；如果需要解决传输安全问题，通常会布置TLS传输链路，配置好CA证书以保证通信不被窃听篡改；如果需要解决服务发现问题，通常会设置DNS服务器，让服务访问依赖稳定的记录名而不是易变的IP地址，等等。经过计算机科学多年的发展，这些问题大多有了专职化的基础设施去解决，而之所以微服务时代，人们选择在软件的代码层面而不是硬件的基础设施层面去解决这些分布式问题，很大程度上是因为由硬件构成的基础设施，跟不上由软件构成的应用服务的灵活性的无奈之举。软件可以只使用键盘命令就能拆分出不同的服务，只通过拷贝、启动就能够伸缩扩容服务，硬件难道就不可以通过敲键盘就变出相应的应用服务器、负载均衡器、DNS服务器、网络链路这些设施吗？

行文至此，估计大家已经听出下面要说的是[虚拟化](#)技术和[容器化](#)技术了。微服务时代所取得的成就，本身就离不开以Docker为代表的早期容器化技术的巨大贡献。在此之前，笔者从来没有提起过“容器”二字，这并不是刻意冷落，而是早期的容器只被简单地视为一种可快速启动的服务运行环境，目的是方便程序的分发部署，这个阶段针对单个应用进行封装的容器并未真正参与到分布式问题的解决之中。尽管2014年微服务开始崛起的时候，Docker Swarm（2013年）和Apache Mesos（2012年）就已经存在，更早之前也出现了[软](#)

件定义网络（ Software-Defined Networking , SDN ）、软件定义存储（ Software-Defined Storage , SDS ）等技术，但是，被业界广泛认可、普遍采用的通过虚拟化基础设施去解决分布式架构问题的开端，应该要从 2017 年 Kubernetes 赢得容器战争的胜利开始算起。

2017 年是容器生态发展历史中具有里程碑意义的一年。在这一年，长期作为 Docker 竞争对手的 RKT 容器一派的领导者 CoreOS 宣布放弃自己的容器管理系统 Fleet ，未来将会把所有容器管理的功能移至 Kubernetes 之上去实现。在这一年，容器管理领域的独角兽 Rancher Labs 宣布放弃其内置了数年的容器管理系统 Cattle ，提出了“ All-in-Kubernetes ”战略，从 2.0 版本开始把 1.x 版本能够支持多种容器管理工具的 Rancher ，反向升级成完全绑定于 Kubernetes 这一种容器管理系统。在这一年， Kubernetes 的主要竞争者 Apache Mesos 在 9 月正式宣布了“ Kubernetes on Mesos ”集成计划，由竞争关系转为对 Kubernetes 提供支持，使其能够与 Mesos 的其他一级框架（如 HDFS 、 Spark 和 Chronos 等）进行集群资源动态共享、分配与隔离。在这一年， Kubernetes 的最大竞争者 Docker Swarm 的母公司 Docker ，终于在 10 月被迫宣布 Docker 要同时支持 Swarm 与 Kubernetes 两套容器管理系统，也即在事实上承认了 Kubernetes 的统治地位。这场已经持续了三、四年时间，以 Docker Swarm 、 Apache Mesos 与 Kubernetes 为主要竞争者的“容器编排战争”终于有了明确的结果， Kubernetes 登基加冕是容器发展中一个时代的终章，也将是软件架构发展下一个纪元的开端。笔者在表 1-1 列出了在同一个分布式服务的问题在传统 Spring Cloud 中提供的应用层面的解决方案与在 Kubernetes 中提供的基础设施层面的解决方案，尽管因为各自出发点不同，解决问题的方法和效果都有所差异，但这无疑是提供了一条全新的、前途更加广阔的解题思路。

表 1-1 传统 Spring Cloud 与 Kubernetes 提供的解决方案对比

	Kubernetes	Spring Cloud
弹性伸缩	Autoscaling	N/A
服务发现	KubeDNS / CoreDNS	Spring Cloud Eureka
配置中心	ConfigMap / Secret	Spring Cloud Config
服务网关	Ingress Controller	Spring Cloud Zuul
负载均衡	Load Balancer	Spring Cloud Ribbon
服务安全	RBAC API	Spring Cloud Security

	Kubernetes	Spring Cloud
跟踪监控	Metrics API / Dashboard	Spring Cloud Turbine
降级熔断	N/A	Spring Cloud Hystrix

“前途广阔”不仅仅是一句恭维赞赏的客气话，当虚拟化的基础设施从单个服务的容器扩展至由多个容器构成的服务集群、通信网络和存储设施时，软件与硬件的界限便已经模糊。一旦虚拟化的硬件能够跟上软件的灵活性，那些与业务无关的技术性问题便有可能从软件层面剥离，悄无声息地解决于硬件基础设施之内，让软件得以只专注业务，真正“围绕业务能力构建”团队与产品。如此，DCE中未能实现的“透明的分布式应用”成为可能，Martin Fowler设想的“[凤凰服务器](#)”成为可能，Chad Fowler提出的“[不可变基础设施](#)”也成为可能，从软件层面独力应对分布式架构所带来的各种问题，发展到应用代码与基础设施软、硬一体，合力应对架构问题的时代，现在常被媒体冠以“云原生”这个颇为抽象的名字加以宣传。云原生时代与此前微服务时代中追求的目标并没有本质改变，在服务架构演进的历史进程中，笔者更愿意称其为“后微服务时代”。

Kubernetes成为容器战争胜利者标志着后微服务时代的开端，但Kubernetes仍然没有能够完美解决全部的分布式问题——“不完美”的意思是，仅从功能上看，单纯的Kubernetes反而不如之前的Spring Cloud方案。这是因为有一些问题处于应用系统与基础设施的边缘，使得完全在基础设施层面中确实很难精细化地处理。举个例子，微服务A调用了微服务B的两个服务，称为B₁和B₂，假设B₁表现正常但B₂出现了持续的500错，那在达到一定阈值之后就应该对B₂进行熔断，以避免产生雪崩效应。如果仅在基础设施层面来处理，这会遇到一个两难问题，切断A到B的网络通路则会影响到B₁的正常调用，不切断的话则持续受B₂的错误影响。



图1-4 是否要熔断对服务B的访问？

以上问题在通过Spring Cloud这类应用代码实现的微服务中并不难处理，既然是使用程序代码来解决问题，只要合乎逻辑，想要实现什么功能，只受限于开发人员的想象力与技术

能力，但基础设施是针对整个容器来管理的，粒度相对粗犷，只能到容器层面，对单个远程服务就很难有效管控。类似的情况不仅仅在断路器上出现，服务的监控、认证、授权、安全、负载均衡等都有可能面临细化管理的需求，譬如服务调用时的负载均衡，往往需要根据流量特征，调整负载均衡的层次、算法，等等，而DNS尽管能实现一定程度的负载均衡，但通常并不能满足这些额外的需求。

为了解决这一类问题，虚拟化的基础设施很快完成了第二次进化，引入了今天被称为“服务网格”（Service Mesh）的“边车代理模式”（Sidecar Proxy），如图1-5所示。所谓的“边车”是一种带挎斗的三轮摩托，我小时候还算常见，现在基本就只在影视剧中才会看到了。这个场景里指的具体含义是由系统自动在服务容器（通常是指Kubernetes的Pod）中注入一个通信代理服务器，相当于那个挎斗，以类似网络安全里中间人攻击的方式进行流量劫持，在应用毫无感知的情况下，悄然接管应用所有对外通信。这个代理除了实现正常的服务间通信外（称为数据平面通信），还接收来自控制器的指令（称为控制平面通信），根据控制平面中的配置，对数据平面通信的内容进行分析处理，以实现熔断、认证、度量、监控、负载均衡等各种附加功能。这样便实现了既不需要在应用层面加入额外的处理代码，也提供了几乎不亚于程序代码的精细管理能力。



图1-5 边车代理流量示意

图来自Istio的[配置文档](#)，图中的Mixer在Istio 1.5之后已经取消，这里仅作示意

很难从概念上判定清楚一个与应用系统运行于同一资源容器之内的代理服务到底应该算软件还是算基础设施，但它对应用是透明的，不需要改动任何软件代码就可以实现服务治理，这便足够了。服务网格在2018年才火起来，今天它仍然是个新潮的概念，仍然未完全成熟，甚至连Kubernetes也还算是个新生事物。但笔者相信，未来Kubernetes将会成为服务器端标准的运行环境，如同现在Linux系统；服务网格将会成为微服务之间通信交互的主流模式，把“选择什么通信协议”、“怎样调度流量”、“如何认证授权”之类的技术问题隔离于程序代码之外，取代今天Spring Cloud全家桶中大部分组件的功能，微服务只需要考虑业务本身的逻辑，这才是最理想的[Smart Endpoints](#)解决方案。

上帝的归上帝，凯撒的归凯撒，业务与技术完全分离，远程与本地完全透明，也许这就是最好的时代了吧？

无服务时代

无服务架构 (Serverless)

如果说微服务架构是分布式系统这条路的极致，那无服务架构，也许就是“不分布式”的云端系统这条路的起点。

人们研究分布式架构，最初是由于单台机器的性能无法满足系统的运行需要，尽管在后来架构演进过程中，容错能力、技术异构、职责划分等各方面因素都成为架构需要考虑的问题，但其中获得更好性能的需求在架构设计中依然占很大的比重。对软件研发而言，不去做分布式无疑才是最简单的，如果单台服务器的性能可以是无限的，那架构演进的结果肯定会与今天有很大的差别，分布式也好，容器化也好，微服务也好，恐怕都未必会如期出现，最起码不必一定是像今天这个样子。

绝对意义上的无限性能必然是不存在的，但在云计算落地已有十年时间的今日，相对意义的无限性能已经成为了现实。在工业界，2012年，Iron.io公司¹率先提出了“无服务”（Serverless，应该翻译为“无服务器”才合适，但现在称“无服务”已形成习惯了）的概念，2014年开始，亚马逊发布了名为Lambda的商业化无服务应用，并在后续的几年里逐步得到开发者认可，发展成目前世界上最大的无服务的运行平台；到了2018年，中国的阿里云、腾讯云等厂商也开始跟进，发布了旗下的无服务的产品，“无服务”已成了近期技术圈里的“网红”之一。

在学术界，2009年，云计算概念刚提出的早期，UC Berkeley大学曾发表的论文《Above the Clouds: A Berkeley View of Cloud Computing²》，文中预言的云计算的价值、演进和普及在过去的十年里一一得到验证。十年之后的2019年，UC Berkeley的第二篇有着相同命名风格的论文《Cloud Programming Simplified: A Berkeley View on Serverless Computing³》发表，再次预言未来“无服务将会发展成为未来云计算的主要形式”，由此来看，“无服务”也同样是被主流学术界所认可的发展方向之一。

We predict that serverless computing will grow to dominate the future of cloud computing
我们预测无服务将会发展成为未来云计算的主要形式

—— Cloud Programming Simplified: A Berkeley View on Serverless Computing ↗, 2019

无服务现在还没有一个特别权威的“官方”定义，但它的概念并没有前面各种架构那么复杂，本来无服务也是以“简单”为主要卖点的，它只涉及两块内容：后端设施（Backend）和函数（Function）。

- **后端设施**是指数据库、消息队列、日志、存储，等等这一类用于支撑业务逻辑运行，但本身无业务含义的技术组件，这些后端设施都运行在云中，无服务中称其为“后端即服务”（Backend as a Service，BaaS）。
- **函数**是指业务逻辑代码，这里函数的概念与粒度，都已经很接近于程序编码角度的函数了，其区别是无服务中的函数运行在云端，不必考虑算力问题，不必考虑容量规划（从技术角度可以不考虑，从计费的角度你的钱包够不够用还是要掂量一下的），无服务中称其为“函数即服务”（Function as a Service，FaaS）。

无服务的愿景是让开发者只需要纯粹地关注业务，不需要考虑技术组件，后端的技术组件是现成的，可以直接取用，没有采购、版权和选型的烦恼；不需要考虑如何部署，部署过程完全是托管到云端的，工作由云端自动完成；不需要考虑算力，有整个数据中心支撑，算力可以认为是无限的；也不需要操心运维，维护系统持续平稳运行是云计算服务商的责任而不再是开发者的责任。在UC Berkeley的论文中，把无服务架构下开发者不再关心这些技术层面的细节，类比成当年软件开发从汇编语言踏进高级语言的发展过程，开发者可以不去关注寄存器、信号、中断等与机器底层相关的细节，从而令生产力得到极大地解放。

无服务架构的远期前景看起来是很美好的，但笔者自己对无服务中短期内的发展并没有那么乐观。与单体架构、微服务架构不同，无服务架构有一些天生的特点决定了它现在不是，以后如果没有重大变革的话，估计也很难成为一种普适性的架构模式。无服务机构对一些适合的应用确实能够降低开发和运维环节的成本，譬如不需要交互的离线大规模计算，又譬如多数Web资讯类网站、小程序、公共API服务、移动应用服务端等都契合于无服务架构所擅长的短链接、无状态、适合事件驱动的交互形式；但另一方面，对于那些信息管理系统、网络游戏等应用，又或者说所有具有业务逻辑复杂，依赖服务端状态，响应速度要求较高，需要长链接等这些特征的应用，至少目前是相对并不适合的。这是因为无服务天生“无限算力”的假设决定了它必须要按使用量（函数运算的时间和占用的内存）计费以控制消耗算力的规模，因而函数不会一直以活动状态常驻服务器，请求到了才会开始运行，这导致了函数不便依赖服务端状态，也导致了函数会有冷启动时间，响应的性能不可

能太好（目前无服务的冷启动过程大概是在数十到百毫秒级别，对于Java这类启动性能差的应用，甚至能到接近秒的级别）。

无论如何，云计算毕竟是大势所趋，今天信息系统建设的概念和观念，在（较长尺度的）明天都是会转变成适应云端的，笔者并不怀疑Serverless+API的设计方式会成为以后其中一种主流的软件形式，届时无服务还会有更广阔的应用空间。

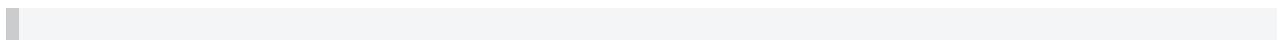
如果说微服务架构是分布式系统这条路当前所能做到的极致，那无服务架构，也许就是“不分布式”的云端系统这条路的起点。虽然在顺序上笔者将“无服务”安排到了“微服务”和“云原生”时代之后，但它们两者并没有继承替代关系，强调这点是为了避免有读者从两者的名称与安排的顺序中产生“无服务就会比微服务更加先进”的错误想法。笔者相信软件开发的未来不会只存在某一种“最先进的”架构风格，多种具针对性的架构风格同时并存，是软件产业更有生命力的形态。笔者同样相信软件开发的未来，多种架构风格将会融合互补，“分布式”与“不分布式”的边界将逐渐模糊，两条路线在云端的数据中心中交汇。今天已经能初步看见一些使用无服务的云函数去实现微服务架构的苗头了，将无服务作为技术层面的架构，将微服务视为应用层面的架构，把它们组合起来使用是完全合理可行的。以后，无论是通过物理机、虚拟机、容器，抑或是无服务云函数，都会是微服务实现方案的候选选项之一。

本节是架构演进历史的最后一节，如本章引言所说，我们谈历史，重点不在考古，而是借历史之名，理解好每种架构出现的意义与淘汰的原因，为的是更好地解决今天的现实问题，寻找出未来架构演进的发展道路。

对于架构演进的未来发展，2014年，Martin Fowler与James Lewis在《Microservices》的结束语中曾写到，他们对于微服务日后能否被大范围地推广，最多只能持有谨慎的乐观，在无服务方兴未艾的今天，与那时微服务的情况十分相近，笔者对无服务日后的推广同样持谨慎乐观的态度。软件开发的最大挑战就在于只能在不完备的信息下决定当前要处理的问题。时至今日，依然很难预想在架构演进之路的前方，微服务和无服务之后还会出现何种形式的架构风格，但这也契合了图灵的那句名言：尽管目光所及之处，只是不远的前方，即使如此，依然可以看到那里有许多值得去完成的工作在等待我们。

We can only see a short distance ahead, but we can see plenty there that needs to be done.
尽管目光所及之处，只是不远的前方，即使如此，依然可以看到那里有许多值得去完成的工作在等待我们。

—— Alan Turing, Computing Machinery and Intelligence, 1950



访问远程服务

远程服务将计算机程序的工作范围从单机扩展到网络，从本地延伸至远程，是构建分布式系统的首要基础。而远程服务又不仅仅是为了分布式系统服务的，在网络时代，浏览器、移动设备、桌面应用和服务端的程序，普遍都有跟其他设备交互的需求，所以今天已经很难找到没有开发和使用过远程服务的程序员了，但是没有正确理解远程服务的程序员却仍比比皆是。

远程服务调用

远程服务调用（Remote Procedure Call，RPC）在计算机科学中已经存在了超过四十年时间，但在今天仍然可以在各种论坛、技术网站上时常遇见“什么是RPC？”、“如何评价某某RPC技术？”、“RPC更好还是REST更好？”之类的问题，仍然“每天”都有新的不同形状的RPC轮子被发明制造出来，仍然有层出不穷的文章去比对Google gRPC、Facebook Thrift等各家的RPC组件库的优劣。

像计算机科学这种知识快速更迭的领域，一项四十岁高龄的技术能有如此关注度，可算是相当稀罕的现象，这一方面是由于微服务风潮带来的热度，另外一方面，也不得不承认，确实有不少开发者对RPC本身解决什么问题、如何解决这些问题、为什么要这样解决都或多或少存在认知模糊。本节，笔者会从历史到现状，从表现到本质，尽可能深入地解释清楚RPC的来龙去脉。

进程间通信

尽管今天的大多数RPC技术已经不再追求这个目标了，但无可否认，RPC出现的最初目的，就是为了让计算机能够跟调用本地方法一样去调用远程方法。所以，我们先来看一下本地方法调用时，计算机是如何处理的。笔者通过以下这段Java风格的伪代码，来定义几个稍后要用到的概念：

```
// Caller      : 调用者，代码里的main()
// Callee      : 被调用者，代码里的println()
// Call Site   : 调用点，即发生方法调用的指令流位置
// Parameter   : 参数，由Caller传递给Callee的数据，即“hello world”
// Retval      : 返回值，由Callee传递给Caller的数据。以下代码中如果方法能够正常
//               结束，它是void，如果方法异常完成，它是对应的异常
public static void main(String[] args) {
    System.out.println("hello world");
}
```

在完全不考虑编译器优化的前提下，程序运行至调用 `println()` 方法输出 `hello world` 这行时，计算机（物理机或者虚拟机）要完成以下几项工作。

1. **传递方法参数**：将字符串 `helloworld` 的引用地址压栈。
2. **确定方法版本**：根据 `println()` 方法的签名，确定其执行版本。这其实并不是一个简单的过程，不论是编译时静态解析也好，是运行时动态分派也好，总之必须根据某些语言规范中明确定义原则，找到明确的 `Callee`，“明确”是指唯一的一个 `Callee`，或者有严格优先级的多个 `Callee`，譬如不同的重载版本。笔者曾在《深入理解Java虚拟机》中用一整章篇幅介绍该过程，有兴趣的读者可以参考，这里就不赘述了。
3. **执行被调方法**：从栈中弹出 `Parameter` 的值或引用，以此为输入，执行 `Callee` 内部的逻辑；这里我们只关心方法如何调用的，不关心方法内部具体是如何执行的。
4. **返回执行结果**：将 `Callee` 的执行结果压栈，并将程序的指令流恢复到 `call Site` 的下一条指令，继续向下执行。

我们再来考虑如果 `println()` 方法不在当前进程的内存地址空间中，会发生什么问题。不难想到，此时至少面临两个直接的障碍：首先，第一步和第四步所做的传递参数、传回结果都依赖于栈内存的帮助，如果 `Caller` 与 `Callee` 分属不同的进程，就不会拥有相同的栈内存，将参数在 `Caller` 进程的内存中压栈，对于 `Callee` 进程的执行毫无意义。其次，第二步的方法版本选择依赖于语言规则的定义，如果 `Caller` 与 `Callee` 不是同一种语言实现的程序，方法版本选择就将是一项模糊的不可知行为。

为了简化讨论，我们暂时忽略第二个障碍，假设 `Caller` 与 `Callee` 是使用同一种语言实现的，先来解决两个进程之间如何交换数据的问题，这件事情在计算机科学中被称为“[进程间通信](#)”（Inter-Process Communication，IPC）。可以考虑的办法有以下几种。

- **管道（Pipe）或者具名管道（Named Pipe）**：管道类似于两个进程间的桥梁，可通过管道在进程间传递少量的字符流或字节流。普通管道只用于有亲缘关系进程（由一个进程启动的另外一个进程）间的通信，具名管道摆脱了普通管道没有名字的限制，除具有管道所有的功能外，它还允许无亲缘关系进程间的通信。管道典型的应用就是命令行中的 `|` 操作符，譬如：

```
ps -ef | grep java
```

sh

ps 与 grep 都有独立的进程，以上命令就通过管道操作符 | 将 ps 命令的标准输出连接到 grep 命令的标准输入上。

- **信号 (Signal)**：信号用于通知目标进程有某种事件发生，除了用于进程间通信外，进程还可以发送信号给进程自身。信号的典型应用是 kill 命令，譬如：

```
kill -9 pid
```

sh

以上就是由Shell进程向指定PID的进程发送SIGKILL信号。

- **信号量 (Semaphore)**：信号量用于两个进程之间同步协作手段，它相当于操作系统提供的一个特殊变量，程序可以在上面进行 wait() 和 notify() 操作。
- **消息队列 (Message Queue)**：以上三种方式只适合传递少量信息，POSIX标准中定义了消息队列用于进程间数据量较多的通信。进程可以向队列添加消息，被赋予读权限的进程则可以从队列消费消息。消息队列克服了信号承载信息量少，管道只能用于无格式字节流以及缓冲区大小受限等缺点，但实时性相对受限。
- **共享内存 (Shared Memory)**：允许多个进程访问同一块公共的内存空间，这是效率最高的进程间通信形式。原本每个进程的内存地址空间都是相互隔离的，但操作系统提供了让进程主动创建、映射、分离、控制某一块内存的程序接口。当一块内存被多进程共享时，各个进程往往会与其它通信机制，譬如信号量结合使用，来达到进程间同步及互斥的协调操作。
- **套接字接口 (Socket)**：以上两种方式只适合单机多进程间的通信，套接字接口是更为普适的进程间通信机制，可用于不同机器之间的进程通信。套接字 (Socket) 起初是由UNIX系统的BSD分支开发出来的，现在已经移植到所有主流的操作系统上。出于效率考虑，当仅限于本机进程间通信时，套接字接口是被优化过的，不会经过网络协议栈，不需要打包拆包、计算校验和、维护序号和应答等操作，只是简单地将应用层数据从一个进程拷贝到另一个进程，这种进程间通信方式有个专名的名称：UNIX Domain Socket，又叫做IPC Socket。

通信的成本

之所以花费那么多篇幅来介绍IPC的手段，是因为最初计算机科学家们的想法，就是将RPC作为IPC的一种特例来看待的，这个观点在今天，仅分类上这么说也仍然合理，只是到具体操作手段上不会这么做了。

请特别注意最后一种基于套接字接口的通信方式（IPC Socket），它不仅适用于本地相同机器的不同进程间通信，由于Socket是网络栈的统一接口，它也理所当然地能支持基于网络的跨机器跨机进程的通信。这种通信已经被实践验证过是有效的，譬如Linux系统的图形化界面中，X Window服务器和GUI程序之间的交互就是由这套机制来实现。此外，这样做有一个看起来无比诱人的好处，由于Socket是各个操作系统都有提供的标准接口，完全有可能把远程方法调用的通信细节隐藏在操作系统底层，从应用层面上看来可以做到远程调用与本地的进程间通信在编码上完全一致。事实上，在原始分布式时代的早期确实是奔着这个目标去做的，但这种透明的调用形式却反而造成了程序员误以为**通信是无成本的假象**，因而被滥用以至于显著降低了分布式系统的性能。1987年，在“透明的RPC调用”一度成为主流范式的时候，Andrew Tanenbaum教授曾发表了论文《[A Critique of The Remote Procedure Call Paradigm](#)》，对这种透明的RPC范式提出了一系列质问：

- 两个进程通信，谁作为服务端，谁作为客户端？
- 怎样进行异常处理？异常该如何让调用者获知？
- 服务端出现多线程竞争之后怎么办？
- 如何提高网络利用的效率，譬如连接是否可被多个请求复用以减少开销？是否支持多播？
- 参数、返回值如何表示？应该有怎样的字节序？
- 如何保证网络的可靠性？譬如调用期间某个链接忽然断开了怎么办？
- 发送的请求服务端收不到回复该怎么办？
-

论文的中心观点是：本地调用与远程调用当做一样处理，这是犯了方向性的错误，把系统间的调用做成透明，反而会增加程序员工作的复杂度。此后几年，关于RPC应该如何发展、如何实现的论文层出不穷，透明通信的支持者有之，反对者有之，冷静分析者有之，狂热唾骂者有之，但历史逐渐证明Andrew Tanenbaum的预言是正确的。最终，到1994年至1997年间，由ACM和Sun院士Peter Deutsch[、套接字接口发明者Bill Joy](#)[、Java之父James Gosling](#)[等一众在Sun Microsystems工作的大佬们共同总结了通过网络进行分布式运算的八宗罪](#)[（8 Fallacies of Distributed Computing）：](#)

1. The network is reliable —— 网络是可靠的。
2. Latency is zero —— 延迟是不存在的。
3. Bandwidth is infinite —— 带宽是无限的。
4. The network is secure —— 网络是安全的。
5. Topology doesn't change —— 拓扑结构是一成不变的。
6. There is one administrator —— 总会有一个管理员。
7. Transport cost is zero —— 不必考虑传输成本。
8. The network is homogeneous —— 网络是同质化的。

以上这八条反话被认为是程序员在网络编程中经常被忽略的八大问题，潜台词就是如果远程服务调用要弄透明化的话，就必须为这些罪过埋单，这算是给RPC是否能等同于IPC来实现暂时定下了一个具有公信力的结论。至此，RPC应该是一种高层次的或者说语言层次的特征，而不是像IPC那样，是低层次的或者说系统层次的特征成为工业界、学术界的主流观点。

在20世纪80年代初期，传奇的[施乐Palo Alto研究中心](#)发布了基于Cedar语言的RPC框架Lupine，并实现了世界上第一个基于RPC的商业应用Courier，这里施乐PARC所定义的“远程服务调用”的概念就是完全符合以上对RPC的结论的，所以，尽管此前已经有用其他名词指代“调用远程服务”这种操作，一般仍认为RPC的概念最早是由施乐公司所提出的。

额外知识：首次提出远程服务调用的定义

Remote procedure call is the synchronous language-level transfer of control between programs in disjoint address spaces whose primary communication medium is a narrow channel.

远程服务调用是指位于互不重合的内存地址空间中的两个程序，在语言层面上，以同步的方式使用带宽有限的信道来传输程序控制信息。

Remote Procedure Call

by Bruce Jay Nelson

CSL-81-9 May 1981



—— Bruce Jay Nelson , Remote Procedure Call , Xerox PARC , 1981

三个基本问题

20世纪80年代中后期，惠普和Apollo提出了[网络运算架构](#)（ Network Computing Architecture , NCA ）的设想，并随后在[DCE项目](#)中将其发展成在UNIX系统下的远程服务调用框架[DCE/RPC](#)，笔者曾经在“[原始分布式时代](#)”中介绍过DEC，这是历史上第一次对分布式有组织的探索尝试，由于DEC本身是基于UNIX操作系统的，所以DCE/RPC通常也仅适合于UNIX系统程序之间使用（微软COM/DCOM的前身[MS RPC](#)算是DCE的一种变体版本，如果把这些派生版算进去的话就要普适一些）。在1988年，Sun Microsystems起草并向[互联网工程任务组](#)（ Internet Engineering Task Force , IETF ）提交了[RFC 1050](#)规范，此规范中设计了一套面向于广域网或混合网络环境的、基于TCP/IP的、支持C语言的RPC协议，后被称为[ONC RPC](#)（ Open Network Computing RPC ，也被称为Sun RPC ），这两套RPC协议就算是如今各种RPC协议和框架的鼻祖了，从它们开始，直至接下来这几十年来所有流行过的RPC协议，都不外乎变着花样使用各种手段来解决以下三个基本问题：

- **如何表示数据**：这里数据包括了传递给方法的参数，以及方法执行后的返回值。无论是将参数传递给另外一个进程，还是从另外一个进程中取回执行结果，都涉及到它们应该如何表示。进程内的方法调用，使用程序语言预置的和程序员自定义的数据类型，就很容易解决数据表示问题，远程方法调用则完全可能面临交互双方各自使用不同程序语言的情况；即使只支持一种程序语言RPC协议，在不同硬件指令集、不同操作系统下，同样的数据类型也完全可能有不一样表现细节，譬如数据宽度、字节序的差异等等。有效做法是将交互双方所涉及的数据转换为某种事先约定好的中立数据流格式来进行传输，将数据流转换回不同语言中对应的数据类型来进行使用，这个过程说起来拗口，但相信大家一定很熟悉，就是序列化与反序列化。每种RPC协议都应该要有对应的序列化协议，譬如：
 - ONC RPC的External Data Representation (XDR)
 - CORBA的Common Data Representation (CDR)
 - Java RMI的Java Object Serialization Stream Protocol
 - gRPC的Protocol Buffers
 - Web Service的XML Serialization
 - 众多轻量级RPC支持的JSON Serialization
 -
- **如何传递数据**：准确地说，是指如何通过网络，在两个服务的Endpoint之间相互操作、交换数据。这里“交换数据”通常指的是应用层协议，实际传输一般是基于标准的TCP、UDP等标准的传输层协议来完成的。两个服务交互不是只扔个序列化数据流来表示参数和结果就行的，许多在此之外信息，譬如异常、超时、安全、认证、授权、事务，等等，都可能产生双方需要交换信息的需求。在计算机科学中，专门有一个名称“Wire Protocol”来用于表示这种两个Endpoint之间交换这类数据的行为，常见的Wire Protocol有：
 - Java RMI的Java Remote Message Protocol (JRMP，也支持RMI-IIOP)
 - CORBA的Internet Inter ORB Protocol (IIOP，是GIOP协议在IP协议上的实现版本)
 - DDS的Real Time Publish Subscribe Protocol (RTPS)
 - Web Service的Simple Object Access Protocol (SOAP)
 - 如果要求足够简单，双方都是HTTP Endpoint，直接使用HTTP协议也是可以的（如J SON-RPC）
 -
- **如何确定方法**：这在本地方方法调用中并不是太大的问题，编译器或者解释器会根据语言规范，将调用的方法签名转换为进程空间中子过程入口位置的指针。不过一旦要考虑不

同语言，事情又立刻麻烦起来，每门语言的方法签名都可能有所差别，所以如“何表示同一个方法”，“如何找到对应到方法”还是得弄个跨语言的统一的标准才行。这个标准做起来可以非常简单，譬如直接给程序的每个方法都规定一个唯一的、在任何机器上都绝不重复的编号，调用时压根不管它什么方法签名是如何定义的，直接传这个编号就能找到对应的方法。这种听起既粗鲁又寒碜的办法，还真的就是DCE/RPC当初准备的解决方案。虽然最终DCE还是弄出了一套语言无关的[接口描述语言](#)（Interface Description Language，IDL），成为此后许多RPC参考或依赖的基础（如CORBA的OMG IDL），但那个唯一的绝不重复的编码方案[UUID](#)（Universally Unique Identifier）却也被保留且广为流传开来，今天已广泛应用于程序开发的方方面面。类似地，用于表示方法的协议还有：

- Android的[Android Interface Definition Language](#)（AIDL）
- CORBA的[OMG Interface Definition Language](#)（OMG IDL）
- Web Service的[Web Service Description Language](#)（WSDL）
- JSON-RPC的[JSON Web Service Protocol](#)（JSON-WSP）
-

以上RPC中的三个基本问题，全部都可以在本地方法调用过程中找到相对应的操作。RPC的想法始于本地方法调用，尽管早已不再追求实现成与本地方法调用完全一致，但其设计思路仍然带有本地方法调用的深刻烙印，抓住两者间的联系来类比，对我们更深刻地理解RPC的本质会很有好处。

统一的RPC

DEC/RPC与ONC RPC都有很浓厚的Unix痕迹，其实并没有真正在Unix系统以外大规模流行过，而且它们还有一个“大问题”：只支持在传递值而不支持传递对象，尽管ONC RPC的XDR的序列化器能用于序列化结构体，但结构体毕竟也不是对象，这两门RPC协议都是面向C语言设计的，根本就没有对象的概念。然而上世纪90年代正好又是[面向对象编程](#)（Object-Oriented Programming，OOP）风头正盛的年代，所以在1991年，[对象管理组织](#)（Object Management Group，OMG）发布了跨进程的、面向异构语言的、支持面向对象的服务调用协议：CORBA 1.0（Common Object Request Broker Architecture）。CORBA的1.0和1.1版本只提供了C、C++语言的支持，到了末代的CORBA 3.0版本，不仅支持了C、C++、Java、Object Pascal、Python、Ruby等多种主流编程语言，还支持了Lisp、Smalltalk、Ada、COBOL等已经半截入土的非主流语言，阵营不可谓不强大。CORBA是一

套由国际标准组织牵头，由多家软件提供商共同参与的分布式规范，当时影响力只有微软私有的[DCOM](#)能够与之稍微抗衡，但微软的DCOM与DCE一样，是受限于操作系统的（尽管DCOM比DCE更强大些，能跨多语言），所以同时支持跨系统、跨语言的CORBA原本是最有机会统一RPC这个领域的有力竞争者。

但无奈CORBA本身设计得实在是太过于啰嗦繁琐，甚至有些规定简直到了荒谬的程度——写一个对象请求代理（ORB，这是CORBA中的核心概念）大概要200行代码，其中大概有170行都是纯粹无用的废话——这句带有鞭尸性质的得罪人的评价不是笔者写的，是CORBA的首席科学家Michi Henning在文章《[The Rise and Fall of CORBA](#)》的愤怒批评。另一方面，为CORBA制定规范的专家逐渐脱离实际，做出CORBA规范晦涩难懂，各家语言的厂商都有自己的解读，结果各门语言最终出来的CORBA实现互不兼容，实在是对CORBA号称支持众多异构语言的莫大讽刺。这也间接造就了稍后W3C Web Service出现后，CORBA与Web Service竞争时犹如十八路诸侯讨董卓，互乱阵脚一触即溃的惨败局面。CORBA的最终归宿是与DCOM一同被扫进计算机历史的博物馆中。

CORBA没有把握住统一RPC的大好机遇，很快另外一个更有希望的机会再次降临。1998年，XML 1.0发布，并成为[万维网联盟](#)（World Wide Web Consortium，W3C）的推荐标准。1999年末，SOAP 1.0（Simple Object Access Protocol）规范的发布，它代表着一种被称为“Web Service”的全新的RPC协议的诞生。Web Service是由微软和DevelopMentor公司共同起草的远程服务协议，随后提交给W3C投票成为国际标准，所以Web Service也被称为W3C Web Service。Web Service采用了XML作为远程过程调用的序列化、接口描述、服务发现等所有编码的载体，当时XML是计算机工业最新的银弹，只要是定义为XML的东西几乎就都被认为是好的，风头一时无两，连微软自己都主动宣布放弃DCOM，迅速转投Web Service的怀抱。

交给W3C管理后，Web Service再没有天生属于哪家公司的烙印，商业运作非常成功，大量的厂商都想分一杯羹。但从技术角度来看，它设计得也并不优秀，甚至同样可以说是有显著缺陷的。对于开发者而言，Web Service的一大缺点是它那过于严格的数据和接口定义所带来的性能问题，尽管Web Service吸取了CORBA失败的教训，不需要程序员手工去编写对象的描述和服务代理，可是，XML作为一门描述性语言本身信息密度就相对低下（都不用与二进制协议比，与今天的JSON或YAML比一下就知道了），Web Service又是跨语言的RPC协议，这使得一个简单的字段，为了在不同语言中不会产生歧义，要以XML严谨描述的话，往往需要比原本存储这个字段值多出十几倍、几十倍乃至上百倍的空间。这个特点一方面导致了使用Web Service必须要专门的客户端去调用和解析SOAP内容，也需要

专门的服务去部署（如Java中的Apache Axis/CXF），更关键的是导致了每一次数据交互都包含大量的冗余信息，性能奇差。

如果只是需要客户端、传输性能差也就算了，又不是不能用。既然选择了XML，获得自描述能力，本来也就没有打算把性能放到第一位，但Web Service还有另外一点原罪：贪婪。“贪婪”是指它希望在一套协议上一揽子解决分布式计算中可能遇到的所有问题，这促使Web Service生出了一整个家族的协议出来——去网上[搜索一下](#)就知道这句话不是拟人修辞。Web Service协议家族中，除它本身包括的SOAP、WSDL、UDDI协议外，还有一堆几乎说不清有多少个、以WS-*命名的、用于解决事务、一致性、事件、通知、业务描述、安全、防重放等子功能协议，子子孙孙无穷无尽，对开发者造成了非常沉重的学习负担，这次算是真得了罪惨了开发者，谁爱用谁用去。

当程序员们对Web Service的热情迅速兴起，又逐渐冷却之后，自己也不禁开始反思：那些面向透明的、简单的RPC协议，如DCE/RPC、DCOM、Java RMI，要么依赖于操作系统，要么依赖于特定语言，总有一些先天约束；那些面向通用的、普适的RPC协议；如CORBA，就无法逃过使用复杂性的困扰，CORBA烦琐的OMG IDL、ORB都是很好的佐证；而那些意图通过技术手段来屏蔽复杂性的RPC协议，如Web Service，又不免受到性能问题的束缚。简单、普适、高性能这三点，似乎真的难以同时满足。

分裂的RPC

由于一直没有一个同时满足以上三点的“完美RPC协议”出现，所以远程服务器调用这个小小的领域里，逐渐进入了群雄混战、百家争鸣的战国时代，距离“统一”是越来越远，并一直延续至今。现在，已经相继出现过RMI（Sun/Oracle）、Thrift（Facebook/Apache）、Dubbo（阿里巴巴/Apache）、gRPC（Google）、Motan1/2（新浪）、Finagle（Twitter）、brpc（百度/Apache）、.NET Remoting（微软）、Arvo（Hadoop）、JSON-RPC 2.0（公开规范，JSON-RPC工作组）……等等难以穷举的协议和框架。这些RPC功能、特点不尽相同，有的是某种语言私有，有的能支持跨多门语言，有的运行在应用层HTTP协议之上，有的能直接运行于传输层TCP/UDP协议之上，但肯定不存在哪一款是“最完美的RPC”。今时今日，任何一款具有生命力的RPC框架，都不再去追求大而全的“完美”，而是有自己的针对性特点作为主要的发展方向，举例分析如下。

- 朝着**面向对象发展**，不满足于RPC将面向过程的编码方式带到分布式，希望在分布式系统中也能够进行跨进程的面向对象编程，代表为RMI、.NET Remoting，之前的CORBA

和DCOM也可以归入这类，这条线有一个别名叫做[分布式对象](#)（Distributed Object）。

- 朝着**性能**发展，代表为gRPC和Thrift。决定RPC性能的主要就两个因素：序列化效率和信息密度。序列化效率很好理解，序列化输出结果的容量越小，速度越快，效率自然越高；信息密度则取决于协议中有效荷载（Payload）所占总传输数据的比例大小，使用传输协议的层次越高，信息密度就越低，SOAP使用XML拙劣的性能表现就是前车之鉴。gRPC和Thrift都有自己优秀的专有序列化器，而传输协议方面，gRPC是基于HTTP/2的，支持多路复用和Header压缩，Thrift则直接基于传输层的TCP协议来实现，省去了额外应用层协议的开销。
- 朝着**简化**发展，代表为JSON-RPC，说要选功能最强、速度最快的RPC可能会很有争议，但选功能弱的、速度慢的，JSON-RPC肯定会候选人中之一。牺牲了功能和效率，换来的是协议的简单轻便，接口与格式都更为通用，尤其适合用于Web浏览器这类一般不会有额外协议支持、额外客户端支持的应用场合。
-

经历了RPC框架的战国时代，开发者们终于认可了不同的RPC框架所提供的特性或多或少是有矛盾的，很难有某一种框架说“我全部都要”。要把面向对象那套全搬过来，就注定不会太简单，如建Stub、Skeleton就很烦了，即使由IDL生成也很麻烦；功能多起来，协议就要弄得复杂，效率一般就会受影响；要简单易用，那很多事情就必须遵循约定而不是配置才行；要重视效率，那就需要采用二进制的序列化器和较底层的传输协议，支持的语言范围容易受限。也正是每一种RPC框架都有不完美的地方，所以才导致不断有新的RPC轮子出现，决定了选择框架时在获得一些利益的同时，要付出另外一些代价。

到了最近几年，RPC框架有明显的朝着更高层次（不仅仅负责调用远程服务，还管理远程服务）与插件化方向发展的趋势，不再追求独立地解决RPC的全部三个问题（表示数据、传递数据、表示方法），而是将一部分功能设计成扩展点，让用户自己去选择。框架聚焦于提供核心的、更高层次的能力，譬如提供负载均衡、服务注册、可观察性等方面的支持。这一类框架的代表有Facebook的Thrift与阿里的Dubbo。尤其是断更多年后重启的Dubbo表现得更为明显，它默认有自己的传输协议（Dubbo协议），同时也支持其他协议；默认采用Hessian 2作为序列化器，如果你有JSON的需求，可以替换为Fastjson，如果你对性能有更高的追求，可以替换为[Kryo](#)、[FST](#)、Protocol Buffers等效率更好的序列化器，如果你不想依赖其他组件库，直接使用JDK自带的序列化器也是可以的。这种设计在一定程度上缓和了RPC框架必须取舍，难以完美的缺憾。

最后，笔者提个问题，大家不妨来反思一下：开发一个分布式系统，是不是就一定要用RPC呢？RPC的三大问题源自于对本地方法调用的类比模拟，如果我们把思维从“方法调用”的约束中挣脱，那参数与结果如何表示、方法如何表示、数据如何传递这些问题都会海阔天空，拥有焕然一新的视角。但是我们写程序，真的可能不面向方法来编程吗？这就是笔者下一节准备谈的话题了。

后记：前文提及的DCOM、CORBA、Web Service的失败时，可能笔者的口吻多少有一些戏虐，这只是落笔行文的方式，这些框架即使没有成功，但作为早期的探索先驱，并没有什么该去讽刺的地方。而且它们的后续发展，都称得上是知耻后勇的表现，反而值得我们去赞赏。譬如说到CORBA的消亡，OMG痛定思痛之后，提出了基于RTPS协议栈的“[数据分发服务](#)”商业标准（Data Distribution Service，DDS，“商业”就是要付费使用的意思），如今主要流行于物联网领域，能够做到微秒级延时，还能支持大规模并发通信。譬如说到DCOM的失败和Web Service的式微，微软在它们的基础上推出的[.NET WCF](#)（Windows Communication Foundation，Windows通信基础），不仅同时将REST、TCP、SOAP等不同形式的调用自动封装为完全一致的如同本地方法调用一般的程序接口，还依靠自家的“地表最强IDE”Visual Studio将工作量减少到只需要指定一个远程服务地址，就可以获取服务描述、绑定各种特性（譬如安全传输）、自动生成客户端调用代码、甚至还能选择同步还是异步之类细节的程度。尽管这东西只支持.NET平台，而且与传统Web Service一样采用XML描述，但使用起来体验真的是异常地畅快，能挽回Web Service中得罪开发者丢掉的全部印象分。

REST设计风格

很多人会拿REST与RPC互相比较，其实，REST无论是在思想上、概念上，还是使用范围上，与RPC都不尽相同，充其量只能算是有一些相似，应用会有一部分重合之处，但本质上并不是同一类型的东西。

REST与RPC在思想上差异的核心是抽象的目标不一样，既面向过程的编程思想与面向资源的编程思想两者之间的区别。面向过程编程、面向对象编程大家想必听说过，但什么是面向资源编程？这个问题等介绍完REST的特征之后我们再回头细说。

而概念上的不同是指REST并不是一种远程服务调用协议，甚至可以把定语也去掉，它就不是一种协议。协议都带有一定的规范性和强制性，最起码也该有个规约文档，譬如JSON-RPC，它哪怕再简单，也要有个《[JSON-RPC Specification](#)》来规定协议的格式细节、异常、响应码等信息，但是REST并没有定义这些内容，尽管有一些指导原则，但实际上并不受任何强制的约束。常有人批评某个系统接口“设计得不够RESTful”，其实这句话本身就有些争议，REST只能说是风格而不是规范、协议，并且能完全达到REST所有指导原则的系统也是不多见的，这一点我们同样将在后文中详细讨论。

至于使用范围，REST与RPC作为主流的两种远程调用方式，在使用上是确有重合的，但重合的区域有多大就见仁见智了。上一节提到了当前的RPC协议框架都各有侧重点，并且列举了RPC一些发展方向，如分布式对象、提升调用效率、简化调用复杂性等等。这里面分布式对象这一条线的应用与REST可以说是毫无关联；而能够重视远程服务调用效率的应用场景，就基本上已经排除了REST应用得最多的供浏览器端消费的远程服务，因为以浏览器作为前端，对于传输协议、序列化器这两点都不会有什么选择的权力，哪怕想要更高效率也有心无力。而在移动端、桌面端或者分布式服务端的节点之间通讯这一块，REST虽然照样有宽阔的用武之地，只要支持HTTP就可以用于任何语言之间的交互，不过通常都会以网络没有成为性能瓶颈为使用前提，在需要追求传输效率的场景里，REST提升传输效率的潜力有限，死磕REST又想要好的网络性能，一般不会有好效果；对追求简化调用的场景——前面提到的浏览器端就属于这一类的典型，众多RPC里也就JSON-RPC有机会与REST竞争，其他RPC协议与框架，哪怕是能够支持HTTP协议，哪怕提供了JavaScri

pt版本的客户端（如gRPC-Web），也只是具备前端使用的理论可行性，很少见有实际项目把它们真的用到浏览器上的。

但尽管有着种种不同，这两者还是产生了很频繁的比较与争论，这两种分别面向资源和面向过程的远程调用方式，就如同当年面向对象与面向过程的编程思想一样，非得分出个高低不可。

理解REST

个人会有好恶偏爱，但计算机科学是务实的，有了RPC，还会提出REST，有了面向过程编程之后，还能产生面向资源编程，并引起广泛的关注、使用和讨论，说明后者一定是一些前者没有的闪光点，或者解决、避免了一些面向过程中的缺陷。我们不妨先去理解REST为什么会出现，然后再来讨论评价它。

简单搜索就能找到REST源于Roy Thomas Fielding在2000年发表的博士论文：《Architectural Styles and the Design of Network-based Software Architectures》[\[1\]](#)，此文的确是REST的源头，但我们不应该忽略Fielding的身份和此前的工作背景，这些信息对理解REST的设计思想至关重要。

首先，Fielding是一名很优秀的软件工程师，他是Apache服务器的核心开发者，后来成为了著名的Apache软件基金会[\[2\]](#)的联合创始人；同时，Fielding也是HTTP 1.0协议（1996年发布）的专家组成员，后来还晋升为HTTP 1.1协议（1999年发布）的负责人。HTTP 1.1协议设计得极为成功，以至于发布之后长达十年的时间里，都没有收到多少修订的意见。用来指导HTTP 1.1协议设计的理论和思想，最初是以备忘录的形式用作专家组成员之间交流，除了IETF、W3C的专家外，并没有在外界广泛流传。

从时间上看，对HTTP 1.1协议的设计工作贯穿了Fielding的整个博士研究生生涯，当起草HTTP 1.1协议的工作完成后，Fielding回到了加州大学欧文分校继续攻读自己的博士学位。第二年，他更为系统、严谨地阐述了这套理论框架，并且以这套理论框架导出了一种新的编程思想，他为这种程序设计风格取了一个很多人难以理解，但是今天已经广为人知的名字REST，即“表征状态转移”的缩写。

哪怕对编程和网络都很熟悉的同学，只从标题中也不太可能直接弄明白什么叫“表征”、啥东西的“状态”、从哪“转移”到哪。尽管在论文原文中确有论述这些概念，但写得确实相当晦涩（不想读英文的同学从此处获得中文翻译版本[\[3\]](#)），笔者推荐比较容易理解REST思想的

途径是先理解什么是HTTP，再配合一些实际例子来进行类比，你会发现“REST”（**R**epresentational **S**tate **T**ransfer）实际上是“HTT”（**H**ypertext **T**ransfer）的进一步抽象，两者就如同接口与实现类的关系一般。

HTTP中使用的“超文本”（Hypertext）一词是美国社会学家Theodor Holm Nelson在1967年于《Brief Words on the Hypertext》一文里提出的，下面引用的是他本人在1992年修正后的定义：

Hypertext

By now the word "hypertext" has become generally accepted for branching and responding text, but the corresponding word "hypermedia", meaning complexes of branching and responding graphics, movies and sound – as well as text – is much less used.

现在，“超文本”一词已被普遍接受，它指的是能够进行分支判断和差异响应的文本，相应地，“超媒体”一词指的是能够进行分支判断和差异响应的图形、电影和声音（也包括文本）的复合体。

—— Theodor Holm Nelson [Literary Machines](#), 1992

以上定义描述的“超文本（或超媒体，Hypermedia）”是一种“能够对操作进行判断和响应的文本（或声音、图像等）”，这个概念在上世纪60年代提出时应该还属于科幻的范畴，但是今天大众已经完全接受了它，互联网中一段文字可以点击、可以触发脚本执行、可以调用服务端，这一切已毫不稀奇。下面我们继续尝试从“超文本”或者“超媒体”的含义来理解什么是“表征”以及REST中其他关键概念，这里使用一个具体事例将其描述如下。

- **资源**（Resource）：譬如你现在正在阅读一篇名为《REST设计风格》的文章，这篇文章的内容本身（你可以将其理解为其蕴含的信息、数据）我们称之为“资源”。无论你是购买的书籍、是在浏览器看的网页、是打印出来看的文稿、是在电脑屏幕上阅读抑或是手机上浏览，尽管呈现的样子各不相同，但其中的信息是不变的，你所阅读的仍是同一份“资源”。
- **表征**（Representation）：当你通过电脑浏览器阅读此文章时，浏览器向服务端发出请求“我需要这个资源的HTML格式”，服务端向浏览器返回的这个HTML就被称为“表征”，你可能通过其他方式拿到本文的PDF、Markdown、RSS等其他形式的版本，它们也同样是一个资源的多种表征。可见“表征”这个概念是指信息与用户交互时的表示形

式，这与我们软件分层架构中常说的“表示层”（Presentation Layer）的语义其实是一致的。

- **状态（State）**：当你读完了这篇文章，想看后面是什么内容时，你向服务器发出请求“给我下一篇”。但是“下一篇”是个相对概念，必须依赖“当前你正在阅读的文章是哪一篇”才能正确回应，这类在特定语境中才能产生的上下文信息即被称为“状态”。我们所说的有状态（Stateful）抑或是无状态（Stateless），都是只相对于服务端来说的，服务器要完成“取下一篇”的请求，要么自己记住用户的状态：这个用户现在阅读的是哪一篇文章，这称为有状态；要么客户端来记住状态，在请求的时候明确告诉服务器：我正在阅读某某文章，现在要读它的下一篇，这称为无状态。
- **转移（Transfer）**：无论状态是由服务端还是客户端来提供的，“取下一篇”这个行为逻辑必然只能由服务端来提供，因为只有服务端拥有该资源及其表征形式。服务器通过某种方式，把“用户当前阅读的文章”转变成“下一篇”，这就被称为“表征状态转移”。

通过“阅读文章”这个例子，笔者对资源等概念进行通俗的释义，你应该能够理解REST所说的“表征状态转移”的含义了。借着这个故事的上下文状态，笔者再继续介绍几个现在不涉及但稍后要用到的概念名词。

- **统一接口（Uniform Interface）**：上面说的服务器“通过某种方式”让表征状态发生转移，具体是什么方式？如果你真的是用浏览器阅读本文电子版的话，请把本文滚动到结尾处，右下角有下一篇的URI超链接地址，这是服务端渲染这篇文章时就预置好的，点击它让页面跳转到下一篇，就是所谓“某种方式”的其中一种方式。任何人都不会对点击超链接网页会出现跳转感到奇怪，但你细想一下，URI的含义是统一资源标识符，是一个名词，如何能表达出“转移”动作的含义呢？答案是HTTP协议中已经提前约定好了一套“统一接口”，它包括：GET、HEAD、POST、PUT、DELETE、TRACE、OPTIONS七种基本操作，任何一个支持HTTP协议的服务器都会遵守这套规定，对特定的URI采取这些操作，服务器就会触发相应的表征状态转移。
- **超文本驱动（Hypertext Driven）**：尽管表征状态转移是由浏览器主动向服务器发出请求所引发的，该请求导致了“在浏览器屏幕上显示出了下一篇”的结果的出现。但是，你我都清楚这不可能真的是浏览器的主动意图，浏览器是根据用户输入的URL地址来找到网站首页，服务器给予的首页超文本内容后，它是通过超文本内部的链接来导航到了这篇文章，阅读结束时，也是通过超文本内部的链接来再导航到下一篇。浏览

器作为所有网站的通用的客户端，任何网站的导航（状态转移）行为都不可能是预置于浏览器代码之中，而是由服务器发出的请求响应信息（超文本）来驱动的。这点与其他带有客户端的软件有十分本质的区别，在那些软件中，业务逻辑往往是预置于程序代码之中的，有专门的页面控制器（无论在服务端还是在客户端中）来驱动页面的状态转移。

- **自描述消息**（Self-Descriptive Messages）：由于资源的表征可能存在多种不同形态，在消息中应当有明确的信息来告知客户端该消息的类型以及应如何处理这条消息。一种被广泛采用的自描述方法是在名为“Content-Type”的HTTP Header中标识出[互联网媒体类型](#)（MIME type），譬如“Content-Type : application/json; charset=utf-8”，则说明该资源会以JSON的格式来返回，请使用UTF-8字符集进行处理。

除了以上列出的这些看名字不容易弄懂的概念外，在理解REST的过程中，还有一个常见的误区值得注意，Fielding提出REST时所谈论的范围是“架构风格与网络的软件架构设计”（Architectural Styles and Design of Network-based Software Architectures），而不是现在被人们所狭义理解的一种“远程服务设计风格”，这两者的范围差别就好比本书所谈论的话题“软件架构”与本章谈论话题“访问远程服务”的关系那样，前者是后者的一个很大的超集，尽管基于本节的主题和多数人的关注点考虑，我们确实是会以“远程服务设计风格”作为讨论的重点，但至少应该说明清楚它们范围上的差别。

RESTful的系统

如果你已经理解了上面这些概念，我们就可以开始讨论面向资源的编程思想与Fielding所提出的几个具体的软件架构设计原则了。Fielding认为，一套理想的、完全满足REST的系统应该满足以下六大原则。

1. 服务端与客户端分离（Client-Server）

将用户界面所关注的逻辑和数据存储所关注的逻辑分离开来，有助于提高用户界面的跨平台的可移植性，这一点正越来越受到广大开发者所认可，以前完全基于服务端控制和渲染（如JSF这类）框架实际用户已甚少，而在服务端进行界面控制（Controller），通过服务端或者客户端的模版渲染引擎来进行界面渲染的框架（如Struts、SpringMVC这类）也受到了颇大的冲击。这一点主要推动力量与REST可能关系并不大，前端技术（从ES规范，到语言实现，到前端框架等）的近年来的高速发展，使得前端表达能力大幅度加强才是真正的幕后推手。由于前端的日渐强势，现在还流行起由前端代码反过来

驱动服务端进行渲染的SSR (Server-Side Rendering) 技术，在Serverless、SEO等场景中已经占领了一块领地。

2. 无状态 (Stateless)

无状态是REST的一条核心原则，部分开发者在做服务接口规划时，觉得REST风格的服务怎么设计都感觉别扭，很有可能的一种原因是在服务端持有着比较重的状态。REST希望服务器不要去负责维护状态，每一次从客户端发送的请求中，应包括所有的必要的上下文信息，会话信息也由客户端负责保存维护，服务端依据客户端传递的状态来执行业务处理逻辑，驱动整个应用的状态变迁。客户端承担状态维护职责以后，会产生一些新的问题，譬如身份认证、授权等可信问题，它们都应有针对性的解决方案（这部分内容可参见“[安全架构](#)”的内容）。

但必须承认的现状是，目前大多数的系统都达不到这个要求，往往越复杂、越大型的系统越是如此。服务端无状态可以在分布式计算中获得非常高价值的好处，但大型系统的上下文状态数量完全可能膨胀到让客户端在每次请求时提供变得不切实际的程度，在服务端的内存、会话、数据库或者缓存等地方持有一定的状态成为一种是事实上存在，并将长期存在、被广泛使用的主流的方案。

3. 可缓存 (Cacheability)

无状态服务虽然提升了系统的可见性、可靠性和可伸缩性，但降低了系统的网络性。“降低网络性”的通俗解释是某个功能如果使用有状态的设计只需要一次（或少量）请求就能完成，使用无状态的设计则可能会需要多次请求，或者在请求中带有额外冗余的信息。为了缓解这个矛盾，REST希望软件系统能够如同万维网一样，允许客户端和中间的通讯传递者（譬如代理）将部分服务端的应答缓存起来。当然，为了缓存能够正确地运作，服务端的应答中必须明确地或者间接地表明本身是否可以进行缓存、可以缓存多长时间，以避免客户端在将来进行请求的时候得到过时的数据。运作良好的缓存机制可以减少客户端、服务器之间的交互，甚至有些场景中可以完全避免交互，这就进一步提升了高性能。

4. 分层系统 (Layered System)

这里所指的并不是表示层、服务层、持久层这种意义上的分层。而是指客户端一般不需要知道是否直接连接到了最终的服务器，抑或连接到路径上的中间服务器。中间服务器可以通过负载均衡和共享缓存的机制提高系统的可扩展性，这样也便于缓存、伸缩和安全策略的部署。该原则的典型的应用是内容分发网络 (Content Distribution Network , CDN)。如果你是通过网站浏览到这篇文章的话，你所发出的请求一般（假设你在中国国

境内的话) 并不是直接访问位于GitHub Pages的源服务器 , 而是访问了位于国内的CDN服务器 , 但作为用户 , 你完全不需要感知到这一点。我们将在“透明多级分流系统”中讨论如何构建自动的、可缓存的分层系统。

5. 统一接口 (Uniform Interface)

这是REST的另一条核心原则 , REST希望开发者面向资源编程 , 希望软件系统设计的重点放在抽象系统该有哪些资源上 , 而不是抽象系统该有哪些行为 (服务) 上。这条原则你可以类比计算机中对文件管理的操作来理解 , 管理文件可能会进行创建、修改、删除、移动等操作 , 这些操作数量是可数的 , 而且对所有文件都是固定的、统一的。如果面向资源来设计系统 , 同样会具有类似的操作特征 , 由于REST并没有设计新的协议 , 所以这些操作都借用了HTTP协议中固有的操作命令来完成。

统一接口也是REST最容易陷入争论的地方 , 基于网络的软件系统 , 到底是面向资源更好 , 还是面向服务更合适 , 这事情哪怕是很长时间里都不会有个定论 , 也许永远都没有。但是 , 已经有一个基本清晰的结论是 : 面向资源编程的抽象程度通常更高。抽象程度高意味着坏处是往往距离人类的思维方式更远 , 而好处是往往通用程度会更好。用这样的语言去诠释REST , 大概本身就挺抽象的 , 笔者还是举个例子来说明 : 譬如 , 几乎每个系统都有的登录和注销功能 , 如果你理解成登录对应于login()服务 , 注销对应于log out()服务这样两个独立服务 , 这是“符合人类思维”的 ; 如果你理解成登录是PUT Session , 注销是DELETE Session , 这样你只需要设计一种“Session资源”即可满足需求 , 甚至以后对Session的其他需求 , 如查询登陆用户的信息 , 就是GET Session而已 , 其他操作如修改用户信息等都可以被这一套设计囊括在内 , 这便是“抽象程度更高”带来的好处。

想要在架构设计中合理恰当地利用统一接口 , Fielding建议系统应能做到每次请求中都包含资源的ID , 所有操作均通过资源ID来进行 ; 建议每个资源都应该是自描述的消息 ; 建议通过超文本来驱动应用状态的转移。

6. 按需代码 (Code-On-Demand)

按需代码被Fielding列为一条可选原则。它是指任何按照客户端 (譬如浏览器) 的请求 , 将可执行的软件程序从服务器发送到客户端的技术 , 按需代码赋予了客户端无需事先知道所有来自服务端的信息应该如何处理、如何运行的宽容度。举个具体例子 , 以前的Java Applet技术 , 今天的WebAssembly等都属于典型的按需代码 , 蕴含着具体执行逻辑的代码是存放在服务端 , 只有当客户端请求了某个Java Applet之后 , 代码才会被传输并在客户端机器中运行 , 结束后通常也会随即在客户端中被销毁掉。将按需代码

列为可选原则的原因并非是它特别难以达到，而更多是出于必要性和性价比的实际考虑。

至此，REST中的主要概念与思想原则已经介绍完毕，我们再回过头来讨论本节开篇提出的REST与RPC在思想上的差异。REST的基本思想是面向资源来抽象问题，它与此前流行的编程思想——面向过程的编程在抽象主体上有本质的差别。在REST提出以前，人们设计分布式系统服务的唯一方案就只有RPC，RPC是将本地的方法调用思路迁移到远程方法调用上，开发者是围绕着“远程方法”去设计两个系统间交互的，譬如CORBA、RMI、DCOM，等等。这样做的坏处不仅是“如何在异构系统间表示一个方法”、“如何获得接口能够提供的方法清单”都成了需要专门协议去解决的问题（RPC的三大基本问题之一），更在于服务的每个方法都是完全独立的，服务使用者必须逐个学习才能正确地使用它们。Google在《Google API Design Guide》中曾经写下这样一段话：

Traditionally, people design RPC APIs in terms of API interfaces and methods, such as CORBA and Windows COM. As time goes by, more and more interfaces and methods are introduced. The end result can be an overwhelming number of interfaces and methods, each of them different from the others. Developers have to learn each one carefully in order to use it correctly, which can be both time consuming and error prone

以前，人们面向方法去设计RPC API，譬如CORBA和DCOM，随着时间推移，接口与方法越来越多却又各不相同，开发人员必须了解每一个方法才能正确使用它们，这样既耗时又容易出错。

—— Google API Design Guide, 2017

REST提出以资源为主体进行服务设计的风格，能为它带来不少好处（自然也有坏处，笔者将在下一节集中谈论REST的不足与争议），譬如：

- 降低的服务接口的学习成本。统一接口（Uniform Interface）是REST的重要标志，将对资源的标准操作都映射到了标准的HTTP方法上去，这些方法对于每个资源的用法都是一致的，语义都是类似的，不需要刻意去学习，更不需要有什么Interface Description Language之类的协议存在。
- 资源天然具有集合与层次结构。以方法为中心抽象的接口，由于方法是动词，逻辑上决定了每个接口都是互相独立的；但以资源为中心抽象的接口，由于资源是名词，天然就可以产生集合与层次结构。举个具体例子，你想像一个商城用户中心的接口设计：用户

资源会拥有多个不同的下级的资源，譬如若干条短消息资源、一份用户资料资源、一部购物车资源，购物车中又会有自己的下级资源，譬如多本书籍资源。很容易在程序接口中构造出这些资源的集合关系与层次关系，而且是符合人们长期在单机或网络环境中管理数据的直觉的。相信你不需要专门阅读接口说明书，也能轻易推断出获取用户 `icyfenix` 的购物车中的第 2 本书的REST接口应该表示为：

```
GET /users/icyfenix/cart/2
```

- REST绑定于HTTP协议。面向资源编程不是必须构筑在HTTP之上，但REST是，这是缺点，也是优点。因为HTTP本来就是面向资源而设计的网络协议，纯粹只用HTTP（而不是SOAP over HTTP那样在再构筑协议）带来的好处是RPC中的Wire Protocol问题就无需再多考虑了，REST将复用HTTP协议中已经定义的概念和相关基础支持来解决问题。HTTP协议已经有效运作了三十年，其相关的技术基础设施已是千锤百炼，无比成熟。而坏处自然是，当你想去考虑那些HTTP不提供的特性时，便会彻底地束手无策。
-

以上列举了一些面向资源的优点，笔者并非要证明它比面向过程、面向对象更优秀，是否选用REST的API设计风格，需要权衡的是你的需求场景、你团队的设计和开发人员是否能够适应面向资源的思想来设计软件，来编写代码。在互联网中，面向资源来进行网络传输是这三十年来HTTP协议精心培养出来的用户习惯，如果开发者能够适应REST不太符合人类思维习惯的抽象方式，那REST通常能够更好地匹配在HTTP基础上构建的互联网，在效率与扩展性方面会有可观的收益。

RMM成熟度

前面我们花费大量篇幅讨论了REST的思想、概念和指导原则等理论方面的内容，在这个小节里，我们将把重心放在实践上，把目光从整个软件架构设计进一步聚焦到REST接口设计上，以切合本节的题目“REST设计风格”，也顺带填了前面埋下的“如何评价服务是否RESTful”的坑。

《[RESTful Web APIs](#)》和《[RESTful Web Services](#)》的作者Leonard Richardson曾提出过一个衡量“服务有多么REST”的Richardson成熟度模型（Richardson Maturity Model）

) , 便于那些原本不使用REST的系统 , 能够逐步地导入REST。Richardson将服务接口“REST的程度”从低到高 , 分为0至3级 :

0. The Swamp of Plain Old XML : 完全不REST。另外 , 关于Plain Old XML这说法 , SOAP表示感觉有被冒犯到。
1. Resources : 开始引入资源的概念。
2. HTTP Verbs : 引入统一接口 , 映射到HTTP协议的方法上。
3. Hypermedia Controls : 超媒体控制在本文里面的说法是“超文本驱动” , 在Fielding论文里的说法是“Hypertext As The Engine Of Application State , HATEOAS” , 其实都是指同一件事情。

笔者借用Martin Fowler撰写的关于RMM成熟度模型的文章中的实际例子 (原文是XML写的 , 这里简化为JSON表示) , 来具体展示一下四种不同程度的REST反应到实际接口中会是怎样的。假设你是一名软件工程师 , 接到需求 (原文中的需求复杂一些 , 这里简化了) 的UserStory描述是这样的 :

医生预约系统

作为一名病人 , 我想要从系统中得知指定日期内我熟悉的医生是否具有空闲时间 , 以便于我向该医生预约就诊。

第0级

医院开放了一个 /appointmentService 的Web API , 传入日期、医生姓名作为参数 , 可以得到该时间段该名医生的空闲时间 , 该API的一次HTTP调用如下所示 :

```
POST /appointmentService?action=query HTTP/1.1
```

```
{date: "2020-03-04", doctor: "mjones"}
```

然后服务器会传回一个包含了所需信息的回应 :

```
HTTP/1.1 200 OK
```

```
[
```

```
{start:"14:00", end: "14:50", doctor: "mjones"},
```

```
{start:"16:00", end: "16:50", doctor: "mjones"}  
]
```

得到了医生空闲的结果后，我觉得14:00的时间比较合适，于是进行预约确认，并提交了我的基本信息：

```
POST /appointmentService?action=confirm HTTP/1.1  
  
{  
    appointment: {date: "2020-03-04", start:"14:00", doctor: "mjones"},  
    patient: {name: icyfenix, age: 30, .....}  
}
```

如果预约成功，那我能够收到一个预约成功的响应：

```
HTTP/1.1 200 OK  
  
{  
    code: 0,  
    message: "Successful confirmation of appointment"  
}
```

如果发生了问题，譬如有人在我前面抢先预约了，那么我会在响应中收到某种错误信息：

```
HTTP/1.1 200 OK  
  
{  
    code: 1  
    message: "doctor not available"  
}
```

到此，整个预约服务宣告完成，直接明了，我们采用的是非常直观的基于RPC风格的服务设计似乎很容易就解决了所有问题……了吗？

第1级

第0级是RPC的风格，如果需求永远不会变化，也不会增加，那它完全可以良好地工作下去。但是，如果你不想为预约医生之外的其他操作、为获取空闲时间之外的其他信息去编写额外的方法，或者改动现有方法的接口，那还是应该考虑一下如何使用REST来抽象资源。

通往REST的第一步是引入资源的概念，在API中基本的体现是围绕着资源而不是过程来设计服务，说的直白一点，可以理解为服务的Endpoint应该是一个名词而不是动词。此外，每次请求中都应包含资源的ID，所有操作均通过资源ID来进行，譬如，获取医生指定时间的空闲档期：

```
POST /doctors/mjones HTTP/1.1  
  
{date: "2020-03-04"}
```

然后服务器传回一组包含了ID信息的档期清单，注意，ID是资源的唯一编号，有ID即代表“医生的档期”被视为一种资源：

```
HTTP/1.1 200 OK  
  
[  
  {id: 1234, start:"14:00", end: "14:50", doctor: "mjones"},  
  {id: 5678, start:"16:00", end: "16:50", doctor: "mjones"}  
]
```

我还是觉得14:00的时间比较合适，于是又进行预约确认，并提交了我的基本信息：

```
POST /schedules/1234 HTTP/1.1  
  
{name: icyfenix, age: 30, .....}
```

后面预约成功或者失败的响应消息在这个级别里面与之前一致，就不重复了。比起第0级，第1级的特征是引入了资源，通过资源ID作为主要线索与服务交互，但第1级至少还有三个问题并没有解决：一是只处理了查询和预约，如果我临时想换个时间，要调整预约，或者我的病忽然好了，想删除预约，这都需要提供新的服务接口。二是处理结果响应时，只能靠着结果中的 code、message 这些字段做分支判断，每一套服务都要设计可能发生错误

的code，这很难考虑全面，而且也不利于对某些通用的错误做统一处理；三是并没有考虑认证授权等安全方面的内容，譬如要求只有登陆用户才允许查询医生档期时间，某些医生可能只对VIP开放，需要特定级别的病人才能预约，等等。

第2级

第1级遗留三个问题都可以靠引入统一接口来解决。HTTP协议的七个标准方法是经过精心设计的，只要架构师的抽象能力够用，它们几乎能涵盖资源可能遇到的所有操作场景。REST的做法是把不同业务需求抽象为对资源的增加、修改、删除等操作来解决第一个问题；使用HTTP协议的Status Code，可以涵盖大多数资源操作可能出现的异常，而且Status Code也是可以自定义扩展，以此解决第二个问题；依靠HTTP Header中携带的额外认证、授权信息来解决第三个问题，这个在实战中并没有体现，请参考安全架构中的“凭证”相关内容。

按这个思路，获取医生档期，应采用具有查询语义的GET操作进行：

```
GET /doctors/mjones/schedule?date=2020-03-04&status=open HTTP/1.1
```

然后服务器会传回一个包含了所需信息的回应：

```
HTTP/1.1 200 OK

[
    {"id": 1234, "start": "14:00", "end": "14:50", "doctor": "mjones"},
    {"id": 5678, "start": "16:00", "end": "16:50", "doctor": "mjones"}
]
```

我仍然觉得14:00的时间比较合适，于是双进行预约确认，并提交了我的基本信息，用以创建预约，这是符合POST的语义的：

```
POST /schedules/1234 HTTP/1.1

{name: icyfenix, age: 30, .....}
```

如果预约成功，那我能够收到一个预约成功的响应：

```
HTTP/1.1 201 Created
```

```
Successful confirmation of appointment
```

如果发生了问题，譬如有人在我前面抢先预约了，那么我会在响应中收到某种错误信息：

```
HTTP/1.1 409 Conflict
```

```
doctor not available
```

第3级

第2级是目前绝大多数系统所到达的REST级别，但仍不是完美的，至少还存在一个问题：你是如何知道预约mjones医生的档期是需要访问 /schedules/1234 这个服务Endpoint的？也许你甚至第一时间无法理解为何我会有这样的疑问，这当然是程序代码写的呀！但REST并不认同这种已烙在程序员脑海中许久的想法。RMM中的Hypermedia Controls、Fielding论文中的HATEOAS和现在提的比较多的“超文本驱动”，所希望的是除了第一个请求是有你在浏览器地址栏输入所驱动之外，其他的请求都应该能够自己描述清楚后续可能发生的状态转移，由超文本自身来驱动。所以，当你输入了查询的指令之后：

```
GET /doctors/mjones/schedule?date=2020-03-04&status=open HTTP/1.1
```

服务器传回的响应信息应该包括诸如如何预约档期、如何了解医生信息等可能的后续操作：

```
HTTP/1.1 200 OK
```

```
{
  schedules : [
    {
      id: 1234, start:"14:00", end: "14:50", doctor: "mjones",
      links: [
        {rel: "comfirm schedule", href: "/schedules/1234"}
      ]
    },
  ]
```

```
{  
    id: 5678, start:"16:00", end: "16:50", doctor: "mjones",  
    links: [  
        {rel: "comfirm schedule", href: "/schedules/5678"}  
    ]  
},  
links: [  
    {rel: "doctor info", href: "/doctors/mjones/info"}  
]  
}
```

如果做到了第3级REST，那服务端的API和客户端也是完全解耦的，你要调整服务数量，或者同一个服务做API升级将会变得非常简单。

不足与争议

以下是笔者所见过的怀疑REST能否在实践中真正良好应用的部分争议问题，笔者将自己观点总结如下：

- **面向资源的编程思想只适合做CRUD，面向过程、面向对象编程才能处理真正复杂的业务逻辑**

这是遇到最多的一个问题。HTTP的四个最基础的命令POST、GET、PUT和DELETE很容易让人直接联想到CRUD操作，以至于在脑海中自然产生了直接的对应。REST所能涵盖的范围当然远不止于此，不过要说POST、GET、PUT和DELETE对应于CRUD其实也没什么不对，只是这个CRUD必须泛化去理解，它们涵盖了信息在客户端与服务端之间如何流动的几种主要方式，所有基于网络的操作逻辑，都可以对应到信息在服务端与客户端之间如何流动来理解，有的场景里比较直观，而另一些场景中可能比较抽象。针对那些比较抽象的场景，如果真不好把HTTP方法映射为资源的所需操作，REST也并非刻板的教条，用户是可以使用自定义方法的，按Google推荐的REST API风格，**自定义方法**应该放在资源路径末尾，嵌入冒号加自定义动词的后缀。譬如，我可以把删除操作映射到标准DELETE方法上，如果此外还要提供一个恢复删除的API，那它可能会被设计为：

```
POST /user/user_id/cart/book_id:undelete
```

如果你不想使用自定义方法，那就设计一个回收站的资源，在那里保留着还能被恢复的商品，将恢复删除视为对该资源某个状态值的修改，映射到PUT或者PATCH方法上，这也是一种完全可行的设计。

最后，笔者再重复一遍，面向资源的编程思想与另外两种主流编程思想只是抽象问题时所处的立场不同，只有选择问题，没有高下之分：

- 面向过程编程时，为什么要以算法和处理过程为中心，输入数据，输出结果？当然是为了符合计算机世界中主流的交互方式。
- 面向对象编程时，为什么要将数据和行为统一起来、封装成对象？当然是为了符合现实世界的主流的交互方式。
- 面向资源编程时，为什么要将数据（资源）作为抽象的主体，把行为看作是统一的接口？当然是为了符合网络世界的主流的交互方式。

• REST与HTTP完全绑定，不适合应用于要求高性能传输的场景中

笔者个人很大程度上赞同此观点，但并不认为这是REST的缺陷，锤子不能当扳手用并不是锤子的质量有问题。面向资源编程与协议无关，但是REST（特指Fielding论文中所定义的REST，而不是泛指面向资源的思想）的确依赖着HTTP协议的标准方法、状态码、协议头等各个方面。HTTP并不是传输层协议，它是应用层协议，如果仅将HTTP当作传输是不恰当的（SOAP：再次感觉有被冒犯到）。对于需要直接控制传输，如二进制细节、编码形式、报文格式、连接方式等细节的场景中，REST确实不合适，这些场景往往存在于服务集群的内部节点之间，这也是之前曾提及的，REST和RPC尽管应用确有所重合，但重合的范围有多大就是见仁见智的事情。

• REST不利于事务支持

这个问题首先要看你怎么看待“事务（Transaction）”这个概念。如果“事务”指的是数据库那种的狭义的刚性ACID事务，那除非完全不持有状态，否则分布式系统本身与此就是有矛盾的（CAP不可兼得），这是分布式的问题而不是REST的问题。如果“事务”是指通过服务协议或架构，在分布式服务中，获得对多个数据同时提交的统一协调能力（2PC/3PC），譬如[WS-AtomicTransaction](#)、[WS-Coordination](#)这样的功能性协议，这REST确实不支持，假如你已经理解了这样做的代价，仍决定要这样做的话，Web Service是比较好的选择。如果“事务”只是指希望保障数据的最终一致性，说明你已经放弃刚性事务了，这才是分布式系统中的正常交互方式，使用REST肯定不会有阻碍，谈不上“不利于”。当然，对此REST也并没有什么帮助，这完全取决于你系统的事务设计，我们会在[事务处理](#)中再详细讨论。

- REST没有传输可靠性支持

是的，并没有。在HTTP中你发送出去一个请求，通常会收到一个与之相对的响应，譬如HTTP/1.1 200 OK或者HTTP/1.1 404 Not Found诸如此类的。但如果你没有收到任何响应，那就无法确定消息到底是没有发送出去，抑或是没有从服务端返回回来，这其中的关键差别是服务端到底是否被触发了某些处理？应对传输可靠性最简单粗暴的做法是把消息再重发一遍。这种简单处理能够成立的前提是服务应具有[幂等性](#)（Idempotency），即服务被重复执行多次的效果与执行一次是相等的。HTTP协议要求GET、PUT和DELETE应具有幂等性，我们把REST服务映射到这些方法时，也应当保证幂等性。对于POST方法，曾经有过一些专门的提案（如[POE](#)，POST Once Exactly），但并未得到IETF的通过。对于POST的重复提交，浏览器会出现相应警告，如Chrome中“确认重新提交表单”的提示，对于服务端，就应该做预校验，如果发现可能重复，返回HTTP/1.1 425 Too Early。另，Web Service中有[WS-ReliableMessaging](#)功能协议用于支持消息可靠投递。类似的，由于REST没有采用额外的Wire Protocol，所以不仅是事务、可靠传输这些功能，一定还可以在WS-*协议中找到很多REST不支持的特性。

- REST缺乏对资源进行“部分”和“批量”的处理能力

这个观点笔者是认同的，这很可能是未来面向资源的思想和API设计风格的发展方向。REST开创了面向资源的服务风格，却肯定仍并不完美。以HTTP协议为基础给REST带来了极大的便捷（不需要额外协议，不需要重复解决一堆基础网络问题，等等），但也是HTTP本身成了束缚REST的无形牢笼。这里仍通过具体例子来解释REST这方面的局限性：譬如你仅仅想获得某个用户的姓名，RPC风格中可以设计一个“getUsernameByid”的服务，返回一个字符串，尽管这种服务的通用性实在称不上“设计”二字，但确实可以工作；而REST风格中你将向服务端请求整个用户对象，然后丢弃掉返回的结果中该用户除用户名外的其他属性，这便是一种Overfetching。REST的应对手段是通过位于中间节点或客户端缓存来缓解这种问题，但此缺陷的本质是由于HTTP协议完全没有对请求资源的结构化描述能力（但有非结构化的部分内容获取能力，即今天多用于端点续传的[Range Header](#)），所以返回资源的哪些内容、以什么数据类型返回等等，都不可能得到协议层面的支持，要做你就只能自己在GET方法的Endpoint上设计各种参数来实现。而另外一方面，与此相对的缺陷是对资源的批量操作的支持，有时候我们不得不为此而专门设计一些抽象的资源才能应对。譬如你准备把某个用户的名字增加一个“VIP”前缀，提交一个PUT请求修改这个用户的名称即可，而你要给1000个用户加VIP时，如果真的去调用1000次PUT，浏览器会回应你HTTP/1.1 429 Too Many Requests，老板则会揍你一顿。此时，你就不得不先创建一个（如名为“VIP-Modify-Task”）任务资源，把

1000个用户的ID交给这个任务，最后驱动任务进入执行状态。又譬如你去网店买东西，下单、冻结库存、支付、加积分、扣减库存这一系列步骤会涉及到多个资源的变化，你可能面临不得不创建一种“事务”的抽象资源，或者用某种具体的资源（譬如“结算单”）贯穿这个过程的始终，每次操作其他资源时都带着事务或者结算单的ID。HTTP协议由于本身的无状态性，会相对不适应（并非不能够）处理这类业务场景。

目前，一种理论上较优秀的可以解决以上这几类问题的方案是[GraphQL](#)，这是由Facebook提出并开源的一种面向资源API的数据查询语言，如同SQL一样，挂了个“查询语言”的名字，但其实CRUD都有涉猎。比起依赖HTTP无协议的REST，GraphQL可以说是另一种“有协议”的、更彻底地面向资源的服务方式。然而凡事都有两面，离开了HTTP，它又面临着几乎所有RPC框架所遇到的那个如何推广交互接口的问题。

事务处理

事务处理几乎在每一个信息系统中都会涉及，它存在的意义是为了保证系统中所有的数据都是符合期望的，且相互关联的数据之间不会产生矛盾，即数据状态的一致性（Consistency）。

按照数据库的经典理论，要达成这个目标，需要三方面共同努力来保障。

- **原子性（Atomic）**：在同一项业务处理过程中，事务保证了对多个数据的修改，要么同时成功，要么同时被撤销。
- **隔离性（Isolation）**：在不同的业务处理过程中，事务保证了各自业务正在读、写的数据互相独立，不会彼此影响。
- **持久性（Durability）**：事务应当保证所有成功被提交的数据修改都能够正确地被持久化，不丢失数据。

以上四种属性即事务的“ACID”特性，但笔者对这种说法其实不太认同，因为这四种特性并不正交，A、I、D是手段，C是目的，前者是因，后者是果，弄到一块去完全是为了拼凑个单词缩写。

事务的概念虽然最初起源于数据库系统，但今天已经有所延伸，而不再局限于数据库本身了，所有需要保证数据一致性的应用场景，包括但不限于数据库、[事务内存](#)、缓存、消息队列、分布式存储，等等，都有可能会用到事务，后文里笔者会使用“数据源”来泛指所有这些场景中提供与存储数据的逻辑设备，但是上述场景所说的事务和一致性含义可能并不完全一致，说明如下。

- 当一个服务只使用一个数据源时，通过A、I、D来获得一致性是最经典的做法，也是相对容易的。此时，多个并发事务所读写的数据能够被数据源感知是否存在冲突，并发事务的读写在时间线上的最终顺序是由数据源来确定的，这种事务间一致性被称为“内部一致性”。
- 当一个服务使用到多个不同的数据源，甚至多个不同服务同时涉及多个不同的数据源时，问题就变得相对困难了许多。此时，并发执行甚至是先后执行的多个事务，在时间

线上的顺序并不由任何一个数据源来决定，这种涉及多个数据源的事务间一致性被称为“外部一致性”。

外部一致性问题通常很难再使用A、I、D来解决，因为这样需要付出很大乃至不切实际的代价；但是外部一致性又是分布式系统中必然会遇到且必须要解决的问题，为此我们要转变观念，将一致性从“是或否”的二元属性转变为可以按不同强度分开讨论的多元属性，在确保代价可承受的前提下获得强度尽可能高的一致性保障，也正因如此，事务处理才从一个具体操作上的“编程问题”上升成一个需要全局权衡的“架构问题”。

人们在探索这些解决方案的过程中，产生了许多新的思路和概念，有一些概念看上去并不那么直观，在本章里，笔者会通过同一个场景事例讲解如何在不同的事务方案中处理来贯穿、理顺这些概念。

场景事例

Fenix's Bookstore是一个在线书店。当每一本书被成功售出时，需要确保以下三件事情被正确地处理：

- 用户的账号扣减相应的商品款项。
- 商品仓库中扣减库存，将商品标识为待配送状态。
- 商家的账号增加相应的商品款项。

接下来，笔者将逐一介绍在“单个服务使用单个数据源”、“单个服务使用多个数据源”、“多个服务使用单个数据源”以及“多个服务使用多个数据源”下，我们可以采用哪些手段来保证数据在以上场景中被正确地读写。

本地事务

本地事务（Local Transaction）其实应该翻译成“局部事务”才好与稍后的“全局事务”相对应，不过现在“本地事务”的译法似乎已经成为主流，这里也就不去纠结名称了。本地事务是指仅操作单一事务资源的、不需要全局事务管理器进行协调的事务。在没有介绍什么是“全局事务管理器”前，很难从概念入手去讲解“本地事务”，这里先暂且将概念放下，等读完下一节“全局事务”后再回过头来对比理解。

本地事务是最基础的一种事务解决方案，只适用于单个服务使用单个数据源的场景。从应用角度看，它是直接依赖于数据源本身提供的事务能力来工作的，在程序代码层面，最多只能对事务接口做一层标准化的包装（如JDBC接口），并不能深入参与到事务的运作过程当中，事务的开启、终止、提交、回滚、嵌套、设置隔离级别，乃至与应用代码贴近的事务传播方式，全部都要依赖底层数据源的支持才能工作，这一点与后续介绍的XA、TCC、SAGA等主要靠应用程序代码来实现的事务有着十分明显的区别。举个例子，假设你的代码调用了JDBC中的 `Transaction::rollback()` 方法，方法的成功执行也并不一定代表事务就已经被成功回滚，如果数据表采用的引擎是MyISAM¹，那 `rollback()` 方法便是一项没有意义的空操作。因此，我们要想深入地讨论本地事务，便不得不越过应用代码的层次，去了解一些数据库本身的事务实现原理，弄明白传统数据库管理系统是如何通过ACID来实现事务的。

如今研究事务的实现原理，必定会追溯到ARIES²理论（Algorithms for Recovery and Isolation Exploiting Semantics，ARIES），直接翻译过来是“基于语义的恢复与隔离算法”，起这拗口的名字肯定多少也有些想拼凑“ARIES”这单词目的，跟ACID差不多的恶趣味。

ARIES是现代数据库的基础理论，就算不能称所有的数据库都实现了ARIES，至少也可以称现代的主流关系型数据库（Oracle、MS SQLServer、MySQL/InnoDB、IBM DB2、PostgreSQL，等等）在事务实现上都深受该理论的影响。在20世纪90年代，IBM Almaden研究院³总结了研发原型数据库系统“IBM System R”的经验，发表了ARIES理论中最主要的三篇论文，其中《ARIES: A Transaction Recovery Method Supporting Fine-Granularity Locking and Partial Rollbacks Using Write-Ahead Logging⁴》着重解决了ACID的其中两个属性：原子性（A）和持久性（D）在算法层面上应当如何实现。而另一篇《ARIES/KVL:

A Key-Value Locking Method for Concurrency Control of Multi-action Transactions Operating on B-Tree Indexes》则是现代数据库隔离性（I）奠基式的文章，下面，我们先从原子性和持久性说起。

实现原子性和持久性

原子性和持久性在事务里是密切相关的两个属性，原子性保证了事务的多个操作要么都生效要么都不生效，不会存在中间状态；持久性保证了一旦事务生效，就不会再因为任何原因而导致其修改的内容被撤销或丢失。

众所周知，数据必须要成功写入磁盘、磁带等持久化存储器后才能拥有持久性，只存储在内存中的数据，一旦遇到应用程序忽然崩溃，或者数据库、操作系统一侧的崩溃，甚至是机器突然断电宕机等情况就会丢失，后文我们将这些意外情况都统称为“崩溃”（Crash）。实现原子性和持久性的最大困难是“写入磁盘”这个操作并不是原子的，不仅有“写入”与“未写入”状态，还客观地存在着“正在写”的中间状态。正因为写入中间状态与崩溃都不可能消除，所以如果不做额外保障措施的话，将内存中的数据写入磁盘，并不能保证原子性与持久性。下面通过具体事例来说明。

按照前面预设的场景事例，从Fenix's Bookstore购买一本书需要修改三个数据：在用户账户中减去货款、在商家账户中增加货款、在商品仓库中标记一本书为配送状态。由于写入存在中间状态，所以可能发生以下情形。

- **未提交事务，写入后崩溃**：程序还没修改完三个数据，但数据库已经将其中一个或两个数据的变动写入磁盘，此时出现崩溃，一旦重启之后，数据库必须要有办法得知崩溃前发生过一次不完整的购物操作，将已经修改过的数据从磁盘中恢复成没有改过的样子，以保证原子性。
- **已提交事务，写入前崩溃**：程序已经修改完三个数据，但数据库还未将全部三个数据的变动都写入到磁盘，此时出现崩溃，一旦重启之后，数据库必须要有办法得知崩溃前发生过一次完整的购物操作，将还没来得及写入磁盘的那部分数据重新写入，以保证持久性。

由于写入中间状态与崩溃都是无法避免的，为了保证原子性和持久性，就只能在崩溃后采取恢复的补救措施，这种数据恢复操作被称为“崩溃恢复”（Crash Recovery，也有资料称作Failure Recovery或Transaction Recovery）。

为了能够顺利地完成崩溃恢复，在磁盘中写入数据就不能像程序修改内存中变量值那样，直接改变某表某行某列的某个值，而是必须将修改数据这个操作所需的全部信息，包括修改什么数据、数据物理上位于哪个内存页和磁盘块中、从什么值改成什么值，等等，以日志的形式——即仅进行顺序追加的文件写入的形式（这是最高效的写入方式）先记录到磁盘中。只有在日志记录全部都安全落盘，数据库在日志中看到代表事务成功提交的“提交记录”（Commit Record）后，才会根据日志上的信息对真正的数据进行修改，修改完成后，再在日志中加入一条“结束记录”（End Record）表示事务已完成持久化，这种事务实现方法被称为“Commit Logging”（提交日志）。

额外知识：Shadow Paging

通过日志实现事务的原子性和持久性是当今的主流方案，但并不是唯一的选择。除日志外，还有另外一种称为“[Shadow Paging](#)”（有中文资料翻译为“影子分页”）的事务实现机制，常用的轻量级数据库SQLite Version 3采用的事务机制就是Shadow Paging。

Shadow Paging的大体思路是对数据的变动会写到硬盘的数据中，但并不是直接就地修改原先的数据，而是先将数据复制一份副本，保留原数据，修改副本数据。在事务过程中，被修改的数据会同时存在两份，一份是修改前的数据，一份是修改后的数据，这也是“影子”（Shadow）这个名字的由来。当事务成功提交，所有数据的修改都成功持久化之后，最后一步是去修改数据的引用指针，将引用从原数据改为新复制出来修改后的副本，最后的“修改指针”这个操作将被认为是原子操作，现代磁盘的写操作可以认为在硬件上保证了不会出现“改了半个值”的现象。所以Shadow Paging也可以保证原子性和持久性。Shadow Paging实现事务要比Commit Logging更加简单，但涉及隔离性与并发锁时，Shadow Paging实现的事务并发能力就相对有限，因此在高性能的数据库中应用不多。

Commit Logging保障数据持久性、原子性的原理并不难理解：首先，日志一旦成功写入Commit Record，那整个事务就是成功的，即使真正修改数据时崩溃了，重启后根据已经写入磁盘的日志信息恢复现场、继续修改数据即可，这保证了持久性；其次，如果日志没有成功写入Commit Record就发生崩溃，那整个事务就是失败的，系统重启后会看到一部分没有Commit Record的日志，那将这部分日志标记为回滚状态即可，整个事务就像完全没有发生过一样，这保证了原子性。

Commit Logging的原理很清晰，也确实有一些数据库就是直接采用Commit Logging机制来实现事务的，譬如较具代表性的是阿里的[OceanBase](#)。但是，Commit Logging存在一个巨大的先天缺陷：所有对数据的真实修改都必须发生在事务提交以后，即日志写入了Com

mit Record之后。在此之前，即使磁盘I/O有足够空闲、即使某个事务修改的数据量非常庞大，占用了大量的内存缓冲区，无论有何种理由，都决不允许在事务提交之前就修改磁盘上的数据，这一点是Commit Logging成立的前提，却对提升数据库的性能十分不利。为了解决这个问题，前面提到的ARIES理论终于可以登场。ARIES提出了“Write-Ahead Logging”的日志改进方案，所谓“提前写入”（Write-Ahead），就是允许在事务提交之前，提前写入变动数据的意思。

Write-Ahead Logging先将何时写入变动数据，按照事务提交时点为界，划分为FORCE和STEAL两类情况。

- **FORCE**：当事务提交后，要求变动数据必须同时完成写入则称为FORCE，如果不强制变动数据必须同时完成写入则称为NO-FORCE。现实中绝大多数数据库采用的都是NO-FORCE策略，因为只要有了日志，变动数据随时可以持久化，从优化磁盘I/O性能考虑，没有必要强制数据写入立即进行。
- **STEAL**：在事务提交前，允许变动数据提前写入则称为STEAL，不允许则称为NO-STEAL。从优化磁盘I/O性能考虑，允许数据提前写入，有利于利用空闲I/O资源，也有利于节省数据库缓存区的内存。

Commit Logging允许NO-FORCE，但不允许STEAL。因为假如事务提交前就有部分变动数据写入磁盘，那一旦事务要回滚，或者发生了崩溃，这些提前写入的变动数据就都成了错误。

Write-Ahead Logging允许NO-FORCE，也允许STEAL，它给出的解决办法是增加了另一种被称为Undo Log的日志类型，当变动数据写入磁盘前，必须先记录Undo Log，注明修改了哪个位置的数据、从什么值改成什么值，等等。以便在事务回滚或者崩溃恢复时根据Undo Log对提前写入的数据变动进行擦除。Undo Log现在一般被翻译为“回滚日志”，此前记录的用于崩溃恢复时重演数据变动的日志就相应被命名为Redo Log，一般翻译为“重做日志”。由于Undo Log的加入，Write-Ahead Logging在崩溃恢复时会执行以下三个阶段的操作。

- **分析阶段（Analysis）**：该阶段从最后一次检查点（Checkpoint，可理解为在这个点之前所有应该持久化的变动都已安全落盘）开始扫描日志，找出所有没有End Record的事务，组成待恢复的事务集合，这个集合至少会包括Transaction Table和Dirty Page Table两个组成部分。

- **重做阶段 (Redo)**：该阶段依据分析阶段中产生的待恢复的事务集合来重演历史 (Repeat History)，具体操作为：找出所有包含Commit Record的日志，将这些日志修改的数据写入磁盘，写入完成后在日志中增加一条End Record，然后移除出待恢复事务集合。
- **回滚阶段 (Undo)**：该阶段处理经过分析、重做阶段后剩余的恢复事务集合，此时剩下的都是需要回滚的事务，它们被称为Loser，根据Undo Log中的信息，将已经提前写入磁盘的信息重新改写回去，以达到回滚这些Loser事务的目的。

重做阶段和回滚阶段的操作都应该设计为幂等的。为了追求高I/O性能，以上三个阶段无可避免地会涉及非常烦琐的概念和细节（如Redo Log、Undo Log的具体数据结构等），囿于篇幅限制，笔者并不打算具体介绍这些内容，如感兴趣，阅读本节开头引用的那两篇论文是最佳的途径。Write-Ahead Logging是ARIES理论的一部分，整套ARIES拥有严谨、高性能等很多的优点，但这些也是以高度复杂为代价的。数据库按照是否允许FORCE和STEAL可以产生共计四种组合，从优化磁盘I/O的角度看，NO-FORCE加STEAL组合的性能无疑是最高的；从算法实现与日志的角度看NO-FORCE加STEAL组合的复杂度无疑也是最高的。这四种组合与Undo Log、Redo Log之间的具体关系如图3-1所示。

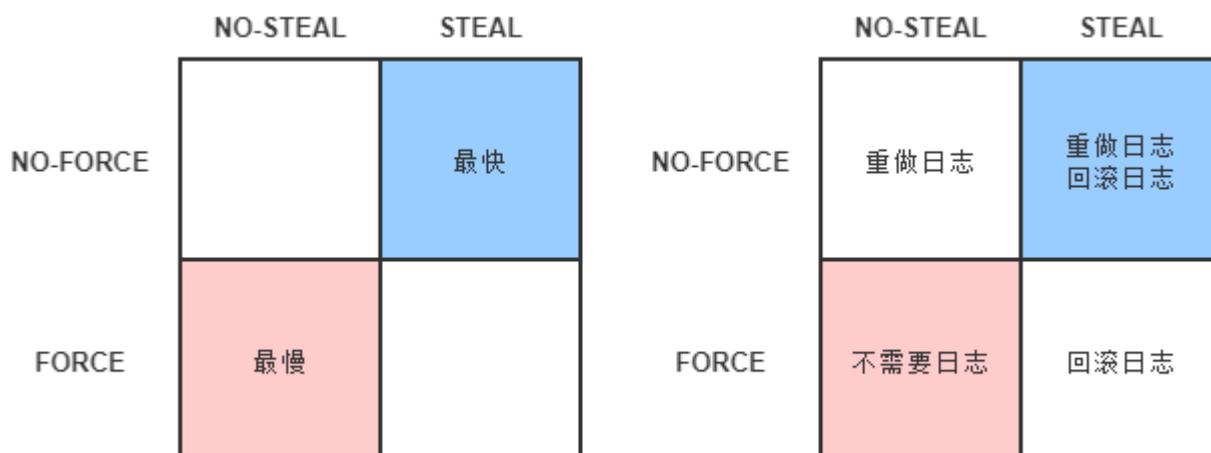


图3-1 FORCE和STEAL的四种组合关系

实现隔离性

本节我们来探讨数据库是如何实现隔离性的。隔离性保证了每个事务各自读、写的数据互相独立，不会彼此影响。只从定义上就能嗅出隔离性肯定与并发密切相关，因为如果没有并发，所有事务全都是串行的，那就不需要任何隔离，或者说这样的访问具备了天然的隔

离性。但现实情况不可能没有并发，要在并发下实现串行的数据访问该怎样做？几乎所有程序员都会回答：加锁同步呀！正确，现代数据库均提供了以下三种锁。

- **写锁** (Write Lock , 也作做排他锁 , eXclusive Lock , 简写为X-Lock) : 如果数据有加写锁，就只有持有写锁的事务才能对数据进行写入操作，数据加持着写锁时，其他事务不能写入数据，也不能施加读锁。
- **读锁** (Read Lock , 也作做共享锁 , Shared Lock , 简写为S-Lock) : 多个事务可以对同一个数据添加多个读锁，数据被加上读锁后就不能再被加上写锁，所以其他事务不能对该数据进行写入，但仍然可以读取。对于持有读锁的事务，如果该数据只有它自己一个事务加了读锁，允许直接将其升级为写锁，然后写入数据。
- **范围锁** (Range Lock) : 对于某个范围直接加排他锁，在这个范围内的数据不能被写入。如下语句是典型的加范围锁的例子：

```
SELECT * FROM books WHERE price < 100 FOR UPDATE;
```

请注意“范围不能被写入”与“一批数据不能被写入”的差别，即不要把范围锁理解成一组排他锁的集合。加了范围锁后，不仅无法修改该范围内已有的数据，也不能在该范围内新增或删除任何数据，后者是一组排他锁的集合无法做到的。

串行化访问提供了强度最高的隔离性，ANSI/ISO SQL-92¹中定义的最高等级的隔离级别便是 可串行化 (Serializable)。可串行化 完全符合普通程序员对数据竞争加锁的理解，如果不考虑性能优化的话，对事务所有读、写的数据全都加上读锁、写锁和范围锁即可做到 可串行化 (“即可”是简化理解，实际还是很复杂的，要分成Expanding和Shrinking两阶段去处理读锁、写锁与数据间的关系，称为Two-Phase Lock²，2PL)。但数据库不考虑性能肯定是不行的，并发控制理论³ (Concurrency Control) 决定了隔离程度与并发能力是相互抵触的，隔离程度越高，并发访问时的吞吐量就越低。现代数据库一定会提供除 可串行化 以外的其他隔离级别供用户使用，让用户调节隔离级别的选项，根本目的是让用户可以调节数据库的加锁方式，取得隔离性与吞吐量之间的平衡。

可串行化 的下一个隔离级别是 可重复读 (Repeatable Read)，可重复读 对事务所涉及的数据加读锁和写锁，且一直持有至事务结束，但不再加范围锁。可重复读 比 可串行化 弱化的地方在于 幻读问题⁴ (Phantom Reads)，它是指在事务执行过程中，两个完全相

同的范围查询得到了不同的结果集。譬如现在准备统计一下Fenix's Bookstore中售价小于100元的书有多少本，会执行以下第一条SQL语句：

```
SELECT count(1) FROM books WHERE price < 100          /* 时间
顺序：1，事务： T1 */
INSERT INTO books(name,price) VALUES ('深入理解Java虚拟机',90)      /* 时间
顺序：2，事务： T2 */
SELECT count(1) FROM books WHERE price < 100          /* 时间
顺序：3，事务： T1 */
```

根据前面对范围锁、读锁和写锁的定义可知，假如这条SQL语句在同一个事务中重复执行了两次，且这两次执行之间恰好有另外一个事务在数据库插入了一本小于100元的书籍，这是会被允许的，那这两次相同的查询就会得到不一样的结果，原因是 可重复读 没有范围锁来禁止在该范围内插入新的数据，这是一个事务受到其他事务影响，隔离性被破坏的表现。

提醒注意一点，这里的介绍是以ARIES理论为讨论目标的，具体的数据库并不一定要完全遵照着理论去实现。一个例子是MySQL/InnoDB的默认隔离级别为 可重复读，但它在只读事务中可以完全避免幻读问题，譬如上面例子中事务T1只有查询语句，是一个只读事务，所以例子中的问题在MySQL中并不会出现。但在读写事务中，MySQL仍然会出现幻读问题，譬如例子中事务T1如果在其他事务插入新书后，不是重新查询一次数量，而是要将所有小于100元的书改名，那就依然会受到新插入书籍的影响。

可重复读 的下一个隔离级别是 读已提交（Read Committed），读已提交 对事务涉及的数据加的写锁会一直持续到事务结束，但加的读锁在查询操作完成后就马上会释放。读已提交 比 可重复读 弱化的地方在于不可重复读问题（Non-Repeatable Reads），它是指在事务执行过程中，对同一行数据的两次查询得到了不同的结果。譬如笔者想要获取Fenix's Bookstore中《深入理解Java虚拟机》这本书的售价，同样执行了两条SQL语句，在此两条语句执行之间，恰好另外一个事务修改了这本书的价格，将书的价格从90元调整到了110元，如下SQL所示：

```
SELECT * FROM books WHERE id = 1;                      /* 时间顺序：
1，事务： T1 */
UPDATE books SET price = 110 WHERE id = 1; COMMIT;       /* 时间顺序：
2，事务： T2 */
```

```
SELECT * FROM books WHERE id = 1; COMMIT; /* 时间顺序：
3, 事务： T1 */
```

如果隔离级别是 读已提交 , 这两次重复执行的查询结果就会不一样 , 原因是 读已提交 的隔离级别缺乏贯穿整个事务周期的读锁 , 无法禁止读取过的数据发生变化 , 此时事务T2中的更新语句可以马上提供成功 , 这也是一个事务受到其他事务影响 , 隔离性被破坏的表现。假如隔离级别是 可重复读 的话 , 由于数据已被事务T1施加了读锁且读取后不会马上释放 , 所以事务T2无法获取到写锁 , 更新就会被阻塞 , 直至事务T1被提交或回滚后才能提交。

读已提交 的下一个级别是 读未提交 (Read Uncommitted) , 读未提交 对事务涉及的数据只加写锁 , 会一直持续到事务结束 , 但完全不加读锁。 读未提交 比 读已提交 弱化的地方在于**脏读问题** (Dirty Reads) , 它是指在事务执行过程中 , 一个事务读取到了另一个事务未提交的数据。譬如笔者觉得《深入理解Java虚拟机》从90元涨价到110元是损害消费者利益的行为 , 又执行了一条更新语句把价格改回了90元 , 在提交事务之前 , 同事说这并不是随便涨价 , 而是印刷成本上升导致的 , 按90元卖要亏本 , 于是笔者随即回滚了事务 , 场景如下SQL所示 :

```
SELECT * FROM books WHERE id = 1; /* 时间顺序：
1, 事务： T1 */
/* 注意没有COMMIT */
UPDATE books SET price = 90 WHERE id = 1; /* 时间顺序：
2, 事务： T2 */
/* 这条SELECT模拟购书的操作的逻辑 */
SELECT * FROM books WHERE id = 1; /* 时间顺序：
3, 事务： T1 */
ROLLBACK; /* 时间顺序：
4, 事务： T2 */
```

不过 , 在之前修改价格后 , 事务T1已经按90元的价格卖出了几本。原因是 读未提交 在数据上完全不加读锁 , 这反而令它能读到其他事务加了写锁的数据 , 即上述事务T1中两条查询语句得到的结果并不相同。如果你不能理解这句话中的“反而”二字 , 请再重读一次写锁的定义 : 写锁禁止其他事务施加读锁 , 而不是禁止事务读取数据 , 如果事务T1读取数据时根本就不用去加读锁的话 , 就会导致事务T2未提交的数据也马上就能被事务T1所读到。这同样是一个事务受到其他事务影响 , 隔离性被破坏的表现。假如隔离级别是 读已提交 的话 , 由于事务T2持有数据的写锁 , 所以事务T1的第二次查询就无法获得读锁 , 而 读已提

交 级别是要求先加读锁后读数据的，因此T1中的查询就会被阻塞，直至事务T2被提交或者回滚后才能得到结果。

理论上还存在更低的隔离级别，就是“完全不隔离”，即读、写锁都不加。 读未提交 会有脏读问题，但不会有脏写问题（ Dirty Write ），即一个事务的没提交之前的修改可以被另外一个事务的修改覆盖掉，脏写已经不单纯是隔离性上的问题了，它将导致事务的原子性都无法实现，所以一般谈论隔离级别时不会将它纳入讨论范围内，而将 读未提交 视为是最低级的隔离级别。

以上四种隔离级别属于数据库理论的基础知识，多数大学的计算机课程应该都会讲到，可惜的是不少教材、资料将它们当作数据库的某种固有属性或设定来讲解，这导致很多同学只能对这些现象死记硬背。其实不同隔离级别以及幻读、不可重复读、脏读等问题都只是表面现象，是各种锁在不同加锁时间上组合应用所产生的结果，以锁为手段来实现隔离性才是数据库表现出不同隔离级别的根本原因。

除了都以锁来实现外，以上四种隔离级别还有另一个共同特点，就是幻读、不可重复读、脏读等问题都是由于一个事务在读数据过程中，受另外一个写数据的事务影响而破坏了隔离性，针对这种“一个事务读+另一个事务写”的隔离问题，近年来有一种名为“[多版本并发控制](#)”（ Multi-Version Concurrency Control , MVCC ）的无锁优化方案被主流的商业数据库广泛采用。MVCC是一种读取优化策略，它的“无锁”是特指读取时不需要加锁。MVCC的基本思路是对数据库的任何修改都不会直接覆盖之前的数据，而是产生一个新版副本与老版本共存，以此达到读取时可以完全不加锁的目的。在这句话中，“版本”是个关键词，你不妨将版本理解为数据库中每一行记录都存在两个看不见的字段：CREATE_VERSION和DELETE_VERSION，这两个字段记录的值都是事务ID，事务ID是一个全局严格递增的数值，然后根据以下规则写入数据。

- 插入数据时：CREATE_VERSION记录插入数据的事务ID，DELETE_VERSION为空。
- 删除数据时：DELETE_VERSION记录删除数据的事务ID，CREATE_VERSION为空。
- 修改数据时：将修改数据视为“删除旧数据，插入新数据”的组合，即先将原有数据复制一份，原有数据的DELETE_VERSION记录修改数据的事务ID，CREATE_VERSION为空。复制出来的新数据的CREATE_VERSION记录修改数据的事务ID，DELETE_VERSION为空。

此时，如有另外一个事务要读取这些发生了变化的数据，将根据隔离级别来决定到底应该读取哪个版本的数据。

- 隔离级别是 可重复读 : 总是读取CREATE_VERSION小于或等于当前事务ID的记录，在这个前提下，如果数据仍有多个版本，则取最新（事务ID最大）的。
- 隔离级别是 读已提交 : 总是取最新的版本即可，即最近被Commit的那个版本的数据记录。

另外两个隔离级别都没有必要用到MVCC，因为 读未提交 直接修改原始数据即可，其他事务查看数据的时候立刻可以看到，根本无须版本字段。 可串行化 本来的语义就是要阻塞其他事务的读取操作，而MVCC是做读取时无锁优化的，自然就不会放到一起用。

MVCC是只针对“读+写”场景的优化，如果是两个事务同时修改数据，即“写+写”的情况，那就没有多少优化的空间了，此时加锁几乎是唯一可行的解决方案，稍微有点讨论余地的是加锁的策略是“乐观加锁”（Optimistic Locking）还是“悲观加锁”（Pessimistic Locking）。前面笔者介绍的加锁都属于悲观加锁策略，即认为如果不先做加锁再访问数据，就肯定会出现问题。相对地，乐观加锁策略认为事务之间数据存在竞争是偶然情况，没有竞争才是普遍情况，这样就不应该在一开始就加锁，而是应当在出现竞争时再找补救措施。这种思路被称为“[乐观并发控制](#)”（Optimistic Concurrency Control，OCC），囿于篇幅与主题的原因，就不再展开了，不过笔者提醒一句，没有必要迷信什么乐观锁要比悲观锁更快的说法，这纯粹看竞争的剧烈程度，如果竞争剧烈的话，乐观锁反而更慢。

全局事务

与本地事务相对的是全局事务（Global Transaction），有一些资料中也将其称为外部事务（External Transaction），在本节里，全局事务被限定为一种适用于单个服务使用多个数据源场景的事务解决方案。请注意，理论上真正的全局事务并没有“单个服务”的约束，它本来就是DTP（Distributed Transaction Processing）模型中的概念，但本节所讨论的内容是一种在分布式环境中仍追求强一致性的事务处理方案，对于多节点而且互相调用彼此服务的场合（典型的就是现在的微服务系统）是极不合适的，今天它几乎只实际应用于单服务多数据源的场合中，为了避免与后续介绍的放弃了ACID的弱一致性事务处理方式相互混淆，所以这里的全局事务所指范围有所缩减，后续涉及多服务多数据源的事务，笔者将称其为“分布式事务”。

1991年，为了解决分布式事务的一致性问题，X/Open组织（后来并入了The Open Group）提出了一套名为X/Open XA（XA是eXtended Architecture的缩写）的处理事务架构，其核心内容是定义了全局的事务管理器（Transaction Manager，用于协调全局事务）和局部的资源管理器（Resource Manager，用于驱动本地事务）之间的通信接口。XA接口是双向的，能在一个事务管理器和多个资源管理器（Resource Manager）之间形成通信桥梁，通过协调多个数据源的一致动作，实现全局事务的统一提交或者统一回滚，现在我们在Java代码中还偶尔能看见的XADataSource、XAResource这些名字都源于此。

不过，XA并不是Java的技术规范（XA提出那时还没有Java），而是一套语言无关的通用规范，所以Java中专门定义了JSR 907 Java Transaction API，基于XA模式在Java语言中的实现了全局事务处理的标准，这也就是我们现在所熟知的JTA。JTA最主要的两个接口是：

- 事务管理器的接口：`javax.transaction.TransactionManager`。这套接口是给Java EE服务器提供容器事务（由容器自动负责事务管理）使用的，还提供了另外一套`javax.transaction.UserTransaction`接口，用于通过程序代码手动开启、提交和回滚事务。
- 满足XA规范的资源定义接口：`javax.transaction.xa.XAResource`，任何资源（JDBC、JMS等等）如果想要支持JTA，只要实现XAResource接口中的方法即可。

JTA原本是Java EE中的技术，一般情况下应该由JBoss、WebSphere、WebLogic这些Java EE容器来提供支持，但现在Bitronix[↗]、Atomikos[↗]和JBossTM[↗]（以前叫Arjuna）都以JAR包的形式实现了JTA的接口，称为JOTM（Java Open Transaction Manager），使得我们能够在Tomcat、Jetty这样的Java SE环境下也能使用JTA。

现在，我们对本章的场景事例做另外一种假设：如果书店的用户、商家、仓库分别处于不同的数据库中，其他条件仍与之前相同，那情况会有什么变化呢？加入你平时以声明式事务来编码，那它与本地事务看起来可能没什么区别，都是标个`@Transactional`注解而已，但如果以编程式事务来实现的话，就能在写法上看出差异，伪代码如下所示：

```
public void buyBook(PaymentBill bill) {  
    userTransaction.begin();  
    warehouseTransaction.begin();  
    businessTransaction.begin();  
    try {  
        userAccountService.pay(bill.getMoney());  
        warehouseService.deliver(bill.getItems());  
        businessAccountService.receipt(bill.getMoney());  
        userTransaction.commit();  
        warehouseTransaction.commit();  
        businessTransaction.commit();  
    } catch(Exception e) {  
        userTransaction.rollback();  
        warehouseTransaction.rollback();  
        businessTransaction.rollback();  
    }  
}
```

java

从代码上可看出，程序的目的是要做三次事务提交，但实际上代码并不能这样写，试想一下，如果在`businessTransaction.commit()`中出现错误，代码转到`catch`块中执行，此时`userTransaction`和`warehouseTransaction`已经完成提交，再去调用`rollback()`方法已经无济于事，这将导致一部分数据被提交，另一部分被回滚，整个事务的一致性也就无法保证了。为了解决这个问题，XA将事务提交拆分为两阶段过程：

- **准备阶段**：又叫作投票阶段，在这一阶段，协调者询问事务的所有参与的是否准备好提交，参与者如果已经准备好提交则回复Prepared，否则回复Non-Prepared。这里所说的准备操作跟人类语言中通常理解的准备并不相同，对于数据库来说，准备操作是在重做日志中记录全部事务提交操作所要做的内容，它与本地事务中真正提交的区别只是暂不

写入最后一条Commit Record而已，这意味着在做完数据持久化后并不立即释放隔离性，即仍继续持有锁，维持数据对其他非事务内观察者的隔离状态。

- **提交阶段**：又叫作执行阶段，协调者如果在上一阶段收到所有事务参与者回复的Prepared消息，则先自己在本地持久化事务状态为Commit，在此操作完成后向所有参与者发送Commit指令，所有参与者立即执行提交操作；否则，任意一个参与者回复了Non-Prepared消息，或任意一个参与者超时未回复，协调者将将自己的事务状态持久化为Abort之后，向所有参与者发送Abort指令，参与者立即执行回滚操作。对于数据库来说，这个阶段的提交操作应是很轻量的，仅仅是持久化一条Commit Record而已，通常能够快速完成，只有收到Abort指令时，才需要根据回滚日志清理已提交的数据，这可能是相对重负载操作。

以上这两个过程被称为“[两段式提交](#)”（2 Phase Commit，2PC）协议，而它能够成功保证一致性还需要一些其他前提条件。

- 必须假设网络在提交阶段的短时间内是可靠的，即提交阶段不会丢失消息。同时也假设网络通信在全过程都不会出现误差，即可以丢失后消息，但不会传递错误的消息，XA的设计目标并不是解决诸如[拜占庭将军](#)一类的问题。两段式提交中投票阶段失败了可以补救（回滚），而提交阶段失败了无法补救（不再改变提交或回滚的结果，只能等崩溃的节点重新恢复），因此此阶段耗时应尽可能短，这也是为了尽量控制网络风险的考虑。
- 必须假设因为网络分区、机器崩溃或者其他原因而导致失联的节点最终能够恢复，不会永久性地处于失联状态。由于在准备阶段已经写入了完整的重做日志，所以当失联机器一旦恢复，就能够从日志中找出已准备妥当但并未提交的事务数据，再而向协调者查询该事务的状态，确定下一步应该进行提交还是回滚操作。

请注意，上面所说的协调者、参与者通常都是由数据库自己来扮演的，不需要应用程序介入。协调者一般是在参与者之间选举产生的，而应用程序相对于数据库来说只扮演客户端的角色。两段式提交的交互时序如图3-2所示。

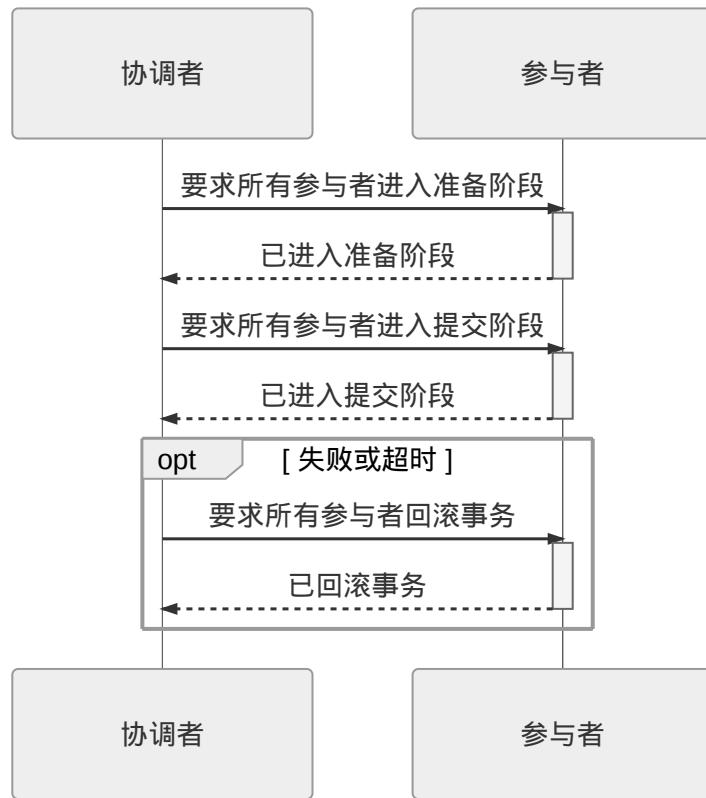


图3-1 两段式提交的交互时序示意图

两段式提交原理简单，并不难实现，但有几个非常显著的缺点：

- 单点问题**：协调者在两段提交中具有举足轻重的作用，协调者等待参与者回复时可以有超时机制，允许参与者宕机，但参与者等待协调者指令时无法做超时处理。一旦宕机的不是其中某个参与者，而是协调者的话，所有参与者都会受到影响。如果协调者一直没有恢复，没有正常发送Commit或者Rollback的指令，那所有参与者都必须一直等待。
- 性能问题**：两段提交过程中，所有参与者相当于被绑定成为一个统一调度的整体，期间要经过两次远程服务调用，三次数据持久化（准备阶段写重做日志，协调者做状态持久化，提交阶段在日志写入Commit Record），整个过程将持续到参与者集群中最慢的那个处理操作结束为止，这决定了两段式提交的性能通常都较差。
- 一致性风险**：前面已经提到，两段式提交的成立是有前提条件的，当网络稳定性和宕机恢复能力的假设不成立时，仍可能出现一致性问题。宕机恢复能力这一点不必多谈，1985年Fischer、Lynch、Paterson提出了“FLP不可能原理”[\[1\]](#)，证明了如果宕机最后不能恢复，那就不存在任何一种分布式协议可以正确地达成一致性结果。该原理在分布式中是与“CAP不可兼得原理”齐名的理论。而网络稳定性带来的“一致性风险”是指：尽管提交阶段时间很短，但这仍是一段明确存在的危险期，如果协调者在发出准备指令后，根据收到各个参与者发回的信息确定事务状态是可以提交的，协调者会先持久化事物状态，

并提交自己的事务，如果这时候网络忽然被断开，无法再通过网络向所有参与者发出Commit指令的话，就会导致部分数据（协调者的）已提交，但部分数据（参与者的）既未提交，也没有办法回滚，产生了数据不一致的问题。

为了缓解两段式提交协议的一部分缺陷，具体地说是协调者的单点问题和准备阶段的性能问题，后续又发展出了“[三段式提交](#)”（3 Phase Commit，3PC）协议。三段式提交把原本的两段式提交的准备阶段再细分为两个阶段，分别称为CanCommit、PreCommit，把提交阶段改称为DoCommit阶段。其中，新增的CanCommit是一个询问阶段，协调者让每个参与的数据库根据自身状态，评估该事务是否有可能顺利完成。将准备阶段一分为二的理由是这个阶段是重负载的操作，一旦协调者发出开始准备的消息，每个参与者都将马上开始写重做日志，它们所涉及的数据资源即被锁住，如果此时某一个参与者宣告无法完成提交，相当于大家都白做了一轮无用功。所以，增加一轮询问阶段，如果都得到了正面的响应，那事务能够成功提交的把握就比较大了，这也意味着因某个参与者提交时发生崩溃而导致大家全部回滚的风险相对变小。因此，在事务需要回滚的场景中，三段式的性能通常是要比两段式好很多的，但在事务能够正常提交的场景中，两者的性能都依然很差，甚至三段式因为多了一次询问，还要稍微更差一些。

同样也是由于事务失败回滚概率变小的原因，在三段式提交中，如果在PreCommit阶段之后发生了协调者宕机，即参与者没有能等到DoCommit的消息的话，默认的操作策略将是提交事务而不是回滚事务或者持续等待，这就相当于避免了协调者单点问题的风险。三段式提交的操作时序如图3-2所示。

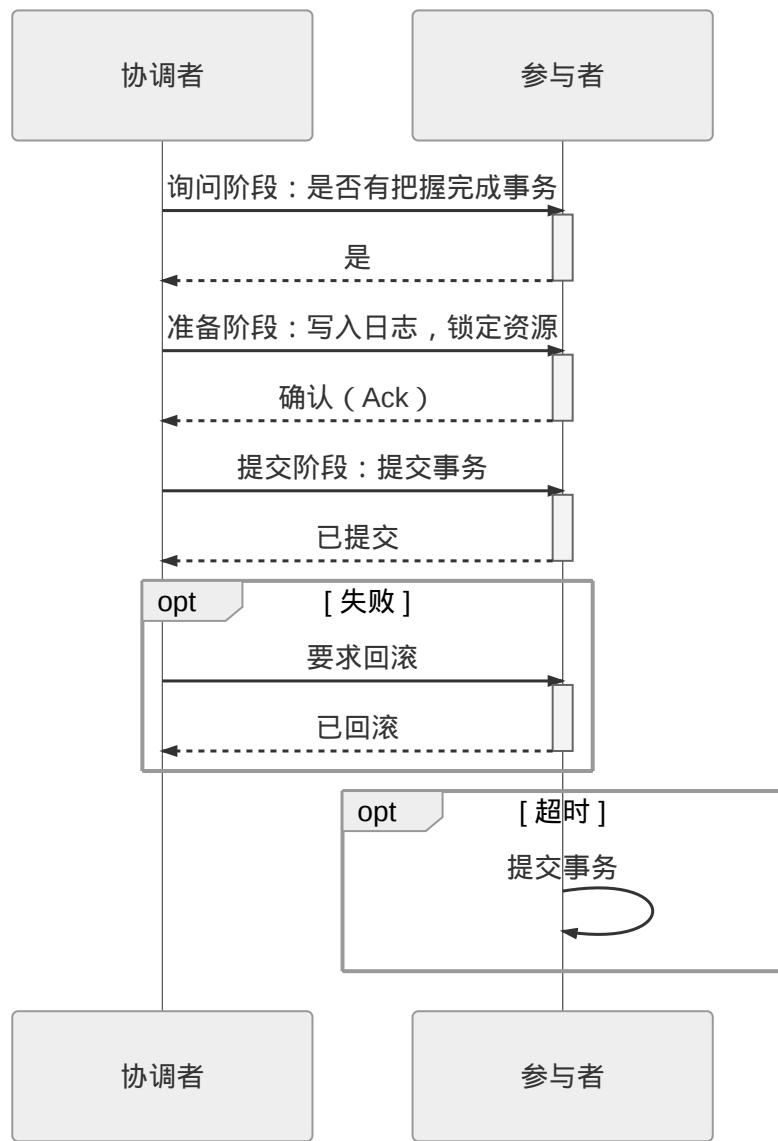


图3-3 三段式提交的操作时序

从以上过程可以看出，三段式提交对单点问题和回滚时的性能问题有所改善，但是它对一致性风险问题并未有任何改进，在这方面它面临的风险甚至反而是略有增加了的。譬如，进入PreCommit阶段之后，协调者发出的指令不是Ack而是Abort，而此时因网络问题，有部分参与者直至超时都未能收到协调者的Abort指令的话，这些参与者将会错误地提交事务，这就产生了不同参与者之间数据不一致的问题。

共享事务

与全局事务里讨论的单个服务使用多个数据源正好相反，共享事务（Share Transaction）是指多个服务共用同一个数据源。这里有必要再强调一次“数据源”与“数据库”的区别：数据源是指提供数据的逻辑设备，不必与物理设备一一对应。在部署应用集群时最常采用的模式是将同一套程序部署到多个中间件服务器上，构成多个副本实例来分担流量压力。它们虽然连接了同一个数据库，但每个节点配有自己的专属的数据源，通常是中间件以JNDI的形式开放给程序代码使用。这种情况下，所有副本实例的数据访问都是完全独立的，并没有任何交集，每个节点使用的仍是最简单的本地事务。而本节讨论的是多个服务之间会产生业务交集的场景，举个具体例子，在Fenix's Bookstore的[场景事例](#)中，假设用户账户、商家账户和商品仓库都存储于同一个数据库之中，但用户、商户和仓库每个领域都部署了独立的微服务，此时一次购书的业务操作将贯穿三个微服务，它们都要在数据库中修改数据。如果我们直接将不同数据源就视为是不同数据库，那上一节所讲的全局事务和下一节要讲的分布式事务都是可行的，不过，针对这种每个数据源连接的都是同一个物理数据库的特例，共享事务则有机会成为另一条可能提高性能、降低复杂度的途径，当然，也很有可能是一个伪需求。

一种理论可行的方案是直接让各个服务共享数据库连接，同一个应用进程中的不同持久化工具（JDBC、ORM、JMS等）中共享数据库连接并不困难，某些中间件服务器，譬如WebSphere会内置有“[可共享连接](#)”功能来专门给予这方面的支持。但这种共享的前提是数据源的使用者都在同一个进程中，由于数据库连接的基础是网络连接，它是与IP地址和端口号绑定的，字面意义上的“不同服务节点共享数据库连接”很难做到，所以为了实现共享事务，就必须新增一个“交易服务器”的中间角色，无论是用户服务、商家服务还是仓库服务，它们都通过同一台交易服务器来与数据库打交道。如果将交易服务器的对外接口实现为满足JDBC规范，那它完全可以视为是一个独立于各个服务的远程数据库连接池，或者直接作为数据库代理来看待。此时三个服务所发出的交易请求就有可能做到交由交易服务器上的同一个数据库连接，通过本地事务的方式完成。譬如，交易服务器根据不同服务节点传来的同一个事务ID，使用同一个数据库连接来处理跨越多个服务的交易事务，如图3-4所示。

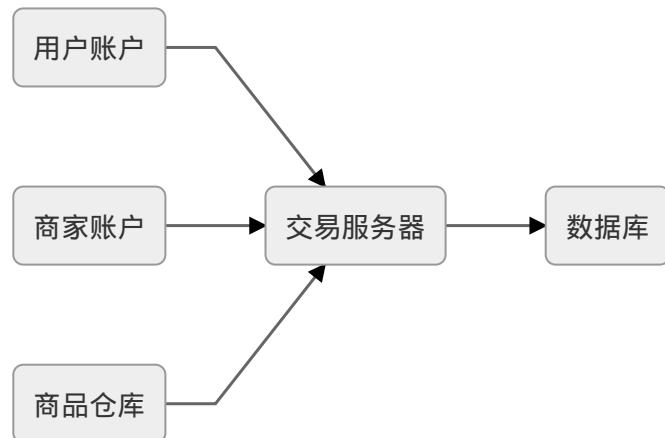


图3-4 使用同一个数据库处理多个交易服务

之所以强调理论可行，是因为该方案是与实际生产系统中的压力方向相悖的，一个服务集群里数据库才是压力最大而又最不容易伸缩拓展的重灾区，所以现实中只有类似ProxySQL¹¹、MaxScale¹²这样用于对多个数据库实例做负载均衡的数据库代理（其实用ProxySQL代理单个数据库，再启用Connection Multiplexing，已经接近于前面所提及的交易服务器方案了），而几乎没有反过来代理一个数据库为多个应用提供事务协调的交易服务代理。这也是说它更有可能是个伪需求的原因，如果你有充足理由让多个微服务去共享数据库，就必须找到更加站得住脚的理由来向团队解释拆分微服务的目的是什么才行。

以上方案还有另外一种本质上是同样思路变种应用的形式：使用消息队列服务器的来代替交易服务器，用户、商家、仓库的服务操作业务时，通过消息将所有对数据库的改动传递到消息队列服务器，通过消息的消费者来统一处理，实现由本地事务保障的持久化操作。这被称作“[单个数据库的消息驱动更新](#)”（Message-Driven Update of a Single Database）。

“共享事务”的提法和这里所列的两种处理方式在实际应用中并不常见，鲜有采用这种方式的成功案例，能够查询到的资料几乎都发源于十余年前Spring的核心开发者Dave Syer¹³撰写的文章《[Distributed Transactions in Spring, with and without XA](#)》。笔者把共享事务列为本章四种事务类型之一只是为了叙述逻辑的完备，尽管拆分微服务后仍然共享数据库的情况在现实中并不少见，但笔者个人不赞同将共享事务作为一种常规的解决方案来考量。

分布式事务

本章中所说的分布式事务（Distributed Transaction）特指多个服务同时访问多个数据源的事务处理机制，请注意它与[DTP模型](#)中“分布式事务”的差异。DTP模型所指的“分布式”是相对于数据源而言的，并不涉及服务，这部分内容已经在[“全局事务”一节](#)里进行过讨论。本节所指的“分布式”是相对于服务而言的，如果严谨地说，它更应该被称为“在分布式服务环境下的事务处理机制”。

在2000年以前，人们曾经寄希望于XA的事务机制可以在本节所说的分布式环境中也能良好地应用，但这个美好的愿望今天已经被CAP理论彻底地击碎了，接下来就先从CAP与ACID的矛盾说起。

CAP与ACID

CAP定理（Consistency、Availability、Partition Tolerance Theorem），也称为Brewer定理，起源于在2000年7月，是加州大学伯克利分校的Eric Brewer教授于“ACM分布式计算原理研讨会（PODC）”上提出的一个猜想。

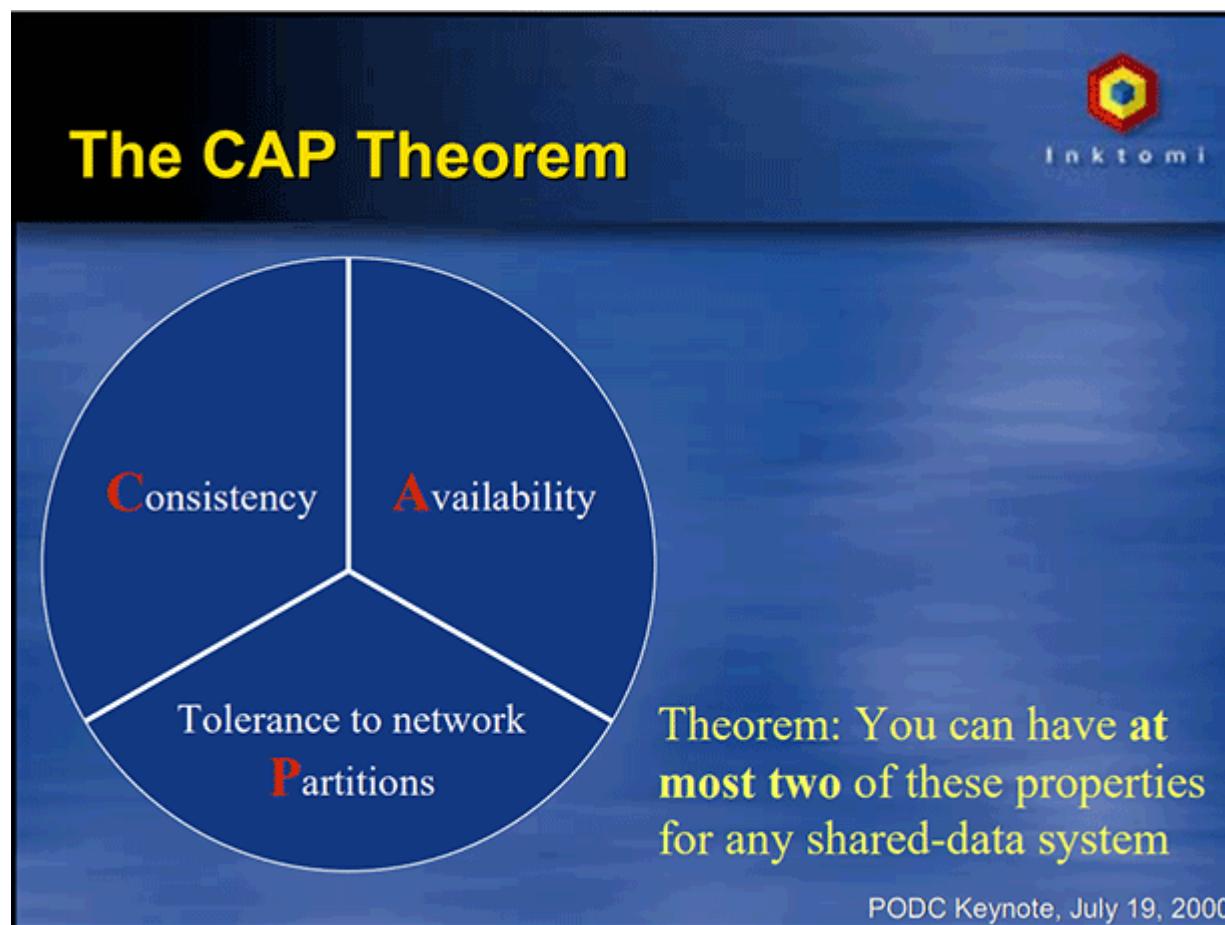


图3-5 CAP理论原稿（那时候还只是猜想）

两年之后，麻省理工学院的Seth Gilbert和Nancy Lynch以严谨的数学推理上证明了CAP猜想。自此，CAP正式从猜想变为分布式计算领域所公认的著名定理。这个定理里描述了一个分布式的系统中，涉及共享数据问题时，以下三个特性最多只能同时满足其中两个：

- **一致性 (Consistency)**：代表数据在任何时刻、任何分布式节点中所看到的都是符合预期的。一致性在分布式研究中是有严肃定义、有多种细分类型的概念，以后讨论分布式共识算法时，我们还会再提到一致性，那种面向副本复制的一致性与这里面向数据库状态的一致性严格来说并不完全等同，具体差别我们将在后续分布式共识算法中再作探讨。
- **可用性 (Availability)**：代表系统不间断地提供服务的能力，理解可用性要先理解与其密切相关两个指标：可靠性 (Reliability) 和可维护性 (Serviceability)。可靠性使用平均无故障时间 (Mean Time Between Failure, MTBF) 来度量；可维护性使用平均可修复时间 (Mean Time To Repair, MTTR) 来度量。可用性衡量系统可以正常使用的时间与总时间之比，其表征为： $A = \text{MTBF} / (\text{MTBF} + \text{MTTR})$ ，即可用性是由可靠性和可维护性计算得出的比例值，譬如99.9999%可用，即代表平均年故障修复时间为32秒。

- **分区容忍性 (Partition Tolerance)**：代表分布式环境中部分节点因网络原因而彼此失联后，即与其他节点形成“网络分区”时，系统仍能正确地提供服务的能力。

单纯只列概念，CAP是比较抽象的，笔者仍以本章开头所列的**场景事例**来说明这三种特性对分布式系统来说将意味着什么。假设Fenix's Bookstore的服务拓扑如图3-6所示，一个来自最终用户的交易请求，将交由账号、商家和仓库服务集群中某一个节点来完成响应：

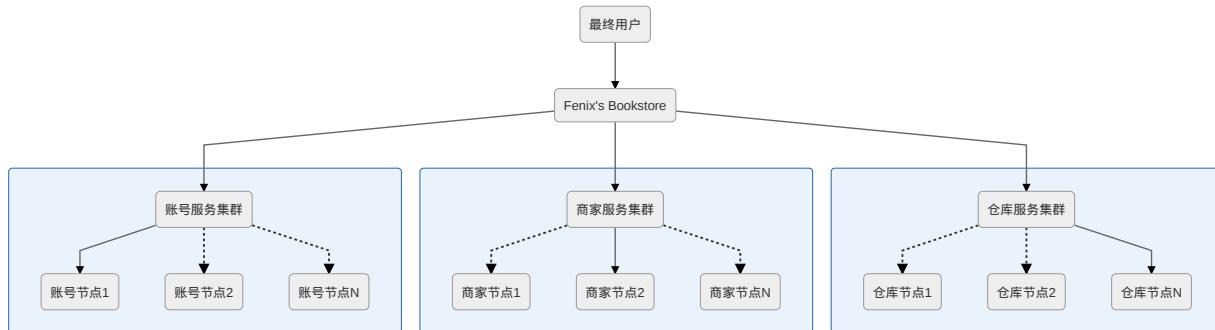


图3-6 Fenix's Bookstore的服务拓扑示意图

在这套系统中，每一个单独的服务节点都有自己的数据库（这里是为了便于说明问题的假设，在实际生产系统中，一般应避免将用户余额这样的数据设计成存储在多个可写的数据）库中），假设某次交易请求分别由“账号节点1”、“商家节点2”、“仓库节点N”联合进行响应。当用户购买一件价值100元的商品后，账号节点1首先应给该用户账号扣减100元货款，它在自己数据库扣减100元很容易，但它还要把这次交易变动告知本集群的节点2到节点N，并要确保能正确变更商家和仓库集群其他账号节点中的关联数据，此时将面临以下可能的情况。

- 如果该变动信息没有及时同步给其他账号节点，将导致有可能发生用户购买另一商品时，被分配给到另一个节点处理，由于看到账户上有不正确的余额而错误地发生了原本无法进行的交易，此为一致性问题。
- 如果由于要把该变动信息同步给其他账号节点，必须暂时停止对该用户的交易服务，直至数据同步一致后再重新恢复，将可能导致用户在下一次购买商品时，因系统暂时无法提供服务而被拒绝交易，此为可用性问题。
- 如果由于账号服务集群中某一部分节点，因出现网络问题，无法正常与另一部分节点交换账号变动信息，此时服务集群中无论哪一部分节点对外提供的服务都可能是不正确的，整个集群能否承受由于部分节点之间的连接中断而仍然能够正确地提供服务，此为分区容忍性。

以上还仅仅涉及了账号服务集群自身的CAP问题，对于整个Fenix's Bookstore站点来说，它更是面临着来自于账号、商家和仓库服务集群带来的CAP问题，譬如，用户账号扣款后，由于未及时通知仓库服务中的全部节点，导致另一次交易中看到仓库里有不正确的库存数据而发生超售。又譬如因涉及仓库中某个商品的交易正在进行，为了同步用户、商家和仓库的交易变动，而暂时锁定该商品的交易服务，导致了的可用性问题，等等。

由于CPA定理已有严格的证明，本节不去探讨为何CAP不可兼得，而是直接分析如果舍弃C、A、P时所带来的不同影响。

- **如果放弃分区容错性 (CA without P)**，意味着我们将假设节点之间通信永远是可靠的。永远可靠的通信在分布式系统中必定不成立的，这不是你想不想的问题，而是只要用到网络来共享数据，分区现象就会始终存在。在现实中，最容易找到放弃分区容错性的例子便是传统的关系数据库集群，这样的集群虽然依然采用由网络连接的多个节点来协同工作，但数据却不是通过网络来实现共享的。以Oracle的RAC集群为例，它的每一个节点都有自己独立的SGA、重做日志、回滚日志等部件，但各个节点是通过共享存储中的同一份数据文件和控制文件来获取数据的，通过共享磁盘的方式来避免出现网络分区。因而Oracle RAC虽然也是由多个实例组成的数据库，但它并不能称作是分布式数据库。
- **如果放弃可用性 (CP without A)**，意味着我们将假设一旦网络发生分区，节点之间的信息同步时间可以无限制地延长，此时，问题相当于退化到前面“全局事务”中讨论的一个系统使用多个数据源的场景之中，我们可以通过2PC/3PC等手段，同时获得分区容错性和一致性。在现实中，选择放弃可用性的CP系统情况一般用于对数据质量要求很高的场合中，除了DTP模型的分布式数据库事务外，著名的HBase也是属于CP系统，以HBa se集群为例，假如某个RegionServer宕机了，这个RegionServer持有的所有键值范围都将离线，直到数据恢复过程完成为止，这个过程要消耗的时间是无法预先估计的。
- **如果放弃一致性 (AP without C)**，意味着我们将假设一旦发生分区，节点之间所提供的数据可能不一致。选择放弃一致性的AP系统目前是设计分布式系统的主流选择，因为P是分布式网络的天然属性，你再不想要也无法丢弃；而A通常是建设分布式的目的，如果可用性随着节点数量增加反而降低的话，很多分布式系统可能就失去了存在的价值，除非银行、证券这些涉及金钱交易的服务，宁可中断也不能出错，否则多数系统是不能容忍节点越多可用性反而越低的。目前大多数NoSQL库和支持分布式的缓存框架都是AP系统，以Redis集群为例，如果某个Redis节点出现网络分区，那仍不妨碍各个节点以

自己本地存储的数据对外提供缓存服务，但这时有可能出现请求分配到不同节点时返回给客户端的是不一致的数据。

读到这里，不知道你是否对“选择放弃一致性的AP系统目前是设计分布式系统的主流选择”这个结论感到一丝无奈，本章讨论的话题“事务”原本的目的就是获得“一致性”，而在分布式环境中，“一致性”却不得不成为通常被牺牲、被放弃的那一项属性。但无论如何，我们建设信息系统，终究还是要确保操作结果至少在最终交付的时候是正确的，这句话的意思是允许数据在中间过程出错（不一致），但应该在输出时被修正过来。为此，人们又重新给一致性下了定义，将前面我们在CAP、ACID中讨论的一致性称为“强一致性”（Strong Consistency），有时也称为“线性一致性”（Linearizability，通常是在讨论共识算法的场景中），而把牺牲了C的AP系统又要尽可能获得正确的结果的行为称为追求“弱一致性”。不过，如果单纯只说“弱一致性”那其实就是“不保证一致性”的意思……人类语言这东西真的是博大精深。在弱一致性里，人们又总结出了一种稍微强一点的特例，被称为“最终一致性”（Eventual Consistency），它是指：如果数据在一段时间之内没有被另外的操作所更改，那它最终将会达到与强一致性过程相同的结果，有时候面向最终一致性的算法也被称为“乐观复制算法”。

在本节讨论的主题“分布式事务”中，目标同样也不得不从之前三种事务模式追求的强一致性，降低为追求获得“最终一致性”。由于一致性的定义变动，“事务”一词的含义其实也同样被拓展了，人们把使用ACID的事务称为“刚性事务”，而把笔者下面将要介绍几种分布式事务的常见做法统称为“柔性事务”。

可靠事件队列

最终一致性的概念是eBay的系统架构师Dan Pritchett在2008年在ACM发表的论文《Base: An Acid Alternative》中提出的，该论文总结了一种独立于ACID获得的强一致性之外的、使用BASE来达成一致性目的的途径。BASE分别是基本可用性（Basically Available）、柔性事务（Soft State）和最终一致性（Eventually Consistent）的缩写。BASE这提法简直是把数据库科学家酷爱凑缩写的恶趣味发挥到淋漓尽致，不过有ACID vs BASE（酸vs碱）这个朗朗上口的梗，该论文的影响力的确传播得足够快。在这里笔者就不多谈BASE中的概念问题了，虽然调侃它是恶趣味，但这篇论文本身作为最终一致性的概念起源，并系统性地总结了一种针对分布式事务的技术手段，是非常有价值的。

我们继续以本章的场景事例来解释Dan Pritchett提出的“可靠事件队列”的具体做法，目标仍然是交易过程中正确修改账户、仓库和商家服务中的数据，图3-7列出了修改过程的时序图。

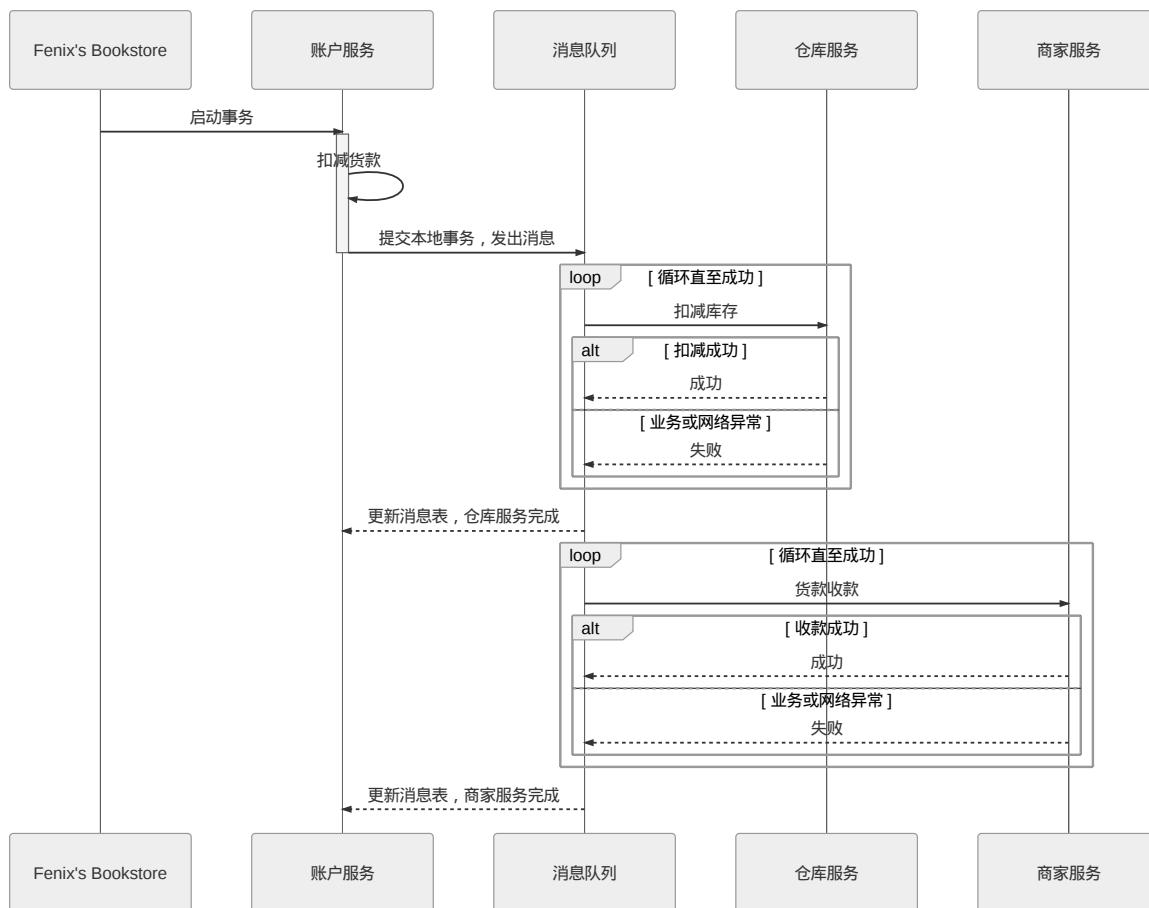


图3-7 具体修改步骤时序图

1. 最终用户向Fenix's Bookstore发送交易请求：购买一本价值100元的《深入理解Java虚拟机》。
2. Fenix's Bookstore首先应对用户账户扣款、商家账户收款、库存商品出库这三个操作有一个出错概率的先验评估，根据出错概率的大小来安排它们的操作顺序，这种评估一般直接体现在程序代码中，有一些大型系统也可能会实现动态排序。譬如，根据统计，最有可能的出现的交易异常是用户购买了商品，但是不同意扣款，或者账户余额不足；其次是仓库发现商品库存不够，无法发货；风险最低的是收款，如果到了商家收款环节，一般就不会出什么意外了。那顺序就应该安排成最容易出错的最先进行，即：账户扣款 → 仓库出库 → 商家收款。
3. 账户服务进行扣款业务，如扣款成功，则在自己的数据库建立一张消息表，里面存入一条消息：“事务ID：某UUID，扣款：100元（状态：已完成），仓库出库《深入理解Jav

a虚拟机》：1本（状态：进行中），某商家收款：100元（状态：进行中）”，注意，这个步骤中“扣款业务”和“写入消息”是使用同一个本地事务写入账户服务自己的数据库的。

4. 在系统中建立一个消息服务，定时轮询消息表，将状态是“进行中”的消息同时发送到库存和商家服务节点中去（也可以串行地发，即一个成功后再发送另一个，但在我们讨论的场景中没必要）。这时候可能产生以下几种情况。

1. 商家和仓库服务都成功完成了收款和出库工作，向用户账户服务器返回执行结果，用户账户服务把消息状态从“进行中”更新为“已完成”。整个事务宣告顺利结束，达到最终一致性的状态。
2. 商家或仓库服务中至少一个因网络原因，未能收到来自用户账户服务的消息。此时，由于用户账户服务器中存储的消息状态一直处于“进行中”，所以消息服务器将在每次轮询的时候持续地向未响应的服务重复发送消息。这个步骤的可重复性决定了所有被消息服务器发送的消息都必须具备幂等性，通常的设计是让消息带上一个唯一的事务ID，以保证一个事务中的出库、收款动作会且只会被处理一次。
3. 商家或仓库服务有某个或全部无法完成工作，譬如仓库发现《深入理解Java虚拟机》没有库存了，此时，仍然是持续自动重发消息，直至操作成功（譬如补充了新库存），或者被人工介入为止。由此可见，可靠事件队列只要第一步业务完成了，后续就没有失败回滚的概念，只许成功，不许失败。
4. 商家和仓库服务成功完成了收款和出库工作，但回复的应答消息因网络原因丢失，此时，用户账户服务仍会重新发出下一条消息，但因操作具备幂等性，所以不会导致重复出库和收款，只会导致商家、仓库服务器重新发送一条应答消息，此过程重复直至双方网络通信恢复正常。
5. 也有一些支持分布式事务的消息框架，如RocketMQ，原生就支持分布式事务操作，这时候上述情况2、4也可以交由消息框架来保障。

以上这种靠着持续重试来保证可靠性的解决方案谈不上是Dan Pritchett的首创或者独创，它在计算机的其他领域中已被频繁使用，也有了专门的名字叫作“[最大努力交付](#)”（Best-Effort Delivery），譬如TCP协议中未收到ACK应答自动重新发包的可靠性保障就属于最大努力交付。而可靠事件队列还有一种更普通的形式，被称为“最大努力一次提交”（Best-Effort 1PC），指的就是将最有可能出错的业务以本地事务的方式完成后，采用不断重试的方式（不限于消息系统）来促使同一个分布式事务中的其他关联业务全部完成。

TCC事务

TCC是另一种常见的分布式事务机制，它是“Try-Confirm-Cancel”三个单词的缩写，是由数据库专家Pat Helland在2007年撰写的论文《Life beyond Distributed Transactions: An Apo state's Opinion》中提出。

前面介绍的可靠消息队列虽然能保证最终的结果是相对可靠的，过程也足够简单（相对于TCC来说），但整个过程完全没有任何隔离性可言，有一些业务中隔离性是无关紧要的，但有一些业务中缺乏隔离性就会带来许多麻烦。譬如在本章的场景事例中，缺乏隔离性会带来的一个显而易见的问题便是“超售”：完全有可能两个客户在短时间内都成功购买了同一件商品，而且他们各自购买的数量都不超过目前的库存，但他们购买的数量之和却超过了库存。如果这件事情处于刚性事务，且隔离级别足够的情况下是可以完全避免的，譬如，以上场景就需要“可重复读”（Repeatable Read）的隔离级别，以保证后面提交的事务会因为无法获得锁而导致失败，但用可靠消息队列就无法保证这一点，这部分属于数据库本地事务方面的知识，可以参考前面的讲解。如果业务需要隔离，那架构师通常就应该重点考虑TCC方案，该方案天生适合用于需要强隔离性的分布式事务中。

在具体实现上，TCC较为烦琐，它是一种业务侵入式较强的事务方案，要求业务处理过程必须拆分为“预留业务资源”和“确认/释放消费资源”两个子过程。如同TCC的名字所示，它分为以下三个阶段。

- **Try**：尝试执行阶段，完成所有业务可执行性的检查（保障一致性），并且预留好全部需要用到的业务资源（保障隔离性）。
- **Confirm**：确认执行阶段，不进行任何业务检查，直接使用Try阶段准备的资源来完成业务处理。Confirm阶段可能会重复执行，因此需要满足幂等性。
- **Cancel**：取消执行阶段，释放Try阶段预留的业务资源。Cancel阶段可能会重复执行，也需要满足幂等性。

按照我们的场景事例，TCC的执行过程应该如图3-8所示。



图3-8 TCC的执行过程

1. 最终用户向Fenix's Bookstore发送交易请求：购买一本价值100元的《深入理解Java虚拟机》。
2. 创建事务，生成事务ID，记录在活动日志中，进入Try阶段：
 - 用户服务：检查业务可行性，可行的话，将该用户的100元设置为“冻结”状态，通知下一步进入Confirm阶段；不可行的话，通知下一步进入Cancel阶段。

- 仓库服务：检查业务可行性，可行的话，将该仓库的1本《深入理解Java虚拟机》设置为“冻结”状态，通知下一步进入Confirm阶段；不可行的话，通知下一步进入Cancel阶段。
 - 商家服务：检查业务可行性，不需要冻结资源。
3. 如果第2步所有业务均反馈业务可行，将活动日志中的状态记录为Confirm，进入Confirm阶段：
- 用户服务：完成业务操作（扣减那被冻结的100元）。
 - 仓库服务：完成业务操作（标记那1本冻结的书为出库状态，扣减相应库存）。
 - 商家服务：完成业务操作（收款100元）。
4. 第3步如果全部完成，事务宣告正常结束，如果第3步中任何一方出现异常，不论是业务异常或者网络异常，都将根据活动日志中的记录，重复执行该服务的Confirm操作，即进行最大努力交付。
5. 如果第2步有任意一方反馈业务不可行，或任意一方超时，将活动日志的状态记录为Cancel，进入Cancel阶段：
- 用户服务：取消业务操作（释放被冻结的100元）。
 - 仓库服务：取消业务操作（释放被冻结的1本书）。
 - 商家服务：取消业务操作（大哭一场后安慰商家谋生不易）。
6. 第5步如果全部完成，事务宣告以失败回滚结束，如果第5步中任何一方出现异常，不论是业务异常或者网络异常，都将根据活动日志中的记录，重复执行该服务的Cancel操作，即进行最大努力交付。

由上述操作过程可见，TCC其实有点类似2PC的准备阶段和提交阶段，但TCC是位于用户代码层面，而不是在基础设施层面，这为它的实现带来了较高的灵活性，可以根据需要设计资源锁定的粒度。TCC在业务执行时只操作预留资源，几乎不会涉及锁和资源的争用，具有很高的性能潜力。但是TCC并非纯粹只有好处，它也带来了更高的开发成本和业务侵入性，意味着有更高的开发成本和更换事务实现方案的替换成本，所以，通常我们并不会完全靠裸编码来实现TCC，而是基于某些分布式事务中间件（譬如阿里开源的Seata）去完成，尽量减轻一些编码工作量。

SAGA事务

TCC事务具有较强的隔离性，避免了“超售”的问题，而且其性能一般来说是本篇提及的几种柔性事务模式中最高的，但它仍不能满足所有的场景。TCC的最主要限制是它的业务侵

入性很强，这里并不是重复上一节提到的它需要开发编码配合所带来的工作量，而更多的是指它所要求的技术可控性上的约束。譬如，把我们的场景事例修改如下：由于中国网络支付日益盛行，现在用户和商家在书店系统中可以选择不再开设充值账号，至少不会强求一定要先从银行充值到系统中才能进行消费，允许直接在购物时通过U盾或扫码支付，在银行账号中划转货款。这个需求完全符合国内网络支付盛行的现状，却给系统的事务设计增加了额外的限制：如果用户、商家的账户余额由银行管理的话，其操作权限和数据结构就不可能再随心所欲的地自行定义，通常也就无法完成冻结款项、解冻、扣减这样的操作，因为银行一般不会配合你的操作。所以TCC中的第一步Try阶段往往无法施行。我们只能考虑采用另外一种柔性事务方案：SAGA事务。SAGA在英文中是“长篇故事、长篇记叙、一长串事件”的意思。

SAGA事务模式的历史十分悠久，还早于分布式事务概念的提出。它源于1987年普林斯顿大学的Hector Garcia-Molina和Kenneth Salem在ACM发表的一篇论文《[SAGA](#)》（这就是论文的全名）。文中提出了一种提升“长时间事务”（Long Lived Transaction）运作效率的方法，大致思路是把一个大事务分解为可以交错运行的一系列子事务集合。原本SAGA的目的是避免大事务长时间锁定数据库的资源，后来才发展成将一个分布式环境中的大事务分解为一系列本地事务的设计模式。SAGA由两部分操作组成。

- 大事务拆分若干个小事务，将整个分布式事务T分解为n个子事务，命名为 $T_1, T_2, \dots, T_i, \dots, T_n$ 。每个子事务都应该是或者能被视为是原子行为。如果分布式事务能够正常提交，其对数据的影响（最终一致性）应与连续按顺序成功提交 T_i 等价。
- 为每一个子事务设计对应的补偿动作，命名为 $C_1, C_2, \dots, C_i, \dots, C_n$ 。 T_i 与 C_i 必须满足以下条件：
 - T_i 与 C_i 都具备幂等性。
 - T_i 与 C_i 满足交换律（Commutative），即先执行 T_i 还是先执行 C_i ，其效果都是一样的。
 - C_i 必须能成功提交，即不考虑 C_i 本身提交失败被回滚的情形，如出现就必须持续重试直至成功，或者要人工介入。

如果 T_1 到 T_n 均成功提交，那事务顺利完成，否则，要采取以下两种恢复策略之一：

- **正向恢复**（Forward Recovery）：如果 T_i 事务提交失败，则一直对 T_i 进行重试，直至成功为止（最大努力交付）。这种恢复方式不需要补偿，适用于事务最终都要成功的场

景，譬如在别人的银行账号中扣了款，就一定要给别人发货。正向恢复的执行模式为：

T_1, T_2, \dots, T_i (失败), T_i (重试) ..., T_{i+1}, \dots, T_n 。

- **反向恢复** (Backward Recovery) : 如果 T_i 事务提交失败，则一直执行 C_i 对 T_i 进行补偿，直至成功为止（最大努力交付）。这里要求 C_i 必须（在持续重试后）执行成功。反向恢复的执行模式为： T_1, T_2, \dots, T_i (失败), C_i (补偿), ..., C_2, C_1 。

与TCC相比，SAGA不需要为资源设计冻结状态和撤销冻结的操作，补偿操作往往要比冻结操作容易实现得多。譬如，前面提到的账户余额直接在银行维护的场景，从银行划转货款到Fenix's Bookstore系统中，这步是经由用户支付操作（扫码或U盾）来促使银行提供服务；如果后续业务操作失败，尽管我们无法要求银行撤销掉之前的用户转账操作，但是由Fenix's Bookstore系统将货款转回到用户账上作为补偿措施却是完全可行的。

SAGA必须保证所有子事务都得以提交或者补偿，但SAGA系统本身也有可能会崩溃，所以它必须设计成与数据库类似的日志机制（被称为SAGA Log）以保证系统恢复后可以追踪到子事务的执行情况，譬如执行至哪一步或者补偿至哪一步了。另外，尽管补偿操作通常比冻结/撤销容易实现，但保证正向、反向恢复过程的能严谨地进行也需要花费不少的工夫，譬如通过服务编排、可靠事件队列等方式完成，所以，SAGA事务通常也不会直接靠裸编码来实现，一般也是在事务中间件的基础上完成，前面提到的Seata就同样支持SAGA事务模式。

基于数据补偿来代替回滚的思路，还可以应用在其他事务方案上，这些方案笔者就不开独立小节，放到这里一起来解释。举个具体例子，譬如阿里的GTS (Global Transaction Service , Seata由GTS开源而来) 所提出的“[AT事务模式](#)”就是这样的一种应用。

从整体上看是AT事务是参照了XA两段提交协议实现的，但针对XA 2PC的缺陷，即在准备阶段必须等待所有数据源都返回成功后，协调者才能统一发出Commit命令而导致的[木桶效应](#)（所有涉及的锁和资源都需要等待到最慢的事务完成后才能统一释放），设计了针对性的解决方案。大致的做法是在业务数据提交时自动拦截所有SQL，将SQL对数据修改前、修改后的结果分别保存快照，生成行锁，通过本地事务一起提交到操作的数据源中，相当于自动记录了重做和回滚日志。如果分布式事务成功提交，那后续清理每个数据源中对应日志数据即可；如果分布式事务需要回滚，就根据日志数据自动产生用于补偿的“逆向SQL”。基于这种补偿方式，分布式事务中所涉及的每一个数据源都可以单独提交，然后立刻释放锁和资源。这种异步提交的模式，相比起2PC极大地提升了系统的吞吐量水平。而代价就是大幅度地牺牲了隔离性，甚至直接影响到了原子性。因为在缺乏隔离性的前提

下，以补偿代替回滚并不一定是总能成功的。譬如，当本地事务提交之后、分布式事务完成之前，该数据被补偿之前又被其他操作修改过，即出现了脏写（ Dirty Write ），这时候一旦出现分布式事务需要回滚，就不可能再通过自动的逆向SQL来实现补偿，只能由人工介入处理了。

通常来说，脏写是一定要避免的，所有传统关系数据库在最低的隔离级别上都仍然要加锁以避免脏写，因为脏写情况一旦发生，人工其实也很难进行有效处理。所以GTS增加了一个“全局锁”（ Global Lock ）的机制来实现写隔离，要求本地事务提交之前，一定要先拿到针对修改记录的全局锁后才允许提交，没有获得全局锁之前就必须一直等待，这种设计以牺牲一定性能为代价，避免了有两个分布式事务中包含的本地事务修改了同一个数据，从而避免脏写。在读隔离方面，AT事务默认的隔离级别是读未提交（ Read Uncommitted ），这意味着可能产生脏读（ Dirty Read ）。也可以采用全局锁的方案解决读隔离问题，但直接阻塞读取的话，代价就非常大了，一般不会这样做。由此可见，分布式事务中没有一揽子包治百病的解决办法，因地制宜地选用合适的事务处理方案才是唯一有效的做法。

透明多级分流系统

奥卡姆剃刀原则

Entities should not be multiplied without necessity

如无必要，勿增实体

—— Occam's Razor  , William of Ockham 

现代的企业级或互联网系统，“分流”是必须要考虑的设计，分流所使用手段数量之多、涉及场景之广，可能连它的开发者本身都未必能全部意识到。这听起来似乎并不合理，但笔者认为这恰好是优秀架构设计的一种体现，“分布广阔”源于“多级”，“意识不到”谓之“透明”，也即本章我们要讨论的主题**“透明多级分流系统”**（Transparent Multilevel Diversion System，“透明多级分流系统”这个词是笔者自己创造的，业内通常只提“Transparent Multilevel Cache”，但我们这里谈的并不仅仅涉及到缓存）的来由。

在用户使用信息系统的过程中，请求从浏览器出发，在域名服务器的指引下找到系统的入口，经过网关、负载均衡器、缓存、服务集群等一系列设施，最后触及到末端存储于数据库服务器中的信息，然后逐级返回到用户的浏览器之中。这其中要经过很多技术部件。作为系统的设计者，我们应该意识到不同的设施、部件在系统中有各自不同的价值。

- 有一些部件位于客户端或网络的边缘，能够迅速响应用户的请求，避免给后方的I/O与CPU带来压力，典型如本地缓存、内容分发网络、反向代理等。
- 有一些部件的处理能力能够线性拓展，易于伸缩，可以使用较小的代价堆叠机器来获得与用户数量相匹配的并发性能，应尽量作为业务逻辑的主要载体，典型如集群中能够自动扩缩的服务节点。
- 有一些部件稳定服务对系统运行有全局性的影响，要时刻保持着容错备份，维护着高可用性，典型如服务注册中心、配置中心。
- 有一些设施是天生的单点部件，只能依靠升级机器本身的网络、存储和运算性能来提升处理能力，如位于系统入口的路由、网关或者负载均衡器（它们都可以做集群，但一次

网络请求中无可避免至少有一个是单点的部件）、位于请求调用链末端的传统关系数据库等，都是典型的容易形成单点部件。

对系统进行流量规划时，我们应该充分理解这些部件的价值差异，有两条简单、普适的原则能指导我们进行设计：

- 第一条原则是尽可能减少单点部件，如果某些单点是无可避免的，则应尽最大限度减少到达单点部件的流量。在系统中往往会有多个部件能够处理、响应用户请求，譬如要获取一张存储在数据库的用户头像图片，浏览器缓存、内容分发网络、反向代理、Web服务器、文件服务器、数据库都可能提供这张图片。恰如其分地引导请求分流至最合适的组件中，避免绝大多数流量汇集到单点部件（如数据库），同时依然能够或者在绝大多数时候保证处理结果的准确性，使单点系统在出现故障时自动而迅速地实施补救措施，这便是系统架构中多级分流的意义。
- 另一条更关键的原则是奥卡姆剃刀原则。作为一名架构设计者，你应对多级分流的手段有全面的理解与充分的准备，同时清晰地意识到这些设施并不是越多越好。在实际构建系统时，你应当在有明确需求、真正必要的时候再去考虑部署它们。不是每一个系统都要追求高并发、高可用的，根据系统的用户量、峰值流量和团队本身的技术与运维能力来考虑如何部署这些设施才是合理的做法，在能满足需求的前提下，**最简单的系统就是最好的系统**。

本章，笔者将会根据流量从客户端发出到服务端处理这个过程里，所流经的与功能无关的技术部件为线索，解析这里面每个部件的透明工作原理与起到的分流作用。这节所讲述的客户端缓存、域名服务器、传输链路、内容分发网络、负载均衡器、服务端缓存，都是为了达成“透明分流”这个目标所采用的工具与手段，高可用架构、高并发则是通过“透明分流”所获得的价值。

客户端缓存

客户端缓存 (Client Cache)

HTTP协议的无状态性决定了它必须依靠客户端缓存来解决网络传输效率上的缺陷。

浏览器的缓存机制几乎是在万维网刚刚诞生时就已经存在，在HTTP协议设计之初，便确定了服务端与客户端之间“无状态”（Stateless）的交互原则，即要求每次请求是独立的，每次请求无法感知也不能依赖另一个请求的存在，这既简化了HTTP服务器的设计，也为其水平扩展能力留下了广袤的空间。但无状态并不只有好的一面，由于每次请求都是独立的，服务端不保存此前请求的状态和资源，所以也不可避免地导致其携带有重复的数据，造成网络性能降低。HTTP协议对此问题的解决方案便是客户端缓存，在HTTP从1.0到1.1，再到2.0版本的每次演进中，逐步形成了现在被称为“状态缓存”、“强制缓存”（许多资料中简称为“强缓存”）和“协商缓存”的HTTP缓存机制。

HTTP缓存中，状态缓存是指不经过服务器，客户端直接根据缓存信息对目标网站的状态判断，以前只有301/Moved Permanently（永久重定向）这一种；后来在[RFC6797](#)中增加了[HSTS](#)（HTTP Strict Transport Security）机制，用于避免依赖301/302跳转HTTPS时可能产生的降级中间人劫持（详细可见安全架构中的“[传输](#)”），这也属于另一种状态缓存。由于状态缓存所涉内容只有这么一点，后续我们就只聚焦讨论强制缓存与协商缓存两种机制。

强制缓存

HTTP的强制缓存对一致性处理的策略就如它的名字一样，十分直接：假设在某个时点到来以前，譬如收到响应后的10分钟内，资源的内容和状态一定不会被改变，因此客户端可以无须经过任何请求，在该时点前一直持有和使用该资源的本地缓存副本。

根据约定，强制缓存在浏览器的地址输入、页面链接跳转、新开窗口、前进和后退中均可生效，但在用户主动刷新页面时应当自动失效。HTTP协议中设有以下两类Header实现强制缓存。

- **Expires** : Expires是HTTP/1.0协议中开始提供的Header，后面跟随一个截至时间参数。当服务器返回某个资源时带有该Header的话，意味着服务器承诺截止时间之前资源不会发生变动，浏览器可直接缓存该数据，不再重新发请求，示例：

```
HTTP/1.1 200 OK
Expires: Wed, 8 Apr 2020 07:28:00 GMT
```

Expires是HTTP协议最初版本中提供的缓存机制，设计非常直观易懂，但考虑得并不够周全，它至少存在以下显而易见的问题：

- 受限于客户端的本地时间。譬如，在收到响应后，客户端修改了本地时间，将时间前后调整几分钟，就可能会造成缓存提前失效或超期持有。
- 无法处理涉及到用户身份的私有资源，譬如，某些资源被登录用户缓存在自己的浏览器上是合理的，但如果被代理服务器或者内容分发网络缓存起来，则可能被其他未认证的用户所获取。
- 无法描述“不缓存”的语义。譬如，浏览器为了提高性能，往往会自动在当次会话中缓存某些MINE类型的资源，在HTTP/1.0的服务器中就缺乏手段强制浏览器不允许缓存某个资源。以前为了实现这类功能，通常不得不使用脚本，或者手工在资源后面增加时间戳（譬如如“xx.js?t=1586359920”、“xx.jpg?t=1586359350”）来保证每次资源都会重新获取。

关于“不缓存”的语义，在HTTP/1.0中其实预留了“Pragma: no-cache”来表达，但Pragma参数在HTTP/1.0中并没有确切描述其具体行为，随后就被HTTP/1.1中出现过的Cache-Control所替代，现在，尽管主流浏览器通常都会支持Pragma，但行为仍然是不确定的，实际并没有什么使用价值。

- **Cache-Control** : Cache-Control是HTTP/1.1协议中定义的强制缓存Header，它的语义比起Expires来说就丰富了很多，如果Cache-Control和Expires同时存在，并且语义存在冲突（譬如Expires与max-age / s-maxage冲突）的话，规定必须以Cache-Control为准。Cache-Control的使用示例如下：

```
HTTP/1.1 200 OK
Cache-Control: max-age=600
```

Cache-Control在客户端的请求Header或服务器的响应Header中都可以存在，它定义了一系列的参数，且允许自行扩展（即不在标准RFC协议中，由浏览器自行支持的参数），其标准的参数主要包括有：

- **max-age和s-maxage**：max-age后面跟随一个以秒为单位的数字，表明相对于请求时间（在Date Header中会注明请求时间）多少秒以内缓存是有效的，资源不需要重新从服务器中获取。相对时间避免了Expires中采用的绝对时间可能受客户端时钟影响的问题。s-maxage中的“s”是“Share”的缩写，意味“共享缓存”的有效时间，即允许被CDN、代理等持有的缓存有效时间，用于提示CDN这类服务器如何对缓存进行失效。
- **public和private**：指明是否涉及到用户身份的私有资源，如果是public，着可以被代理、CDN等缓存，如果是private，着只能由用户的客户端进行私有缓存。
- **no-cache和no-store**：no-cache指明该资源不应该被缓存，哪怕是同一个会话中对同一个URL地址的请求，也必须从服务端获取，令强制缓存完全失效，但此时下一节中的协商缓存机制依然是生效的；no-store不强制会话中相同URL资源的重复获取，但禁止浏览器、CDN等以任何形式保存该资源。
- **no-transform**：禁止资源被任何形式地修改。譬如，某些CDN、透明代理支持自动GZip压缩图片或文本，以提升网络性能，而no-transform就禁止了这样的行为，它要求Content-Encoding、Content-Range、Content-Type均不允许进行任何形式的修改。
- **min-fresh和only-if-cached**：这两个参数是仅用于客户端的请求Header。min-fresh后续跟随一个以秒为单位的数字，用于建议服务器能返回一个不少于该时间的缓存资源（即包含max-age且不少于min-fresh的数字）。only-if-cached表示要求客户端要求不发送网络请求，只使用缓存来进行响应，若缓存不能命中，就直接返回503/Service Unavailable错误。
- **must-revalidate和proxy-revalidate**：must-revalidate表示在资源过期后，一定需要从服务器中进行获取，即超过了max-age的时间后，就等同于no-cache的行为，proxy-revalidate用于提示代理、CDN等设备资源过期后的缓存行为，除对象不同外，语义与must-revalidate完全一致。

协商缓存

强制缓存是基于时效性的，但无论是人还是服务器，其实多数情况下都并没有什么把握去承诺某项资源多久不会发生变化。另外一种基于变化检测的缓存机制，在一致性上会有比强制缓存更好的表现，但需要一次变化检测的交互开销，性能上就会略差一些，这种基于检测的缓存机制，通常被称为“协商缓存”。另外，应注意在HTTP中协商缓存与强制缓存并没有互斥性，这两套机制是并行工作的，譬如，当强制缓存存在时，直接从强制缓存中返回资源，无须进行变动检查；而当强制缓存超过时效，或者被禁止（no-cache / must-revalidate），协商缓存仍可以正常地工作。协商缓存有两种变动检查机制，分别是根据资源的修改时间进行检查，以及根据资源唯一标识是否发生变化来进行检查，它们都是靠一组成对出现的请求、响应Header来实现的：

- **Last-Modified和If-Modified-Since**：| Last-Modified是服务器的响应Header，用于告诉客户端这个资源的最后修改时间。对于带有这个Header的资源，当客户端需要再次请求时，会通过If-Modified-Since把之前收到的资源最后修改时间发送回服务端。

如果此时服务端发现资源在该时间后没有被修改过，就只要返回一个304/Not Modified的响应即可，无须附带消息体，达到节省流量的目的，如下所示：

```
HTTP/1.1 304 Not Modified
Cache-Control: public, max-age=600
Last-Modified: Wed, 8 Apr 2020 15:31:30 GMT
```

如果此时服务端发现资源在该时间之后有变动，就会返回200/OK的完整响应，在消息体中包含最新的资源，如下所示：

```
HTTP/1.1 200 OK
Cache-Control: public, max-age=600
Last-Modified: Wed, 8 Apr 2020 15:31:30 GMT

Content
```

- **Etag和If-None-Match**：Etag是服务器的响应Header，用于告诉客户端这个资源的唯一标识。HTTP服务器可以根据自己的意愿来选择如何生成这个标识，譬如Apache服务器的Etag值默认是对文件的索引节点（INode），大小和最后修改时间进行哈希计算后得到的。对于带有这个Header的资源，当客户端需要再次请求时，会通过If-None-Match把之前收到的资源唯一标识发送回服务端。

如果此时服务端计算后发现资源的唯一标识与上传回来的一致，说明资源没有被修改过，就只要返回一个304/Not Modified的响应即可，无须附带消息体，达到节省流量的目的，如下所示：

```
HTTP/1.1 304 Not Modified
Cache-Control: public, max-age=600
ETag: "28c3f612-ceb0-4ddc-ae35-791ca840c5fa"
```

如果此时服务端发现资源的唯一标识有变动，就会返回200/OK的完整响应，在消息体中包含最新的资源，如下所示：

```
HTTP/1.1 200 OK
Cache-Control: public, max-age=600
ETag: "28c3f612-ceb0-4ddc-ae35-791ca840c5fa"

Content
```

Etag是HTTP中一致性最强的缓存机制，譬如，Last-Modified标注的最后修改只能精确到秒级，如果某些文件在1秒钟以内，被修改多次的话，它将不能准确标注文件的修改时间；又或者如果某些文件会被定期生成，可能内容并没有任何变化，但Last-Modified却改变了，导致文件无法有效使用缓存，这些情况Last-Modified都有可能产生资源一致性问题，只能使用Etag解决。

Etag却又是HTTP中性能最差的缓存机制，体现在每次请求时，服务端都必须对资源进行哈希计算，这比起简单获取一下修改时间，开销要大了很多。Etag和Last-Modified是允许一起使用的，服务器会优先验证Etag，在Etag一致的情况下，再去对比Last-Modified，这是为了防止有一些HTTP服务器未将文件修改日期纳入哈希范围内。

到这里为止，HTTP的协商缓存机制已经能很好地处理通过URL获取单个资源的场景，为什么要强调“单个资源”呢？在HTTP协议的设计中，一个URL地址是有可能能够提供多份不同版本的资源，譬如，一段文字的不同语言版本，一个文件的不同编码格式版本，一份数据的不同压缩方式版本，等等。因此针对请求的缓存机制，也必须能够提供对应的支持。为此，HTTP协议设计了以Accept*（Accept、Accept-Language、Accept-Charset、Accept-Encoding）开头的一套请求Header和对应的以Content-*（Content-Language、Content-Type、Content-Encoding）开头的响应Header，这些Headers被称为HTTP的内容协商机制。与之对应的，对于一个URL能够获取多个资源的场景中，缓存也同样也需要有明确的标识来获知根据什么内容来对同一个URL返回给用户正确的资源。这个就是Vary Header的作用，Vary后面应该跟随一组其他Header的名字，譬如：

```
HTTP/1.1 200 OK
Vary: Accept, User-Agent
```

以上响应的含义是应该根据MIME类型和浏览器类型来缓存资源，获取资源时也需要根据请求Header中对应的字段来筛选出适合的资源版本。

根据约定，协商缓存不仅在浏览器的地址输入、页面链接跳转、新开窗口、前进、后退中生效，而且在用户主动刷新页面（F5）时也同样是生效的，只有用户强制刷新（Ctrl+F5）或者明确禁用缓存（譬如在DevTools中设定）时才会失效，此时客户端向服务端发出的请求会自动带有“Cache-Control: no-cache”。

域名解析

域名缓存 (DNS Lookup)

DNS也许是全世界最大、使用最频繁的信息查询系统，如果没有适当的分流机制，DNS将会成为整个网络的瓶颈。

大家都知道DNS的作用是将便于人类理解的域名地址转换为便于计算机处理的IP地址，也许你会觉得好笑：笔者在接触计算机网络的开头一段不短的时间里面，都把DNS想像成一个部署在全世界某个神秘机房中的大型电话本式的翻译服务。后来，当笔者第一次了解到DNS的工作原理，并得知世界根域名服务器的ZONE文件只有2MB大小，甚至可以打印出来物理备份的时候，对DNS系统的设计是非常惊叹的。

域名解析对于大多数信息系统，尤其是对于基于互联网的系统来说是必不可少的组件，却属于没有太高存在感，通常都不会受重点关注的设施，不过DNS本身的工作过程，以及它对系统流量能够施加的影响，却还是有许多程序员不太了解；而且DNS本身就堪称是示范性的透明多级分流系统，非常符合本章的主题，值得我们去借鉴。

无论是使用浏览器抑或是在程序代码中访问某个网址域名，譬如以 `www.icyfenix.com.cn` 为例，如果没有缓存的话，都会先经过DNS服务器的解析翻译，找到域名对应的IP地址才能开始通信，这项操作是操作系统自动完成的，一般不需要用户程序的介入。不过，DNS服务器并不是一次性地将“`www.icyfenix.com.cn`”直接解析成IP地址，需要经历一个递归的过程。首先DNS会将域名还原为“`www.icyfenix.com.cn.`”，注意最后多了一个点“`.`”，它是“`.root`”的含义。早期的域名必须带有这个点才能被DNS正确解析，如今几乎所有的操作系统、DNS服务器都可以自动补上结尾的点号，然后开始如下解析步骤：

1. 客户端先检查本地的DNS缓存，查看是否存在并且是存活着的该域名的地址记录。DNS是以**存活时间**（Time to Live，TTL）来衡量缓存的有效情况的，所以，如果某个域名改变了IP地址，DNS服务器并没有任何机制去通知缓存了该地址的机器去更新或者失效掉缓存，只能依靠TTL超期后的重新获取来保证一致性。后续每一级DNS查询的过程都会有类似的缓存查询操作，再遇到时笔者就不重复叙述了。

2. 客户端将地址发送给本机操作系统中配置的本地DNS（Local DNS），这个本地DNS服务器可以由用户手工设置，也可以在DHCP分配时或者在拨号时从PPP服务器中自动获取到。
3. 本地DNS收到查询请求后，会按照“是否有 [www.icyfenix.com.cn 的权威服务器](#)”→“是否有 [icyfenix.com.cn 的权威服务器](#)”→“是否有 [com.cn 的权威服务器](#)”→“是否有 [cn 的权威服务器](#)”的顺序，依次查询自己的地址记录，如果都没有查询到，就会一直找到最后点号代表的根域名服务器为止。这个步骤里涉及了两个重要名词：
 - **权威域名服务器**（Authoritative DNS）：是指负责翻译特定域名的DNS服务器，“权威”意味着这个域名应该翻译出怎样的结果是由它来决定的。DNS翻译域名时无需像查电话本一样刻板地一对一翻译，根据来访机器、网络链路、服务内容等各种信息，可以玩出很多花样，权威DNS的灵活应用，在后面的内容分发网络、服务发现等章节都还会有所涉及。
 - **根域名服务器**（Root DNS）是指固定的、无需查询的[顶级域名](#)（Top-Level Domain）服务器，可以默认为它们已内置在操作系统代码之中。全世界一共有13组根域名服务器（注意并不是13台，每一组根域名都通过[任播](#)的方式建立了一大群镜像，根据维基百科的数据，迄今已经超过1000台根域名服务器的镜像了）。13这个数字是由于DNS主要采用UDP传输协议（在需要稳定性保证的时候也可以采用TCP）来进行数据交换，未分片的UDP数据包在IPv4下最大有效值为512字节，最多可以存放13组地址记录，由此而来的限制。
4. 现在假设本地DNS是全新的，上面不存在任何域名的权威服务器记录，所以当DNS查询请求按步骤3的顺序一直查到根域名服务器之后，它将会得到“[cn 的权威服务器](#)”的地址记录，然后通过“[cn 的权威服务器](#)”，得到“[com.cn 的权威服务器](#)”的地址记录，以此类推，最后找到能够解释 [www.icyfenix.com.cn 的权威服务器地址](#)。
5. 通过“[www.icyfenix.com.cn 的权威服务器](#)”，查询 [www.icyfenix.com.cn 的地址记录](#)，地址记录并不一定就是指IP地址，在RFC规范中有定义的地址记录类型已经[多达数十种](#)，譬如IPv4下的IP地址为A记录，IPv6下的AAAA记录、主机别名CNAME记录，等等。

前面提到过，每种记录类型中还可以包括多条记录，以一个域名下配置多条不同的A记录为例，此时权威服务器可以根据自己的策略来进行选择，典型的应用是智能线路：根据访问者所处的不同地区（譬如华北、华南、东北）、不同服务商（譬如电信、联通、移动）等因素来确定返回最合适的A记录，将访问者路由到最合适的数据中心，达到智能加速的目的。

DNS系统多级分流的设计使得DNS系统能够经受住全球网络流量不间断的冲击，但也并非全无缺点。典型的问题是响应速度，当极端情况（各级服务器均无缓存）下的域名解析可能导致每个域名都必须递归多次才能查询到结果，显著影响传输的响应速度，譬如图4-1所示高达310毫秒的DNS查询。

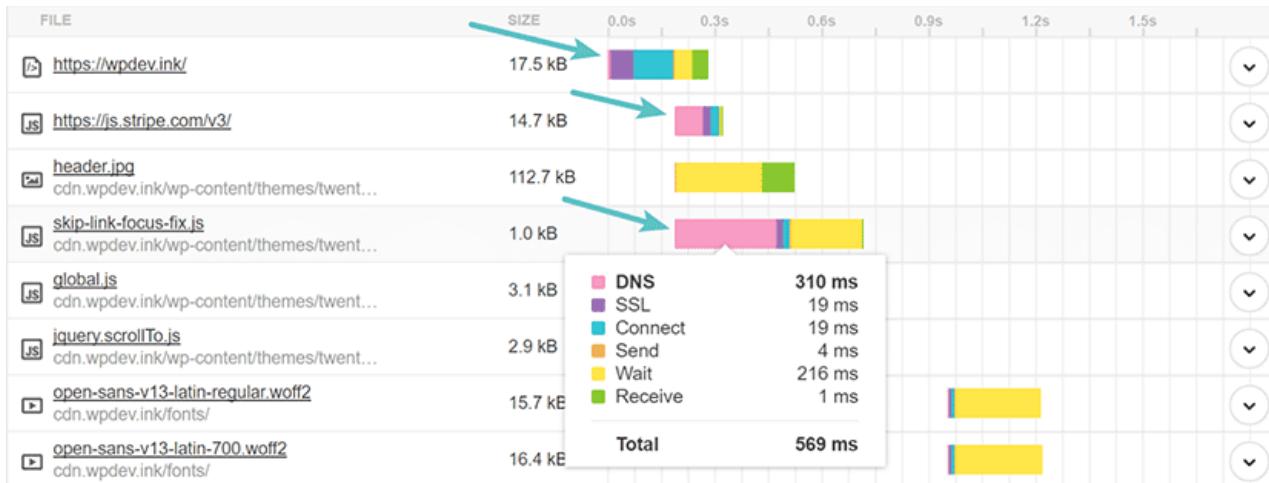


图4-1 首次DNS请求耗时（图片来自网络）

专门有一种被称为“[DNS预取](#)”（DNS Prefetching）的前端优化手段用来避免这类问题：如果网站后续要使用来自于其他域的资源，那就在网页加载时生成一个link请求，促使浏览器提前对该域名进行预解释，譬如下面代码所示：

```
<link rel="dns-prefetch" href="//domain.not-icyfenx.cn">
```

html

而另一种可能更严重的缺陷是DNS的分级查询意味着每一级都有可能受到中间人攻击的威胁，产生被劫持的风险。要攻陷位于递归链条顶层的（譬如根域名服务器，cn权威服务器）服务器和链路是非常困难的，它们都有很专业的安全防护措施。但很多位于递归链底层或者来自本地运营商的Local DNS服务器的安全防护则相对松懈，甚至不少地区的运行商自己就会主动进行劫持，专门返回一个错的IP，通过在这个IP上代理用户请求，以便给特定类型的资源（主要是HTML）注入广告，以此牟利。

为此，最近几年出现了另一种新的DNS工作模式：[HTTPDNS](#)（也称为DNS over HTTPS，DoH）。它将原本的DNS解析服务开放为一个基于HTTPS协议的查询服务，替代基于UDP传输协议的DNS域名解析，通过程序代替操作系统直接从权威DNS或者可靠Local DNS获取解析数据，从而绕过传统Local DNS。这种做法的好处是完全免去了“中间商赚差价”的环节，不再惧怕底层的域名劫持，能够有效避免Local DNS不可靠导致的域名生效缓慢、来源IP不准确、产生的智能线路切换错误等问题。

传输链路

传输链路优化 (Transmission Optimization)

今天的传输链路链路优化原则，在若干年后的未来再回头看它们时，其中多数已经成了奇技淫巧，有些甚至成了[反模式](#)。

经过客户端缓存的节流、经过DNS服务的解析指引，程序发出的请求流量便正式离开客户端，踏上以服务器为目的地的旅途了，这个过程就是本节的主角：传输链路。

可能不少人的第一直觉会认为传输链路是开发者完全不可控的因素，网络路由跳点的数量、运营商铺设线路的质量决定了线路带宽的大小、速率的高低。然而事实并非如此，程序发出的请求能否与应用层、传输层协议提倡的方式相匹配，对传输的效率也会有极大影响。最容易体现这点的是那些前端网页的优化技巧，只要简单搜索一下，就能找到很多以优化链路传输为目的的前端设计原则，譬如经典的[雅虎YSlow-23条规则](#)中与传输相关的内容如下。

1. Minimize HTTP Requests。

减少请求数量：请求每次都需要建立通信链路进行数据传输，这些开销很昂贵，减少请求数量可有效的提高访问性能，对于前端开发者，可能用来减少请求数量的手段包括：

- 雪碧图 ([CSS Sprites](#))
- CSS、JS文件合并/内联 (Concatenation / Inline)
- 分段文档 ([Multipart Document](#))
- 媒体(图片、音频)内联 ([Data Base64 URI](#))
- 合并Ajax请求 (Batch Ajax Request)
-

2. Split Components Across Domains。

扩大并发请求数：现代浏览器 (Chrome、Firefox) 一般对每个域名支持6个 (IE为8-13

个)并发请求，如果希望更快地加载大量图片或其他资源，需要进行域名分片(Domain Sharding)，将图片同步到不同主机或者同一个主机的不同域名上。

3. GZip Components。

启用压缩传输：启用压缩能够大幅度减少需要在网络上传输内容的大小，节省网络流量。

4. Avoid Redirects。

避免页面重定向：当页面发生了重定向，就会延迟整个文档的传输。在HTML文档到达之前，页面中不会呈现任何东西，降低了用户体验。

5. Put Stylesheets at the Top , Put Scripts at the Bottom。

按重要性调节资源优先级：将重要的、马上就要使用的、对客户端展示影响大的资源，放在HTML的头部，以便优先下载。

6.

这些原则在今天暂时仍算得上有一定价值，但在若干年后再回头看它们，大概率其中多数已经成了奇技淫巧，有些甚至成了反模式。导致这种变化的原因是HTTP协议还在持续发展，从20世纪90年代的HTTP/1.0和HTTP/1.1，到2015年发布的HTTP/2，再到2019年的HTTP/3，由于HTTP协议本身的变化，使得“适合HTTP传输的请求”的特征也在不断变化。

连接数优化

我们知道HTTP(特指HTTP/3以前)是以TCP为传输层的应用层协议，但HTTP over TCP这种搭配只能说是TCP在当今网络中统治性地位所造就的结果，而不能说它们两者配合工作就是合适的。回想一下你上网平均每个页面停留的时间，以及每个页面中包含的资源(HTML、JS、CSS、图片等)数量，可以总结出HTTP传输对象的主要特征是数量多、时间短、资源小、切换快。另一方面，TCP协议要求必须在[三次握手](#)完成之后才能开始数据传输，这是一个可能高达“百毫秒”为计时尺度的事件；另外，TCP还有[慢启动](#)的特性，使得刚刚建立连接时传输速度是最低的，后面再逐步加速直至稳定。由于TCP协议本身是面向于长时间、大数据传输来设计的，在长时间尺度下，它连接建立的高昂成本才不至于成为瓶颈，它的稳定性和可靠性的优势才能展现出来。因此，可以说HTTP over TCP这种搭配在目标特征上确实是有矛盾的，以至于HTTP/1.x时代，大量短而小的TCP连接导致了网络性能的瓶颈。为了缓解HTTP与TCP之间的矛盾，聪明的程序员们一面致力于减少发出的请求数量，另外一方面也致力于增加客户端到服务端的连接数量，这就是上面Yslow规

则中“Minimize HTTP Requests”与“Split Components Across Domains”两条优化措施的根本依据所在。

通过前端开发者的各种Tricks，的确能够减少消耗TCP连接数量，这是有数据统计作为支撑的。图4-2和图4-3展示了 [HTTP Archive](#) 对最近五年来数百万个URL地址采样得出的结论：页面平均请求没有改变的情况下（桌面端下降3.8%，移动端上升1.4%），TCP连接正在持续且幅度较大地下降（桌面端下降36.4%，移动端下降28.6%）。

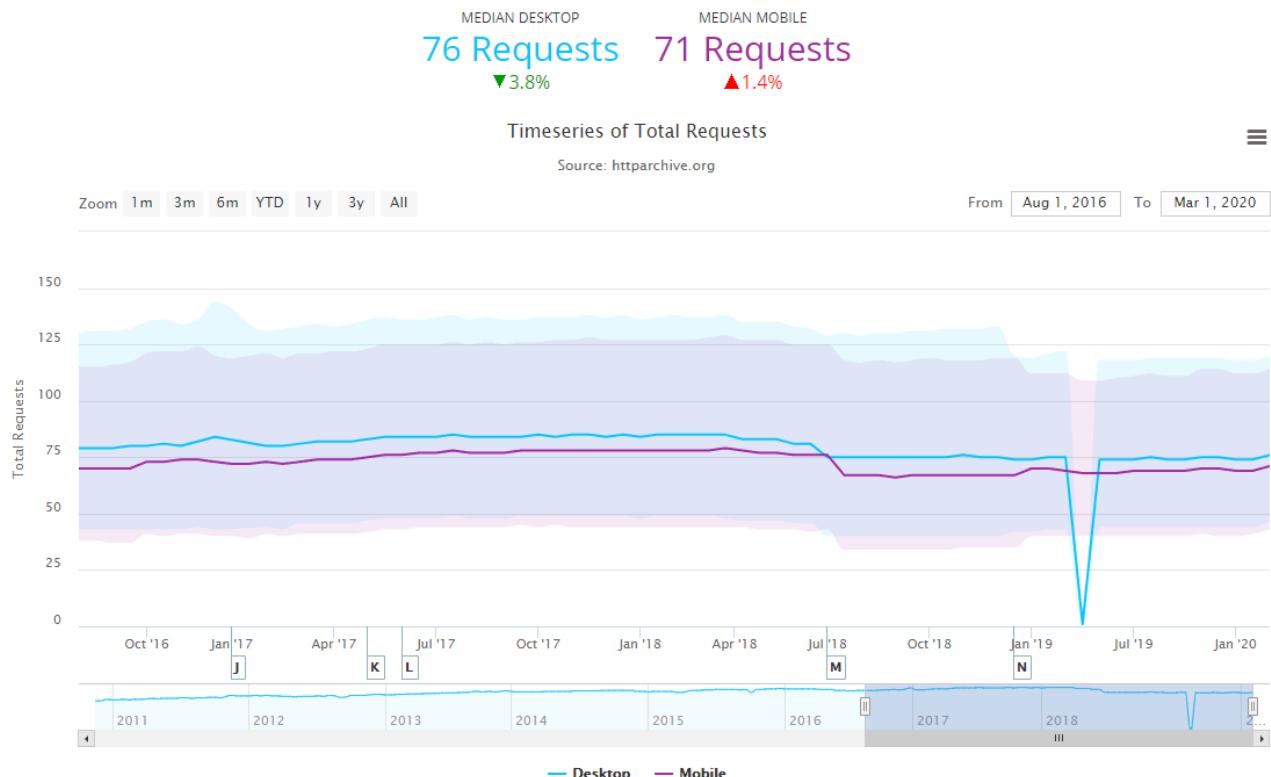


图4-2 HTTP平均请求数量，70余个，没有明显变化

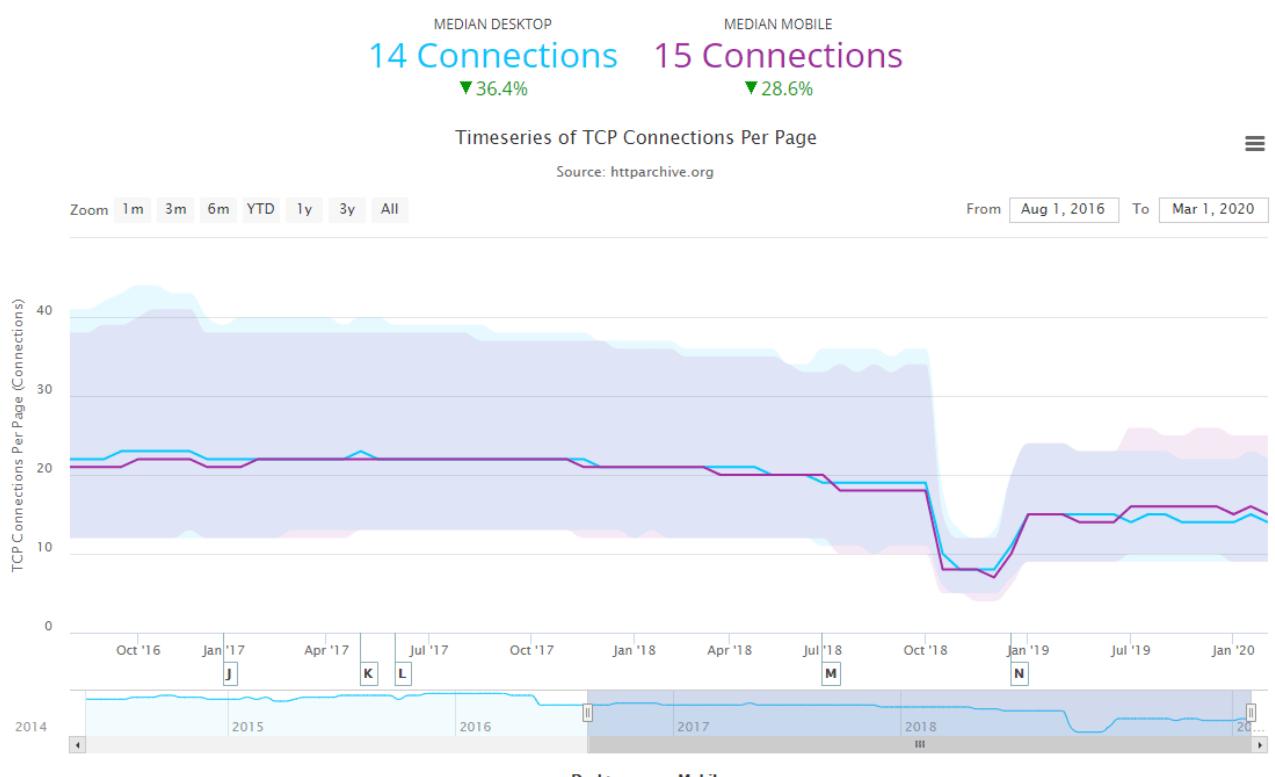


图4-3 TCP连接数量，约15个，有明显下降趋势

但是，通过开发人员的Tricks来节省TCP连接，这样的优化措施并非只有好处，它们同时也带来了诸多不良的副作用：

- 如果你用CSS Sprites将多张图片合并，意味着任何场景下哪怕只用到其中一张小图，也必须完整加载整个大图片；任何场景下哪怕一张小图要进行修改，都会导致整个缓存失效，类似地，样式、脚本等其他文件的合并也会造成同样的问题。
- 如果你使用了媒体内嵌，除了要承受Base64编码导致传输容量膨胀1/3的代价外（Base 64以8 bit表示6 bit数据），也将无法有效利用缓存。
- 如果你合并了异步请求，这就会导致所有请求返回时间都受最慢的那个请求的拖累，整体响应速度下降。
- 如果你把图片放到不同子域下面，将会导致更大的DNS解析负担，而且浏览器对两个不同子域下的同一图片必须持有两份缓存，也使得缓存效率的下降。
-

由此可见，一旦在技术根基上出现问题，依赖使用者通过各种Tricks去解决，无论如何都难以摆脱“两害相权取其轻”的权衡困境，否则这就不是Tricks而是会成为一种标准的设计模式了。

在另一方面，HTTP的设计者们并不是没有尝试过在协议层面去解决连接成本过高的问题，即使是HTTP协议的最初版本（指HTTP/1.0，忽略非正式的HTTP/0.9版本）就已经支持了（连接复用技术在HTTP/1.0中并不是默认开启的，是在HTTP/1.1中变为默认开启）连接复用技术，即今天大家所熟知的持久连接（Persistent Connection），也称为连接Keep-Alive机制。持久连接的原理是让客户端对同一个域名长期持有一个或多个不会用完即断的TCP连接。典型做法是在客户端维护一个FIFO队列，每次取完数据（如何在不断开连接下判断取完数据将会放到稍后传输压缩部分去讨论）之后一段时间内不自动断开连接，以便获取下一个资源时直接复用，避免创建TCP连接的成本。

但是，连接复用技术依然是不完美的，最明显的副作用是“队首阻塞”（Head-of-Line Blocking）问题。请设想以下场景：浏览器有10个资源需要从服务器中获取，此时它将10个资源放入队列，入列顺序只能是按照浏览器预见这些资源的先后顺序来决定的。但如果这10个资源中的第1个就让服务器陷入长时间运算状态会怎样呢？当它的请求被发送到服务端之后，服务端开始计算，而运算结果出来之前TCP连接中并没有任何数据返回，此时后面9个资源都必须阻塞等待。因为服务端虽然可以并行处理另外9个请求（譬如第1个是复杂运算请求，消耗CPU资源，第2个是数据库访问，消耗数据库资源，第3个是访问某张图片，消耗磁盘I/O资源，这就很适合并行），但问题是处理结果无法及时返回客户端，服务端不能哪个请求先完成就返回哪个，更不可能将所有要返回的资源混杂到一起交叉传输，原因是只使用一个TCP连接来传输多个资源的话，如果顺序乱了，客户端就很难区分哪个数据包归属哪个资源了。

2014年，IETF发布的RFC 7230中提出了名为“HTTP管道”（HTTP Pipelining）复用技术，试图在HTTP服务器中也建立类似客户端的FIFO队列，让客户端一次将所有要请求的资源名单全部发给服务端，由服务端来安排返回顺序，管理传输队列。无论队列维护在服务端还是客户端，其实都无法完全避免队首阻塞的问题，但由于服务端能够较为准确地评估资源消耗情况，进而能够更紧凑地安排资源传输，保证队列中两项工作之间尽量减少空隙，甚至做到并行化传输，从而提升链路传输的效率。可是，由于HTTP管道需要多方共同支持，协调起来相当复杂，推广得并不算成功。

队首阻塞问题一直持续到第二代的HTTP协议，即HTTP/2发布后才算是被比较完美地解决。在HTTP/1.x中，HTTP请求就是传输过程中最小粒度的信息单位了，所以如果将多个请求切碎，再混杂在一块传输，客户端势必难以分辨重组出有效信息。而在HTTP/2中，帧（Frame）才是最小粒度的信息单位，它可以用来描述各种数据，譬如请求的Headers、Body，或者用来做控制标识，譬如打开流、关闭流。这里说的流（Stream）是一个逻辑上

的数据通道概念，每个帧都附带一个流ID以标识这个帧属于哪个流。这样，在同一个TCP连接中传输的多个数据帧就可以根据流ID轻易区分出来，在客户端毫不费力地将不同流中的数据重组出不同HTTP请求和响应报文来。这项设计是HTTP/2的最重要的技术特征一，被称为HTTP/2 多路复用（HTTP/2 Multiplexing）技术，如图4-4所示。



图4-4 HTTP/2的多路复用（图片来源[\[1\]](#)）

有了多路复用的支持，HTTP/2就可以对每个域名只维持一个TCP连接（One Connection Per Origin）来以任意顺序传输任意数量的资源，既减轻了服务器的连接压力，开发者也不用去考虑域名分片这种事情来突破浏览器对每个域名最多6个连接数限制了。而更重要的是，没有了TCP连接数的压力，就无须刻意压缩HTTP请求了，所有通过合并、内联文件（无论是图片、样式、脚本）以减少请求数的需求都不再成立，甚至反而是徒增副作用的反模式。

说这是反模式，也许还有一些前端开发者会不同意，认为HTTP请求少一些总是好的，减少请求数量，最起码还减少了传输中耗费的Headers。必须先承认一个事实，在HTTP传输中Headers占传输成本的比重是相当大的，对于许多小资源，甚至可能出现Headers的容量比Body的还要大，以至于在HTTP/2中必须专门考虑如何进行Header压缩的问题。但是，以下几个因素决定了通过合并资源文件减少请求数，对节省Headers成本也并没有太大帮助：

- Header的传输成本在Ajax（尤其是只返回少量数据的请求）请求中可能是比重很大的开销，但在图片、样式、脚本这些静态资源的请求中，通常并不占主要。

- 在HTTP/2中Header压缩的原理是基于字典编码的信息复用，简而言之是同一个连接上产生的请求和响应越多，动态字典积累得越全，头部压缩效果也就越好。所以HTTP/2是单域名单连接的机制，合并资源和域名分片反而对性能提升不利。
- 与HTTP/1.x相反，HTTP/2本身反而变得更适合传输小资源了，譬如传输1000张10K的小图，HTTP/2要比HTTP/1.x快，但传输10张1000K的大图，则应该HTTP/1.x会更快。这一方面是TCP连接数量（相当于多点下载）的影响，更多的是由于TCP协议可靠传输机制导致的，一个错误的TCP包会导致所有的流都必须等待这个包重传成功，这个问题就是HTTP/3要解决的目标了。因此，把小文件合并成大文件，在HTTP/2下是毫无好处的。

传输压缩

我们接下来再来讨论链路优化中缓存、连接之外另一个主要话题：压缩，同时也是为了解决上一节遗留的问题：如何不以断开TCP连接为标志来判断资源已传输完毕。

HTTP很早就支持了[GZip](#)压缩，由于HTTP传输的主要内容，譬如HTML、CSS、Script等，主要是文本数据，对于文本数据启用压缩的收益是非常高的，传输数据量一般会降至原有的20%左右。而对于那些不适合压缩的资源，Web服务器则能根据MIME类型来自动判断是否对响应进行压缩，这样，已经采用过压缩算法存储的资源，如JPEG、PNG图片，便不会被二次压缩，空耗性能。

不过，大概就没有多少人想过压缩与之前提到的用于节约TCP的持久连接机制是存在冲突的。在网络时代的早期，服务器处理能力还很薄弱，为了启用压缩，会是把静态资源先预先压缩为.gz文件的形式存放起来，当客户端可以接受压缩版本的资源时（请求的Header中包含Accept-Encoding: gzip）就返回压缩后的版本（响应的Header中包含Content-Encoding: gzip），否则就返回未压缩的原版，这种方式被称为“[静态预压缩](#)”（Static Precompression）。而现代的Web服务器处理能力有了大幅提升，已经没有人再采用麻烦的预压缩方式了，都是由服务器对符合条件的请求将在输出时进行“[即时压缩](#)”（On-The-Fly Compression），整个压缩过程全部在内存的数据流中完成，不必等资源压缩完成再返回响应，这样可以显著提高“[首字节时间](#)”（Time To First Byte，TTFB），改善Web性能体验。而这个过程中唯一不好的地方就是服务器再也没有办法给出Content-Length这个响应Header了，因为输出Header时服务器还不知道压缩后资源的确切大小。

到这里，大家想明白即时压缩与持久链接的冲突在哪了吗？持久链接机制不再依靠TCP连接是否关闭来判断资源请求是否结束，它会重用同一个连接以便向同一个域名请求多个资源，这样，客户端就必须要有除了关闭连接之外的其他机制来判断一个资源什么时候算传递完毕，这个机制最初（在HTTP/1.0时）就只有Content-Length，即靠着请求Header中明确给出资源的长度，传输到达该长度即宣告一个资源的传输已结束。由于启用即时压缩后就无法给出Content-Length了，如果是HTTP/1.0的话，持久链接和即时压缩只能二选其一，事实上在HTTP/1.0中两者都支持，却默认都是不启用的。依靠Content-Length来判断传输结束的缺陷，不仅仅在于即时压缩这一种场景，譬如对于动态内容（Ajax、PHP、JSP等输出），服务器也同样无法事项得知Content-Length。

HTTP/1.1版本中修复了这个缺陷，增加了另一种“[分块传输编码](#)”（Chunked Transfer Encoding）的资源结束判断机制，彻底解决了Content-Length与持久链接的冲突问题。分块编码原理相当简单：在响应Header中加入“Transfer-Encoding: chunked”之后，就代表这个响应报文将采用分块编码。此时，报文中的Body需要改为用一系列“分块”来传输。每个分块包含十六进制的长度值和对应长度的数据内容，长度值独占一行，数据从下一行开始。最后以一个长度值为0的分块来表示资源结束。举个具体例子（例子来自于[维基百科](#)，为便于观察，只分块，未压缩）：

```
HTTP/1.1 200 OK
Date: Sat, 11 Apr 2020 04:44:00 GMT
Transfer-Encoding: chunked
Connection: keep-alive

25
This is the data in the first chunk

1C
and this is the second one

3
con

8
sequence

0
```

根据分块长度可知，前两个分块包含显式的回车换行符（CRLF，即\r\n字符）

```
"This is the data in the first chunk\r\n"      (37 字符 => 十六进制:  
0x25)  
"and this is the second one\r\n"                (28 字符 => 十六进制:  
0x1C)  
"con"                                         (3 字符 => 十六进制:  
0x03)  
"sequence"                                    (8 字符 => 十六进制:  
0x08)
```

所以解码后的内容为：

```
This is the data in the first chunk  
and this is the second one  
consequence
```

一般来说，Web服务器给出的数据分块大小应该（但并不强制）是一致的，而不是如例子中那样随意。HTTP/1.1通过分块传输解决了即时压缩与持久连接并存的问题，到了HTTP/2，由于多路复用和单域名单连接的设计，已经无须再刻意强去提久链接机制了，但数据压缩仍然有节约传输带宽的重要价值。

快速UDP网络连接

HTTP是应用层协议而不是传输层协议，它的设计原本并不应该过多地考虑底层的传输细节，从职责上讲，持久连接、多路复用、分块编码这些能力，已经或多或少超过了应用层的范畴。要从根本上改进HTTP，必须直接替换掉HTTP over TCP的根基，即TCP传输协议，这便最新一代HTTP/3协议的设计重点。

推动替换TCP协议的先驱者并不是IETF，而是Google公司。目前，世界上只有Google公司具有这样的能力，这并不是因为Google的技术实力雄厚，而是由于它同时持有占浏览器市场70%份额的Chrome浏览器与占移动领域半壁江山的Android操作系统。

2013年，Google在它的服务器（如Google.com、YouTube.com等）及Chrome浏览器上同时启用了名为“[快速UDP网络连接](#)”（Quick UDP Internet Connections，QUIC）的全新

传输协议。在2015年，Google将QUIC提交给IETF，并在IETF的推动下对QUIC进行重新规范化（为以示区别，业界习惯将此前的版本称为gQUIC，规范化后的版本称为iQUIC），使其不仅能满足HTTP传输协议，日后还能支持SMTP、DNS、SSH、Telnet、NTP等多种其他上层协议。2018年末，IETF正式批准了HTTP over QUIC使用HTTP/3的版本号，将其确立为最新一代的互联网标准。

从名字上就能看出QUIC会以UDP协议为基础，而UDP协议没有丢包自动重传的特性，因此QUIC的可靠传输能力并不是由底层协议提供，而是完全由自己来实现。由QUIC自己实现的好处是能对每个流能做单独的控制，如果在一个流中发生错误，协议栈仍然可以独立地继续为其他流提供服务。这对提高易出错链路的性能非常有用，因为在大多数情况下，TCP协议接到数据包丢失或损坏通知之前，可能已经收到了大量的正确数据，但是在纠正错误之前，其他的正常请求都会等待甚至被重发，这也是在连接数优化一节中，笔者提到HTTP/2未能解决传输大文件慢的根本原因。

QUIC的另一个设计目标是面向移动设备的专门支持，由于以前TCP、UDP传输协议在设计时根本不可能设想到今天移动设备盛行的场景，因此肯定不会有任何专门的支持。QUIC在移动设备上的优势体现在网络切换时的响应速度上，譬如当移动设备在不同WiFi热点之间切换，或者从WiFi切换到移动网络时，如果使用TCP协议，现存的所有连接都必定会超时、中断，然后根据需要重新创建。这个过程会带来很高的延迟，因为超时和重新握手都需要大量时间。为此，QUIC提出了连接标识符的概念，该标识符可以唯一地标识客户端与服务器之间的连接，而无须依靠IP地址。这样，切换网络后，只需向服务端发送一个包含此标识符的数据包即可重用既有的连接，因为即使用户的IP地址发生变化，原始连接连接标识符依然是有效的。

无论是TCP协议还是HTTP协议，都已经存在了数十年时间。它们积累了大量用户的同时，也承载了很重的技术惯性，要使HTTP从TCP迁移走，即使由Google和IETF来推动依然不是一件容易的事情。一个最显著的问题是互联网基础设施中的许多中间设备，都只面向TCP协议去建造，仅对UDP提供很基础的支持，有的甚至完全阻止UDP的流量。因此，Google在Chromium的网络协议栈中同时启用了QUIC和传统TCP连接，并在QUIC连接失败时以零延迟回退到TCP连接，尽可能让用户无感知地逐步地扩大QUIC的使用面。

根据W3Techs的数据，截至2020年10月，全球已有48.9%的网站支持了HTTP/2协议，按照维基百科中的记录，这个数字在2019年6月时还只是36.5%。在HTTP/3方面，今天也

已经得到了7.2%网站的支持。可以肯定地说，目前网络链路传输领域正处于新旧交替的时代，许多既有的设备、程序、知识都会在未来几年时间里出现重大更新。

内容分发网络

内容分发网络（Content Distribution Network）

CDN是一种十分古老而又十分透明，没什么存在感的分流系统，许多人都说听过它，但真正了解过它的人却很少。

前面几节介绍了客户端缓存、域名解析、链路优化，这节我们来讨论它们的一个经典的综合运用案例：[内容分发网络](#)（Content Distribution Network，CDN，也有写作Content Delivery Network）。

内容分发网络是一种十分古老的应用，相信大部分读者都或多或少对其有一定了解，至少听过它的名字。如果把某个互联网系统比喻为一家企业，那内容分发网络就是它遍布世界各地的分支销售机构，现在有客户要买一块CPU，那么订机票飞到美国加州Intel总部肯定是不合适的，到本地电脑城找个装机铺才是通常的做法，在此场景中，内容分发网络就相当于电脑城里的本地经销商。

内容分发网络又是一种十分透明的应用，可能绝大多数读者对于它为互联网站点分流的工作原理并没有什么系统性的概念，至少没有自己亲自使用过。

如果抛却其他影响服务质量的因素，仅从网络传输的角度看，一个互联网系统的速度取决于以下四点因素：

1. 网站服务器接入网络运营商的链路所能提供的出口带宽。
2. 用户客户端接入网络运营商的链路所能提供的入口带宽。
3. 从网站到用户之间经过的不同运营商之间互联节点的带宽，一般来说两个运营商之间只有固定的若干个点是互通的，所有跨运营商之间的交互都要经过这些点。
4. 从网站到用户的物理链路传输时延。爱打游戏的同学应该都清楚，延迟（Ping值）比带宽更重要。

以上四个网络问题，除了第二个只能通过换一个更好的宽带才能解决之外，其余三个都能通过内容分发网络来显著改善。一个运作良好的内容分发网络，能为互联网系统解决跨运

营商、跨地域物理距离所导致的时延问题，能为网站流量带宽起到分流、减负的作用。举个例子，如果不是有遍布全国乃至全世界的阿里云CDN网络支持，哪怕把整个杭州所有市民上网的权力都剥夺了，把带宽全部让给淘宝的机房，恐怕也撑不住全国乃至全球用户在双十一期间的疯狂“围殴”。

内容分发网络的工作过程，主要涉及路由解析、内容分发、负载均衡和所能支持的CDN应用内容四个方面，由于下一节会专门讨论负载均衡的内容，所以这部分在本节就暂不涉及，我们来逐一了解CDN其余三个方面。

路由解析

介绍DNS域名解析时，笔者曾提到翻译域名无须像查电话本一样刻板地一对一翻译，根据来访机器、网络链路、服务内容等各种信息，可以玩出很多花样，内容分发网络将用户请求路由到它的资源服务器上就是依靠DNS服务器来实现的。根据我们对DNS域名解析的了解，一次没有内容分发网络参与的用户访问，其解析过程如图4-5所示。

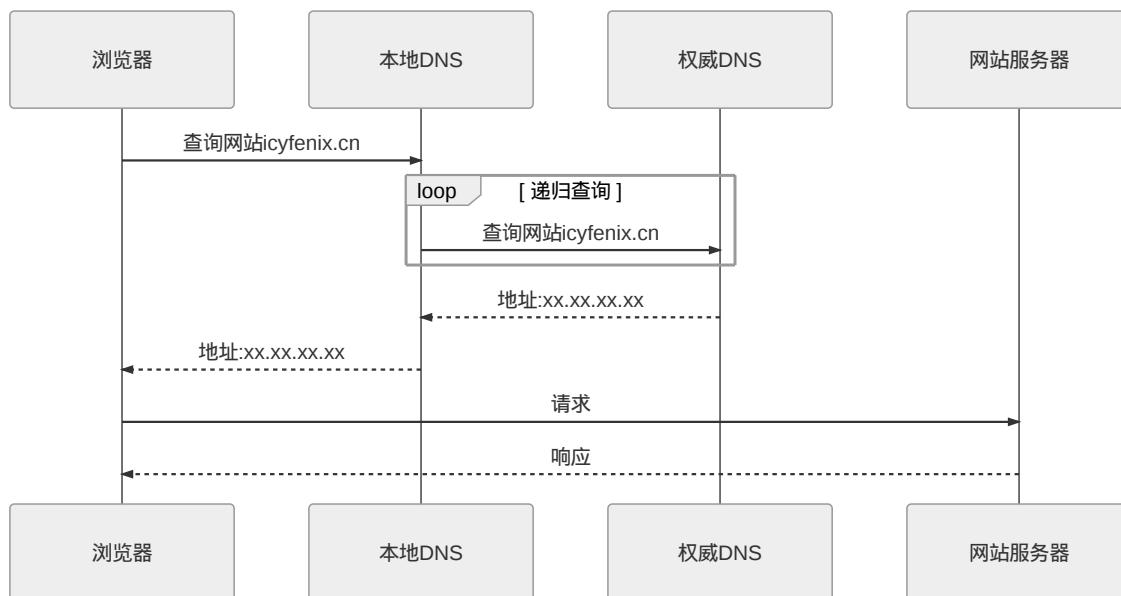


图4-5 没有内容分发网络参与的用户访问的解析过程

有内容分发网络介入会发生什么变化呢？我们不妨先来看一段对网站 icyfenix.cn 进行DNS查询的真实应答记录，这个网站就是通过国内的内容分发网络对位于GitHub Pages上的静态页面进行加速的。通过dig或者host命令，就能很方便地得到DNS服务器的返回结果（结果中头4个IP的城市地址是笔者手工加入的，后面的其他记录就不一个一个查了），如下所示：

```
$ dig icyfenix.cn  
  
; <>> DiG 9.11.3-1ubuntu1.8-Ubuntu <>> icyfenix.cn  
;; global options: +cmd  
;; Got answer:  
;; ->>HEADER<<- opcode: QUERY, status: NOERROR, id: 60630  
;; flags: qr rd ra; QUERY: 1, ANSWER: 17, AUTHORITY: 0, ADDITIONAL: 1  
  
;; OPT PSEUDOSECTION:  
; EDNS: version: 0, flags:; udp: 65494  
;; QUESTION SECTION:  
;icyfenix.cn. IN A  
  
;; ANSWER SECTION:  
icyfenix.cn. 600 IN CNAME  
icyfenix.cn.cdn.dnsv1.com.  
icyfenix.cn.cdn.dnsv1.com. 599 IN CNAME  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com.  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 101.71.72.192 #浙江宁波市  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 113.200.16.234 #陕西省榆林市  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 116.95.25.196 #内蒙古自治区呼和浩特市  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 116.178.66.65 #新疆维吾尔自治区乌鲁木齐市  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 118.212.234.144  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 211.91.160.228  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 211.97.73.224  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 218.11.8.232  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 221.204.166.70  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 14.204.74.140  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 43.242.166.88  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 59.80.39.110  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 59.83.204.12  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 59.83.204.14  
4yi4q4z6.dispatch.spcdntip.com. 60 IN A 59.83.218.235  
  
;; Query time: 74 msec  
;; SERVER: 127.0.0.53#53(127.0.0.53)  
;; WHEN: Sat Apr 11 22:33:56 CST 2020  
;; MSG SIZE rcvd: 152
```

根据以上解析信息，DNS服务为 `icyfenix.cn` 的查询结果先返回了一个[CNAME记录](#)（`icyfenix.cn.cdn.dnsv1.com.`），递归查询该CNAME时候，返回了另一个看起来更奇怪的CNAME（`4yi4q4z6.dispatch.spcdnip.com.`）。继续查询后，这个CNAME返回了十几个位于全国不同地区的A记录，很明显，那些A记录就是分布在全国各地、存有本站缓存的CDN节点。CDN路由解析的具体工作过程是：

1. 架设好“`icyfenix.cn`”的服务器后，将服务器的IP地址在你的CDN服务商上注册为“源站”，注册后你会得到一个CNAME，即本例中的“`icyfenix.cn.cdn.dnsv1.com.`”。
2. 将得到的CNAME在你购买域名的DNS服务商上注册为一条CNAME记录。
3. 当第一位用户来访你的站点时，将首先发生一次未命中缓存的DNS查询，域名服务商解析出CNAME后，返回给本地DNS，至此之后链路解析的主导权就开始由内容分发网络的调度服务接管了。
4. 本地DNS查询CNAME时，由于能解析该CNAME的权威服务器只有CDN服务商所架设的权威DNS，这个DNS服务将根据一定的均衡策略和参数，如拓扑结构、容量、时延等，在全国各地能提供服务的CDN缓存节点中挑选一个最适合的，将它的IP代替源站的IP地址，返回给本地DNS。
5. 浏览器从本地DNS拿到IP地址，将该IP当作源站服务器来进行访问，此时该IP的CDN节点上可能有，也可能没有缓存过源站的资源，这点将在稍后[“内容分发”小节](#)讨论。
6. 经过内容分发后的CDN节点，就有能力代替源站向用户提供所请求的资源。

以上步骤反映在时序图上，会如图4-6所示，请与本节开头给出的没有CDN参与的图4-5进行对比。

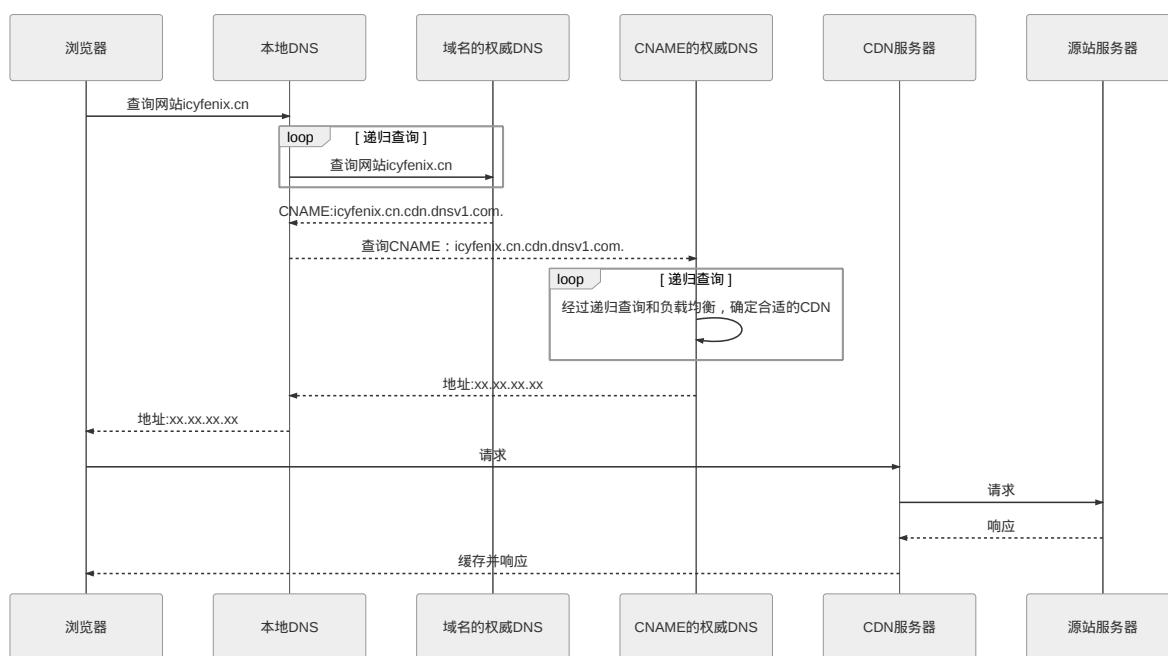


图4-6 CDN路由解析

内容分发

在DNS服务器的协助下，无论是对用户还是服务器，内容分发网络都可以是完全透明的，在两者都不知情的情况下，由CDN的缓存节点接管了用户向服务器发出的资源请求。后面随之而来的问题是缓存节点中必须有用户想要请求的资源副本，才可能代替源站来响应用户请求。这里面又包括了两个子问题：“如何获取源站资源”和“如何管理（更新）资源”。

CDN获取源站资源的过程被称为“内容分发”，“内容分发网络”的名字正是由此而来，可见这是CDN的核心价值。目前主要有以下两种主流的内容分发方式：

- **主动分发 (Push)**：分发由源站主动发起，将内容从源站或者其他资源库推送到用户边缘的各个CDN缓存节点上。这个推送的操作没有什么业界标准可循，可以采用任何传输方式（HTTP、FTP、P2P，等等）、任何推送策略（满足特定条件、定时、人工，等等）、任何推送时间，只要与后面说的更新策略相匹配即可。由于主动分发通常需要源站、CDN服务双方提供程序API接层面的配合，所以它对源站并不是透明的，只对用户一侧单向透明。主动分发一般用于网站要预载大量资源的场景。譬如双十一之前一段时间内，淘宝、京东等各个网络商城就会开始把未来活动中所需用到的资源推送到CDN缓存节点中，特别常用的资源甚至会直接缓存到你的手机APP的存储空间或者浏览器的`localStorage`上。

- **被动回源 (Pull)**：被动回源由用户访问所触发全自动、双向透明的资源缓存过程。当某个资源首次被用户请求的时候，CDN缓存节点发现自己没有该资源，就会实时从源站中获取，这时资源的响应时间可粗略认为是资源从源站到CDN缓存节点的时间，再加上资源从CDN发送到用户的时间之和。因此，被动回源的首次访问通常是比较慢的（但由于CDN的网络条件一般远高于普通用户，并不一定就会比用户直接访问源站更慢），不适合应用于数据量较大的资源。被动回源的优点是可以做到完全的双向透明，不需要源站在程序上做任何的配合，使用起来非常方便。这种分发方式是小型站点使用CDN服务的主流选择，如果不是自建CDN，而是购买阿里云、腾讯云的CDN服务的站点，多数采用的就是这种方式。

对于“CDN如何管理（更新）资源”这个问题，同样没有统一的标准可言，尽管在HTTP协议中，关于缓存的Header定义中确实是有对CDN这类共享缓存的一些指引性参数，譬如Cache-Control的s-maxage，但是是否要遵循，完全取决于CDN本身的实现策略。更令人感到无奈的是，由于大多数网站的开发和运维人员并不十分了解HTTP缓存机制，所以导致如果CDN完全照着HTTP Headers来控制缓存失效和更新，效果反而会相当的差，还可能引发其他问题。因此，CDN缓存的管理就不存在通用的准则。

现在，最常见的做法是超时被动失效与手工主动失效相结合。超时失效是指给予缓存资源一定的生存期，超过了生存期就在下次请求时重新被动回源一次。而手工失效是指CDN服务商一般会提供给程序调用来失效缓存的接口，在网站更新时，由持续集成的流水线自动调用该接口来实现缓存更新，譬如“icyfenix.cn”就是依靠[Travis-CI](#)的持续集成服务来触发CDN失效和重新预热的。

CDN应用

内容分发网络最初是为了快速分发静态资源而设计的，但今天的CDN所能做的事情已经远远超越了开始建设时的目标，这部分应用太多，无法展开逐一细说，笔者只能对现在CDN可以做的事情简要列举，以便读者有个总体认知。

- 加速静态资源：这是CDN本职工作。
- 安全防御：CDN在广义上可以视作网站的堡垒机，源站只对CDN提供服务，由CDN来对外界其他用户服务，这样恶意攻击者就不容易直接威胁源站。CDN对某些攻击手段的防御，如对[DDoS攻击](#)的防御尤其有效。但需注意，将安全都寄托在CDN上本身是不安全的，一旦源站真实IP被泄漏，就会面临很高的风险。

- 协议升级：不少CDN提供商都同时对接（代售CA的）SSL证书服务，可以实现源站是HTTP协议的，而对外开放的网站是基于HTTPS的。同理，可以实现源站到CDN是HTTP/1.x协议，CDN提供的外部服务是HTTP/2或HTTP/3协议、实现源站是基于IPv4网络的，CDN提供的外部服务支持IPv6网络，等等。
- 状态缓存：第一节介绍客户端缓存时简要提到了状态缓存，CDN不仅可以缓存源站的资源，还可以缓存源站的状态，譬如源站的301/302转向就可以缓存起来让客户端直接跳转、还可以通过CDN开启HSTS¹²、可以通过CDN进行OCSP装订¹³加速SSL证书访问，等等。有一些情况下甚至可以配置CDN对任意状态码（譬如404）进行一定时间的缓存，以减轻源站压力，但这个操作应当慎重，在网站状态发生改变时去及时刷新缓存。
- 修改资源：CDN可以在返回资源给用户的时候修改它的任何内容，以实现不同的目的。譬如，可以对源站未压缩的资源自动压缩并修改Content-Encoding，以节省用户的网络带宽消耗、可以对源站未启用客户端缓存的内容加上缓存Header，自动启用客户端缓存，可以修改CORS¹⁴的相关Header，将源站不支持跨域的资源提供跨域能力，等等。
- 访问控制：CDN可以实现IP黑/白名单功能，根据不同的来访IP提供不同的响应结果，根据IP的访问流量来实现QoS控制、根据HTTP的Referer来实现防盗链，等等。
- 注入功能：CDN可以在不修改源站代码的前提下，为源站注入各种功能，为源站注入各种功能，图4-7是国际CDN巨头CloudFlare提供的Google Analytics、PACE、Hardenize等第三方应用，在CDN下均能做到无须修改源站任何代码即可使用。

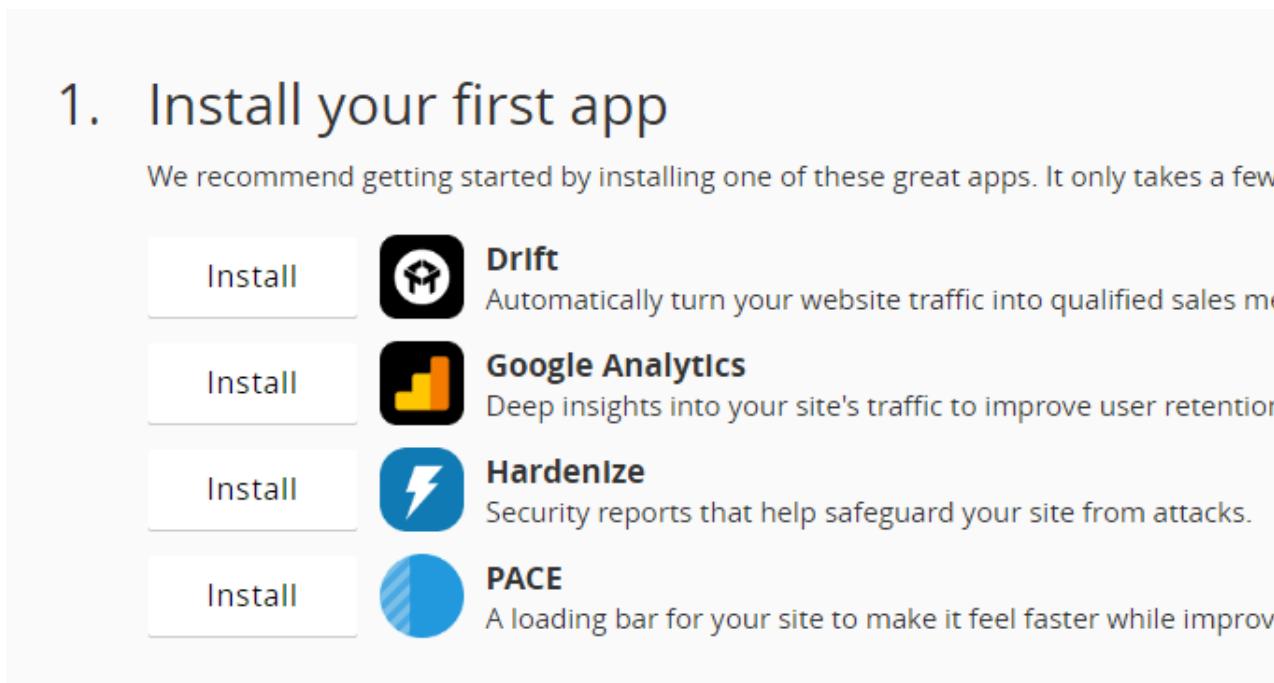


图4-7 CloudFlare 提供的第三方应用

- 绕过某些“不存在的”网络措施，这也是在国内申请CDN也必须实名备案的原因，就不细说了。
-

负载均衡

负载均衡 (Load Balancing)

调度后方的多台机器，以统一的接口对外提供服务，承担此职责的技术组件被称为“负载均衡”。

在互联网时代的早期，网站流量还相对较小，并且业务也比较简单，单台服务器便有可能满足访问需要，但时至今日，互联网也好，企业级也好，一般实际用于生产的系统，几乎都离不开集群部署了。信息系统不论是采用单体架构多副本部署还是微服务架构，不论是为了实现高可用还是为了获得高性能，都需要利用到多台机器来扩展服务能力，希望用户的请求不管连接到哪台机器上，都能得到相同的处理。另一方面，如何构建和调度服务集群这种事情，又必须对用户一侧保持足够的透明，即使请求背后是由一千台、一万台机器来共同响应的，也绝非用户所关心的事情，用户需记住的只有一个域名地址而已。调度后方的多台机器，以统一的接口对外提供服务，承担此职责的技术组件被称为“负载均衡” (Load Balancing)。

真正大型系统的负载均衡过程往往是多级的。譬如，在各地建有多个机房，或机房有不同网络链路入口的大型互联网站，会从DNS解析开始，通过“域名” → “CNAME” → “负载调度服务” → “就近的数据中心入口”的路径，先将来访地用户根据IP地址（或者其他条件）分配到一个合适的数据中心中，然后才到稍后将要讨论的各式负载均衡。在DNS层面的负载均衡与前面介绍的DNS智能线路、内容分发网络等，在工作原理上是类似的，其差别只是数据中心能提供的不仅有缓存，而是全方位的服务能力。由于这种方式此前已经详细讲解过，后续我们所讨论的“负载均衡”就只聚焦于网络请求进入数据中心入口之后的其他级别的负载均衡。

无论在网关内部建立了多少级的负载均衡，从形式上来说都可以分为两种：四层负载均衡和七层负载均衡。在详细介绍它们是什么以及如何工作之前，我们先来建立两个总体的、概念性的印象。

- 四层负载均衡的优势是性能高，七层负载均衡的优势是功能强。

- 做多级混合负载均衡，通常应是低层的负载均衡在前，高层的负载均衡在后（想一想为什么？）。

我们所说的“四层”、“七层”，指的是经典的[OSI七层模型](#)中第四层传输层和第七层应用层，表4-1是来自于维基百科上对OSI七层模型的介绍（笔者做了简单的中文翻译），这部分属于网络基础知识，这里就不多解释了。后面我们会多次使用到这张表，如你对网络知识并不是特别了解的，可通过[维基百科](#)上的连接获得进一步的资料。

表4-1 OSI七层模型

	层	数据单元	功能
7	应用层 Application Layer	数据 Data	提供为应用软件提供服务的接口，用于与其他应用软件之间的通信。典型协议：HTTP、HTTPS、FTP、Telnet、SSH、SMTP、POP3等
6	表达层 Presentation Layer	数据 Data	把数据转换为能与接收者的系统格式兼容并适合传输的格式。
5	会话层 Session Layer	数据 Data	负责在数据传输中设置和维护计算机网络中两台计算机之间的通信连接。
4	传输层 Transport Layer	数据段 Segments	把传输表头加至数据以形成数据包。传输表头包含了所使用的协议等发送信息。典型协议：TCP、UDP、RDP、SCP、FCP等
3	网络层 Network Layer	数据包 Packets	决定数据的传输路径选择和转发，将网络表头附加至数据段后以形成报文（即数据包）。典型协议：IPv4/IPv6、IGMP、ICMP、EGP、RIP等
2	数据链路层 Data Link Layer	数据帧 Frame	负责点对点的网络寻址、错误侦测和纠错。当表头和表尾被附加至数据包后，就形成数据帧（Frame）。典型协议：WiFi（802.11）、Ethernet（802.3）、PPP等。
1	物理层 Physical Layer	比特流 Bit	在局域网上传送数据帧，它负责管理电脑通信设备和网络媒体之间的互通。包括了针脚、电压、线缆规范、集线器、中继器、网卡、主机接口卡等。

现在所说的“四层负载均衡”其实是多种均衡器工作模式的统称，“四层”的意思是说这些工作模式的共同特点是维持着同一个TCP连接，而不是说它只工作在第四层。事实上，这些模式主要都是工作在二层（数据链路层，改写MAC地址）和三层（网络层，改写IP地址）上，单纯只处理第四层（传输层，可以改写TCP、UDP等协议的内容和端口）的数据无法做到负载均衡的转发，因为OSI的下三层是媒体层（Media Layers），上四层是主机层（Host Layers），既然流量都已经到达目标主机上了，也就谈不上什么流量转发，最多只能做代理了。但出于习惯和方便，现在几乎所有的资料都把它们统称为四层负载均衡，笔者也同样称呼它为四层负载均衡，如果读者在某些资料上看见“二层负载均衡”、“三层负载均衡”的表述，应该了解这是在描述它们工作的层次，与这里说的“四层负载均衡”并不是同一类意思。下面笔者来介绍几种常见的四层负载均衡的工作模式。

数据链路层负载均衡

参考上面OSI模型的表格，数据链路层传输的内容是数据帧（Frame），譬如以常见的太网帧、ADSL宽带的PPP帧等。我们讨论的具体上下文里，目标必定就是以太网帧了，按照IEE 802.3¹标准，最典型的1500 Bytes MTU的以太网帧结构如表4-2所示。

表4-2 最典型的1500 Bytes MTU的以太网帧结构说明

数据项	取值
前导码	10101010 7 Bytes
帧开始符	10101011 1 Byte
MAC 目标地址	6 Bytes
MAC 源地址	6 Bytes
802.1Q ² 标签（可选）	4 Bytes
以太类型 ³	2 Bytes
有效负载	1500 Bytes
冗余校验 ⁴	4 Bytes
帧间距 ⁵	12 Bytes

帧结构中其他数据项的含义在本节中可以暂时不去理会，只需注意到“MAC目标地址”和“MAC源地址”两项即可。我们知道每一块网卡都有独立的MAC地址，以太帧上这两个地址告诉了交换机，此帧应该是从连接在交换机上的哪个端口的网卡发出，送至哪块网卡的。

数据链路层负载均衡所做的工作，是修改请求的数据帧中的MAC目标地址，让用户原本是发送给负载均衡器的请求的数据帧，被二层交换机根据新的MAC目标地址转发到服务器集群中对应的服务器（后文称为“真实服务器”，Real Server）的网卡上，这样真实服务器就获得了一个原本目标并不是发送给它的数据帧。

由于二层负载均衡器在转发请求过程中只修改了帧的MAC目标地址，不涉及更上层协议（没有修改Payload的数据），所以在更上层（第三层）看来，所有数据都是未曾被改变过的。由于第三层的数据包，即IP数据包中包含了源（客户端）和目标（均衡器）的IP地址，只有真实服务器保证自己的IP地址与数据包中的目标IP地址一致，这个数据包才能被正确处理。因此，使用这种负载均衡模式时，需要把真实物理服务器集群所有机器的[虚拟IP地址](#)（Virtual IP Address，VIP）配置成与负载均衡器的虚拟IP一样，这样经均衡器转发后的数据包就能在真实服务器中顺利地使用。也正是因为实际处理请求的真实物理服务器IP和数据请求中的目的IP是一致的，所以响应结果就不再需要通过负载均衡服务器进行地址交换，可将响应结果的数据包直接从真实服务器返回给用户的客户端，避免负载均衡器网卡带宽成为瓶颈，因此数据链路层的负载均衡效率是相当高的。整个请求到响应的过程如图4-8所示。

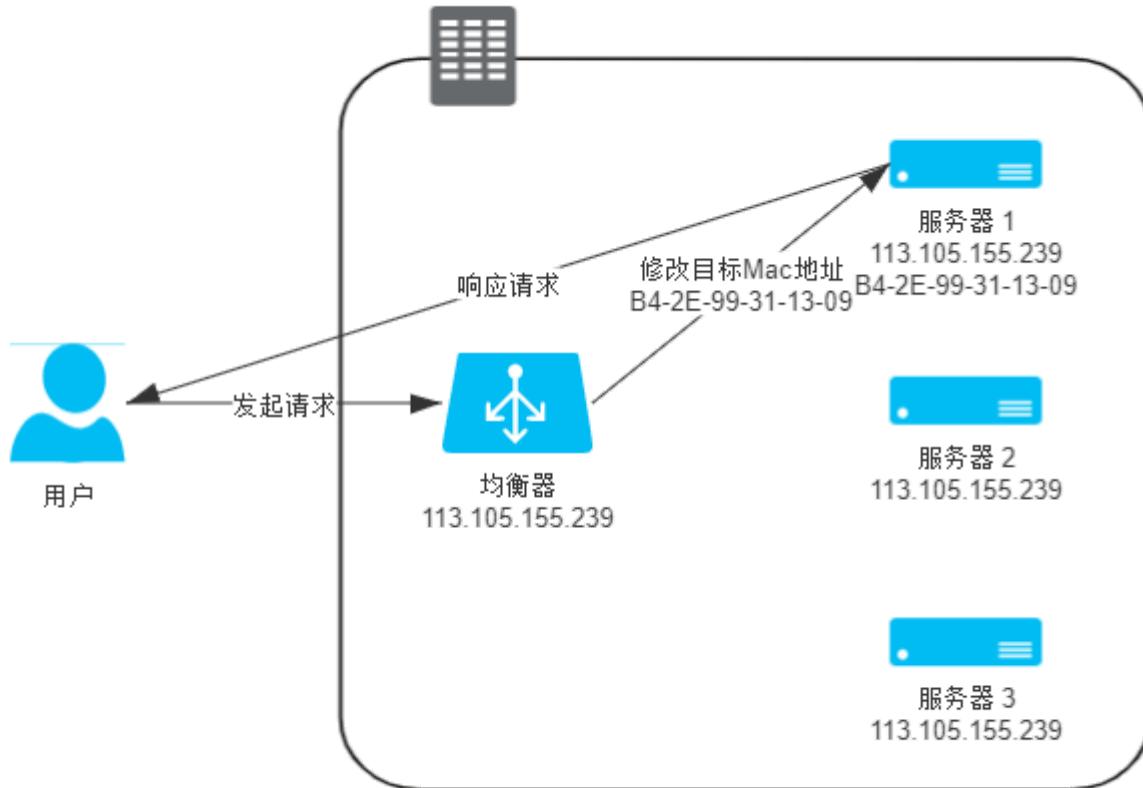


图4-8 数据链路层负载均衡

上述只有请求经过负载均衡器，而服务的响应无须从负载均衡器原路返回的工作模式，整个请求、转发、响应的链路形成一个“三角关系”，所以这种负载均衡模式也常被很形象地称为“三角传输模式”（Direct Server Return，DSR），也有叫“单臂模式”（Single Legged Mode）或者“直接路由”（Direct Routing）。

虽然数据链路层负载均衡效率很高，但它并不能适用于所有的场合，除了那些需要感知应用层协议信息的负载均衡场景它无法胜任外（所有的四层负载均衡器都无法胜任，将在后续介绍七层均衡器时一并解释），它在网络一侧受到的约束也很大。二层负载均衡器直接改写目标MAC地址的工作原理决定了它与真实的服务器的通信必须是二层可达的，通俗地说就是必须位于同一个子网当中，无法跨VLAN。优势（效率高）和劣势（不能跨子网）共同决定了数据链路层负载均衡最适合用来做数据中心的第一级均衡设备，用来连接其他的下级负载均衡器。

网络层负载均衡

根据OSI七层模型，在第三层网络层传输的单位是分组数据包（Packets），这是一种在分组交换网络（Packet Switching Network，PSN）中传输的结构化数据单位。以IP协议为

例，一个IP数据包由Headers和Payload两部分组成，Headers长度最大为60 Bytes，其中包括了20 Bytes的固定数据和最长不超过40 Bytes的可选的额外设置组成。按照IPv4标准，一个典型的分组数据包的Headers部分具有如表4-3所示的结构。

表4-3 分组数据包的Headers部分说明

长度	存储信息
0-4 Bytes	版本号（4 Bits）、首部长度（4 Bits）、分区类型（8 Bits）、总长度（16 Bits）
5-8 Bytes	报文计数标识（16 Bits）、标志位（4 Bits）、片偏移（12 Bits）
9-12 Bytes	TTL生存时间（8 Bits）、上层协议代号（8 Bits）、首部校验和（16 Bits）
13-16 Bytes	源地址（32 Bits）
17-20 Bytes	目标地址（32 Bits）
20-64 Bytes	可选字段和空白填充

在本节中，无须过多关注表格中的其他信息，只要知道在IP分组数据包的Headers带有源和目标的IP地址即可。源和目标IP地址代表了数据是从分组交换网络中哪台机器发送到哪台机器的，我们可以沿用与二层改写MAC地址相似的思路，通过改变这里面的IP地址来实现数据包的转发。具体有两种常见的修改方式。

第一种是保持原来的数据包不变，新创建一个数据包，把原来数据包的Headers和Payload整体作为另一个新的数据包的Payload，在这个新数据包的Headers中写入真实服务器的IP作为目标地址，然后把它发送出去。经过三层交换机的转发，真实服务器收到数据包后，必须在接收入口处设计一个针对性的拆包机制，把由负载均衡器自动添加的那层Headers扔掉，还原出原来的数据包来进行使用。这样，真实服务器就同样拿到了一个原本不是发给它（目标IP不是它）的数据包，达到了流量转发的目的。那时候还没有流行起“禁止套娃”的梗，所以设计者给这种“套娃式”的传输起名叫做“IP隧道”（IP Tunnel）传输，也还是相当的形象。

尽管因为要封装新的数据包，IP隧道的转发模式比起直接路由模式效率会有所下降，但由于并没有修改原有数据包中的任何信息，所以IP隧道的转发模式仍然具备三角传输的特

性，即负载均衡器转发来的请求，可以由真实服务器去直接应答，无须在经过均衡器原路返回。而且由于IP隧道工作在网络层，所以可以跨越VLAN，因此摆脱了直接路由模式中网络侧的约束。此模式从请求到响应的过程如图4-9所示。

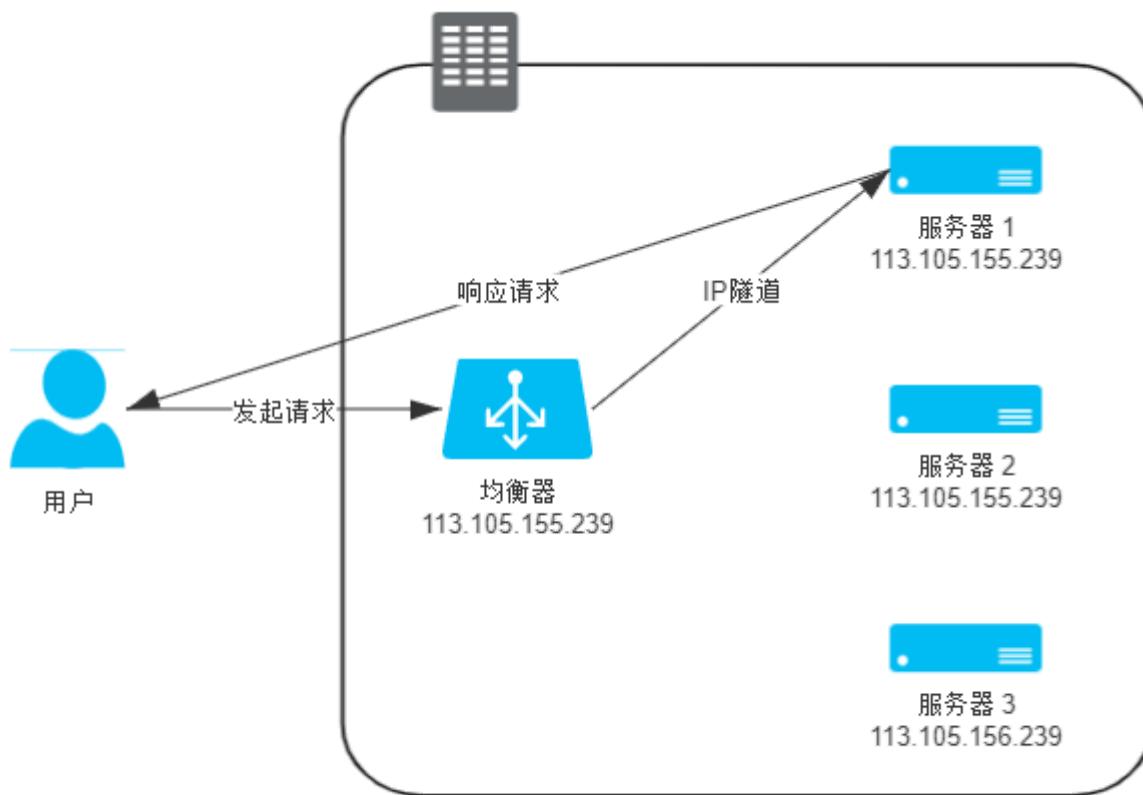


图4-9 IP隧道模式的负载均衡

而这种转发方式也有缺点。第一个缺点是它要求真实服务器必须支持“IP隧道协议”（IP Encapsulation），就是它得学会自己拆包扔掉一层Headers，这个其实并不是什么大问题，现在几乎所有的Linux系统都支持IP隧道协议。另外一个缺点是这种模式仍必须通过专门的配置，必须保证所有的真实服务器与均衡器有着相同的虚拟IP地址，因为回复该数据包时，需要使用这个虚拟IP作为响应数据包的源地址，这样客户端收到这个数据包时才能正确解析。这个限制就相对麻烦一些，它与“透明”的原则冲突，需由系统管理员介入。

而且，对服务器进行虚拟IP的配置并不是在任何情况下都可行的，尤其是当有好几个服务共用一台物理服务器的时候，此时就必须考虑第二种修改方式——改变目标数据包：直接把数据包Headers中的目标地址改掉，修改后原本由用户发给均衡器的数据包，也会被三层交换机转发到真实服务器的网卡上，而且因为没有经过IP隧道的额外包装，也就无须再拆包了。但问题是这种模式是通过修改目标IP地址才到达真实服务器的，如果真实服务器直接将应答包返回客户端的话，这个应答数据包的源IP是真实服务器的IP，也即均衡器

修改以后的IP地址，客户端不可能认识该IP，自然就无法再正常处理这个应答了。因此，只能让应答流量继续回到负载均衡，由负载均衡把应答包的源IP改回自己的IP，再发给客户端，这样才能保证客户端与真实服务器之间的正常通信。如果你对网络知识有些了解的话，肯定会觉得这种处理似曾相识，这不就是在家里、公司、学校上网时，由一台路由器带着一群内网机器上网的“[网络地址转换](#)”（Network Address Translation，NAT）操作吗？这种负载均衡的模式的确被称为NAT模式，此时，负载均衡器就是充当了家里、公司、学校的上网路由器的作用。NAT模式的负载均衡器运维起来十分简单，只要机器将自己的网关地址设置为均衡器地址，就无须再进行任何额外设置了。此模式从请求到响应的过程如图4-10所示。

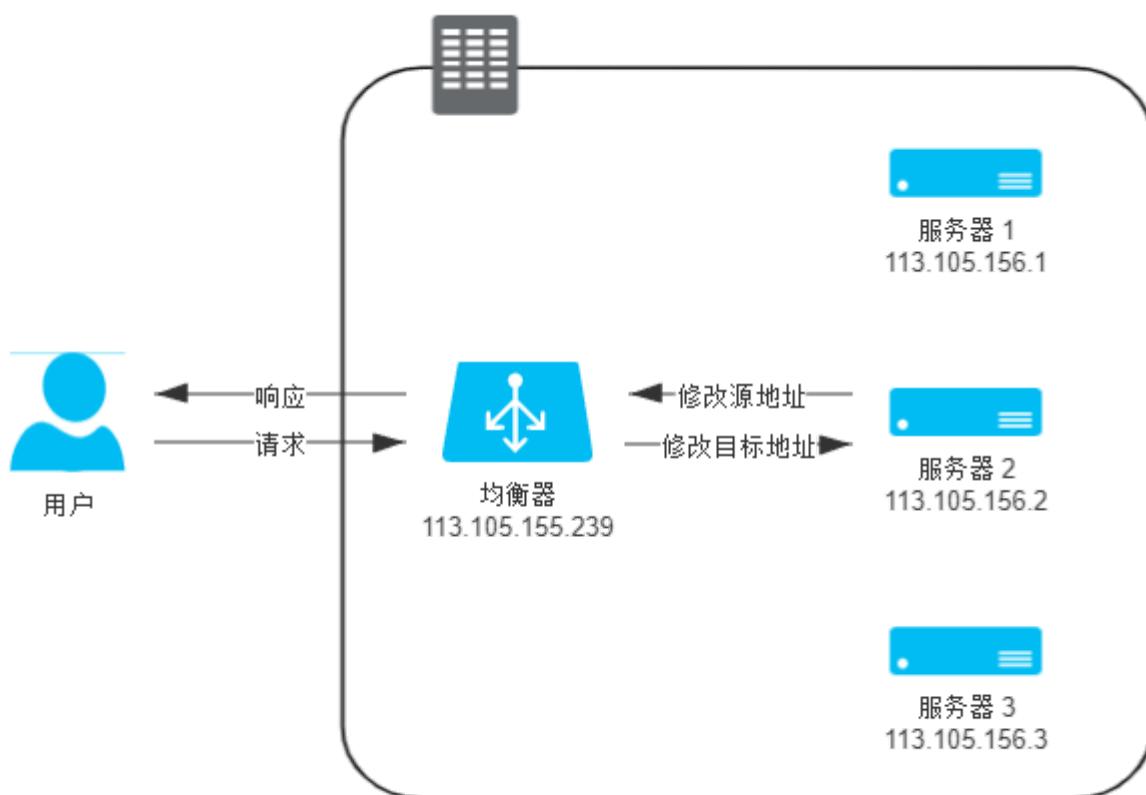


图4-10 NAT模式的负载均衡

在流量压力比较大的时候，NAT模式的负载均衡会带来较大的性能损失，比起直接路由和IP隧道模式，甚至会出现数量级上的下降。这点是显而易见的，由负载均衡器代表整个服务集群来进行应答，各个服务器的响应数据都会互相争抢均衡器的出口带宽，这就好比在家里用NAT上网的话，如果有人在下载，你打游戏可能就会觉得卡顿是一个道理，此时整个系统的瓶颈很容易就出现在负载均衡器上。

还有一种更加彻底的NAT模式：即均衡器在转发时，不仅修改目标IP地址，连源IP地址也一起改了，源地址就改成均衡器自己的IP，称作Source NAT（SNAT）。这样做的好处是真实服务器无须配置网关就能够让应答流量经过正常的三层路由回到负载均衡器上，做到了彻底的透明。但是缺点是由于做了SNAT，真实服务器处理请求时就无法拿到客户端的IP地址了，从真实服务器的视角看来，所有的流量都来自于负载均衡器，这样有一些需要根据目标IP进行控制的业务逻辑就无法进行。

应用层负载均衡

前面介绍的四层负载均衡工作模式都属于“转发”，即直接将承载着TCP报文的底层数据格式（IP数据包或以太网帧）转发到真实服务器上，此时客户端到响应请求的真实服务器维持着同一条TCP通道。但工作在四层之后的负载均衡模式就无法再进行转发了，只能进行代理，此时正式服务器、负载均衡器、客户端三者之间由两条独立的TCP通道来维持通信，转发与代理的区别如图4-11所示。

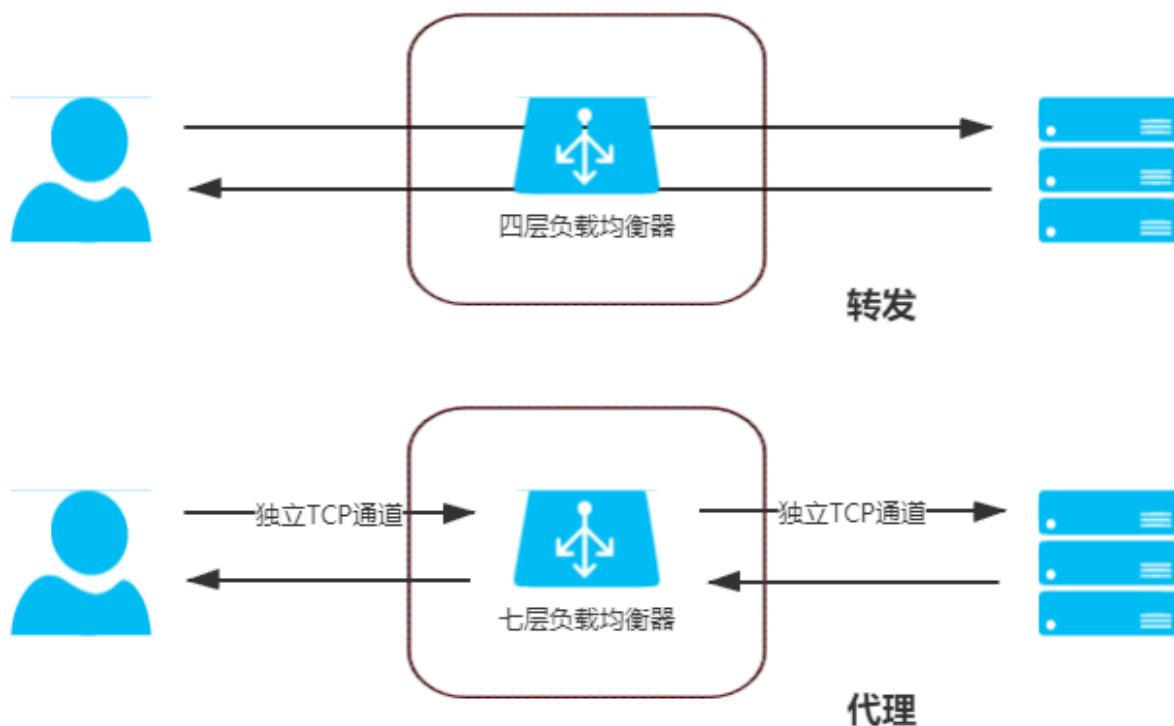


图4-11 转发与代理

“代理”这个词，根据“哪一方能感知到”的原则，可以分为“正向代理”、“反向代理”和“透明代理”三类。正向代理就是我们通常简称的代理，指在客户端设置的、代表客户端与服务器通信的代理服务，它是客户端可知，而对服务器透明的。反向代理是指在设置在服务器这一侧，代表真实服务器来与客户端通信的代理服务，此时它对客户端来说是透明的。至于透

明代理是指对双方都透明的，配置在网络中间设备上的代理服务，譬如，架设在路由器上的透明翻墙代理。

根据以上定义，很显然，七层负载均衡器它就属于反向代理中的一种，如果只论网络性能，七层均衡器肯定是无论如何比不过四层均衡器的，它比四层均衡器至少多一轮TCP握手，有着跟NAT转发模式一样的带宽问题，而且通常要耗费更多的CPU，因为可用的解析规则远比四层丰富。所以如果用七层均衡器去做下载站、视频站这种流量应用是不合适的，起码不能作为第一级均衡器。但是，如果网站的性能瓶颈并不在于网络性能，要论整个服务集群对外所体现出来的服务性能，七层均衡器就有它的用武之地了。这里面七层均衡器的底气就是来源于它工作在应用层，可以感知应用层通信的具体内容，往往能够做出更明智的决策，玩出更多的花样来。

举个生活中的例子，四层均衡器就像银行的自助排号机，转发效率高且不知疲倦，每一个达到银行的客户根据排号机的顺序，选择对应的窗口接受服务；而七层均衡器就像银行大堂经理，他会先确认客户需要办理的业务，再安排排号。这样办理理财、存取款等业务的客户，会根据银行内部资源得到统一协调处理，加快客户业务办理流程，有一些无须柜台办理的业务，由大堂经理直接就可以解决了，譬如，反向代理的就能够实现静态资源缓存，对于静态资源的请求就可以在反向代理上直接返回，无须转发到真实服务器。

代理的工作模式相信大家应该是比较熟悉的，这里不再展开，只是简单列举了一些七层代理可以实现的功能，以便读者对它“功能强大”有个直观的感受。

- 前面介绍CDN应用时，所有CDN可以做的缓存方面的工作（就是除去CDN根据物理位置就近返回这种优化链路的工作外），七层均衡器全都可以实现，譬如静态资源缓存、协议升级、安全防护、访问控制，等等。
- 七层均衡器可以实现更智能化的路由。譬如，根据Session路由，以实现亲和性的集群；根据URL路由，实现专职化服务（此时就相当于网关的职责）；甚至根据用户身份路由，实现对部分用户的特殊服务（如某些站点的贵宾服务器），等等。
- 某些安全攻击可以由七层均衡器来抵御，譬如一种常见的DDoS手段是SYN Flood攻击，即攻击者控制众多客户端，使用虚假IP地址对同一目标大量发送SYN报文。从技术原理上看，由于四层均衡器无法感知上层协议的内容，这些SYN攻击都会被转发到后端的真实服务器上；而七层均衡器下这些SYN攻击自然在负载均衡设备上就被过滤掉，不会影响到后面服务器的正常运行。类似地，可以在七层均衡器上设定多种策略，譬如过滤特定报文，以防御如SQL注入等应用层面的特定攻击手段。

- 很多微服务架构的系统中，链路治理措施都需要在七层中进行，譬如服务降级、熔断、异常注入，等等。譬如，一台服务器只有出现物理层面或者系统层面的故障，导致无法应答TCP请求才能被四层均衡器所感知，进而剔除出服务集群，如果一台服务器能够应答，只是一直在报500错，那四层均衡器对此是完全无能力的，只能由七层均衡器来解决。

均衡策略与实现

负载均衡的两大职责是“选择谁来处理用户请求”和“将用户请求转发过去”。到此我们仅介绍了后者，即请求的转发或代理过程。前者是指均衡器所采取的均衡策略，由于这一块涉及的均衡算法太多，笔者无法逐一展开，所以本节仅从功能和应用的角度去介绍一些常见的均衡策略。

- 轮循均衡 (Round Robin)**：每一次来自网络的请求轮流分配给内部中的服务器，从1至N然后重新开始。此种均衡算法适合于服务器组中的所有服务器都有相同的软硬件配置并且平均服务请求相对均衡的情况。
- 权重轮循均衡 (Weighted Round Robin)**：根据服务器的不同处理能力，给每个服务器分配不同的权值，使其能够接受相应权值数的服务请求。譬如：服务器A的权值被设计成1，B的权值是3，C的权值是6，则服务器A、B、C将分别接收到10%、30%、60%的服务请求。此种均衡算法能确保高性能的服务器得到更多的使用率，避免低性能的服务器负载过重。
- 随机均衡 (Random)**：把来自客户端的请求随机分配给内部中的多个服务器，在数据足够大的场景下能达到相对均衡的分布。
- 权重随机均衡 (Weighted Random)**：此种均衡算法类似于权重轮循算法，不过在处理请求分担时是个随机选择的过程。
- 一致性哈希均衡 (Consistency Hash)**：根据请求中某一些数据（可以是MAC、IP地址，也可以是更上层协议中的某些参数信息）作为特征值来计算需要落在的节点上，算法一般会保证同一个特征值每次都一定落在相同的服务器上。一致性的意思是保证当服务集群某个真实服务器出现故障，只影响该服务器的哈希，而不会导致整个服务集群的哈希键值重新分布。
- 响应速度均衡 (Response Time)**：负载均衡设备对内部各服务器发出一个探测请求（例如Ping），然后根据内部中各服务器对探测请求的最快响应时间来决定哪一台服务器来响应客户端的服务请求。此种均衡算法能较好的反映服务器的当前运行状态，但这

最快响应时间仅仅指的是负载均衡设备与服务器间的最快响应时间，而不是客户端与服务器间的最快响应时间。

- **最少连接数均衡 (Least Connection)**：客户端的每一次请求服务在服务器停留的时间可能会有较大的差异，随着工作时间加长，如果采用简单的轮循或随机均衡算法，每一台服务器上的连接进程可能会产生极大的不平衡，并没有达到真正的负载均衡。最少连接数均衡算法对内部中需负载的每一台服务器都有一个数据记录，记录当前该服务器正在处理的连接数量，当有新的服务连接请求时，将把当前请求分配给连接数最少的服务器，使均衡更加符合实际情况，负载更加均衡。此种均衡策略适合长时处理的请求服务，如FTP传输。
-

从实现角度来看，负载均衡器的实现分为“软件均衡器”和“硬件均衡器”两类。在软件均衡器方面，又分为直接建设在操作系统内核的均衡器和应用程序形式的均衡器两种。前者的代表是LVS (Linux Virtual Server)，后者的代表有Nginx、HAProxy、KeepAlive等，前者性能会更好，因为无须在内核空间和应用空间中来回复制数据包；而后者的优势是选择广泛，使用方便，功能不受限于内核版本。

在硬件均衡器方面，往往会直接采用应用专用集成电路 (Application Specific Integrated Circuit , ASIC) 来实现，有专用处理芯片的支持，避免操作系统层面的损耗，得以达到最高的性能。这类的代表就是著名的F5和A10公司的负载均衡产品。

服务端缓存

缓存 (Cache)

软件开发中的缓存并非多多益善，它有收益，也有风险。

笔者介绍透明多级分流系统的逻辑脉络，是以流量从客户端中发出为起始，以流量到达服务器集群中真正处理业务的节点为终结，探索该过程中与业务无关的通用组件。很难清楚界定清楚服务端缓存到底算不算与业务逻辑无关，不过，既然本章以“客户端缓存”为开篇，那“服务端缓存”作为结束，倒是十分合适的，在这一节里，笔者所说的“缓存”，均特指服务端缓存。

为系统引入缓存之前，第一件事情是确认你的系统是否真的需要缓存。很多人会有意无意地把硬件里那种常用于区分不同产品档次、“多多益善”的缓存（如CPU L1/2/3缓存、磁盘缓存，等等）代入软件开发中去，实际上这两者差别很大，在软件开发中引入缓存的负面作用要明显大于硬件的缓存：从开发角度来说，引入缓存会提高系统复杂度，因为你要考虑缓存的失效、更新、一致性等问题（硬件缓存也有这些问题，只是不需要由你去考虑，主流的ISA也都没有提供任何直接操作缓存的指令）；从运维角度来说，缓存会掩盖掉一些缺陷，让问题在更久的时间以后，出现在距离发生现场更远的位置上；从安全角度来说，缓存可能泄漏某些保密数据，也是容易受到攻击的薄弱点。冒着上述种种风险，仍能说服你引入缓存的理由，总结起来无外乎以下两种：

- 为缓解CPU压力而做缓存：譬如把方法运行结果存储起来、把原本要实时计算的内容提前算好、把一些公用的数据进行复用，这可以节省CPU算力，顺带提升响应性能。
- 为缓解I/O压力而做缓存：譬如把原本对网络、磁盘等较慢介质的读写访问变为对内存等较快介质的访问，将原本对单点部件（如数据库）的读写访问变为到可扩缩部件（如缓存中间件）的访问，顺带提升响应性能。

请注意，缓存虽然是典型以空间换时间来提升性能的手段，但它的出发点是缓解CPU和I/O资源在峰值流量下的压力，“顺带”而非“专门”地提升响应性能。这里的言外之意是如果可以通过增强CPU、I/O本身的性能（譬如扩展服务器的数量）来满足需要的话，那升级硬件往

往是更好的解决方案，即使需要一些额外的投入成本，也通常要优于引入缓存后可能带来的风险。

缓存属性

有不少软件系统最初的缓存功能是以HashMap或者ConcurrentHashMap为起点演进的。当开发人员发现系统中某些资源的构建成本比较高，而这些资源又有被重复使用的可能性时，会很自然地产生“循环再利用”的想法，将它们放到Map容器中，下次需要时取出重用，避免重新构建，这种原始朴素的复用就是最基本的缓存了。不过，一旦我们专门把“缓存”看作一项技术基础设施，一旦它有了通用、高效、可统计、可管理等方面的需求，其中要考虑的因素就变得复杂起来。通常，我们设计或者选择缓存至少会考虑以下四个维度的属性：

- **吞吐量**：缓存的吞吐量使用OPS值（每秒操作数，Operations per Second，ops/s）来衡量，反映了对缓存进行并发读、写操作的效率，即缓存本身的工作效率高低。
- **命中率**：缓存的命中率即成功从缓存中返回结果次数与总请求次数的比值，反映了引入缓存的价值高低，命中率越低，引入缓存的收益越小，价值越低。
- **扩展功能**：缓存除了基本读写功能外，还提供哪些额外的管理功能，譬如最大容量、失效时间、失效事件、命中率统计，等等。
- **分布式支持**：缓存可分为“进程内缓存”和“分布式缓存”两大类，前者只为节点本身提供服务，无网络访问操作，速度快但缓存的数据不能在各个服务节点中共享，后者则相反。

吞吐量

缓存的吞吐量只在并发场景中才有统计的意义，因为不考虑并发的话，即使是最原始的、以HashMap实现的缓存，访问效率也已经是常量时间复杂度，即O(1)，其中涉及到碰撞、扩容等场景的处理属于数据结构基础，这里不展开。但HashMap并不是线程安全的容器，如果要让它在多线程并发下能正确地工作，就要用Collections.synchronizedMap进行包装，这相当于给Map接口的所有访问方法都自动加全局锁；或者改用ConcurrentHashMap来实现，这相当于给Map的访问分段加锁（从JDK 8起已取消分段加锁，改为CAS+Syncronized锁单个元素）。无论采用怎样的实现方法，线程安全措施都会带来一定的吞吐量损失。

进一步说，如果只比较吞吐量，完全不去考虑命中率、淘汰策略、缓存统计、过期失效等功能该如何实现，那也不必选择，JDK 8改进之后的ConcurrentHashMap基本上就是你能找到的吞吐量最高的缓存容器了。可是很多场景里，以上提及的功能至少有部分一两项是必须的，不可能完全不考虑，这才涉及到不同缓存方案的权衡问题。

根据Caffeine给出的一组目前业界主流进程内缓存实现方案，包括有Caffeine、ConcurrentLinkedHashMap、LinkedHashMap、Guava Cache、Ehcache和Infinispan Embedded的对比，从它们在8线程、75%读操作、25%写操作下的吞吐量表现Benchmarks¹⁴来看，各种缓存组件库的性能差异还是十分明显的，最高与最低的相差了足有一个数量级，具体如图4-12所示。

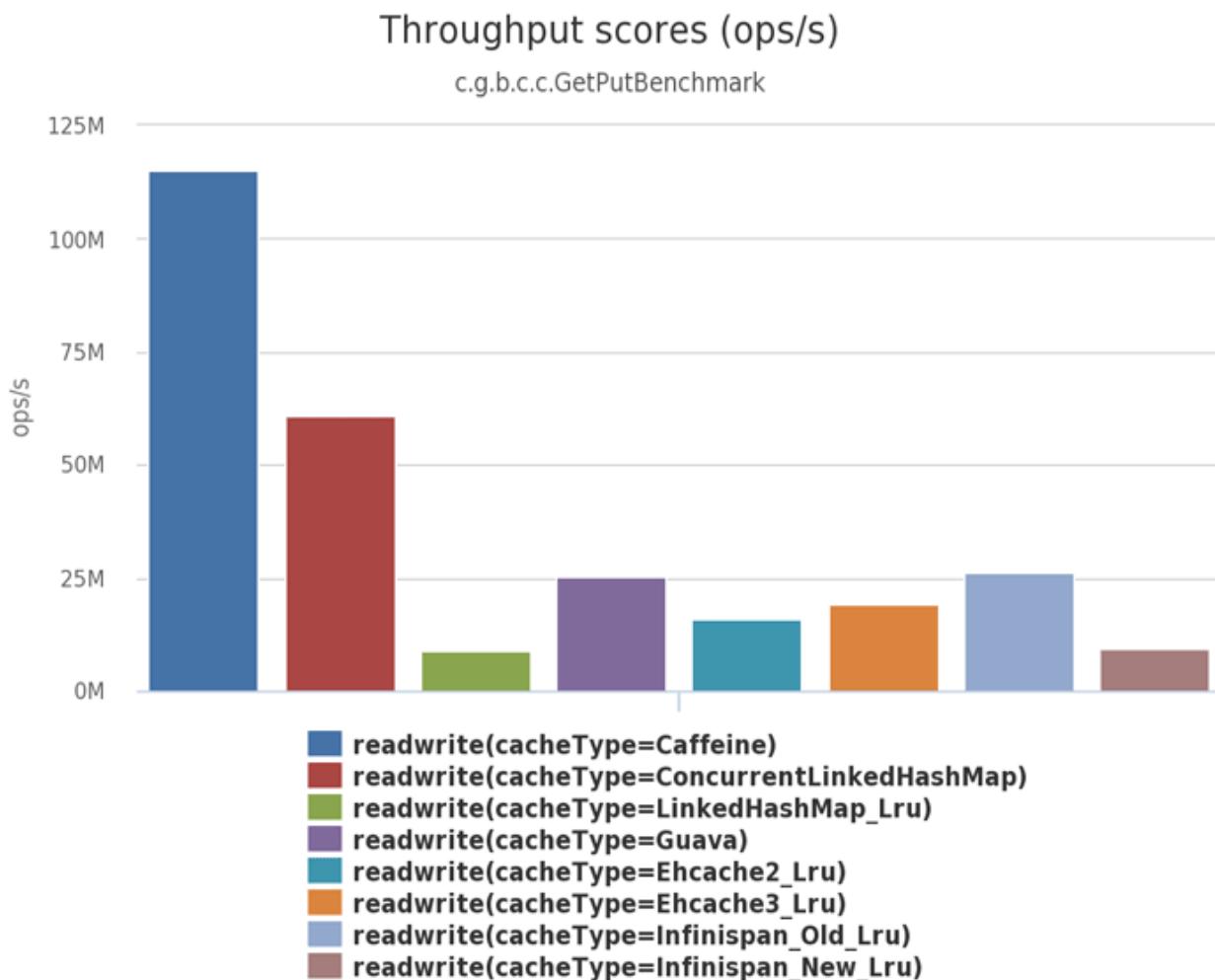


图4-12 8线程、75%读、25%写的吞吐量比较（图片来自Caffeine¹⁴）

这种并发读写的场景中，吞吐量受多方面因素的共同影响，譬如，怎样设计数据结构以尽可能避免数据竞争，存在竞争风险时怎样处理同步（主要有使用锁实现的悲观同步和使用CAS¹⁵实现的乐观同步）、如何避免伪共享现象¹⁶（False Sharing，这也算是典型缓存提升开发复杂度的例子）发生，等等。其中第一点尽可能避免竞争是最关键的，无论如何实

现同步都不会比直接无须同步更快，笔者下面以Caffeine为例，介绍一些缓存如何避免竞争、提高吞吐量的设计。

缓存中最主要的数据竞争源于读取数据的同时，也会伴随着对数据状态的写入操作，写入数据的同时，也会伴随着数据状态的读取操作。譬如，读取时要同时更新数据的最近访问时间和访问计数器的状态（后文会提到，为了追求高效，可能不会记录时间和次数，譬如通过调整链表顺序来表达时间先后、通过Sketch结构来表达热度高低），以实现缓存的淘汰策略；又或者读取时要同时判断数据的超期时间等信息，以实现失效重加载等其他扩展功能。对以上伴随读写操作而来的状态维护，有两种可选择的处理思路，一种是以Guava Cache为代表的同步处理机制，即在访问数据时一并完成缓存淘汰、统计、失效等状态变更操作，通过分段加锁等优化手段来尽量减少竞争。另一种是以Caffeine为代表的异步日志提交机制，这种机制参考了经典的数据库设计理论，将对数据的读、写过程看作是日志（即对数据的操作指令）的提交过程。尽管日志也涉及到写入操作，有并发的数据变更就必然面临锁竞争，但异步提交的日志已经将原本在Map内的锁转移到日志的追加写操作上，日志里腾挪优化的余地就比在Map中要大得多。

在Caffeine的实现中，设有专门的[环形缓存区](#)（Ring Buffer，也常称作Circular Buffer）来记录由于数据读取而产生的状态变动日志。为进一步减少竞争，Caffeine给每条线程（对线程取Hash，哈希值相同的使用同一个缓冲区）都设置一个专用的环形缓冲。

额外知识：环形缓冲

所谓环形缓冲，并非Caffeine的专有概念，它是一种拥有读、写两个指针的数据复用结构，在计算机科学中有非常广泛的应用。举个具体例子，譬如一台计算机通过键盘输入，并通过CPU读取“HELLO WIKIPEDIA”这个长14字节的单词，通常需要一个至少14字节以上的缓冲区才行。但如果是环形缓冲结构，读取和写入就应当一起进行，在读取指针之前的位置均可以重复使用，理想情况下，只要读取指正不落后于写入指针一整圈，这个缓冲区就可以持续工作下去，能容纳无限多个新字符。否则，就必须阻塞写入操作去等待读取消空缓冲区。



从Caffeine读取数据时，数据本身会在其内部的ConcurrentHashMap中直接返回，而数据的状态信息变更就存入环形缓冲中，由后台线程异步处理。如果异步处理的速度跟不上状态变更的速度，导致缓冲区满了，那此后接收的状态的变更信息就会直接被丢弃掉，直至缓冲区重新富余。通过环形缓冲和容忍有损失的状态变更，Caffeine大幅降低了由于数据读取而导致的垃圾收集和锁竞争，因此Caffeine的读取性能几乎能与ConcurrentHashMap的读取性能相同。

向Caffeine写入数据时，将使用传统的有界队列（ArrayQueue）来存放状态变更信息，写入带来的状态变更是无损的，不允许丢失任何状态，这是考虑到许多状态的默认值必须通过写入操作来完成初始化，因此写入会有一定的性能损失。根据Caffeine官方给出的数据，相比ConcurrentHashMap，Caffeine在写入时大约会慢10%左右。

命中率与淘汰策略

有限的物理存储决定了任何缓存的容量都不可能是无限的，所以缓存需要在消耗空间与节约时间之间取得平衡，这要求缓存必须能够自动或者由人工淘汰掉缓存中的低价值数据，由人工管理的缓存淘汰主要取决于开发者如何编码，不能一概而论，这里只讨论由缓存自动进行淘汰的情况。笔者所说的“缓存如何自动地实现淘汰低价值目标”，现在被称为缓存的淘汰策略，也常称作替换策略或者清理策略。

缓存实现自动淘汰低价值数据的容器之前，首先要定义怎样的数据才算是“低价值”？由于缓存的通用性，这个问题的答案必须是与具体业务逻辑是无关的，只能从缓存工作过程收集到的统计结果来确定数据是否有价值，通用的统计结果包括但不限于数据何时进入缓存、被使用过多少次、最近什么时候被使用，等等。由此决定了一旦确定选择何种统计数据，及如何通用地、自动地判定缓存中每个数据价值高低，也相当于决定了缓存的淘汰策略是如何实现的。目前，最基础的淘汰策略实现方案有以下三种：

- **FIFO** (First In First Out) : 优先淘汰最早进入被缓存的数据。FIFO实现十分简单，但一般来说它并不是优秀的淘汰策略，越是频繁被用到的数据，往往会被越早被存入缓存之中。如果采用这种淘汰策略，很可能会大幅降低缓存的命中率。
- **LRU** (Least Recent Used) : 优先淘汰最久未被使用访问过的数据。LRU通常会采用HashMap加LinkedList双重结构（如LinkedHashMap）来实现，以HashMap来提供访问接口，保证常量时间复杂度的读取性能，以LinkedList的链表元素顺序来表示数据的时间顺序，每次缓存命中时把返回对象调整到LinkedList开头，每次缓存淘汰时从链表末端开始清理数据。对大多数的缓存场景来说，LRU都明显要比FIFO策略合理，尤其适合用来处理短时间内频繁访问的热点对象。但相反，它的问题是如果一些热点数据在系统中经常被频繁访问，但最近一段时间因为某种原因未被访问过，此时这些热点数据依然要面临淘汰的命运，LRU依然可能错误淘汰价值更高的数据。
- **LFU** (Least Frequently Used) : 优先淘汰最不经常使用的数据。LFU会给每个数据添加一个访问计数器，每访问一次就加1，需要淘汰时就清理计数器数值最小的那批数据。LFU可以解决上面LRU中热点数据间隔一段时间不访问就被淘汰的问题，但同时它又引入了两个新的问题，首先是需要对每个缓存的数据专门去维护一个计数器，每次访问都要更新，在上一节“吞吐量”里解释了这样做会带来高昂的维护开销；另一个问题是不便于处理随时间变化的热度变化，譬如某个曾经频繁访问的数据现在不需要了，它也很难自动被清理出缓存。

缓存淘汰策略直接影响缓存的命中率，没有一种策略是完美的、能够满足全部系统所需的。不过，随着淘汰算法的发展，近年来的确出现了许多相对性能要更好的，也更为复杂的新算法。以LFU分支为例，针对它存在的两个问题，近年来提出的TinyLFU和W-TinyLFU算法就往往会有更好的效果。

- **TinyLFU** (Tiny Least Frequently Used) : TinyLFU是LFU的改进版本。为了缓解LFU每次访问都要修改计数器所带来的性能负担，TinyLFU会首先采用Sketch对访问数据进行分析，所谓Sketch是统计学上的概念，指用少量的样本数据来估计全体数据的特征，

这种做法显然牺牲了一定程度的准确性，但是只要样本数据与全体数据具有相同的概率分布，Sketch得出的结论仍不失为一种高效与准确之间权衡的有效结论。借助Count–Min Sketch¹²算法（可视为布隆过滤器¹³的一种等价变种结构），TinyLFU可以用相对小得多的记录频率和空间来近似地找出缓存中的低价值数据。为了解决LFU不便于处理随时间变化的热度变化问题，TinyLFU采用了基于“滑动时间窗”（在“流量控制”中我们会更详细地分析这种算法）的热度衰减算法，简单理解就是每隔一段时间，便会把计数器的数值减半，以此解决“旧热点”数据难以清除的问题。

- W-TinyLFU¹⁴（Windows-TinyLFU）：W-TinyLFU又是TinyLFU的改进版本。TinyLFU在实现减少计数器维护频率的同时，也带来了无法很好地应对稀疏突发访问的问题，所谓稀疏突发访问是指有一些绝对频率较小，但突发访问频率很高的数据，譬如某些运维性质的任务，也许一天、一周只会在特定时间运行一次，其余时间都不会用到，此时TinyLFU就很难让这类元素通过Sketch的过滤，因为它们无法在运行期间积累到足够高的频率。应对短时间的突发访问是LRU的强项，W-TinyLFU就结合了LRU和LFU两者的优点，从整体上看是它是LFU策略，从局部实现上看又是LRU策略。具体做法是将新记录暂时放入一个名为Window Cache的前端LRU缓存里面，让这些对象可以在Window Cache中累积热度，如果能通过TinyLFU的过滤器，再进入名为Main Cache的主缓存中存储，主缓存根据数据的访问频繁程度分为不同的段（LFU策略，实际上W-TinyLFU只分了两段），但单独某一段局部来看又是基于LRU策略去实现的（称为Segmented LRU）。每当前一段缓存满了之后，会将低价值数据淘汰到后一段中去存储，直至最后一段也满了之后，该数据就彻底清理出缓存。

仅靠以上简单的、有限的介绍，你不一定能完全理解TinyLFU和W-TinyLFU的工作原理，但肯定能看出这些改进算法比起原来基础版本的LFU要复杂了许多。有时候为了取得理想的效果，采用较为复杂的淘汰策略是不得已的选择，Caffeine官方给出的W-TinyLFU以及另外两种高级淘汰策略ARC¹⁵（Adaptive Replacement Cache）、LIRS¹⁶（Low Inter-Reference Recency Set）与基础的LFU策略之间的对比，如图4-13所示。

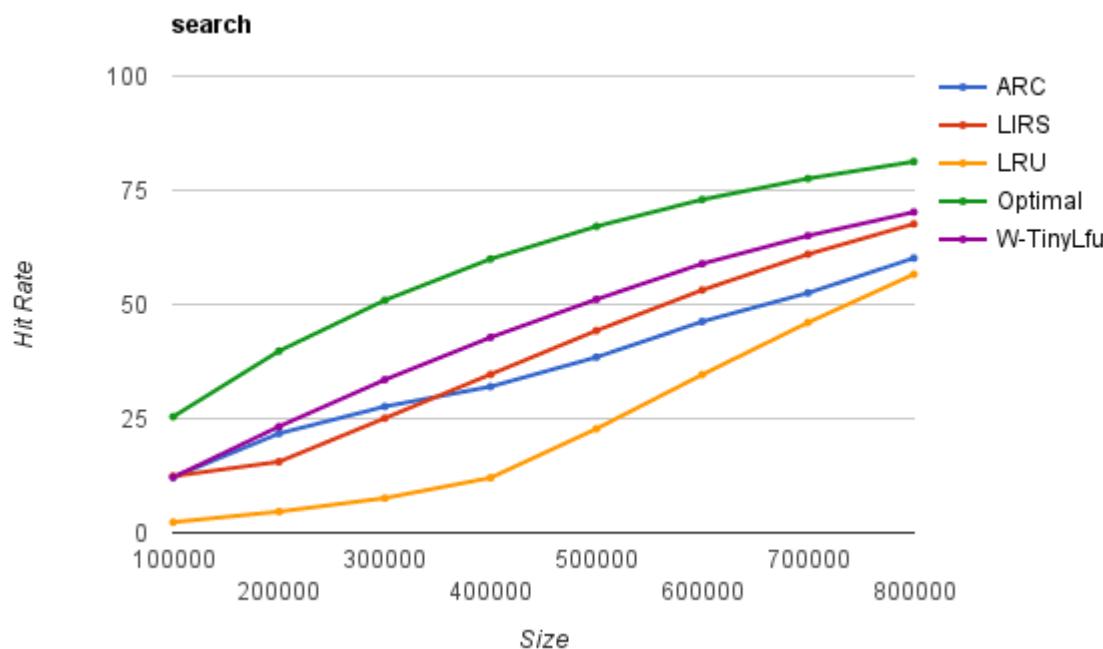


图4-13 几种淘汰算法在搜索场景下的命中率对比（图片来自Caffeine¹³）

在搜索场景中，三种高级策略的命中率较为接近于理想曲线（Optimal），而LRU则差距最远，Caffeine官方给出的¹³数据库、网站、分析类等应用场景中，这几种策略之间的绝对差距不尽相同，但相对排名基本上没有改变，最基础的淘汰策略的命中率是最低的。对其他缓存淘汰策略感兴趣的读者可以参考维基百科中对Cache Replacement Policies¹⁴的介绍。

扩展功能

一般来说，一套标准的Map接口（或者来自JSR 107¹⁵的javax.cache.Cache接口）就可以满足缓存访问的基本需要，不过在“访问”之外，专业的缓存往往还会提供很多额外的功能。笔者简要列举如下：

- 加载器**：许多缓存都有“CacheLoader”之类的设计，加载器可以让缓存从只能被动存储外部放入的数据，变为能够主动通过加载器去加载指定Key值的数据，加载器也是实现自动刷新功能的基础前提。
- 淘汰策略**：有的缓存淘汰策略是固定的，也有一些缓存能够支持用户自己根据需要选择不同的淘汰策略。
- 失效策略**：要求缓存的数据在一定时间后自动失效（移除出缓存）或者自动刷新（使用加载器重新加载）。
- 事件通知**：缓存可能会提供一些事件监听器，让你在数据状态变动（如失效、刷新、移除）时进行一些额外操作。有的缓存还提供了对缓存数据本身的监视能力（Watch功

能）。

- 并发级别**：对于通过分段加锁来实现的缓存（以Guava Cache为代表），往往会提供并发级别的设置。可以简单将其理解为缓存内部是使用多个Map来分段存储数据的，并发级别就用于计算出使用Map的数量。如果将这个参数设置过大，会引入更多的Map，需要额外维护这些Map而导致更大的时间和空间上的开销；如果设置过小，又会导致在访问时产生线程阻塞，因为多个线程更新同一个ConcurrentMap的同一个值时会产生锁竞争。
- 容量控制**：缓存通常都支持指定初始容量和最大容量，初始容量目的是减少扩容频率，这与Map接口本身的初始容量含义是一致的。最大容量类似于控制Java堆的-Xmx参数，当缓存接近最大容量时，会自动清理掉低价值的数据。
- 引用方式**：支持将数据设置为软引用或者弱应用，提供引用方式的设置是为了将缓存与Java虚拟机的垃圾收集机制联系起来。
- 统计信息**：提供诸如缓存命中率、平均加载时间、自动回收计数等统计。
- 持久化**：支持将缓存的内容存储到数据库或者磁盘中，进程内缓存提供持久化功能的作用不是太大，但分布式缓存大多都会考虑提供持久化功能。

至此，本节已简要介绍了缓存的三项属性：吞吐量、命中率和扩展功能，笔者将几款主流进程内缓存方案整理成表4-4，供读者参考。

表4-4 几款主流进程内缓存方案对比

	ConcurrentHashMap	Ehcache	Guava Cache	Caffeine
访问性能	最高	一般	良好	优秀 接近于ConcurrentHashMap
淘汰策略	无	支持多种淘汰策略 FIFO、LRU、LFU等	LRU	W-TinyLFU
扩展功能	只提供基础的访问接口	并发级别控制 失效策略 容量控制 事件通知 统计信息	大致同左	大致同左

分布式缓存

相比起缓存数据在进程内存中读写的速度，一旦涉及网络访问，由网络传输、数据复制、序列化和反序列化等操作所导致的延迟要比内存访问高得多，所以对分布式缓存来说，处理与网络有相关的操作是对吞吐量影响更大的因素，往往也是比淘汰策略、扩展功能更重要的关注点，这决定了尽管也有Ehcache、Infinispan这类能同时支持分布式部署和进程内嵌部署的缓存方案，但通常进程内缓存和分布式缓存选型时会有完全不同的候选对象及考察点。我们决定使用哪种分布式缓存前，首先必须确认自己需求是什么？

- 从访问的角度来说，如果是频繁更新但甚少读取的数据，通常是不会有人把它拿去做缓存的，因为这样做没有收益。对于甚少更新但频繁读取的数据，理论上更适合做复制式缓存；对于更新和读取都较为频繁的数据，理论上就更适合做集中式缓存。笔者简要介绍这两种分布式缓存形式的差别与代表性产品：

- 复制式缓存**：复制式缓存可以看作是“能够支持分布式的进程内缓存”，它的工作原理与Session复制类似。缓存中所有数据在分布式集群的每个节点里面都存在有一份副本，读取数据时无须网络访问，直接从当前节点的进程内存中返回，理论上可以做到与进程内缓存一样高的读取性能；当数据发生变化时，就必须遵循复制协议，将变更同步到集群的每个节点中，复制性能随着节点的增加呈现平方级下降，变更数据的代价十分高昂。

复制式缓存的代表是JBossCache^[1]，这是JBoss针对企业级集群设计的缓存方案，支持JTA事务，依靠JGroup进行集群节点间数据同步。以JBossCache为典型的复制式缓存曾有一段短暂的兴盛期，但今天基本上已经很难再见到使用这种缓存形式的大型信息系统了，JBossCache被淘汰的主要原因是写入性能实在差到不堪入目的程度，它在小规模集群中同步数据尚算差强人意，但在大规模集群下，很容易就因网络同步的速度跟不上写入速度，进而导致在内存中累计大量待重发对象，最终引发OutOfMemory崩溃。如果对JBossCache没有足够了解的话，稍有不慎就要被埋进坑里。

为了缓解复制式同步的写入效率问题，JBossCache的继任者Infinispan^[2]提供了另一种分布式同步模式（这种同步模式的名字就叫做“分布式”），允许用户配置数据需要复制的副本数量，譬如集群中有八个节点，可以要求每个数据只保存四份副本，此时，缓存的总容量相当于是传统复制模式的一倍，如果要访问的数据在本地缓存中没

有存储，Infinispan完全有能力感知网络的拓扑结构，知道应该到哪些节点中寻找数据。

- **集中式缓存**：集中式缓存是目前分布式缓存的主流形式，集中式缓存的读、写都需要网络访问，其好处是不会随着集群节点数量的增加而产生额外的负担，其坏处自然是读、写都不再可能达到进程内缓存那样的高性能。

集中式缓存还有一个必须提到的关键特点，它与使用缓存的应用分处在独立的进程空间中，其好处是它能够为异构语言提供服务，譬如用C语言编写的Memcached^[1]完全可以毫无障碍地为Java语言编写的应用提供缓存服务；但其坏处是如果要缓存对象等复杂类型的话，基本上就只能靠序列化来支撑具体语言的类型系统（支持Hash类型的缓存，可以部分模拟对象类型），不仅有序列化的成本，还很容易导致传输成本也显著增加。举个例子，假设某个有100个字段的大对象变更了其中1个字段的值，通常缓存也不得不把整个对象所有内容重新序列化传输出去才能实现更新，因此，一般集中式缓存更提倡直接缓存原始数据类型而不是对象。相比之下，JBossCache通过它的字节码自审（Introspection）功能和树状存储结构（TreeCache），做到了自动跟踪、处理对象的部分变动，用户修改了对象中哪些字段的数据，缓存就只会同步对象中真正变更那部分数据。

如今Redis^[2]广为流行，基本上已经打败了Memcached及其他集中式缓存框架，成为集中式缓存的首选，甚至可以说成为了分布式缓存的实质上的首选，几乎到了不必管读取、写入哪种操作更频繁，都可以无脑上Redis的程度。也因如此，之前说到哪些数据适合用复制式缓存、哪些数据适合集中式缓存时，笔者都在开头加了个拗口的“理论上”。尽管Redis最初设计的本意是NoSQL数据库而不是专门用来做缓存的，可今天它确实已经成为许多分布式系统中不可或缺的基础设施，广泛用作缓存的实现方案。

- 从数据一致性角度说，缓存本身也有集群部署的需求，理论上你应该认真考虑一下是否能接受不同节点取到的缓存数据有可能存在差异。譬如刚刚放入缓存中的数据，另外一个节点马上访问发现未能读到；刚刚更新缓存中的数据，另外一个节点访问在短时间类读取到的仍是旧的数据，等等。根据分布式缓存集群是否能保证数据一致性，可以将它分为AP和CP两种类型（在“[分布式事务](#)”中已介绍过CAP各自的含义）。此处又一次出现了“理论上”，是因为我们实际开发中通常不太会把追求强一致性的数据使用缓存来处理，可以这样做，但是没必要（可类比MESI等缓存一致性协议）。譬如，Redis集群就是典型的AP式，有着高性能高可用等特点，却并不保证强一致性。而能够保证强一致性的ZooKeeper、Doozerd、Etcd等分布式协调框架，通常不会有人将它们当为“缓存框架”来使用，这些分布式协调框架的吞吐量相对Redis来说是非常有限的。不过ZooKeep

er、Doozerd、Etcd倒是常与Redis和其他分布式缓存搭配工作，用来实现其中的通知、协调、队列、分布式锁等功能。

分布式缓存与进程内缓存各有所长，也有各有局限，它们是互补而非竞争的关系，如有需要，完全可以同时把进程内缓存和分布式缓存互相搭配，构成透明多级缓存（Transparent Multilevel Cache，TMC），如图4-14所示。先不考虑“透明”的话，多级缓存是很好理解的，使用进程内缓存做一级缓存，分布式缓存做二级缓存，如果能在一级缓存中查询到结果就直接返回，否则便到二级缓存中去查询，再将二级缓存中的结果回填到一级缓存，以后再访问该数据就没有网络请求了。如果二级缓存也查询不到，就发起对最终数据源的查询，将结果回填到一、二级缓存中去。

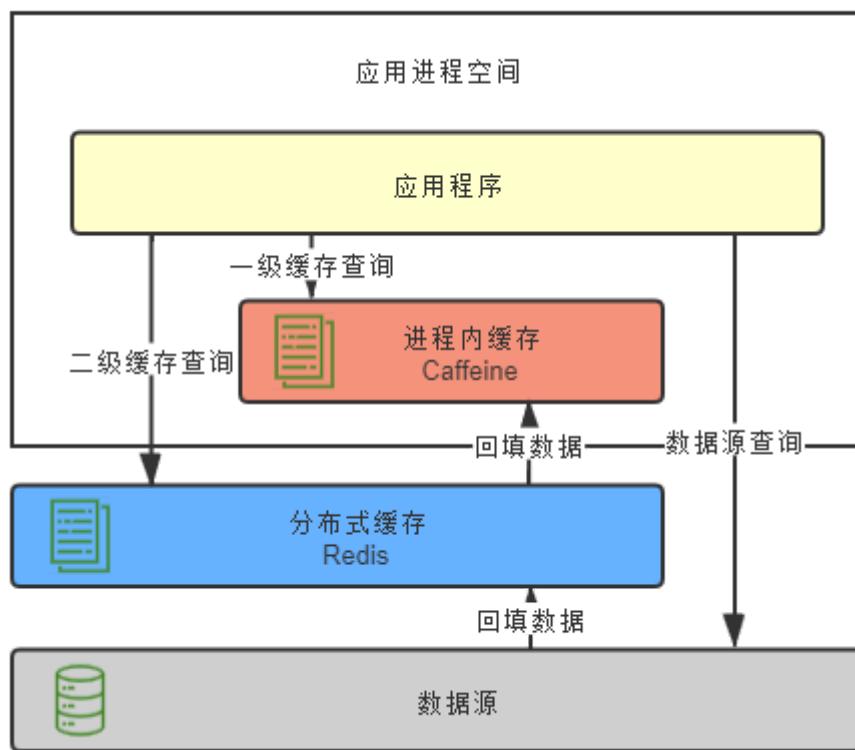


图4-14 多级缓存

尽管多级缓存结合了进程内缓存和分布式缓存的优点，但它的代码侵入性较大，需要由开发者承担多次查询、多次回填的工作，也不便于管理，如超时、刷新等策略都要设置多遍，数据更新更是麻烦，很容易会出现各个节点的一级缓存、以及二级缓存里数据互相不一致的问题。必须“透明”地解决以上问题，多级缓存才具有实用的价值。一种常见的设计原则是变更以分布式缓存中的数据为准，访问以进程内缓存的数据优先。大致做法是当数据发生变动时，在集群内发送推送通知（简单点的话可采用Redis的PUB/SUB，求严谨的话引入ZooKeeper或Etcd来处理），让各个节点的一级缓存自动失效掉相应数据。当访问

缓存时，提供统一封装好的一、二级缓存联合查询接口，接口外部是只查询一次，接口内部自动实现优先查询一级缓存，未获取到数据再自动查询二级缓存的逻辑。

缓存风险

本节开篇就提到，缓存不是多多益善，它属于有利有弊，是真正到必须使用时才考虑的解决方案。本节将介绍使用几种常见的缓存风险及其应对办法。

缓存穿透

缓存的目的是为了缓解CPU或者I/O的压力，譬如对数据库做缓存，大部分流量都从缓存中直接返回，只有缓存未能命中的数据请求才会流到数据库中，这样数据库压力自然就减小了。但是如果查询的数据在数据库中根本不存在的话，缓存里自然也不会有，这类请求的流量每次都不会命中，每次都会触及到末端的数据库，缓存就起不到缓解压力的作用了，这种查询不存在数据的现象被称为缓存穿透。

缓存穿透有可能是业务逻辑本身就存在的固有问题，也有可能是被恶意攻击的所导致，为了解决缓存穿透，通常会采取下面两种办法：

1. 对于业务逻辑本身就不能避免的缓存穿透，可以约定在一定时间内对返回为空的Key值依然进行缓存（注意是正常返回但是结果为空，不应把抛异常的也当作空值来缓存了），使得在一段时间内缓存最多被穿透一次。如果后续业务在数据库中对该Key值插入了新记录，那应当在插入之后主动清理掉缓存的Key值。如果业务时效性允许的话，也可以将对缓存设置一个较短的超时时间来自动处理。
2. 对于恶意攻击导致的缓存穿透，通常会在缓存之前设置一个布隆过滤器来解决。所谓恶意攻击是指请求者刻意构造数据库中肯定不存在的Key值，然后发送大量请求进行查询。布隆过滤器是用最小的代价来判断某个元素是否存在于某个集合的办法。如果布隆过滤器给出的判定结果是请求的数据不存在，那就直接返回即可，连缓存都不必去查。虽然维护布隆过滤器本身需要一定的成本，但比起攻击造成的资源损耗仍然是值得的。

缓存击穿

我们都知道缓存的基本工作原理是首次从真实数据源加载数据，完成加载后回填入缓存，以后其他相同的请求就从缓存中获取数据，缓解数据源的压力。如果缓存中某些热点数据

忽然因某种原因失效了，譬如典型地由于超期而失效，此时又有多个针对该数据的请求同时发送过来，这些请求将全部未能命中缓存，都到达真实数据源中去，导致其压力剧增，这种现象被称为缓存击穿。要避免缓存击穿问题，通常会采取下面的两种办法：

1. 加锁同步，以请求该数据的Key值为锁，使得只有第一个请求可以流入到真实的数据源中，其他线程采取阻塞或重试策略。如果是进程内缓存出现问题，施加普通互斥锁即可，如果是分布式缓存中出现的问题，就施加分布式锁，这样数据源就不会同时收到大量针对同一个数据的请求了。
2. 热点数据由代码来手动管理，缓存击穿是仅针对热点数据被自动失效才引发的问题，对于这类数据，可以直接由开发者通过代码来有计划地完成更新、失效，避免由缓存的策略自动管理。

缓存雪崩

缓存击穿是针对单个热点数据失效，由大量请求击穿缓存而给真实数据源带来压力。有另一种可能是更普遍的情况，不需要是针对单个热点数据的大量请求，而是由于大批不同的数据在短时间内一起失效，导致了这些数据的请求都击穿了缓存到达数据源，同样令数据源在短时间内压力剧增。

出现这种情况，往往是系统有专门的缓存预热功能，也可能大量公共数据是由某一次冷操作加载的，这样都可能出现由此载入缓存的大批数据具有相同的过期时间，在同一时刻一起失效。还有一种情况是缓存服务由于某些原因崩溃后重启，此时也会造成大量数据同时失效，这种现象被称为缓存雪崩。要避免缓存雪崩问题，通常会采取下面的三种办法：

1. 提升缓存系统可用性，建设分布式缓存的集群。
2. 启用透明多级缓存，各个服务节点一级缓存中的数据通常会具有不一样的加载时间，也就分散了它们的过期时间。
3. 将缓存的生存期从固定时间改为一个时间段内的随机时间，譬如原本是一个小时过期，那可以缓存不同数据时，设置生存期为55分钟到65分钟之间的某个随机时间。

缓存污染

缓存污染是指缓存中的数据与真实数据源中的数据不一致的现象。尽管笔者在前面是说过缓存通常不追求强一致性，但这显然不能等同于缓存和数据源间连最终的一致性都可以不

要求了。

缓存污染多数是由开发者更新缓存不规范造成的，譬如你从缓存中获得了某个对象，更新了对象的属性，但最后因为某些原因，譬如后续业务发生异常回滚了，最终没有成功写入到数据库，此时缓存的数据是新的，数据库中的数据是旧的。为了尽可能的提高使用缓存时的一致性，已经总结不少更新缓存可以遵循设计模式，譬如Cache Aside、Read/Write Through、Write Behind Caching等。其中最简单、成本最低的Cache Aside模式是指：

- 读数据时，先读缓存，缓存没有的话，再读数据源，然后将数据放入缓存，再响应请求。
- 写数据时，先写数据源，然后失效（而不是更新）掉缓存。

读数据方面一般没什么出错的余地，但是写数据时，就有必要专门强调两点：一是先后顺序是先数据源后缓存。试想一下，如果采用先失效缓存后写数据源的顺序，那一定存在一段时间缓存已经删除完毕，但数据源还未修改完成，此时新的查询请求到来，缓存未能命中，就会直接流到真实数据源中。这样请求读到的数据依然是旧数据，随后又重新回填到缓存中。当数据源的修改完成后，结果就成了数据在数据源中是新的，在缓存中是老的，两者就会有不一致的情况。另一点是应当失效缓存，而不是去尝试更新缓存，这很容易理解，如果去更新缓存，更新过程中数据源又被其他请求再次修改的话，缓存又要面临处理多次赋值的复杂时序问题。所以直接失效缓存，等下次用到该数据时自动回填，期间无论数据源中的值被改了多少次都不会造成任何影响。

Cache Aside模式依然是不能保证在一致性上绝对不出问题的，否则就无须设计出Paxos这样复杂的共识算法了。典型的出错场景是如果某个数据是从未被缓存过的，请求会直接流到真实数据源中，如果数据源中的写操作发生在查询请求之后，结果回填到缓存之前，也会出现缓存中回填的内容与数据库的实际数据不一致的情况。但这种情况的概率是很低的，Cache Aside模式仍然是以低成本更新缓存，并且获得相对可靠结果的解决方案。

架构安全性

即使只限定在“软件架构设计”这个语境下，系统安全仍然是一个很大的话题。我们谈论的计算机系统安全，不仅仅是指“防御系统被黑客攻击”这样狭隘的安全，，还至少应包括（不限于）以下这些问题的具体解决方案：

- **认证** (Authentication) : 系统如何正确分辨出操作用户的真实身份？
- **授权** (Authorization) : 系统如何控制一个用户该看到哪些数据、能操作哪些功能？
- **凭证** (Credential) : 系统如何保证它与用户之间的承诺是双方当时真实意图的体现，是准确、完整且不可抵赖的？
- **保密** (Confidentiality) : 系统如何保证敏感数据无法被包括系统管理员在内的内外部人员所窃取、滥用？
- **传输** (Transport Security) : 系统如何保证通过网络传输的信息无法被第三方窃听、篡改和冒充？
- **验证** (Verification) : 系统如何确保提交到每项服务中的数据是合乎规则的，不会对系统稳定性、数据一致性、正确性产生风险？

与安全相关的问题，一般不会直接创造价值，解决起来又烦琐复杂，费时费力，因此经常性被开发者有意无意地忽略掉。庆幸的是这些问题基本上也都是与具体系统、具体业务无关的通用性问题，这意味着它们往往存在着业界通行的、已被验证过是行之有效的解决方案，乃至已经形成行业标准，不需要开发者自己从头去构思如何解决。

在本章中，笔者会围绕系统安全的标准方案，逐一探讨以上问题的处理办法，并会以Fenix's Bookstore作为案例实践。因篇幅所限，笔者没有在文中直接贴出代码，如有需要，可以在Fenix's Bookstore的GitHub仓库获取。此外，还有其他一些安全相关的内容主要是由管理、运维、审计领域为主导，尽管也需要软件架构和开发的配合参与，但不列入本章的讨论范围之内，譬如：安全审计、系统备份与恢复、防治病毒、信息系统安全法规与制度、计算机防病毒制度、保护私有信息规则，等等。

认证

认证 (Authentication)

系统如何正确分辨出操作用户的真实身份？

认证、授权和凭证可以说是一个系统中最基础的安全设计，哪怕再简陋的信息系统，大概也不可能忽略掉“用户登录”功能。信息系统为用户提供服务之前，总是希望先弄清楚“你是谁？”（认证），“你能干什么？”（授权）以及“你如何证明？”（凭证）这三个基本问题。然而，这三个基本问题又并不像部分开发者认为的那样，只是一个“系统登录”功能，仅仅是校验一下用户名、密码是否正确这么简单。账户和权限信息作为一种必须最大限度保障安全和隐私，同时又要兼顾各个系统模块甚至系统间共享访问的基础主数据，它的存储、管理与使用都面临一系列复杂的问题。对于某些大规模的信息系统，账户和权限的管理往往要由专门的基础设施来负责，譬如微软的[活动目录](#)（Active Directory，AD）或者[轻量目录访问协议](#)（Lightweight Directory Access Protocol，LDAP），跨系统的共享使用甚至会用到区块链技术。

另外还有一个认知偏差：尽管“认证”是解决“你是谁？”的问题，但这里的“你”并不一定是指人（真不是在骂你），也可能是指外部的代码，即第三方的类库或者服务。最初，对代码认证的重要程度甚至高于对最终用户的认证，譬如在早期的Java系统里，安全认证默认是特指“代码级安全”，即你是否信任要在你的电脑中运行的代码。这是由Java当时的主要应用形式——Java Applets所决定的：类加载器从远端下载一段字节码，以Applets的形式在用户的浏览器中运行，由于Java操控计算机资源的能力要远远强于JavaScript，因此必须先确保这些代码不会损害用户的计算机，否则就谁都不敢去用。这一阶段的安全观念催生了现在仍然存在于Java技术体系中的“安全管理器”（`java.lang.SecurityManager`）、“代码权限许可”（`java.lang.RuntimePermission`）等概念。如今，对外部类库和服务的认证需求依然普遍，但相比起五花八门的最终用户认证来说，代码认证的研究发展方向已经很固定，基本上都统一到证书签名上。在本节中，认证的范围只限于对最终用户的认证，而代码认证会安排在“分布式的基石”中的“[服务安全](#)”去讲解。

认证的标准

世纪之交，Java迎来了Web时代的辉煌，互联网的迅速兴起促使Java进入了快速发展时期。这时候，基于HTML和JavaScript的超文本Web应用迅速超过了“Java 2时代”之前的Java Applets应用，B/S系统对最终用户认证的需求使得“安全认证”的重点逐渐从“代码级安全”转为“用户级安全”，即你是否信任正在操作的用户。在1999年，随J2EE 1.2（它是J2EE的首个版本，为了与J2SE同步，初始版本号直接就是1.2）发布的Servlet 2.2中，添加了一系列用于认证的API，主要包括下列两部分内容：

- 标准方面，添加了四种内置的、不可扩展的认证方案，即Client-Cert、Basic、Digest和Form。
- 实现方面，添加了与认证和授权相关的一套程序接口，譬如 `HttpServletRequest::isUserInRole()`、`HttpServletRequest::getUserPrincipal()` 等方法。

一项发布超过20年的老旧技术，原本并没有什么专门提起的必要性，笔者之所以引用这件事，是希望从它包含的两部分内容中引出一个架构安全性的经验原则：以标准规范为指导、以标准接口去实现。安全涉及的问题很麻烦，但解决方案已相当成熟，对于99%的系统来说，在安全上不去做轮子，不去想发明创造，严格遵循标准就是最恰当的安全设计。

引用J2EE 1.2对安全的改进还有另一个原因，它内置的Basic、Digest、Form和Client-Cert这四种认证方案都很有代表性，刚好分别覆盖了通信信道、协议和内容层面的认证。而这三种层面认证恰好涵盖了主流的三种认证方式，具体含义和应用场景列举如下。

- **通信信道上的认证**：你和我建立通信连接之前，要先证明你是谁。在网络传输（Network）场景中的典型是基于SSL/TLS传输安全层的认证。
- **通信协议上的认证**：你请求获取我的资源之前，要先证明你是谁。在互联网（Internet）场景中的典型是基于HTTP协议的认证。
- **通信内容上的认证**：你使用我提供的服务之前，要先证明你是谁。在万维网（World Wide Web）场景中的典型是基于Web内容的认证。

关于通信信道上的认证，由于内容较多，又与后续介绍微服务安全方面的话题关系密切，将会独立放到本章的“传输”里，而且J2EE中的Client-Cert其实并不是用于TLS的，以它引出TLS并不合适。下面重点了解基于通信协议和通信内容的两种认证方式。

HTTP认证

前文已经提前用到了一个技术名词——认证方案（Authentication Schemes），它是指生成用户身份凭证的某种方法，这个概念最初源于HTTP协议的认证框架（Authentication Framework）。IETF在[RFC 7235](#)中定义了HTTP协议的通用认证框架，要求所有支持HTTP协议的服务器，在未授权的用户意图访问服务端保护区域的资源时，应返回401 Unauthorized的状态码，同时应在响应报文头里附带以下两个分别代表网页认证和代理认证的Header之一，告知客户端应该采取何种方式产生能代表访问者身份的凭证信息：

```
WWW-Authenticate: <认证方案> realm=<保护区域的描述信息>
Proxy-Authenticate: <认证方案> realm=<保护区域的描述信息>
```

接收到该响应后，客户端必须遵循服务端指定的认证方案，在请求资源的报文头中加入身份凭证信息，由服务端核实通过后才会允许该请求正常返回，否则将返回403 Forbidden错误。请求头报文应包含以下Header项之一：

```
Authorization: <认证方案> <凭证内容>
Proxy-Authorization: <认证方案> <凭证内容>
```

HTTP认证框架提出认证方案是希望能把认证“要产生身份凭证”的目的与“具体如何产生凭证”的实现分离开来，无论客户端通过生物信息（指纹、人脸）、用户密码、数字证书抑或其他方式来生成凭证，都属于是如何生成凭证的具体实现，都可以包容在HTTP协议预设的框架之内。HTTP认证框架的工作流程如图5-1所示。

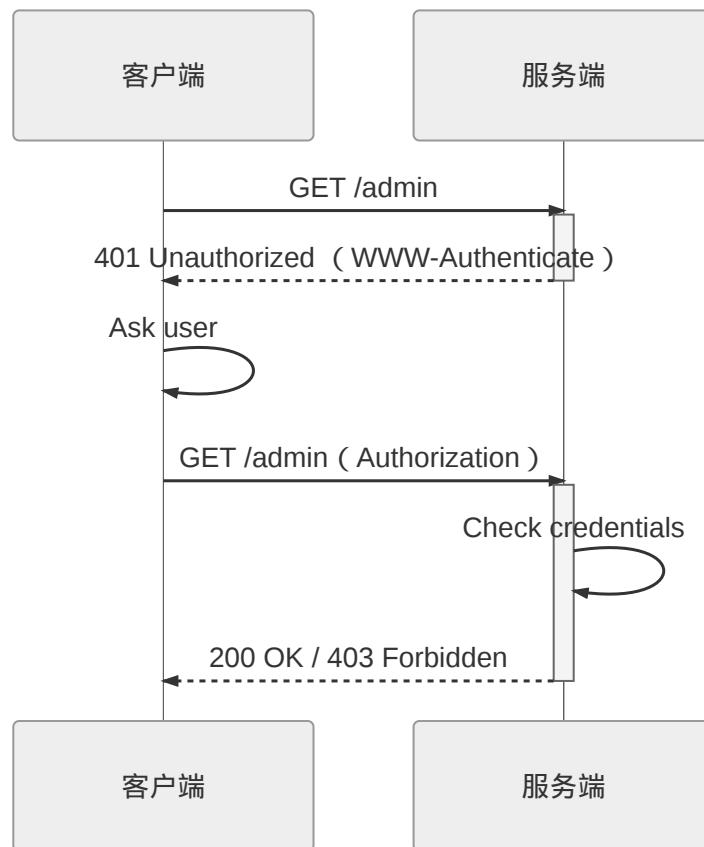


图5-1 HTTP认证框架的工作流程时序图

以上概念性的介绍可能会有些枯燥抽象，下面笔者将以最基础的认证方案——HTTP Basic认证为例来介绍认证是如何工作的。HTTP Basic认证是一种主要以演示为目的的认证方案，也应用于一些不要求安全性的场合，譬如家里的路由器登录等。Basic认证产生用户身份凭证的方法是让用户输入用户名和密码，经过Base64编码“加密”后作为身份凭证。譬如请求资源 `GET /admin` 后，浏览器会收到来自服务端的如下响应：

```

HTTP/1.1 401 Unauthorized
Date: Mon, 24 Feb 2020 16:50:53 GMT
WWW-Authenticate: Basic realm="example from icyfenix.cn"

```

此时，浏览器必须询问最终用户，即弹出类似图5-2所示的HTTP Basic认证对话框，要求提供用户名和密码。.

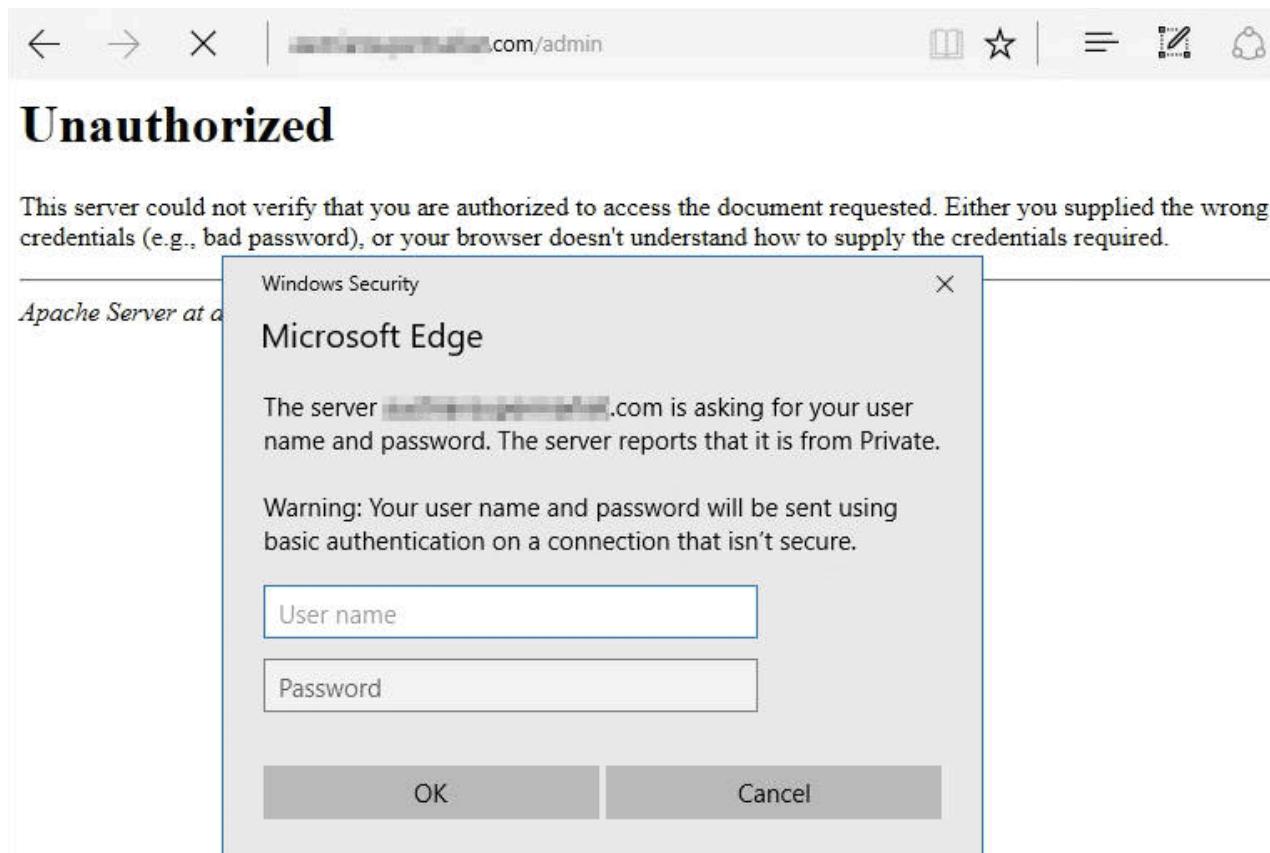


图5-2 HTTP Basic认证对话框

用户在对话框中输入密码信息，譬如输入用户名 `icyfenix`，密码 `123456`，浏览器会将字符串 `icyfenix:123456` 编码为 `aWN5ZmVuaXg6MTIzNDU2`，然后发送给服务端，HTTP请求如下所示：

```
GET /admin HTTP/1.1
Authorization: Basic aWN5ZmVuaXg6MTIzNDU2
```

服务端接收到请求，解码后检查用户名和密码是否合法，如果合法就返回 `/admin` 的资源，否则就返回403 Forbidden错误，禁止下一步操作。注意Base64只是一种编码方式，并非任何形式的加密，所以Basic认证的风险是显而易见的。除Basic认证外，IETF还定义了很多种可用于实际生产环境的认证方案，列举如下。

- **Digest** : RFC 7616，HTTP摘要认证，可视为Basic认证的改良版本，针对Base64明文发送的风险，Digest认证把用户名和密码加盐（一个被称为Nonce的变化值作为盐值）后再通过MD5/SHA等哈希算法取摘要发送出去。但是这种认证方式依然是不安全的，无论客户端使用何种加密算法加密，无论是否采用了Nonce这样的动态盐值去抵御

重放和冒认，遇到中间人攻击时依然存在显著的安全风险。关于加解密的问题，将在“[保密](#)”小节中详细讨论。

- **Bearer** : [RFC 6750](#)，基于OAuth 2规范来完成认证，OAuth2是一个同时涉及认证与授权的协议，在“[授权](#)”小节将详细介绍OAuth 2。
- **HOBA** : [RFC 7486](#)，HOBA (HTTP Origin-Bound Authentication) 是一种基于自签名证书的认证方案。基于数字证书的信任关系主要有两类模型：一类是采用CA (Certification Authority) 层次结构的模型，由CA中心签发证书；另一种是以IETF的Token Binding协议为基础的OBC (Origin Bound Certificate) 自签名证书模型。在“[传输](#)”小节将详细介绍数字证书。

HTTP认证框架中的认证方案是允许自行扩展的，并不要求一定由RFC规范来定义，只要用户代理（User Agent，通常是浏览器，泛指任何使用HTTP协议的程序）能够识别这种私有的认证方案即可。因此，很多厂商也扩展了自己的认证方案。

- **AWS4-HMAC-SHA256** : 亚马逊AWS基于HMAC-SHA256哈希算法的认证。
- **NTLM / Negotiate** : 这是微软公司NT LAN Manager (NTLM) 用到的两种认证方式。
- **Windows Live ID** : 微软开发并提供的“统一登入”认证。
- **Twitter Basic** : 一个不存在的网站所改良的HTTP基础认证。
-

Web认证

IETF为HTTP认证框架设计了可插拔（Pluggable）的认证方案，原本是希望能涌现出各式各样的认证方案去支持不同的应用场景。尽管上节列举了一些还算常用的认证方案，但目前的信息系统，尤其是在系统对终端用户的认证场景中，直接采用HTTP认证框架的比例其实十分低，这不难理解，HTTP是“超文本传输协议”，传输协议的根本职责是把资源从服务端传输到客户端，至于资源具体是什么内容，只能由客户端自行解析驱动。以HTTP协议为基础的认证框架也只能面向传输协议而不是具体传输内容来设计，如果用户想要从服务器中下载文件，弹出一个HTTP服务器的对话框，让用户登录是可接受的；但如果用户访问信息系统中的具体服务，身份认证肯定希望是由系统本身的功能去完成的，而不是由HTTP服务器来负责认证。这种依靠内容而不是传输协议来实现的认证方式，在万维网里被称为“Web认证”，由于实现形式上登录表单占了绝对的主流，因此通常也被称为“表单认证”（Form Authentication）。

直至2019年以前，表单认证都没有什么行业标准可循，表单是什么样，其中的用户字段、密码字段、验证码字段是否要在客户端加密，采用何种方式加密，接受表单的服务地址是什么等，都完全由服务端与客户端的开发者自行协商决定。“没有标准的约束”反倒成了表单认证的一大优点，表单认证允许我们做出五花八门的页面，各种程序语言、框架或开发者本身都可以自行决定认证的全套交互细节。

可能你还记得开篇中说的“遵循规范、别造轮子就是最恰当的安全”，这里又将表单认证的高自由度说成是一大优点，好话都让笔者给说全了。笔者提倡用标准规范去解决安全领域的共性问题，这条原则完全没有必要与界面是否美观合理、操作流程是否灵活便捷这些应用需求对立起来。譬如，想要支持密码或扫码等多种登录方式、想要支持图形验证码来驱逐爬虫与机器人、想要支持在登录表单提交之前进行必要的表单校验，等等，这些需求十分具体，不具备写入标准规范的通用性，却具备足够的合理性，应当在实现层面去满足。同时，如何控制权限保证不产生越权操作、如何传输信息保证内容不被窃听篡改、如何加密敏感内容保证即使泄漏也不被逆推出明文，等等，这些问题已有通行的解决方案，明确定义在规范之中，也应当在架构层面去遵循。

表单认证与HTTP认证不见得是完全对立的，两者有不同的关注点，可以结合使用。以Fenix's Bootstore的登录功能为例，页面表单是一个自行设计的Vue.js页面，但认证的整个交互过程遵循OAuth 2规范的密码模式。

2019年3月，万维网联盟（World Wide Web Consortium，W3C）批准了由[FIDO](#)（Fast Identity Online，一个安全、开放、防钓鱼、无密码认证标准的联盟）领导起草的世界首份Web内容认证的标准[“WebAuthn”](#)（在节里，我们只讨论WebAuthn，不会涉及CTAP、U2F和UAF），这里也许又有一些思维严谨的读者会感到矛盾与奇怪，不是才说了Web表单长什么样、要不要验证码、登录表单是否在客户端校验等等是十分具体的需求，不太可能定义在规范上的吗？确实如此，所以WebAuthn彻底抛弃了传统的密码登录方式，改为直接采用生物识别（指纹、人脸、虹膜、声纹）或者实体密钥（以USB、蓝牙、NFC连接的物理密钥容器）来作为身份凭证，从根本上消灭了用户输入错误产生的校验需求和防止机器人模拟产生的验证码需求等问题，甚至可以省掉表单界面，所以这个规范不关注界面该是什么样子、要不要验证码、是否要前端校验这些问题。

由于WebAuthn相对复杂，在阅读下面内容之前，如果你的设备和环境允许，建议先在[GitHub](#)网站的2FA认证功能[中](#)实际体验一下如何通过WebAuthn完成两段式登录，再继续阅读后面的内容。硬件方面，要求用带有TouchBar的MacBook，或者其他支持指纹、FaceID

验证的手机（目前在售的移动设备基本都带有生物识别装置）。软件方面，直至iOS 13.6，iPhone和iPad仍未支持WebAuthn，但Android和Mac OS系统中的Chrome，以及Windows的Edge浏览器都已经可以正常使用WebAuthn了。图5-3展示了使用WebAuthn登录不同浏览器的操作界面。

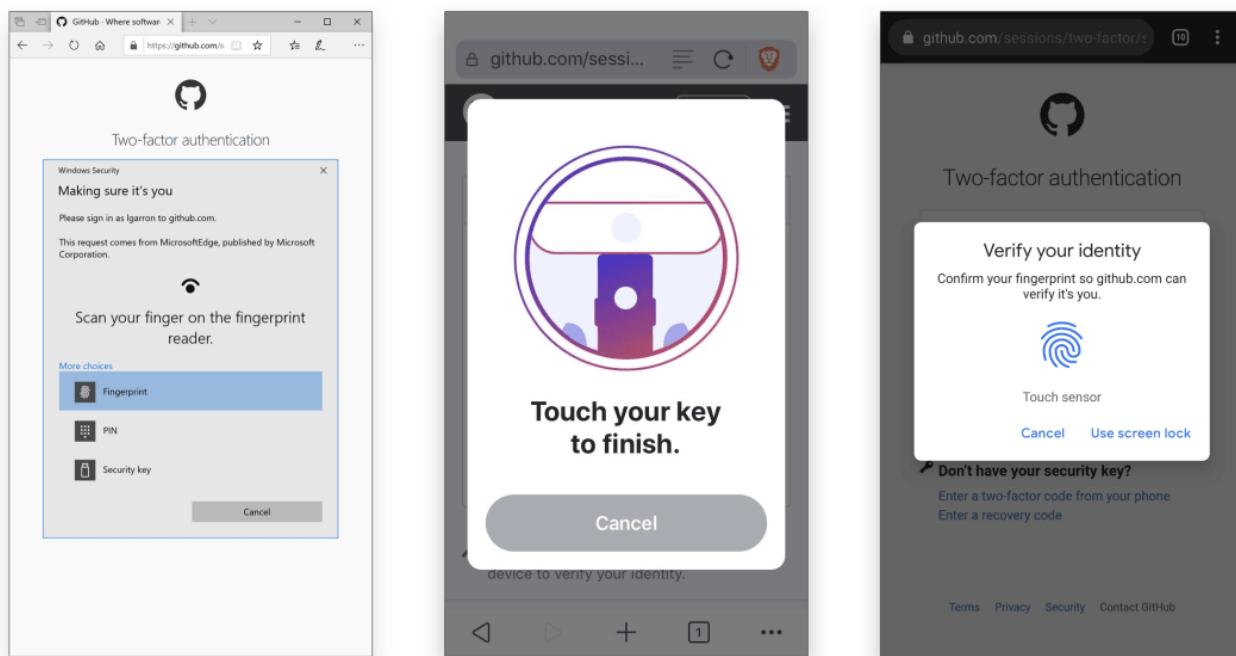


图5-3 不同浏览器上使用WebAuthn登录的对比

WebAuthn规范涵盖了“注册”与“认证”两大流程，先来介绍注册流程，它大致可以分为以下步骤：

1. 用户进入系统的注册页面，这个页面的格式、内容和用户注册时需要填写的信息均不包含在WebAuthn标准的定义范围内。
2. 当用户填写完信息，点击“提交注册信息”的按钮后，服务端先暂存用户提交的数据，生成一个随机字符串（规范中称为Challenge）和用户的UserID（在规范中称作凭证ID），返回给客户端。
3. 客户端的WebAuthn API接收到Challenge和UserID，把这些信息发送给验证器（Authenticator），验证器可理解为用户设备上TouchBar、FaceID、实体密钥等认证设备的统一接口。
4. 验证器提示用户进行验证，如果支持多种认证设备，还会提示用户选择一个想要使用的设备。验证的结果是生成一个密钥对（公钥和私钥），由验证器存储私钥、用户信息以及当前的域名。然后使用私钥对Challenge进行签名，并将签名结果、UserID和公钥一起返回客户端。

5. 浏览器将验证器返回的结果转发给服务器。
6. 服务器核验信息，检查UserID与之前发送的是否一致，并用公钥解密后得到的结果与之前发送的Challenge相比较，一致即表明注册通过，由服务端存储该UserID对应的公钥。

以上步骤的时序如图5-4所示。

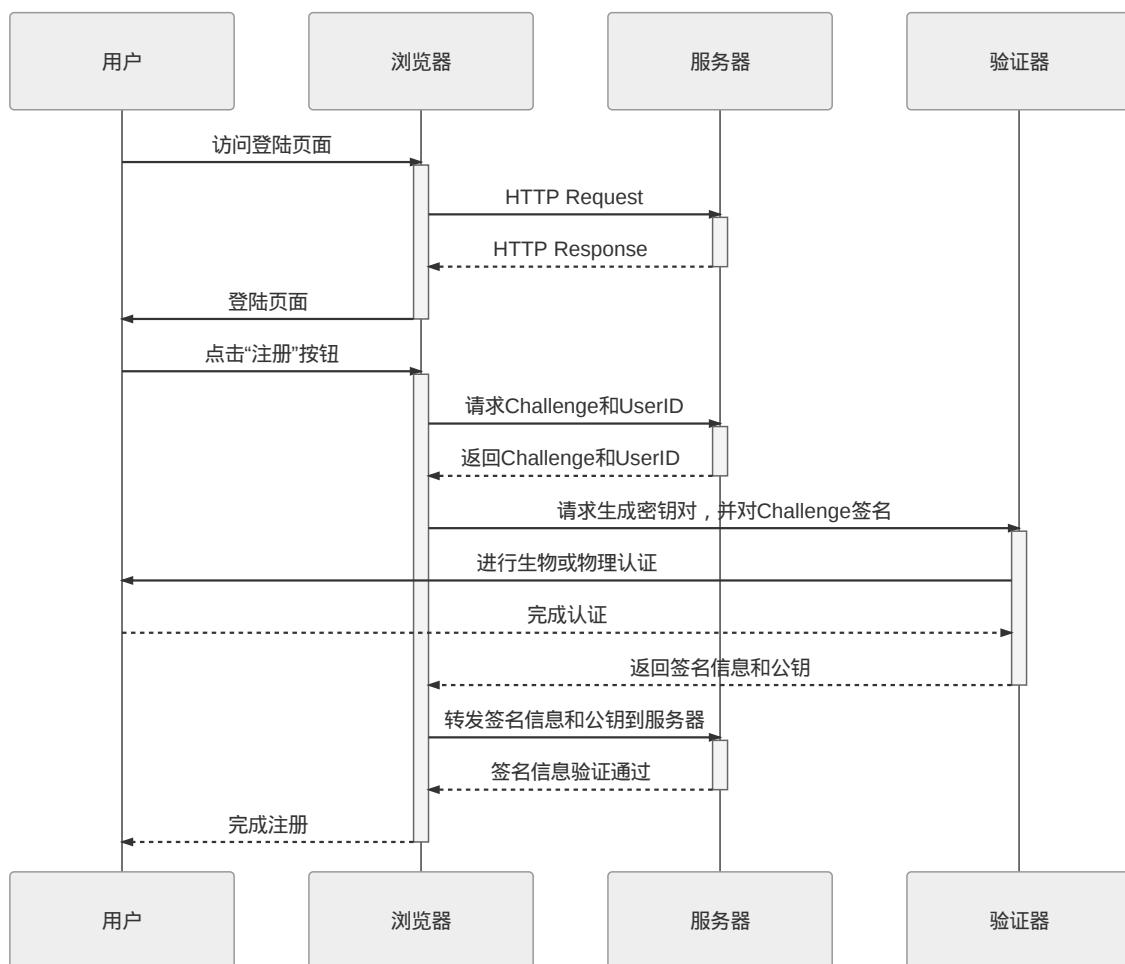


图5-4 注册流程时序图

登录流程与注册流程类似，如果你理解了注册流程，就很容易理解登录流程了。登录流程大致可以分为以下步骤：

1. 用户访问登录页面，填入用户名后即可点击登录按钮。
2. 服务器返回随机字符串Challenge、用户UserID。
3. 浏览器将Challenge和UserID转发给验证器。
4. 验证器提示用户进行认证操作。由于在注册阶段验证器已经存储了该域名的私钥和用户信息，所以如果域名和用户都相同的话，就不需要生成密钥对了，直接以存储的私钥加密Challenge，然后返回给浏览器。

5. 服务端接收到浏览器转发来的被私钥加密的Challenge，以此前注册时存储的公钥进行解密，如果解密成功则宣告登录成功。

WebAuthn采用非对称加密的公钥、私钥替代传统的密码，这是非常理想的认证方案，私钥是保密的，只有验证器需要知道它，连用户本人都不需要知道，也就没有人为泄漏的可能；公钥是公开的，可以被任何人看到或存储。公钥可用于验证私钥生成的签名，但不能用来签名，除了得知私钥外，没有其他途径能够生成可被公钥验证为有效的签名，这样服务器就可以通过公钥是否能够解密来判断最终用户的身份是否合法。

WebAuthn还一揽子地解决了传统密码在网络传输上的风险，在“[保密](#)”一节中我们会讲到无论密码是否客户端进行加密、如何加密，对防御中间人攻击来说都是没有意义的。更值得夸赞的是WebAuthn为登录过程带来极大的便捷性，不仅注册和验证的用户体验十分优秀，而且彻底避免了用户在一个网站上泄漏密码，所有使用相同密码的网站都收到攻击的问题，这个优点使得用户无须再为每个网站想不同的密码。

当前的WebAuthn还很年轻，普及率暂时还很有限，但笔者相信几年之内它必定会发展成Web认证的主流方式，被大多数网站和系统所支持。

认证的实现

了解过业界标准的认证规范以后，这部分简要介绍一下在Java技术体系内通常是如何实现安全认证的。Java其实也有自己的认证规范，第一个系统性的Java认证规范发布于Java 1.3时代，是由Sun公司提出的同时面向代码级安全和用户级安全的认证授权服务——[JAAS](#)（Java Authentication and Authorization Service，Java认证和授权服务，Java 1.3处于扩展包中，Java 1.4时纳入标准包）。尽管JAAS已经考虑了最终用户的认证，但代码级安全在规范中仍然占更主要的地位。可能今天用过甚至听过JAAS的Java程序员都已经不多了，但是这个规范提出了很多在今天仍然活跃于主流Java安全框架中的概念，譬如一般把用户存放在“Principal”之中、密码存在“Credentials”之中、登录后从安全上下文“Context”中获取状态等常见的安全概念，都可以追溯到这一时期所定下的API：

- LoginModule（javax.security.auth.spi.LoginModule）
- LoginContext（javax.security.auth.login.LoginContext）
- Subject（javax.security.auth.Subject）
- Principal（java.security.Principal）

- Credentials (javax.security.auth.Destroyable、 javax.security.auth.Refreshable)

JAAS开创了这些沿用至今的安全概念，但规范本身实质上并没有得到广泛的应用，笔者认为有两大原因，一方面是由于JAAS同时面向代码级和用户级的安全机制，使得它过度复杂化，难以推广。在这个问题上Java社区一直有做持续的增强和补救，譬如Java EE 6中的JASPI、Java EE 8中的EE Security：

- JSR 115 : [Java Authorization Contract for Containers](#) (JACC)
- JSR 196 : [Java Authentication Service Provider Interface for Containers](#) (JASPI)
- JSR 375 : [Java EE Security API](#) (EE Security)

而另一方面，可能是更重要的一个原因，在21世纪的第一个十年里，以“With EJB”为口号，以WebSphere、JBoss等为代表的J2EE容器环境，与以“Without EJB”为口号、以Spring、Hibernate等为代表的轻量化开发框架产生了激烈的竞争，结果是后者获得了全面胜利。这个结果使得依赖于容器安全的JAAS无法得到大多数人的认可。

在今时今日，实际活跃于Java安全领域的是两个私有的（私有的意思是不由JSR所规范的，即没有java/javax.*作为包名的）的安全框架：[Apache Shiro](#)和[Spring Security](#)。

相较而言，Shiro更便捷易用，而Spring Security的功能则要复杂强大一些。无论是单体架构还是微服务架构的Fenix's Bookstore，笔者都选择了Spring Security作为安全框架，这个选择与功能、性能之类的考量没什么关系，就只是因为Spring Boot、Spring Cloud全家桶的缘故。这里不打算罗列代码来介绍Shiro与Spring Security的具体使用，如感兴趣可以参考Fenix's Bookstore的源码仓库。只从目标上看，两个安全框架提供的功能都很类似，大致包括以下四类：

- 认证功能：以HTTP协议中定义的各种认证、表单等认证方式确认用户身份，这是本节的主要话题。
- 安全上下文：用户获得认证之后，要开放一些接口，让应用可以得知该用户的基本资料、用户拥有的权限、角色，等等。
- 授权功能：判断并控制认证后的用户对什么资源拥有哪些操作许可，这部分内容会放到“[授权](#)”介绍。
- 密码的存储与验证：密码是烫手的山芋，存储、传输还是验证都应谨慎处理，我们会放到“[保密](#)”去具体讨论。

授权

授权 (Authorization)

系统如何控制一个用户该看到哪些数据、能操作哪些功能？

授权这个概念通常伴随着认证、审计、账号一同出现，并称为AAAA (Authentication、Authorization、Audit、Account，也有一些领域把Account解释为计费的意思)。授权行为在程序中的应用非常广泛，给某个类或某个方法设置范围控制符 (public、protected、private、<Package>) 在本质上也是一种授权 (访问控制) 行为。而在安全领域中所说的授权就更具体一些，通常涉及以下两个相对独立的问题：

- **确保授权的过程可靠**：对于单一系统来说，授权的过程是比较容易做到可控的，以前很多语境上提到授权，实质上讲的都是访问控制，理论上两者是应该分开的。而在涉及多方的系统中，授权过程则是一个比较困难却必须严肃对待的问题：如何既让第三方系统能够访问到所需的资源，又能保证其不泄露用户的敏感数据呢？常用的多方授权协议主要有OAuth2和SAML 2.0（两个协议涵盖的功能并不是直接对等的）。
- **确保授权的结果可控**：授权的结果用于对程序功能或者资源的访问控制 (Access Control)，成理论体系的权限控制模型有很多，譬如自主访问控制 (Discretionary Access Control , DAC)、强制访问控制 (Mandatory Access Control , MAC)、基于属性的访问控制 (Attribute-Based Access Control , ABAC)，还有最为常用的基于角色的访问控制 (Role-Based Access Control , RBAC)。

由于篇幅原因，在这一节里我们只介绍Fenix's Bookstore的代码中直接使用到的，也是日常开发中最常用到的RBAC和OAuth2这两种访问控制和授权方案。

RBAC

所有的访问控制模型，实质上都是在解决同一个问题：“谁 (User) 拥有什么权限 (Authority) 去操作 (Operation) 哪些资源 (Resource) ”。

这个问题初看起来并不难，一种直观的解决方案就是在用户对象上设定一些权限，当用户使用资源时，检查是否有对应的操作权限即可。很多著名的安全框架，譬如Spring Security的访问控制本质上就是支持这么做的。不过，这种把权限直接关联在用户身上的简单设计，在复杂系统上确实会导致一些比较烦琐的问题。试想一下，如果某个系统涉及到成百上千的资源，又有成千上万的用户，一旦两者搅合到一起，要为每个用户访问每个资源都分配合适的权限，必定导致巨大的操作量和极高的出错概率，这也正是RBAC所关注的问题之一。

RBAC模型在业界中有多种说法，其中以美国George Mason大学信息安全技术实验室提出的RBAC96模型最具有系统性，得到普遍的认可。为了避免对每一个用户设定权限，RBAC将权限从用户身上剥离，改为绑定到“**角色**”（Role）上，将权限控制变为对“**角色拥有操作哪些资源的许可**”这个逻辑表达式的值是否为真的求解过程。RBAC的主要元素的关系可以图5-5来表示。



图5-5 RBAC的主要元素的关系示意图

图5-5中出现了一个新的名词“**许可**”（Permission）。许可是抽象权限的具象化体现，权限在RBAC系统中的含义是“允许何种**操作**作用于哪些**资源**之上”，这句话的具体实例即为“许可”。提出许可这个概念的目的其实与提出角色的目的是完全一致的，只是更为抽象。角色为的是解耦用户与权限之间的多对多关系，而许可为的是解耦操作与资源之间的多对多关系，譬如不同的数据都能够有增、删、改等操作，如果将数据与操作搅和在一起也会面临配置膨胀问题。这里举个更具体的例子帮助你理清众多名词之间的关系，譬如某个论文管理系统的UserStory中，与访问控制相关的Backlog可能会是这样描述的：

Backlog :

周同学（User）是某SCI杂志的审稿人（Role），职责之一是在系统中审核论文（Authority）。在审稿过程（Session）中，当他认为某篇论文（Resource）达到了可以公开发表标准时，就会在后台点击通过按钮（Operation）来完成审核。

以上Backlog中“给论文点击通过按钮”就是一种许可，它是“审核论文”这项权限的具象化体现。

采用RBAC不仅是为了简化配置操作，还天然地满足了计算机安全中的“[最小特权原则](#)”（Least Privilege）。在RBAC模型中，角色拥有许可的数量是根据完成该角色工作职责所需的最小权限来赋予的，最典型例子是操作系统权限管理中的用户组，根据对不同角色的职责分工，如管理员（Administrator）、系统用户（System）、验证用户（Authenticated Users）、普通用户（Users）、来宾用户（Guests）等分配各自的权限，既保证用户能够正常工作，也避免用户出现越权操作的风险。当用户的职责发生变化时，在系统中就体现为它所隶属的角色被改变，譬如将“普通用户角色”改变“管理员角色”，就可以迅速让该用户具备管理员的多个细分权限，降低权限分配错误的风险。

RBAC还允许对不同角色之间定义关联与约束，进一步强化它的抽象描述能力。如不同的角色之间可以有继承性，典型的是RBAC-1模型的角色权限继承关系。譬如描述开发经理应该和开发人员一样具有代码提交的权限，描述开发人员都应该和任何公司员工一样具有食堂就餐的权限，就可以直接将食堂就餐赋予公司员工的角色上，把代码提交赋予到开发人员的角色上，再让开发人员的角色从公司员工派生，开发经理的角色从开发人员中派生即可。

不同角色之间也可以具有互斥性，典型的是RBAC-2模型的角色职责分离关系。互斥性要求权限被赋予角色时，或角色被赋予用户时应遵循的强制性职责分离规定。举个例子，角色的互斥约束可限制同一用户只能分配到一组互斥角色集合中至多一个角色，譬如不能让同一名员工既当会计，也当出纳，否则资金安全无法保证。角色的基数约束可限制某一个用户拥有的最大角色数目，譬如不能让同一名员工从产品、设计、开发、测试全部包揽，否则产品质量无法保证。

建立访问控制模型的基本目的是为了管理垂直权限和水平权限。垂直权限即功能权限，譬如前面提到的审稿编辑有通过审核的权限、开发经理有代码提交的权限、出纳有从账户提取资金的权限，这一类某个角色完成某项操作的许可，都可以直接翻译为功能权限。由于实际应用与权限模型具有高度对应关系，将权限从具体的应用中抽离出来，放到通用的模型中是相对容易的，Spring Security、Apache Shiro等权限框架就是这样的抽象产物，大多数系统都能采用这些权限框架来管理功能权限。

与此相对，水平权限即数据权限管理起来则要困难许多。譬如用户A、B都属于同一个角色，但它们各自在系统中产生的数据完全有可能是私有的，A访问或删除了B的数据也照样属于越权。一般来说，数据权限是很难抽象与通用的，仅在角色层面控制并不能满足全部业务的需要，很多时候只能具体到用户，甚至要具体管理到发生数据的某一行、某一列之

上，因此数据权限基本只能由信息系统自主来完成，并不存在能放之四海皆准的通用数据权限框架。

本书后面章节中的“重要角色”Kubernetes完全遵循RBAC了来进行服务访问控制，Fenix's Bookstore所使用的Spring Security也参考了（但并没有完全遵循）RBAC来设计它的访问控制功能。Spring Security的设计里，用户和角色都可以拥有权限，譬如在它的HttpSecurity接口就同时有着hasRole()和hasAuthority()方法，可能刚接触的程序员会疑惑，混淆它们之间的关系。Spring Security的访问控制模型如图5-6所示，可与前面RBAC的关系图对比一下。

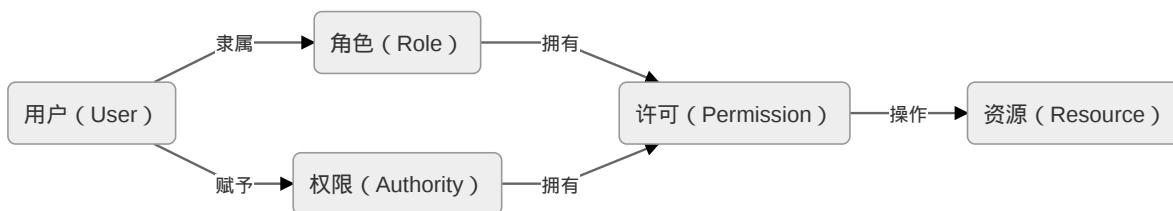


图5-6 Spring Security的访问控制模型

从实现角度来看，Spring Security中的Role和Authority的差异很小，它们完全共享同一套存储结构，唯一的差别仅是Role会在存储时自动带上“ROLE_”前缀罢了。但从使用角度来看，Role和Authority的差异可以很大，用户可以自行决定系统中到底Permission只能对应到角色身上，还是可以让用户也拥有某些角色中没有的权限。这一点不符合RBAC的思想，但笔者个人认同这是一种创新而非破坏，在Spring Security的文档上说的很清楚：这取决于你自己如何使用。

The core difference between these two (注：指Role和Authority) is the semantics we attach to how we use the feature. For the framework, the difference is minimal – and it basically deals with these in exactly the same way.

Role和Authority的核心差异取决于用户打算如何使用这些特性，在框架层面它们的差别是极小的，基本采用了完全相同的方式来进行处理。

通过RBAC很容易控制最终用户在广义和精细级别上能够做什么，可以指定用户是管理员、专家用户抑或普通用户，并使角色和访问权限与组织中员工的身份职位保持一致，仅根据需要为员工完成工作的最低限度来分配权限。这些都是大量软件系统、长时间积累下来的经验，将这些经验运用在软件产品上，绝大多数情况下要比自己发明创造一个新的轮子更加安全。

OAuth2

了解过RBAC的内容后，下面我们再来看看相对更复杂烦琐的OAuth2认证授权协议（更烦琐的OAuth1已经完全被废弃了）。OAuth2是在[RFC 6749](#)中定义的国际标准，在RFC 6749正文的第一句就阐明了OAuth2是面向于解决第三方应用（Third-Party Application）的认证授权协议。如果你的系统并不涉及第三方，譬如我们单体架构的Fenix's Bookstore中就既不为第三方提供服务，也不使用第三方的服务，那引入OAuth2其实并无必要。为什么强调第三方？在多方系统授权过程具体会有什么问题需要专门制订一个标准协议来解决呢？笔者举个现实的例子来解释。

譬如你现在正在阅读的这个网站（<https://icyfenix.cn>），它的建设和更新大致流程是：笔者以Markdown形式写好了某篇文章，上传到由[GitHub](#)提供的[代码仓库](#)，接着由[Travis-CI](#)提供的持续集成服务会检测到该仓库发生了变化，触发一次Vuepress编译活动，生成目录和静态的HTML页面，然后推送回[GitHub Pages](#)，再触发国内的CDN缓存刷新。这个过程要能顺利进行，就存在一系列必须解决的授权问题，Travis-CI只有得到了我的明确授权，GitHub才能同意它读取我代码仓库中的内容，问题是它该如何获得我的授权呢？一种最简单粗暴的方案是把我的用户账号和密码都告诉Travis-CI，但这显然导致了以下这些问题：

- **密码泄漏**：如果Travis-CI被黑客攻破，将导致我的GitHub的密码也同时被泄漏。
- **访问范围**：Travis-CI将有能力读取、修改、删除、更新我放在GitHub上的所有代码仓库，而我并不希望它能够修改删除文件。
- **授权回收**：只有修改密码才能回收我授予给Travis-CI的权力，可是我在GitHub的密码只有一个，授权的应用除了Travis-CI之外却还有许多，修改了意味着所有别的第三方的应用程序会全部失效。

以上列举的这些问题，也正是OAuth2所要解决的问题，尤其是要求第三方系统没有支持HTTPS传输安全的环境下依然能够解决这些问题，这并非易事。

OAuth2给出了多种解决办法，这些办法的共同特征是以令牌（Token）代替用户密码作为授权的凭证。有了令牌之后，哪怕令牌被泄漏，也不会导致密码的泄漏；令牌上可以设定

访问资源的范围以及时效性；每个应用都持有独立的令牌，哪个失效都不会波及其他。这样上面提出的三个问题就都解决了。有了一层令牌之后，整个授权的流程如图5-7所示。

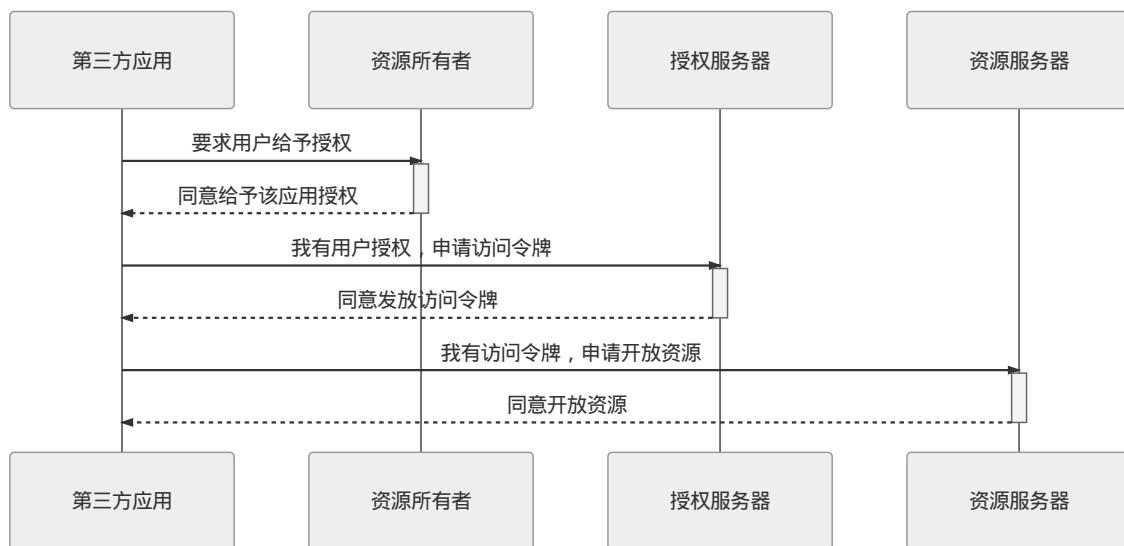


图5-7 加令牌后的授权流程示意图

这个时序图里面涉及到了OAuth2中几个关键术语，我们通过前面那个具体的上下文语境来解释其含义，这对理解后续几种认证流程十分重要：

- **第三方应用** (Third-Party Application)：需要得到授权访问我资源的那个应用，即此场景中的“Travis-CI”。
- **授权服务器** (Authorization Server)：能够根据我的意愿提供授权（授权之前肯定已经进行了必要的认证过程，但它与授权可以没有直接关系）的服务器，即此场景中的“GitHub”。
- **资源服务器** (Resource Server)：能够提供第三方应用所需资源的服务器，它与认证服务可以是相同的服务器，也可以是不同的服务器，此场景中的“我的代码仓库”。
- **资源所有者** (Resource Owner)：拥有授权权限的人，即此场景中的“我”。
- **操作代理** (User Agent)：指用户用来访问服务器的工具，对于人类用户来说，这个通常是指浏览器，但在微服务中一个服务经常会作为另一个服务的用户，此时指的可能就是HttpClient、RPCClient或者其他访问途径。

“用令牌代替密码”确实是解决问题的好方法，但这充其量只能算个思路，距离可实施的步骤还是不够具体的，时序图中的“要求/同意授权”、“要求/同意发放令牌”、“要求/同意开放资源”几个服务请求、响应该如何设计，这就是执行步骤的关键了。对此，OAuth2一共提出了四种不同的授权方式（这也是OAuth2复杂烦琐的主要原因），分别为：

- 授权码模式 (Authorization Code)
- 隐式授权模式 (Implicit)
- 密码模式 (Resource Owner Password Credentials)
- 客户端模式 (Client Credentials)

授权码模式

授权码模式是四种模式中最严 (luō) 谨 (suō) 的，它考虑到了几乎所有敏感信息泄漏的预防和后果。具体步骤的时序如图5-8所示。

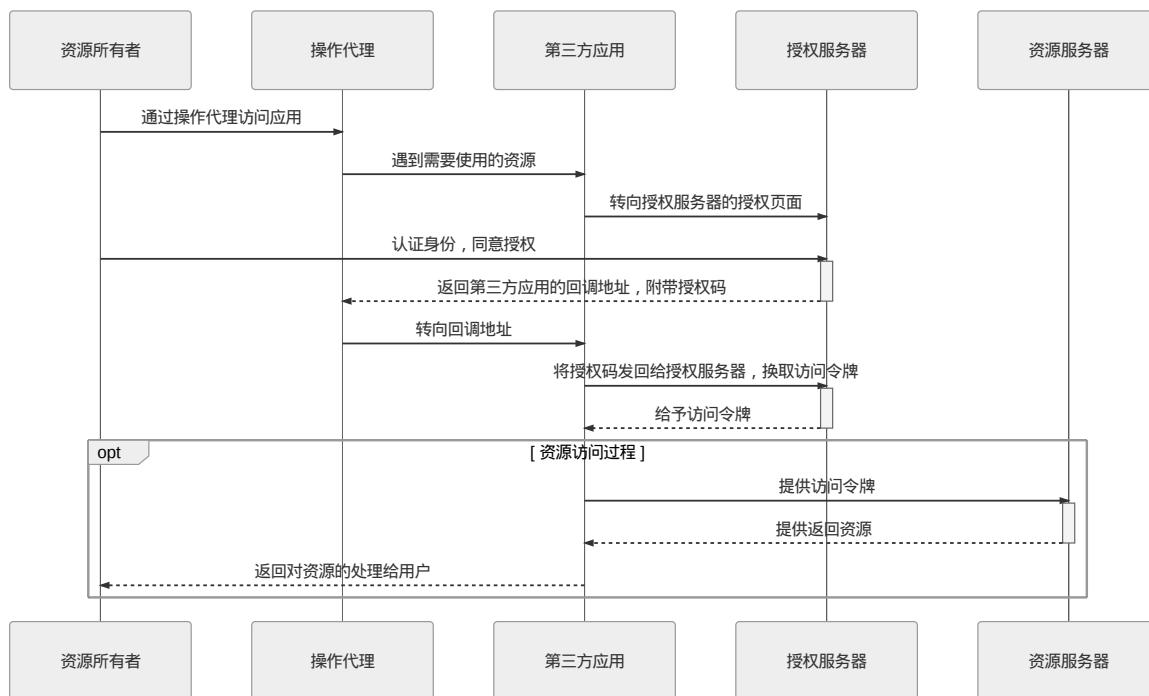


图5-8授权码模式的调用时序图

开始进行授权过程以前，第三方应用先要到授权服务器上进行注册，所谓注册，是指向认证服务器提供一个域名地址，然后从授权服务器中获取ClientID和ClientSecret，以便能够顺利完成如下授权过程：

1. 第三方应用将资源所有者（用户）导向授权服务器的授权页面，并向授权服务器提供ClientID及用户同意授权后的回调URI，这是一次客户端页面转向。
2. 授权服务器根据ClientID确认第三方应用的身份，用户在授权服务器中决定是否同意向该身份的应用进行授权，用户认证的过程未定义在此步骤中，在此之前应该已经完成。
3. 如果用户同意授权，授权服务器将转向第三方应用在第1步调用中提供的回调URI，并附带上一个授权码和获取令牌的地址作为参数，这是第二次客户端页面转向。

4. 第三方应用通过回调地址收到授权码，然后将授权码与自己的ClientSecret一起作为参数，通过服务器向授权服务器提供的获取令牌的服务地址发起请求，换取令牌。该服务器的地址应与注册时提供的域名处于同一个域中。
5. 授权服务器核对授权码和ClientSecret，确认无误后，向第三方应用授予令牌。令牌可以是一个或者两个，其中必定要有的是访问令牌（Access Token），可选的是刷新令牌（Refresh Token）。访问令牌用于到资源服务器获取资源，有效期较短，刷新令牌用于在访问令牌失效后重新获取，有效期较长。
6. 资源服务器根据访问令牌所允许的权限，向第三方应用提供资源。

这个过程设计，已经考虑到了几乎所有合理的意外情况，笔者再举几个最容易遇到的意外状况，以便你能够更好地理解为何要这样设计OAuth2。

- 会不会有其他应用冒充第三方应用骗取授权？

ClientID代表一个第三方应用的“用户名”，这项信息是可以完全公开的。但ClientSecret应当只有应用自己才知道，这个代表了第三方应用的“密码”。在第5步发放令牌时，调用者必须能够提供ClientSecret才能成功完成。只要第三方应用妥善保管好ClientSecret，就没有人能够冒充它。

- 为什么要先发放授权码，再用授权码换令牌？

这是因为客户端转向（通常就是一次HTTP 302重定向）对于用户是可见的，换而言之，授权码可能会暴露给用户以及用户机器上的其他程序，但由于用户并没有ClientSecret，光有授权码也是无法换取到令牌的，所以避免了令牌在传输转向过程中被泄漏的风险。

- 为什么要设计一个时限较长的刷新令牌和时限较短的访问令牌？不能直接把访问令牌的时间调长吗？

这是为了缓解OAuth2在实际应用中的一个主要缺陷，通常访问令牌一旦发放，除非超过了令牌中的有效期，否则很难（需要付出较大代价）有其他方式让它失效，所以访问令牌的时效性一般设计的比较短，譬如几个小时，如果还需要继续用，那就定期用刷新令牌去更新，授权服务器就可以在更新过程中决定是否还要继续给予授权。至于为什么说很难让它失效，我们将放到下一节“[凭证](#)”中去解释。

尽管授权码模式是严谨的，但是它并不够好用，这不仅仅体现在它那繁复的调用过程上，还体现在它对第三方应用提出了一个“貌似不难”的要求：第三方应用必须有应用服务器，因为第4步要发起服务端转向，而且要求服务端的地址必须与注册时提供的地址在同一个域内。不要觉得要求一个系统要有应用服务器是天经地义理所当然的事情，你现在阅读文章

的这个网站就没有任何应用服务器的支持，里面使用到了Gitalk作为每篇文章的留言板，它对GitHub来说照样是第三方应用，需要OAuth2授权来解决。除基于浏览器的应用外，现在越来越普遍的是移动或桌面端的客户端Web应用（Client-Side Web Applications），譬如现在大量的基于Cordova、Electron、Node-WebKit.js的PWA应用，它们都没有应用服务器的支持。由于有这样的实际需求，因此引出了OAuth2的第二种授权模式：隐式授权。

隐式授权模式

隐式授权省略掉了通过授权码换取令牌的步骤，整个授权过程都不需要服务端支持，一步到位。代价是在隐式授权中，授权服务器不会再去验证第三方应用的身份，因为已经没有应用服务器了，ClientSecret没有人保管，就没有存在的意义了。但其实还是会限制第三方应用的回调URI地址必须与注册时提供的域名一致，尽管有可能被DNS污染之类的攻击所攻破，但仍算是尽可能努力一下。同样的原因，也不能避免令牌暴露给资源所有者，不能避免用户机器上可能意图不轨的其他程序、HTTP的中间人攻击等风险了。

隐私授权的调用时序如图5-9（从此之后的授权模式，时序中笔者就不再画出资源访问部分的内容了，就是前面opt框中的那一部分，以便更聚焦重点）所示。

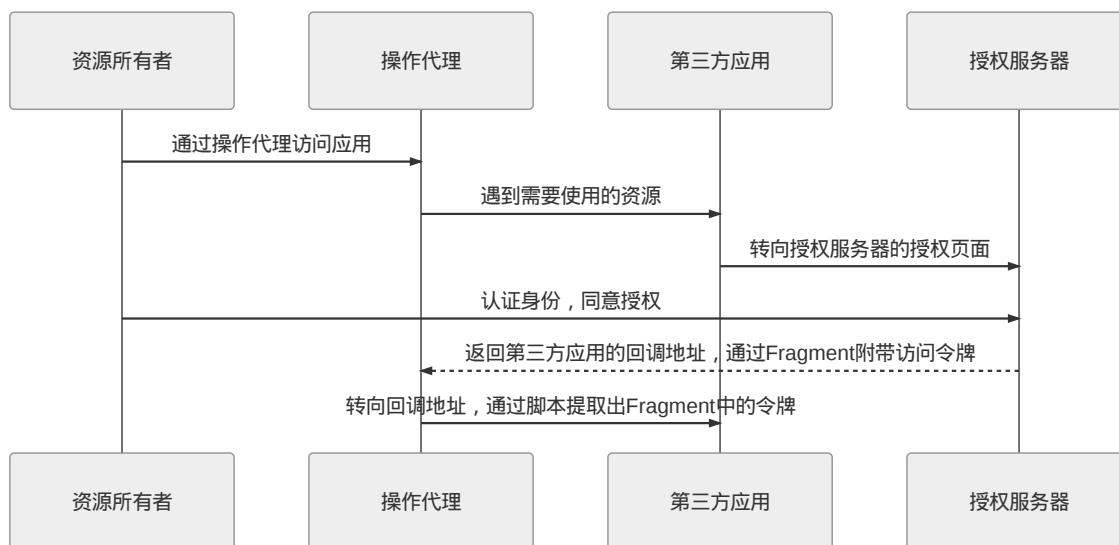


图5-9 隐式授权的调用时序图

在时序图所示的交互过程里，隐式模式与授权码模式的显著区别是授权服务器在得到用户授权后，直接返回了访问令牌，这显著地降低了安全性，但OAuth2仍然努力尽可能地做到相对安全，譬如在前面提到的隐私授权中，尽管不需要用到服务端，但仍然需要在注册时

提供回调域名，此时会要求该域名与接受令牌的服务处于同一个域内。此外，同样基于安全考虑，在隐私模式中明确禁止发放刷新令牌。

还有一点，在RFC 6749对隐式授权的描述中，特别强调了令牌必须是“通过Fragment带回”的。部分对超文本协议没有了解的读者，可能还根本不知道[Fragment](#)是个什么东西？

额外知识：Fragment

In computer hypertext, a fragment identifier is a string of characters that refers to a resource that is subordinate to another, primary resource. The primary resource is identified by a Uniform Resource Identifier (URI), and the fragment identifier points to the subordinate resource.

——[URI Fragment](#) , Wikipedia

看了这段英文定义还是觉得概念不好的话，我简单告诉你，Fragment就是地址中 # 号后面的部分，譬如这个地址：

<http://bookstore.icyfenix.cn/#/detail/1>

后面的 /detail/1 便是Fragment，这个语法是在[RFC 3986](#)中定义的，RFC 3986中解释了Fragment是用于客户端定位的URI从属资源，譬如HTML中就可以使用Fragment来做文档内的跳转而不会发起服务端请求，你现在可以点击一下这篇文章左边菜单中的几个子标题，看看浏览器地址栏的变化。此外，RFC 3986还规定了如果浏览器对一个带有Fragment的地址发出Ajax请求，那Fragment是不会跟随请求被发送到服务端的，只能在客户端通过Script脚本来读取。所以隐式授权巧妙地利用这个特性，尽最大努力地避免了令牌从操作代理到第三方服务之间的链路存在被攻击而泄漏出去的可能性。至于认证服务器到操作代理之间的这一段链路的安全，则只能通过TLS（即HTTPS）来保证没有中间不会受到攻击了，我们可以要求认证服务器必须都是启用HTTPS的，但无法要求第三方应用同样都支持HTTPS。

密码模式

前面所说的授权码模式和隐私模式属于纯粹的授权模式，它们与认证没有直接的联系，如何认证用户的真实身份是与进行授权互相独立的过程。但在密码模式里，认证和授权就被

整合成了同一个过程了。

密码模式原本的设计意图是仅限于用户对第三方应用是高度可信任的场景中使用，因为用户需要把密码明文提供给第三方应用，第三方以此向授权服务器获取令牌。这种高度可信的第三方是极为较罕见的，尽管介绍OAuth2的材料中，经常举的例子是“操作系统作为第三方应用向授权服务器申请资源”，但真实应用中极少遇到这样的情况，合理性依然十分有限。

笔者认为，如果要采用密码模式，那“第三方”属性就必须弱化，把“第三方”视作是系统中与授权服务器相对独立的子模块，在物理上独立于授权服务器部署，但是在逻辑上与授权服务器仍同属一个系统，这样将认证和授权一并完成的密码模式才会有合理的应用场景。

譬如Fenix's Bookstore便直接采用了密码模式，将认证和授权统一到一个过程中完成，尽管Fenix's Bookstore中的Frontend工程和Account工程都能直接接触到用户名和密码，但它们事实上都是整个系统的一部分，这个前提下密码模式才具有可用性。关于分布式系统各个服务之间的信任关系，后续会在“零信任网络”与“服务安全”中作进一步讨论。

理解了密码模式的用途，它的调用过程就很简单了，就是第三方应用拿着用户名和密码向授权服务器换令牌而已。具体时序如图5-10所示。

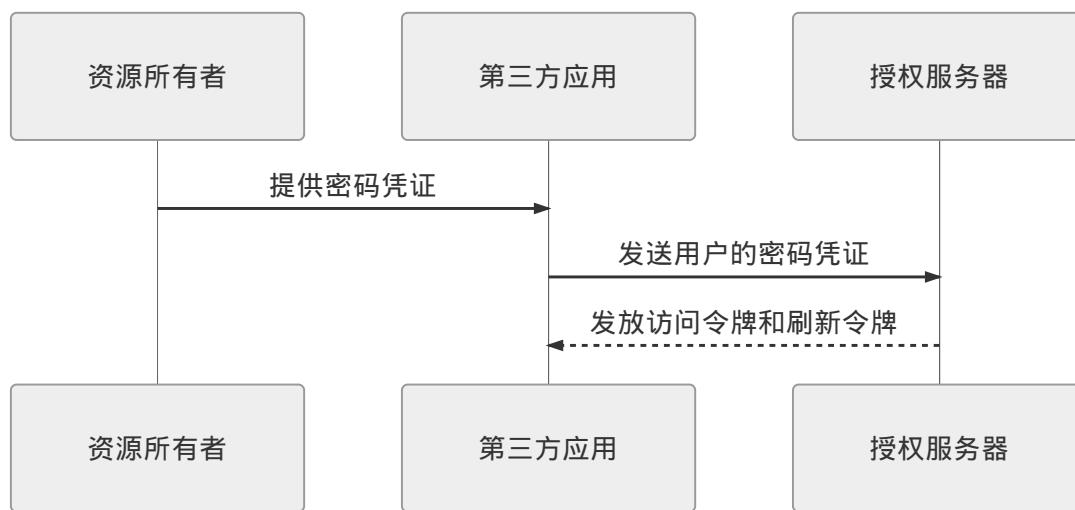


图5-10 密码模式的调用时序图

密码模式下“如何保障安全”的职责无法由OAuth2来承担，只能由用户和第三方应用来自行保障，尽管OAuth2在规范中强调到“此模式下，第三方应用不得保存用户的密码”，但这并没有任何技术上的约束力。

客户端模式

客户端模式是四种模式中最简单的，它只涉及到两个主体，第三方应用和授权服务器。如果严谨一点，现在称“第三方应用”其实已经不合适了，因为已经没有了“第二方”的存在，资源所有者、操作代理在客户端模式中都是不必出现的。甚至严格来说叫“授权”都已不太恰当，资源所有者都没有了，也就不会有谁授予谁权限的过程。

客户端模式是指第三方应用（行文一致考虑，还是继续沿用这个称呼）以自己的名义，向授权服务器申请资源许可。此模式通常用于管理操作或者自动处理类型的场景中。举个具体例子，譬如笔者开了一家叫Fenix's Bookstore的书店，因为小本经营，不像京东那样全国多个仓库可以调货，因此必须保证只要客户成功购买，书店就必须有货可发，不允许超卖。但经常有顾客下了订单又拖着不付款，导致部分货物处于冻结状态。所以Fenix's Bookstore中有一个订单清理的定时服务，自动清理超过两分钟还未付款的订单。在这个场景里，订单肯定是属于下单用户自己的资源，如果把订单清理服务看作一个独立的第三方应用的话，它是不可能向下单用户去申请授权来删掉订单的，而应该直接以自己的名义向授权服务器申请一个能清理所有用户订单的授权。客户端模式的时序如图5-11所示。

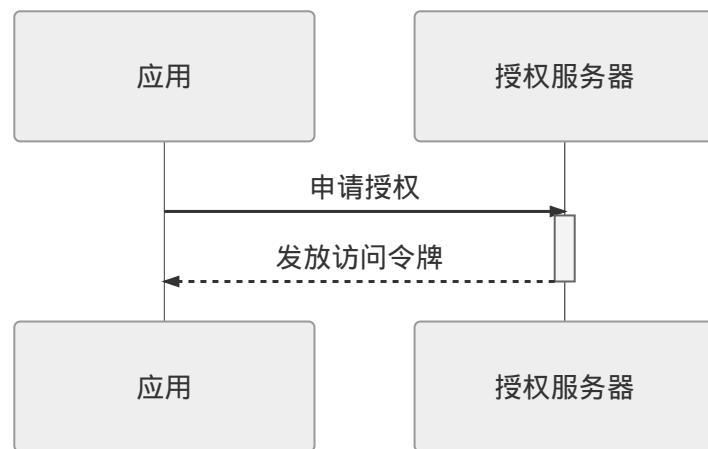


图5-11 客户端模式的调用时序图

微服务架构并不提倡同一个系统的各服务间有默认的信任关系，所以服务之间调用也需要先进行认证授权，然后才能通信。此时，客户端模式便是一种常用的服务间认证授权的解决方案。Spring Cloud版本的Fenix's Bookstore是采用这种方案来保证微服务之间的合法调用的，Istio版本的Fenix's Bookstore则启用了双向mTLS通信，使用客户端证书来保障安

全，它们可作为上一节介绍认证时提到的“通信信道认证”和“通信内容认证”例子，感兴趣的读者可以对比一下这两种方式差异优劣。

OAuth2中还有一种与客户端模式类似的授权模式，在[RFC 8628](#)中定义为“设备码模式”（Device Code），这里顺带提一下。设备码模式用于在无输入的情况下区分设备是否被许可使用，典型的应用便是手机锁网解锁（锁网在国内较少，但在国外很常见）或者设备激活（譬如某游戏机注册到某个游戏平台）的过程。它的时序如图5-12所示。

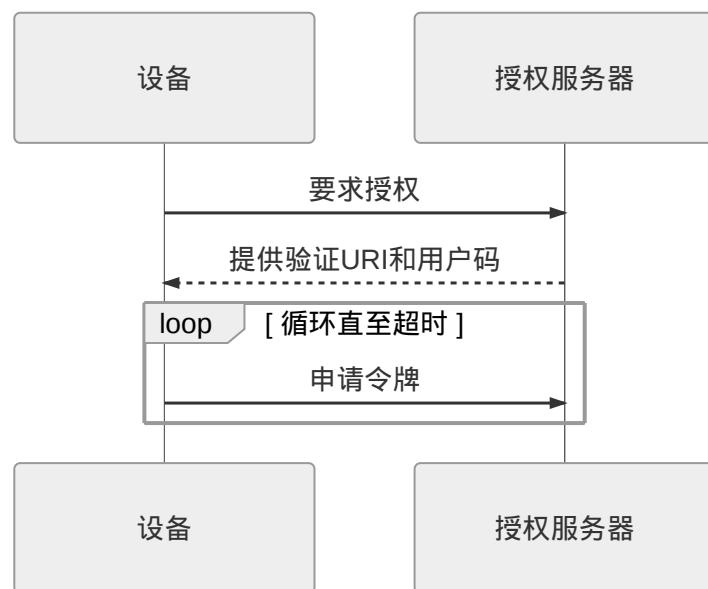


图5-12 设备码模式的调用时序图

进行验证时，设备需要从授权服务器获取一个URI地址和一个用户码，然后需要用户手动或设备自动地到验证URI中输入用户码。在这个过程中，设备会一直循环，尝试去获取令牌，直到拿到令牌或者用户码过期为止。

凭证

凭证 (Credentials)

系统如何保证它与用户之间的承诺是双方当时真实意图的体现，是准确、完整且不可抵赖的？

在前面介绍OAuth2的内容中，每一种授权模式的最终目标都是拿到访问令牌，但从未涉及过拿回来的令牌应该长什么样子。反而还挖了一些坑没有填（为何说OAuth2的一个主要缺陷是令牌难以主动失效）。这节讨论的主角是令牌，同时，还会讨论如果不使用OAuth2，如何以最传统的方式完成认证、授权。

“如何承载认证授权信息”这个问题的不同看法，代表了软件架构对待共享状态信息的两种不同思路：状态应该维护在服务端，抑或是在客户端之中？在分布式系统崛起以前，这个问题原本已是有了较为统一的结论的，以HTTP协议的Cookie-Session机制为代表的服务端状态存储在三十年来都是主流的解决方案。不过，到了最近十年，由于分布式系统中共享数据必然会受到CAP不兼容原理的打击限制，迫使人们重新去审视之前已基本放弃掉的客户端状态存储，这就让原本通常只在多方系统中采用的JWT令牌方案，在分布式系统中也有了另一块用武之地。本节的话题，也就围绕着Cookie-Session和JWT之间的相同与不同而展开。

Cookie-Session

大家知道HTTP协议是一种无状态的传输协议，无状态是指协议对事务处理没有上下文的记忆能力，每一个请求都是完全独立的，但是我们中肯定有许多人并没有意识到HTTP协议无状态的重要性。假如你做了一个简单的网页，其中包含了1个HTML、2个Script脚本、3个CSS、还有10张图片，这个网页成功展示在用户屏幕前，需要完成16次与服务端的交互来获取上述资源，由于网络传输各种等因素的影响，服务器发送的顺序与客户端请求的先后并没有必然的联系，按照可能出现的响应顺序，理论上最多会有 $P(16,16) = 20,922,789,888,000$ 种可能性。试想一下，如果HTTP协议不是设计成无状态的，这16次请求每一个都有

依赖关联，先调用哪一个、先返回哪一个，都会对结果产生影响的话，那协调工作会有多么复杂。

可是，HTTP协议的无状态特性又有悖于我们最常见的网络应用场景，典型就是认证授权，系统总得要获知用户身份才能提供合适的服务，因此，我们也希望HTTP能有一种手段，让服务器至少有办法能够区分出发送请求的用户是谁。为了实现这个目的，[RFC 6265](#)规范定义了HTTP的状态管理机制，在HTTP协议中增加了Set-Cookie指令，该指令的含义是以键值对的方式向客户端发送一组信息，此信息将在此后一段时间内的每次HTTP请求中，以名为Cookie的Header附带着重新发回给服务端，以便服务端区分来自不同客户端的请求。一个典型的Set-Cookie指令如下所示：

```
Set-Cookie: id=icyfenix; Expires=Wed, 21 Feb 2020 07:28:00 GMT; Secure;  
HttpOnly
```

收到该指令以后，客户端再对同一个域的请求中就会自动附带有键值对信息 `id=icyfenix`，譬如以下代码所示：

```
GET /index.html HTTP/2.0  
Host: icyfenix.cn  
Cookie: id=icyfenix
```

根据每次请求传到服务端的Cookie，服务器就能分辨出请求来自于哪一个用户。由于Cookie是放在请求头上的，属于额外的传输负担，不应该携带过多的内容，而且放在Cookie中传输也并不安全，容易被中间人窃取或被篡改，所以通常是不会像例子中设置 `id=icyfenix` 这样的明文信息。一般来说，系统会把状态信息保存在服务端，在Cookie里只传输的是一个无字面意义的、不重复的字符串，习惯上以 `sessionid` 或者 `jsessionid` 为名，服务器拿这个字符串为Key，在内存中开辟一块空间，以Key/Entity的结构存储每一个在线用户的上下文状态，再辅以一些超时自动清理之类的管理措施。这种服务端的状态管理机制就是今天大家非常熟悉的Session，Cookie-Session也即最传统但今天依然广泛应用于大量系统中的，由服务端与客户端联动来完成的状态管理机制。

Cookie-Session方案在本章的主题“安全性”上其实是有一定先天优势的：状态信息都存储于服务器，只要依靠客户端的[同源策略](#)和HTTPS的传输层安全，保证Cookie中的键值不被窃取而出现被冒认身份的情况，就能完全规避掉信息在传输过程中被泄漏和篡改的风险。

险。Cookie-Session方案的另一大优点是服务端有主动的状态管理能力，可根据自己的意愿随时修改、清除任意上下文信息，譬如很轻易就能实现强制某用户下线的这样功能。

Session-Cookie在单节点的单体服务环境中是最合适的方案，但当需要水平扩展服务能力，要部署集群时就开始面临麻烦了，由于Session存储在服务器的内存中，当服务器水平拓展成多节点时，设计者必须在以下三种方案中选择其一：

- **牺牲集群的一致性（Consistency）**，让均衡器采用亲和式的负载均衡算法，譬如根据用户IP或者Session来分配节点，每一个特定用户发出的所有请求都一直被分配到其中某一个节点来提供服务，每个节点都不重复地保存着一部分用户的状态，如果这个节点崩溃了，里面的用户状态便完全丢失。
- **牺牲集群的可用性（Availability）**，让各个节点之间采用复制式的Session，每一个节点中的Session变动都会发送到组播地址的其他服务器上，这样某个节点崩溃了，不会中断某个用户的服务，但Session之间组播复制的同步代价高昂，节点越多时，同步成本越高。
- **牺牲集群的分区容错性（Partition Tolerance）**，让普通的服务节点中不再保留状态，将上下文集中放在一个所有服务节点都能访问到的数据节点中进行存储。此时的矛盾是数据节点就成为了单点，一旦数据节点损坏或出现网络分区，整个集群都不能提供服务。

通过前面章节的内容，我们已经知道只要在分布式系统中共享信息，CAP就不可兼得，所以分布式环境中的状态管理一定会受到CAP的局限，无论怎样都不可能完美。但如果只是解决分布式下的认证授权问题，并顺带解决少量状态的问题，就不一定只能依靠共享信息去实现。这句话的言外之意是提醒读者，接下来的JWT令牌与Cookie-Session并不是完全对等的解决方案，它只用来处理认证授权问题，充其量能携带少量非敏感的信息，只是Cookie-Session在认证授权问题上的替代品，而不能说JWT要比Cookie-Session更加先进，更不可能全面取代Cookie-Session机制。

JWT

Cookie-Session机制在分布式环境下会遇到CAP不可兼得的问题，而在多方系统中，就更不可能谈什么Session层面的数据共享了，哪怕服务端之间能共享数据，客户端的Cookie也没法跨域。所以我们不得不重新捡起最初被抛弃的思路，当服务器存在多个，客户端只有一个时，把状态信息存储在客户端，每次随着请求发回服务器去。笔者才说过这样做的

缺点是无法携带大量信息，而且有泄漏和篡改的安全风险。信息量受限的问题并没有太好的解决办法，但是要确保信息不被中间人篡改则还是可以实现的，JWT便是这个问题的标准答案。

JWT (JSON Web Token) 定义于[RFC 7519](#) 标准之中，是目前广泛使用的一种令牌格式，尤其经常与OAuth2配合应用于分布式的、涉及多方的应用系统中。介绍JWT的具体构成之前，我们先来直观地看一下它是什么样子的，如图5-13所示。

Encoded	Decoded
PASTE A TOKEN HERE	EDIT THE PAYLOAD AND SECRET
<code>eyJhbGciOiJIUzI1NiIsInR5cCI6IkpXVCJ9.eyJ1c2VyX25hbWUiOiJpY3lmZW5peCIsInNjb3BlIjp bIKFMTJCjdLCJleHAiOjE10DQyNTA3MDQsImF1dGh vcm10aWVzIjpbIlJPTEVfVVNFUiIsIlJPTEVfQUR NSU4iXSianRpIjoiMTNmNGN1MWQtNmY20C00NzQ xLWI5YzYtMzkyNzU10GQ5NzR1IiwiY2xpZW50X21 kIjoiYm9va3N0b3J1X2Zyb250ZW5kIiwidXNlcm5 hbWUiOiJpY31mZW5peCJ9.82awQU4IcLVXr7w6px cUCWrcEHKq-LRT7ggPT_ZPhE0</code>	<p>HEADER: ALGORITHM & TOKEN TYPE</p> <pre>{ "alg": "HS256", "typ": "JWT" }</pre> <p>PAYOUT: DATA</p> <pre>{ "user_name": "icyfenix", "scope": ["ALL"], "exp": 1584250704, "authorities": ["ROLE_USER", "ROLE_ADMIN"], "jti": "13f4ce1d-6f68-4741-b9c6-3927558d974e", "client_id": "bookstore_frontend", "username": "icyfenix" }</pre> <p>VERIFY SIGNATURE</p> <pre>HMACSHA256(base64UrlEncode(header) + "." + base64UrlEncode(payload), your-256-bit-secret) □ secret base64 encoded</pre>

图5-13 JWT令牌结构

以上截图来自JWT官网 (<https://jwt.io>)，数据则是笔者随意编的。右边的JSON结构是JWT令牌中携带的信息，左边的字符串呈现了JWT令牌的本体。它最常见的使用方式是附在名为Authorization的Header发送给服务端，前缀在[RFC 6750](#) 中被规定为Bearer。如果你没有忘记“[认证方案](#)”与“[OAuth 2](#)”的内容，那看到Authorization这个Header与Bearer这个前缀时，便应意识到它是HTTP认证框架中的OAuth 2认证方案。如下代码展示了一次采用JWT令牌的HTTP实际请求：

```
GET /restful/products/1 HTTP/1.1
Host: icyfenix.cn
Connection: keep-alive
```

```
Authorization: Bearer
eyJhbGciOiJIUzI1NiIsInR5cCI6IkpXVCJ9.eyJ1c2VyX25hbWUiOiJpY3lmZW5peCIsIn
Njb3BlIjpbIkFMTCJdLCJleHAiOjE10DQ5NDg5NDcsImF1dGhvcmI0aWVzIjpbIlJPTEVfV
VNfUIIsIlJPTEVfQURNSU4iXSianRpIjoiOWQ3NzU4NmEtM2Y0Zi00Y2JiLTk5MjQtZmUy
Zjc3ZGZhMzNkIiwiY2xpZW50X2lkIjoiYm9va3N0b3JlX2Zyb250ZW5kIiwidXNlcmt5hbWU
i0iJpY3lmZW5peCJ9.539WMzbjv63wBtx4ytYYw_Fo1ECG_9vsgAn8bheflL8
```

图5-13中右边的状态信息是对令牌使用Base64URL转码后得到的明文，请特别注意是明文，JWT只解决防篡改的问题，并不解决防泄漏的问题，因此令牌默认是不加密的。尽管你自己要加密也并不难做到，接收时自行解密即可，但这样做其实没有太大意义，原因笔者将在下一节“[保密](#)”中去解释。

从明文中可以看到JWT令牌是以JSON结构（毕竟名字就叫JSON Web Token）存储的，结构总体上可划分为三个部分，每个部分间用点号 . 分隔开。

第一部分是令牌头（Header），内容如下所示：

```
{
  "alg": "HS256",
  "typ": "JWT"
}
```

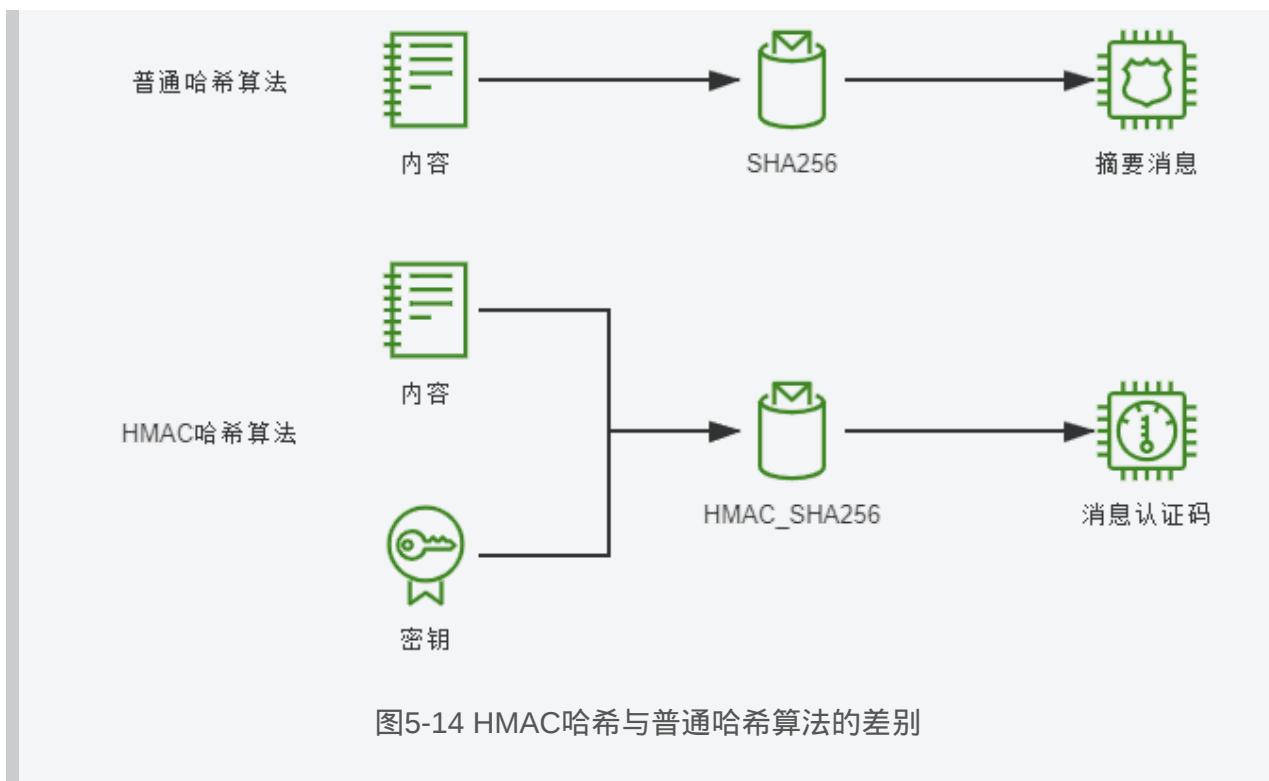
json

它描述了令牌的类型（统一为typ:JWT）以及令牌签名的算法，示例中HS256为HMAC SHA256算法的缩写，其他各种系统支持的签名算法可以参考<https://jwt.io/>网站所列。

额外知识：散列消息认证码

在本节及后面其他关于安全的内容中，经常会在某种哈希算法前出现“HMAC”的前缀，这是指散列消息认证码（Hash-based Message Authentication Code，HMAC）。可以简单将它理解为一种带有密钥的哈希摘要算法，实现形式上通常是把密钥以加盐方式混入，与内容一起做哈希摘要。

HMAC哈希与普通哈希算法的差别是普通的哈希算法通过Hash函数结果易变性保证了原有内容未被篡改，HMAC不仅保证了内容未被篡改过，还保证了该哈希确实是由密钥的持有人所生成的。如图5-14所示。



令牌的第二部分是**负载** (Payload) , 这是令牌真正需要向服务端传递的信息。针对认证问题 , 负载至少应该包含能够告知服务端“这个用户是谁”的信息 , 针对授权问题 , 令牌至少应该包含能够告知服务端“这个用户拥有什么角色/权限”的信息。JWT的负载部分是可以完全自定义的 , 根据具体要解决的问题不同 , 设计自己所需要的信息 , 只是总容量不能太大 , 毕竟要受到HTTP Header大小的限制。一个JWT负载的例子如下所示 :

```
{
  "username": "icyfenix",
  "authorities": [
    "ROLE_USER",
    "ROLE_ADMIN"
  ],
  "scope": [
    "ALL"
  ],
  "exp": 1584948947,
  "jti": "9d77586a-3f4f-4cbb-9924-fe2f77dfa33d",
  "client_id": "bookstore_frontend"
}
```

而JWT在RFC 7519中推荐 (非强制约束) 了七项声明名称 (Claim Name) , 如有需要用到这些内容 , 建议字段名与官方的保持一致 :

- iss (Issuer) : 签发人。
- exp (Expiration Time) : 令牌过期时间。
- sub (Subject) : 主题。
- aud (Audience) : 令牌受众。
- nbf (Not Before) : 令牌生效时间。
- iat (Issued At) : 令牌签发时间。
- jti (JWT ID) : 令牌编号。

此外在RFC 8225、RFC 8417、RFC 8485等规范文档，以及OpenID等协议中，都定义有约定好公有含义的名称，内容比较多，笔者就不贴出来了，可以参考[IANA JSON Web Token Registry](#)。

令牌的第三部分是**签名** (Signature)，签名的意思是：使用在对象头中公开的特定签名算法，通过特定的密钥 (Secret，由服务器进行保密，不能公开) 对前面两部分内容进行加密计算，以例子里使用的JWT默认的HMAC SHA256算法为例，将通过以下公式产生签名值：

```
HMACSHA256(base64UrlEncode(header) + "." + base64UrlEncode(payload) ,  
secret)
```

java

签名的意义在于确保负载中的信息是可信的、没有被篡改的，也没有在传输过程中丢失任何信息。因为被签名的内容哪怕发生了一个字节的变动，也会导致整个签名发生显著变化。此外，由于签名这件事情只能由认证授权服务器完成（只有它知道Secret），任何人都无法在篡改后重新计算出合法的签名值，所以服务端才能够完全信任客户端传上来的JWT中的负载信息。

JWT默认的签名算法HMAC SHA256是一种带密钥的哈希摘要算法，加密与验证过程均只能由中心化的授权服务来提供，所以这种方式一般只适合于授权服务与应用服务处于同一个进程中的单体应用。在多方系统或者授权服务与资源服务分离的分布式应用中，通常会采用非对称加密算法来进行签名，这时候除了授权服务端持有的可以用于签名的私钥外，还会对其他服务器公开一个公钥，公开方式一般遵循[JSON Web Key规范](#)。公钥不能用来签名，但是能被其他服务用于验证签名是否由私钥所签发的。这样其他服务器也能不依赖授权服务器、无须远程通信即可独立判断JWT令牌中的信息的真伪。

在Fenix's Bookstore的单体服务版本中，采用了默认的HMAC SHA256算法来加密签名，而Istio服务网格版本里，终端用户认证会由服务网格的基础设施参来完成，此时就改用了非对称加密的RSA SHA256算法来进行签名，希望深入了解凭证安全的读者，不妨对比一下这两部分的代码。更多关于哈希摘要、对称和非对称加密的讨论，将会在“传输”一节中继续进行。

JWT令牌是多方系统中一种优秀的凭证载体，它不需要任何一个服务节点保留任何一点状态信息，就能够保障认证服务与用户之间的承诺是双方当时真实意图的体现，是准确、完整、不可篡改、且不可抵赖的。同时，由于JWT本身可以携带少量信息，这十分有利于RESTful API的设计，能够较容易地做成无状态服务，在做水平扩展时就不需要像前面Cookie-Session方案那样考虑如何部署的问题。现实中也确实有一些项目直接采用JWT来承载上下文来实现完全无状态的服务端，这能获得任意加入或移除服务节点的巨大便利，天然具有完美的水平扩缩能力。譬如，在调试Fenix's Bookstore的代码时，你随时都可以重启服务，重启后，客户端仍然能毫无感知地继续操作流程；而对于有状态的系统，就必须通过重新登录、进行前置业务操作来为服务端重建状态。尽管大型系统中只使用JWT来维护上下文状态，服务端完全不持有状态是不太现实的，不过将热点的服务单独抽离出来做成无状态，仍是一种有效提升系统吞吐能力的架构技巧。但是，JWT也并非没有缺点的完美方案，它存在着以下几个经常被提及的缺点：

- 令牌难以主动失效**：JWT令牌一旦签发，理论上就和认证服务器再没有什么瓜葛了，在到期之前就会始终有效，除非服务器部署额外的逻辑去处理失效问题，这对某些管理功能的实现是很不利的。譬如一种颇为常见的需求是：要求一个用户只能在一台设备上登录，在B设备登录后，之前已经登录过的A设备就应该自动退出。如果采用JWT，就必须设计一个“黑名单”的额外的逻辑，用来把要主动失效的令牌集中存储起来，而无论这个黑名单是实现在Session、Redis或者数据库中，都会让服务退化成有状态服务，降低了JWT本身的价值，但黑名单在使用JWT时依然很常见，需要维护的黑名单一般是很小的状态量，许多场景中还是有存在价值的。
- 相对更容易遭受重放攻击**：首先说明Cookie-Session也是有重放攻击问题的，只是因为Session中的数据控制在服务端手上，应对重放攻击会相对主动一些。要在JWT层面解决重放攻击需要付出比较大的代价，无论是加入全局序列号（HTTPS协议的思路）、Nonce字符串（HTTP Digest验证的思路）、挑战应答码（当下网银动态令牌的思路）、还是缩短令牌有效期强制频繁刷新令牌，在真正应用起来时都很麻烦。真要处理重放攻

击，建议的解决方案是在信道层次（譬如启用HTTPS）上解决，而不提倡在服务层次（譬如在令牌或接口其他参数上增加额外逻辑）上解决。

- **只能携带相当有限的数据**：HTTP协议并没有强制约束Header的最大长度，但是，各种服务器、浏览器都会有自己的约束，譬如Tomcat就要求Header最大不超过8KB，而在Nginx中则默认为4KB，因此在令牌中存储过多的数据不仅耗费传输带宽，还有额外的出错风险。
- **必须考虑令牌在客户端如何存储**：严谨地说，这个并不是JWT的问题而是系统设计的问题。如果授权之后，操作完关掉浏览器就结束了，那把令牌放到内存里面，压根不考虑持久化那是最理想的方案。但并不是谁都能忍受一个网站关闭之后下次就一定强制要重新登录的。这样的话，想想客户端该把令牌存放到哪里？Cookie？localStorage？Indexed DB？它们都有泄漏的可能，而令牌一旦泄漏，别人就可以冒充用户的身份做任何事情。
- **无状态也不总是好的**：这个其实不也是JWT的问题。如果不能想像无状态会有什么不好的话，我给你提个需求：请基于无状态JWT的方案，做一个在线用户实时统计功能。兄弟，难搞哦。

保密

保密 (Confidentiality)

系统如何保证敏感数据无法被包括系统管理员在内的内外部人员所窃取、滥用？

保密是加密和解密的统称，是指以某种特殊的算法改变原有的信息数据，使得未授权的用户即使获得了已加密的信息，但因不知解密的方法，或者知晓解密的算法但缺少解密所需的必要信息，仍然无法了解数据的真实内容。

按照需要保密信息所处的环节不同，可以划分为“信息在客户端时的保密”、“信息在传输时的保密”和“信息在服务端时的保密”三类，或者进一步概括为“端的保密”和“链路的保密”两类。我们把最复杂、最有效，又早有标准解决方案的“传输环节”单独提取出来，放到下一个小节去讨论，本节将结合笔者的一些个人观点，重点讨论密码等敏感信息如何保障安全等级、是否应该从客户端开始加密、应该如何存储及如何验证等常见的安全保密问题。

保密的强度

保密是有成本的，追求越高的安全等级，就要付出越多的工作量与算力消耗。连国家保密法都会把秘密信息划分为秘密、机密、绝密三级来区别对待，可见即使是信息安全，也应该有所取舍。笔者以用户登录为例，列举几种不同强度的保密手段，讨论它们的防御关注点与弱点：

1. 以摘要代替明文：如果密码本身比较复杂，那一次简单的哈希摘要至少可以保证即使传输过程中有信息泄漏，也不会被逆推出原信息；即使密码在一个系统中泄漏了，也不至于威胁到其他系统的使用，但这种处理不能防止弱密码被彩虹表攻击¹所破解。
2. 先加盐值²再做哈希是应对弱密码的常用方法：盐值可以替弱密码建立一道防御屏障，一定程度上防御已有的彩虹表攻击，但并不能阻止加密结果被监听、窃取后，攻击者直接发送加密结果给服务端进行冒认。

3. 将盐值变为动态值能有效防止冒认：如果每次密码向服务端传输时都掺入了动态的盐值，让每次加密的结果都不同，那即使传输给服务端的加密结果被窃取了，也不能冒用来进行另一次调用。尽管在双方通信均可能泄漏的前提下协商出只有通信双方才知道的保密信息是完全可行的（后续介绍“传输安全层”时会提到），但这样协商出盐值的过程将变得极为复杂，而且每次协商只保护一次操作，也难以阻止对其他服务的重放攻击¹⁵。
4. 给服务加入动态令牌，在网关或其他流量公共位置建立校验逻辑，服务端愿意付出在集群中分发令牌信息等代价的前提下，可以做到防止重放攻击，但是依然不能抵御传输过程中被嗅探而泄漏信息的问题。
5. 启用HTTPS可以防御链路上的恶意嗅探，也能在通信层面解决了重放攻击的问题。但是依然有因客户端被攻破产生伪造根证书风险、有因服务端被攻破产生的证书泄漏而被中间人冒认的风险、有因CRL¹⁶更新不及时或者OCSP¹⁷ Soft-fail产生吊销证书被冒用的风险、有因TLS的版本过低或密码学套件选用不当产生加密强度不足的风险。
6. 为了抵御上述风险，保密强度还要进一步提升，譬如银行会使用独立于客户端的存储证书的物理设备（俗称的U盾）来避免根证书被客户端中的恶意程序窃取伪造；大型网站涉及到账号、金钱等操作时，会使用双重验证开辟一条独立于网络的信息通道（如手机验证码、电子邮件）来显著提高冒认的难度；甚至一些关键企业（如国家电网）或机构（如军事机构）会专门建设遍布全国各地的与公网物理隔离的专用内部网络来保障通信安全。

听了上述这些逐步升级的保密措施，你应该能对“更高安全强度同时也意味着更多代价”有更具体的理解，不是任何一个网站、系统、服务都需要无限拔高的安全性。也许这时候你会好奇另一个问题：安全的强度有尽头吗？存不存在某种绝对安全的保密方式？答案可能出乎多数人的意料，确实是有。信息论之父香农严格证明了一次性密码¹⁸（One Time Password）的绝对安全性。但是使用一次性密码必须有个前提，就是已经提前安全地把密码或密码列表传达给对方。譬如，给你给朋友人肉送去一本存储了完全随机密码的密码本，然后每次使用其中一条密码来进行加密通信，用完一条丢弃一条，理论上这样可以做到绝对的安全，但显然这种绝对安全对于互联网没有任何的可行性。

客户端加密

客户端在用户登录、注册一类场景里是否需要对密码进行加密，这个问题一直存有争议。笔者的观点很明确：为了保证信息不被黑客窃取而做客户端加密没有太多意义，对绝大多

数的信息系统来说，启用HTTPS可以说是唯一的实际可行的方案。但是！为了保证密码不在服务端被滥用，在客户端就开始加密是很有意义的。大网站被拖库的事情层出不穷，密码明文被写入数据库、被输出到日志中之类的事情也屡见不鲜，做系统设计时就应该把明文密码这种东西当成是最烫手的山芋来看待，越早消灭掉越好，将一个潜在的炸弹从客户端运到服务端，对绝大多数系统来说都没有必要。

为什么客户端加密对防御泄密会没有意义？原因是网络通信并非由发送方和接收方点对点进行的，客户端无法决定用户送出的信息能不能到达服务端，或者会经过怎样的路径到达服务端，在传输链路必定是不安全的前提下，无论客户端做什么防御措施，最终都会沦为“马其诺防线”。之前笔者已经提到多次的中间人攻击，它是通过劫持掉了客户端到服务端之间的某个节点，包括但不限于代理（通过HTTP代理返回赝品）、路由器（通过路由导向赝品）、DNS服务（直接将你机器的DNS查询结果替换为赝品地址）等，来给你访问的页面或服务注入恶意的代码，极端情况下，甚至可能把要访问的服务或页面整个给取代掉，此时不论你在页面上设计了多么精巧严密的加密措施，都不会有保护作用。而攻击者只需地劫持路由器，或在局域网内其他机器释放ARP病毒便有可能做到这一点。

额外知识：中间人攻击（Man-in-the-Middle Attack，MitM）

在消息发出方和接收方之间拦截双方通信。用日常生活中的写信来类比的话：你给朋友写了一封信，邮递员可以把每一份你寄出去的信都拆开看，甚至把信的内容改掉，然后重新封起来，再寄出去给你的朋友。朋友收到信之后给你回信，邮递员又可以拆开看，看完随便改，改完封好再送到你手上。你全程都不知道自己寄出去的信和收到的信都经过邮递员这个“中间人”转手和处理——换句话说，对于你和你朋友来讲，邮递员这个“中间人”角色是不可见的。

对于“不应把明文传递到服务端”的观点，也是有一些不同意见的。譬如其中一种保存明文密码的理由是为了便于客户端做动态加盐，因为这需要服务端存储了明文，或者某种盐值/密钥固定的加密结果，才能每次用新的盐值重新加密来与客户端传上来的加密结果进行比对。笔者的看法是每次从服务端请求动态盐值，在客户端加盐传输的做法通常都得不偿失，客户端无论是否动态加盐，都不可能代替HTTPS。真正防御性的密码加密存储确实应该在服务端中进行，但这是为了防御服务端被攻破而批量泄漏密码的风险，并不是为了增加传输过程的安全。

密码存储和验证

这节笔者以Fenix's Bookstore中的真实代码为例，介绍对一个普通安全强度的信息系统，密码如何从客户端传输到服务端，然后存储进数据库的全过程。“普通安全强度”是指在具有一定保密安全性的同时，避免消耗过多的运算资源，验证起来也相对便捷。对多数信息系统来说，只要配合一定的密码规则约束，譬如密码要求长度、特殊字符等，再配合HTTP S传输，已足防御大多数风险了。即使在用户采用了弱密码、客户端通信被监听、服务端被拖库、泄漏了存储的密文和盐值等问题同时发生，也能够最大限度避免用户明文密码被逆推出来。下面先介绍密码创建的过程：

1. 用户在客户端注册，输入明文密码：123456。

```
password = 123456
```

java

2. 客户端对用户密码进行简单哈希摘要，可选的算法有MD2/4/5、SHA1/256/512、BCrypt、PBKDF1/2，等等。为了突出“简单”的哈希摘要，这里笔者故意没有排除掉MD系这些已经有了高效碰撞手段的算法。

```
client_hash = MD5(password) // e10adc3949ba59abbe56e057f20f883e
```

java

3. 为了防御彩虹表攻击应加盐处理，客户端加盐只取固定的字符串即可，如实在不安心，最多用伪动态的盐值（“伪动态”是指服务端不需要额外通信可以得到的信息，譬如由日期或用户名等自然变化的内容，加上固定字符串构成）。

```
client_hash = MD5(MD5(password) + salt) // SALT =  
$2a$10$o5L.dWYEjZjaej0mN3x4Qu
```

java

4. 假设攻击者截获了客户端发出的信息，得到了摘要结果和采用的盐值，那攻击者就可以枚举遍历所有8位字符以内（“8位”只是举个例子，反正就是指弱密码，你如果拿1024位随机字符当密码用，加不加盐，彩虹表都跟你没什么关系）的弱密码，然后对每个密码

再加盐计算，就得到一个针对固定盐值的对照彩虹表。为了应对这种暴力破解，并不提倡在盐值上做动态化，更理想的方式是引入慢哈希函数来解决。

慢哈希函数是指这个函数执行时间是可以调节的哈希函数，通常是以控制调用次数来实现的。BCrypt算法就是一种典型的慢哈希函数，它做哈希计算时接受盐值Salt和执行成本Cost两个参数（代码层面Cost一般是混入在Salt中，譬如上面例子中的Salt就是混入了10轮运算的盐值，10轮的意思是 2^{10} 次哈希，Cost参数是放在指数上的，最大取值就31）。如果我们控制BCrypt的执行时间大概是0.1秒完成一次哈希计算的话，按照1秒生成10个哈希值的速度，算完所有的10位大小写字母和数字组成的弱密码大概需要 $P(62,10)/(3600 \times 24 \times 365)/0.1 = 1,237,204,169$ 年时间。

```
client_hash = BCrypt(MD5(password) + salt) //  
MFfTW3uNI4eqhwDkG7HP9p2mzEUu/r2
```

java

- 只需防御被拖库后针对固定盐值的批量彩虹表攻击。具体做法是为每一个密码（指客户端传来的哈希值）产生一个随机的盐值。笔者建议采用“[密码学安全伪随机数生成器](#)”（Cryptographically Secure Pseudo-Random Number Generator，CSPRNG）来生成一个长度与哈希值长度相等的随机字符串。对于Java语言，从Java SE 7起提供了 `java.security.SecureRandom` 类，用于支持CSPRNG字符串生成。

```
SecureRandom random = new SecureRandom();  
byte server_salt[] = new byte[36];  
random.nextBytes(server_salt); // tq2pdxb1kbgp8vt8kbdpmzdh1w8bex
```

java

- 将动态盐值混入客户端传来的哈希值再做一次哈希，产生出最终的密文，并和上一步随机生成的盐值一起写入到同一条数据库记录中。由于慢哈希算法占用大量处理器资源，笔者并不推荐在服务端中采用。不过，如果你阅读了Fenix's Bookstore的源码，会发现这步依然采用了Spring Security 5中的 `BcryptPasswordEncoder`，但是请注意它默认构造函数中的Cost参数值为-1，实际只进行了 $2^{-1}=1$ 次计算，所以不会对服务端造成额外的压力。此外，代码中并未显式传入CSPRNG生成的盐值，这是因为 `BcryptPasswordEncoder` 本身就会自动调用CSPRNG产生盐值，并将该盐值输出在结果的前32位之中，因此也无须专门在数据库中设计存储盐值字段。这个过程以伪代码表示如下：

```
server_hash = SHA256(client_hash + server_salt); //  
55b4b5815c216cf80599990e781cd8974a1e384d49fbde7776d096e1dd436f67  
DB.save(server_hash, server_salt);
```

java

以上加密存储的过程相对复杂，但是运算压力最大的过程（慢哈希）是在客户端完成的，对服务端压力很小，也不惧怕因网络通信被截获而导致明文密码泄漏。密码存储后，以后验证的过程与加密是类似的，步骤如下：

1. 客户端，用户在登录页面中输入密码明文：123456，经过与注册相同的加密过程，向服务端传输加密后的结果。

```
authentication_hash = MFFTW3uNI4eqhwDkG7HP9p2mzEUu/r2
```

java

2. 服务端，接受到客户端传输上来的哈希值，从数据库中取出登录用户对应的密文和盐值，采用相同的哈希算法，对客户端传来的哈希值、服务端存储的盐值计算摘要结果。

```
result = SHA256(authentication_hash + server_salt); //  
55b4b5815c216cf80599990e781cd8974a1e384d49fbde7776d096e1dd436f67
```

java

3. 比较上一步的结果和数据库储存的哈希值是否相同，如果相同那么密码正确，反之密码错误。

```
authentication = compare(result, server_hash) // yes
```

java

传输

传输 (Transport Security)

系统如何保证通过网络传输的信息无法被第三方窃听、篡改和冒充？

前文中笔者已经为传输安全层挖下了不少坑，譬如：基于信道的认证是怎样实现的？为什么HTTPS是绝大部分信息系统防御通信被窃听和篡改的唯一可行手段？传输安全层难道不也是一种自动化的加密吗？为何说客户端如何加密都不能代替HTTPS？

本节将以“假设链路上的安全得不到保障，攻击者如何摧毁之前认证、授权、凭证、保密中所提到的种种安全机制”为场景，讲解传输层安全所要解决的问题，同时也是对前面这些疑问句的回答。

摘要、加密与签名

我们从JWT令牌的一小段“题外话”来引出现代密码学算法的三种主要用途：摘要、加密与签名。JWT令牌携带信息的可信度源自于它是被签名过的信息，因此是不可篡改的，是令牌签发者真实意图的体现。然而，你是否了解过签名具体做了什么？为什么有签名就能够让负载中的信息变得不可篡改和不可抵赖呢？要解释数字签名（Digital Signature），必须先从密码学算法的另外两种基础应用“摘要”和“加密”说起。

摘要也称之为数字摘要（Digital Digest）或数字指纹（Digital Fingerprint）。JWT令牌中默认的签名信息是对令牌头、负载和密钥三者通过令牌头中指定的哈希算法（HMAC SHA256）计算出来的摘要值，如下所示：

```
signature = SHA256(base64UrlEncode(header) + "." +  
base64UrlEncode(payload), secret)
```

java

理想的哈希算法都具备两个特性：一是易变性，这是指算法的输入端发生了任何一点细微变动，都会引发雪崩效应（Avalanche Effect），使得输出端的结果产生极大的变化。这个特性常被用来做校验，保护信息未被篡改，譬如互联网上下载大文件，常会附有一个哈希校验码，以确保下载下来的文件没有因网络或其他原因与原文件产生任何偏差。二是不可逆性，摘要的过程是单向的，不可能从摘要的结果中逆向还原出输入值来。这点只要具备初中数学知识就能想明白，世间的信息有无穷多种，而摘要的结果无论其位数是32、128、512 Bits，再大也总归是个有限的数字，因此输入数据与输出的摘要结果必然不是一一对应的关系，如果我把一部电影做摘要形成256 Bits的哈希值，应该没有人会指望能从这个哈希值中还原出一部电影的。偶尔能听到MD5、SHA1或其他哈希算法被破解了的新闻，这里的“破解”并不是“解密”的意思，而是指找到了该算法的高效率碰撞方法，能够在合理的时间内生成两个摘要结果相同的输入比特流，但并不能指定这两个输入流中的某一个，更不代表碰撞产生的比特流就会是原来的输入源。

由这两个特点可见，摘要的意义是在源信息不泄漏的前提下辨别其真伪。易变性保证了从公开的特征上可以甄别出是否来自于源信息，不可逆性保证了从公开的特征并不会暴露出源信息，这与今天用做身份甄别的指纹、面容和虹膜的生物特征是具有高度可比性的。在一些场合中，摘要也会被借用来做加密（如保密中介绍的慢哈希Bcrypt算法）和签名（如JWT签名中的HMAC SHA256算法），但在严格意义上讲，摘要与这两者是有本质的区别。

加密与摘要的本质区别在于加密是可逆的，逆过程就是解密。在经典密码学时代，加密的安全主要是依靠机密性来保证的，即依靠保护加密算法或算法的执行参数不被泄漏来保障信息的安全。而现代密码学不依靠机密性，加解密算法都是完全公开的，安全建立在特定问题的计算复杂度之上，具体是指算法根据输入端计算输出结果耗费的算力资源很小，但根据输出端的结果反过来推算原本的输入，耗费的算力就极其庞大。一个经常在课堂中用来说明计算复杂度的例子是大数的质因数分解，我们可以轻而易举地（以 $O(n \log n)$ 的复杂度）计算出两个大素数的乘积，譬如：

```
97667323933 * 128764321253 = 12576066674829627448049
```

java

根据算术基本定理，质因数的分解形式是唯一的，且前面计算条件中给出的运算因子已经是质数，所以12,576,066,674,829,627,448,049的分解形式就只有唯一的形式，即上面所示的唯一答案。然而如何对大数进行质因数分解，迄今没有找到多项式时间的算法，甚至无法确切地知道这个问题属于那个复杂度类（Complexity Class）。所以尽管这个过

程理论上一定是可逆的，但实际上算力差异决定了逆过程无法实现。（注：24位十进制数的因数分解完全在现代计算机的暴力处理能力范围内，这里只是举例。但目前很多计算机科学家都相信大数分解问题就是一种 $P \neq NP$ 的证例，尽管也并没有人能证明它一定不存在多项式时间的解法。除了质因数分解外，离散对数和椭圆曲线也是具备实用性的复杂问题）

根据加密与解密是否采用同一个密钥，现代密码学算法可分为对称加密算法和非对称加密两大类型，这两类算法各自有很明确的优劣势与应用场景。对称加密的缺点显而易见，加密和解密使用相同的密钥，当通信的成员数量增加时，为保证两两通信都采用独立的密钥，密钥数量就与成员数量的平方成正比，这必然面临密钥管理的难题。而更尴尬的难题是当通信双方原本就不存在安全的信道时，如何才能将一个只能让通信双方才能知道的密钥传输给对方？如果有通道可以安全地传输密钥，那为何不使用现有的通道传输信息？这个“[蛋鸡悖论](#)”曾在很长的时间里严重阻碍了密码学在真实世界中推广应用。

20世纪70年代中后期出现的非对称加密算法从根本上解决了密钥分发的难题，它将密钥分成公钥和私钥，公钥可以完全公开，无须安全传输的保证。私钥由用户自行保管，不参与任何通信传输。根据这两个密钥加解密方式的不同，使得算法可以提供两种不同的功能：

- **公钥加密，私钥解密**，这种就是加密，用于向私钥所有者发送信息，这个信息可能被他人篡改，但是无法被他人得知。如果甲想给乙发一个安全保密的数据，那么应该甲乙各自有一个私钥，甲先用乙的公钥加密这段数据，再用自己的私钥加密这段加密后的数据。最后再发给乙，这样确保了内容即不会被读取，也不能被篡改。
- **私钥加密，公钥解密**，这种就是签名，用于让所有公钥所有者验证私钥所有者的身份，并且用来防止私钥所有者发布的内容被篡改。但是不用来保证内容不被他人获得。

这两种用途理论上肯定是成立的，现实中却一般不成立，单靠非对称加密算法，既做不了加密也做不了签名。原因是不论是加密还是解密，非对称加密算法的计算复杂度都相当高，性能比对称加密要差上好几个数量级（不是好几倍）。加解密性能不仅影响速度，还导致了现行的非对称加密算法都没有支持分组加密模式。分组是指由于明文长度与密钥长度在安全上具有相关性，通俗地说就是多长的密钥决定了它能加密多长的明文，如果明文太短就需要进行填充，太长就需要进行分组。因非对称加密本身的效率所限，难以支持分组，所以主流的非对称加密算法都只能加密不超过密钥长度的数据，这决定了非对称加密不能直接用于大量数据的加密。

在加密方面，现在一般会结合对称与非对称加密的优点，以混合加密来保护信道安全，具体做法是用非对称加密来安全地传递少量数据给通信的另一方，然后再以这些数据为密钥，采用对称加密来安全高效地大量加密传输数据，这种由多种加密算法组合的应用形式被称为“密码学套件”。非对称加密在这个场景中发挥的作用称为“密钥协商”。

在签名方面，现在一般会结合摘要与非对称加密的优点，以对摘要结果做加密的形式来保证签名的适用性。由于对任何长度的输入源做摘要之后都能得到固定长度的结果，所以只要对摘要的结果进行签名，即相当于对整个输入源进行了背书，保证一旦内容遭到篡改，摘要结果就会变化，签名也就马上失效了。

表5-1汇总了前面提到的三种算法，并列举了它们的主要特征、用途和局限性。

表5-1 三种密码学算法的对比

类型	特点	常见实现	主要用途	主要局限
哈希摘要	不可逆，即不能解密，所以并不是加密算法，只是一些场景把它当作加密算法使用。 易变性，输入发生1 Bit变动，就可能导致输出结果50%的内容发生改变。 无论输入长度多少，输出长度固定（2的N次幂）。	MD2/4/ 5/6、SH A0/1/25 6/512	摘要	无法解密
对称加密	加密是指加密和解密是一样的密钥。 设计难度相对较小，执行速度相对较块。 加密明文长度不受限制。	DES、AES、RC 4、IDE A	加密	要解决如何把密钥安全地传递给解密者。
非对称加密	加密和解密使用的是不同的密钥。 明文长度不能超过公钥长度。	RSA、B CDSA、 ElGama l	签名、 传递 密钥	性能与加密明文长度受限。

现在，让我们再回到开篇关于JWT令牌的几个问题中来。有了哈希摘要、对称和非对称加密，JWT令牌的签名就能保证负载中的信息不可篡改、不可抵赖吗？其实还是不行的，这个场景里，数字签名的安全性仍存在一个致命的漏洞：公钥虽然是公开的，但在网络世界

里“公开”具体是一种什么操作？如何保证每一个获取公钥的服务，拿到的公钥就是授权服务器所希望它拿到的？

在网络传输是不可信任的前提下，公钥在网络传输过程中可能已经被篡改，如果获取公钥的网络请求被攻击者截获并篡改，返回了攻击者自己的公钥，那以后攻击者就可以用自己的私钥来签名，让资源服务器无条件信任它的所有行为了。现实世界中公开公钥，可以通过打电话、发邮件、短信息、登报纸、同时发布在多个网站上等等，很多网络通信之外的途径来达成，但在程序与网络的世界中，就必须找到一种可信任的公开方法，而且这种方法不能依赖加密来实现，否则又将陷入蛋鸡问题之中。

数字证书

当我们无法以“签名”的手段来达成信任时，就只能求助于其他途径。不妨想想真实的世界中，我们是如何达成信任的，其实不外乎以下两种：

- **基于共同私密信息的信任**

譬如某个陌生号码找你，说是你的老同学，生病了要找你借钱。你能够信任他的方式是向对方询问一些你们两个应该知道，且只有你们两个知道的私密信息，如果对方能够回答上来，他有可能真的是你的老同学，否则他十有八九就是个诈骗犯。

- **基于权威公证人的信任**

如果有个陌生人找你，说他是警察，让你把存款转到他们的安全账号上。你能够信任他的方式是去一趟公安局，如果公安局担保他确实是个警察，那他有可能真的是警察，否则他十有八九就是个诈骗犯。

回到网络世界中，我们并不能假设授权服务器和资源服务器是互相认识的，所以通常不太会采用第一种方式，而第二种就是目前标准的保证公钥可信分发的标准，这个标准一个名字：[公开密钥基础设施](#)（Public Key Infrastructure，PKI）。

额外知识：公开密钥基础设施

又称公开密钥基础架构、公钥基础建设、公钥基础设施、公开密码匙基础建设或公钥基础架构，是一组由硬件、软件、参与者、管理政策与流程组成的基础架构，其目的在于创造、管理、分配、使用、存储以及撤销数字证书。

密码学上，公开密钥基础建设借着数字证书认证中心（ Certificate Authority , CA ）将用户的个人身份跟公开密钥链接在一起。对每个证书中心用户的身份必须是唯一的。链接关系通过注册和发布过程创建，取决于担保级别，链接关系可能由CA的各种软件或在人为监督下完成。PKI的确定链接关系的这一角色称为注册管理中心（ Registration Authority , RA ）。RA确保公开密钥和个人身份链接，可以防抵赖。

咱们不必纠缠于PKI概念上的内容，只要知道里面定义的“数字证书认证中心”相当于前面例子中“权威公证人”的角色，是负责发放和管理数字证书的权威机构即可。任何人包括你我都可以签发证书，只是不权威罢了。CA作为受信任的第三方，承担公钥体系中公钥的合法性检验的责任。可是，这里和现实世界仍然有一些区别，现实世界你去找公安局，那大楼不大可能是剧场布景冒认的；而网络世界，在假设所有网络传输都有可能被截获冒认的前提下，“去CA中心进行认证”本身也是一种网络操作，这与之前的“去获取公钥”本质上不是没什么差别吗？其实还是有差别的，世间公钥成千上万不可枚举，而权威的CA中心则应是可数的，“可数”意味着可以不通过网络，而是在浏览器与操作系统出厂时就预置好，或者提前安装好（如银行的证书），图5-15是笔者机器上现存的根证书。

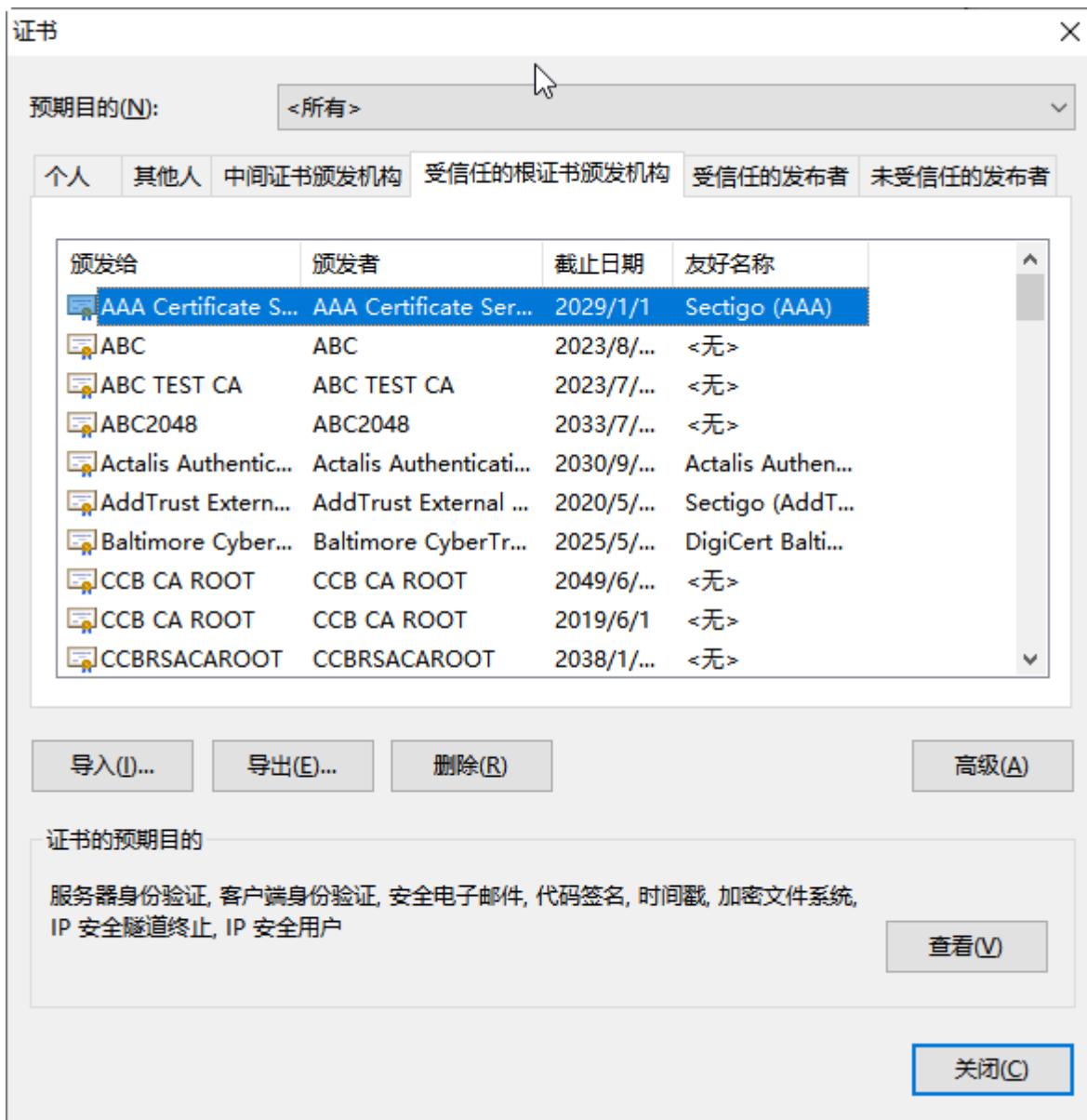


图5-15 Windows系统的CA证书

到这里出现了本节的主角之一：证书（Certificate），证书是权威CA中心对特定公钥信息的一种公证载体，也可以理解为是权威CA对特定公钥未被篡改的签名背书。由于客户的机器上已经预置了这些权威CA中心本身的证书（称为CA证书或者根证书），使得我们能够在不依靠网络的前提下，使用根证书里面的公钥信息对其所签发的证书中的签名进行确认。到此，终于打破了鸡生蛋、蛋生鸡的循环，使得整套数字签名体系有了坚实的逻辑基础。

PKI中采用的证书格式是[X.509标准格式](#)，它定义了证书中应该包含哪些信息，并描述了这些信息是如何编码的，里面最关键的就是认证机构的数字签名和公钥信息两项内容。一个数字证书具体包含以下内容：

1. **版本号** (Version) : 指出该证书使用了哪种版本的X.509标准 (版本1、版本2或是版本3) , 版本号会影响证书中的一些特定信息 , 目前的版本为3。

```
Version: 3 (0x2)
```

2. **序列号** (Serial Number) : 由证书颁发者分配的本证书的唯一标识符。

```
Serial Number: 04:00:00:00:00:01:15:4b:5a:c3:94
```

3. **签名算法标识符** (Signature Algorithm ID) : 用于签证书的算法标识 , 由对象标识符加上相关的参数组成 , 用于说明本证书所用的数字签名算法。譬如 , SHA1和RSA的对象标识符就用来说明该数字签名是利用RSA对SHA1的摘要结果进行加密。

```
Signature Algorithm: sha1WithRSAEncryption
```

4. **认证机构的数字签名** (Certificate Signature) : 这是使用证书发布者私钥生成的签名 , 以确保这个证书在发放之后没有被篡改过。

5. **认证机构** (Issuer Name) : 证书颁发者的可识别名。

```
Issuer: C=BE, O=GlobalSign nv-sa, CN=GlobalSign Organization  
Validation CA - SHA256 - G2
```

6. **有效期限** (Validity Period) : 证书起始日期和时间以及终止日期和时间 , 指明证书在这两个时间内有效。

```
Validity
```

```
Not Before: Nov 21 08:00:00 2020 GMT  
Not After : Nov 22 07:59:59 2021 GMT
```

7. **主题信息** (Subject) : 证书持有人唯一的标识符 (Distinguished Name) , 这个名字在整个互联网上应该是唯一的 , 通常使用的是网站的域名。

Subject: C=CN, ST=GuangDong, L=Zhuhai, O=Awosome-Fenix,
CN=*.icyfenix.cn

8. 公钥信息 (Public-Key) : 包括证书持有人的公钥、算法(指明密钥属于哪种密码系统)的标识符和其他相关的密钥参数。

传输安全层

到此为止，数字签名的安全性已经可以完全自洽了，但相信你大概也已经感受到了这条信任链的复杂与烦琐，如果从确定加密算法、生成密钥、公钥分发、CA认证、核验公钥、签名、验证，每一个步骤都要由最终用户来完成的话，这种意义的“安全”估计只能一直是存在于实验室中的阳春白雪。如何把这套烦琐的技术体系自动化地应用于无处不在的网络通信之中，便是本节的主题。

在计算机科学里，隔离复杂性的最有效手段（没有之一）就是分层，如果一层不够就再加一层，这点在网络中更是体现得淋漓尽致。OSI模型、TCP/IP模型将网络从物理特性（比特流）开始，逐层封装隔离，到了HTTP协议这种面向应用的协议里，使用者就已经不会去关心网卡/交换机如何处理数据帧、MAC地址；不会去关心ARP如何做地址转换；不会去关心IP寻址、TCP传输控制等细节。想要在网络世界中让用户无感知地实现安全通信，最合理的做法就是在传输层之上、应用层之下加入专门的安全层来实现，这样对上层原本基于HTTP的Web应用来说，影响甚至是无法察觉的。构建传输安全层这个想法，几乎可以说是和万维网的历史一样长，早在1994年，就已经有公司开始着手去实践了：

- 1994年，网景（Netscape）公司开发了SSL协议（Secure Sockets Layer）的1.0版，这是构建传输安全层的起源，但是SSL 1.0从未正式对外发布过。
- 1995年，Netscape把SSL升级到2.0版，正式对外发布，但是刚刚发布不久就被发现有严重漏洞，所以并未大规模使用。
- 1996年，修补好漏洞的SSL 3.0对外发布，这个版本得到了广泛的应用，很快成为Web网络安全层的事实标准。
- 1999年，互联网标准化组织接替Netscape，将SSL改名TLS（Transport Layer Security）后形成了传输安全层的国际标准。第一个正式的版本是[RFC 2246](#) 定义的TLS 1.0，该版TLS的生命周期极长，直至笔者写下这段文字的2020年3月，主流浏览器（Chrome、Firefox、IE、Safari）才刚刚宣布同时停止TLS 1.0/1.1的支持。而讽刺的是，由于

停止后许多政府网站被无法被浏览，此时又正值新冠病毒（COVID-19）爆发期，Firefox紧急发布公告宣布撤回该改动，TLS 1.0的生命还在顽强延续。

- 2006年，TLS的第一个升级版1.1发布（[RFC 4346](#)），但却沦为了被遗忘的孩子，很少人使用TLS 1.1，甚至到了TLS 1.1从来没有已知的协议漏洞被提出的程度。
- 2008年，TLS 1.1发布2年之后，TLS 1.2标准发布（[RFC 5246](#)），迄今超过90%的互联网HTTPS流量是由TLS 1.2所支持的，现在仍在使用的浏览器几乎都完美支持了该协议。
- 2018年，最新的TLS 1.3（[RFC 8446](#)）发布，比起前面版本相对温和的升级，TLS 1.3做了出了一些激烈的改动，修改了从1.0起一直没有大变化的两轮四次（2-RTT）握手，首次连接仅需一轮（1-RTT）握手即可完成，在有连接复用支持时，甚至将TLS 1.2原本的1-RTT下降到了0-RTT，显著提升了访问速度。

接下来，笔者以TLS 1.2为例，介绍传输安全层是如何保障所有信息都是第三方无法窃听（加密传输）、无法篡改（一旦篡改通信算法会立刻发现）、无法冒充（证书验证身份）的。TLS 1.2在传输之前的握手过程一共需要进行上下两轮、共计四次通信，时序如图5-16所示。

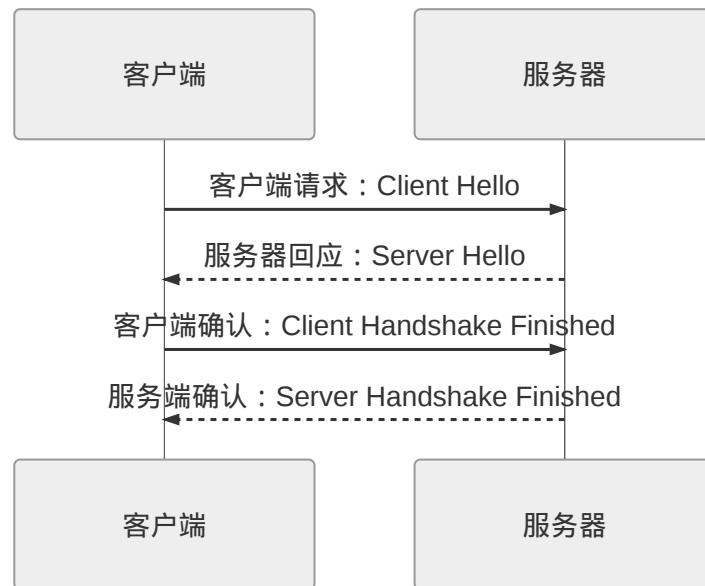


图 5-16 TLS连接握手时序

1. 客户端请求 : Client Hello

客户端向服务器请求进行加密通信，在这个请求里面，它会以明文的形式，向服务端提供以下信息。

- 支持的协议版本，譬如TLS 1.2。但是要注意，1.0至3.0分别代表SSL1.0至3.0，TLS 1.0则是3.1，一直到TLS1.3的3.4。
- 一个客户端生成的32 Bytes随机数，这个随机数将稍后用于产生加密的密钥。
- 一个可选的SessionID，注意不要和前面Cookie-Session机制混淆了，这个SessionID是指传输安全层的Session，是为了TLS的连接复用而设计的。
- 一系列支持的密码学算法套件 [\[2\]](#)，例如 `TLS_RSA_WITH_AES_128_GCM_SHA256`，代表着密钥交换算法是RSA，加密算法是AES128-GCM，消息认证码算法是SHA256
- 一系列支持的数据压缩算法。
- 其他可扩展的信息，为了保证协议的稳定，后续对协议的功能扩展大多都添加到这个变长结构中。譬如TLS 1.0中由于发送的数据并不包含服务器的域名地址，导致了一台服务器只能安装一张数字证书，这对虚拟主机来说就很不方便，所以TLS 1.1起就增加了名为“Server Name”的扩展信息，以便一台服务器给不同的站点安装不同的证书。

2. 服务器回应：Server Hello

服务器接收到客户端的通信请求后，如果客户端声明支持的协议版本和加密算法组合与服务端相匹配的话，就向客户端发出回应。如果不匹配，将会返回一个握手失败的警告提示。这次回应同样以明文发送的，包括以下信息：

- 服务端确认使用的TLS协议版本。
- 第二个32 Bytes的随机数，稍后用于产生加密的密钥。
- 一个SessionID，以后可通过连接复用减少一轮握手。
- 服务端在列表中选定的密码学算法套件。
- 服务端在列表中选定的数据压缩方法。
- 其他可扩展的信息。
- 如果协商出的加密算法组合是依赖证书认证的，服务端还要发送出自己的X.509证书，而证书中的公钥是什么，也必须根据协商的加密算法组合来决定。
- 密钥协商消息，这部分内容对于不同密码学套件有着不同的价值，譬如对于ECDH + anon这样得密钥协商算法组合（基于椭圆曲线的[ECDH算法 \[2\]](#)可以在双方通信都公开的情况下协商出一组只有通信双方知道的密钥）就不需要依赖证书中的公钥，而是通过Server Key Exchange消息协商出密钥。

3. 客户端确认：Client Handshake Finished

由于密码学套件的组合复杂多样，这里仅以RSA算法为密钥交换算法为例介绍后续过

程。

客户端收到服务器应答后，先要验证服务器的证书合法性。如果证书不是可信机构颁布的，或者证书中信息存在问题，譬如域名与实际域名不一致、或者证书已经过期、或通过在线证书状态协议得知证书已被吊销，等等，都会向访问者显示一个“证书不可信任”的警告，由用户自行选择是否还要继续通信。如果证书没有问题，客户端就会从证书中取出服务器的公钥，并向服务器发送以下信息：

- 客户端证书（可选）。部分服务端并不是面向全公众，只对特定的客户端提供服务，此时客户端需要发送它自身的证书来证明身份。如果不发送，或者验证不通过，服务端可自行决定是否要继续握手，或者返回一个握手失败的信息。客户端需要证书的TLS通信也称为“双向TLS”（Mutual TLS，常简写为mTLS），这是云原生基础设施的主要认证方法，也是基于信道认证的最主流形式。
- 第三个32 Bytes的随机数，这个随机数不再是明文发送，而是以服务端传过来的公钥加密的，它被称为PreMasterSecret，将与前两次发送的随机数一起，根据**特定算法**计算出48 Bytes的MasterSecret，这个MasterSecret即为后续内容传输时的对称加密算法所采用的私钥。
- 编码改变通知，表示随后的信息都将用双方商定的加密方法和密钥发送。
- 客户端握手结束通知，表示客户端的握手阶段已经结束。这一项同时也是前面发送的所有内容的哈希值，以供服务器校验。

4. 服务端确认：Server Handshake Finished

服务端向客户端回应最后的确认通知，包括以下信息。

- 编码改变通知，表示随后的信息都将用双方商定的加密方法和密钥发送。
- 服务器握手结束通知，表示服务器的握手阶段已经结束。这一项同时也是前面发送的所有内容的哈希值，以供客户端校验。

至此，整个TLS握手阶段宣告完成，一个安全的连接就已成功建立。每一个连接建立时，客户端和服务端均通过上面的握手过程协商出了许多信息，譬如一个只有双方才知道的随机产生的密钥、传输过程中要采用的对称加密算法（例子中的AES128）、压缩算法等，此后该连接的通信将使用此密钥和加密算法进行加密、解密和压缩。这种处理方式对上层协议的功能上完全透明的，在传输性能上会有下降，但在功能上完全不会感知到有TLS的存在。建立在这层安全传输层之上的HTTP协议，就被称为“HTTP Over SSL/TLS”，也即是大家所熟知的HTTPS。

从上面握手协商的过程中我们还可以得知，HTTPS并非不是只有“启用了HTTPS”和“未启用HTTPS”的差别，采用不同的协议版本、不同的密码学套件、证书是否有效、服务端/客户端对面对无效证书时的处理策略如何都导致了不同HTTPS站点的安全强度的不同，因此并不能说只要启用了HTTPS就必定能够安枕无忧。

验证

验证 (Verification)

系统如何确保提交到每项服务中的数据是合乎规则的，不会对系统稳定性、数据一致性、正确性产生风险？

数据验证与程序如何编码是密切相关的，许多开发者都不会把它归入安全的范畴之中。但请细想一下，关注“你是谁”（认证）、“你能做什么”（授权）等问题是很合理的安全，关注“你做得对不对”（验证）不也同样合理吗？从数量来讲，数据验证不严谨而导致的安全问题比其他安全攻击导致的要多得多；而风险上讲，由数据质量导致的问题，风险有高有低，真遇到高风险的数据问题，面临的损失不一定就比被黑客拖库来得小。

相比其他富有挑战性的安全措施，如防御与攻击两者缠斗的精彩，数学、心理、社会工程和计算机等跨学科知识的结合运用，数据验证确实有些无聊、枯燥，这项常规的工作在日常的开发中贯穿于代码的各个层次，每个程序员都肯定写过。但这种常见的代码反而是迫切需要被架构约束的，缺失的校验影响数据质量，过度的校验不会使得系统更加健壮，某种意义上反而会制造垃圾代码，甚至有副作用。请来看看下面这个实际的段子：

```
前 端： 提交一份用户数据（姓名：某， 性别：男， 爱好：女， 签名：xxx， 手机：xxx， 邮箱：null）
控制器： 发现邮箱是空的， 抛ValidationException("邮箱没填")
前 端： 已修改，重新提交
安 全： 发送验证码时发现手机号少一位， 抛RemoteInvokeException("无法发送验证码")
前 端： 已修改，重新提交
服务层： 邮箱怎么有重复啊， 抛BusinessRuntimeException("不允许开小号")
前 端： 已修改，重新提交
持久层： 签名字段超长了插不进去， 抛SQLException("插入数据库失败，SQL：xxx")
.... ...
前 端： 你们这些坑管挖不管埋的后端，各种异常都往前抛！
用 户： 这系统牙膏厂生产的？
```

最基础的数据问题可以在前端做表单校验来处理，但服务端验证肯定也是要做的，看完了上面的段子后，请想一想，服务端应该在哪一层去做校验？可能会有这样的答案：

- 在Controller层做，在Service层不做。理由是从Service开始会有同级重用，出现Service A.foo(params)调用ServiceB.bar(params)时，就会对params重复校验了两次。
- 在Service层做，在Controller层不做。理由是无业务含义的格式校验已在前端表单验证处理过，有业务含义的校验，放在Controller层无论如何不合适。
- 在Controller、Service层各做各的。Controller做格式校验，Service层做业务校验，听起来很合理，但这其实就是在上面段子中被嘲笑的行为。
- 还有其他一些意见，譬如还有提在持久层做校验，理由是这是最终入口，把守好写入数据库的质量最重要。

上述的讨论大概是没有统一、正确结论，但是在Java里确实是有验证的标准做法，笔者提倡的做法是把校验行为从分层中剥离出来，不是在哪一层做，而是在Bean上做。即Java Bean Validation。从2009年的[JSR 303](#)的1.0，到2013年的[JSR 349](#)更新的1.1，到目前最新的2017年发布的[JSR 380](#)，定义了Bean验证的全套规范。单独将验证提取、封装，可以获得不少好处：

- 对于无业务含义的格式验证，可以做到预置。
- 对于有业务含义的业务验证，可以做到重用，一个Bean被用于多个方法用作参数或返回值是很常见的，针对Bean做校验比针对方法做校验更有价值。利于集中管理，譬如统一认证的异常体系，统一做国际化、统一给客户端的返回格式等等。
- 避免对输入数据的防御污染到业务代码，如果你的代码里面如果很多下面这样的条件判断，就应该考虑重构了：

```
// 一些已执行的逻辑
if (someParam == null) {
    throw new RuntimeException("客官不可以！")
}
```

java

- 利于多个校验器统一执行，统一返回校验结果，避免用户踩地雷、挤牙膏式的试错体验。

据笔者所知，国内的项目使用Bean Validation的并不少见，但多数程序员都只使用到它的Built-In Constraint来做一些与业务逻辑无关的通用校验，即下面这堆注解，含义基本上看类

名就能明白

```
java  
@Null、@NotNull、@AssertTrue、@AssertFalse、@Min、@Max、@DecimalMin、  
@DecimalMax、@Negative、@NegativeOrZero、@Positive、@PositiveOrZero、  
@Szie、@Digits、@Pass、@PassOrPresent、@Future、@FutureOrPresent、  
@Pattern、@NotEmpty、@NotBlank、@Email
```

但是与业务相关的校验往往才是最复杂的校验，将简单的校验交给Bean Validation，而把复杂的校验留给自己，这简直是买椟还珠故事的程序员版本。其实以Bean Validation的标准方式来做才对业务校验是非常优雅的，以Fenix's Bookstore的在用户资源上的两个方法为例：

```
java  
/**  
 * 创建新的用户  
 */  
@POST  
public Response createUser(@Valid @UniqueAccount Account user) {  
    return CommonResponse.op(() -> service.createAccount(user));  
}  
  
/**  
 * 更新用户信息  
 */  
@PUT  
@CacheEvict(key = "#user.username")  
public Response updateUser(@Valid @AuthenticatedAccount  
@NotConflictAccount Account user) {  
    return CommonResponse.op(() -> service.updateAccount(user));  
}
```

注意其中的三个自定义校验注解，它们的含义分别是：

- `@UniqueAccount`：传入的用户对象必须是唯一的，不与数据库中任何已有用户的名称、手机、邮箱产生重复。
- `@AuthenticatedAccount`：传入的用户对象必须与当前登录的用户一致。
- `@NotConflictAccount`：传入的用户对象中的信息与其他用户是无冲突的，譬如将一个注册用户的邮箱，修改成与另外一个已存在的注册用户一致的值，这便是冲突。

这里的需求很容易理解，注册新用户时，应约束不与任何已有用户的关键信息重复；而修改自己的信息时，只能与自己的信息重复，而且只能修改当前登录用户的信息。这些约束规则不仅仅为这两个方法服务，它们可能会在用户资源中的其他入口被使用到，乃至在其他分层的代码中被使用到，在Bean上做校验就能一揽子地覆盖上述这些使用场景。下面代码是这三个自定义注解对应校验器的实现类：

```
java  
public static class AuthenticatedAccountValidator extends  
AccountValidation<AuthenticatedAccount> {  
    public void initialize(AuthenticatedAccount constraintAnnotation) {  
        predicate = c -> {  
            AuthenticAccount loginUser = (AuthenticAccount)  
SecurityContextHolder.getContext().getAuthentication().getPrincipal();  
            return c.getId().equals(loginUser.getId());  
        };  
    }  
}  
  
public static class UniqueAccountValidator extends  
AccountValidation<UniqueAccount> {  
    public void initialize(UniqueAccount constraintAnnotation) {  
        predicate = c ->  
!repository.existsByUsernameOrEmailOrTelephone(c.getUsername(),  
c.getEmail(), c.getTelephone());  
    }  
}  
  
public static class NotConflictAccountValidator extends  
AccountValidation<NotConflictAccount> {  
    public void initialize(NotConflictAccount constraintAnnotation) {  
        predicate = c -> {  
            Collection<Account> collection =  
repository.findByUsernameOrEmailOrTelephone(c.getUsername(),  
c.getEmail(), c.getTelephone());  
                // 将用户名、邮件、电话改成与现有完全不重复的，或者只与自己重复的，就  
不算冲突  
                return collection.isEmpty() || (collection.size() == 1 &&  
collection.iterator().next().getId().equals(c.getId()));  
        };  
    }  
}
```

这样业务校验便和业务逻辑就完全分离开来，在需要校验时用 `@Valid` 注解自动触发，或者通过代码手动触发执行，可根据你们项目的要求，将这些注解应用于控制器、服务层、持久层等任何层次的代码之中。此外，校验结果不满足时的提示信息，也便于统一处理，如提供默认值、提供国际化支持（这里没做）、提供统一的客户端返回格式（创建一个用于 `ConstraintViolationException` 的异常处理器来实现，代码中有但这里没有贴出来），以及批量执行全部校验，避免出开篇那个段子中挤牙膏的尴尬。

对于Bean与Bean校验器，笔者另外有两条编码建议。第一条是对校验项预置好默认的提示信息，这样当校验不通过时用户能获得明确的修正提示，以下是代码示例：

```
java
/**
 * 表示一个用户的信息是无冲突的
 *
 * “无冲突”是指该用户的敏感信息与其他用户不重合，譬如将一个注册用户的邮箱，修改成
 * 与另外一个已存在的注册用户一致的值，这便是冲突
 */
@Documented
@Retention(RUNTIME)
@Target({FIELD, METHOD, PARAMETER, TYPE})
@Constraint(validatedBy =
AccountValidation.NotConflictAccountValidator.class)
public @interface NotConflictAccount {
    String message() default "用户名、邮箱、手机号码与现存用户产生重复";
    Class<?>[] groups() default {};
    Class<? extends Payload>[] payload() default {};
}
```

另外一条建议是将不带业务含义的格式校验注解放到Bean的类定义之上，将带业务逻辑的校验放到Bean的类定义的外面。这两者的区别是放在类定义中的注解能够自动运行，而放到类外面这需要像前面代码那样，明确标出注解时才会运行。譬如用户账号实体中的部分代码为：

```
java
public class Account extends BaseEntity {
    @NotEmpty(message = "用户名不允许为空")
    private String username;

    @NotEmpty(message = "用户姓名不允许为空")
    private String name;
```

```
private String avatar;

@Pattern(regexp = "1\\d{10}", message = "手机号格式不正确")
private String telephone;

@email(message = "邮箱格式不正确")
private String email;
}
```

这些校验注解都直接放在类定义中，每次执行校验的时候它们都会被运行。由于Bean Validation是Java的标准规范，它执行的频率可能比编写代码的程序所预想的要更高，譬如使用Hibernate来做持久化时，便会自动执行Data Object上的校验注解。对于那些不带业务含义的注解，运行是不需要其他外部资源参与的，不会调用远程服务、访问数据库，这种校验重复执行并没有什么成本。

但带业务逻辑的校验，通常就需要外部资源参与执行，这不仅仅是多消耗一点时间和运算资源的问题，由于很难保证依赖的每个服务都是幂等的，重复执行校验很可能会带来额外的副作用。因此应该放到外面给让使用者自行判断是否要触发。

还有一些“需要触发一部分校验”的非典型情况，譬如“新增”操作A需要执行全部校验规则，“修改”操作B中希望不校验某个字段，“删除”操作C中希望改变某一条校验规则，这时候要就要启用分组校验来处理，设计一套“新增”、“修改”、“删除”这样的标识类，置入到校验注解的 `groups` 参数中去实现。

分布式共识算法

前置知识

关于分布式中CAP问题，请先阅读“[分布式事务](#)”中的介绍，后文中提及的一致性、可用性、网络分区等概念，均在此文中有过介绍。

正式开始探讨分布式环境中面临的技术问题和解决方案以前，我们先把目光从工业界转到学术界，学习两三种具有代表性的分布式共识算法，为后续分布式环境中操作共享数据准备好理论基础。下面笔者从一个最浅显的场景开始，引出本章的主题：

如果你有一份很重要的数据，要确保它长期存储在电脑上不会丢失，你会怎么做？

这不是什么脑筋急转弯的古怪问题，答案就是去买几块硬盘，把数据在不同硬盘上多备份几个副本。假设一块硬盘每年损坏的概率是5%，那把文件复制到另一块备份盘上，由于两块硬盘同时损坏而丢失数据的概率就只有0.25%，如果使用三块硬盘存储则是0.00125%，四块是0.0000625%，换而言之，这已经保证了数据在一年内有超过99.9999%的概率是安全可靠的。

在软件系统里，要保障系统的**可靠性**，采用的办法与那几个备份硬盘并没有什么区别。单个节点的系统宕机无法访问数据的原因可能有很多，譬如程序出错、硬件损坏、网络分区、电源故障，等等，一年中出现系统宕机的概率也许还要高于5%，这决定了软件系统也必须有多台机器能够拥有一致的数据副本，才有可能对外提供可靠的服务。

在软件系统里，要保障系统的**可用性**，面临的困难与硬盘备份却又有本质的区别。硬盘之间是孤立的，不需要互相通信，备份数据是静态的，初始化后状态就不会发生改变，由人工进行的文件复制操作，很容易就保障了数据在各个备份盘中是一致的；然而分布式系统里面，我们必须考虑动态的数据如何在不可靠的网络通信条件下，依然能在各个节点之间正确复制的问题。将我们要讨论的场景作如下修改：

如果你有一份会随时变动的数据，要确保它正确地存储于网络中的几台不同机器之上，你会怎么做？

相信最容易想到的答案一定是“数据同步”：每当数据有变化，把变化情况在各个节点间的复制视作一种事务性的操作，只有系统里每一台机器都反馈成功地完成硬盘写入后，数据的变化才宣告成功，笔者曾经在“[全局事务](#)”中介绍过，使用2PC/3PC就可以实现这种同步操作。同步的其中一种真实应用场景是数据库的主从全同步复制（Fully Synchronous Replication），譬如MySQL Cluster，进行全同步复制时，会等待所有Slave节点的Binlog都完成写入后，Master节点的事务才进行提交。然而这里有一个显而易见的缺陷，尽管可以确保Master节点和Slave节点中的数据是绝对一致的，但任何一个Slave节点因为任何原因未响应均都会阻塞整个事务，每增加一个Slave节点，都导致造成整个系统可用性风险增加一分。

以同步为代表的数据复制方法，被称为**状态转移**（State Transfer），这类方法是较符合人类思维的可靠性保障手段，但通常要以牺牲可用性为代价。我们在建设分布式系统的时候，往往不能承受这样的代价，一些关键系统，必须保障数据正确可靠的前提下，对可用性的要求也非常苛刻，譬如系统要保证数据要达到99.999999%可靠，同时系统也要达到99.999%可用的程度，这就引出了我们的第三个问题：

如果你有一份会随时变动的数据，要确保它正确地存储于网络中的几台不同机器之上，并且要尽可能保证数据是随时可用的，你会怎么做？

可靠性与可用性的矛盾造成了增加机器数量反而带来可用性的降低，为缓解这个矛盾，在分布式系统里主流的数据复制方法是以**操作转移**（Operation Transfer）为基础的。我们想要改变数据的状态，除了直接将目标状态赋予它之外，还有另一种常用的方法是通过某种操作，令源状态转换为目标状态。能够使用确定的操作，促使状态间产生确定的转移结果的计算模型，在计算机科学中被称为**状态机**（State Machine）。

额外知识：状态机复制

状态机有一个特性：任何初始状态一样的状态机，如果执行的命令序列一样，则最终达到的状态也一样。如果将此特性应用在多参与者进行协商共识上，可以理解为系统中存在多个具有完全相同的状态机（参与者），这些状态机能最终保持一致的关键就是起始状态完全一致和执行命令序列完全一致。

根据状态机的特性，要让多台机器的最终状态一致，只要确保它们的初始状态是一致的，并且接收到的操作指令序列也是一致的即可，无论这个操作指令是新增、修改、删除抑或是其他任何可能的程序行为，都可以理解为要将一连串的操作日志正确地广播给各个分布式节点。广播指令与指令执行期间，允许系统内部状态存在不一致的情况，即并不要求所有节点的每一条指令都是同时开始、同步完成的，只要求在此期间的内部状态不能被外部观察到，且当操作指令序列执行完毕时，所有节点的最终的状态是一致的，这种模型就被称为**状态机复制**（State Machine Replication）。

考虑到分布式环境下网络分区现象是不可能消除的，甚至允许不再追求系统内所有节点在任何情况下的数据状态都一致，而是采用“少数服从多数”的原则，一旦系统中过半数的节点中完成了状态的转换，就认为数据的变化已经被正确地存储在系统当中，这样就可以容忍少数（通常是不超过半数）的节点失联，使得增加机器数量对系统整体的可用性变成是有益的，这种思想在分布式中被称为“Quorum机制”。

根据上述讨论，我们需要设计出一种算法，能够让分布式系统内部暂时容忍存在不同的状态，但最终能够保证大多数节点的状态达成一致；同时，能够让分布式系统在外部看来始终表现出整体一致的结果。这个让系统各节点不受局部的网络分区、机器崩溃、执行性能或者其他因素影响，都能最终表现出整体一致的过程，就被称为各个节点的**协商共识**（Consensus）。

最后，笔者还要提醒你共识（Consensus）与一致性（Consistency）的区别：一致性是指数据不同副本之间的差异，而共识是指达成一致性的方法与过程。由于翻译的关系，很多中文资料把Consensus同样翻译为一致性，导致网络上大量的“二手中文资料”将这两个概念混淆起来，如果你在网上看到“分布式一致性算法”，应明白其指的其实是“Distributed Consensus Algorithm”。

Paxos

Distributed Consensus Algorithm

There is only one consensus protocol, and that's "Paxos" — all other approaches are just broken versions of Paxos

世界上只有一种共识协议，就是Paxos，其他所有共识算法都是Paxos的退化版本。

—— Mike Burrows [↗](#) , Inventor of Google Chubby

Paxos是由[Leslie Lamport](#) [↗](#)（就是大名鼎鼎的[LaTeX](#) [↗](#)中的“La”）提出的一种基于消息传递的协商共识算法，现已是当今分布式系统最重要的理论基础，几乎就是“共识”二字的代名词。这个极高的评价出自于提出Raft算法的[论文](#) [↗](#)，更是显分量十足。虽然笔者认为并没有Mike Burrows说的“世界上只有Paxos一种分布式共识算法”那么夸张，但是如果沒有Paxos，那后续的Raft、ZAB等算法，ZooKeeper、Etcd这些分布式协调框架、Hadoop、Consul这些在此基础上的各类分布式应用都很可能会延后好几年面世。

Paxos的诞生

为了解释清楚Paxos算法，Lamport虚构了一个名为“Paxos”的希腊城邦，这个城邦按照民主制度制定法律，却又不存在一个中心化的专职立法机构，立法靠着“兼职议会”（Part-Time Parliament）来完成，无法保证所有城邦居民都能够及时地了解新的法律提案、也无法保证居民会及时为提案投票。Paxos算法的目标就是让城邦能够在每一位居民都不承诺一定会及时参与的情况下，依然可以按照少数服从多数的原则，最终达成一致意见。但是Paxos算法并不考虑[拜占庭将军](#) [↗](#)问题，即假设信息可能丢失也可能延迟，但不会被错误传递。

Lamport最初在1990年首次发表了Paxos算法，选的论文题目就是“The Part-Time Parliament”[↗](#)。由于算法本身极为复杂，用希腊城邦作为比喻反而使得描述更为晦涩，论文的三个审稿人一致要求他把希腊城邦的故事删除掉，这令Lamport感觉颇为不爽，然后干脆就撤

稿不发了，所以Paxos刚刚被提出的时候并没有引起什么反响。八年之后（1998年），Lamport再次将此文章重新整理后投到《ACM Transactions on Computer Systems》[\[1\]](#)，这次论文成功发表，Lamport的名气确实吸引了一些人去研究，结果是并没有多少人能弄懂他在说什么。时间又过去了三年（2001年），Lamport认为前两次是同行们无法理解他以“希腊城邦”来讲故事的幽默感，第三次以“Paxos Made Simple”[\[2\]](#)为题，在《SIGACT News》杂志上发表文章，终于放弃了“希腊城邦”的比喻，尽可能用（他认为）简单直接、（他认为）可读性较强的方式去介绍Paxos算法，情况虽然比前两次要好上一些，但以Paxos本应获得的重视程度来说，这次依然只能算是应者寥寥。这一段听起来跟网络段子一般的经历被Lamport以自嘲的形式放到了他自己的个人网站[\[3\]](#)上。尽管我们作为后辈应该尊重Lamport老爷子，但当笔者翻开“Paxos Made Simple”的论文，见到只有“The Paxos algorithm, when presented in plain English, is very simple.”这一句话的“摘要”时，心里实在是不得不怀疑Lamport这样写论文是不是在恶搞审稿人和读者，在嘲讽“你们这些愚蠢的人类！”。

Abstract

The Paxos algorithm, when presented in plain English, is very simple.

[Paxos Made Simple](#) ↗

虽然Lamport本人连发三篇文章都没能让大多数同行理解Paxos，但2006年，在Google的Chubby、Megastore以及Spanner等分布式系统都使用Paxos解决了分布式共识的问题，并将其整理成正式的论文发表之后，得益于Google的行业影响力，辅以Chubby作者Mike Burrows那略显夸张但足够吸引眼球的评价推波助澜，Paxos算法一夜间成为计算机科学分布式这条分支中最炙手可热的网红概念，开始被学术界众人争相研究。2013年，Lamport本人因其对分布式系统的杰出理论贡献获得了2013年的图灵奖，随后才有了Paxos在区块

链、分布式系统、云计算等多个领域大放异彩的故事。足可见技术圈里即使再有本事，也需要好好包装一下的道理。

算法流程

讲完段子吃过西瓜，希望你没有被这些对Paxos的“困难”做的铺垫所吓倒，反正又不让你马上实现它。假如放弃些许严谨性，并简化掉最繁琐的分支细节和特殊情况的话，Paxos是完全可能去通俗地理解的，Lamport在论文中也只用两段话就描述“清楚”了它的工作流程，下面，我们正式来学习Paxos算法（在本小节中Paxos均特指最早的Basic Paxos算法）。Paxos算法将分布式系统中的节点分为三类：

- **提案节点**：称为Proposer，提出对某个值进行设置操作的节点，设置值这个行为就称之为**提案**（Proposal），值一旦设置成功，就是不会丢失也不可变的。请注意，Paxos是典型的基于操作转移模型而非状态转移模型来设计的算法，这里的“设置值”不要类比成程序中变量赋值操作，应该类比成日志记录操作，在后面介绍的Raft算法中就直接把“提案”叫作“日志”了。
- **决策节点**：称为Acceptor，是应答提案的节点，决定该提案是否可被投票、是否可被接受。提案一旦得到过半数决策节点的接受，即称该提案被**批准**（Accept），提案被批准即意味着该值不能再被更改，也不会丢失，且最终所有节点都会接受该它。
- **记录节点**：被称为Learner，不参与提案，也不参与决策，只是单纯地从提案、决策节点中学习已经达成共识的提案，譬如少数派节点从网络分区中恢复时，将会进入这种状态。

使用Paxos算法的分布式系统里的，所有的节点都是平等的，它们都可以承担以上某一种或者多种的角色，不过为了便于确保有明确的多数派，决策节点的数量应该被设定为奇数个，且在系统初始化时，网络中每个节点都知道整个网络所有决策节点的数量、地址等信息。

在分布式环境下，如果我们说各个节点“就某个值（提案）达成一致”，指的是“不存在某个时刻有一个值为A，另一个时刻又为B的情景”。解决这个问题的复杂度主要来源于以下两个方面因素的共同影响：

- 系统内部各个节点通信是不可靠的，不论对于系统中企图设置数据的提案节点抑或决定是否批准设置操作的决策节点，其发出、收到的信息可能延迟送达、也可能会丢失，但

不去考虑消息有传递错误的情况。

- 系统外部各个用户访问是可并发的，如果系统只会有一个用户，或者每次只对系统进行串行访问，那单纯地应用Quorum机制，少数节点服从多数节点，就已经足以保证值被正确地读写。

第一点是网络通信中客观存在的现象，也是所有共识算法都要重点解决的问题。对于第二点，笔者详细解释一下便于你理解：现在我们讨论的是“分布式环境下并发操作的共享数据”的问题，即使先不考虑是不是在分布式的环境下，只考虑并发操作，假设有一个变量i当前在系统中存储的数值为2，同时有外部请求A、B分别对系统发送操作指令：“把i的值加1”和“把i的值乘3”，如果不加任何并发控制的话，将可能得到“(2+1)×3=9”与“2×3+1=7”两种可能的结果。因此，对同一个变量的并发修改必须先加锁后操作，不能让A、B的请求被交替处理，这些可以说是程序设计的基本常识了。而在分布式的环境下，由于还要同时考虑到分布式系统内可能在任何时刻出现的通信故障，如果一个节点在取得锁之后，在释放锁之前发生崩溃失联，这将导致整个操作被无限期的等待所阻塞，因此算法中的加锁就不完全等同于并发控制中以互斥量来实现的加锁，还必须提供一个其他节点能抢占锁的机制，以避免因通信问题而出现死锁。

为了这个问题，分布式环境中的锁必须是可抢占的。Paxos算法包括两个阶段，其中，第一阶段“准备”（Prepare）就相当于上面抢占锁的过程。如果某个提案节点准备发起提案，必须先向所有的决策节点广播一个许可申请（称为Prepare请求）。提案节点的Prepare请求中会附带一个全局唯一的数字n作为提案ID，决策节点收到后，将会给予提案节点两个承诺与一个应答。

两个承诺是指：

- 承诺不会再接受提案ID小于或等于n的Prepare请求。
- 承诺不会再接受提案ID小于n的Accept请求。

一个应答是指：

- 不违背以前作出的承诺的前提下，回复已经批准过的提案中ID最大的那个提案所设定的值和提案ID，如果该值从来没有被任何提案设定过，则返回空值。如果违反此前做出的承诺，即收到的提案ID并不是决策节点收到过的最大的，那允许直接对此Prepare请求不予理会。

当提案节点收到了多数派决策节点的应答（称为Promise应答）后，可以开始第二阶段“批准”（Accept）过程，这时有如下两种可能的结果：

- 如果提案节点发现所有响应的决策节点此前都没有批准过该值（即为空），那说明它是第一个设置值的节点，可以随意地决定要设定的值，将自己选定的值与提案ID，构成一个二元组“(id, value)”，再次广播给全部的决策节点（称为Accept请求）。
- 如果提案节点发现响应的决策节点中，已经有至少一个节点的应答中包含有值了，那它就不能够随意取值了，必须无条件地从应答中找出提案ID最大的那个值并接受，构成一个二元组“(id, maxAcceptValue)”，再次广播给全部的决策节点（称为Accept请求）。

当每一个决策节点收到Accept请求时，都会在不违背以前作出的承诺的前提下，接收并持久化对当前提案ID和提案附带的值。如果违反此前做出的承诺，即收到的提案ID并不是决策节点收到过的最大的，那允许直接对此Accept请求不予理会。

当提案节点收到了多数派决策节点的应答（称为Accepted应答）后，协商结束，共识决议形成，将形成的决议发送给所有记录节点进行学习。整个过程的时序图如图6-1所示。

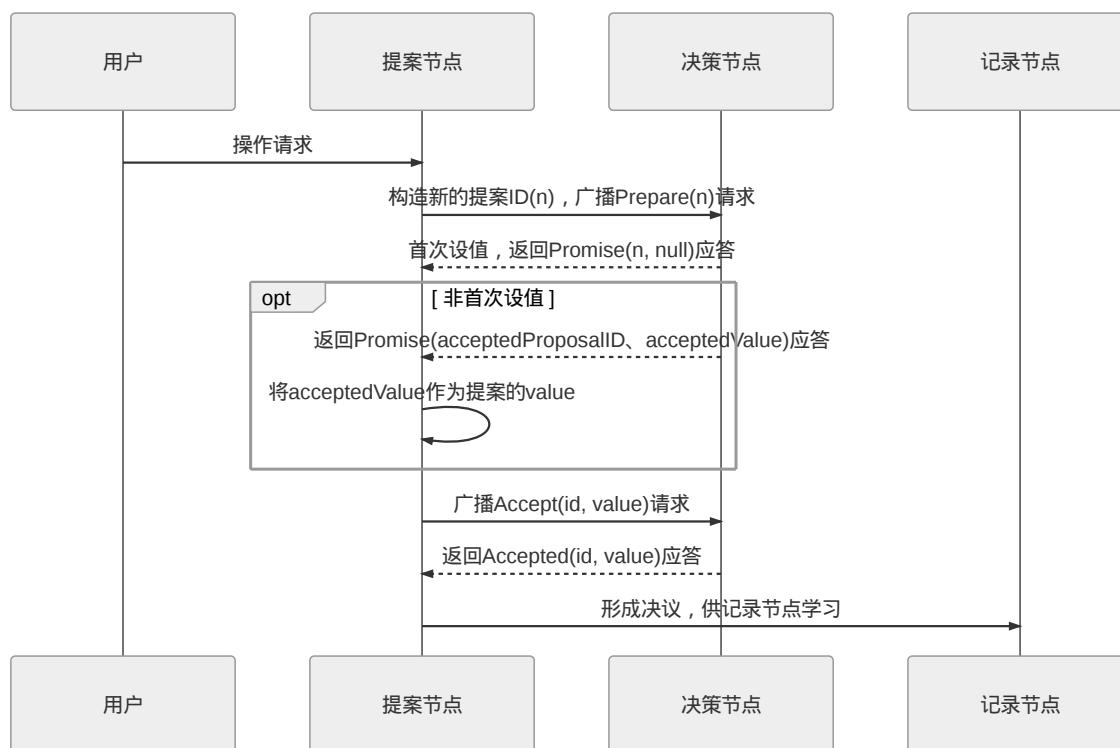


图6-1 Paxos算法整体时序图

整个Paxos算法的工作流程至此结束，如果你此前并未专门学习过分布式的知识，相信阅读到这里，很有可能的感受是对操作过程中每一步都能看懂，但还是不能对Paxos算法究竟是如何解决协商共识的形成具体的概念。下面笔者就不局限于抽象的算法步骤，以一个

更具体例子来讲解Paxos，这个例子与使用到的图片来源于《[Implementing Replicated Logs with Paxos](#)》，在此统一注明，后面就不单独列出了。

工作实例

假设一个分布式系统有五个节点，分别命名为 S_1 、 S_2 、 S_3 、 S_4 、 S_5 ，这个例子中只讨论正常通信的场景，不涉及网络分区。全部节点都同时扮演着提案节点和决策节点的身份。此时，有两个并发的请求分别希望将同一个值分别设定为 X （由 S_1 作为提案节点提出）和 Y （由 S_5 作为提案节点提出），以P代表准备阶段，以A代表批准阶段，这时候可能发生以下情况：

- 情况一：譬如， S_1 选定的提案ID是3.1（全局唯一ID加上节点编号），先取得了多数派决策节点的Promise和Accepted应答，此时 S_5 选定提案ID是4.5，发起Prepare请求，收到的多数派应答中至少会包含1个此前应答过 S_1 的决策节点，假设是 S_3 ，那么 S_3 提供的Promise中必将包含 S_1 已设定好的值 X ， S_5 就必须无条件地用 X 代替 Y 作为自己提案的值，由此整个系统对“取值为 X ”这个事实达成一致，如图6-2所示。

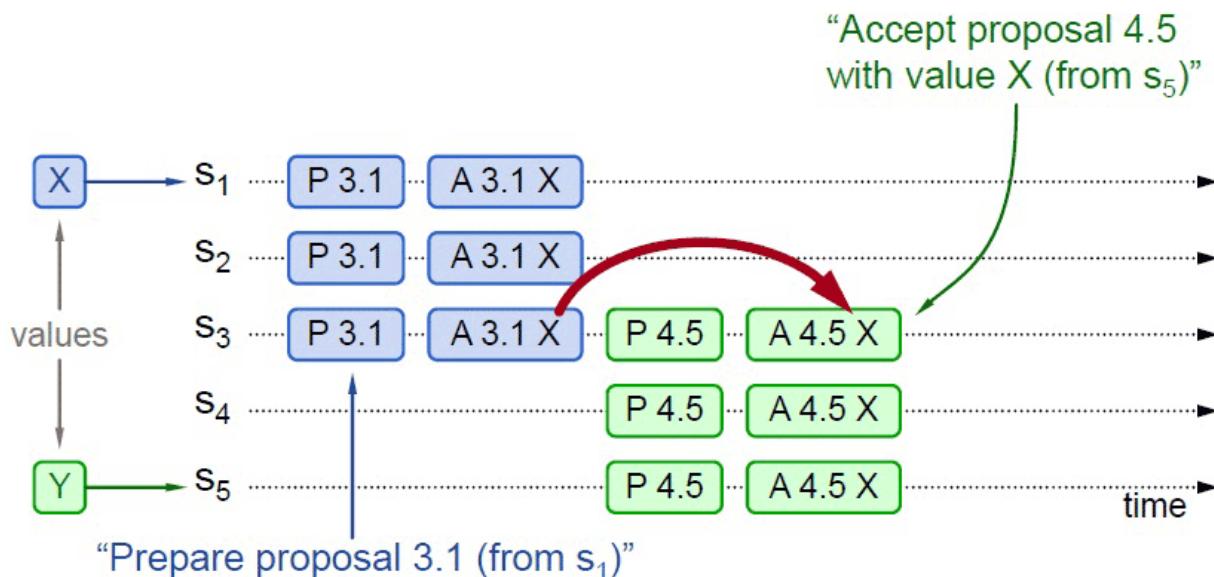


图6-2 整个系统对“取值为X”达成一致

- 情况二：事实上，对于情况一， X 被选定为最终值是必然结果，但从图6-2中可以看出， X 被选定为最终值并不是必定需要多数派的共同批准，只取决于 S_5 提案时Promise应答中是否已包含了批准过 X 的决策节点，譬如图6-3所示， S_5 发起提案的Prepare请求时， X 并未获得多数派批准，但由于 S_3 已经批准的关系，最终共识的结果仍然是 X 。

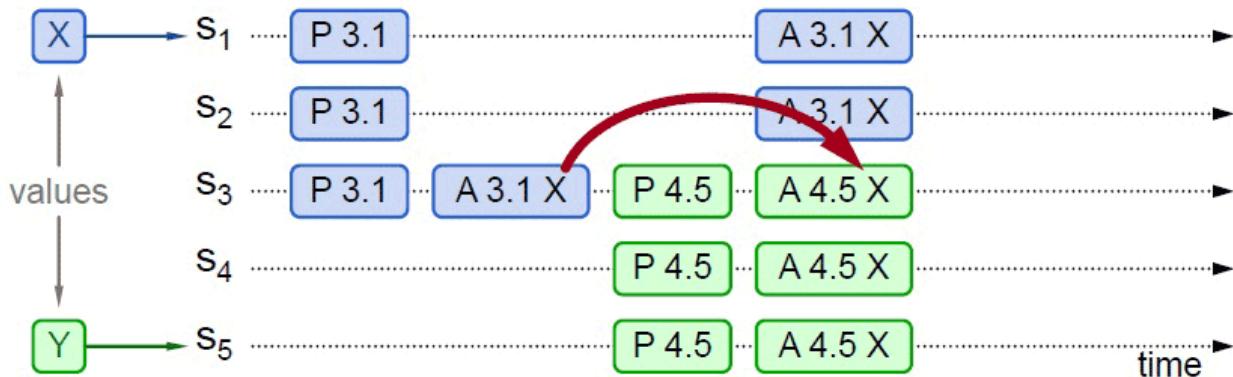


图6-3 X被选定只取决于Promise应答中是否已批准

- 情况三：当然，另外一种可能的结果是S₅提案时Promise应答中并未包含批准过X的决策节点，譬如应答S₅提案时，节点S₁已经批准了X，节点S₂、S₃未批准但返回了Promise应答，此时S₅以更大的提案ID获得了S₃、S₄、S₅的Promise，这三个节点均未批准过任何值，那么S₃将不会再接收来自S₁的Accept请求，因为它的提案ID已经不是最大的了，这三个节点将批准Y的取值，整个系统最终会对“取值为Y”达成一致，如图6-4所示。

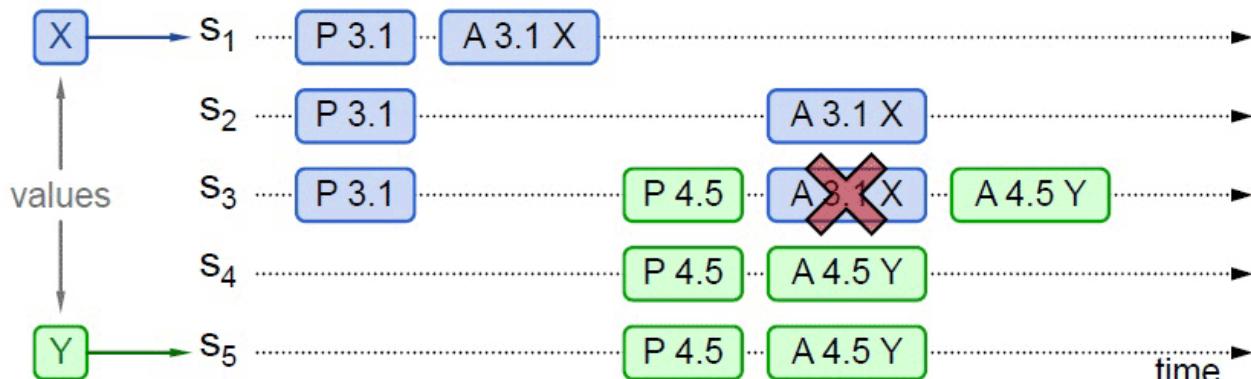


图6-4 整个系统最终会对“取值为Y”达成一致

- 情况四：从情况三可以推导出另一种极端的情况，如果两个提案节点交替使用更大的提案ID使得准备阶段成功，但是批准阶段失败的话，这个过程理论上可以无限持续下去，形成活锁（Live Lock），如图6-5所示。在算法实现中会引入随机超时时间来避免活锁的产生。

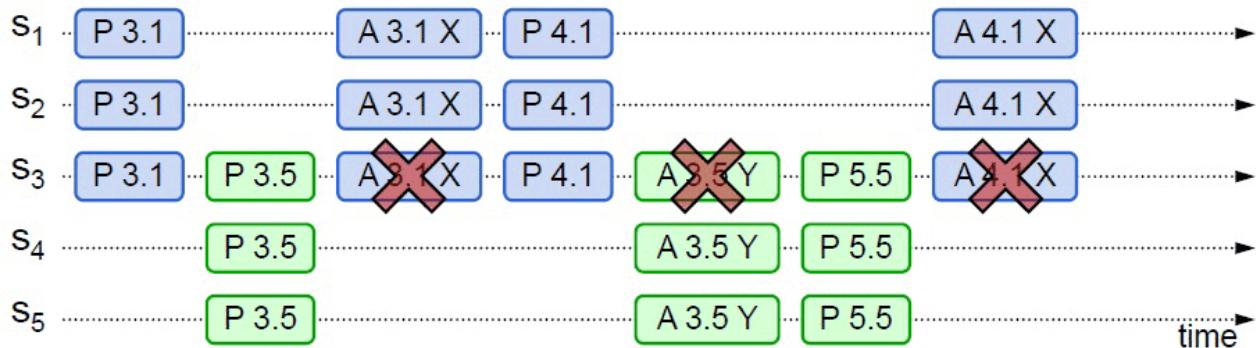


图6-5 批准阶段失败，形成活锁

虽然Paxos是以复杂著称的算法，但以上介绍都是基于Basic Paxos、以正常流程（未出现网络分区等异常）、通俗方式讲解的Paxos算法，并未涉及严谨的逻辑和数学原理，也未讨论Paxos的推导证明过程，对于普通的不从事算法研究的技术人员来说，理解起来应该也不算太困难。

Basic Paxos的价值在于开拓了分布式共识算法的发展思路，但它因有如下缺陷，一般不会直接用于实践：Basic Paxos只能对单个值形成决议，并且决议的形成至少需要两次网络请求和应答（准备和批准阶段各一次），高并发情况下将产生较大的网络开销，极端情况下甚至可能形成活锁。总之，Basic Paxos是一种很学术化但对工业化并不友好的算法，现在几乎只用来做理论研究。实际的应用都是基于Multi Paxos和Fast Paxos算法的，接下来我们将会了解Multi Paxos与一些它的理论等价的算法（如Raft、ZAB等算法）。

Multi Paxos

上一节的最后，笔者举例介绍了Basic Paxos的活锁问题，两个提案节点互不相让地争相提出自己的提案，抢占同一个值的修改权限，导致整个系统在持续性地“反复横跳”，外部看起来就像被锁住了一样。此外，笔者还讲述过一个观点，分布式共识的复杂性，主要来源于网络的不可靠与请求的可并发两大因素，活锁问题与许多Basic Paxos异常场景中所遭遇的麻烦，都可以看作是源于任何一个提案节点都能够完全平等地、与其他节点并发地提出提案而带来的复杂问题。为此，Lamport专门设计（“专门设计”的意思是在Paxos的论文中Lamport随意提了几句可以这么做）了一种Paxos的改进版本“Multi Paxos”算法，希望能够找到一种两全其美的办法，既不破坏Paxos中“众节点平等”的原则，又能在提案节点中实现主次之分，限制每个节点都有不受控的提案权利，这两个目标听起来似乎是矛盾的，但现实世界中的选举就很符合这种在平等节点中挑选意见领袖的情景。

Multi Paxos对Basic Paxos的核心改进是增加了“选主”的过程，提案节点会通过定时轮询（心跳），确定当前网络中的所有节点里是否存在有一个主提案节点，一旦没有发现主节点存在，节点就会在心跳超时后使用Basic Paxos中定义的准备、批准的两轮网络交互过程，向所有其他节点广播自己希望竞选主节点的请求，希望整个分布式系统对“由我作为主节点”这件事情协商达成一致共识，如果得到了决策节点中多数派的批准，便宣告竞选成功。当选主完成之后，除非主节点失联之后发起重新竞选，否则从此往后，就只有主节点本身才能够提出提案。此时，无论哪个提案节点接收到客户端的操作请求，都会将请求转发给主节点来完成提案，而主节点提案的时候，也就无需再次经过准备过程，因为可以视作是经过选举时的那一次准备之后，后续的提案都是对相同提案ID的一连串的批准过程。也可以通俗理解为选主过后，就不会再有其他节点与它竞争，相当于是处于无并发的环境当中进行的有序操作，所以此时系统中要对某个值达成一致，只需要进行一次批准的交互即可，如图6-6所示。

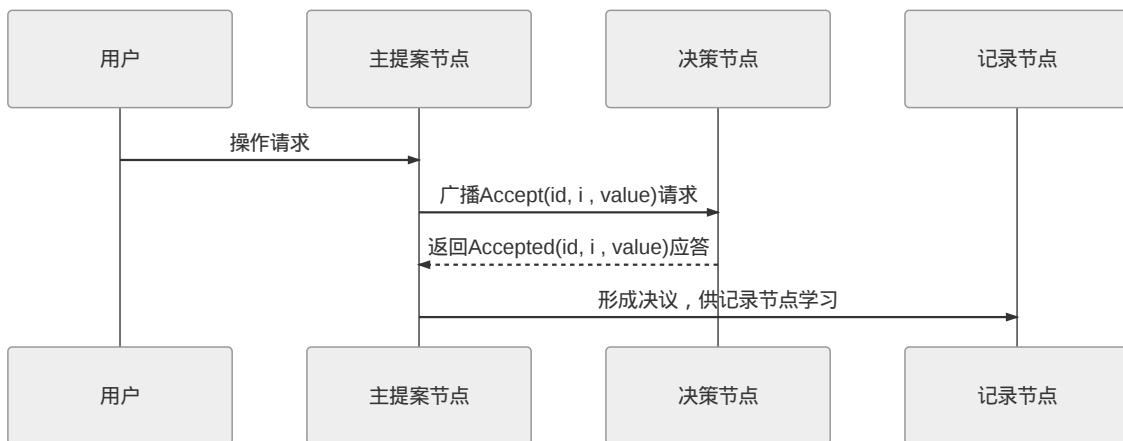


图6-6 Multi Paxos算法时序图

可能有人注意到这时候的二元组(id, value)已经变成了三元组(id, i, value)，这是因为需要给主节点增加一个“任期编号”，这个编号必须是严格单调递增的，以应付主节点陷入网络分区后重新恢复，但另外一部分节点仍然有多数派，且已经完成了重新选主的情况，此时必须以任期编号大的主节点为准。当节点有了选主机制的支持，在整体来看，就可以进一步简化节点角色，不去区分提案、决策和记录节点了，统统以“节点”来代替，节点只有主(Leader)和从(Follower)的区别，此时协商共识的时序图如图6-7所示。

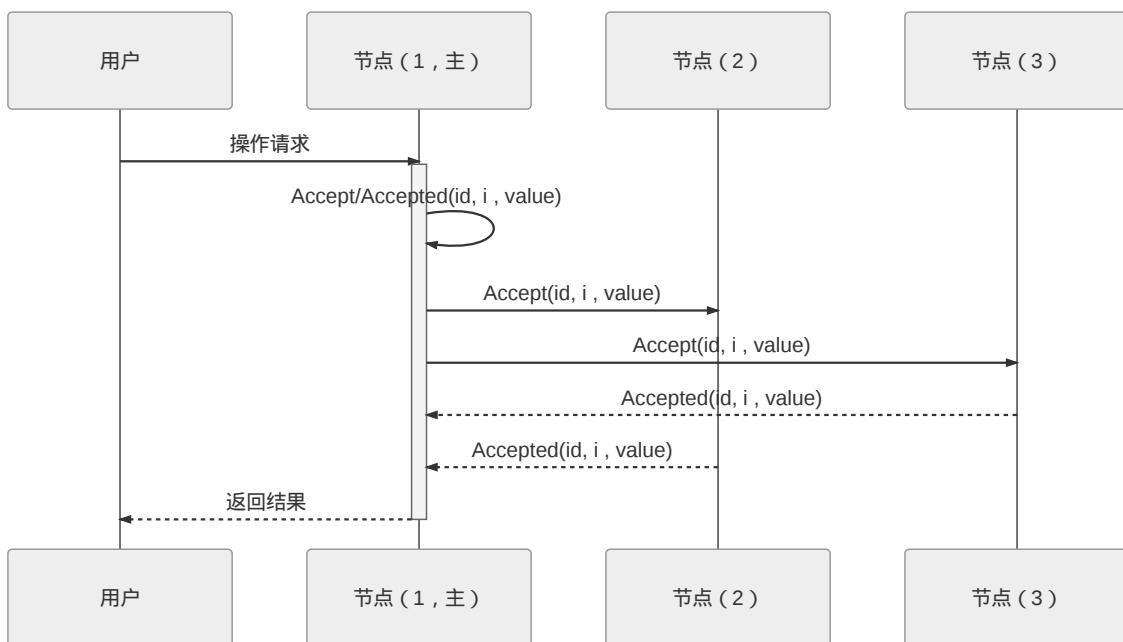


图6-7 有选主机制的协商共识的时序图

在这个理解的基础上，我们换一个角度来重新思考“分布式系统中如何对某个值达成一致”这个问题，可以把该问题划分做三个子问题来考虑，可以证明（具体证明就不列在这里

了，感兴趣的读者可参考结尾给出的论文）当以下三个问题同时被解决时，即等价于达成共识：

- 如何选主（Leader Election）。
- 如何把数据复制到各个节点上（Entity Replication）。
- 如何保证过程是安全的（Safety）。

选主问题尽管还涉及许多工程上的细节，譬如心跳、随机超时、并行竞选，等等，但要只论原理的话，如果你已经理解了Paxos算法的操作步骤，相信对选主并不会有什么疑惑，因为这本质上仅仅是分布式系统对“谁来当主节点”这件事情的达成的共识而已，我们在前一节已经花了数千字来讲述分布式系统该如何对一件事情达成共识，这里就不重复赘述了，下面直接来解决数据（Paxos中的提案、Raft中的日志）在网络各节点间的复制问题。

在正常情况下，当客户端向主节点发起一个操作请求，譬如提出“将某个值设置为X”，此时主节点将X写入自己的变更日志，但先不提交，接着把变更X的信息在下一次心跳包中广播给所有的从节点，并要求从节点回复确认收到的消息，从节点收到信息后，将操作写入自己的变更日志，然后给主节点发送确认签收的消息，主节点收到过半数的签收消息后，提交自己的变更、应答客户端并且给从节点广播可以提交的消息，从节点收到提交消息后提交自己的变更，数据在节点间的复制宣告完成。

在异常情况下，网络出现了分区，部分节点失联，但只要仍能正常工作的节点的数量能够满足多数派（过半数）的要求，分布式系统就仍然可以正常工作，这时候数据复制过程如下：

- 假设有 S_1 、 S_2 、 S_3 、 S_4 、 S_5 五个节点， S_1 是主节点，由于网络故障，导致 S_1 、 S_2 和 S_3 、 S_4 、 S_5 之间彼此无法通信，形成网络分区。
- 一段时间后， S_3 、 S_4 、 S_5 三个节点中的某一个（譬如是 S_3 ）最先达到心跳超时的阈值，获知当前分区中已经不存在主节点了，它向所有节点发出自己要竞选的广播，并收到了 S_4 、 S_5 节点的批准响应，加上自己一共三票，即得到了多数派的批准，竞选成功，此时系统中同时存在 S_1 和 S_3 两个主节点，但由于网络分区，它们不会知道对方的存在。
- 这种情况下，客户端发起操作请求：
 - 如果客户端连接到了 S_1 、 S_2 之一，都将由 S_1 处理，但由于操作只能获得最多两个节点的响应，不构成多数派的批准，所以任何变更都无法成功提交。

- 如果客户端连接到了S₃、S₄、S₅之一，都将由S₃处理，此时操作可以获得最多三个节点的响应，构成多数派的批准，是有效的，变更可以被提交，即系统可以继续提供服务。
 - 事实上，以上两种“如果”情景很少机会能够并存。网络分区是由于软、硬件或者网络故障而导致的，内部网络出现了分区，但两个分区仍然能分别与外部网络的客户端正常通信的情况甚为少见。更多的场景是算法能容忍网络里下线了一部分节点，按照这个例子来说，如果下线了两个节点，系统正常工作，下线了三个节点，那剩余的两个节点也不可能继续提供服务了。
- 假设现在故障恢复，分区解除，五个节点可以重新通信了：
 - S₁和S₃都向所有节点发送心跳包，从各自的心跳中可以得知两个主节点里S₃的任期编号更大，它是最新的，此时五个节点均只承认S₃是唯一的主节点。
 - S₁、S₂回滚它们所有未被提交的变更。
 - S₁、S₂从主节点发送的心跳包中获得它们失联期间发生的所有变更，将变更提交写入本地磁盘。
 - 此时分布式系统各节点的状态达成最终一致。

下面我们来看第三个问题：“如何保证过程是安全的”，不知你是否感觉到这个问题与前两点的存在一点差异？选主、数据复制都是很具体的行为，但是“安全”就很模糊，什么算是安全或者不安全？

在分布式理论中，Safety 和 Liveness 两种属性是有预定义的术语，在专业的资料中一般翻译成“协定性”和“终止性”，这两个概念也是由Lamport最先提出，当时给出的定义是：

- 协定性（Safety）：所有的坏事都不会发生（something "bad" will never happen）。
- 终止性（Liveness）：所有的好事都终将发生，但不知道是啥时候（something "good" will must happen, but we don't know when）。

这种就算解释了你也看不明白的定义，是不是很符合Lamport老爷子一贯的写作风格？（笔者无奈地摊手苦笑）。我们不去纠结严谨的定义，仍通过举例来说明它们的具体含义。譬如以选主问题为例，Safety保证了选主的结果一定是有且只有一个主节点，不可能同时出现两个主节点；而Liveness则要保证选主过程是一定可以在某个时刻能够结束的。由前面对活锁的介绍可以得知，在Liveness这个属性上选主问题是存在理论上的瑕

疵的，可能会由于活锁而导致一直无法选出明确的主节点，所以Raft论文中只写了对Safety的保证，但由于工程实现上的处理，现实中是几乎不可能会出现终止性的问题。

最后，以上这种把共识问题分解为“Leader Election”、“Entity Replication”和“Safety”三个问题来思考、解决的解题思路，即“Raft算法”，这篇以《一种可以让人理解的共识算法》（In Search of an Understandable Consensus Algorithm）为题的论文提出了Raft算法，并获得了USENIX ATC 2014大会的Best Paper，后来更是成为Etcd、LogCabin、Consul等重要分布式程序的实现基础，ZooKeeper的ZAB算法与Raft的思路也非常类似，这些算法都被认为是Multi Paxos的等价派生实现。

Gossip协议

Gossip

Trying to squash a rumor is like trying to unring a bell.

—— Shana Alexander↗，American Journalist

Paxos、Raft、ZAB等分布式算法经常会被称作是“强一致性”的分布式共识协议，其实这样的描述扣细节概念的话是很别扭的，会有语病嫌疑，但我们都明白它的意思其实是在说“尽管系统内部节点可以存在不一致的状态，但从系统外部看来，不一致的情况并不会被观察到，所以整体上看系统是强一致性的”。与它们相对的，还有另一类被冠以“最终一致性”的分布式共识协议，这表明系统中不一致的状态有可能会在一定时间内被外部直接观察到。一种典型且极为常见的最终一致的分布式系统就是DNS系统，在各节点缓存的TTL到期之前，都有可能与真实的域名翻译结果存在不一致。在本节中，笔者将介绍在比特币网络和许多重要分布式框架中都有应用的另一种具有代表性的“最终一致性”的分布式共识协议：Gossip协议。

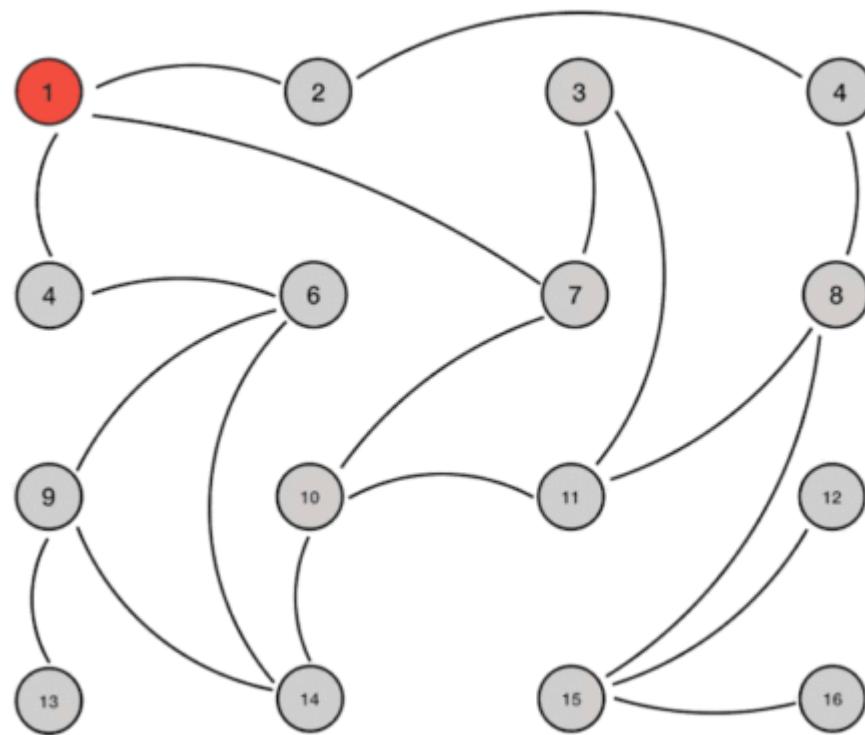
Gossip最早由施乐公司↗（Xerox，现在可能很多人不了解施乐了，或只把施乐当一家复印产品公司看待，这家公司是计算机许多关键技术的鼻祖，图形界面的发明者、以太网的发明者、激光打印机的发明者、MVC架构的提出者、RPC的提出者、BMP格式的提出者……）Palo Alto研究中心在论文《[Epidemic Algorithms for Replicated Database Maintenance](#)↗》中提出的一种用于分布式数据库在多节点间复制同步数据的算法。从论文题目中可以看出，最初它是被称作“流行病算法”（Epidemic Algorithm）的，只是不太雅观，今天Gossip这个名字已经用得更为普遍了，除此以外，它还有“流言算法”、“八卦算法”、“瘟疫算法”等别名，这些名字都是很形象化的描述，反应了Gossip的特点：要同步的信息如同流言一般传播、病毒一般扩散。

笔者按照习惯也把Gossip也称作是“共识协议”，但首先必须强调它所解决的问题并不是直接与Paxos、Raft这些共识算法等价的，只是基于Gossip之上可以通过某些方法去实现与Paxos、Raft相类似的目标而已。一个最典型的例子是比特币网络中使用到了Gossip协议，

用它来在各个分布式节点中互相同步区块头和区块体的信息，这是整个网络能够正常交换信息的基础，但并不能称作共识；比特币使用工作量证明（Proof of Work，PoW）来对“这个区块由谁来记账”这一件事情在全网达成共识，这个目标才可以认为与Paxos、Raft的目标是一致的。

下面，我们来了解Gossip的具体工作过程。相比Paxos、Raft等算法，Gossip的过程十分简单，它可以看作是以下两个步骤的简单循环：

- 如果有某一项信息需要在整个网络中所有节点中传播，那从信息源开始，选择一个固定的传播周期（譬如1秒），随机选择它相连接的k个节点（称为Fan-Out）来传播消息。
- 每一个节点收到消息后，如果这个消息是它之前没有收到过的，将在下一个周期内，选择除了发送消息给它的那个节点外的其他相邻k个节点发送相同的消息，直到最终网络中所有节点都收到了消息，尽管这个过程需要一定时间，但是理论上最终网络的所有节点都会拥有相同的消息。



Gossip传播示意图（[图片来源](#)）

上图是Gossip传播过程的示意图，根据示意图和Gossip的过程描述，我们很容易发现Gossip对网络节点的连通性和稳定性几乎没有任何要求，它一开始就将网络某些节点只能与一部分节点部分连通（Partially Connected Network）而不是以全连通网络（Fully Conn

ected Network) 作为前提 ; 能够容忍网络上节点的随意地增加或者减少 , 随意地宕机或者重启 , 新增加或者重启的节点的状态最终会与其他节点同步达成一致。 Gossip 把网络上所有节点都视为平等而普通的一员 , 没有任何中心化节点或者主节点的概念 , 这些特点使得 Gossip 具有极强的鲁棒性 , 而且非常适合在公众互联网中应用。

同时我们也很容易找到 Gossip 的缺点 , 消息最终是通过多个轮次的散播而到达全网的 , 因此它必然会产生全网各节点状态不一致的情况 , 而且由于是随机选取发送消息的节点 , 所以尽管可以在整体上测算出统计学意义上的传播速率 , 但对于个体消息来说 , 无法准确地预计到需要多长时间才能达成全网一致。另外一个缺点是消息的冗余 , 同样是由于随机选取发送消息的节点 , 也就不可避免的存在消息重复发送给同一节点的情况 , 增加了网络的传输的压力 , 也给消息节点带来额外的处理负载。

达到一致性耗费的时间与网络传播中消息冗余量这两个缺点存在一定对立 , 如果要改善其中一个 , 就会恶化另外一个 , 由此 , Gossip 设计了两种可能的消息传播模式 : 反熵 (Anti-Entropy) 和传谣 (Rumor-Mongering) , 这两个名字都挺文艺的。熵 (Entropy) 是生活中少见但科学中很常用的概念 , 它代表着事物的混乱程度。反熵的意思就是反混乱 , 以提升网络各个节点之间的相似度为目标 , 所以在反熵模式下 , 会同步节点的全部数据 , 以消除各节点之间的差异 , 目标是整个网络各节点完全的一致。但是 , 在节点本身就会发生变动的前提下 , 这个目标将使得整个网络中消息的数量非常庞大 , 给网络带来巨大的传输开销。而传谣模式是以传播消息为目标 , 仅仅发送新到达节点的数据 , 即只对外发送变更信息 , 这样消息数据量将显著缩减 , 网络开销也相对较小。

从类库到服务

通过服务来实现组件

Microservice architectures will use libraries, but their primary way of componentizing their own software is by breaking down into services.

微服务架构也会使用到类库，但构成软件系统组件的主要方式是将其拆分为一个个服务。

—— Martin Fowler [↗](#) / James Lewis [↗](#), Microservices [↗](#), 2014

微服务架构其中一个重要设计原则是“通过服务来实现独立自治的组件” (Componentization via Services)，强调应采用“服务” (Service) 而不再是“类库” (Library) 来构建组件化的程序，两者的差别在于类库是在编译期静态链接到程序中的，通过调用本地方法来调用其中的功能，而服务是进程外组件，通过调用远程方法来调用其中的功能。为了能采用服务来构建程序，微服务架构在复杂性与执行性能方面作出了很大的让步，换来的收益是软件系统“整体”与“部分”在物理层面的真正的隔离。

服务发现

类库封装被大规模使用，令计算机实现了通过位于不同模块的方法调用来组装复用指令序列，打开了软件达到更大规模一扇大门。无论是编译期链接的C、C++语言，抑或是运行期链接的Java语言，都要通过[链接器](#)（Linker）将代码里的[符号引用](#)转换为模块入口或进程内存地址的直接引用。而服务化的普及，令软件系统得以通过分布于网络中不同机器的互相协作来复用功能，这是软件发展规模的第二次飞跃，此时，如何确定目标方法的确切位置，便是与编译链接有着等同意义的研究课题，解决该问题的过程便被称作“[服务发现](#)”（Service Discovery）。

服务发现的意义

所有的远程服务调用都是使用**全限定名**（Fully Qualified Domain Name，[FQDN](#)）[、端口号与服务标识](#)所构成的三元组来确定一个远程服务的精确坐标的。全限定名代表了网络中某台主机的精确位置，端口代表了主机上某一个提供了TCP/UDP网络服务的程序，服务标识则代表了该程序所提供的某个具体的方法入口。其中“全限定名、端口号”的含义对所有的远程服务来说都一致，而“服务标识”则与具体的应用层协议相关，不同协议具有不同形式的标识，譬如REST的远程服务，标识是URL地址；RMI的远程服务，标识是Stub类中的方法；SOAP的远程服务，标识是WSDL中定义方法，等等。远程服务标识的多样性，决定了“服务发现”也可以有两种不同的理解，一种是以UDDI为代表的“百科全书式”的服务发现，上至提供服务的企业信息（企业实体、联系地址、分类目录等等），下至服务的程序接口细节（方法名称、参数、返回值、技术规范等等）都在服务发现的管辖范围之内；另一种是类似于DNS这样“门牌号码式”的服务发现，只满足从某个代表服务提供者的全限定名到服务实际主机IP地址的翻译转换，并不关心服务具体是哪个厂家提供的，也不关心服务有几个方法，各自有什么参数所构成，默认这些细节信息是服务消费者本身已完全了解的，此时服务坐标就可以退化为更简单的“全限定名+端口号”。当今，后一种服务发现占主流地位，本文后续所说的服务发现，如无说明，均是特指的是后者。

原本服务发现只依赖DNS将一个全限定名翻译为一至多个IP地址或者SRV等其他类型的记录便可，位于DNS之后的负载均衡器也实质上承担了一部分服务发现的职责，完成了外部I

P地址到各个服务内部实际IP的转换，这些内容笔者在“透明多级分流系统”一节中曾经详细解析过。这种做法在软件追求不间断长时间运行的时代是很合适的，但随着微服务的逐渐流行，服务的非正常宕机、重启和正常的上线、下线变得越发频繁，仅靠着DNS服务器和负载均衡器等基础设施就显得逐渐疲于应对，无法跟上服务变动的步伐了。人们最初是尝试使用ZooKeeper这样的分布式K/V框架，通过软件自身来完成服务注册与发现，ZooKeeper也的确曾短暂统治过远程服务发现，是微服务早期的主流选择，但毕竟ZooKeeper是很底层的分布式工具，用户自己还需要做相当多的工作才能满足服务发现的需求。到了2014年，在Netflix内部经受过长时间实际考验的、专门用于服务发现的Eureka宣布开源，并很快被纳入Spring Cloud，成为Spring默认的远程服务发现的解决方案。从此Java程序员再无需再在服务注册这件事情上花费太多的力气。到2018年，Spring Cloud Eureka进入维护模式以后，HashiCorp的Consul和阿里巴巴的Nacos很快就从Eureka手上接过传承的衣钵。

到这个阶段，服务发现框架已经发展得相当成熟，考虑到几乎方方面面的问题，不仅支持通过DNS或者HTTP请求进行符号与实际地址的转换，还支持各种各样的服务健康检查方式，支持集中配置、K/V存储、跨数据中心的数据交换等多种功能，可算是应用自身去解决服务发现的一个顶峰。如今，云原生时代来临，基础设施的灵活性得到大幅度的增强，最初的使用基础设施来透明化地做服务发现的方式又重新被人们所重视，如何在基础设施和网络协议层面，对应用尽可能无感知、尽可能方便地实现服务发现是目前服务发现的一个主要发展方向。

可用与可靠

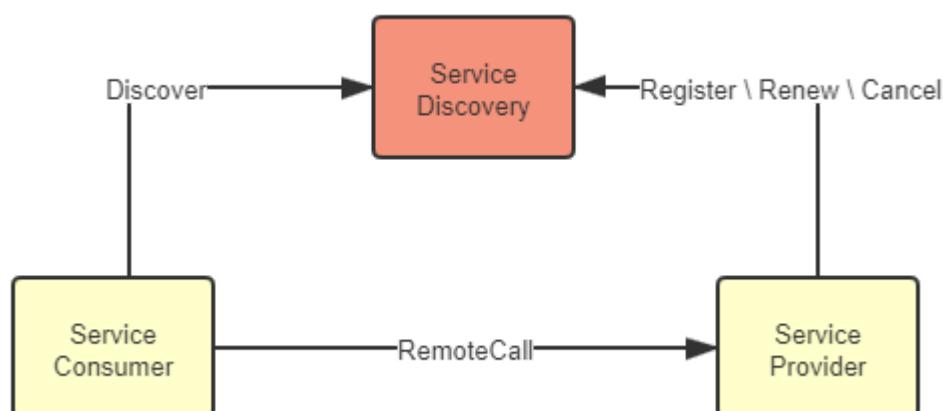
本章笔者并不打算介绍具体某一种服务发现工具的具体功能与操作，而是会去分析服务发现的通用的共性设计，探讨对比时下服务发现最常见的不同形式。这里要讨论的第一个问题是“服务发现”具体是指进行过什么操作？这其实包含了三个必须的过程：

- **服务的注册**（Service Registration）：当服务启动的时候，它应该通过某些形式（如调用API、产生事件消息、在ZooKeeper/Etcd的指定位置记录、存入数据库，等等）将自己的坐标信息通知到服务注册中心，这个过程可能由应用程序本身来完成，称为自注册模式，譬如Spring Cloud的@EnableEurekaClient注解；也可能有容器编排框架或第三方注册工具来完成，称为第三方注册模式，譬如Kubernetes和Registrator。

- **服务的维护 (Service Maintaining)**：尽管服务发现框架通常都有提供下线机制，但并没有什么办法保证每次服务都能优雅地下线（Graceful Shutdown）而不是由于宕机、断网等原因突然失联。所以服务发现框架必须要自己去保证所维护的服务列表的正确性，以避免告知消费者服务的坐标后，得到的服务却不能使用的尴尬情况。现在的服务发现框架，往往都能支持多种协议（HTTP、TCP等）、多种方式（长连接、心跳、探针、进程状态等）去监控服务是否健康存活，将不健康的服务自动从服务注册表中剔除。
- **服务的发现 (Service Discovery)**：这里的发现是特指狭义上消费者从服务发现框架中，把一个符号（譬如Eureka中的ServiceID、Nacos中的服务名、或者通用的FDQN）转换为服务实际坐标的过程，这个过程现在一般是通过HTTP API请求或者通过DNS Lookup操作来完成，也还有一些相对少用的方式，譬如Kubernetes也支持注入环境变量来做服务发现。

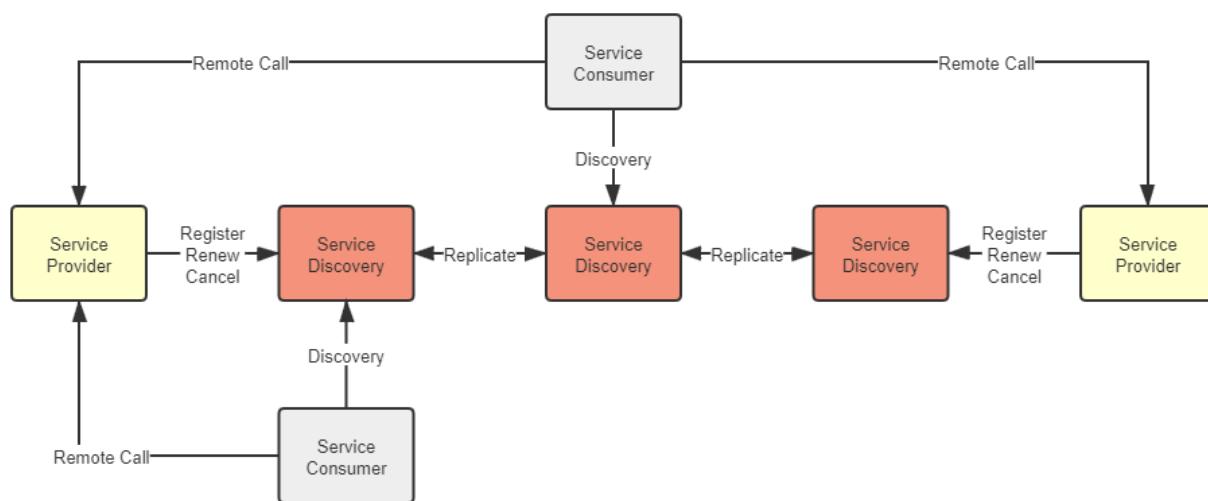
以上三点只是列举了服务发现必须提供的功能，在此之余还会有一些可选的扩展功能，譬如在服务发现时进行的负载均衡、流量管控、键值存储、元数据管理、业务分组，等等，这部分后续章节会有专门介绍，不在此展开。这里，笔者想借服务发现为样本，展示分布式环境里可用性与一致性的矛盾。从CAP定理开始，到分布式共识算法，我们已在理论上探讨过多次服务的可用和数据的可靠之间需有所取舍，但服务发现却面临着两者都难以舍弃的困境。

服务发现既要高可靠，也要高可用是由它在整个系统中所处的位置所决定的。在概念模型里，服务发现的位置是如下图所示这样的：服务提供者在服务注册中心中注册、续约和下线自己的真实坐标，服务消费者根据某种符号从服务注册中心中获取到真实坐标，无论是服务注册中心、服务提供者还是服务消费者，它们都是系统服务中的一员，相互间的关系应是对等的，如下图所示：



概念模型

但在真实的系统里，注册中心的地位是特殊的，不能为完全视其为一个普通的服务。注册中心不依赖其他服务，但被所有其他服务共同依赖，是系统中最基础的服务（类似地位的大概就数配置中心了，现在服务发现框架也开始同时提供配置中心的功能，以避免配置中心又去专门摆弄出一集群的节点来），几乎没有可能在业务层面进行容错。这意味着服务注册中心一旦崩溃，整个系统都不再可用，因此，必须尽最大努力保证服务发现的可用性。实际用于生产的分布式系统，服务注册中心都是以集群的方式进行部署的，通常使用三个或者五个节点（通常最多七个，一般也不会更多了，否则日志复制的开销太高）来保证高可用，如下图所示：



真实系统

同时，也请注意上图中各服务注册中心节点之间的“Replicate”字样，作为用户，我们当然期望服务注册中心一直可用永远健康的同时，也能够在访问每一个节点中都能取到可靠一致的数据，而不是从注册中心拿到的服务地址可能已经下线，这两个需求就构成了CAP矛盾，不可能同时满足。以最有代表性的Netflix Eureka和Hashicorp Consul为例：

Eureka的选择是优先保证高可用性，相对牺牲系统中服务状态的一致性。Eureka的各个节点间采用异步复制来交换服务注册信息，当有新服务注册进来时，并不需要等待信息在其他节点复制完成，而是马上在该服务发现节点宣告服务可见，只是不保证在其他节点上多长时间后才会可见。同时，当有旧的服务发生变动，譬如下线或者断网，只会由超时机制来控制何时从哪一个服务注册表中移除，变动信息不会实时的同步给所有服务端与客户端。这样的设计使得不论是Eureka的服务端还是客户端，都能够持有自己的服务注册表缓存，并以TTL (Time to Live) 机制来进行更新，哪怕服务注册中心完全崩溃，客户端在仍

然可以维持最低限度的可用。Eureka的服务发现模型对节点关系相对固定，服务一般不会频繁上下线的系统是很合适的，以较小的同步代价换取了最高的可用性；Eureka能够选择这种模型的底气在于万一客户端拿到了已经发生变动的错误地址，也能够通过Ribbon和Hystrix模块配合来兜底，实现故障转移（Failover）或者快速失败（Failfast）。

Consul的选择是优先保证高可靠性，相对牺牲系统服务发现的可用性。Consul采用Raft算法，要求多数派节点写入成功后服务的注册或变动才算完成，严格地保证了在集群外部读取到的服务发现结果必定是一致的；同时采用Gossip协议，支持多数据中心之间更大规模的服务同步。Consul优先保证高可靠性一定程度上是基于产品现实情况而做的技术决策，它不像Netflix OSS那样有着全家桶式的微服务组件，万一从服务发现中取到错误地址，就没有其他组件为它兜底了。Eureka与Consul的差异带来的影响主要不在于服务注册的快慢（当然，快慢确实是有差别），而在于你如何看待以下这件事情：

假设系统形成了A、B两个网络分区后，A区的服务只能从区域内的服务发现节点获取到A区的服务坐标，B区的服务只能取到在B区的服务坐标，这对你的系统会有什么影响？

- 如果这件事情对你并没有太大的影响，甚至有可能还是有益的，就应该倾向于选择AP式的服务发现。譬如假设A、B就是不同的机房，是机房间的网络交换机导致服务发现集群出现的分区问题，但每个分区中的服务仍然能独立提供完整且正确的服务能力，此时尽管不是有意而为，但网络分区在事实上避免了跨机房的服务请求，反而还带来了服务调用链路优化的效果。
- 如果这件事情也可能对你影响非常之大，甚至可能带来比整个系统宕机更坏的结果，就应该倾向于选择CP式的服务发现。譬如系统中大量依赖了集中式缓存、消息总线、或者其他有状态的服务，一旦这些服务全部或者部分被分隔到某一个分区中，会对整个系统的操作的正确性产生直接影响的话，那与其最后弄出一堆数据错误，还不如直接停机来得痛快。

注册中心实现

可用性与一致性的矛盾，是分布式系统永恒的话题，在服务发现这个场景里，权衡的主要关注点是能相对更能容忍出现服务列表不可用的后果，还是出现服务数据不准确的后果，其次才到性能高低，功能是否强大，使用是否方便等因素。有了选择权衡，很自然就引来了一个“务实”的话题，现在那么多的服务发现框架，哪一款最好？或者说应该如何挑选

适合的？当下，直接以服务发现、服务注册中心为目标的组件库，或者间接用来实现这个目标的工具主要有以下三类：

- 在分布式K/V存储框架上自己开发的服务发现，这类的代表是ZooKeeper、Doozerd、Etcd。

这些K/V框架提供了分布式环境下读写操作的共识算法，Etcd采用的是我们学习过的Raft算法，ZooKeeper采用的是ZAB算法，这也是一种Multi Paxos的派生算法，所以采用这种方案，就不必纠结CP还是AP的问题，它们都是CP的（也曾有公司采用Redis来做服务发现，这种自然是AP的）。这类框架的宣传语中往往会主动提及“高可用性”，潜台词其实是“在保证一致性和分区容错性的前提下，尽最大努力实现最高的可用性”，譬如Etcd的宣传语就是“高可用的集中配置和服务发现”（Highly-Available Key Value Store for Shared Configuration and Service Discovery）。这些K/V框架的一个共同特点是在整体较高复杂度的架构和算法的外部，维持着极为简单的应用接口，只有基本的CRUD和Watch等少量API，所以要在上面完成功能齐全的服务发现，很多基础的能力，譬如服务如何注册、如何做健康检查，等等都必须自己去实现，如今一般也只有“大厂”才会直接基于这些框架去做服务发现了。

- 以基础设施（主要是指DNS服务器）来实现服务发现，这类的代表是SkyDNS、CoreDNS。

在Kubernetes 1.3之前的版本使用SkyDNS作为默认的DNS服务，其工作原理是从API Server中监听集群服务的变化，然后根据服务生成NS、SRV等DNS记录存放到Etcd中，kubelet会为每个Pod设置DNS服务的地址为SkyDNS的地址，需要调用服务时，只需查询DNS把域名转换成IP列表便可实现分布式的服务发现。在Kubernetes 1.3之后，SkyDNS不再是默认的DNS服务器，由不使用Etcd，而是由只将DNS记录存储在内存中的Kube DNS代替，到了1.11版，就更推荐采用扩展性很强的CoreDNS，此时可以通过各种插件来决定是否要采用Etcd存储、重定向、定制DNS记录、记录日志，等等。

采用这种方案，是CP还是AP就取决于后端采用何种存储，如果是基于Etcd实现的，那自然是CP的，如果是基于内存异步复制的方案实现的，那就是AP的（仅针对DNS服务器本身，不考虑本地DNS缓存的TTL刷新）。以基础设施来做服务发现，好处是对应用透明，任何语言、框架、工具都肯定是支持HTTP、DNS的，所以完全不受程序技术选型的约束，但坏处是透明的并不一定是简单的，你必须自己考虑如何去做客户端负载均衡、如何调用远程方法等这些问题，而且必须遵循或者说受限于这些基础设施本身所采用的实现机制，譬如服务健康检查里，服务的缓存期限就应该由TTL来决定，这是DNS协议所规定的，如果想改用KeepAlive长连接来实时判断服务是否存活就相对麻烦。

- 专门用于服务发现的框架和工具，这类的代表是Eureka、Consul和Nacos。

这一类框架中，你可以自己决定是CP还是AP的问题，譬如CP的Consul、AP的Eureka，还有同时支持CP和AP的Nacos（Nacos采用类Raft协议做的CP，采用自研的Distro协议做的AP，这里“同时”是“都支持”的意思，它们必须二取其一，不是说CAP全能满足）。将它们划归一类是由于它们对应用并不是透明的，尽管Consul的主体逻辑是在服务进程之外，以边车的形式提供的，尽管Consul、Nacos也支持基于DNS的服务发现，尽管这些框架都基本上做到了以声明代替编码，譬如在Spring Cloud中只改动pom.xml、配置文件和注解即可实现，但它们依然可以被应用程序感知的。所以或多或少还需要考虑你所用的程序语言、技术框架的集成问题。但这个特点其实并不见得全是坏处，譬如采用Eureka做服务注册，那在远程调用服务时你就可以用OpenFeign做客户端，它们本身就已做好了集成，写个声明式接口就能跑；在做负载均衡时你就可以采用Ribbon做客户端，要换均衡算法改个配置就成，这些“不透明”实际上都为编码开发带来了一定便捷，而前提是选用的语言和框架必须支持。如果老板提出要在Rust上用Eureka，那就只能无奈叹息了（原本这里我写的是Node、Go、Python等，查了一下这些居然都有非官方的Eureka客户端，用的人多什么问题都会有解决方案）。

网关路由

网关（Gateway）这个词在计算机科学中，尤其是计算机网络中很常见，它用来表示位于内部区域边缘，与外界进行交互的某个物理或逻辑设备，譬如你家里的路由器就属于家庭内网与互联网之间的网关。

网关的职责

在单体架构下，我们一般不太强调“网关”这个概念，为各个单体系统的副本分发流量的负载均衡器实质上承担了内部服务与外部请求之间的网关角色。在微服务环境中，网关的存在感就极大地增强了，甚至成为了微服务集群中必不可少的设施之一。其中原因并不难理解：微服务架构下，每个服务节点都可能由不同团队负责，都有着自己独立的、互不相同的接口，如果服务集群缺少一个统一对外交互的代理人角色，那外部的服务消费者就必须知道所有微服务节点在集群中的精确坐标（在[服务发现](#)中解释过“服务坐标”的概念），这样，消费者不仅会受到服务集群的网络限制（不能确保集群中每个节点都有外网连接）、安全限制（不仅是服务节点的安全，外部自身也会受到如浏览器[同源策略](#)的约束）、依赖限制（服务坐标这类信息不属于对外接口承诺的内容，随时可能变动，不应该依赖它），就算是调用服务的程序员，自己也不会愿意记住每一个服务的坐标位置来编写代码。由此可见，微服务中网关的首要职责就是作为统一的出口对外提供服务，将外部访问网关地址的流量，根据适当的规则路由到内部集群中正确的服务节点之上，因此，微服务中的网关，也常被称为“服务网关”或者“API网关”，微服务中的网关首先应该是个路由器，在满足此前提的基础上，网关还可以根据需要作为流量过滤器来使用，提供某些额外的可选的功能，譬如安全、认证、授权、限流、监控、缓存，等等（这部分内容在后续章节中有专门讲解，这里不会涉及）。简而言之：

网关 = 路由器（基础职能） + 过滤器（可选职能）

针对“路由”这个基础职能，服务网关主要考量的是能够支持路由的“网络协议层次”和“性能与可用性”两方面的因素。网络协议层次是指[负载均衡](#)中介绍过的四层流量转发与七层流量代理，仅从技术实现角度来看，对于路由这项工作，负载均衡器与服务网关在实现上是没

有什么差别的，很多服务网关本身就是基于老牌的负载均衡器来实现的，譬如基于Nginx、HAProxy开发的Ingress Controller，基于Netty开发的Zuul 2.0等；但从目的角度看，负载均衡器与服务网关会有一些区别，具体在于前者是为了根据均衡算法对流量进行平均地路由，后者是为了根据流量中的某种特征进行正确地路由。网关必须能够识别流量中的特征，这意味着网关能够支持的网络通讯协议的层次将会直接限制后端服务节点能够选择的服务通讯方式。如果服务集群只提供像Etcd这样直接基于TCP的访问的服务，那只部署四层网关便可满足，网关以IP报文中源地址、目标地址为特征进行路由；如果服务集群要提供HTTP服务的话，那就必须部署一个七层网关，网关根据HTTP报文中的URL、Header等信息为特征进行路由；如果服务集群还要提供更上层的WebSocket、SOAP等服务，那就必须要求网关同样能够支持这些上层协议，才能从中提取到特征。

举个例子，以下是一段[基于SpringCloud实现的Fenix's Bootstore](#)中用到的Netflix Zuul网关的配置，Zuul是HTTP网关，`/restful/accounts/**` 和 `/restful/pay/**` 是HTTP中URL的特征，而配置中的 `serviceId` 就是路由的目标服务。

```
routes:  
  account:  
    path: /restful/accounts/**  
    serviceId: account  
    stripPrefix: false  
    sensitiveHeaders: "*"  
  
  payment:  
    path: /restful/pay/**  
    serviceId: payment  
    stripPrefix: false  
    sensitiveHeaders: "*"
```

yaml

今天围绕微服务的各种技术仍处于快速发展期，笔者不提倡针对每一种工具、框架本身去记忆配置细节，就是无需纠结上面代码清单中配置的确切写法、每个指令的含义。如果你从根本上理解了网关的原理，参考一下技术手册，很容易就能够将上面的信息改写成Kubernetes Ingress Controller、Istio VirtualServer或者其他服务网关所需的配置形式。

网关的另一个主要关注点是它的性能与可用性。由于网关是所有服务对外的总出口，是流量必经之地，所以网关的路由性能将导致全局的、系统性的影响，如果经过网关路由会有1毫秒的性能损失，就意味着整个系统所有服务的响应延迟都会增加1毫秒。网关的性能与它

的工作模式和自身实现算法都有关系，但毫无疑问工作模式是最关键的因素，如果能够采用DSR三角传输模式，原理上就决定了性能一定会比代理模式来的强（DSR、IP Tunnel、NAT、代理等这些都是网络基础知识，笔者曾在介绍[负载均衡器](#)时详细讲解过）。不过，因为今天REST和JSON-RPC等基于HTTP协议的服务接口在对外部提供的服务中占绝对主流的地位，所以我们所讨论的服务网关默认都必须支持七层路由，通常就默认无法直接进行流量转发，只能采用代理模式。在这个前提约束下，网关的性能主要取决于它们如何代理网络请求的，也即是它们的网络I/O模型了，笔者正好借这个场景介绍一下网络I/O的基础知识。

网络I/O模型

在套接字接口抽象下，网络I/O的出入口就是Socket的读和写，Socket在操作系统接口中被抽象为数据流，网络I/O可以理解为就是对流的操作。每一次网络访问，从远程主机返回的数据会先存放到操作系统内核的缓冲区中，然后再从内核的缓冲区复制到应用程序的地址空间，所以当发生一次网络请求发生后，将会按顺序经历“等待数据从远程主机到达缓冲区”和“将数据从缓冲区拷贝到应用程序地址空间”两个阶段，根据实现这两个阶段的不同方法，人们把网络I/O模型总结为两类、五种模型，两类是指同步I/O与异步I/O，五种是指在同步I/O中又分有划分出阻塞I/O、非阻塞I/O、多路复用I/O和信号驱动I/O四种细分模型。这里笔者先解释一下同步和异步、阻塞和非阻塞的概念：同步是指调用端发出请求之后，得到结果之前必须一直等待，与之相对的就是异步，发出调用请求之后将立即返回，不会马上得到处理结果，结果将通过状态变化和回调来通知调用者。阻塞和非阻塞是针对请求处理过程，指收到调用请求之后，返回结果之前，当前处理线程是否会被挂起。这种概念上的叙述估计还是不太好理解的，笔者以“你如何领到盒饭”为情景，将之类比解释如下：

- **异步I/O (Asynchronous I/O)**：好比你在美团外卖订了个盒饭，付款之后你自己该干嘛还干嘛去，饭做好了骑手自然会到门口打电话通知你。异步I/O中数据到达缓冲区后，不需要由调用进程主动进行从缓冲区复制数据的操作，而是复制完成后由操作系统向线程发送信号，所以它一定是非阻塞的。
- **同步I/O (Synchronous I/O)**：好比你自己去饭堂打饭，这时可能有如下情形发生：
 - **阻塞I/O (Blocking I/O)**：你去到饭堂，发现饭还没做好，你也干不了别的，只能打个瞌睡（线程休眠），直到饭做好，这就是被阻塞了。阻塞I/O是最直观的I/O模型，逻辑清晰，也比较节省CPU资源，但缺点就是线程休眠所带来的上下文切换，这是一种需要切换到内核态的重负载操作，不应当频繁进行。

- **非阻塞I/O** (Non-Blocking I/O) : 你去到饭堂，发现饭还没做好，你就回去了，然后每隔3分钟来一次饭堂看饭做好了没，直到饭做好。非阻塞I/O能够避免线程休眠，对于一些很快就能返回结果的请求，非阻塞I/O可以节省切换上下文切换的消耗，但是对于较长时间才能返回的请求，非阻塞I/O反而白白浪费了CPU资源，所以目前并不常用。
- **多路复用I/O** (Multiplexing I/O) : 多路复用I/O本质上是阻塞I/O的一种，但是它的好处是可以在同一条阻塞线程上处理多个不同端口的监听。类比的情景是你名字叫雷锋，代表整个宿舍去饭堂打饭，去到饭堂，发现饭还没做好，还是继续打瞌睡，但哪个舍友的饭好了，你就马上把那份饭送回去，然后继续打着瞌睡哼着歌等待其他的饭做好。多路复用I/O是目前的高并发网络应用的主流，它下面还可以细分select、epoll、kqueue等不同实现，这里就不作展开了。
- **信号驱动I/O** (Signal-Driven I/O) : 你去到饭堂，发现饭还没做好，但你跟厨师熟，跟他说饭做好了叫你，然后回去该干嘛干嘛，等收到厨师通知后，你把饭从饭堂拿回宿舍。这里厨师的通知就是那个“信号”，信号驱动I/O与异步I/O的区别是“从缓冲区获取数据”这个步骤的处理，前者收到的通知是可以开始进行复制操作了，即要你自己从饭堂拿回宿舍，在复制完成之前线程处于阻塞状态，所以它仍属于同步I/O操作，而后者收到的通知是复制操作已经完成，即外卖小哥已经把饭送到了。

显而易见，异步I/O模型是最方便的，毕竟能叫外卖谁愿意跑饭堂啊，但前提是学校里有开展外卖业务。同样，异步I/O受限于操作系统，Windows NT内核早在3.5以后，就通过IOCP实现了真正的异步I/O模型。而Linux系统下，是在Linux Kernel 2.6才首次引入，目前也还并不算很完善，因此在Linux下实现高并发网络编程时仍是以多路复用I/O模型模式为主。

回到服务网关的话题上，有了网络I/O模型的知识，我们就可以在理论上定性分析不同七层网关的性能差异了。七层服务网关处理一次请求代理时，包含了两组网络操作，分别是作为服务端对外部请求的应答，和作为客户端对内部服务的请求，理论上这两组网络操作可以采用不同的模型去完成，但一般来说并没有必要这样做。

以Zuul网关为例，在Zuul 1.0时，它采用的是阻塞I/O模型来进行最经典的“一条线程对应一个连接” (Thread-per-Connection) 的方式来代理流量，采用阻塞I/O意味着它会有线程休眠，就有上下文切换的成本，所以如果后端服务普遍属于计算密集型 (CPU Bound，可以通俗理解为服务耗时比较长，主要消耗在CPU上) 时，这种模式能够相对节省网关的CPU资源，但如果后端服务普遍都是I/O密集型 (I/O Bound，可以理解服务都很快返回，主要

消耗在I/O上），它就会由于频繁的上下文切换而降低性能。在Zuul的2.0版本，最大的改进就是基于Netty Server实现了异步I/O模型来处理请求，大幅度减少了线程数，获得了更高的性能和更低的延迟。根据Netflix官方自己给出的数据，Zuul 2.0大约要比Zuul 1.0快上20%左右。甚至还有一些网关，支持自行配置，或者根据环境选择不同的网络I/O模型，典型的就是Nginx，可以支持在配置文件中指定select、poll、epoll、kqueue等并发模型。

网关的性能高低一般只去定性分析，要定量地说哪一种网关性能最高、高多少是很困难的，就像我们都认可Chrome要比IE快，但脱离了具体场景，快上多少就很难说的清楚。尽管笔者上面引用了Netflix官方对Zuul两个版本的量化对比，网络上也有不少关于各种网关的性能对比数据，但要是脱离具体应用场景去定量地比较不同网关的性能差异还是难以令人信服，不同的测试环境和后端服务都会直接影响结果。

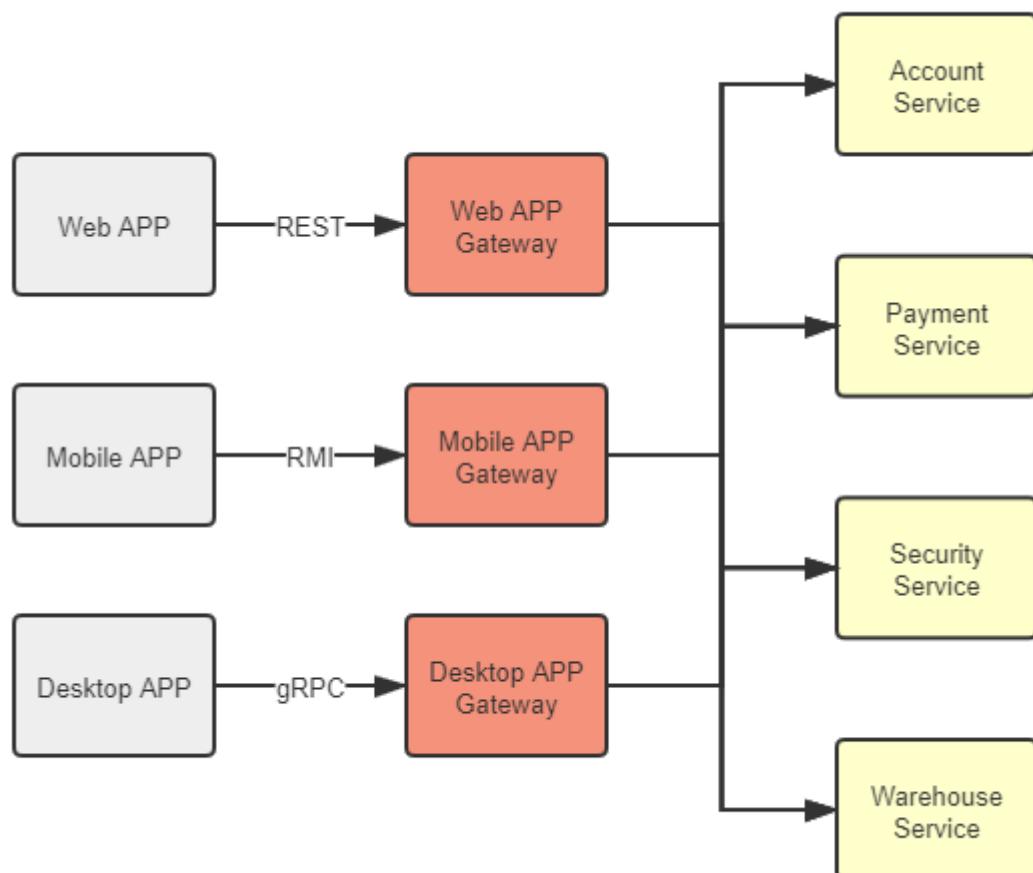
网关还有最后一点必须关注的是它的可用性问题。任何系统的网络调用过程中都至少会有一个单点存在，这是由用户只通过唯一的一个地址去访问系统所决定的。即使是淘宝、亚马逊这样全球多数据中心部署的大型系统也不例外。对于更普遍的小型系统（小型是相对淘宝这些而言）来说，作为后端对外服务代理人角色的网关经常被视为整个系统的入口，往往很容易成为网络访问中的单点，这时候它的可用性就尤为重要。由于网关的地址具有唯一性，就不像之前[服务发现](#)那些注册中心那样直接做个集群，随便访问哪一台都可以解决问题。为此，对网关的可用性方面，我们应该考虑到以下几点：

- 网关应尽可能轻量，尽管网关作为服务集群统一的出入口，可以很方便地做安全、认证、授权、限流、监控，等等的功能，但给网关附加这些能力时还是要仔细权衡，取得功能性与可用性之间的平衡，过度增加网关的职责是危险的。
- 网关选型时，应该尽可能选择较成熟的产品实现，譬如Nginx Ingress Controller、KONG、Zuul这些经受过长期考验的产品，而不能一味只考虑性能选择最新的产品，性能与可用性之间的平衡也需要权衡。
- 在需要高可用的生产环境中，应当考虑在网关之前部署负载均衡器或者[等价路由器](#)（ECMP），让那些更成熟健壮的设施（往往是硬件物理设备）去充当整个系统的入口地址，这样网关也可以进行扩展了。

BFF网关

提到网关的唯一性、高可用与扩展，笔者顺带也说一下近年来随着微服务一起火起来的概念“BFF”（Backends for Frontends）。这个概念目前还没有权威的中文翻译，在我们讨论

的上下文里，它的意思是，网关不必为所有的前端提供无差别的服务，而是应该针对不同的前端，聚合不同的服务，提供不同的接口和网络访问协议支持。譬如，运行于浏览器的Web程序，由于浏览器一般只支持HTTP协议，服务网关就应提供REST等基于HTTP协议的服务，但同时我们亦可以针对运行于桌面系统的程序部署另外一套网关，它能与Web网关有完全不同的技术选型，能提供出基于更高性能协议（如gRPC）的接口来获得更好的体验。在网关这种边缘节点上，针对同一样的后端集群，裁剪、适配、聚合出适应不一样的前端的服务，有助于后端的稳定，也有助于前端的赋能。



Backends for Frontends 网关

客户端负载均衡

前置知识

关于经典的集中式负载均衡的工作原理，笔者已在“[负载均衡](#)”一节中介绍过，其中许多知识是相通的，笔者在本篇中将不再重复，建议读者先行阅读。

在正式开始讨论之前，我们先来明确区分清楚几个容易混淆的相似概念，分别是本章节中频繁提到的**服务发现**、**网关路由**、**负载均衡**以及在服务流量治理章节中将会介绍的**服务容错**。这几个技术名词都带有着“从服务集群中寻找到一个合适的服务来调用”的含义，笔者通过以下具体场景来说明它们之间的差别：

案例场景：

假设你身处广东，要上Fenix's Boosstore购买一本书，在程序业务逻辑里，购书其中一个关键步骤是调用商品出库服务来完成货物准备，在代码中该服务的调用请求为：

```
PATCH https://warehouse:8080/restful/stockpile/3  
{amount: -1}
```

又假设Fenix's Boosstore是个大书店，在北京、武汉、广州的机房均部署有服务集群，你的购物请求从浏览器发出后，服务端按顺序发生了如下事件：

- 首先是将 `warehouse` 这个服务名称转换为恰当的服务地址，“恰当”是个宽泛的描述，一种典型的“恰当”便是因调用请求来自广东，优先分配给传输距离最短的广州机房来应答。其实按常理来说这次出库服务的调用应该是集群内的流量，而不是用户浏览器直接发出的请求，所以尽管结果没有不同，但更接近实际的情况是用户访问首页时已经被DNS服务器分配到了广州机房，请求出库服务时，应优先选择同机房的服务进行调用，此时请求变为：

```
PATCH https://guangzhou-ip-wan:8080/restful/stockpile/3
```

2. 广州机房的服务网关将该请求与配置中的特征进行比对，由URL中的 `/restful/stockpile/**` 得知该请求访问的是商品出库服务，因此，将请求的IP地址转换为内网中warehouse服务集群的入口地址：

```
PATCH https://warehouse-gz-lan:8080/restful/stockpile/3
```

3. 集群中部署有多个warehouse服务，收到调用请求后，负载均衡器要在多个服务中根据某种标准——可能是随机挑选，也可能是按顺序轮询，抑或是选择此前调用次数最少那个，等等。根据均衡策略找出要响应本次调用的服务，称其为 `warehouse-gz-lan-node1`。

```
PATCH https://warehouse-gz-lan-node1:8080/restful/stockpile/3
```

4. 如果访问 `warehouse-gz-lan-node1` 服务，没有返回需要的结果，而是抛出500错。

```
HTTP/1.1 500 Internal Server Error
```

5. 根据预置的**故障转移**（Failover）策略，重试将调用分配给能够提供该服务的其他节点，称其为 `warehouse-gz-lan-node2`。

```
PATCH https://warehouse-gz-lan-node2:8080/restful/stockpile/3
```

6. `warehouse-gz-lan-node2` 服务返回商品出库成功。

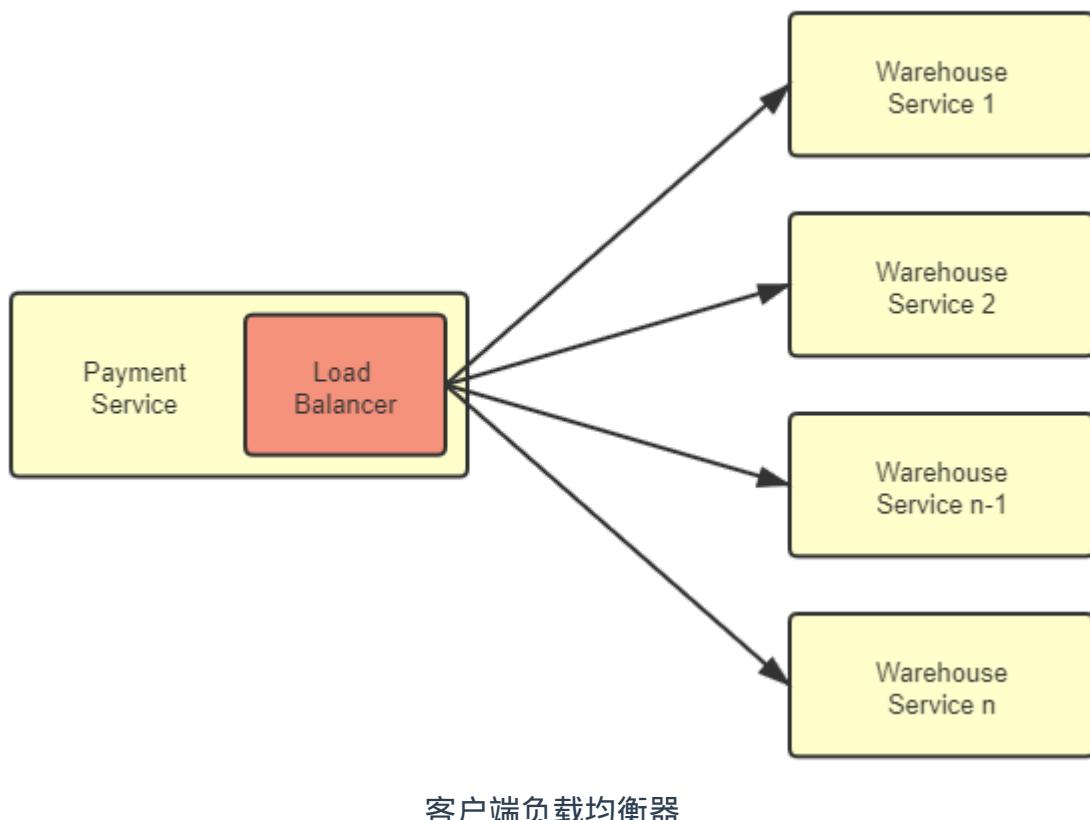
```
HTTP/1.1 200 OK
```

以上过程从整体上看，步骤1、2、3、5，分别对应了**服务发现**、**网关路由**、**负载均衡**和**服务容错**，在细节上看，其中部分职责又是有交叉的，并不是服务注册中心就只关心服务发现，网关只关心路由，均衡器只关心流量负载均衡。譬如，步骤1服务发现的过程中，“根据请求来源的物理位置来分配机房”这个操作本质上是根据请求中的特征（地理位置）进行流量分发，这实际是一种路由行为。实际系统中，在DNS服务器（DNS智能线路）、服务注册中心（如Eureka等框架中的Region、Zone概念）或者负载均衡器（可用区负载均衡，如AWS的NLB，或Envoy的Region、Zone、Sub-zone）中都有可能实现。

此外，你是否感觉到以上网络调用过程似乎过于繁琐了，一个从广州机房内网发出的服务请求，绕到了网络边缘的网关、负载均衡器这些设施上，然后再被分配回内网中另外一个服务去响应。不仅消耗了带宽，降低了性能，也增加了链路上的风险和运维的复杂度。可是，如果流量不经过这些设施，它们相应的职责就无法发挥作用，譬如不经过负载均衡器的话，连请求应该具体交给哪一个服务去处理都无法确定，这有办法简化吗？

客户端负载均衡器

对于任何一个大型系统，负载均衡器都是必不可少的设施。以前，负载均衡器大多只部署在整个服务集群的前端，将用户的请求分流到各个服务进行处理，这种经典的部署形式现在被称为集中式的负载均衡。随着微服务日渐流行，服务集群的收到的请求来源不再局限于外部，越来越多的访问请求是由集群内部的某个服务发起，由集群内部的另一个服务进行响应的，对于这类流量的负载均衡，既有的方案依然是可行的，但针内部流量的特点，直接在服务集群内部消化掉，肯定是更合理更受开发者青睐的办法。由此一种全新的、独立位于每个服务前端的、分散式的负载均衡方式正逐渐变得流行起来，这就是本节我们要讨论的主角：客户端负载均衡器（Client-Side Load Balancer），如下图所示：



客户端负载均衡器的理念提出以后，此前的集中式负载均衡器也有了一个方便与它对比的名字“服务端负载均衡器”（ Server-Side Load Balancer ）。从图中能够清晰地看到客户端负载均衡器的特点，也是它与服务端负载均衡器的关键差别所在：客户端均衡器是和服务实例一一对应的，而且与服务实例并存于同一个进程之内。这个特点能为它带来很多好处，如：

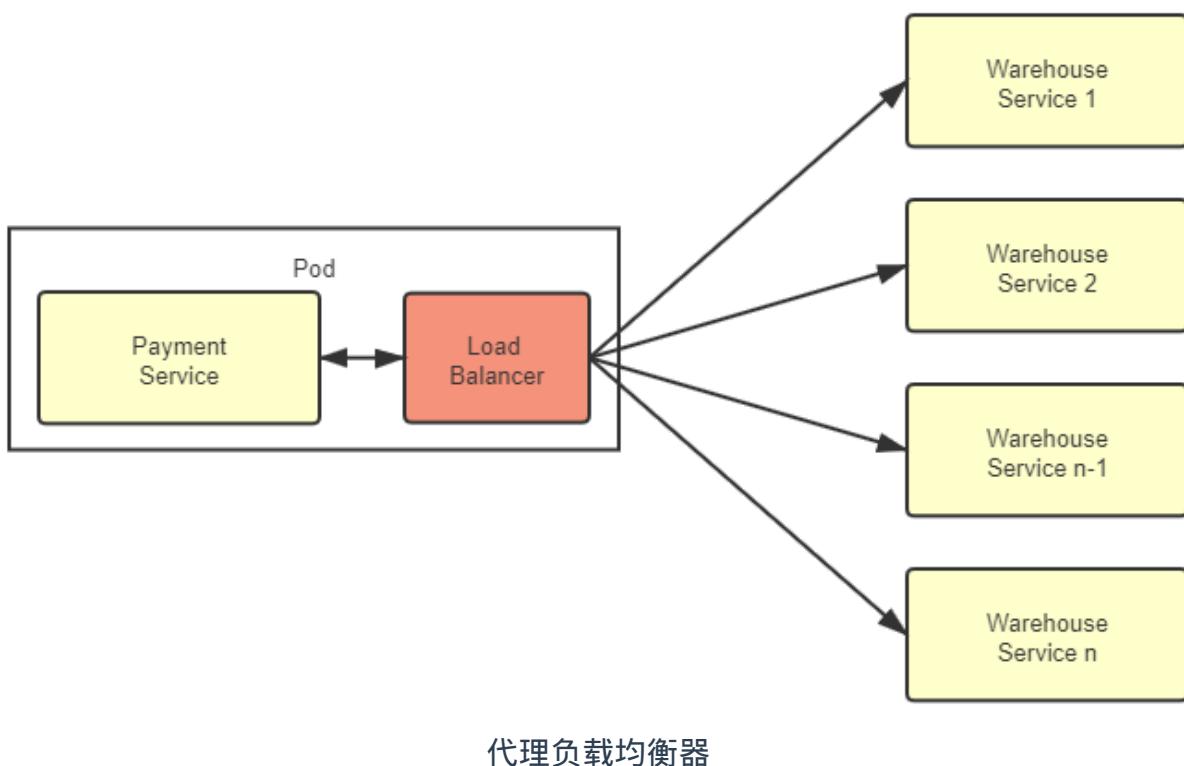
- 均衡器与服务之间信息交换是进程内的方法调用，不存在任何额外的网络开销。
- 不依赖集群边缘的设施，所有内部流量都仅在服务集群的内部循环，避免了出现前文那样，集群内部流量要“绕场一周”的尴尬局面。
- 分散式的均衡器意味着天然避免了集中式的单点问题，它的带宽资源将不会像集中式均衡器那样敏感，这在以七层均衡器为主流、不能通过IP隧道和三角传输这样方式节省带宽的微服务环境中显得更具优势。
- 客户端均衡器要更加灵活，能够针对每一个服务实例单独设置均衡策略等参数，访问某个服务，是不是需要具备亲和性，选择服务的策略是随机、轮询、加权还是最小连接等等，都可以单独设置而不影响其它服务。
-

但是，客户端均衡器也不是银弹，它得到上述诸多好处的同时，缺点同样也是不少的：

- 它与服务运行于同一个进程之内，意味着它的选型受到服务所使用的编程语言的限制，譬如用Golang开发的微服务就不太可能搭配Spring Cloud Load Balancer来使用，要为每种语言都实现对应的能够支持复杂网络情况的均衡器是非常难的。客户端均衡器的这个缺陷有违于微服务中技术异构不应受到限制的原则。
- 从个体服务来看，由于是共用一个进程，均衡器的稳定性会直接影响整个服务进程的稳定性，消耗的CPU、内存等资源也同样影响到服务的可用资源。从集群整体来看，在服务数量达成千乃至上万规模时，客户端均衡器消耗的资源总量是相当可观的。
- 由于请求的来源可能是来自集群中任意一个服务节点，而不再是统一来自集中式均衡器，这就使得内部网络安全和信任关系变得复杂，当攻破任何一个服务时，更容易通过该服务突破集群中的其他部分。
- 服务集群的拓扑关系是动态的，每一个客户端均衡器必须持续跟踪其他服务的健康状况，以实现上线新服务、下线旧服务、自动剔除失败的服务、自动重连恢复的服务等均衡器必须具备的功能。由于这些操作都需要通过访问服务注册中心来完成，数量庞大的客户端均衡器一直持续轮询服务注册中心，也会为它带来不小的负担。
-

代理负载均衡器

在Java领域，客户端均衡器中最具代表性的产品是Netflix Ribbon和Spring Cloud Load Balancer，随着微服务的流行，它们在Java微服务中已积聚了相当可观的使用者。直到最近两三年，服务网格（Service Mesh）开始逐渐盛行，另外一种被称为“代理客户端负载均衡器”（Proxy Client-Side Load Balancer，后文简称“代理均衡器”）的客户端均衡器变体形式开始引起不同编程语言的微服务开发者共同关注，它解决了此前客户端均衡器的大多数缺陷。代理均衡器对此前的客户端负载均衡器的改进是将原本嵌入在服务进程中的均衡器提取出来，作为一个进程之外，同一Pod之内的特殊服务，放到边车代理中去实现，它的流量关系如下图所示。



代理负载均衡器

虽然代理均衡器与服务实例不再是进程内通讯，而是通过网络协议栈进行数据交换的，数据要经过操作系统的协议栈，要进行打包拆包、计算校验和、维护序列号等网络数据的收发步骤，流量比起之前的客户端均衡器确实多增加了一系列处理步骤。不过，Kubernetes 严格保证了同一个Pod中的容器不会跨越不同的节点，这些容器共享着同一个网络名称空间，因此代理均衡器与服务实例的交互，实质上是对本机回环设备的访问，仍然要比真正

的网络交互高效且稳定得多。代理均衡器付出的代价较小，但从服务进程中分离出来所获得的收益却是非常显著的：

- 代理均衡器不再受编程语言的限制。发展一个支持Java、Golang、Python等所有微服务应用服务的通用的代理均衡器具有很高的性价比。集中不同编程语言的使用者的力量，更容易打造出能面对复杂网络情况的、高效健壮的均衡器。即使退一步说，独立于服务进程的均衡器也不会由于自身的稳定性影响到服务进程的稳定。
- 在服务拓扑感知方面代理均衡器也要更有优势。由于边车代理接受控制平面的统一管理，当服务节点拓扑关系发生变化时，控制平面就会主动向边车代理发送更新服务清单的控制指令，这避免了此前客户端均衡器必须长期主动轮询服务注册中心所造成的浪费。
- 在安全性、可观测性上，由于边车代理都是一致的实现，有利于在服务间建立双向TLS通讯，也有利于对整个调用链路给出更详细的统计信息。
-

总体而言，边车代理这种通过同一个Pod的独立容器实现的负载均衡器是目前处理微服务集群内部流量最理想的方式，只是服务网格本身仍是初生事物，还不足够成熟，对操作系统、网络和运维方面的知识要求也较高，但有理由相信随着时间的推移，未来这将会是微服务的主流通讯方式。

地域与区域

最后，借助前文已经铺设好的上下文场景，笔者想再谈一个与负载均衡相关，但又不仅仅应用于负载均衡的概念：**地域与区域**。你是否有注意到在微服务相关的许多设施中，都带有着Region、Zone参数，如前文中提到过的服务注册中心Eureka的Region、Zone、边车代理Envoy中的Region、Zone、Sub-zone，如果你有云计算IaaS的使用经历，也会发现几乎所有云计算设备都有类似的概念。Region和Zone是公有云计算先驱亚马逊AWS提出的概念¹，它们的含义是指：

- Region是**地域**的意思，譬如华北、东北、华东、华南，这些都是地域范围。面向全球或全国的大型系统的服务集群往往会被部署在多个不同地域，譬如本节开头列举的案例场景，大型系统就是通过不同地域的机房来缩短用户与服务器之间的物理距离，提升响应

速度，对于小型系统，地域一般就只在异地容灾时才会涉及到。需要注意，不同地域之间是没有内网连接的，所有流量都只能经过公众互联网相连，如果微服务的流量跨越了地域，实际就跟调用外部服务商提供的互联网服务没有任何差别了。所以集群内部流量是不会跨地域的，服务发现、负载均衡器默认也是不会支持跨地域的服务发现和负载均衡。

- Zone是**区域**的意思，它是**可用区域**（Availability Zones）的简称，区域指在地理上位于同一地域内，但电力和网络是互相独立的物理区域，譬如在华东的上海、杭州、苏州的不同机房就是同一个地域的几个可用区域。同一个地域的可用区域之间具有内网连接，流量不占用公网带宽，因此区域是微服务集群内流量能够触及的最大范围。但你的应用是只部署在同一区域内，还是部署到几个不同可用区域中，要取决于你是否有做异地双活的需求，以及对网络延时的容忍程度。
 - 如果你追求高可用，譬如希望系统即使在某个地区发生电力或者骨干网络中断时仍然可用，那可以考虑将系统部署在多个区域中。注意异地容灾和异地双活的区别：容灾是非实时的同步，而双活是实时或者准实时的，跨地域或者跨区域做容灾都可以，但只能一般只能跨区域做双活，当然也可以将它们结合起来同时使用，即“两地三中心”模式。
 - 如果你追求低延迟，譬如对时间有高要求的[SLA应用](#)，或者网络游戏服务器等，那就应该考虑将系统的所有服务都只部署在同一个区域中，因为尽管内网连接不受限于公网带宽，但毕竟机房之间的专线容量也是有限的，难以跟机房内部的交换机相比，延时也受物理距离、[网络跳点](#)数量等因素的影响。
- 可用区域对应于城市级别的区域的范围，一些场景中仍是过大了一些，即时是同一个区域中的机房，也可能存在具有差异的不同子网络，所以在部分微服务框架也提供了Group、Sub-zone等做进一步的细分控制，这些参数的意思通常是加权或优先访问同一个子区域的服务，但如果子区域中没有合适的，仍然会访问到可用区域中的其他服务。
- 地域和区域原本是云计算中的概念，对于一些中小型的微服务系统，尤其是非互联网的企业信息系统，很多仍然没有使用云计算设施，只部署在某个专有机房内部，只为特定人群提供服务，这就不需要涉及地理上地域、区域的概念了。此时完全可以自己灵活拓展Region、Zone参数的含义，达到优化虚拟化基础设施流量的目的。譬如，将服务发现的区域设置与Kubernetes的标签、选择器配合，实现内部服务请求其他服务时，优先使用同一个Node中的提供的服务进行应答，以降低真实的网络消耗。

流量治理

容错性设计

Since services can fail at any time, it's important to be able to detect the failures quickly and, if possible, automatically restore service

由于服务随时都有可能崩溃，因此快速的失败检测和自动恢复就显得至关重要。

—— Martin Fowler [↗](#) / James Lewis [↗](#), Microservices [↗](#), 2014

“容错性设计” (Design for Failure) 是微服务的另一个核心原则，也是笔者书中多次反复强调的开发观念转变。不过，即使已经有了一定的心理准备，大多数首次将微服务架构引入实际生产系统的开发者，在服务发现、网关路由等支持下，踏出了服务化的第一步以后，很可能仍会经历一段阵痛期，随着拆分出的服务越来越多，随之而来会面临以下两个问题的困扰：

- 由于某一个服务的崩溃，导致所有用到这个服务的其他服务都无法正常工作，一个点的错误经过层层传递，最终波及到调用链上与此有关的所有服务，这便是雪崩效应。如何防止雪崩效应便是微服务架构容错性设计原则的具体实践，否则服务化程度越高，整个系统反而越不稳定。
- 服务虽然没有崩溃，但由于处理能力有限，面临超过预期的突发请求时，大部分请求直至超时都无法完成处理，。这种现象产生的后果跟交通堵塞是类似的，如果一开始没有得到及时的治理，后面就需要长时间才能使全部服务都恢复正常。

“流量治理”这一部分，我们将围绕这如何解决以上两个问题，提出服务容错、流量控制、服务质量管理等一系列解决方案。这些措施并非孤立的，它们相互之间存在很多联系，其中许多功能必须与此前介绍过的服务注册中心、服务网关、负载均衡器配合才能实现。理清楚这些技术措施背后的逻辑链条，是了解它们工作原理的捷径。

服务容错

Martin Fowler与James Lewis提出的“[微服务的九个核心特征](#)”是构建微服务系统的指导性原则，但不是技术规范，并没有严格的约束力。在实际构建系统时候，其中多数特征可能会有或多或少的妥协，譬如分散治理、数据去中心化、轻量级通讯机制、演进式设计，等等。但也有一些特征是无法做出妥协的，其中的典型就是今天我们讨论的主题：容错性设计。

容错性设计不能妥协源于分布式系统的本质是不可靠的，一个大的服务集群中，程序可能崩溃、节点可能宕机、网络可能中断，这些“意外情况”其实全部都在“意料之中”。原本信息系统设计成分布式架构的主要动力之一就是为了提升系统的可用性，最低限度也必须保证将原有系统重构为分布式架构之后，可用性不出现倒退下降才行。如果服务集群中出现任何一点差错都能让系统面临“千里之堤溃于蚁穴”的风险，那分布式恐怕就根本没有机会成为一种可用的系统架构形式。

容错策略

要落实容错性设计这条原则，除了思想观念上转变过来，正视程序必然是会出错的，对它进行有计划的防御之外，还必须了解一些常用的**容错策略**和**容错设计模式**，作为具体设计与编码实践的指导。这里容错策略指的是“面对故障，我们该做些什么”，稍后将讲解的容错设计模式指的是“要实现某种容错策略，我们该如何去做”。常见的容错策略有以下几种：

- **故障转移（Failover）**：高可用的服务集群中，多数的服务——尤其是那些经常被其他服务所依赖的关键路径上的服务，均会部署多有个副本。这些副本可能部署在不同的节点（避免节点宕机）、不同的网络交换机（避免网络分区）甚至是不同的可用区（避免整个地区发生灾害或电力、骨干网故障）中。故障转移是指如果调用的服务器出现故障，系统不会立即向调用者返回失败结果，而是自动切换到其他服务副本，尝试其他副本能否返回成功调用的结果，从而保证了整体的高可用性。
故障转移的容错策略应该有一定的调用次数限制，譬如允许最多重试三个服务，如果都

发生报错，那还是会返回调用失败。原因不仅是因为重试是有执行成本的，更是因为过度的重试反而可能让系统处于更加不利的状况。譬如有以下调用链：

Service A → Service B → Service C

假设A的超时阈值为100毫秒，而B调用C花费60毫秒，然后不幸失败了，这时候做故障转移其实已经没有太大意义了，因为即时下一次调用能够返回正确结果，也很可能同样需要耗费60毫秒时间，时间总和就已经触及A服务的超时阈值，所以在这种情况下故障转移反而对系统是不利的。

- **快速失败 (Failfast)**：还有另外一些业务场景是不允许做故障转移的，故障转移策略能够实施的前提是要求服务具备幂等性，对于非幂等的服务，重复调用就可能产生脏数据，引起的麻烦远大于单纯的某次服务调用失败，此时就应该以快速失败作为首选的容错策略。譬如，在支付场景中，需要调用银行的扣款接口，如果该接口返回的结果是网络异常，程序是很难判断到底是扣款指令发送给银行时出现的网络异常，还是银行扣款后返回结果给服务时出现的网络异常的。为了避免重复扣款，此时最恰当可行的方案就是尽快让服务报错，坚决避免重试，尽快抛出异常，由调用者自行处理。
- **安全失败 (Failsafe)**：在一个调用链路中的服务通常也有主路和旁路之分，并不见得其中每个服务都是不可或缺的，有部分服务失败了也不影响核心业务的正确性。譬如开发基于Spring管理的应用程序时，通过扩展点、事件或者AOP注入的逻辑往往就属于旁路逻辑，典型的有审计、日志、调试信息，等等。属于旁路逻辑的另一个显著特征是后续处理不会依赖其返回值，或者它的返回值是什么都不会影响后续处理的结果，譬如只是将返回值记录到数据库，并不使用它参与最终结果的运算。对这类逻辑，一种理想的容错策略是即使旁路逻辑调用实际失败了，也当作正确来返回，如果需要返回值的话，系统就自动返回一个符合要求的数据类型的对应零值，然后自动记录一条服务调用出错的日志备查即可，这种策略被称为安全失败。
- **沉默失败 (Failsilent)**：如果大量的请求需要等到超时（或者长时间处理后）才宣告失败，很容易由于某个远程服务的请求堆积而消耗大量的线程、内存、网络等资源，进而影响到整个系统的稳定。面对这种情况，一种合理的失败策略是当请求失败后，就默认服务提供者一定时间内无法再对外提供服务，不再向它分配请求流量，将错误隔离开来，避免对系统其他部分产生影响，此即为沉默失败策略。
- **故障恢复 (Fallback)**：故障恢复一般不单独存在，而是作为其他容错策略的补充措施，一般在微服务管理框架中，如果设置容错策略为故障恢复的话，通常默认会采用快速失败加上故障恢复的策略组合。它是指当服务调用出错了以后，将该次调用失败的信

息存入一个消息队列中，然后由系统自动开始异步重试调用。

故障恢复策略一方面是尽力促使失败的调用最终能够被正常执行，另一方面也可以为服务注册中心和负载均衡器及时提供服务恢复的通知信息。故障恢复显然也是要求服务必须具备幂等性的，由于它的重试是后台异步进行，即使最后调用成功了，原来的请求也早已经响应完毕，所以故障恢复策略一般用于对实时性要求不高的主路逻辑，同时也适合处理那些不需要返回值的旁路逻辑。为了避免在内存中异步调用任务堆积，故障恢复与故障转移一样，应该有最大重试次数的限制。

- 并行调用 (Forking)**：上面五种以“Fail”开头的策略是针对调用失败时如何进行弥补的，以下这两种策略则是在调用之前就开始考虑如何获得最大的成功概率。并行调用策略很符合人们日常对一些重要环节进行的“双重保险”或者“多重保险”的处理思路，它是指一开始就同时向多个服务副本发起调用，只要有其中任何一个返回成功，那调用便宣告成功，这是一种在关键场景中使用更高的执行成本换取执行时间和成功概率的策略。
- 广播调用 (Broadcast)**：广播调用与并行调用是相对应的，都是同时发起多个调用，但并行调用是任何一个调用结果返回成功便宣告成功，广播调用则是要求所有的请求全部都成功，这次调用才算是成功，任何一个服务提供者出现异常都算调用失败，广播调用通常会被用于实现“刷新分布式缓存”这类的操作。

容错策略并非计算机科学独有的，在交通、能源、航天等很多领域都有容错性设计，也会使用到上面这些策略，并在自己的行业领域中进行解读与延伸。这里介绍到的容错策略并非全部，只是最常见的几种，笔者将它们各自的优缺点、应用场景总结为以下表格，供大家使用时参考：

容错策略	优点	缺点	应用场景
故障转移	系统自动处理，调用者对失败的信息不可见	增加调用时间，额外的资源开销	调用幂等服务对调用时间不敏感的场景
快速失败	调用者有对失败的处理完全控制权 不依赖服务的幂等性	调用者必须正确处理失败逻辑，如果一味只是对外抛异常，容易引起雪崩	调用非幂等的服务 超时阈值较低的场景
安全失败	不影响主路逻辑	只适用于旁路调用	调用链中的旁路服务

容错策略	优点	缺点	应用场景
沉默失败	控制错误不影响全局	出错的地方将在一段时间内不可用	频繁超时的服务
故障恢复	调用失败后自动重试，也不影响主路逻辑	重试任务可能产生堆积，重试仍然可能失败	调用链中的旁路服务 对实时性要求不高的主路逻辑也可以使用
并行调用	尽可能在最短时间内获得最高的成功率	额外消耗机器资源，大部分调用可能都是无用功	资源充足且对失败容忍度低的场景
广播调用	支持同时对批量的服务提供者发起调用	资源消耗大，失败概率高	只适用于批量操作的场景

容错设计模式

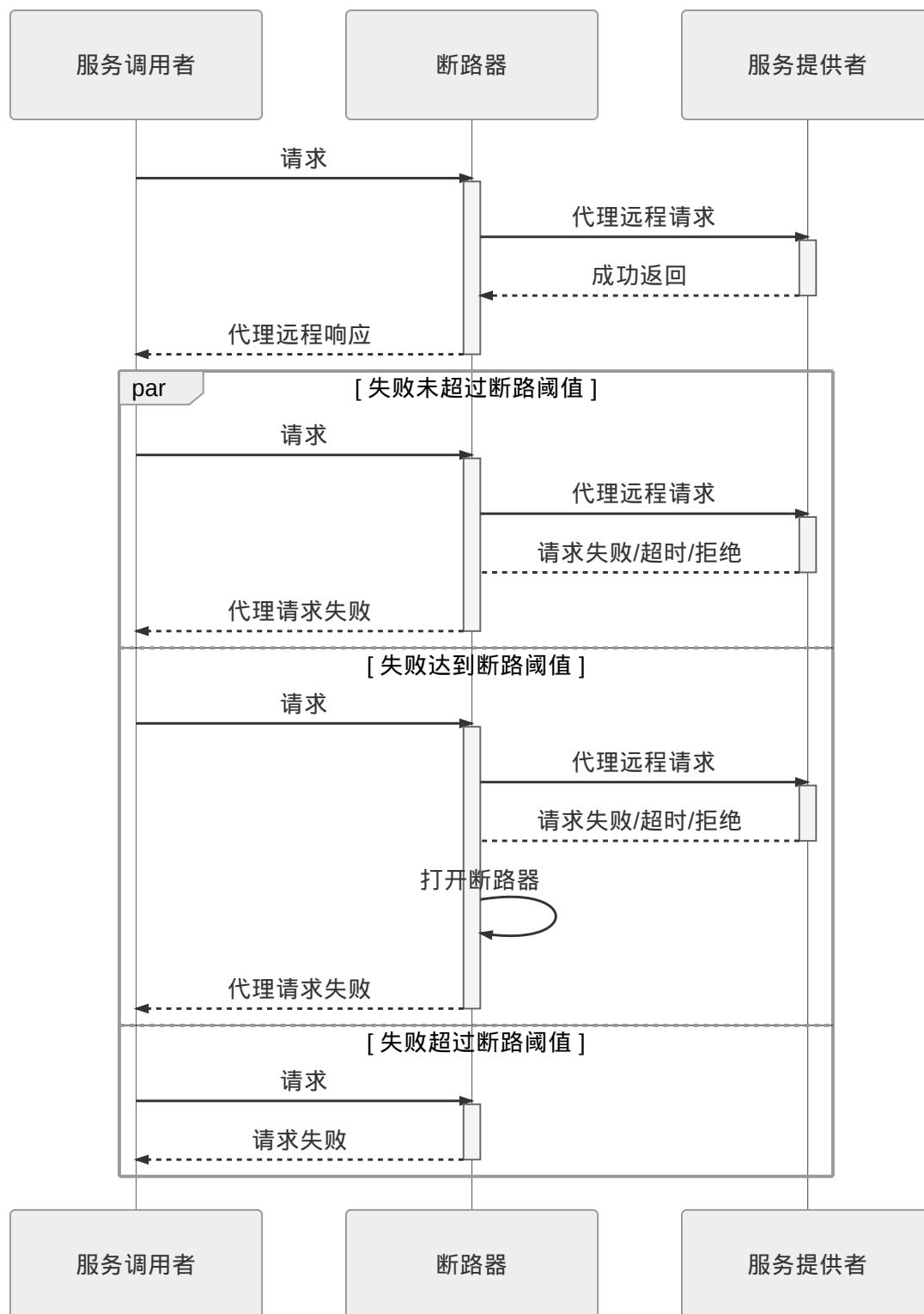
为了实现各种各样的容错策略，开发人员总结出了一些被实践证明是有效的服务容错设计模式，譬如微服务中常见的断路器模式、舱壁隔离模式，超时重试模式，等等。还有将在下一节介绍的流量控制模式，如滑动时间窗模式、漏桶模式、令牌桶模式，等等。

断路器模式

断路器模式是微服务架构中最基础的容错设计模式，以至于像Hystrix这种服务治理工具往往被人们忽略了它的服务隔离、请求合并、请求缓存等其他服务治理职能，直接将它称之为微服务断路器或者熔断器。这个设计模式最早由技术作家Michael Nygard在《Release It!》一书中提出的，后又因Martin Fowler的《Circuit Breaker》一文而广为人知。

断路器的基本思路是很简单的，就是通过代理（断路器对象）来一对多地（一个远程服务对应一个断路器对象）地接管服务调用者的远程请求。断路器会持续监控并统计服务返回的成功、失败、超时、拒绝等各种结果，当出现故障（失败、超时、拒绝）的次数达到断路器的阈值时，它状态就自动变为“OPEN”，后续此断路器代理的远程访问都将直接返回调用失败，而不会发出真正的远程服务请求。通过断路器对远程服务的熔断，避免因持续的失败或拒绝而消耗资源，因持续的超时而堆积请求，最终的目的就是避免雪崩效应的出

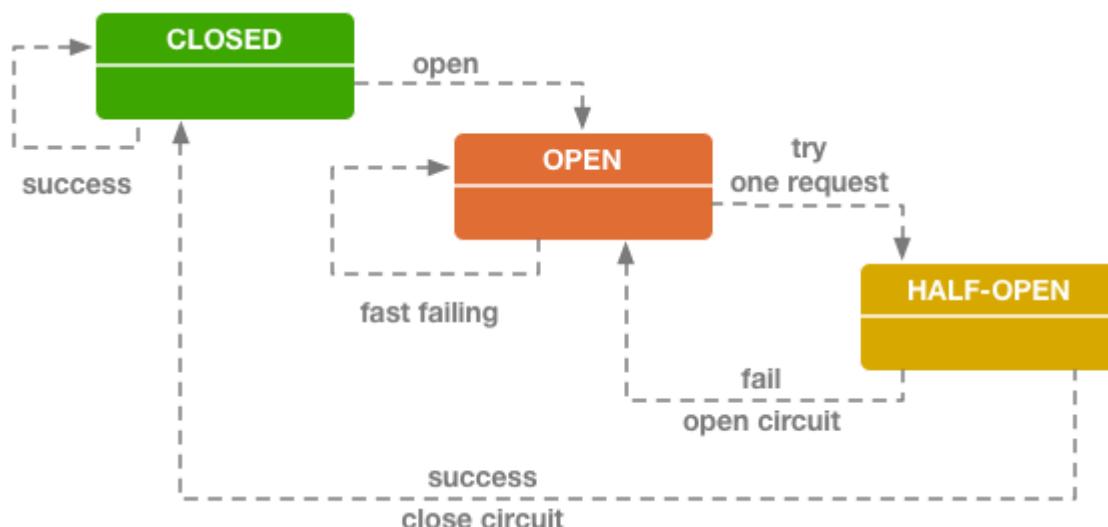
现。由此可见，断路器本质是一种快速失败策略的实现方式，它的工作过程可以通过下面序列图来表示：



从调用序列来看，断路器就是一种有限状态机，断路器模式就是根据自身状态变化自动调整代理请求策略的过程。一般要设置以下三种断路器的状态：

- **CLOSED**：表示断路器关闭，此时的远程请求会真正发送给服务提供者。断路器刚刚建立时默认处于这种状态，此后将持续监视远程请求的数量和执行结果，决定是否要进入OPEN状态。
- **OPEN**：表示断路器开启，此时不会进行远程请求，直接给服务调用者返回调用失败的信息，以实现快速失败策略。
- **HALF OPEN**：这是一种中间状态。断路器必须带有自动的故障恢复能力，当进入OPEN状态一段时间以后，将“自动”（一般是由下一次请求而不是计时器触发的，所以这里自动带引号）切换到HALF OPEN状态。该状态下，会放行一次远程调用，然后根据这次调用的结果成功与否，转换为CLOSED或者OPEN状态，以实现断路器的弹性恢复。

这些状态的转换逻辑与条件如下图所示：



断路器的状态转换逻辑 (图片来源[□](#))

OPEN和CLOSED状态的含义是十分清晰的，与我们日常生活中电路的断路器并没有什么差别，值得讨论的是这两者的转换条件是什么？最简单直接的方案是只要遇到一次调用失败，那就默认以后所有的调用都会接着失败，断路器直接进入OPEN状态，但这样做的效果是很差的，虽然避免了故障扩散和请求堆积，却使得外部看来系统将表现极其不稳定。现实中，比较可行的办法是在以下两个条件同时满足时，断路器状态转变为OPEN：

- 一段时间（譬如10秒以内）内请求数量达到一定阈值（譬如20个请求）。这个条件的意思是如果请求本身就很少，那就用不着断路器介入。
- 一段时间（譬如10秒以内）内请求的故障率（发生失败、超时、拒绝的统计比例）到达一定阈值（譬如50%）。这个条件的意思是如果请求本身都能正确返回，也用不着断路器介入。

以上两个条件同时满足时，断路器就会转变为OPEN状态。括号中举例的数值是Netflix Hystrix的默认值，其他服务治理的工具，譬如Resilience4j、Envoy等也同样会包含有类似的设计。

借着断路器的上下文，笔者顺带讲一下服务治理中两个常见的易混淆概念：服务熔断和服务降级之间的联系与差别。断路器做的事情是自动进行服务熔断，这是一种快速失败的容错策略的实现方法。在快速失败策略明确反馈了故障信息给上游服务以后，上游服务必须能够主动处理调用失败的后果，而不是坐视故障扩散，这里的“处理”指的就是一种典型的服务降级逻辑，降级逻辑可以包括，但不应该仅仅限于把异常信息抛到用户界面去，而应该尽力想办法通过其他路径解决问题，譬如把原本要处理的业务记录下来，留待以后重新处理是最低限度的通用降级逻辑。举个例子：你女朋友有事想召唤你，打你手机没人接，响了几声气冲冲地挂断后（快速失败），又打了你另外三个不同朋友的手机号（故障转移），都还是没能找到你（重试超过阈值）。这时候她生气地在微信上给你留言“三分钟不回电话就分手”，以此来与你取得联系。在这个不太吉利的故事里，女朋友给你留言这个行为便是服务降级逻辑。

服务降级不一定是在出现错误后才被动执行的，许多场景里面，人们所谈论的降级更可能是指需要主动迫使服务进入降级逻辑的情况。譬如，出于应对可预见的峰值流量，或者是系统检修等原因，要关闭系统部分功能或关闭部分旁路服务，这时候就有可能会主动迫使这些服务降级。当然，此时服务降级就不一定是出于服务容错的目的了，更可能属于下一节要将的讲解的流量控制的范畴。

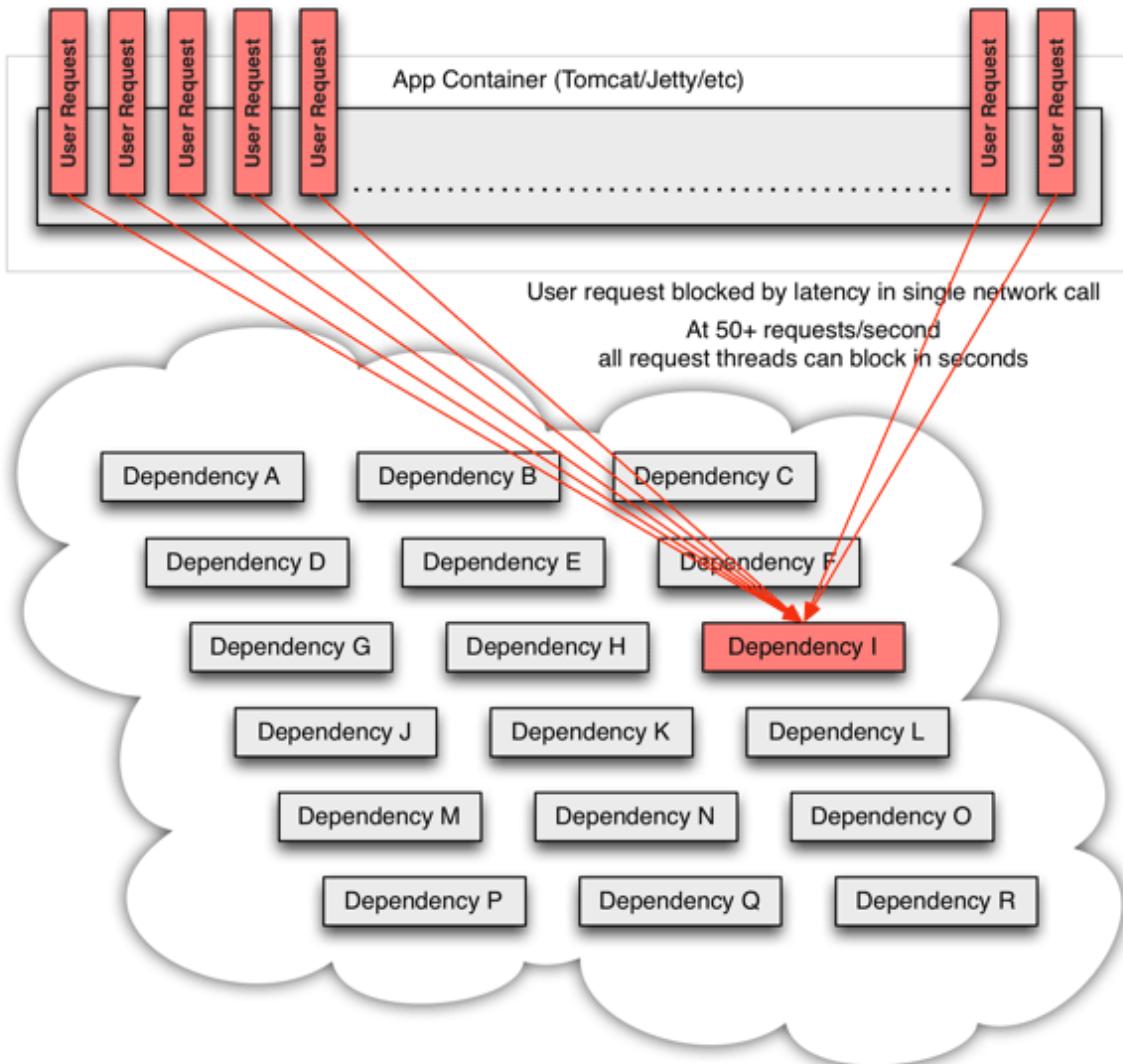
舱壁隔离模式

介绍过服务熔断和服务降级，我们再来看看另一个微服务治理中常听见的概念：服务隔离。舱壁隔离模式是常用的实现服务隔离的设计模式，舱壁这个词是来自造船业的舶来品，它原本的意思是设计舰船时，要在每个区域设计独立的水密舱室，一旦某个舱室进水，也只是影响这个舱室中的货物，而不至于让整艘舰艇沉没。这种思想就很符合容错策略中失败静默策略。

前面断路器中已经多次提到，调用外部服务的故障大致可以分为“失败”（如400 Bad Request、500 Internal Server Error等错误），“拒绝”（如401 Unauthorized、403 Forbidden等错误）以及“超时”（如408 Request Timeout、504 Gateway Timeout等错误）三大类，其中“超时”引起的故障尤其容易给调用者带来全局性的风险。这是由于目前主流的网络访问

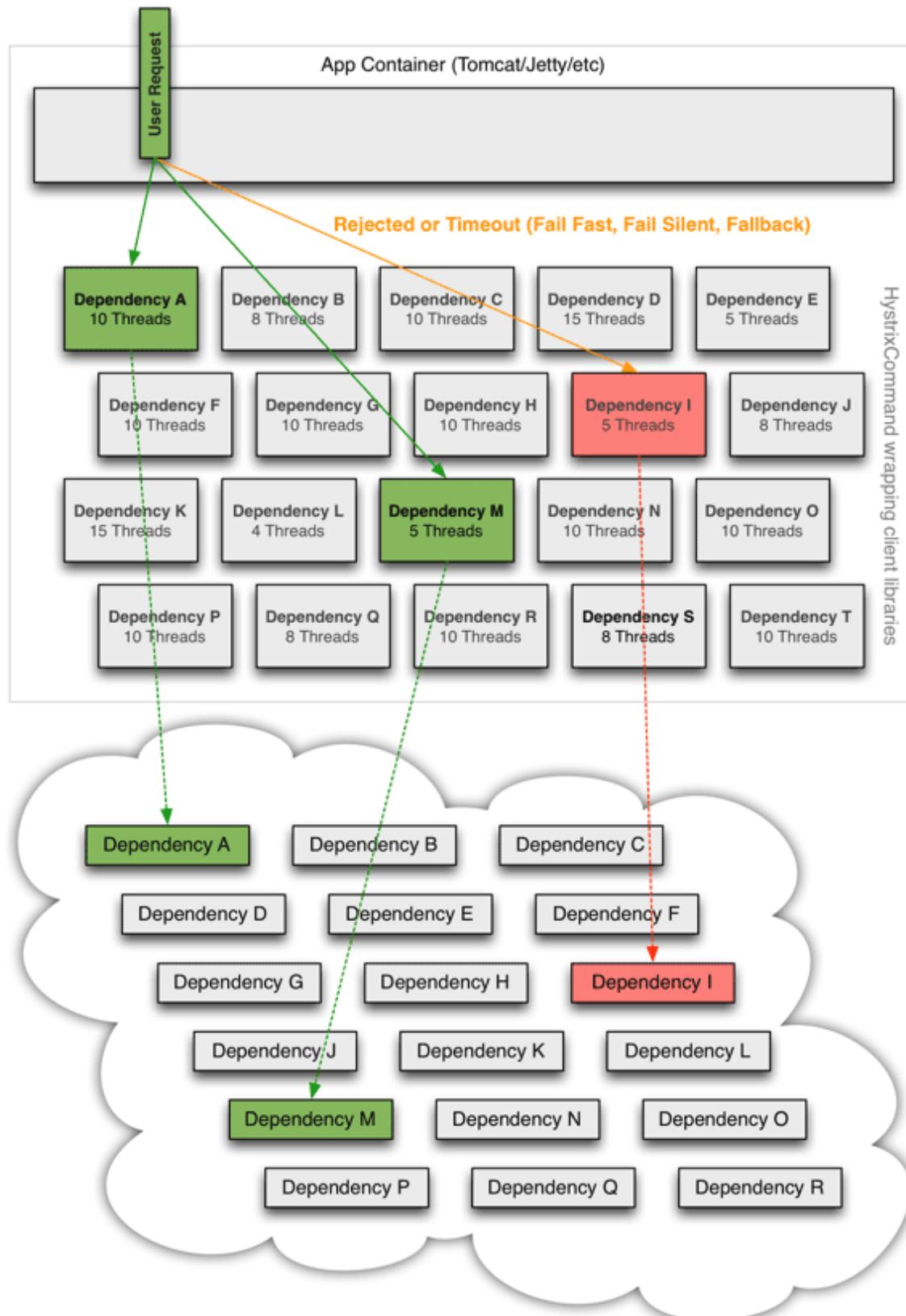
大多是基于TPR并发模型（Thread per Request）来实现的，只要请求一直不结束（无论是以成功结束还是以失败结束），就要一直占用着某个线程不能释放。而线程是典型的整个系统的全局性资源，尤其是Java这类将线程映射为操作系统内核线程来实现的语言环境中，为了不让某一个远程服务的局部失败演变成全局性的影响，就必须设置某种止损方案，这便是服务隔离的意义。

我们来看一个更具体的场景，当分布式系统所依赖的某个服务，譬如下图中的“服务I”发生了超时，那在高流量的访问下——或者更具体点，假设平均1秒钟内对该服务的调用会发生50次，这就意味着该服务如果长时间不结束的话，每秒会有50条用户线程被阻塞。如果这样的访问量一直持续，我们按Tomcat默认的HTTP超时时间20秒来计算，20秒内将会阻塞掉1000条用户线程，此后才陆续会有用户线程因超时被释放出来，回归Tomcat的全局线程池中。一般Java应用的线程池最大只会设置到200至400之间，这意味着此时系统在外部将表现为所有服务的全面瘫痪，而不仅仅是只有涉及到“服务I”的功能不可用，因为Tomcat已经没有任何空余的线程来为其他请求提供服务了。



由于某个外部服务导致的阻塞（图片来自[Hystrix使用文档](#)）

对于这类情况，一种可行的解决办法是为每个服务单独设立线程池，这些线程池默认不预置活动线程，只用来控制单个服务的最大连接数。譬如，对出问题的“服务I”设置了一个最大线程数为5的线程池，这时候它的超时故障就只会最多阻塞5条用户线程，而不至于影响全局。此时，其他不依赖“服务I”的用户线程依然能够正常对外提供服务，如下图所示。



通过线程池将阻塞限制在一定范围内（图片来自Hystrix使用文档[↗](#)）

使用局部的线程池来控制服务的最大连接数有许多好处，当服务出问题时能够隔离影响，当服务恢复后，还可以通过清理掉局部线程池，瞬间恢复该服务的调用，而如果是Tomcat

的全局线程池被占满，再恢复就会十分麻烦。但是，局部线程池有一个显著的弱点，它额外增加了CPU的开销，每个独立的线程池都要进行排队、调度和下文切换工作。根据Netflix官方给出的数据，一旦启用Hystrix线程池来进行服务隔离，大概会为每次服务调用增加约3毫秒至10毫秒的延时，如果调用链中有20次远程服务调用，那每次请求就要多付出60毫秒至200毫秒的代价来换取服务隔离的安全保障。

为应对这种情况，还有一种更轻量的可以用来控制服务最大连接数的办法：信号量机制（Semaphore）。如果不考虑清理线程池、客户端主动中断线程这些额外的功能，仅仅是为了控制一个服务并发调用的最大次数，可以只为每个远程服务维护一个线程安全的计数器即可，并不需要建立局部线程池。具体做法是当服务开始调用时计数器加1，服务返回结果后计数器减1，一旦计数器超过设置的阈值就立即开始限流，在回落到阈值范围之前都不再允许请求了。由于不需要承担线程的排队、调度、切换工作，所以单纯维护一个作为计数器的信号量的性能损耗，相对于局部线程池来说几乎可以忽略不计。

以上介绍的是从微观的、服务调用的角度应用的舱壁隔离设计模式，舱壁隔离模式还可以在更高层、更宏观的场景中使用，不是按调用线程，而是按功能、按子系统、按用户类型等条件来隔离资源都是可以的，譬如，根据用户等级、用户是否VIP、用户来访的地域等各种因素，将请求分流到独立的服务实例去，这样即使某一个实例完全崩溃了，也只是影响到其中某一部分的用户，把波及范围尽可能控制住。一般来说，我们会选择将服务层面的隔离实现在服务调用端或者边车代理上，将系统层面的隔离实现在DNS或者网关处。

重试模式

行文至此，笔者讲解了使用断路器模式实现快速失败策略，使用舱壁隔离模式实现静默失败策略，在断路器中举例的主动对非关键的旁路服务进行降级，亦可算作是对安全失败策略的一种体现。那还剩下故障转移和故障恢复两种策略的实现尚未涉及。接下来，笔者以重试模式来介绍这两种容错策略的主流实现方案。

故障转移和故障恢复策略都需要对服务进行重复调用，差别是这些重复调用有可能是同步的，也可能是后台异步进行；有可能会重复调用同一个服务，也可能会调用到服务的其他副本。无论具体是通过怎样的方式调用、调用的服务实例是否相同，都可以归结为重试设计模式的应用范畴。重试模式适合解决系统中的瞬时故障，简单的说就是有可能自己恢复（Resilient，称为自愈，也叫做回弹性）的临时性失灵，网络抖动、服务的临时过载（典型的如返回了503 Bad Gateway错误）这些都属于瞬时故障。重试模式实现并不困难，即

使完全不考虑框架的支持，靠程序员自己编写十几行代码也能够完成。在实践中，重试模式面临的风险反而大多来源于太过简单而导致的滥用。我们判断是否应该且是否能够对一个服务进行重试时，应同时满足以下几个前提条件：

- 仅在主路逻辑的关键服务上进行同步的重试，不是关键的服务，一般不把重试作为首选容错方案，尤其不该进行同步重试。
- 仅对由瞬时故障导致的失败进行重试。尽管一个故障是否属于可自愈的瞬时故障不容易精确判定，但从HTTP的状态码上至少可以获得一些初步的结论，譬如，当发出的请求收到了401 Unauthorized响应，说明服务本身是可用的，只是你没有权限调用，这时候再去重试就没有什么意义。功能完善的服务治理工具会提供具体的重试策略配置（如Envoy的[Retry Policy](#)），可以根据包括HTTP响应码在内的各种具体条件来设置不同的重试参数。
- 仅对具备幂等性的服务进行重试。如果服务调用者和提供者不属于同一个团队，那服务是否幂等其实也是一个难以精确判断的问题，但仍可以找到一些总体上通用的原则。譬如，RESTful服务中的POST请求是非幂等的，而GET、HEAD、OPTIONS、TRACE由于不会改变资源状态，这些请求应该被设计成幂等的；PUT请求一般也是幂等的，因为n个PUT请求会覆盖相同的资源n-1次；DELETE也可看作是幂等的，同一个资源首次删除会得到200 OK响应，此后应该得到204 No Content响应。这些都是HTTP协议中定义的通用的指导原则，虽然对于具体服务如何实现并无强制约束力，但当我们自己建设系统时，遵循业界惯例本身就是一种良好的习惯。
- 重试必须有明确的终止条件，常用的终止条件有两种：
 - 超时终止：并不限于重试，所有调用远程服务都应该要有超时机制避免无限期的等待。这里只是强调重试模式更加应该配合上超时机制来使用，否则重试对系统很可能反而是有害的，笔者已经在前面介绍故障转移策略时举过具体的例子，这里就不重复了。
 - 次数终止：重试必须要有一定限度，不能无限制地做下去，通常最多就只重试2至5次。重试不仅会给调用者带来负担，对于服务提供者也是同样负担。所以应避免将重试次数设的太大。此外，如果服务提供者返回的响应头中带有[Retry-After](#)的话，尽管它没有强制约束力，我们也应该充分尊重服务端的要求，做个“有礼貌”的调用者。

由于重试模式可以在网络链路的多个环节中去实现，譬如客户端发起调用时自动重试，网关中自动重试、负载均衡器中自动重试，等等，而且现在的微服务框架都足够便捷，只需

设置一两个开关参数就可以开启对某个服务甚至全部服务的重试机制。所以，对于没有太多经验的程序员，有可能根本意识不到其中会带来多大的负担。这里笔者举个具体例子：一套基于Netflix OSS建设的微服务系统，如果同时在Zuul、Feign和Ribbon上都打开了重试功能，且不考虑重试被超时终止的话，那总重试次数就相当于它们的重试次数的乘积。假设按它们都重试4次，且Ribbon可以转移4个服务副本计算，理论上最多会产生高达 $4 \times 4 \times 4 = 256$ 次调用请求。

熔断、隔离、重试、降级、超时等概念都是建立具有韧性的微服务系统的必须的保障措施。目前，这些措施的正确运作，还主要是依靠开发人员对服务逻辑的了解，以及运维人员的经验去静态调整配置参数和阈值，但是面对能够自动扩缩（Auto Scale）的大型分布式系统，静态的配置越来越难以起到良好的效果，这就需要系统不仅要有能力自动根据服务负载来调整服务器的数量规模，同时还要有能力根据服务调用的统计的结果，或者[启发式搜索](#)的结果来自动变更容错策略和参数，这方面研究现在还处于各大厂商在内部分头摸索的初级阶段，是服务治理的未来重要发展方向之一。

本节介绍的容错策略和容错设计模式，最终目的均是为了避免服务集群中某个节点的故障导致整个系统发生雪崩效应，但仅仅做到容错，只让故障不扩散是远远不够的，我们还希望系统或者至少系统的核心功能能够表现出最佳的响应的能力，不受或少受硬件资源、网络带宽和系统中一两个缓慢服务的拖累。下一节，我们将面向如何解决集群中的短板效应，去讨论服务质量、流量管控等话题。

流量控制

任何一个系统的运算、存储、网络资源都不是无限的，当系统资源不足以支撑外部超过预期的突发流量时，便应该要有取舍，建立面对超额流量自我保护的机制，这个机制就是微服务中常说的“限流”。在介绍限流具体细节前，我们先一起来做一道小学三年级难度的算术四则运算场景应用题：

场景应用题

已知条件：

1. 系统中一个业务操作需要调用10个服务协作来完成
2. 该业务操作的总超时时间是10秒
3. 每个服务的处理时间平均是0.5秒
4. 集群中每个服务均部署了20个实例 副本

求解以下问题：

- 单个用户访问，完成一次业务操作，需要耗费系统多少处理器时间？
答： $0.5 \times 10 = 5$ Sec **CPU Time** ↗
- 集群中每个服务每秒最大能处理多少个请求？
答： $(1 \div 0.5) \times 20 = 40$ **QPS** ↗
- 假设不考虑顺序且请求分发是均衡的，在保证不超时的前提下，整个集群能持续承受最多每秒多少笔业务操作？
答： $40 \times 10 \div 5 = 80$ **TPS** ↗
- 如果集群在一段时间内持续收到100 TPS的业务请求，会出现什么情况？
答：这就超纲了小学水平，得看你们家架构师的本事了。

对于最后这个问题，如果仍然按照小学生的解题思路，最大处理能力为80 TPS的系统遇到100 TPS的请求，应该能完成其中的80 TPS，也即是只有20 TPS的请求失败或被拒绝才对，然而这其实是最理想的情况，也是我们追求的目标。事实上，如果不做任何处理的话，更可能出现的结果是这100个请求中的每一个都开始了处理，但是大部分请求完成了其中10次服务调用中的8次或者9次，然后就超时没有然后了。多数服务调用都白白浪费

掉，没有几个请求能够走完整笔业务操作。譬如早期的12306系统就明显存在这样的问题，全国人民都上去抢票的结果是全国人民谁都买不上票。为了避免这种状况出现，一个健壮的系统需要做到恰当的流量控制，更具体地说，需要妥善解决以下三个问题：

- **依据什么限流？**：要不要控制流量，要控制哪些流量，控制力度要有多大，等等这些操作都没法在系统设计阶段静态地给出确定的结论，必须根据系统此前一段时间的运行状况，甚至未来一段时间的预测情况来动态决定。
- **具体如何限流？**：解决系统具体是如何做到允许一部分请求能够通行，而另外一部分流量实行受控制的失败降级，这必须了解掌握常用的服务限流算法和设计模式。
- **超额流量如何处理？**：超额流量可以有不同的处理策略，也许会直接返回失败（如429 Too Many Requests），或者被迫使它们进入降级逻辑，这种被称为否决式限流。也可能让请求排队等待，暂时阻塞一段时间后继续处理，这种被称为阻塞式限流。

流量统计指标

要做流量控制，首先要弄清楚到底哪些指标能反映系统的流量压力大小。相较而言，容错的统计指标是明确的，容错的触发条件基本上只取决于请求的故障率，发生失败、拒绝与超时都算作故障；但限流的统计指标就不那么明确了，限流中的“流”到底指什么呢？要解答这个问题，我们先来理清经常用于衡量服务流量压力，但又较容易混淆的三个指标的定义：

- **每秒事务数**（Transactions per Second，TPS）：TPS是衡量信息系统吞吐量的最终标准。“事务”可以理解为一个逻辑上具备原子性的业务操作。譬如你在Fenix's Bookstore买了一本书，将要进行支付，“支付”就是一笔业务操作，支付无论成功还是不成功，这个操作在逻辑上是原子的，即逻辑上不可能让你买本书还成功支付了前面200页，又失败了后面300页。
- **每秒请求数**（Hits per Second，HPS）：HPS是指每秒从客户端发向服务端的请求数（请将Hits理解为Requests而不是Clicks，国内某些翻译把它理解为“每秒点击数”多少有点望文生义的嫌疑）。如果只要一个请求就能完成一笔业务，那HPS与TPS是等价的，但在一些场景（尤其常见于网页中）里，一笔业务可能需要多次请求才能完成。譬如你在Fenix's Bookstore买了一本书要进行支付，尽管逻辑上它是原子的，但技术实现上，除非你是直接在银行开的商城中购物能够直接扣款，否则这个操作就很难在一次请求里

完成，总要经过显示支付二维码、扫码付款、校验支付是否成功等过程，中间不可避免地会发生多次请求。

- **每秒查询数** (Queries per Second, QPS)：QPS是指一台服务器能够响应的查询次数。如果只有一台服务器来应答请求，那QPS和HPS是等价的，但在分布式系统中，一个请求的响应往往要由后台多个服务节点共同协作来完成。譬如你在Fenix's Bookstore买了一本书要进行支付，尽管扫描支付二维码时尽管客户端只发送了一个请求，但这背后服务端很可能需要向仓储服务确认库存信息避免超卖、向支付服务发送指令划转货款、向用户服务修改用户的购物积分，等等，这里面每次内部访问都要消耗掉一次或多次查询数。

以上这三点都是基于调用计数的指标，在整体目标上我们当然最希望能够基于TPS来限流，因为信息系统最终是为人类用户来提供服务的，用户不关心业务到底是由多少个请求、多少个后台查询共同协作来实现。但是，系统的业务五花八门，不同的业务操作对系统的压力往往差异巨大，不具备可比性；而更关键的是，流量控制是针对用户实际操作场景来限流的，这不同于压力测试场景中无间隙（最多有些集合点）的全自动化操作，真实业务操作的耗时无可避免地受限于用户交互带来的不确定性，譬如前面例子中的“扫描支付二维码”这个步骤，如果用户掏出手机扫描二维码前先顺便回了两条短信息，那整个付款操作就要持续更长时间。此时，如果按照业务开始时计数器加1，业务结束时计数器减1，通过限制最大TPS来限流的话，就不能准确地反应出系统所承受的压力，所以直接针对TPS来限流实际上是很难操作的。

目前，主流系统大多倾向使用HPS作为首选的限流指标，它是相对容易观察统计的，而且能够在一定程度上反应系统当前以及接下来一段时间的压力。但限流指标并不存在任何必须遵循权威法则，根据系统的实际需要，哪怕完全不选择基于调用计数的指标都是有可能的。譬如下载、视频、直播等I/O密集型系统，往往会把每次请求和响应报文的大小，而不是调用次数作为限流指标，譬如只允许单位时间通过100MB的流量。又譬如网络游戏等基于长连接的应用，可能会把登陆用户数作为限流指标，热门的网游往往超过一定用户数就会让你在登陆前排队等候。

限流设计模式

与容错模式类似，对于具体如何进行限流，也有一些常见常用的设计模式可以参考使用，本节将介绍**流量计数器**、**滑动时间窗**、**漏桶**和**令牌桶**四种限流设计模式。

流量计数器模式

做限流最容易想到的一种方法就是设置一个计算器，根据当前时刻的流量计数结果是否超过阈值来决定是否限流。譬如前面场景应用题中，我们计算得出了该系统能承受的最大持续流量是80 TPS，那就控制任何一秒内，发现超过80次业务请求就直接拒绝掉超额部分。这种做法很直观，也确实有些简单的限流就是这么实现的，但它并不严谨，以下两个结论就很可能出乎对限流算法没有了解的同学意料之外：

- 即使每一秒的统计流量都没有超过80 TPS，也不能说明系统没有遇到过大于80 TPS的流量压力。

你可以想像如下场景，如果系统连续两秒都收到60 TPS的访问请求，但这两个60 TPS请求分别是前1秒里面的后0.5秒，以及后1秒中的前面0.5秒所发生的。这样虽然每个周期的流量都不超过80 TPS请求的阈值，但是系统确实曾经在1秒内实实在在发生了超过阈值的120 TPS请求。

- 即使连续若干秒的统计流量都超过了80 TPS，也不能说明流量压力就一定超过了系统的承受能力。

你可以想像如下场景，如果10秒的时间片段中，前3秒TPS平均值到了100，而后7秒的平均值是30左右，此时系统是否能够处理完这些请求而不产生超时失败？答案是可以的，因为条件中给出的超时时间是10秒，而最慢的请求也能在8秒左右处理完毕。如果只基于固定时间周期来控制请求阈值为80 TPS，反而会误杀一部分请求，造成部分请求出现原本不必要的失败。

流量计数器的缺陷根源在于它只是针对时间点进行离散的统计，为了弥补该缺陷，一种名为“滑动时间窗”的限流模式被设计出来，它可以实现平滑的基于时间片段统计。

滑动时间窗模式

滑动窗口算法（Sliding Window Algorithm）在计算机科学的很多领域中都有成功的应用，譬如编译原理中的窥孔优化（Peephole Optimization）、TCP协议的阻塞控制（Congestion Control）等都使用到滑动窗口算法。对分布式系统来说，无论是服务容错中对服务响应结果的统计，还是流量控制中对服务请求数量的统计，都经常要用到滑动窗口算法。关于这个算法的运作过程，建议你能发挥想象力，在脑海中构造如下场景：在不断

向前流淌的时间轴上，漂浮着一个固定大小的窗口，窗口与时间一起平滑地向前滚动。任何时刻静态地通过窗口内观察到的信息，都等价于一段长度与窗口大小相等、动态流动中时间片段的信息。由于窗口观察的目标都是时间轴，所以它被称为形象地称为“滑动时间窗模式”。

举个更具体的例子，假如我们准备观察时间片段为10秒，并以1秒为统计精度的话，那可以设定一个长度为10的数组（设计通常是以双头队列去实现，这里简化一下）和一个每秒触发1次的定时器。假如我们准备通过统计结果进行限流和容错，并定下限流阈值是最近10秒内收到的外部请求不要超过500个，服务熔断的阈值是最近10秒内故障率不超过50%，那每个数组元素（图中称为Buckets）中就应该存储请求的总数（实际是通过明细相加得到）及其中成功、失败、超时、拒绝的明细数，具体如下图所示。

	Success	Failure	Timeout	Rejection		Success	Failure	Timeout	Rejection	
Success	23	47	26	48	38	42	59	46	39	12
Failure	5	8	4	9	4	6	11	5	3	1
Timeout	2	1	0	4	2	7	5	2	5	0
Rejection	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0

10 1-second "buckets"

	Success	Failure	Timeout	Rejection		Success	Failure	Timeout	Rejection	
23	47	26	48	38	42	59	46	39	12	1
5	8	4	9	4	6	11	5	3	1	0
2	1	0	4	2	7	5	2	5	0	0
0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0

滑动窗口模式示意（[图片来自Hystrix使用文档](#)）

文中虽然引用了Hystrix文档的图片，但Hystrix实际上是基于RxJava实现的，RxJava的响应式编程思路与下面描述差异颇大。笔者的本意并不是去讨论某一款流量治理工具的具体实现细节，以下描述的步骤作为原理来理解是合适的。

当频率固定每秒一次的定时器被唤醒时，它应该完成以下几项工作，这也就是滑动时间窗的工作过程：

1. 将数组最后一位的元素丢弃掉，并把所有元素都后移一位，然后在数组第一个插入一个新的空元素。这个步骤即为“滑动窗口”。
2. 将计数器中所有统计信息写入到第一位的空元素中。
3. 对数组中所有元素进行统计，并复位清空计数器数据供下一个统计周期使用。

滑动时间窗口模式的限流完全解决了流量计数器的缺陷，可以保证任意时间片段内，只需经过简单的调用计数比较，就能控制住请求数一定不会超过限流的阈值，在单机限流或

者分布式服务单点网关中的限流中很常用。不过，这种限流也有其缺点，它通常只适用于否决式限流，超过阈值的流量就必须强制失败或降级，很难进行阻塞等待处理，也就很难在细粒度上对流量曲线进行整形，起不到削峰填谷的作用。下面笔者继续介绍两种适用于阻塞式限流的限流模式。

漏桶模式

在计算机网络中，专门有一个术语[流量整形](#)（Traffic Shaping）用来描述如何限制网络设备的流量突变，使得网络报文以比较均匀的速度向外发送。流量整形通常都需要用到缓冲区来实现，当报文的发送速度过快时，首先在缓冲区中暂存，然后再在控制算法的调节下均匀地发送这些被缓冲的报文。常用的控制算法有[漏桶算法](#)（Leaky Bucket Algorithm）和[令牌桶算法](#)（Token Bucket Algorithm）两种，这两种算法的思路截然相反，但达到的效果又是相似的。

所谓漏桶，就是大家小学做应用题时一定遇到过的“一个水池，每秒以X升速度注水，同时又以Y升速度出水，问水池啥时候装满”的那个奇怪的水池。你把请求想像是水，水来了都先放进池子里，水池同时又以额定的速度出水，让请求进入系统中。这样，如果一段时间内注水过快的话，水池还能充当缓冲区，让出水口的速度不至于过快。不过，由于请求总是有超时时间的，所以缓冲区大小也必须是有限度的，当注水速度持续超过出水速度一段时间以后，水池终究会被灌满，此时，从网络的流量整形的角度看是体现为部分数据包被丢弃，而在信息系统的角度看就体现为有部分请求会遭遇失败和降级。

漏桶在代码实现上非常简单，它其实就是一个以请求对象作为元素的先入先出队列（FIFO Queue），队列长度就相当于漏桶的大小，当队列已满时便拒绝新的请求进入。漏桶实现起来很容易，困难在于如何确定漏桶的两个参数：桶的大小和水的流出速率。如果桶设置得太大，那服务依然可能遭遇到流量过大的冲击，不能完全发挥限流的作用；如果设置得太小，那很可能就会误杀掉一部分正常的请求，这种情况与流量计数器模式中举过的例子是一样的。流出速率在漏桶算法中一般是个固定值，对本节开头场景应用题中那样固定拓扑结构的服务是很合适的，但同时你也应该明白那是经过最大限度简化的场景，现实中系统的处理速度往往受到其内部拓扑结构变化和动态伸缩的影响，所以能够支持变动请求处理速率的令牌桶算法往往可能会是更受程序员青睐的选择。

令牌桶模式

如果说漏桶是小学应用题中的奇怪水池，那令牌桶就是你去银行办事时摆在门口的那台排队机。它与漏桶一样都是基于缓冲区的限流算法，只是方向刚好相反，漏桶是从水池里往系统出水，令牌桶则是系统往排队机中放入令牌。

假设我们要限制系统在X秒内最大请求次数不超过Y，那就每间隔 X/Y 时间就往桶中放一个令牌，当有请求进来时，首先要从桶中取得一个准入的令牌，然后才能进入系统处理。任何时候，一旦请求进入桶中却发现没有令牌可取了，就应该马上失败或进入服务降级逻辑。与漏桶类似，令牌桶同样有最大容量，这意味着当系统比较空闲时，桶中令牌累积到一定程度就不再无限增加，预存在桶中的令牌便是请求最大缓冲的余量。上面这段话，可以转化为以下步骤来指导程序编码：

1. 让系统以一个由限流目标决定的速率向桶中注入令牌，譬如要控制系统的访问不超过100次，速率即设定为 $1/100=10$ 毫秒。
2. 桶中最多可以存放N个令牌，N的具体数量是由超时时间和服务能力共同决定的。如果桶已满，第N+1个令牌进入的令牌会被丢弃掉。
3. 请求到时先从桶中取走1个令牌，如果桶已空就进入降级逻辑。

令牌桶模式的实现看似比较复杂，每间隔固定时间就要放新的令牌到桶中，但其实并不需要真的用一个专用线程或者定时器来做这件事情，只要在令牌中增加一个时间戳记录，每次获取令牌前，比较一下时间戳与当前时间，就可以轻易计算出这段时间需要放多少令牌进去，然后一次过放完全部令牌即可，所以真正编码并不会显得复杂。

分布式限流

这节我们再向实际的信息系统前进一步，讨论分布式系统中的限流问题。此前，我们讨论的限流算法和模式全部是针对整个系统的限流，总是有意无意地假设或默认系统只提供一种业务操作，或者所有业务操作的消耗都是等价的，并不涉及到不同业务请求进入系统的服务集群后，分别会调用哪些服务、每个服务节点处理能力有何差别等问题。前面讨论过的那些限流算法，直接使用在单体架构的集群上是完全可行的，但到了微服务架构下，它们就最多只能应用于集群最入口处的网关上，对整个服务集群进行流量控制，而无法细粒度地管理流量在内部微服务节点中的流转情况。所以，我们把前面介绍的限流模式都统称为单机限流，把能够精细控制分布式集群中每个服务消耗量的限流算法称为分布式限流。

这两种限流算法实现上的核心差别在于如何管理限流的统计指标，单机限流很好办，指标都是存储在服务的内存当中，而分布式限流目的就是要让各个服务节点的协同限流，无论是将限流功能封装为专门的远程服务，抑或是在系统采用的分布式框架中有专门的限流支持，都需要将原本在每个服务节点自己内存当中的统计数据给开放出来，让全局的限流服务可以访问到才行。

一种常见的简单分布式限流方法是将所有服务的统计结果都存入集中式缓存（如Redis）中，以实现在集群内的共享，并通过分布式锁、信号量等机制，解决这些数据的读写访问时并发控制的问题。在可以共享统计数据的前提下，原本用于单机的限流模式理论上也是可以应用于分布式环境中的，可是其代价也显而易见：每次服务调用都必须要额外增加一次网络开销，所以这种方法的效率肯定是不高的，流量压力大时，限流本身反倒会显著降低系统的处理能力。

只要集中式存储统计信息，就不可避免地会产生网络开销，为了缓解这里产生的性能损耗，一种可以考虑的办法是在令牌桶限流模式基础上进行“货币化改造”改造，即不把令牌看作是只有准入和不准入的“通行证”，而看作是数值形式的“货币额度”。当请求进入集群时，首先在API网关处领取到一定数额的“货币”，为了体现不同等级用户重要性的差别，他们的额度可以有所差异，譬如让VIP用户的额度更高甚至是无限的。我们将用户A的额度表示为 $Quanity_A$ 。由于任何一个服务在响应请求时都需要消耗集群一定量的处理资源，所以访问每个服务时都要求消耗一定量的“货币”，假设服务X要消耗的额度表示为 $Cost_X$ ，那当用户A访问了N个服务以后，他剩余的额度 $Limit_N$ 即表示为：

$$Limit_N = Quanity_A - \sum^N Cost_X$$

此时，我们可以把剩余额度 $Limit_N$ 作为内部限流的指标，规定在任何时候，只要一旦剩余额度 $Limit_N$ 小于等于0时，就不再允许访问其他服务了。此时必须先发生一次网络请求，重新向令牌桶申请一次额度，成功后才能继续访问，不成功则进入降级逻辑。除此之外的任何时刻，即 $Limit_N$ 不为零时，都无需额外的网络访问，因为计算 $Limit_N$ 是完全可以在本地完成的。

基于额度的限流方案对限流的精确度有一定的影响，可能存在业务操作已经进行了一部分服务调用，却无法从令牌桶中再获取到新额度，因“资金链断裂”而导致业务操作失败。这种失败的代价是比较高昂的，它白白浪费了部分已经完成了的服务资源，但总体来说，它仍是一种并发性能和限流效果上都相对折衷可行的分布式限流方案。上一节提到过，对于

分布式系统容错是必须要有、无法妥协的措施。但限流与容错不一样，做分布式限流从不追求“越彻底越好”，往往需要权衡方案的代价与收益。

可靠通讯

微服务提倡分散治理（Decentralized Governance），不追求统一的技术平台，提倡让团队有自由选择的权利，不受制于语言和技术框架。在开发阶段构建服务时，分散治理打破了由技术栈带来的约束，好处是不言自明的。但在运维阶段部署服务时，尤其是考量起安全问题时，由Java、Golang、Python、Node.js等多种语言和框架共同组成的微服务系统，出现安全漏洞的概率肯定要比只采用其中某种语言、某种框架所构建的单体系统更高。为了避免由于单个服务节点出现漏洞被攻击者突破，进而导致整个系统和内网都遭到入侵，我们就必须打破一些传统的安全观念，以构筑更加可靠的服务间通讯机制。

零信任网络

长期以来，主流的网络安全观念提倡根据某类与宿主机相关的特征，譬如机器所处的位置，或者机器的IP地址、子网等，把网络划分为不同的区域，不同的区域对应于不同风险级别和允许访问的网络资源权限，将安全防护措施集中部署在各个区域的边界之上，重点关注跨区域的网络流量。我们熟知的VPN、DMZ、防火墙、内网、外网等概念，都可以说是因为此而生的，这种安全模型今天被称为是**基于边界的安全模型**（Perimeter-Based Security Model，后文简称“边界安全”）。

边界安全是完全合情合理的做法，在“架构安全性”的“保密”一节，笔者就强调过安全不可能是绝对的，我们必须在可用性和安全性之间权衡取舍，否则，一台关掉电源拔掉网线，完全不能对外提供服务的“服务器”无疑就是最为安全的。边界安全着重对经过网络区域边界的流量进行检查，对可信任区域（内网）内部机器之间的流量则给予直接信任或者至少是较为宽松的处理策略，减小了安全设施对整个应用系统复杂度的影响，以及网络传输性能的额外损耗，这当然是很合理的。不过，今天单纯的边界安全已不足以满足大规模微服务系统技术异构和节点膨胀的发展需要。边界安全的核心问题在于边界上的防御措施即使自身能做到永远滴水不漏牢不可破，也很难保证内网中它所尽力保护的某一台服务器不会成为“猪队友”，一旦“可信的”网络区域中的某台服务器被攻陷，那边界安全措施就成了马其诺防线，攻击者很快就能以一台机器为跳板，侵入到整个内网，这是边界安全基因决定的固有的缺陷，从边界安全被提出的第一天起，这就是已经预料到的问题。微服务时代，我们已经转变了开发观念，承认服务了总是会出错的，现在我们也必须转变安全观念，承认一定会有被攻陷的服务，为此，我们需要寻找到与之匹配的新的网络安全模型。

2010年，Forrester Research[□]的首席分析师John Kindervag提出了**零信任安全模型**的概念（Zero-Trust Security Model，后文简称“零信任安全”），最初提出时是叫做“零信任架构”（Zero-Trust Architecture），这个概念当时并没有引发太大的关注，但随着微服务架构的日渐兴盛，越来越多的开发和运维人员注意到零信任安全模型与微服务所追求的安全目标是高度吻合的。

零信任安全的中心思想是不应当以某种固有特征来自动信任任何流量，除非明确得到了能代表请求来源（不一定是人，更可能是另一台服务）的身份凭证，否则一律不会有默认的

信任关系。在2019年，Google发表了一篇在安全与研发领域里都备受关注的论文《[BeyondProd: A New Approach to Cloud-Native Security](#)》（BeyondCorp和BeyondProd是谷歌最新一代安全框架的名字，从2014年起已连续发表了6篇关于BeyondCorp和BeyondProd的论文），此文中详细列举了传统的基于边界的网络安全模型与云原生时代下基于零信任网络的安全模型之间的差异，并描述了要完成边界安全模型到零信任安全模型的迁移所要实现的具体需求点，笔者将其翻译转述为如下表格：

传统、边界安全模型	云原生、零信任安全模型	具体需求
基于防火墙等设施，认为边界内可信	服务到服务通信需认证，环境内的服务之间默认没有信任	保护网络边界（仍然有效）；服务之间默认没有互信
用于特定的IP和硬件（机器）	资源利用率、重用、共享更好，包括IP和硬件	受信任的机器运行来源已知的代码
基于IP的身份	基于服务的身份	同上
服务运行在已知的、可预期的服务器上	服务可运行在环境中的任何地方，包括私有云/公有云混合部署	同上
安全相关的需求由应用来实现，每个应用单独实现	由基础设施来实现，基础设施中集成了共享的安全性要求。	集中策略实施点（Choke Points），一致地应用到所有服务
对服务如何构建、评审、实施的安全需求的约束力较弱	安全相关的需求一致地应用到所有服务	同上
安全组件的可观测性较弱	有安全策略及其是否生效的全局视图	同上
发布不标准，发布频率较低	标准化的构建和发布流程，每个微服务变更独立，变更更频繁	简单、自动、标准化的变更发布流程
工作负载通常作为虚拟机部署或部署到物理主机，并使用物理机或管理程序进行隔离	封装的工作负载及其进程在共享的操作系统中运行，并有管理平台提供的某种机制来进行隔离	在共享的操作系统的共享的工作负载之间进行隔离

两种安全模型的对比以及其中引发的需求

这个表格已经系统地阐述了零信任安全在微服务、云原生环境中的具体落地过程了，后续的整篇论文（除了介绍Google自己的实现框架外）就是以此为主线来展开论述的，但由于表格过于简单，论文原文写的较为分散晦涩，笔者对其中主要观点按照自己的理解转述如下：

- **零信任网络不等同于放弃在边界上的保护设施**：虽然防火墙等位于网络边界的设施是属于边界安全而不是零信任安全的概念，但它仍然是一种提升安全性的有效且必要的做法。在微服务集群的前端部署防火墙，把内部服务节点间的流量与来自互联网的流量隔离开来，这种做法无论何时都是值得提倡的，至少能够让内部服务避开来自互联网未经授权流量的饱和攻击，如最典型的DDoS拒绝服务攻击^[2]。
- **身份只来源于服务**：传统应用一般是部署在特定的服务器上的，这些机器的IP、MAC地址很少会发生变化，此时的系统的拓扑状态是相对静态的。基于这个前提，安全策略才会使用IP地址、主机名等作为身份标识符（Identifiers），无条件信任具有特性身份表示的服务。如今的微服务系统，尤其是云原生环境中的微服务系统，虚拟化基础设施已得到大范围应用，这使得服务所部署的IP地址、服务实例的数量随时都可能发生变化，因此，身份只能来源于服务本身所能够出示的身份凭证（通常是数字证书），而不再是服务所在的IP地址、主机名或者其它特征。
- **服务之间也没有固有的信任关系**：这点决定了只有已知的、明确授权的调用者才能访问服务，阻止攻击者通过某个服务节点中的代码漏洞越权调用到其他服务。如果某个服务节点被成功入侵，这一原则可阻止攻击者执行扩大其入侵范围，与微服务设计模式中使用断路器、舱壁隔离实现容错来避免雪崩效应类似，在安全方面也应当采用这种“互不信任”的模式来隔离入侵危害的影响范围。
- **集中、共享的安全策略实施点**：这点与微服务的“分散治理”刚好相反，微服务提倡每个服务自己独立的负责自身所有的功能性与非功能性需求。而Google这个观点相当于为分散治理原则做了一个补充——分散治理，但涉及安全的非功能性需求（如身份管理、安全传输层、数据安全层）最好除外。一方面，要写出高度安全的代码极为不易，为此付出的精力甚至可能远高于业务逻辑本身，如果你有兴趣阅读基于Spring Cloud的Fenix's Bookstore的源码，很容易就会发现在Security工程中的代码量是该项目所有微服务中最多的。另一方面，而且还是更重要的一个方面是让服务各自处理安全问题很容易会出现实现不一致或者出现漏洞时要反复修改多处地方，还有一些安全问题如果不立足于全局是很难彻底解决的，下一节面向于具体操作实践的“[服务安全](#)”中将会详细讲述。因此Google明确提出应该有集中式的“安全策略实施点”（原文中称之为Choke Points），安全

需求应该从微服务的应用代码下沉至云原生的基础设施里，这也契合其论文的标题“Cloud-Native Security”。

- **受信的机器运行来源已知的代码**：限制了服务只能使用认证过的代码和配置，并且只能运行在认证过的环境中。分布式软件系统除了促使软件架构发生了重大变化之外，对软件的发布流程也有较大的改变，使其严重依赖[持续集成与持续部署](#)（Continuous Integration / Continuous Delivery，CI/CD）。从开发人员编写代码，到自动化测试，到自动集成，再到漏洞扫描，最后发布上线，这整套CI/CD流程被称作“软件供应链”（Software Supply Chain）。安全不仅仅局限于软件运行阶段，曾经有过[XCodeGhost风波](#)这种针对软件供应链的有影响力的攻击事件，在编译阶段将恶意代码嵌入到软件当中，只要安装了此软件的用户就可能触发恶意代码，为此，零信任安全针对软件供应链的每一步都加入了安全控制策略。
- **自动化、标准化的变更管理**：这点也是为何提倡通过基础设施而不是应用代码去实现安全功能的另一个重要理由。如果将安全放在应用上，由于应用本身的分散治理，这决定了安全也必然是难以统一和标准化的。做不到标准化就意味着做不到自动化，相反，一套独立于应用的安全基础设施，可以让运维人员轻松地了解基础设施变更对安全性的影响，并且可以在几乎不影响生产环境的情况下发布安全补丁程序。
- **强隔离性的工作负载**：“工作负载”的概念贯穿了Google内部的Borg系统与后来Kubernetes系统，它是指在虚拟化技术支持下运行的一组能够协同提供服务的镜像。下一个部分介绍云原生基础设施时，笔者会详细介绍容器化，它仅仅是虚拟化的一个子集，容器比起传统虚拟机的隔离能力是有所降低的，这种设计对性能非常有利，却对安全相对不利，因此在强调安全性的应用里，会有专门关注强隔离性的容器运行工具出现。

Google认为零信任安全模型的最终目标是实现整个基础设施之上的自动化安全控制，服务所需的安全能力可以与服务自身一起，以相同方式自动进行伸缩扩展。对于程序来说，做到安全是日常，风险是例外（Secure by Default and Insecure by Exception）；对于人类来说，做到袖手旁观是日常，主动干预是例外（Human Actions Should Be by Exception, Not Routine），这的确是很美好的愿景，只是这种“喊口号”式的目标在软件发展史上曾提出过多次，却一直难以真正达成，其中原因开篇就提过，安全不可能是绝对的，而是有成本的。很显然，零信任网络模型之所以在今天才真正严肃地讨论，并不是因为它本身有多么巧妙、有什么此前没有想到的好办法，而是受制于前文中提到的边界安全模型的“合理之处”，即“安全设施对整个应用系统复杂度的影响，以及网络传输性能的额外损耗”。

那到底零信任安全要实现这个目标的代价是什么？会有多大？笔者照Google论文所述来回答这个问题：为了保护服务集群内的代码与基础设施，Google设计了一系列的内部工具，才最终得以实现前面所说的那些安全原则：

- 为了在网络边界上保护内部服务免受DDoS攻击，设计了名为Google Front End（名字意为“最终用户访问请求的终点”）的边缘代理，负责保证此后所有流量都在TLS之上传输，并自动将流量路由到适合的可用区域之中。
- 为了强制身份只来源于服务，设计了名为Application Layer Transport Security（应用层传输安全）的服务认证机制，这是一个用于双向认证和传输加密的系统，自动将服务与它的身份标识符绑定，使得所有服务间流量都不必再使用服务名称、主机IP来判断对方的身份。
- 为了确保服务间不再有默认的信任关系，设计了Service Access Policy（服务访问策略）来管理一个服务向另一个服务发起请求时所需提供的认证、鉴权和审计策略，并支持全局视角的访问控制与分析，以达成“集中、共享的安全策略实施点”这条原则。
- 为了实现仅以受信的机器运行来源已知的代码，设计了名为Binary Authorization（二进制授权）的部署时检查机制，确保在软件供应链的每一个阶段，都符合内部安全检查策略，并对此进行授权与鉴权。同时设计了名为Host Integrity（宿主机完整性）的机器安全启动程序，在创建宿主机时自动验证包括BIOS、BMC、Bootloader和操作系统内核的数字签名。
- 为了工作负载能够具有强隔离性，设计了名为gVisor¹的轻量级虚拟化方案，这个方案与此前由Intel发起的Kata Containers²的思路异曲同工。目的都是解决容器共享操作系统内核而导致隔离性不足的安全缺陷，做法都是为每个容器提供了一个独立的虚拟Linux内核，譬如gVisor是用Golang实现了一个名为Sentry³的能够提供传统操作系统内核的能力的进程，严格来说无论是gVisor还是Kata Containers，尽管披着容器运行时的外衣，但本质上都是轻量级虚拟机。

作为一名普通的软件开发者，看完Google关于零信任安全的论文，或者听完笔者这些简要的转述，了解到即使Google也须花费如此庞大的精力才能做到零信任安全，最有可能的感受大概不是对零信任安全心生向往，而是准备对它挥手告别了。哪怕不需要开发、不需要购买，免费将上面Google开发的安全组件赠送于你，大多数开发团队恐怕也没有足够的运维能力。

在微服务时代以前，传统的的软件系统与研发模式的确是很难承受零信任安全模型的代价的，只有到了云原生时代，虚拟化的基础设施长足发展，能将复杂性隐藏于基础设施之

内，开发者不需要为达成每一条安全原则而专门开发或引入可感知的安全设施；只有容器与虚拟化网络的性能足够高，可以弥补安全隔离与安全通讯的额外损耗的前提下，零信任网络的安全模型才有它生根发芽的土壤。

零信任安全引入了比边界安全更细致更复杂安全措施的同时，也强调自动与透明的重要性，既要保证系统各个微服务之间能安全通讯，同时也不削弱微服务架构本身的设计原则，譬如集中式的安全并不抵触于分散治理原则，安全机制并不影响服务的自动伸缩和有效的封装，等等。总而言之，只有零信任安全的成本在开发与运维上都是可接受的，它才不会变成仅仅具备理论可行性的“大饼”，不会给软件带来额外的负担。如何构建零信任网络安全是一个非常大而且比较前沿的话题，下一节，笔者将从实践角度出发，更具体更量化地展示零信任安全模型的价值与权衡。

服务安全

前置知识

本文涉及到SSL/TLS、PKI、CA、OAuth2、RBAC、JWT等概念，直接依赖于“安全架构”部分的[认证](#)、[授权](#)、[凭证](#)、[传输](#)四节对安全基础知识的铺垫，这四篇文章中介绍过的内容，笔者在本篇中将不再重复，建议读者先行阅读。

在第五章[“架构安全性”](#)里，我们了解过那些跟具体架构形式无关的、业界主流的安全概念和技术标准（稍后就会频繁用到的TLS、JWT、OAuth 2等概念）；上一节[“零信任网络”](#)里，我们探讨了与微服务运作特点相适应的零信任安全模型。本节里，我们将从实践和编码的角度出发，介绍在前微服务时代（[以Spring Cloud为例](#)）和云原生时代（[以Kubernetes with Istio为例](#)）分别是如何实现安全传输、认证和授权的，通过这两者的对比，探讨在微服务架构下，应如何将业界的安全技术标准引入并实际落地，实现零信任网络下安全的服务访问。

建立信任

零信任网络里不存在默认的信任关系，一切服务调用、资源访问成功与否，均需以调用者与提供者间已建立的信任关系为前提。此前我们曾讨论过，真实世界里，能够达成信任的基本途径不外乎基于共同私密信息的信任和基于权威公证人的信任两种；网络世界里，因为客户端和服务端之间一般没有什么共同私密信息，所以真正能采用的就只能是基于权威公证人的信任，它有个标准的名字：[公开密钥基础设施](#)（Public Key Infrastructure，PKI）。

PKI是构建[传输安全层](#)（Transport Layer Security，TLS）的必要基础。在任何网络设施都不可信任的假设前提下，无论是DNS服务器、代理服务器、负载均衡器还是路由器，传输路径上的每一个节点都有可能监听或者篡改通讯双方传输的信息。要保证通讯过程不受到中间人攻击的威胁，启用TLS对传输通道本身进行加密，让发送者发出的内容只有接受者可以解密是唯一具备可行性的方案。建立TLS传输，说起来似乎不复杂，只要在部署服

务器时预置好CA根证书，以后用该CA为部署的服务签发TLS证书便是。但落到实际操作上，这事情就属于典型的“必须集中在基础设施中自动进行的安全策略实施点”，面对数量庞大且能够自动扩缩的服务节点，依赖运维人员手工去部署和轮换根证书必定是难以为继的。除了随服务节点动态扩缩而来的运维压力外，微服务中TLS认证的频次也显著高于传统的应用，比起公众互联网中主流单向的TLS认证，在零信任网络中，往往要启用[双向TLS认证](#)（Mutual TLS Authentication，常简写为mTLS），即不仅要确认服务端的身份，还需要确认调用者的身份。

- **单向TLS认证**：只需要服务端提供证书，客户端通过服务端证书验证服务器的身份，但服务器并不验证客户端的身份。单向TLS用于公开的服务，即任何客户端都被允许连接到服务进行访问，它保护的重点是客户端免遭冒牌服务器的欺骗。
- **双向TLS认证**：客户端、服务端双方都要提供证书，双方各自通过对方提供的证书来验证对方的身份。双向TLS用于私密的服务，即服务只允许特定身份的客户端访问，它除了保护客户端不连接到冒牌服务器外，也保护服务端不遭到非法用户的越权访问。

对于以上提到的围绕TLS而展开的密钥生成、证书分发、[签名请求](#)（Certificate Signing Request，CSR）、更新轮换等是一套操作起来非常繁琐的流程，稍有疏忽就会产生安全漏洞，所以尽管理论上可行，但实践中如果没有自动化的基础设施的支持，仅靠应用程序和运维人员的努力，是很难成功实施零信任安全模型的。下面我们结合Fenix's Bookstore的代码，聚焦于“认证”和“授权”两个最基本的安全需求，看它们在微服务架构下，有或者没有基础设施支持时，各是如何实现的。

认证

根据认证的目标对象可以把认证分为两种类型，一种是以机器作为认证对象，即访问服务的流量来源是另外一个服务，称为**服务认证**（Peer Authentication，直译过来是“节点认证”）；另一种是以人类作为认证对象，即访问服务的流量来自于最终用户，称为**请求认证**（Request Authentication）。无论哪一种认证，无论是否没有基础设施的支持，均要有可行的方案来确定服务调用者的身份，建立起信任关系才能调用服务。

服务认证

Istio版本的Fenix's Bookstore采用了双向TLS认证作为服务调用双方的身份认证手段。得益于Istio提供的基础设施的支持，令我们不需要Google Front End、Application Layer Transport Security这些安全组件，也不需要部署PKI和CA，甚至无需改动任何代码就可以启用mTLS认证。不过，Istio毕竟是新生事物，你准备在自己的生产系统中启用mTLS之前，要先想一下是否整个服务集群全部节点都受Istio管理？如果每一个服务提供者、调用者均受Istio管理，那mTLS就是最理想的认证方案。你只需要参考以下简单的PeerAuthentication CRD配置，即可对某个Kubernetes名称空间范围内所有的流量均启用mTLS：

```
apiVersion: security.istio.io/v1beta1
kind: PeerAuthentication
metadata:
  name: authentication-mtls
  namespace: bookstore-servicemesh
spec:
  mtls:
    mode: STRICT
```

yaml

如果你的分布式系统还没有达到完全云原生的程度，其中仍存在部分不受Istio管理（即未注入Sidecar）的服务端或者客户端（这是颇为常见的），你也可以将mTLS传输声明为“宽容模式”（Permissive Mode）。宽容模式的含义是受Istio管理的服务会允许同时接受纯文本和mTLS两种流量，纯文本流量仅用于与那些不受Istio管理的节点进行交互，你需要自行想办法解决纯文本流量的认证问题；而对于服务网格内部的流量，就可以使用mTLS认证。宽容模式为普通微服务向服务网格迁移提供了良好的灵活性，让运维人员能够逐个服务进行mTLS升级，原本没有启用mTLS的服务在启用mTLS时甚至可以不中断现存已建立的纯文本传输连接，完全不会被最终用户感知到。一旦所有服务都完成迁移，便可将整个系统设置为严格TLS模式，即上面代码中的 mode: STRICT。

在Spring Cloud版本的Fenix's Bookstore里，因为没有基础设施的支持，一切认证工作就不得不在应用层面去实现。笔者选择的方案是借用OAuth2协议的客户端模式来进行认证，其大体思路有如下两步：

- 每一个要调用服务的客户端都与认证服务器约定好一组只有自己知道的密钥（Client Secret），这个约定过程应该是由运维人员在线下自行完成，通过参数传给服务，而不是由开发人员在源码或配置文件中直接设定。笔者在演示工程的代码注释中专门强调了这点，以免有读者被示例代码中包含密钥的做法所误导。密钥就是客户端的身份证明，客

客户端调用服务时，会先使用该密钥向认证服务器申请到JWT令牌，然后通过令牌证明自己的身份，最后访问服务。如以下代码所示，它定义了五个客户端，其中四个是集群内部的微服务，均使用客户端模式，且注明了授权范围是 SERVICE（授权范围在后面介绍授权中会用到），第一个是前端代码的微服务，使用密码模式，授权范围是 BROWSE_R。

```
java
/**
 * 客户端列表
 */
private static final List<Client> clients = Arrays.asList(
    new Client("bookstore_frontend", "bookstore_secret", new String[]
{GrantType.PASSWORD, GrantType.REFRESH_TOKEN}, new String[]
{Scope.BROWSER}),
    // 微服务一共有Security微服务、Account微服务、Warehouse微服务、Payment微
    // 服务四个客户端
    // 如果正式使用，这部分信息应该做成可以配置的，以便快速增加微服务的类型。
    // clientSecret也不应该出现在源码中，应由外部配置传入
    new Client("account", "account_secret", new String[]
{GrantType.CLIENT_CREDENTIALS}, new String[]{Scope.SERVICE}),
    new Client("warehouse", "warehouse_secret", new String[]
{GrantType.CLIENT_CREDENTIALS}, new String[]{Scope.SERVICE}),
    new Client("payment", "payment_secret", new String[]
{GrantType.CLIENT_CREDENTIALS}, new String[]{Scope.SERVICE}),
    new Client("security", "security_secret", new String[]
{GrantType.CLIENT_CREDENTIALS}, new String[]{Scope.SERVICE})
);
```

- 每一个对外提供服务的服务端，都扮演着OAuth 2中的资源服务器的角色，它们均声明为要求提供客户端模式的凭证，如以下代码所示。客户端要调用受保护的服务，就必须先出示能证明调用者身份的JWT令牌，否则就会遭到拒绝，这个操作本质上是授权，但是在授权过程中已实现了服务的身份认证。

```
java
public ClientCredentialsResourceDetails
clientCredentialsResourceDetails() {
    return new ClientCredentialsResourceDetails();
}
```

由于每一个微服务都同时具有服务端和客户端两种身份，既消费其他服务，也提供服务供别人消费，所以这些代码在每个微服务中都应有包含（放在公共infrastructure工程里）。Spring Security提供的过滤器会自动拦截请求，驱动认证、授权检查的执行，申请和验证JWT令牌等操作无论在开发期对程序员，还是运行期对用户都能做到相对透明。尽管如此，以上做法仍然是一种应用层面的、不加密传输的解决方案。前文提到在零信任网络中，面对可能的中间人攻击，TLS是唯一可行的办法，言下之意是即使应用层的认证能一定程度上保护服务不被身份不明的客户端越权调用，但对传输过程中内容被监听、篡改、以及被攻击者在传输途中拿到JWT令牌后去再冒认调用者身份调用其他服务都是无法防御的。简而言之，这种方案不适用于零信任安全模型，只能在默认内网节点间具备信任关系的边界安全模型上才能良好工作。

用户认证

对于来自最终用户的请求认证，Istio版本的Fenix's Bookstore仍然能做到单纯依靠基础设施解决问题，整个认证过程无需应用程序参与（生成JWT令牌还是在应用中生成的，因为Fenix's Bookstore并没有使用独立的用户认证服务器，只有应用本身才拥有用户信息）。当来自最终用户的请求进入服务网格时，Istio会自动根据配置中的[JWKS](#)（JSON Web Key Set）来验证令牌的合法性，如果令牌没有被篡改过且在有效期内，就信任Payload中的用户身份，并从令牌的Iss字段中获得Principal。

关于Iss、Principals等概念，在[架构安全性](#)中都有介绍过，如果忘记了可以回看前文复习一下。JWKS倒是之前从没有提到过的名词术语，它代表了一个密钥仓库。我们知道分布式系统中，JWT应采用非对称的签名算法（RSA SHA256、ECDSA SHA256等，默认的HMAC SHA256属于对称加密），认证服务器使用私钥对Payload进行签名，资源服务器使用公钥对签名进行验证。常与JWT配合使用的JWK（JSON Web Key）就是一种存储密钥的纯文本格式，本质上和[JKS](#)（Java Key Storage）、[P12](#)（Predecessor of PKCS#12）、[PEM](#)（Privacy Enhanced Mail）这些常见的密钥格式在功能上并没有什么差别。JKWS顾名思义就是一组JWK的集合，支持JKWS的系统，能通过JWT令牌Header中的KID（Key ID）来自动匹配出应该使用哪个JWK来验证签名。

以下是Istio版本的Fenix's Bookstore中的用户认证配置，其中 jwks 字段配的就是JWKS全文（实际生产中并不推荐这样做，应该使用 jwksUri 来配置一个JWKS地址，以方便密钥轮换），根据这里配置的密钥信息，Istio就能够验证请求中附带的JWT是否合法。

```

apiVersion: security.istio.io/v1beta1
kind: RequestAuthentication
metadata:
  name: authentication-jwt-token
  namespace: bookstore-servicemesh
spec:
  jwtRules:
    - issuer: "icyfenix@gmail.com"
      # Envoy默认只认“Bearer”作为JWT前缀，之前其他地方用的都是小写，这里专门兼容一下
      fromHeaders:
        - name: Authorization
          prefix: "bearer "
      # 在rsa-key目录下放了用来生成这个JWKS的证书，最初是用java keytool生成的jks格式，一般转jwks都是用pkcs12或者pem格式，为方便使用也一起附带了
      jwks: |
        {
          "keys": [
            {
              "e": "AQAB",
              "kid": "bookstore-jwt-kid",
              "kty": "RSA",
              "n": "i-
htQPOTvNMccJj0kCAzd3YlqBE1URzkaeRLDoJYskyU59JdG0-
p_q4JEH0DZ0M2BbonGI4lIHFKiZL04IBBZ5j2P7U6QYURt6-
AyjS6RGw9v_wFdIRlyBI9D3E07u8rCA4RktBLPavfEc5BwYX2Vb9wX6N63tV48cP1CoGU0G
tIq9HTqbEQs5KVmme5n4X0uzxQ6B2AGaPBJgdq_K0ZWdkXiqPz6921X3oiNYPCQ22bvFxb4
yFX8ZfbxeYc-1rN7PaUsK009q0x-qRenHpWgPVfagMbNYkm0TOHNOWXqukxE-soCDI_Nc-
-1khwCmQ9E2B82ap7IXsVBAnBIAv9WQ"
            }
          ]
        }
  forwardOriginalToken: true

```

Spring Cloud版本的Fenix's Bookstore就略微麻烦一些，它依然是采用JWT令牌作为用户身份凭证的载体，认证过程依然在Spring Security的过滤器里中自动完成，因讨论重点不在Spring Security的过滤器工作原理，所以详细过程就不展开了，主要路径是：过滤器→令牌服务→令牌实现。Spring Security已经做好了认证所需的绝大部分的工作，真正要开发者去编写的代码是令牌的具体实现，即代码中名为 RSA256PublicJWTAccessToken 的实现类。它的作用是加载Resource目录下的公钥证书 public.cert（实在是怕“抄作业不改

名字”的行为，笔者再一次强调不要将密码、密钥、证书这类敏感信息打包到程序中，示例代码只是为了演示，实际生产应该由运维人员管理密钥），验证请求中的JWT令牌是否合法。

```
java  
@Named  
public class RSA256PublicJWTAccessToken extends JWTAccessToken {  
    RSA256PublicJWTAccessToken(UserDetailsService userDetailsService)  
    throws IOException {  
        super(userDetailsService);  
        Resource resource = new ClassPathResource("public.cert");  
        String publicKey = new  
String(FileCopyUtils.copyToByteArray(resource.getInputStream()));  
        setVerifierKey(publicKey);  
    }  
}
```

如果JWT令牌合法，Spring Security的过滤器就会放行调用请求，并从令牌中提取出Principals，放到自己的安全上下文中（即 `SecurityContextHolder.getContext()`）。开发实际项目时，你可以根据需要自行决定Principals的具体形式，既可以像Istio中那样直接从令牌中取出来，以字符串形式原样存放，节省一些数据库或者缓存的查询开销；也可以统一做些额外的转换处理，以方便后续业务使用，譬如将Principals转换自动为系统中用户对象。Fenix's Bookstore转换操作是在JWT令牌的父类 `JWTAccessToken` 中完成的。可见尽管由应用自己来做请求验证会有一定的代码量和侵入性，但同时自由度确实也会更高一些。

为方便不同版本实现之间的对比，在Istio版本中保留了Spring Security自动从令牌转换Principals为用户对象的逻辑，因此必须在YAML中包含 `forwardOriginalToken: true` 的配置，告诉Istio验证完JWT令牌后不要丢弃掉请求中的Authorization Header，原样转发给后面的服务处理。

授权

经过认证之后，合法的调用者就有了可信任的身份，此时就已经不再需要区分调用者到底是机器（服务）还是人类（最终用户）了，只根据其身份角色来进行权限访问控制，即我

们常说的RBAC。不过为了更便于理解，Fenix's Bookstore提供的示例代码仍然沿用此前的思路，分别针对来自“服务”和“用户”的流量来控制权限和访问范围。

举个具体例子，如果我们准备把一部分微服务视为私有服务，限制它只接受来自集群内部其他服务的请求，另外一部分微服务视为公共服务，允许它可接受来自集群外部的最终用户发出的请求；又或者我们想要控制一部分服务只允许移动应用调用，另外一部分服务只允许浏览器调用。那一种可行的方案就是为不同的调用场景设立角色，进行授权控制（另一种常用的方案是做BFF网关）。

在Istio版本的Fenix's Bookstore中，通过以下配置，限制了来自 bookstore-servicemesh 名空间的内部流量只允许访问 accounts、products、pay 和 settlements 四个端点的GET、POST、PUT、PATCH方法，而对于来自 istio-system 名空间（Istio Ingress Gateway所在的名空间）的外部流量就不作限制，直接放行。

```
apiVersion: security.istio.io/v1beta1
kind: AuthorizationPolicy
metadata:
  name: authorization-peer
  namespace: bookstore-servicemesh
spec:
  action: ALLOW
  rules:
    - from:
        - source:
            namespaces: ["bookstore-servicemesh"]
      to:
        - operation:
            paths:
              - /restful/accounts/*
              - /restful/products*
              - /restful/pay/*
              - /restful/settlements*
            methods: ["GET", "POST", "PUT", "PATCH"]
    - from:
        - source:
            namespaces: ["istio-system"]
```

yaml

但对外部的请求（不来自 bookstore-servicemesh 名空间的流量），又进行了另外一层控制，如果请求中没有包含有效的登录信息，就限制不允许访问 accounts、pay 和 set

tlements 三个端点，如以下配置所示：

```
apiVersion: security.istio.io/v1beta1
kind: AuthorizationPolicy
metadata:
  name: authorization-request
  namespace: bookstore-servicemesh
spec:
  action: DENY
  rules:
    - from:
        - source:
            notRequestPrincipals: ["*"]
            notNamespaces: ["bookstore-servicemesh"]
      to:
        - operation:
            paths:
              - /restful/accounts/*
              - /restful/pay/*
              - /restful/settlements*
```

yaml

Istio已经提供了比较完善的目标匹配工具，如上面配置中用到的源 `from`、目标 `to`，还有未用到的条件匹配 `when`，以及其他如通配符、IP、端口、名空间、JWT字段，等等。要说灵活和功能强大，肯定还是不可能跟在应用中由代码实现的授权相媲美，但对绝大多数场景已经够用了。在便捷性、安全性、无侵入、统一管理等方面，Istio这种在基础设施上实现授权方案显然就要更具优势。

Spring Cloud版本的Fenix's Bookstore中，授权控制自然还是使用Spring Security、通过应用程序代码来实现的。常见的Spring Security授权方法有两种，一种是使用它的 `ExpressionUrlAuthorizationConfigurer`，即类似如下编码所示的写法来进行集中配置，这与上面在Istio的AuthorizationPolicy CRD中写法在体验上是比较相似的，也是几乎所有Spring Security资料中都有介绍的最主流方式，适合对批量端点进行控制，不过在示例代码中并没有采用（没有什么特别理由，就是笔者的个人习惯而已）。

```
http.authorizeRequests()
  .antMatchers("/restful/accounts/**").hasScope(Scope.BROWSER)
  .antMatchers("/restful/pay/**").hasScope(Scope.SERVICE)
```

java

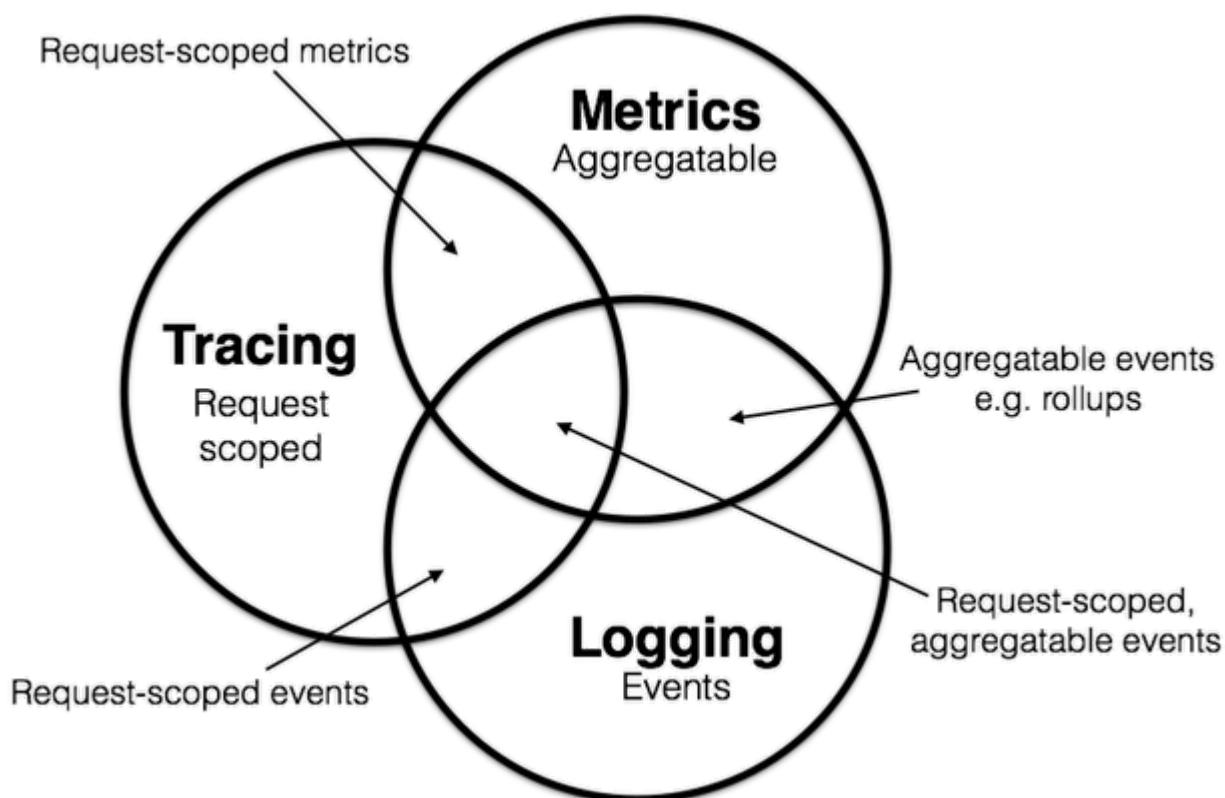
另一种写法，即示例代码中采用的方法，是通过Spring的全局方法级安全（Global Method Security）以及JSR 250的 @RolesAllowed 注解来做授权控制。这种写法对代码的侵入性更强，要以注解的形式分散写到每个服务甚至是每个方法中，但好处是能以更方便的形式做出更加精细的控制效果。譬如要控制服务中某个方法只允许来自服务或者来自浏览器的调用，那直接在该方法上标注 @PreAuthorize 注解即可，还支持SpEL表达式来做条件。表达式中用到的 SERVICE 、 BROWSER 代表授权范围，就是在声明客户端列表时传入的，具体可参见开头声明客户端列表的代码清单。

```
java  
/**  
 * 根据用户名获取用户详情  
 */  
@GET  
@Path("/{username}")  
@Cacheable(key = "#username")  
@PreAuthorize("#oauth2.hasAnyScope('SERVICE', 'BROWSER')")  
public Account getUser(@PathParam("username") String username) {  
    return service.findAccountByUsername(username);  
}  
  
/**  
 * 创建新的用户  
 */  
@POST  
@CacheEvict(key = "#user.username")  
@PreAuthorize("#oauth2.hasAnyScope('BROWSER')")  
public Response createUser(@Valid @UniqueAccount Account user) {  
    return CommonResponse.of(() -> service.createAccount(user));  
}
```

可观测性

随着分布式架构渐成主流，[可观测性](#)（Observability）一词也日益频繁地被人提起。最初，它与[可控制性](#)（Controllability）一起，是由匈牙利数学家Rudolf E. Kálmán针对线性动态控制系统提出的一组对偶属性，原本的含义是“可以由其外部输出推断其内部状态的程度”。

在学术界，虽然“可观测性”这个名词是近几年才从控制理论中借用的舶来概念，不过其内容实际在计算机科学中已有多年的实践积累。学术界一般会将可观测性分解为三个更具体方向进行研究，分别是：[日志收集](#)、[链路追踪](#)和[聚合度量](#)，这三个方向各有侧重，又不是完全独立，它们天然就有重合或者可以结合之处，2017年的分布式追踪峰会（2017 Distributed Tracing Summit）结束后，Peter Bourgon撰写了总结文章《[Metrics, Tracing, and Logging](#)》系统地阐述了这三者的定义、特征，以及它们之间的关系与差异，受到了业界的广泛认可。



日志、追踪、度量的目标与结合（[图片来源](#)）

假如你平时只开发单体系统，从未接触过分布式系统的观测工作，那看到日志、追踪和度量，很有可能只会对日志这一项感到熟悉，其他两项会相对陌生。然而按照Peter Bourgon给出的定义来看，尽管分布式系统中追踪和度量必要性和复杂程度确实比单体系统时要更高，但是在单体时代，你肯定也已经接触过以上全部三项的工作，只是并未意识到而已，笔者将它们的特征转述如下：

- **日志（Logging）**：日志的职责是记录离散事件，通过这些记录事后分析出程序的行为，譬如曾经调用过什么方法，曾经操作过哪些数据，等等。打印日志被认为是程序中最简单的工作之一，调试问题时常有人会说“当初这里记得打点日志就好了”，可见这就是一项举手之劳的任务。输出日志的确很容易，但收集和分析日志却可能会很复杂，面对成千上万的集群节点，面对迅速滚动的事件信息，面对数以TB计算的文本，传输与归集都并不简单。对大多数程序员来说，分析日志也许就是最常遇见也最有实践可行性的“大数据系统”了。
- **追踪（Tracing）**：单体系统时代追踪的范畴基本只局限于栈追踪（Stack Tracing），调试程序时，在IDE打个断点，看到的Call Stack视图上的内容便是跟踪；编写代码时，处理异常调用了Exception::printStackTrace()方法，它输出的堆栈信息也是追踪。微服务时代，追踪就不只局限于调用栈了，一个外部请求需要内部若干服务的联动响应，这时候完整的调用轨迹将跨越多个服务，同时包括服务间的网络传输信息与各个服务内部的调用堆栈信息，因此，分布式系统中的追踪在国内常被称为“全链路追踪”（后文就直接称“链路追踪”了），许多资料中也称它为“分布式追踪”（Distributed Tracing）。追踪的主要目的是排查故障，如分析调用链的哪一部分、哪个方法出现错误或阻塞，输入输出是否符合预期，等等。
- **度量（Metrics）**：度量是指对系统中某一类信息的统计聚合。譬如，证券市场的每一只股票都会定期公布财务报表，通过财报上的营收、净利、毛利、资产、负载等等一系列数据来体现过去一个财务周期中公司的经营状况，这便是一种信息聚合。Java天生自带有一种基本的度量，就是由虚拟机直接提供的JMX（Java Management eXtensions）度量，诸如内存大小、各分代的用量、峰值的线程数、垃圾收集的吞吐量、频率，等等都可以从JMX中获得。度量的主要目的是监控（Monitoring）和预警（Alert），如某些度量指标达到风险阈值时触发事件，以便自动处理或者提醒管理员介入。

在工业界，目前针对可观测性的产品已经是一片红海，经过多年的角逐，日志、度量两个领域的胜利者算是基本尘埃落定。日志收集和分析大多被统一到Elastic Stack（ELK）技术

栈上，如果说未来还能出现什么变化的话，也就是其中的Logstash能看到有被Fluentd取代的趋势，让ELK变成EFK，但整套Elastic Stack技术栈的地位已是相当稳固。度量方面，跟随着Kubernetes统一容器编排的步伐，Prometheus也击败了度量领域里以Zabbix为代表的众多前辈，即将成为云原生时代度量监控的事实标准，虽然从市场角度来说Prometheus还没有达到Kubernetes那种“拔剑四顾，举世无敌”的程度，但是从社区活跃度上看，Prometheus已占有绝对的优势，在Google和CNCF的推动下，未来前途可期。

额外知识：Kubernetes与Prometheus的关系

Kubernetes是CNCF第一个孵化成功的项目，Prometheus是CNCF第二个孵化成功的项目。

Kubernetes起源于Google的编排系统Borg，Prometheus起源于Google为Borg做的度量监控系统BorgMon。

追踪方面的情况与日志、度量有所不同，追踪是与具体网络协议、程序语言密切相关的，收集日志不必关心这段日志是由Java程序输出的还是由Golang程序输出的，对程序来说它们就只是一段非结构化文本而已，同理，度量对程序来说也只是一个个聚合的数据指标而已。但链路追踪就不一样，各个服务之间是使用HTTP还是gRPC来进行通信会直接影响追踪的实现，各个服务是使用Java、Golang还是Node.js来编写，也会直接影响到进程内调用栈的追踪方式。这决定了追踪工具本身有较强的侵入性，通常是以插件式的探针来实现；也决定了追踪领域很难出现一家独大的情况，通常要有多种产品来针对不同的语言和网络。近年来各种链路追踪产品层出不穷，市面上主流的工具既有像Datadog这样的一揽子商业方案，也有AWS X-Ray和Google Stackdriver Trace这样的云计算厂商产品，还有像SkyWalking、Zipkin、Jaeger这样来自开源社区的优秀产品。

Monitoring



Logging



Tracing

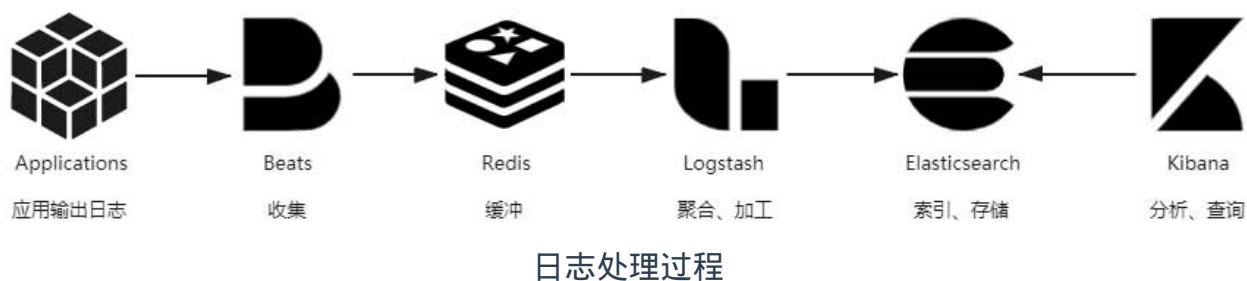


日志、追踪、度量的相关产品（图片来源[\[1\]](#)）

上图是[CNCF Interactive Landscape](#)中列出的日志、追踪、度量领域的著名产品，其实这里很多不同领域的产品是跨界的，譬如ELK可以通过Metricbeat来实现度量的功能，Apache SkyWalking的探针就有同时支持度量和追踪两方面的数据来源，由[OpenTracing](#)进化而来[OpenTelemetry](#)更是融合了日志、追踪、度量三者所长，有望成为三者兼备的统一可观测性解决方案。本章后面的讲解，也会扣紧每个领域中最具有统治性产品来进行介绍。

事件日志

日志用来记录系统运行期间发生过的离散事件。相信没有哪一个生产系统能够缺少日志功能，然而也很少人会把日志作为多么关键功能来看待。日志就像阳光与空气，无可或缺却不太被重视。程序员们会说日志简单，其实这是在说“打印日志”这个操作简单，打印日志的目的是为了日后从中得到有价值的信息，而今天只要稍微复杂点的系统，尤其是复杂的分布式系统，就很难只依靠tail、grep、awk来从日志中挖掘信息了，往往还要有专门的全局查询和可视化功能。此时，从打印日志到分析查询之间，还隔着收集、缓冲、聚合、加工、索引、存储等若干个步骤，如下图所示。



这一整个链条中涉及到大量值得注意的细节，复杂性并不亚于任何一项技术或业务功能的实现。接下来将以此为线索，以最成熟的Elastic Stack技术栈为例子，介绍该链条每个步骤的目的与方法。

输出

要是说好的日志能像文章一样，能让人读起来身心舒畅，这话肯定有夸大的成分，不过好的日志应该能做到像“流水账”一样，无有遗漏地记录信息，格式统一，内容恰当。其中“恰当”是一个难点，它要求日志不应该过多，也不应该过少。“多与少”一般不针对输出的日志行数，尽管笔者听过最夸张的系统有单节点INFO级别下每天的日志都能以TB计算（这是代码有问题的），给网络与磁盘I/O带来了不小压力，但笔者通常不以数量来衡量日志是否恰当，恰当是指日志中不该出现的内容不要有，该有的不要少，下面笔者先列出一些常见的“不应该有”的例子：

- **避免打印敏感信息。**不用专门去提醒，任何程序员肯定都知道不该将密码，银行账号，身份证件这些敏感信息打到日志里，但笔者曾见过不止一个系统的日志中直接能找到这些信息。一旦这些敏感信息随日志流到了后续的索引、存储、归档等步骤后，清理起来将非常麻烦。不过，日志中应当包含必要的非敏感信息，譬如当前用户的ID（最好是内部ID，避免登录名或者用户名称），有些系统就直接用[MDC](#)（Mapped Diagnostic Context）将用户ID自动打印在Pattern Layout上。
- **避免引用慢操作。**日志中打印的信息应该是上下文中可以直接取到的，如果当前上下文中根本没有这项数据，需要专门调用远程服务或者从数据库获取，又或者通过大量计算才能取到的话，那应该先考虑这项信息放到日志中是不是必要且恰当的。
- **避免打印追踪诊断信息。**日志中不要打印方法输入参数、输出结果、方法执行时长之类的调试信息。这个观点是反直觉的，不少公司甚至会将其作为最佳实践来提倡，但是笔者仍坚持将其归入反模式中。日志的职责是记录事件，追踪诊断应由追踪系统去处理，哪怕贵公司完全没有开发追踪诊断方面功能的打算，笔者也建议使用[BTrace](#)或者[Archas](#)这类“On-The-Fly”的工具来解决。之所以将其归为反模式，是因为上面说的敏感信息、慢操作等的主要源头就是这些原本想用于调试的日志。譬如，当前方法入口参数有个User对象，如果要输出这个对象的话，常见做法是将它序列化成JSON字符串然后打到日志里，这时候User里面的Password字段、BankCard字段就很容易被暴露出来；再譬如，当前方法的返回值是个Map，开发期的调试数据只做了三五个Entity，觉得遍历一下把具体内容打到日志里面没什么问题，到了生产期，这个Map里面有可能存放了成千上万个Entity，这时候打印日志就相当于引用慢操作。
- **避免误导他人。**日志中给日后调试除错的人挖坑是十分恶劣却又常见的行为。相信程序员并不是专门要去误导别人，只是很可能会无意识地这样做了。譬如明明已经在逻辑中妥善处理好了某个异常，偏习惯性地调用printStackTrace()方法，把堆栈打到日志中，一旦这个方法附近出现问题，由其他人来除错的话，很容易会盯着这段堆栈去找线索而浪费大量时间。
-

另一方面，日志中不该缺少的内容也“不应该少”，以下是部分笔者建议应该输出到日志中的内容：

- **处理请求时的TraceID。**服务收到请求时，如果该请求没有附带TraceID，就应该自动生成唯一的TraceID来对请求进行标记，并使用MDC自动输出到日志。TraceID会贯穿整条调用链，目的是通过它把请求在分布式系统各个服务中的执行过程串联起来。TraceID

通常也会随着请求的响应返回到客户端，如果响应内容出现了异常，用户便能通过此ID快速找到与问题相关的信息。TraceID是链路追踪里的概念，类似的还有用于标识进程内调用状况的SpanID，在Java程序中这些都可以用Spring Cloud Sleuth来自动生成。尽管TraceID在分布式跟踪会发挥最大的作用，但即使对单体系统，将TraceID记录到日志并返回给最终用户，对快速定位错误仍然十分有价值。**

- **系统运行过程中的关键事件。** 日志的职责就是记录事件，进行了哪些操作、发生了与预期不符的情况、运行期间出现未能处理的异常或警告、定期自动执行的任务，等等，都应该在日志中完整记录下来。原则上程序中发生的事件只要有价值就应该去记录，但应判断清楚事件的重要程度，选定相匹配的日志的级别。至于如何快速处理大量日志，这是后面步骤要考虑的问题，如果输出日志实在太频繁以至于影响性能，应由运维人员去调整全局或单个类的日志级别来解决。
- **启动时输出配置信息。** 与避免输出诊断信息不同，对于系统启动时或者检测到配置中心变化时更新的配置，应将非敏感的配置信息输出到日志中，譬如连接的数据库、临时目录的路径等等，初始化配置的逻辑一般只会执行一次，不便于诊断时复现，所以应该输出到日志中。
-

收集与缓冲

写日志是在服务节点中进行的，但我们不可能在每个节点都单独建设日志查询功能。这不是资源或工作量的问题，而是分布式系统处理一个请求要跨越多个服务节点，为了能看到跨节点的全部日志，就要有能覆盖整个链路的全局日志系统。这个需求决定了每个节点输出日志到文件后，必须将日志文件统一收集起来集中存储、索引，由此便催生了专门的日志收集器。

最初，ELK中日志收集与下一节要讲的加工聚合的职责都是由Logstash来承担的，Logstash既部署在各个节点中作为收集的客户端（Shipper），也同时有独立部署的节点，扮演归集转换日志的服务端（Master）。Logstash有良好的插件化设计，收集、转换、输出都支持插件化定制，应对多重角色本身并没有什么困难。但是Logstash与它的插件是基于JRuby编写的，要跑在单独的Java虚拟机进程上，而且Logstash的默认的堆大小就到了1GB。对于归集部分（Master）这种消耗并不是什么问题，但作为每个节点都要部署的日志收集器就显得太过负重了。后来，Elastic.co公司将所有需要在服务节点中处理的工作整理成以

Libbeat 为核心的Beats框架，并使用Golang重写了一个功能较少，却更轻量高效的日志收集器，这就是今天流行的Filebeat。

现在的Beats已经是一个很大的家族了，除了Filebeat外，Elastic.co还提供有用于收集Linux审计数据的Auditbeat、用于无服务计算架构的Functionbeat、用于心跳检测的Heartbeat、用于聚合度量的Metricbeat、用于收集Linux Systemd Journal日志的Journalbeat、用于收集Windows事件日志的Winlogbeat，用于网络包嗅探的Packetbeat，等等，如果再算上大量由社区维护的Community Beats，那几乎是你能想像到的数据都可以被收集到，以至于ELK也可以一定程度上代替度量和追踪系统，实现它们的部分职能，这对于中小型分布式系统来说是便利的，但对于大型系统，笔者建议还是让专业的工具去做专业的事情。

日志收集器不仅要保证能覆盖全部数据来源，还要尽力保证日志数据的连续性，这其实并不容易做到。譬如淘宝这类大型的互联网系统，每天的日志量超过了10,000TB（10PB）量级，日志收集器的部署实例数能到达百万量级（[数据来源](#)），此时归集到系统中的日志要与实际产生的日志保持绝对的一致性是非常困难的，也不应该为此付出过高成本。换而言之，日志不追求绝对的完整精确，只追求在代价可承受的范围内保证尽可能地保证较高的数据质量。一种最常用缓解压力的做法是将日志接收者从Logstash和Elasticsearch转移至抗压能力更强的队列缓存，譬如在Logstash之前架设一个Kafka或者Redis作为缓冲层，面对突发流量，Logstash或Elasticsearch处理能力出现瓶颈时自动削峰填谷，甚至当它们短时间停顿，也不会丢失日志数据。

加工与聚合

将日志集中收集之后，存入Elasticsearch之前，一般还要对它们进行加工转换和聚合处理。这是因为日志是非结构化数据，一行日志中通常会包含多项信息，如果不做处理，那在Elasticsearch就只能以全文检索的原始方式去使用日志，既不利于统计对比，也不利于条件过滤。举个具体例子，下面是一行Nginx服务器的Access Log，代表了一次页面访问操作：

```
14.123.255.234 - - [19/Feb/2020:00:12:11 +0800] "GET /index.html
HTTP/1.1" 200 1314 "https://icyfenix.cn" "Mozilla/5.0 (Windows NT 10.0;
WOW64) AppleWebKit/537.36 (KHTML, like Gecko) Chrome/80.0.3987.163
Safari/537.36"
```

在这一行日志里面，包含了下表所列的10项独立数据项：

数据项	值
IP	14.123.255.234
Username	null
Datetime	19/Feb/2020:00:12:11 +0800
Method	GET
URL	/index.html
Protocol	HTTP/1.1
Status	200
Size	1314
Refer	https://icyfenix.cn
Agent	Mozilla/5.0 (Windows NT 10.0; WOW64) AppleWebKit/537.36 (KHTML, like Gecko) Chrome/80.0.3987.163 Safari/537.36

Logstash的基本职能是把日志行中的非结构化数据，通过Grok表达式语法转换为上面表格那样的结构化数据，进行结构化的同时，还可能会根据需要，调用其他插件来完成时间处理（统一时间格式）、类型转换（如字符串、数值的转换）、查询归类（譬如将IP地址根据地理信息库按省市归类）等种额外处理工作，然后以JSON格式输出到Elasticsearch中（这是最普遍的输出形式，Logstash输出也有很多插件可以具体定制不同的格式）。有了这些经过Logstash转换，已经结构化的日志，Elasticsearch便可针对不同的数据项来建立索引，进行条件查询、统计、聚合等操作的了。

提到聚合，这也是Logstash的另一个常见职能。日志中存储的是离散事件，离散的意思是每个事件都是相互独立的，譬如有10个用户访问服务，他们操作所产生的事件都在日志中会分别记录。如果想从离散的日志中获得统计信息，譬如想知道这些用户中正常返回（200 OK）的有多少、出现异常的（500 Internal Server Error）的有多少，再生成个可视化统计图表，一种解决方案是通过Elasticsearch本身的处理能力做实时的聚合统计，这很便捷，不过要消耗Elasticsearch服务器的运算资源。另一种解决方案是在收集日志后自动生成某些常用的、固定的聚合指标，这种聚合就会在Logstash中通过聚合插件来完成。这两种聚合方式都有不少实际应用，前者一般用于应对即席查询，后者用于应对固定查询。

存储与查询

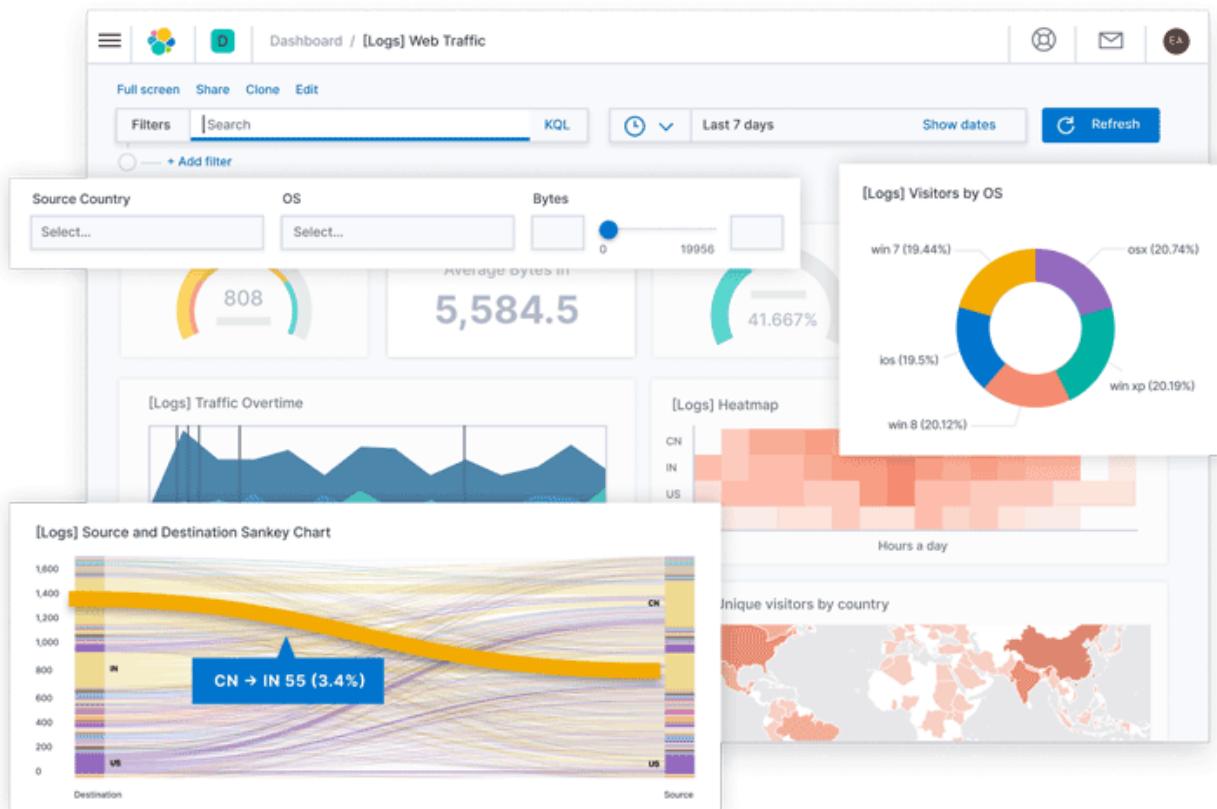
经过收集、缓冲、加工、聚合的日志数据，终于可以放入Elasticsearch中索引存储了。Elasticsearch是整个Elastic Stack技术栈的核心，其他步骤的工具，如Filebeat、Logstash、Kibana都有替代品，有自由选择的余地，唯独Elasticsearch在日志分析这方面完全没有什么值得一提的竞争者，几乎就是解决此问题的唯一答案。这样的结果肯定与Elasticsearch本身是一款优秀产品有关，然而更关键的是Elasticsearch的优势正好与日志分析的需求完美契合：

- 从数据特征的角度看，日志是典型的基于时间的数据流，但它与其他时间数据流，譬如你的新浪微博、微信朋友圈这种社交网络数据又稍有区别：日志虽然增长速度很快，但已写入的数据几乎没有再发生变动的可能。日志的数据特征决定了所有用于日志分析的Elasticsearch都会使用时间范围作为索引，根据实际数据量的大小可能是按月、按周或者按日、按时。以按日索引为例，由于你能准确地预知明天、后天的日期，因此全部索引都可以预先创建，这免去了动态创建的寻找节点、创建分片、在集群中广播变动信息等开销。又由于所有新的日志都是“今天”的日志，所以只要建立“logs_current”这样的索引别名来指向当前索引，就能避免代码因日期而变动。
- 从数据价值的角度看，日志基本上只会以最近的数据为检索目标，随着时间推移，早期的数据将逐渐失去价值。这点决定了可以很容易区分冷数据和热数据，进而对不同数据采用不一样的硬件策略。譬如为热数据配备SSD磁盘和更好的处理器，为冷数据配备HDD磁盘和较弱的处理器，甚至可以放到更为廉价的对象存储（如阿里云的OSS，腾讯云的COS，AWS的S3）中归档。

注意，本节的主题是日志在可观测性方面的作用，另外还有一些基于日志的其他类型应用，譬如从日志记录的事件中去挖掘业务热点，分析用户习惯等等，这属于真正大数据挖掘的范畴，并不在我们讨论“价值”的范围之内，事实上它们更可能采用的技术栈是Hbase与Spark的组合，而不是Elastic Stack。

- 从数据使用的角度看，分析日志很依赖全文检索和即席查询，对实时性的要求是处于实时与离线两者之间的“近实时”，即不强求日志产生后立刻能查到，但也不能接受日志产生之后按小时甚至按天的频率来更新，这些检索能力和近实时性，也正好都是Elasticsearch的强项。

Elasticsearch只提供了API层面的查询能力，它通常搭配同样出自Elastic.co公司的Kibana一起使用，可以将Kibana视为Elastic Stack的GUI部分。Kibana尽管只负责图形界面和展示，但它提供的能力远不止让你能在界面上执行Elasticsearch的查询那么简单。Kibana宣传的核心能力是“探索数据并可视化”，即把存储在Elasticsearch中的数据被检索、聚合、统计后，定制形成各种图形、表格、指标、统计，以此观察系统的运行状态，找出日志事件中潜藏的规律和隐患。按Kibana官方的宣传语来说就是“一张图片胜过千万行日志”。



Kibana可视化界面（图片来自Kibana官网 [↗](#)）

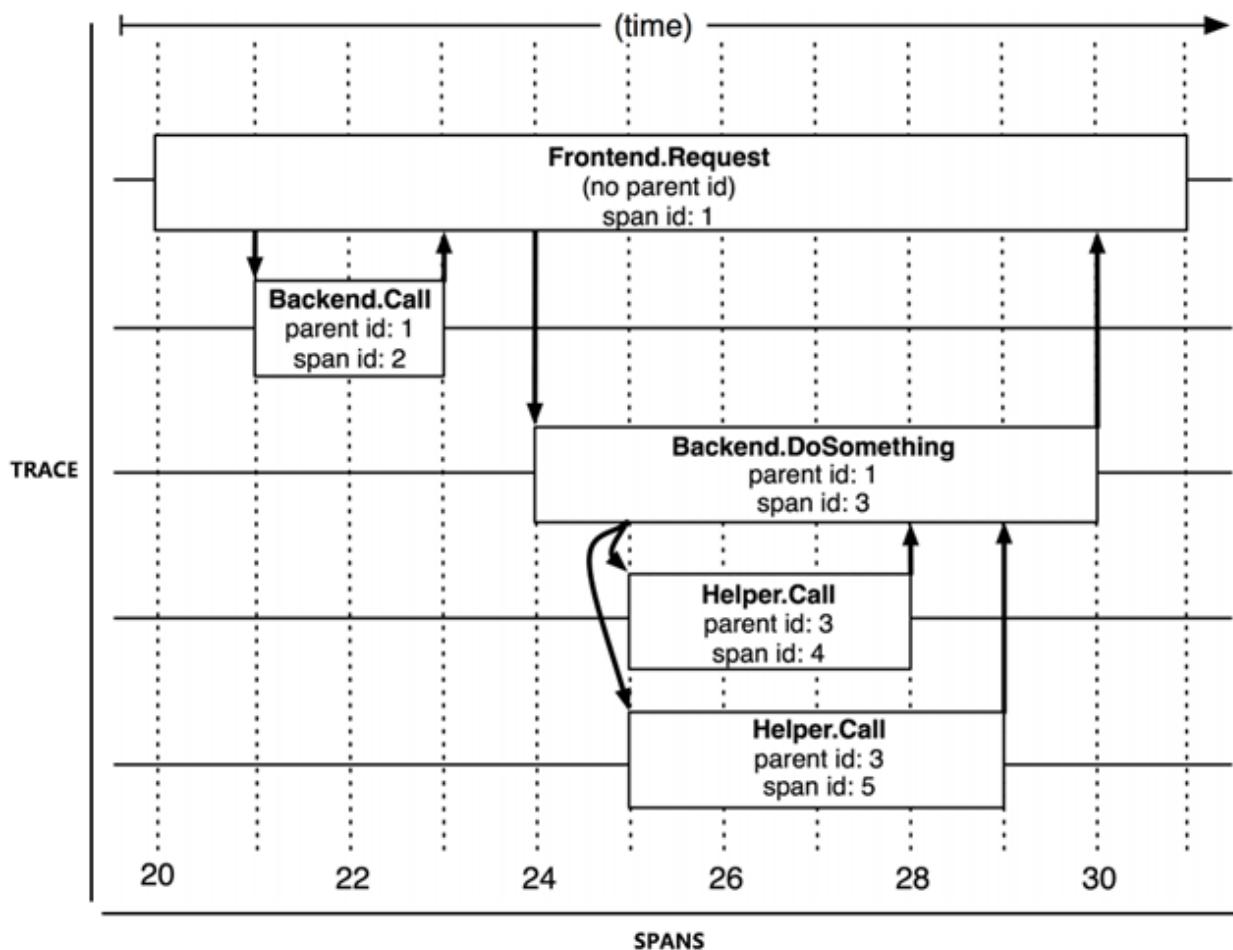
链路追踪

虽然2010年之前就已经有了X-Trace、Magpie等跨服务的追踪系统了，但现代分布式链路追踪公认的起源是Google在2010年发表的论文《[Dapper : a Large-Scale Distributed Systems Tracing Infrastructure](#)》，这篇论文介绍了Google从2004年开始使用的分布式追踪系统Dapper的实现原理。此后，所有业界有名的追踪系统，无论是国外Twitter的[Zipkin](#)、Naver的[Pinpoint](#)（Naver是Line的母公司，Pinpoint出现其实早于Dapper论文发表，在Dapper论文中还提到了Pinpoint），抑或是国内阿里的鹰眼、大众点评的[CAT](#)、个人开源的[SkyWalking](#)（后进入Apache基金会孵化毕业）都受到Dapper论文的直接影响。

广义上讲，一个完整的分布式追踪系统应该由数据收集、数据存储和数据展示三个相对独立的子系统构成，而狭义上讲的追踪则就只是特指链路追踪数据的收集部分。譬如[Spring Cloud Sleuth](#)就属于狭义的追踪系统，通常会搭配Zipkin作为数据展示，搭配Elasticsearch作为数据存储来组合使用，而前面提到的那些Dapper的徒子徒孙们大多都属于广义的追踪系统，广义的追踪系统又常被称为“APM系统”（Application Performance Management）。

追踪与跨度

为了有效地进行分布式追踪，Dapper提出了“追踪”与“跨度”两个概念。从客户端发起请求抵达系统的边界开始，记录请求流经的每一个服务，直到到向客户端返回响应为止，这整个过程就称为一次“追踪”（Trace，为了不产生混淆，后文就直接使用英文Trace来指代了）。由于每次Trace都可能会调用数量不定、坐标不定的多个服务，为了能够记录具体调用了哪些服务，以及调用的顺序、开始时点、执行时长等信息，每次开始调用服务前都要先埋入一个调用记录，这个记录称为一个“跨度”（Span）。Span的数据结构应该足够简单，以便于能放在日志或者网络协议的报文头里；也应该足够完备，起码应含有时间戳、起止时间、Trace的ID、当前Span的ID、父Span的ID等能够满足追踪需要的信息。每一次Trace实际上都是由若干个有顺序、有层级关系的Span所组成一颗“追踪树”（Trace Tree），如下图所示。



Trace和Spans (图片来源于[Dapper论文](#))

从目标来看，链路追踪的目的是为排查故障和分析性能提供数据支持，系统对外提供服务的过程中，持续地接受请求并处理响应，同时持续地生成Trace，按次序整理好Trace中每一个Span所记录的调用关系，便能绘制出一幅系统的服务调用拓扑图。根据拓扑图中Span记录的时间信息和响应结果（正常或异常返回）就可以定位到缓慢或者出错的服务；将Trace与历史记录进行对比统计，就可以从系统整体层面分析服务性能，定位性能优化的目标。

从实现来看，为每次服务调用记录Trace和Span，并以此构成追踪树结构，听着好像也不是很复杂，然而考虑到实际情况，追踪系统在功能性和非功能性上都有不小的挑战。功能上的挑战来源于服务的异构性，各个服务可能采用不同程序语言，服务间交互可能采用不同的网络协议，每兼容一种场景，都会增加功能实现方面的工作量。而非功能性的挑战具体就来源于以下这四个方面：

- **低性能损耗**：分布式追踪不能对服务本身产生明显的性能负担。追踪的主要目的之一就是为了寻找性能缺陷，越慢的服务越是需要追踪，所以工作场景都是性能敏感的地方。

- **对应用透明**：追踪系统通常是运维期才事后加入的系统，应该尽量以非侵入或者少侵入的方式来实现追踪，对开发人员做到透明化。
- **随应用扩缩**：现代的分布式服务集群都有根据流量压力自动扩缩的能力，这要求当业务系统扩缩时，追踪系统也能自动跟随，不需要运维人员人工参与。
- **持续的监控**：要求追踪系统必须能够7x24小时工作，否则就难以定位到系统偶尔抖动的行为。

数据收集

目前，追踪系统根据数据收集方式的差异，可分为三种主流的实现方式，分别是**基于日志的追踪**（Log-Based Tracing），**基于服务的追踪**（Service-Based Tracing）和**基于边车代理的追踪**（Sidecar-Based Tracing），笔者分别介绍如下：

- 基于日志的追踪的思路是将Trace、Span等信息直接输出到应用日志中，然后随着所有节点的日志归集过程汇聚到一起，再从全局日志信息中反推出完整的调用链拓扑关系。日志追踪对网络消息完全没有侵入性，对应用程序只有很少量的侵入性，对性能影响也非常低。但其缺点是直接依赖于日志归集过程，日志本身不追求绝对的连续与一致，这也使得基于日志的追踪往往不如其他两种追踪实现来的精准。另外，业务服务的调用与日志的归集并不是同时完成的，也通常不由同一个进程完成，有可能发生业务调用已经顺利结束了，但由于日志归集不及时或者精度丢失，导致日志出现延迟或缺失记录，进而产生追踪失真。这也是前面笔者介绍Elastic Stack时提到的观点，ELK在日志、追踪和度量方面都可以发挥作用，这对中小型应用确实有一定便利，但是大型系统最好还是由专业的工具做专业的事。

日志追踪的代表产品是Spring Cloud Sleuth，下面是一段由Sleuth在调用时自动生成的日志记录，可以从中观察到TraceID、SpanID、父SpanID等追踪信息。

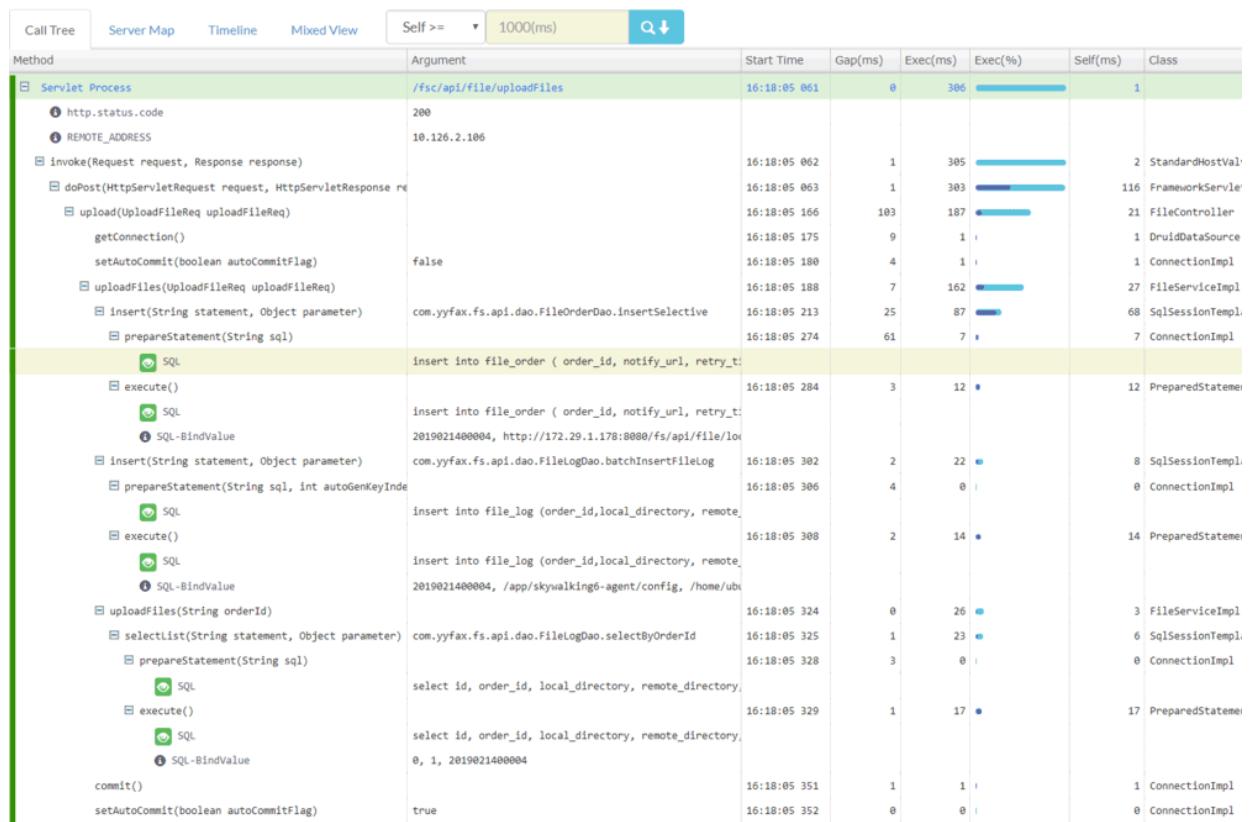
```
# 以下为调用端的日志输出：  
Created new Feign span [Trace: cbe97e67ce162943, Span:  
bb1798f7a7c9c142, Parent: cbe97e67ce162943, exportable:false]  
2019-06-30 09:43:24.022 [http-nio-9010-exec-8] DEBUG  
o.s.c.s.i.web.client.feign.TraceFeignClient - The modified request  
equals GET http://localhost:9001/product/findAll HTTP/1.1  
  
X-B3-ParentSpanId: cbe97e67ce162943  
X-B3-Sampled: 0
```

```
X-B3-TraceId: cbe97e67ce162943
X-Span-Name: http:/product/findAll
X-B3-SpanId: bb1798f7a7c9c142

# 以下为服务端的日志输出：
[findAll] to a span [Trace: cbe97e67ce162943, Span: bb1798f7a7c9c142,
Parent: cbe97e67ce162943, exportable:false]
Adding a class tag with value [ProductController] to a span [Trace:
cbe97e67ce162943, Span: bb1798f7a7c9c142, Parent: cbe97e67ce162943,
exportable:false]
```

- 基于服务的追踪是目前最为常见的追踪实现方式，被Zipkin、SkyWalking、Pinpoint等主流追踪系统广泛采用。服务追踪的实现思路是通过某些手段给目标应用注入追踪探针（Probe），针对Java应用一般就是通过Java Agent注入的。探针在结构上可视为一个寄生在目标服务身上的小型微服务系统，它一般会有自己专用的服务注册、心跳检测等功能，有专门的数据收集协议，把从目标系统中监控得到的服务调用信息，通过另一次独立的HTTP或者RPC请求发送给追踪系统。因此，基于服务的追踪会比基于日志的追踪消耗更多的资源，也有更强的侵入性，换来的收益是追踪的精确性与稳定性都有所保证，不必再依靠日志归集来传输追踪数据。

下面是一张Pinpoint的追踪效果截图，从图中可以看到参数、变量等相当详细方法级调用信息。笔者在上一节“[日志分析](#)”里把“打印追踪诊断信息”列为反模式，如果需要诊断需要方法参数、返回值、上下文信息，或者方法调用耗时这类数据，通过追踪系统来实现是比通过日志系统实现更加恰当的解决方案。



Pinpoint的追踪截图（图片来自网络）

也必须说明清楚，像上图中Pinpoint这种详细程度的追踪对应用系统的性能压力是相当大的，一般仅在除错时开启，而且Pinpoint本身就是比较重负载的系统（运行它必须先维护一套HBase），这严重制约了它的适用范围，目前服务追踪的其中一个发展趋势是轻量化，国产的SkyWalking正是这方面的佼佼者。

- 基于边车代理的追踪是服务网格的专属方案，也是最理想的分布式追踪模型，它对应用完全透明，无论是日志还是服务本身都不会有任何变化；它与程序语言无关，无论应用采用什么编程语言实现，只要它还是通过网络（HTTP或者gRPC）来访问服务就可以被追踪到；它有自己独立的数据通道，追踪数据通过控制平面进行上报，避免了追踪对程序通信或者日志归集的依赖和干扰，保证了最佳的精确性。如果说这种追踪实现方式还有什么缺点的话，那就是服务网格现在还不够普及，未来随着云原生的发展，相信它会成为追踪系统的主流实现方式之一。还有就是边车代理本身对应用透明的工作原理决定了它只能实现服务调用层面的追踪，像上面Pinpoint截图那样本地方法调用级别的追踪诊断是做不到的。

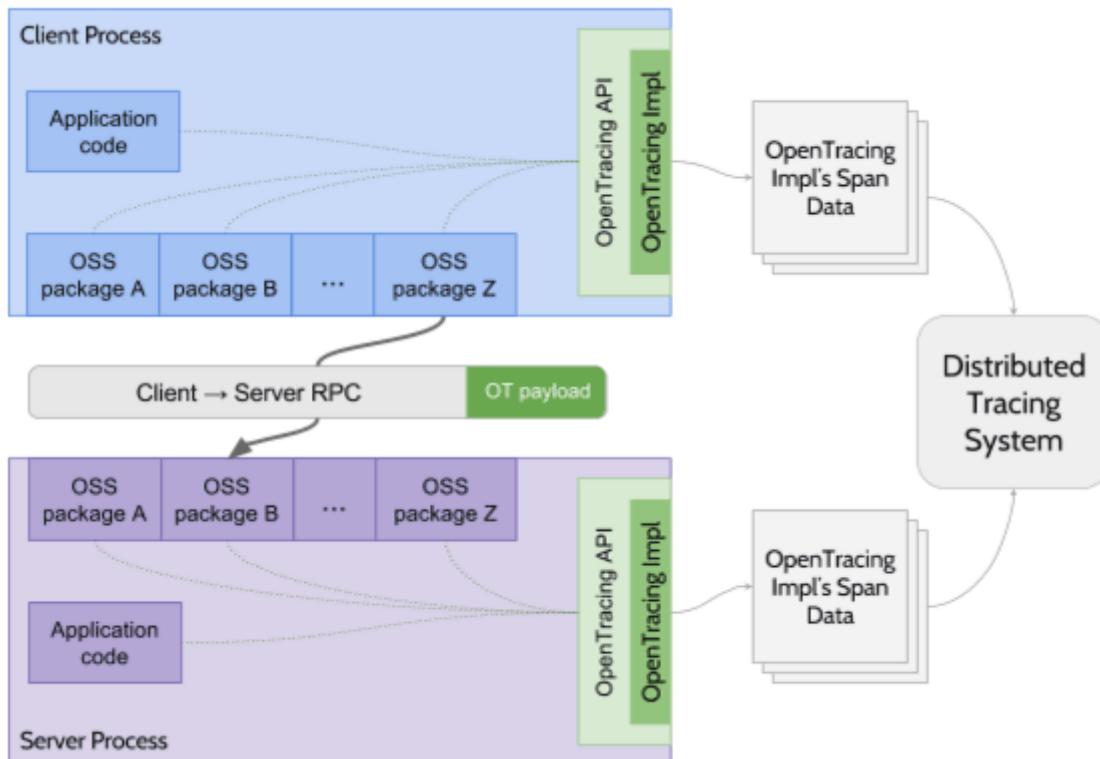
现在市场占有率最高的边车代理Envoy就提供了相对完善的追踪功能，但没有提供自己的界面端和存储端，所以Envoy和Sleuth一样都属于狭义的追踪系统，需要配合专门的UI与存储来使用，现在SkyWalking、Zipkin、Jaeger、LightStep Tracing等系统都可以接受来自于Envoy的追踪数据，充当它的界面端。

追踪规范化

比起日志与度量，追踪这个领域的产品竞争要相对激烈得多。一方面，目前还没有像日志、度量那样出现具有明显统治力的产品，仍处于群雄混战的状态。另一方面，几乎市面上所有的追踪系统都是以Dapper的论文为原型发展出来的，基本上都算是同门师兄弟，功能上并没有太本质的差距，却又受制于实现细节，彼此互斥，很难搭配工作。这种局面只能怪当初Google发表的Dapper只是论文而不是有约束力的规范标准，只提供了思路，并没有规定细节，譬如该怎样进行埋点、Span上下文具体该有什么数据结构，怎样设计追踪系统与探针或者界面端的API接口，等等，都没有权威的规定。

为了推进追踪领域的产品的标准化，2016年11月，CNCF技术委员会接受了OpenTracing作为基金会第三个项目。OpenTracing是一套与平台无关、与厂商无关、与语言无关的追踪协议规范，只要遵循OpenTracing规范，任何公司的追踪探针、存储、界面都可以随时切换，也可以相互搭配使用。

操作层面，OpenTracing只是制定了一个很薄的标准化层，位于应用程序与追踪系统之间，这样探针与追踪系统就可以不是同一个厂商的产品，只要它们都支持OpenTracing协议即可互相通讯。此外，OpenTracing还规定了微服务之间发生调用时，应该如何传递Span信息（OpenTracing Payload），以上这些都如下图绿色部分所示。



符合OpenTracing的软件架构 ([图片来源](#))

OpenTracing规范公布后，几乎所有业界有名的追踪系统，譬如Zipkin、Jaeger、SkyWalking等都很快宣布支持OpenTracing，但谁也没想到的是，Google自己却在此时出来表示反对，并提出了与OpenTracing目标类似的OpenCensus规范，随后又得到了巨头Microsoft的支持和参与。OpenCensus不仅涉及到追踪，还把指标度量也纳入进来；内容上不仅涉及到规范制定，还把数据采集的探针和收集器都一起以SDK（目前支持五种语言）的形式提供出来。

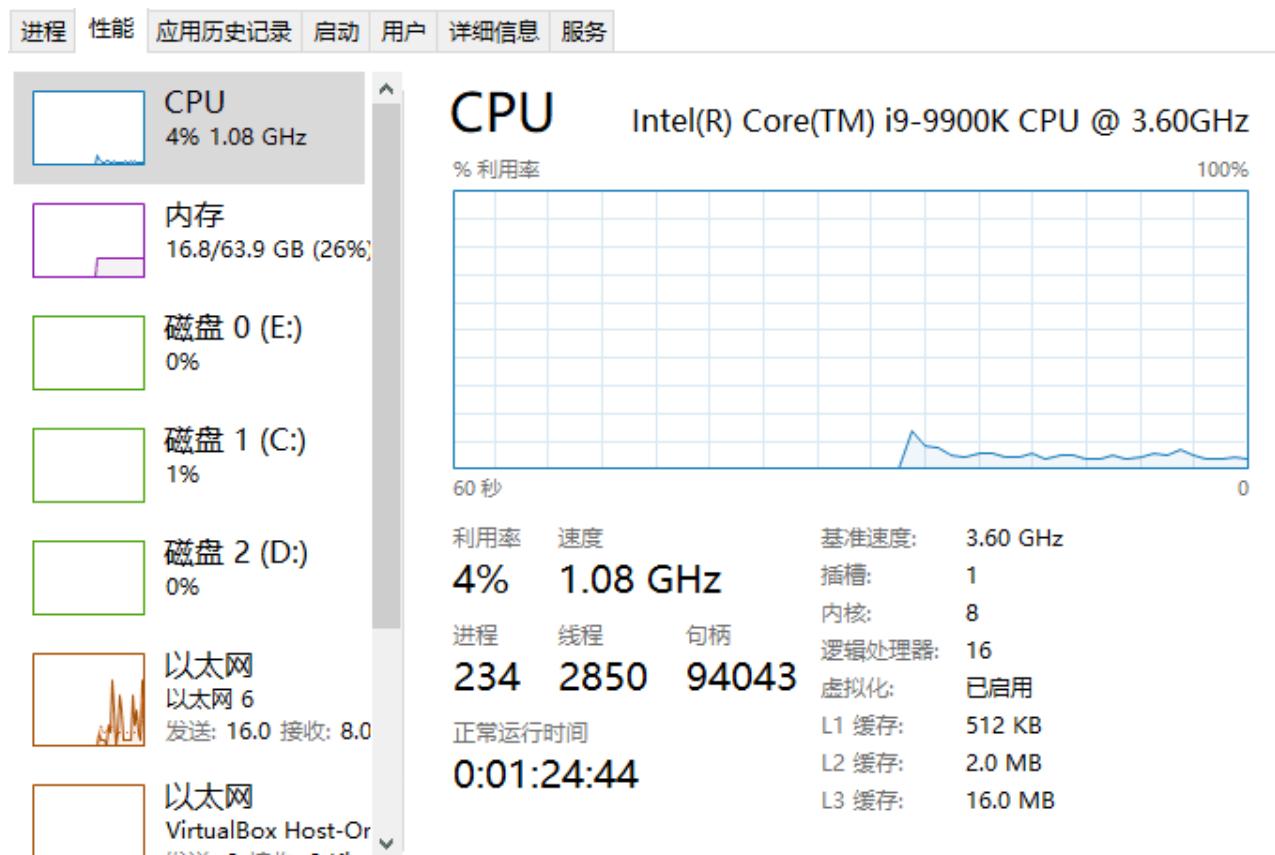
OpenTracing和OpenCensus迅速形成了可观测性的两大阵营，一边是在这方面深耕多年的众多老牌APM系统厂商，另一边是分布式追踪概念的提出者Google，以及与Google同样庞大的Microsoft。对追踪系统的规范化工作，并没有平息厂商竞争的混乱，反倒是把水搅得更加浑了。

正当群众们买好西瓜搬好板凳的时候，2019年，OpenTracing和OpenCensus又忽然宣布握手言和，它们共同发布了可观测性的终极解决方案[OpenTelemetry](#)，并宣布会各自冻结OpenTracing和OpenCensus的发展。OpenTelemetry野心颇大，不仅包括追踪规范，还包括日志和度量方面的规范、各种语言的SDK、以及采集系统的参考实现，距离一个完整的追踪与度量系统，仅仅是不包括界面端和指标预警这些会与用户直接接触的后端功能，将它们留给具体产品去实现，勉强算是没有对一众APM厂商赶尽杀绝，留了一条活路。

OpenTelemetry一诞生就带着无比炫目的光环，直接进入CNCF的孵化项目，它的目标是统一追踪、度量和日志三大领域（目前主要关注的是追踪和度量，日志方面，官方表示将放到下一阶段再去处理）。不过，OpenTelemetry毕竟是2019年才出现的新生事物，尽管背景渊源深厚，前途光明，但未来究竟如何发展，能否打败现在已经有的众多成熟系统，目前仍然言之尚早。

聚合度量

度量 (Metrics) 的目的是揭示系统的总体运行状态。相信大家应该见过这样的场景：舰船的驾驶舱或者卫星发生中心的控制室，在整个房间最显眼的位置，布满整面墙壁的巨型屏幕里显示着一个个指示器、仪表板与统计图表，沉稳端坐中央的指挥官看着屏幕上闪烁变化的指标，果断决策，下达命令……如果以上场景被改成指挥官双手在键盘上飞舞，双眼紧盯着日志或者追踪系统，试图判断出系统工作是否正常。这光想像一下，都能感觉到一股身份与行为不一致的违和气息。由此可见度量与日志、追踪的差别，度量是用经过聚合统计后的高维度信息，以最简单直观的形式来总结复杂的过程，为监控、预警提供决策支持。



Windows系统的任务管理器界面

如果你人生经历比较平淡，没有驾驶航母的经验，甚至连一颗卫星或者导弹都没有发射过，那就只好打开电脑，按 **CTRL + ALT + DEL** 呼出任务管理器，看看上面这个熟悉的界面，它也是一个非常具有代表性的度量系统。

度量总体上可分为客户端的指标收集、服务端的存储查询以及终端的监控预警三个相对独立的过程，每个过程在系统中一般也会设置对应的组件来实现，你不妨现在先翻到下面，看一眼Prometheus的组件流程图作为例子，图中在Prometheus Server左边的部分都属于客户端过程，右边的部分就属于终端过程。

Prometheus 在度量领域的统治力虽然还暂时不如日志领域中Elastic Stack的统治地位那么稳固，但在云原生时代里，基本也已经能算是事实标准了，接下来，笔者将主要以Prometheus为例，介绍这三部分组件的总体思路、大致内容与理论标准。

指标收集

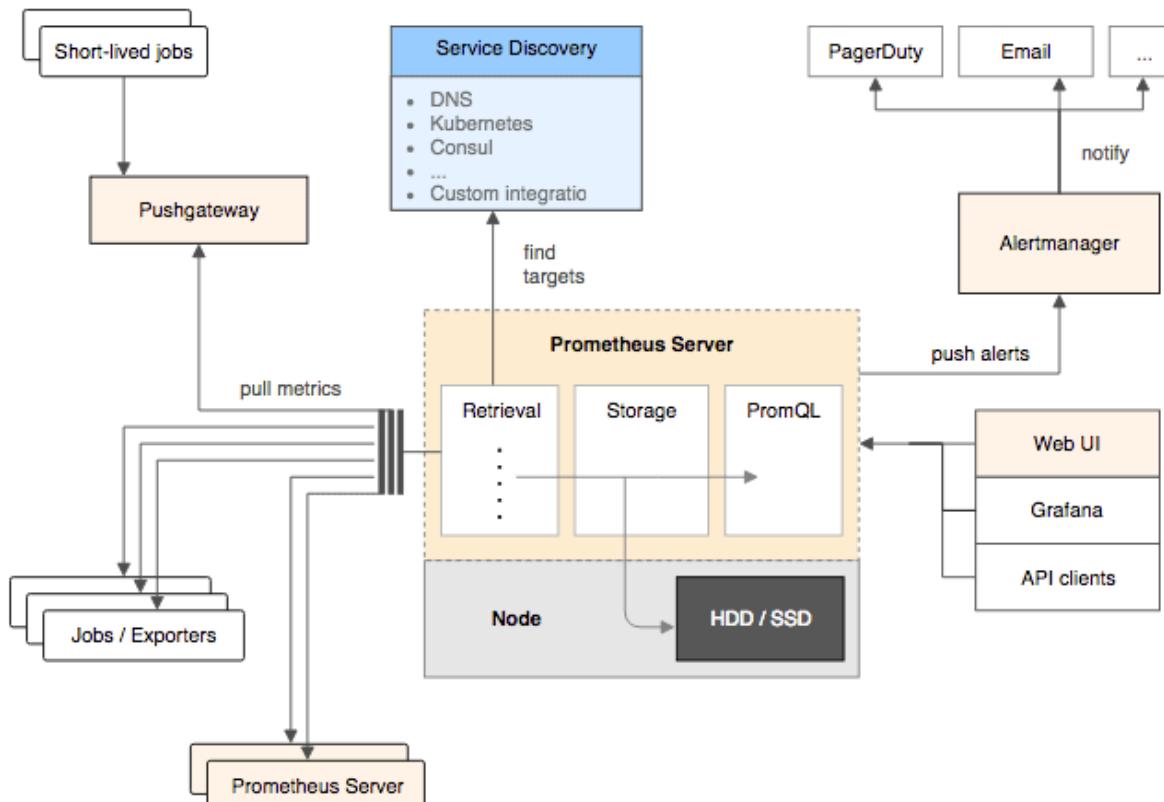
指标收集部分要解决两个问题：“如何定义指标”以及“如何将这些指标告诉服务端”，如何定义指标这个问题听起来应该是与目标系统密切相关的，必须根据实际情况才能讨论，其实并不绝对，无论目标是何种系统，都是具备一些共性特征。确定目标系统前我们无法决定要收集什么指标，但指标的数据类型（Metrics Types）是可数的，所有通用的度量系统都是面向指标的数据类型来设计的：

- **计数度量器（Counter）**：这是最好理解也是最常用的指标形式，计数器就是对有相同量纲、可加减数值的合计量，譬如业务指标像销售额、货物库存量、职工人数等等；技术指标像服务调用次数、网站访问人数等都属于计数器指标。
- **瞬态度量器（Gauge）**：瞬态度量器比计数器更简单，它就表示某个指标在某个时点的数值，连加减统计都不需要。譬如当前Java虚拟机堆内存的使用量，这就是一个瞬态度量器；又譬如，网站访问人数是计数器，而网站在线人数则是瞬态度量器。
- **吞吐率度量器（Meter）**：吞吐率度量器顾名思义是用于统计单位时间的吞吐量，即单位时间内某个事件的发生次数。譬如交易系统中常以TPS衡量事务吞吐率，即每秒发生了多少笔事务交易；又譬如港口的货运吞吐率常以“吨/每天”为单位计算，10万吨/天的港口通常要比1万吨/天的港口的货运规模更大。
- **直方图度量器（Histogram）**：直方图在是常见二维统计图，它的两个坐标分别是统计样本和该样本对应的某个属性的度量，以长条图的形式具体数值。譬如经济报告中要衡量某个地区历年的GDP变化情况，常会以GDP为纵坐标，时间为横坐标构成直方图来呈现。
- **采样点分位图度量器（Quantile Summary）**：分位图是统计学中通过比较各分位数的分布情况的工具，用于验证实际值与理论值的差距，评估理论值与实际值之间的拟合度。

譬如，我们说“高考成绩一般符合正态分布”，这句话的意思是：高考成绩高低分的人数都较少，中等成绩的较多，将人数按不同分数段统计，得出的统计结果一般能够与正态分布的曲线较好地拟合。

- 除了以上常见的度量器之外，还有Timer、Set、Fast Compass、Cluster Histogram等其他各种度量器，采用不同的度量系统，支持度量器类型的范围肯定会有差别，譬如Prometheus支持了上面提到五种度量器中的Counter、Gauge、Histogram和Summary四种。

对于“如何将这些指标告诉服务端”这个问题，通常有两种解决方案：**拉取式采集**（Pull-Based Metrics Collection）和**推送式采集**（Push-Based Metrics Collection）。所谓Pull是指度量系统主动从目标系统中拉取指标，相对地，Push就是由目标系统主动向度量系统推送指标。这两种方式并没有绝对的好坏优劣，以前很多老牌的度量系统，如Ganglia[↗]、Graphite[↗]、StatsD[↗]等是基于Push的，而以Prometheus、Datadog[↗]、Collectd[↗]为代表的另一派度量系统则青睐Pull式采集（Prometheus官方解释选择Pull的原因[↗]）。Push还是Pull的权衡，不仅仅在度量中才有，所有涉及到客户端和服务端通讯的场景，都会涉及到该谁主动的问题，上一节中讲的追踪系统也是如此。



Prometheus组件流程图（图片来自Prometheus官网[↗]）

一般来说，度量系统只会支持其中一种指标采集方式，因为度量系统的网络连接数量，以及对应的线程或者协程数可能非常庞大，如何采集指标将直接影响到整个度量系统的架构设计。Prometheus基于Pull架构的同时还能够有限度地兼容Push式采集，是因为它有Push Gateway的存在，如上图所示，这是一个位于Prometheus Server外部的相对独立的中介模块，将外部推送来的指标放到Push Gateway中暂存，然后再等候Prometheus Server从Push Gateway中去拉取。Prometheus设计Push Gateway的本意是为了解决Pull的一些固有缺陷，譬如目标系统位于内网，通过NAT访问外网，外网的Prometheus是无法主动连接目标系统的，这就只能由目标系统主动推送数据；又譬如某些小型短生命周期服务，可能还等不及Prometheus来拉取，服务就已经结束运行了，因此也只能由服务自己Push来保证度量的及时和准确。

由推和拉决定该谁主动以后，另一个问题是指标应该以怎样的网络访问协议、取数接口、数据结构来获取？如同计算机科学中其他这类的问题类似，一贯的解决方向是“**定义规范**”，应该由行业组织和主流厂商一起协商出专门用于度量的协议，目标系统按照协议与度量系统交互。譬如，网络管理中的[SNMP](#)、Windows硬件的[WMI](#)、以及此前提到的Java的[JMX](#)都属于这种思路的产物。但是，定义标准这个办法在度量领域中就不是那么有效，上述列举的度量协议，只在特定的一块小块领域上流行过。原因一方面是业务系统要使用这些协议不容易，你可以想像一下，让订单金额存到SNMP中，让Golang的系统把指标放到JMX Bean里，即便技术上可行，这也不像是正常程序员会干的事；另一方面，度量系统又不会甘心局限于某个领域，成为某项业务的附属品。度量面向的是广义上的信息系统，横跨存储（日志、文件、数据库）、通讯（消息、网络）、中间件（HTTP服务、API服务），直到系统本身的业务指标，甚至还会包括度量系统本身（部署两个独立的Prometheus互相监控是很常见的）。所以，上面这些度量协议其实都没有成为最正确答案的希望。

既然没有了标准，有一些度量系统，譬如老牌的Zabbix就选择同时支持了SNMP、JMX、WMI等多种不同的度量协议，另一些度量系统，以Prometheus为代表就相对强硬，选择任何一种协议都不去支持，只允许通过HTTP访问度量端点这一种访问方式。如果目标提供了HTTP的度量端点（如Kubernetes、Etcd等本身就带有Prometheus的Client Library）就直接访问，否则就需要一个专门的Exporter来充当媒介。

Exporter是Prometheus提出的概念，它是目标应用的代表，既可以独立运行，也可以与应用运行在同一个进程中，只要集成Prometheus的Client Library便可。Exporter以HTTP协

议（Prometheus在2.0版本之前支持过Protocol Buffer，目前已不再支持）返回符合Prometheus格式要求的文本数据给Prometheus服务器。

得益于Prometheus的良好社区生态，现在已经有大量各种用途的Exporter，让Prometheus的监控范围几乎能涵盖所有用户所关心的目标，如下表所示。绝大多数用户都只需要针对自己系统业务方面的度量指标编写Exporter即可。

范围	常用Exporter
数据库	MySQL Exporter、Redis Exporter、MongoDB Exporter、MSSQL Exporter等
硬件	Apcupsd Exporter, IoT Edison Exporter, IPMI Exporter、Node Exporter等
消息队列	Beanstalkd Exporter、Kafka Exporter、NSQ Exporter、RabbitMQ Exporter等
存储	Ceph Exporter、Gluster Exporter、HDFS Exporter、ScaleIO Exporter等
HTTP服务	Apache Exporter、HAProxy Exporter、Nginx Exporter等
API服务	AWS ECS Exporter, Docker Cloud Exporter、Docker Hub Exporter、GitHub Exporter等
日志	Fluentd Exporter、Grok Exporter等
监控系统	Collectd Exporter、Graphite Exporter、InfluxDB Exporter、Nagios Exporter、SNMP Exporter等
其它	Blockbox Exporter、JIRA Exporter、Jenkins Exporter, Confluence Exporter等

顺便一提，前文提到了一堆没有希望成为最终答案的协议，一种名为OpenMetrics的度量规范正在从Prometheus的数据格式中逐渐分离出来，有望成为监控数据格式的国际标准，最终结果如何，要看Prometheus本身的发展情况，还有OpenTelemetry与OpenMetrics的关系如何协调。

存储查询

指标从目标系统采集过来之后，应存储在度量系统中，以便被后续的分析界面、监控预警所使用。存储数据对于计算机软件来说是司空见惯的操作，但如果用传统关系数据库的思路来解决度量系统的存储，效果可能不会太理想。举个例子，假设你建设一个中等规模的、有着200个节点的微服务系统，每个节点要采集的存储、网络、中间件和业务等各种指标加一起，也按200个来计算，监控的频率如果按秒为单位的话，一天时间内就会产生超过34亿条记录，这很大概率会出乎你的意料之外：

$$200 \text{ (节点)} \times 200 \text{ (指标)} \times 86400 \text{ (秒)} = 3,456,000,000 \text{ (记录)}$$

大多数这种200节点规模的系统，本身一天的业务发生数据都远到不了34亿条，建设度量系统，肯定不能让度量反倒成了业务系统的负担，可见，度量的存储是需要专门研究解决的问题。至于如何解决，让我们先来观察一段Prometheus的真实度量数据，如下所示：

```
{  
    // 时间戳  
    "timestamp": 1599117392,  
    // 指标名称  
    "metric": "total_website_visitors",  
    // 标签组  
    "tags": {  
        "host": "icyfenix.cn",  
        "job": "prometheus"  
    },  
    // 指标值  
    "value": 10086  
}
```

json

观察这段度量数据的特征：每一个度量指标由时间戳、名称、值和一组标签构成，除了时间之外，指标不与任何其他因素相关。指标的数据总量固然是不小的，但它没有嵌套、没有关联、没有主外键，不必关心范式和事务，这些都是可以针对性优化的地方。事实上，业界早就已经存在了专门针对该类型数据的数据库了，即“时序数据库”（Time Series Database）。

额外知识：时序数据库

时序数据库用于存储跟随着时间而变化的数据，并且以时间（时间点或者时间区间）来建立索引的数据库。

时序数据库最早是应用于工业（电力行业、化工行业）应用的各类型实时监测、检查与分析设备所采集、产生的数据，这些工业数据的典型特点是产生频率快（每一个监测点一秒钟内可产生多条数据）、严重依赖于采集时间（每一条数据均要求对应唯一的时间）、测点多信息量大（常规的实时监测系统均可达到成千上万的监测点，监测点每秒钟都在产生数据）。

时间序列数据是历史烙印，具有不变性、唯一性、有序性。时序数据库同时具有数据结构简单，数据量大的特点。

写操作，时序数据通常只是追加，很少删改或者根本不允许删改。针对数据热点只集中在近期数据、多写少读、几乎不删改、数据只顺序追加这些特点，时序数据库被允许做出很激进的存储、访问和保留策略（Retention Policies）：

- 以日志结构的合并树（Log Structured Merge Tree，LSM-Tree）代替传统关系型数据库中的B+Tree作为存储结构，LSM适合的应用场景就是写多读少，且几乎不删改的数据。
- 设置激进的数据保留策略，譬如根据过期时间（TTL）自动删除相关数据以节省存储空间，同时提高查询性能。对于普通数据库来说，数据会存储一段时间后被自动删除是不可想象的。
- 对数据进行再采样（Resampling）以节省空间，譬如最近几天的数据可能需要精确到秒，而查询一个月前的时，只需要精确到天，查询一年前的数据，只要精确到周就够了，这样将数据重新采样汇总就可以极大节省了存储空间。

时序数据库中甚至还有一种并不罕见却更加极端的形式，叫做轮替型数据库（Round Robin Database，RRD），以环形缓冲（在“服务端缓存”一节介绍过）的思路实现，只能存储固定数量的最新数据，超期或超过容量的数据就会被轮替覆盖，因此也有着固定的数据库容量，却能接受无限量的数据输入。

Prometheus服务端自己就内置了一个强大时序数据库实现，“强大”并非客气，近几年它在DB-Engines的排名中不断提升，目前已经跃居时序数据库排行榜的前三。该时序数据库提供了名为PromQL的数据查询语言，能对时序数据进行丰富的查询、聚合以及逻辑运算。某些时序库（如排名第一的InfluxDB）也会提供类SQL风格查询，但PromQL不是，它是一套完全由Prometheus自己定制的数据查询DSL，写起来风格有点像带运算与函数支持的CSS选择器。譬如要查找网站 `icyfenix.cn` 访问人数，会是如下写法：

```
// 查询命令：  
total_website_visitors{host="icyfenix.cn"}  
  
// 返回结果：  
total_website_visitors{host="icyfenix.cn", job="prometheus"}=(10086)
```

通过PromQL可以轻易实现指标之间的运算、聚合、统计等操作，在查询界面中往往需要通过PromQL计算多种指标的统计结果才能满足监控的需要，语法方面的细节笔者就不详细展开了，具体可以参考[Prometheus的文档手册](#)。

最后补充说明一下，时序数据库对度量系统来说是很合适的选择，但并不是说绝对只有用时序数据库才能解决度量指标的存储问题，Prometheus流行之前最老牌的度量系统Zabbix用的就是传统关系数据库来存储指标。

监控预警

指标度量是手段，最终目的是做分析和预警。界面分析和监控预警是与用户更加贴近的功能模块，但对度量系统本身而言，它们都属于相对外围的功能。与追踪系统的情况类似，广义上的度量系统由面向目标系统进行指标采集的客户端（Client，与目标系统进程在一起的Agent，或者代表目标系统的Exporter等都可归为客户端），负责调度、存储和提供查询能力的服务端（Server，Prometheus的服务端是带存储的，但也有很多度量服务端需要配和独立的存储来使用的），以及面向最终用户的终端（Backend，UI界面、监控预警功能等都归为终端）组成。狭义上的度量系统就只包括客户端和服务端，不包含终端。

按照定义，Prometheus应算是处于狭义和广义的度量系统之间，尽管它确实内置了一个界面解决方案“Console Template”，以模版和JavaScript接口的形式提供了一系列预设的组件（菜单、图表等），让用户编写一段简单的脚本就可以实现可用的监控功能。不过这种可用程度，往往不足以支撑正规的生产部署，只能说是为把度量功能嵌入到系统的某个子系统中提供了一定便利。在生产环境下，大多是Prometheus配合Grafana来进行展示的，这是Prometheus官方推荐的组合方案，但该组合也并非唯一选择，如果要搭配Kibana甚至SkyWalking（8.x版之后的SkyWalking支持从Prometheus获取度量数据）来使用也都是完全可行的。

良好的可视化能力对于提升度量系统的产品力十分重要，长期趋势分析（譬如根据对磁盘增长趋势的观察判断什么时候需要扩容）、对照分析（譬如版本升级后对比新旧版本的性能、资源消耗等方面的差异）、故障分析（不仅从日志、追踪自底向上可以分析故障，高维度的度量指标也可能自顶向下寻找到问题的端倪）等分析工作，既需要度量指标的持续收集、统计，往往还需要对数据进行可视化，才能让人更容易地从数据中挖掘规律，毕竟数据最终还是要为人类服务的。

除了为分析、决策、故障定位等提供支持的用户界面外，度量信息的另一种主要的消费途径是用来做预警。譬如你希望当磁盘消耗超过90%时给你发送一封邮件或者是一条微信消息，通知管理员过来处理，这就是一种预警。Prometheus提供了专门用于预警的Alert Manager，将Alert Manager与Prometheus关联后，可以设置某个指标在多长时间内达到何种条件就会触发预警状态，触发预警后，根据路由中配置的接收器，譬如邮件接收器、Slack接收器、微信接收器、或者更通用的WebHook接收器等来自动通知用户。

从微服务到云原生

云原生定义 (Cloud Native Definition)

Cloud native technologies empower organizations to build and run scalable applications in modern, dynamic environments such as public, private, and hybrid clouds. Containers, service meshes, microservices, immutable infrastructure, and declarative APIs exemplify this approach.

These techniques enable loosely coupled systems that are resilient, manageable, and observable. Combined with robust automation, they allow engineers to make high-impact changes frequently and predictably with minimal toil.

云原生技术有利于各组织在公有云、私有云和混合云等新型动态环境中，构建和运行可弹性扩展的应用。云原生的代表技术包括容器、服务网格、微服务、不可变基础设施和声明式API。

这些技术能够构建容错性好、易于管理和便于观察的松耦合系统。结合可靠的自动化手段，云原生技术使工程师能够轻松地对系统作出频繁和可预测的重大变更。

—— Cloud Native Definition [↗](#), CNCF [↗](#), 2018

“不可变基础设施”这个概念由来已久。2012年Martin Fowler设想的“[凤凰服务器](#)”与2013年Chad Fowler正式提出的“[不可变基础设施](#)”，都阐明了基础设施不变性所能带来的益处。在[云原生基金会](#)定义的“云原生”概念中，“不可变基础设施”提升到了与微服务平级的重要程度，此时它的内涵已不再局限于方便运维、程序升级和部署的手段，而是升华为向应用代码隐藏分布式架构复杂度、让分布式架构得以成为一种可普遍推广的普适架构风格的必要前提。

前一章以“分布式的基石”为题，介绍了微服务中关键的技术问题与解决方案，解决这些问题原本应该是架构师与程序员的本职工作。在本章，笔者会以容器、编排系统和服务网格的发展为主线，介绍虚拟化容器与服务网格是如何模糊掉软件与硬件之间的界限，如何在

基础设施与通讯层面上帮助微服务隐藏复杂性，解决原本只能由程序员通过软件编程来解决的分布式问题。

虚拟化容器

容器是云计算、微服务等诸多软件业界核心技术的共同基石，容器的首要目标是让软件分发部署过程从传统的发布安装包、靠人工部署转变为直接发布已经部署好的、包含整套运行环境的虚拟化镜像。在容器技术成熟之前，主流的软件部署过程是由系统管理员编译或下载好二进制安装包，根据软件的部署说明文档准备好正确的操作系统、第三方库、配置文件、资源权限等各种前置依赖以后，才能将程序正确地运行起来。[Chad Fowler](#) 在提出“不可变基础设施”这个概念的文章《[Trash Your Servers and Burn Your Code](#)》里，开篇就直接吐槽：要把一个不知道打过多少个升级补丁，不知道经历了多少任管理员的系统迁移到其他机器上，毫无疑问会是一场灾难。

让软件能够在任何环境、任何物理机器上达到“一次编译，到处运行”曾是Java早年的宣传口号，这并不是一个简单的目标，不设前提的“到处运行”，仅靠Java语言和Java虚拟机是不可能达成的，因为一个计算机软件要能够正确运行，需要有以下三方面的兼容性来共同保障（这里仅讨论软件兼容性，不去涉及“如果没有摄像头就无法运行照相程序”这类问题）：

- **ISA兼容**：目标机器指令集兼容性，譬如ARM架构的计算机无法直接运行面向x86架构编译的程序。
- **ABI兼容**：目标系统或者依赖库的二进制兼容性，譬如Windows系统环境中无法直接运行Linux的程序，又譬如DirectX 12的游戏无法运行在DirectX 9之上。
- **环境兼容**：目标环境的兼容性，譬如没有正确设置的配置文件、环境变量、注册中心、数据库地址、文件系统的权限等等，任何一个环境因素出现错误，都会让你的程序无法正常运行。

额外知识：ISA与ABI

[指令集架构](#) (Instruction Set Architecture , ISA) 是计算机体系结构中与程序设计有关的部分，包含了基本数据类型，指令集，寄存器，寻址模式，存储体系，中断，异常处理以及外部I/O。指令集架构包含一系列的Opcode操作码（即通常所说的机器语言），以及由特定处理器执行的基本命令。

应用二进制接口（Application Binary Interface，ABI）是应用程序与操作系统之间或其他依赖库之间的低级接口。ABI涵盖了各种底层细节，如数据类型的宽度大小、对象的布局、接口调用约定等等。ABI不同于应用程序接口（Application Programming Interface，API），API定义的是源代码和库之间的接口，因此同样的代码可以在支持这个API的任何系统中编译，而ABI允许编译好的目标代码在使用兼容ABI的系统中无需改动就能直接运行。

笔者把使用仿真（Emulation）以及虚拟化（Virtualization）技术来解决以上三项兼容性问题的方法都统称为虚拟化技术。根据抽象目标与兼容性高低的不同，虚拟化技术又分为下列五类：

- **指令集虚拟化**（ISA Level Virtualization）。通过软件来模拟不同ISA架构的处理器工作过程，将虚拟机发出的指令转换为符合本机ISA的指令，代表为QEMU和Bochs。指令集虚拟化就是仿真，能提供了几乎完全不受局限的兼容性，甚至能做到直接在Web浏览器上运行完整操作系统这种令人惊讶的效果，但由于每条指令都要由软件来转换和模拟，它也是性能损失最大的虚拟化技术。
- **硬件抽象层虚拟化**（Hardware Abstraction Layer Virtualization）。以软件或者直接通过硬件来模拟处理器、芯片组、内存、磁盘控制器、显卡等设备的工作过程。既可以使用纯软件的二进制翻译来模拟虚拟设备，也可以由硬件的Intel VT-d、AMD-V这类虚拟化技术，将某个物理设备直通（Passthrough）到虚拟机中使用，代表为VMware ESXi和Hyper-V。如果没有预设语境，一般人们所说的“虚拟机”就是指这一类虚拟化技术。
- **操作系统层虚拟化**（OS Level Virtualization）。无论是指令集虚拟化还是硬件抽象层虚拟化，都会运行一套完全真实的操作系统来解决ABI兼容性和环境兼容性问题，虽然ISA兼容性是虚拟出来的，但ABI兼容性和环境兼容性却是真实存在的。而操作系统层虚拟化则不会提供真实的操作系统，而是采用隔离手段，使得不同进程拥有独立的系统资源和资源配额，看起来仿佛是独享了整个操作系统一般，其实系统的内核仍然是被不同进程所共享的。

操作系统层虚拟化的另一个名字就是本章的主角“容器化”（Containerization），由此可见，容器化仅仅是虚拟化的一个子集，只能提供操作系统内核以上的部分ABI兼容性与完整的环境兼容性。这意味着如果没有其他虚拟化手段的辅助，在Windows系统上是不可能运行Linux的Docker镜像的（现在可以，是因为有其他虚拟机或者WSL2的支持），反之亦然。也同样决定了如果Docker宿主机的内核版本是Linux Kernel 5.6，那无论上面运行的镜像是Ubuntu、RHEL、Fedora、Mint或者任何发行版的镜像，看到的内核一定

都是相同的Linux Kernel 5.6。容器化牺牲了一定的隔离性与兼容性，换来的是比前两种虚拟化更高的启动速度、运行性能和更低的执行负担。

- **运行库虚拟化** (Library Level Virtualization)。与操作系统虚拟化采用隔离手段来模拟系统不同，运行库虚拟化选择使用软件翻译的方法来模拟系统，它以一个独立进程来代替操作系统内核来提供目标软件运行所需的全部能力，这种虚拟化方法获得的ABI兼容性高低，取决于软件是否能足够准确和全面地完成翻译工作，其代表为[WINE](#)（ Wine Is Not an Emulator的缩写，一款在Linux下运行Windows程序的软件）和[WSL](#)（ 特指Windows Subsystem for Linux Version 1 ）。
- **语言层虚拟化** (Programming Language Level Virtualization)。由虚拟机将高级语言生成的中间代码转换为目标机器可以直接执行的指令，代表为Java的JVM和.NET的CLR。虽然厂商肯定会提供有不同系统下都相同接口的标准库，但本质上这种虚拟化并不直接解决任何ABI兼容性和环境兼容性问题。

容器的崛起

容器的最初的目的不是为了部署软件，而是为了隔离计算机中的各类资源，以便降低软件开发、测试阶段可能产生的误操作风险，或者专门充当蜜罐¹，吸引黑客的攻击，以便监视黑客的行为。

隔离文件：chroot

容器的起点可以追溯到1979年Version 7 UNIX²系统中提供的 chroot 命令，这个命令是英文单词“Change Root”的缩写，功能是当某个进程经过 chroot 操作之后，它的根目录就会被锁定在命令参数所指定的位置，以后它或者它的子进程将不能再访问和操作该目录之外的其他文件。

1991年，世界上第一个监控黑客行动的蜜罐程序就是使用 chroot 来实现的，那个参数指定的根目录当时被作者被戏称为“Chroot监狱”（ Chroot Jail ），黑客突破 chroot 限制的方法就称为Jailbreak。后来，FreeBSD 4.0系统重新实现了 chroot 命令，用它作为系统中进程沙箱隔离的基础，并将其命名为FreeBSD jail³，再后来，苹果公司又以FreeBSD为基础研发出了举世闻名的iOS操作系统，此时，黑客们就将绕过iOS沙箱机制以root权限任意安装程序的方法称为“越狱⁴”（ Jailbreak ），这些故事都是题外话了。

2000年，Linux Kernel 2.3.41版内核引入了 pivot_root 技术来实现文件隔离， pivot_root 直接切换了根文件系统⁵（ rootfs ），有效地避免了 chroot 命令可能出现的安全性漏洞。本文后续提到的容器技术，如LXC、Docker等也都是优先使用 pivot_root 来实现根文件系统切换的。

时至今日， chroot 命令依然活跃在UNIX系统与几乎所有主流的Linux发行版中，同时以命令行工具（ chroot(8)⁶ ）或者系统调用（ chroot(2)⁷ ）的形式存在，但无论是 chroot 命令抑或是 pivot_root ，都并不能提供完美的隔离性。原本按照UNIX的设计哲学，一切资源都可以视为文件⁸（ In UNIX , Everything is a File ），一切处理都可以视为对文件的操作，理论上隔离了文件系统本该就安枕无忧才对。可是哲学归哲学，现实归现实，从硬件层面暴露的低层次资源，如磁盘、网络、内存、处理器，到经操作系统层面封装的高层

次资源，如UNIX分时（UNIX Time-Sharing，UTS）、进程ID（Process ID，PID）、用户ID（User ID，UID）、进程间通信（Inter-Process Communication，IPC）都存在大量以非文件形式暴露的操作入口，因此，以 chroot 为代表的文件隔离，仅仅是容器崛起之路的起点而已。

隔离访问：namespaces

2002年，Linux Kernel 2.4.19版内核引入了一种全新的隔离机制：[Linux名称空间](#)（Linux Namespaces）。名称空间的概念在很多现代的高级程序语言中都存在，用于避免不同开发者提供的API相互冲突，相信作为一名开发人员的你肯定不陌生。

Linux的名称空间是一种由内核直接提供的全局资源封装，是内核针对进程设计的访问隔离机制。进程在一个独立的Linux名称空间中朝系统看去，会觉得自己仿佛就是这方天地的主人，拥有这台Linux主机上的一切资源，不仅文件系统是独立的，还有着独立的PID编号（譬如拥有自己的0号进程，即系统初始化的进程）、UID/GID编号（譬如拥有自己独立的root用户）、网络（譬如完全独立的IP地址、网络栈、防火墙等设置），等等，此时进程的心情简直不能再好了。

Linux的名称空间是受“[贝尔实验室九号项目](#)”（一个分布式操作系统，“九号”项目并非代号，操作系统的名字就叫“Plan 9 from Bell Labs”，充满了赛博朋克风格）的启发而设计的，最初的目的依然只是为了隔离文件系统，而非为了什么容器化的实现。这点从2002年发布时只提供了Mount名称空间，并且其构造参数为“CLONE_NEWNS”（即Clone New Namespace的缩写）而非“CLONE_NEWMOUNT”便能看出一些端倪。后来，要求系统隔离其他访问操作的呼声愈发强烈，从2006年起，内核陆续添加了UTS、IPC等名称空间隔离，直到目前最新的Linux Kernel 5.6版内核为止，Linux名称空间支持以下八种资源的隔离（内核的官网[Kernel.org](#)上仍然只列出了前六种，从Linux的Man命令能查到全部八种）：

名称空间	隔离内容	内核版本
Mount	隔离文件系统，功能上大致可以类比 chroot	2.4.19
UTS	隔离主机的Hostname、Domain names	2.6.19

名称空间	隔离内容	内核版本
IPC	隔离进程间通信的渠道（详见“ 远程服务调用 ”中对IPC的介绍）	2.6.19
PID	隔离进程编号，无法看到其他名称空间中的PID，意味着无法对其他进程产生影响	2.6.24
Network	隔离网络资源，如网卡、网络栈、IP地址、端口，等等	2.6.29
User	隔离用户和用户组	3.8
Cgroup	隔离 <code>cgroups</code> 信息，进程有自己的 <code>cgroups</code> 的根目录视图（在 <code>/proc/self/cgroup</code> 不会看到整个系统的信息）。 <code>cgroups</code> 的话题很重要，稍后笔者会安排一整节来介绍	4.6
Time	隔离系统时间，2020年3月最新的5.6内核开始支持进程独立设置系统时间	5.6

如今，对文件、进程、用户、网络等各类信息的访问，都被囊括在Linux的名称空间中，即使一些今天仍有没被隔离的访问（譬如[syslog](#)就还没被隔离，容器内可以看到容器外其他进程产生的内核syslog），日后也可以随内核版本的更新纳入到这套框架之内，现在距离完美的隔离性就只差最后一步了：资源的隔离。

隔离资源：cgroups

如果要让一台物理计算机中的各个进程看起来像独享整台虚拟计算机的话，不仅要隔离各自进程的访问操作，还必须能独立控制分配给各个进程的资源使用配额，不然的话，一个进程发生了内存溢出或者占满了处理器，其他进程就莫名其妙地被牵连挂起，这样肯定算不上是完美的隔离。

Linux系统解决以上问题的方案是[控制群组](#)（Control Groups，目前常用的简写为 `cgroups`），它与名称空间一样都是直接由内核提供的功能，用于隔离或者说分配并限制某个进程组能够使用的资源配额，资源配额包括处理器时间、内存大小、磁盘I/O速度，等等，具体可以参见下表所列：

控制组子系统	功能

控制组子系统	功能
blkio	为块设备（如磁盘，固态硬盘，USB 等等）设定I/O限额。
cpu	控制 cgroups 中进程的处理器占用比率。
cpuacct	自动生成 cgroups 中进程所使用的处理器时间的报告。
cpuset	为 cgroups 中的进程分配独立的处理器（包括多路系统的处理器，多核系统的处理器核心）。
devices	设置 cgroups 中的进程访问某个设备的权限（读、写、创建三种权限）。
freezer	挂起或者恢复 cgroups 中的进程。
memory	设定 cgroups 中进程使用内存的限制，并自动生成内存资源使用报告。
net_cls	使用等级识别符标记网络数据包，可允许Linux流量控制程序识别从具体 cgroups 中生成的数据包。
net_prio	用来设置网络流量的优先级。
hugetlb	主要针对于HugeTLB系统进行限制。
perf_event	允许Perf工具基于 cgroups 分组做性能监测。

cgroups 项目最早是由Google的工程师（主要是Paul Menage和Rohit Seth）在2006年发起的，当时取的名字就叫做“进程容器”（Process Containers），不过“容器”（Container）这个名词的定义在那时候尚不如今天清晰，不同场景中常有不同所指，为避免混乱，2007年这个项目才被重命名为 cgroups，在2008年合并到2.6.24版的内核后正式对外发布，这一阶段的 cgroups 被称为“第一代 cgroups”。2016年3月发布的Linux Kernel 4.5中，搭载了由Facebook工程师（主要是Tejun Heo）重新编写的“第二代 cgroups”，其关键改进是支持Unified Hierarchy¹，使得管理员能更加清晰精确地控制资源的层级关系。目前这两个版本的 cgroups 在Linux内核代码中是并存的，稍后介绍的Docker暂时仅支持第一代的 cgroups。

封装系统：LXC

当文件系统、访问、资源都可以被隔离后，容器已经有它降生所需的全部前置支撑条件，并且Linux的开发者们也已经明确地看到了这一点。为降低普通用户综合使用 namespaces、cgroups 这些低级特性的门槛，2008年Linux Kernel 2.6.24内核刚刚开始提供 cgroups 的同一时间，就马上发布了名为[Linux容器](#)（Linux Containers，LXC）的系统级虚拟化功能。

此前，在Linux上并不是没有系统级虚拟化的解决方案，譬如传统的[OpenVZ](#)和[Linux-VServer](#)都能够实现容器隔离，并且只会有很低的性能损失（按OpenVZ提供的数据，只会有1-3%的损失），但它们都是非官方的技术，使用它们最大的阻碍是系统级虚拟化必须要有内核的支持，为此它们就只能通过非官方内核补丁的方式修改标准内核，才能获得那些原本在内核中不存在的能力。

LXC带着令人瞩目的光环登场，它的出现促使“容器”从一个阳春白雪的只流传于开发人员口中的技术词汇，逐渐向整个软件业的公共概念、共同语言发展，就如同今天的“服务器”、“客户端”和“互联网”一样。相信你现在肯定会好奇为什么现在一提到容器，大家首先联想到的是Docker而不是LXC？为什么去问10个开发人员，至少有9个听过Docker，但如果问LXC，可能只有1个人会听说过？

LXC的出现肯定受到了OpenVZ和Linux-VServer的启发，摸着巨人的肩膀过河这并没有什么不对。可惜的是，LXC在设定自己的发展目标时，也被前辈们的影响所局限住。LXC眼中的容器的定义与OpenVZ和Linux-VServer并无差别，是一种封装系统的轻量级虚拟机，而Docker眼中的容器的定义则是一种封装应用的技术手段。这两种封装理念在技术层面并没有什么本质区别，但应用效果就差异巨大。举个具体例子，如果你要建设一个[LAMP](#)（Linux、Apache、MySQL、PHP）应用，按照LXC的思路，你应该先编写或者寻找到[LAMP的template](#)（可以暂且不准确地类比为LXC版本的Dockerfile吧），以此构造出一个安装了LAMP的虚拟系统。如果按部署虚拟机的角度来看，这的还算挺方便的，作为那个时代（距今也就十年）的系统管理员，所有软件、补丁、配置都是自己搞定的，部署一台新虚拟机要花费一两天时间都很正常，有LXC的template，一下子帮你把LAMP都安装好了，还想要啥自行车？但是，作为一名现代的系统管理员，这里问题就相当大，如果我想把LAMP改为LNMP（Linux、Nginx、MySQL、PHP）该怎么办？如果我想把LAMP里的MySQL 5调整为MySQL 8该怎么办？都得找到或者自己编写新的template来解决。好吧，那这台机的软件、版本都配置对了，下一台机我要构建[LYME](#)或者[MEAN](#)，又该怎么办？以封装系统为出发点，仍是按照先装系统然再装软件的思路，就永远无法做到一两分钟甚

至十几秒钟就构造出一个合乎要求的软件运行环境，也决定了LXC不可能形成今天的容器生态的，所以，接下来舞台的聚光灯终于落到了Docker身上。

封装应用：Docker

2013年宣布开源的Docker毫无疑问是容器发展历史上里程碑式的发明，然而Docker的成功似乎没有太多技术驱动的成分。至少对开源早期的Docker而言，确实没有什么能构成壁垒的技术。它的容器化能力直接来源于LXC，它镜像分层组合的文件系统直接来源于[AUFS](#)，Docker开源后不久，就有人仅用了一百多行Shell脚本便实现了Docker的核心功能（名为[Bocker](#)，提供了 `docker build/pull/images/ps/run/exec/logs/commit/rm/rmi` 等功能）。

那为何历史选择了Docker，而不是LXC或者其他容器技术呢？对于这个问题，笔者引用（转述非直译，有所精简）DotCloud公司（当年创造Docker的公司，已于2016年倒闭）创始人Solomon Hykes在[Stackoverflow上的一段问答](#)：

为什么要用Docker而不是LXC？（Why would I use Docker over plain LXC？）

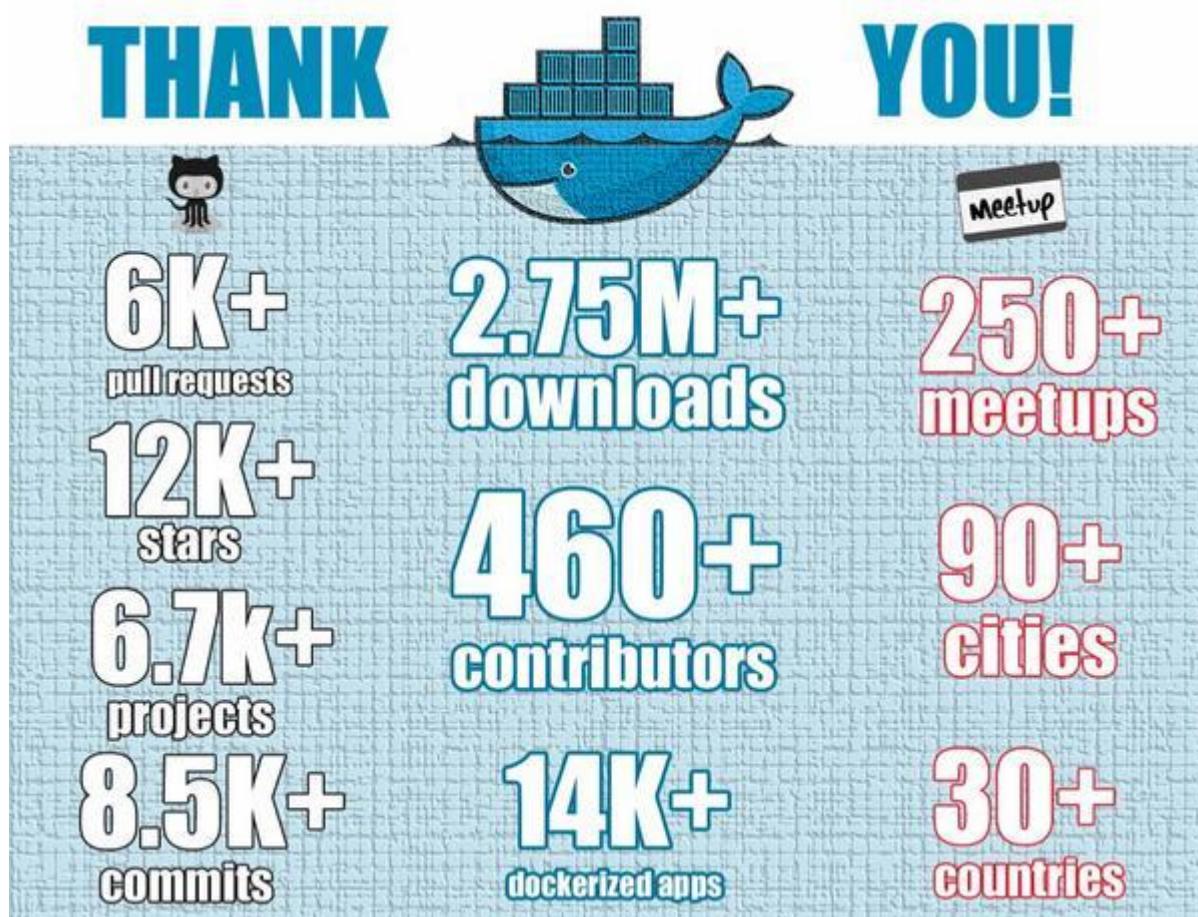
Docker除了包装来自Linux内核的特性之外，它的价值还在于：

- **跨机器的绿色部署**：Docker定义了一种将应用及其所有的环境依赖都打包到一起的格式，仿佛它原本就是[绿色软件](#)一样。LXC并没有提供这样的能力，使用LXC部署的新机器很多细节都依赖人的介入，虚拟机的环境几乎肯定会跟你原本部署程序的机器有所差别。
- **以应用为中心的封装**：Docker封装应用而非封装机器的理念贯穿了它的设计、API、界面、文档等多个方面。相比之下，LXC将容器视为对系统的封装，这局限了容器的发展。
- **自动构建**：Docker提供了开发人员从在容器中构建产品的全部支持，开发人员无需关注目标机器的具体配置，即可使用任意的构建工具链，在容器中自动构建出最终产品。
- **多版本支持**：Docker支持像Git一样管理容器的连续版本，进行检查版本间差异、提交或者回滚等操作。从历史记录中你可以查看到该容器是如何一步一步构建成的，并且只增量上传或下载新版本中变更的部分。
- **组件重用**：Docker允许将任何现有容器作为基础镜像来使用，以此构建出更加专业的镜像。

- 共享**：Docker拥有公共的镜像仓库，成千上万的Docker用户在上面上传了自己的镜像，同时也使用他人上传的镜像。
- 工具生态**：Docker开放了一套可自动化和自行扩展的接口，在此之上有可以实现很多工具来扩展其功能，譬如容器编排、管理界面、持续集成等等。

—— Solomon Hykes , [Stackoverflow](#) , 2013

以上这段回答也同时被收录到了[Docker官网的FAQ](#)上，从Docker开源至今从未改变。促使Docker的一问世就惊艳世间的，不是什么黑科技式的秘密武器，而是其符合历史潮流的创意与设计理念，还有充分开放的生态运营。可见，在正确的时候，正确的人手上有一个优秀的点子，确实有机会引爆一个时代。



受到广泛认可的Docker

以上是Docker开源一年后（截至2014年12月）获得的成绩，图片来自[Docker官网](#)

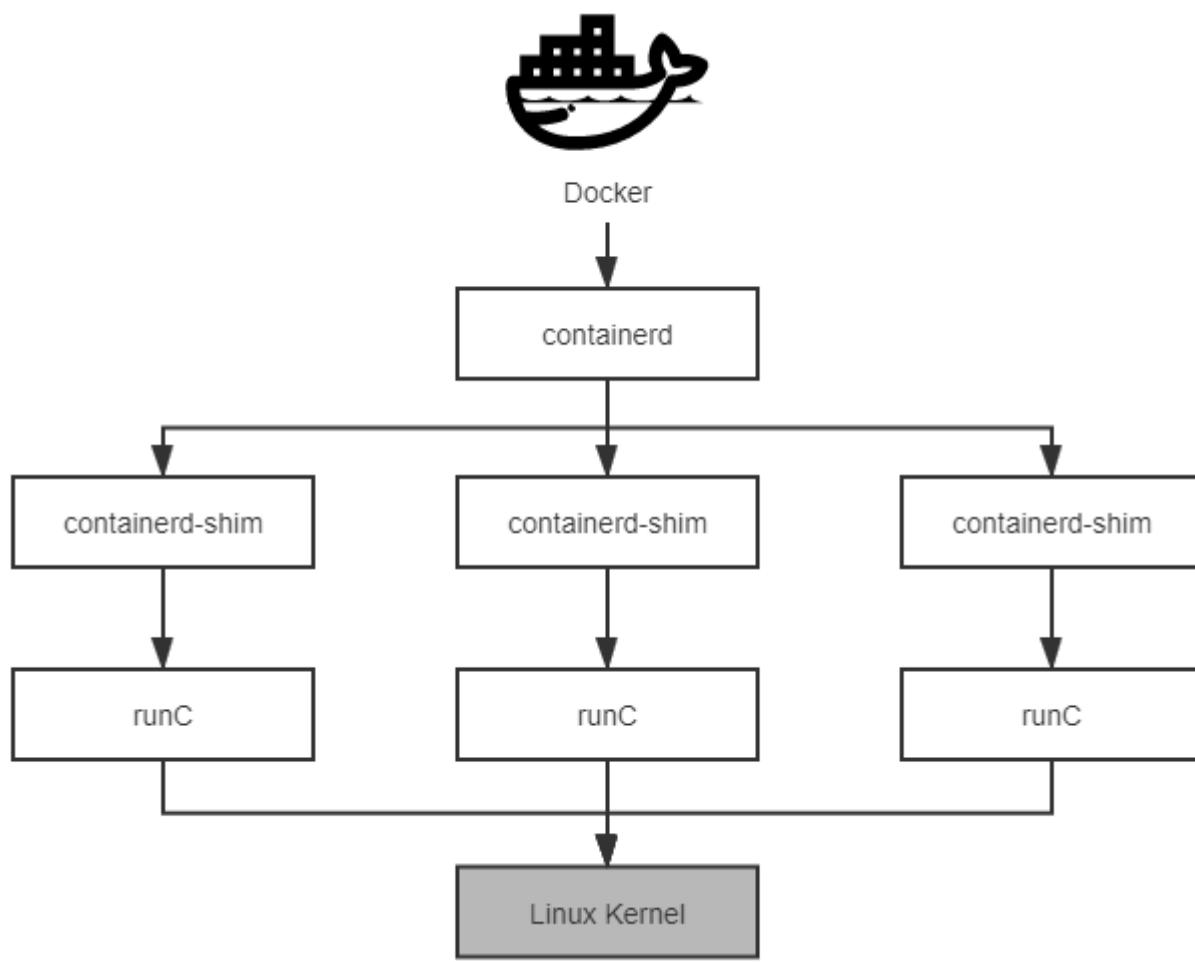
从开源到现在也只过了短短数年时间，Docker已成为软件开发、测试、分发、部署等各个环节都难以或缺的基础支撑，自身的架构也发生了相当大的改变，Docker被分解为由Docker Client、Docker Daemon、Docker Registry、Docker Container等子系统，以及Graph、

Driver、libcontainer等各司其职的模块组成，此时再说一百多行脚本能实现Docker核心功能，再说Docker没有太高的技术含量，就已经不再合适了。

2014年，Docker开源了自己用Golang开发的libcontainer¹⁴，这是一个越过LXC直接操作namespaces和cgroups的核心模块，有了libcontainer以后，Docker就能直接与系统内核打交道，不必依赖LXC来提供容器化隔离能力了。

2015年，在Docker的主导和倡议下，多家公司联合制定了“开放容器交互标准¹⁵”（Open Container Initiative，OCI），这是一个关于容器格式和运行时的规范文件，其中包含运行时标准（runtime-spec¹⁶）、容器镜像标准（image-spec¹⁷）和镜像分发标准（distribution-spec¹⁸，分发标准还未正式发布）。运行时标准定义了应该如何运行一个容器、如何管理容器的状态和生命周期、如何使用操作系统的底层特性（namespaces、cgroup、pivot_root等）；容器镜像标准规定了容器镜像的格式、配置、元数据的格式，可以理解为对镜像的静态描述；镜像分发标准则规定了镜像推送和拉取的网络交互过程。

为了符合OCI标准，Docker推动自身的架构继续向前演进，首先将libcontainer独立出来，封装重构成runC项目¹⁹，并捐献给了Linux基金会管理。runC是OCI Runtime的首个参考实现，提出了“让标准容器无所不在”（Make Standard Containers Available Everywhere）的口号。为了能够兼容所有符合标准的OCI Runtime实现，Docker进一步重构了Docker Daemon子系统，将其中与运行时交互的部分抽象为containerd项目²⁰，这是一个负责管理容器执行、分发、监控、网络、构建、日志等功能的核心模块，内部会为每个容器运行时创建一个containerd-shim适配进程，默认与runC搭配工作，但也可以切换到其他OCI Runtime实现上（然而实际并没做到，最后containerd仍是紧密绑定于runC）。2016年，Docker把containerd捐献给了CNCF管理，runC与containerd两个项目的捐赠托管，即带有Docker对开源信念的追求，也带有Docker在众多云计算大厂夹击下自救的无奈，这两个项目将成为未来Docker消亡和存续的伏笔（看到本节末尾你就能理解这句矛盾的话了）。



Docker、containerd和runC的交互关系

以上笔者列举的这些Docker推动的开源与标准化工作，既是对Docker为开源乃至整个软件业做出贡献的赞赏，也是为后面介绍容器编排时，讲述当前容器引擎的混乱关系做的前置铺垫。Docker目前无疑在容器领域具有统治地位，但统治的稳固程度不仅没到高枕无忧，说是危机四伏都不为过。目前已经有了可见的、足以威胁动摇Docker地位的潜在可能性正在酝酿，风险源于虽然Docker赢得了容器战争，但Docker Swarm却输掉了容器编排战争。从结果回望当初，Docker赢得容器战争有一些偶然，Docker Swarm输掉的编排战争却是必然的。

封装集群：Kubernetes

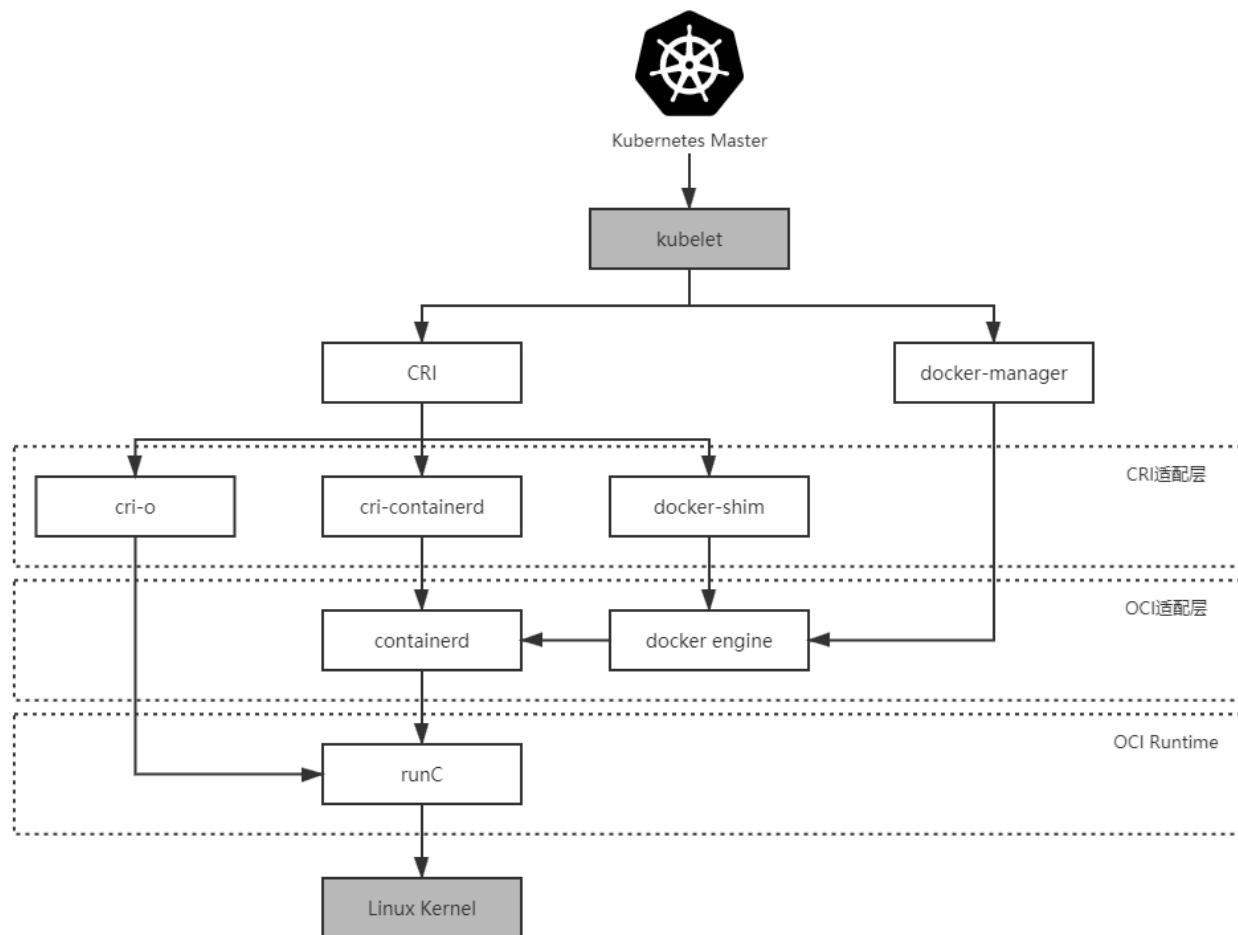
如果说以Docker为代表的容器引擎将软件的发布流程从分发二进制安装包转变为直接分发虚拟化后的整个运行环境，令应用得以实现跨机器的绿色部署；那以Kubernetes为代表的容器编排框架，就是把大型软件系统运行所依赖的集群环境也进行了虚拟化，令集群得以实现跨数据中心的绿色部署，并能够根据实际情况自动扩缩。

容器的崛起之路讲到Docker和Kubernetes这阶段，已经不再是介绍历史了，从这里开始发生的变化，都是近几年软件业界中的热点事件，也是这章要讨论的主要话题。现在笔者暂时不打算介绍Kubernetes的技术细节，它们将会被留到后面的文章中更详细的解析。这节里，我们首先从宏观层面去理解Kubernetes的诞生与演变的驱动力，这对正确理解未来云原生的发展方向至关重要。

Kubernetes可谓出身名门，前身是Google内部已运行多年的集群管理系统Borg，2014年6月使用Golang完全重写后开源。自诞生之日起，只要与云计算能稍微扯上关系的业界巨头都对Kubernetes争相追捧，IBM、RedHat、Microsoft、VMware和华为都是它最早期的代码贡献者。此时，云计算从实验室到工业化应用已经有十个年头，然而大量应用使用云计算的方式仍停滞在传统IDC（Internet Data Center）时代，仅仅是用云端的虚拟机代替了传统的物理机。尽管早在2013年，Pivotal（持有Spring Framework和Cloud Foundry的公司）就提出了“云原生”的概念，但是要实现服务化、具备韧性（Resilience）、弹性（Elasticity）、可观测性（Observability）的软件系统十分困难，在当时基本只能依靠架构师和程序员高超的个人能力，云计算本身帮不上什么忙。在云的时代不能充分利用云的强大能力，这让云计算厂商无比遗憾，也无比焦虑。直到Kubernetes横空出世，大家终于等到了破局的希望，认准了这就是云原生时代的操作系统，是让复杂软件在云计算下获得韧性、弹性、可观测性的最佳路径，也是为厂商们推动云计算时代加速到来的关键引擎之一。

2015年7月，Kubernetes发布了第一个正式版本1.0版，更重要的事件是Google宣布与Linux基金会共同筹建[云原生基金会](#)（Cloud Native Computing Foundation，CNCF），并且将Kubernetes托管到CNCF，成为其第一个项目。随后，Kubernetes以摧枯拉朽之势覆灭了容器编排领域的其他竞争对手，哪怕Docker Swarm有着Docker在容器引擎方面的先天优势，DotCloud后来甚至将Swarm直接内置入Docker之中都未能稍稍阻挡Kubernetes的前进的步伐。

Kubernetes的成功与Docker的成功并不相同，Docker靠的是优秀的理念，以一个“好点子”引爆了一个时代。笔者相信就算没有Docker也会有Cocker或者Eocker的出现，但由成立仅三年的DotCloud公司（三年后又倒闭）做成了这样的产品确实有一定的偶然性。而Kubernetes的成功不仅有Google深厚的技术功底作支撑，有领先时代的设计理念，更加关键的是Kubernetes的出现符合所有云计算大厂的切身利益，有着业界巨头不遗余力的广泛支持，它的成功便是一种必然。



Kubernetes与容器引擎的调用关系

Kubernetes与Docker两者的关系十分微妙，把握住两者关系的变化过程，是理解Kubernetes架构演变与CRI、OCI规范的良好线索。在Kubernetes开源的早期，它是完全依赖且绑定Docker的，并没有过多考虑够日后有使用其他容器引擎的可能性。直至Kubernetes 1.5之前，Kubernetes 管理容器的方式都是通过内部的DockerManager向Docker Engine以HTTP方式发送指令，通过Docker来操作镜像的增删改查的，如上图最右边线路的箭头所示（图中的kubelet是集群节点中的代理程序，负责与管理集群的Master通信，其他节点的含义在后文介绍到时都会有解释）。将这个阶段Kubernetes与容器引擎的调用关系捋直，并结合上一节提到的Docker捐献containerd与runC后重构的调用，完整的调用链条如下所示：

Kubernetes Master → kubelet → DockerManager → Docker Engine → containerd → runC

2016年，Kubernetes 1.5版本开始引入“[容器运行时接口](#)”（ Container Runtime Interface , CRI ），这是一个定义容器运行时应该如何接入到kubelet的规范标准，从此Kubernetes 内部的DockerManager就被更为通用的KubeGenericRuntimeManager所替代（实际上在1.6.6之前都仍然可以看到DockerManager），kubelet与KubeGenericRuntimeManager之间

通过gRPC协议通信。由于CRI是在Docker之后才发布的规范，Docker是肯定不支持CRI的，所以Kubernetes又提供了DockerShim服务作为Docker与CRI的适配层，由它与Docker Engine以HTTP形式通信，实现了原来DockerManager的全部功能。此时，Docker对Kubernetes来说只是一项默认依赖，而非之前的无可或缺了，它们的调用链为：

```
Kubernetes Master → kubelet → KubeGenericRuntimeManager → DockerShim → Docker  
Engine → containerd → runC
```

2017年，由Google、RedHat、Intel、SUSE、IBM联合发起的[CRI-O](#)（Container Runtime Interface Orchestrator）项目发布了首个正式版本。从名字就可以看出，它肯定是完全遵循CRI规范进行实现的，另一方面，它可以支持所有符合OCI运行时标准的容器引擎，默然仍然是与runC搭配工作的，若要换成[Clear Containers](#)、[Kata Containers](#)等其他OCI运行时也完全没有问题。虽然开源版Kubernetes是使用CRI-O、cri-containerd抑或是DockerShim作为CRI实现，完全可以由用户自由选择（根据用户宿主机的环境选择），但在RedHat自己扩展定制的Kubernetes企业版，即[OpenShift 4](#)中，调用链已经没有了Docker Engine的身影：

```
Kubernetes Master → kubelet → KubeGenericRuntimeManager → CRI-O → runC
```

由于此时Docker在容器引擎中的市场份额仍然占有绝对优势，对于普通用户来说，如果没有明确的收益，并没有什么动力要把Docker换成别的引擎，所以CRI-O即使摆出了直接挖掉Docker根基的凶悍姿势，其实也并没有给Docker带来太多即时可见的影响，不过能够想像此时Docker心中肯定充斥了难以言喻的危机感。

2018年，由Docker捐献给CNCF的containerd，在CNCF的精心孵化下发布了1.1版，1.1版与1.0版的最大区别是此时它已完美地支持了CRI标准，这意味着原本用作CRI适配器的cri-containerd从此不再需要。此时，再观察Kubernetes到容器运行时的调用链，你会发现调用步骤会比通过DockerShim、Docker Engine与containerd交互的步骤要减少两步，这又意味着用户只要愿意抛弃掉Docker情怀的话，在容器编排上便可至少省略一次HTTP调用，获得性能上的收益，且根据Kubernetes官方给出的[测试数据](#)，这些免费的收益还相当地可观。Kubernetes从1.10版本宣布开始支持containerd 1.1，在调用链中已经能够完全抹去Docker Engine的存在：

```
Kubernetes Master → kubelet → KubeGenericRuntimeManager → containerd → runC
```

今天，要使用哪一种容器运行时取决于你安装Kubernetes时宿主机上的容器运行时环境，但对于云计算厂商来说，譬如国内的阿里云ACK[↗](#)、腾讯云TKE[↗](#)等直接提供的Kubernetes容器环境，采用的容器运行时普遍都已是containerd，毕竟运行性能对它们来说就是核心生产力和竞争力。

未来，随着Kubernetes的持续发展壮大，Docker Engine经历从不可或缺、默认依赖、可选择、直到淘汰是大概率事件，这件事情表面上是Google、RedHat等云计算大厂联手所为，实际淘汰它的还是技术发展的潮流趋势，就如同Docker诞生时依赖LXC，到最后用libcontainer取代掉LXC一般。同时，我们也该看到事情的另一面，现在连LXC都还没有挂掉，反倒还发展出了更加专注于与OpenVZ等系统级虚拟化竞争的LXD[↗](#)，相信Docker本身也很难彻底消亡的，已经养成习惯的CLI界面，已经形成成熟生态的镜像仓库等都应该会长期存在，只是在容器编排领域，未来的Docker很可能只会以runC和containerd的形式存续下去，毕竟它们最初都源于Docker的血脉。

以容器构建系统

自从Docker提出“以封装应用为中心”的容器发展理念，成功取代了“以封装系统为中心”的LXC以后，一个容器封装一个单进程应用已经成为被广泛认可的最佳实践。然而单体时代过去之后，分布式系统里应用的概念已不再等同于进程，此时的应用需要多个进程共同协作，通过集群的形式对外提供服务，以虚拟化方法实现这个目标的过程就被称为容器编排（Container Orchestration）。

容器之间顺畅地交互通信是协作的核心需求，但容器协作并不仅仅是将容器以高速网络互相连接而已。如何调度容器，如何分配资源，如何扩缩规模，如何最大限度地接管系统中的非功能特性，让业务系统尽可能免受分布式复杂性的困扰都是容器编排框架必须考虑的问题，只有恰当解决了这一系列问题，云原生应用才有可能获得比传统应用更高的生产力。

隔离与协作

笔者并不打算过多介绍Kubernetes具体有哪些功能，向你说明Kubernetes由Pod、Node、Deployment、ReplicaSet等各种类型的资源组成可用的服务、集群管理平面与节点之间如何工作、每种资源该如何配置使用等等，并不是笔者的本意，如果你希望了解这方面信息，可以从Kubernetes官网的文档库或任何一本以Kubernetes为主题的使用手册中得到。

笔者真正希望说清楚的问题是“为什么Kubernetes会设计成现在这个样子？”、“为什么以容器构建系统应该这样做？”，寻找这些问题的答案最好是从它们设计的实现意图出发，为此，笔者虚构了一系列从简单到复杂的场景供你代入其中，理解并解决这些场景中的问题，并不要求你对Kubernetes已有多深入的了解，但要求你至少使用过Kubernetes和Docker，基本了解它的核心功能与命令；此外还会涉及到一点儿Linux系统内核资源隔离的基础知识，别担心，只要你仔细读懂了上一节“[容器的崛起](#)”，就已经完全够用了。

现在就来设想一下，如果让你来设计一套容器编排系统，协调各种容器来共同来完成一项工作，会遇到什么问题？会如何着手解决？让我们从最简单的场景出发：

场景一：假设你现在有两个应用，其中一个是Nginx，另一个是为该Nginx收集日志的Filebeat，你希望将它们封装为容器镜像，以方便日后分发。

最直接的方案就将Nginx和Filebeat直接编译成同一个容器镜像，这是可以做到的，而且并不复杂，然而这样做会埋下很大隐患：它违背了Docker提倡的单个容器封装单进程应用的最佳实践。Docker设计的Dockerfile只允许有一个ENTRYPOINT，这并非无故添加的人为限制，而是因为Docker只能通过监视PID为1的进程（即由ENTRYPOINT启动的进程）的运行状态来判断容器的工作状态是否正常，容器退出执行清理，容器崩溃自动重启等操作都必须先判断状态。设想一下，即使我们使用了supervisord¹之类的进程控制器来解决同时启动Nginx和Filebeat进程的问题，如果因某种原因它们不停发生崩溃、重启，那Docker也无法察觉到，它只能观察到supervisord的运行状态，因此，以上需求会理所当然地演化成场景二。

场景二：假设你现在有两个Docker镜像，其中一个封装了HTTP服务，为便于称呼，我们叫它Nginx容器，另一个封装了日志收集服务，我们叫它Filebeat容器。现在要求Filebeat容器能收集Nginx容器产生的日志信息。

场景二依然不难解决，只要在Nginx容器和Filebeat容器启动时，分别将它们的日志目录和收集目录挂载为宿主机同一个磁盘位置的Volume即可，这种操作在Docker中是十分常用的容器间信息交换手段。不过，容器间信息交换不仅仅是文件系统，假如此时我又引入了一个新的工具confd²——Linux下的一种配置管理工具，作用是根据配置中心（Etcd、ZooKeeper、Consul）的变化自动更新Nginx的配置，这里便又会遇到新的问题。confd需要向Nginx发送HUP信号以便通知Nginx³配置已经发生了变更，而发送HUP信号自然要求confd与Nginx能够进行IPC通信才行。尽管共享IPC名称空间不如共享Volume常见，但Docker同样支持了该功能，docker run提供了--ipc参数，用于把多个容器挂在到同一个父容器的IPC名称空间之下，以实现容器间共享IPC名称空间的需求。类似地，如果要共享UTS名称空间，可以使用--uts参数，要共享网络名称空间的话，就使用--net参数。

以上便是Docker针对场景二这种不跨机器的多容器协作所给出的解决方案，自动地为多个容器设置好共享名称空间其实就是Docker Compose⁴提供的核心能力。这种针对具体应用需求来共享名称空间的方案，确可以工作，却并不够优雅，也谈不上有什么扩展性。容器的本质是对cgroups和namespaces所提供的隔离能力的一种封装，在Docker提倡的单进程封装的理念影响下，容器蕴含的隔离性也多了仅针对于单个进程的额外局限，然而Linux的cgroups和namespaces原本都是针对进程组而不仅仅是单个进程来设计的，同一个进程

组中的多个进程天然就可以共享着相同的访问权限与资源配额。如果现在我们把容器与进程在概念上对应起来，那容器编排的第一个扩展点，就是要找到容器领域中与“进程组”相对应的概念，这是实现容器从隔离到协作的第一步，在Kubernetes的设计里，这个对应物叫做Pod。

额外知识：Pod名字的由来与含义

Pod的概念在容器正式出现之前的Borg系统中就已经存在，从Google发表的《[Large-Scale Cluster Management at Google with Borg](#)》可以看出，Kubernetes时代的Pod整合了Borg时代的“Prod”（Production Task的缩写）与“Non-Prod”的职能。由于Pod一直没有权威的中文翻译，笔者在后续文章中会尽量用英文指代，偶尔需要中文的场合就使用Borg中Prod的译法，即“生产任务”来指代。

有了“容器组”的概念，场景二的问题便只需要将多个容器放到同一个Pod中即可解决。扮演容器组的角色，满足容器共享名称空间的需求，是Pod的两大最基本职责之一，同处于一个Pod内的多个容器，相互之间以超亲密的方式协作。请注意，“超亲密”在这里并非某种带强烈感情色彩的形容词，而是有一种有具体定义的协作程度。对于普通非亲密的容器，它们一般以网络交互方式（其他譬如共享分布式存储来交换信息也算跨网络）协作；对亲密协作的容器，是指它们被调度到同一个集群节点上，可以通过共享本地磁盘等方式协作；而超亲密的协作是特指多个容器位于同一个Pod这种特殊关系，它们将默认共享：

- **UTS名称空间**：所有容器都有相同的主机名和域名。
- **网络名称空间**：所有容器都共享一样的网卡、网络栈、IP地址，等等。因此，同一个Pod中不同容器占用的端口不能冲突。
- **IPC名称空间**：所有容器都可以通过信号量或者POSIX共享内存等方式通信。
- **时间名称空间**：所有容器都共享相同的系统时间。

同一个Pod的容器，只有PID名称空间和文件名称空间默认是隔离的。PID的隔离令每个容器都有独立的进程ID编号，它们封装的应用进程就是PID为1的进程，可以通过Pod元数据定义中的 `spec.shareProcessNamespace` 来改变这点。一旦要求共享PID名称空间，容器封装的应用进程就不再具有PID为1的特征了，这有可能导致部分依赖该特征的应用出现异常。在文件名称空间方面，容器要求文件名称空间的隔离是很理所当然的需求，因为容器需要相互独立的文件系统以避免冲突。但容器间可以共享存储卷，这是通过Kubernetes的Volume来实现的。

额外知识：Kubernetes中Pod名称空间共享的实现细节

Pod内部多个容器共享UTS、IPC、网络等名称空间是通过一个名为Infra Container的容器来实现的，这个容器是整个Pod中第一个启动的容器，只有几百KB大小（代码只有很短的几十行，见[这里](#)），Pod中的其他容器都会以Infra Container作为父容器，UTS、IPC、网络等名称空间实质上都是来自Infra Container容器。

如果容器设置为共享PID名称空间的话，Infra Container中的进程将作为PID 1进程，其他容器的进程将以它的子进程的方式存在，此时将由Infra Container来负责进程管理（譬如清理[僵尸进程](#)）、感知状态和传递状态。

由于Infra Container的代码除了注册SIGINT、SIGTERM、SIGCHLD等信号的处理器外，就只是一个以pause()方法为循环体的无限循环，永远处于Pause状态，所以也常被称为“Pause Container”。

Pod的另外一个基本职责是实现原子性调度，如果容器编排不跨越集群节点，是否具有原子性都无关紧要。但是在集群环境中，容器可能跨机器调度时，这个特性就变得非常重要。如果以容器为单位来调度的话，不同容器就有可能被分配到不同机器上。两台机器之间本来就是物理隔离，依靠网络连接的，这时候谈什么名称空间共享、`cgroups` 配额共享都失去了意义，我们由此从场景二又演化出以下场景三。

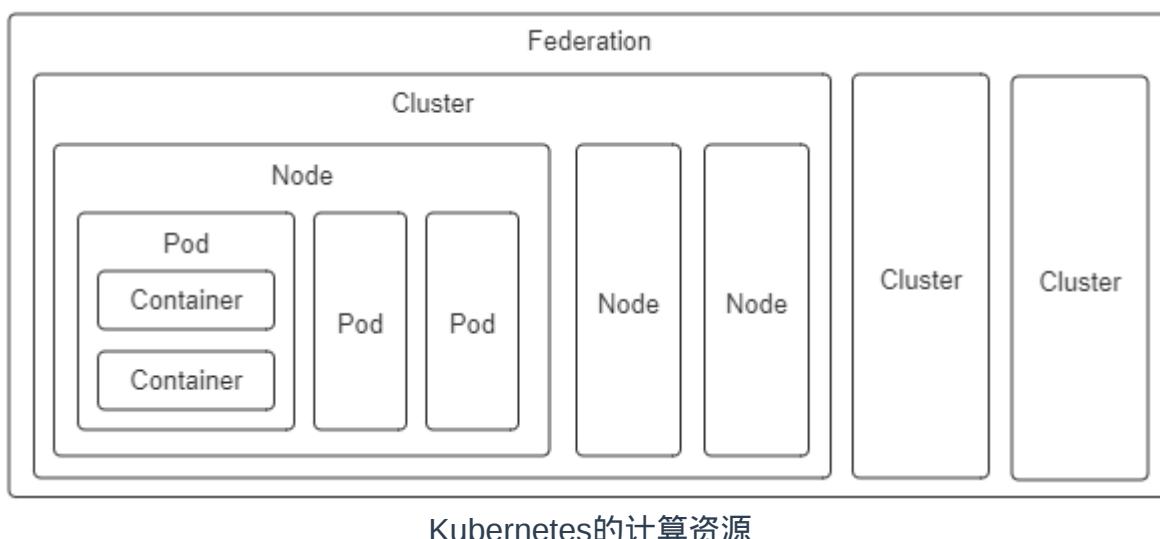
场景三：假设你现在有Filebeat、Nginx两个Docker镜像，在一个具有多个节点的集群环境下，要求每次调度都必须让Filebeat和Nginx容器运行于同一个节点上。

两个关联的协作任务必须一起调度的需求在容器出现之前就存在已久，譬如在传统的多线程（或多进程）[并发调度](#)中，如果两个线程（或进程）的工作是强依赖的，单独给谁分配处理时间、而另一个被挂起都会导致无法工作，如此就有了[协同调度](#)（Coscheduling）的概念，以保证一组紧密联系的任务能够被同时分配资源。如果我们在容器编排中仍然坚持将容器视为调度的最小粒度，那对容器运行所需资源的需求声明就只能设定在容器上，这样集群每个节点剩余资源越紧张，单个节点无法容纳全部协同容器的概率就越大，协同的容器被分配到不同节点的可能性就越高。

协同调度是十分麻烦的，实现起来要么很低效，譬如Apache Mesos的Resource Hoarding调度策略，就要等所有需要调度的任务都完备后才会开始分配资源；要么就会实现得很复杂，譬如Google就曾针对Borg的下一代Omega系统发表过论文《[Omega: Flexible, Scalable Schedulers for Large Compute Clusters](#)》介绍它如何使用通过乐观并发（Optimistic

Concurrency)、冲突回滚的方式做到高效率，也同样高度复杂的协同调度。但是如果将运行资源的需求声明定义在Pod上，直接以Pod为最小的原子单位来实现调度的话，由于多个Pod之间必定不存在超亲密的协同关系，只会通过网络非亲密地协作，那就根本没有协同的说法，自然也不需要考虑复杂的调度了，关于Kubernetes的具体调度实现，笔者会在“[资源与调度](#)”中展开讲解。

Pod是隔离与调度的基本单位，也是我们接触的第一种Kubernetes资源。Kubernetes将一切皆视为资源，不同资源之间依靠层级关系相互组合协作，这个思想是贯穿Kubernetes整个系统的两大核心设计理念之一，不仅在容器、Pod、主机、集群等计算资源上是这样，在工作负载、持久存储、网络策略、身份权限等其他领域中也都有着一致的体现。



由于Pod是Kubernetes中最重要的资源，又是资源模型中一种仅在逻辑上存在、没有物理对应的概念（因为对应的“进程组”也只是个逻辑概念），是其他编排系统没有的概念，所以笔者专门花费了一些篇幅去介绍它的设计意图，而不是像帮助手册那样直接给出它的作用和特性。对于Kubernetes中的其他计算资源，像Node、Cluster等都有切实的物理对应物，很容易就能形成共同的认知，笔者也就不必逐一介绍了，仅将它们的设计意图列举如下：

- **容器（Container）**：延续了自Docker以来一个容器封装一个应用进程的理念，是镜像管理的最小单位。
- **生产任务（Pod）**：补充了容器化后缺失的与进程组对应的“容器组”的概念，Pod中容器共享UTS、IPC、网络等名称空间，是资源调度的最小单位。
- **节点（Node）**：对应于集群中的单台机器，这里的机器即可以是生产环境中的物理机，也可以是云计算环境中的虚拟节点，节点是处理器和内存等资源的资源池，是硬件单元

的最小单位。

- **集群 (Cluster)**：对应于整个集群，Kubernetes提倡理念是面向集群来管理应用。当你部署应用的时候，只需要通过声明式API将你的意图写成一份元数据（Manifests），将它提交给集群即可，而无需关心它具体分配到哪个节点（尽管通过标签选择器完全可以控制它分配到哪个节点，但一般不需要这样做）、如何实现Pod间通信、如何保证韧性与弹性，等等，所以集群是处理元数据的最小单位。
- **集群联邦 (Federation)**：对应于多个集群，通过联邦可以统一管理多个Kubernetes集群，联邦的一种常见应用是支持跨可用区域多活、跨地域容灾的需求。

韧性与弹性

笔者曾看过一部叫做《Bubble Boy》的电影，讲述了一个体内没有任何免疫系统的小男孩，终日只能生活在无菌的圆形气球里，对常人来说不值一提的细菌，都能够直接威胁到他的性命。小男孩尽管能够降生于世间，但并不能真正与世界交流，这种生命是极度脆弱的。

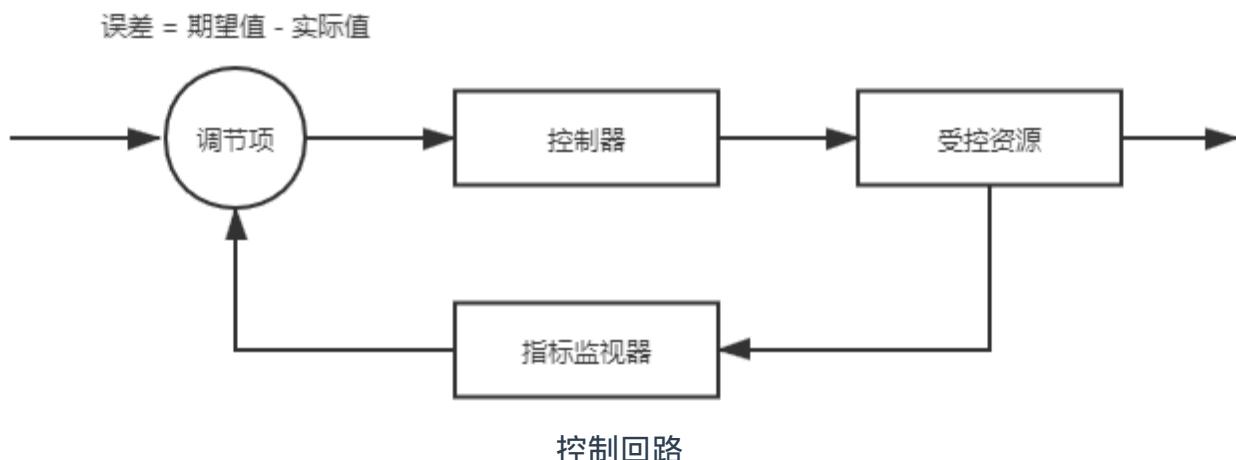
真实世界的软件系统与电影世界中的小男孩亦具有可比性。让容器得以相互连通，相互协作仅仅是以容器构建系统的第一步，我们不仅希望得到一个能够运行起来的系统，而且还希望得到一个能够健壮运行的系统、能够抵御意外与风险的系统。在Kubernetes的支持下，你确实可以直接创建Pod将应用运行起来，但这样的应用就如同电影中只能存活在气球中的小男孩一般脆弱，无论是软件缺陷、意外操作或者硬件故障，都可能导致在复杂协作的过程中某个容器出现异常，进而出现系统性的崩溃。为此，架构师专门设计了服务容错的策略和模式，Kubernetes作为云原生时代的基础设施，也尽力帮助程序员以最小的代价来实现容错，为系统健壮运行提供底层支持。

如何实现具有韧性与弹性的系统是展示Kubernetes控制器设计模式的最好示例，控制器模式是继资源模型之后，本节介绍的另一个Kubernetes核心设计理念。下面，我们就从如何解决以下场景四的问题开始。

场景四：假设有一个由数十个Node、数百个Pod、近千个Container所组成的分布式系统，要避免系统因为外部流量压力、代码缺陷、软件更新、硬件升级、资源分配等各种原因而出现中断，作为管理员，你希望编排系统能为你提供何种支持？

作为用户，当然最希望容器编排系统能自动把所有意外因素都消灭掉，让任何每一个服务都永远健康，永不出错。但永不出错的服务是不切实际的，只有凑齐七颗龙珠才有望办到。那就只能退而求其次，让编排系统在这些服务出现问题，运行状态不正确的时候，能自动将它们调整成正确的状态。这种需求听起来也是贪心的，却已经具备足够的可行性，应对的解决办法在[工业控制系统](#)里已经有非常成熟的应用，叫做[控制回路](#)（Control Loop）。

[Kubernetes官方文档](#)是以房间中空调自动调节温度为例子介绍了控制回路的一般工作过程的：当你设置好了温度，就是告诉空调你对温度的“期望状态”（Desired State），而传感器测量出的房间实际温度是“当前状态”（Current State）。根据当前状态与期望状态的差距，控制器对空调制冷的开关进行调节控制，就能让其当前状态逐渐接近期望状态。



将这种控制回路的思想迁移应用到容器编排上，自然会为Kubernetes中的资源附加上了期望状态与实际状态两项属性。不论是已经出现在上节的资源模型中，用于抽象容器运行环境的计算资源，还是没有登场的另一部分对应于安全、服务、令牌、网络等功能的资源，用户要想使用这些资源来实现某种需求，并不是像平常编程那样去调用某个或某一组方法来达成目的，而是通过描述清楚这些资源的期望状态，由Kubernetes中对应监视这些资源的控制器来驱动资源的实际状态逐渐向期望状态靠拢，以此来达成目的。这种交互风格被称为是Kubernetes的声明式API，如果你已有过实际操作Kubernetes的经验，那你日常在元数据文件中的 `spec` 字段所描述的便是资源的期望状态。

额外知识：Kubernetes的资源对象与控制器

目前，Kubernetes已内置支持相当多的资源对象，并且还可以使用[CRD](#)（Custom Resource Definition）来自定义扩充，你可以使用 `kubectl api-resources` 来查看它们。笔者根据用途分类列举了以下常见的资源：

- 用于描述如何创建、销毁、更新、扩缩Pod，包括：Autoscaling (HPA)、CronJob、DaemonSet、Deployment、Job、Pod、ReplicaSet、StatefulSet
- 用于配置信息的设置与更新，包括：ConfigMap、Secret
- 用于持久性地存储文件或者Pod之间的文件共享，包括：Volume、LocalVolume、PersistentVolume、PersistentVolumeClaim、StorageClass
- 用于维护网络通信和服务访问的安全，包括：SecurityContext、ServiceAccount、Endpoint、NetworkPolicy
- 用于定义服务与访问，包括：Ingress、Service、EndpointSlice
- 用于划分虚拟集群、节点和资源配额，包括：Namespace、Node、ResourceQuota

这些资源在控制器管理框架中一般都会有相应的控制器来管理，笔者列举常见的控制器，按照它们的启动情况分类如下：

- 必须启用的控制器：EndpointController、ReplicationController、PodGCController、ResourceQuotaController、NamespaceController、ServiceAccountController、GarbageCollectorController、DaemonSetController、JobController、DeploymentController、ReplicaSetController、HPAController、DisruptionController、StatefulSetController、CronJobController、CSRSigningController、CSRApprovingController、TTLController
- 默认启用的可选控制器，可通过选项禁止：TokenController、NodeController、ServiceController、RouteController、PVBinderController、AttachDetachController
- 默认禁止的可选控制器，可通过选项启用：BootstrapSignerController、TokenCleanerController

与资源相对应，只要是实际状态有可能发生变化的资源对象，通常都会由对应的控制器进行追踪，每个控制器至少会追踪一种类型的资源。为了管理众多资源控制器，Kubernetes设计了统一的控制器管理框架（[kube-controller-manager](#)）来维护这些控制器的正常运作，以及统一的指标监视器（[kube-apiserver](#)）来为控制器工作时提供其追踪资源的度量数据。

由于毕竟不是在写Kubernetes的操作手册，笔者只能针对两三种资源和控制器为代表来举例说明，而无法将每个控制器都详细展开讲解。这里只要将场景四进一步具体化，转换成下面的场景五，便可以得到一个很好的例子，以部署控制器（Deployment Controller）、副本集控制器（ReplicaSet Controller）和自动扩缩控制器（HPA Controller）为例来介绍Kubernetes控制器模式的工作原理。

场景五：通过服务编排，对任何分布式系统自动实现以下三种通用的能力：

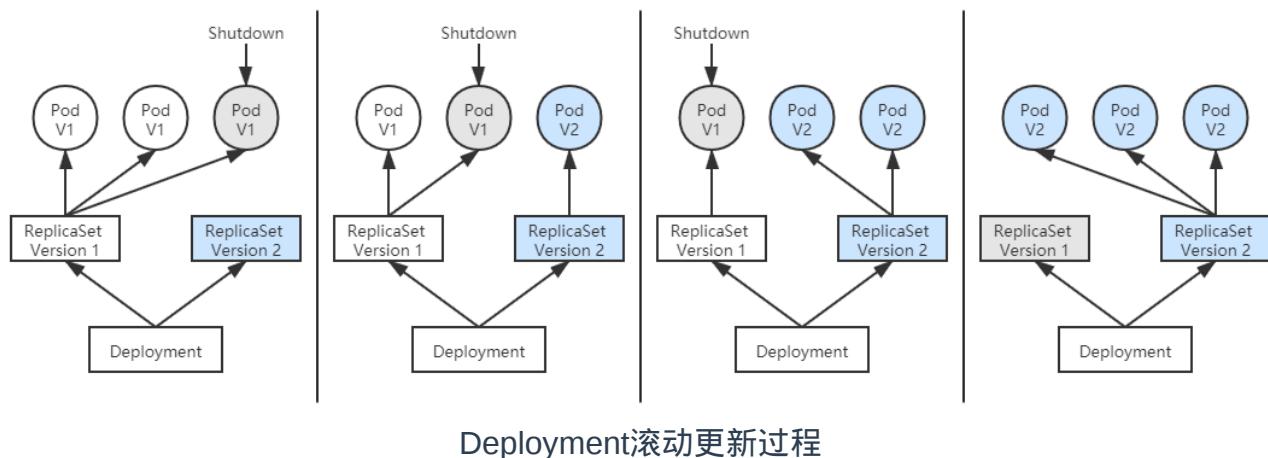
1. Pod出现故障时，能够自动恢复，不中断服务；
2. Pod更新程序时，能够滚动更新，不中断服务；
3. Pod遇到压力时，能够水平扩展，不中断服务；

前文曾提到虽然Pod本身也是资源，完全可以直接创建，但由Pod直接构成的系统是十分脆弱的，犹如气球中的小男孩，生产中并不提倡。正确的做法是通过副本集（ReplicaSet）来创建Pod。ReplicaSet也是一种资源，是属于工作负载一类的资源，它代表一个或多个Pod副本的集合，你可以在ReplicaSet资源的元数据中描述你期望Pod副本的数量（即 `spec.replicas` 的值）。当ReplicaSet成功创建之后，副本集控制器就会持续跟踪该资源，如果一旦有Pod发生崩溃退出，或者状态异常（默认是靠进程返回值，你还可以在Pod中设置探针，以自定义的方式告诉Kubernetes出现何种情况Pod才算状态异常），ReplicaSet都会自动创建新的Pod来替代异常的Pod；如果异常多出现了额外数量的Pod，也会被ReplicaSet自动回收掉，总之就是确保任何时候集群中这个Pod副本的数量都向期望状态靠拢。

ReplicaSet本身就能满足场景五中的第一项能力，可以保证Pod出现故障时自动恢复，但是在升级程序版本时，ReplicaSet不得不主动中断旧Pod的运行，重新创建新版的Pod，这会造成服务中断。对于那些不允许中断的业务，以前的Kubernetes曾经提供过 `kubectl rolling-update` 命令来辅助实现滚动更新。

所谓滚动更新（Rolling Updates）是指先停止少量旧副本，维持大量旧副本继续提供服务，当停止的旧副本更新成功，新副本可以提供服务以后，再重复以上操作，直至所有的副本都更新成功。将这个过程放到ReplicaSet上，就是先创建新版本的ReplicaSet，然后一边让新ReplicaSet逐步创建新版Pod的副本，一边让旧的ReplicaSet逐渐减少旧版Pod的副本。

之所以 `kubectl rolling-update` 命令会被淘汰，是因为这样的命令式交互完全不符合Kubernetes的设计理念（这是台面上的说法，笔者觉得淘汰的根本原因主要是因为它不够好用），如果你希望改变某个资源的某种状态，应该将期望状态告诉Kubernetes，而不是去教Kubernetes具体该如何操作。因此，新的部署资源（Deployment）与部署控制器被设计出来，可以由Deployment来创建ReplicaSet，再由ReplicaSet来创建Pod，当你更新Deployment中的信息（譬如更新了镜像的版本）以后，部署控制器就会跟踪到你新的期望状态，自动地创建新ReplicaSet，并逐渐缩减旧的ReplicaSet的副本数，直至升级完成后彻底删除掉旧ReplicaSet，如下图所示。



对于场景五的最后一一种情况，遇到流量压力时，管理员完全可以手动修改Deployment中的副本数量，或者通过 `kubectl scale` 命令指定副本数量，促使Kubernetes部署更多的Pod副本应对压力，然而这种扩容方式不仅需要人工参与，且只靠人类经验来判断需要扩容的副本数量，不容易做到精确与及时。为此Kubernetes又提供了Autoscaling资源和自动扩缩控制器，能够自动根据度量指标，如处理器、内存占用率、用户自定义的度量值等，来设置Deployment（或者ReplicaSet）的期望状态，实现当度量指标出现变化时，系统自动按照“Autoscaling → Deployment → ReplicaSet → Pod”这样的顺序层层变更，最终实现根据度量指标自动扩容缩容。

故障恢复、滚动更新、自动扩缩这些特性，在云原生中时代里常被概括成服务的弹性（Elasticity）与韧性（Resilience），ReplicaSet、Deployment、Autoscaling的用法，也属于是所有Kubernetes教材资料都会讲到的“基础必修课”。如果你准备学习Kubernetes或者其他云原生相关技术，笔者建议最好不要死记硬背地学习每个资源的元数据文件该如何编写、有哪些指令、有哪些功能，更好的方式是站在解决问题的角度去理解为什么Kubernetes要设计这些资源和控制器，理解为什么这些资源和控制器会被设计成现在这种样子。

如果你觉得已经理解了前面的几种资源和控制器的例子，那不妨思考一下以下几个问题：假设我想限制某个Pod持有的最大存储卷数量，应该如何设计？假设集群中某个Node发生硬件故障，Kubernetes要让调度任务避开这个Node，应该如何设计？假设一旦这个Node重新恢复，Kubernetes要能尽快利用上面的资源，又该如何去设计？只要你真正接受了资源与控制器是贯穿整个Kubernetes的两大设计理念，即便不去查文档手册，也应该能推想出个大概轮廓，以此为基础当你再去看手册或者源码时，想必就能够事半功倍

应用为中心的封装

看完容器技术发展的历程，不知你会不会感到有种“套娃式”的迷惑感？容器的崛起缘于chroot、namespaces、cgroups等内核提供的隔离能力，系统级虚拟化技术使得同一台机器上互不干扰地运行多个服务成为可能；为了降低用户使用内核隔离能力的门槛，随后出现了LXC，它是namespaces、cgroups特性的上层封装，使得“容器”一词真正走出实验室，走入工业界实际应用；为了实现跨机器的软件绿色部署，出现了Docker，它（最初）是LXC的上层封装，彻底改变了软件打包分发的方式，迅速被大量企业广泛采用；为了满足大型系统对服务集群化的需要，出现了Kubernetes，它（最初）是Docker的上层封装，让以多个容器共同协作构建出健壮的分布式系统，成为今天云原生时代的技术基础设施。

那Kubernetes会是容器化崛起之路的终点线吗？它达到了人们对云原生时代技术基础设施的期望了吗？从能力角度讲，是可以说是的，Kubernetes被誉为云原生时代的操作系统，自诞生之日起就因其出色管理能力、扩展性的与以声明代替命令的交互理念收获了无数喝彩声；但是，从易用角度讲，坦白说差距还非常大，云原生基础设施的其中一个重要目标是接管掉业务系统复杂的非功能特性，让业务研发与运维工作变得足够简单，不受分布式的牵绊，然而Kubernetes被诟病得最多的就是复杂，自诞生之日起就以陡峭的学习曲线而闻名。

举个具体例子，用Kubernetes部署一套Spring Cloud版的Fenix's Bookstore，你需要分别部署一个到多个的配置中心、注册中心、服务网关、安全认证、用户服务、商品服务、交易服务，对每个微服务都配置好相应的Kubernetes工作负载与服务访问，为每一个微服务的Deployment、ConfigMap、StatefulSet、HPA、Service、ServiceAccount、Ingress等资源都编写好元数据配置。这个过程最难的地方不仅在于繁琐，还在于要写出合适的元数据描述文件，既需要懂的开发（网关中服务调用关系、使用容器的镜像版本、运行依赖的环境变量这些参数等等，只有开发最清楚），又需要懂运维（要部署多少个服务，配置何种扩容缩容策略、数据库的密钥文件地址等等，只有运维最清楚），有时候还需要懂平台（需要什么的调度策略，如何管理集群资源，通常只有平台组、中间件组或者核心系统组的同学才会关心），一般企业根本找不到合适的角色来为它管理、部署和维护应用。

这个事儿Kubernetes心里其实也挺委屈，因为以上复杂性不能说是Kubernetes带来的，而是分布式架构本身的原罪。对于大规模的分布式集群，无论是最终用户部署应用，还是软件公司管理应用都存在诸多痛点。这些困难的实质源于Docker容器镜像封装了单个服务，Kubernetes通过资源封装了服务集群，却没有一个载体真正封装整个应用，将原本属于应用内部的技术细节圈禁起来，不要暴露给最终用户、系统管理员和平台维护者，让使用者去埋单；应用难以管理矛盾在于封装应用的方法没能将开发、运维、平台等各种角色的关注点恰当地分离。

既然微服务时代，应用的形式已经不再限于单个进程，那也该到了重新定义“以应用为中心的封装”这句话的时候了。至于具体怎样的封装才算是正确，今天还未有特别权威结论，不过经过人们的尝试探索，已经窥见未来容器应用的一些雏形，笔者将近几年来研究的几种主流思路列出供你参考。

Kustomize

最初，由Kubernetes官方给出“如何封装应用”的解决方案是“用配置文件来配置配置文件”，这不是绕口令，你可以理解为一种针对YAML的模版引擎的变体。Kubernetes官方认为应用就是一组具有相同目标的Kubernetes资源的集合，如果逐一管理、部署每项资源元数据过于繁琐的话，那就提供一种便捷的方式，把应用中不变的信息与易变的信息分离开来解决管理问题，把应用所有涉及的资源自动生成一个多合一（All-in-One）的整合包来解决部署问题。

完成这项工作的工具叫做[Kustomize](#)，它原本只是一个独立的小程序，从Kubernetes 1.14起，被吸纳入 `kubectl` 命令之中，成为随着Kubernetes提供的内置功能。Kustomize使用[Kustomization文件](#)来组织与应用相关的所有资源，Kustomization本身也是一个以YAML格式编写的配置文件，里面定义了构成应用的全部资源，以及资源中需根据情况被覆盖的变量值。

Kustomize的主要价值是根据环境来生成不同的部署配置。只要建立多个Kustomization文件，开发人员就能以基于基准进行派生（Base and Overlay）的方式，对不同的模式（譬如生产模式、调试模式）、不同的项目（同一个产品对不同客户的定制化）定制出不同的资源整合包。在配置文件里，无论是开发关心的信息，还是运维关心的信息，只要是在元数据中有描述的内容，最初都是由开发人员来编写的，然后在编译期间由负责CI/CD的产品人员针对项目进行定制，最后在部署期间由运维人员通过`kubectl`的补丁（Patch）

机制更改其中需要运维去关注的属性，譬如构造一个补丁来增加Deployment的副本个数，构造另外一个补丁来设置Pod的内存限制，等等。

```
k8s
├── base
│   ├── deployment.yaml
│   ├── kustomization.yaml
│   └── service.yaml
└── overlays
    └── prod
        ├── load-loadbalancer-service.yaml
        └── kustomization.yaml
    └── debug
        └── kustomization.yaml
```

Kustomize使用Base、Overlay和Patch生成最终配置文件的思路与Docker中分层镜像的思路有些相似，既规避了以“字符替换”对资源元数据文件的入侵，也不需要用户学习额外的DSL语法（譬如Lua）。从效果来看，使用由Kustomize编译生成的All-in-One整合包来部署应用是相当方便的，只要一行命令就能够把应用涉及的所有服务一次安装好，本文档附带的[Kubernetes版本](#)和[Istio版本](#)的Fenix's Bookstore都使用了这种方式来发布应用的，你不妨实际体验一下。

但是毕竟Kustomize只是一个“小工具”性质的辅助功能，对于开发人员，Kustomize只能简化产品针对不同情况的重复配置，其实并没有真正解决应用管理复杂的问题，要做的事、要写的配置，最终都没有减少，只是不用反复去写罢了；对于运维人员，应用维护不仅仅只是部署那一下，应用的整个生命周期，除了安装外还有更新、回滚、卸载、多版本、多实例、依赖项维护等诸多问题都很麻烦。这些问题需要更加强大的管理工具去解决，譬如下一节的主角Helm。不过Kustomize能够以极小的成本，在一定程度上分离了开发和运维的工作，无需像Helm那样需要一套独立的体系来管理应用，这种轻量便捷，本身也是一种可贵的价值。

Helm与Chart

另一种更具系统性的管理和封装应用的解决方案参考了各大Linux发行版管理应用的思路，代表为[Deis公司](#)开发的[Helm](#)和它的应用格式Chart。Helm一开始的目标就很明确：如

如果说Kubernetes是云原生操作系统的话，那Helm就要成为这个操作系统上面的应用商店与包管理工具。

Linux下的包管理工具和封装格式，如Debian系的apt-get命令与dpkg格式、RHEL系的yum命令与rpm格式相信大家肯定不陌生。有了包管理工具，你只要知道应用的名称，就可以很方便地从应用仓库中下载、安装、升级、部署、卸载、回滚程序，而且包管理工具自己掌握着应用的依赖信息和版本变更情况，具备完整的自管理能力，每个应用需要依赖哪些前置的第三方库，在安装的时候都会一并处理好。

Helm模拟的就是上面这种做法，它提出了与Linux包管理直接对应的Chart格式和Repository应用仓库，针对Kubernetes中特有的一个应用经常要部署多个版本的特点，也提出了Release的专有概念。

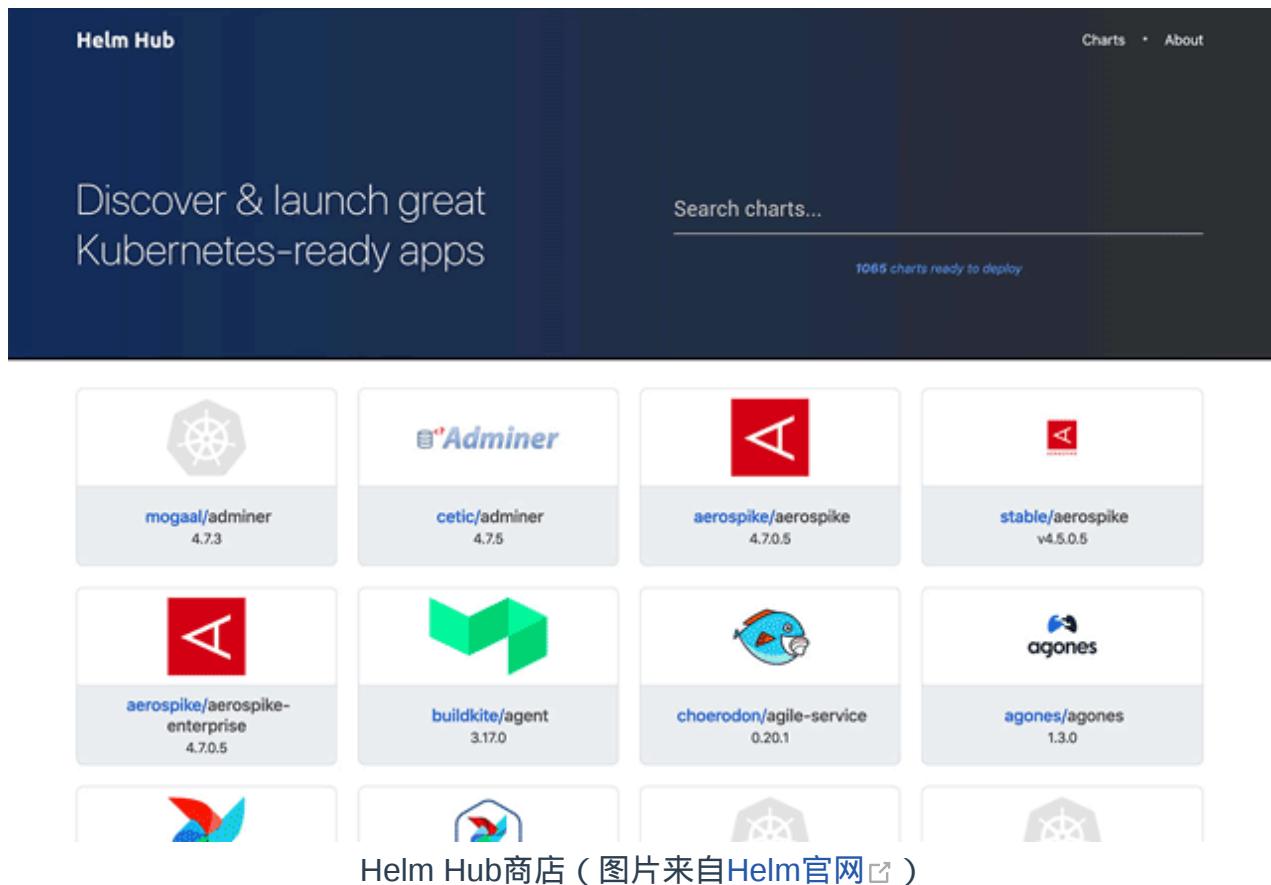
Chart用于封装Kubernetes应用涉及到的所有资源，通常以目录内的文件集合的形式存在。目录名称就是Chart的名称（没有版本信息），譬如官方仓库中WordPress Chart的目录结构是这样的：

```
WordPress
├── templates
│   ├── NOTES.txt
│   ├── deployment.yaml
│   ├── externaldb-secrets.yaml
│   └── 版面原因省略其他资源文件
    └── ingress.yaml
└── Chart.yaml
└── requirements.yaml
└── values.yaml
```

其中有几个固定的配置文件：`Chart.yaml` 给出了应用自身的详细信息（名称、版本、许可证、自述、说明、图标，等等），`requirements.yaml` 给出了应用的依赖关系，依赖项指向的是另一个应用的坐标（名称、版本、Repository地址），`values.yaml` 给出了所有可配置项目的预定义值。可配置项是指需要部署期间由运维人员调整的那些参数，它们以花括号包裹在 `templates` 目录下的资源文件中，部署应用时，Helm会先将管理员设置的值覆盖到 `values.yaml` 的默认值上，然后以字符串替换的形式传递给 `templates` 目录的资源模版，最后生成要部署到Kubernetes的资源文件。由于Chart封装了足够丰富的信

息，所以Helm除了支持命令行操作外，也能很容易地根据这些信息自动生成图形化的应用安装、参数设置界面。

Repository仓库用于实现Chart的搜索与下载服务，Helm社区维护了公开的Stable和Incubator的中央仓库（界面如下图所示），也支持其他人或组织搭建私有仓库和公共仓库，并能够通过Hub服务把不同个人或组织搭建的公共仓库聚合起来，形成更大型的分布式应用仓库，有利于Chart的查找与共享。



Helm提供了应用全生命周期、版本、依赖项的管理能力，同时，Helm还支持额外的扩展插件，能够加入CI/CD或者其他方面的辅助功能，这样的定位已经从单纯的工具升级到应用管理平台了。强大的功能让Helm收到了不少支持，有很多应用主动入驻到官方的仓库中。从2018年起，Helm项目被托管到CNCF，成为其中的一个孵化项目。

Helm以模仿Linux包管理器的思路去管理Kubernetes应用，一定程度上是可行的，不过，Linux与Kubernetes中部署应用还是存在一些差别，最重要的一点是在Linux中99%的应用都只会安装一份，而Kubernetes里为了保证可用性，同一个应用部署多份副本才是常规操作。Helm为了支持对同一个Chart包进行多次部署，每次安装应用都会产生一个Release，Release相当于该Chart的安装实例。对于无状态的服务，靠着不同的Release就已经足够支持多个服务并行工作了，但对于有状态的服务来说，服务会与特定资源或者服务产生依

赖关系，譬如要部署数据库，通常要依赖特定的存储来保存持久化数据，这样事情就变得复杂起来。Helm无法很好地管理这种有状态的依赖关系，这一类问题就是Operator要解决的痛点了。

Operator与CRD

Operator¹不应当被称作是一种工具或者系统，它应该算是一种封装、部署和管理Kubernetes应用的方法，尤其是针对最复杂的有状态应用去封装运维能力的解决方案，最早由CoreOS公司（于2018年被RedHat收购）的华人程序员邓洪超所提出。

如果上一节“以容器构建系统”介绍Kubernetes资源与控制器模式时你没有开小差的话，那么Operator中最核心的理念你其实就已经理解得差不多了。简单地说，Operator是通过Kubernetes 1.7开始支持的自定义资源（Custom Resource Definitions，CRD，此前曾经以TPR，即Third Party Resource的形式提供过类似的能力），把应用封装为另一种更高层次的资源，再把Kubernetes的控制器模式从面向于内置资源，扩展到了面向所有自定义资源，以此来完成对复杂应用的管理。下面是笔者引用了一段RedHat官方对Operator设计理念的阐述：

Operator设计理念

Operator是使用自定义资源（CR，笔者注：CR即Custom Resource，是CRD的实例）管理应用及其组件的自定义Kubernetes控制器。高级配置和设置由用户在CR中提供。Kubernetes Operator基于嵌入在Operator逻辑中的最佳实践将高级指令转换为低级操作。Kubernetes Operator监视CR类型并采取特定于应用的操作，确保当前状态与该资源的理想状态相符。

—— [什么是 Kubernetes Operator²](#)，RedHat

以上这段文字不是笔者转述，而是直接由RedHat官方撰写和翻译成中文的，准确严谨但比较拗口，对于没接触过Operator的人并不友好，什么叫做“高级指令”？什么叫做“低级操作”？两者之间具体如何转换？为了能够理解这些问题，我们需要先弄清楚有状态和无状态应用的含义及影响，然后再来理解Operator所做的工作。

有状态应用（Stateful Application）与无状态应用（Stateless Application）说的是应用程序是否要自己持有其运行所需的数据，如果程序每次运行都跟首次运行一样，不会依赖之

前任何操作所遗留下来的痕迹，那它就是无状态的；反之，如果程序推倒重来之后，用户能察觉到该应用已经发生变化，那它就是有状态的。无状态应用在分布式系统中具有非常巨大的价值，我们都知道分布式中的CAP不兼容原理，如果无状态，那就不必考虑状态一致性，没有了C，那A和P便可以兼得，换而言之，只要资源足够，无状态应用天生就是高可用的。但不幸的是现在的分布式系统中多数关键的基础服务都是有状态的，如缓存、数据库、对象存储、消息队列，等等，只有Web服务器这类服务属于无状态。

站在Kubernetes的角度看，是否有状态的本质差异在于有状态应用会对某些外部资源有绑定性的直接依赖，譬如Elasticsearch建立实例时必须依赖特定的存储位置，重启后仍然指向同一个数据文件的实例才能被认为是相同的实例。另外，有状态应用多个应用实例之间往往有着特定到拓扑关系与顺序关系，譬如Etcd的节点间选主和投票，节点们都需要得知彼此的存在。为了管理好那些与应用实例密切相关的状态信息，Kubernetes从1.9版本开始正式发布了StatefulSet及对应的StatefulSetController。与普通ReplicaSet中的Pod相比，由StatefulSet管理的Pod具备以下几项额外特性：

- **Pod会按顺序创建和按顺序销毁**：StatefulSet中的各个Pod会按顺序地创建出来，创建后续的Pod前，必须要保证前面的Pod已经转入就绪状态。删除StatefulSet中的Pod时会按照与创建顺序的逆序来执行。
- **Pod具有稳定的网络名称**：Kubernetes中的Pod都具有唯一的名称，在普通的副本集中这是靠随机字符产生的，而在StatefulSet中管理的Pod，会以带有顺序的编号作为名称，且能够在重启后依然保持不变。。
- **Pod具有稳定的持久存储**：StatefulSet中的每个Pod都可以拥有自己独立的PersistentVolumeClaim资源。即使Pod被重新调度到其它节点上，它所拥有的持久磁盘也依然会被挂载到该Pod，这点会在“容器持久化”中进一步介绍。

只是罗列出特性，应该很难快速理解StatefulSet的设计意图，笔者打个比方来帮助你理解：如果把ReplicaSet中的Pod比喻为养殖场中的“肉猪”，那StatefulSet就是被家庭当宠物圈养的“荷兰猪”，不同的肉猪在食用功能上并没有什么区别，但每只宠物猪都是无独一无二的，有专属于自己的名字、习性与记忆，事实上，早期的StatefulSet就曾经有一段时间用过PetSet这个名字。

当StatefulSet出现以后，Kubernetes就能满足Pod重新创建后仍然保留上一次运行状态的需求，不过有状态应用的维护并不仅限于此，譬如对于一套Elasticsearch集群来说，通过StatefulSet最多只能做到创建集群、删除集群、扩容缩容等最基本的操作，其他的运维操

作，譬如备份和恢复数据、创建和删除索引、调整平衡策略等操作也十分常用，但是StatefulSet并不能为此提供任何帮助。

笔者再举个实际例子来说明Operator是如何解决那些StatefulSet覆盖不到的有状态服务管理需求的：假设要部署一套Elasticsearch集群，通常要在StatefulSet中定义相当多的细节，譬如服务的端口、Elasticsearch的配置、更新策略、内存大小、虚拟机参数、环境变量、数据文件位置，等等，为了便于你对已经反复提及的Kubernetes的复杂有更加直观的体验，这里就奢侈一次，挥霍一次版面，将满足这个需求的YAML全文贴出如下：

```
apiVersion: v1
kind: Service
metadata:
  name: elasticsearch-cluster
spec:
  clusterIP: None
  selector:
    app: es-cluster
  ports:
    - name: transport
      port: 9300
  ---
apiVersion: v1
kind: Service
metadata:
  name: elasticsearch-loadbalancer
spec:
  selector:
    app: es-cluster
  ports:
    - name: http
      port: 80
      targetPort: 9200
  type: LoadBalancer
  ---
apiVersion: v1
kind: ConfigMap
metadata:
  name: es-config
data:
  elasticsearch.yml: |
    cluster.name: my-elastic-cluster
    network.host: "0.0.0.0"
```

```
bootstrap.memory_lock: false
discovery.zen.ping.unicast.hosts: elasticsearch-cluster
discovery.zen.minimum_master_nodes: 1
xpack.security.enabled: false
xpack.monitoring.enabled: false
ES_JAVA_OPTS: -Xms512m -Xmx512m
---
apiVersion: apps/v1beta1
kind: StatefulSet
metadata:
  name: esnode
spec:
  serviceName: elasticsearch
  replicas: 3
  updateStrategy:
    type: RollingUpdate
  template:
    metadata:
      labels:
        app: es-cluster
    spec:
      securityContext:
        fsGroup: 1000
      initContainers:
        - name: init-sysctl
          image: busybox
          imagePullPolicy: IfNotPresent
          securityContext:
            privileged: true
            command: ["sysctl", "-w", "vm.max_map_count=262144"]
      containers:
        - name: elasticsearch
          resources:
            requests:
              memory: 1Gi
          securityContext:
            privileged: true
            runAsUser: 1000
            capabilities:
              add:
                - IPC_LOCK
                - SYS_RESOURCE
          image: docker.elastic.co/elasticsearch/elasticsearch:7.9.1
          env:
            - name: ES_JAVA_OPTS
```

```
valueFrom:  
    configMapKeyRef:  
        name: es-config  
        key: ES_JAVA_OPTS  
readinessProbe:  
    httpGet:  
        scheme: HTTP  
        path: /_cluster/health?local=true  
        port: 9200  
    initialDelaySeconds: 5  
ports:  
- containerPort: 9200  
  name: es-http  
- containerPort: 9300  
  name: es-transport  
volumeMounts:  
- name: es-data  
  mountPath: /usr/share/elasticsearch/data  
- name: elasticsearch-config  
  mountPath: /usr/share/elasticsearch/config/elasticsearch.yml  
  subPath: elasticsearch.yml  
volumes:  
- name: elasticsearch-config  
  configMap:  
    name: es-config  
    items:  
      - key: elasticsearch.yml  
        path: elasticsearch.yml  
volumeClaimTemplates:  
- metadata:  
  name: es-data  
  spec:  
    accessModes: [ "ReadWriteOnce" ]  
    resources:  
      requests:  
        storage: 5Gi
```

出现如此大量的细节配置，其根本原因在于Kubernetes完全不知道Elasticsearch是个什么东西，所有Kubernetes不知道的信息、不能启发式推断出来的信息，都必须由用户在资源的元数据定义中明确列出，必须一步一步手把手地“教会”Kubernetes如何部署Elasticsearch，这种形式就属于RedHat在Operator设计理念介绍中所说的“低级操作”。

如果我们使用Elastic.co官方提供的Operator，那情况就会简单得多了，Elasticsearch Operator提供了一种 kind: Elasticsearch 的自定义资源，在它的帮助下，仅需十行代码，将用户的意图是“部署三个版本为7.9.1的ES集群节点”说清楚即可，便能实现与前面StatefulSet那一大堆配置相同乃至更强大的效果，如下面代码所示。

```
apiVersion: elasticsearch.k8s.elastic.co/v1
kind: Elasticsearch
metadata:
  name: elasticsearch-cluster
spec:
  version: 7.9.1
  nodeSets:
  - name: default
    count: 3
    config:
      node.master: true
      node.data: true
      node.ingest: true
      node.store.allow_mmap: false
```

yaml

有了Elasticsearch Operator的自定义资源，相当于Kubernetes已经学会怎样操作了Elasticsearch，知道所有它相关的参数含义与默认值，无需用户再手把手地教了，这种就是所谓的“高级指令”。

Operator将简洁的高级指令转化为Kubernetes中具体操作的方法，与前面Helm或者Kustomize的思路并不相同。Helm和Kustomize最终仍然是依靠Kubernetes的内置资源来跟Kubernetes打交道的，Operator则是要求开发者自己实现一个专门针对该自定义资源的控制器，在控制器中维护自定义资源的期望状态。通过程序编码来扩展Kubernetes，比只通过内置资源来与Kubernetes打交道要灵活得多，譬如当需要更新集群中某个Pod对象的时候，由Operator开发者自己编码实现的控制器完全可以在原地对Pod进行重启，而无需像Deployment那样必须先删除旧Pod，然后再创建新Pod。

使用CRD定义高层次资源、使用配套的控制器来维护期望状态，带来的好处不仅仅是“高级指令”的便捷，而是遵循Kubernetes一贯基于资源与控制器的设计原则的同时，又不必再受制于Kubernetes内置资源的表达能力。只要Operator的开发者愿意编写代码，前面曾经提到那些StatefulSet不能支持的能力，如备份恢复数据、创建删除索引、调整平衡策略等操作，都完全可以实现出来。

把运维的操作封装在程序代码上，表面看最大的受益者是运维人员，开发人员要为此付出更多劳动。然而Operator并没有被开发者抵制，让它变得小众，反而由于代码相对于资源配置的表达能力提升，让开发与运维之间的协作成本降低而备受开发者的好评。Operator变成了近两、三年容器封装应用的一股新潮流，现在很多复杂分布式系统都有了官方或者第三方提供的Operator（[这里收集了一部分](#)）。RedHat公司也持续在Operator上面大量投入，推出了简化开发人员编写Operator的[Operator Framework/SDK](#)。

目前看来，应对有状态应用的封装运维，Operator也许是最有可行性的方案，但这依然不是一项轻松的工作。以[Etcd的Operator](#)为例，Etcd本身不算什么特别复杂的应用，Operator实现的功能看起来也相当基础，主要有创建集群、删除集群、扩容缩容、故障转移、滚动更新、备份恢复等功能，其代码就已经超过一万行了。现在开发Operator的确还是有着相对较高的门槛，通常由专业的平台开发者而非业务开发或者运维人员去完成，但是Operator符合技术潮流，顺应软件业界所提倡的DevOps一体化理念，等Operator的支持和生态进一步成熟之后，开发和运维都能从中受益，未来应该能成长为一种应用封装的主流形式。

开放应用模型

本节介绍的最后一一种应用封装的方案，是阿里云和微软在2019年10月上海QCon大会上联合发布的[开放应用模型](#)（Open Application Model，OAM），它不仅是中国云计算企业参与制定乃至主导发起的国际技术规范，也是业界首个云原生应用标准定义与架构模型。

开放应用模型思想的核心是如何将开发人员、运维人员与平台人员关注点分离，开发人员关注业务逻辑的实现，运维人员关注程序平稳运行，平台人员关注基础设施的能力与稳定性，长期让几个角色厮混在同一个All-in-One资源文件里，并不能擦出什么火花，反而将配置工作弄得越来越复杂，将“[YAML Engineer](#)”弄成了容器界的嘲讽梗。

开放应用模型把云原生应用定义为“由一组相互关联但又离散独立的组件构成，这些组件实例化在合适的运行时上，由配置来控制行为并共同协作提供统一的功能”。没看明白定义并没有关系，为了便于跟稍后的概念对应，笔者首先把这句话拆解、翻译为你更加看不明白的另一种形式：

OAM定义的应用

一个 Application 由一组 Components 构成，每个 Component 的运行状态由 Workload 描述，每个 Component 可以施加 Traits 来获取额外的运维能力，同时我们可以使用 Application Scopes 将 Components 划分到一或者多个应用边界中，便于统一做配置、限制、管理。把 Components 、 Traits 和 Scopes 组合在一起实例化部署，形成具体的 Application Configuration ，以便解决应用的多实例部署与升级。

然后，笔者通过解析上述所列的核心概念来帮助你理解OAM对应用的定义。这句话里面每一个用英文标注出来的技术名词都是OAM在Kubernetes基础上扩展而来概念，每一个名词都有专门的自定义资源与之对应，换而言之，它们并非纯粹的抽象概念，而是可以被实际使用的自定义资源。这些概念的具体含义是：

- 服务组件（Components）**：由Component构成应用的思想自SOA以来就屡见不鲜，然而OAM的Component不仅仅是特指构成应用“整体”的一个“部分”，它还有一个重要职责是抽象那些应该由开发人员去关注的元素。譬如应用的名字、自述、容器镜像、运行所需的参数，等等。
- 工作负荷（Workload）**：Workload决定了应用的运行模式，每个Component都要设定自己的Workload类型，OAM按照“是否可访问、是否可复制、是否长期运行”预定义了六种Workload类型，如下表所示。如有必要还可以通过CRD与Operator去扩展。

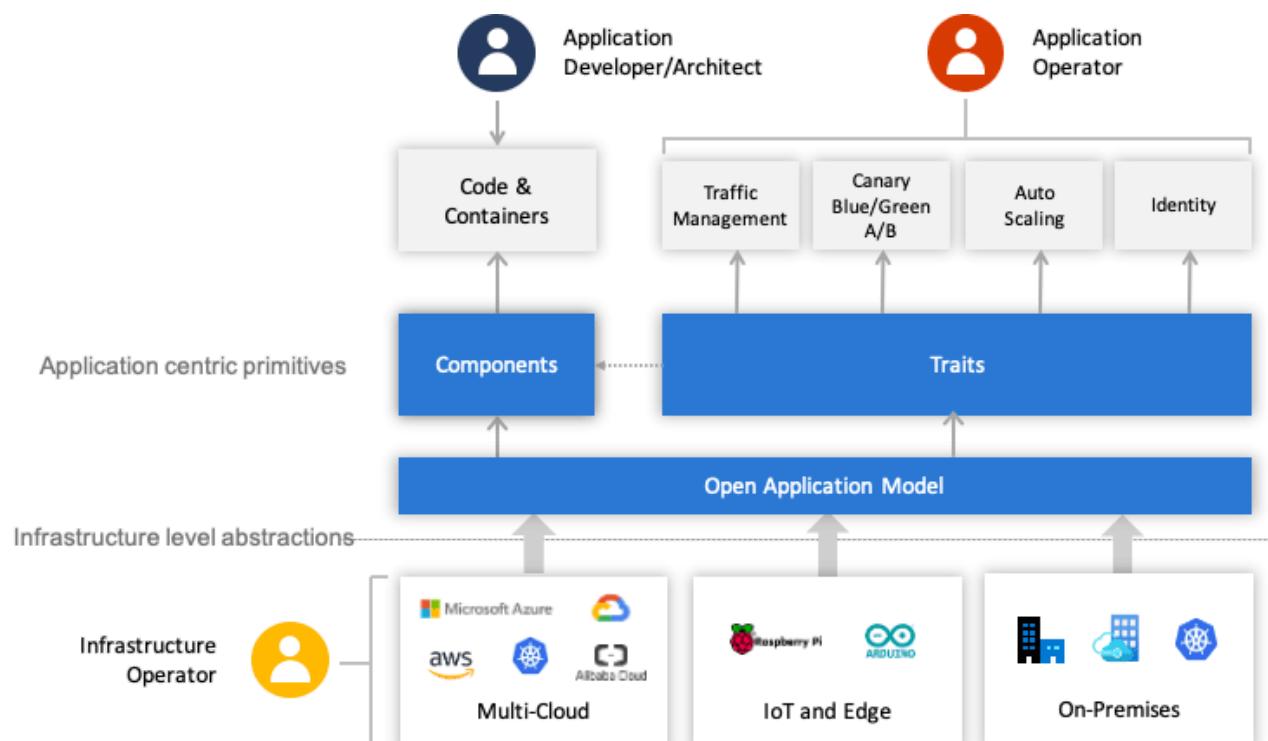
工作负荷	可访问	可复制	长期运行
Server	√	√	√
Singleton Server	√	✗	√
Worker	✗	√	√
Singleton Worker	✗	✗	√
Task	✗	√	✗
Singleton Task	✗	✗	✗

- 运维特征（Traits）**：开发活动有大量复用功能的技巧，但运维活动却很贫乏，平时能为运维写个Shell脚本或者简单工具已经算是个高级的运维人员了。OAM的Traits就用于

封装模块化后的运维能力，可以针对运维中的可重复操作预先设定好一些具体的 Traits，譬如日志收集Trait、负载均衡Trait、水平扩缩容Trait，等等。这些预定义的 Traits 定义里，会注明它们可以作用于哪种类型的工作负荷、包含能填哪些参数、哪些必填选填项、参数的作用描述是什么，等等。

- **应用边界 (Application Scopes)**：多个 Component 共同组成一个 Scope，你可以根据 Component 的特性或者作用域来划分 Scope，譬如具有相同网络策略的 Component 放在同一个 Scope 中，具有相同健康度量策略的 Component 放到另一个 Scope 中。同时，一个 Component 也可能属于多个 Scope，譬如一个 Component 完全可能既需要配置网络策略，也需要配置健康度量策略。
- **应用配置 (Application Configuration)**：将 Component (必须)、Trait (必须)、Scope (非必须) 组合到一起进行实例化，就形成了一个完整的应用配置。

OAM 使用上述介绍的这些自定义资源将原先 All-in-One 的复杂配置做了一定层次的解耦，开发人员负责管理 Component；运维人员将 Component 组合并绑定 Trait 变成 Application Configuration；平台人员或基础设施提供方负责提供 OAM 的解释能力，将这些自定义资源映射到实际的基础设施。不同角色分工协作，整体简化了单个角色关注的内容，使得不同角色可以更聚焦更专业的工作，整个过程如下图所示。



OAM 角色关系图（图片来自 [OAM 规范 GitHub](#)）

OAM未来能否成功，很大程度上取决于云计算厂商的支持力度，因为OAM的自定义资源一般是由云计算基础设施负责解释和驱动的，譬如阿里云的[EDAS](#)就已内置了OAM的支持。如果你希望能够应用于私有Kubernetes环境，目前OAM的主要参考实现是[Rudr](#)（已声明废弃）和[Crossplane](#)，Crossplane是一个仅发起一年多的CNCF沙箱项目，主要参与者包括阿里云、微软、Google、RedHat等工程师。Crossplane提供了OAM中全部的自定义资源以及控制器，安装后便可用OAM定义的资源来描述应用。

后记：今天容器圈的发展是一日千里，各种新规范、新技术层出不穷，本节根据人气和代表性，列举了其中最出名的四种，其他笔者未提到的应用封装技术还有[CNAB](#)、[Armada](#)、[Pulumi](#)等等。这些封装技术会有一定的重叠之处，但并非都是重复的轮子，实际应用时往往会联合其中多个工具一起使用。应该如何封装应用才是最佳的实践，目前尚且没有定论，但是以应用为中心的理念却已经成为明确的共识。

容器间网络

本章我们将会讨论[虚拟化网络](#)方面的话题，如果不加任何限定，“虚拟化网络”是一项内容十分丰富，研究历史十分悠久的计算机技术，是计算机科学中一门独立的分支，完全不依附于虚拟化容器而存在。网络运营商常提及的“[网络功能虚拟化](#)”（ Network Function Virtualization , NFV ），网络设备商和网络管理软件提供商常提及的“[软件定义网络](#)”（ Software Defined Networking , SDN ）等都属于虚拟化网络的范畴。对于普通的软件开发者而言，要完全理解和掌握虚拟化网络，需要储备大量开发中不常用到的专业知识与消耗大量的时间成本，一般并无必要。

本节我们讨论的虚拟化网络是狭义的，它特指“如何基于Linux系统的网络虚拟化技术来实现的容器间网络通信”，更通俗一点说，就是只关注那些为了相互隔离的Linux网络名称空间可相互通信而设计出来的虚拟化网络设施，讨论这个问题所需的网络知识，基本还是在普通开发者应该具有的合理知识范畴之内。在这个语境中的“虚拟化网络”就是直接为容器服务的，说它是依附于容器而存在的亦无不可，因此为避免混淆，笔者在后文中会尽量回避“虚拟化网络”这个范畴过大的概念，后续的讨论将会以“容器间网络”和“Linux网络虚拟化”为题来展开。

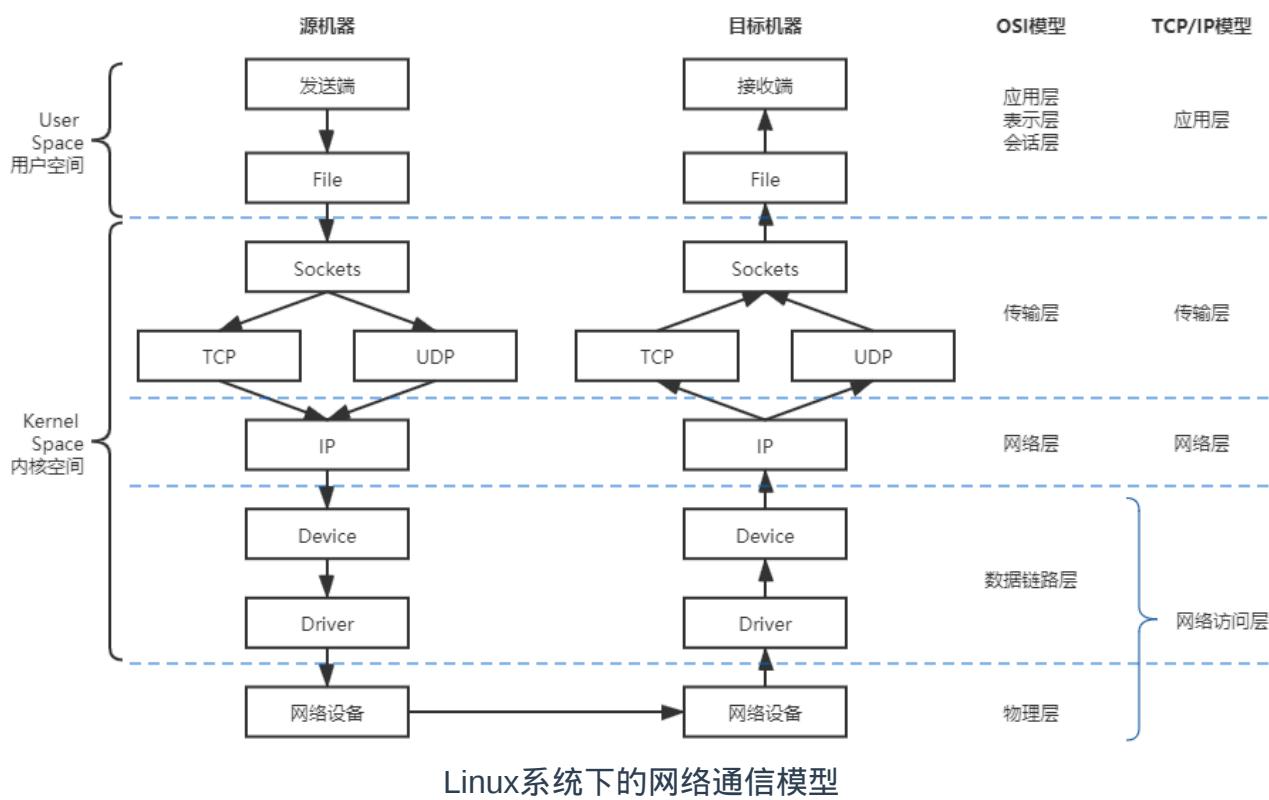
Linux网络虚拟化

Linux目前提供的八种名称空间里，网络名称空间无疑是隔离内容最多的一种，它为名称空间内的所有进程提供了全套的网络设施，包括独立的设备界面、路由表、ARP表，IP地址表、iptables/ebtables规则、协议栈，等等。虚拟化容器是以Linux名称空间的隔离性为基础来实现的，那解决隔离的容器之间、容器与宿主机之间、乃至跨物理网络的不同容器间通信问题的责任，很自然也落在了Linux网络虚拟化技术的肩上。本节里，我们暂时放下容器编排、云原生、微服务等这些上层概念，走入Linux网络的底层世界，去学习一些与设备、协议、通信相关的基础网络知识。

本节的阅读对象设定为以实现业务功能为主、平常并不直接接触网络设备的普通开发人员，对于平台基础设施的开发者或者运维人员，可能会显得有点过于啰嗦或过于基础了，如果你已经提前掌握了这些知识，完全可以快速阅读，或者直接跳过部分内容。

网络通信模型

如果抛开虚拟化，只谈网络的话，那首先应该了解的知识笔者认为是Linux系统的网络通信模型，即信息是如何从程序中发出，通过网络传输，再被另一个程序接收到的。整体上看，Linux系统的通信过程无论按理论上的OSI七层模型，还是以实际上的TCP/IP四层模型来解构，都明显地呈现出“逐层调用，逐层封装”的特点，这种逐层处理的方式与栈结构，譬如程序执行时的方法栈很类似，因此它通常被称为“[Linux网络协议栈](#)”，简称“网络栈”，有时也称“协议栈”。下图体现了Linux网络通信过程与OSI或者TCP/IP模型的对应关系，也展示了网络栈中的数据流动的路径。



Linux系统下的网络通信模型

图中传输模型的左侧，笔者特别标示出了网络栈在用户与内核空间的部分，可见几乎整个网络栈（应用层以下）都位于系统内核空间之中，之所以采用这种设计，主要是从数据安全隔离的角度出发来考虑的。由内核去处理网络报文的收发，无疑会有更高的执行开销，譬如数据在内核态和用户态之间来回拷贝的额外成本，因此会损失一些性能，但是能够保证应用程序无法窃听到或者去伪造另一个应用程序的通信内容。针对特别关注收发性能的应用场景，也有直接在用户空间中实现全套协议栈的旁路方案，譬如开源的Netmap²⁵以及Intel的DPDK²⁶，都能做到零拷贝收发网络数据包。

图中传输模型的箭头展示的是数据流动的方向，它体现了信息从程序中发出以后，到被另一个程序接收到之前，将经历如下几个阶段：

- **Socket**：应用层的程序是通过Socket编程接口来和内核空间的网络协议栈通信的。Linux Socket是从BSD Socket发展而来的，现在Socket已经不局限于某个操作系统的专属功能，成为各大主流操作系统共同支持的通用网络编程接口，是网络应用程序实际上的交互基础。应用程序通过读写收、发缓冲区（Receive/Send Buffer）来与Socket进行交互，在UNIX和Linux系统中，出于“一切皆是文件”的设计哲学，对Socket操作被实现为对文件系统（socketfs）的读写访问操作，通过文件描述符（File Descriptor）来进行。
- **TCP/UDP**：传输层协议族里最重要的协议无疑是传输控制协议²⁷（Transmission Control Protocol, TCP）和用户数据报协议²⁸（User Datagram Protocol, UDP）两种，它

们也是在Linux内核中被直接支持的协议。此外还有流控制传输协议（Stream Control Transmission Protocol，SCTP）、数据报拥塞控制协议（Datagram Congestion Control Protocol，DCCP）等等。

不同的协议处理流程大致是一样的，只是封装的报文以及头、尾部信息会有所不同，这里以TCP协议为例，内核发现Socket的发送缓冲区中有新的数据被拷贝进来后，会把数据封装为TCP Segment报文，常见网络协议的报文基本上都是由报文头（Header）和报文体（Body，也叫荷载“Payload”）两部分组成。系统内核将缓冲区中用户要发送出去的数据作为报文体，然后把传输层中的必要控制信息，譬如代表哪个程序发、由哪个程序收的源、目标端口号，用于保证可靠通信（重发与控制顺序）的序列号、用于校验信息是否在传输中出现损失的校验和（Check Sum）等信息封装入报文头中。

- **IP**：网络层协议最主要就是网际协议（Internet Protocol，IP），其他还有因特网组管理协议（Internet Group Management Protocol，IGMP）、大量的路由协议（EGP、NHRP、OSPF、IGRP、……）等等。

以IP协议为例，它会将来自上一层（本例中的TCP报文）的数据包作为报文体，再次加入自己的报文头，譬如指明数据应该发到哪里的路由地址、数据包的长度、协议的版本号，等等，封装成IP数据包后发往下一层。关于TCP和IP协议报文的内容，笔者曾在“[负载均衡](#)”中详细讲解过，有需要的读者可以参考。

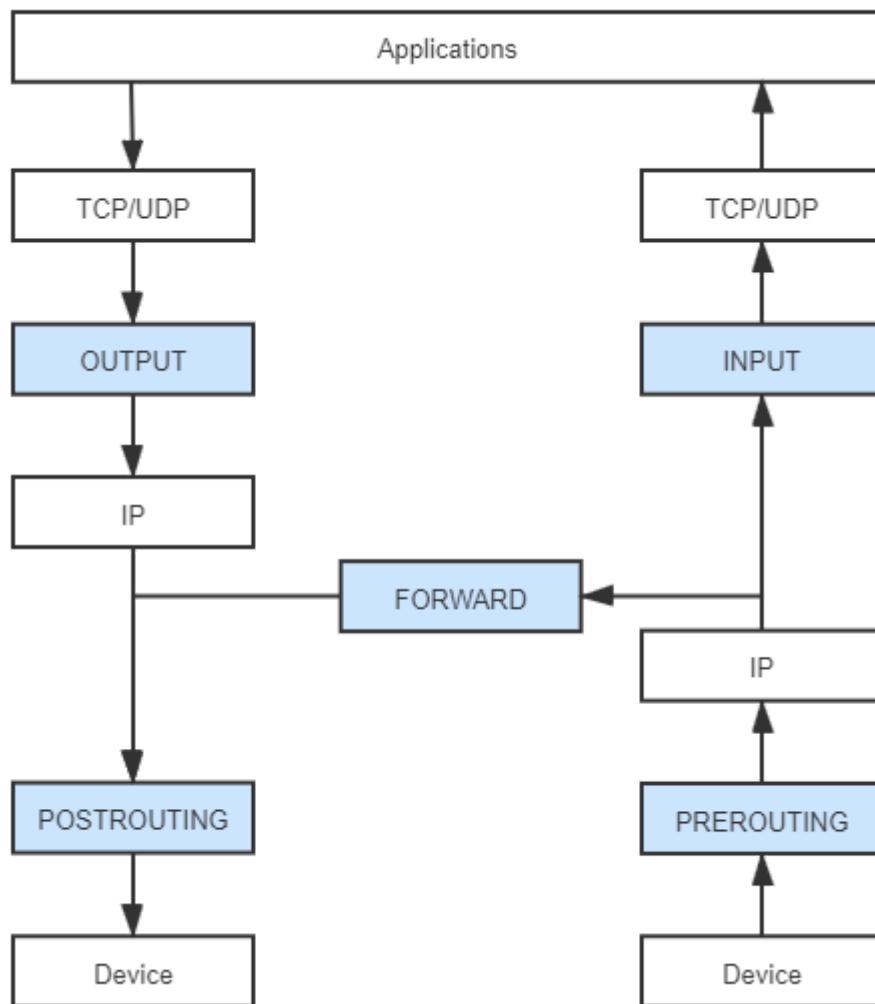
- **Device**：网络设备（Device）是网络访问层中面向系统一侧的接口，这里所说的设备与物理硬件设备并不是同一个概念，Device只是一种向操作系统端开放的接口，其背后既可能代表着真实的物理硬件，也可能是某段具有特定功能的程序代码，譬如即使不存在物理网卡，也依然可以存在回环设备（Loopback Device）。许多网络抓包工具，如[tcpdump](#)、[Wireshark](#)便是在此处工作的，前面介绍微服务流量控制时曾提到过的网络流量整形，通常也是在这里完成的。Device主要的作用是抽象出统一的界面，让程序代码去选择或影响收发包出入口，譬如决定数据应该从哪块网卡设备发送出去；还有就是准备好网卡驱动工作所需的数据，譬如来自上一层的IP数据包、[下一跳](#)（Next Hop）的MAC地址（这个地址是通过[ARP Request](#)得到的）等等。
- **Driver**：网卡驱动程序（Driver）是网络访问层中面向硬件一侧的接口，网卡驱动程序会通过[DMA](#)将主存中的待发送的数据包复制到驱动内部的缓冲区之中。数据被复制的同时，也会将上层提供的IP数据包、下一跳MAC地址这些信息，加上网卡的MAC地址、VLAN Tag等信息一并封装成为[以太帧](#)（Ethernet Frame），并自动计算校验和。对于需要确认重发的信息，如果没有收到接收者的确认（ACK）响应，那重发的处理也是在这里自动完成的。

上面这些阶段是信息从程序中对外发出时经过协议栈的过程，接收过程则是从相反方向进行的逆操作。程序发送数据做的是层层封包，加入协议头，传给下一层；接受数据则是层层解包，提取协议体，传给上一层，你可以类比来理解数据包接收过程，笔者就不再专门列举一遍数据接收步骤了。

干预网络通信

网络协议栈的处理是一套相对固定和封闭的流程，整套处理过程中，除了在网络设备这层能看到一点点程序以设备的形式介入处理的空间外，其他过程似乎就没有什么可供程序插手的余地了。然而事实并非如此，从Linux Kernel 2.4版开始，内核开放了一套通用的、可供代码干预数据在协议栈中流转的过滤器框架。这套名为Netfilter的框架是Linux防火墙和网络的主要维护者Rusty Russell提出并主导设计的，它围绕网络层（IP协议）的周围，埋下了五个钩子（Hooks），每当有数据包流到网络层，经过这些钩子时，就会自动触发由内核模块注册在这里的回调函数，程序代码就能够通过回调来干预Linux的网络通信。笔者先将这五个钩子的名字与含义列出：

- PREROUTING：来自设备的数据包进入协议栈后立即触发此钩子。PREROUTING钩子在进入IP路由之前触发，这意味着只要接收到的数据包，无论是否真的发往本机，都会触发此钩子。一般用于目标网络地址转换（Destination NAT，DNAT）。
- INPUT：报文经过IP路由后，如果确定是发往本机的，将会触发此钩子，一般用于加工发往本地进程的数据包。
- FORWARD：报文经过IP路由后，如果确定不是发往本机的，将会触发此钩子，一般用于处理转发到其他机器的数据包。
- OUTPUT：从本机程序发出的数据包，在经过IP路由前，将会触发此钩子，一般用于加工本地进程的输出数据包。
- POSTROUTING：从本机网卡出去的数据包，无论是本机的程序所发出的，还是由本机转发给其他机器的，都会触发此钩子，一般用于源网络地址转换（Source NAT，SNT）。



应用收、发数据包所经过的Netfilter钩子

Netfilter允许在同一个钩子处注册多个回调函数，因此向钩子注册回调函数时必须提供明确的优先级，以便触发时能按照优先级从高到低进行激活。由于回调函数会存在多个，看起来就像挂接在同一个钩子上的一串链条，因此钩子触发的回调函数集合就被称为“回调链”（Chained Callbacks），这个名字导致了后续基于Netfilter设计的Xtables系工具，如稍后介绍的iptables均有使用到“链”（Chain）的概念。虽然现在看来Netfilter只是一些简单的事件回调机制而已，然而这样一套简单的设计，却成为了整座Linux网络大厦的核心基石，Linux系统提供的许多网络能力，如数据包过滤、封包处理（设置标志位、修改TTL等）、地址伪装、网络地址转换、透明代理、访问控制、基于协议类型的连接跟踪，带宽限速，等等，都是在Netfilter基础之上实现的。

以Netfilter为基础的应用有很多，其中使用最广泛的毫无疑问要数Xtables系列工具，譬如iptables¹¹、ebtables、arpTables、ip6tables等等。这里面至少iptables应该是用过Linux系统的开发人员都或多或少会使用过，它常被称为是Linux系统“自带的防火墙”，然而iptables实际能做的事情已远远超出防火墙的范畴，严谨地讲，比较贴切的定位应是能够代替Netfilter

多数常规功能的IP包过滤工具。iptables的设计意图是因为Netfilter的钩子回调虽然很强大，但毕竟要通过程序编码才够能使用，并不适合系统管理员用来日常运维，而它的价值便是以配置去实现原本用Netfilter编码才能做到的事情。iptables先把用户常用的管理意图总结成具体的行为预先准备好，然后在满足条件时自动激活行为。以下列出了部分iptables预置的行为：

- DROP：直接将数据包丢弃。
- REJECT：给客户端返回Connection Refused或Destination Unreachable报文。
- QUEUE：将数据包放入用户空间的队列，供用户空间的程序处理。
- RETURN：跳出当前链，该链里后续的规则不再执行。
- ACCEPT：同意数据包通过，继续执行后续的规则。
- JUMP：跳转到其他用户自定义的链继续执行。
- REDIRECT：在本机做端口映射。
- MASQUERADE：地址伪装，自动用修改源或目标的IP地址来做NAT
- LOG：在/var/log/messages文件中记录日志信息。
-

这些行为本来能够被挂载到Netfilter钩子的回调链上，但iptables又进行了一层额外抽象，不是把行为与链直接挂钩，而是根据这些底层操作根据其目的，先总结为更高层次的规则。举个例子，假设你挂载规则目的是为了实现网络地址转换（NAT），那就应该对符合某种特征的流量（譬如来源于某个网段、从某张网卡发送出去）、在某个钩子上（譬如做SNAT通常在POSTROUTING，做DNAT通常在PREROUTING）进行MASQUERADE行为，这样具有相同目的的规则，就应该放到一起才便于管理，由此便形成“规则表”的概念。iptables内置了五张不可扩展的规则表（其中security表并不常用，很多资料只计算了前四张表），如下所列：

1. raw表：用于去除数据包上的[连接追踪机制](#)（Connection Tracking）。
2. mangle表：用于修改数据包的报文头信息，如服务类型（Type Of Service，ToS）、生存周期（Time to Live，TTL）以及为数据包设置Mark标记，典型的应用是链路的服务质量管理（Quality Of Service，QoS）。
3. nat表：用于修改数据包的源或者目的地址等信息，典型的应用是网络地址转换（Network Address Translation）。
4. filter表：用于对数据包进行过滤，控制到达某条链上的数据包是继续放行、直接丢弃或拒绝（ACCEPT、DROP、REJECT），典型的应用是防火墙。

5. security表：用于在数据包上应用SELinux，这张表并不常用。

以上五张规则表是具有优先级的：raw→mangle→nat→filter→security，也即是上面列举它们的顺序。在iptables中新增规则时，需要按照规则的意图指定要存入到哪张表中，如果没有指定，默认将会存入filter表。此外，每张表能够使用到的链也有所不同，具体表与链的对应关系如下所示：

	PREROUTING	POSTROUTING	FORWARD	INPUT	OUTPUT
raw	√	✗	✗	✗	√
mangle	√	√	√	√	√
nat (Source)	✗	√	✗	√	✗
nat (Destination)	√	✗	✗	✗	√
filter	✗	✗	√	√	√
security	✗	✗	√	√	√

从名字上就能看出预置的五条链直接源自于Netfilter的钩子，它们与五张规则表的对应关系是固定的，用户不能增加自定义的表，或者修改已有表与链的关系，但可以增加自定义的链，新增的自定义链与Netfilter的钩子没有天然的对应关系，换而言之就是不会被自动触发，只有显式使用JUMP行为，从默认的五条链中跳转过去才能被执行。

iptables不仅仅是Linux系统自带的一个网络工具，它在容器间通信中扮演相当重要的角色，譬如Kubernetes用来管理Service的核心组件kube-proxy，就依赖iptables来完成ClusterIP到Pod的通信（也可以采用IPVS，IPVS同样是基于Netfilter的），这种通信的本质就是一种NAT访问。对于Linux用户，以上都是相当基础的网络常识，但如果你平常较少在Linux系统下工作，就可能需要一些用iptables充当防火墙过滤数据、充当作路由器转发数据、充当作网关做NAT转换的实际例子来帮助理解，由于这些操作在网上很容易就能找到，笔者便不专门去举例说明了。

行文至此，本章用了两个小节的篇幅去介绍Linux下网络通信的协议栈模型，以及程序如何干涉在协议栈中流动的信息，它们与虚拟化并没有什么直接关系，是整个Linux网络通信的必要基础。从下一节开始，我们就要开始专注于与网络虚拟化密切相关的内容了。

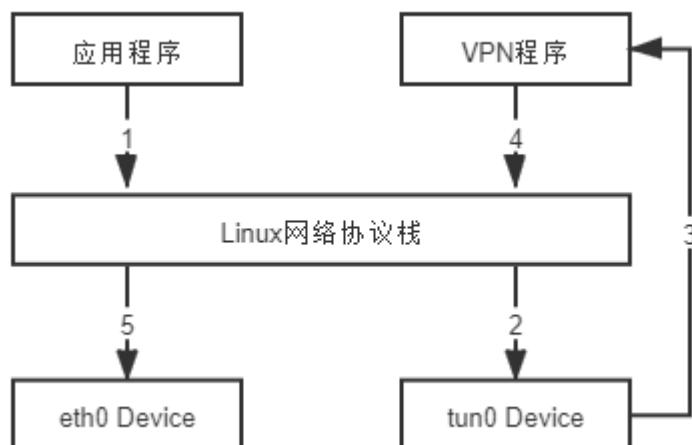
虚拟化网络设备

虚拟化网络并不需要完全遵照物理网络的样子来设计，不过，由于已有大量现成的代码原本就是面向于物理存在的网络设备来编码实现的，也有出于方便理解和知识继承的方面的考虑，虚拟化网络与物理网络中的设备还是有相当高的相似性。所以，笔者准备从网络中那些与网卡、交换机、路由器等对应的虚拟设施，以及如何使用这些虚拟设施来组成网络入手，来介绍容器间网络的通信基础设施。

网卡：tun/tap、veth

目前主流的虚拟网卡方案有[tun/tap](#)和[veth](#)两种，在时间上tun/tap出现得更早，它是一组通用的虚拟驱动程序包，里面包含了两个设备，分别是用于网络数据包处理的虚拟网卡驱动，以及用于内核空间与用户空间的间交互的[字符设备](#)（Character Devices，这里具体指`/dev/net/tun`）驱动。大概在2000年左右，Solaris系统为了实现[隧道协议](#)（Tunneling Protocol）开发了这套驱动，从Linux Kernel 2.1版开始移植到Linux内核中，当时是源码中的可选模块，2.4版之后发布的内核都会默认编译tun/tap的驱动。

tun和tap是两个相对独立的虚拟网络设备，其中tap模拟了以太网设备，操作二层数据包（以太帧），tun则模拟了网络层设备，操作三层数据包（IP报文）。使用tun/tap设备的目的是实现把来自协议栈的数据包先交由某个打开了`/dev/net/tun`字符设备的用户进程处理后，再把数据包重新发回到链路中。你可以通俗地将它理解为这块虚拟化网卡驱动一端连接着网络协议栈，另一端连接着用户态程序，而普通的网卡驱动则是一端连接则网络协议栈，另一端连接着物理网卡。只要协议栈中的数据包能被用户态程序截获并加工处理，程序员就有足够的舞台空间去玩出各种花样，譬如数据压缩、流量加密、透明代理等功能都能够以此为基础来实现，以最典型的VPN应用程序为例，程序发送给tun设备的数据包，会经过如下所示的顺序流进VPN程序：



VPN中数据流动示意图

应用程序通过tun设备对外发送数据包后，tun设备如果发现另一端的字符设备已被VPN程序打开（这就是一端连接着网络协议栈，另一端连接着用户态程序），便会把数据包通过字符设备发送给VPN程序，VPN收到数据包，会修改后再重新封装成新报文，譬如数据包原本是发送给A地址的，VPN把整个包进行加密，然后作为报文体，封装到另一个发送给B地址的新数据包当中。这种将一个数据包套进另一个数据包中的处理方式被形象地形容为“隧道”（Tunneling），隧道技术是在物理网络中构筑逻辑网络的经典做法。而其中提到的加密，也有标准的协议可遵循，譬如IPSec协议。

使用tun/tap设备传输数据需要经过两次协议栈，不可避免地会有一定的性能损耗，如果条件允许，容器对容器的直接通信并不会把tun/tap作为首选方案，一般是基于稍后介绍的veth来实现的。但是tun/tap没有veth那样要求设备成对出现、数据要原样传输的限制，数据包到用户态程序后，程序员就有完全掌控的权力，要进行哪些修改，要发送到什么地方，都可以编写代码去实现，因此tun/tap方案比起veth方案有更广泛的适用范围。

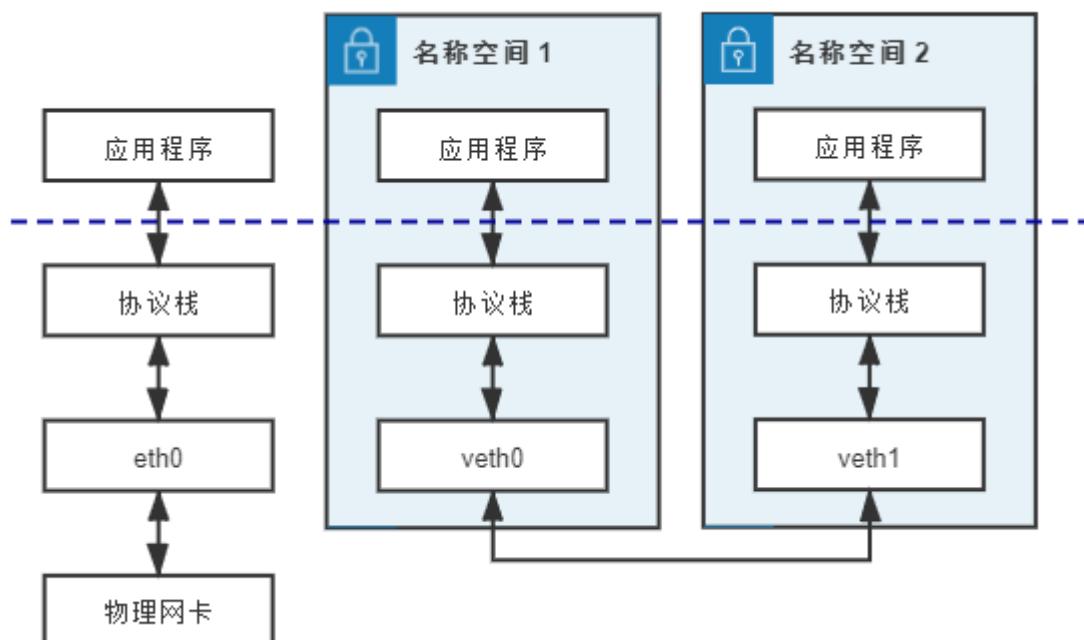
veth是另一种主流的虚拟网卡方案，在Linux Kernel 2.6版本，Linux开始支持网络名空间隔离的同时，也提供了专门的虚拟以太网（Virtual Ethernet，习惯简写做veth）让两个隔离的网络名称空间之间可以互相通信。直接把veth比喻成是虚拟网卡其实并不十分准确，如果要和物理设备类比，它应该相当于由交叉网线连接的一对物理网卡。

额外知识：直连线序、交叉线序

交叉网线是指一头是T568A标准，另外一头是T568B标准的网线。直连网线则是两头采用同一种标准的网线。

网卡对网卡这样的同类设备需要使用交叉线序的网线来连接，网卡到交换机、路由器就采用直连线序的网线，不过现在的网卡大多带有线序翻转功能，直连线也可以网卡对网卡地连通了。

veth实际上不是一个设备，而是一对设备，因而也常被称作veth pair。要使用veth，必须在两个独立的网络名称空间中进行才有意义，因为veth pair是一端连着协议栈，另一端彼此相连的，在veth设备的其中一端输入数据，这些数据就会从设备的另外一端原样不变地流出，它工作时数据流动如下图所示：



veth pair工作示意图

由于两个容器之间采用veth通信不需要反复多次经过网络协议栈，这让veth比起tap/tun具有更好的性能，也让veth pair的实现变的十分简单，内核中只用了几十行代码实现了一个数据复制函数就完成了veth的主体功能。veth以模拟网卡直连的方式很好地解决了两个容器之间的通信问题，然而对多个容器间通信，如果仍然单纯只用veth pair的话，事情就会变得非常麻烦，让每个容器都为与它通信的其他容器建立一对专用的veth pair并不实际，这时就迫切需要有一台虚拟化的交换机来解决多容器之间的通信问题了。

交换机：Linux Bridge

既然有了虚拟网卡，很自然也会联想到让网卡接入到交换机里，实现多个容器间的相互连接。Linux Bridge便是Linux系统下的虚拟化交换机，虽然它以“网桥”（Bridge）而不

是“交换机”(Switch)为名，然而使用过程中，你会发现Linux Bridge的目的看起来像交换机，功能使用起来像交换机、程序实现起来也像交换机，实际就是一台虚拟交换机。

Linux Bridge是在Linux Kernel 2.2版本开始提供的二层转发工具，由 `brctl` 命令创建和管理。Linux Bridge创建以后，便能够接入任何位于二层的网络设备，无论是真实的物理设备（譬如`eth0`）抑或是虚拟的设备（譬如`veth`或者`tap`）都能与Linux Bridge配合工作。当有二层数据包（以太帧）从网卡进入Linux Bridge，它将根据数据包的类型和目标MAC地址，按如下规则转发处理：

- 如果数据包是广播帧，转发给所有接入网桥的设备。
- 如果数据包是单播帧：
 - 且MAC地址在地址转发表中不存在，则[洪泛](#)（ Flooding ）给所有接入网桥的设备，并将响应设备的接口与MAC地址学习（ MAC Learning ）到自己的MAC地址转发表中。
 - 且MAC地址在地址转发表中已存在，则直接转发到地址表中指定的设备。
- 如果数据包是此前转发过的，又重新发回到此Bridge，说明冗余链路产生了环路。由于以太帧不像IP报文那样有TTL来约束，因此一旦出现环路，如果没有额外措施来处理的话就会永不停歇地转发下去。对于这种数据包就需要交换机实现[生成树协议](#)（ Spanning Tree Protocol , STP ）来交换拓扑信息，生成唯一拓扑链路以切断环路。

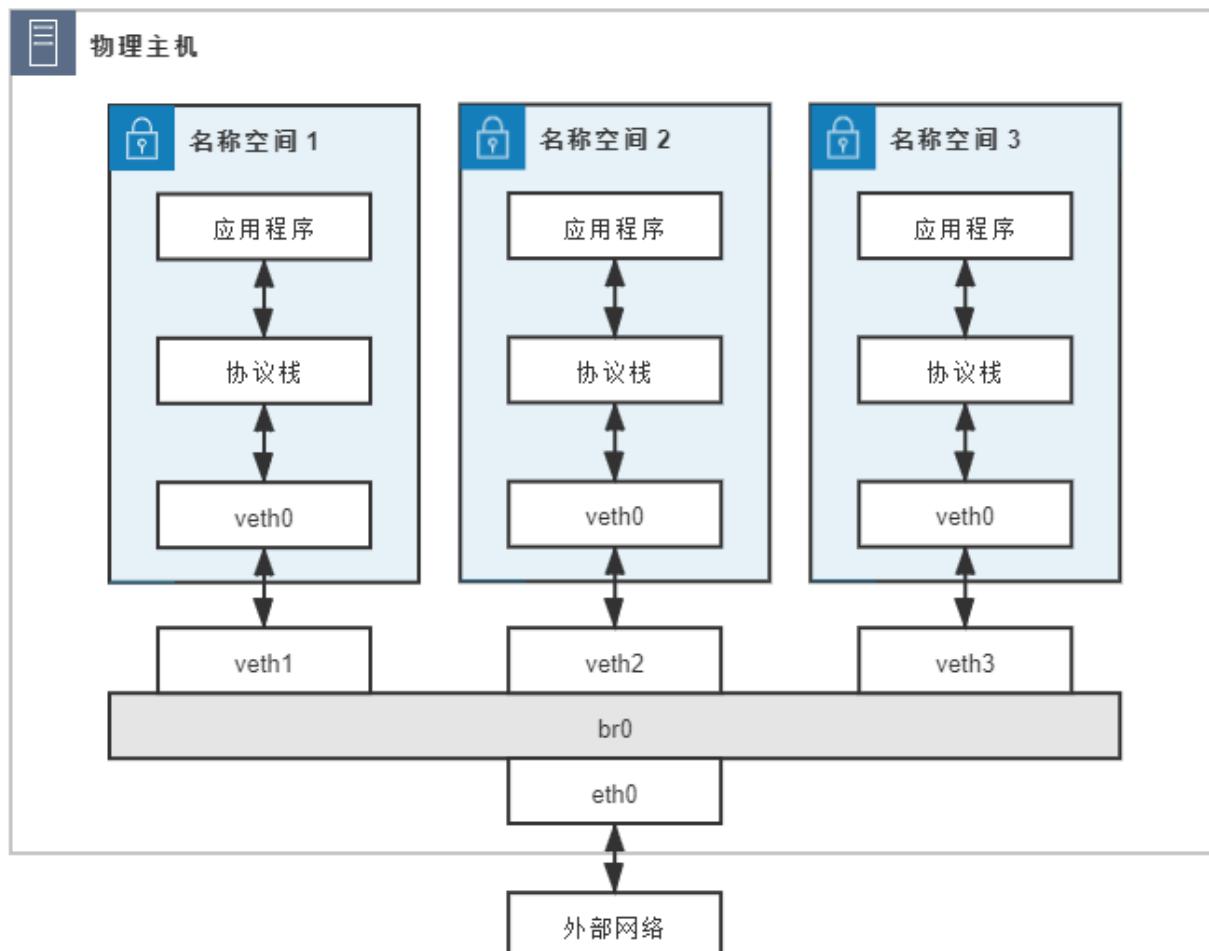
上面提到的这些名词，譬如二层转发、泛洪、STP、MAC学习、地址转发表，等等，都是物理交换机中极为成熟的概念，它们在Linux Bridge中都有对应的实现，所以说Linux Bridge不仅用起来像交换机，实现起来也像交换机。不过，它与普通的物理交换机也还是有一点差别的，普通交换机只会单纯地做二层转发，Linux Bridge却还支持把发给它自身的数据包接入到主机的三层的协议栈中。

对于通过 `brctl` 命令显式接入网桥的设备，Linux Bridge与物理交换机的转发行为是完全一致的，也不允许给接入的设备设置IP地址，因为网桥是根据MAC地址做二层转发的，就算设置了三层的IP地址也毫无意义。然而Linux Bridge与普通交换机的区别是除了显式接入的设备外，它自己也无可分割地连接着一台有着完整网络协议栈的Linux主机，因为Linux Bridge本身肯定是在某台Linux主机上创建的，可以看作Linux Bridge有一个与自己名字相同的隐藏端口，隐式地连接了创建它的那台Linux主机。因此，Linux Bridge允许给自己设置IP地址，比普通交换机多出一种特殊的转发情况：

- 如果数据包的目的MAC地址为网桥本身，并且网桥有设置了IP地址的话，那该数据包即被认为是收到发往创建网桥那台主机的数据包，此数据包将不会转发到任何设备，而是直接交给上层（三层）协议栈去处理。

此时，网桥就取代了eth0设备来对接协议栈，进行三层协议的处理。设置这条特殊转发规则的好处是：只要通过简单的NAT转换，就可以实现一个最原始的单IP容器网络。这种组网是最基本的容器间通信形式，笔者举个具体例子来帮助你理解。假设现有如下设备，它们的连接情况如图所示，具体配置为：

- 网桥br0：分配IP地址192.168.31.1；
- 容器：三个网络名称空间（容器），分别编号为1、2、3，均使用veth pair接入网桥，且有如下配置：
 - 在容器一端的网卡名为veth0，在网桥一端网卡名为veth1、veth2、veth3；
 - 三个容器中的veth0网卡分配IP地址：192.168.1.10、192.168.1.11、192.168.1.12；
 - 三个容器中的veth0网卡设置网关为网桥，即192.168.31.1；
 - 网桥中的veth1、veth2、veth3无IP地址；
- 物理网卡eth0：分配的IP地址14.123.254.86；
- 外部网络：外部网络中有一台服务器，地址为122.246.6.183



Linux Bridge构建单IP容器网络

如果名称空间1中的应用程序想访问外网地址为122.246.6.183的服务器，由于容器没有自己的公网IP地址，程序发出的数据包必须经过如下步骤处理后，才能最终到达外网服务器：

1. 应用程序调用Socket API发送数据，此时生成的原始数据包为：

- 源MAC：veth0的MAC
- 目标MAC：网关的MAC（即网桥的MAC）
- 源IP：veth0的IP，即192.168.31.1
- 目标IP：外网的IP，即122.246.6.183

2. 从veth0发送的数据，会在veth1中原样出来，网桥将会从veth1中接收到一个目标MAC为自己的数据包，并且网桥有配置IP地址，由此触发了Linux Bridge的特殊转发规则。这个数据包便不会转发给任何设备，而是转交给主机的协议栈处理。
注意，从这步以后就是三层路由了，已不在网桥的工作范围之内，是由Linux主机依靠Netfilter进行IP转发（IP Forward）去实现的。

3. 数据包经过主机协议栈，Netfilter的钩子被激活，预置好的iptables NAT规则会修改数据包的源IP地址，将其改为物理网卡eth0的IP地址，并在映射表中记录设备端口及两个IP地址之间的对应关系，经过SNAT之后的数据包，最终会从eth0出去，此时报文头中的地址为：

- 源MAC：eth0的MAC
- 目标MAC：下一跳（Hop）的MAC
- 源IP：eth0的IP，即14.123.254.86
- 目标IP：外网的IP，即122.246.6.183

4. 可见，经过主机协议栈后，数据包的源和目标IP地址均为公网的IP，这个数据包在外部网络中可以根据IP正确路由到目标服务器手上。当目标服务器处理完毕，对该请求发出响应后，返回数据包的目标地址也是公网IP。当返回的数据包经过链路所有跳点，由eth0达到网桥时，报文头中的地址为：

- 源MAC：eth0的MAC
- 目标MAC：网桥的MAC
- 源IP：外网的IP，即122.246.6.183
- 目标IP：eth0的IP，即14.123.254.86

5. 可见，这同样是一个以网桥MAC地址为目标的数据包，同样会触发特殊转发规则，交由协议栈处理。此时Linux将根据映射表中的转换关系做DNAT转换，把目标IP地址从eth0替换回veth0的IP，最终veth0收到的响应数据包为：

- 源MAC：网桥的MAC
- 目标MAC：veth0的MAC
- 源IP：外网的IP，即122.246.6.183
- 目标IP：veth0的IP，即192.168.31.1

在以上处理过程中，Linux主机独立承担了三层路由的职责，一定程度上扮演了路由器的角色。由于有Netfilter的存在，对网络层的路由转发，就无需像Linux Bridge一样专门提供 brctl 这样的命令去创建一个虚拟设备，通过Netfilter很容易就能在Linux内核完成根据IP地址进行路由的功能，你也可以理解为Linux Bridge是一个人工创建的虚拟交换机，而Linux内核则是一个天然的虚拟路由器。

限于篇幅，笔者仅举例介绍Linux Bridge这一种虚拟交换机的方案，此外还有OVS（Open vSwitch）等同样常见，而且更强大、更复杂的方案这里就不再涉及了。

网络：VXLAN

有了虚拟化网络设备后，下一步就是要使用这些设备组成网络，容器分布在不同的物理主机上，每一台物理主机都有物理网络相互通联，然而这种网络的物理拓扑结构是相对固定的，很难跟上云原生时代的分布式系统的逻辑拓扑结构变动频率，譬如服务的扩缩、断路、限流，等等，都可能要求网络跟随做出相应的变化。正因如此，软件定义网络（Software Defined Network，SDN）的需求在云计算和分布式时代变得前所未有地迫切，SDN的核心思路是在物理的网络之上再构造一层虚拟化的网络，将控制平面和数据平面分离开来，实现流量的灵活控制，为核心网络及应用的创新提供良好的平台。SDN里位于下层的物理网络被称为Underlay，它着重解决网络的连通性与可管理性，位于上层的逻辑网络被称为Overlay，它着重为应用提供与软件需求相符的传输服务和网络拓扑。

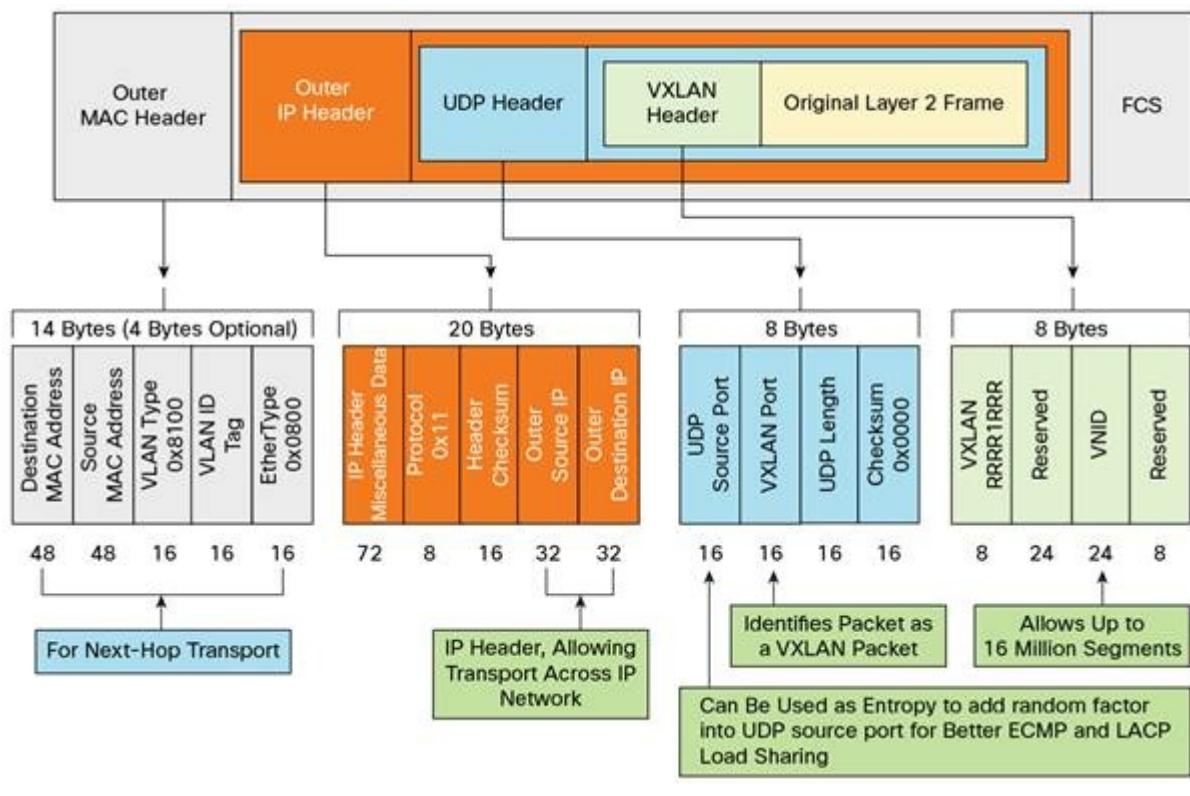
软件定义网络已经发展了十余年时间，远比云原生、微服务这些概念出现得更早。网络设备商基于硬件设备开发出了EVI（Ethernet Virtualization Interconnect）、TRILL（Transparent Interconnection of Lots of Links）、SPB（Shortest Path Bridging）等大二层网络技术；软件厂商也提出了VXLAN（Virtual eXtensible LAN）、NVGRE（Network Virtualization Using Generic Routing Encapsulation）、STT（A Stateless Transport Tunneling Protocol for Network Virtualization）等一系列基于虚拟交换机实现的Overlay网络。由于跨主机的容器间通信，用的大多是Overlay网络，本节里，笔者会以VXLAN为例去介绍Overlay网络的原理。

VXLAN你有可能没听说过，但VLAN¹相信只要从事计算机专业的人都有所了解。VLAN的全称是“虚拟局域网”（Virtual Local Area Network），从名称来看它也算是网络虚拟化技术的早期成果之一了。由于二层网络本身的工作特性决定了它非常依赖于广播，无论是广播帧（如ARP请求、DHCP、RIP都会产生广播帧），还是泛洪路由，其执行成本都随着接入二层网络设备数量的增长而等比例增加，当设备太多，广播又频繁的时候，很容易就会形成广播风暴²（Broadcast Radiation）。因此，VLAN的首要职责就是划分广播域，将连接在同一个物理网络上的设备区分开来，划分的具体方法是在以太帧的报文头中加入VLAN Tag，让所有广播只针对具有相同VLAN Tag的设备生效。这样既缩小了广播域，也附带提高了安全性和可管理性，因为两个VLAN之间不能直接通信。如果确有通信的需要，就必须通过三层设备来进行，譬如使用单臂路由³（Router on a Stick）或者三层交换机。

然而VLAN有两个明显的缺陷，第一个缺陷在于VLAN Tag的设计，定义VLAN的802.1Q规范是在1998年提出的，当时的网络工程师完全不可能预料到未来云计算会如此地普及，因而只给VLAN Tag预留了32 Bits的存储空间，其中还要分出16 Bits存储标签协议识别符（Tag Protocol Identifier）、3 Bits存储优先权代码点（Priority Code Point）、1 Bits存储标准格式指示（Canonical Format Indicator），剩下的12 Bits才能用来存储VLAN ID（Virtualization Network Identifier，VNI），换而言之，VLAN ID最多只能有 $2^{12}=4096$ 种取值。当云计算数据中心出现后，即使不考虑虚拟化的需求，单是需要分配IP的物理设备都有可能数以万计甚至数以十万计，这样4096个VLAN肯定是不够用的。后来IEEE的工程师们又提出802.1AQ规范力图补救这个缺陷，大致思路是给以太帧连续打上两个VLAN Tag，每个Tag里仍然只有12 Bits的VLAN ID，但两个加起来就可以存储 $2^{24}=16,777,216$ 个不同的VLAN ID了，由于两个VLAN Tag并排放在报文头上，802.1AQ规范还有了个QinQ（802.1Q in 802.1Q）的昵称别名。

QinQ是2011年推出的规范，但是直到现在都并没有特别普及，除了需要设备支持外，它还解决不了VLAN的第二个缺陷：跨数据中心传递。VLAN本身是为二层网络所设计的，但是在两个独立数据中心之间，信息只能跨三层传递，由于云计算的灵活性，大型分布式系统却完全有跨数据中心运作的可能性，此时如何让VLAN Tag在两个数据中心间传递又成了不得不考虑的麻烦事。

为了统一解决以上两个问题，IETF定义了VXLAN规范，这是三层虚拟化网络（Network Virtualization over Layer 3，NVO3）的标准技术规范之一，是一种典型的Overlay网络。VXLAN采用L2 over L4（MAC in UDP）的报文封装模式，把原本在二层传输的以太帧放到四层UDP协议的报文体内，同时加入了自己定义的VXLAN Header。在VXLAN Header里直接就有24 Bits的VLAN ID，同样可以存储1677万个不同的取值，VXLAN让二层网络得以在三层范围内进行扩展，不再受数据中心间传输的限制。VXLAN的整个报文结构如下图所示：



VXLAN报文结构

(图片来源：[Orchestrating EVPN VXLAN Services with Cisco NSO](#))

VXLAN对网络基础设施的要求很低，不需要专门的硬件提供的特别支持，只要三层可达的网络就能部署VXLAN。VXLAN网络的每个边缘入口上布置有一个VTEP (VXLAN Tunnel Endpoints) 设备，它既可以是物理设备，也可以是虚拟化设备，负责VXLAN协议报文的封包和解包。[互联网号码分配局](#) (Internet Assigned Numbers Authority , IANA) 专门分配了4789作为VTEP设备的UDP端口 (以前Linux VXLAN用的默认端口是8472，目前这两个端口在许多场景中仍有并存的情况)。

从Linux Kernel 3.7版本起，Linux系统就开始支持VXLAN。到了3.12版本，Linux对VXLAN的支持已达到完全完备的程度，能够处理单播和组播，能够运行于IPv4和IPv6之上，一台Linux主机经过简单配置之后，便可以把Linux Bridge作为VTEP设备使用。

VXLAN带来了很高的灵活性、扩展性和可管理性，同一套物理网络中可以任意创建多个VXLAN网络，每个VXLAN中接入的设备都仿佛是在一个完全独立的二层局域网中一样，不会受到外部广播的干扰，也很难遭受外部的攻击，这使得VXLAN能够良好地匹配分布式系统的弹性需求。不过，VXLAN也带来了额外的复杂度和性能开销，具体表现在：

- 传输效率的下降，如果你仔细数过前面VXLAN报文结构中UDP、IP、以太帧报文头的字节数，会发现经过VXLAN封装后的报文，新增加的报文头部分就有整整占了50 Bytes

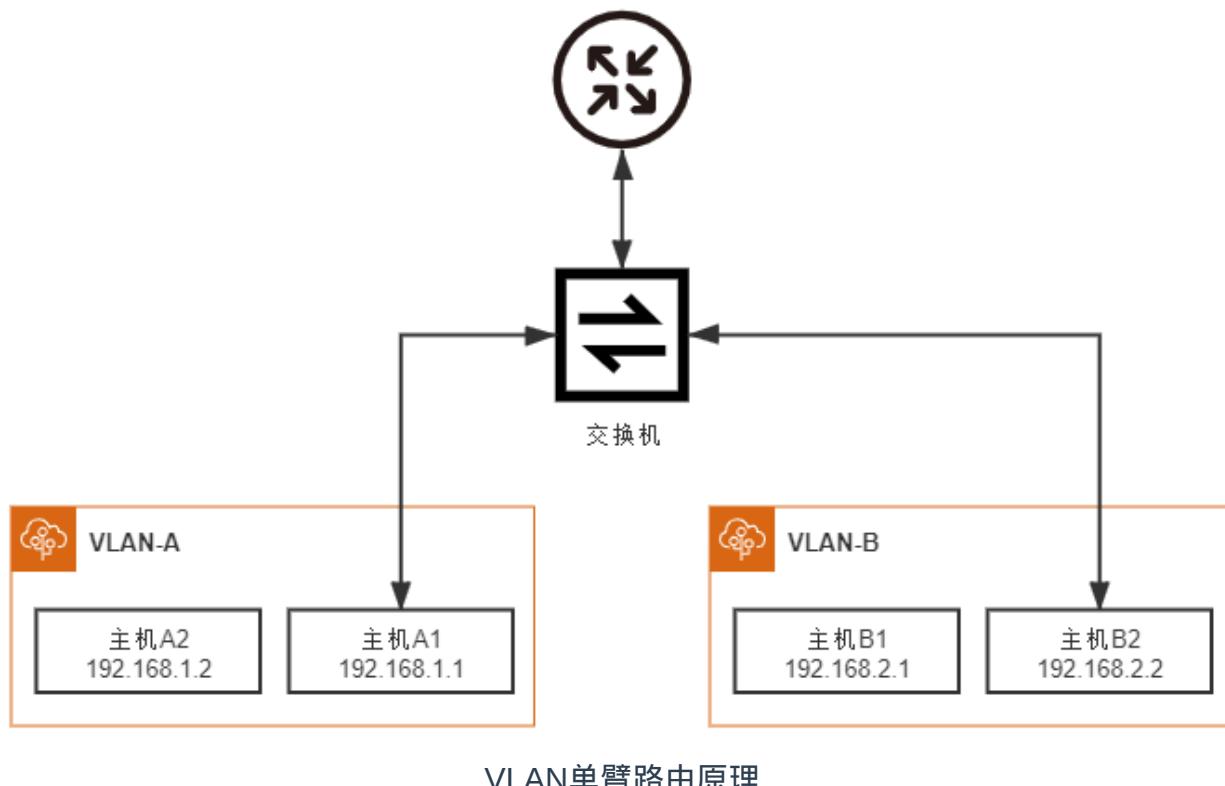
(VXLAN报文头占8 Bytes , UDP报文头占8 Bytes , IP报文头占20 Bytes , 以太帧的MAC头占14 Bytes) , 而原本只需要14 Bytes而已 , 而且现在这14 Bytes的消耗也还在 , 被封到了最里面的以太帧中。以太网的MTU是1500 Bytes , 如果是传输大量数据 , 额外损耗50 Bytes并不算很高的成本 , 但如果传输的数据本来就只有几个Bytes的话 , 那传输消耗在报文头上的成本就很高昂了。

- 传输性能的下降 , 每个VXLAN报文的封包和解包操作都属于额外的处理过程 , 尤其是用软件来实现的VTEP , 额外的运算资源消耗有时候会成为不可忽略的性能影响因素。

副本网卡 : MACVLAN

理解了VLAN和VXLAN的原理后 , 我们就有足够的前置知识去了解MACVLAN这最后一种网络设备虚拟化的方式了。

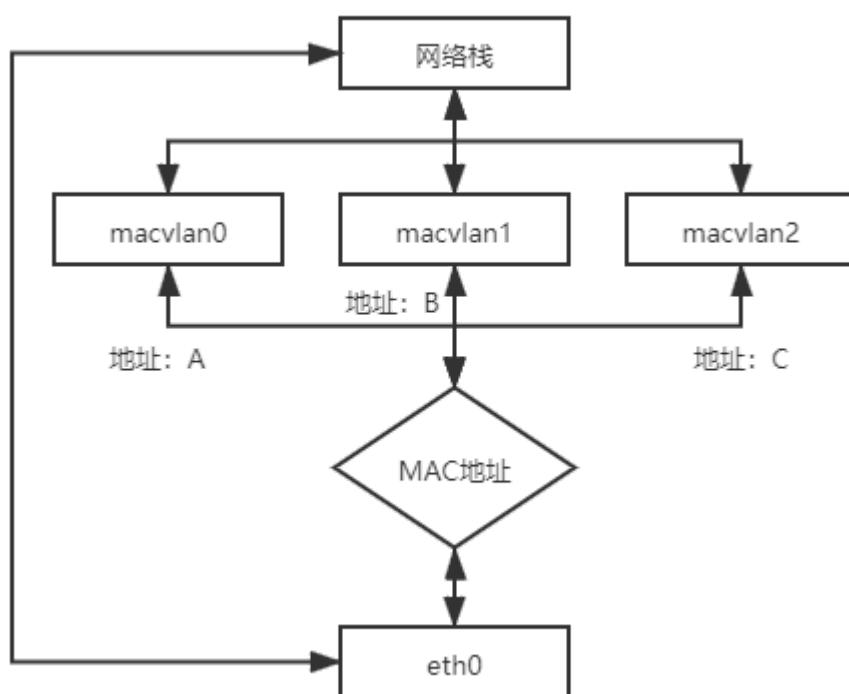
前文中提到了两个VLAN之间位于独立的广播域 , 是完全二层隔离的 , 要通信就只能通过三层设备。最简单的三层通信就是靠单臂路由了。笔者以下图所示的网络拓扑结构来举个具体例子 , 介绍单臂路由是如何工作的 :



假设位于VLAN-A中的主机A1希望将数据包发送给VLAN-B中的主机B2 , 由于A、B两个VLAN之间二层链路不通 , 因此引入了单臂路由 , 单臂路由不属于任何VLAN , 它与交换机之

间的链路允许任何VLAN ID的数据包通过，这种接口被称为TRUNK。这样，A1要和B2通信，A1就将数据包先发送给路由（只需把路由设置为网关即可做到），然后路由根据数据包上的IP地址得知B2的位置，去掉VLAN-A的VLAN Tag，改用VLAN-B的VLAN Tag重新封装数据包后发回给交换机，交换机收到后就可以顺利转发给B2了。这个过程并没什么复杂的地方，但你是否注意到一个问题，路由器应该设置怎样的IP地址呢？由于A1、B2各自处于独立的网段上，它们又各自要将同一个路由作为网关使用，这就要求路由器必须同时具备192.168.1.0/24和192.168.2.0/24的IP地址。如果真的就只有VLAN-A、VLAN-B两个VLAN，那把路由器上的两个接口分别设置不同的IP地址，然后用两条网线分别连接到交换机上也勉强算是一个解决办法，但VLAN最多支持4096个VLAN，如果要接四千多条网线就太离谱了。为了解决这个问题，802.1Q规范中专门定义了子接口（Sub-Interface）的概念，其作用是允许在同一张物理网卡上，针对不同的VLAN绑定不同的IP地址。

MACVLAN借用了VLAN子接口的思路，并且在这个基础上更进一步，不仅允许对同一个网卡设置多个IP地址，还允许对同一张网卡上设置多个MAC地址，这也是MACVLAN名字的由来。原本MAC地址是网卡接口的“身份证”，应该是严格的一对一关系，而MACVLAN打破这层关系，方法是在物理设备之上、网络栈之下生成多个虚拟的Device，每个Device都有一个MAC地址，新增Device的操作本质上相当于在系统内核中注册了一个收发特定数据包的回调函数，每个回调函数都能对一个MAC地址的数据包进行响应，当物理设备收到数据包时，会先根据MAC地址进行一次判断，确定交给哪个Device来处理，如下图所示。以交换机一侧的视角来看，这个端口后面仿佛是另一台已经连接了多个设备的交换机一样。



MACVLAN原理

用MACVLAN技术虚拟出来的副本网卡，在功能上和真实的网卡是完全对等的，此时真正的物理网卡实际上确实承担着类似交换机的职责，收到数据包后，根据目标MAC地址判断这个包应转发给哪块副本网卡处理，由同一块物理网卡虚拟出来的副本网卡，天然处于同一个VLAN之中，可以直接二层通信，不需要将流量转发到外部网络。

与Linux Bridge相比，这种以网卡模拟交换机的方法在目标上并没有本质的不同，但MACVLAN在内部实现上要比Linux Bridge轻量得多。从数据流来看，副本网卡的通信只比物理网卡多了一次判断而已，能获得很高的网络通信性能；从操作步骤来看，由于MAC地址是静态的，所以MACVLAN不需要像Linux Bridge那样考虑MAC地址学习、STP协议等复杂的算法，这进一步突出了MACVLAN的性能优势。

除了模拟交换机的Bridge模式外，MACVLAN还支持虚拟以太网端口聚合模式（Virtual Ethernet Port Aggregator，VEPA）、Private模式、Passthru模式、Source模式等另外几种工作模式，有兴趣的读者可以参考相关资料，笔者就不再逐一介绍了。

容器间通信

经过对虚拟化网络基础知识的一番铺垫后，在最后这个小节里，我们尝试使用这些知识去解构容器间的通信原理了，毕竟运用知识去解决问题才是笔者介绍网络虚拟化的根本目的。这节我们先以Docker为目标，谈一谈Docker所提供的容器通信方案¹。下一节介绍过CNI下的Kubernetes网络插件生态后，你也许会觉得Docker的网络通信相对简单，对于某些分布式系统的需求来说甚至是过于简陋了，然而，容器间的网络方案多种多样，但通信主体都是固定的，不外乎没有物理设备的虚拟主体（容器、Pod、Service、Endpoints等等）、不需要跨网络的本地主机、以及通过网络连接的外部主机三种层次，所有的容器网络通信问题，都可以归结为本地主机内部的多个容器之间、本地主机与内部容器之间和跨越不同主机的多个容器之间的通信问题，其中的许多原理都是相通的，所以Docker网络的简单，在作为检验前面网络知识有没有理解到位时倒不失为一种优势。

Docker的网络方案在操作层面上是指能够直接通过 `docker run --network` 参数指定的网络，或者先 `docker network create` 创建后再被容器使用的网络。安装Docker过程中会自动在宿主机上创建一个名为docker0的网桥，以及三种不同的Docker网络，分别是bridg

e、host和none，你可以通过 `docker network ls` 命令查看到这三种网络，具体如下所示：

```
$ docker network ls
NETWORK ID      NAME      DRIVER
SCOPE
2a25170d4064    bridge    bridge
local
a6867d58bd14    host      host
local
aeb4f8df39b1    none     null
local
```

这三种网络，对应着Docker提供的三种开箱即用的网络方案，它们分别为：

- **桥接模式**，使用 `--network=bridge` 指定，这种也是未指定网络参数时的默认网络。桥接模式下，Docker会为新容器分配独立的网络名称空间，创建好veth pair，一端接入容器，另一端接入到docker0网桥上。Docker为每个容器自动分配好IP地址，默认配置下地址范围是172.17.0.0/24，docker0的地址默认是172.17.0.1，并且设置所有容器的网关均为docker0，这样所有接入同一个网桥内的容器直接依靠二层网络来通信，在此范围之外的容器、主机就必须通过网关来访问，具体过程笔者在介绍Linux Bridge时已经举例详细讲解过。
- **主机模式**，使用 `--network=host` 指定。主机模式下，Docker不会为新容器创建独立的网络名称空间，这样容器一切的网络设施，如网卡、网络栈等都直接使用宿主机上的，容器也就不会拥有自己独立的IP地址。此模式下与外界通信无需进行NAT转换，没有性能损耗，但缺点也十分明显，没有隔离就无法避免网络资源的冲突，譬如端口号就不允许重复。
- **空置模式**，使用 `--network=none` 指定，空置模式下，Docker会给新容器创建独立的网络名称空间，但是不会创建任何虚拟的网络设备，此时容器能看到的只有一个回环设备（Loopback Device）而已。提供这种方式是为了方便用户去做自定义的网络配置，如自己增加网络设备、自己管理IP地址，等等。

除了三种开箱即用的网络外，Docker还支持以下由用户自行创建的网络：

- **容器模式**，创建容器后使用 `--network=container:容器名称` 指定。容器模式下，新创建的容器将会加入指定的容器的网络名称空间，共享一切的网络资源，但其他资源，如

文件、PID等默认仍然是隔离的。两个容器间可以直接使用回环地址（localhost）通信，端口号等网络资源不能有冲突。

- **MACVLAN模式**：使用 `docker network create -d macvlan` 创建，此网络允许为容器指定一个副本网卡，容器通过副本网卡的MAC地址来使用宿主机上的物理设备，在追求通信性能的场合，这种网络是最好的选择。Docker的MACVLAN只支持Bridge通信模式，因此在功能表现上与桥接模式相类似。
- **Overlay模式**：使用 `docker network create -d overlay` 创建，Docker说的Overlay网络实际上就是特指VXLAN，这种网络模式主要用于Docker Swarm服务之间进行通信。然而由于Docker Swarm败于Kubernetes，并未成为主流，所有这种网络模式实际很少使用。

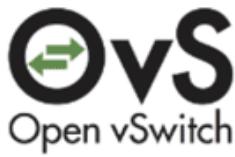
容器网络与生态

容器网络的第一个业界标准源于Docker在2015年发布的[libnetwork](#)项目，如果你还记得在“[容器的崛起](#)”中关于[libcontainer](#)的故事，那从名字上就很容易推断出libnetwork项目的目的与意义所在。这是Docker用Golang编写的、专门用来抽象容器间网络通信的一个独立模块，与libcontainer是作为OCI的标准实现类似，libnetwork是作为Docker提出的CNM规范（Container Network Model）的标准实现而设计的。不过，与libcontainer因孵化出runC项目，时至今日仍然广为人知的结局不同，libnetwork随着Docker Swarm的失败，已经基本失去了实用价值，只具备历史与学术研究方面的价值了。

CNM与CNI

如今容器网络的事实标准[CNI](#)（Container Networking Interface）与CNM在目标上几乎是完全重叠的，由此决定了CNI与CNM之间只能是你死我活的竞争关系，这与容器运行时中提及的CRI和OCI的关系明显不同，CRI与OCI目标并不一样，两者有足够的空间可以和平共处。

尽管CNM规范已是明日黄花，但它作为容器网络的先行者，对后续的容器网络标准制定有直接的指导意义，提出容器网络标准的目的就是为了把网络功能从容器运行时引擎或者容器编排系统中剥离出去，网络的专业性和针对性极强，如果不把它变成外部可扩展的功能，都由自己来做的话，不仅费时费力，还难以讨好。这个特点从下图所列的一大堆容器网络提供商就可见一斑。



部分容器网络提供商

网络的专业性与针对性也决定了CNM和CNI均采用了插件式的设计，需要接入什么样的网络，就设计一个对应的网络插件即可。所谓的插件，在形式上也就是一个可执行文件，再配上相应的Manifests描述。为了方便插件编写，CNM将协议栈、网络接口（对应于veth、tap/tun等）和网络（对应于Bridge、VXLAN、MACVLAN等）分别抽象为Sandbox、Endpoint和Network，并在接口的API中提供了这些抽象资源的读写操作。而CNI中尽管也有Sandbox、Network的概念，含义也与CNM大致相同，不过在Kubernetes资源模型的支持下，它就无需刻意地强调某一种网络资源应该如何描述、如何访问了，因此结构上显得更加轻便。

从程序功能上看，CNM和CNI的网络插件提供的能力都能划分为网络的管理与IP地址的管理两类，插件可以选择只实现其中的某一个，也可以全部都实现：

- **管理网络创建与删除。** | 解决如何创建网络，如何将容器接入到网络，以及容器如何退出和删除网络。这个过程实际上是对容器网络的生命周期管理，如果你更熟悉Docker命令，可以类比理解为基本上等同于 `docker network` 命令所做的事情。CNM规范中定义了创建网络、删除网络、容器接入网络、容器退出网络、查询网络信息、创建通信Endpoint、删除通信Endpoint等十个编程接口，而CNI中就更加简单了，只要实现对网络的增加与删除两项操作即可。你甚至不需要学过Golang语言，只从名称上都能轻松看明白以下接口中每个方法的含义是什么：

```
type CNI interface {
    AddNetworkList (net *NetworkConfigList, rt *RuntimeConf)
    (types.Result, error)
    DelNetworkList (net *NetworkConfigList, rt *RuntimeConf) error

    AddNetwork (net *NetworkConfig, rt *RuntimeConf) (types.Result,
    error)
    DelNetwork (net *NetworkConfig, rt *RuntimeConf) error
}
```

- **管理IP地址分配与回收。**解决如何为三层网络分配唯一的IP地址的问题，二层网络的MAC地址天然就具有唯一性，无需刻意地考虑如何分配的问题。但是三层网络的IP地址只有通过精心规划，才能保证在全局网络中都是唯一的，否则，如果两个容器之间可能存在相同地址，那它们就最多只能做NAT，而不可能做到直接通信。
相比起基于UUID或者数字序列实现的全局唯一ID产生器，IP地址的全局分配工作要更加困难一些，首先是要符合IPv4的网段规则，且保证不重复，这在分布式环境里只能依赖Etcd、ZooKeeper等协调工具来实现，Docker自己也提供了类似的libkv来完成这项工作。其次是必须考虑到回收的问题，否则一旦Pod发生持续重启就有可能耗尽某个网段中的所有地址。最后还必须要关注时效性，原本IP地址的获取采用标准的DHCP[↗]协议（Dynamic Host Configuration Protocol）即可，但DHCP有可能产生长达数秒的延迟，对于某些生存周期很短的Pod，这已经超出了它的忍受限度，因此在容器网络中，往往Host-Local的IP分配方式会比DHCP更加实用。

CNM到CNI

容器网络标准能够提供一致的网络操作界面，不论是什么网络插件都使用一致的API，提高了网络配置的自动化程度和在不同网络间迁移的体验，对最终用户、容器提供商、网络提供商来说都是三方共赢的事情。

CNM规范发布以后，借助Docker在容器领域的强大号召力，很快就得到了网络提供商与开源组织的支持，不说专门为Docker设计针对容器互联的网络，最起码也会让现有的网络方案兼容于CNM规范，以便能在容器圈中多分一杯羹，譬如Cisco的Contiv[↗]、OpenStack的Kuryr[↗]、Open vSwitch的OVN[↗]（Open Virtual Networking）以及来自开源项目的Calico[↗]和Weave[↗]等都是CNM阵营中的成员。唯一对CNM持有不同意见的是那些和Docker存

在直接竞争关系的产品，譬如Docker的最大竞争对手，来自CoreOS公司的RKT[↗]容器引擎。其实凭良心说，并不是其他容器引擎想刻意去抵制CNM，而是Docker制定CNM规范时完全基于Docker本身来设计，并没有考虑CNM用于其他容器引擎的可能性。

为了平衡CNM规范的影响力，也是为了在Docker的垄断背景下寻找一条出路，RKT提出了与CNM目标类似的“RKT网络提案[↗]”（RKT Networking Proposal）。一个业界标准成功与否，很大程度上取决于它支持者阵营的规模，对于容器网络这种插件式的规范更是如此。Docker力推的CNM毫无疑问是当时统一容器网络标准的最有力竞争者，如果没有外力的介入，有极大可能会成为最后的胜利者。然而，影响容器网络发展的外力还是出现了，即使此前笔者没有提过CNI，你也应该很容易猜到，在容器圈里能够掀翻Docker的“外力”，也就唯有Kubernetes一家而已。

Kubernetes开源的初期（Kubernetes 1.5提出CRI规范之前），在容器引擎上是选择彻底绑定于Docker的，但是，在容器网络的选择上，Kubernetes一直都坚持独立于Docker自己来维护网络。CNM和CNI提出以前的早期版本里，Kubernetes会使用Docker的空置网络模式（`--network=none`）来创建Pause容器，然后通过内部的kubenet来创建网络设施，再让Pod中的其他容器加入到Pause容器的名称空间中共享这些网络设施。

额外知识：kubenet

kubenet[↗]是kubelet内置的一个非常的简单的网络，采用网桥来解决Pod间通信。kubenet会自动创建一个名为cbr0的网桥，当有新的Pod启动时，会由kubenet自动将其接入cbr0网桥中，再将控制权交还给kubelet，完成后续的Pod创建流程。kubenet采用Host-Local的IP地址管理方式，具体来说是根据当前服务器对应的Node资源上的 `PodCIDR` 字段所设的网段来分配IP地址。当有新的Pod启动时，会由本地节点的IP段中分配一个空闲的IP给Pod使用。

CNM规范还未提出之前，Kubernetes自己来维护网络是必然的结果，因为Docker自带的网络基本上只聚焦于如何解决本地通信，完全无法满足Kubernetes跨集群节点的容器编排的需要。CNM规范提出之后，原本Kubernetes应该是除Docker外最大的受益者才对，CNM的价值就是能很方便地引入其他网络插件来替代掉Docker自带的网络，但Kubernetes却对Docker的CNM规范表现得颇为犹豫，经过一番评估考量，Kubernetes最终决定去转为去支持当时极不成熟的RKT的网络提案，与CoreOS合作以RKT网络提案为基础发展出CNI规范。

Kubernetes Network SIG的Leader、Google的工程师Tim Hockin专门撰写过一篇文章《[Why Kubernetes doesn't use libnetwork](#)》来解释为何Kubernetes要拒绝CNM与libnetwork。当时容器编排战争还处于三国争霸（Kubernetes、Apache Mesos、Docker Swarm）的拉锯阶段，即使强势如Kubernetes，拒绝CNM其实也要冒不小的风险，付出颇大的代价，因为这个决定不可避免会引发一系列技术和非技术的问题，譬如网络提供商要为Kubernetes专门编写不同的网络插件、由 docker run 启动的独立容器将会无法与Kubernetes启动的容器直接相互通信，等等。

促使Kubernetes拒绝CNM的理由也同样有来自于技术和非技术方面的。技术方面，Docker的网络模型做出了许多对Kubernetes无效的假设：Docker的网络有本地网络（不带任何跨节点协调能力，譬如Bridge模式就没有全局统一的IP分配）和全局网络（跨主机的容器通信，例如Overlay模式）的区别，本地网络对Kubernetes来说毫无意义，而全局网络又默认依赖libkv来实现全局IP地址管理等跨机器的协调工作。这里的libkv是Docker建立的lib*家族中另一位成员，用来对标Etcd、ZooKeeper等分布式K/V存储，这对于已经拥有了Etcd的Kubernetes来说如同鸡肋。非技术方面，Kubernetes决定放弃CNM的原因很大程度上还是由于他们与Docker在发展理念上的冲突，Kubernetes当时已经开始推进Docker从必备依赖变为可选引擎的重构工作，而Docker则坚持CNM只能基于Docker来设计。Tim Hockin在文章中举了一个例子：CNM的网络驱动没有向外部暴露网络所连接容器的具体名称，只使用一个内部分配的ID来代替，这让外部（包括网络插件和容器编排系统）很难将网络连接的容器与自己管理的容器对应关联起来，当他们向Docker开发人员反馈这个问题时，问题被以“工作符合预期结果”（Working as Intended）为理由直接关闭掉，Tim Hockin还专门列出了这些问题的详细清单，如[libnetwork #139](#)、[libnetwork #486](#)、[libnetwork #514](#)、[libnetwork #865](#)、[docker #18864](#)，这种设计被Kubernetes认为是人为地给非Docker的第三方容器引擎使用CNM设置障碍。整个沟通过程中，Docker表现得也极为强硬，明确表示他们对偏离当前路线或委托控制的想法都不太欢迎。上面这些“非技术”的问题，即使没有Docker的支持，Kubernetes自己也并非不能从“技术上”去解决，但Docker的理念令Kubernetes感到忧虑，因为Kubernetes在Docker之上扩展的很多功能，Kubernetes却并不想这些功能永远绑定在Docker之上。

CNM与libnetwork是2015年5月1日发布的，CNI则是在2015年7月发布，两者正式诞生只相差不到两个月时间，这显然是竞争的需要而非单纯的巧合。五年之后的今天，这场容器网络的话语权之争已经尘埃落定，CNI获得全面的胜利，除了Kubernetes和RKT外，Amazon ECS、RedHat OpenShift、Apache Mesos、Cloud Foundry等容器编排圈子中除了Docker

之外其他具有影响力的参与者都已宣布支持CNI规范，原本已经加入了CNM阵营的Contiv、Calico、Weave网络提供商也纷纷推出了自己的CNI插件。

网络插件生态

时至今日，支持CNI的网络插件已多达数十种，笔者不太可能逐一细说，不过，跨主机通信的网络实现方式来去也就下面这三种，我们不妨以网络实现模式为主线，每种模式介绍一个具有代表性的插件，以达到对网络插件生态窥斑见豹的效果。

- **Overlay模式**：我们已经学习过Overlay网络，知道这是一种虚拟化的上层逻辑网络，好处在于它不受底层物理网络结构的约束，有更大的自由度，更好的易用性；坏处是由于额外的包头封装导致信息密度降低，额外的隧道封包解包会导致传输性能下降。

在虚拟化环境（例如OpenStack）中的网络限制往往较多，譬如不允许机器之间直接进行二层通信，只能通过三层转发。在这类被限制网络的环境里，基本上就只能选择Overlay网络插件，常见的Overlay网络插件有Flannel（VXLAN模式）、Calico（IPIP模式）、Weave等等。

这里以Flannel-VXLAN为例，由CoreOS开发的Flannel可以说是最早的跨节点容器通信解决方案，很多其他网络插件的设计中都能找到Flannel的影子。早在2014年，VXLAN还没有进入Linux内核的时候，Flannel就已经开始流行，当时的Flannel只能采用自定义的UDP封包实现自己私有协议的Overlay网络，由于封包、解包的操作只能在用户态中进行，而数据包在内核态的协议栈中流转，这导致数据要反复在用户态、内核态之间拷贝，性能堪忧。从此Flannel就给人留下了速度慢的坏印象。VXLAN进入Linux内核后，这种内核态用户态的转换消耗已经完全消失，Flannel-VXLAN的效率比起Flannel-UDP有了很大提升，目前已经成为最常用的容器网络插件之一。

- **路由模式**：路由模式其实属于Underlay模式的一种特例，这里将它单独作为一种网络实现模式来介绍。相比起Overlay网络，路由模式的主要区别在于它的跨主机通信是直接通过路由转发来实现的，因而无需在不同主机之间进行隧道封包。这种模式的好处是性能相比Overlay网络有明显提升，坏处是路由转发要依赖于底层网络环境的支持，并不是你想做就能做到的。路由网络要求要么所有主机都位于同一个子网之内，都是二层连通的，要么不同二层子网之间由支持**边界网关协议**（Border Gateway Protocol，BGP）的路由相连，并且网络插件也同样支持BGP协议去修改路由表。

上一节介绍Linux网络基础知识时，笔者提到过Linux下不需要专门的虚拟路由，因为Linux本身就具备路由的功能。路由模式就是依赖Linux内置在系统之中的路由协议，将路由

表分发到子网的每一台物理主机的。这样，当跨主机访问容器时，Linux主机可以根据自己的路由表得知该容器具体位于哪台物理主机之中，从而直接将数据包转发过去，避免了VXLAN的封包解包而导致的性能降低。常见的路由网络有Flannel（HostGateway模式）、Calico（BGP模式）等等。

这里以Flannel-HostGateway为例，Flannel通过在各个节点上运行的Flannel Agent（Flanneld）将容器网络的路由信息设置到主机的路由表上，这样一来，所有的物理主机都拥有整个容器网络的路由数据，容器间的数据包可以被Linux主机直接转发，通信效率与裸机直连都相差无几，不过由于Flannel Agent只能修改它运行主机上的路由表，一旦主机之间隔了其他路由设备，譬如路由器或者三层交换机，这个包就会在路由设备上被丢掉，要解决这种问题就必须依靠BGP路由和Calico-BGP这类支持标准BGP协议修改路由表的网络插件共同协作才行。

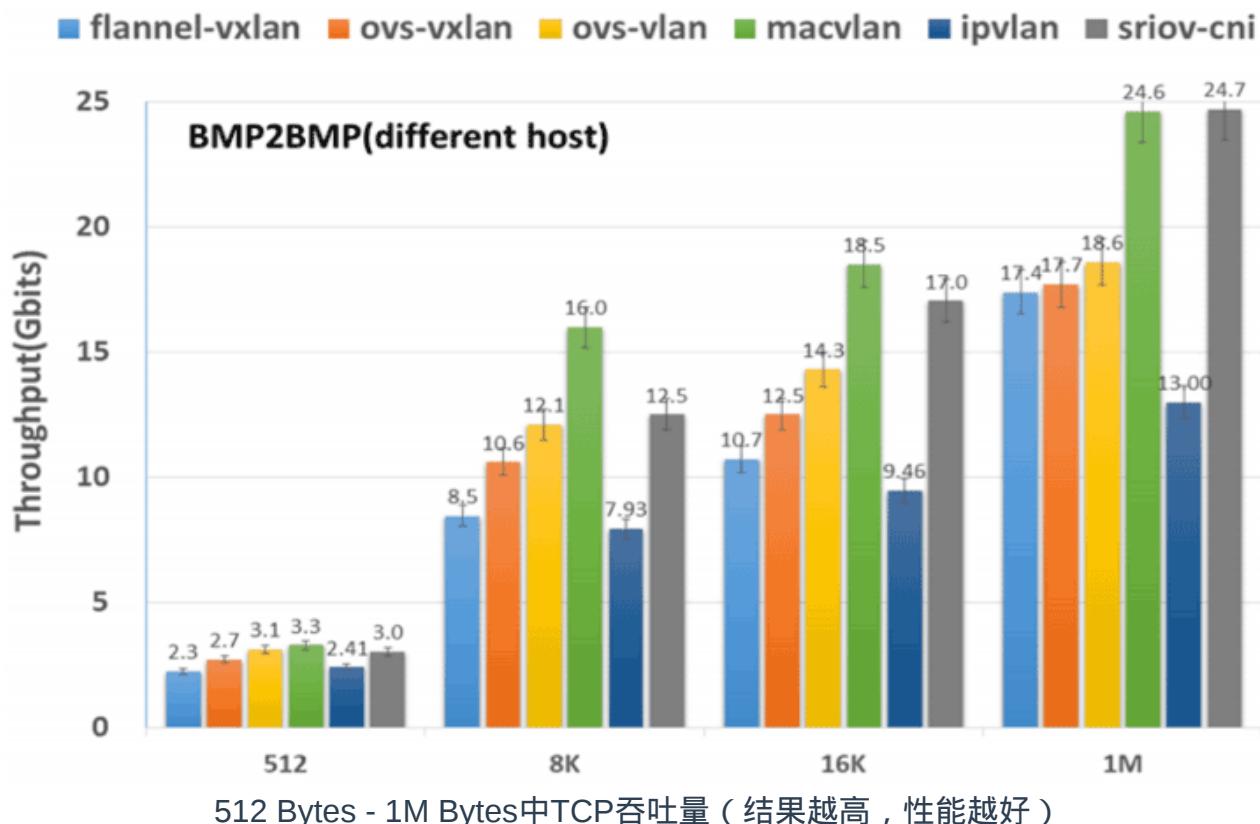
- **Underlay模式**：这里的Underlay模式特指让容器和宿主机处于同一网络，两者拥有相同的地位的网络方案。Underlay网络要求容器的网络接口能够直接与底层网络进行通信，因此该模式是直接依赖于虚拟化设备与底层网络能力的。常见的Underlay网络插件有MACVLAN、SR-IOV（Single Root I/O Virtualization）等。

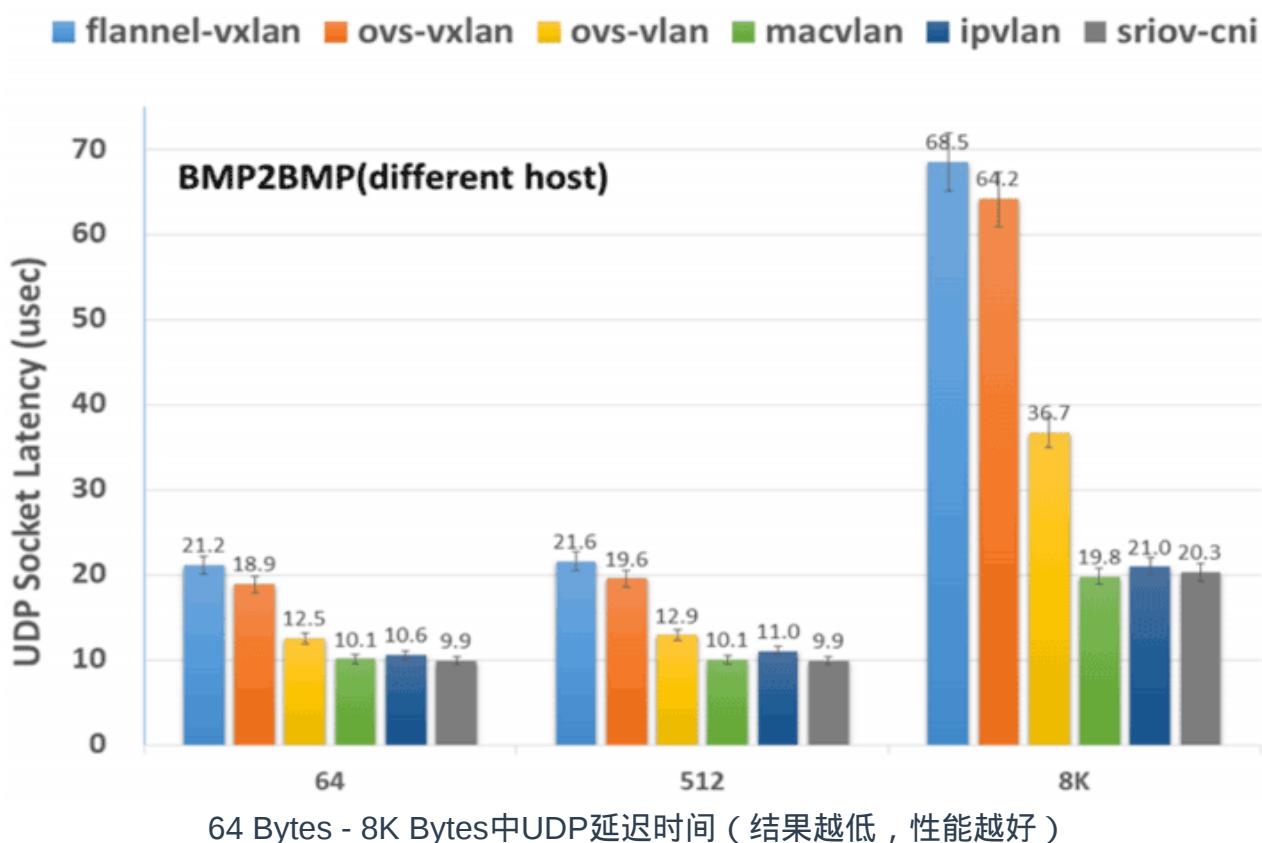
对于真正的大型数据中心、大型系统，Underlay模式才是最有发展潜力的网络模式。这种方案能够最大限度地利用硬件的能力，往往有着最优秀的性能表现。但也是由于它直接依赖于硬件与底层网络环境，必须根据软、硬件情况来进行部署，难以做到Overlay网络那样开箱即用的灵活性。

这里以SR-IOV为例，SR-IOV不是某种专门的网络名字，而是一种将PCIe设备共享给虚拟机使用的硬件虚拟化标准，目前用在网络设备上应用比较多，理论上也可以支持其他的PCIe硬件。通过SR-IOV能够让硬件在虚拟机上实现独立的内存地址、中断和DMA流，而无需虚拟机管理系统的介入。对于容器系统来说，SR-IOV的价值是可以直接在硬件层面虚拟多张网卡，并且以硬件直通（Passthrough）的形式交付给容器使用。但是SR-IOV直通部署起来通常都较为繁琐，现在容器用的SR-IOV方案不少是使用MACVTAP来对SR-IOV网卡进行转接的，MACVTAP提升了SR-IOV的易用性，但是这种转接又会带来额外的性能损失，并不一定会比其他网络方案有更好的表现。

了解过CNI插件的实现原理与分类后，相信你的下一个问题是哪种CNI网络最好？如何选择合适的CNI插件？选择CNI网络插件主要有两方面的考量因素，首先必须是你系统所处的环境是支持的，这点在前面已经有针对性地介绍过。在环境可以支持的前提下，另外一个因素就是性能与功能方面是否合乎你的要求。

性能方面，笔者引用一组测试数据供你参考。这些数据来自于2020年8月刊登在IETF的论文《Considerations for Benchmarking Network Performance in Containerized Infrastructures》[\[1\]](#)，此文中测试了不同CNI插件在裸金属服务器之间（BMP to BMP，Bare Metal Pod）、虚拟机之间（VMP to VMP，Virtual Machine Pod）、以及裸金属服务器与虚拟机之间（BMP to VMP）的本地网络和跨主机网络的通信表现。囿于篇幅，这里只列出最具代表性的是裸金属服务器之间的跨主机通信，其结果如下图所示：





从测试结果可见，MACVLAN和SR-IOV这样的Underlay网络插件的吞吐量最高、延迟最低，仅从网络性能上看它们肯定是最优秀的，相对而言Flannel-VXLAN这样的Overlay网络插件，其吞吐量只有MACVLAN和SR-IOV的70%左右，延迟更是高了两至三倍之多。Overlay为了易用性、灵活性所付出的代价还是不可忽视的，但是对于那些不以网络I/O为性能瓶颈的系统而言，这样的代价并非一定不可接受，就看你心中对通用性与性能是如何权衡取舍。

功能方面的问题就比较简单了，完全取决于你的需求是否能够满足。对于容器编排系统来说，网络并非孤立的功能模块，只提供网络通信就可以的，譬如Kubernetes的NetworkPolicy资源是用于描述“两个Pod之间是否可以访问”这类ACL策略。但它不属于CNI的范畴，因此不是每个CNI插件都会支持NetworkPolicy的声明，如果有这方面的需求，就应该放弃Flannel，去选择Calico、Weave等插件。类似的其他功能上的选择的例子还有很多，笔者不再一一列举。

持久化存储

容器是镜像的运行时实例，为了保证镜像能够重复地产生出具备一致性的运行时实例，必须要求镜像本身是持久而稳定的，这决定了在容器中发生的一切数据变动操作都不能真正写入到镜像当中，否则必然会破坏镜像稳定不变的性质。为此，容器中的数据修改操作，大多是基于[写入时复制](#)（Copy-on-Write）策略来实现的，容器会利用[叠加式文件系统](#)（OverlayFS）的特性，在用户意图对镜像进行修改时，自动将变更的内容写入到独立区域，再与原有数据叠加到一起，使其外观上看来像是“覆盖”了原有内容。这种改动通常都是临时的，一旦容器终止运行，这些存储于独立区域中的变动信息也将被一并移除，不复存在。由此可见，如果不去进行额外的处理，容器默认是不具备持久化存储能力的。

而另一方面，容器作为信息系统的运行载体，必定会产生出有价值的信息，应该被持久保存的信息，譬如扮演数据库角色的容器，大概没有什么系统能够接受数据库像缓存服务一样重启之后会丢失全部数据；多个容器之间也经常需要通过共享存储来实现某些交互操作，譬如[以前](#)曾经举过的例子，Nginx容器产生日志、Filebeat容器收集日志，两者就需要共享同一块日志存储区域才能协同工作。正因为镜像的稳定性与生产数据持久性存在矛盾，由此才产生了本章的主题：如何实现容器的持久化存储。

Kubernetes存储设计

Kubernetes在规划持久化存储能力的时候，依然遵循着它的一贯设计哲学，用户负责以资源和声明式API来描述自己的意图，Kubernetes负责根据用户意图来完成具体的操作。不过，就算仅仅是描述清楚用户的存储意图也并不是一件容易的事，相比起Kubernetes提供其他能力的资源，其内置的存储资源显得格外地复杂，甚至可以说是有些繁琐的。如果你是Kubernetes的拥趸，无法认同笔者对Kubernetes的批评，那不妨来看一看下列围绕着“Volume”所衍生出的概念，它们仅仅是Kubernetes存储相关的概念的一个子集而已，请你思考一下这些概念是否全都是必须的，是否还有整合的空间，是否有化繁为简的可能性：

- **概念**：[Volume](#)、[PersistentVolume](#)、[PersistentVolumeClaim](#)、[Provisioner](#)、[StorageClass](#)、[Volume Snapshot](#)、[Volume Snapshot Class](#)、[Ephemeral Volumes](#)、[FlexVolume Driver](#)、[Container Storage Interface](#)、[CSI Volume Cloning](#)、[Volume Limits](#)、[Volume Mode](#)、[Access Modes](#)、[Storage Capacity](#)……
- **操作**：[Mount](#)、[Bind](#)、[Use](#)、[Provision](#)、[Claim](#)、[Reclaim](#)、[Reserve](#)、[Expand](#)、[Clone](#)、[Schedule](#)、[Reschedule](#)……

诚然，Kubernetes摆弄出如此多关于存储的术语概念，最重要的原因是存储技术类别众多，为了尽可能多地兼容各种存储，Kubernetes不得不预置了很多In-Tree（意思是在Kubernetes的代码树里）插件来对接，让用户根据自己业务按需选择。同时，为了兼容那些不在预置范围内的需求场景，支持用户使用FlexVolume或者CSI来定制Out-of-Tree（意思是在Kubernetes的代码树之外）的插件，实现更加丰富多样的存储能力。表13-1列出了部分Kubernetes目前提供的存储与扩展：

表13-1：Kubernetes目前提供的存储

Temp	Ephemeral (Local)	Persistent (Network)	Extension
------	-------------------	----------------------	-----------

Temp	Ephemeral (Local)	Persistent (Network)	Extension
EmptyDir	HostPath GitRepo Local Secret ConfigMap DownwardAPI	AWS Elastic Block Store GCE Persistent Disk Azure Data Disk Azure File Storage vSphere CephFS and RBD GlusterFS iSCSI Cinder Dell EMC ScaleIO	FlexVolume CSI

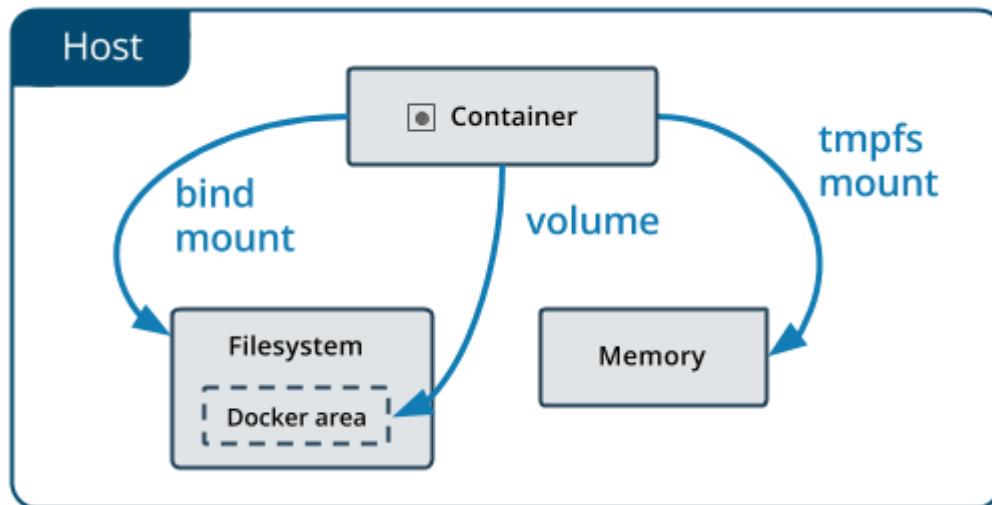
迫使Kubernetes存储设计成如此复杂，还有另外一个非技术层面的原因：Kubernetes是一个工业级的、面向生产应用的容器编排系统，这意味着即使发现某些已存在的功能有更好的实现方式，直到旧版本被淘汰出生产环境以前，原本已支持的功能都不允许突然间被移除或者替换掉，否则，如果生产系统一更新版本，已有的功能就出现异常，那对产品的累积的良好信誉是相当不利的。

为了兼容而导致的烦琐，在一定程度上可以被谅解，但这样的设计的确令Kubernetes的学习曲线变得更加陡峭。Kubernets官方文档的主要作用是参考手册，它并不会告诉你Kubernetes中各种概念的演化历程、版本发布新功能的时间线、改动的缘由与背景等信息。Kubernetes的文档系统只会以“平坦”的方式来陈述所有目前可用的功能，这有利于熟练的管理员快速查询到关键信息，却不利于初学者去理解Kubernetes的设计思想，由于难以理解那些概念和操作的本意，往往只能死记硬背，也很难分辨出它们应该如何被“更正确”的使用。介绍Kubernetes设计理念的职责，只能由[Kubernetes官方的Blog](#)这类定位超越了帮助手册的信息渠道，或者其他非官方资料去完成。本节，笔者会以Volume概念从操作系统到Docker，再到Kubernetes的演进历程为主线，去梳理前面提及的那些概念与操作，以此帮助大家理解Kubernetes的存储设计。

Mount和Volume

Mount和Volume都是来自操作系统的常用术语，Mount是动词，表示将某个外部存储挂载到系统中，Volume是名词，表示物理存储的逻辑抽象，目的是为物理存储提供有弹性的分割方式。容器源于对操作系统层的虚拟化，为了满足容器内生成数据的外部存储需求，也很自然地会将Mount和Volume的概念延拓至容器中。我们去了解容器存储的发展，不妨就以Docker的Mount操作为起始点。

目前，Docker内建支持了三种挂载类型，分别是Bind（`--mount type=bind`）、Volume（`--mount type=volume`）和tmpfs（`--mount type=tmpfs`），如下图所示。其中tmpfs用于在内存中读写临时数据，与本节主要讨论的对象持久化存储并不相符，所以后面我们只着重关注Bind和Volume两种挂载类型。



Docker的三种挂载类型（图片来自Docker官网文档[↗](#)）

Bind Mount是Docker最早提供的（发布时就支持）挂载类型，作用是把宿主机的某个目录（或文件）挂载到容器的指定目录（或文件）下，譬如以下命令中参数`-v`表达的意思就是将外部的HTML文档挂到Nginx容器的默认网站根目录下：

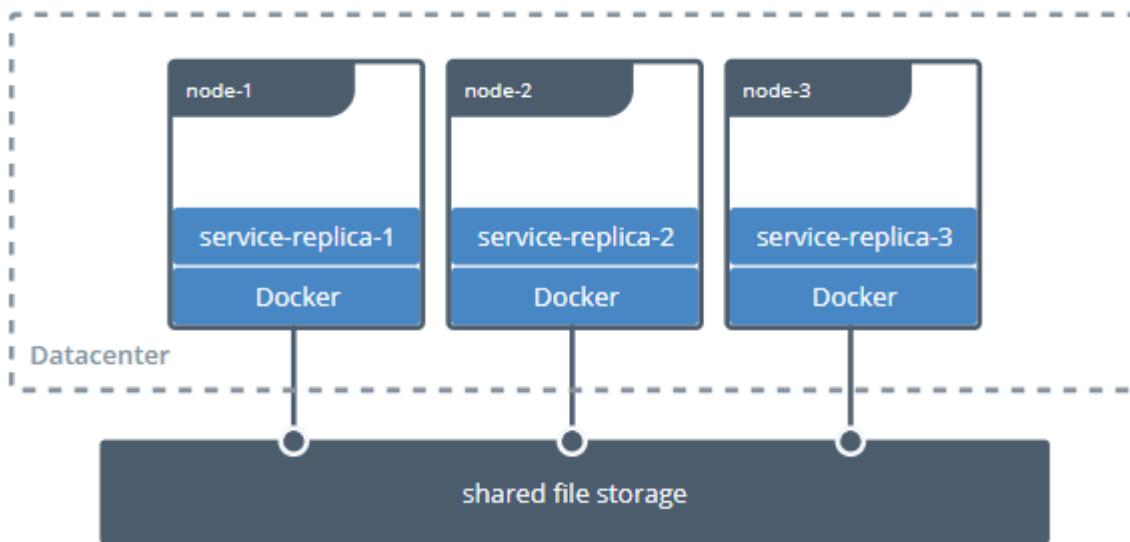
```
sh
docker run -v /icyfenix/html:/usr/share/nginx/html nginx:latest
```

请注意，虽然命令中`-v`参数是`--volume`的缩写，但`-v`最初只是用来创建Bind Mount而不是创建Volume Mount的，这种迷惑的行为也并非Docker的本意，只是由于Docker刚发布时考虑得不够周全，随随便便就在参数中占用了“Volume”这个词，到后来真的需要扩展Volume的概念来支持Volume Mount时，前面的`-v`已经被用户广泛使用了，所以也就只得如此将就着继续用。从Docker 17.06版本开始，它在Docker Swarm中借用了`--mount`参数过来，这个参数默认创建的是Volume Mount，可以通过明确的type子参数来指定另外两种挂载类型。上面命令可以等价于`--mount`版本如下形式：

```
sh
docker run --mount
type=bind,source=/icyfenix/html,destination=/usr/share/nginx/html
nginx:latest
```

从Bind Mount到Volume Mount，实质是容器发展过程中对存储抽象能力提升的外在表现。从“Bind”这个名字，以及Bind Mount的实际功能可以合理地推测，Docker最初认为“Volume”就只是一种“外部宿主机的磁盘存储到内部容器存储的映射关系”，但后来眉头一皱发现事情并没有那么简单：存储的位置并不局限只在外部宿主机、存储的介质并不局限只是物理磁盘、存储的管理也并不局限只有映射关系。

譬如，Bind Mount只能让容器与本地宿主机之间建立了某个目录的映射，如果想要在不同宿主机上的容器共享同一份存储，就必须先把共享存储挂载到每一台宿主机操作系统的某个目录下，然后才能逐个挂载到容器内使用，这种跨宿主机共享存储的场景如下图所示。



跨主机的共享存储需求（图片来自Docker官网文档[↗](#)）

这种存储范围超越了宿主机的共享存储，配置过程却要涉及到大量与宿主机环境相关的操作，只能由管理员人工去完成，不仅烦琐，而且每台宿主机环境的差异导致还很难自动化。

又譬如即便只考虑单台宿主机的情况，基于可管理性的需求，Docker也完全有支持Volume Mount的必要。Bind Mount的设计里，Docker只有容器的控制权，存放容器生产数据的主机目录是完全独立的，与Docker没有任何关系，既不受Docker保护，也不受Docker管理。数据很容易被其他进程访问到，甚至是被修改和删除。如果用户想对挂载的目录进行备份、迁移等管理运维操作，也只能在Docker之外靠管理员人工进行，这都增加了数据安全与操作意外的风险。因此，Docker希望能有一种抽象的资源来代表在宿主机或网络中存储的区域，以便让Docker能管理这些资源，由此就很自然地联想到了操作系统里Volume的概念。

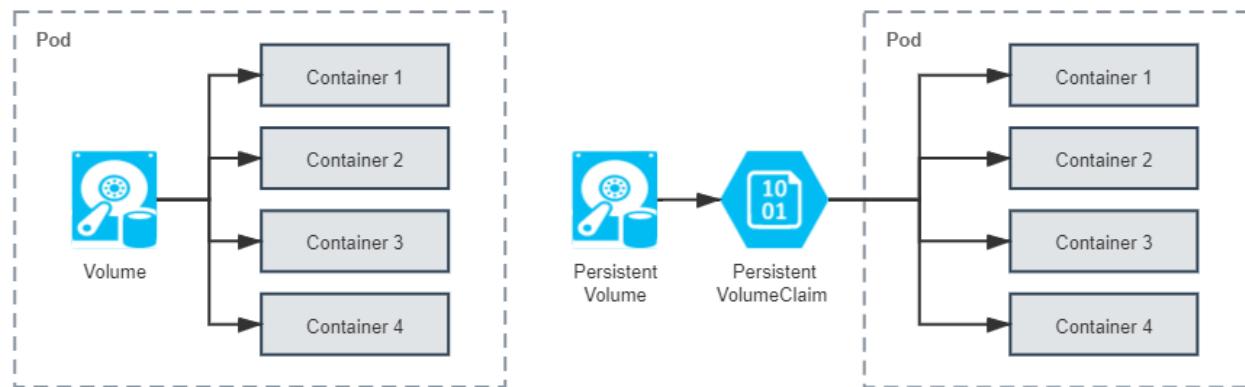
最后，提出Volume最核心的一个目的是为了提升Docker对不同存储介质的支撑能力，这同时也是为了减轻Docker本身的工作量。存储并不是仅有挂载在宿主机上的物理存储这一种介质，云计算时代，网络存储渐成数据中心的主流选择，不同的网络存储有各自的协议和交互接口，而且并非所有存储系统都适合先挂载到操作系统，然后再挂载到容器的，如果Docker想要越过操作系统去支持挂载某种存储系统，首先必须要知道该如何访问它，然后才能将容器中的读写操作自动转移到该位置。Docker把解决如何访问存储的功能模块称为存储驱动（Storage Driver）。通过 `docker info` 命令，你能查看到当前Docker所支持的存储驱动。虽然Docker已经内置了市面上主流的OverlayFS驱动，譬如Overlay、Overlay 2、AUFS、BTRFS、ZFS，等等，但面对云计算的快速发展迭代，仅靠Docker自己来支持全部云计算厂商的存储系统是完全不现实的，为此，Docker提出了与Storage Driver相对应的Volume Driver（卷驱动）的概念。用户可以通过 `docker plugin install` 命令安装外部的卷驱动，并在创建Volume时指定一个与其存储系统相匹配的卷驱动，譬如希望数据存储在AWS Elastic Block Store上，就找一个AWS EBS的驱动，如果想存储在Azure File Storage上，也是找一个对应的Azure File Storage驱动即可。如果创建Volume时不指定卷驱动，那默认就是local类型，在Volume中存放的数据会存储在宿主机的 `/var/lib/docker/volumes/` 目录之中。

Static Provisioning

现在我们把讨论主角转回容器编排系统上。Kubernetes同样将操作系统和Docker的Volume概念延续了下来，并且对其进一步细化。Kubernetes将Volume分为持久化的PersistentVolume和非持久化的普通Volume两类。为了不与前面定义的Volume这个概念产生混淆，后面特指Kubernetes中非持久化的Volume时，都会带着“普通”前缀。

普通Volume的设计目标不是为了持久地保存数据，而是为同一个Pod中多个容器提供可共享的存储资源，因此Volume具有十分明确的生命周期——与挂载它的Pod相同的生命周期，这意味着尽管普通Volume不具备持久化的存储能力，但至少比Pod中运行的任何容器的存活期都更长，Pod中不同的容器能共享相同的普通Volume，当容器重新启动时，普通Volume中的数据也会能够得到保留。当然，一旦整个Pod被销毁，普通Volume也将不复存在，数据在逻辑上也会被销毁掉，至于实质上是否会真正删除数据，就取决于存储驱动具体是如何实现Unmount、Detach、Delete接口的，由于本节的主题为“持久化存储”，所以无持久化能力的普通Volume就不再展开了。

从操作系统里传承下来的Volume概念，在Docker和Kubernetes中继续按照一致的逻辑延伸拓展，只不过Kubernetes为将其与普通Volume区别开来，专门取了PersistentVolume这个名字，你可以从下图中直观地看出普通Volume、 PersistentVolume和Pod之间的关系差异。



普通Volume与PersistentVolume的差别

从“Persistent”这个单词就能顾名思义，PersistentVolume是指能够将数据进行持久化存储的一种资源对象，它可以独立于Pod存在，生命周期与Pod无关，因此也决定了PersistentVolume不应该依附于任何一个宿主机节点，否则必然会对Pod调度产生干扰限制。前面表13-1中“Persistent”一列里看到的都是网络存储便是很好的印证。

额外知识：Local PersistentVolume

对于部署在云端数据中心的系统，通过网络访问同一个可用区中的远程存储，速度是完全可以接受的。但对于私有部署的系统，基于性能考虑，使用本地存储往往会更为常见。

考虑到这样的实际需求，从1.10版起，Kubernetes开始支持[Local PersistentVolume](#)，这是一种将一整块本地磁盘作为PersistentVolume供容器使用的专用方案。“专用方案”就是字面意思，它并不适用于全部应用，Local PersistentVolume只是针对以磁盘I/O为瓶颈的特定场景的解决方案，副作用十分明显：由于不能保证这种本地磁盘在每个节点中都一定存在，所以Kubernetes在调度时就必须考虑到PersistentVolume分布情况，只能把使用了Local PersistentVolume的Pod调度到有这种PersistentVolume的节点上。调度器中专门有个[Volume Binding Mode](#)模式来支持这项处理，尽管如此，一旦使用了Local PersistentVolume，无疑是会限制Pod的可调度范围。

将PersistentVolume与Pod分离后，便需要专门考虑PersistentVolume该如何被Pod所引用的问题。原本在Pod中引用其他资源是常有的事，要么直接通过资源名称直接引用，要么

通过标签选择器（Selectors）间接引用。但是类似的方法在这里却都不太妥当，至于原因，请你想一下“Pod该使用何种存储”这件事情，应该是系统管理员（运维人员）说的算，还是由用户（开发人员）说的算？最合理的答案是他们一起说的才算，因为只有开发能准确评估Pod运行需要消耗多大的存储空间，只有运维能清楚知道当前系统可以使用的存储设备状况，为了让他们得以各自提供自己擅长的信息，Kubernetes又额外设计出了PersistentVolumeClaim资源。Kubernetes官方给出的概念定义也特别强调了PersistentVolume是由管理员（运维人员）负责维护的，用户（开发人员）通过PersistentVolumeClaim来匹配到合乎需求的PersistentVolume。

PersistentVolume & PersistentVolumeClaim

A PersistentVolume (PV) is a piece of storage in the cluster that has been provisioned by an administrator.

A PersistentVolumeClaim (PVC) is a request for storage by a user.

PersistentVolume是由管理员负责提供的集群存储。

PersistentVolumeClaim是由用户负责提供的存储请求。

—— Kubernetes Reference Documentation , Persistent Volumes

PersistentVolume是Volume这个抽象概念的具体化表现，通俗地说就它是已经被管理员分配好的具体的存储，这里的“具体”是指有明确的存储系统地址，有明确的容量、访问模式、存储位置等信息；而PersistentVolumeClaim则是Pod对其所需存储能力的声明，通俗地说就是满足这个Pod正常运行要满足怎样的条件，譬如要消耗多大的存储空间、要支持怎样的访问方式。因此两者并不是谁引用谁的固定关系，而是根据实际情况动态匹配的，两者配合工作的具体过程如下。

1. 管理员准备好要使用的存储系统，它应是某种网络文件系统（NFS）或者云储存系统，一般来说应该具备跨主机共享的能力。
2. 管理员根据存储系统的实际情况，手工预先分配好若干个PersistentVolume，并定义好每个PersistentVolume可以提供的具体能力。譬如以下例子所示：

```
apiVersion: v1
kind: PersistentVolume
metadata:
  name: nginx-html
```

yaml

```

spec:
  capacity:
    storage: 5Gi          # 最大容量为5GB
  accessModes:
    - ReadWriteOnce       # 访问模式为RWO
  persistentVolumeReclaimPolicy: Retain   # 回收策略是Retain
  nfs:
    path: /html
    server: 172.17.0.2

```

以上YAML中定义的存储能力具体为：

- 存储的最大容量是5GB。
- 存储的访问模式是“只能被一个节点读写挂载”(ReadWriteOnce, RWO)，另外两种可选的访问模式是“可以被多个节点以只读方式挂载”(ReadOnlyMany, ROX)和“可以被多个节点读写挂载”(ReadWriteMany, RWX)。
- 存储的回收策略是Retain，即在Pod被销毁时并不会删除数据。另外两种可选的回收策略分别是Recycle，即在Pod被销毁时，由Kubernetes自动执行 `rm -rf /volume/*` 这样的命令来自动删除资料；以及Delete，它让Kubernetes自动调用AWS EBS、GCE PersistentDisk、OpenStack Cinder这些云存储的删除指令。
- 存储驱动是NFS，其他常见的存储驱动还有AWS EBS、GCE PD、iSCSI、RBD (Ceph Block Device)、GlusterFS、HostPath，等等。

3. 用户根据业务系统的实际情况，创建PersistentVolumeClaim，声明Pod运行所需的存储能力。譬如以下例子所示：

```

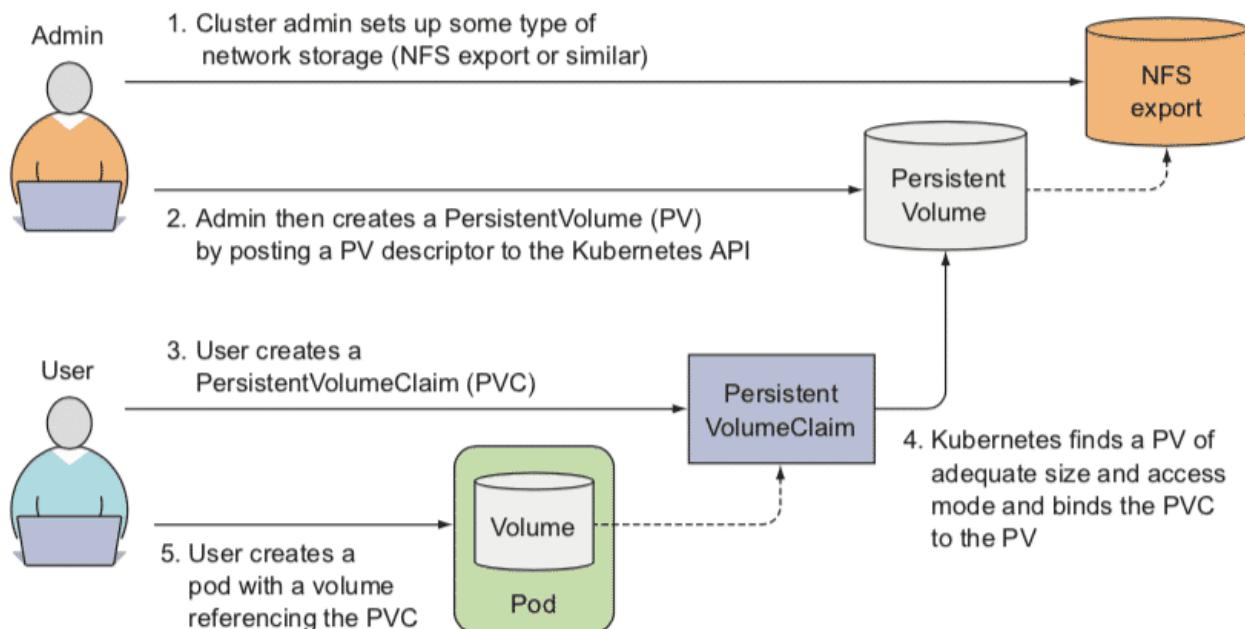
kind: PersistentVolumeClaim
apiVersion: v1
metadata:
  name: nginx-html-claim
spec:
  accessModes:
    - ReadWriteOnce      # 支持RWO访问模式
  resources:
    requests:
      storage: 5Gi      # 最小容量5GB

```

yaml

以上YAML中声明了要求容量不得小于5GB，必须支持RWO的访问模式。

4. Kubernetes创建Pod的过程中，会根据系统中PersistentVolume与PersistentVolumeClaim的供需关系对两者进行撮合，如果系统中存在满足PersistentVolumeClaim声明中要求能力的PersistentVolume则撮合成功，将它们绑定。如果撮合不成功，Pod就不会被继续创建，直至系统中出现新的或让出空闲的PersistentVolume资源。
5. 以上几步都顺利完成的话，意味着Pod的存储需求得到满足，继续Pod的创建过程，整个过程如下图所示。



PersistentVolumeClaim与PersistentVolume运作过程（图片来自《Kubernetes in Action》）

Kubernetes对PersistentVolumeClaim与PersistentVolume撮合的结果是产生一对一的绑定关系，“一对一”的意思是PersistentVolume一旦绑定在某个PersistentVolumeClaim上，直到释放以前都会被这个PersistentVolumeClaim所独占，不能再与其他PersistentVolumeClaim进行绑定。这意味着即使PersistentVolumeClaim申请的存储空间比PersistentVolume能够提供的要少，依然要求整个存储空间都为该PersistentVolumeClaim所用，这有可能会造成资源的浪费。譬如，某个PersistentVolumeClaim要求3GB的存储容量，当前Kubernetes手上只剩下一个5GB的PersistentVolume了，此时Kubernetes只好将这个PersistentVolume与申请资源的PersistentVolumeClaim进行绑定，平白浪费了2GB空间。假设后续有另一个PersistentVolumeClaim申请2GB的存储空间，那它也只能等待管理员分配新的PersistentVolume，或者有其他PersistentVolume被回收之后才被能成功分配。

Dynamic Provisioning

对于中小规模的Kubernetes集群，PersistentVolume已经能够满足有状态应用的存储需求，PersistentVolume依靠人工介入来分配空间的设计算是简单直观，却算不上是先进，一旦应用规模增大，PersistentVolume很难被自动化的问题就会突显出来。这是由于Pod创建过程中去挂载某个Volume，要求该Volume必须是真实存在的，否则Pod启动可能依赖的数据（如一些配置、数据、外部资源等）都将无从读取。Kubernetes有能力随着流量压力和硬件资源状况，自动扩缩Pod的数量，但是当Kubernetes自动扩展出一个新的Pod后，并没有办法让Pod去自动挂载一个还未被分配资源的PersistentVolume。想解决这个问题，要么允许多个不同的Pod都共用相同的PersistentVolumeClaim，这种方案确实只靠PersistentVolume就能解决，却损失了隔离性，难以通用；要么就要求每个Pod用到的PersistentVolume都是已经被预先建立并分配好的，这种方案靠管理员提前手工分配好大量的存储也可以实现，却损失了自动化能力。

无论哪种情况，都难以符合Kubernetes工业级编排系统的产品定位，对于大型集群，面对成百上千，来自成千上万的Pod，靠管理员手工分配存储肯定是捉襟见肘疲于应付的。在2017年Kubernetes发布1.6版本后，终于提供了今天被称为Dynamic Provisioning的动态存储解决方案，让系统管理员摆脱了人工分配的PersistentVolume的窘境，与之相对，人们把此前的分配方式称为Static Provisioning。

所谓的Dynamic Provisioning方案，是指在用户声明存储能力的需求时，不是期望通过Kubernetes撮合来获得一个管理员人工预置的PersistentVolume，而是由特定的资源分配器（Provisioner）自动地在存储资源池或者云存储系统中分配符合用户存储需要的PersistentVolume，然后挂载到Pod中使用，完成这项工作的资源被命名为StorageClass，它的具体工作过程如下：

1. 管理员根据存储系统的实际情况，先准备好对应的Provisioner。Kubernetes官方已经提供了一系列预置的In-Tree Provisioner¹，放置在 `kubernetes.io` 的API组之下。其中部分Provisioner已经有了官方的CSI驱动，譬如vSphere的Kubernetes自带驱动为 `kubernetes.io/vsphere-volume`，VMware的官方驱动为 `csi.vsphere.vmware.com`。
2. 管理员不再是手工去分配PersistentVolume，而是根据存储去配置StorageClass。Pod是可以动态扩缩的，而存储则是相对固定的，哪怕使用的是具有扩展能力的云存储，也会将它们视为存储容量、IOPS等参数可变的固定存储来看待，譬如你可以将来自不同云存储提供商、不同性能、支持不同访问模式的存储配置为各种类型的StorageClass，这也是它名字中“Class”（类型）的由来，譬如以下例子所示：

```
apiVersion: storage.k8s.io/v1
kind: StorageClass
metadata:
  name: standard
provisioner: kubernetes.io/aws-ebs  #AWS EBS的Provisioner
parameters:
  type: gp2
reclaimPolicy: Retain
```

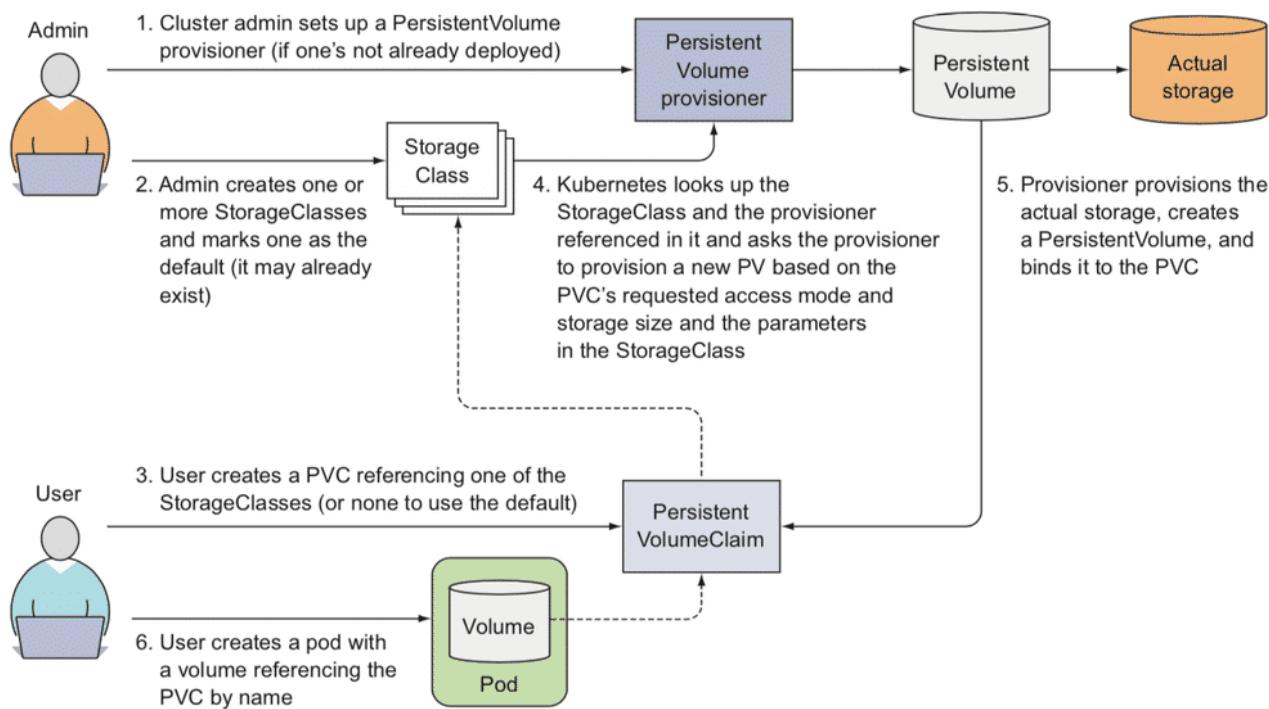
yaml

3. 用户依然通过PersistentVolumeClaim来声明所需的存储，但是应在声明中明确指出该由哪个StorageClass来代替Kubernetes处理该PersistentVolumeClaim的请求，譬如以下例子所示：

```
apiVersion: v1
kind: PersistentVolumeClaim
metadata:
  name: standard-claim
spec:
  accessModes:
    - ReadWriteOnce
  storageClassName: standard  #明确指出该由哪个StorageClass来处理该
  PersistentVolumeClaim的请求
  resource:
    requests:
      storage: 5Gi
```

yaml

4. 如果PersistentVolumeClaim中要求的StorageClass及它用到的Provisioner均是可用的话，那这个StorageClass就会接管掉原本由Kubernetes撮合PersistentVolume与PersistentVolumeClaim的操作，按照PersistentVolumeClaim中声明的存储需求，自动产生出满足该需求的PersistentVolume描述信息，并发送给Provisioner处理。
5. Provisioner接收到StorageClass发来的创建PersistentVolume请求后，会操作其背后存储系统去分配空间，如果分配成功，就生成并返回符合要求的PersistentVolume给Pod使用。
6. 以上几步都顺利完成的话，意味着Pod的存储需求得到满足，继续Pod的创建过程，整个过程如下图所示。



StorageClass运作过程（图片来自《Kubernetes in Action》）

Dynamic Provisioning与Static Provisioning并不是各有用途的互补设计，而是对同一个问题先后出现的两种解决方案。你完全可以只用Dynamic Provisioning来实现所有的Static Provisioning能够实现的存储需求，包括那些不需要动态分配的场景，甚至之前例子里使用HostPath在本地静态分配存储，都可以指定 `no-provisioner` 作为Provisioner的StorageClass，以Local Persistent Volume来代替，譬如以下例子所示：

```
apiVersion: storage.k8s.io/v1
kind: StorageClass
metadata:
  name: local-storage
provisioner: kubernetes.io/no-provisioner
volumeBindingMode: WaitForFirstConsumer
```

yaml

使用Dynamic Provisioning来分配存储无疑是更合理的设计，不仅省去了管理员的人工操作的中间层，也不再需要将PersistentVolume这样的概念暴露给最终用户，因为Dynamic Provisioning里的PersistentVolume只是处理过程的中间产物，用户不再需要接触和理解它，只需要知道由PersistentVolumeClaim去描述存储需求，由StorageClass去满足存储需求即可。只描述意图而不关心中间具体的处理过程是声明式编程的精髓，也是流程自动化的必要基础。

由Dynamic Provisioning来分配存储还能获得更高的可管理性，譬如前面提到的回收策略，当希望PersistentVolume跟随Pod一同被销毁时，以前经常会配置回收策略为Recycle来回收空间，即让系统自动执行 `rm -rf /volume/*` 命令，这种方式往往过于粗暴，遇到更精细的管理需求，譬如“删除到回收站”或者“敏感信息粉碎式彻底删除”这样的功能实现起来就很麻烦。而Dynamic Provisioning中由于有Provisioner的存在，如何创建、如何回收都是由Provisioner的代码所管理的，这就带来了更高的灵活性。现在Kubernetes官方已经明确建议废弃掉Recycle策略，如有这类需求就应改由Dynamic Provisioning去实现了。

Static Provisioning的主要使用场景已局限于管理员能够手工管理存储的小型集群，它符合很多小型系统，尤其是私有化部署系统的现状，但并不符合当今运维自动化所提倡的思路。Static Provisioning的存在，某种意义上也可以视为是对历史的一种兼容，在可见的将来，Kubernetes肯定仍会把Static Provisioning作为用户分配存储的一种主要方案供用户选用。

容器存储与生态

容器存储具有很强的多样性，如何对接后端实际的存储系统，并且完全发挥出它所有的性能与功能并不是Kubernetes团队所擅长的工作，这件事情只有存储提供商自己才能做到最好。由此可以理解容器编排系统为何会有很强烈的意愿想把存储功能独立到外部去实现，在前面的讲解中，笔者已经反复提到过多次In-Tree、Out-of-Tree插件，这节，我们会以存储插件的接口与实现为中心，去解析Kubernetes的容器存储生态。

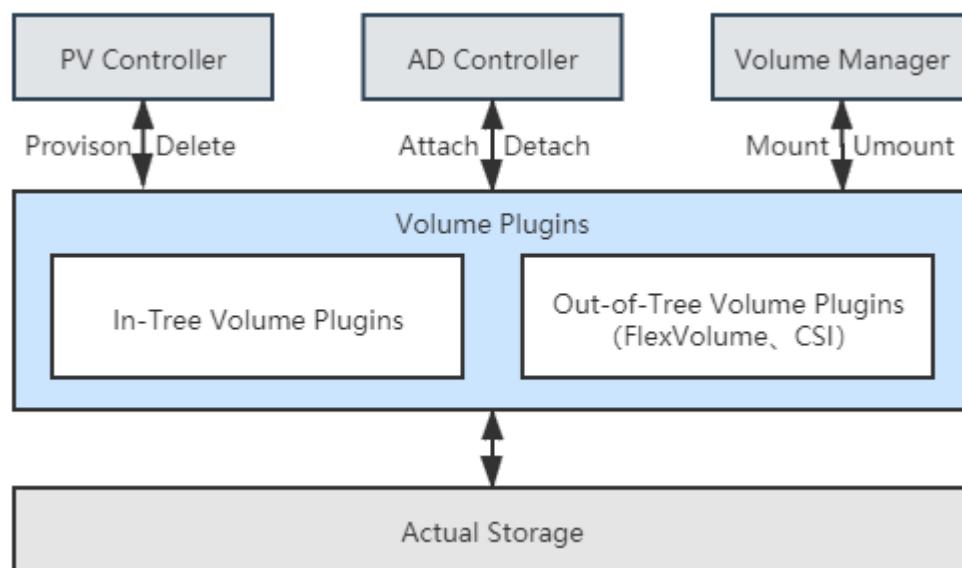
Kubernetes存储架构

正式开始讲解Kubernetes的In-Tree、Out-of-Tree存储插件前，我们有必要先去了解一点Kubernetes存储架构的知识，大体上弄清一个真实的存储系统是如何接入到新创建的Pod中，成为可以读写访问的Volume的；以及当Pod被销毁时，Volume如何被回收，回归到存储系统之中的。Kubernetes参考了传统操作系统接入或移除新存储设备做法，把接入或移除外部存储这件事情分解为以下三种操作：

- 首先，决定应**准备**（Provision）何种存储，Provision可类比为给操作系统扩容而购买了新的存储设备。这步确定了接入存储的来源、容量、性能以及其他技术参数，它的逆操作是**移除**（Delete）存储。
- 然后，将准备好的存储**附加**（Attach）到系统中，Attach可类比为将存储设备接入操作系统，此时尽管设备还不能使用，但你已经可以用操作系统的`fdisk -l`命令查看到设备。这步确定了存储的设备名称、驱动方式等面向系统一侧的信息，它的逆操作是**分离**（Detach）存储设备。
- 最后，将附加好的存储**挂载**（Mount）到系统中，Mount可类比为将设备挂载到系统的指定位置，也就是操作系统中`mount`命令的作用。这步确定了存储的访问目录、文件系统格式等面向应用一侧的信息，它的逆操作是**卸载**（Unmount）存储设备。

以上提到的Provision、Delete、Attach、Detach、Mount、Unmount六种操作，并不是直接由Kubernetes来实现，实际行为均是在存储插件中完成的，它们会分别被Kubernetes通过两个控制器及一个管理器来进行调用，这些控制器、管理器的作用分别是：

- PV控制器 (PersistentVolume Controller)**：“以容器构建系统”一节中介绍过，Kubernetes里所有的控制器都遵循着相同的工作模式——让实际状态尽可能接近期望状态。PV控制器的期望状态有两个，分别是“所有未绑定的PersistentVolume都能处于可用状态”以及“所有处于等待状态的PersistentVolumeClaim都能配对到与之绑定的PersistentVolume”，它内部也有两个相对独立的核心逻辑（ClaimWorker和VolumeWorker）来分别跟踪这两种期望状态，可以简单地理解为PV控制器实现了PersistentVolume和PersistentVolumeClaim的生命周期管理职能，在这个过程中，会根据需要调用存储驱动插件的Provision/Delete操作。
- AD控制器 (Attach/Detach Controller)**：AD控制器的期望状态是“所有被调度到准备新创建Pod的节点，都附加好了要使用的存储；当Pod被销毁后，原本运行Pod的节点都分离了不再被使用的存储”，如果实际状态不符合该期望，会根据需要调用存储驱动插件的Attach/Detach操作。
- Volume管理器 (Volume Manager)**：Volume管理器实际上是kubelet的一部分，是kubelet中众多管理器的其中一个，它主要是用来支持本节点中Volume执行Attach/Detach/Mount/Unmount操作。你可能注意到这里不仅有Mount/Unmount操作，也出现了Attach/Detach操作，这是历史原因导致的，由于最初版本的Kubernetes中并没有AD控制器，Attach/Detach的职责也在kubelet中完成。现在kubelet默认情况下已经不再会执行Attach/Detach了，但有少量旧程序已经依赖了由kubelet来实现Attach/Detach的内部逻辑，所以kubelet不得不设计一个 `--enable-controller-attach-detach` 参数，如果将其设置为 `false` 的话就会重新回到旧的兼容模式上，由kubelet代替AD控制器来完成Attach/Detach。



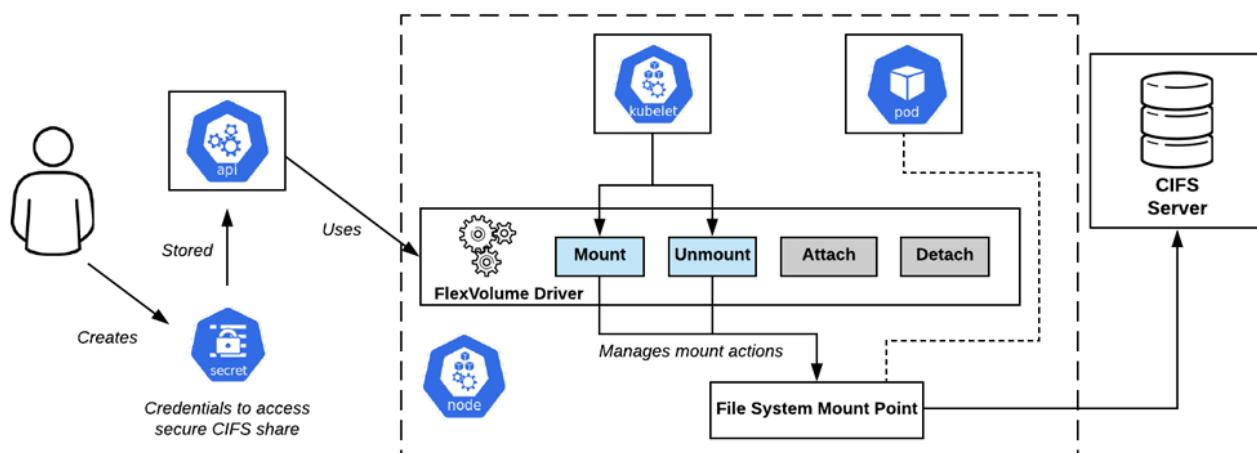
Kubernetes 存储架构

后端的真实存储依次经过Provision、Attach、Mount操作之后，就形成了可以在容器中挂载的Volume，当存储的生命周期完结，依次经过Unmount、Detach、Delete操作之后，Volume便能够被存储系统回收。对于某些存储来说，其中有一些操作可能是无效的，譬如NFS，实际使用并不需要Attach，此时存储插件只需将Attach实现为空操作即可。

FlexVolume与CSI

Kubernetes目前同时支持[FlexVolume](#)与[CSI](#)（Container Storage Interface）两套独立的存储扩展机制。FlexVolume是Kubernetes很早期版本（1.2版开始提供，1.8版达到GA状态）就开始支持的扩展机制，它是只针对Kubernetes的私有的存储扩展，目前已经处于冻结状态，可以正常使用但不再发展新功能了。CSI则是从Kubernetes 1.9开始加入（1.13版本达到GA状态）的扩展机制，如同之前介绍过的CRI和CNI那样，CSI是公开的技术规范，任何容器运行时、容器编排引擎只要愿意支持，都可以使用CSI规范去扩展自己的存储能力，这是目前Kubernetes重点发展的扩展机制。

由于是专门为Kubernetes量身订造的，所以FlexVolume的实现逻辑与上一节介绍的Kubernetes存储架构高度一致。FlexVolume驱动其实就是一个实现了Attach、Detach、Mount、Unmount操作的可执行文件（甚至可以仅仅是个Shell脚本）而已，该可执行文件应该存放在集群每个节点的 `/usr/libexec/kubernetes/kubelet-plugins/volume/exec` 目录里，其工作过程也就是当AD控制器和Volume管理器需要进行Attach、Detach、Mount、Unmount操作时自动调用它的对应方法接口，如下图所示。



FlexVolume Driver工作过程 ([图片来源](#))

如果仅仅考虑支持最基本的Static Provisioning，那实现一个FlexVolume Driver确实是非常简单的。然而也是由于FlexVolume过于简单了，导致它应用起来会有诸多不便之处，譬

如：

- FlexVolume并不是全功能的驱动：FlexVolume不包含Provision和Delete操作，也就无法直接用于Dynamic Provisioning，除非你愿意再单独编写一个External Provisioner。
- FlexVolume部署维护都相对繁琐：FlexVolume是独立于Kubernetes的可执行文件，当集群节点增加时，需要由管理员在新节点上部署FlexVolume Driver，有经验的系统管理员通常会专门编写一个DaemonSet来代替人工来完成这项任务。
- FlexVolume实现复杂交互也相对繁琐：FlexVolume的每一次操作，都是对插件可执行文件的一次独立调用，这种插件实现方式在各种操作需要相互通讯时很会别扭。譬如你希望在执行Mount操作的时候，生成一些额外的状态信息，这些信息在后面执行Unmount操作时去使用，那就只能把信息记录在某个约定好的临时文件中，对于一个面向生产的容器编排系统，这样的做法实在是过于简陋了。

相比起FlexVolume的种种不足，CSI可算是一个十分完善的存储扩展规范，这里“十分完善”可不是客套话，根据GitHub的自动代码行统计，FlexVolume的规范文档仅有155行，而CSI则长达2704行。总体上看，CSI规范可以分为需要容器系统去实现的组件，以及需要存储提供商去实现的组件两大部分。前者包括了存储整体架构、Volume的生命周期模型、驱动注册、Volume创建、挂载、扩容、快照、度量等内容，这些Kubernetes都已经完整地实现了，大体上包括以下几个组件：

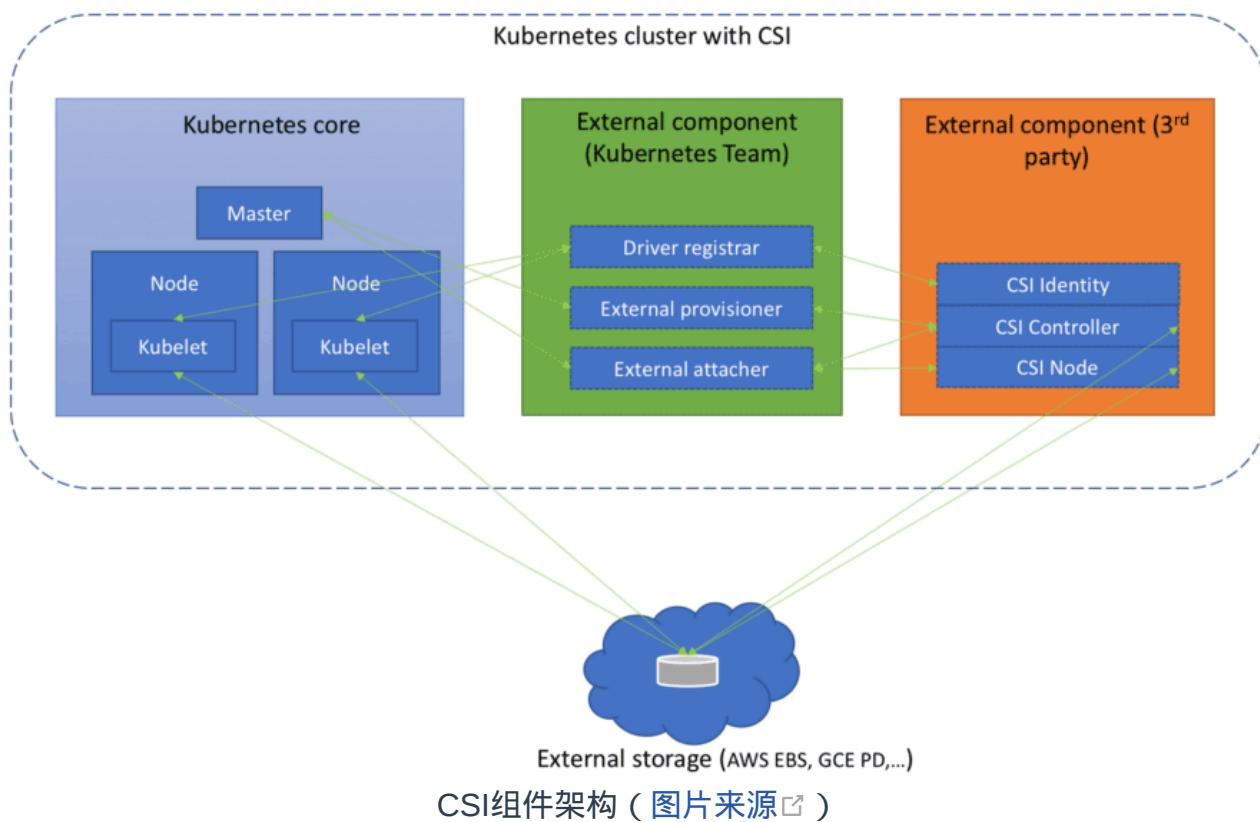
- [Driver Register](#)：负责注册第三方插件，CSI 0.3版本之后已经处于Deprecated状态，将会被[Node Driver Register](#)所取代。
- [External Provisioner](#)：调用第三方插件的接口来完成数据卷的创建与删除功能。
- [External Attacher](#)：调用第三方插件的接口来完成数据卷的挂载和操作。
- [External Resizer](#)：调用第三方插件的接口来完成数据卷的扩容操作。
- [External Snapshotter](#)：调用第三方插件的接口来完成快照的创建和删除。
- [External Health Monitor](#)：调用第三方插件的接口来提供度量监控数据。

需要存储提供商去实现的组件才是CSI的主体部分，即前文中多次提到的“第三方插件”。这部分着重定义了外部存储挂载到容器过程中所涉及操作的抽象接口和具体的通讯方式，主要包括以下三个gRPC接口：

- **CSI Identity接口**：用于描述插件的基本信息，譬如插件版本号、插件所支持的CSI规范版本、插件是否支持存储卷创建、删除功能、是否支持存储卷挂载功能，等等。此外Iden

ntity接口还用于检查插件的健康状态，开发者可以通过实现Probe接口对外提供存储的健康度量信息。

- **CSI Controller接口**：用于从存储系统的角度对存储资源进行管理，譬如准备和移除存储（Provision、Delete操作）、附加与分离存储（Attach、Detach操作）、对存储进行快照，等等。存储插件并不一定要实现这个接口的所有方法，对于存储本身就不支持的功能，可以在CSI Identity接口中声明为不提供。
- **CSI Node接口**：用于从集群节点的角度对存储资源进行操作，譬如存储卷的分区和格式化、将存储卷挂载到指定目录上、或者将存储卷从指定目录上卸载，等等。



与FlexVolume以单独的可执行程序的存在形式不同，CSI插件本身便是由一组标准的Kubernetes资源所构成，CSI Controller接口是一个以StatefulSet方式部署的gRPC服务，CSI Node接口则是基于DaemonSet方式部署的gRPC服务。这意味着虽然CSI实现起来要比FlexVolume复杂得多，但是却很容易安装——如同安装CNI插件及其它应用那样，直接载入Manifest文件即可，也不会遇到FlexVolume那样需要人工运维，或者自己编写DaemonSet来维护集群节点变更的问题。此外，通过gRPC协议传递参数比通过命令行参数传递参数更加严谨，灵活和可靠，最起码不会出现多个接口之间协作只能写临时文件这样的尴尬状况。

从In-Tree到Out-of-Tree

Kubernetes原本曾内置了相当多的In-Tree的存储驱动，时间上甚至还早于Docker宣布支持卷驱动功能，这种策略使得Kubernetes能够在云存储提供商发布官方驱动之前就将其纳入到支持范围中，同时减轻了管理员维护的工作量，为它在诞生初期快速占领市场做出了一定的贡献。但是，这种策略也让Kubernetes丧失了随时添加或修改存储驱动的灵活性，只能在更新大版本时才能加入或者修改驱动，导致云存储提供商被迫要与Kubernetes的发版节奏保持一致。此外，还涉及到第三方存储代码混杂在Kubernetes二进制文件中可能引起的可靠性及安全性问题。因此，当Kubernetes成为市场主流以后——准确的时间点是从1.14版本开始，Kubernetes启动了In-Tree存储驱动的CSI外置迁移工作，按照计划，在1.21到1.22版本（大约在2021年中期）时，Kubernetes中主要的存储驱动，如AWS EBS、GCE PD、vSphere等都会迁移至符合CSI规范的Out-of-Tree实现，不再提供In-Tree的支持。这种做法在设计上无疑是正确的，然而，这又面临了此前提过的该如何兼容旧功能的策略问题，譬如下面YAML定义了一个Pod：

```
apiVersion: v1
kind: Pod
metadata:
  name: nginx-pod-example
spec:
  containers:
  - name: nginx
    image: nginx:latest
    volumeMounts:
    - name: html-pages-volume
      mountPath: /usr/share/nginx/html
    - name: config-volume
      mountPath: /etc/nginx
  volumes:
  - name: html-pages-volume
    hostPath: # 来自本地的存储
      path: /srv/nginx/html
      type: Directory
  - name: config-volume
    awsElasticBlockStore: # 来自AWS ESB的存储
      volumeID: vol-0b39e0b08745caef4
      fsType: ext4
```

yaml

其中用到了类型为hostPath的Volume，这相当于Docker中驱动类型为local的Volume，不需要专门的驱动；而类型为awsElasticBlockStore的Volume，从名字上就能看出是指存储

驱动为AWS EBS的Volume，当CSI迁移完成，awsElasticBlockStore从In-Tree卷驱动中移除掉之后，它就应该按照CSI的写法改写成如下形式：

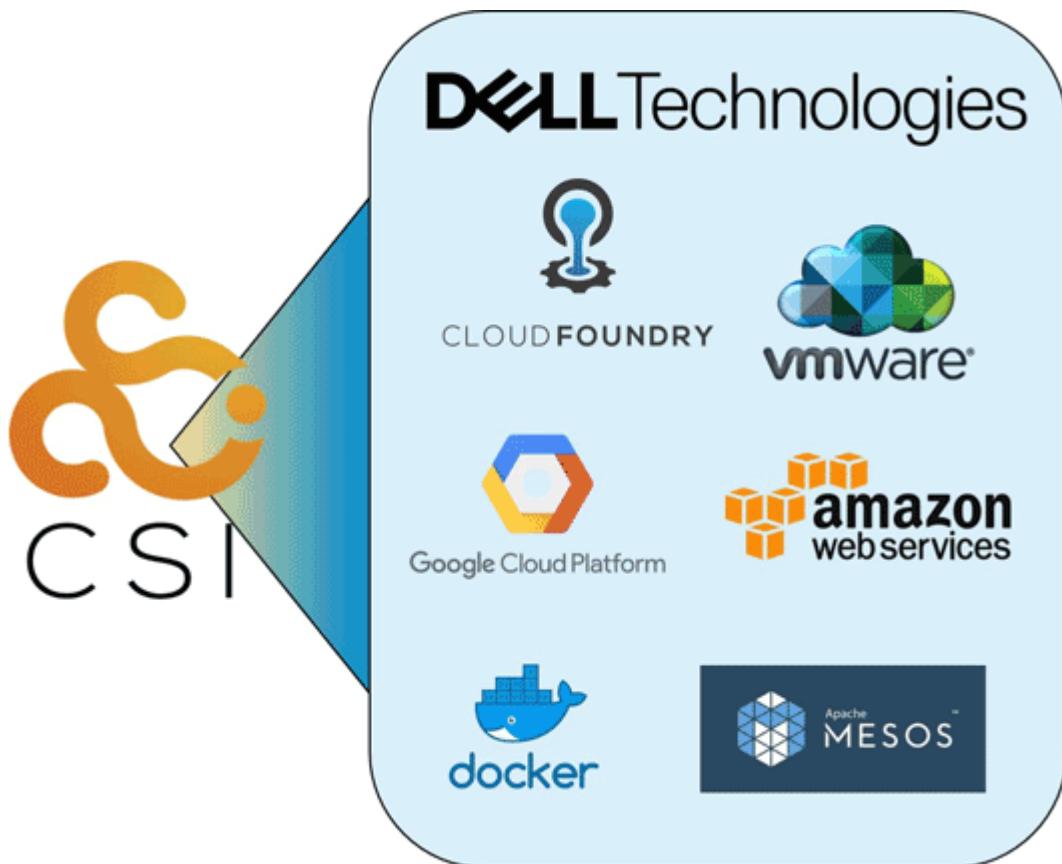
```
- name: config-volume
  csi:
    driver: ebs.csi.aws.com
    volumeAttributes:
      - volumeID: vol-0b39e0b08745caef4
      - fsType: ext4
```

yaml

这样的要求有悖于升级版本不应影响还在大范围使用的已有功能这条原则，所以Kubernetes 1.17中又提出了称为[CSIMigration](#)的解决方案，让Out-of-Tree的驱动能够自动伪装成In-Tree的接口来提供服务。笔者专门花这两段来介绍Volume的CSI迁移，倒不是由于它算是多么重要的特性，而是这种兼容性设计本身就是Kubernetes设计理念的一个缩影，在Kubernetes的代码与功能中随处可见。好的设计需要权衡多个方面的利益，很多时候都得顾及现实的影响，要求设计向现实妥协，而不能仅仅考虑理论最优的方案。

容器插件生态

现在几乎所有云计算厂商都支持自家的容器通过CSI规范去接入外部存储，能够应用于CSI与FlexVolume的存储插件更是多达数十上百款，其中部分如下图所示，已经算是形成了初步的生态环境。限于篇幅，笔者不打算去谈论各种CSI存储插件的细节，这节会采取与CNI网络插件类似的方式，以不同的存储类型为线索，介绍其中有代表性的实现。



部分容器存储提供商 ([图片来源](#))

目前出现过的存储系统和设备均可以划分到块存储、文件存储和对象存储这三种存储类型之中，划分的根本依据其实并非各种存储是如何储存数据的——那完全是存储系统私有的事情，更合理的划分依据是各种存储提供何种形式的接口供外部访问数据，不同的外部访问接口将反过来影响到存储的内部结构、性能与功能表现。虽然块存储、文件存储和对象存储可以彼此协同工作，但它们各自都有自己明确的擅长领域与优缺点，理解它们的工作原理，因地制宜地选择最适合的存储才能让系统达到最佳的工作状态。笔者按照它们出现的时间顺序分别介绍如下：

- **块存储**：块存储是数据存储的最古老形式，数据都储存在固定长度的一个或多个[块](#)（ Block ）中，想要读写访问数据，就必须使用与存储相匹配的协议（ SCSI、SATA、SAS、FCP、FCoE、iSCSI…… ）来进行的。如果你是按顺序阅读本书内容的话，那笔者建议你类比上一章网络通讯中[网络栈](#)的数据流动过程，把存储设备中由块构成的信息流与网络设备中由数据包构成的信息流进行对比，事实上，像iSCSI这种协议真的就是建设在TCP/IP网络之上，上层以SCSI作为应用层协议对外提供服务的。

我们熟悉的硬盘就是最经典的块存储设备，以机械硬盘为例，一个块就是一个扇区，大小通常在512 Bytes至4096 Bytes之间。老式机械硬盘用[柱面-磁头-扇区号](#)（ Cylinder-Head-Sector , CHS ）组成的编号进行寻址，现代机械硬盘只用一个[逻辑块编号](#)（ Log

ical Block Addressing , LBA) 进行寻址。为了便于管理，硬盘通常会以多个块（这些块甚至可以来自不同的物理设备，譬如磁盘阵列的情况）来组成一个逻辑分区（ Partition ），将分区进行高级格式化之后就形成了卷（ Volume ），这便与上节“ Kubernetes 存储设计 ” 中提到“ Volume 是源于操作系统的概念 ” 衔接了起来。

块存储由于贴近底层硬件，没有文件、目录、访问权限等的牵绊，所以性能通常都是最优秀的，吞吐量高，延迟低。尽管人类作为信息系统的最终用户，并不会直接面对块来操作数据，多数应用程序也是基于文件而不是块来读写数据的，但是操作系统内核中许多地方就直接通过块设备（ Block Device ）接口来访问硬盘，一些追求 I/O 性能的软件，譬如高性能的数据库也会支持直接读写块设备以提升磁盘 I/O 。块存储的特点是具有排它性，一旦块设备被某个客户端挂载后，其它客户端就无法再访问上面的数据了，因此， Kubernetes 中挂载的块存储大多访问模式都要求必须是 RWO (ReadWriteOnce) 的。

- **文件存储**：文件存储是最贴近人类用户的数据存储形式，数据存储在长度不固定的文件之中，用户可以针对文件进行新增、写入、追加、移动、复制、删除、重命名等各种操作，通常文件存储还会提供有文件查找、目录管理、权限控制等额外的高级功能。文件存储的访问不像块存储那样有五花八门的协议， POSIX 接口（ Portable Operating System Interface , POSIX ）已经成为了事实标准，被各种商用的存储系统和操作系统共同支持。具体 POSIX 的文件操作接口笔者就不去举例罗列了，你不妨类比 Linux 下的各种文件管理命令来自行想象一下。

绝大多数传统的文件存储都是基于块存储之上去实现的，“文件”这个概念的出现是因为“块”对人类用户来说实在是过于难以使用、难以管理了。可以近似地认为文件是由块所组成的更高级存储单位。对于固定不会发生变动的文件，直接让每个文件连续占用若干个块，在文件头尾加入标志区分即可，磁带、 CD-ROM 、 DVD-ROM 就采用了由连续块来构成文件的存储方案；但对于可能发生变动的场景，就必须考虑如何跨多个不连续的块来构成为文件。这种需求在数据结构角度看只需在每个块中记录好下一个块的地址，形成链表结构即可满足。但是链表的缺点是只能依次顺序访问，这样访问文件中任何内容都要从头读取多个块，显然过于低效了。真正被广泛运用的解决方案是把形成链表的指针整合起来统一存放，这便形成了文件分配表（ File Allocation Table , FAT ）的概念。既然已经有了专门组织块结构来构成文件的分配表，那在表中再加入其他控制信息，就能很方便地扩展出更多的高级功能，譬如除了文件占用的块地址信息外，加上文件的逻辑位置就形成了目录，加上文件的访问标志就形成了权限，还可以再加上文件

的名称、创建时间、所有者、修改者等一系列的元数据信息来构成其他应用形式。人们把定义文件分配表应该如何实现、储存哪些信息、提供什么功能的标准称为[文件系统](#)（File System），FAT32、NTFS、exFAT、ext2/3/4、XFS、BTRFS等都是很常用的文件系统。而前面介绍存储插件接口时提到的对分区进行高级格式化操作，实际上就是在初始化一套空白的文件系统，供后续用户与应用程序访问。

文件存储相对于块存储来说是更高层次的存储类型，加入目录、权限等元素后形成的树状结构以及路径访问方式方便了人类理解、记忆和访问；文件系统能够提供哪个进程打开或正在读写某个文件的信息，这也有利于文件的共享处理。但在另一方面，计算机需要把路径进行分解，然后逐级向下查找，最后才能查找到需要的文件，要从文件分配表中确定具体数据存储的位置，要判断文件的访问权限，要记录每次修改文件的用户与时间，这些额外操作对于性能产生负面影响也是无可避免的，因此，如果一个系统选择不采用文件存储的话，那磁盘I/O性能一般就是最主要的决定因素。

- **对象储存：**[对象存储](#)是相对较新的数据存储形式，是一种随着云数据中心的兴起而发展起来的存储，是以非结构化数据为目标的存储方案。这里的“对象”可以理解为一个元数据及与其配对的一个逻辑数据块的组合，元数据提供了对象所包含的上下文信息，譬如数据的类型、大小、权限、创建人、创建时间，等等，数据块则存储了对象的具体内容。你也可以简单地理解为数据和元数据这两样东西共同构成了一个对象。每个对象都有属于自己的全局唯一标识，这个标识会直接开放给最终用户使用，作为访问该对象的主要凭据，通常会是UUID的形式。对象存储的访问接口就是根据该唯一标识，对逻辑数据块进行的读写删除操作，通常接口都会十分简单，甚至连修改操作都不会提供。

对象存储基本上只会在分布式存储系统之上实现，由于对象存储天生就有明确的“元数据”概念，不必依靠文件系统来提供数据的描述信息，因此，完全可以将一大批对象的元数据集中存放在某一台（组）服务器上，再辅以多台OSD（Object Storage Device）服务器来存储对象的数据块部分。当外部要访问对象时，多台OSD能够同时对外发送数据，因此对象存储不仅易于共享、容量庞大，还能提供非常高的吞吐量。不过，由于需要先经过元数据查询确定OSD存放对象的确切位置，该过程可能涉及多次网络传输，延迟方面就会表现得相对较差。

由于对象的元数据仅描述对象本身的信息，与其他对象都没有关联，换而言之每个对象都是相互独立的，自然也就不存在目录的概念，可见对象存储天然就是扁平化的，与软件系统中很常见的K/V访问相类似，不过许多对象存储会提供Bucket的概念，用户可以

在逻辑上把它看作是“单层的目录”来使用。由于对象存储天生的分布式特性，以及极其低廉的扩展成本，使它很适合于CDN一类的应用，拿来存放图片、音视频等媒体内容，以及网页、脚本等静态资源。

理解了三种存储类型的基本原理后，接下来又到了治疗选择困难症的环节。主流的云计算厂商，譬如国内的阿里云、腾讯云、华为云都有自己专门的块存储、文件存储和对象存储服务，关于选择服务提供商的问题，笔者不作建议，你根据价格、合作关系、技术和品牌知名度等因素自行去处理。关于应该选择三种存储类型中哪一种的问题，笔者这里以世界云计算市场占有率为第一的亚马逊为例，简要对比介绍它不同存储类型产品的差异：

- 亚马逊的块存储服务是Amazon Elastic Block Store (AWS EBS)，你购买EBS之后，在EC2（亚马逊的云计算主机）里看见的是一块原始的、未格式化的块设备。这点就决定了EBS并不能作为一个独立存储而存在，它总是和EC2同时被创建的，EC2的操作系统也只能安装在EBS之上。EBS的大小理论上取决于建立的分区方案，即块大小乘以块数量。MBR分区的块数量是 2^{32} ，块大小通常是512 Bytes，总容量为2 TB；GPT分区的块数量是 2^{64} ，块大小通常是4096 Bytes，总容量64 ZB。当然这是理论值，64 ZB已经超过了世界上所有信息的总和，不会有操作系统支持这种离谱的容量，AWS也设置了上限是16 TB，在此范围内的实际值就只取决于你的预算额度；EBS的性能取决于你选择的存储介质类型（SSD、HDD）还有优化类型（通用性、预置型、吞吐量优化、冷存储优化等），这也将直接影响存储的费用成本。

EBS适合作为系统引导卷，适合追求磁盘I/O的大型工作负载以及追求低时延的应用，譬如Oracle等可以直接访问块设备的大型数据库更是尤其合适。但EBS只允许被单个节点挂载，难以共享，这点在单机时代是天经地义的，但在云计算和分布式时代就成为了很要命的缺陷。除了少数特殊的工作负载外（如前面说的Oracle数据库），笔者并不建议将它作为容器编排系统的主要外置存储来使用。

- 亚马逊的文件存储服务是Amazon Elastic File System (AWS EFS)，你购买EFS之后，只要在EFS控制台上创建好文件系统，并且管理好网络信息（如IP地址、子网）就可以直接使用，无需依附于任何EC2云主机。EFS本质是完全托管在云端的网络文件系统 (Network File System , NFS)，可以在任何兼容POSIX的操作系统中直接挂载它，而不会在 /dev 中看到新设备存在。按照本节开头Kubernetes存储架构中的操作来说就是你只需要考虑Mount，无需考虑Attach了。

得益于NFS的天然特性，EFS的扩缩可以是完全自动、实时的，创建新文件时无需预置存储，删除已有文件时也不必手动缩容以节省费用。在高性能网络的支持下，EFS的性能已经能够达到相当高的水平，尽管由于网络访问的限制，性能最高的EFS依然比不过最高水平的EBS，但仍然能充分满足绝大多数应用运行的需要。还有最重要的一点优势是由于脱离了块设备的束缚，EFS能够轻易地被成百上千个EC2实例共享，考虑到EFS的性能、动态弹性、可共享这些因素，笔者给出的明确建议是它可以作为大部分容器工作负载的首选存储。

- 亚马逊的对象存储服务是Amazon Simple Storage Service (AWS S3)，S3通常是以REST Endpoint的形式对外部提供文件访问服务的，这种方式下你应该直接使用程序代码来访问S3，而不是靠操作系统或者容器编排系统去挂载它。如果你真的希望这样做，也可以通过存储网关（如AWS Storage Gateway）将S3的存储能力转换为NFS、 SMB、iSCSI等访问协议，经过转换后，操作系统或者容器就能够将其作为Volume来挂载了。

S3也许是AWS最出名、使用面最广的存储服务，这个结果不是由于它的性能优异，事实上S3的性能比起EBS和EFS来说是相对最差的，但它的优势在于它名字中“Simple”所标榜的简单，我们挂载外部存储的目的十有八九就是为了给程序提供存储服务，使用S3不必用写一行代码就能够直接通过HTTP Endpoint进行读写访问，且完全不需要考虑容量、维护和数据丢失的风险，这就是简单的价值。S3的另一大优势就是它的价格相对于EBS和EFS来说往往要低一至两个数量级，因此程序的备份还原、数据归档、灾难恢复、静态页面的托管、多媒体分发等功能就非常适合使用S3来完成。



AMAZON S3	AMAZON EBS	AMAZON EFS
Can be publicly accessible	Accessible only via the given EC2 Machine	Accessible via several EC2 machines and AWS services
Web interface	File System interface	Web and file system interface
Object Storage	Block Storage	Object storage
Scalable	Hardly scalable	Scalable
Slower than EBS and EFS	Faster than S3 and EFS	Faster than S3, slower than EBS
Good for storing backups	Is meant to be EC2 drive	Good for shareable applications and workloads

AWS的S3、EFS、EBS对比（图片来自AWS的[销售材料](#)）

上图是截取自亚马逊销售材料中三种存储的对比，从目前的存储技术发展来看，不会有哪一种存储方案能够包打天下。不同业务系统的场景需求不同，对存储的诉求会不同，选择自然会不同。

资源与调度

调度是容器编排系统最核心的功能之一，“编排”一词本身便包含有“调度”的含义。调度是指为新创建出来的Pod寻找到一个最恰当的宿主机节点来运行它，这个过程成功与否、结果恰当与否，关键取决于容器编排系统是如何管理与分配集群节点的资源的。可以认为调度是必须以容器编排系统的资源管控为前提，那我们就首先从Kubernetes的资源模型谈起。

资源模型

开篇先来理清一个概念：资源是什么。资源在Kubernetes中是极为常用的术语，广义上讲，Kubernetes系统中所有你能够接触的方方面面都被抽象成了资源，譬如表示工作负荷的资源（Pod、ReplicaSet、Service、……），表示存储的资源（Volume、PersistentVolume、Secret、……），表示策略的资源（SecurityContext、ResourceQuota、LimitRange、……），表示身份的资源（ServiceAccount、Role、ClusterRole、……），等等。“一切皆为资源”的设计是Kubernetes能够顺利施行声明式API的必要前提，Kubernetes以资源为载体，建立了一套同时囊括了抽象元素（如策略、依赖、权限）和物理元素（如软件、硬件、网络）的领域特定语言。通过不同层级间资源的使用关系来描述上至整个集群甚至是集群联邦，下至某一块内存区域或者一小部分的处理器核心的状态，这些对资源状态的描述的集合，共同构成了一幅信息系统工作运行的全景图。

在“[以容器构建系统](#)”一节里，笔者首次提到Kubernetes的资源模型，将它与控制器模式一并列为Kubernetes中最重要的两个设计思想。本节，我们将再次讨论资源模型，但是这里所说的主要还是狭义上的物理资源，特指排除了广义上那些逻辑上的抽象资源，只包括能够与真实物理底层硬件对应起来的资源，譬如处理器资源、内存资源、磁盘存储资源，等等。由于我们讨论的话题是调度，作为调度最基本单位的Pod，只会与这些和物理硬件直接相关的资源产生供需关系，所以后文中提到资源，如无额外说明的话，均是特指狭义上的物理资源。

从编排系统的角度来看，Node是资源的提供者，Pod是资源的使用者，调度是将两者进行恰当的撮合。Node通常能够提供的三方面的资源：计算资源（如处理器、图形处理器、内

存)、存储资源(如磁盘容量、不同类型的介质)和网络资源(如带宽、网络地址)，其中与调度关系最密切的是处理器和内存，虽然它们同属于计算资源，但两者在调度时又有一些微妙的差别：处理器这样的资源被称作可压缩资源(Compressible Resources)，特点是当可压缩资源不足时，Pod只会处于“饥饿状态”，运行变慢，但不会被系统杀死，即容器被直接终止，或被要求限时退出。而像内存这样的资源，则被称作不可压缩资源(Incompressible Resources)，特点是当不可压缩资源不足，或者超过了容器自己声明的最大限度时，Pod就会因为内存溢出(Out-Of-Memory, OOM)而被系统直接杀掉。

Kubernetes给处理器资源设定的默认计量单位是“逻辑处理器的个数”。至于具体“一个逻辑处理器”应该如何理解，就要取决于节点的宿主机是如何解释的，通常会是`/proc/cpuinfo`中看到的处理器数量。它有可能会是多路处理器系统上的一个处理器、多核处理器中的一个核心、云计算主机上的一个虚拟化处理器（Virtual CPU, vCPU），或者处理器核心里的一条超线程（Hyper-Threading）。总之，Kubernetes只负责保证Pod能够使用到“一个处理器”的计算能力，对不同硬件环境构成的Kubernetes集群，乃至同一个集群中不同硬件的宿主机节点来说，“一个处理器”所代表的真实算力完全有可能是不一样的。

在具体设置方面，Kubernetes沿用了云计算中处理器限额设置的一贯做法。如果不明确标注单位，譬如直接写0.5，默认单位就是`Core`，即0.5个处理器；也可以明确使用`Millcores`为单位，譬如写成500`m`同样代表0.5个处理器，因为Kubernetes规定了`1 Core = 1000 Millcores`。而对于内存来说，它早已经有了广泛使用的计量单位，即Bytes，如果设置中不明确标注单位就会默认以Bytes计数。为了实际设置的方便，Kubernetes还支持`Ei`、`Pi`、`Ti`、`Gi`、`Mi`、`Ki`，以及`E`、`P`、`T`、`G`、`M`、`K`为单位，这两者略微有一点点差别，以`Mi`和`M`为例，它们分别是`Mebibytes`与`Megabytes`的缩写，前者表示 1024×1024 Bytes，后者表示 1000×1000 Bytes。

服务质量与优先级

设定资源计量单位的目的是为了管理员能够限制某个Pod对资源的过度占用，避免影响到其他Pod的正常运行。Pod是由一到多个容器所组成，资源最终是由Pod的各个容器去使用，所以资源的需求是设定在容器上的，具体的配置是Pod的`spec.containers[].resource.limits/requests.cpu/memory`字段。但是对资源需求的配额则不是针对容器的，而是针对Pod整体，Pod的资源配置无需手动设置，它就是它包含的每个容器资源需求的累加值。

为容器设定最大的资源配置的做法从cgroups诞生后已经屡见不鲜，但你是否注意到Kubernetes给出的配置中有 `limits` 和 `requests` 两个设置项？这两者的区别其实很简单：`request` 是给调度器用的，Kubernetes选择哪个节点运行Pod，只会根据 `requests` 的值来进行决策；`limits` 才是给cgroups用的，Kubernetes在向cgroups的传递资源配置时，会按照 `limits` 的值来进行设置。

Kubernetes采用这样的设计完全是基于“心理学”的原因，是因为Google根据Borg和Omega系统长期运行的实践经验，总结出了一条经验法则：用户提交工作负载时设置的资源配置，并不是容器调度一定必须严格遵守的值，因为根据实际经验，大多数的工作负载运行过程中真正使用到的资源，其实都远小于它所请求的资源配置。

Purchase Quota

Even though we encourage users to purchase no more quota than they need, many users overbuy because it insulates them against future shortages when their application's user base grows.

即使我们已经努力建议用户不要过度申请资源配置，但仍难免有大量用户过度消费，他们总希望避免因用户增长而产生资源不足的现象。

—— Large-Scale Cluster Management at Google with Borg↗ , Google

“多多益善”的想法完全符合人类的心理，大家提交的资源需求通常都是按照可能面临的最大压力去估计的，甚至考虑到了未来用户增长所导致的新需求。为了避免服务因资源不足而中断，都会往大了去申请，这点我们可以理解，但如果直接按照申请的资源去分配限额，所导致的结果必然是服务器一方面在大多数时间里都会有大量硬件资源闲置，另一方面这些闲置资源又已经分配出去，有了明确的所有者，不能再被其他人利用，难以真正发挥价值。

不大可能仅仅是因为Kubernetes将一个资源配置的设置，拆分成 `limits` 和 `requests` 两个设置项就能解决这个矛盾的，Kubernetes为此还进行了许多额外的处理。一旦选择不按照最保守、最安全的方式去分配资源，就意味着容器编排系统必须为有可能出现的极端情况而买单，如果允许节点给Pod分配资源总和超过自己最大的可提供资源的话，假如某个时刻这些Pod的总消耗真的超标了，便会不可避免地导致节点无法继续遵守调度时对Pod许下的资源承诺，此时，Kubernetes迫不得已要杀掉一部分Pod腾出资源来保证其余Pod能

正常运行，这个操作就是稍后会介绍的**驱逐机制**（Eviction）。要进行驱逐，首先Kubernetes就必须拿出资源不足时该先牺牲哪些Pod、该保留哪些Pod的明确准则，由此就形成了Kubernetes的**服务质量等级**（Quality of Service Level，QoS Level）和**优先级**（Priority）的概念。试想Kubernetes若不是为了理性对抗人类“多多益善”的心理，尽可能提高硬件利用效率，而是直接按申请的最大资源去安排调度，那原本它是无需理会这些麻烦事的。

质量等级是Pod的一个隐含属性，也是Kubernetes优先保障重要的服务，放弃一些没那么重要的服务的衡量准绳。不知道你是否想到这样一个细节：如果不去设置 `limits` 和 `requests` 会怎样？答案是不设置处理器和内存的资源，就意味着没有上限，该Pod可以使用节点上所有可用的计算资源。但你先别高兴得太早，这类 Pod能以最灵活的方式去使用资源，但也正是这类Pod扮演着最不稳定的风险来源的角色。在论文《Large-Scale Cluster Management at Google with Borg》中，Google明确地提出了针对这类Pod的一种近乎带惩罚性质的处理建议：当节点硬件资源不足时，优先杀掉这类Pod，说得文雅一点的话，就是给予这类Pod最低的服务质量等级。

Kubernetes目前提供的服务质量等级一共分为三级，由高到低分别为Guaranteed、Burstable和BestEffort。如果Pod中所有的容器都设置了 `limits` 和 `requests`，且两者的值相等，那此Pod的服务质量等级便为最高的Guaranteed；如果Pod中有部分容器的`requests`值小于 `limits` 值，或者只设置了 `requests` 而未设置 `limits`，那此Pod的服务质量等级为第二级Burstable；如果是刚才说的那种情况，`limits` 和 `requests` 两个都没设置就是最低的BestEffort了。

通常建议将数据库应用等有状态的应用，或者一些重要的要保证不能中断的业务的服务质量等级定为Guaranteed，这样除非Pod使用超过了它们的 `limits` 所描述的不可压缩资源，或者节点的内存压力大到Kubernetes已经杀光所有等级更低的Pod了，否则它们都不会被系统自动杀死。相对地，应将一些临时的、不那么重要的任务设置为BestEffort，这样有利于它们调度时能在更大的节点范围中寻找宿主机，也利于它们在宿主机中利用更多的资源快速地完成任务，然后退出，尽量缩减影响范围；当然，遇到系统资源紧张时，它们也更容易被系统杀掉。

小说《动物庄园》：

All animals are equal, but some animals are more equal than others.

所有动物生来平等，但有些动物比其他动物更加平等。

—— [Animal Farm: A Fairy Story](#) , George Orwell, 1945

除了服务质量等级以外，Kubernetes还允许系统管理员自行决定Pod的优先级，这是通过类型为PriorityClass的资源来实现的。优先级决定了Pod之间并不是平等的关系，而且这种不平等还不是谁会占用更多一点的资源的问题，而是会直接影响Pod调度与生存的关键。

优先级会影响调度这很容易理解，它是指当多个Pod同时被调度的话，高优先级的Pod会优先被调度。Pod越晚被调度，就越大概率因节点资源已被占用而不能成功。但优先级影响更大的另一方面是指Kubernetes的**抢占机制**（Preemption），正常未设置优先级的情况下，如果Pod调度失败，就会暂时处于Pending状态被搁置起来，直到集群中有新节点加入或者旧Pod退出。但是，如果有一个被设置了明确优先级的Pod调度失败无法创建的话，Kubernetes就会在系统中寻找出一批牺牲者（Victims），将它们杀掉以便给更高优先级的Pod让出资源。寻找的原则是根据在优先级低于待调度Pod的所有已调度Pod里，按照优先级从低到高排序，从最低的杀起，直至腾出的资源足以满足待调度Pod的成功调度为止，或者已经找不到更低优先级的Pod为止。

驱逐机制

前面笔者动不动就提要杀掉某个Pod，听起来实在是欠优雅的，在Kubernetes中专业的称呼是“驱逐”（Eviction，即资源回收）。Pod的驱逐机制是通过kubelet来执行的，kubelet是部署在每个节点的集群管理程序，由于本身就运行在节点中，所以最容易感知到节点的资源实时耗用情况。kubelet一旦发现某种不可压缩资源将要耗尽，就会主动终止节点上较低服务质量等级的Pod，以保证其他更重要的Pod的安全。被驱逐的Pod中所有的容器都会被终止，Pod的状态会被更改为Failed。

我们已经接触过内存这一种最重要的不可压缩资源，默认配置下，前面所说的“资源即将耗尽”的“即将”，具体阈值是可用内存小于100 Mi。除了可用内存（`memory.available`）外，其他不可压缩资源还包括有：宿主机的可用磁盘空间（`nodefs.available`）、文件系统可用inode数量（`nodefs.inodesFree`），以及可用的容器运行时镜像存储空间（`imagefs.available`）。后面三个的阈值都是按照实际容量的百分比来计算的，具体的默认值如下：

```
memory.available < 100Mi  
nodefs.available < 10%
```

```
nodefs.inodesFree < 5%
imagefs.available < 15%
```

管理员可以在kubelet启动时，通过命令行参数来修改这些默认值，譬如可用内存只剩余100 Mi时才启动驱逐对于多数生产系统来说都过于危险了，笔者建议在生产环境中考虑通过以下命令调整为剩余10%内存时即开始驱逐：

```
$ kubelet --eviction-hard=memory.available<10%
```

sh

如果你是一名Java、C#、Golang等习惯了自动内存管理机制的程序员，笔者还要提醒你Kubernetes的驱逐不能完全等同于编程语言中的垃圾收集器。垃圾收集是安全的内存回收行为，而驱逐Pod是一种毁坏性的清理行为，有可能会导致服务产生中断，必须更加谨慎。譬如，要同时兼顾到硬件资源可能只是短时间内间歇性地超过了阈值的场景，以及资源正在被快速消耗，很快就会危及高服务质量的Pod甚至是整个节点稳定的场景。因此，驱逐机制中就有了**软驱逐**（Soft Eviction）、**硬驱逐**（Hard Eviction）以及**优雅退出期**（Grace Period）的概念：

- **软驱逐**：通常配置一个较低的警戒线（譬如可用内存仅剩20%），触及此线时，系统将进入一段观察期。如果只是暂时的资源抖动，在观察期内能够恢复到正常水平的话，那就不会真正启动驱逐操作。否则，资源持续超过警戒线一段时间，就会触发Pod的优雅退出（Grace Shutdown），系统会通知Pod进行必要的清理工作（譬如将缓存的数据落盘），然后自行结束。在优雅退出期结束后，系统会强制杀掉还未曾自行了断的Pod。
- **硬驱逐**：通常配置一个较高的终止线（譬如可用内存仅剩10%），一旦触及此红线，立即强制杀掉Pod，不理睬优雅退出。

软驱逐是为了减少资源抖动对服务的影响，硬驱逐是为了保障核心系统的稳定，它们并不矛盾，一般会同时使用，譬如以下例子所示：

```
$ kubelet --eviction-hard=memory.available<10% \
--eviction-soft=memory.available<20% \
--eviction-soft-grace-period=memory.available=1m30s \
--eviction-max-pod-grace-period=600
```

sh

Kubernetes的驱逐与编程语言中垃圾收集器另一个不同之处是垃圾收集可以“应收尽收”，而驱逐显然不行，不能无缘无故把整个节点中所有可驱逐的Pod都清空掉。但是，通常也不能只清理到刚刚低于警戒线就停止，必须考虑到驱逐之后的新Pod调度与旧Pod运行的新增消耗。譬如kubelet驱逐了若干个Pod，让资源使用率勉强低于阈值，那么很可能在极短的时间内，资源使用率又会因某个Pod稍微占用了些许资源而重新超过阈值，再产生新一次驱逐，如此往复。为此，Kubernetes提供了 `--eviction-minimum-reclaim` 参数用于设置一旦驱逐发生之后，至少清理出来多少资源才会终止。

不过，问题到这里还是没有全部解决，Kubernetes中很少会单独创建Pod，通常都是由ReplicaSet、Deployment等更高层资源来管理的，这意味着当Pod被驱逐之后，它不会从此彻底消失，Kubernetes将自动生成一个新的Pod来取代，并经过调度选择一个节点继续运行。如果没有额外的处理，那很大概率这个Pod会被系统调度到当前这个节点上重新创建，因为上一次调度就选择了这个节点，而且这个节点刚刚驱逐完一批Pod得到了空闲资源，那它显然应该符合此Pod的调度需求。为了避免被驱逐的Pod出现“阴魂不散”的问题，Kubernetes还提供了另一个参数 `--eviction-pressure-transition-period` 来约束调度器，在驱逐发生之后多长时间内不得往该节点调度Pod。

关于驱逐机制，你还应该意识到，既然这些措施既然被设计为以参数的形式开启，就说明了它们一定不是放之四海皆准的通用准则。举个例子，假设当前Pod是由DaemonSet控制的，一旦该Pod被驱逐，你又强行不允许节点在一段时间内接受调度，那显然这就有违DaemonSet的语义。目前Kubernetes并没有办法区分Pod是由DaemonSet抑或是别的高层次资源创建的，因此这种假设情况确实有可能发生，比较合理的方案是让DaemonSet创建Guaranteed而不是BestEffort的Pod。总而言之，在Kubernetes还没有成熟到变为“傻瓜式”容器编排系统之前，因地制宜地合理配置和运维是非常必要的。

最后，关于服务质量、优先级、驱逐机制这些概念，都是在Pod层面上限制资源，是仅针对单个Pod的低层次约束，现实中我们还常会遇到面向更高层次去控制资源的需求，譬如，想限制由多个Pod构成的微服务系统耗用的总资源，或者是由多名成员组成的团队耗用的总资源。举个具体例子，想要在拥有32 GiB内存和16个处理器的集群里，允许A团队使用20 GiB内存和10个处理器的资源，再允许B团队使用10 GiB内存和4个处理器的资源，再预留2 GiB内存和2个处理器供将来分配。要满足这种资源限制的需求，Kubernetes的解决方案是应该先为它们建立一个专用的名称空间，然后再在名称空间里建立ResourceQuota对象来描述如何进行整体的资源约束。

但是ResourceQuota与调度就没有直接关系了，它针对的对象也不是Pod，所以这里所说的资源可以是广义上的资源，不仅能够设置处理器、内存等物理资源的限额，还可以设置诸如Pod最大数量、ReplicaSet最大数量、Service最大数量、全部PersistentVolumeClaim的总存储容量等各种抽象资源的限额。甚至当Kubernetes预置的资源模型不能满足约束需要时，还能够根据实际情况去拓展，譬如要控制GPU的使用数量，完全可以通过Kubernetes的设备插件（Device Plugin）机制拓展出诸如 `nvidia.com/gpu: 4` 这样的配置来。

默认调度器

本节的最后一部分，我们回头探讨开篇提出的问题：Kubernetes是如何撮合Pod与Node的，这其实也是最困难的一个问题。调度是为新创建出来的Pod寻找一个最恰当的宿主机节点去运行它，这句话里就包含有“运行”和“恰当”两个调度中关键过程，它们具体是指：

1. **运行**：从集群所有节点中找出一批剩余资源可以满足该Pod运行的节点。为此，Kubernetes调度器设计了一组名为Predicate的筛选算法。
2. **恰当**：从符合运行要求的节点中找出一个最适合的节点完成调度。为此，Kubernetes调度器设计了一组名为Priority的评价算法。

这两个算法的具体内容稍后笔者会详细解释，这里要先说明白一点：在几个、十几个节点的集群里进行调度，调度器怎么实现都不会太困难，但是对于数千个乃至更多节点的大规模集群，要实现高效的调度就绝不简单。请你想像一下，若一个由数千节点组成的集群，每次Pod的创建都必须依据各节点的实时资源状态来确定调度的目标节点，然而各节点的资源是随着程序运行无时无刻都在变动的，资源状况只有它本身才清楚，如果每次调度都要发生数千次的远程访问来获取这些信息的话，那压力与耗时都难压降下来。结果不仅会让调度器成为集群管理的性能瓶颈，还会出现因耗时过长，某些节点上资源状况已发生变化，调度器的资源信息过时而导致调度结果不准确的等问题。

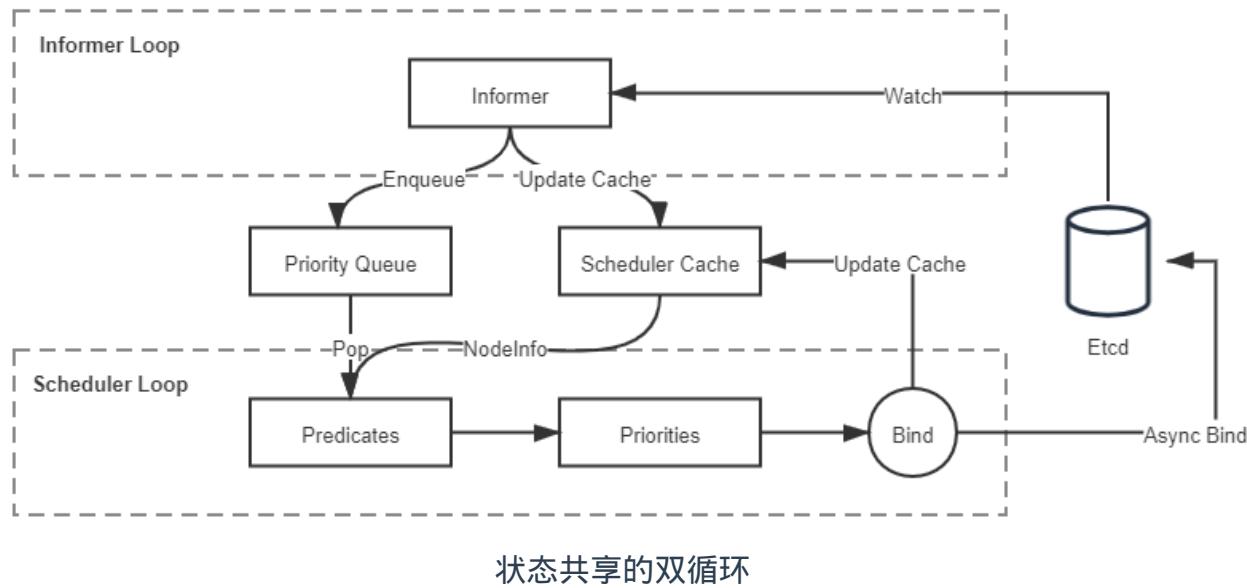
Scheduler

Clusters and their workloads keep growing, and since the scheduler's workload is roughly proportional to the cluster size, the scheduler is at risk of becoming a scalability bottleneck.

由于调度器的工作负载与集群规模大致成正比，随着集群和它们的工作负载不断增长，调度器很有可能会成为扩展性瓶颈所在。

—— Omega: Flexible, Scalable Schedulers for Large Compute Clusters [↗](#) , Google

针对以上问题，Google在论文《Omega: Flexible, Scalable Schedulers for Large Compute Clusters [↗](#)》里总结了自身的经验，并参考了当时Apache Mesos [↗](#)和Hadoop on Demand [↗](#)(HOD)的实现，提出了一种共享状态（ Shared State ）的双循环调度机制。这种调度机制后来不仅应用在Google的Omega系统（ Borg的下一代集群管理系统 ）中，也同样被Kubernetes继承了下来，它整体的工作流程如下图所示：



“状态共享的双循环”中第一个控制循环可被称为“Informer Loop”，它是一系列Informer [↗](#)的集合，这些Informer持续监视Etcd中与调度相关资源（主要是Pod和Node）的变化情况，一旦Pod、Node等资源出现变动，就会触发对应Informer的Handler。Informer Loop的职责是根据Etcd中的资源变化去更新调度队列（Priority Queue）和调度缓存（Scheduler Cache）中的信息，譬如当有新Pod生成，就将其入队（Enqueue）到调度队列中，如有必要，还会根据优先级触发上一节提到的插队和抢占操作。又譬如有新的节点加入集群，或者已有节点资源信息发生变动，Informer也会将这些信息更新同步到调度缓存之中。

另一个控制循环可被称为“Scheduler Loop”，它的核心逻辑是不停地将调度队列中的Pod出队（Pop），然后使用Predicate算法进行节点选择。Predicate本质上是一组节点过滤器（Filter），它根据预设的过滤策略来筛选节点，Kubernetes中默认有三种过滤策略，分别是：

- **通用过滤策略**：最基础的调度过滤策略，用来检查节点是否能满足Pod声明中需要的资源。譬如处理器、内存资源是否满足，主机端口与声明的NodePort是否存在冲突，Pod

的选择器或者nodeAffinity指定的节点是否与目标相匹配，等等。

- **卷过滤策略**：与存储相关的过滤策略，用来检查节点挂载的Volume是否存在冲突（譬如将一个块设备挂载到两个节点上），或者Volume的可用区域是否与目标节点冲突，等等。在“[Kubernetes存储设计](#)”中提到的Local PersistentVolume的调度检查，便是在这里处理的。
- **节点过滤策略**：与宿主机相关的过滤策略，最典型的是Kubernetes的**污点与容忍度机制**（Taints and Tolerations），譬如默认情况下Kubernetes会设置Master节点不允许被调度，这就是通过在Master中施加污点来避免的。之前提到的控制节点处于驱逐状态，或者在驱逐后一段时间不允许调度，也是在这个策略里实现的。

Predicate算法所使用的一切数据均来自于调度缓存，绝对不会去远程访问节点本身。只有Informer Loop与Etcd的监视操作才会涉及到远程调用，Scheduler Loop中除了最后的异步绑定要发起一次远程的Etcd写入外，其余全部都是进程内访问，这一点是调度器执行效率的重要保证。

调度缓存就是两个控制循环的共享状态（Shared State），这样的设计避免了每次调度时主动去轮询所有集群节点，保证了调度器的执行效率。但是并不能完全避免因节点信息同步不及时而导致调度过程中实际资源发生变化的情况，譬如节点的某个端口在获取调度信息后、发生实际调度前被意外占用了。为此，当调度结果出来以后，kubelet真正创建Pod以前，还必须执行一次Admit操作，在该节点上重新做一遍Predicate来进行二次确认。

经过Predicate算法筛选出来符合要求的节点集，会交给Priorities算法来打分（0-10分）排序，以便挑选出“最恰当”的一个。“恰当”是带有主观色彩的词语，Kubernetes也提供了不同的打分规则来满足不同的主观需求，譬如最常用的LeastRequestedPriority规则，它的计算公式是：

```
score = (cpu((capacity-sum(requested))×10/capacity) + memory((capacity-sum(requested))×10/capacity))/2
```

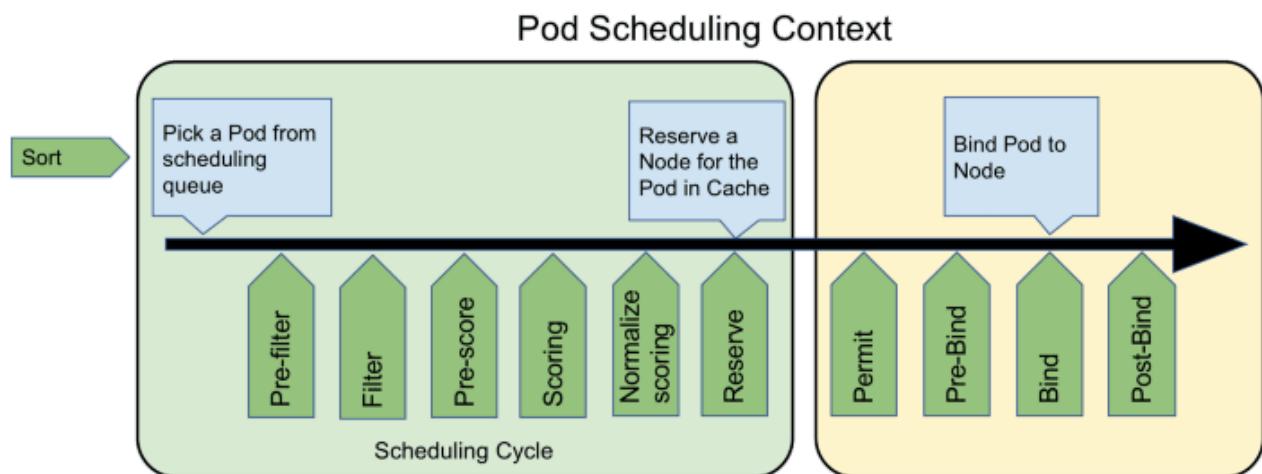
从公式上很容易看出这就是在选择处理器和内存空闲资源最多的节点，因为这些资源剩余越多，得分就越高。经常与它一起工作的是BalancedResourceAllocation规则，它的公式是：

```
score = 10 - variance(cpuFraction, memoryFraction, volumeFraction)×10
```

此公式中三种Fraction的含义是Pod请求的资源除以节点上的可用资源，variance函数的作用是计算各种资源之间的差距，差距越大，函数值越大。由此可知BalancedResourceAllocation规则的意图是希望调度完成后，所有节点里各种资源分配尽量均衡，避免节点上出现诸如处理器资源被大量分配、而内存大量剩余的尴尬状况。Kubernetes内置的其他的评分规则还有ImageLocalityPriority、NodeAffinityPriority、TaintTolerationPriority等等，有兴趣的话可以阅读Kubernetes的源码，笔者就不再逐一解释了。

经过Predicate的筛选、Priorities的评分之后，调度器已经选出了调度的最终目标节点，最后一步是通知目标节点的kubelet可以去创建Pod了。调度器并不会直接与kubelet通讯来创建Pod，它只需要把待调度的Pod的 nodeName 字段更新为目标节点的名字即可，kubelet本身会监视该值的变化来接手后续工作。不过，从调度器在Etcd中更新 nodeName，到kubelet从Etcd中检测到变化，再执行Admit操作二次确认调度可行性，最后到Pod开始实际创建，这个过程可能会持续一段不短的时间，如果一直等待这些工作都完成了才宣告调度最终完成，那势必也会显著影响调度器的效率。实际上Kubernetes调度器采用了乐观绑定（Optimistic Binding）的策略来解决此问题，它会同步地更新调度缓存中Pod的 nodeName 字段，并异步地更新Etcd中Pod的 nodeName 字段，这个操作被称为绑定（Binding）。如果最终调度成功了，那Etcd与调度缓存中的信息最终必定会保持一致，否则，如果调度失败了，那将会由Informer来根据Pod的变动，将调度成功却没有创建成功的Pod清空 nodeName 字段，重新同步回调度缓存中，以便促使另外一次调度的开始。

最后，请注意笔者在这一个部分的小标题用的是“**默认调度器**”，这是强调以上行为仅是Kubernetes默认的行为。对调度过程的大部分行为，你都可以通过Scheduler Framework暴露的接口来进行扩展和自定义，如下图所示，绿色的部分就是Scheduler Framework暴露的扩展点。由于Scheduler Framework属于Kubernetes内部的扩展机制（通过Golang的Plugin机制来实现的，需静态编译），通用性与本章提到的其他扩展机制（CRI、CNI、CSI那些）无法相提并论，属于较为高级的Kubernetes管理技能了，这里笔者仅在这里简单地提一下，就不多做介绍了。



Scheduler Framework的可扩展性 (图片来源 [↗](#))

服务网格

服务网格 (Service Mesh)

A service mesh is a dedicated infrastructure layer for handling service-to-service communication. It's responsible for the reliable delivery of requests through the complex topology of services that comprise a modern, cloud native application. In practice, the service mesh is typically implemented as an array of lightweight network proxies that are deployed alongside application code, without the application needing to be aware.

服务网格是一种用于管控服务间通信的基础设施，职责是为现代云原生应用支持网络请求在复杂的拓扑环境中可靠地传递。在实践中，服务网格通常会以轻量化网络代理的形式来体现，这些代理与应用程序代码会部署在一起，对应用程序来说，它完全不会感知到代理的存在。

—— [What's A Service Mesh? And Why Do I Need One?](#) , Willian Morgan , Buoyant CEO
O , 2017

容器编排系统管理的最细粒度只能到达容器层次，在此粒度之下的技术细节，仍然只能依赖程序员自己来管理，编排系统很难提供有效的支持。2016年，原Twitter基础设施工程师William Morgan和Oliver Gould在GitHub上发布了第一代的服务网格产品Linkerd，并在很短的时间内围绕着Linkered组建了Buoyant公司，担任CEO的Willian Morgan发表的文章《[What's A Service Mesh? And Why Do I Need One?](#)》中首次正式地定义了“服务网格”(Service Mesh)一词，此后，服务网格作为一种新兴通信理念开始迅速传播，越来越频繁地出现在各个公司以及技术社区的视野中。之所以服务网格能够获得企业与社区的重视，就是因为它很好地弥补了容器编排系统对分布式应用细粒度管控能力高不足的缺憾。

服务网格并不是什么神秘难以理解的黑科技，它只是一种处理程序间通信的基础设施，典型的存在形式是部署在应用旁边，一对一为应用提供服务的边车代理，及管理这些边车代理的控制程序。“边车”(Sidecar)本来就是一种常见的容器设计模式，用来形容外挂

在容器身上的辅助程序。早在容器盛行以前，边车代理就已有了成功的应用案例，譬如2014年开始的[Netflix Prana项目](#)，由于Netfilix OSS套件是用Java语言开发的，为了让非JVM语言的微服务，譬如以Python、Node.js编写的程序也同样能接入Netfilix OSS生态，享受到Eureka、Ribbon、Hystrix等框架的支持，Netflix建立了Prana项目，它的作用是为每个服务都提供一个专门的HTTP Endpoint，使得非JVM语言的程序能通过访问该Endpoint来获取系统中所有服务的实例、相关路由节点、系统配置参数等在Netfilix组件中管理的信息。

Netflix Prana的代理需要由应用程序主动去访问才能发挥作用，但在容器的刻意支持下，服务网格无需应用程序的任何配合，就能强制性地对应用通信进行管理。它使用了类似网络攻击里中间人流量劫持的手段，完全透明（既无需程序主动访问，也不会被程序感知到）地接管掉容器与外界的通信，将管理的粒度从容器级别细化到了每个单独的远程服务级别，使得基础设施干涉应用程序、介入程序行为的能力大为增强。如此一来，云原生希望用基础设施接管应用程序非功能性需求的目标就能更进一步，从容器粒度延伸到远程访问，分布式系统继容器和容器编排之后，又发掘到另一块更广袤的舞台空间。

透明通信的涅槃

被分布式舍弃的Unix的设计哲学

原始分布式时代提出的构建“符合Unix的设计哲学的”、“如同本地调用一般简单透明的”分布式系统这个目标，是软件开发者对分布式系统最初的美好愿景，迫于现实，它会在一定时期内被妥协、被舍弃，分布式将会经过一段越来越复杂的发展进程。但是，到了三十多年以后的将来，随着分布式架构的逐渐成熟完善，取代单体成为大型软件的主流架构风格以后，这个美好的愿景终将还是会重新被开发者拾起。

—— 服务架构演进史 · 原始分布式时代

Kubernetes为它管理的工作负载提供了工业级的韧性与弹性，也为每个处于运行状态的Pod维护了相互连通的虚拟化网络。不过，程序之间的通信不同于简单地在网络上拷贝数据，具备可连通的网络环境仅仅是程序间能够可靠通信的必要但非充分的条件，作为一名经历过SOA、微服务、云原生洗礼的分布式程序员，你必定已深谙路由、容错、限流、加密、认证、授权、跟踪、度量等问题在分布式系统中都是无可回避的。

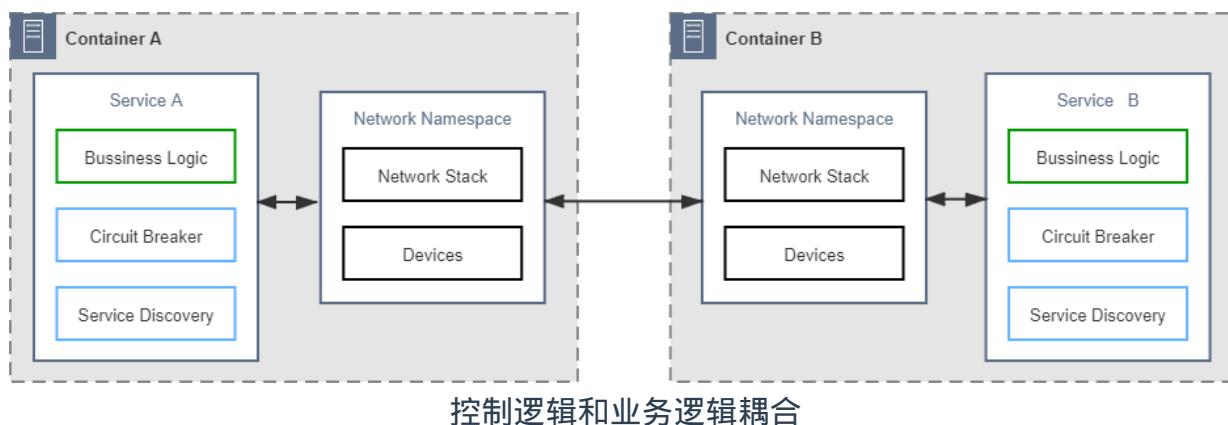
在本书开篇的“远程服务调用”一节里，笔者曾以“通信的成本”为题，讲述了三十多年计算机科学家们对“远程服务调用有否可能实现为透明通信”的一场声势浩大的争论。今天，服务网格的诞生在某种意义上可以说便是当年透明通信的重生，服务网格试图以容器、虚拟化网络、边车代理等技术所构筑的新一代通信基础设施为武器，重新对已盖棺定论三十多年的程序间远程通信不是透明的原则发起冲击。今天，这场关于通信的变革仍然在酝酿发展当中，最后到底会是成功的逆袭，抑或是另一场失败，笔者不敢妄言定论，但是作为程序通信发展历史的一名见证者，笔者丝毫不吝对服务网格投去最高的期许与最深的祝愿。

通信的成本

程序间通信作为分布式架构的核心内容，第一章“[服务架构演进史](#)”中笔者就已从宏观角度讲述过它的演进过程。这节里，我们会从更微观更聚焦的角度，分析不同时期应用程序如何看待与实现通信方面的非功能性需求，如何做到可靠的通信的，通过以下五个阶段的变化，理解分布式服务的通信是如何逐步演化成本章主角服务网格。

- 第一阶段：将通信的非功能性需求视作业务需求的一部分，通信的可靠性由程序员来保障。**

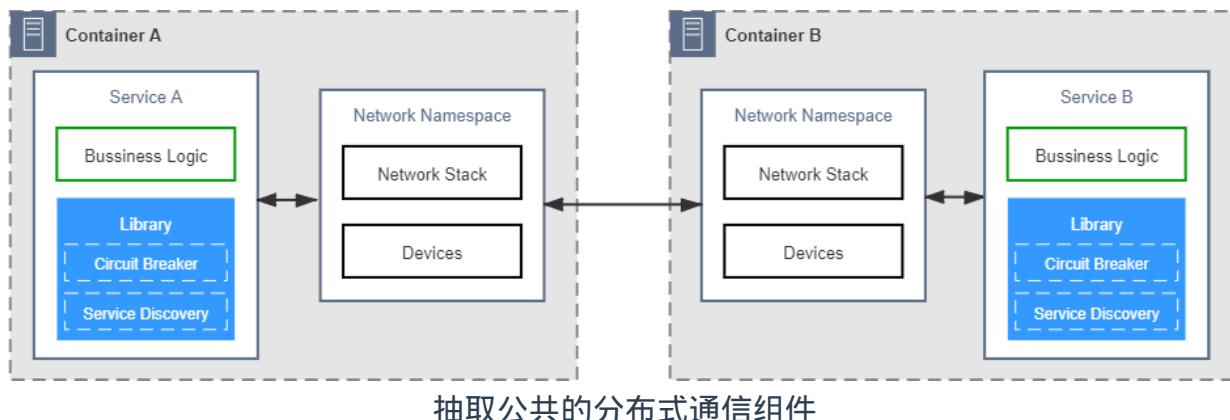
本阶段是软件企业刚刚开始尝试分布式时选择的早期技术策略。这类系统原本所具有的通信能力一般并不是作为系统功能的一部分被设计出来的，而是遇到问题后修补累积所形成的。开始时，系统往往只具最基本的网络API，譬如集成了OKHTTP、gRPC这样库来访问远程服务，如果远程访问接收到异常，就编写对应的重试或降级逻辑去应对处理。在系统进入生产环境以后，遇到并解决的一个个通信问题，逐渐在业务系统中留下了越来越多关于通信的代码逻辑。这些通信的逻辑由业务系统的开发人员直接编写，与业务逻辑直接共处在一个进程空间之中，如下图所示（注：本图与后面一系列图片中，笔者均以“断路器”和“服务发现”这两个常见的功能来泛指所有的分布式通信所需的能力，实际上并不局限于这两个功能）。



这一阶段的主要矛盾是绝大多数擅长业务逻辑的开发人员都并不擅长处理通信方面的问题，要写出正确、高效、健壮的分布式通信代码，是一项专业性极强的工作。由此决定了大多数的普通软件企业都很难在这个阶段支撑起一个靠谱的分布式系统来。另一方面，把专业的通信功能强加于普通开发人员，无疑为他们带来了更多工作量，尤其是这些“额外的工作”与原有的业务逻辑耦合在一起，让系统越来越复杂，也越来越容易出错。

- 第二阶段：将代码中的通信功能抽离重构为公共组件库，通信的可靠性由专业的平台程序员来保障。**

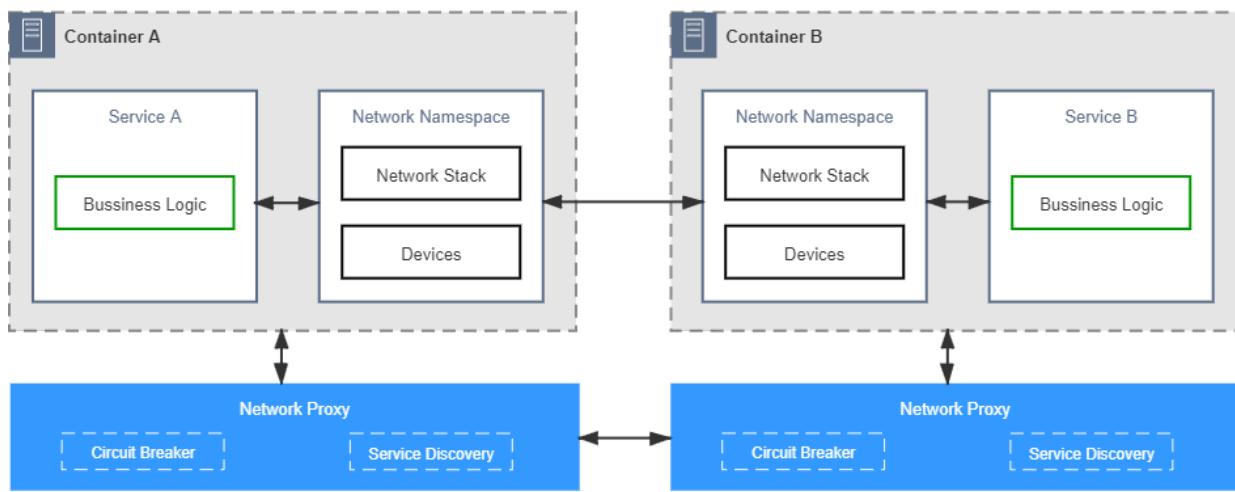
开发人员解耦依赖的一贯有效办法是抽取分离代码与封装重构组件。微服务的普及离不开一系列封装了分布式通信能力的公共组件库，代表性产品有Twitter的Finagle、Spring Cloud中的许多组件等。这些公共的通信组件由熟悉分布式的专业开发人员编写和维护，不仅效率更高、质量更好，一般还都提供了经过良好设计的API接口，让业务代码既可以使用它们的能力，又无需把处理通信的逻辑散布于业务代码当中。



分布式通信组件让普通程序员开发出靠谱的微服务系统成为可能，这是无可抹杀的成绩，但普通程序员使用它们的成本依然很高，不仅要学习分布式的知识、要学习这些公共组件的功能应该如何使用，最麻烦的是，对于同一种问题往往还需学习多种不同的组件才能解决。这是因为通信组件首先是一段特定编程语言开发出来的程序，是与语言绑定的，一个由Python编写的组件再优秀，对Java系统来说也没有太多的实用价值。目前，基于公共组件库开发微服务仍然是应用最为广泛的解决方案，但肯定不是一种完美的解决方案，这是微服务基础设施完全成熟之前必然会出现的应用形态，同时也一定是微服务进化过程中必然会被替代的过渡形态。

- 第三阶段：将负责通信的公共组件库分离到进程之外，程序间通过网络代理来交互，通信的可靠性由专门的网络代理提供商来保障。**

为了能够把分布式通信组件与具体的编程语言脱钩，也为了避免程序员还要去专门学习这些组件的编程模型与API接口，这一阶段进化出了能专门负责可靠通信的网络代理。这些网络代理不再与业务逻辑部署于同一个进程空间，但仍然与业务系统处于同一个容器或者虚拟机当中，可以通过回环设备甚至是UDS（Unix Domain Socket）进行交互，具备相当高的网络性能。只要让网络代理接管掉程序七层或四层流量，就能够在代理上完成断路、容错等几乎所有的分布式通信功能，前面提到过的Netflix Prana就属于这类产品的典型代表。



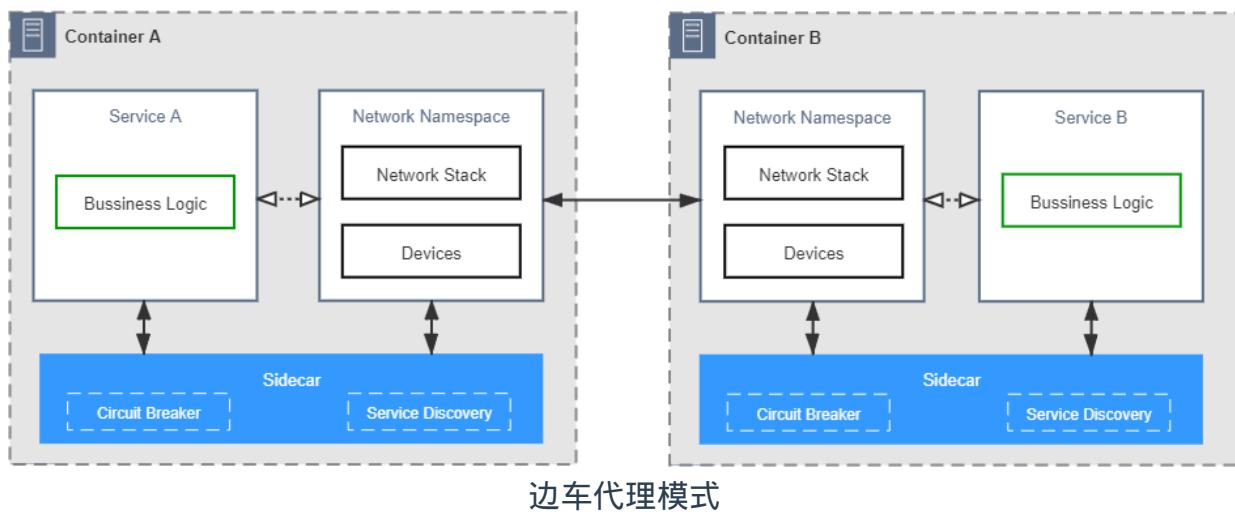
通过网络代理获得可靠的通信能力

通过网络代理来提升通信质量的思路提出以后，它本身使用范围其实并不算特别广泛，但它的方向是正确的。这种思路后来演化出了两种改进形态：一方面，如果将网络代理从进程身边拉远，让它与进程分别处于不同的机器上，这样就可以同时给多个进程提供可靠通信的代理服务，这条路线逐渐形成了今天常见的微服务网关，在网关上同样可以实现流控、容错等功能。另一方面，如果将网络代理往进程方向推近，不仅让它与进程处于一个共享了网络名称空间的容器组之中，还要让它透明并强制地接管通讯，这便形成了下一阶段所说的边车代理。

- 第四阶段：将网络代理以边车的形式注入到应用容器，自动劫持应用的网络流量，通信的可靠性由专门的通信基础设施来保障。**

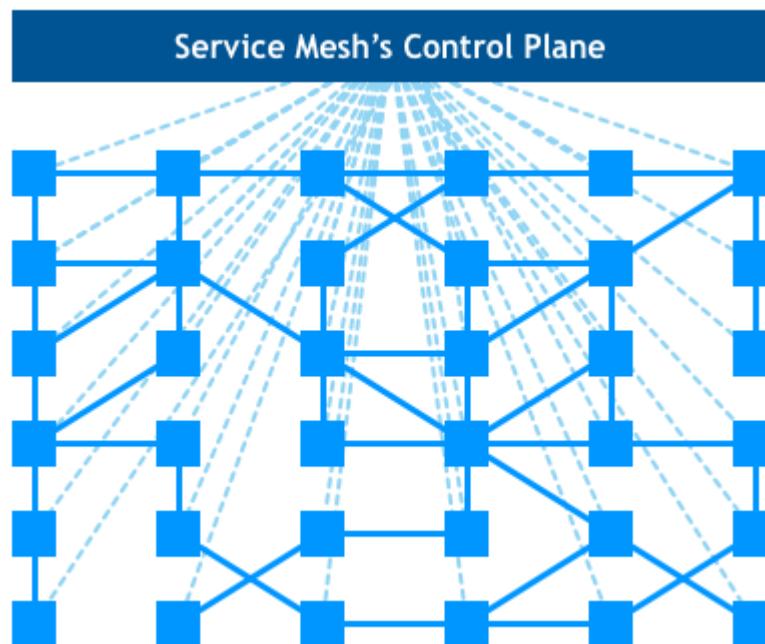
与前一阶段的独立代理相比，以边车模式运作的网络代理拥有两个无可比拟的优势：第一个优势是它对流量的劫持是强制性的，通常是靠直接写容器的iptables转发表来实现。此前，独立的网络代理只有程序首先去访问它，它才能被动地为程序提供可靠通信服务，只要程序依然有选择不访问它的可能性，代理就永远只能充当服务器而不能成为管理者，上阶段的图中保留了两个容器网络设备直接连接的箭头就代表这种可能性，而这一阶段图中，服务与网络名称空间的虚线箭头代表被劫持后应用程序以为存在，但实际上并不存在的流量。

另一个优势是边车代理对应用是透明的，无需对已部署的应用程序代码进行任何改动，不需要引入任何的库（这点并不是绝对的，有部分边车代理也会要求有轻量级的SDK），也不需要程序专门去访问某个特定的网络位置。这意味着它对所有现存程序都具备开箱即用的适应性，无需修改旧程序就能直接享受到边车代理的服务，这样它的适用面就变得十分广泛。目前边车代理的代表性产品有Linkerd、Envoy、MOSN等。



如果说边车代理还有什么不足之处的话，那大概就是来自于运维人员的不满了。边车代理能够透明且具有强制力地解决可靠通信的问题，但它本身也需要有足够的信息才能完成这项工作，譬如获取可用服务的列表，譬如得到每个服务名称对应的IP地址，等等。这些信息不会从天上掉下来自动到边车里去，是需要由管理员主动去告知代理，或者代理主动从约定的好位置获取的。可见，管理代理本身也会产生额外的通信需求。如果没有额外的支持，这些管理方面的通信都得由运维人员去埋单，由此而生的不满便可以理解。为了管理与协调边车代理，程序间通信进化到了最后一个阶段：服务网格。

- **第五阶段：将边车代理统一管控起来实现安全、可控、可观测的通信，将数据平面与控制平面分离开来，实现通用、透明的通信，这项工作就由专门的服务网格框架来保障。**
从总体架构看，服务网格包括两大块内容，分别是由一系列与微服务共同部署的边车代理，以及用于控制这些代理的管理器所构成。代理与代理之间需要通信，用以转发程序间通信的数据包；代理与管理器之间也需要通信，用以传递路由管理、服务发现、数据遥测等控制信息。服务网格使用**数据平面**（Data Plane）通信和**控制平面**（Control Plane）通信来形容这两类流量，下图中实线就表示数据平面通信，虚线表示控制平面通信。



服务网格的控制平面通信与数据平面通信（图片来源[\[1\]](#)）

数据平面与控制平面并不是什么新鲜概念，它最初就是用在计算机网络之中的术语，通常是指网络层次的划分，软件定义网络中将解耦数据平面与控制平面作为其最主要特征之一。服务网格把计算机网络的经典概念引入到程序通信之中，既可以说是对程序通信的一种变革创新，也可以说是对网络通信的一种发展传承。

分离数据平面与控制平面的实质是将“程序”与“网络”进行解耦，将网络可能出现的问题（譬如中断后重试、降级），与可能需要的功能（譬如实现追踪度量）的处理过程从程序中拿出，放到由控制平面指导的数据平面通信中去处理，制造出一种“这些问题在程序间通信中根本不存在”的假象，仿佛网络和远程服务都是完美可靠的。这种完美的假象，让应用之间可以非常简单地交互而不必考过多虑异常情况，也能够在不同的程序框架、不同的云服务提供商环境之间平稳地迁移；同时，还能让管理者能够不依赖程序支持就得到遥测所需的全部信息，能够根据角色、权限进行统一的访问控制，这些都是服务网格的价值所在。

数据平面

在“数据平面”和“控制平面”这两个小节里，笔者会延续服务网格将“程序”与“网络”解耦的思路，介绍几个数据平面通信与控制平面通信中的核心问题是如何解决的。在工业界，数据平面已有Linkerd、Nginx、Envoy等产品，控制平面也有Istio、Open Service Mesh、Consul等产品，后文中笔者主要是以目前市场占有率最高的Istio与Envoy为目标进行讲述，但讲

述的目的是介绍两种平面通信的技术原理，而不是介绍Istio和Envoy的功能与用法，这里涉及到的原理在各种服务网格产品中一般都是通用的，并不局限于哪一种具体实现。

数据平面由一系列边车代理所构成，核心职责是转发应用的入站（Inbound）和出站（Outbound）数据包，因此数据平面也有个别名叫[转发平面](#)（Forwarding Plane）。同时，为了在不可靠的物理网络中保证程序间通信最大的可靠性，数据平面必须根据控制平面下发策略的指导，在应用无感知的情况下自动完成服务路由、健康检查、负载均衡、认证鉴权、产生监控数据等一系列工作。为了达成上述的工作目标，至少需要妥善解决以下三个关键问题：

- 代理注入：边车代理是如何注入到应用程序中的？
- 流量劫持：边车代理是如何劫持应用程序的通信流量的？
- 可靠通信：边车代理是如何保证应用程序的通信可靠性的？

代理注入

从职责上说，注入边车代理是控制平面的工作，但从本章的叙述逻辑上，将其放在数据平面中介绍更合适。把边车代理注入到应用的过程并不一定全都是透明的，现在的服务网格产品存在有以下三种方式将边车代理接入到应用程序中：

- **基座模式（Chassis）**：这种方式接入的边车代理对程序就是不透明的，它至少会包括一个轻量级的SDK，通信由SDK中的接口去处理。基座模式的好处是在程序代码的帮助下，有可能达到更好的性能，功能也相对更容易实现，但坏处是对代码有侵入性，对编程语言有依赖性。这种模式的典型产品是由华为开源后捐献给Apache基金会的[ServiceComb Mesher](#)。采用基座模式的接入目前并不属于主流方式，笔者也不展开介绍了。
- **注入模式（Injector）**：根据注入方式不同，又可以分为：
 - **手动注入模式**：这种接入方式对使用者来说不透明，但对程序来说是透明的。由于边车代理的定义就是一个与应用共享网络名称空间的辅助容器，这天然就契合了Pod的设定，因此在Kubernetes中要进行手动注入是十分简单的——就只是为Pod增加一个额外容器而已，即使没有工具帮助，自己修改Pod的Manifest也能轻易办到。如果你以前未曾尝试过，不妨找一个Pod的配置文件，用 `istioctl kube-inject -f YOUR_POD.YAML` 命令来查看一下手动注入会对原有的Pod产生什么变化。
 - **自动注入模式**：这种接入方式对使用者和程序都是透明的，也是Istio推荐的代理注入方式。在Kubernetes中，服务网格一般是依靠“[动态准入控制](#)”（Dynamic Admissio

n Control) 中的 [Mutating Webhook](#) 控制器来实现自动注入的。

额外知识

[istio-proxy](#) 是 Istio 对 Envoy 代理的包装容器，其中包含用 Golang 编写的 `pilot-agent` 和用 C++ 编写的 `envoy` 两个进程。`pilot-agent` 进程负责 Envoy 的生命周期管理，譬如启动、重启、优雅退出等，并维护 Envoy 所需的配置信息，譬如初始化配置，随时根据控制平面的指令热更新 Envoy 的配置等。

笔者以 Istio 自动注入边车代理（`istio-proxy` 容器）的过程为例，介绍一下自动注入的具体的流程。只要对 Istio 有基本了解的同学都知道，对任何设置了 `istio-injection=enabled` 标签的名称空间，Istio 都会自动为其中新创建的 Pod 注入一个名为 `istio-proxy` 的容器。之所以能做到自动这一点，是因为 Istio 预先在 Kubernetes 中注册了一个类型为 `MutatingWebhookConfiguration` 的资源，它的主要内容如下所示：

```
apiVersion: admissionregistration.k8s.io/v1beta1
kind: MutatingWebhookConfiguration
metadata:
  name: istio-sidecar-injector
  ...
webhooks:
- clientConfig:
    service:
      name: istio-sidecar-injector
      namespace: istio-system
      path: /inject
    name: sidecar-injector.istio.io
    namespaceSelector:
      matchLabels:
        istio-injection: enabled
  rules:
  - apiGroups:
    - ""
      apiVersions:
      - v1
      operations:
      - CREATE
      resources:
      - pods
```

以上配置告诉Kubernetes，对于符合标签 `istio-injection: enabled` 的名称空间，在Pod资源进行CREATE操作时，应该先自动触发一次Webhook调用，调用的位置是 `istio-system` 名称空间中的服务 `istio-sidecar-injector`，调用具体的URL路径是 `/inject`。在这次调用中，Kubernetes会把拟新建Pod的元数据定义作为参数发送给此HTTP Endpoint，然后从服务返回结果中得到注入了边车代理的新Pod定义，以此自动完成注入。

流量劫持

边车代理做流量劫持最典型的方式是基于iptables进行的数据转发，笔者曾在“[Linux网络虚拟化](#)”中介绍过Netfilter与iptables的工作原理。这里仍然以Istio为例，它在注入边车代理后，除了生成封装Envoy的istio-proxy容器外，还会生成一个initContainer，它的作用就是自动修改容器的iptables，具体内容如下所示：

```
yaml
initContainers:
  image: docker.io/istio/proxyv2:1.5.1
  name: istio-init
  - command:
    - istio-iptables -p "15001" -z "15006"-u "1337" -m REDIRECT -i '*' -x
    "" -b '*' -d 15090,15020
```

以上命令行中的[istio-iptables](#)是Istio提供的用于配置iptables的Shell脚本，这行命令的意思是让边车代理拦截所有的进出Pod的流量，包括的动作有：拦截除15090、15020端口（这两个分别是Mixer和Ingress Gateway的端口，关于Istio占用的固定端口可参考[官方文档](#)所列）外的所有入站流量，全部转发至15006端口（Envoy入站端口），经Envoy处理后，再从15001端口（Envoy出站端口）发送出去。该命令会在iptables中的PREROUTING和OUTPUT链中挂载相应的转发规则，以使用 `iptables -t nat -L -v` 命令可以查看到如下所示配置信息：

```
sh
Chain PREROUTING
 pkts bytes target          prot opt in     out      source
destination
 2701  162K ISTIO_INBOUND    tcp   --  any    any     anywhere
anywhere

chain OUTPUT
 pkts bytes target          prot opt in     out      source
```

```

destination
  15  900 ISTIO_OUTPUT      tcp  --  any    any    anywhere
anywhere

Chain ISTIO_INBOUND (1 references)
 pkts bytes target          prot opt in     out     source
destination
  0    0 RETURN      tcp  --  any    any    anywhere
anywhere      tcp dpt:ssh
  2   120 RETURN      tcp  --  any    any    anywhere
anywhere      tcp dpt:15090
 2699 162K RETURN      tcp  --  any    any    anywhere
anywhere      tcp dpt:15020
  0    0 ISTIO_IN_REDIRECT  tcp  --  any    any    anywhere
anywhere

Chain ISTIO_IN_REDIRECT (3 references)
 pkts bytes target          prot opt in     out     source
destination
  0    0 REDIRECT      tcp  --  any    any    anywhere
anywhere      redir ports 15006

Chain ISTIO_OUTPUT (1 references)
 pkts bytes target          prot opt in     out     source
destination
  0    0 RETURN      all  --  any    lo     127.0.0.6
anywhere
  0    0 ISTIO_IN_REDIRECT  all  --  any    lo     anywhere
!localhost      owner UID match 1337
  0    0 RETURN      all  --  any    lo     anywhere
anywhere      ! owner UID match 1337
 15  900 RETURN      all  --  any    any    anywhere
anywhere      owner UID match 1337
  0    0 ISTIO_IN_REDIRECT  all  --  any    lo     anywhere
!localhost      owner GID match 1337
  0    0 RETURN      all  --  any    lo     anywhere
anywhere      ! owner GID match 1337
  0    0 RETURN      all  --  any    any    anywhere
anywhere      owner GID match 1337
  0    0 RETURN      all  --  any    any    anywhere
localhost
  0    0 ISTIO_REDIRECT      all  --  any    any    anywhere

Chain ISTIO_REDIRECT (1 references)

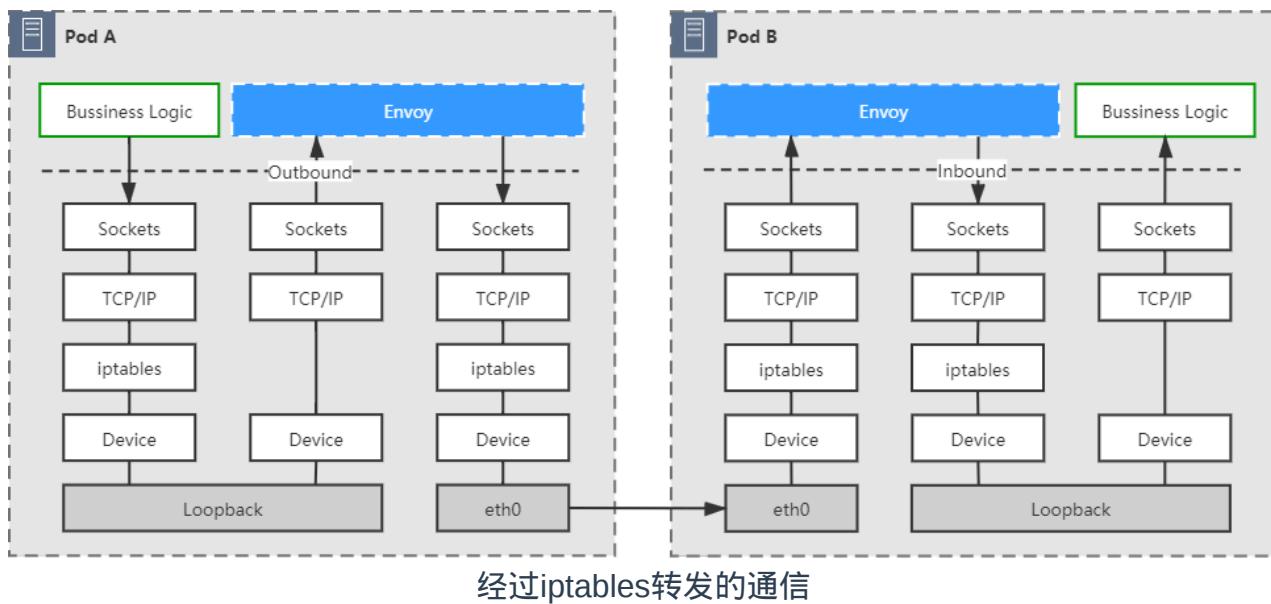
```

```

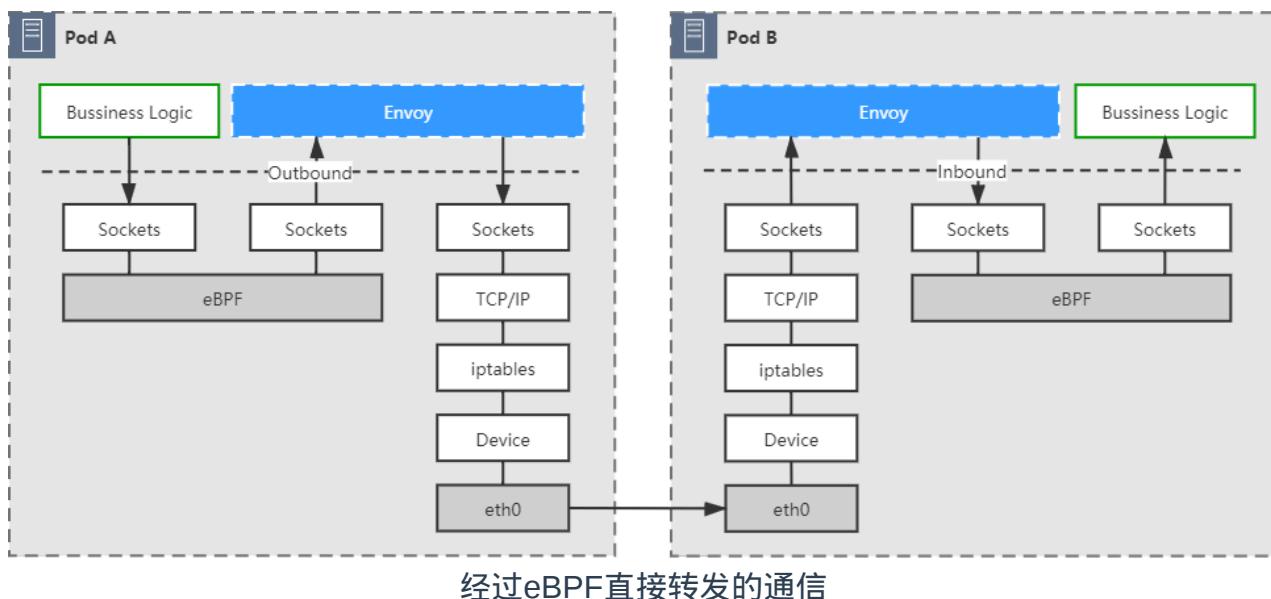
pkts bytes target          prot opt in     out      source
destination
0      0 REDIRECT         tcp   --  any    any     anywhere
anywhere           redirect ports 15001

```

用iptables进行流量劫持是最经典、最通用的手段，不过，iptables重定向流量必须通过回环设备（Loopback）交换数据，流量不得不穿越一次协议栈，如下图所示。



这种方案在网络I/O不构成主要瓶颈的系统中并没有什么不妥，但在网络敏感的大并发场景下会因转发而损失一定的性能。目前，如何实现更优化的数据平面流量劫持，是服务网格发展的前沿研究课题之一，其中一种可行的优化方案是使用eBPF（Extended Berkeley Packet Filter）技术，在Socket层面直接完成数据转发，而不需要再往下经过更低层的TCP/IP协议栈的处理，从而减少它数据在通信链路的路径长度。



另一种可以考虑的方案是让服务网格与CNI插件配合来实现流量劫持，譬如Istio就有提供[自己实现的CNI插件](#)。只要安装了这个CNI插件，整个虚拟化网络都由Istio自己来控制，那自然就无需再依赖iptables，也不必存在initContainers配置和istio-init容器了。这种方案有很高的上限与自由度，不过，要实现一个功能全面、管理灵活、性能优秀、表现稳定的CNI网络插件决非易事，连Kubernetes自己都迫不及待想从网络插件中脱坑，其麻烦程度可见一斑，因此目前这种方案使用得也并不算广泛。

流量劫持技术的发展与服务网格的落地效果密切相关，有一些服务网格通过基座模式中的SDK也能达到很好的转发性能，但考虑到应用程序通用性和环境迁移等问题，无侵入式的低时延、低管理成本的流量劫持方案仍然是研究的主流方向。

可靠通信

注入边车代理，劫持应用流量，最终的目的都是为了代理能够接管应用程序的通信，然而，代理接管了应用的通信之后，它会做什么呢？这个问题的答案是：不确定。代理的行为需要根据控制平面提供的策略来决定，传统的代理程序，譬如HAProxy、Nginx是使用静态配置文件来描述转发策略的，这种静态配置很难跟得上应用需求的变化与服务扩缩时网络拓扑结构的变动。Envoy在这方面进行了创新，它将代理的转发的行为规则抽象成Listener、Router、Cluster三种资源，以此为基础，又定义了应该如何发现和访问这些资源的一系列API，现在这些资源和API被统称为“xDS协议族”。自此以后，数据平面就有了如何描述各种配置和策略的事实标准，控制平面也有了与控制平面交互的标准接口。目前xDS v3.0协议族已经包含有以下具体协议：

简称	全称	服务描述
LDS	Listener Discovery Service	监听器发现服务
RDS	Route Discovery Service	路由发现服务
CDS	Cluster Discovery Service	集群发现服务
EDS	Endpoint Discovery Service	集群成员发现服务
ADS	Aggregated Discovery Service	聚合发现服务
HDS	Health Discovery Service	健康度发现服务
SDS	Secret Discovery Service	密钥发现服务

简称	全称	服务描述
MS	Metric Service	度量指标服务
RLS	Rate Limit Service	速率限制服务
ALS	gRPC Access Log Service	gRPC访问日志服务
LRS	Load Reporting service	负载报告服务
RTDS	Runtime Discovery Service	运行时发现服务
CSDS	Client Status Discovery Service	客户端状态发现服务
ECDS	Extension Config Discovery Service	扩展配置发现服务

笔者不能逐一介绍这些协议，但可以说明清楚它们一致的运作原理，其中的关键是解释清楚这些协议的共同基础，即Listener、Router、Cluster三种资源的具体含义：

- **Listener**：Listener可以简单理解为Envoy的一个监听端口，用于接收来自下游应用程序（Downstream）的数据。Envoy能够同时支持多个Listener，不同的Listener之间的策略配置是相互隔离的。

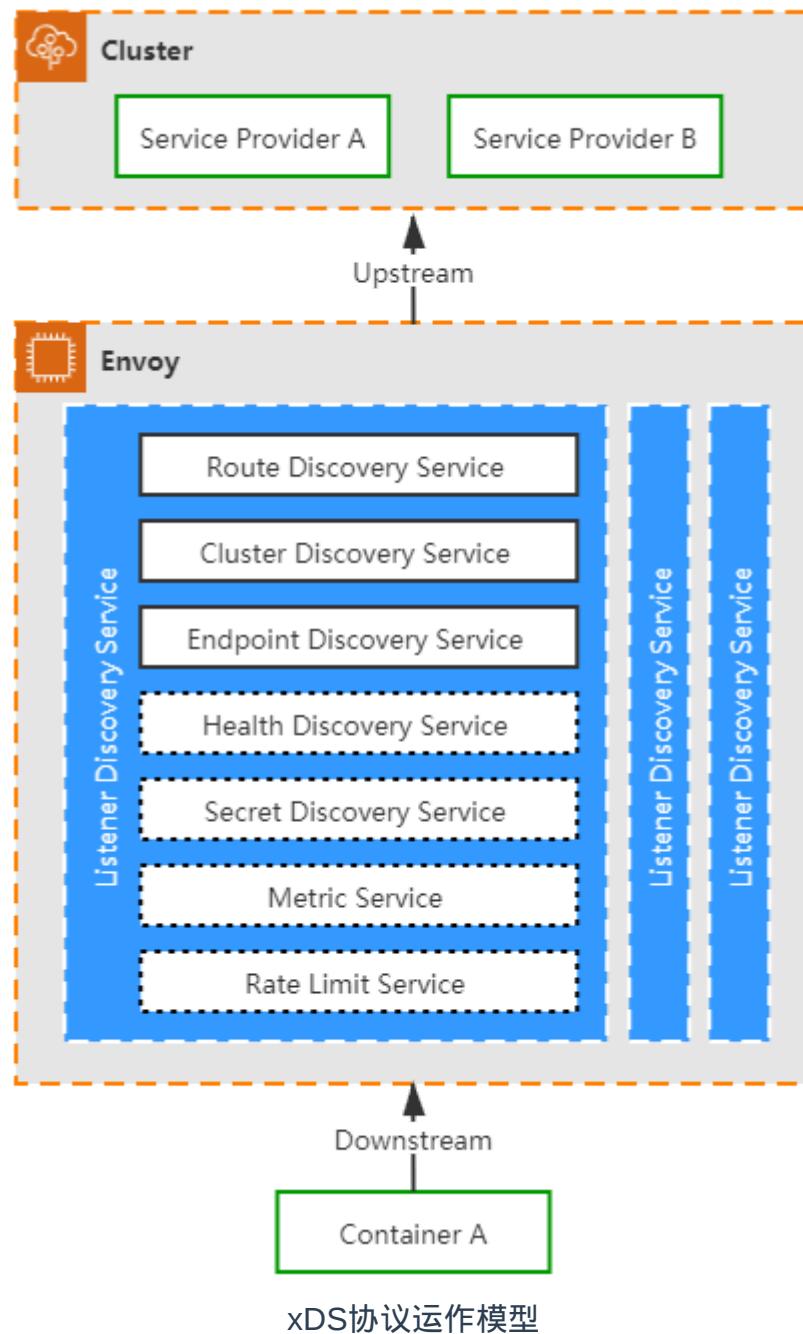
自动发现Listener的服务被称为LDS（Listener Discovery Service），它是所有其他xDS协议的基础，如果没有LDS（也没有在Envoy启动时静态配置Listener的话），其他所有xDS服务也就失去了意义，因为没有监听端口的Envoy不能为任何应用提供服务。

- **Cluster**：Cluster是Envoy能够连接到的一组逻辑上提供相同服务的上游（Upstream）主机。Cluster包含该服务的连接池、超时时间、Endpoints地址、端口、类型等信息。具体到Kubernetes环境下，可以认为Cluster与Service是对等的概念，Cluster实际上承担了服务发现的职责。

自动发现Cluster的服务被称为CDS（Cluster Discovery Service），通常情况下，控制平面会将它从外部环境中获取的所有可访问服务全量推送给Envoy。与CDS紧密相关的另一种服务是EDS（Endpoint Discovery Service）。当Cluster的类型被标识为需要EDS时，则说明该Cluster的所有Endpoints地址应该由xDS服务下发，而不是依靠DNS服务去解析。

- **Router**：Listener负责接收来自下游的数据，Cluster负责将数据转发送给上游的服务，而Router则决定Listener在接收到下游的数据之后，具体应该将数据交给哪一个Cluster处理，由此定义可知，Router实际上是承担了服务网关的职责。

自动发现Router的服务被称为RDS (Router Discovery Service) , Router中最核心信息是目标Cluster及其匹配规则，即实现网关的路由职能。此外，视Envoy中的插件配置情况，也可能包含重试、分流、限流等动作，实现网关的过滤器职能。

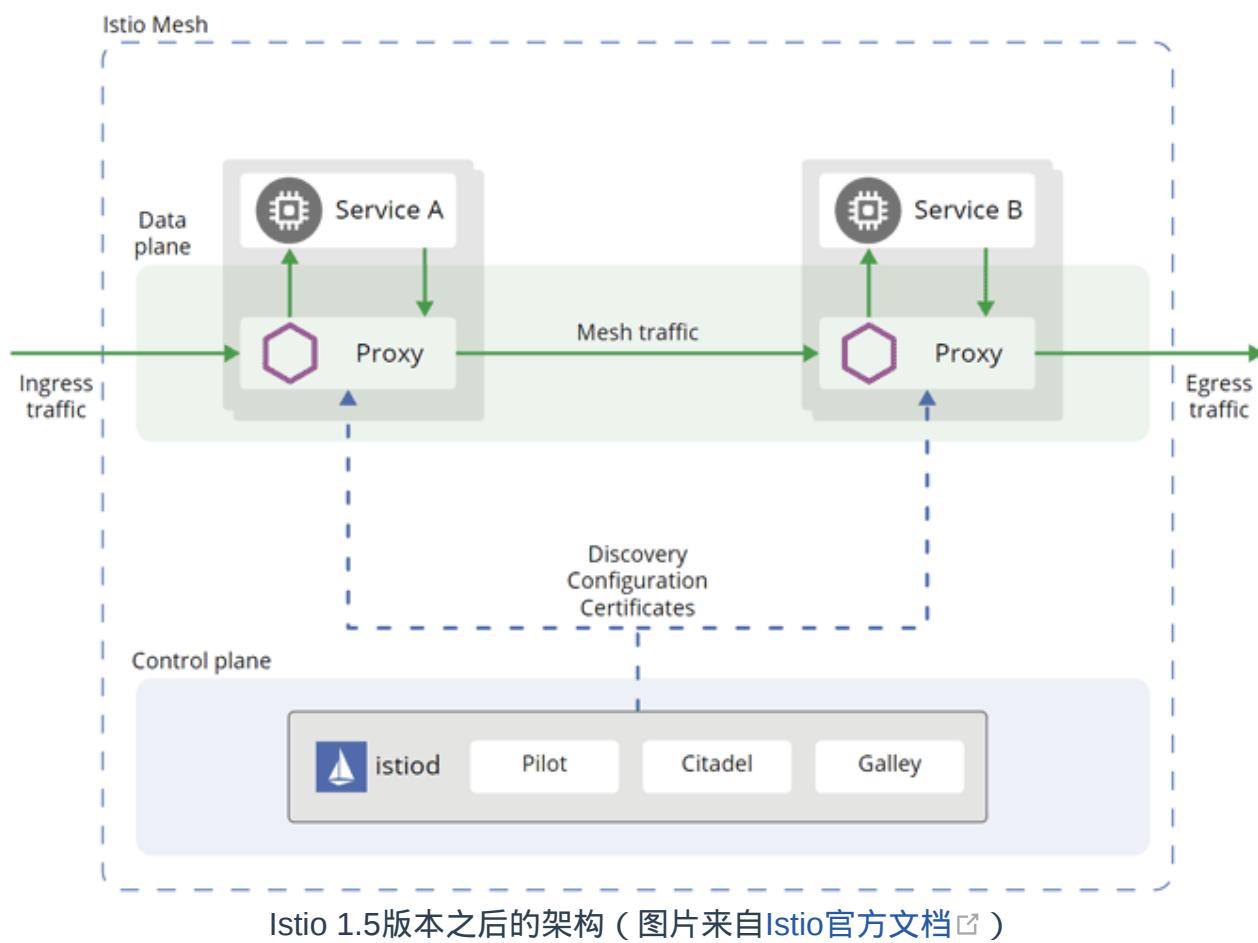


Envoy的另外一个设计重点是它的Filter机制，Filter通俗地讲就是Envoy的插件，通过Filter机制Envoy提供了强大的可扩展能力，插件不仅是无关重要的外围功能，很多Envoy的核心功能都使用Filter来实现的。譬如对HTTP流量的治理、Tracing机制、多协议支持，等等。利用Filter机制，Envoy理论上可以实现任意协议的支持以及协议之间的转换，可以对请求流量进行全方位的修改和定制，同时还保持较高的可维护性。

控制平面

如果说数据平面是行驶中的车辆，那控制平面就是车辆上的导航系统；如果说数据平面是城市的交通道路，那控制平面就是路口的指示牌与交通信号灯。控制平面的特点是不直接参与程序间通信，而只会与数据平面中的代理通信，在程序不可见的背后，默默地完成下发配置和策略，指导数据平面工作。由于服务网格（暂时）没有大规模引入计算机网络中管理平面（Management Plane）等其他概念，所以控制平面通常也会附带地实现诸如网络行为的可视化、配置传输等一系列管理职能（其实还是有专门的管理平面工具的，譬如 Meshery¹、ServiceMeshHub²）。笔者仍然以Istio为例具体介绍一下控制平面的主要功能。

Istio在1.5版本之前，Istio自身也是采用微服务架构开发的，将控制平面的职责分解为Mixer、Pilot、Galley、Citadel四个模块去实现，其中Mixer负责鉴权策略与遥测；Pilot负责对接Envoy的数据平面，遵循xDS协议进行策略分发；Galley负责配置管理，为服务网格提供外部配置感知能力；Citadel负责安全加密，提供服务和用户层面的认证和鉴权、管理凭据和RBAC等安全相关能力。不过，经过两、三年的实践应用，很多用户都有反馈Istio的微服务架构有过度设计的嫌疑，Istio在定义项目目标时，曾非常理想化的提出控制平面的各个组件都应可以独立部署，然而在实际应用场景里却并非如此，独立的组件反而带来了部署复杂、职责划分不清晰等问题。



从1.5版本起，Istio重新回归单体架构，将Pilot、Galley、Citadel的功能全部集成到新的Istiod之中。当然，这也并不是说完全推翻之前的设计，只是将原有的多进程形态优化成单进程的形态，之前各个独立组件变成了Istiod的内部逻辑上的子模块而已。单体化之后出现的新进程Istiod就承担所有的控制平面职责，具体包括有：

- **数据平面交互**：这是部分是满足服务网格正常工作所需的必要工作，具体有：
 - **边车注入**：在Kubernetes中注册Mutating Webhook控制器，实现代理容器的自动注入，并生成Envoy的启动配置信息。
 - **策略分发**：接手了原来Pilot的核心工作，为所有的Envoy代理提供符合xDS协议的策略分发的服务。
 - **配置分发**：接手了原来Galley的核心工作，负责监听来自多种支持配置源的数据，譬如kube-apiserver，本地配置文件，或者定义为网格配置协议（Mesh Configuration Protocol，MCP）的配置信息。原来Galley需要处理的API校验和配置转发功能也包含在内。
- **流量控制**：这通常是用户使用服务网格的最主要目的，具体包括以下几个方面：
 - **请求路由**：通过VirtualService、DestinationRule等Kubernetes CRD资源实现了灵活的服务版本切分与规则路由。譬如根据服务的迭代版本号（如v1.0版、v2.0

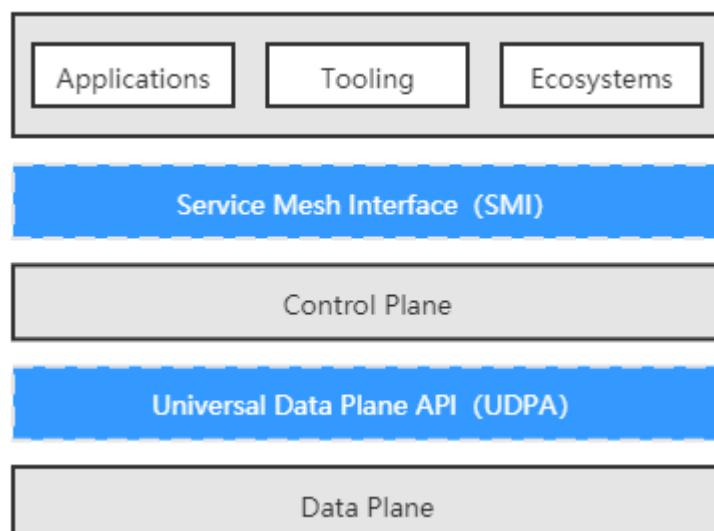
版）、根据部署环境（如Development版、Production版）作为路由规则来控制流量，实现诸如金丝雀发布这类应用需求。

- **流量治理**：包括熔断、超时、重试等功能，譬如通过修改Envoy的最大连接数，实现对请求的流量控制；通过修改负载均衡策略，在轮询、随机、最少访问等方式间进行切换；通过设置异常探测策略，将满足异常条件的实例从负载均衡池中摘除，以保证服务的稳定性，等等。
- **调试能力**：包括故障注入和流量镜像等功能，譬如在系统中人为的设置一些故障，来测试系统的容错稳定性和系统恢复的能力。又譬如通过复制一份请求流量，把它发送到镜像服务，从而满足A/B验证的需要。
- **通信安全**：包括通信中的加密、凭证、认证、授权等功能，具体有：
 - **生成CA证书**：接手了原来Galley的核心工作，负责生成通信加密所需私钥和CA证书。
 - **SDS服务代理**：最初Istio是通过Kubernetes的Secret卷的方式将证书分发到Pod中的，从Istio 1.1之后改为通过SDS服务代理来解决，这种方式保证了私钥证书不会在网络中传输，仅存在于SDS代理和Envoy的内存中，证书刷新轮换也不需要重启Envoy。
 - **认证**：提供基于节点的服务认证和基于请求的用户认证，这项功能笔者曾在服务安全的“[认证](#)”中详细介绍过。
 - **授权**：提供不同级别的访问控制，这项功能笔者也曾在服务安全的“[授权](#)”中详细介绍过。
- **可观测性**：包括日志、追踪、度量三大块能力，具体有：
 - **日志收集**：程序日志的收集并不属于服务网格的处理范畴，通常会使用ELK Stack去完成，这里是指远程服务的访问日志的收集，对等的类比目标应该是以前Nginx、Tombcat的访问日志。
 - **链路追踪**：为请求途经的所有服务生成分布式追踪数据并自动上报，运维人员可以通过Zipkin等追踪系统从数据中重建服务调用链，开发人员可以借此了解网格内服务的依赖和调用流程。
 - **指标度量**：基于四类不同的监控标识（响应延迟、流量大小、错误数量、饱和度）生成一系列观测不同服务的监控指标，用于记录和展示网格中服务状态。

服务网格与生态

服务网格目前仍然处于技术浪潮的早期，但其价值已被业界所普遍认可，几乎所有希望能够影响云原生发展方向的企业都已参与进来。从最早2016年的[Linkerd](#)和[Envoy](#)，到2017年Google、IBM和Lyft共同发布的Istio，再到后来CNCF将Buoyant的[Conduit](#)改名为[Linkerd2](#)再度参与Istio竞争。2018年后，服务网格的话语权争夺战已全面升级至由云计算巨头直接主导，Google将Istio搬上Google Cloud Platform，推出了Istio的公有云托管版本Google Cloud Service Mesh，亚马逊推出了用于AWS的App Mesh、微软推出了Azure完全托管版本的Service Fabric Mesh，发布了自家的控制平面[Open Service Mesh](#)，国内的阿里巴巴也推出了基于Istio的修改版[SOFAMesh](#)，并开源了自己研发的[MOSN](#)代理，可以说，云计算的所有玩家都正在布局服务网格生态。

市场繁荣的同时也带来了碎片化的问题，一个技术领域能够形成能被业界普遍承认的规范标准，是这个领域从分头研究、各自开拓的萌芽状态，走向工业化生产应用的成熟状态的重要标志，标准的诞生可以说是每一项技术普及之路中都必须经历的“成人礼”。前面我们曾接触过容器运行时领域的CRI规范、容器网络领域的CNI规范、容器存储领域的CSI规范，尽管服务网格诞生至今仅有数年时间，但作为微服务、云原生的前沿热点，它也正在酝酿自己的标准规范，既本节的主角：[服务网格接口](#)（Service Mesh Interface，SMI）与[通用数据平面API](#)（Universal Data Plane API，UDPA），它们两者的关系如下图所示。



SMI规范与UDPA规范

服务网格的实质上是数据平面产品与控制平面产品的集合，所以在规范制订方面，很自然地也分成了两类：SMI规范提供了外部环境（实际上就是Kubernetes）与控制平面交互的标准，使得Kubernetes及其之上的应用能够无缝地切换各种服务网格产品。UDPA规范则提供了控制平面与数据平面交互的标准，使得服务网格产品能够灵活地搭配不同的边车代理，针对不同场景的需求，发挥各款边车代理的功能或者性能优势。这两个规范并没有重叠，它们的关系与在容器运行时中介绍到的CRI和OCI规范之间的关系颇有些相似。

服务网格接口

2019年5月的KubeCon大会上，微软联合Linkerd、HashiCorp、Solo、Kinvolk和Weaveworks等一批云原生服务商共同宣布了Service Mesh Interface规范，希望能在各家的服务网格产品之上建立一个抽象的API层，然后通过这个抽象来解耦和屏蔽底层服务网格实现，让上层的应用、工具、生态系统可以建立在同一个业界标准之上，从而实现应用程序在不同服务网格产品之间的无缝移植与互通。

如果你更熟悉Istio的话，不妨把SMI的作用理解为它提供了一套Istio中[VirtualService](#)、[DestinationRule](#)、[Gateway](#)等私有概念对等的行业标准版本，只要使用SMI中定义的标准资源，应用程序就可以在不同的控制平面上灵活迁移，唯一的要求是这些控制平面都支持了SMI规范。

SMI与Kubernetes是彻底绑定的，规范的落地执行完全依靠在Kubernetes中部署SMI定义的CRD来实现，这一点在SMI的目标中被形容为“Kubernetes Native”，说明微软等云服务厂商已经认定容器编排领域不会有Kubernetes之外的候选项了，这也是微软选择在KubeCon大会上公布SMI规范的原因。但是在另外一端，SMI并不与包括行业第一的Istio或者微软自家Open Service Mesh在内的任何控制平面所绑定，这点在SMI的目标中被形容为“Provider Agnostic”，说明微软务实地看到了服务网格领域处于群雄混战的现状。Provider Agnostic对消费者有利，但对目前处于行业领先地位的Istio肯定是不利的，所以SMI并没有得到Istio及其背后的Google、IBM与Lyft的支持也就完全可以理解。

在过去两年里，Istio无论是发展策略上还是设计上（过度设计）的风评并不算好，业界一直在期待Google和Istio能做出改进，这种期待在持续两年的失望之后，已经有很多用户在考虑Istio以外的选择了。SMI一发布就吸引了除了Istio之外几乎所有的服务网格玩家参与进

来了，恐怕并不仅仅是因为微软号召力巨大的缘故。为了对抗Istio的抵制，SMI自己还提供了一个[Istio的适配器](#)，以便使用Istio的程序能平滑地迁移的SMI之上，所以遗留代码并不能为Istio构建出特别坚固的壁垒。

2020年4月，SMI被托管到CNCF，成为其中的一个Sandbox项目（Sandbox是最低级别的项目，CNCF只提供有限度的背书），如果能够经过孵化、毕业阶段的话，SMI就有望成为公认的行业标准，这也是开源技术社区里民主管理的一点好处。



讲述了SMI的背景与价值，笔者再简要介绍一下SMI的主要内容。目前（[v0.5版本](#)）的SMI规范包括四方面的API构成，分别是：

- **流量规范**（Traffic Specs）：目标是定义流量的表示方式，譬如TCP流量、HTTP/1流量、HTTP/2流量、gRPC流量、WebSocket流量等该如何在配置中抽象及使用。目前SMI只提供了TCP和HTTP流量的直接支持，而且都比较简陋，譬如HTTP流量的路由中甚至连以Header作为判断条件都不支持。这暂时只能自我安慰地解释为SMI在流量协议的扩展方面是完全开放的，没有功能也有可能自己扩充，哪怕不支持的或私有协议的流量也有可能使用SMI来管理。流量表示是做路由和访问控制的必要基础，因为必须要根据流量中的特征为条件才能进行转发和控制，流量规范中已经自带了路由能力，访问控制则被放到独立的规范中去实现。
- **流量拆分**（Traffic Split）：目标是定义不同版本服务之间的流量比例，提供流量治理的能力，譬如限流、降级、容错，等等，以满足灰度发布、A/B测试等场景。SMI的流量拆分是直接基于Kubernetes的Service资源来设置的，这样做的好处是使用者不需要去学习理解新的概念，而坏处是要拆分流量就必须定义出具有层次结构的Service，即Service

后面不是Pod，而是其他Service。而Istio中则是设计了VirtualService这样的新概念来解决相同的问题，通过Subset来拆分流量。至于两者孰优孰劣，这就见仁见智了。

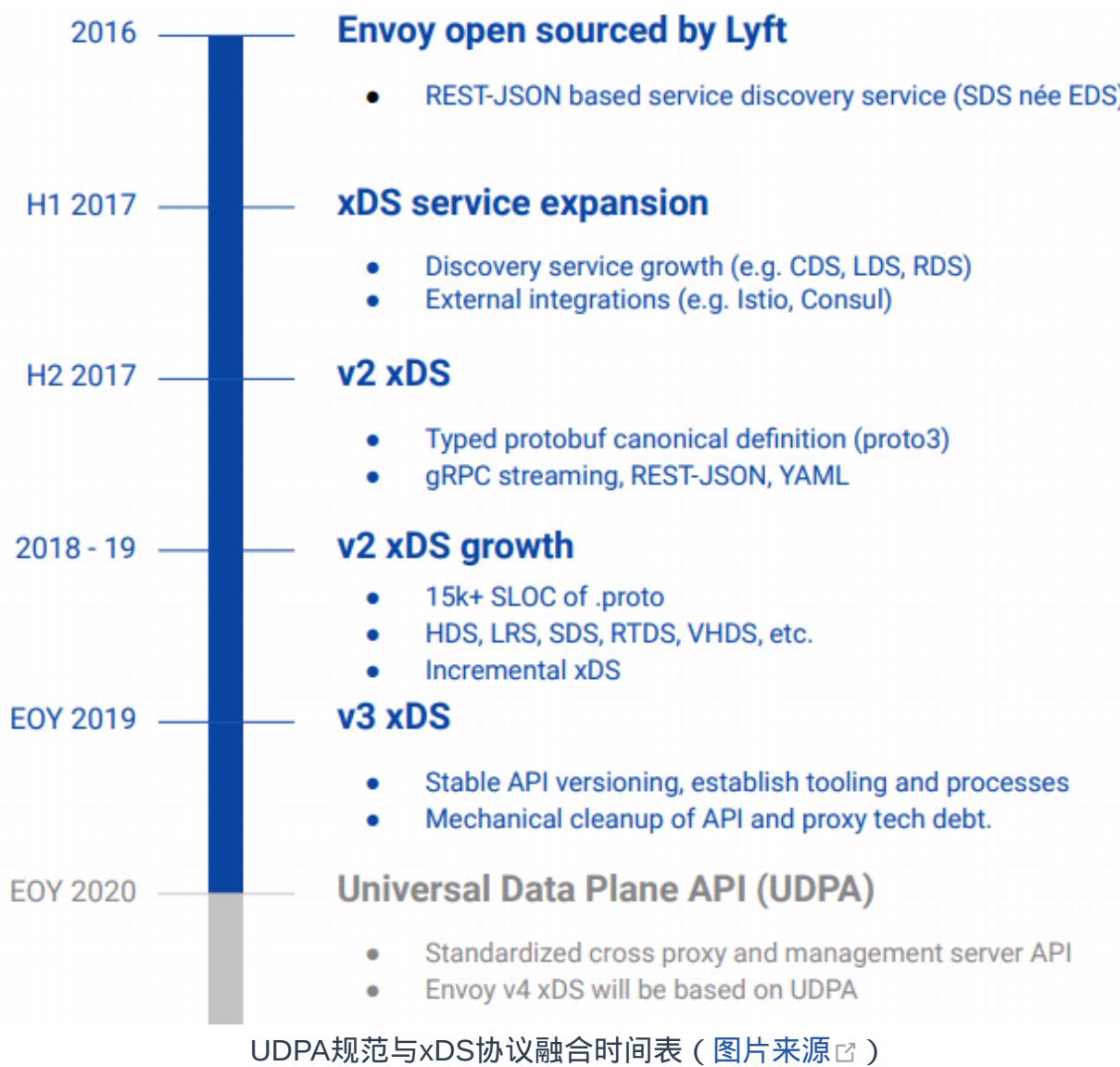
- **流量度量**（Traffic Metrics）：目标是为资源提供通用集成点，度量工具可以通过访问这些集成点来抓取指标。这部分完全遵循了Kubernetes的Metrics API进行扩充。
- **流量访问控制**（Traffic Access Control）：目标是根据客户端的身份配置，对特定的流量访问特定的服务提供简单的访问控制。SMI绑定了Kubernetes的ServiceAccount来做服务身份访问控制，这里说的“简单”不是指它使用简单，而是说它只支持ServiceAccount一种身份机制，在正式使用中这恐怕是不足以应付所有场景的，日后应该还需要继续扩充。

这些四种API目前暂时均是Alpha版本，意味着它们还未成熟，随时可能发生变动。从目前版本来看，至少与Istio的私有API相比，SMI没有看到明显优势，不过考虑SMI还处于项目早期阶段，不够强大也情有可原，希望未来SMI可以成长为一个足够坚实可用的技术规范，这有助于避免数据平面出现一家独大的情况，有利于竞争与发展。

通用数据面API

同样是2019年5月，CNCF创立了一个名为“通用数据平面API工作组”（Universal Data Plane API Working Group，UDPA-WG）的组织，工作目标是制定类似于软件定义网络中OpenFlow协议的数据平面交互标准。工作组的名字被敲定的那一刻，就已经决定了所产出的标准名字必定叫“通用数据平面API”（Universal Data Plane API，UDPA）。

如果不纠结于是否足够标准、是否由足够权威组织来制定的话，上一节介绍数据平面时提到的Envoy xDS协议族其实就已经完全满足了控制平面与数据平面交互的需要。事实上，Envoy正是UDPA-WG工作组的主要成员，在2019年11月的EnvoyCon大会上，Envoy的核心开发者、UDPA的负责人之一，来自Google公司的Harvey Tuch做了一场以“The Universal Dataplane API：Envoy's Next Generation APIs”为题的演讲，详细而清晰地说明了xDS与UDAP之间的关系：UDAP的研发就是基于xDS的经验为基础的，在未来xDS将逐渐向UDPA靠拢，最终将基于UDPA来实现。



上图是笔者在Harvey Tuch演讲PPT中截取的UDPA与xDS的融合时间表，在演讲中Harvey Tuch还提到了xDS协议的演进节奏会定为每年推出一个大版本、每个版本从发布到淘汰起要经历Alpha、Stable、Deprecated、Removed四个阶段、每个阶段持续一年时间，简单地说就是每个大版本xDS在被淘汰前会有三年的固定生命周期。基于UDPA的xDS v4 API原本计划会在2020年发布，进入Alpha阶段，不过，笔者写下这段文字的时间是2020年的10月中旬，已经可以肯定地说上面所列的计划必然破产，因为从目前公开的资料看来，UDPA仍然处于早期设计阶段，距离完备都尚有一段很长的路程，所以基于UDPA的xDS v4在2020年是铁定出不来了。

在规范内容方面，由于UDPA连Alpha状态都还未能达到，目前公开的资料还很少。从GitHub和Google文档上能找到部分设计原型文件来看，UDAP的主要内容会分为传输协议（UDPA-TP，TransPort）和数据模型（UDPA-DM，Data Model）两部分，这两部分是独立设计的，以后完全有可能会出现不同的数据模型共用同一套传输协议的可能性。

服务网格生态

2016年“Service Mesh”一词诞生至今不过短短四年时间，服务网格已经从研究理论变成了在工业界中广泛采用的技术，用户的态度也从观望走向落地生产。目前，服务网格市场已形成了初步的生态格局，尽管还没有决出最终的胜利者，但已经能基本看清这个领域里几个有望染指圣杯的玩家。下面，笔者按数据平面和控制平面，分别介绍一下目前服务网格产品的主要竞争者，在数据平面的产品有。

- **Linkerd**：2016年1月发布的[Linkerd](#)是服务网格的鼻祖，使用Scala语言开发的Linkerd-proxy也就成为了业界第一款正式的边车代理。一年后的2017年1月，Linkerd成功进入CNCF，成为云原生基金会的孵化项目，但此时的Linkerd其实已经显露出了明显的颓势：由于Linkerd-proxy运行需要Java虚拟机的支持，启动时间、预热、内存消耗等方面，相比起晚它半年发布的挑战者Envoy均处于全面优势，因而很快Linkerd就被Istio与Envoy的组合所击败，结束了它短暂的统治期。
- **Envoy**：2016年9月开源的[Envoy](#)是目前边车代理产品中市场占有率最高的一款，已经在很多个企业的生产环境里经受过大量检验。Envoy最初由Lyft公司开发，后来Lyft与Google和IBM三方达成合作协议，Envoy就成了Istio的默认数据平面。Envoy使用C++语言实现，比起Linkerd在资源消耗方面有了明显的改善。此外，由于采用了公开的xDS协议进行控制，Envoy并不只为Istio所私有，这个特性让Envoy被很多其他的管理平面选用，为它夺得市场占有率桂冠做出了重要贡献。2017年9月，Envoy加入CNCF，成为CNCF继Linkerd之后的第二个数据平面项目。
- **nginxMesh**：2017年9月，在NGINX Conf 2017大会上，Nginx官方公布了基于著名服务器产品Nginx实现的边车代理[nginxMesh](#)。nginxMesh使用C语言开发（有部分模块用了Golang和Rust），是Nginx从网络通信踏入程序通信的一次重要尝试。Nginx在网络通信和流量转发方面拥有其他厂商难以匹敌的成熟经验，本该成为数据平面的有力竞争者才对。然而结果却是Nginx在这方面投入资源有限，方向摇摆，让nginxMesh的发展一直都不温不火，到了2020年，nginxMesh终于宣告失败，项目转入“非活跃”（No Longer Under Active）状态。
- **Conduit/Linkerd 2**：2017年12月，在KubeCon大会上，Buoyant公司发布了Conduit的0.1版本，这是Linkerd-proxy被Envoy击败后，Buoyant公司使用Rust语言重新开发的第二代的服务网格产品，最初是以Conduit命名，在Conduit加入CNCF后不久，宣布与原

有的Linkerd项目合并，被重新命名为[Linkerd 2](#)（这样就只算一个项目了）。使用Rust重写后，[Linkerd2-proxy](#)的性能与资源消耗方面都已不输Envoy，但它的定位通常是作为Linkerd 2的专有数据平面，成功与否很大程度上取决于Linkerd 2的发展如何。

- **MOSN**：2018年6月，来自蚂蚁金服的[MOSN](#)宣布开源，MOSN是SOFAStack中的一部分，使用Golang语言实现，在阿里巴巴及蚂蚁金服中经受住了大规模的应用考验。由于MOSN是技术阿里生态的一部分，对于使用了Dubbo框架，或者SOFABolt这样的RPC协议的微服务应用，MOSN往往能够提供些额外的便捷性。2019年12月，MOSN也加入了[CNCF Landscape](#)。

以上介绍的是知名度和使用率最高的一部分数据平面，笔者在选择时也考虑了不同程序语言实现的代表性，其他的未提及的数据平面还有[HAProxy Connect](#)、[Traefik](#)、[Service Comb Mesher](#)等等，就不再逐一介绍了。除了数据平面，服务网格中另外一条争夺激烈的战线是控制平面产品，主要有包括有以下产品。

- **Linkerd 2**：Buoyant公司的服务网格产品，无论是数据平面抑或是控制平面均使采用了“Linkerd”和“Linkerd 2”的名字。现在Linkerd 2的身份已经从领跑者变成了Istio的挑战者，虽然代理的性能已赶上了Envoy，但功能上Linkerd 2仍不足以与Istio媲美，在mTLS、多集群支持、支持流量拆分条件的丰富程度等方面Istio都比Linkerd 2要更有优势，毕竟两者背后的研发资源并不对等，一方是创业公司Buoyant，另一方是Google、IBM等巨头。然而，相比起Linkerd 2，Istio的缺点很大程度上也是由于其功能丰富带来的，真的每个用户都需要支持非Kubernetes环境、支持多集群单控制平面、支持切换不同的数据平面等这类特性吗？在满足需要的前提下，更小的功能集合往往意味着更高的性能与易用性。
- **Istio**：Google、IBM和Lyft公司联手打造的产品，以自己的Envoy为默认数据平面。Istio是目前功能最强大的服务网格，如果你苦恼于这方面产品的选型，直接挑选Istio不一定是最合适的，但起码能保证应该是不会有明显缺陷的选择；同时Istio也是市场占有率为第一的控制平面，不少公司的发布的服务网格产品都是在它基础上派生增强而来，譬如蚂蚁金服的SOFAMesh、Google Cloud Service Mesh等。不过，服务网格毕竟比容器运行时、容器编排要年轻，Istio在服务网格领域尽管占有不小的优势，但统治力还远远不能与容器运行时领域的Docker和容器编排领域的Kubernetes相媲美。
- **Consul Connect**：Consul Connect是来自HashiCorp公司的服务网格，Consul Connect的目标是将现有由Consul管理的集群平滑升级为服务网格的解决方案。如同Connect这个名字所预示的“链接”含义，Consul Connect十分强调它整合集成的角色定位，不与具

体的网络和运行平台绑定，可以切换多种数据平面（默认为Envoy），支持多种运行平台，譬如Kubernetes、Nomad或者标准的虚拟机环境。

- **OSM**：Open Service Mesh（OSM）是微软公司在2020年8月开源的服务网格，同样以Envoy为数据平面。OSM项目的其中一个主要目标是作为SMI规范的参考实现。同时，为了与强大却复杂的Istio进行差异化竞争，OSM明确以“轻量简单”为卖点，通过减少边缘功能和对外暴露的API数量，降低服务网格的学习使用成本。现在服务网格正处于群雄争霸的战国时期，世界三大云计算厂商中，亚马逊的AWS App Mesh走的是专有闭源的发展路线，剩下就只有微软与Google具有相似体量，能够对等地掰手腕。但它们又选择了截然不同的竞争策略：OSM开源后，微软马上将其捐献给CNCF，成为开源社区的一部分；与此相对，尽管CNCF与Istio都有着Google的背景关系，但Google却不惜违反与IBM、Lyft之间的协议，拒绝将Istio托管至CNCF，而是自建新组织转移了Istio的商标所有权，这种做法不出意外地遭到开源界的抗议，让观众产生了一种微软与Google身份错位的感觉，在云计算的激烈竞争中，似乎已经再也分不清楚谁是恶龙、谁是屠龙少年了。

上面未提到的控制平面还有许多，譬如[Traefik Mesh](#)、[Kuma](#)等等，就不再展开介绍了。服务网格也许是未来的发展方向，但想要真正发展成熟并大规模落地还有很长的一段路要走。一方面，相当多的程序员已经习惯了通过代码与组件库去进行微服务治理，并且已经积累了很多的经验，也能把产品做得足够成熟稳定，因此对服务网格的需求并不迫切；另一方面，目前服务网格产品的成熟度还有待提高，冒险迁移过于激进，也容易面临兼容性的问题。也许要等到服务网格开始远离市场宣传的喧嚣，才会走向真正的落地。

向微服务迈进

没有银弹

传说里，能从普通人忽然变身的狼人是梦靥中最为可怕的怪物，人们一直尝试寻找
到能对狼人一枪毙命的银弹。

软件亦有着狼人的特性，平常看似人畜无害的技术研发工作，转眼间就能变成一只
工期延误、预算超支、产品满身瑕疵的怪兽。我听到了管理者、程序员与用户都在
绝望地呼唤，大家都渴望能找到某种可以有效降低软件开发的成本的银弹，让软件
开发的成本也能如同电脑硬件的成本那样，稳定且快速地下降。

—— Fred Brooks [\[1\]](#) , No Silver Bullet : Essence and Accidents of Software Engineering [\[2\]](#)
, 1987

这部文档的主体内容是务实的，多谈具体技术，少谈方向理论。只在本章中会集中讨论几
点与分布式、微服务、架构等相关的相对务虚的话题。

IBM大型机之父Fred Brooks [\[1\]](#) 在他的两本著作《**没有银弹：软件工程的本质性与附属性工
作** [\[2\]](#)》和《**人月神话：软件项目管理之道** [\[3\]](#)》里都反复强调着一个观点：“**软件研发中任何
一项技术、方法、架构都不可能是银弹**”，这个结论已经被软件工程里无数事实所验证，现
在对于微服务也依然成立。本节，笔者将会谈到哪些场景适合去使用微服务，以及一些已
经被验证过、被总结为经验的最佳的实践方式；而更主要的是想讨论什么场景不适合微服
务，微服务存在哪些理解误区、应用前提，等等。

作为一部技术文档的作者，如果有同学是因为看了此文档，然后被带进微服务的沟里，那
作者只强调一句“微服务不是银弹”也难以免责，所以，在你准备发起实际行动向微服务迈
进前，希望你能阅读一遍本章，向微服务迈进——的避坑指南。

目的：微服务的驱动力

微服务的目的

The goal of microservices is to sufficiently decompose the application in order to facilitate agile application development and deployment.

微服务的目的是有效的拆分应用，实现敏捷开发和部署。

—— Chris Richardson, Founder of CloudFoundry, [Introduction to Microservices](#)

在讨论什么时候开始、以及如何向微服务迁移之前，我们先来理清为什么需要微服务。凡事总该先有目的，有预期收益再谈行动才显得合理。有人说迈向微服务的目的是为了追求更先进的架构形式。这话对，但没有什么信息量可言，任何一次架构演进的目的都是为了更加先进，应该没谁是为“追求落后”而重构系统的。有人说微服务是信息系统发展的必然阶段，为了应对日益庞大的压力，获得更好的性能，自然会演进至能够扩缩自如的微服务架构，这个观点看似合理、具体、正确，实则争议颇大。笔者个人的态度是旗帜鲜明地反对以“获得更好的性能”为主要目的，将系统重构为微服务架构的，性能有可能会作为辅助性的理由，但仅仅为了性能而选择分布式的话，那应该是40年前“原始分布式时代”所追求的目标。现代的单体系统同样会采用可扩缩的设计，同样能够集群部署，更重要的是云计算数据中心的处理能力几乎可以认为是无限的，那能够通过扩展硬件的手段解决问题就尽量别使用复杂的软件方法，其中原因在前面引用的《没有银弹》中已经解释过：**硬件的成本能够持续稳定地下降，而软件开发的成本则不可能**。而且，性能也不会因为采用了微服务架构而凭空产生。把系统拆成多个微服务，一旦在某个关键地方依然卡住了业务流程，其整体的结果往往还不如单体，没有清晰的职责划分，导致扩展性失效，多加机器往往还不如单机。前面这句话将性能替换为代码质量、生产力等词语往往也同样适用，这些方面笔者就不再赘述了。

软件系统选择微服务架构，通常比较常见的、合理的驱动力来自组织外部、内部两方面，笔者先列举一些外部因素：

- **当意识到没有什么技术能够包打天下。**

举个具体例子，某个系统选用了处于[Tiobe排行榜](#)榜首多年的Java语言来开发，也会遇到很多想做但Java却不擅长的事情。譬如想去做人工智能，进行深度学习训练，发现大量的库和开源代码都离不开Python；想要引入分布式协调工具时，发现近几年ZooKeeper已经有被后起之秀Golang的Etcd蚕食替代的趋势；想要做集中式缓存，发现无可争议的首选是ANSI C编写的Redis，等等。很多时候为异构能力进行的分布式部署，并不是你想或者不想的问题，而是没有选择、无可避免的。

- **当个人能力因素成为系统发展的明显制约。**

对于北上广深的信息技术企业这个问题可能不会成为主要矛盾，在其他地区，不少软件公司即使有钱也很难招到大量的靠谱的高端开发者。此时，无论是引入外包团队，抑或是让少量技术专家带着大量普通水平的开发者去共同完成一个大型系统，微服务都是一个更有潜力的选择。在单体架构下，没有什么有效阻断错误传播的手段，系统中“整体”与“部分”的关系没有物理的划分，系统质量只能靠研发与项目管理措施来尽可能地保障，少量的技术专家很难阻止大量螺丝钉式的程序员或者不熟悉原有技术架构的外包人员在某个不起眼的地方犯错并产生全局性的影响，不容易做出整体可靠的大型系统。这时微服务可以作为专家掌控架构约束力的技术手段，由高水平的开发、运维人员去保证关键的技术和业务服务靠谱，其他大量外围的功能即使不靠谱，甚至默认它们必定不靠谱，也能保证系统整体的稳定和局部的容错、自愈与快速迭代。

- **当遇到来自外部商业层面对内部技术层面提出的要求。**

对于那些以“自产自销”为主的互联网公司来说这一点体验不明显，但对于很多为企业提供信息服务的软件公司来说，甲方爸爸的要求往往才是具决定性的推动力。技术、需求上困难也许能变通克服，但当微服务架构变成大型系统先进性的背书时，甲方的招投标文件技术规范明文要求系统必须支持微服务架构、支持分布式部署，那就没有多少讨价还价的余地。

-

在系统和研发团队内部，也会有一些因素促使其向微服务靠拢：

- **变化发展特别快的创新业务系统往往会自主地向微服务架构靠近。**

需求喊着“要试错！要创新！要拥抱变化！”，开发喊着“资源永远不够！活干不完！”，运维喊着“你见过凌晨四点的洛杉矶吗！”，对于那种“一个功能上线平均活不过三天”的系统，如果团队本身能力能够支撑在合理的代价下让功能有快速迭代的可能，让代码能避免在类库层面的直接依赖而导致纠缠不清，让系统有更好的可观测性和回弹性（自愈能

力），需求、开发、运维肯定都是很乐意接受微服务的，毕竟此时大家的利益一致，微服务的实施也会水到渠成。

- **大规模的、业务复杂的、历史包袱沉重的系统也可能主动向微服务架构靠近。**

这类系统最后的结局不外乎三种：

第一种是日渐臃肿，客户忍了，系统持续维持着，直到谁也替代不了却又谁也维护不了。笔者曾听说过国外有公司招聘60、70岁的爷爷辈程序员去维护上个世纪的COBOL编写的系统，没有求证过这到底是网络段子还是确有其事。

第二种是日渐臃肿，客户忍不了了，痛下决心，宁愿付出一段时间内业务双轨运行，忍受在新、旧系统上重复操作，期间业务发生震荡甚至短暂停顿的代价，也要将整套旧系统彻底淘汰掉，第二种情况笔者亲眼看见过不少。

第三种是日渐臃肿，客户忍不了，系统也很难淘汰。此时迫于外部压力，微服务会作为一种能够将系统部分地拆除、修改、更新、替换的技术方案被严肃地论证，若在重构阶段有足够的靠谱的技术人员参与，该大型系统的应用代码和数据库都逐渐分离独立，直至孵化出一个个可替换可重生的微服务，微服务的先驱Netflix曾在多次演讲中介绍说自己公司属于第三种的成功案例。

-

以上列举的这些内外部原因只是举例，肯定不是全部，促使你的产品最终选择微服务的具体理由可能是多种多样，相信你做出向微服务迈进的决策时，一定经过恰当的权衡，认为收益大于成本。微服务最主要的是对系统进行有效的拆分，实现物理层面的隔离，微服务的核心价值就是拆分之后的系统能够让局部的单个服务**有可能实现敏捷地卸载、部署、开发、升级，局部的持续更迭，是系统整体具备Phoenix特性的必要条件。**

前提：微服务需要的条件

康威定律

Any organization that designs a system will produce a design whose structure is a copy of the organization's communication structure.

系统的架构趋同于系统设计团队的沟通结构。

—— Melvin Conway [↗](#), Conway's Law [↗](#), 1968

无论是上面列举或者没有列举到的哪种原因，现在笔者假设你所在的组织已经作出了要选择分布式微服务架构的决定。那下一件你要弄明白的事情就是，什么情况下可以开始微服务化，或者说，开始微服务需要哪些前提条件？对于此问题，Martin Fowler [↗](#) 曾经撰写过文章《Microservice Prerequisites [↗](#)》从技术角度专门讨论过，不过，笔者认为微服务的前提条件首要还是该先解决非技术方面的问题，准确地说是人的问题。分布式不是一项纯粹的技术性工作，如果不能满足以下条件，就应该尽量避免采用微服务。

微服务化的第一个前提条件是**决策者与执行者都能意识到康威定律在软件设计中的关键作用。**

康威定律尝试使用社会学的方法去解释软件研发中的问题，其核心观点是“沟通决定设计”（Communication Dictates Design），如果技术层面紧密联系在一起特性，在组织层面上强行分离开来，那结果会是沟通成本的上升，因为会产生大量的跨组织的沟通；如果技术层面本身没什么联系的特性，在组织层面上强行安放一块，那结果会是管理成本的上升，因为成员越多越不利于一致决策的形成。这些社会学、管理学的规律决定了假如产品和组织能够经受住市场竞争，长期发展的话，最终都会自发地调整成组织与产品互相匹配的状态。哪些特性在团队内部沟通，哪些特性需要跨团队的协作，将最终都会在产品中分别映射成与组织结构一致的应用内、外部的调用与依赖关系。

尽管稍微有工作经验的员工和管理者只要稍微思考一下都能理解康威定律所描述的现象，但是为了推进软件架构的微服务化而配合地调整组织架构，通常不是一件容易的事情。西

方有一句谚语叫做“所有的技术上的决策实际都是政治上的决策”（All Technical Decisions Are Political Decisions），这里“政治”是泛指如何与其他人协作将事情搞定，“技术”也是泛指所有战术层面行为，并不局限于信息技术。架构不仅仅是个技术问题，更是一种社交活动，甚至还可能会涉及利益的重新分配，譬如，产品在技术上的拆装重构相对容易，但为了做到组织与产品对齐，将某个组织的一部分权利、职能和人员拆分出来，该组织的领导愿不愿意？将两个团队合并成一个新的团队，总会有一个团队负责人要考虑该怎么安置？这些问题不仅需要执行者有良好的社交能力，还需要更上层的决策者充分理解架构演变同步调整组织结构的必要性，为微服务化打破局部的利益藩篱。

微服务化的第二个前提条件是**组织中具备一些的对微服务有充分理解、有一定实践经验的技术专家。**

笔者在“[微服务时代](#)”中曾写到“作为一个普通的服务开发者，作为一个螺丝钉式的程序员，微服务架构是友善的。可是，微服务对架构者是满满的恶意，对架构能力要求已提升到史无前例的程度”。即使对微服务最乐观的支持者也无法否认它在架构方面带来了额外的复杂性。对于开发业务逻辑的普通程序员，即使代码出现缺陷也可以被快速修复升级，甚至有可能在Kubernetes的帮助下自动回弹，哪怕不能自愈，最起码错误也会被系统自动地隔离，而不至于影响全局弄崩整个系统。开发业务的普通程序员可以不去深究跟踪治理、负载均衡、故障隔离、认证授权、伸缩扩展这些系统性的问题，它们被隐藏于软件架构的最底层，被掩埋在基础设施之下。与此相对的另外一面，靠谱的软件架构应该要由深刻理解微服务的技术专家来设计建造，健壮的基础设施也离不开有经验的运维专家的持续运维，Kubernetes、Istio、Spring Cloud、Dubbo等现成的开源工具能在此过程发挥很大的作用，但它们本身也具备不低的复杂性。如果整个团队中缺乏能够在微服务架构中撑起系统主干的技术和运维专家，强行进行微服务化并不会有任何好处，至少收益不足以抵消复杂性增加而导致的成本。这些技术专家不需要很多（能多当然更好），但是一定必须有，如今在软件职场中阿里、腾讯等大厂出来的程序员受到追捧，除了本身企业带来的光环外，有大型系统浸染的经验，更有可能是技术专家也是其中主要原因之一。

微服务对普通程序员友善的背后，预示着未来的信息技术行业很可能也会出现“阶级分层”的现象，由于更先进的软件架构已经允许更平庸的开发者也同样能写出可运行、可用于生产的软件产品，同时又对精英开发者提出更多、更复杂的技术要求，长此以往，在开发者群体中会出现比现在还要显著的[马太效应](#)。如果把整个软件业界这个看作一个巨大组织的话，它也应会符合康威定律，软件架构的趋势将导致开发者的分层，从如今所有开发

者都普遍被认为是“高智商人群”的状态，转变为大部分工业化软件生产工人加上小部分软件设计专家的金字塔结构。

微服务化的第三个前提条件是**系统应具有以自治为目标的自动化与监控度量能力**。

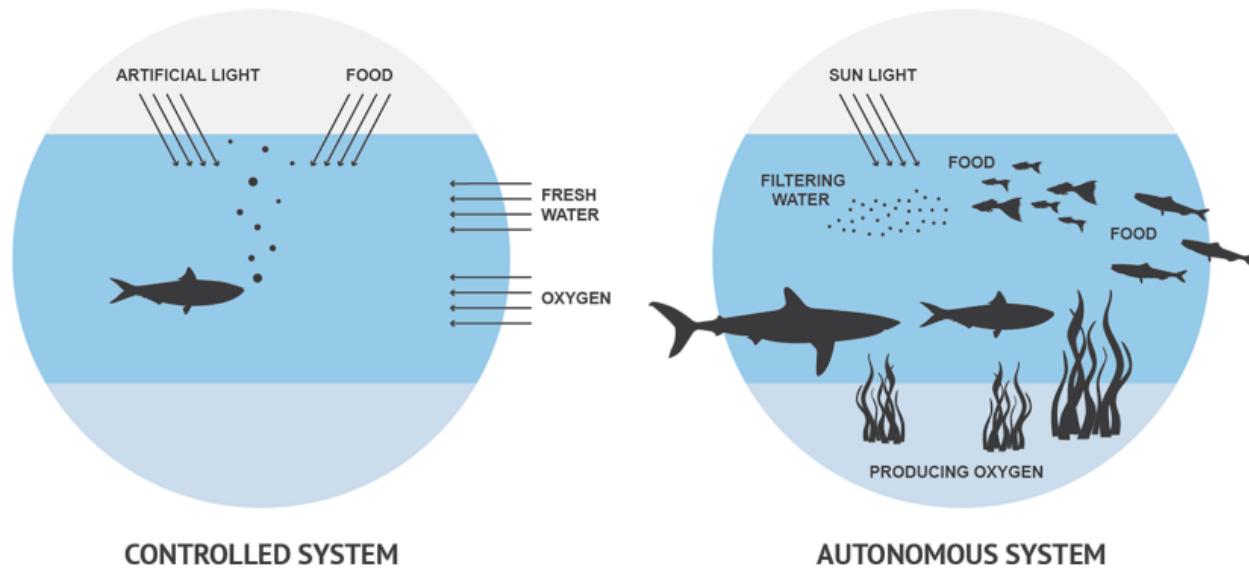
微服务是由大量松耦合服务互相协作构成的系统，将自动化与监控度量作为它的建设前提是顺理成章的。Martin Fowler在《Microservice Prerequisites》中提出了微服务系统的三个技术前提都跟自动化与监控度量有关，分别是：

- 环境预置（Rapid Provisioning）：即使不依赖云计算数据中心的支持，也有能力在短时间（原文是几个小时，如今Kubernetes重启一个Pod只需要数秒到数十秒）内迅速地启动好一台新的服务器。
- 基础监控（Basic Monitoring）：监控体系有能力迅速捕捉到系统中出现的技术问题（如异常、服务可用性变化）和业务问题（如订单交易量下降）。
- 快速部署（Rapid Application Deployment）：有能力通过全自动化部署管道，将服务的变更迅速部署到测试或生产环境中。

请注意Martin Fowler撰写这篇文章的时间是2014年，当时连Kubernetes都还没有从闭源的Borg中诞生，虚拟化、自动化技术还是比较初级的水平。近年来，许多公司都构建起了DevOps文化，虚拟化与开发运维自动化有了长足发展，2014年要专门强调的“前提条件”对今天的系统来说都算不上有什么困难。在这里笔者更希望强调的重点是“以自治为目标”，因为如果不是朝这个方向去努力的话，自动化最终会导向一个套娃式的悖论：即使所有运维都实现了自动化，同时有一个监控系统来随时恢复出现故障的服务，然而这个监控系统本身也需要被监控。如果启用另一个监控系统，同样这个监控系统需要被监控。最终，不论自动化实现了多少层，顶层仍然必须是人，只有人能确保整体运维的连续性，所以永远也无法达到完全的自动化。而且，这些自动化与监控措施本身也会消耗资源，也会带来更高的复杂性。

微服务自动化的最终目的是一個构筑可持续的生态系统。这句话听起来很抽象，有点像主席台上领导的演讲词。笔者用一个具体的场景加以说明：如果将微服务比作水族馆里养的鱼，为了维持鱼的生存，管理员需要不断向水族馆内添加各种自动化设施：人工照明、氧化剂、水过滤器、加热器，等等。这些设施最终仍然需要人花费精力去照料维护，本身就耗费了大量成本。如果我们换一种思路，通过种植海洋植物以提供氧气、通过藻类过滤水质、通过放养螺类来清理鱼缸等等。这样的水族馆就不再是依靠人工维护才能存在的水族

馆了，它变成了一个小型的湖泊或海洋，理想状态下，这里的鱼类可以不需要人的干预就能长期存活。

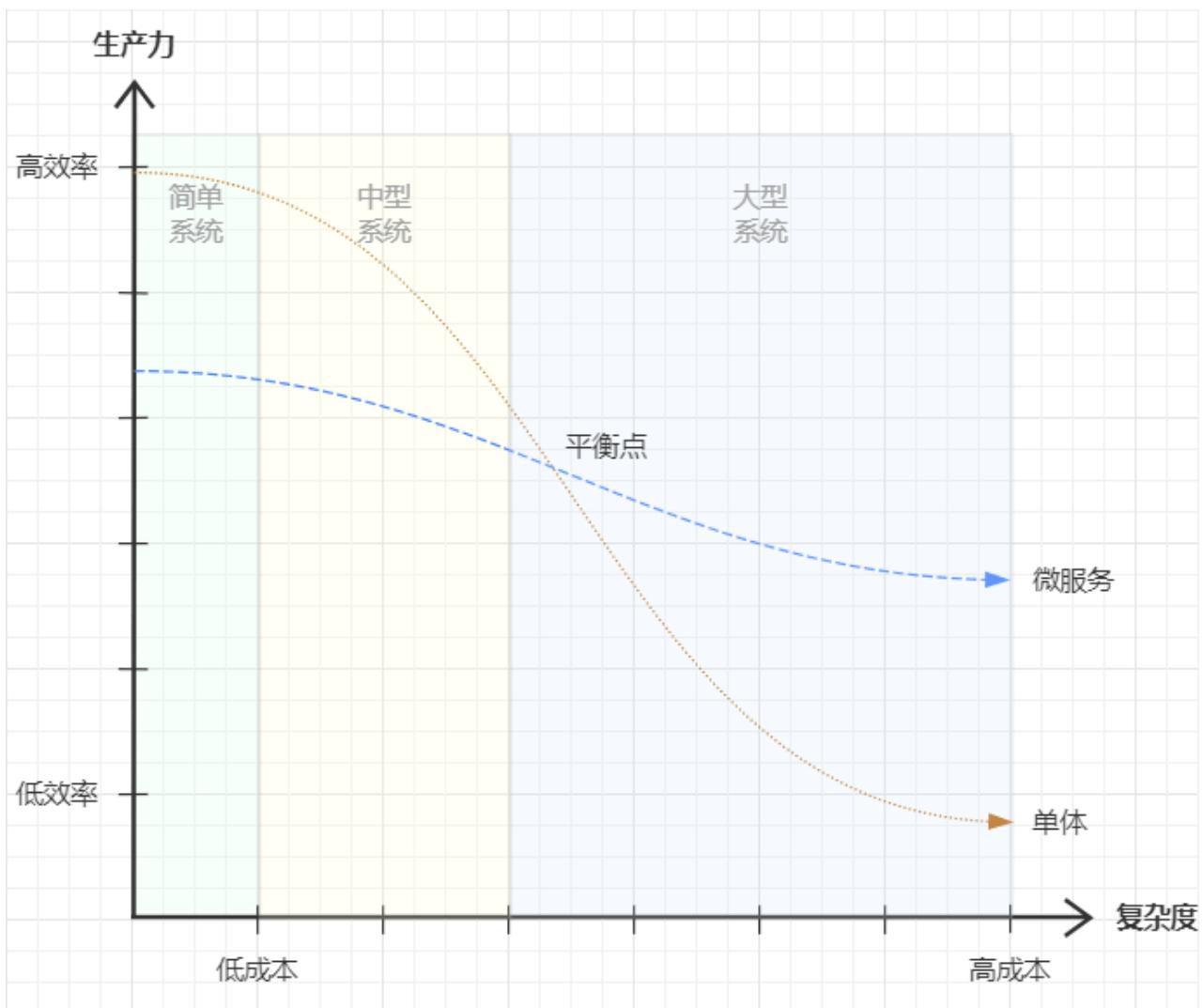


从人工控制系统到自动化生态系统（[图片来源](#)）

以生态自治为目标的自动化，并不是指要达到如此高的自动化程度之后才能开始微服务，只要满足与系统规模和目标相匹配的自动化能力，建设微服务的不同时期，由不同程度的人力去参与运维完全是合情合理的。退一步说，即使在信息化水平最高的大型互联网企业中，完全的生态自治在当前技术水平下仍然是一个过于理想化、难以全面落地的目标，不过，只有朝着这个目标去发展自动化与监控度量，才能避免屠龙少年最终变成恶龙，避免自动化与度量监控反过来成为人与系统的负担。

微服务化的第四个前提条件是**复杂性已经成为制约生产力的主要矛盾**。

在“[单体系统时代](#)”的开篇笔者就阐述了一个观点：“对于小型系统，单体架构就是最好的架构”。系统进行任何改造的根本动力都是“这样做收益大于成本”，一般情况下，引入新技术在解决问题之前会带来复杂度的提升，反而导致生产力下降。只有在业务已经发展到一定的程度，单体架构与微服务架构的生产力曲线已经到达交叉点，此时开始进行微服务化才是有收益的。关于复杂度的问题，我们将在“[治理：理解系统复杂性](#)”一节中更具体地探讨。



微服务与单体的生产力随复杂度变化的曲线

关于复杂性、生产力的性价比问题我们并不难理解，然而现实中很多架构师却不得不在这上面主动去犯错。新项目在立项之初，往往都会定下令人心动的目标愿景，远景规划在战略上有益的，可是多数技术决策都属于战术范畴，应该依据以现实情况而不是远景规划去做决定。遗憾的是管理者、乃至技术架构师都不能真正地接受演进式设计（Evolutionary Design），尤其不能接受一个具有良好设计的系统，应该是能够被报废的，潜意识中总会希望系统建设能够一步到位，至少是“少走几步能到位”。

演进式设计

Many services to be scrapped rather than evolved in the longer term.

长期来看，多数服务的结局都是报废而非演进。

—— Martin Fowler, Microservices

如果你不理解“主动犯错”，笔者可以举个具体例子，试想你就是一名架构师，项目立项中坚持要选择单体架构，此时你就要考虑到日后评审时，别的团队说他的产品采用了微服务，架构上比你的先进；考虑到招聘人员时，程序员听见你这里连微服务都没用，觉得制约了自己的发展前景；考虑到项目成功火爆了，几个月后你再提出进行微服务化，老板听了心里觉得你水平的确不行，之前采用单体是错误决定，导致现在要返工……

以上，便是笔者总结的开始微服务化的四个前提条件，如果你做技术决策时，能仅以技术上的收益为度量标准，根据这些前提就能判断应该或者不应该采用微服务，那你工作的氛围是比较开明的；如果你做技术决策要考虑的收益不仅限于技术范畴之内，我也完全能够理解，毕竟，所有的技术上的决策实际都是政治上的决策。

边界：微服务的粒度

勿行极端，过犹不及

子贡问：“师与商也孰贤？”子曰：“师也过，商也不及。”曰：“然则师愈与？”子曰：“过犹不及。”

子贡问：“颛孙师和卜商谁更贤德？”孔子说：“颛孙师常常作得有些过头，卜商常常达不到要求。”子贡说：“如此说来，是不是颛孙师要好一些呢？”孔子说：“过头和达不到同样不好。”

—— 论语·先进

当今软件业界，对本节的话题“识别微服务的边界”其实已取得了较为一致的观点，也找到了指导具体实践的方法论，即领域驱动设计¹（Domain-Driven Design，DDD）。囿于主题，在这部文档中甚少涉及该如何抽象业务、分析流程、识别边界、建立模型、映射到服务和代码等偏重理论的务虚话题，即使在这一章中，笔者也尽量规避了DDD中需要专门学习才能理解的概念，如界限上下文（Bounded Context）、语境映射（Context Map）、通用语言（Ubiquitous Language）、领域和子域（Domain、Sub Domain）、聚合（Aggregate）、领域事件（Domain Event）等等。并非笔者认为业务流程与设计方法论不重要，而是如果要严谨、深刻地讨论这些话题，其篇幅足以独立地写出一本书。事实上，市场上已经有不少这样的书了，DDD的发明人Eric Evans撰写的同名书籍《领域驱动设计：软件核心复杂性应对之道²》便是其中翘楚。笔者个人是更推荐Chris Richardson撰写的颇具口碑的入门书《微服务架构设计模式³》，其叙述的主线就是在DDD指导下，如何将一个单体服务逐步拆分为微服务结构，如果你对这方面感兴趣，不妨一读。这两节中，笔者会从业务之外的其他角度，从非功能性、研发效率等方面来探讨微服务的粒度与拆分。

系统设计是一种创作，而不是应试，不可能每一位架构师设计的服务粒度全都相同，微服务的大小、边界不应该只有唯一正确的答案或绝对的标准，但是应该有个合理的范围，笔者称其为微服务粒度的上下界。我们可以分析如果微服务的粒度太小或者太大会出现哪些问题，从而得出服务上下界应该定在哪里。

可能是受微服务名字中“微”的“蛊惑”，笔者听过不少人提倡过微服务越小越好，最好做到一个REST Endpoint就对应于一个微服务，这种极端的理解肯定是错误的，如果将微服务粒度定的过细，会受到以下几个方面的反噬：

- 从性能角度看，一次进程内的方法调用（仅计算调用，与方法具体内容无关），耗时在零（按方法完全内联的场景来计算）到数百个[时钟周期](#)（按最慢的虚方法调用无内联缓存要查虚表的场景来计算）之间；一次跨服务的方法调用里，网络传输、参数序列化和结果反序列化都是不可避免的，耗时要达到毫秒级别，你可以算一下这两者有多少个数量级的差距。[远程服务调用](#)里已经解释了“透明的分布式通信”是不存在的，因此，服务粒度大小必须考虑到消耗在网络上的时间与方法本身执行时间的比例，避免设计得的过于琐碎，客户端不得不多次调用服务才能完成一项业务操作，譬如，将字符串处理这样的功能设计为一个微服务便是不合适的，这点要求微服务从功能设计上看应该是完备的。
- 从数据一致性角度看，每个微服务都有自己独立的数据源，如果多个微服务要协同工作，我们可以采用[很多办法](#)来保证它们处理数据的最终一致性，但如果某些数据必须要求保证强一致性的话，那它们本身就应当聚合在同一个微服务中，而不是强行启用[XA事务](#)来实现，因为在参与协作的微服务越多，XA事务的可用性就越差，这点要求微服务从数据一致性上看应该是[内聚](#)（Cohesion）的。
- 从服务可用性角度看，服务之间是松散耦合的依赖关系，微服务架构中无法也不应该假设被调用的服务具有绝对的可用性，服务可能因为网络分区、软件重启升级、硬件故障等任何原因发生中断。如果两个微服务都必须依赖对方可用才能正常工作，那就应当将其合并到同一个微服务中（注意这里说的是“彼此依赖对方才能工作”，单向的依赖是必定存在的），这条要求微服务从依赖关系上看应该是独立的。

综合以上，我们可以得出第一个结论：**微服务粒度的下界是它至少应满足独立——能够独立发布、独立部署、独立运行与独立测试，内聚——强相关的功能与数据在同一个服务中处理，完备——一个服务包含至少一项业务实体与对应的完整操作。**

我们再来想想，如果微服务的粒度太大，会出现什么问题？从技术角度讲，并不会有什麼问题，每个能正常工作的单体系统都能满足独立、内聚、完备的要求，世界上又有那么多运行良好的单体系统。微服务的上界并非受限于技术，而是受限于人，更准确地说，受限于人与人之间的社交协作。《人月神话》中最反直觉的一个结论是：“为进度给项目增加人

力，如同用水去为油锅灭火”（ Adding Manpower to A Late Software Project Makes It Late ） 。为什么？Fred Brooks给出了简洁而有力的答案：

软件项目中的沟通成本= $n \times (n-1)/2$, n为参与项目的人数

为了让你能更直观地理解这个答案，笔者已经算好了一组数字：15人参与的项目，沟通成本大约是5个人时的十倍，150人参与的项目，沟通成本大约是5个人时的一万倍。你不妨回想一下自己在公司的工作体验，不可能有150人的团队而不划分出独立小组来管理的，除非这些人都从事流水线式的工作，协作时完全不需要沟通。此外，你也不妨回想一下自己的生活体验，我敢断言你的社交上界是不超过5个知己好友，15个可信任的伙伴，35个普通朋友，150个说得上话的人。这句话的信心底气源于此观点是人类学家Robin Dunbar 在1992年给出的科学结论，今天已被普遍认可，被称为“邓巴数”（Dunbar's Number），据说是人脑的新皮质大小限制了人能承受的社交数量，决定了邓巴数这个社交的上界。

有了以上铺垫，你应该能更能理解前面的许多文章中笔者为何采用“2 Pizza Team”作为微服务团队规模的“量词”了，并不是因为制造这个梗的人是Jeff Bezos，是亚马逊CEO、世界首富。而是因为两个Pizza能喂饱的人数大概就是6-12人，符合软件开发中团队管理的理想规模。

康威定律约束了软件的架构与组织的架构要保持一致，所以微服务的上界应该与2 Pizza Team能够开发的最大程序规模保持一致。2 Pizza Team能开发多大规模的程序？人员数量固定的前提下，这个答案不仅与开发者的能力水平相关，更是与研发模式和周期相关。如果你的软件产品是瀑布开发，可能需要一个月、两个月迭代一次；如果采用Scrum，可能会一周、两周完成一次冲刺；如果追求日构建、精益，甚至可能一天、两天就会集成构建出一个小版本，以上不同的研发方法，都会产生相应规模的上界。

综合以上，我们得出了第二个结论：**微服务粒度的上界是一个2 Pizza Team能够在一个研发周期内完成的全部需求范围。**

在上下界范围内，架构师会根据业务和团队的实际情况来灵活划定微服务的具体粒度。譬如下界的完备性要求微服务至少包含一项完整的务，不超过上界的前提下，这个微服务包含了两项、三项业务操作是否合理，那需要根据这些操作本身是否有合理的逻辑关系来具体讨论。又譬如上界要求单个研发周期内能处理掉一个微服务的全部需求，不超过下界的前提下，一个周期就能完成分属于两个、三个微服务的全部需求时，是缩短研发周期更合理，还是允许这个周期内同时开发几个微服务，也可以根据实际情况具体讨论。

治理：理解系统复杂性

治理 (Governance)

Ensuring and validating that assets and artifacts within the architecture are acting as expected and maintaining a certain level of quality.

治理就是让产品能够符合预期地稳定运行，并能够持续保持在一定的质量水平上。

—— Gartner[↗]，Magic Quadrant for SOA Governance[↗], 2007

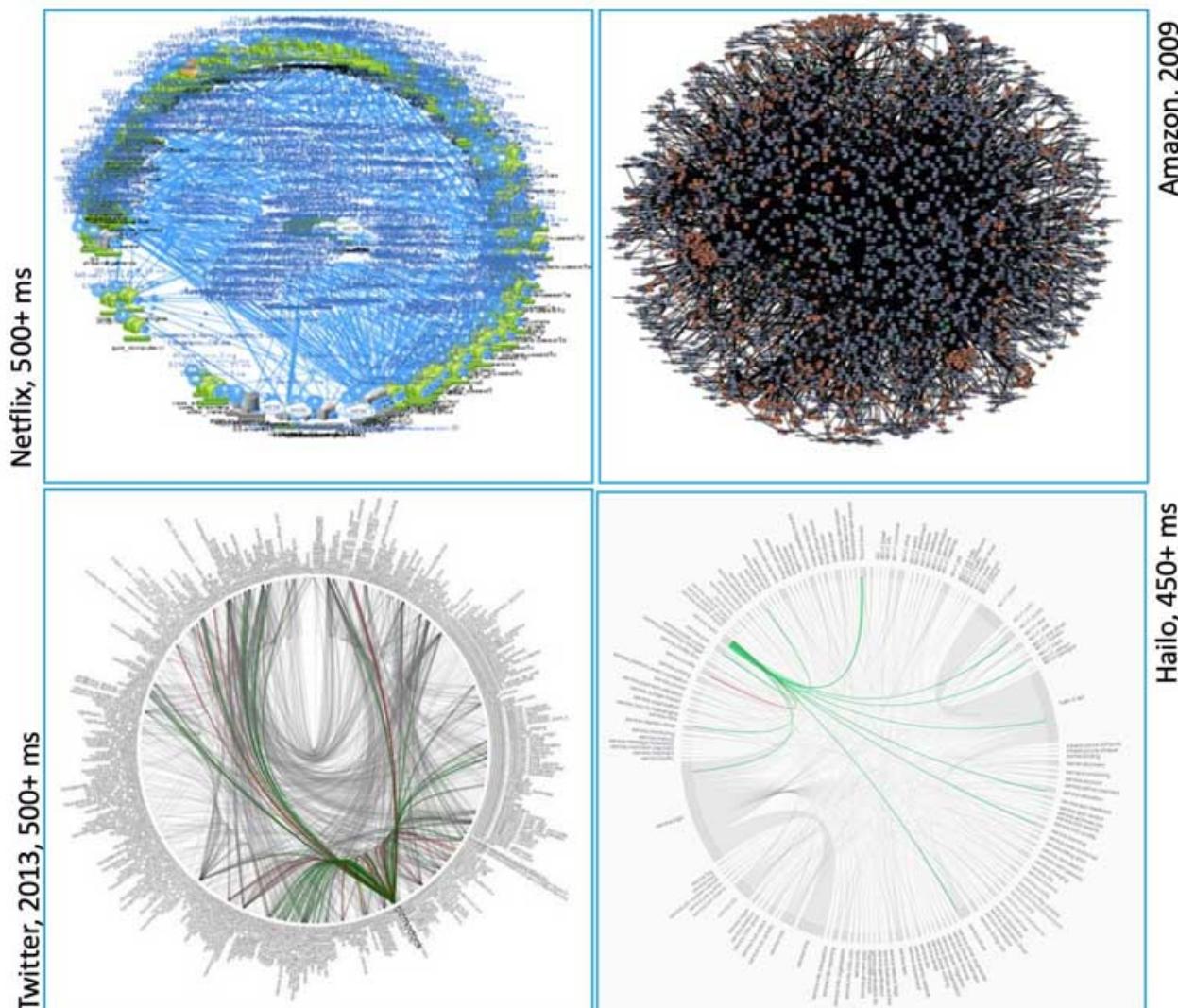
行文至此，本章的字里行间都有意无意地流露出微服务架构是复杂的，反复提醒读者三思后行、慎重决策，却还没有解释过复杂性具体是什么、微服务到底有多么复杂、能不能量化、有没有解决的办法。对于最后这个问题，笔者其实并不能给出具体的能解决复杂性的灵丹妙药，药到病除的仙方在软件研发中估计永远无法求到。这节里，笔者将重点分析前三个问题，正确理解软件的复杂性，日后实际解决问题时方能有的放矢。

软件业的确经常会使用到“治理[↗]” (Governance) 这个词，听着高级，用着贴切，譬如系统治理、业务治理、流程治理、服务治理，等等。这个词的确切含义是让产品（系统、业务、流程、服务）能够符合预期地稳定运行，并能够持续保持在一定的质量水平上。该定义把治理具体分解为“正确执行”（让软件符合预期地运行）和“持续保持”（让软件持续保持一定质量水平地运行）两个层次的要求，笔者也会分别从静态与发展两种角度解释治理与复杂性的关系。

静态的治理

要求一个信息系统能够符合预期地运行，这听起来无论如何不算上什么“高标准”。不过，当复杂性高到一定程度的时候，能达到正常运行确实就已经离不开治理。笔者举例类比一下，便于你理解这里面的困难之处：一只存活的蜂王或者蚁后就能够满足一个昆虫族群稳定运行的需要，一位厨艺精湛的饭店老板也能够满足一家小饭馆稳定运行的需要，一个君圣臣贤的统治集团才能满足一个庞大帝国稳定运行的需求。治理好蜂群只要求蜂王活着即

可，治理好饭馆要依赖老板个人的高明厨技，到了治理国家社稷就要求皇帝圣明大臣贤良才行，可见族群运作的复杂度就越高，治理难度也越高。如果你还是没能将族群与个体的关系跟系统与服务的关系联系起来，那再看看以下这张图，仅凭直观感觉也能体会到，这些著名企业里由成百上千微服务互相调用依赖所构成的系统，能够正常运行并不简单。



服务间交互关系（图片来源 [↗](#)）

说服你认可治理国家比治理一群蚂蚁要更复杂应该不太困难，说服两个软件系统各自的拥护者哪个系统更复杂却不容易。决定复杂度高低的是微服务多少吗？是类或文件的个数吗？是代码行数吗？是团队人员规模吗？答案很模糊，复杂是相当对于人而言的，是一个主观标准，每个人都可以有不同的裁量。基于大型软件都是由开发者们互相协作完成的这个基本出发点，笔者用以下两个心理学概念来解释复杂性的来源，受到较多开发者的认可：

- 复杂性来自认知负荷 [↗](#) (Cognitive Load) : 在软件研发中表现为人接受业务、概念、模型、设计、接口、代码等信息所带来的负担大小。系统中个体的认知负担越大，系统

就越复杂，这点解释了为什么蚂蚁族群和国家的人口可能一样多，但治理国家比治理一群蚂蚁要更复杂。

- 复杂性来自协作成本 [\[Collaboration Cost\]](#)：在软件研发中表现为团队共同研发时付出的沟通、管理成本高低。系统个体间协作的成本越高，系统就越复杂，这点解释了为什么小饭馆和国家的构成个体都同样是人类，但治理国家比治理一家饭馆要更复杂。

根据这两个概念，我们可以进一步量化地推导出前文中已经使用过的一个结论：**软件规模小时微服务的复杂度高于单体系统，规模大时则相反**。这里的原因就是微服务的认知负荷较高，但是协作成本较低。

软件研发的协作成本，本质上是来自协作的沟通复杂度。前一节的讨论微服务粒度时已经使用过Fred Brooks的沟通成本的公式：沟通成本 $=n \times (n-1)/2$ ，这是一种随着规模增长呈平方级增长复杂度，借用[算法复杂度](#)的表示方法那就是 $O(N^2)$ 。在微服务架构下，组织的拆分与产品的拆分对齐（康威定律），微服务系统的交互分为了服务内部的进程内调用和服务之间的网络调用，组织的沟通也被拆分为团队内部的沟通与团队之间的协作，这种分治措施有利于控制沟通成本的增长速度，此时沟通成本的复杂度，就能缩减至经典分治算法的时间复杂度，即 $O(N \log N)$ 。

软件研发的认知负荷，本质上是来自技术的认知复杂度。每次技术进步都伴随着新知识、新概念的诞生，说技术进步会伴随复杂度升级也无可。只是微服务或者说分布式系统所提倡许多理念，都选择偏向于机器而不是人，有意无意地加剧了该现象。举个具体例子，心理学研究告诉我们，与现实世界不符合的模型会带来更高的认知负荷，因此面向对象编程（OOP）这种以人类观察世界的视角去抽象系统的设计方式是利于降低认知负荷的，但分布式系统提倡面向资源编程（服务间交互是REST，服务内部并不反对你使用OOP），服务之间的交互绝不提倡面向对象来进行，Martin Fowler曾经撰文《[Microservices and the First Law of Distributed Objects](#)》强调分布式的第一原则就是不要分发对象（Don't Distribute Your Objects）。微服务加剧认知负荷还体现在很多其他方面，如异步通信（异步比同步更难理解）、粗粒度服务接口（粗粒度API比细粒度API更难使用，关于这点在Martin Fowler的原文中也有详细的解释）、容错处理（服务容错比异常更为复杂）、去中心化（尽管中心化设计会降低可用性，但确实比非中心化有更高的可管理性）等等。该结果并不让人感到意外，在原始分布式时代中笔者就提到过，分布式系统早已放弃了UNIX所追求的简单性是系统第一属性的设计哲学。

由于认知负荷是与概念、模型、业务、代码的规模呈正比关系，这些工作都是由人来做的，最终都能被某种比例系数放大之后反应到人员规模上，可以认为认知负荷的复杂度是 $O(k \times N)$ （为便于讲解，这里复杂度刻意写成未除消系数的形式），单体与微服务的差别是复杂度比例系数k的大小差别，微服务架构的k要比单体架构的k更大。软件研发的整体复杂度是认知负荷与协作成本两者之和，对于单体架构是 $O(k \times N) + O(N^2)$ ，对于微服务架构，整体复杂度就是 $O(k \times N) + O(N \log N)$ ，由于高次项的差异，N的规模增加时单体架构的复杂度增长更快，这就定量地论证了“件规模小时微服务的复杂度高于单体系统，规模大时则相反”的观点。

笔者用了千余字的篇幅，目的不是为了证明这个观点的正确，很多架构师仅凭经验也能直观感受出它是正确的。笔者的目的是想解释清楚软件研发的复杂性的来源与差距程度，并说明微服务中分治思想对控制软件研发复杂性的价值。假如只能用一个词来形容微服务解决问题的核心思想，笔者给的答案就是“分治”，这即是微服务的基本特征，也是微服务应对复杂性的手段。

发展的治理

我们再来看治理对动态发展方面的要求，它指采取某些措施，让软件系统能够持续保持一定的质量。“持续保持”听起来只是守成，应该至少不比建设困难。可是一个令人感到意外的结论是此目标其实不可能实现，如果软件系统长期接受新的需求输入，它的质量必然无法长期保持。软件研发中有一个概念“[架构腐化](#)”（Architectural Decay）专门形容此现象：架构腐化只能延缓，无法避免。

架构腐化与生物的衰老过程很像，原因都来自于随时间发生的微妙变化，如果你曾经参与过多个项目或产品的研发，应该能对以下场景有所共鸣：项目在开始的时候，团队会花很多时间去决策该选择用什么技术体系、哪种架构、怎样的平台框架、甚至具体到开发、测试和持续集成工具。此时就像小孩子们在选择自己所钟爱的玩具，笔者相信无论决策的结果如何，团队都会欣然选择他们所选择的，并且坚信他们的选择是正确的。事实也确实如此，团队选择的解决方案通常能够解决技术选型时就能预料到的那部分困难。但真正困难的地方在于，随着时间的流逝，团队对该项目质量的持续保持能力会逐渐下降，一方面是高级技术专家不可能持续参与软件稳定之后的迭代过程，反过来，如果持续绑定在同一个达到稳定之后的项目上，也很难培养出技术专家。老人的退出新人的加入使得团队总是需要理解旧代码的同时完成新功能，技术专家偶尔来评审一下或救一救火，充其量只能算临

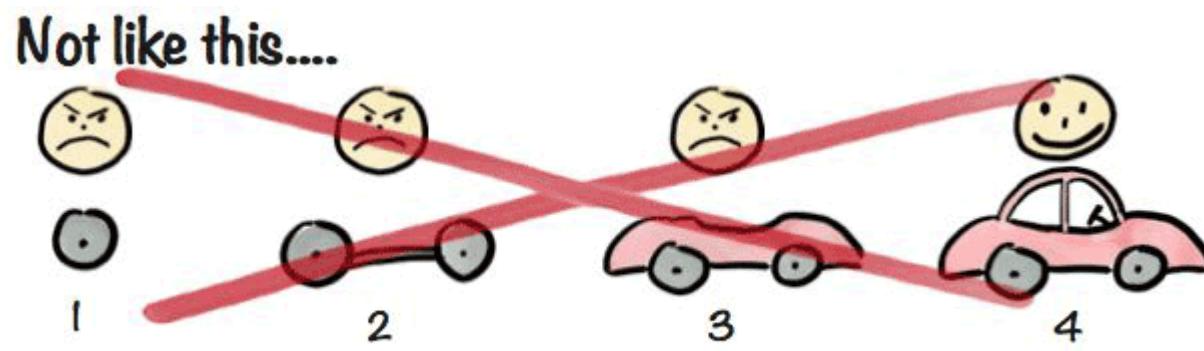
时抱佛脚；另一方面是代码会逐渐失控，时间长了一定会有某些并不适合放进最初设计中的需求出现，工期紧任务重业务复杂代码不熟悉都会成为欠下一笔技术债的妥协理由，原则底线每一次被细微地突破，都可能被[破窗效应](#)撕裂放大成触目惊心的血痕，最终累积到每个新人到来就马上能嗅出老朽腐臭味道的程度。

架构腐化是软件动态发展中出现的问题，任何静态的治理方案都只能延缓，不能根治，必须在发展中才能寻找到彻底解决的办法。治理架构腐化唯一有效的办法是演进式的设计，这点与生物族群的延续也很像，户枢不蠹，也只有流水，才能不腐。

演进式设计这个词语此前的文章中已经提到过多次，它是微服务中提倡的主要特征之一，也是作为技术决策者的架构师应该具备的发展式思维。架构师（Architect）一词是软件行业从建筑行业引进的舶来词，Arch本身就是拱形建筑的含义。有很多资料都把软件架构师类比解释为给建筑设计骨架、绘制图纸的建筑架构师，这里面其实潜藏着极大的误导。一个复杂的软件与一栋复杂的建筑看似有可比性，两者的演进过程却截然不同。万丈高楼也是根据预先设计好的完整详尽图纸准确施工而建成的，但是任何一个大型的软件系统都绝不可能这样建造出来。演进式设计与建筑设计的关键区别是，它不像是“造房子”，更像是“换房子”。举个具体的例子你就能明白：

- 在校求学的你住着六人间宿舍；
- 初入职场的你搬进了单间出租屋；
- 新婚燕尔的你买下属于自己的两室一厅；
- 孩子上学时，你换上了大户型的学区房；
- 孩子离家读书时，你也终于走上人生巅峰，换了一套梦想中的大别墅。

对于你住进大别墅的过程，后一套房子并不是前一套房子的“升级版本”，两套房子之间只有逻辑意义上继承关系，没有实质血源上的继承关系，你最后的大别墅绝对不是在最初的六人间宿舍基础上添砖加瓦扩建而来的。同理，大型软件的建设是一个不断推倒从来的演进过程，前一个版本对后一个版本的价值在于它满足了这个阶段用户的需要，让团队成功适应了这个阶段的复杂度，可以向下一个台阶迈进。对于最终用户来说，一个能在演进过程中逐步为用户提供价值的系统，体验也要远好于一个憋大招的系统——哪怕这大招最终能成功憋出来，这个道理就如下图这幅关于理想交通工具的漫画所示。



理想交通工具（图片来源[此处](#)）

额外知识：演进式设计

演进式设计是ThoughtWorks提出的架构方法，无论是代际的演进还是渐进的演进，都带有不少争议，它不仅是建造的学问，也是破坏的学问。Neal Ford撰写的《Building Evolutionary Architectures: Support Constant Change[此处](#)》一书比较详细地阐述了演进式架构的思想，受到不少关注，却不见得其中所有观点都能得到广泛认可。如果你是管理者，大概很难接受正是那些正常工作的系统带来了研发效率的下降；如果你是程序员，估计不一定能接受代码复用性越高、可用性越低这样与之前认知相悖的结论。

笔者强调的演进式设计，不应被过度解读成系统最终都是会腐化，项目最终是要被推倒重建的，针对特定阶段的努力就没有什么作用。静态的治理措施当然有它的价值，我们无法避免架构腐化，却完全有必要依靠良好的设计和治理，为项目的质量维持一段合理的“保质期”，让它在合理的生命周期中发挥价值。

复杂性本身不是洪水猛兽，无法处理的复杂性才是。刀耕火种的封建时代无法想像机器大生产中的复杂协作，蒸汽革命时代同样难以想像数字化社会中信息的复杂流动。先进的生产力都伴随着更高的复杂性，需要有与生产力符合的生产关系来匹配，敏锐地捕捉到生产力的变化，随时调整生产关系，这才是架构师治理复杂性的终极方法。

Graal VM

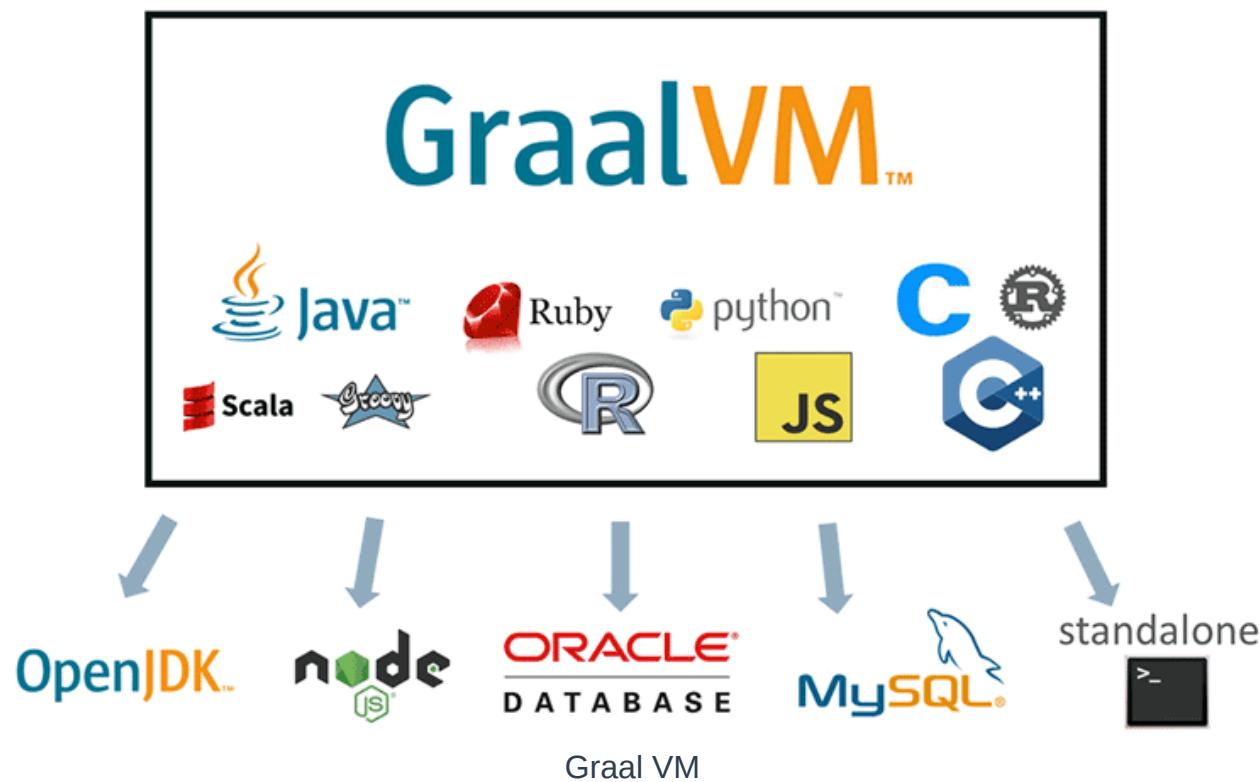
视频公开课

本节笔者有公开课介绍：《GraalVM：云原生时代的Java》

网上每隔一段时间就能见到几条“未来X语言将会取代Java”的新闻，此处“X”可以用Kotlin、Golang、Dart、JavaScript、Python……等各种编程语言来代入。这大概就是长期占据**编程语言榜单**第一位的烦恼，天下第一总避免不了挑战者相伴。

如果Java有拟人化的思维，它应该从来没有惧怕过被哪一门语言所取代，Java“天下第一”的底气不在于语法多么先进好用，而是来自它庞大的用户群和极其成熟的软件生态，这在朝夕之间难以撼动。不过，既然有那么多新、旧编程语言的兴起躁动，说明必然有其需求动力所在，譬如互联网之于JavaScript、人工智能之于Python，微服务风潮之于Golang等等。大家都清楚不太可能有哪门语言能在每一个领域都尽占优势，Java已是距离这个目标最接近的选项，但若“天下第一”还要百尺竿头更进一步的话，似乎就只能忘掉Java语言本身，踏入无招胜有招的境界。

2018年4月，Oracle Labs新公开了一项黑科技：[Graal VM](#)，从它的口号“Run Programs Faster Anywhere”就能感觉到一颗蓬勃的野心，这句话显然是与1995年Java刚诞生时的“Write Once，Run Anywhere”在遥相呼应。



Graal VM被官方称为“Universal VM”和“Polyglot VM”，这是一个在HotSpot虚拟机基础上增强而成的跨语言全栈虚拟机，可以作为“任何语言”的运行平台使用，这里“任何语言”包括了Java、Scala、Groovy、Kotlin等基于Java虚拟机之上的语言，还包括了C、C++、Rust等基于LLVM的语言，同时支持其他像JavaScript、Ruby、Python和R语言等等。Graal VM可以无额外开销地混合使用这些编程语言，支持不同语言中混用对方的接口和对象，也能够支持这些语言使用已经编写好的本地库文件。

Graal VM的基本工作原理是将这些语言的源代码（例如JavaScript）或源代码编译后的中间格式（例如LLVM字节码）通过解释器转换为能被Graal VM接受的中间表示¹（Intermediate Representation，IR），譬如设计一个解释器专门对LLVM输出的字节码进行转换来支持C和C++语言，这个过程称为“程序特化²”（Specialized，也常称为Partial Evaluation）。Graal VM提供了Truffle工具集³来快速构建面向一种新语言的解释器，并用它构建了一个称为Sulong⁴的高性能LLVM字节码解释器。

以更严格的角度来看，Graal VM才是真正意义上与物理计算机相对应的高级语言虚拟机，理由是它与物理硬件的指令集一样，做到了只与机器特性相关而不与某种高级语言特性相关。Oracle Labs的研究总监Thomas Wuerthinger在接受InfoQ采访⁵时谈到：“随着Graal VM 1.0的发布，我们已经证明了拥有高性能的多语言虚拟机是可能的，并且实现这个目标的最佳方式不是通过类似Java虚拟机和微软CLR那样带有语言特性的字节码”。对于一些本来就不以速度见长的语言运行环境，由于Graal VM本身能够对输入的中间表示进行自动优

化，在运行时还能进行即时编译优化，往往使用Graal VM实现能够获得比原生编译器更优秀的执行效率，譬如Graal.js要优于Node.js、Graal.Python要优于CPython，TruffleRuby要优于Ruby MRI，FastR要优于R语言等等。

针对Java而言，Graal VM本来就是在HotSpot基础上诞生的，天生就可作为一套完整的符合Java SE 8标准Java虚拟机来使用。它和标准的HotSpot差异主要在即时编译器上，其执行效率、编译质量目前与标准版的HotSpot相比也是互有胜负。但现在Oracle Labs和美国大学里面的研究院所做的最新即时编译技术的研究全部都迁移至基于Graal VM之上进行了，其发展潜力令人期待。如果Java语言或者HotSpot虚拟机真的有被取代的一天，那从现在看来Graal VM是希望最大的一个候选项，这场革命很可能会在Java使用者没有明显感觉的情况下悄然而来，Java世界所有的软件生态都没有发生丝毫变化，但天下第一的位置已经悄然更迭。

新一代即时编译器

对需要长时间运行的应用来说，由于经过充分预热，热点代码会被HotSpot的探测机制准确定位捕获，并将其编译为物理硬件可直接执行的机器码，在这类应用中Java的运行效率很大程度上是取决于即时编译器所输出的代码质量。

HotSpot虚拟机中包含有两个即时编译器，分别是编译时间较短但输出代码优化程度较低的客户端编译器（简称为C1）以及编译耗时长但输出代码优化质量也更高的服务端编译器（简称为C2），通常它们会在分层编译机制下与解释器互相配合来共同构成HotSpot虚拟机的执行子系统的。

自JDK 10起，HotSpot中又加入了一个全新的即时编译器：Graal编译器，看名字就可以联想到它是来自于前一节提到的Graal VM。Graal编译器是作为C2编译器替代者的角色登场的。C2的历史已经非常长了，可以追溯到Cliff Click大神读博士期间的作品，这个由C++写成的编译器尽管目前依然效果拔群，但已经复杂到连Cliff Click本人都不愿意继续维护的程度。而Graal编译器本身就是由Java语言写成，实现时又刻意与C2采用了同一种名为“Sea-of-Nodes”的高级中间表示（High IR）形式，使其能够更容易借鉴C2的优点。Graal编译器比C2编译器晚了足足二十年面世，有着极其充沛的后发优势，在保持能输出相近质量的编译代码的同时，开发效率和扩展性上都要显著优于C2编译器，这决定了C2编译器中优秀的代码优化技术可以轻易地移植到Graal编译器上，但是反过来Graal编译器中行之有效的优化在C2编译器里实现起来则异常艰难。这种情况下，Graal的编译效果短短几年间迅速追平了C2，甚至某些测试项中开始逐渐反超C2编译器。Graal能够做比C2更加复杂的优化，如“[部分逃逸分析](#)”（Partial Escape Analysis），也拥有比C2更容易使用“[激进预测性优化](#)”（Aggressive Speculative Optimization）的策略，支持自定义的预测性假设等等。

今天的Graal编译器尚且年幼，还未经过足够多的实践验证，所以仍然带着“实验状态”的标签，需要用开关参数去激活，这让笔者不禁联想起JDK 1.3时代，HotSpot虚拟机刚刚横空出世时的场景，同样也是需要用开关激活，也是作为Classic虚拟机的替代品的一段历史。

Graal编译器未来的前途可期，作为Java虚拟机执行代码的最新引擎，它的持续改进，会同时为HotSpot与Graal VM注入更快更强的驱动力。

向原生迈进

对不需要长时间运行的，或者小型化的应用而言，Java（而不是指Java ME）天生就带有一些劣势，这里并不光是指跑个HelloWorld也需要百兆的JRE之类的问题，而更重要的是指近几年从大型单体应用架构向小型微服务应用架构发展的技术潮流下，Java表现出来的不适应。

在微服务架构的视角下，应用拆分后，单个微服务很可能就不再需要再面对数十、数百GB乃至TB的内存，有了高可用的服务集群，也无须追求单个服务要7×24小时不可间断地运行，它们随时可以中断和更新；但相应地，Java的启动时间相对较长、需要预热才能达到最高性能等特点就显得相悖于这样的应用场景。在无服务架构中，矛盾则可能会更加突出，比起服务，一个函数的规模通常会更小，执行时间会更短，当前最热门的无服务运行环境AWS Lambda所允许的最长运行时间仅有15分钟。

一直把软件服务作为重点领域的Java自然不可能对此视而不见，在最新的几个JDK版本的功能清单中，已经陆续推出了跨进程的、可以面向用户程序的类型信息共享（Application Class Data Sharing，AppCDS，允许把加载解析后的类型信息缓存起来，从而提升下次启动速度，原本CDS只支持Java标准库，在JDK 10时的AppCDS开始支持用户的程序代码）、无操作的垃圾收集器（Epsilon，只做内存分配而不做回收的收集器，对于运行完就退出的应用十分合适）等改善措施。而酝酿中的一个更彻底的解决方案，是逐步开始对提前编译（Ahead of Time Compilation，AOT）提供支持。

提前编译是相对于即时编译的概念，提前编译能带来的最大好处是Java虚拟机加载这些已经预编译成二进制库之后就能够直接调用，而无须再等待即时编译器在运行时将其编译成二进制机器码。理论上，提前编译可以减少即时编译带来的预热时间，减少Java应用长期给人带来的“第一次运行慢”不良体验，可以放心地进行很多全程序的分析行为，可以使用时间压力更大的优化措施。

但是提前编译的坏处也很明显，它破坏了Java“一次编写，到处运行”的承诺，必须为每个不同的硬件、操作系统去编译对应的发行包。也显著降低了Java链接过程的动态性，必须

要求加载的代码在编译期就是全部已知的，而不能再是运行期才确定，否则就只能舍弃掉已经提前编译好的版本，退回到原来的即时编译执行状态。

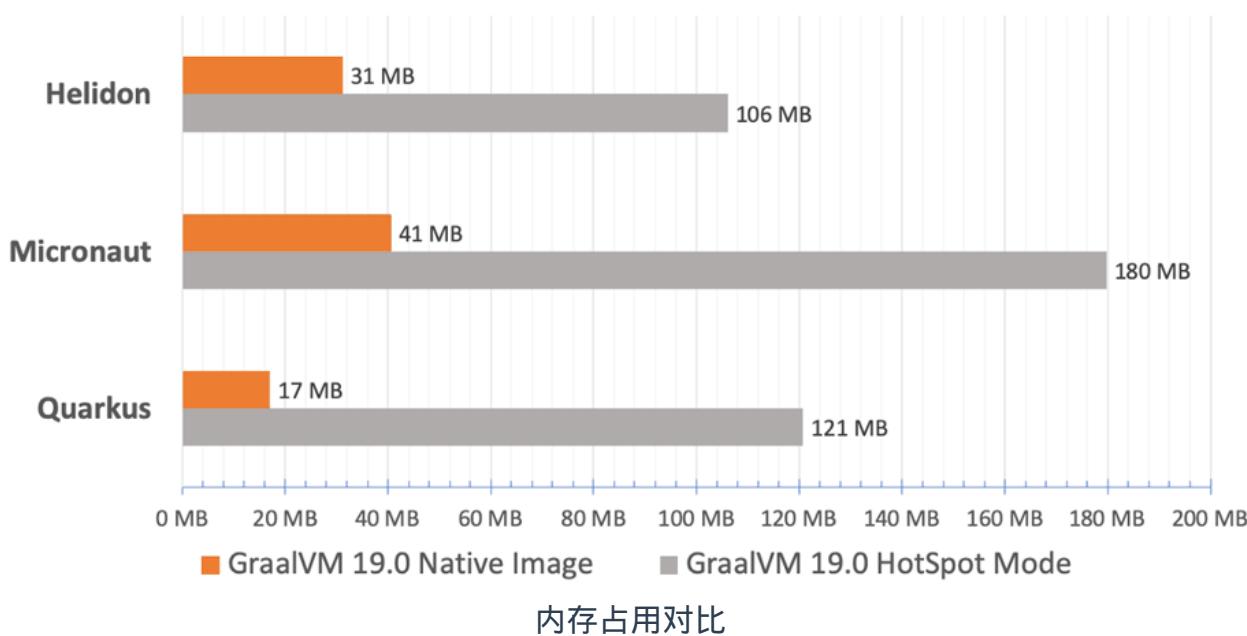
早在JDK 9时期，Java 就提供了实验性的Jaotc命令来进行提前编译，不过多数人试用过后都颇感失望，大家原本期望的是类似于Excelsior JET那样的编译过后能生成本地代码完全脱离Java虚拟机运行的解决方案，但Jaotc其实仅仅是代替掉即时编译的一部分作用而已，仍需要运行于HotSpot之上。

直到Substrate VM¹出现，才算是满足了人们心中对Java提前编译的全部期待。Substrate VM是在Graal VM 0.20版本里新出现的一个极小型的运行时环境，包括了独立的异常处理、同步调度、线程管理、内存管理（垃圾收集）和JNI访问等组件，目标是代替HotSpot用来支持提前编译后的程序执行。它还包含了一个本地镜像的构造器（Native Image Generator）用于为用户程序建立基于Substrate VM的本地运行时镜像。这个构造器采用指针分析（Points-To Analysis）技术，从用户提供的程序入口出发，搜索所有可达的代码。在搜索的同时，它还将执行初始化代码，并在最终生成可执行文件时，将已初始化的堆保存至一个堆快照之中。这样一来，Substrate VM就可以直接从目标程序开始运行，而无须重复进行Java虚拟机的初始化过程。但相应地，原理上也决定了Substrate VM必须要求目标程序是完全封闭的，即不能动态加载其他编译期不可知的代码和类库。基于这个假设，Substrate VM才能探索整个编译空间，并通过静态分析推算出所有虚方法调用的目标方法。

Substrate VM带来的好处是能显著降低了内存占用及启动时间，由于HotSpot本身就会有一定的内存消耗（通常约几十MB），这对最低也从几GB内存起步的大型单体应用来说并不算什么，但在微服务下就是一笔不可忽视的成本。根据Oracle官方给出的测试数据²，运行在Substrate VM上的小规模应用，其内存占用和启动时间与运行在HotSpot相比有了5倍到50倍的下降，具体结果如下图所示：

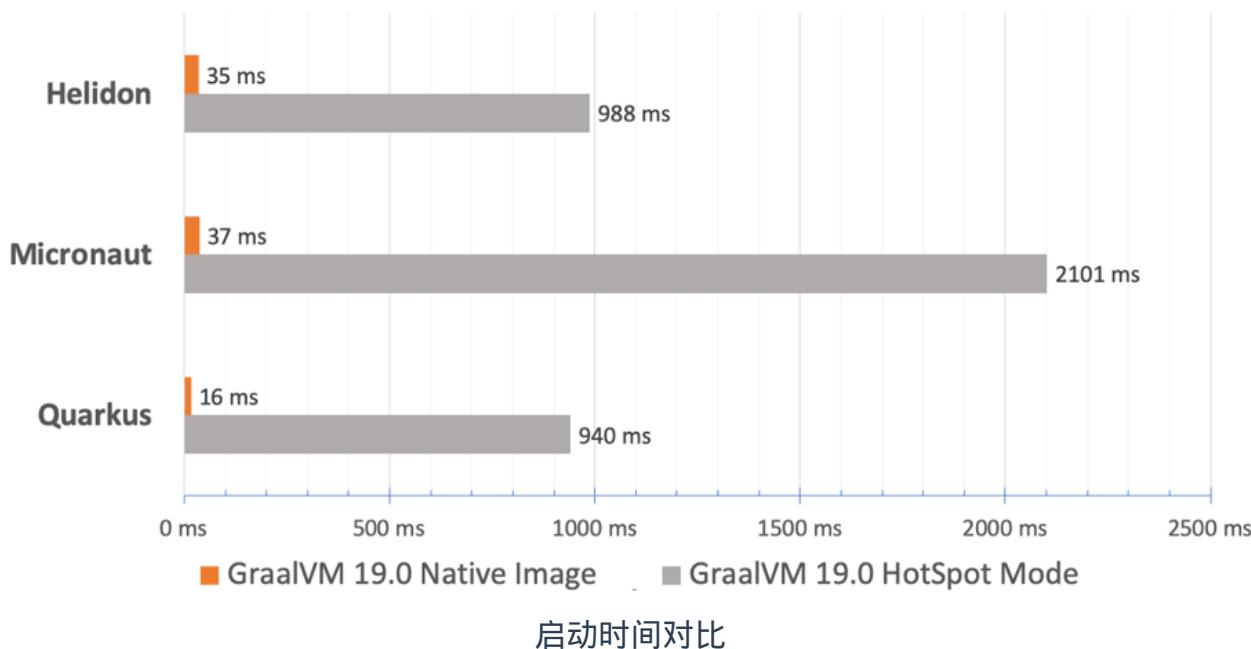
Java Microservice: Memory Footprint

~5x lower



Java Microservice: Startup Time

~50x faster



Substrate VM补全了Graal VM“Run Programs Faster Anywhere”愿景蓝图里最后的一块拼图，让Graal VM支持其他语言时不会有重量级的运行负担。譬如运行JavaScript代码，Node.js的V8引擎执行效率非常高，但即使是最简单的HelloWorld，它也要使用约20MB的内存，而运行在Substrate VM上的Graal.js，跑一个HelloWorld则只需要4.2MB内存而已，且运行速度与V8持平。Substrate VM 的轻量特性，使得它十分适合于嵌入至其他系统之中，譬如Oracle自家的数据库就已经开始使用这种方式支持用不同的语言代替PL/SQL来编写存储过程。

没有虚拟机的Java

尽管Java已经看清楚了在微服务时代的前进目标，但是，Java语言和生态在微服务、微应用环境中的天生的劣势并不会一蹴而就地被解决，通往这个目标的道路注定会充满荆棘；尽管已经有了放弃“一次编写，到处运行”、放弃语言动态性的思想准备，但是，这些特性并不单纯是宣传口号，它们在Java语言诞生之初就被植入到基因之中，当Graal VM试图打破这些规则的同时，也受到了Java语言和在其之上的生态生态的强烈反噬，笔者选择其中最主要的一些困列举如下：

- 某些Java语言的特性，使得Graal VM编译本地镜像的过程变得极为艰难。譬如常见的反射，除非使用[安全管理器](#)去专门进行认证许可，否则反射机制具有在运行期动态调用几乎所有API接口的能力，且具体会调用哪些接口，在程序不会真正运行起来的编译期是无法获知的。反射显然是Java不能放弃不能妥协的重要特性，为此，只能由程序的开发者明确地告知Graal VM有哪些代码可能被反射调用（通过JSON配置文件的形式），Graal VM才能在编译本地程序时将它们囊括进来。

```
[  
  {  
    name: "com.github.fenixsoft.SomeClass",  
    allDeclaredConstructors: true,  
    allPublicMethods: true  
  },  
  {  
    name: "com.github.fenixsoft.AnotherClass",  
    fields: [{name: "foo"}, {name: "bar"}],  
    methods: [  
      {  
        name: "<init>",  
        parameterTypes: ["char[]"]  
      }]  
  },  
  // something else .....  
]
```

这是一种可操作性极其低下却又无可奈何的解决方案，即使开发者接受不厌其烦地列举出自己代码中所用到的反射API，但他们又如何能保证程序所引用的其他类库的反射行为都已全部被获知，其中没有任何遗漏？与此类似的还有另外一些语言特性，如动态代理等。另外，一切非代码性质的资源，如最典型的配置文件等，也都必须明确加入配置中才能被Graal VM编译打包。这导致了如果没有专门的工具去协助，使用Graal VM编译Java的遗留系统即使理论可行，实际操作也将是极度的繁琐。

- 大多数运行期对字节码的生成和修改操作，在Graal VM看来都是无法接受的，因为Substrate VM里面不再包含即时编译器和字节码执行引擎，所以一切可能被运行的字节码，都必须经过AOT编译成为原生代码。请不要觉得运行期直接生成字节码会很罕见，误以为导致的影响应该不算很大。事实上，多数实际用于生产的Java系统都或直接或间接、或多或少引用了ASM、CGLIB、Javassist这类字节码库。举个例子，CGLIB是通过运行时产生字节码（生成代理类的子类）来做动态代理的，长期以来这都是Java世界里进行类增强的主流形式，因为面向接口的增强可以使用JDK自带的动态代理，但对类的增强则并没有多少选择的余地。CGLIB也是Spring用来做类增强的选择，但Graal VM明确表示是不可能支持CGLIB的，因此，这点就必须由用户（面向接口编程）、框架（Spring这些DI框架放弃CGLIB增强）和Graal VM（起码得支持JDK的动态代理，留条活路可走）来共同解决。自Spring Framework 5.2起，@Configuration注解中加入了一个新的proxyBeanMethods参数，设置为false则可避免Spring对与非接口类型的Bean进行代理。同样地，对应在Spring Boot 2.2中，@SpringBootApplication注解也增加了proxyBeanMethods参数，通常采用Graal VM去构建的Spring Boot本地应用都需要设置该参数。
- 一切HotSpot虚拟机本身的内部接口，譬如JVMTI、JVMCI等，在都将不复存在了——在本地镜像中，连HotSpot本身都被消灭了，这些接口自然成了无根之木。这对使用者一侧的最大影响是再也无法进行Java语言层次的远程调试了，最多只能进行汇编层次的调试。在生产系统中一般也没有人这样做，开发环境就没必要采用Graal VM编译，这点的实际影响并不算大。
- Graal VM放弃了一部分可以妥协的语言和平台层面的特性，譬如Finalizer、安全管理器、InvokeDynamic指令和MethodHandles，等等，在Graal VM中都被声明为不支持的，这些妥协的内容大多倒并非全然无法解决，主要是基于工作量性价比的原因。能够被放弃的语言特性，说明确实是影响范围非常小的，所以这个对使用者来说一般是可以接受的。

-

以上，是Graal VM在Java语言中面临的部分困难，在整个Java的生态系统中，数量庞大的第三方库才是真正最棘手的难题。可以预料，这些第三方库一旦脱离了Java虚拟机，在原生环境中肯定会暴露出无数千奇百怪的异常行为。Graal VM团队对此的态度非常务实，并没有直接硬啃。要建设可持续、可维护的Graal VM，就不能为了兼容现有JVM生态，做出过多的会影响性能、优化空间和未来拓展的妥协牺牲，为此，应该也只能反过来由Java生态去适应Graal VM，这是Graal VM团队明确传递出对第三方库的态度：

3rd party libraries

Graal VM native support needs to be sustainable and maintainable, that's why we do not want to maintain fragile patches for the whole JVM ecosystem.

The ecosystem of libraries needs to support it natively.

—— Sébastien Deleuze , DEVOXX 2019 ↗

为了推进Java生态向Graal VM兼容，Graal VM主动拉拢了Java生态中最庞大的一个派系：Spring。从2018年起，来自Oracle的Graal VM团队与来自Pivotal的Spring团队已经紧密合作了很长的一段时间，共同创建了[Spring Graal Native](#)项目来解决Spring全家桶在Graal VM上的运行适配问题，在不久的将来（预计应该是2020年10月左右），下一个大的Spring版本（Spring Framework 5.3、Spring Boot 2.3）的其中一项主要改进就是能够开箱即用地支持Graal VM，这样，用于微服务环境的Spring Cloud便会获得不受Java虚拟机束缚的更广阔舞台空间。

Spring over Graal

前面几部分，我们以定性的角度分析了Graal VM诞生的背景与它的价值，在最后这部分，我们尝试进行一些实践和定量的讨论，介绍具体如何使用Graal VM之余，也希望能以更加量化的角度去理解程序运行在Graal VM之上，会有哪些具体的收益和代价。

尽管需要到2020年10月正式发布之后，Spring对Graal VM的支持才会正式提供，但现在的我们其实已经可以使用Graal VM来（实验性地）运行Spring、Spring Boot、Spring Data、Netty、JPA等等的一系列组件（不过SpringCloud中的组件暂时还不行）。接下来，我们将尝试使用Graal VM来编译一个标准的Spring Boot应用：

- **环境准备：**

- 安装Graal VM，你可以选择直接[下载](#)安装（版本选择Graal VM CE 20.0.0），然后配置好PATH和JAVA_HOME环境变量即可；也可以选择使用[SDKMAN](#)来快速切换环境。个人推荐后者，毕竟目前还不适合长期基于Graal VM环境下工作，经常手工切换会很麻烦。

```
# 安装SDKMAN  
$ curl -s "https://get.sdkman.io" | bash  
  
# 安装Graal VM  
$ sdk install java 20.0.0.r8-grl
```

- 安装本地镜像编译依赖的LLVM工具链。

```
# gu命令来源于Graal VM的bin目录  
$ gu install native-image
```

请注意，这里已经假设你机器上已有基础的GCC编译环境，即已安装过build-essential、libz-dev等套件。没有的话请先行安装。对于Windows环境来说，这步是需要Windows SDK 7.1中的C++编译环境来支持。我个人并不建议在Windows上进行Java应

用的本地化操作，如果说在Linux中编译一个本地镜像，通常是为了打包到Docker，然后发布到服务器中使用。那在Windows上编译一个本地镜像，你打算用它来干什么呢？

- **编译准备：**

- 首先，我们先假设你准备编译的代码是“符合要求”的，即没有使用到Graal VM不支持的特性，譬如前面提到的Finalizer、CGLIB、InvokeDynamic这类功能。然后，由于我们用的是Graal VM的Java 8版本，也必须假设你编译使用Java语言级别在Java 8以内。
- 然后，我们需要用到尚未正式对外发布的Spring Boot 2.3，目前最新的版本是Spring Boot 2.3.0.M4。请将你的pom.xml中的Spring Boot版本修改如下（假设你编译用的是Maven，用Gradle的请自行调整）：

```
<parent>
    <groupId>org.springframework.boot</groupId>
    <artifactId>spring-boot-starter-parent</artifactId>
    <version>2.3.0.M4</version>
    <relativePath/>
</parent>
```

由于是未发布的Spring Boot版本，所以它在Maven的中央仓库中是找不到的，需要手动加入Spring的私有仓库，如下所示：

```
<repositories>
    <repository>
        <id>spring-milestone</id>
        <name>Spring milestone</name>
        <url>https://repo.spring.io/milestone</url>
    </repository>
</repositories>
```

- 最后，尽管我们可以通过命令行（使用native-image命令）来直接进行编译，这对于没有什么依赖的普通Jar包、写一个Helloworld来说都是可行的，但对于Spring Boot，光是在命令行中写Classpath上都忙活一阵的，建议还是使用[Maven插件](#)来驱动Graal VM编译，这个插件能够根据Maven的依赖信息自动组织好Classpath，你只需

要填其他命令行参数就行了。因为并不是每次编译都需要构建一次本地镜像，为了不干扰使用普通Java虚拟机的编译，建议在Maven中独立建一个Profile来调用Graal VM插件，具体如下所示：

```
<profiles>
  <profile>
    <id>graal</id>
    <build>
      <plugins>
        <plugin>
          <groupId>org.graalvm.nativeimage</groupId>
          <artifactId>native-image-maven-plugin</artifactId>
          <version>20.0.0</version>
          <configuration>
            <buildArgs>-Dspring.graal.remove-unused-autoconfig=true
--no-fallback -H:+ReportExceptionStackTraces --no-
server</buildArgs>
          </configuration>
          <executions>
            <execution>
              <goals>
                <goal>native-image</goal>
              </goals>
              <phase>package</phase>
            </execution>
          </executions>
        </plugin>
        <plugin>
          <groupId>org.springframework.boot</groupId>
          <artifactId>spring-boot-maven-plugin</artifactId>
        </plugin>
      </plugins>
    </build>
  </profile>
</profiles>
```

这个插件同样在Maven中央仓库中不存在，所以也得加上前面Spring的私有库：

```
<pluginRepositories>
  <pluginRepository>
    <id>spring-milestone</id>
```

```
<name>Spring milestone</name>
<url>https://repo.spring.io/milestone</url>
</pluginRepository>
</pluginRepositories>
```

至此，编译环境的准备顺利完成。

- 程序调整：

- 首先，前面提到了Graal VM不支持CGLIB，只能使用JDK动态代理，所以应当把Spring对普通类的Bean增强给关闭掉：

```
@SpringBootApplication(proxyBeanMethods = false)
public class ExampleApplication {

    public static void main(String[] args) {
        SpringApplication.run(ExampleApplication.class, args);
    }

}
```

- 然后，这是最麻烦的一个步骤，你程序里反射调用过哪些API、用到哪些资源、动态代理，还有哪些类型需要在编译期初始化的，都必须使用JSON配置文件逐一告知Graal VM。前面也说过了，这事情只有理论上的可行性，实际做起来完全不可操作。Graal VM的开发团队当然也清楚这一点，所以这个步骤实际的处理途径有两种，第一种是假设你依赖的第三方包，全部都在Jar包中内置了以上编译所需的配置信息，这样你只要提供你程序里用户代码中用到的配置即可，如果你程序里没写过反射、没用过动态代理什么的，那就什么配置都无需提供。第二种途径是Graal VM计划提供一个Native Image Agent的代理，只要将它挂载在在程序中，以普通Java虚拟机运行一遍，把所有可能的代码路径都操作覆盖到，这个Agent就能自动帮你根据程序实际运行情况来生成编译所需要的配置，这样无论是你自己的代码还是第三方的代码，都不需要做预先的配置。目前，第二种方式中的Agent尚未正式发布，只有方式一是可用的。幸好，Spring与Graal VM共同维护的在[Spring Graal Native](#)项目已经提供了大多数Spring Boot组件的配置信息（以及一些需要在代码层面处理的Patch），我们只需要简单依赖该工程即可。

```
<dependencies>
    <dependency>
        <groupId>org.springframework.experimental</groupId>
        <artifactId>spring-graal-native</artifactId>
        <version>0.6.1.RELEASE</version>
    </dependency>
    <dependency>
        <groupId>org.springframework</groupId>
        <artifactId>spring-context-indexer</artifactId>
    </dependency>
</dependencies>
```

另外还有一个小问题，由于目前Spring Boot嵌入的Tomcat中，WebSocket部分在JMX反射上还有一些瑕疵，在[修正该问题的PR](#)被Merge之前，暂时需要手工去除掉这个依赖：

```
<dependencies>
    <dependency>
        <groupId>org.springframework.boot</groupId>
        <artifactId>spring-boot-starter-web</artifactId>
        <exclusions>
            <exclusion>
                <groupId>org.apache.tomcat.embed</groupId>
                <artifactId>tomcat-embed-websocket</artifactId>
            </exclusion>
        </exclusions>
    </dependency>
</dependencies>
```

- 最后，在Maven中给出程序的启动类的路径：

```
<properties>
    <start-class>com.example.ExampleApplication</start-class>
</properties>
```

- **开始编译：**

- 到此一切准备就绪，通过Maven进行编译：

```
$ mvn -Pgraal clean package
```

sh

编译的结果默认输出在target目录，以启动类的名字命名。

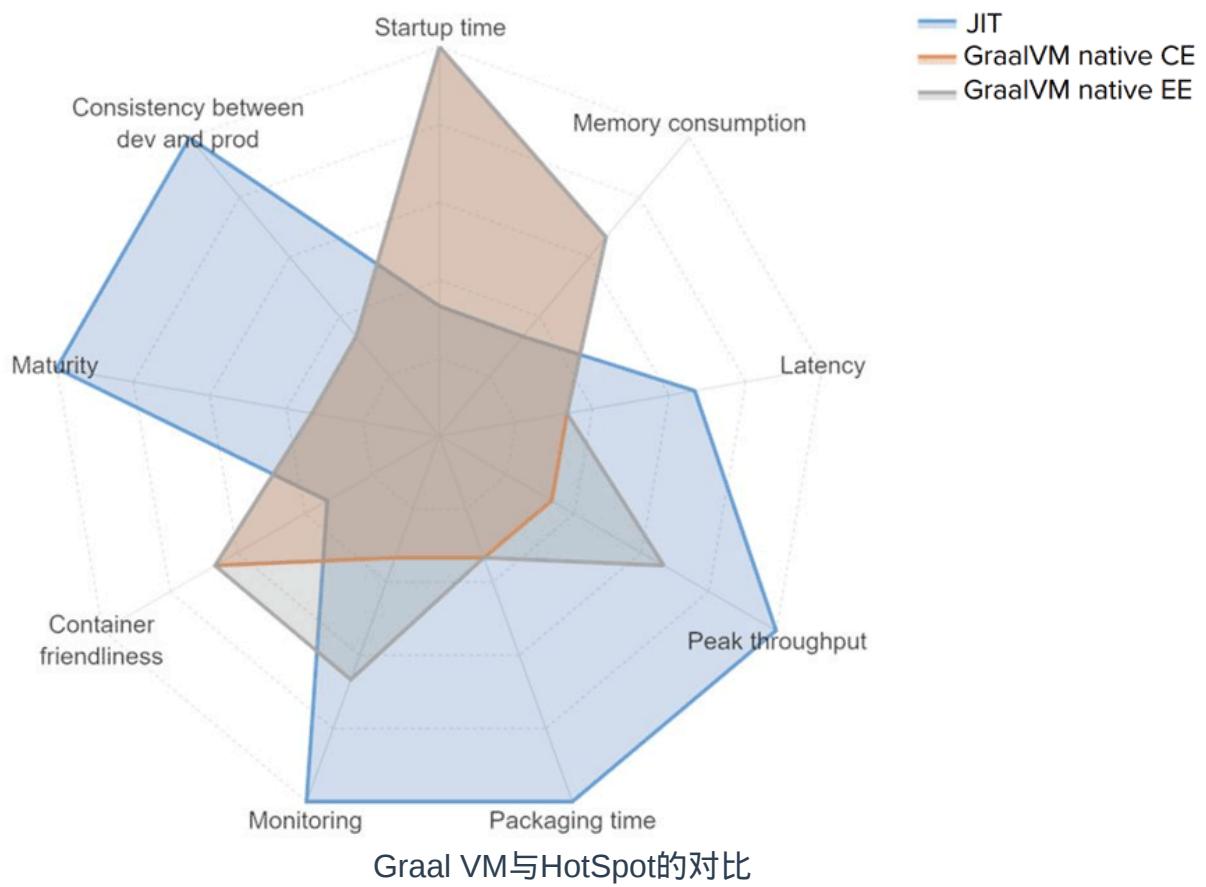
- 因为AOT编译可以放心大胆地进行大量全程序的重负载优化，所以无论是编译时间还是空间占用都非常可观。笔者在intel 9900K、64GB内存的机器上，编译了一个只引用了org.springframework.boot:spring-boot-starter-web的Helloworld类型的工程，大约耗费了两分钟时间。

```
[com.example.exampleapplication:9839]      (typeflow): 22,093.72 ms,  
6.48 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      (objects): 34,528.09 ms,  
6.48 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      (features): 6,488.74 ms,  
6.48 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      analysis: 65,465.65 ms,  
6.48 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      (clinit): 2,135.25 ms,  
6.48 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      universe: 4,449.61 ms,  
6.48 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      (parse): 2,161.78 ms,  
6.32 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      (inline): 3,113.77 ms,  
6.25 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      (compile): 15,892.88 ms,  
6.56 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      compile: 25,044.34 ms,  
6.56 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      image: 6,580.71 ms,  
6.63 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      write: 1,362.73 ms,  
6.63 GB  
[com.example.exampleapplication:9839]      [total]: 120,410.26 ms,  
6.63 GB  
[INFO]  
[INFO] --- spring-boot-maven-plugin:2.3.0.M4:repackage (repackage)  
@ exampleapplication ---  
[INFO] Replacing main artifact with repackaged archive  
[INFO] -----  
-----
```

```
[INFO] BUILD SUCCESS
[INFO] -----
-----
[INFO] Total time: 02:08 min
[INFO] Finished at: 2020-04-25T22:18:14+08:00
[INFO] Final Memory: 38M/599M
[INFO] -----
-----
```

- 效果评估：

- 笔者使用Graal VM编译一个最简单的HelloWorld程序（就只在控制台输出个HelloWorld，什么都不依赖），最终输出的结果大约3.6MB，启动时间能低至2ms左右。如果用这个程序去生成Docker镜像（不基于任何基础镜像，即使用FROM scratch打包），产生的镜像还不到3.8MB。而OpenJDK官方提供的Docker镜像，即使是slim版，其大小也在200MB到300MB之间。
- 使用Graal VM编译一个简单的Spring Boot Web应用，仅导入Spring Boot的Web Starter的依赖的话，编译结果有77MB，原始的Fat Jar包大约是16MB，这样打包出来的Docker镜像可以不依赖任何基础镜像，大小仍然是78MB左右（实际使用时最好至少也要基于alpine吧，不差那几MB）。相比起空间上的收益，启动时间上的改进是更主要的，Graal VM的本地镜像启动时间比起基于虚拟机的启动时间有着绝对的优势，一个普通Spring Boot的Web应用启动一般2、3秒之间，而本地镜像只要100毫秒左右即可完成启动，这确实有了数量级的差距。
- 不过，必须客观地说明一点，尽管Graal VM在启动时间、空间占用、内存消耗等容器化环境中比较看重的方面确实比HotSpot有明显的改进，尽管Graal VM可以放心大胆地使用重负载的优化手段，但如果是处于长时间运行这个前提下，至少到目前为止，没有任何迹象表明它能够超越经过充分预热后的HotSpot。在延迟、吞吐量、可监控性等方面，仍然是HotSpot占据较大优势，下图引用了DEVOXX 2019中Graal VM团队自己给出的Graal VM与HotSpot JIT在各个方面的对比评估：



Graal VM团队同时也说了，Graal VM有望在2020年之内，在延迟和吞吐量这些关键指标上追评HotSpot现在的表现。Graal VM毕竟是一个2018年才正式公布的新生事物，我们能看到它这两三年间在可用性、易用性和性能上持续地改进，Graal VM有望成为Java在微服务时代里的最重要的基础设施变革者，这项改进的结果如何，甚至可能与Java的前途命运息息相关。

QCon2020主题演讲：云原生时代，Java的危与机

视频公开课

本节笔者有公开课介绍：[《QCon2020主题演讲：云原生时代，Java的危与机》](#)

今天，25岁的Java仍然是最具有统治力的编程语言，长期占据编程语言排行榜的首位，拥有一千二百万的庞大开发者群体，全世界有四百五十亿部物理设备使用着Java技术，同时，在云端数据中心的虚拟化环境里，还运行着超过两百五十亿个Java虚拟机的进程实例（[数据来自Oracle的WebCast](#)）。

以上这些数据是Java过去25年巨大成就的功勋佐证，更是Java技术体系维持自己“天下第一”编程语言的坚实壁垒。Java与其他语言竞争，底气从来不在语法、类库有多么先进好用，而是来自它庞大的用户群和极其成熟的软件生态，这在朝夕之间难以撼动。然而，这个现在看起来仍然是坚不可摧的Java帝国，其统治地位的稳固程度不仅没有高枕无忧，说是危机四伏也不为过。目前已经有了可预见的、足以威胁动摇其根基的潜在可能性正在酝酿，正在随云原生时代而降临。

Java的危机

Java与云原生的矛盾，来源于Java诞生之初，植入到它基因之中的一些基本的前提假设已经逐渐开始被动摇，甚至已经不再成立。

我举个例子，每一位Java的使用者都听说过“一次编写，到处运行”（Write Once, Run Anywhere）这句口号。20多年前，Java成熟之前，开发者如果希望程序能够在Linux、Solaris、Windows等不同平台，在x86、AMD64、SPARC、MIPS、ARM等不同指令集架构上都能正常运行，就必须针对每种组合，编译出对应的二进制发行包，或者索性直接分发源代码，由使用者在自己的平台上进行编译。

面对这个问题，Java通过语言层虚拟化的方式，令每一个Java应用都自动取得平台无关（Platform Independent）、架构中立（Architecture Neutral）的先天优势，让同一套程序格式得以在不同指令集架构、不同操作系统环境下都能运行且得到一致的结果，不仅方便了程序的分发，还避免了各种平台下内存模型、线程模型、字节序等底层细节差异对程序编写的干扰。在当年，Java的这种设计带有令人趋之若鹜的强大吸引力，直接开启了托管语言（Managed Language，如Java、.NET）一段兴盛期。

面对相同的问题，今天的云原生选择以操作系统层虚拟化的方式，通过容器实现的不可变基础设施去解决。不可变基础设施这个概念出现得比云原生要早，原本是指该如何避免由于运维人员对服务器运行环境所做的持续的变更而导致的意想不到的副作用。但在云原生时代，它的内涵已不再局限于方便运维、程序升级和部署的手段，而是升华一种为向应用代码隐藏环境复杂性的手段，是分布式服务得以成为一种可普遍推广的普适架构风格的必要前提。

将程序连同它的运行环境一起封装到稳定的镜像里，现已是一种主流的应用程序分发方式。Docker同样提出过“一次构建，到处运行”（Build Once, Run Anywhere）的口号，尽管它只能提供环境兼容性和有局限的平台无关性（指系统内核功能以上的ABI兼容），且完全不可能支撑架构中立性，所以将“一次构建，到处运行”与“一次编写，到处运行”对立起来并不严谨恰当，但是无可否认，今天Java技术“一次编译，到处运行”的优势，已经被容器大幅度地削弱，已不再是大多数服务端开发者技术选型的主要考虑因素了。

如果仅仅是优势的削弱，并不足以成为Java的直接威胁，充其量只是一个潜在的不利因素，但更加迫在眉睫的风险来自于那些与技术潮流直接冲突的假设。譬如，Java总体上是面向大规模、长时间的服务端应用而设计的，严(luō)谨(suō)的语法利于约束所有人写出较一致的代码；静态类型动态链接的语言结构，利于多人协作开发，让软件触及更大规模；即时编译器、性能制导优化、垃圾收集子系统等Java最具代表性的技术特征，都是为了便于长时间运行的程序能享受到硬件规模发展的红利。

另一方面，在微服务的背景下，提倡服务围绕业务能力而非技术来构建应用，不再追求实现上的一致，一个系统由不同语言，不同技术框架所实现的服务来组成是完全合理的；服务化拆分后，很可能单个微服务不再需要再面对数十、数百GB乃至TB的内存；有了高可用的服务集群，也无须追求单个服务要7×24小时不可间断地运行，它们随时可以中断和更新。同时，微服务又对应用的容器化亲和性，譬如镜像体积、内存消耗、启动速度，以及达到最高性能的时间等方面提出了新的要求，在这两年的网红概念Serverless也进一步增

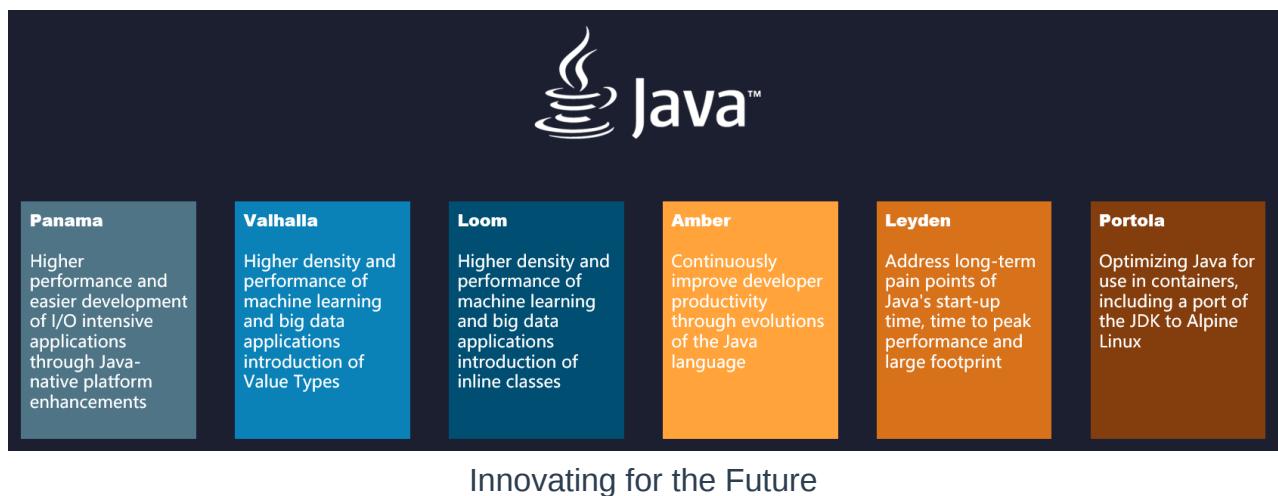
加这些因素的考虑权重，而这些却正好都是Java的弱项：哪怕再小的Java程序也要带着完整的虚拟机和标准类库，使得镜像拉取和容器创建效率降低，进而使整个容器生命周期拉长。基于Java虚拟机的执行机制，使得任何Java的程序都会有固定的基础内存开销，以及固定的启动时间，而且Java生态中广泛采用的依赖注入进一步将启动时间拉长，使得容器的冷启动时间很难缩短。

软件工业中已经出现过不止一起因Java这些弱点而导致失败的案例，如JRuby编写的Logstash¹，原本是同时承担部署在节点上的收集端（Shipper）和专门转换处理的服务端（Master）的职责，后来因为资源占用的原因，被Elastic.co²用Golang的Filebeat³代替了Shipper部分的职能；又如Scala语言编写的边车代理Linkerd⁴，作为服务网格概念的提出者，却最终被Envoy⁵所取代，其主要弱点之一也是由于Java虚拟机的资源消耗所带来的劣势。

虽然在云原生时代依然有很多适合Java发挥的领域，但是具备弹性与韧性，随时可以中断重启的微型服务的确已经形成了一股潮流，在逐步蚕食大型系统的领地。正是由于潮流趋势的改变，新一代的语言与技术尤其重视轻量化和快速响应能力，大多又重新回归到了原生语言（Native Language，如Golang、Rust）之上。

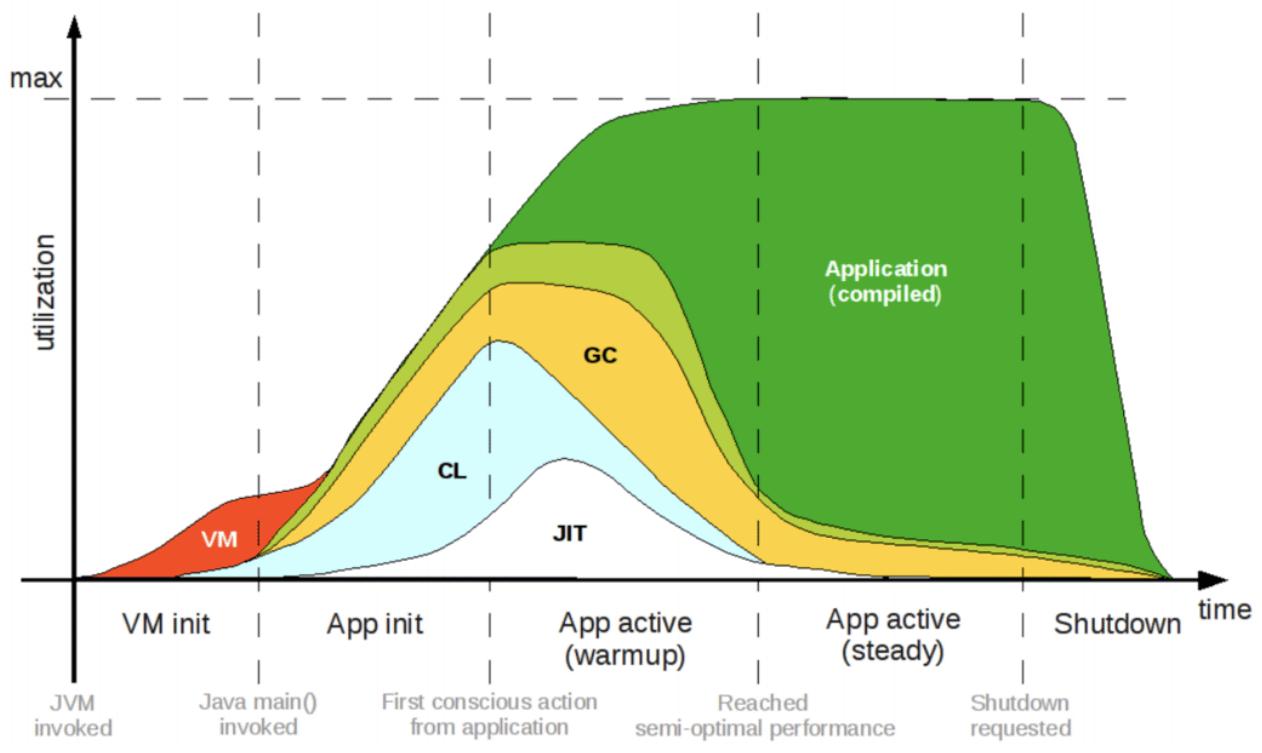
Java的变革

面对挑战，Java的开发者和社区都没有退缩，它们在各自的领域给出了很多优秀的解决方案。涌现了如Quarkus⁶、Micronaut⁷、Helidon⁸等一大批以提升Java在云原生环境下的适应性为卖点的框架。不过，今天我们的主题将聚焦在由Java官方本身所推进的项目上，在围绕Java 25周年的研讨和布道活动中，官方的设定是以“面向未来的变革”（Innovating for the Future）为基调，你有可能在此之前已经听说过其中某个（某些）项目的名字和改进点，但这里我们不仅关心这些项目改进的是什么，还更关心它们背后的动机与困难，带来的收益，以及要付出的代价。



Project Leyden

对于原生语言的挑战，最有力最彻底的反击手段无疑是将字节码直接编译成可以脱离Java虚拟机的原生代码。如果真的能够生成脱离Java虚拟机运行的原生程序，将意味着启动时间长的问题能够彻底解决，因为此时已经不存在初始化虚拟机和类加载的过程；也意味着程序马上就能达到最佳的性能，因为此时已经不存在即时编译器运行时编译，所有代码都是在编译期编译和优化好的（如下图所示）；没有了Java虚拟机、即时编译器这些额外的部件，也就意味着能够省去它们原本消耗的那部分内存资源与镜像体积。



Java Performance Matrices (图片来源 [\[1\]](#))

但同时，这也是风险系数最高，实现难度最大的方案。Java并非没有尝试走过这条路，从Java 2之前的[GCJ](#)（GNU Compiler for Java），到后来的[Excelsior JET](#)，再到2018年Oracle Labs启动的[GraalVM](#)中的[SubstrateVM](#)模块，最后到2020年中期刚建立的[Leyden项目](#)，都在朝着以[提前编译](#)（Ahead-of-Time Compilation，AOT）生成原生程序这个目标迈进。

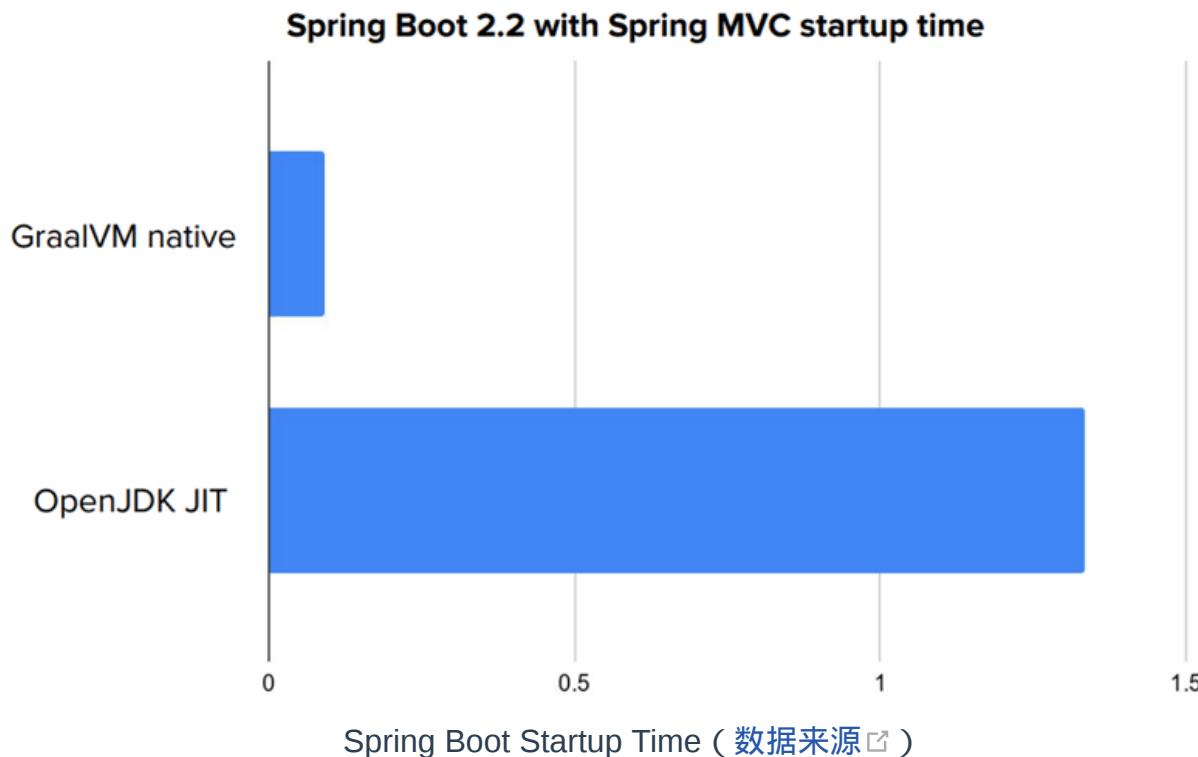
Java支持提前编译最大的困难在于它是一门动态链接的语言，它假设程序的代码空间是开放的（Open World），允许在程序的任何时候通过类加载器去加载新的类，作为程序的一部分运行。要进行提前编译，就必须放弃这部分动态性，假设程序的代码空间是封闭的（Closed World），所有要运行的代码都必须在编译期全部可知。这一点不仅影响到了类加载器的正常运作，除了无法再动态加载外，反射（通过反射可以调用在编译期不可知的方法）、动态代理、字节码生成库（如CGLib）等一切会运行时产生新代码的功能都不再可用，如果将这些基础能力直接抽离掉，HelloWorld还是能跑起来，但Spring肯定跑不起来，Hibernate也跑不起来，大部分的生产力工具都跑不起来，整个Java生态中绝大多数上层建筑都会轰然崩塌。

要获得有实用价值的提前编译能力，只有依靠提前编译器、组件类库和开发者三方一起协同才有可能办到。由于Leyden刚刚开始，几乎没有公开的资料，所以下面我是以Substrate VM为目标对象进行的介绍：

- 有一些功能，像反射这样的基础特性是不可能妥协的，折衷的解决办法是由用户在编译期，以配置文件或者编译器参数的形式，明确告知编译器程序代码中有哪些方法是只通过反射来访问的，编译器将方法添加到静态编译的范畴之中。同理，所有使用到动态代理的地方，也必须在事先列明，在编译期就将动态代理的字节码全部生成出来。其他所有无法通过程序指针分析（Points-To Analysis）得到的信息，譬如程序中用到的资源、配置文件等等，也必须照此处理。
- 另一些功能，如动态生成字节码也十分常用，但用户自己也往往无法得知那些动态字节码的具体信息，就只能由用到CGLib、javassist等库的程序去妥协放弃。在Java世界中也许最典型的场景就是Spring用CGLib来进行类增强，默认情况下，每一个Spring管理的Bean都要用到CGLib。从Spring Framework 5.2开始增加了`@proxyBeanMethods`注解来排除对CGLib的依赖，仅使用标准的动态代理去增强类。

2019年起，Pivotal的Spring团队与Oracle Labs的GraalVM团队共同孵化了Spring GraalVM Native项目，这个目前仍处于Experimental / Alpha状态的项目，能够让程序先以传统方式

运行（启动）一次，自动化地找出程序中的反射、动态代理的代码，代替用户向编译器提供绝大部分所需的信息，并能将允许启动时初始化的Bean在编译期就完成初始化，直接绕过Spring程序启动最慢的阶段，这样从启动到程序可以提供服务，耗时竟能够低于0.1秒。



以原生方式运行后，缩短启动时间的效果立竿见影，一般会有了数十倍甚至更高的改善，程序容量和内存消耗也有一定程度的下降。不过至少目前而言，程序的运行效率还是要弱于传统基于Java虚拟机的方式，虽然即时编译器有编译时间的压力，但由于可以进行基于假设的激进优化和运行时性能度量的制导优化，使得即时编译器的效果仍要优于提前编译器，这方面需要GraalVM编译器团队的进一步努力，也需要从语言改进上入手，让Java变得更适合被编译器优化。

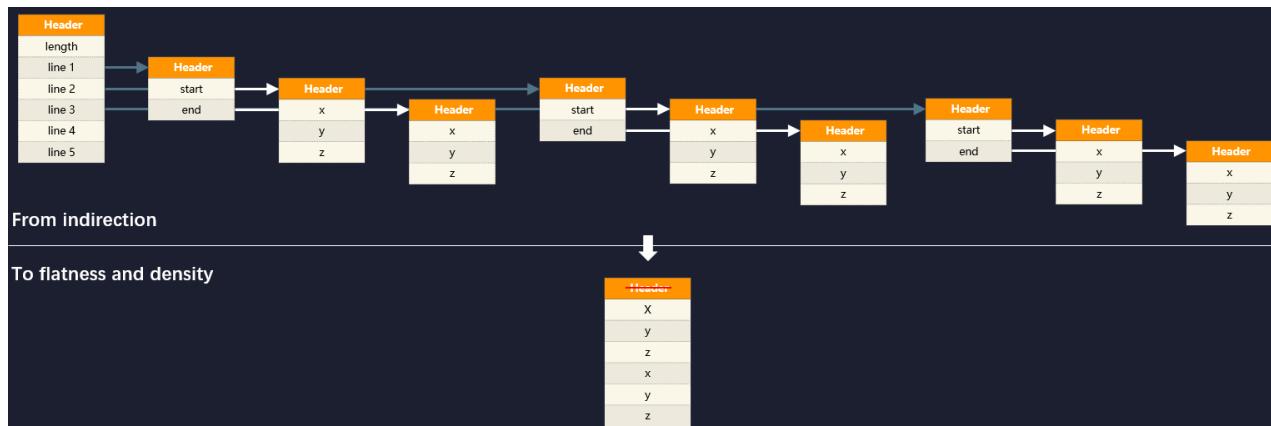
Project Valhalla

Java语言上可感知的语法变化，多数来自于Amber项目，它的项目目标是持续优化语言生产力，近期（JDK 15、16）会有很多来自这个项目的特性，如Records、Sealed Classes、Pattern Matching、Raw String Literals等实装到生产环境。然而语法不仅与编码效率相关，与运行效率也有很大关系。“程序=代码+数据”这个提法至少在衡量运行效率上是合适的，无论是托管语言还是原生语言，最终产物都是处理器执行的指令流和内存存储的数据结构，Java、.NET、C、C++、Golang、Rust等各种语言谁更快，取决于特定场景下，编译器生成指令流的优化效果，以及数据在内存中的结构布局。

Java的即时编译器的优化效果拔群，但是由于Java“一切皆为对象”的前提假设，导致在处理一系列不同类型的小对象时，内存访问性能非常拉垮，这点是Java在游戏、图形处理等领域一直难有建树的重要制约因素，也是Java建立[Valhalla项目](#)的目标初衷。这里举个例子来说明此问题，如果我想描述空间里面若干条线段的集合，在Java中定义的代码会是这样的：

```
java
public record Point(float x, float y, float z) {}
public record Line(Point start, Point end) {}
Line[] lines;
```

面向对象的内存布局中，[对象标识符](#)（Object Identity）存在的目的是为了允许在不暴露对象结构的前提下，依然可以引用其属性与行为，这是面向对象编程中多态性的基础。在Java中堆内存分配和回收、空值判断、引用比较、同步锁等一系列功能都会涉及到对象标识符，内存访问也是依靠对象标识符来进行链式处理的，譬如上面代码中的“若干条线段的集合”，在堆内存中将构成如下图的引用关系：



Object Identity / Memory Layout

计算机硬件经过25年的发展，内存与处理器虽然都在进步，但是内存延迟与处理器执行性能之间的[冯诺依曼瓶颈](#)（Von Neumann Bottleneck）不仅没有缩减，反而还在持续加大，“RAM Is the New Disk”已经从嘲讽梗逐渐成为了现实。一次内存访问（将主内存数据调入处理器Cache）大约需要耗费数百个时钟周期，而大部分简单指令的执行只需要一个时钟周期而已。因此，在程序执行性能这个问题上，如果编译器能减少一次内存访问，可能比优化掉几十、几百条其他指令都来得更有效果。

额外知识：冯诺依曼瓶颈

不同处理器（现代处理器都集成了内存管理器，以前是在[北桥芯片](#)中）的内存延迟大概是40-80纳秒（ns，十亿分之一秒），而根据不同的时钟频率，一个时钟周期大概在0.2-0.4纳秒之间，如此短暂的时间内，即使真空中传播的光，也仅仅能够行进10厘米左右。

数据存储与处理器执行的速度矛盾是冯诺依曼架构的主要局限性之一，1977年的图灵奖得主[John Backus](#)提出了“冯诺依曼瓶颈”这个概念，专门用来描述这种局限性。

编译器的确在努力减少内存访问，从JDK 6起，HotSpot的即时编译器就尝试通过[逃逸分析](#)来做标量替换（Scalar Replacement）和栈上分配（Stack Allocations）优化，基本原理是如果能通过分析，得知一个对象不会传递到方法之外，那就不需要真实地在对中创建完整的对象布局，完全可以绕过对象标识符，将它拆散为基本的原生数据类型来创建，甚至是直接在栈内存中分配空间（HotSpot并没有这样做），方法执行完毕后随着栈帧一起销毁掉。

不过，逃逸分析是一种[过程间优化](#)（Interprocedural Optimization），非常耗时，也很难处理那些理论有可能但实际不存在的情况。相同的问题在C、C++中却并不存在，上面场景中，程序员只要将Point和Line都定义为struct即可，C#中也有struct，是依靠.NET的值类型（Value Type）来实现的，Valhalla项目的核心改进就是提供类似的值类型支持，提供一个新的关键字（inline），让用户可以在不需要向方法外部暴露对象、不需要多态性支持、不需要将对象用作同步锁的场合中，将类标识为值类型，此时编译器就能够绕过对象标识符，以平坦的、紧凑的方式去为对象分配内存。

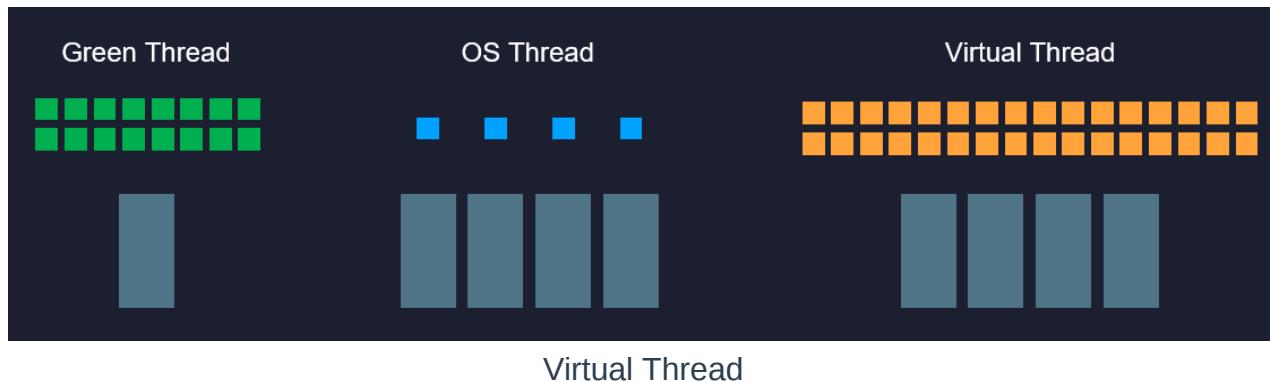
有了值类型的支持后，现在Java泛型中令人诟病的不支持原数据类型（Primitive Type）、频繁装箱问题也就随之迎刃而解，现在Java的包装类，理所当然地会以代表原生类型的值类型来重新定义，这样Java泛型的性能会得到明显的提升，因为此时Integer与int的访问，在机器层面看完全可以达到一致的效率。

Project Loom

Java语言抽象出来隐藏了各种操作系统线程差异性的统一线程接口，这曾经是它区别于其他编程语言（C/C++表示有被冒犯到）的一大优势，不过，统一的线程模型不见得永远都是正确的。Java目前主流的线程模型是直接映射到操作系统内核上的[1:1模型](#)，这对于计算密集型任务这很合适，既不用自己去做调度，也利于一条线程跑满整个处理器核心；但对于I/O密集型任务，譬如访问磁盘、访问数据库占主要时间的任务，这种模型就显得成本

高昂，主要在于内存消耗和上下文切换上：64位Linux上HotSpot的线程栈容量默认是1MB，线程的内核元数据（Kernel Metadata）还要额外消耗2-16KB内存，所以单个虚拟机的最大线程数量一般只会设置到200至400条，当程序员把数以百万计的请求往线程池里面灌时，系统即便能处理得过来，其中的切换损耗也相当可观的。

Loom项目的目标是让Java支持额外的N:M线程模型，请注意是“额外支持”，而不是像当年从绿色线程过渡到内核线程那样的直接替换，也不是像Solaris平台的HotSpot虚拟机那样通过参数让用户二选其一。Loom项目新增加一种“虚拟线程”（Virtual Thread，以前以Fiber为名进行宣传过，但因为要频繁解释啥是Fiber所以现在放弃了），本质上它是一种有栈协程（Stackful Coroutine），多条虚拟线程可以映射到同一条物理线程之中，在用户空间中自行调度，每条虚拟线程的栈容量也可由用户自行决定。



同时，Loom项目的另一个目标是要尽最大可能保持原有统一线程模型的交互方式，通俗地说就是原有的Thread、J.U.C、NIO、Executor、Future、ForkJoinPool等这些多线程工具都应该能以同样的方式支持新的虚拟线程，原来多线程中你理解的概念、编码习惯大多数都能够继续沿用。为此，虚拟线程将会与物理线程一样使用 `java.lang.Thread` 来进行抽象，只是在创建线程时用到的参数或者方法稍有不同（譬如给Thread增加一个 `Thread.VIRTUAL_THREAD` 参数，或者增加一个 `startVirtualThread()` 方法）。这样现有的多线程代码迁移到虚拟线程中的成本就会变得很低，而代价就是Loom的团队必须做更多的工作以保证虚拟线程在大部分涉及到多线程的标准API中都能够兼容，甚至在调试器上虚拟线程与物理线程看起来都会有一致的外观。但很难全部都支持，譬如调用JNI的本地栈帧就很难放到虚拟线程上，所以一旦遇到本地方法，虚拟线程就会被绑定（Pinned）到一条物理线程上。

Loom的另一个重点改进是支持结构化并发（Structured Concurrency），这是2016年才提出的新的并发编程概念，但很快就被诸多编程语言所吸纳。它是指程序的并发行为会与代码的结构对齐，譬如以下代码所示，按照传统的编程观念，如果没有额外的处理（譬如

无中生有地弄一个await关键字），那在 task1 和 task2 提交之后，程序应该继续向下执行：

```
ThreadFactory factory = Thread.builder().virtual().factory();
try (var executor = Executors.newThreadExecutor(factory)) {
    executor.submit(task1);
    executor.submit(task2);
} // blocks and waits
```

java

但是在结构化并发的支持下，只有两个并行启动的任务线程都结束之后，程序才会继续向下执行，很好地以同步的编码风格，来解决异步的执行问题，事实上，“Code like sync，Work like async”正是Loom简化并发编程的核心理念。

Project Portola

Portola项目的目标是将OpenJDK向Alpine Linux移植。Alpine Linux是许多Docker容器首选的基础镜像，因为它只有5 MB大小，比起其他Cent OS、Debian等动辄一百多MB的发行版来说，更适合用于容器环境。不过Alpine Linux为了尽量瘦身，默认是用musl作为C标准库的，而非传统的glibc（GNU C library），因此要以Alpine Linux为基础制作OpenJDK镜像，必须先安装glibc，此时基础镜像大约有12 MB。Portola计划将OpenJDK的上游代码移植到musl，并通过兼容性测试。使用Portola制作的标准Java SE 13镜像仅有41 MB，不仅远低于Cent OS的OpenJDK（大约396 MB），也要比官方的slim版（约200 MB）要小得多。

```
$ sudo docker build .
Sending build context to Docker daemon  2.56kB
Step 1/8 : FROM alpine:latest as build
latest: Pulling from library/alpine
bdf0201b3a05: Pull complete
Digest:
sha256:28ef97b8686a0b5399129e9b763d5b7e5ff03576aa5580d6f4182a49c5fe1913
Status: Downloaded newer image for alpine:latest
--> cdf98d1859c1
Step 2/8 : ADD
https://download.java.net/java/early_access/alpine/16/binaries/openjdk-
13-ea+16_linux-x64-musl_bin.tar.gz /opt/jdk/
Downloading [=====>]
```

sh

```
195.2MB/195.2MB
---> Using cache
---> b1a444e9dde9
Step 3/7 : RUN tar -xzvf /opt/jdk/openjdk-13-ea+16_linux-x64-
musl_bin.tar.gz -C /opt/jdk/
---> Using cache
---> ce2721c75ea0
Step 4/7 : RUN [/opt/jdk/jdk-13/bin/jlink", "--compress=2",      "--module-path", "/opt/jdk/jdk-13/jmods/",      "--add-modules",
"java.base",      "--output", "/jlinked"]
---> Using cache
---> d7b2793ed509
Step 5/7 : FROM alpine:latest
---> cdf98d1859c1
Step 6/7 : COPY --from=build /jlinked /opt/jdk/
---> Using cache
---> 993fb106f2c2
Step 7/7 : CMD [/opt/jdk/bin/java", "--version"] - to check JDK
version
---> Running in 8e1658f5f84d
Removing intermediate container 8e1658f5f84d
---> 350dd3a72a7d
Successfully built 350dd3a72a7d

$ sudo docker tag 350dd3a72a7d jdk-13-musl/jdk-version:v1

$ sudo docker images
REPOSITORY          TAG      IMAGE ID
CREATED             SIZE
jdk-13-musl/jdk-version  v1      350dd3a72a7d      About
a minute ago        41.7MB
alpine              latest   cdf98d1859c1      2
weeks ago           5.53MB
```

Java的未来

云原生时代，Java技术体系的许多前提假设都受到了挑战，“一次编译，到处运行”、“面向长时间大规模程序而设计”、“从开放的代码空间中动态加载”、“一切皆为对象”、“统一线程模型”，等等。技术发展迭代不会停歇，没有必要坚持什么“永恒的真理”，旧的原则被打破，只要合理，便是创新。

Java语言意识到了挑战，也意识到了要面向未来而变革。文中提到的这些项目，Amber和Portola已经明确会在2021年3月的Java 16中发布，至少也会达到Feature Preview的程度：

- [JEP 394](#)：Pattern Matching for instanceof
- [JEP 395](#)：Records
- [JEP 397](#)：Sealed Classes
- [JEP 386](#)：Alpine Linux Port

至于更受关注，同时也是难度更高的Valhalla和Loom项目，目前仍然没有明确的版本计划信息，尽管它们已经开发了数年时间，非常希望能够赶在Java 17这个LTS版本中面世，但前路还是困难重重。至于难度最高、创建时间最晚的Leyden项目，目前还完全处于特性讨论阶段，连个胚胎都算不上，对于Java的原生编译，我们中短期内只可能寄希望于Oracle的GraalVM。

未来一段时间，是Java重要的转型窗口期，如果作为下一个LTS版的Java 17，能够成功集Amber、Portola、Valhalla、Loom和Panama（[用于外部函数接口](#)访问，本文没有提到）的新能力、新特性于一身，GraalVM也能给予足够强力支持的话，那Java 17 LTS大概率会是一个里程碑式的版本，带领着整个Java生态从大规模服务端应用，向新的云原生时代软件系统转型，可能成为比肩当年从面向嵌入式设备与浏览器Web Applets的Java 1，到确立现代Java语言方向（Java SE/EE/ME和JavaCard）雏形的Java 2转型那样的里程碑。但是，如果Java不能加速自己的发展步伐，那由强大生态所构建的护城河终究会消耗殆尽，被Golang、Rust这样的新生语言，以及C、C++、C#、Python等老对手蚕食掉很大部分市场份额，以至被迫从“天下第一”编程语言的宝座中退位。

Java的未来是继续向前，再攀高峰，还是由盛转衰，锋芒挫缩，你我拭目以待。

部署环境

这一部分介绍了Docker容器环境和Kubernetes集群环境的Step-By-Step的安装流程。加入开发与运维的环境依赖这些内容，严格来讲并不符合本文档的主题，但对于刚刚接触这个领域的读者，这些内容确实有一定的复杂性，为避免新人受到不必要的打击，笔者还是在附录中加入这部分的内容，如对这部分已有了解的读者，完全可以略过。

部署Docker CE容器环境

本文为Linux系统安装Docker容器环境的简要说明，主要包括：

1. 安装稳定最新发行版（Stable Release）的命令及含义。
2. 针对国内网络环境的必要镜像加速或者代理设置工作。

若需了解Docker安装其他方面的内容，如安装Nightly/Test版本、Backporting、软件版权和支持等信息，可参考官方的部署指南：<https://docs.docker.com/install/>

文中涉及到的Debian系和Redhat系的包管理工具，主要包括：

- Debian系：Debian、Ubuntu、Deepin、Mint
- Redhat系：RHEL、Fedora、CentOS

如用的其他Linux发行版，如Gentoo、Archlinux、OpenSUSE等，建议自行安装二进制包。

移除旧版本Docker

如果以前已经安装过旧版本的Docker（可能会被称为docker，docker.io 或 docker-engine），需先行卸载。

Debian系：

```
$ sudo apt-get remove docker docker-engine docker.io containerd runc  
docker-ce docker-ce-cli containerd.io
```

sh

RedHat系：

```
$ sudo yum remove docker \  
docker-client \  
docker-client-latest \  
dockerd
```

sh

```
docker-common \
docker-latest \
docker-latest-logrotate \
docker-logrotate \
docker-engine
```

安装Docker依赖工具链及软件源

在Debian上主要是为了apt能够正确使用HTTPS协议，并将Docker官方的GPG Key (GNU Privacy Guard，包的签名机制) 和软件源地址注册到软件源中。

在RHEL上是为了devicemapper获得yum-config-manager、device-mapper-persistent-data、lvm2的支持。

Debian系：

```
$ sudo apt-get install apt-transport-https \
ca-certificates \
curl \
software-properties-common

# 注册Docker官方GPG公钥
$ sudo curl -fsSL https://download.docker.com/linux/debian/gpg | sudo
apt-key add -

# 检查Docker官方GPG公钥指纹是否正确
$ sudo apt-key fingerprint 0EBFCD88

pub    4096R/0EBFCD88 2017-02-22
      Key fingerprint = 9DC8 5822 9FC7 DD38 854A  E2D8 8D81 803C 0EBF
CD88
uid            Docker Release (CE deb) <docker@docker.com>
sub    4096R/F273FCD8 2017-02-22

# 将Docker地址注册到软件源中
# 注意$(lsb_release -cs)是返回当前发行版的版本代号，例如Ubuntu 18.04是bionic，19.10是eoan
# 但在Ubuntu 19.10发布一段时间后，Docker官方并未在源地址中增加eoan目录，导致此命令安装失败，日后在最新的系统上安装Docker，需要注意排查此问题，手动更改版本代号完成安装
$ sudo add-apt-repository \
"deb [arch=amd64] https://download.docker.com/linux/ubuntu \
```

```
$(lsb_release -cs) \
stable"
```

RedHat系：

```
$ sudo yum install -y yum-utils \
device-mapper-persistent-data \
lvm2

# 将Docker地址注册到软件源中
$ sudo yum-config-manager \
--add-repo \
https://download.docker.com/linux/centos/docker-ce.repo
```

sh

更新系统软件仓库

Debian系：

```
$ sudo apt-get update
```

sh

RedHat系：

```
$ sudo yum update
```

sh

安装Docker-Engine Community

Debian系：

```
$ sudo apt-get install docker-ce docker-ce-cli containerd.io
```

sh

RedHat系：

```
$ sudo yum install docker-ce docker-ce-cli containerd.io
```

sh

确认Docker安装是否成功

直接运行官方的hello-world镜像测试安装是否成功

```
$ sudo docker run hello-world
```

sh

配置国内镜像库 可选

由于Docker官方镜像在国内访问缓慢，官方提供了在国内的镜像库：<https://registry.docker-cn.com>，以加快访问速度（但其实体验也并不快）。

```
# 该配置文件及目录，在Docker安装后并不会自动创建
$ sudo mkdir -p /etc/docker

# 配置加速地址
$ sudo tee /etc/docker/daemon.json <<- 'EOF'
{
    "registry-mirrors": ["https://registry.docker-cn.com"]
}
EOF

# 重启服务
$ sudo systemctl daemon-reload
$ sudo systemctl restart docker
```

sh

注意

以上操作有两点提醒读者重点关注：

1. 必须保证daemon.json文件中完全符合JSON格式，如果错了，Docker不会给提示，直接起来。
2. 如果Docker是作为systemd管理的服务的，daemon.json文件会处于锁定状态，应先关闭后再修改配置；

这两点出了问题都会导致Docker服务直接无法启动，如果出现该情况，可以通过systemd status命令检查，看是否有类似如下的错误提示：

```
Drop-In: /etc/systemd/system/docker.service.d
          └─mirror.conf
Active: inactive (dead) (Result: exit-code) since 五 2017-09-15
13:25:28 CST; 7min ago
  Docs: https://docs.docker.com
Main PID: 21151 (code=exited, status=1/FAILURE)
```

如果是，修改daemon.json后重新启动即可。另，关闭systemd服务的方法是：

```
$ sudo systemctl stop docker
$ sudo rm -rf /etc/systemd/system/docker.service.d
```

最后，Docker的官方国内镜像库的速度只能说比起访问国外好了一丢丢，聊胜于无。国内还有一些公开的镜像库，如微软的、网易的等，但要么是不稳定，要么也是慢。比较靠谱的是阿里云的镜像库，但这个服务并不是公开的，需要使用者先到阿里云去申请开发者账户，再使用加速服务，申请后会得一个类似于“<https://yourname.mirror.aliyuncs.com>”的私有地址，把它设置到daemon.json中即可使用。

为Docker设置代理 可选

另外一种解决Docker镜像下载速度慢的方案就是使用代理，Docker的代理可以直接读取系统的全局代理，即系统中的HTTP_PROXY、HTTPS_PROXY两个环境变量。不过，如果设置这两个变量，其他大量Linux下的其他工具也会受到影响，所以建议的方式是给Docker服务设置专有的环境变量，我们使用Systemd来管理Docker服务，那直接给这个服务设置一个额外配置即可，操作如下：

```
sudo mkdir -p /etc/systemd/system/docker.service.d
# 配置代理地址，支持http、https、socks、socks5等协议
$ sudo tee /etc/systemd/system/docker.service.d/http-proxy.conf <<-
'EOF'
[Service]
```

```
Environment="HTTP_PROXY=socks5://192.168.31.125:2012"
EOF

#重启docker
$ sudo systemctl restart docker
```

设置后可以通过systemctl检查一下环境变量，看看是否有设置成功：

```
$ systemctl show --property=Environment docker
```

sh

输出：

```
Environment=HTTP_PROXY=socks5://192.168.31.125:2012
```

sh

开放Docker远程服务

可选

如果需要在其他机器上管理Docker——譬如典型的如在IntelliJ IDEA这类IDE环境中给远程Docker部署镜像，那可以开启Docker的远程管理端口，这步没有设置任何安全访问措施，请不要在生产环境中进行。

具体做法是修改Docker的服务配置：

Debian系：

```
$ sudo vim /lib/systemd/system/docker.service
```

sh

RedHat系：

```
$ sudo vim /usr/lib/systemd/system/docker.service
```

sh

在ExecStart后面增加以下参数（2375端口可以自定义）：

```
-H tcp://0.0.0.0:2375 -H unix://var/run/docker.sock
```

sh

譬如，默认安装完Docker，修改之后完整的ExecStart应当如下所示：

```
sh
ExecStart=/usr/bin/dockerd -H fd:// --
containerd=/run/containerd/containerd.sock -H tcp://0.0.0.0:2375 -H
unix://var/run/docker.sock
```

最后重启Docker服务即可：

```
sh
#重启docker
$ sudo systemctl daemon-reload
$ sudo systemctl restart docker
```

启用Docker命令行自动补全功能 可选

在控制台输入docker命令时可以获得自动补全能力，提高效率。

Docker自带了bash的命令行补全，用其他shell，如zsh，则需采用zsh的插件或者自行获取补全信息

bash：

```
sh
$ echo 'source /usr/share/bash-completion/completions/docker' >>
~/.bashrc
```

zsh：

```
sh
$ mkdir -p ~/.zsh/completion
$ curl -L
https://raw.githubusercontent.com/docker/cli/master/contrib/completion/zs
h/_docker > ~/.zsh/completion/_docker

$ echo 'fpath=(~/zsh/completion $fpath)' >> ~/.zshrc
$ echo 'autoload -Uz compinit && compinit -u' >> ~/.zshrc
```

将Docker设置为开机启动

可选

一般使用systemd来管理启动状态

```
# 设置为开机启动  
$ sudo systemctl enable docker  
  
# 立刻启动Docker服务  
$ sudo systemctl start docker
```

sh

安装Docker-Compose

在开发和部署微服务应用时，经常要使用Docker-Compose来组织多个镜像，对于Windows系统它是默认安装的，在Linux下需要另外下载一下，下载后直接扔到bin目录，加上执行权限即可使用

```
# 从GitHub下载  
sudo curl -L  
"https://github.com/docker/compose/releases/download/1.25.5/docker-  
compose-$(uname -s)-$(uname -m)" -o /usr/local/bin/docker-compose  
# 从国内镜像下载  
sudo curl -L  
"https://get.daocloud.io/docker/compose/releases/download/1.25.5/docker-  
compose-$(uname -s)-$(uname -m)" -o /usr/local/bin/docker-compose  
  
sudo chmod +x /usr/local/bin/docker-compose
```

sh

卸载Docker

Debian系：

```
$ sudo apt-get purge docker-ce
```

sh

```
# 清理Docker容器缓存和自定义配置  
$ sudo rm -rf /var/lib/docker
```

RedHat系：

```
$ sudo yum remove docker-ce  
  
# 清理Docker容器缓存和自定义配置  
$ sudo rm -rf /var/lib/docker
```

sh

部署Kubernetes集群

Kubernetes是一个由Google发起的开源自动化部署，缩放，以及容器化管理应用程序的容器编排系统。

部署Kubernetes曾经是一件相当麻烦的事情，早期版本中，Kubelet、Api-Server、Etcd、Controller-Manager等每一个组件都需要自己单独去部署，还要创建自签名证书来保证各个组件之间的网络访问。但程序员大概是最爱与麻烦做斗争的群体，随着Kubernetes的后续版本不断改进（如提供了自动生成证书、Api-Server等组件改为默认静态Pod部署方式），使得部署和管理Kubernetes集群正在变得越来越容易起来。目前主流的方式大致有：

- 使用Kubeadm部署Kubernetes集群
- 使用Rancher部署、管理Kubernetes集群（其他如KubeSphere等在Kubernetes基础上构建的工具均归入此类）
- 使用Minikube在本地单节点部署Kubernetes集群（其他如Microk8s等本地环境的工具均归入此类）

以上集中部署方式都有很明显的针对性，个人开发环境以Minikube最简单，生产环境以Rancher最简单，在云原生环境中，自然是使用环境提供的相应工具。不过笔者推荐首次接触Kubernetes的同学最好还是选择Kubeadm来部署，毕竟这是官方提供的集群管理工具，是相对更底层、基础的方式，充分熟悉了之后再接触其他简化的方式会快速融会贯通。以上部署方式无需全部阅读，根据自己环境的情况选择其一即可。

使用Kubeadm部署

尽管使用Rancher或者KubeSphere这样更高层次的管理工具，可以更“傻瓜式”地部署和管理Kubernetes集群，但kubeadm作为官方提供的用于快速安装Kubernetes的命令行工具，仍然是一项应该掌握的基础技能。kubeadm随着新版的Kubernetes同步更新，时效性也会比其他更高层次的管理工具来的更好。现在kuberadm无论是部署单控制平面（Single Control Plane，单Master节点）集群还是高可用（High Availability，多Master节点）集群，都已经有了很优秀的易用性，手工部署Kubernetes集群已经不是什么太复杂、困难的事情了。本文以Debian系的Linux为例，介绍通过kuberadm部署集群的全过程。

注意事项

1. 安装Kubernetes集群，需要从谷歌的仓库中拉取镜像，由于国内访问谷歌的网络受阻，需要通过科学上网或者在Docker中预先拉取好所需镜像等方式解决。
2. 集群中每台机器的Hostname不要重复，否则Kubernetes从不同机器收集状态信息时会产生干扰，被认为是同一台机器。
3. 安装Kubernetes最小需要2核处理器、2 GB内存，且为x86架构（暂不支持ARM架构）。对于物理机器来说，今时今日要找一台**不满足**以上条件的机器很困难，但对于云主机来说，尤其是囊中羞涩、只购买了云计算厂商中最低配置的同学，就要注意一下是否达到了最低要求，不清楚的话请在 `/proc/cpuinfo`、`/proc/meminfo` 中确认一下。
4. 确保网络通畅的——这听起来像是废话，但确实有相当一部分的云主机不对SELinux、iptables、安全组、防火墙进行设置的话，内网各个节点之间、与外网之间会存在默认的访问障碍，导致部署失败。

注册apt软件源

由于Kubernetes并不在主流Debian系统自带的软件源中，所以要手工注册，然后才能使用 `apt-get` 安装。

官方的GPG Key地址为：<https://packages.cloud.google.com/apt/doc/apt-key.gpg>，其中包括的软件源的地址为：<https://apt.kubernetes.io/>（该地址最终又会被重定向至：<https://packages.cloud.google.com/apt/>）。如果能访问google.com域名的机器，采用以下方法注册apt软件源是最佳的方式：

```
# 添加GPG Key  
$ sudo curl -fsSL https://packages.cloud.google.com/apt/doc/apt-key.gpg  
| sudo apt-key add -  
  
# 添加K8S软件源  
$ sudo add-apt-repository "deb https://apt.kubernetes.io/ kubernetes-xenial main"
```

sh

对于不能访问google.com的机器，就要借助国内的镜像源来安装了。虽然在这些镜像源中我已遇到过不止一次同步不及时的问题了——就是官方源中已经发布了软件的更新版本，而镜像源中还是旧版的，除了时效性问题外，还出现过其他的一些一致性问题，但是总归比没有的强。国内常见用的apt源有阿里云的、中科大的等，具体为：

阿里云：

- GPG Key：<http://mirrors.aliyun.com/kubernetes/apt/doc/apt-key.gpg>
- 软件源：<http://mirrors.aliyun.com/kubernetes/apt/>

中科大：

- GPG Key：https://raw.githubusercontent.com/EagleChen/kubernetes_init/master/kube_apt_key.gpg
- 软件源：<http://mirrors.ustc.edu.cn/kubernetes/apt/>

它们的使用方式与官方源注册过程是一样的，只需替换里面的GPG Key和软件源的URL地址即可，譬如阿里云：

```
# 添加GPG Key  
$ curl -fsSL http://mirrors.aliyun.com/kubernetes/apt/doc/apt-key.gpg |  
sudo apt-key add -  
  
# 添加K8S软件源
```

sh

```
$ sudo add-apt-repository "deb http://mirrors.aliyun.com/kubernetes/apt  
kubernetes-xenial main"
```

添加源后记得执行一次更新：

```
$ sudo apt-get update
```

sh

安装kubelet、kubectl、kubeadm

并不需要在每个节点都装上kubectl，但都装上也无不可。下面简要列出了这三个工具/组件的作用，现在看不看得懂都没有关系，以后用到它们的机会多得是，要相信日久总会生情的。

- kubeadm: 引导启动Kubernetes集群的命令行工具。
- kubelet: 在群集中的所有计算机上运行的组件，并用来执行如启动Pods和Containers等操作。
- kubectl: 用于操作运行中的集群的命令行工具。

```
$ sudo apt-get install kubelet kubeadm kubectl
```

sh

初始化集群前的准备

在使用kubeadm初始化集群之前，还有一些必须的前置工作要妥善处理：

首先，基于安全性（如在官方文档中承诺的Secret只会在内存中读写，不会落盘）、利于保证节点同步一致性等原因，从1.8版开始，Kubernetes就在它的文档中明确声明了它默认**不支持**Swap分区，在未关闭Swap分区的机器中，集群将直接无法启动。关闭Swap的命令为：

```
$ sudo swapoff -a
```

sh

上面这个命令是一次性的，只在当前这次启动中生效，要彻底关闭Swap分区，需要在文件系统分区表的配置文件中去直接除掉Swap分区。你可以使用文本编辑器打开 `/etc/fstab`，注释其中带有“swap”的行即可，或使用以下命令直接完成修改：

```
# 还是先备份一下  
$ yes | sudo cp /etc/fstab /etc/fstab_bak  
  
# 进行修改  
$ sudo cat /etc/fstab_bak | grep -v swap > /etc/fstab
```

sh

可选操作

当然，在服务器上使用的话，关闭Swap影响还是很大的，如果服务器除了Kubernetes还有其他用途的话（除非实在太穷，否则建议不要这样混用；一定要混用的话，宁可把其他服务搬到Kubernetes上）。关闭Swap有可能会对其他服务产生不良的影响，这时需要修改每个节点的kubelet配置，去掉必须关闭Swap的默认限制，具体操作为：

```
$ echo "KUBELET_EXTRA_ARGS=--fail-swap-on=false" >>  
/etc/sysconfig/kubelet
```

sh

其次，由于Kubernetes与Docker默认的cgroup（资源控制组）驱动程序并不一致，Kubernetes默认为 `systemd`，而Docker默认为 `cgroupfs`。

更新信息

从1.18开始，Kubernetes默认的cgroup驱动已经默认修改成 `cgroupfs` 了，这时候再进行改动反而会不一致

在这里我们要修改Docker或者Kubernetes其中一个的cgroup驱动，以便两者统一。根据官方文档《[CRI installation](#)》中的建议，对于使用`systemd`作为引导系统的Linux的发行版，使用`systemd`作为Docker的cgroup驱动程序可以服务器节点在资源紧张的情况下表现得更为稳定。

这里选择修改各个节点上Docker的cgroup驱动为 `systemd`，具体操作为编辑（无则新增） `/etc/docker/daemon.json` 文件，加入以下内容即可：

```
{  
  "exec-opts": ["native.cgroupdriver=systemd"]  
}
```

然后重新启动Docker容器：

```
$ systemctl daemon-reload  
$ systemctl restart docker
```

sh

预拉取镜像

可选

预拉取镜像并不是必须的，本来初始化集群的时候系统就会自动拉取Kubernetes中要使用到的Docker镜像组件，也提供了一个 `kubeadm config images pull` 命令来一次性的完成拉取，这都是因为如果要手工来进行这项工作，实在非常非常非常地繁琐。

但对于许多人来说这项工作往往又是无可奈何的，Kubernetes的镜像都存储在k8s.gcr.io上，如果您的机器无法直接或通过代理访问到gcr.io（Google Container Registry。笔者敲黑板：这也是属于谷歌的网址）的话，初始化集群时自动拉取就无法顺利进行，所以就不得不手工预拉取。

预拉取的意思是，由于Docker只要查询到本地有相同（名称和tag完全相同、哈希相同）的镜像，就不会访问远程仓库，那只要从GitHub上拉取到所需的镜像，再将tag修改成官方的一致，就可以跳过网络访问阶段。

首先使用以下命令查询当前版本需要哪些镜像：

```
$ kubeadm config images list --kubernetes-version v1.17.3
```



```
k8s.gcr.io/kube-apiserver:v1.17.3  
k8s.gcr.io/kube-controller-manager:v1.17.3  
k8s.gcr.io/kube-scheduler:v1.17.3  
k8s.gcr.io/kube-proxy:v1.17.3  
k8s.gcr.io/pause:3.1  
k8s.gcr.io/etcd:3.4.3-0  
k8s.gcr.io/coredns:1.6.5  
.....
```

sh

这里必须使用 `--kubernetes-version` 参数指定具体版本，因为尽管每个版本需要的镜像信息在本地是有存储的，但如果不去加的话，Kubernetes将向远程GCR仓库查询最新的版本号，会因网络无法访问而导致问题。但加版本号的时候切记不能照抄上面的命令中的“v1.17.3”，应该与你安装的kubelet版本保持一致，否则在初始化集群控制平面的时候会提示控制平面版本与kubectl版本不符。

得到这些镜像名称和tag后，可以从DockerHub上找存有相同镜像的仓库来拉取，至于具体哪些公开仓库有，考虑到以后阅读本文时Kubernetes的版本应该会有所差别，所以需要自行到网站上查询一下。笔者比较常用的是一个名为“anjia0532”的仓库，有机器人自动跟官方同步，相对比较及时。

```
#以k8s.gcr.io/coredns:1.6.5为例，每个镜像都要这样处理一次  
$ docker pull anjia0532/google-containers.coredns:1.6.5  
  
#修改tag  
$ docker tag anjia0532/google-containers.coredns:1.6.5  
k8s.gcr.io/coredns:1.6.5  
  
#修改完tag后就可以删除掉旧镜像了  
$ docker rmi anjia0532/google-containers.coredns:1.6.5
```

sh

初始化集群控制平面

到了这里，终于可以开始Master节点的部署了，先确保kubelet是开机启动的：

```
$ sudo systemctl start kubelet  
$ sudo systemctl enable kubelet
```

sh

接下来使用su直接切换到root用户（而不是使用sudo），然后使用以下命令开始部署：

```
$ kubeadm init --kubernetes-version v1.17.3 --pod-network-cidr=10.244.0.0/16
```

sh

这里使用 `--kubernetes-version` 参数（要注意版本号与kubelet一致）的原因与前面预拉取是一样的，避免额外的网络访问；另外一个参数 `--pod-network-cidr` 着在稍后介绍完CNI网络插件时会去说明。

当看到下面信息之后，说明集群主节点已经安装完毕了。

```
Your Kubernetes control-plane has initialized successfully! kubeadm can't pull the image, the following log added by user.

To start using your cluster, you need to run the following as a regular user:
  mkdir -p $HOME/.kube
  sudo cp -i /etc/kubernetes/admin.conf $HOME/.kube/config
  sudo chown $(id -u):$(id -g) $HOME/.kube/config

You should now deploy a pod network to the cluster.
Run "kubectl apply -f [podnetwork].yaml" with one of the options listed at:
  https://kubernetes.io/docs/concepts/cluster-administration/addons/

Then you can join any number of worker nodes by running the following on each as root:
  kubeadm join 10.3.7.5:6443 --token ejg4tt.y08moym055dn9i32 \
    --discovery-token-ca-cert-hash sha256:9d2079d2844fa2953d33cc0da57ab15f571e974aa40ccb50edde12c5e906d513
```

这信息先恭喜你已经把控制平面安装成功了，但还有三行“you need.....”、“you shou d.....”、“you can.....”开头的内容，这是三项后续的“可选”工作，下面继续介绍。

为当前用户生成kubeconfig

使用Kubernetes前需要为当前用户先配置好admin.conf文件。切换至需配置的用户后，进行如下操作：

```
$ mkdir -p $HOME/.kube
$ sudo cp -i /etc/kubernetes/admin.conf $HOME/.kube/config
$ sudo chown $(id -u):$(id -g) $HOME/.kube/config
```

安装CNI插件 可选

CNI即“容器网络接口”，在2016年，CoreOS发布了CNI规范。2017年5月，CNI被CNCF技术监督委员会投票决定接受为托管项目，从此成为不同容器编排工具（Kubernetes、Mesos、OpenShift）可以共同使用的、解决容器之间网络通讯的统一接口规范。

部署Kubernetes时，我们可以有两种网络方案使得以后受管理的容器之间进行网络通讯：

- 使用Kubernetes的默认网络
- 使用CNI及其插件

第一种方案，尤其不在GCP或者AWS的云主机上，没有它们的命令行管理工具时，需要大量的手工配置，基本上是反人类的。实际通常都会采用第二种方案，使用CNI插件来处理容器之间的网络通讯，所以本节虽然标识了“可选”，但其实也并没什么选择不安装CNI插件的余地。

Kubernetes目前支持的CNI插件有：Calico、Cilium、Contiv-VPP、Flannel、Kube-router、Weave Net等多种，每种网络提供了不同的管理特性（如MTU自动检测）、安全特性（如是否支持网络层次的安全通讯）、网络策略（如Ingress、Egress规则）、传输性能（甚至对TCP、UDP、HTTP、FTP、SCP等不同协议来说也有不同的性能表现）以及主机的性能消耗。如果你还需要阅读本文来部署Kubernetes环境的话，那不用纠结了，直接使用Flannel是较为合适的，它是最精简的CNI插件之一，没有安全特性的支持，主机压力小，安装便捷，效率也不错，使用以下命令安装Flannel网络：

```
$ curl --insecure -sfL https://raw.githubusercontent.com/coreos/flannel/master/Documentation/kube-flannel.yml | kubectl apply -f -
```

使用Flannel的话，要注意要在创建集群时加入 `--pod-network-cidr` 参数，指明网段划分。如果你是跟着本文去部署的话，这个操作之前已经包含了。

移除Master节点上的污点

可选

污点（Taint）是Kubernetes Pod调度中的概念，在这里通俗地理解就是Kubernetes决定在集群中的哪一个节点建立新的容器时，要先排除掉带有特定污点的节点，以避免容器在Kubernetes不希望运行的节点中创建、运行。默认情况下，集群的Master节点是会带有特定污点的，以避免容器分配到Master中创建。但对于许多学习Kubernetes的同学来说，并没有多么宽裕的机器数量，往往是建立单节点集群或者最多只有两、三个节点，这样Master节点不能运行容器就显得十分浪费了。如需移除掉Master节点上所有的污点，在Master节点上执行以下命令即可：

```
$ kubectl taint nodes --all node-role.kubernetes.io/master-
```

做到这步，如果你只有一台机器的话，那Kubernetes的安装已经宣告结束了，可以使用此环境来完成后续所有的部署。你还可以通过 `cluster-info` 和 `get nodes` 子命令来查看一下集群的状态，类似如下所示：

```
# ubuntu @ linux in ~ [15:37:45]
$ kubectl cluster-info
Kubernetes master is running at https://10.3.7.5:6443
KubeDNS is running at https://10.3.7.5:6443/api/v1/namespaces/kube-system/services/kube-dns:dns/proxy

To further debug and diagnose cluster problems, use 'kubectl cluster-info dump'.

# ubuntu @ linux in ~ [15:37:53]
$ kubectl get nodes
NAME      STATUS    ROLES     AGE      VERSION
lab.server   Ready    master    29m    v1.17.3
```

调整NodePort范围

可选

Kubernetes默认的NodePort范围为30000-32767，如果你是在测试环境，集群前端没有专门布置负载均衡器的话，那就经常需要通过NodePort来访问服务，这样限制了只能使用3000以上的端口，虽然能避免冲突，但并不够方便。为了方便使用低端口，可能需要修改此范围，这需要调整Api-Server的启动参数，具体操作如下（如过是高可用部署，需要对每一个Master节点进行修改）：

- 修改 `/etc/kubernetes/manifests/kube-apiserver.yaml` 文件，添加一个参数在 `spec.containers.command` 中增加一个参数 `--service-node-port-range=1-32767`
- 重启Api-Server，现在Kubernetes基本都是以静态Pods模式部署，Api-Server是一个直接由kubelet控制的静态Pod，删除后它会自动重启：

```
# 获得 apiserver 的 pod 名字
export apiserver_pods=$(kubectl get pods --selector=component=kube-apiserver -n kube-system --output=jsonpath={.items..metadata.name})
# 删除 apiserver 的 pod
kubectl delete pod $apiserver_pods -n kube-system
```

- 验证修改结果：可以在pod中看到该参数即可

```
kubectl describe pod $apiserver_pods -n kube-system
```

启用kubectl命令自动补全功能 可选

由于kubectl命令在后面十分常用，而且Kubernetes许多资源名称都带有随机字符，要手工照着敲很容易出错，强烈推荐启用命令自动补全的功能，这里仅以bash和笔者常用的zsh为例，如果您使用其他shell，需自行调整：

bash：

```
$ echo 'source <(kubectl completion bash)' >> ~/.bashrc  
$ echo 'source /usr/share/bash-completion/bash_completion' >> ~/.bashrc
```

zsh：

```
$ echo 'source <(kubectl completion zsh)' >> ~/.zshrc
```

将其他Node节点加入到Kubernetes集群中

在安装Master节点时候，输出的最后一部分内容会类似如下所示：

```
Then you can join any number of worker nodes by running the following  
on each as root:
```

```
kubeadm join 10.3.7.5:6443 --token ejg4tt.y08moym055dn9i32 \  
--discovery-token-ca-cert-hash  
sha256:9d2079d2844fa2953d33cc0da57ab15f571e974aa40ccb50edde12c5e906d513
```

这部分内容是告诉用户，集群的Master节点已经建立完毕，其他节点的机器可以使用“kubeadm join”命令加入集群。这些机器只要完成kubeadm、kubelet、kubectl的安装即可、其他的所有步骤，如拉取镜像、初始化集群等，都不需要去做，就是可以使用该命令加入集群了。需要注意的是，该Token的有效时间为24小时，如果超时，使用以下命令重新获取：

```
$ kubeadm token create --print-join-command
```

sh

使用Rancher部署

Rancher是在Kubernetes更上层的管理框架，Rancher是图形化的，有着比较傻瓜式的操作，只有少量一两处地方（如导入集群）需要用到Kubernetes命令行。也由于它提供了一系列容器模版、应用商店等的高层功能，使得要在Kubernetes上部署一个新应用，简化到甚至只需要点几下鼠标即可，因此用户们都爱使用它。

Rancher还推出了RancherOS（极致精简专为容器定制的Linux，尤其适合边缘计算环境）、K3S（Kubernetes as a Service，5 Less Than K8S，一个大约只有40MB，可以运行在x86和ARM架构上的极小型Kubernetes发行版）这样的定制产品，用以在用户心中暗示、强化比K8S更小、更简单、更易用的主观印象。

不过也由于Rancher入门容易，基础性的应用需求解决起来很方便，也导致了不少人一开始使用它之后，就陷入了先入为主的印象，后期再接触Kubernetes时，便觉得学习曲线特别陡峭，反而限制了某些用户对底层问题的进一步深入。

在本文中，笔者以截图为主，展示如何使用Rancher来导入或者创建Kubernetes集群的过程。

安装Rancher

前置条件：已经安装好Docker。

使用Docker执行Rancher镜像，执行以下命令即可：

```
$ sudo docker run -d --restart=unless-stopped -p 8080:80 -p 8443:443  
rancher/rancher
```

sh

使用Rancher管理现有Kubernetes集群

前置条件：已经安装好了Kubernetes集群。

使用Rancher的导入功能将已部署的Kubernetes集群纳入其管理。登陆Rancher主界面（首次登陆会要求设置admin密码和Rancher在集群中可访问的路径，后者尤其不能乱设，否则Kubernetes无法访问到Rancher会一直处于Pending等待状态）之后，点击右上角的Add Cluster，然后有下面几个添加集群的选择：

Add Cluster - Select Cluster Type

From existing nodes (Custom)
Create a new Kubernetes cluster using RKE, out of existing bare-metal servers or virtual machines.

Import an existing cluster
Import an existing Kubernetes cluster. The provider that created it will continue to manage the provisioning and configuration of the cluster.

With RKE and new nodes in an infrastructure provider

- Amazon EC2
- Azure
- DigitalOcean
- Linode
- vSphere

With a hosted Kubernetes provider

- Amazon EKS
- Azure AKS
- Google GKE

- 要从某台机器中新安装Kubernetes集群选择“From existing nodes (Custom)”
- 要导入某个已经安装好的Kubernetes集群选择“Import an existing cluster”
- 要从各种云服务商的RKE (Rancher Kubernetes Engine) 环境中创建，就选择下面那排厂商的按钮，没有的话（譬如国内的阿里云之类的），请先到Tools->Driver中安装对应云服务厂商的驱动。

这里选择“Import an existing cluster”，然后给集群起个名字以便区分（由于Rancher支持多集群管理，所以集群得有个名字以示区别），之后就看见这个界面：

Note: If you want to import a Google Kubernetes Engine (GKE) cluster (or any cluster that does not supply you with a `kubectl` configuration file with the ClusterRole `cluster-admin` bound to it), you need to bind the ClusterRole `cluster-admin` using the command below.

Replace `[USER_ACCOUNT]` with your Google account address (you can retrieve this using `gcloud config get-value account`). If you are not importing a Google Kubernetes Engine cluster, replace `[USER_ACCOUNT]` with the executing user configured in your `kubectl` configuration file.

```
curl https://localhost:8443/v3/import/vgkj5tzphj9vzg6157krdc9gfc4b4zsfp419prrf6sb7z9d2wvhb5.yaml | kubectl apply -f -
```

Run the `kubectl` command below on an existing Kubernetes cluster running a supported Kubernetes version to import it into Rancher:

```
kubectl apply -f https://localhost:8443/v3/import/vgkj5tzphj9vzg6157krdc9gfc4b4zsfp419prrf6sb7z9d2wvhb5.yaml
```

If you get an error about 'certificate signed by unknown authority' because your Rancher installation is running with an untrusted/self-signed SSL certificate, run the command below instead to bypass the certificate check:

```
curl --insecure -sfL https://localhost:8443/v3/import/vgkj5tzphj9vzg6157krdc9gfc4b4zsfp419prrf6sb7z9d2wvhb5.yaml | kubectl apply -f -
```

Rancher自动生成了加入集群的命令，这行命令其实就是部署一个运行在Kubernetes中的代理（Agent），在Kubernetes的命令行中执行以上自动生成的命令。

最后那条命令意思是怕由于部署的Rancher服务没有申请SSL证书，导致HTTPS域名验证过不去，`kubectl`下载不下来yaml。如果你的Rancher部署在已经申请了证书的HTTPS地址上那可以用前面的，否则还是直接用`curl --insecure`命令来绕过HTTPS证书查验吧，譬如以下命令所示：

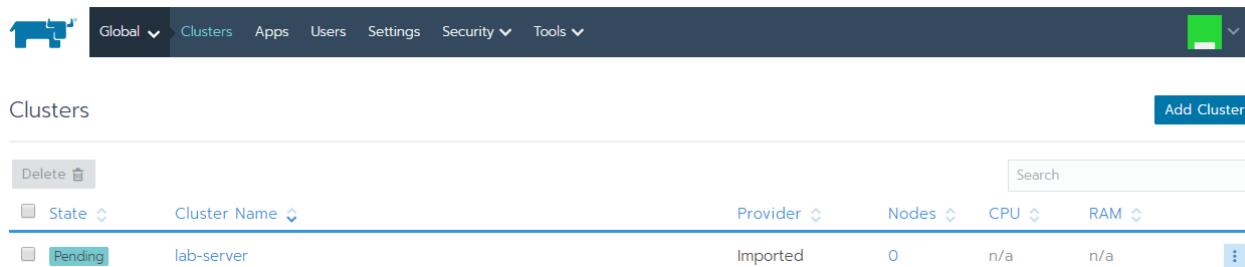
```
$ curl --insecure -sfL
https://localhost:8443/v3/import/vgkj5tzphj9vzg6157krdc9gfc4b4zsfp419pr
rf6sb7z9d2wvhb5.yaml | kubectl apply -f -
```

多说一句，用哪条命令安装的Agent只决定了yaml文件是如何下载获得的，对后续其他事情是毫无影响的，所以怎么简单怎么来，别折腾。

执行结果类似如下所示，一堆secret、deployment、daementset创建成功，就代表顺利完成了：

```
# ubuntu @ linux in ~ [16:41:24]
$ curl --insecure -sfL https://localhost:8443/v3/import/vgkj5tzphj9vzg6157krdc9gfc4b4zsfp419prrf6sb7z9d2wvhb5.yaml | kubectl apply -f -
clusterrole.rbac.authorization.k8s.io/proxy-clusterrole-kubeapiserver created
clusterrolebinding.rbac.authorization.k8s.io/proxy-role-binding-kubernetes-master created
namespace/cattle-system created
serviceaccount/cattle created
clusterrolebinding.rbac.authorization.k8s.io/cattle-admin-binding created
secret/cattle-credentials-5d6cb35 created
clusterrole.rbac.authorization.k8s.io/cattle-admin created
deployment.apps/cattle-cluster-agent created
daemonset.apps/cattle-node-agent created
```

然后回到Rancher网页，点击界面上的“Done”按钮。可以看到集群正处于Pending状态：



Cluster Name	Provider	Nodes	CPU	RAM
lab-server	Imported	0	n/a	n/a

如果Agent成功到达Running状态的话，这里也会很快就变成Waiting状态，然后再变为Active状态，导入工作即宣告胜利结束。

而如果一直持续Pending状态，说明安装的Agent运行失败。典型的原因是无法访问到Rancher的服务器，这时可以通过kubectl logs命令查看一下cattle-cluster-agent-xxx的日志，通常会看见"XXX is not accessible"，其中的XXX是Rancher第一次进入时跟你确认过的访问地址，假如你乱填了，或者该地址被防火墙挡掉，又或者因为证书限制等其他原因导致Agent无法访问，Rancher就会一直Pending。

最后再提一句，Rancher与Kubernetes集群之间是被动链接的，即由Kubernetes去主动找Rancher，这意味着部署在外网的Rancher，可以无障碍地管理处于内网（譬如NAT后）的Kubernetes集群，这对于大量没有公网IP的集群来说是很方便的事情。

使用Rancher创建Kubernetes集群

也可以直接使用Rancher直接在裸金属服务器上创建Kubernetes集群，此时在添加集群中选择From existing nodes (Custom)，在自定义界面中，设置要安装的集群名称、Kubernetes版本、CNI网络驱动、私有镜像库以及其他一些集群的参数选项。

添加集群 - Custom

集群名称 *

hk

添加描述

成员角色

控制哪些用户可以访问集群，以及他们拥有的对其进行更改的权限。

标签/注释

为集群配置标签和注释。

无

集群选项

编辑 YAML

全部展开

Kubernetes选项

自定义集群功能

Kubernetes版本

v117.2-rancher1-2

网络驱动

Flannel

Windows支持

启用

禁用

项目网络隔离

启用

禁用

网络 MTU

0

Only applied if the value is non-zero. When applied, the MTU value is explicitly configured for the chosen network provider (disabling auto-discovery). The override must be calculated from the host's MTU minus the CNI plugin's required overhead.

下一步确认该主机在Kubernetes中扮演的角色，每台主机可以扮演多个角色。但至少要保证每个集群都有一个Etcd角色、一个Control角色、一个Worker角色。

添加集群 - Custom

集群选项

添加主机命令

选择主机角色,端口映射请参考: <https://rancher.com/docs/rancher/v2.x/en/installation/references/>

角色选择 (每台主机可以运行多个角色。每个集群至少需要一个Etcd角色、一个Control角色、一个Worker角色)

Etcd Control Worker

主机地址

为主机配置公网地址和内网地址, 如果为VPC网络的云服务器, 如果不指定公网地址节点将无法获取到对应公网IP。

公网地址: 例如: 12.3.4 内网地址: 例如: 12.3.4

节点名称

(可选) 自定义节点显示的名称, 不显示实际的主机名

例如: My-worker-node

主机标签

(可选) 添加到节点的标签

+ 添加标签

节点污点 (Taints)

(可选) 添加到节点的污点 (taints)

+ 添加污点 (Taint)

2 复制以下命令在主机的SSH终端运行。

```
sudo docker run -d --privileged --restart=unless-stopped --net=host -v /etc/kubernetes:/etc/kubernetes -v /var/run:/var/run
rancher/rancher-agent:v2.3.5 --server https://k8s.icyfenix.cn:444 --token 8snnt4mmj4hfwld892cl8f7knwj1v8824hwtw05grqm7gg7ftzkz2 --ca-
checksum 825812c06dea6cf75008f91df2ccabe23b177b7d3cbd522585af025cdbe5ec4b --etcd --controlplane --worker
```

复制生成的命令，在要安装集群的每一台主机的SSH中执行。此时Docker会下载运行Rancher的Agent镜像，当执行成功后，Rancher界面会有提示新主机注册成功。



点击完成，将会在集群列表中看见正在Provisioning的新集群，稍后将变为Active状态。

状态	集群名称	供应商	主机数	处理器	内存
Provisioning	hk	自定义	0	n/a	n/a

Waiting for etcd and controlplane nodes to be registered

安装完成后你就可以在Rancher的图形界面管理Kubernetes集群了，如果还需要在命令行中工作，kubectl、kubeadm等工具是没有安装的，可参考“[使用Kubeadm部署Kubernetes集群](#)”的内容安装使用。

使用Minikube部署

Minikube是Kubernetes官方提供的专门针对本地单节点集群的Kubernetes集群管理工具。针对本地环境对Kubernetes使用有一定的简化和针对性的补强。这里简要介绍其安装过程

安装Minikube

Minikube是一个单文件的二进制包，安装十分简单，在已经完成Docker安装的前提下，使用以下命令可以下载并安装最新版的Minikube。

```
$ curl -Lo minikube  
https://storage.googleapis.com/minikube/releases/latest/minikube-linux-  
amd64 && chmod +x minikube && sudo mv minikube /usr/local/bin/  
sh
```

安装Kubectl工具

Minikube中很多提供了许多子命令以代替Kubectl的功能，安装Minikube时并不会一并安装Kubectl。但是Kubectl作为集群管理的命令行，要了解Kubernetes是无论如何绕不过去的，通过以下命令可以独立安装Kubectl工具。

```
$ curl -LO https://storage.googleapis.com/kubernetes-  
release/release/$(curl -s https://storage.googleapis.com/kubernetes-  
release/release/stable.txt)/bin/linux/amd64/kubectl && chmod +x kubectl  
&& sudo mv kubectl /usr/local/bin/  
sh
```

启动Kubernetes集群

有了Minikube，通过start子命令就可以一键部署和启动Kubernetes集群了，具体命令如下：

```
$ minikube start --iso-url=https://kubernetes.oss-cn-hangzhou.aliyuncs.com/minikube/iso/minikube-v1.6.0.iso
          --registry-mirror=https://registry.docker-cn.com
          --image-mirror-country=cn
          --image-repository=registry.cn-hangzhou.aliyuncs.com/google_containers
          --vm-driver=none
          --memory=4096
```

sh

以上命令中，明确要求Minikube从指定的地址下载虚拟机镜像、Kubernetes各个服务Pod的Docker镜像，并指定了使用Docker官方节点作为国内的镜像加速服务。

“vm-drvier”参数是指Minikube所采用的虚拟机，根据不同操作系统，不同的虚拟机可以有以下选项：

操作系统	支持虚拟机	参数值
Windows	Hyper-V	hyperv
Windows	VirtualBox	virtualbox
Linux	KVM	kvm2
Linux	VirtualBox	virtualbox
MacOS	HyperKit	hyperkit
MacOS	VirtualBox	virtualbox
MacOS	Parallels Desktop	parallels
MacOS	VMware Fusion	vmware

特别需要提一下的是如果读者使用的并非物理机器，而是云主机环境——现在流行将其成为“裸金属”（Bare Metal）服务器，那在上面很可能是无法再部署虚拟机环境的，这时候应该将vm-drvier参数设为none。也可以使用以下命令设置虚拟机驱动的默认值：

```
$ minikube config set vm-driver none
```

sh

至此，整个Kubernetes就一键启动完毕了。其他工作，如命令行的自动补全，可参考使用Kubeadm安装Kubernetes集群中相关内容。

部署Istio

在Istio官方文档上提供了[通过Istioctl安装](#)、[通过Helm安装](#)和[通过Operator安装](#)三种方式，其中，基于Helm方式在Istio 1.5版之后已被废弃，Operator方式目前仍处于实验阶段，本文选择采用Istioctl方式进行安装。

获取Istio

首先访问[Istio release](#)页面下载与你操作系统匹配的安装文件。在macOS或Linux系统中，也可以通过以下命令直接下载最新版本的Istio：

```
$ curl -L https://istio.io/downloadIstio | sh -
```

sh

解压后，安装目录包括以下内容：

目录	包含内容
bin	包含istioctl的客户端文件
install	包含Consul、GCP和Kubernetes平台的Istio安装脚本和文件
samples	包含示例应用程序
tools	包含用于性能测试和在本地机器上进行测试的脚本

将 bin 目录下的 istioctl 客户端路径增加到 path 环境变量中，macOS或Linux系统的增加方式如下：

```
$ export PATH=$PWD/bin:$PATH
```

sh

如果你在使用bash或ZSH的话，可以选择启动[Auto Completion Option](#)。

默认安装Istio

部署Istio，最简单的方式是安装 default 配置文件，直接使用以下命令即可：

```
$ istioctl manifest install
```

sh

此命令将在你的Kubernetes集群上安装 default 配置文件。 default 配置文件建立生产环境的良好起点，这与旨在评估广泛的Istio功能特性的较大的 demo 配置文件不同。各种不同配置文件之间的差异如下表所示：

	default	demo	minimal	sds
核心组件				
istio-citadel	X	X		X
istio-egressgateway		X		
istio-galley	X	X		X
istio-ingressgateway	X	X		X
istio-nodeagent				X
istio-pilot	X	X	X	X
istio-policy	X	X		X
istio-sidecar-injector	X	X		X
istio-telemetry	X	X		X
插件				
grafana		X		
istio-tracing		X		
kiali		X		
prometheus	X	X		X

安装 `default` 配置文件后，如果需要其他组件或者插件，可以进行独立安装。譬如要在 `default` 配置文件之上启用 Grafana Dashboard，用下面的命令设置 `addonComponents.grafana.enabled` 参数即可：

```
$ istioctl manifest install --set addonComponents.grafana.enabled=true
```

sh

安装demo配置

`demo` 这个词语可能会让使用者产生误解，其实Istio的 `demo` 配置是默认安装所有组件的全功能配置，从上面表格中配置与组件的对应情况中可以印证这一点。你可以使用以下 `istioctl` 命令来列出Istio配置文件名称：

```
$ istioctl profile list
```

sh

```
Istio configuration profiles:  
remote  
separate  
default  
demo  
empty  
minimal
```

通过在命令行上设置配置文件名称安装其他Istio配置文件到群集中，使用以下命令安装 `demo` 配置文件：

```
$ istioctl manifest install --set profile=demo
```

sh

验证安装成功

你可以使用 `verify-install` 命令检查Istio安装是否成功，它将集群上的安装与你指定的清单进行比较。

如果未在部署之前生成清单，请运行以下命令以现在生成它：

```
$ istioctl manifest generate <your original installation options> >  
$HOME/generated-manifest.yaml
```

sh

然后运行以下 `verify-install` 命令以查看安装是否成功：

```
$ istioctl verify-install -f $HOME/generated-manifest.yaml
```

sh

卸载 Istio

可以使用以下命令来卸载Istio：

```
$ istioctl manifest generate <your original installation options> |  
kubectl delete -f -
```

sh

部署Elastic Stack

无状态应用在Kubernetes上部署和迁移都是很容易做到的，但是有状态应用的迁移相对还是有一定门槛，特别是部署对线上环境需要高可用的集群模式时则会更为麻烦，前面文章介绍过，现在比较好的针对有状态应用的部署方案是Operator，市面上也的确出现了很多官方、非官方的Operator，譬如Prometheus Operator、Etcd Operator等等，

由于Elasticsearch的关系，ELK Stack属于典型的有状态应用，Elastic.co官方也推出了基于Kubernetes Operator的Elastic Cloud on Kubernetes（ECK），用户可使用该产品在Kubernetes上较为轻松地配置、管理和运行Elasticsearch集群。

Elastic Cloud on Kubernetes

ECK使用Kubernetes Operator模式构建而成，但它的功能并不局限于部署与迁移，下面为Elastic.co官方博客上对ECK的中文介绍，供你对ECK有个基本的了解：

官方博客《在 Kubernetes 上运行 Elasticsearch：开启新篇》

Elastic Cloud on Kubernetes(ECK) 是一个 Elasticsearch Operator，但远不止于此。ECK 使用 Kubernetes Operator 模式构建而成，需要安装在您的 Kubernetes 集群内，其功能绝不仅限于简化 Kubernetes 上 Elasticsearch 和 Kibana 的部署工作这一项任务。ECK 专注于简化所有后期运行工作，例如：

- 管理和监测多个集群
- 轻松升级至新的版本
- 扩大或缩小集群容量
- 更改集群配置
- 动态调整本地存储的规模（包括 Elastic Local Volume（一款本地存储驱动器））
- 备份

ECK 不仅能自动完成所有运行和集群管理任务，还专注于简化在 Kubernetes 上使用 Elasticsearch 的完整体验。ECK 的愿景是为 Kubernetes 上的 Elastic 产品和解决方案提供 Saa

S 般的体验。在 ECK 上启动的所有 Elasticsearch 集群都默认受到保护，这意味着在最初创建的那一刻便已启用加密并受到默认强密码的保护。

从 6.8 和 7.1 版本开始，Elasticsearch 核心安全功能（TLS 加密、基于角色的访问控制，以及文件和原生身份验证）会免费提供。

通过 ECK 部署的所有集群都包括强大的基础（免费）级功能，例如可实现密集存储的冻结索引、Kibana Spaces、Canvas、Elastic Maps，等等。您甚至可以使用 Elastic Logs 和 Elastic Infrastructure 应用监测 Kubernetes 日志和基础设施。您可以获得在 Kubernetes 上使用 Elastic Stack 完整功能的体验。

ECK 内构建了 Elastic Local Volume，这是一个适用于 Kubernetes 的集成式存储驱动器。ECK 中还融入了很多最佳实践，例如在缩小规模之前对节点进行 drain 操作，在扩大规模的时候对分片进行再平衡，等等。从确保在配置变动过程中不会丢失数据，到确保在规模调整过程中实现零中断。

—— Anurag Gupta [↗](#)，Elasticsearch on Kubernetes: A New Chapter Begins [↗](#)

安装ECK

由于 Elasticsearch 是相对重量级的应用，建议你的 Kubernetes 每个节点至少有 4 至 8 GB 的可用内存。ECK 支持的最低软件版本如下所示：

- kubectl 1.11+
- Kubernetes 1.12+ or OpenShift 3.11+
- Google Kubernetes Engine (GKE), Azure Kubernetes Service (AKS), and Amazon Elastic Kubernetes Service (EKS)
- Elasticsearch, Kibana, APM Server: 6.8+, 7.1+
- Enterprise Search: 7.7+
- Beats: 7.0+

首先在集群中安装 ECK 对应的 Operator 资源对象：

```
$ kubectl apply -f https://download.elastic.co/downloads/eck/1.2.1/all-in-one.yaml
```

安装成功后，会自动创建一个 `elastic-system` 的名称空间以及一个Operator的Pod：

```
$ kubectl get pods -n elastic-system
NAME                  READY   STATUS    RESTARTS   AGE
elastic-operator-0   1/1     Running   1          15h
```

你可以通过以下命令来查看Operator的工作日志：

```
$ kubectl -n elastic-system logs -f statefulset.apps/elastic-operator
```

部署Elasticsearch集群

有ECK Operator的帮助，你可以直接使用类型为 `Elasticsearch` 的自定义资源来部署Elasticsearch集群，以下命令部署一套节点单个数为1，版本为7.9.2的Elasticsearch集群：

```
$ cat <<EOF | kubectl apply -f -
apiVersion: elasticsearch.k8s.elastic.co/v1
kind: Elasticsearch
metadata:
  name: quickstart
spec:
  version: 7.9.2
  nodeSets:
  - name: default
    count: 1
    config:
      node.master: true
      node.data: true
      node.ingest: true
      node.store.allow_mmap: false
EOF
```

该命令执行完毕后，Pod、Service均已自动生成，你可以使用一下命令验证：

```
$ kubectl get elasticsearch
NAME      HEALTH   NODES   VERSION   PHASE   AGE
quickstart  green     1       7.9.2     Ready   1m
```

```
$ kubectl get service quickstart-es-http
NAME           TYPE      CLUSTER-IP      EXTERNAL-IP   PORT(S)
AGE
quickstart-es-http   ClusterIP   10.15.251.145   <none>       9200/TCP
34m
```

你只要获取访问凭证，就可以通过HTTP访问到Elasticsearch服务，获取访问凭证的操作如下：

```
PASSWORD=$(kubectl get secret quickstart-es-elastic-user -o go-template='{{.data.elastic | base64decode}}')
```

通过HTTP访问Elasticsearch服务的操作如下：

```
$ curl -u "elastic:$PASSWORD" -k "https://quickstart-es-http:9200"
```

如果需要在外部访问，通过Kubernetes的端口转发即可实现：

```
$ kubectl port-forward service/quickstart-es-http 9200
# 在另一个Console中：
$ curl -u "elastic:$PASSWORD" -k "https://localhost:9200"
{
  "name" : "quickstart-es-default-0",
  "cluster_name" : "quickstart",
  "cluster_uuid" : "XqWg0xIiRmmEBg4NMhnYPg",
  "version" : {...},
  "tagline" : "You Know, for Search"
}
```

部署Kibana

与部署Elasticsearch集群类似，使用类型为 Kibana 的自定义资源即可快速部署Kibana实例，命令如下所示：

```
$ cat <<EOF | kubectl apply -f -
apiVersion: kibana.k8s.elastic.co/v1
kind: Kibana
metadata:
  name: quickstart
spec:
  version: 7.9.2
  count: 1
  elasticsearchRef:
    name: quickstart
EOF
```

sh

你可以通过集群ClusterIP及5601端口来访问Kibana，或者进行端口转发到外部：

```
$ kubectl port-forward service/quickstart-kb-http 5601
```

sh

当你从浏览器登录Kibana时候需要凭证，通过如下方式获取：

```
$ kubectl get secret quickstart-es-elastic-user -
o=jsonpath='{.data.elastic}' | base64 --decode; echo
```

sh

部署Prometheus

如果要手动在Kubernetes中处理安装Pormetheus的每一个细节还是挺麻烦的，在官方的[Kube-Prometheus](#)项目里提供了明确的操作步骤。不过，如果只是通过Prometheus Operator的Bundle包安装Pormetheus则非常简单。

首先从以下地址中获取Prometheus Operator的源码：

```
$ git clone https://github.com/prometheus-operator/prometheus-operator.git
```

sh

安装里面的 `bundle.yaml`，然后就完成了：

```
$ kubectl apply -f bundle.yaml
```

sh

卸载时，同样根据 `bundle.yaml` 删除即可：

```
$ kubectl delete -f bundle.yaml
```

sh