

Seminario de Solución de Programación de sistema embebidos

Daniel Giovanni Martínez Sandoval

"Practica 5"

INRO

Por:

Donnovan Said Santoyo Meza 219520552

David Dario Castro Zaragoza 219535711

Raúl de Jesús Quiroz Rincón 219700917

Índice

1. Introducción	3
2. Desarrollo	4
2.1 Marco teórico	4
2.2 Metodología/Procedimiento	5
3. Resultados	6
4. Conclusión	7

Introducción

En la presente práctica, se desarrolló un sistema de control de un LED utilizando un potenciómetro y una ESP32. El objetivo principal fue implementar un algoritmo que permitiera modificar el estado del LED en función del valor leído desde el potenciómetro.

Para ello, se programó la ESP32 para realizar la lectura de la señal analógica del potenciómetro, establecer un umbral de activación y encender o apagar el LED de manera automática. Esta implementación permite comprender el uso de entradas analógicas en microcontroladores, la conversión de señales analógicas a digitales y la importancia del procesamiento de señales en sistemas embebidos.

Desarrollo

1. Marco teórico

ESP32 y Lectura Analógica

La ESP32 es un microcontrolador de alto rendimiento que permite la lectura de señales analógicas mediante su convertidor analógicodigital (ADC). A diferencia de otros microcontroladores como el Arduino UNO, que posee una resolución de 10 bits (valores entre 0 y 1023), la ESP32 cuenta con un ADC de hasta 12 bits, permitiendo valores en un rango de 0 a 4095. Esta mayor resolución mejora la precisión de las lecturas.

Para obtener una lectura estable y precisa en la ESP32, es recomendable configurar la resolución del ADC mediante la función analogReadResolution(12), asegurando la conversión correcta de la señal analógica a un valor digital.

Potenciómetro y Control de Señal

Un potenciómetro es un resistor variable que permite ajustar el voltaje de salida en función de la posición de su perilla. En este proyecto, el potenciómetro se conecta a una entrada analógica de la ESP32, proporcionando un valor digital entre 0 y 4095 que se utilizará para controlar el estado del LED.

Encendido y Apagado del LED

El LED es un dispositivo de salida digital que puede activarse o desactivarse utilizando la función digitalWrite(). En este sistema, el LED se encenderá si el valor leído del potenciómetro supera un umbral de 2045 (aproximadamente la mitad del rango de lectura del ADC) y se apagará en caso contrario.

2. Metodología/Procedimiento

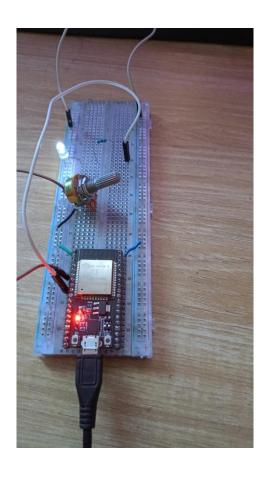
- *ESP32*
- Potenciómetro
- LED
- Resistencia de 220Ω
- Cables jumper
- Protoboard

Para la implementación del sistema, se conectó el potenciómetro al pin 35 de la ESP32, con sus extremos a 3.3Vy GND. El LED se conectó al pin 23, en serie con una resistencia de 220Ω para limitar la corriente.

En la programación, se configuró la ESP32 para leer el valor analógico del potenciómetro y compararlo con un umbral de **2045**. Si el valor era mayor, el LED se encendía; de lo contrario, se apagaba. Se estableció la resolución del ADC en **12 bits** mediante analogReadResolution(12), y se imprimieron los valores en el monitor serial para su análisis.

Finalmente, se cargó el código en la ESP32 y se verificó su funcionamiento. Al girar el potenciómetro por encima del umbral, el LED se encendía; al bajarlo, se apagaba, confirmando el correcto desempeño del sistema.

Resultados



Led encendido

Conclusión

El desarrollo de este sistema permitió implementar un control básico de un LED mediante la lectura de un potenciómetro, aplicando conceptos fundamentales de electrónica y programación en microcontroladores.

La optimización del código y el uso de analogReadResolution(12) garantizan una mejor precisión en la lectura de señales analógicas en ESP32. Además, la implementación de una comparación de umbral permite establecer un sistema de control digital eficiente.

Este proyecto sirve como base para el desarrollo de aplicaciones más avanzadas, como el control de brillo en pantallas, la regulación de velocidad en motores o la implementación de interfaces táctiles en dispositivos electrónicos. Con pequeñas modificaciones, este sistema puede adaptarse a múltiples aplicaciones en el ámbito de la automatización y la robótica