Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого Институт прикладной математики и механики

Выпускная квалификационная работа магистра Продольные волны деформации в нелинейно упругих волноводах

Выполнил студент гр. 23641/1

Ф. Е. Гарбузов

Руководитель (СПбПУ)

Б. С. Григорьев

Научный консультант (ФТИ им. Иоффе)

Я.М. Бельтюков



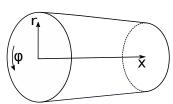
Постановка задачи

- Построить асимптотическую одномерную модель для продольных волн в нелинейно упругом стержне, учитывающую нагрузку на поверхности стержня.
- Найти солитонные решения и проанализировать свойства выведенной модели.

ести... В численном моделировании сравнить полученную модель с полной трёхмерной моделью.

Полные трёхмерные уравнения

Трёхмерный вектор перемещения \underline{U} . Слабонелинейная деформация (малой, но не бесконечно малой амплитуды). Тензор деформации и плотность потенциальной энергии:



$$\underline{\underline{E}} = \frac{1}{2} \left((\nabla \underline{U})^T + \nabla \underline{U} + (\nabla \underline{U})^T \cdot \nabla \underline{U} \right)$$

$$W = \frac{\lambda + 2\mu}{2} I_1(\underline{\underline{E}})^2 - 2\mu I_2(\underline{\underline{E}}) + \frac{l + 2m}{3} I_1(\underline{\underline{E}})^3 - 2m I_1(\underline{\underline{E}}) I_2(\underline{\underline{E}}) + n I_3(\underline{\underline{E}})$$

 $\lambda,\ \mu$ — модули упругости Ламе (линейные), $l,\ m,\ n$ — модули упругости Мурнагана (нелинейные).

Полные трёхмерные уравнения движения:

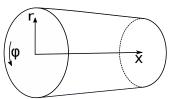
$$\rho\underline{\ddot{U}} = \mathrm{div}\underline{\underline{P}}, \qquad \underline{\underline{P}} = (\underline{\underline{I}} + \nabla\underline{\underline{U}}) \cdot \frac{\partial W}{\partial\underline{\underline{E}}}$$



Упрощающие предположения

Предположения:

- Стержень бесконечен вдоль оси x.
- Осесимметричная задача: нет кручения и от угловой координаты φ ничего не зависит.
- ullet Малые деформации: $U,\ V\simarepsilon\ll 1$
- Функции медленно меняются: $\partial/\partial x,\ \partial/\partial r \sim 1/L.$
- ullet Тонкий стержень: $R/L=\delta\ll 1$.



Радиус стержня — R. Перемещения: U — осевое (продольное), V — радиальное (поперечное).

Разложение перемещений в степенной ряд по радиальной переменной:

$$U(x,r,t) = U_0(x,t) + r^2 U_2(x,t) + r^4 U_4(x,t) + \dots,$$

$$V(x,r,t) = rV_1(x,t) + r^3 V_3(x,t) + r^5 V_5(x,t) + \dots.$$

Подстановка разложений в уравнения движения позволяет выразить $U_2,\ V_3,\ U_4,\ V_5$ через U_0 и V_1 .

Упрощённая система двух уравнений

На границе задано нормальное напряжение P(x,t) и касательное T(x,t):

$$\begin{split} 2(\lambda+\mu)\textbf{\textit{V}}_1 + \lambda \textbf{\textit{U}}_{0x} + \varepsilon \Psi_1(\textbf{\textit{U}}_0,\textbf{\textit{V}}_1) + \delta^2 \bigg[\gamma_1 \textbf{\textit{U}}_{0xxx} + \gamma_2 \textbf{\textit{U}}_{0xtt} + \gamma_3 \textbf{\textit{V}}_{1tt} + \gamma_4 \textbf{\textit{V}}_{1xx} \bigg] + \\ + O(\varepsilon^2,\varepsilon\delta^2,\delta^4) &= \frac{\mu(3\lambda+2\mu)}{\lambda+\mu}P, \\ \rho c^2 \textbf{\textit{U}}_{0tt} - 2\lambda \textbf{\textit{V}}_{1x} - (\lambda+2\mu)\textbf{\textit{U}}_{0xx} - \varepsilon \Psi_2(\textbf{\textit{U}}_0,\textbf{\textit{V}}_1) + \delta^2 \bigg[\gamma_5 \textbf{\textit{U}}_{0xxxx} + \gamma_6 \textbf{\textit{U}}_{0tttt} + \\ &+ \gamma_7 \textbf{\textit{U}}_{0xxtt} + \gamma_8 \textbf{\textit{V}}_{1xxx} + \gamma_9 \textbf{\textit{V}}_{1xtt} \bigg] + O(\varepsilon^2,\varepsilon\delta^2,\delta^4) = \frac{2\mu(3\lambda+2\mu)}{\lambda+\mu}T. \end{split}$$

Коэффициенты γ_j зависят от упругих модулей, Ψ — нелинейные функции. Существует два способа исключения V_1 , приводящие к одномерному уранению типа Буссинеска.

→ロト → □ ト → 重 ト → 重 ・ り Q (*)

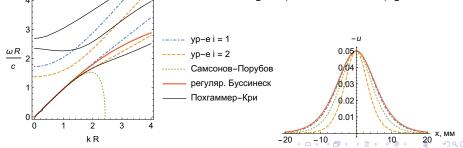
Уравнения типа Буссинеска

 $u=U_{0x}$ — продольная деформация, $c=\sqrt{E/
ho}$ — скорость длинных линейных волн.

$$u_{tt} - c^{2}u_{xx} - \frac{2}{\rho} \left(\nu P_{xx} + \frac{1}{R} T_{x} \right) - \left(\frac{\beta_{1}}{2\rho} u^{2} + \frac{\beta_{2}}{\rho E} u P + \frac{\beta_{3}}{2\rho E^{2}} P^{2} \right)_{xx} +$$

$$+ R^{2} \left(\frac{\alpha_{1}^{(i)}}{c^{2}} u_{tttt} + \alpha_{2}^{(i)} u_{xxtt} + c^{2} \alpha_{3}^{(i)} u_{xxxx} + G^{(i)}(P, T) \right) = 0, \quad i = 1, 2.$$

Солитонное решение: $u_i(x,t) = A \operatorname{sech}^2 \left[B_i \left(x \pm t \sqrt{c^2 + \frac{A\beta_1}{3\rho}} \right) \right].$



Численная схема

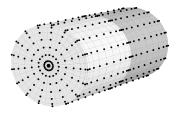


Рис.: Сетка из двух доменов.

Сравнение моделей: эволюция волны

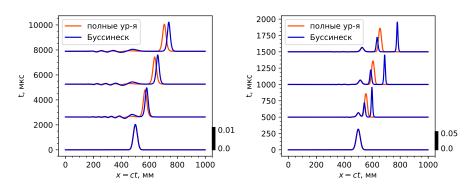


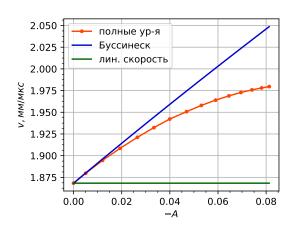
Рис.: Профили решений -u(x-ct,t) регуляризованного уравнения Буссинеска и продольной деформации $-U_x(x-ct,0,t)$ в центре стержня (r=0) в различные моменты времени. Масштаб амплитуды деформации показан чёрным прямоугольником.

Сравнение моделей: скорость-амплитуда

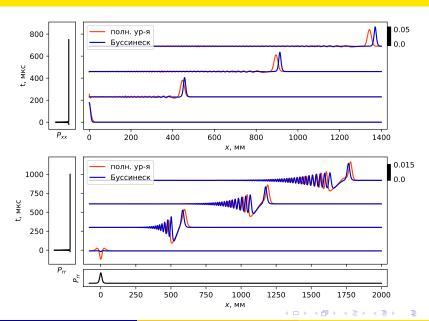
Зависимость скорости от амплитуды в модели Буссинеска:

$$v(A) = \sqrt{c^2 + A \frac{\beta_1}{3\rho}}$$

Зависимость для полных уравнений получена в серии численных экспериментов.



Сравнение моделей: удар по поверхности



Заключение

- Выведены две новые асимптотические модели типа Буссинеска с внешним воздействием, описывающие продольные волны в нелинейно упругих стержнях круглого сечения.
- Построен метод, позволяющий численно моделировать полные трёхмерные уравнения движения стержня в рамках нелинейной теории упругости.
- Численно решён ряд начально-краевых задач, показывающих хорошую применимость уравнения типа Буссинеска для моделирования возникновения солитонов деформации.

Статьи и конференции:

- Garbuzov F. E., Khusnutdinova K. R., Semenova I. V., On Boussinesq-type models for long longitudinal waves in elastic rods, *Wave Motion* 88 (2019) 129–143.
- 2 International Conference "Days on Diffraction 2018", Steklov Mathematical Institute, St. Petersburg, Russia, 4 8 June 2018, oral presentation.