

① a)

$$\det A = \det A^T$$

Tenemos dos casos posibles

En caso de que  $A$  no es invertible, entonces  $\text{rang}(A) < n$ .  
Pero como  $\text{rang}(A^T) = \text{rang}(A)$  justo por un corolario  
que enuncia eso, entonces tenemos que  $(A^T)$  no es invertible  
y entonces, en este caso,  $\det(A) = 0 = \det(A^T)$

Por otro lado, si  $A$  es invertible, entonces  $A = E_n \dots E_2$ ,  
donde  $E_1, \dots, E_m$  son matrices elementales, y sabemos que  
 $\det(E_i^t) = \det(E_i)$ , para cada  $i$ , entonces lo usamos  
y tenemos que

$$\begin{aligned} \det(A^T) &= \det(E_1^t \dots E_m^t) = \det(E_1^t) \dots \det(E_m^t) \\ &= \det(E_1) \dots \det(E_m) = \det(E_m) \dots \det(E_1) \\ &= \det(E_m \dots E_1) = \det(A) \quad \checkmark \end{aligned}$$

- ① b) Si  $C$  se obtuvo de  $A$  al cambiar el  $i$ -ésimo renglón (columna) por lo  $j$ -ésimo renglón (columna)  
Muestre que  $\det(C) = -\det(A)$

Supongase que si  $C$  se obtiene al intercambiar los renglones  $i$  e  $i+1$  de  $A$

$$A = \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_i \\ A_{i+1} \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix} \quad \text{entonces} \quad C = \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_{i+1} \\ A_i \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix}$$

Ahora bien

$$0 = \det \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_i + A_{i+1} \\ A_i + A_{i+1} \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_i \\ A_i + A_{i+1} \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_{i+1} \\ A_i + A_{i+1} \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix}$$

$$= \det \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_i \\ A_i \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_i \\ A_{i+1} \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_{i+1} \\ A_i \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_{i+1} \\ A_{i+1} \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix} = 0 + \det(A) + \det(C) + 0$$

ya que  $\det$  es una función  $n$ -lineal alternante,  
entonces  $\det(C) = -\det(A)$

Ahora supongase que  $C$  se obtiene de  $A$ , intercambiando los renglones  $i$  y  $j$  donde  $i < j$ . Comenzando con los renglones  $i$  e  $i+1$ , intercambiamos sucesivamente los renglones de  $A$  hasta que éstos tienen el orden siguiente:

$$A_1, \dots, A_{i-1}, A_{i+1}, \dots, A_j, A_i, A_{j+1}, \dots, A_n$$

En total se requieren  $j-i$  intercambios para producir este orden.

Ahora intercambiamos sucesivamente  $A_j$  con el renglón anterior hasta que los renglones tengan el orden siguiente:

$$A_1, \dots, A_{i-1}, A_j, A_{i+1}, \dots, A_{j-1}, A_i, A_{j+1}, \dots, A_n$$

Este proceso requiere de  $j-i-1$  intercambios de renglones adyacentes y produce la matriz  $C$ . De aquí, en virtud de lo dicho en el inicio, vemos que

$$\det(C) = (-1)^{j-i} (-1)^{j-i-1} \det(A) = (-1)^{2(j-i)-1} \det(A) = -\det(A)$$

① c)  $\det(AB) = \det(A) \det(B)$

Caso 1) A es una matriz no invertible

Supongamos que AB es una matriz invertible

En tal caso, existiría una matriz C tal que  $(AB)C = I_n$

Pero esta última expresión nos dice que A es invertible

pues  $A^{-1} = BC$ , lo cual es una contradicción

Si  $\det A = 0$  entonces  $\det(AB) = 0$  y por tanto

$$\det(AB) = 0 = 0 \cdot (\det B) = (\det A) \cdot (\det B)$$

Caso 2) A es una matriz invertible

Tenemos entonces que la matriz A se puede escribir como el

producto de matrices elementales

$$A = E_1 E_2 \dots E_k$$

entonces

$$\det(AB) = \det(E_1 E_2 \dots E_k B) = (\det E_1) \det(E_2 \dots E_k B) = \dots$$

↑

por el lema que dice  $\det(EA) = (\det E)(\det A)$

con A una matriz y E una matriz elemental

$$\dots = (\det E_1)(\det E_2) \dots (\det E_k B) = (\det E_1)(\det E_2) \dots (\det E_k)(\det B)$$

y usando que

$$(\det E_1)(\det E_2) \dots (\det E_k) = \det A$$

se tiene que

$$(\det E_1)(\det E_2) \dots (\det E_k)(\det B) = (\det A)(\det B) \quad \blacksquare$$

① d) Sea  $C$  una matriz obtenida a partir de  $A$  al multiplicar por  $c \in F$  un renglón.  
Muestre que  $\det(C) = c \cdot \det(A)$

Esta propiedad es una consecuencia del hecho de que el determinante es una función  $n$ -lineal

③ Calcule rango e inversa

$$A = \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -3 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{f_1(-1)+f_2}$$

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -3 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{f_1(-2)+f_2}$$

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & -2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -3 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{f_2(1)+f_3}$$

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & -2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & -1 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{f_3(-1)}$$

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & -1 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{f_3(-1)+f_4}$$

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & -1 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{f_3(2)+f_4}$$

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 5 & 3 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & -1 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{f_3(1)+f_4}$$

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 5 & 3 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

Como toda la fila 4 dió ceros, entonces es de rango 3 y no tiene inversa.



④ Sea  $T: P_2(\mathbb{R}) \rightarrow P_2(\mathbb{R})$  dada por  $T(f(x)) = f(x) + f'(x) + f''(x)$ :

a) Usando el concepto de rango de una matriz, demuestre que la transformación  $T$  es invertible.

Primero necesitaremos una base de  $P_2(\mathbb{R})$  así que usaremos una  $\beta = \{1, x, x^2\}$ .

Con la base, ahora generamos la matriz  $A$

$$T(1) = 1 + 0 + 0, \quad T(x) = 1 + x + 0, \quad T(x^2) = 2 + 2x + x^2$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Ahora diagonalizamos a  $A$  para sacar la matriz identidad

$$f_1 - (2)f_2$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} f_2 + (2)f_3$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

y como ningún renglón completo dio ceros entonces es de rango 3

y tiene inversa, entonces  $T$  es invertible.

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) f_2 + (-1)f_1$$

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) f_2 + (-2)f_3 = \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) = A^{-1}$$

- ④ b) Usando la matriz inversa obtenga la transformación lineal inversa de  $T$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

tomamos como base  
 $\mathcal{B} = \{1, x, x^2\}$

$$\Rightarrow T^{-1}(1) = 1 + 0 + 0, T^{-1}(x) = -1 + x + 0, T^{-1}(x^2) = 0 - 2x + x^2$$

Aquí se podría saber que  $T^{-1}(f(x)) = f(x) - f'(x)$

- ④ c) Verifique que la transformación obtenida en el paso anterior es efectivamente la transformación inversa.

Esto se puede verificar fácilmente empezando por tomar...

$$T^{-1}(T(f(x))) = T^{-1}(f(x) + f'(x) + f''(x))$$

x por el inciso b) tenemos que  
 $T^{-1}(f(x)) = f(x) - f'(x)$  entonces

$$= (f(x) + f'(x) + f''(x)) - (f(x) + f'(x) + f''(x))$$

$$= f(x) + f'(x) + f''(x) - f(x) - f'(x) - f''(x)$$

y cancelando factores nos queda  $= f(x)$

$$\therefore (T^{-1} \circ T)(f(x)) = f(x) \quad \checkmark$$



5) Para cada uno de los siguientes sistemas de ecuaciones encuentre la base y la dimensión del subespacio de soluciones para el sistema homogéneo y luego encuentre todas las soluciones para el sistema de ecuaciones no homogéneo:

a) 
$$\begin{aligned} x_1 + 3x_2 &= 0 \\ 2x_1 + 6x_2 &= 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x_1 + 3x_2 &= 5 \\ 2x_1 + 6x_2 &= 10 \end{aligned}$$

Para la homogénea tenemos la siguiente matriz

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 3 = 0 \\ 2 & 6 = 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{sacamos su rango} \\ \text{diagonalizando} \\ \text{aplicando } f_1(-2) + f_2 \end{array} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 3 = 0 \\ 0 & 0 = 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{es de rango 1}$$

Y su dimensión  $= 2 - 1 = 1$  y podemos sacar la solución  $\begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \left\{ \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$  es una base de  $K$ , donde  $K$  es el conjunto de todas las soluciones

Para la no homogénea tenemos la siguiente matriz

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 = 5 \\ 2 & 6 = 10 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{sacamos su rango} \\ \text{diagonalizando} \\ \text{aplicando } f_1(-2) + f_2 \end{array} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 3 = 5 \\ 0 & 0 = 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{es de rango 1}$$

y su dimensión  $= 2 - 1 = 1$  y podemos sacar la solución  $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ tal que } t \in \mathbb{R} \right\}$  es el conjunto de todas las soluciones.

$$b) \quad 2x_1 + x_2 - x_3 = 0$$

$$x_1 - x_2 + x_3 = 0$$

$$x_1 + 2x_2 - 2x_3 = 0$$

$$2x_1 + x_2 - x_3 = 5$$

$$x_1 - x_2 + x_3 = 1$$

$$x_1 + 2x_2 - 2x_3 = 4$$

Para la homogénea tenemos la siguiente matriz

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & = 0 \\ 1 & -1 & 1 & = 0 \\ 1 & 2 & -2 & = 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{f}_1 \text{ con } f_2]{\text{intercambiamos}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & = 0 \\ 2 & 1 & -1 & = 0 \\ 1 & 2 & -2 & = 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_1(-2)+f_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & = 0 \\ 0 & 3 & -3 & = 0 \\ 1 & 2 & -2 & = 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_1(-1)+f_3}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & = 0 \\ 0 & 3 & -3 & = 0 \\ 0 & 3 & -3 & = 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_2/3} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & = 0 \\ 0 & 1 & -1 & = 0 \\ 0 & 3 & -3 & = 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_1+f_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & = 0 \\ 0 & 1 & -1 & = 0 \\ 0 & 3 & -3 & = 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_2(-3)+f_3}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & = 0 \\ 0 & 1 & -1 & = 0 \\ 0 & 0 & 0 & = 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} \text{es rango } 2, \\ \text{entonces su} \\ \dim(K) = 3 - 2 = 1 \end{matrix}$$

y podemos sacar la solución  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

entonces  $\left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$  es una base de  $K$ , donde  $K$  es el conjunto de todas las soluciones

Para la no homogénea, tenemos la siguiente matriz

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 5 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -2 & 4 \end{pmatrix} \text{ intercambiamos } f_1 \text{ con } f_2 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 5 \\ 1 & 2 & -2 & 4 \end{pmatrix} f_1(-2) + f_2$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & -3 & 3 \\ 1 & 2 & -2 & 4 \end{pmatrix} f_1(-1) + f_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & -3 & 3 \\ 0 & 3 & -3 & 3 \end{pmatrix} = f_2/3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & -3 & 3 \end{pmatrix} f_2(1) + f_3$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & -3 & 3 \end{pmatrix} f_2(-3) + f_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ esto por la fila 3 la matriz es de rango 2, entonces su } \dim(R) = 3 - 2 = 1$$

y sacamos el  $x_1 = 2$ ,  $x_2 = 2$ ,  $x_3 = 1 \Rightarrow \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  como solución y base

entonces  $K = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\}$  como conjunto de todas las soluciones ✓