Idősorok szűrése

Ferenci Tamás tamas.ferenci@medstat.hu

Utoljára frissítve: 2023. május 12.

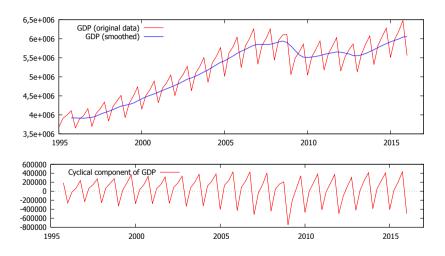
Tartalom

Idősorok szűrése

Célunk

- Szeretnénk elkülöníteni a trendet és a ciklikus komponenseket (szezon + ciklus); ez számos közgazdasági kérdésnél fontos feladat
- Egy lehetséges megoldás: "paraméteres szűrés", azaz előírjuk a függvényformát és regresszióval megbecsüljük
- Igazából ezt megtettük az előbb is: megadtuk a trendet (lineáris vagy kvadratikus), megadtuk a szezonalitást (ezt nem-paraméteresen), és a látott reziduum a kiszűrt ciklus (+zaj) volt, ha van ilyen
- De ez függ a függvényforma-választás helyességén; nem lehetne ilyen feltevések nélkül is megtenni?
- Hogyne, például átlagoljunk ki évenként!
- Nem a legjobb, abrupt ugrások év végén, átlagoljunk inkább folyamatosan, mintegy csúszóablakot végigtolva (így is mindig négy különböző szezon lesz benne!)

Motiváló példa



Mozgóátlagolás

Ez volt az (egyszerű) mozgóátlag:

$$y'_t = \frac{y_t + y_{t-1} + y_{t-2} + \ldots + y_{t-p}}{p+1}$$

- (Néha nem visszafelé átlagolnak, hanem az eredmény az átlagolt ablak közepén van ("centrált" mozgóátlag), a dolognak nincs nagy jelentősége: ez talán kicsit jobban néz ki, viszont jövőbeli megfigyeléseket is igényel)
- Ez azt jelenti, hogy minden megfigyelés ugyanolyan súlyú; kézenfekvő gondolat, hogy a régebbiek kevésbé számítsanak
- Például:

$$y'_{t} = \frac{py_{t} + (p-1)y_{t-1} + (p-2)y_{t-2} + \ldots + y_{t-(p-1)}}{p + (p-1) + (p-2) + \ldots + 1}$$

• Ez az ún. súlyozott mozgóátlag

Exponenciális mozgóátlag

Ökonometriában gyakoribb az exponenciális súlyozás:

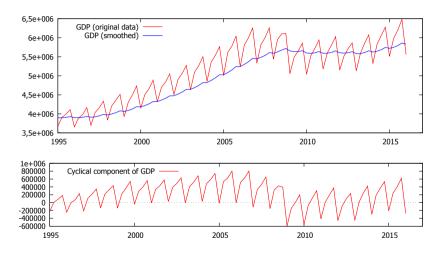
$$y_t' = \alpha y_t + (1 - \alpha) y_{t-1}',$$

hiszen ez nyilván annak felel meg, hogy

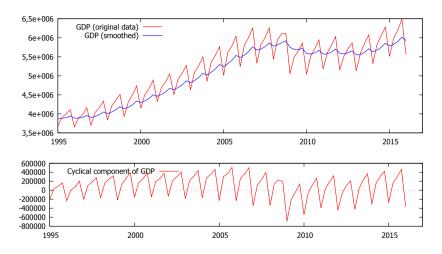
$$y'_{t} = \alpha y_{t} + (1 - \alpha) \alpha y_{t-1} + (1 - \alpha)^{2} \alpha y_{t-2} + \dots + (1 - \alpha)^{t-2} \alpha y_{2} + (1 - \alpha)^{t-1} \alpha y_{1} + (1 - \alpha)^{t} \alpha y_{0}$$

- (Az y_0 kezdőértéket nekünk kell megadni, a tipikus választások: y_1 , az első néhány megfigyelés átlaga, az egész idősor átlaga; a következő példákban az első 4 megfigyelés átlaga került alkalmazásra)
- Tehát az ablak egyre nyúlik (végig az egész tartomány), és a súlyok exponenciálisan csengenek le

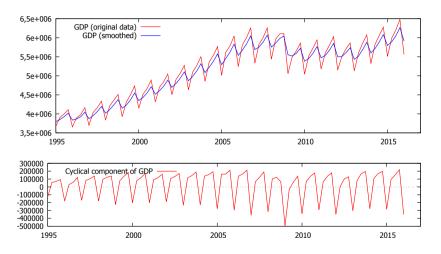
Negyedéves GDP exponenciális mozgóátlagolása, lpha=0.1



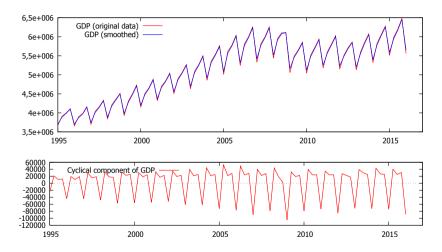
Negyedéves GDP exponenciális mozgóátlagolása, $\alpha=0.2$



Negyedéves GDP exponenciális mozgóátlagolása, lpha=0.5



Negyedéves GDP exponenciális mozgóátlagolása, lpha=0.9



Lineáris szűrő

• Az egyszerű és a súlyozott mozgóátlag speciális esete annak, hogy

$$y'_t = a_0 y_t + a_1 y_{t-1} + \ldots + a_p y_{t-p} = \sum_{i=0}^p a_i y_{t-i}$$

- ullet Például egyszerű mozgóátlagra $a_i=1/\left(p+1
 ight)$
- Lényegében diszkrét konvolúció
- Ezt hívjuk lineáris szűrőnek, a tulajdonságait értelemszerűen teljes mértékben meghatározzák az a₀, a₁,..., a_p szűrőegyütthatók
- Roppant érdekes kérdés, hogy a szűrt idősor hogyan néz ki az eredetihez képest a szűrőegyütthatók függvényében, lehet otthon kísérletezgetni...

Hodrick-Prescott-szűrő

- Különösen makroökonómiában népszerű
- Alapgondolat: a trend (g_t) követi az idősort (azaz az $y_t g_t$ kicsi), de nem nagyon ugrándozva (azaz g_t sima)
- A megoldandó feladat:

$$\min_{\left\{g_{t}\right\}_{t=1}^{T}} \sum_{t=1}^{T} \left(y_{t} - g_{t}\right)^{2} + \lambda \sum_{t=2}^{T-1} \left[\left(g_{t+1} - g_{t}\right) - \left(g_{t} - g_{t-1}\right)\right]^{2}$$

- Első tag: mennyire követi jól az idősort a trend, második tag: mennyire "rángatózik" a trend
- A λ együttható határozza meg a két szempont egymáshoz viszonyított fontosságát ($\lambda=0$: a trend nem kell, hogy sima legyen \to pontosan az idősor lesz; $\lambda\to\infty$: trend legyen tökéletesen sima, nem érdekes, hogy mennyire követi az idősort \to egyenes lesz)
- Negyedéves adatokra a tipikus választás $\lambda=1600$

A HP-szűrő matematikája I.

- Az érdekes az, hogy a fenti minimalizációs feladatnak van zárt alakú megoldása!
- Legyen **y** az y_t -k, **g** a g_t -k vektora és legyen

$$\mathbf{Q}_{(T-2)\times T} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & -2 & 1 \end{pmatrix},$$

ekkor a megoldandó feladat

$$\min_{\mathbf{g}} \left(\mathbf{y} - \mathbf{g} \right)^T \left(\mathbf{y} - \mathbf{g} \right) + \lambda \left(\mathbf{Q} \mathbf{g} \right)^T \left(\mathbf{Q} \mathbf{g} \right)$$

A HP-szűrő matematikája II.

Deriválva g szerint:

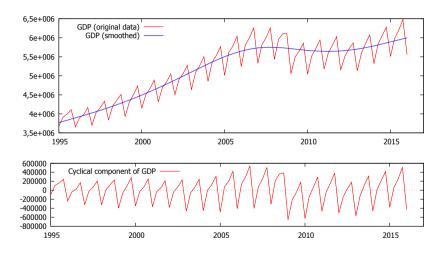
$$-2\mathbf{y} + 2\mathbf{g} + 2\lambda \mathbf{Q}^T \mathbf{Q} \mathbf{g}$$

 Egyenlővé téve nullával és megoldva (a másodrendű feltételek teljesülnek ahhoz, hogy ez tényleg minimum legyen):

$$-2\mathbf{y} + 2\mathbf{g} + 2\lambda \mathbf{Q}^T \mathbf{Q} \mathbf{g} = 0 \Rightarrow \widehat{\mathbf{g}} = (\mathbf{I} + \lambda \mathbf{Q}^T \mathbf{Q})^{-1} \mathbf{y}$$

(A megoldás mindegyik megfigyeléstől függ)

Negyedéves GDP HP-szűrése, $\lambda=1600$



A HP-szűrő kritikája

Érdekes olvasmány: Hamilton, James D. "Why You Should Never Use the Hodrick-Prescott Filter." (2016). http://econweb.ucsd.edu/~jhamilto/hp.pdf.

Egyéb szűrők

- Több szűrő viselkedése alapvetően frekvencia-tartományon érthető meg
- Trend/ciklus szétválasztás: aluláteresztő szűrés (mert a trend az, ami lassan változik, a ciklus az, ami gyorsabban, persze kérdés, hogy hol a határ)
- Igazából már az egyszerű mozgóátlag is egy aluláteresztő szűrő volt!
- Vagy: LOESS-használata (STL-dekompozíció)