

# Soft-body dynamics: Cloth Simulation

Fernanda Maria de Souza Matias Giuliano Gutierrez Benitez

Professor André Tavares



Joinville, 29 de Setembro de 2020.

#### **Soft-body dynamics**

- → Campo da computação gráfica que se concentra em simulações físicas visualmente realistas do movimento e das propriedades de objetos deformáveis.
- → As aplicações do Soft-body dynamics são bastante amplas:
  - Simulações de músculos, gordura, cabelo e partes do corpo.
  - Deformação de materiais como tecidos.
  - Modelagens de roupas no corpo humano.



Figura 1 - Exemplo simulação roupas. Fonte:

Blog 3DGladiator.

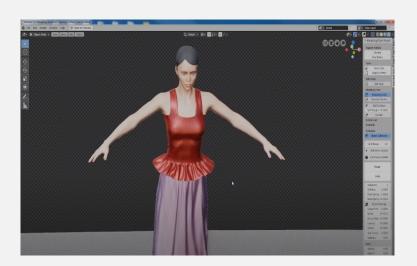


Figura 2 - Exemplo simulação roupas. Fonte:
Youtube.

## Soft-body dynamics - Modelo massa-mola

→ Nessa abordagem, o corpo é modelado como um conjunto de massas pontuais (nós) conectadas por molas elásticas sem peso ideais obedecendo a lei de Hooke.

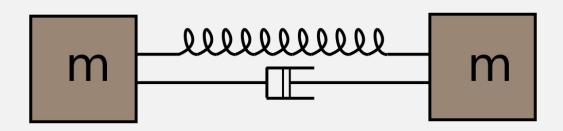


Figura 3 - Modelo massa-mola. Fonte: SóFísica.

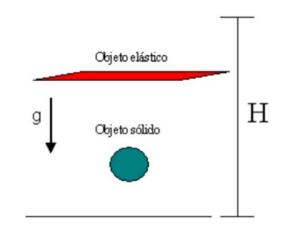
- → Aplicando a Segunda Lei de Newton nos pontos de massa:
  - Forças externas possíveis:
    - Contato;
    - Gravidade;

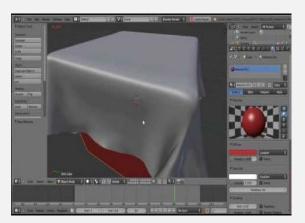


Vento...

#### Simulação de Tecido

- → Simulação de tecido é o termo usado para a modelagem de tecidos dentro de um programa de computador, geralmente no contexto da computação gráfica 3D.
- → Os simuladores de tecido são geralmente baseados em modelos de mola em massa, em duas categorias:
  - Tecido à base de força
  - Dinâmica baseada na posição





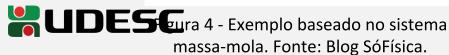


Figura 5 - Exemplo simulação de Tecido. Fonte: Youtube.

#### Colisões

→ Iterações entre o Soft-body e seu ambiente são muito importantes para obter resultados realistas à vista.

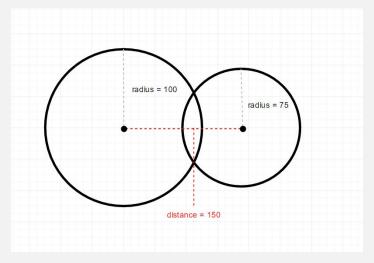


Figura 6 - Exemplo de Colisão. Fonte: Happy Coding.

→ Deteção rápida de colisões evita a sobreposição de objetos.





### Obrigado

**UDESC – Universidade do Estado de Santa Catarina** 

fernandamsouza833@gmail.com matiguti17@gmail.com