Modelos e Algoritmos para Problemas Integrados de Distribuição e Roteamento

Fernando Afonso Santos

Orientador: Geraldo Robson Mateus Co-orientador: Alexandre Salles da Cunha

Defesa de Projeto de Tese Programa de Pós-Graduação em Ciência da Computação Universidade Federal de Minas Gerais

Sumário

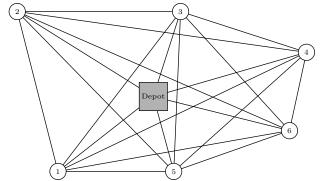
- 1 Introdução
- 2 VRPCD
- 3 PDPCD
- 4 2EVRP
- Cronograma

 O Problema de Roteamento de Veículos (PRV) foi proposto por Dantzig e Ramser (1951)

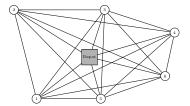
Definição do PRV

- G = (V, A) é um grafo direcionado
 - $V = \{0, 1, ..., n\}$
 - $A = \{(i,j) : i,j \in V; i \neq j\}$
- Cada vértice i ∈ V \ {0} está associado a uma demanda q_i > 0
- Frota homogênea de K veículos com capacidade Q
- Cada vértice deve ser visitado exatamente uma vez para atender sua demanda
- Ao associar custos c_{ij}, ∀(i, j) ∈ A, o PRV consiste em encontrar a solução de menor custo em G

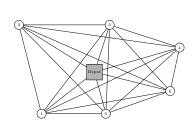
Exemplo de PRV: $V = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6\}$ $d_i = 1, \forall i \in V \setminus \{0\}$ Q = 4, K = 2

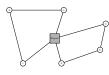


Exemplo de PRV:
$$V=\{0,1,2,3,4,5,6\}$$
 $d_i=1, \forall i\in V\setminus\{0\}$ $Q=4,\ K=2$

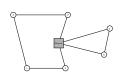


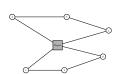
Exemplo de PRV: $V = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6\}$ $d_i = 1, \forall i \in V \setminus \{0\}$ Q = 4, K = 2













- Variações clássicas do PRV
 - PRV com Janelas de Tempo
 - PRV com Múltiplos Depósitos
 - PRV com Coleta e Entrega
- No PRV e suas variações clássicas, considera-se que o depósito funcione como uma garagem ou armazém
- Nos últimos anos empresas e operadores de logística têm proposto expandir a funcionalidade destes armazéns
- Em alguns contextos, os armazéns também podem servir para a consolidação de cargas, que consiste em organizá-las e prepará-las para a entrega
- Entre os armazéns com esta funcionalidade, destacam-se
 - Cross-Dockings (CD)
 - Satellites



- Recentemente, autores têm proposto novas variações do PRV que se adequem a estes novos cenários de roteamento
- Além das decisões de roteamento, são consideradas também decisões sobre a manipulação das mercadorias nos armazéns
- Entre os principais problemas se destacam
 - PRV com Cross-Docking (Vehicle Routing Problem with Cross-Docking - VRPCD)
 - PRV com Dois Elos (Two-Echelon Vehicle Routing Problem - 2EVRP)
- Neste projeto de tese, concentramos nossos estudos em modelos e algoritmos para a solução destes problemas

Sumário

- 1 Introdução
- 2 VRPCD
- 3 PDPCD
- 4 2EVRP
- Cronograma

Definições

Cross-Docking

- Recebe mercadorias coletadas por um conjunto de veículos e permite que estas sejam consolidadas antes de serem encaminhadas para a entrega
- A consolidação pode ter motivação operacional ou econômica
 - Operacional: Pesagem das cargas, embalagem, gestão de cadeias de suprimentos, etc
 - Econômica: Arranjo das cargas nos veículos, de forma a minimizar os custos de roteamento
- Não possui estoque de longo prazo. As cargas podem permanecer no armazém por um curto período, no máximo 24h

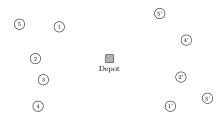
Definições

A integração do PRV com a consolidação de mercadorias no *Cross-Docking* dá origem a um novo problema: o Problema de Roteamento de Veículos com *Cross-Docking* (VRPCD)

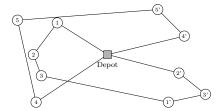
VRPCD

- $G = (\{S, C, 0\}, A_S \cup A_C), S = \{1, ..., n\}, C = \{1', ..., n'\} \text{ e } 0$ são os fornecedores, consumidores e o *Cross-Docking*
- $A_S = \{(i,j) : i,j \in S \cup \{0\}\}, \ A_C = \{(i,j) : i,j \in C \cup \{0\}\}\}$
- n requisições dadas por $P = \{p_i := (i, i', q_i) : i = 1, ..., n\}$: carga $q_i > 0$ é coletada em $i \in S$ e entregue em $i' \in C$
- Uma frota homogênea de K veículos com capacidade Q é disponível no Cross-Docking para atender as requisições
- Dados custos c_{ij} nos arcos e c_i para trocar a carga q_i no
 CD, o VRPCD consiste em definir 2K rotas e a estratégia de consolidação que minimize o custo total

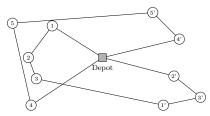
PRV com Coleta e Entrega



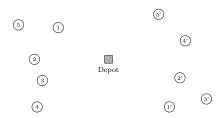
PRV com Coleta e Entrega



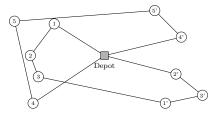
PRV com Coleta e Entrega



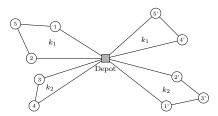
PRV com Cross-Docking



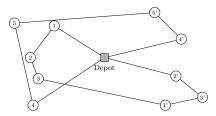
PRV com Coleta e Entrega



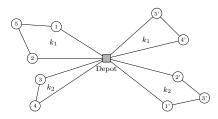
PRV com Cross-Docking

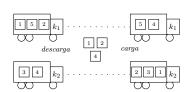


PRV com Coleta e Entrega



PRV com Cross-Docking





Trabalhos Relacionados

- O VRPCD foi introduzido por Lee et al. (2006)
 - Não foram considerados custos para a troca de mercadorias durante a consolidação
 - Problema com janelas de tempo tanto nos vértices quanto no Cross-Docking
- Wen et al. (2009) solucionaram um problema semelhante, considerando permitindo a consolidação assíncrona de mercadorias no docking
- Diversos trabalhos lidam apenas com o problema de consolidação no docking
 - Yu e Egbelu (2008)
 - Chen e Lee (2009)
 - Boysen et al (2010)

Trabalhos Desenvolvido

- Foram propostas duas formulações matemáticas para solucionar o VRPCD
- Ambas as formulações apresentam um número exponencial de variáveis
- Para a solução das formulações foi utilizada a técnica de decomposição de geração de colunas e respectivos algoritmos Branch-and-price (BP)

Introdução VRPCD PDPCD 2EVRP Cronograma

Formulação Matemática #1

- O modelo lida com rotas para fornecedores e consumidores de forma independente
- Os conjuntos R e R' denotam o conjunto de rotas viáveis para visitar fornecedores e consumidores

Parâmetros

- $c_r(c_{r'})$: custo de roteamento (soma dos custos dos arcos) da rota $r \in R$ ($r' \in R'$)
- $a_{ir} \in \{0, 1\}$: a rota r visita o vértice i ou não

Variáveis de decisão

- $\lambda_r^k \in \{0, 1\}$: a rota $r \in R$ é percorrida ou não pelo veículo k
- $\gamma_{r'}^k \in \{0,1\}$: a rota $r' \in R'$ é percorrida ou não pelo veículo k
- τ_i^k : a carga q_i é carregada/descarregada pelo veículo k no *Cross-Docking*

Formulação Matemática #1

$$\min \sum_{r \in R} c_r \sum_{k \in K} \lambda_r^k + \sum_{r' \in R'} c_{r'} \sum_{k \in K} \gamma_{r'}^k + \sum_{k \in K} \sum_{i \in S} c_i^k \tau_i^k$$
 (1)

$$\sum \lambda_r^k = 1 \qquad k = 1, ..., K$$
 (2)

$$\sum \gamma_{r'}^{k} = 1$$
 $k = 1, ..., K$ (3)

$$\sum a_{ir} \sum_{r}^{K} \lambda_{r}^{k} = 1 \qquad \forall i \in S$$
 (4)

$$\sum_{r'\in R'} a_{i'r'} \sum_{k=1}^{K} \gamma_{r'}^k = 1 \qquad \forall i'\in C$$
 (5)

$$\sum \lambda_r^k a_{ir} - \sum \gamma_{r'}^k a_{i'r'} + \tau_i^k \ge 0 \qquad \forall p_i \in P, \ k = 1, ..., K$$
 (6)

$$-\sum \lambda_r^k a_{ir} + \sum \gamma_{r'}^k a_{i'r'} + \tau_i^k \ge 0 \qquad \forall p_i \in P, \ k = 1, ..., K$$
 (7)

$$\lambda \in \mathbb{B}^{K|R|}, \gamma \in \mathbb{B}^{K|R'|}, \tau \in \mathbb{B}^{Kn}.$$
 (8)

Formulação Matemática #1

- A formulação (1)-(8) conta com um número exponencial de variáveis
- A enumeração explícita de todas as variáveis torna sua solução impraticável para problemas de médio ou grande porte
- Para a solução do modelo, foi utilizada a técnica de enumeração implícita de variáveis através da geração de colunas e branch-and-price

Introdução VRPCD PDPCD 2EVRP Cronograma

Geração de Colunas #1

O Problema Linear Master (PLM) da Formulação #1 é obtido ao considerar a formulação (1)-(7) e

$$\lambda_r^k \ge 0 \qquad \forall r \in R, \, k = 1, ..., K \tag{9}$$

$$\gamma_{r'}^{k} \ge 0$$
 $\forall r' \in R', k = 1, ..., K$ (10)

$$0 \le \tau_r^k \le 1 \qquad \forall p_i \in P, \ k = 1, ..., K \tag{11}$$

Além disto, considera-se inicialmente um subconjunto do PLM, no qual R e R' são substituidos por conjuntos restritos $\hat{R} \subset R$ e $\hat{R}' \subset R'$ ($|\hat{R}| << |R|, |\hat{R}'| << |R'|$). A este problema da-se o nome de Problema Linear Master Restrito (PLMR)

Definição das rotas iniciais

Os conjuntos \hat{R} e \hat{R}' são gerados através de um algoritmo guloso que define uma K partição viável em capacidade nos conjuntos S e C (solução básica viável para (1)-(7), (9)-(11))

- Resolve-se o PLMR e obtem-se os valores das variáveis duais associadas às restrições (2)-(7)
 - (2) $\{\alpha^k \in \mathbb{R} : k = 1, ..., K\}$ (3) $\{\beta^k \in \mathbb{R} : k = 1, ..., K\}$

- (4) $\{\theta_i \in \mathbb{R} : i \in S\}$ (5) $\{\mu_{i'} \in \mathbb{R} : i' \in C\}$ (6) $\{\pi_i^k \in \mathbb{R}_+ : k = 1, ..., K, p_i \in P\}$ (7) $\{\chi_i^k \in \mathbb{R}_+ : k = 1, ..., K, p_i \in P\}$
- Novas variáveis $r \in R \setminus \hat{R}$ ($r' \in R' \setminus \hat{R'}$) podem ser adicionadas ao PLMR, caso violem as restrições

$$\alpha^k + \sum_{i \in S} a_i^i \theta_i + \sum_{i \in S} a_r^i \pi_i^k - \sum_{i \in S} a_r^i \chi_i^k \le c_r \quad \forall r \in R \setminus \hat{R}, \ k = 1, ..., K \quad (12)$$

$$\beta^k + \sum_{i' \in C} b_{r'}^{i'} \mu_{i'} - \sum_{i' \in C} b_{r'}^{i'} \pi_i^k + \sum_{i' \in C} b_{r'}^{i'} \chi_i^k \le c_{r'} \quad \forall r' \in R' \setminus \hat{R'}, \ k = 1, ..., K \ (13)$$

• Adiciona-se os custos $-\theta_i - \pi_i^k + \chi_i^k$ aos vértices $i \in S$ $(-\mu_i - \pi_i^k + \chi_i^k)$ adicionados a $i' \in C$) e o subproblema de geração de colunas consiste em resolver um caminho mínimo elementar com restrição de capacidade

- Para a solução dos subproblemas de geração de colunas foi implementado um algoritmo de Programação Dinâmica (PD) proposto por Feillet et al. (2004)
- O algoritmo utiliza labels para representar subcaminhos
 - Todos os labels iniciam no Cross-Docking e são estendidos para vértices adjacentes, cuja extensão seja viável
 - A extensão de um label a um adjacente origina outro label
 - Antes de um novo label ser incluido como candidato a caminho ótimo, ele passa por um teste de dominância

Dominância de labels

O *label l*₁ domina l_2 caso ambos terminem no mesmo vértice, $c_{l_1} < c_{l_2}$ e todas as possíveis extensões de l_2 também sejam possíveis para l_1

 O algoritmo investiga todos os labels n\u00e3o dominados que representem rotas vi\u00e1veis e seleciona aquele de menor custo



Branching #1

- A cada iteração, 2K subproblemas são resolvidos e as rotas que violam (12) e (13) são adicionadas ao PLMR
- Quando não forem encontradas rotas que violem (12) e (13), a solução de PLM foi encontrada através do PLMR
- Caso a solução do PLMR seja inteira, ela também é ótima para (1)-(8) e o algoritmo para. Caso contrário:

Branching em variáveis de consolidação: $\tau_i^k = \{0, 1\}$

Branching #1

- A cada iteração, 2K subproblemas são resolvidos e as rotas que violam (12) e (13) são adicionadas ao PLMR
- Quando não forem encontradas rotas que violem (12) e (13), a solução de PLM foi encontrada através do PLMR
- Caso a solução do PLMR seja inteira, ela também é ótima para (1)-(8) e o algoritmo para. Caso contrário:

Branching em variáveis de consolidação: $\tau_i^k = \{0, 1\}$

ná	5	restrições associadas
	i	$ au_{i}^{k} = 0, \;\; \sum_{r \in R} a_{r}^{i} \lambda_{r}^{k} = 1, \;\; \sum_{r' \in R'} b_{r'}^{i'} \gamma_{r'}^{k} = 1$
i	i	$ au_{i}^{k} = 0, \;\; \sum_{r \in R} a_{r}^{i} \lambda_{r}^{k} = 0, \;\; \sum_{r' \in R'} b_{r'}^{i'} \gamma_{r'}^{k} = 0$
ii	i	$ au_{i}^{k} = 1, \; \sum_{r \in R} a_{r}^{i} \lambda_{r}^{k} = 1, \; \sum_{r' \in R'} b_{r'}^{i'} \gamma_{r'}^{k} = 0$
İ۱	/	$ au_{i}^{k} = 1, \;\; \sum_{r \in R} a_{r}^{i} \lambda_{r}^{k} = 0, \;\; \sum_{r' \in R'} b_{r'}^{i'} \gamma_{r'}^{k} = 1$

Detalhes de Implementação #1

- O método de estabilização de pontos interiores foi implementado, a fim de acelerar a convergência do algoritmo em avaliar o PLM
- Foi implementada uma heurística para obter um limite primal inicial para o problema

Heurística de Geração de Colunas

- Substitui os conjuntos R e R' do modelo (1)-(8) por \hat{R} e \hat{R}' , obtidos do PLMR ao avaliar o nó raiz
- Utiliza um solver para solucionar o Programa Inteiro Restrito associado
- O pacote de otimização CPLEX foi usado como LP e MIP solver



Comentários

- Embora o modelo (1)-(8) trate de forma independente as rotas nos conjuntos S e C, permitindo reduzir a dimensão dos subproblemas, ele apresenta uma grande simetria
- Uma mesma rota $r \in R$ ($r' \in R'$) pode ser precificada para qualquer veículo, dificultando a convergência de BP#1
- Devido a esta simetria, as variáveis τ_i^k assumem valor 0 em qualquer solução do PLM, independente do custo de troca c_i
- Por este motivo, foi proposto um segundo modelo (e respectivo algoritmo) que n\u00e3o apresente esta simetria

Introdução VRPCD PDPCD 2EVRP Cronograma

Formulação Matemática #2

 Neste modelo, as rotas do conjunto R consideram a visita dos veículos aos fornecedores e aos consumidores, incluindo o retorno ao Cross-Docking para a consolidação

Parâmetros

- c_r: soma dos custos dos arcos da rota r ∈ R
- $a_{ir} \in \{0, 1\}$: a rota r visita o vértice i ou não
- $b_{ir} = \max(0, a_{i'r} a_{ir})$: o consumidor i' é visitado pela rota r, mas seu respectivo fornecedor i não é

Variáveis de decisão

- $\lambda_r \in \{0,1\}$: a rota $r \in R$ é executada ou não por algum veículo na solução
- $\tau_i \in \{0, 1\}$: a carga q_i é coletada e entregue pela mesma rota ou é coletada por uma rota e entregue por outra rota

Formulação Matemática #2

$$\min \quad \sum_{r \in R} c_r \lambda_r + \sum_{p_i \in P} c_i \tau_i \tag{14}$$

$$\sum_{r \in R} \lambda_r = K \tag{15}$$

$$\sum_{r} a_{ir} \lambda_r = 1 \qquad \forall i \in V \setminus \{0\}$$
 (16)

$$\tau_i - \sum_{r \in P} b_{ir} \lambda_r \ge 0 \qquad \forall p_i \in P$$
 (17)

$$\lambda \in \mathbb{B}^{|R|}, \tau \in \mathbb{B}^n \tag{18}$$

O PLM é obtido considerando-se o modelo (14)-(17) e

$$\lambda_r \ge 0 \qquad \forall r \in R \tag{19}$$

$$0 \le \tau_i \le 1 \qquad \forall p_i \in P \tag{20}$$

- No PLMR assume-se que um conjunto restrito de rotas
 ^R ⊂ R (|R| << |R|) substitui o conjunto R no PLM
 (14)-(17), (19)-(20)
- O procedimento para geração de um conjunto inicial R é similar ao descrito para o BP#1

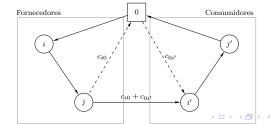
 Soluciona-se o PLMR e obtém-se os valores das variáveis duais associadas às restrições (15), (16) e (17)

(15)
$$\{\alpha \in \mathbb{R}\}, \quad (16) \{\theta_i \in \mathbb{R} : i \in V \setminus \{0\}\}, \quad (17) \{\chi_i \in \mathbb{R}_+ : p_i \in P\}$$

• Procura-se por rotas $r \in R \setminus \hat{R}$ que violem

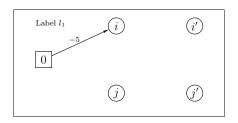
$$\alpha + \sum_{i \in V \setminus \{0\}} a_{ir} \theta_i - \sum_{p_i \in P} b_i r \chi_i \le c_r$$
 (21)

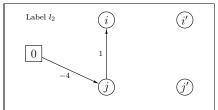
• Considera-se os custos $c'_{ij} = c_{ij} - \theta_j, \forall (i,j) \in A'$



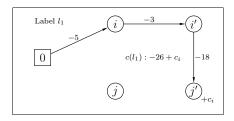
- O subproblema de geração de colunas é uma modificação do subproblema apresentado em BP#1
- O caminho mínimo deve considerar o custo de troca das cargas (caso ocorra), além dos custos nos arcos
- Novas regras de dominância devem ser implementadas no algoritmo de PD implementado inicialmente

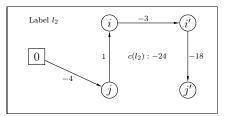
- O subproblema de geração de colunas é uma modificação do subproblema apresentado em BP#1
- O caminho mínimo deve considerar o custo de troca das cargas (caso ocorra), além dos custos nos arcos
- Novas regras de dominância devem ser implementadas no algoritmo de PD implementado inicialmente





- O subproblema de geração de colunas é uma modificação do subproblema apresentado em BP#1
- O caminho mínimo deve considerar o custo de troca das cargas (caso ocorra), além dos custos nos arcos
- Novas regras de dominância devem ser implementadas no algoritmo de PD implementado inicialmente





- As alterações realizadas nas regras de dominância do algoritmo de PD, fazem com que menos labels sejam descartados quando $c_i > 0$
- Como consequência, o algoritmo tende a piorar seu desempenho na solução dos subproblemas
- Foram implementados algoritmos alternativos para solução dos subproblemas
 - Branch-and-cut (BC) adaptado de Jepsen et al. (2008)
 - Heurística GRASP

Branching #2

- O processo de geração de colunas é executado enquanto existirem rotas que violem (21)
- Quando tais rotas não forem encontradas por PD ou BC,
 PLMR apresenta o limite de relaxação linear de PLM
- Caso todas as variáveis $\lambda_r: r \in \hat{R}$ apresentem valores inteiros, PLMR apresenta a solução ótima para o VRPCD
- No contrário, executa-se branching nas variáveis de arco x_{ij}, obtidas do PLMR como

$$\mathbf{x}_{ij} = \sum_{r \in \hat{R}} \mathbf{a}_{ijr} \lambda_r$$

• Cria-se 2 nós na ávore de *branching* ao fixar $x_{ij} = \{0, 1\}$

Detalhes de Implementação #2

- Assim como em BP#1, a Heurística de Geração de Colunas foi implementada
 - Substitui R por R no modelo (14)-(18) ao fim do nó raiz
- O algoritmo usa PD ou GRASP + BC para a solução dos subproblemas
- No segundo caso, BC é invocado apenas quando GRASP não é capaz de encontrar rotas de custo reduzido negativo
- Algoritmos codificados em C++, usando CPLEX como LP e MIP solver

Instâncias

- Instâncias propostas por Wen et al.
 - Baseadas em informações reais, fornecidos por uma empresa de logística
 - Capacidade dos veículos é apertada
- Instâncias modificadas de Solomon
 - A modificação consiste em separar geograficamente fornecedores e consumidores
 - Veículos com capacidade para visitar um grande número de vértices
- Para ambos os grupos, foram extraídas instâncias com n = {10, 15, 20, 25, 30}
- Os custos de troca foram empiricamente definidos como $c_i = \{0, 20, 40\}$ para o primeiro grupo de instâncias e $c_i = \{0, 10, 20\}$ para o segundo

- Compara-se o desempenho de BP#1 e BP#2 ao solucionar os dois conjuntos de instâncias
- Além dos algoritmos apresentados, foi proposto um modelo de fluxos para o VRPCD
- O modelo de fluxos, foi solucionado pelo usando o pacote MIP do CPLEX usando a opção de multi-threading com até 4 threads simultâneas
- Experimentos executados em um Intel Core 2 Quad 2.2GHz com 4 Gigas de memória RAM
- Limite de tempo de 4 horas imposto na execução do algoritmo

			BF	P#1			Fluxo			
n	id	LP	BLB	BUB	gap(%)	LP	BLB	BUB	gap(%)	gap(%)
	а	1659.9	1659.9	1659.9	-	1659.9	1659.9	1659.9	-	-
	b	2064.3	2130.1	2130.1	-	2064.3	2130.1	2130.1	-	-
10	С	1900.8	1921.9	1921.9	-	1900.8	1921.9	1921.9	-	-
	d	1748.0	1776.9	1776.9	-	1748.0	1776.9	1776.9	-	-
	е	1942.9	1950.5	1950.5	-	1942.9	1950.5	1950.5	-	-
	а	2594.0	2594.0	2594.0	-	2594.0	2594.0	2594.0	-	2.6
	b	2892.7	2903.4	2929.6	0.89	2892.7	2892.8	2931.2	1.3	8.0
15	С	2692.9	2703.7	2742.3	1.14	2692.9	2719.7	2742.3	0.83	9.2
	d	2622.4	2628.8	2679.7	1.9	2622.4	2625.0	2679.6	2.04	7.9
	е	2818.4	2821.4	2852.8	1.1	2818.4	2842.4	2852.8	0.36	6.2
	а	4621.0	4621.0	4628.1	0.15	4621.0	4624.7	4628.1	0.07	N/A
	b	4321.0	4321.0	4389.9	1.57	4321.0	4323.5	4382.6	1.35	38.2
30	С	4725.1	4725.1	4752.0	0.57	4725.1	4728.3	4752.3	0.51	39.6
	d	4178.6	4178.6	4209.3	0.73	4178.6	4178.6	4301.1	2.85	26.8
	е	4550.9	4550.9	4653.0	2.19	4550.9	4550.9	4660.9	2.36	36.3

Tabela: Instâncias adaptadas de Wen et. al, $c_i = 0, \, \forall p_i \in P$



			BF	P#1			Fluxo			
n	id	LP	BLB	BUB	gap(%)	LP	BLB	BUB	gap(%)	gap(%)
	а	1659.9	1809.8	1809.8	-	1809.8	1809.8	1809.8	-	-
	b	2064.3	2226.9	2226.9	-	2208.5	2226.9	2226.9	-	-
10	С	1900.8	2017.5	2017.5	-	2017.5	2017.5	2017.5	-	-
	d	1748.0	1890.4	1890.4	-	1888.0	1890.4	1890.4	-	-
	е	1942.9	2124.0	2124.0	-	2098.6	2124.0	2124.0	-	-
	а	2594.0	2784.4	2802.2	0.64	2802.2	2802.2	2802.2	-	7.1
	b	2892.7	3073.8	3073.8	-	3073.8	3073.8	3073.8	-	4.7
15	С	2692.9	2896.9	2938.5	1.41	2909.8	2938.5	2938.5	-	12.6
	d	2622.4	2768.0	2796.2	1.01	2786.3	2796.2	2796.2	-	9.6
	е	2818.4	3017.6	3027.9	0.34	3016.0	3027.9	3027.9	-	6.0
	а	4621.0	4649.7	5068.1	8.2	4859.1	4864.1	4864.1	-	44.8
	b	4321.0	4382.5	5018.5	12.6	4577.5	4577.5	4678.9	2.17	45.9
30	С	4725.1	4766.2	5150.7	7.4	5028.1	5028.2	5057.5	0.58	45.7
	d	4178.6	4217.6	4782.1	11.8	<u>4109.5</u>	4109.5	N/A	N/A	41.0
	е	4550.9	4582.4	5242.8	12.6	4443.0	4443.0	N/A	N/A	53.1

Tabela: Instâncias adaptadas de Wen et. al, $c_i = 40, \forall p_i \in P$



			В	P#1			Fluxo			
n	id	LP	BLB	BUB	gap(%)	LP	BLB	BUB	gap(%)	gap(%)
	c101	392.4	420.1	420.1	-	420.1	420.1	420.1	-	-
10	r101	373.3	373.8	373.8	-	373.8	373.8	373.8	-	-
	rc101	385.1	420.3	420.3	-	420.3	420.3	420.3	-	-
	c101	410.5	417.7	417.7	-	417.7	417.7	417.7	-	-
15	r101	437.8	455.0	455.0	-	455.0	455.0	455.0	-	-
	rc101	435.2	461.0	461.0	-	461.0	461.0	461.0	-	-
	c101	477.0	501.5	578.5	13.3	512.4	515.3	524.3	1.73	3.3
20	r101	474.7	494.6	1087.2	54.5	506.6	510.3	510.3	-	-
	rc101	501.3	531.7	714.7	25.6	547.5	550.8	572.1	3.73	8.7
	c101	545.8	554.5	766.9	27.7	616.7	617.0	618.3	0.2	22.5
25	r101	553.3	559.6	800.2	30	602.0	602.0	619.7	2.85	9.7
	rc101	623.6	644.2	949.2	32.1	712.3	712.3	748.4	4.82	21.9

Tabela: Instâncias adaptadas de Solomon, $c_i = 20, \forall p_i \in P$

Sumário

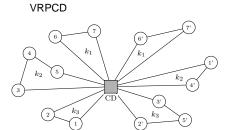
- 1 Introdução
- 2 VRPCD
- 3 PDPCD
- 4 2EVRP
- Cronograma

- No VRPCD, os veículos são obrigados a parar no Cross-Docking entre a coleta e entrega das cargas
- Os custos de entrega podem ser reduzidos ao realizar a consolidação das cargas, no entanto, existem casos onde o retorno ao docking pode fazer tais custos aumentarem
- A redução/diminuição dos custos de distribuição depende da posição geográfica dos fornecedores e consumidores

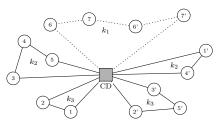
- Neste trabalho, propomos uma generalização do VRPCD, na qual o veículo pode evitar a consolidação das cargas no Cross-Docking
- Para isto, dois tipos de rotas são consideradas
 - Rotas CD: São as mesmas descritas para o VRPCD
 - Rotas Diretas: São rotas que coletam e entregam o mesmo conjunto de cargas, sem passar no CD para a consolidação. Estas rotas são as mesmas do Problema de Roteamento de Veículos com Coleta e Entrega
- A este novo problema, damos o nome de Pickup and Delivery Problem with Cross-Docking - PDPCD
- É proposta uma formulação matemática e um algoritmo BP para resolver o PDPCD

PDPCD

- $G = (\{S, C, 0\}, A_S \cup A_C \cup A_{SC}),$ $S = \{1, ..., n\}, C = \{1', ..., n'\}$ e 0 são os fornecedores, consumidores e o *Cross-Docking*
- $A_S = \{(i,j) : i,j \in S \cup \{0\}\},\ A_C = \{(i,j) : i,j \in C \cup \{0\}\},\ A_{SC} = \{(i,j) : i \in S, j \in C\}$
- n requisições dadas por $P = \{p_i := (i, i', q_i) : i = 1, ..., n\}$: carga $q_i > 0$ é coletada em $i \in S$ e entregue em $i' \in C$
- Uma frota homogênea de K veículos com capacidade Q
- Custos c_{ii} nos arcos e c_i para trocar a carga q_i no CD







Formulação Matemática

 Para se obter uma formulação para o PDPCD basta incluir o conjunto de rotas diretas viáveis R_d e uma variável binária δ_r, ∀r ∈ R_d no modelo (14)-(18)

min
$$\sum_{r \in R} c_r \lambda_r + \sum_{r \in R_d} c_r \delta_r + \sum_{i=1}^n c_i \tau_i$$
 (22)

$$\sum_{r \in R} \lambda_r + \sum_{r \in R_d} \delta_r = K \tag{23}$$

$$\sum_{r \in R} a_{ir} \lambda_r + \sum_{r \in R_d} a_{ir} \delta_r = 1 \qquad i \in V \setminus \{0\} \qquad (24)$$

$$\tau_i - \sum b_{ir} \lambda_r \ge 0 \qquad \qquad i = 1, \dots, n \qquad (25)$$

$$\lambda \in \mathbb{B}^{|R|}, \delta \in \mathbb{B}^{|R_d|}, \tau \in \mathbb{B}^n.$$
 (2)



 Discutiremos como o limite de relaxação linear do modelo (22)-(26) é avaliado

PLM

É dado por (22)-(25) e

$$\lambda_r \ge 0 \qquad \forall r \in R \tag{27}$$

$$\delta_r \ge 0 \qquad \forall r \in R_d \tag{28}$$

$$0 \le \tau_i \le 1 \qquad \forall p_i \in P \tag{29}$$

PLMR

Obtido ao substituir R e R_d no PLM por conjuntos restritos de rotas CD e diretas $\hat{R} \subset R$ e $\hat{R}_d \subset R_d$ ($\hat{R} << |R|$, $\hat{R}_d << |R_d|$)

 A condição de otimalidade do PLM é escrita usando-se as variáveis duais associadas às restrições (23), (24) e (25) ao solucionar o PLMR

(23)
$$\{\alpha \in \mathbb{R}\}$$
 (24) $\{\theta_i \in \mathbb{R} : i \in V \setminus \{0\}\}$ (25) $\{\chi_i \in \mathbb{R}_+ : p_i \in P\}$

Condição de otimalidade do PLM

$$\alpha + \sum_{i \in V \setminus \{0\}} a_{ir} \theta_i - \sum_{i=1}^n b_{ir} \chi_i \le c^r \qquad \forall r \in R \setminus \hat{R} \qquad (30)$$

$$\alpha + \sum_{i \in V \setminus \{0\}} a_{ir} \theta_i \le c^r \qquad \forall r \in R_d \setminus \hat{R}_d \quad (31)$$

- Dois subproblemas devem ser resolvidos para a precificação de rotas no PLMR
- O primeiro subproblema é o mesmo descrito para o algoritmo BP#2 na solução do VRPCD
- O segundo é uma modificação do subproblema de BP#1, o caminho mínimo elementar com restrição de capacidade
 - Um consumidor pode ser visitado apenas se o respectivo fornecedor também for
 - O custo dos arcos que conectam os fornecedores é dado por $c_{ij} \theta_j \theta_{j'}$. Para os os consumidores o custo nos arcos é c_{ij}
 - Foi implementado um algoritmo de PD que apresenta um bom desempenho, devido às particularidades do problema

Detalhes de implementação

- Durante a geração de colunas, as rotas diretas são precificadas antes das rotas CD
- Após avaliar o PLM, caso a solução tenha variáveis não-inteiras, executa-se branching em arcos

$$\sum_{r \in \hat{R}} a_{ijr} \lambda_r + \sum_{r \in \hat{R}_{cl}} a_{ijr} \delta_r = \{0, 1\}$$

- Como nos algoritmos anteriores, implementa-se também uma Heurística de Geração de Colunas para ser executada no nó raiz
- CPLEX usado como LP e MIP solver

- Mesmo cenário de experimentos usado para o VRPCD
 - Programas codificados em C++ usando CPLEX como LP e MIP solver
 - Máquina de execução dos experimentos Intel Core 2 Quad 2.2GHz e 4GB de RAM
 - Apenas as instâncias adaptadas de Wen et al. foram consideradas
- Cada instância foi solucionada usando o BP para o PDPCD e o BP#2 para o VRPCD
- Custos de troca $c_i = 20, \ \forall p_i \in P$

			BP for	PDPCD		VRPCD			
instance					# ro	utes			
n	id	BLB	BUB	time (s)	PD	CD	BLB	BUB	time (s)
	а	1687.5	1687.5	0.56	1	3	1709.7	1709.7	0.42
	b	2083.2	2083.2	186	2	2	2141.7	2166.9	tl
10	С	1902.5	1902.5	12	1	3	1951.9	1951.9	2
	d	1775.9	1775.9	0.38	1	3	1813.5	1813.5	86
	е	1987.1	1987.1	199	1	3	2000.5	2000.5	17
	а	2622.2	2622.2	262	2	4	2654.0	2654.0	0.88
	b	2925.1	2925.1	1	2	4	2981.0	2983.8	tl
15	С	2722.6	2722.6	8991	3	3	2802.2	2814.9	tl
	d	2597.4	2597.4	2	4	2	2707.2	2729.3	tl
	е	2892.0	2892.0	912	1	5	2916.8	2916.8	1126
	а	3213.5	3256.4	tl	7	0	3273.1	3327.1	tl
	b	3288.5	3288.5	3592	4	3	3411.5	3483.6	tl
20	С	2999.2	2999.2	1652	5	2	3147.8	3161.9	tl
	d	3333.8	3343.7	tl	3	4	3401.1	3503.6	tl
	е	3044.9	3044.9	117	4	3	3105.2	3120.8	tl
	а	4618.2	4621.4	tl	6	4	4729.8	4731.1	tl
	b	4286.5	4335.2	tl	8	2	4449.6	4540.3	tl
30	С	4706.6	4706.6	13728	10	0	4873.8	4959.8	tl
	d	4191.7	4240.5	tl	8	2	4278.4	4396.7	tl
	е	4569.5	4645.3	tl	10	0	4668.9	4846.6	tl

Sumário

- 1 Introdução
- 2 VRPCD
- 3 PDPCD
- 4 2EVRP
- Cronograma

- Roteamento multi-níveis é uma estratégia cada vez mais usada em sistemas de logística
- As mercadorias partem da origem e passam por armazéns intermediários antes de chegar ao destino As mercadorias devem passar por depósitos intermediários
- Por que utilizar roteamento multi-níveis
 - Restrições quanto ao fluxo de veículos pesados
 - Redução dos custos de transporte
 - Restrições ambientais
- Os armazéns intermediários são denominados satélites

Satélites

- Recebe mercadorias de um conjunto de veículos de entrada
- As mercadorias são consolidadas e encaminhadas a um conjunto de veículos de saída
- A manipulação das mercadorias pode ter um custo associado
- Restrições comuns na operação dos satélites
 - Inexistência de estoque de mercadorias
 - Limites quanto ao número de veículos de entrada e saída

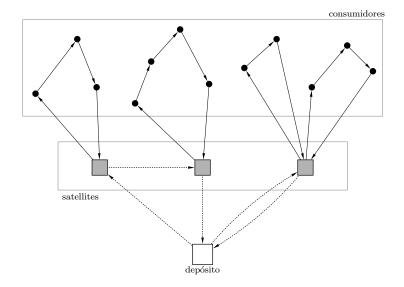
- O roteamento em 2 níveis é o mais comum entre os esquemas multi-níveis
- Um conjunto de mercadorias parte do depósito para serem entregues aos consumidores e usam exatamente um satélite como ponto intermediáio para a consolidação
- Na consolidação as mercadorias devem passar dos veículos do primeiro nível para veículos do segundo
- A este problema denomina-se Problema de Roteamento de Veículos com Dois Elos (Two-Echelon Vehicle Routing Problem - 2EVRP)

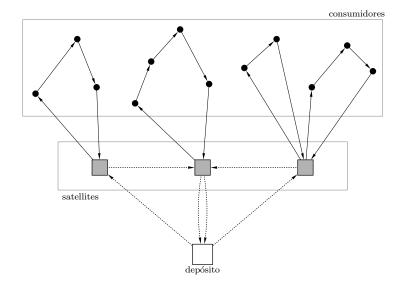
Introdução VRPCD PDPCD **2EVRP** Cronogram

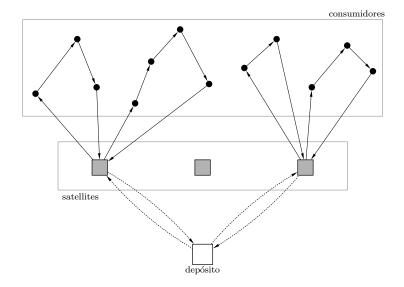
Introdução

2EVRP

- Definido no grafo direcionado $G = (\{\{0\}, S, C\}, \{A_1, A_2\})$
- $S = \{s_1, ..., s_k\}$ é o conjunto dos satélites, $C = \{c_1, ..., c_n\}$ denota os consumidores e 0 o depósito
- $A_1 = \{(i,j): i,j \in S \cup \{0\}\}$ é o conjunto de arcos do nível 1 $A_2 = \{(i,j): i,j \in C\} \cup \{(i,j): i \in C, j \in S \text{ ou } i \in S, j \in C\}$ denota o conjunto de arcos do nivel 2
- Cada consumidor apresenta uma demanda q_i > 0, enquanto os satélites devem ter balanço de carga 0
- K₁ e K₂ veículos de capacidade Q₁ e Q₂ são disponíveis respectivalente para o nivel 1 e 2
- No máximo m_s veículos podem sair do satélite s
- Custos c_{ij} : $(i,j) \in A_1 \cup A_2$ nos arcos e L_s para consolidar uma unidade de carga no satélite s







Trabalhos Relacionados

- O 2EVRP foi proposto por Perboli et al. (2008, 2011).
 - Os autores introduziram o problema, apresentaram um uma formulação matemática, um algoritmo BC e duas heuísticas
- Perboli e Vigo (2010) apresentaram novas famílias de desigualdades para a formulação de Perboli et al. (2008)
- Crainic et al. (2010) apresentaram um conjunto de heurísticas multi-start para o problema
- Neste trabalho propomos uma formulação matemática e um algoritmo BP para solucionar o 2EVRP

Introdução VRPCD PDPCD **2EVRP** Cronograma

Formulação Matemática

- Na formulação, dois conjuntos de rotas são considerados
 - R₁ contém as rotas de nível 1
 - R₂^s contém as rotas de nível 2 que partem do satélite s
- As rotas em R₂^s são elementares e viáveis em capacidade e as rotas em R₁ desconsideram a capacidade

Parâmetros

- c_r: custo da rota de nível 1 ou 2
- $a_{ir} \in \{0, 1\}$: a rota r visita o vértice i ou não

Variáveis de decisão

- $\lambda_r^k \in \{0,1\}$: o veículo k executa a rota $r \in R_1$ ou não
- $\gamma_r^s \in \{0,1\}$: a rota $r \in R_2^s$ é executada ou não na solução
- $\delta^{sk} \in \mathbb{N}$: quantidade de carga enviada do depósito ao satélite s usando o veículo k

Formulação Matemática

$$\min \sum_{k=1}^{K_1} \sum_{r \in R_1} c_r \lambda_r^k + \sum_{s \in S} \sum_{r \in R_2^s} c_r \gamma_r^s + \sum_{k=1}^{K_1} \sum_{s \in S} L_s \delta^{sk}$$
 (32)

$$\sum_{k=1}^{K_1} \sum_{r \in R_1} \lambda_r^k \le K_1 \tag{33}$$

$$\sum_{s \in S} \sum_{r \in R_2^s} \gamma_r^s \le K_2 \tag{34}$$

$$\sum_{r \in R_2^s} \gamma_r^s \le m_s$$

$$\forall s \in S^{2} \tag{35}$$

$$\sum_{s \in S} \sum_{r \in R_2^s} a_{ir} \gamma_r^s = 1$$

$$\forall i \in \mathbf{C}$$

$$\forall i \in C \tag{36}$$

$$\sum_{r \in R_2^s} \gamma_r^s \sum_{i \in C} a_{ir} d_i = \sum_{k=1}^{K_1} \delta^{sk}$$

$$\forall s \in S$$

$$\forall a \in \mathcal{C} \ k = \{1, \dots, K\}$$
 (29)

$$\delta^{\mathsf{sk}} \leq \mathsf{Q}_1 \sum_{r \in R_1} \mathsf{a}_{\mathsf{sr}} \lambda_r^k$$

$$\forall s \in S, k = \{1, \dots, K_1\} \quad (38)$$

$$\sum_{s \in S} \delta^{sk} \le Q_1$$

$$\forall k = \{1, \dots, K_1\} \tag{39}$$

$$\lambda \in \mathbb{B}^{\mathcal{K}_1|\mathcal{R}_1|}, \gamma \in \mathbb{B}^{|\mathcal{S}|\mathcal{R}_2|}, \delta \in \mathbb{N}^{|\mathcal{S}|\mathcal{K}_1|}$$

(37)

(40)

Fortalecimento do modelo (32)-(40)

$$\sum_{k=1}^{K_1} \sum_{r \in R_1} \lambda_r^k \ge \left\lceil \frac{\sum\limits_{i \in C} d_i}{Q_1} \right\rceil \tag{41}$$

O PLM é obtido ao considerar a formulação (32)-(39), (41) e

$$\lambda_r^k \ge 0 \qquad \forall r \in R_1, \ k = \{1, ..., K_1\}$$
 (42)

$$\gamma_r^s \ge 0 \qquad \forall r \in R_2^s, \ s = \{s_1, ..., s_k\}$$
 (43)

$$\delta^{sk} \ge 0$$
 $s = \{s_1, ..., s_k\}, k = \{1, ..., K_1\}$ (44)

- No PLMR considera-se o modelo (32)-(39), (41)-(44) e substitui os conjuntos R^s₂ por conjuntos restritos R^s₂
- As rotas do conjunto R₁ serão enumeradas explicitamente



 Após solucionar o PLMR e obter os valores das variáveis duais associadas às restrições (34)-(37)

(34)
$$\beta \in \mathbb{R}_{-}$$
 (35) $\{\tau_{s} \in \mathbb{R}_{-} : s \in S\},\$ (36) $\{\theta_{i} \in \mathbb{R} : i \in C\}$ (37) $\{\mu_{s} \in \mathbb{R} : s \in S\}$

subproblema de geração de colunas consiste em encontrar rotas que violem as restrições duais

$$\beta + \tau_s + \sum_{i \in C} a_{ir} \theta_i + \sum_{i \in C} a_{ir} d_i \mu_s \le c_r \quad \forall s \in S, \forall r \in R_2^s \setminus \hat{R}_2^s$$
 (45)

- Adiciona-se custos duais $-\theta_i d_i\mu_s$ aos vértices $i \in C$ e o subproblema é o caminho mínimo elementar com restrição de capacidade
 - Solucionado usando o algoritmo BC sem custos de troca

Solução alternativa para o subproblema

- Substituir os conjuntos R_2^s por \mathcal{R}_2^s no modelo (32)-(40) que incluem as rotas elementares e não-elementares (exceto ciclos i j i)
- Devido à desigualdade triangular nos arcos, apenas rotas elementares estarão presentes na solução ótima
- Embora $|\mathcal{R}_2^s| >> |\mathcal{R}_2^s|$, existe algoritmo pseudo-polinomial para precificar rotas em $\mathcal{R}_2^s \setminus \hat{\mathcal{R}}_2^s$
- Os limites duais usando os conjuntos R^s₂ tendem a ser mais fracos, mas a eficiência do algoritmo para resolver os subproblemas pode compensar

Solução do subproblema em \mathcal{R}_2^s

- As rotas em R₂^s são conhecidas como q-routes
- Um algoritmo de PD para encontrar q-routes foi proposto por Christofides et al (1981)
- O algoritmo cria um estado para armazenar o caminho mínimo entre s e $j \in C \cup \{s\}$ considerando a capacidade máxima $q = \{1,...,Q_2\}$
- A relação de recorrência é dada por

$$p[j,q] = \left\{ egin{array}{ll} 0 & j = s \ \infty & q - d_j < 0 \ \min_{i \in C \cup \{s\}} \{p[i,q-d_j] + c_{ij}, p[j,q-d_j]\} & q - d_j \geq 0 \end{array}
ight.$$

- Para a implementação do algoritmo, utiliza-se uma matriz $|C|+1 \, imes \, Q_2$
 - Linhas representam vértices j e colunas a capacidade q

Branching

- Independente do conjunto de rotas usado, o processo de geração de colunas para quando não existirem rotas que violem (45) para todos os satélites s ∈ S
- Branching em arcos de rotas que partem do satélite s

$$\sum_{r \in \hat{R}_2^s} a_{ijr} \gamma_r^s = \{0, 1\}$$

- Executa-se a geração de colunas em cada nó, até que não existam mais nós a serem processados
- Como nos outros algoritmos, usa-se a Heurística de Geração de Colunas no nó raiz
- CPLEX usado como MIP e LP solver

- Mesmo conjunto de instâncias usado em Perboli et al (2008, 2011), Perboli e Vigo (2010) e Crainic et al (2010)
- O resultado dos algoritmos é comparado a uma compilação dos melhores limites duais e primais da literatura
- O algoritmo que precifica rotas elementares em R₂^s é rotulado como BP^E, enquanto BP^N identifica o algoritmo que precifica rotas em R₂^s
- Limite de tempo de 10000 segundos é imposto na execução dos algoritmos

	BP ^E		BF	BP^N		BC+H		
instance	BLB	BUB	BLB	BUB	gap(%)	BLB	BUB	gap(%)
n51-s2-17	562.9	597.4	561.9	-	5.8	556.5	597.5	6.8
n51-s4-46	527.7	530.7	530.7	530.7	0.0	529.3	530.7	0.2
n51-s6-12	536.8	557.2	537.2	-	3.6	541.1	554.8	2.4
n51-s11-19	574.8	591.5	576.7	618.4	2.5	558.2	581.6	4.0
n51-s27-47	521.0	538.2	524.5	573.5	2.5	535.0	538.2	0.5
n51-s32-37	534.3	552.2	539.5	-	2.3	552.2	552.2	0.0
n51-s2-4-17-46	508.2	530.7	530.7	530.7	0.0	515.7	541.0	4.6
n51-s6-12-32-37	509.3	531.9	520.6	-	2.1	516.0	538.8	4.2
n51-s11-19-27-47	510.0	527.6	523.0	-	0.9	511.0	531.2	3.8
n50-s5-37	1379.3	1542.3	1463.8	-	5.1	1434.5	1548.0	7.3
n50-s5-39	1364.4	1533.2	1477.6	-	3.6	1423.4	1525.2	6.6
n50-s5-41	1521.6	1698.4	1609.2	1808.7	5.3	1580.8	1703.0	7.2
n50-s5-43	1321.5	1456.9	1308.9	-	9.3	1341.0	1453.1	7.7
n50-s5-45	1324.0	1495.8	1348.9	-	9.8	1331.5	1484.6	10.3
n50-s5-47	1459.8	1608.2	1491.7	-	7.2	1487.0	1598.8	6.9
n50-s5-49	1304.9	1496.1	1375.5	-	8.1	1370.8	1479.1	7.3
n50-s5-51	1253.3	1429.1	1360.9	1617.7	4.8	1289.4	1436.3	10.2
n50-s5-53	1418.7	1614.2	1501.7	-	7.0	1483.1	1552.7	4.4

	BP ^E		E	BP^N			BC+H		I
instance	BLB	BUB	BLB	BUB	gap(%)	В	BLB	BUB	gap(%)
n33-s16-22	641.7	674.7	639.7	7 712.0	4.9	63	34.2	672.1	5.6
n33-s16-24	650.2	669.1	643.6	3 -	2.8	62	22.8	668.8	6.8
n33-s19-26	662.0	680.3	653.0) -	2.7	64	18.1	680.3	4.9
n33-s22-26	661.5	680.3	658.2	2 699.4	2.8	65	50.3	680.7	4.6
n33-s24-28	663.0	670.4	655.7	701.3	1.1	63	33.6	672.3	5.7
n33-s25-28	637.8	651.3	624.6	3 -	2.1	6′	16.5	651.2	5.4
n51-s12-18	700.5	733.7	698.	1 -	4.5	66	31.3	705.5	6.6
n51-s12-41	691.9	731.9	686.	1 -	5.5	63	35.6	716.5	11.2
n51-s12-43	677.6	717.5	677.8	874.2	5.5	68	38.0	710.3	3.2
n51-s39-41	697.2	739.3	705.2	2 -	4.6	67	79.8	729.9	6.8
n51-s40-41	695.1	732.1	695.0) -	5.1	66	39.7	732.4	8.6
n51-s40-43	677.8	717.9	680.	1 867.4	5.3	70	07.8	757.3	6.5

- BP^N avalia soluções ótimas para instâncias de pequeno porte mais rápido que BC
 - Para solucionar um conjunto de 66 instâncias com |C| = 12 e |S| = 2, BP^N gasta 302 segundos contra 3788 de BC
- BP^N obtém certificado de otimalidade para duas novas instâncias
- Entre as 27 instâncias não resolvidas na otimalidade por nenhum dos algoritmos
 - em 22 os melhores limites duais são obtidos por BP
 - em 12 os melhores limites primais são obtidos por BP
 - em 20 os gaps de dualidade obtidos por BP são menores que os obtidos pelos outros algoritmos da literatura

Sumário

- 1 Introdução
- 2 VRPCD
- 3 PDPCD
- 4 2EVRP
- Cronograma

Cronograma

- Investigação de planos de corte para o 2EVRP
- Considerar custos para a utilização dos satélites
- Introdução de janelas de tempo no VRPCD e PDPCD
- Escrita da tese
- Defesa da tese

Tarefa	04/2012	05/2012	06/2012	07/2012	08/2012	09/2012
1						
2						
3						
4						
5						

À disposição da banca