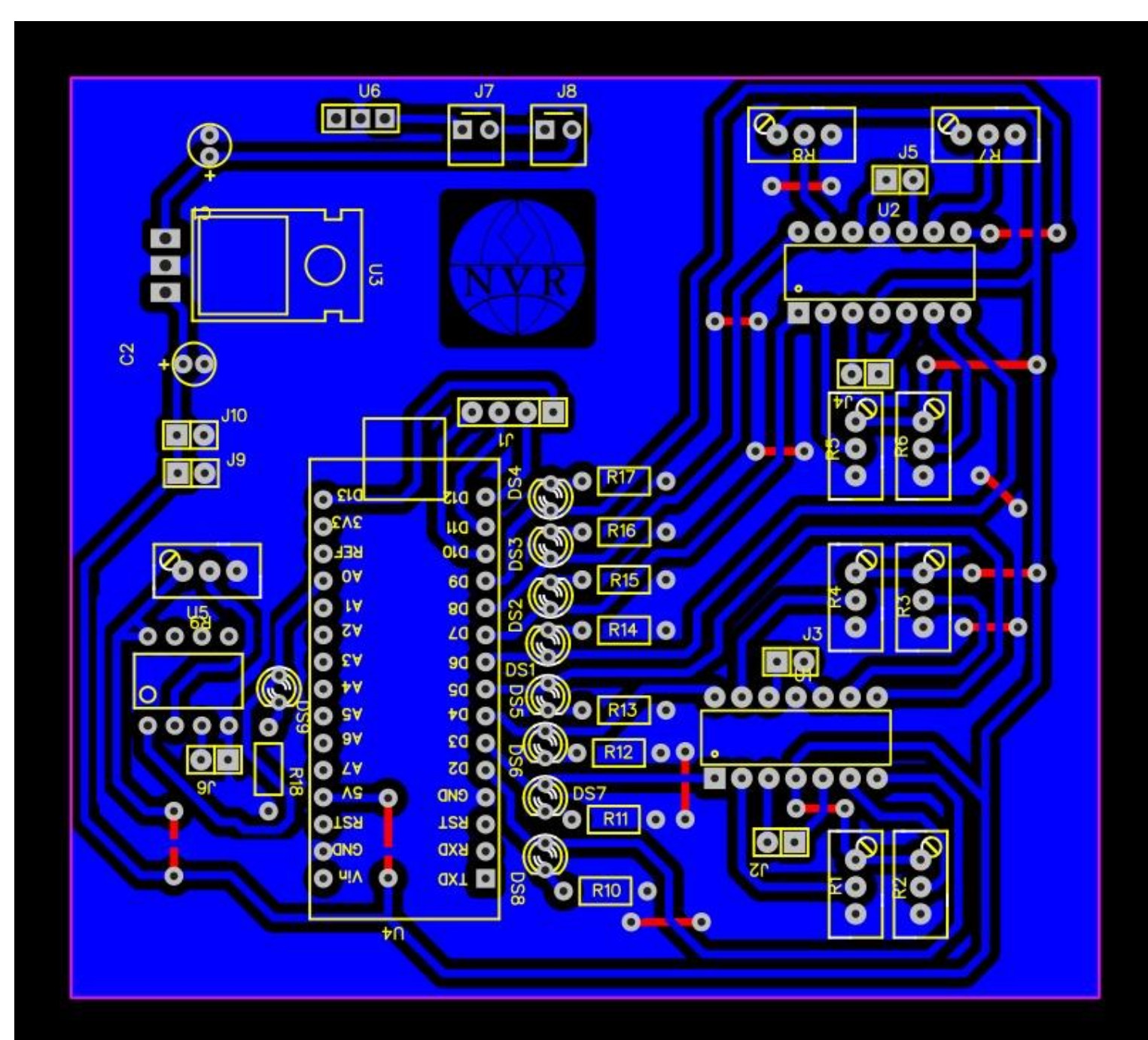
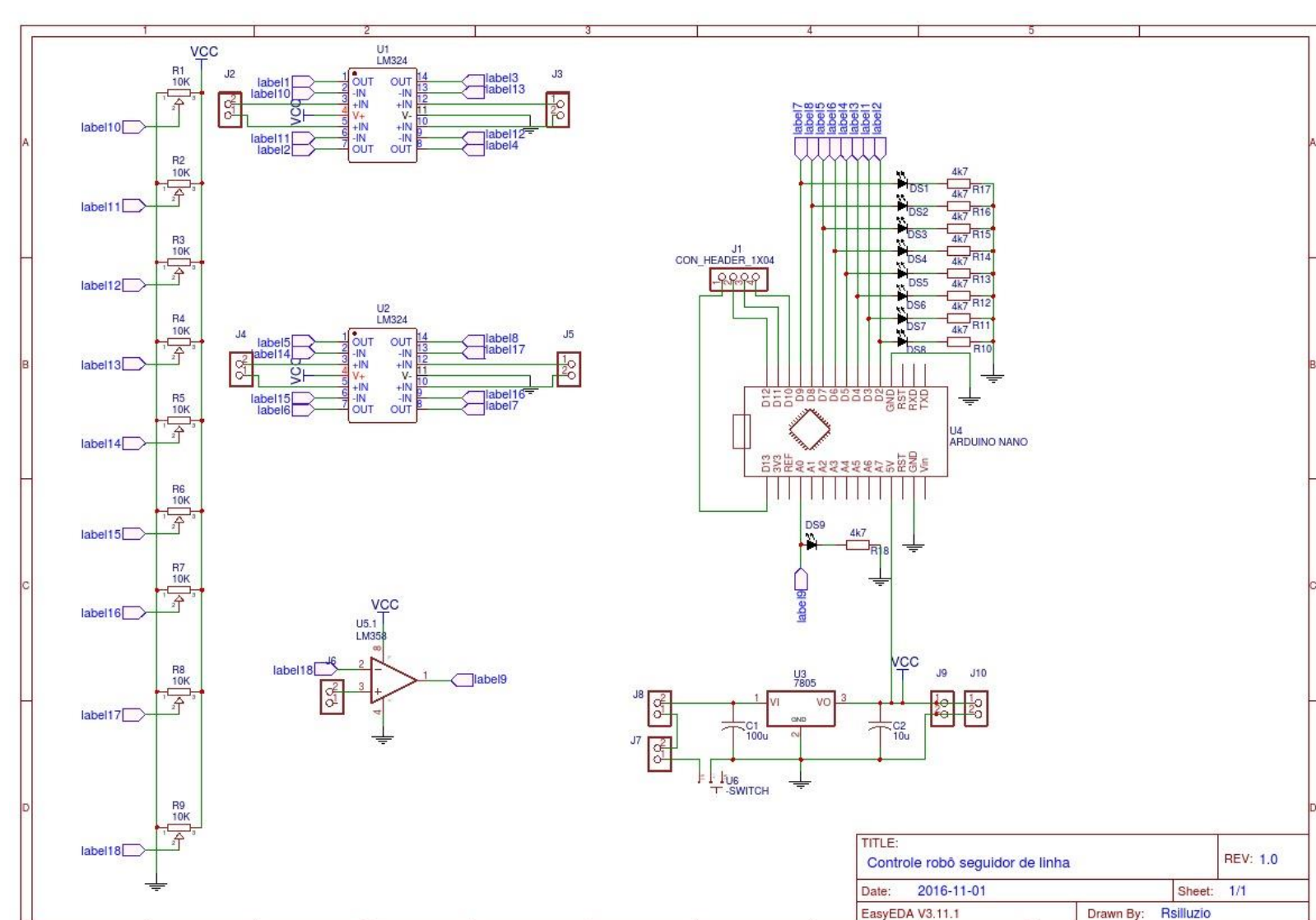


No projeto foram utilizadas duas placas de PCB uma para o nove sensores **Tcrt5000** dispostos em um arco a fim de garantir maior precisão ao detectar a linha. Na outra placa temos: nove trimpots para calibrar todos os sensores, nove leds amarelos de 3 mm para mostrar o estado de cada sensor com o objetivo de verificar se o sensor está calibrado de maneira correta.



Foram utilizadas duas baterias de lítio com 860mah 3.7v cada, ligadas em série.



O microcontrolador utilizado pela NVR foi o arduino nano visando um menor custo e a economia de espaço.

Integrantes:

Lucca Daré
Rafael Silluzio
Fernando Vilela



PATROCÍNIO

APOIO