

Tema 8:

Representación de información en memoria

1. La tabla de símbolos (TDS)
 1. *Requisitos de la TDS*
 2. *Implementación de la TDS*
 3. *La TDS en un lenguaje con estructura de bloques*
2. Gestión de memoria en tiempo de ejecución
 1. *Conceptos básicos*
 2. *Asignación estática*
 3. *Gestión del montículo (heap)*
 4. *Gestión de la pila (stack) . Registros de activación*
3. Ejemplo de asignación de memoria

1

V. 16

1. La tabla de símbolos (TDS)

2

1.1. Requisitos de la TDS

- Operaciones básicas: Inserción, búsqueda y borrado.
- Ejemplo de información a incluir:

Tdsímbolos	Una entrada por cada objeto definido por el usuario.
Nombre	Lexema
Objeto	Categoría del objeto: <i>variable, parámetro, función...</i>
Tipo	Tipo del objeto: <i>tinteger, tarray, trecord, tvacio o terror...</i>
Des	Desplazamiento relativo en el segmento de datos
Niv	Nivel de anidamiento del objeto.
ref	Referencia a la tabla auxiliar: TdVectores , TdRegistros TdDominios...

3

TdVectores	Una entrada para cada array definido. Cada entrada contiene el límite inferior (min) y superior (max) y el tipo de los elementos del array (tipo).
-------------------	---

TdRegistros	Una entrada por cada campo de los registros.
Nombre	Lexema
Tipo	Tipo del campo.
Des	Desplazamiento relativo del campo en el segmento correspondiente.

TdDominios	Una entrada por cada dominio definido en los bloques.
-------------------	---

4

-
- Tratamiento de palabras reservadas:
 - Por el analizador léxico
 - Como identificadores y tabla de palabras reservadas
 - Almacenamiento de los lexemas:
 - Tabla de lexemas

5

1.2. Implementación de la TDS

- *Array de registros*
- *Listas enlazada ordenadas. Listas ordenadas doblemente enlazadas*
- *Árboles equilibrados ordenados*
- *Tablas de dispersión (hash)*

6

1.3. TDS en lenguaje con estructura de bloques

```
program uno ;
  var
    a, b : Tipo ;
  procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);
    var
      c, d: Tipo ;
    function pr2 (p3, p4, p5: Tipo): Tipo;
      var e, c: Tipo ;
      begin ... end ;
    procedure pr3 (p6, p7: Tipo);
      begin pr2 ... end ;
    begin pr3 ... end ;
  function pr4: Tipo;
    var f : Tipo ;
    begin ... end ;
  begin pr1 ... end
```

7

-
- *Problemas a resolver:*
 - Control del alcance de cada declaración
 - Varios objetos con el mismo nombre accesibles
 - *Posibles soluciones:*
 - Una subtabla para cada bloque.
 - Gestión como pila

Ejemplo

c	var	tipo	2
e	var	tipo	2
p5	par	tipo	2
p4	par	tipo	2
p3	par	tipo	2
pr2	fun	tipo	1
d	var	tipo	1
c	var	tipo	1
p2	par	tipo	1
p1	par	tipo	1
pr1	pro	tvació	0
b	var	tipo	0
a	var	tipo	0

```

program uno ;
  var a, b : Tipo ;
  procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);
    var c, d: Tipo ;
    function pr2 (p3, p4, p5:Tipo):Tipo;
      var e, c: Tipo ;
      begin ... end ;
    procedure pr3 (p6, p7: Tipo);
      begin pr2(3,4,5) end ;
      begin pr3(6,7) ... end ;
    function pr4: Tipo;
      var f : Tipo ;
      begin ... end ;
  begin pr1(1,2) end

```

TdB

	2
	1
	0

9

Ejemplo

p7	par	tipo	2
p6	par	tipo	2
pr3	pro	tvació	1
pr2	fun	tipo	1
d	var	tipo	1
c	var	tipo	1
p2	par	tipo	1
p1	par	tipo	1
pr1	pro	tvació	0
b	var	tipo	0
a	var	tipo	0

```

program uno ;
  var a, b : Tipo ;
  procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);
    var c, d: Tipo ;
    function pr2 (p3, p4, p5:Tipo):Tipo;
      var e, c: Tipo ;
      begin ... end ;
    procedure pr3 (p6, p7: Tipo);
      begin pr2(3,4,5) end ;
      begin pr3(6,7) ... end ;
    function pr4: Tipo;
      var f : Tipo ;
      begin ... end ;
  begin pr1(1,2) end

```

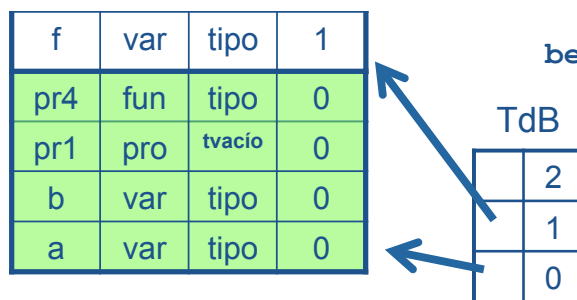
TdB

	2
	1
	0

10

Ejemplo

```
program uno ;  
  var  a, b : Tipo ;  
  procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);  
    var  c, d: Tipo ;  
    function pr2 (p3, p4, p5:Tipo):Tipo;  
      var e, c: Tipo ;  
      begin ... end ;  
    procedure pr3 (p6, p7: Tipo);  
      begin pr2(3,4,5)  end ;  
    begin pr3(6,7)  ... end ;  
  function pr4: Tipo;  
    var f : Tipo ;  
    begin ... end ;  
  begin  pr1(1,2)  end
```



11

2. Gestión de memoria en tiempo de ejecución

12

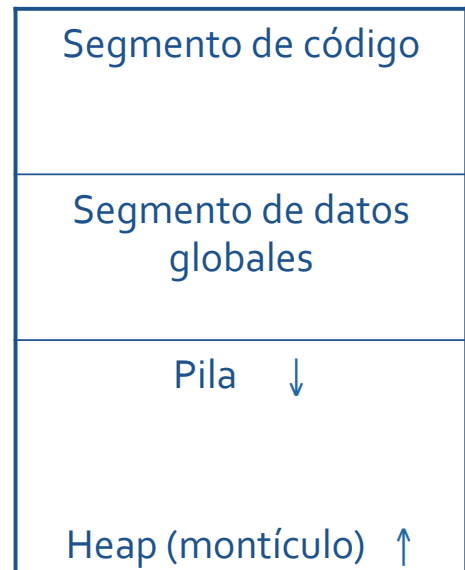
2.1. Conceptos básicos

Asignación dinámica:

- La localización del objeto solo se conocerá en tiempo de ejecución.

Asignación estática:

- La localización del objeto se conoce en tiempo de compilación.
- Requiere:
 - Conocer en tiempo de compilación el tamaño del objeto.
 - Conocer en tiempo de compilación el número de instancias simultáneas del objeto en ejecución.



13

2.2. Asignación estática

- A los objetos se les asigna una dirección absoluta que se mantiene durante la ejecución del programa.

Ejemplo:

- Variable global
 - Variables locales estáticas (que mantienen su valor entre llamadas a la función),
 - Cadenas de caracteres,...
- Si el lenguaje no dispone de recursión, se puede emplear asignación estática para las variables locales.

Ej. Fortran go.

14

Ejemplo de asignación estática

$P \rightarrow \{ NIVEL = 0 ; DESP = 0 ; \}$

L_Decla

$L_Decla \rightarrow Decla \mid L_Decla \quad Decla$

$Decla \rightarrow DV$

***** Declaración de variables *****

$DV \rightarrow T \text{ id } ; \quad \{ InsertarTds (id.nom, "variable", T.tipo, NIVEL, DESP) ;$
 $\quad \quad \quad DESP := DESP + T.talla ; \}$

$T \rightarrow \text{int} \quad \{ T.tipo = Tentero; T.talla = TALLA_ENTERO; \}$
 $\quad \mid \text{float} \quad \{ T.tipo = Treal; T.talla = TALLA_REAL; \}$
 $\quad \mid \text{bool} \quad \{ T.tipo = Tlogico; T.talla = TALLA_LOGICO; \}$
 $\quad \mid \text{struct } \{ C \} \quad \{ T.tipo := testructura (C.tipo); T.talla = C.talla \}$

$C \rightarrow T \text{ id} \quad \{ C.tipo := (id.nom \times T.tipo); C.talla = T.talla \}$
 $\quad \mid C_1 ; T \text{ id} \quad \{ C.tipo := C_1.tipo \times (id.nom \times T.tipo); C.talla = C_1.talla + T.talla \}$

15

2.3. Gestión el montículo

- **Montículo:** Región de memoria en la que los subbloques pueden ser asignados y liberados en cualquier orden.
- Se debe usar siempre que un objeto pueda cambiar de tamaño.
- Liberación de bloques:
 - **Explícita:** Indicada por el programador.
 - **Implícita:** El bloque asignado a un objeto debe liberarse automáticamente cuando se detecte no se va a usar más el objeto. Requiere mecanismo recolector de basura (**garbage collector**) en tiempo de ejecución.
- Asignación de bloques: Problemas de fragmentación
 - **Fragmentación interna:**
 - El algoritmo de asignación asigna un bloque mayor del requerido para almacenar el objeto
 - **Fragmentación externa:**
 - Los bloques asignados se van dispersando: Puede haber espacio disponible pero repartido en trozos tan pequeños que puede no ser suficiente para almacenar un objeto entero.

16

Asignación de memoria del montículo

1. Usando **lista de bloques** de memoria libres. Inicialmente hay un único bloque (todo el montículo).
 2. Ante petición de memoria para objeto de tamaño t :
 - Algoritmo **first-fit**: Asigna primer bloque de la lista de tamaño $\geq t$
 - Algoritmo **best-fit**: Asigna bloque más pequeño de la lista de tamaño $\geq t$
 3. El bloque asignado se **divide en dos** para asignar solo un tamaño t . El resto se mete en la lista de bloques libres.
 4. Al liberar un bloque se comprueba si puede **fusionarse** con los bloques adyacentes (si están libres).
- Mejora: Mantener **varias listas** de bloques libres en función del tamaño de éstos.
 - Para *eliminar la fragmentación externa*: **Compactar** (moviendo bloques asignados)

17

2.4. Gestión de la pila

- Los bloques de memoria se asignan y liberan en orden **LIFO**
- Llamamos **activación** de un bloque a cada una de sus ejecuciones.
- **Tiempo de vida** de una activación es la secuencia de pasos entre el primer y último paso de la ejecución.
 - Los tiempo de vida de dos activaciones o no se solapan, o uno incluye completamente al otro.
- **Árbol de activación**: Representación del tiempo de vida de las activaciones de un programa:
 - Cada **nodo** representa una activación.
 - A es padre de B si B se activa durante el tiempo de vida de A
 - A está a la izquierda de B si el tiempo de vida de A es anterior a B (A finaliza antes de comenzar B)
- El **flujo de control** del programa coincide con un recorrido en profundidad del árbol de activación

18

Registro de activación

- Espacio de la pila de ejecución asignado a una activación para almacenar sus datos locales.
- También llamados **marcos** (frames) de pila.
- **Display**: Bloque de punteros con una entrada por cada nivel de anidamiento, donde **Display[n]** apunta al último RA con objetos de nivel de anidamiento n cargado.

Estructura general



19

Ejemplo de RA y acceso

Acceso a Vble. local (niv , desp) :

vble.pos := display[niv] + desp

Acceso a Parámetro (niv , desp) :

param.pos :=

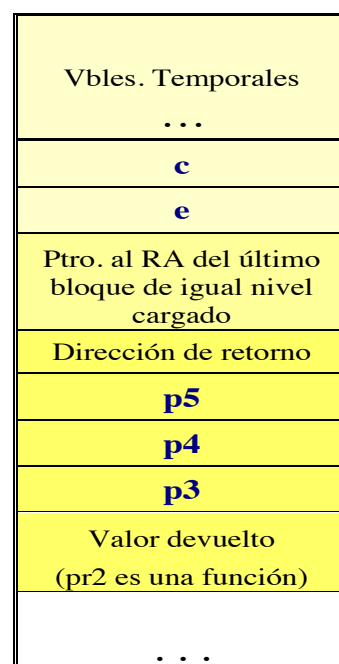
display[niv] + desp
- (Talla_de_parametros +
Talla_Enlaces_y_dir_retorno)

Depositar valor devuelto por una función de nombre (niv , -):

display[niv+1] - (Talla_de_parametros +
Talla_Enlaces_y_dir_retorno +
Talla_valor_devuelto)

display[2]-->

<--- TOP



20

Ejemplo de RA y acceso

Suponiendo elementos de talla 1

Acceso a Vble. local (niv , desp) :

vble.pos := display[niv] + desp

Acceso a Parámetro (niv , desp) :

param.pos :=

Display[niv] + desp
- (Num_parametros +
2)

Depositar valor devuelto por una función

Display[niv+1] - (Num_parametros +
2 +
1)

display[2]-->

<--- TOP

Vbles. Temporales
...
c
e
Ptro. al RA del último bloque de igual nivel cargado
Dirección de retorno
p5
p4
p3
Valor devuelto (pr2 es una función)
...

21

Ejemplo de Frame y acceso en C

- A los registros de activación se les suele denominar **Frames**

- No hay anidamiento de funciones:

Display solo necesita 1 nivel -> **FramePointer**

Nivel 0 = Global

Nivel 1 = Local (apuntado por FramePointer)

22

Ejemplo de Frame y acceso en C

Acceso a Vble. local (desp) :

vble.pos := frame_pointer + desp

Acceso a Parámetro (desp) :

(apilados en orden inverso a declaración)

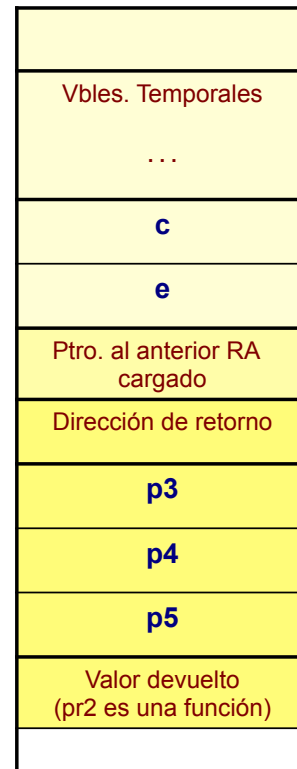
param.pos := frame_pointer -

(desp + Talla_Enlaces_y_dir_retorno + Talla_del_param)

Depositar valor devuelto por una función de nombre (niv, -):

frame_pointer - (Talla_Área_Parámetros + Talla_Área_Enlaces
+ Talla_valor_devuelto)

frame_pointer →



<-- TOP

23

Ejemplo de Frame y acceso en C

Suponiendo elementos de talla 1

Acceso a Vble. local (desp) :

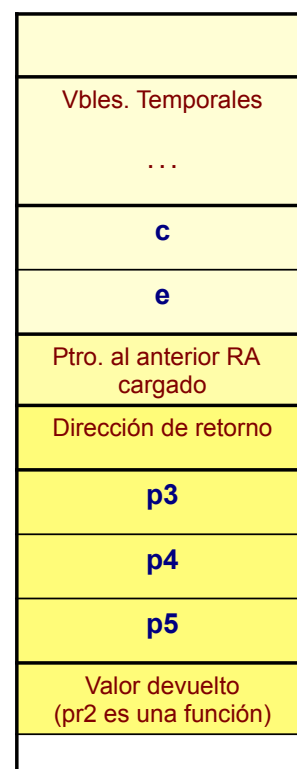
vble.pos := frame_pointer + desp

Acceso a Parámetro (desp) :

(apilados en orden inverso a declaración)

frame_pointer -
(desp + 2 + 1)

frame_pointer →



<-- TOP

24

Secuencia de carga RA

Bloque llamador

1. Evaluar parámetros actuales
2. Si es una llama a función: Crear variable temporal para el valor devuelto
3. Apilar parámetros actuales
4. Apilar dirección de retorno (en general, el estado de la máquina) y saltar al código del bloque llamado (CALL)

Bloque llamado

1. Apilar enlace de control (Apilar Display[n])
2. Actualizar display (display[n] = TOP)
3. Reservar espacio para área de datos locales

25

Secuencia de descarga RA

Bloque llamado

1. Desapilar área de datos (TOP= Display[n])
2. Desapilar enlace de control y restaurar valor de display (display[n]= POP)
3. Desapilar dirección de retorno y saltar a ella (RETURN)

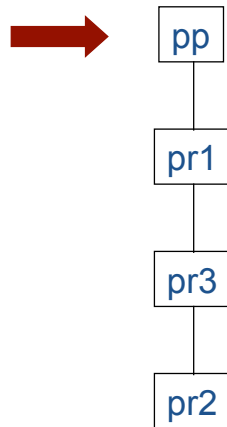
Bloque llamador

1. Desapilar parámetros actuales
2. Si se llamó a función: Desapilar valor de retorno

26

Ejemplo (I)

El árbol de activación es:



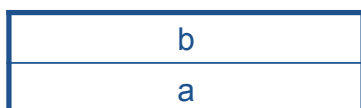
```
program ra ;  
  var a, b : Tipo ;  
  procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);  
    var c, d: Tipo ;  
    function pr2 (p3, p4,p5:Tipo):T;  
      var e, c: Tipo ;  
      begin ... end ;  
    procedure pr3 (p6, p7: Tipo);  
      begin pr2(3,4,5) end ;  
    begin pr3(6,7) ... end ;  
  function pr4: Tipo;  
    var f : Tipo ;  
    begin ... end ;  
begin pr1(1,2) end
```

27

Ejemplo (II)



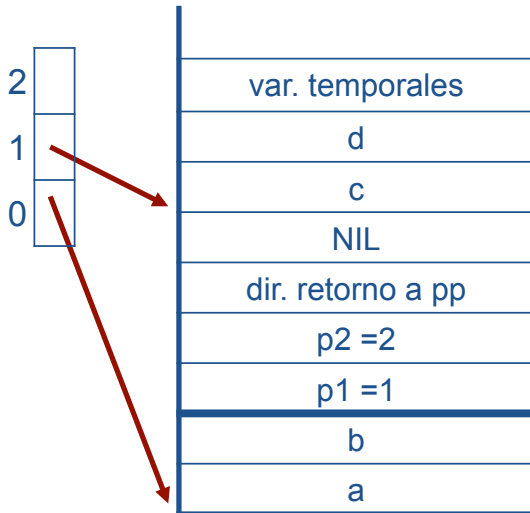
```
program ra ;  
  var a, b : Tipo ;  
  procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);  
    var c, d: Tipo ;  
    function pr2 (p3, p4,p5:Tipo):T;  
      var e, c: Tipo ;  
      begin ... end ;  
    procedure pr3 (p6, p7: Tipo);  
      begin pr2(3,4,5) end ;  
    begin pr3(6,7) ... end ;  
  function pr4: Tipo;  
    var f : Tipo ;  
    begin ... end ;  
begin pr1(1,2) end
```



Memoria global

28

Ejemplo (III)

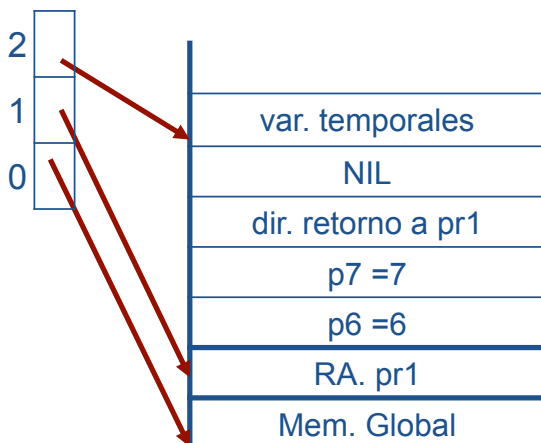


```

program ra ;
var a, b : Tipo ;
procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);
  var c, d: Tipo ;
  function pr2 (p3, p4,p5:Tipo):T;
    var e, c: Tipo ;
    begin ... end ;
  procedure pr3 (p6, p7: Tipo);
    begin pr2(3,4,5) end ;
  begin pr3(6,7) ... end ;
function pr4: Tipo;
  var f : Tipo ;
  begin ... end ;
begin pr1(1,2) end
  
```

29

Ejemplo (IV)

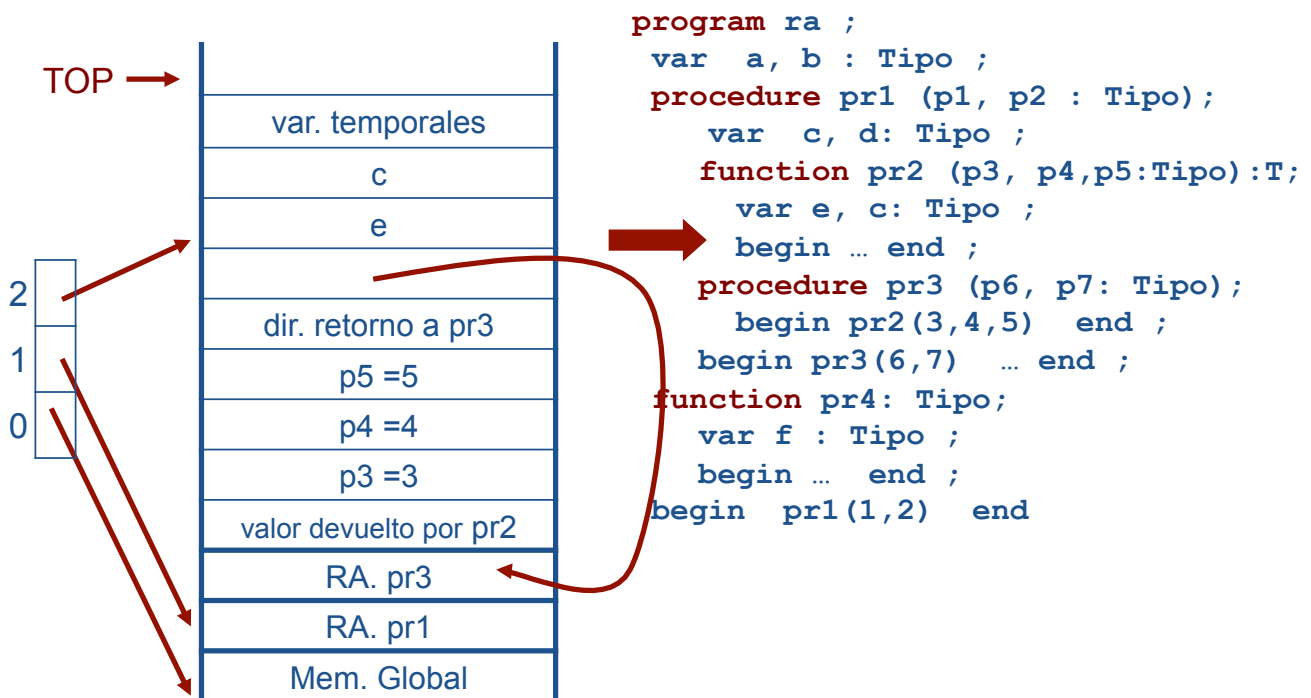


```

program ra ;
var a, b : Tipo ;
procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);
  var c, d: Tipo ;
  function pr2 (p3, p4,p5:Tipo):T;
    var e, c: Tipo ;
    begin ... end ;
  procedure pr3 (p6, p7: Tipo);
    begin pr2(3,4,5) end ;
  begin pr3(6,7) ... end ;
function pr4: Tipo;
  var f : Tipo ;
  begin ... end ;
begin pr1(1,2) end
  
```

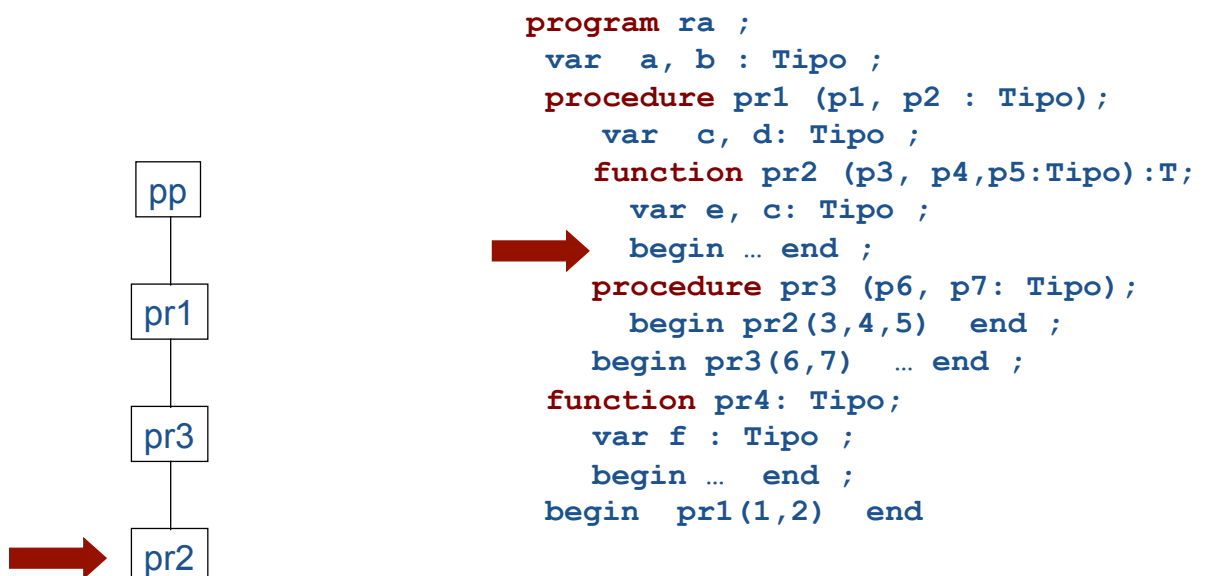
30

Ejemplo (V)



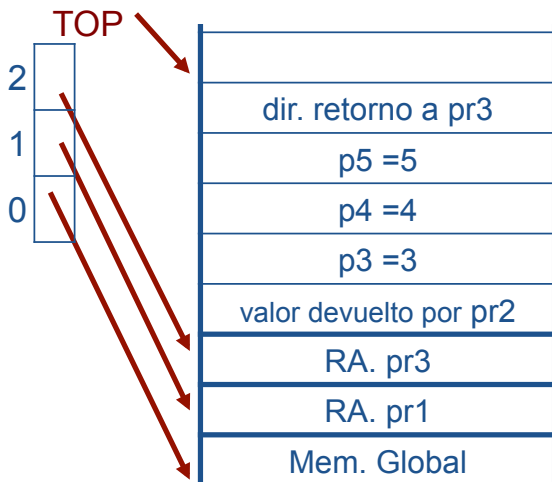
31

Ejemplo (VI)



32

Ejemplo (VII)

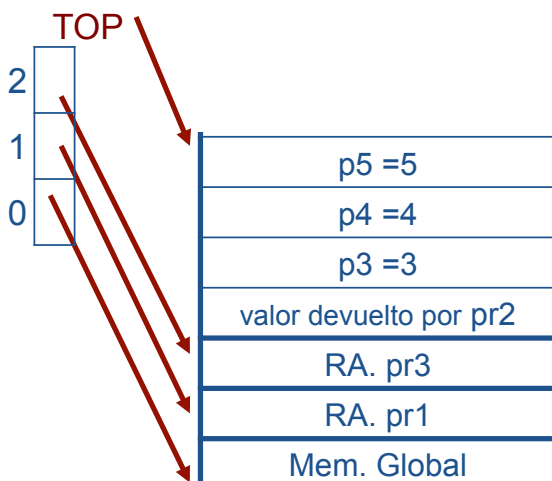


```

program ra ;
var a, b : Tipo ;
procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);
  var c, d: Tipo ;
  function pr2 (p3, p4,p5:Tipo):T;
    var e, c: Tipo ;
    begin ... end ;
  procedure pr3 (p6, p7: Tipo);
    begin pr2(3,4,5) end ;
  begin pr3(6,7) ... end ;
function pr4: Tipo;
  var f : Tipo ;
  begin ... end ;
begin pr1(1,2) end
  
```

33

Ejemplo (VIII)

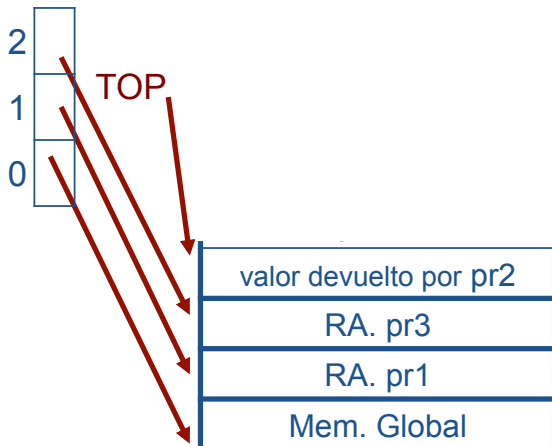


```

program ra ;
var a, b : Tipo ;
procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);
  var c, d: Tipo ;
  function pr2 (p3, p4,p5:Tipo):T;
    var e, c: Tipo ;
    begin ... end ;
  procedure pr3 (p6, p7: Tipo);
    begin pr2(3,4,5) end ;
  begin pr3(6,7) ... end ;
function pr4: Tipo;
  var f : Tipo ;
  begin ... end ;
begin pr1(1,2) end
  
```

34

Ejemplo (IX)

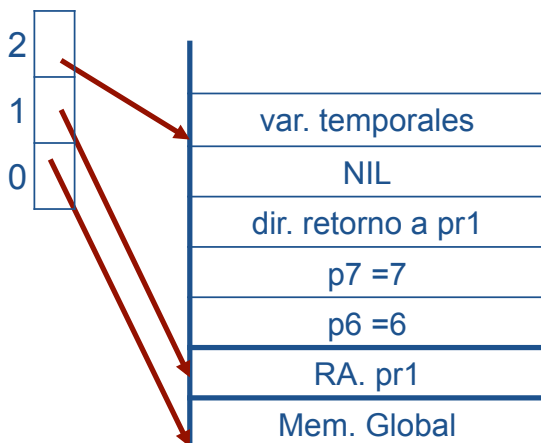


```

program ra ;
var a, b : Tipo ;
procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);
  var c, d: Tipo ;
  function pr2 (p3, p4,p5:Tipo):T;
    var e, c: Tipo ;
    begin ... end ;
  procedure pr3 (p6, p7: Tipo);
    begin pr2(3,4,5) end ;
    begin pr3(6,7) ... end ;
  function pr4: Tipo;
    var f : Tipo ;
    begin ... end ;
  begin pr1(1,2) end
  
```

35

Ejemplo (X)



```

program ra ;
var a, b : Tipo ;
procedure pr1 (p1, p2 : Tipo);
  var c, d: Tipo ;
  function pr2 (p3, p4,p5:Tipo):T;
    var e, c: Tipo ;
    begin ... end ;
  procedure pr3 (p6, p7: Tipo);
    begin pr2(3,4,5) end ;
    begin pr3(6,7) ... end ;
  function pr4: Tipo;
    var f : Tipo ;
    begin ... end ;
  begin pr1(1,2) end
  
```

36

Ejemplo de asignación de memoria

$P \rightarrow L_Decla$

$L_Decla \rightarrow Decla \mid L_Decla \quad Decla$

$Decla \rightarrow DV$

***** Declaración de variables *****

$DV \rightarrow T \text{ id } ;$

$T \rightarrow \text{int}$

$\mid \text{float}$

$\mid \text{bool}$

$\mid \text{struct } \{ C \}$

***** Miembros de estructuras *****

$C \rightarrow T \text{ id}$

$\mid C_1 ; T \text{ id}$

37

3. Asignación de memoria

38

Ejemplo de asignación de memoria

```
P → L_Decla
L_Decla → Decla | L_Decla Decla
Decla → DV | DF
```

****** Declaración de variables ******

```
DV → T id ; | T id LI ;
```

```
T → int
    | float
    | bool
    | struct { C }
```

****** Miembros de estructuras ******

```
C → T id
    | C1 ; T id
```

****** Índices de declaración de array ******

```
L_I → [ cte ] | L_I1 [ cte ]
```

****** Declaración de función ******

```
DF → Cab_F Bloque
Cab_F → T id ( P_F )
Bloque → { DVL L_Inst }
DVL → DVL DV | ε
```

****** Parámetros formales ******

```
P_F → L_PF | ε
L_PF → T id | T id , L_PF1
```

39

Ejemplo de asignación de memoria

```
P → { NIVEL = 0 ; DESP = 0 ; }
```

```
L_Decla
```

```
L_Decla → Decla | L_Decla Decla
```

```
Decla → DV | DF
```

****** Declaración de variables ******

```
DV → T id ; { InsertarTds (id.nom, "variable", T.tipo, NIVEL, DESP);
              DESP := DESP + T.talla ;}
```

```
DV → T id L_I ; { InsertarTds (id.nom, "variable", vector(T.tipo), NIVEL, DESP );
                  DESP := DESP + ( L_I.talla * T.talla ) ; }
```

```
T → int { T.tipo = Tentero; T.talla = TALLA_ENTERO; }
    | float { T.tipo = Treal; T.talla = TALLA_REAL; }
    | bool { T.tipo = Tlogico; T.talla = TALLA_LOGICO; }
    | struct { C } { T.tipo := testructura (C.tipo); T.talla = C.talla }
```

40

Ejemplo de asignación de memoria

***** Índices de declaración de array *****

$L \rightarrow [cte]$ $\{ L.talla := cte.lexval; \}$
 $| L_1 [cte]$ $\{ L.talla := cte.lexval * L_1.talla; \}$

$C \rightarrow T \text{ id}$ $\{ C.tipo := (id.nom \times T.tipo); C.talla = T.talla \}$
 $| C_1 ; T \text{ id}$ $\{ C.tipo := C_1.tipo \times (id.nom \times T.tipo); C.talla = C_1.talla + T.talla \}$

41

Ejemplo de asignación de memoria

***** Declaración de función *****

$DF \rightarrow Cab_F \text{ Bloque}$ $\{ Descarga_nivel(NIVEL); NIVEL--; DESP:=OLD_DESP; \}$
 $Cab_F \rightarrow T \text{ id}$ $\{ NIVEL++; Carga_nivel(NIVEL);$
 $OLD_DESP := DESP; DESP := 0; DPAR := TALLA_EC + Dir_ret; \}$
 (P_F) $\{ InsertarTds(id.nom, "funcion", P_F.tipo \rightarrow T.tipo, NIVEL-1, 0); \}$
 $Bloque \rightarrow \{ DVL \ L_Inst \}$ $DVL \rightarrow DVL \ DV \ | \ \epsilon$

***** Parámetros formales *****

$P_F \rightarrow L_PF$ $\{ P_F.tipo := L_PF.tipo \}$
 $| \epsilon$ $\{ P_F.tipo := tvacio \}$
 $L_PF \rightarrow T \text{ id}$ $\{ DPAR := DPAR + T.talla; L_PF := T.tipo;$
 $InsertarTds(id.nom, "parametro", T.tipo, NIVEL, -DPAR); \}$
 $| T \text{ id},$ $\{ DPAR := DPAR + T.talla;$
 $InsertarTds(id.nom, "parametro", T.tipo, NIVEL, -DPAR); \}$
 L_PF_1 $\{ L_PF := L_PF_1 \times T.tipo \}$

42

Tema 8:

Representación de información en memoria

1. La tabla de símbolos (TDS)
 1. *Requisitos de la TDS*
 2. *Implementación de la TDS*
 3. *La TDS en un lenguaje con estructura de bloques*
2. Gestión de memoria en tiempo de ejecución
 1. *Conceptos básicos*
 2. *Asignación estática*
 3. *Gestión del montículo (heap)*
 4. *Gestión de la pila (stack) . Registros de activación*
3. Ejemplo de asignación de memoria