# Arduino Carrier Board mit AtmegaXplained und AtmelStudio 7

# Inhalt

| 1 | Das   | Das FES-Arduino Carrier Board                   |   |  |
|---|-------|---|---|--|
|   | 1.1   | Baugruppen des Carrier-Board                    | 2 |  |
|   | 1.2   | Pinbelegungen auf dem Arduino-Header            | 2 |  |
|   | 1.3   | Mögliche Systemkonfigurationen                  | 3 |  |
|   | 1.3.  | 1 Carrier-Board mit Arduino-Nano                | 3 |  |
|   | 1.3.  | 2 Carrier-Board mit ATmega328P Xplained         | 3 |  |
|   | 1.3.  | 3 Carrier-Board mit Pretzel IOT-Controller      | 3 |  |
|   | 1.3.4 | 4 Carrier-Board mit ArduinoUno                  | 4 |  |
| 2 | Atm   | ega328pXplained-mini mit ATmega328P-Controller  | 5 |  |
|   | 2.1   | Aufbau und Baugruppen des ATmegaXplained        | 5 |  |
|   | 2.2   | Vergleich: ATmegaXplained vs. ArduinoUno        | 5 |  |
| 3 | Xpla  | nined-Board mit AtmelStudio                     | 6 |  |
|   | 3.1   | Anpassen der FA205-Bibliotheken für I2C-Display | 6 |  |
|   | 3.2   | Programmierung über die DebugWire-Schnittstelle | 7 |  |
|   | 3.2.  | 1 Inbetriebnahme des Controller-Boards          | 7 |  |
|   | 3.2.  | 2 Aufspielen der neuesten Firmware              | 7 |  |
|   | 3.2.  | 3 ISP-Programmierung                            | 8 |  |
|   | 3.2.  | 4 In-System-Debugging mit debugWire             | 8 |  |

Rolf Rahm

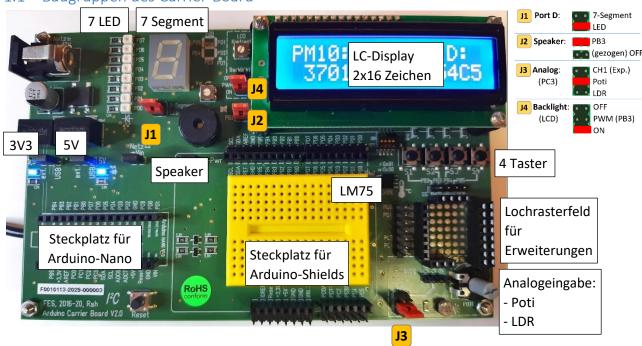
Reichenbach, August 2016

(Letzte Änderung: 19.11.2021)

### 1 Das FES-Arduino Carrier Board

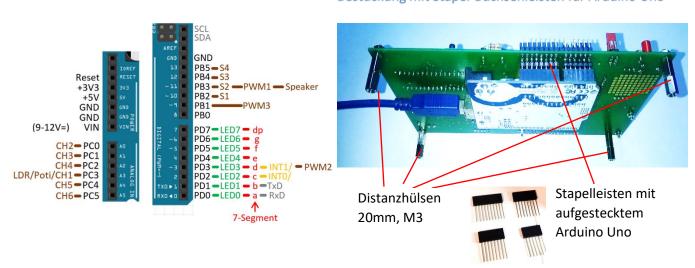
Das Arduino Carrier Board ist eine fertige Hardwareplattform, mit der die gängigen Programmierversuche zu Mikrocontrollern ohne (fehleranfällige) Steckbretter durchgeführt werden können. Ebenso ist es für arduinokompatible Shields voll erweiterungsfähig. Das Board kann mit Arduino und ArduinoNano kompatiblen Mikrocontroller-Modulen verwendet werden und bietet damit eine universelle Lösung für die unterschiedlichsten unterrichtlichen Anforderungen. Das Board kann in verschiedenen Ausstattungsvarianten von ASE-Elektronik bestellt werden: <a href="https://www.ase-schlierbach.de/produkte/">https://www.ase-schlierbach.de/produkte/</a>

# 1.1 Baugruppen des Carrier-Board



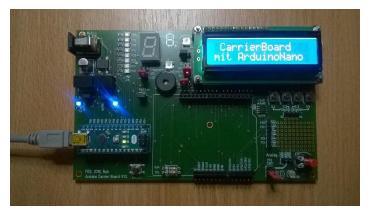
### 1.2 Pinbelegungen auf dem Arduino-Header

### Bestückung mit Stapel-Buchsenleisten für Arduino Uno



# 1.3 Mögliche Systemkonfigurationen

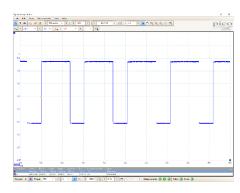
### 1.3.1 Carrier-Board mit Arduino-Nano





Beispiel mit Motorshield (L298) und PicoScope zur Aufnahme der PWM





### 1.3.2 Carrier-Board mit ATmega328P Xplained



### Spezielle Features:

- Mit Stapelleisten bestückbar
- Programmierung und Debugging über debugWire-Schnittstelle.
- PD0 und PD1 sind frei für Byteausgabe über PORTD (z.B. SiebenSegment)
- Arduino Shields können aufgesteckt werden.

# 1.3.3 Carrier-Board mit Pretzel IOT-Controller



- Mit ESP8266 WLAN-Controller
- Arduino Nano kompatibel
- Bibliotheken für Arduino-IDE

### 1.3.4 Carrier-Board mit ArduinoUno



Bestückung mit Arduino Stapel-Buchsenleisten



Um den ArduinoUno mit dem Carrier-Board zu verwenden, müssen die Arduino-Pinheader als Stapel-Buchsenleisten ausgeführt sein. Der Uno wird dann von unten auf das Carrier-Board gesteckt.

Somit muss das Carrier-Board auf Abstandsbolzen (>20mm) gesetzt werden.

Die Programmierung erfolgt dann in der Arduino IDE oder alternativ in AtmelStudio.<sup>1</sup>

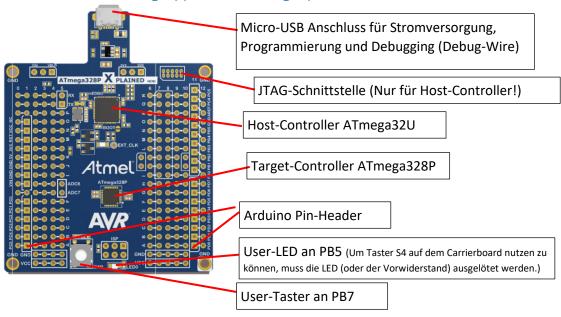
Die FA205-Richtlinienbibliotheken müssen analog zu Abschnitt 3.1 auch für die Arduino-IDE angepasst werden.

-4-

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Zum Einbinden von AVR-Dude in AtmelStudio siehe Anleitung "Implementierung der Technischen Richtlinie mit AtmelStudio für ATmega-Mikrocontroller".

# 2 Atmega328pXplained-mini mit ATmega328P-Controller

# 2.1 Aufbau und Baugruppen des ATmegaXplained



# 2.2 Vergleich: ATmegaXplained vs. ArduinoUno

|                     | ATmegaXplained                   | ArduinoUno                   |
|---------------------|----------------------------------|------------------------------|
| Spannungsregler     | 3,3V                             | 5V; 3,3V                     |
| Spannung an Vin     | max. 5V (kein 5V-Regler onboard) | max. 12V (5V-Regler onboard) |
| Spannungsversorgung | USB; +5V                         | USB; Netzbuchse (Vin)        |
| User LED            | PB5                              | PB5 (Arduino Pin 13)         |
| User Taster         | PB7                              | -                            |
| InSystem-Debugging  | Debug-Wire                       | -                            |
| IDE                 | AtmelStudio, ArduinoIDE (Mit     | ArduinoIDE, AtmelStudio      |
|                     | speziellem Bootloader)           |                              |
| Kontaktierung       | Arduino-Pin-Header, Signale      | Arduino-Pin-Header           |
|                     | mehrfach zugänglich,             |                              |
|                     | Stapelbuchsenleiste einlötbar    |                              |
| RS232-Schnittstelle | PD0/PD1 frei verwendbar.         | PD0/PD1 (RxD/TxD) durch      |
|                     |                                  | Kommunikation mit Host       |
|                     |                                  | blockiert.                   |

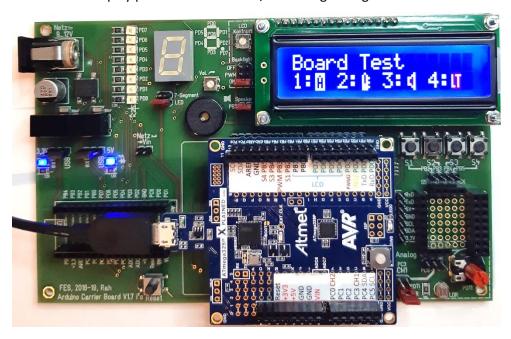
# 3 Xplained-Board mit AtmelStudio

### 3.1 Anpassen der FA205-Bibliotheken für I2C-Display

In AtmelStudio die Datei lcd.h (Standardmäßig im Ordner C:\FA205\avr\inc) öffnen und den Schalter LCD\_I2C entkommentieren.

```
i2c_CarrierBoard_Test - AtmelStudio
File Edit View VAssistX Project Build Debug Tools Window Help
○ G → O | 👸 → 🖆 → 當 🖺 🚜 🖟 🖟 | 🤈 → C → | ▶ 💹 Debug → Debug Browser →
🖔 🔰 📑 🂍 📗 🗲 🕽 🕩 🕨 🕨 🖒 🚼 🔭 🛣 🖟 🛣 🖟 Hex 🄏 🖟 🐷 🙀 🐷 🗯 🚾 📛 🎆 🗓 UnoDownload NanoDowr
lcd.h ⊅ × lcd.c
   □#ifndef _LCD_H_
    #define _LCD_H_
    #include "controller.h"
                                  // Display-Zeilenlänge 20 oder 16 (default)
    #define LCD LEN 16
                                     // Aktiviert das I2C-Interface
    //#define LCD_I2C
    #define LCD_WAIT 10
                                    // Bei Timing-Problemen LCD_WAIT vergrößern!!
//**** Schalter **********
#define LCD LEN 16
                                 // Display-Zeilenlänge 20 oder 16 (default)
#define LCD_I2C
                                 // Aktiviert das I2C-Interface
#define LCD_WAIT 10
                                 // Bei Timing-Problemen LCD_WAIT vergrößern!!
```

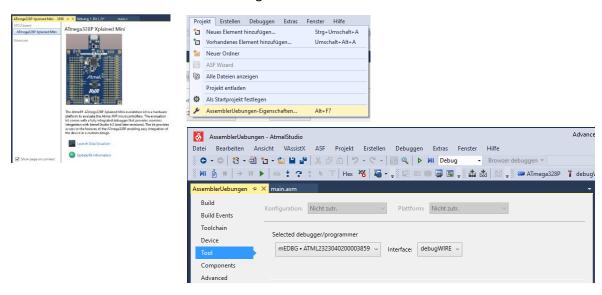
Nun kann das Display parallel mit den LEDs/SiebenSegment genutzt werden.



### 3.2 Programmierung über die DebugWire-Schnittstelle

#### 3.2.1 Inbetriebnahme des Controller-Boards

Erstellen Sie zunächst ein Projekt in AtmelStudio7² und schließen Sie das Board mit einem MicroUSB-Kabel am PC an. Im Hauptfenster erscheint der Tab "ATmega328P Xplained Mini − xxxx". Darüber haben Sie Zugriff auf Tools und Online-Informationen rund um das Xplained-Board. Der Tab wird meist nicht benötigt und kann geschlossen werden. Öffnen Sie nun den Tab "Projekt>projektname-Eigenschaften (Alt+F7)". Als Tool wählen Sie hier "mEDBG ◆ ATMLxxxxxxxxxx" und als Interface: "debugWire".



Schreiben Sie nun den Quellcode Ihres Programms.

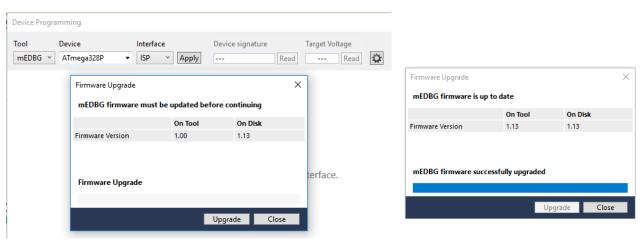
#### 3.2.2 Aufspielen der neuesten Firmware

Vor dem ersten Programmiervorgang des XplainedBoards, oder nach Updates von Atmel Studio, muss eventuell die Firmware upgedatet werden. Öffnen Sie zunächst das Programmiertool mit

Device Programming (Strg+Umschalt+P)

"Extras>Device Programming" oder über die Symbolleiste:

Stellen Sie als Tool "mEDBG" ein. Nach Betätigen von Apply erscheint automatisch die Upgrade-Aufforderung.



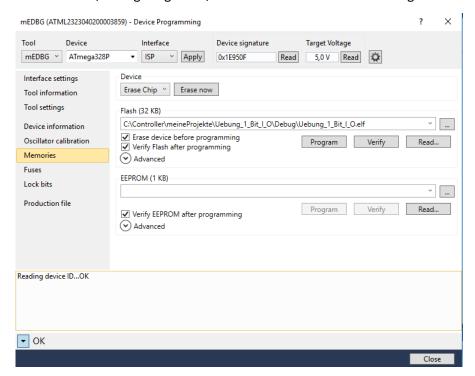
<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> siehe auch Labor-Projekt: "Programmierung des Mikrocontrollers mit AtmelStudio 7"

### 3.2.3 ISP-Programmierung

Um ein Programm auf die Xplained-Hardware zu übertragen gibt es zwei Möglichkeiten. Die In-System-Programmierung (ISP) und das In-System-Debugging.

Beim ISP wird die Hex-Datei mit dem Maschinencode (\*.hex, \*.elf) mit dem Programmiertool direkt in den Controller geschrieben. Erstellen Sie zunächst die Hexdatei mit (Make) (F7).

Öffnen Sie dann wieder mit "Extras>Device Programming" das Programmiertool und nehmen Sie die in der Abbildung unten gezeigten Einstellungen vor. Achten Sie darauf, dass die Target-Voltage nicht unter 4,5V angezeigt wird, da sonst der Controller beim Programmieren Schaden nehmen



kann. Im Abschnitt
"Memories" wählen
Sie die erstellte Hexoder ELF-Datei aus
und betätigen
"Program".
Anschließend wird
das Programm
übertragen und ein
Reset auf dem
Controller
ausgeführt. Schließen
Sie nun das
Programmier-Tool
wieder.

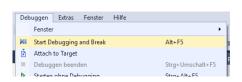
Hinweis: Im Abschnitt "Fuses" und "Lock bits" nur Änderungen

vornehmen, wenn man genau die Wirkung kennt.

### 3.2.4 In-System-Debugging mit debugWire

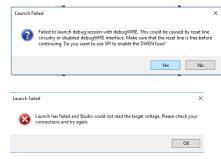
Beim In-System-Debugging kann der Programmablauf, Variablen, interne Register, IO-Ports, des Controllers, usw. während der Programmausführung beobachtet werden. Er eignet sich

besonders zum Suchen von Programmfehlern, aber auch um die Arbeitsweise eines Programms zu analysieren und zu verstehen. Es ist daher die favorisierte Programmiermethode im Mikrocontroller-Labor.



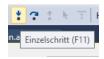
Zur Einrichtung muss, wie vorher beschrieben, das debugWire-Interface aktiviert sein<sup>3</sup>. Im Menü

"Debuggen" starten Sie nun das Debugging (Alt+F5 oder F5). Eine Meldung zeigt an, dass auf dem Controller die Fuse DWEN (debugWire Enable – Bit) gesetzt werden muss. Atmel Studio bietet an dies selbst zu tun. Quittieren Sie mit "Yes".



<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Sollte das Board gewechselt werden, muss normalerweise das neue Board per Hand im Tab "Projekteigenschaften" als Tool eingestellt werden.

Eine evtl. erscheinende Fehlermeldung klicken Sie bitte weg und starten die Einzelschritt-Ausführung (F11) (evtl. mehfach versuchen).



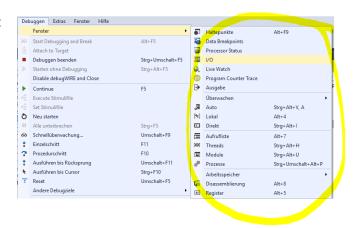
Bei wiederholten Problemen hilft es oft, das Board von der USB-Schnittstelle zu trennen und neu einzustecken<sup>4</sup>.

#### Hinweise zum Debugging mit debugWire:

- DebugWire verwendet zur Programmierung und Steuerung des Debugvorgangs
   (Unterbrechung, Haltepunkte, Abrufen von Registerinhalten, usw.) die Resetleitung des
   ATmega328p. Die normale Resetfunktion und damit auch der Reset-Taster auf dem CarrierBoard kann daher nicht verwendet werden. Der Reset-Taster sollte während einer
   Datenübertragung nicht betätigt werden, da dies die Kommunikation zwischen Target- und
   Host-Controller unterbricht.
- Das Programm befindet sich auch nach dem Beenden des Debug-Vorgangs
   (Strg+Umschalt+F5) noch im Programmspeicher und wird automatisch neu gestartet. Wenn
   man auf den Reset-Taster verzichten kann, kann das Board somit normalerweise im Debug Modus bleiben.
- Variablen-Inhalte k\u00f6nnen w\u00e4hrend eines Programmhalts (Breakpoint) beobachtet werden. Da der Compiler diese w\u00e4hrend der Codeerzeugung oft "wegoptimiert", sollte man Variablen die man beobachten m\u00f6chte immer als "volatile" deklarieren. Z.B.:

volatile uint\_8t buffer;

 Beobachtungsfenster einrichten mit Debuggen→Fenster→I/O (usw.)

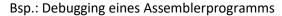


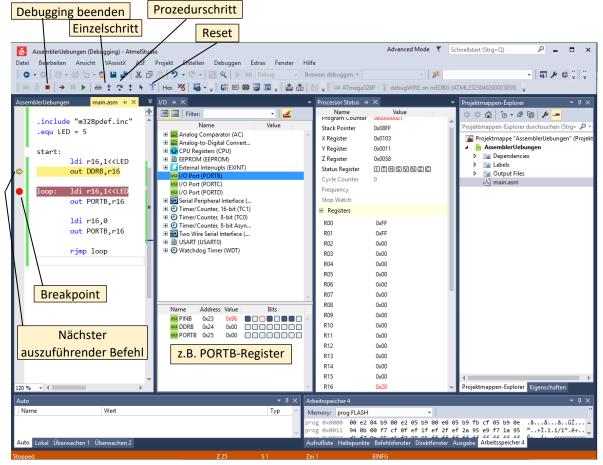
### Achtung!!

Die einzige Möglichkeit in den ISP-Modus zurückzukehren besteht darin, während laufendem Debugging den Menüeintrag "Debuggen>Disable debugWire and close" zu wählen!



<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> In seltenen Fällen muss die Fuse DWEN mit dem Programmiertool per Hand gesetzt werden. Achtung: Danach besteht keine ISP-Verbindung mehr.





#### Bsp.: Debugging eines C-Programms

