

































Mikrocontroller-Labor

C-Programmierung mit der Technischen Richtlinie FA205

Inhalt

-  Technische Richtlinien FA205 03_16.pdf
-  0_Inhalt_und_Lernziele.docx
-  1_1_Programmieren mit AtmelStudio .docx
-  1_2_Stoermeldung_mit_blink_LED.docx
-  1_3_digitaler_Besucherzaehler.docx
-  1_4_Schalten_mit_Taster.docx
-  2_1_Lauflicht_mit_LED.docx
-  2_2_Countdown_Siebensegment.docx
-  3_1_Beleuchtungssensor_mit_Leuchtbandanzeige.docx
-  3_2_Helligkeitssteuerung_des_LC_Displays.docx
-  3_3_Motorsteuerung_mit_PWM.docx
-  4_1_Impulse_zahlen_mit_Externem_Interrupt.docx
-  4_2_1_Inkrementaler_Drehgeber_mit_Externem_Interrupt.docx
-  4_2_2_Inkrementalgeber_1Q_2Q_4Q.docx
-  4_3_Uhr_mit_Timer_Interrupt.docx
-  5_1_1_I2C_Bus_Grundlagen.docx
-  5_1_2_I2C_Temperatursensor_LM75.docx
-  5_1_3_Steuerung_mit_Nunchuk.docx
-  5_2_1_1_RS232_Grundlagen.docx
-  5_2_1_2_ASCII_Code_Tabelle.docx
-  5_2_2_Datenübertragung_mit_RS232_Schnittstelle.docx
-  5_2_3_Schalten_ueber_RS232.docx
-  5_2_4_Serieller_Temperaturmonitor.docx
-  5_3_Serieller_Temperaturmonitor_mit_Profilab.docx
-  6_1_Steuerung_bipolarer_Schrittmotor.docx
-  6_2_Lageregelung_mit_P_Regler.docx
-  6_3_1_FES_Datenlogger.docx
-  6_3_2_Datenlogger_Bibliotheken.docx
-  6_4_Entfernungsmessung_mit_SRF04.docx
-  6_5_Einfache_Robotersteuerung.docx
-  6_6_Drehzahlregelung_mit_PI_Regler.docx
-  7_1_Ampelsteuerung_LfB.docx

Rolf Rahm

Reichenbach, März 2018

(Letzte Änderung: 14.06.2021)