I PROCESSI

Che cos'e' un processo...

Un processo e' un programma in esecuzione

PROGRAMMA: entita' statica PROCFSSO: entita' dinamica

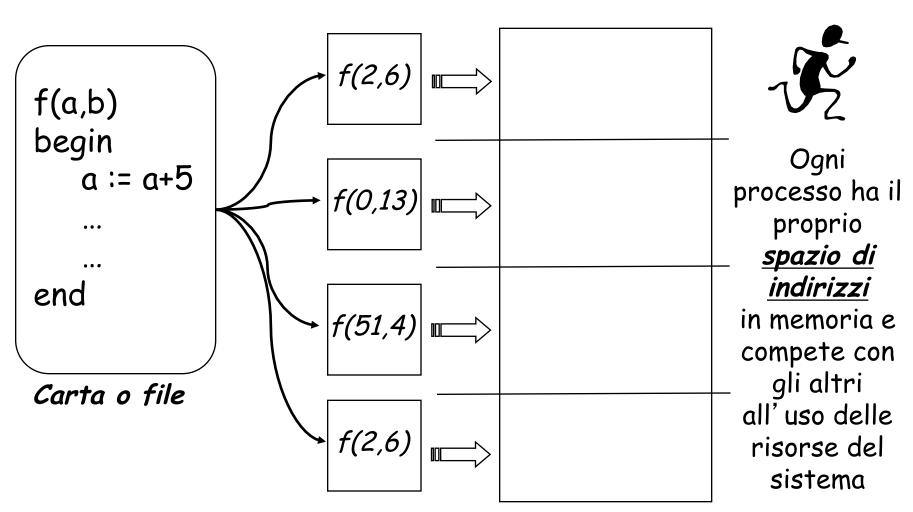


Ad *un solo programma* puo' corrispondere *piu' di un processo*

Ad *un solo processo* puo' corrispondere *un solo programma*

... esempio di molteplicita' ...

PROGRAMMA ----- PROCESSI



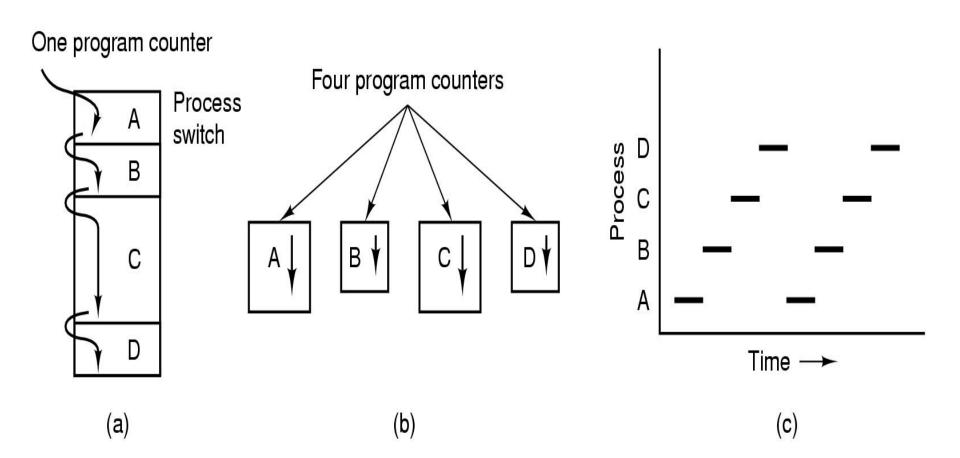
memoria

... e i suoi elementi caratterizzanti

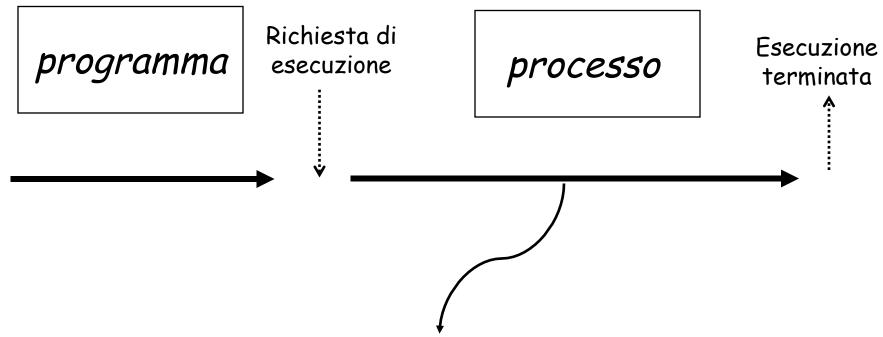
- sezione testo (= codice)
- program counter
- (valori dei) registri della CPU
- stack
- · sezione dati
- · (stato)

Un processo esegue *un'istruzione* alla volta, in maniera sequenziale

Sempre un'unica CPU!

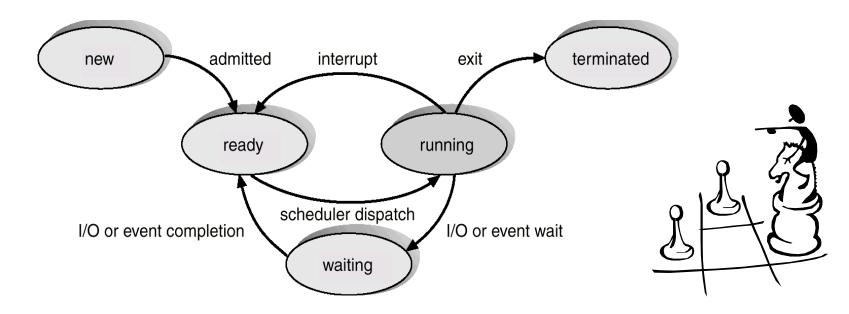


"Vita" di un processo



Durante la sua "vita" un processo cambia stato

Cambiamenti di stato



new ready running waiting terminated

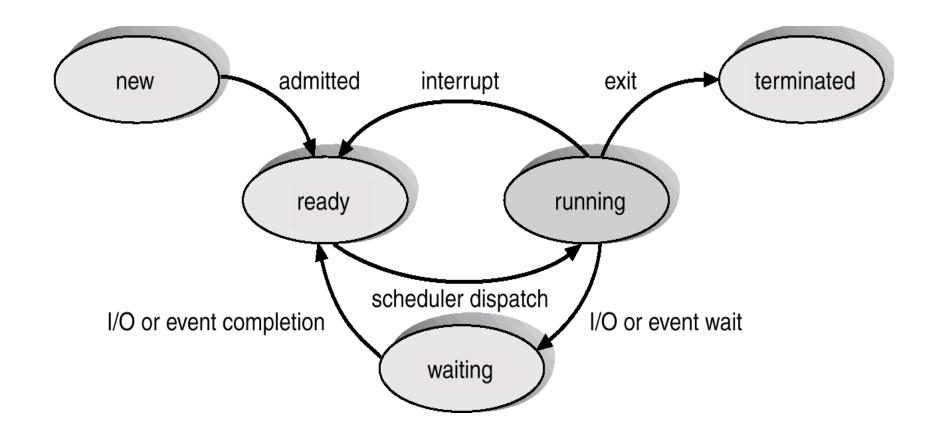
il processo e' stato appena creato il processo e' pronto ad essere eseguito

il processo e' in esecuzione

il processo sta attendendo che accada "qualcosa"

il processo ha finito la sua esecuzione

Quanti, dei processi presenti nel sistema, possono stare in ognuno degli stati possibili (0,1,n)?!



Multitasking (time-sharing) ...

In un sistema di calcolo e' *in vita* piu' di un processo alla volta e questi condividono risorse



OS deve preoccuparsi di gestire le risorse (ex. CPU) in maniera "opportuna"

... e concetti "vicini"

<u>Multiprogrammazione</u> - piu' di un processo alla volta nel sistema, ma *non necessariamente* c'e' competizione per le risorse:

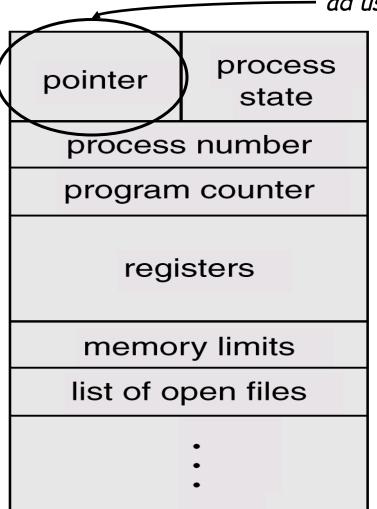
puo' essere eseguito prima interamente un processo e poi viene dato il controllo al successivo

Multiutenza: piu' utenti possono utilizzare contemporaneamente il sistema

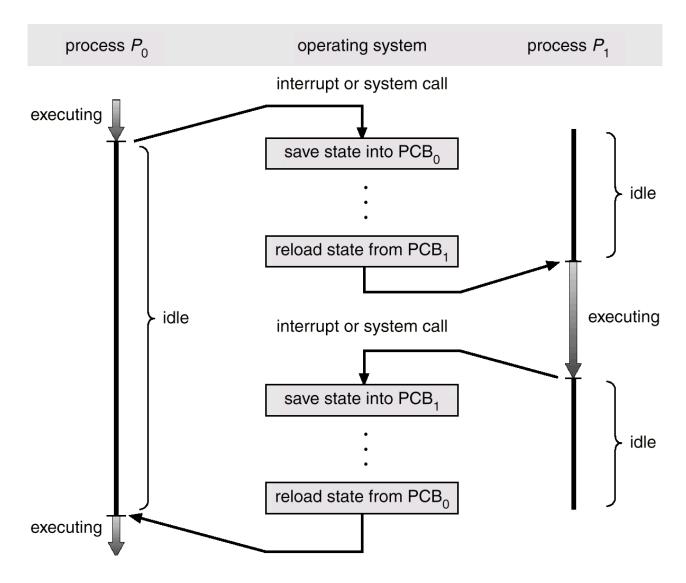
Rappresentazione di un processo: Process Control Block (PCB)

ad uso delle code

- Identificatore (= numero)
- Stato del processo
- Program counter
- Registri della CPU
- Informazioni di scheduling
- Informazioni di memoria
- Informazioni di I/O
- Contabilita' uso risorse



Condivisione della CPU tra processi



Code di processi nel sistema

OS deve gestire piu' processi alla volta

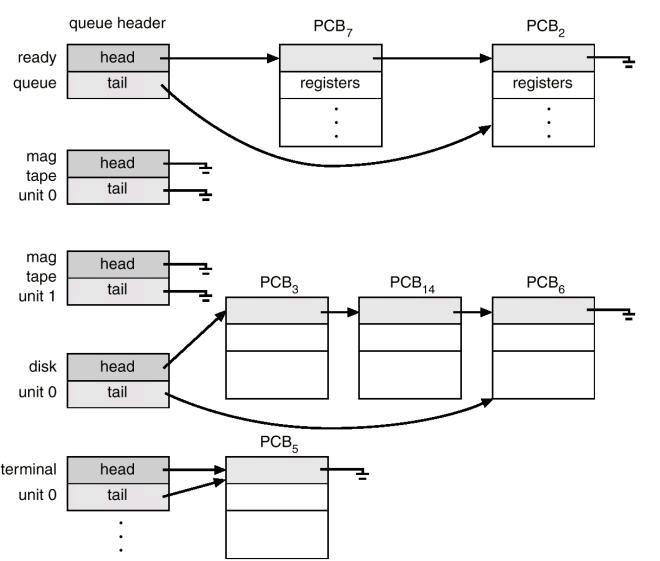
Piu' processi possono voler usare la stessa risorsa contemporaneamente

> OS deve dotarsi di

Strutture dati (solitamente code) per gestire questa situazione

Strategie di scheduling da applicare sulle code

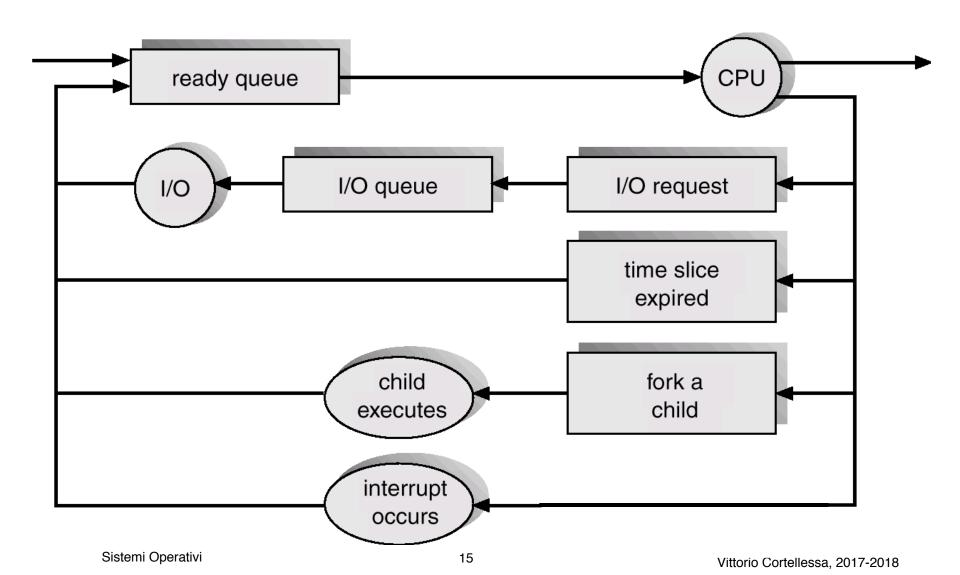
Tipi di code...



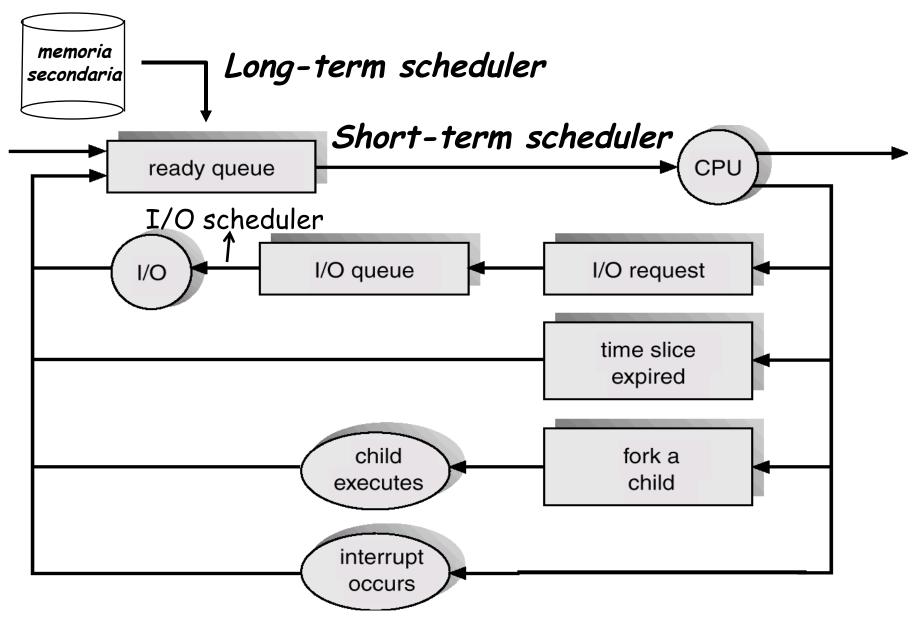
Ready queue insieme dei processi
 che risiedono in
 memoria principale,
 pronti in attesa di
 esecuzione

Coda di dispositivo insieme di processi
 che attendono
 l'utilizzo di un certo
 dispositivo (dove
 sono memorizzati?!)

... e possibili migrazioni tra code (dettate da cambiamenti di stato)



Dove sono i principali OS schedulers ...



... e cosa fanno

Short-term scheduler (o CPU scheduler)

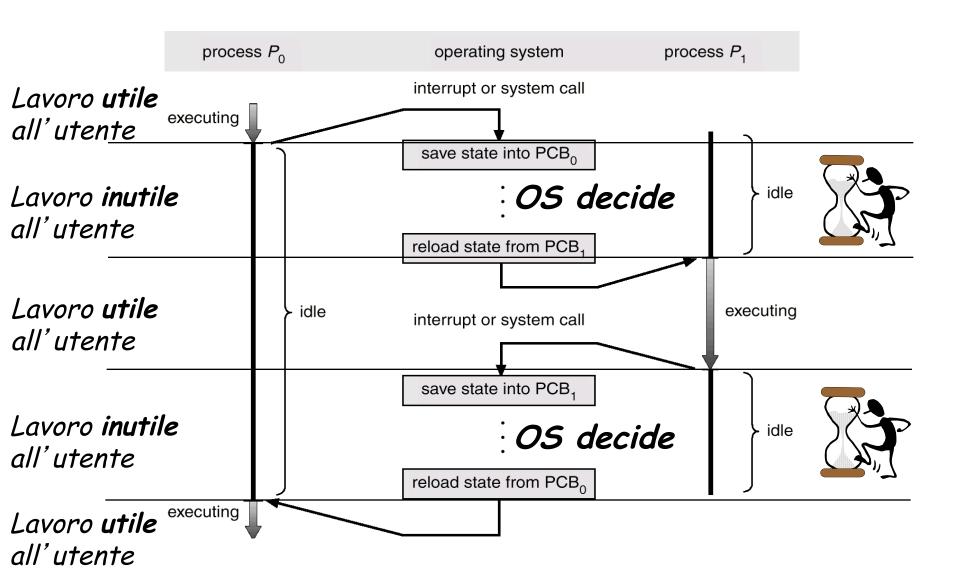
- Seleziona il prossimo processo da mandare in esecuzione
- Viene invocato molto frequentemente (in millisecondi) ⇒ deve essere veloce!!!
 Long-term scheduler
 - · Seleziona quali processi devono risiedere *nella ready* queue rispetto a tutti quelli pronti nel sistema
 - · Controlla quindi il *grado di multiprogrammazione* del sistema (giusto bilanciamento tra *CPU- e I/O-bounded*)
 - Viene invocato molto infrequentemente (in secondi o minuti) ⇒ puo' anche essere lento

Context Switching

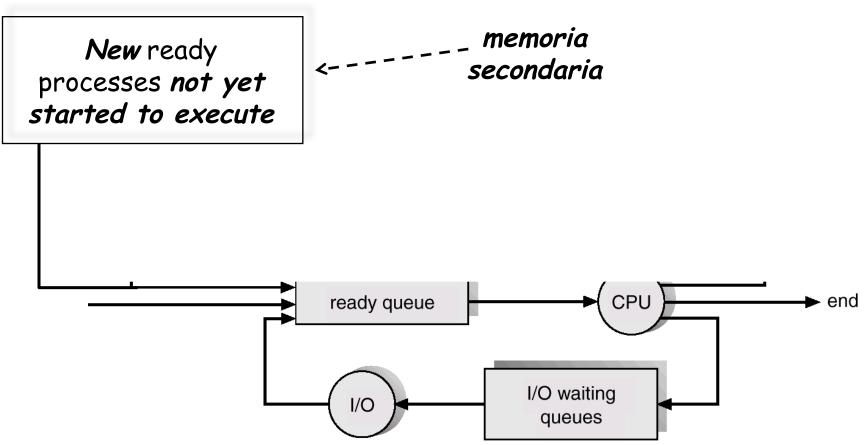
L'operazione di *avvicendamento* di un processo in esecuzione con un altro

- OS deve salvare il PCB del vecchio processo e caricare quello del nuovo
- Queste operazioni portano via una quantita' di tempo che dipende anche dal supporto hardware
- In questo tempo OS non sta facendo *lavoro* utile per l'utente, si tratta quindi di overhead

Overhead di short-term scheduling

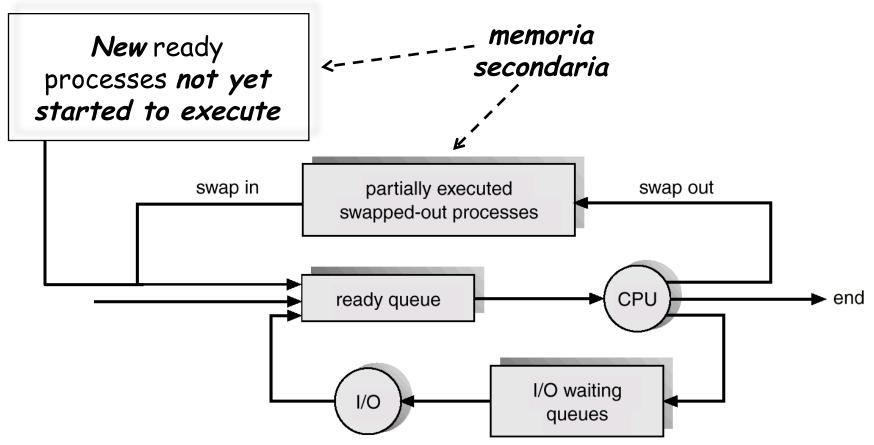


Long-term scheduling



Long-term: la decisione si prende quando un processo finisce e lascia quindi la ready queue

... e Medium-term scheduling

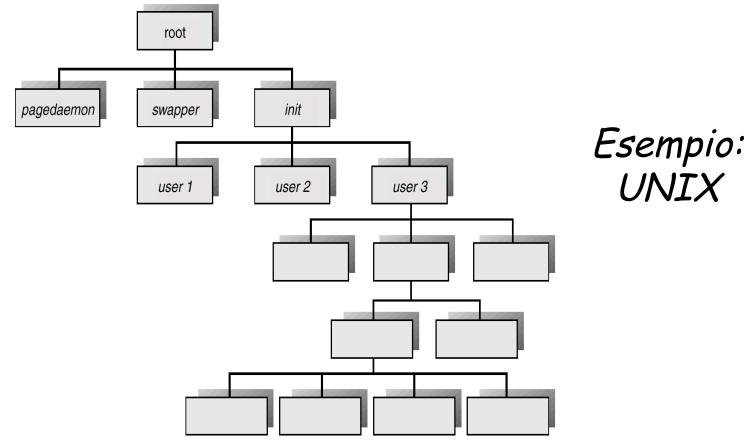


Long-term: la decisione si prende quando un processo finisce e lascia quindi la ready queue

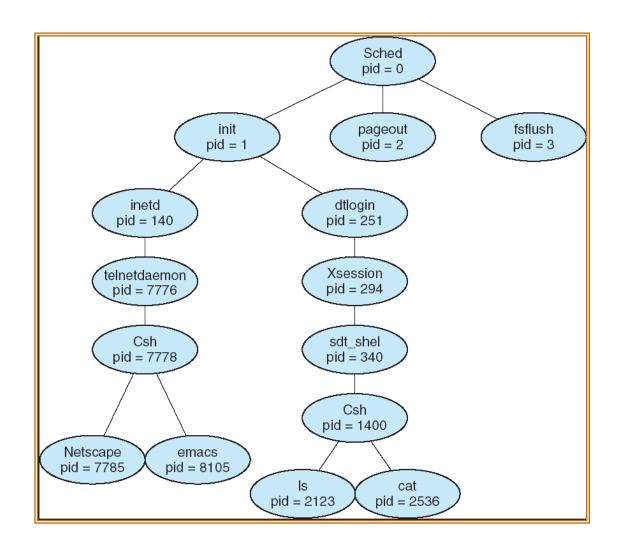
Medium-term: la decisione si prende "ogni tanto", quando necessario!!! (swapping)

Creazione di un processo

Un processo (*padre*) crea altri processi (*figli*) che, a loro volta, possono creare altri processi, il tutto a formare un *albero di processi*



Altro esempio di albero di processi



La system call "fork" di UNIX ...

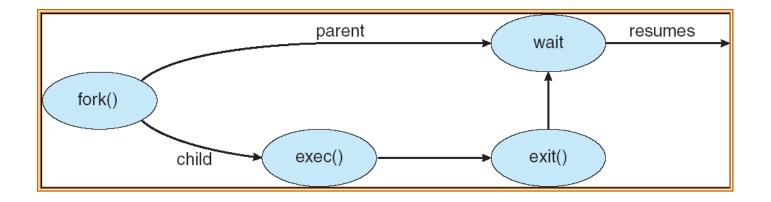
fork crea un nuovo processo che ha una copia dello spazio di indirizzi del padre:

- ripartono dalla stessa istruzione dopo la fork, cioe' si origina un nuovo program counter all'interno dello stesso codice
- per poterli distinguere il *codice di ritorno* della chiamata alla fork e' *differente* tra il padre e il figlio

... un esempio d'uso ...

```
while (TRUE) {
                                                  /* repeat forever */
                                                  /* display prompt */
  type_prompt();
  read_command (command, parameters)
                                                  /* input from terminal */
if (fork() != 0) {
                                                  /* fork off child process */
  /* Parent code */
                                                  /* wait for child to exit */
  waitpid( -1, &status, 0);
} else {
  /* Child code */
  execve (command, parameters, 0);
                                                  /* execute command */
                                               wait permette al padre di
           exec usata dopo una
                                             attendere la terminazione del
          fork rimpiazza lo spazio
                                             figlio e quindi, eventualmente,
          di memoria con un nuovo
                                              di ricevere risultati dal figlio
                 programma
```

... una sintetica rappresentazione ...



Il processo padre, in questo caso, attende la terminazione del processo figlio

... e scenari possibili

· Spazio degli indirizzi

- · Il figlio duplica quello del padre e non lo modifica
- · Il figlio esegue un *nuovo codice*

· Condivisione delle risorse

- · Il padre e il figlio condividono tutte le risorse
- · Il figlio condivide una parte delle risorse del padre
- · Il padre e il figlio non condividono alcuna risorsa

· Sincronizzazione

- Vanno in esecuzione in concorrenza
- · Il padre attende la terminazione del figlio

Terminazione "normale" di un processo

Il processo esegue l'ultima istruzione e poi chiede a OS di terminare (mediante una istruzione di *exit*)

Tutte le risorse richieste o detenute dal processo vengono deallocate da OS

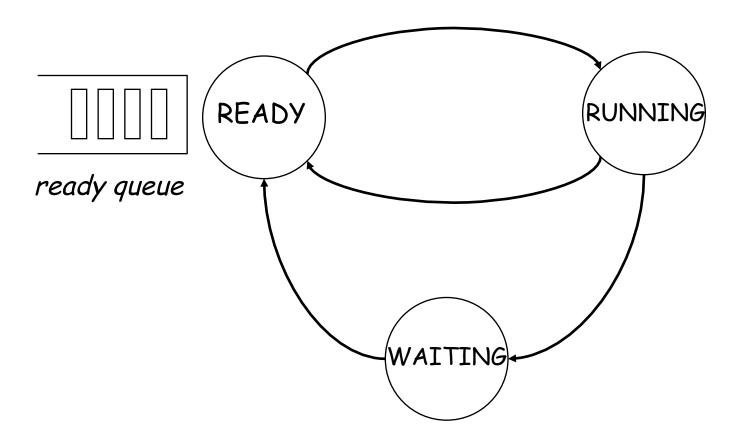
Terminazione "anormale" di un processo

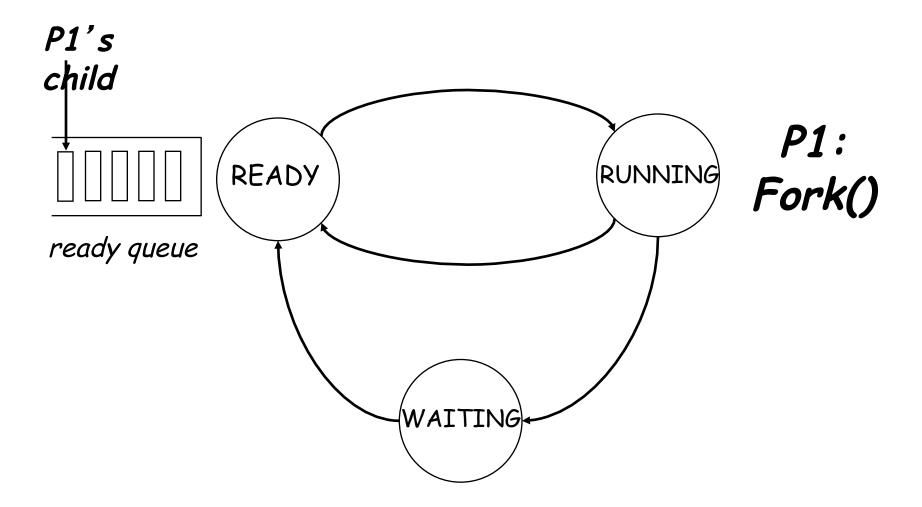
Il padre puo' terminare l'esecuzione di uno dei figli (mediante una istruzione di *abort*)

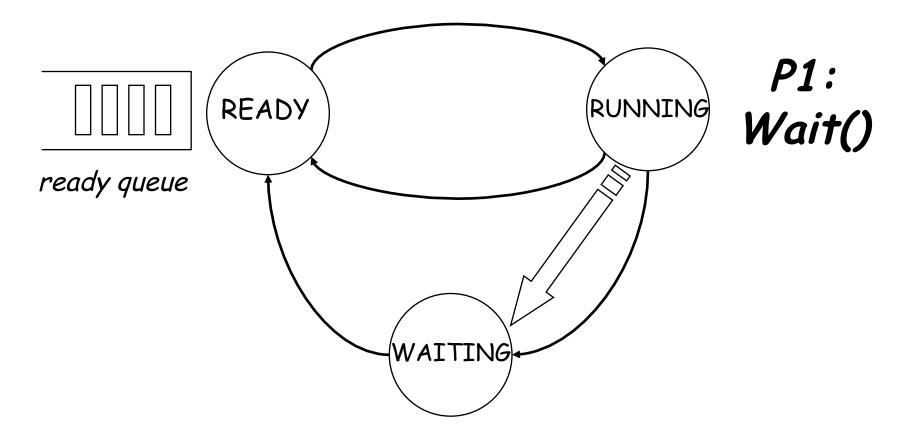
- perche' -

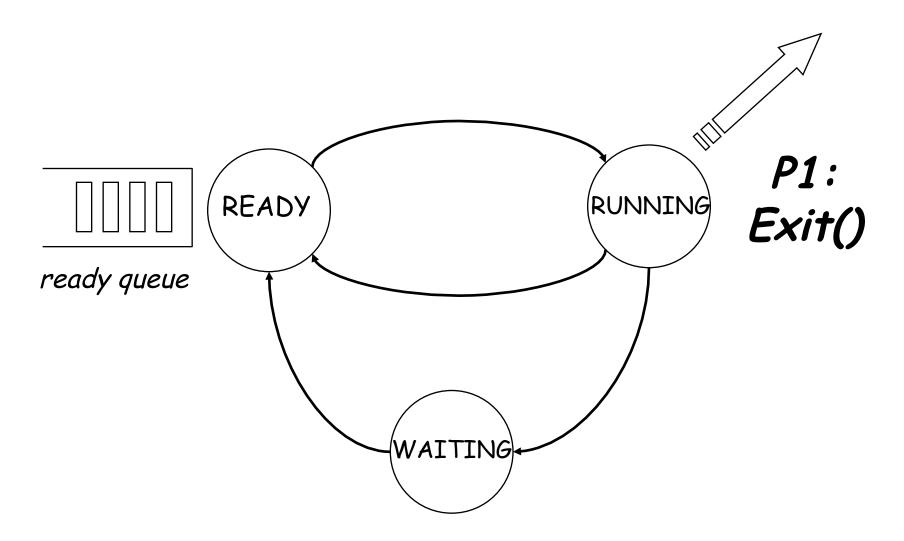


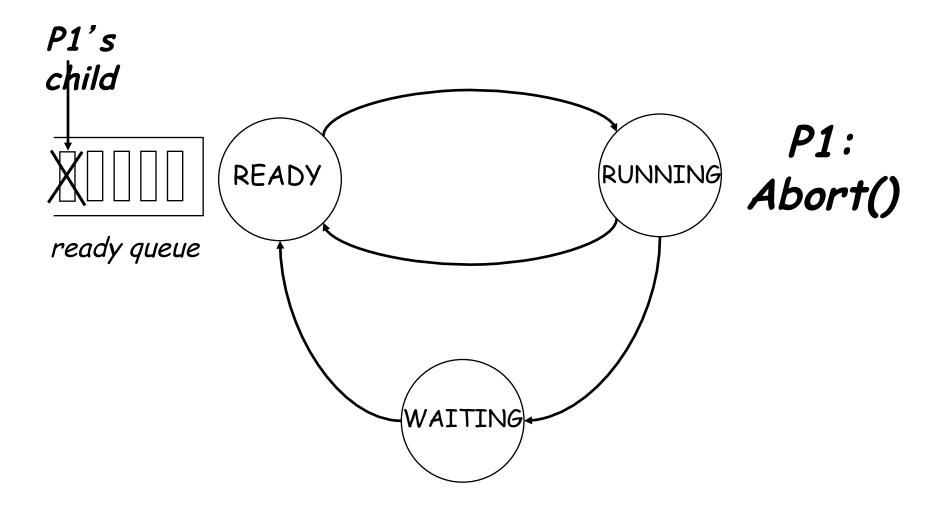
- · Il figlio ha ecceduto nell'uso delle risorse (in tal caso il padre deve poter controllare lo stato dei figli)
- · Il compito assegnato al figlio non e' piu' richiesto
- · Il padre sta terminando (terminazione automatica dei figli in alcuni OS)











Cooperazione tra processi

I processi possono *influenzare* l'esecuzione l'uno dell'altro



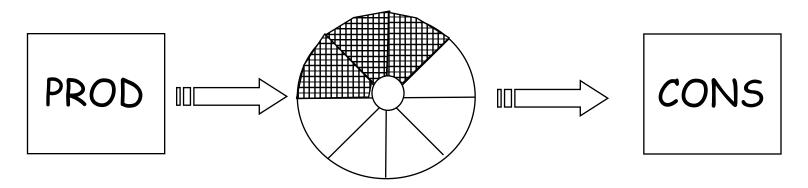
Vantaggi della cooperazione

- · Condivisione di informazioni
 - · Velocizzazione del calcolo
 - · Modularita' di compiti
 - · Convenienza dell' utente

Per regolare questa "influenza" OS ha bisogno di meccanismi di *comunicazione* e di *sincronizzazione*

Una semplificazione del problema della cooperazione: il problema Produttore-Consumatore

Il processo *produttore* produce informazioni che sono consumate da un processo *consumatore*



Con un buffer di taglia finita bisogna regolamentare le operazioni di produzione e di consumo in maniera "opportuna"

Una soluzione: memoria condivisa

Dichiarazione strutture dati

```
var n;
type item = ...;
var buffer: array [0... n-1]
  of item;
in, out: 0... n-1;
```

Processo produttore

```
repeat
   produce an item in nextp
   while (in + 1) \mod n = out
   do no-op;
   buffer[in] := nextp;
   in := (in + 1) \mod n;
until false:
```

Processo consumatore

repeat

```
while in = out do no-op;
```

```
nextc := buffer [out];
out := (out +1) mod n;
```

...

consume the item in nextc

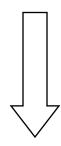
• •

until false;

Questione aperta



Con questa soluzione si riescono a utilizzare al piu' n-1 locazioni del buffer condiviso



Trovare una soluzione che permetta di utilizzare tutte le *n* locazioni del buffer condiviso (?!)

Ruolo di OS nella cooperazione

Nella soluzione del Produttore-Consumatore proposta i due processi potevano condividere un buffer e il loro codice era stato scritto appositamente per quel tipo di struttura

E' compito di OS mettere in grado, in maniera trasparente, i processi di scambiarsi informazioni tra loro

Interprocess Communication (IPC)

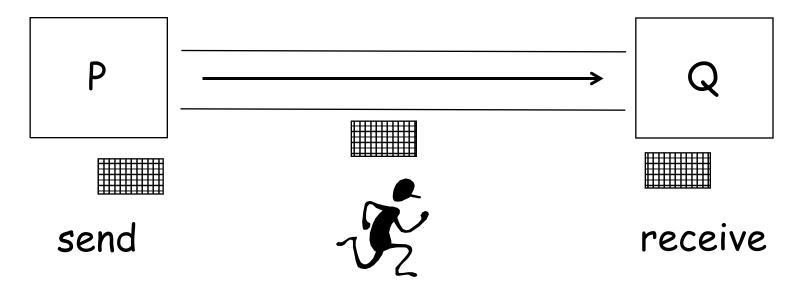
IPC (parte di OS destinata a gestire la comunicazione) mette a disposizione dei processi utente essenzialmente due system calls:

- · send
- · receive

Cosa fare per comunicare ?!

Se i processi P e Q vogliono comunicare devono:

- · stabilire un canale di comunicazione tra essi
 - · scambiare messaggi usando send e receive



Ad un *canale logico* corrisponde un *canale fisico* che puo' essere o una cella di memoria condivisa oppure un bus hardware

Questioni implementative...

- Come si stabilisce una connessione?
- Puo' un canale essere associato a piu' di due processi?
- Viceversa, quanti canali possono essere associati ad un'unica coppia di processi?
- Un canale e' uni- o bi-direzionale?

... le risposte dipendono dagli attributi principali di una comunicazione:

A. diretta/indiretta

B. buffering/no buffering

C. sincrona/asincrona

A. Communicazione diretta

Ognuno dei due processi deve conoscere il nome dell'altro processo con il quale vuole comunicare

send (Q, message) - manda message al processo Q receive(P, buffer) - riceve in buffer dal processo P

<u>Proprieta'</u>

- · La connessione e' stabilita in maniera automatica
- · Un canale e' fissato tra due processi
- · Fra due processi ci puo' essere un unico canale
- · Il canale puo' essere bidirezionale

contenuto

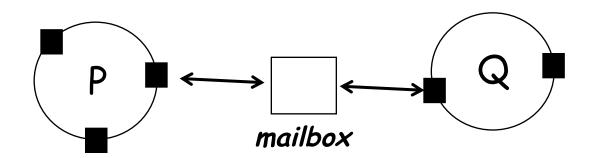
contenitore

Comunicazione indiretta...

I messaggi sono mandati e ricevuti attraverso *mailboxes* (associati a *porte*)

Ogni mailbox ha un *identificatore unico*, noto ai processi che ne vogliono fare uso per comunicare

I processi possono comunicare solo se *condividono* un *mailbox*



... operazioni , proprieta' ...

<u>Operazioni</u>

Crea un mailbox send e receive attraverso il mailbox Distruggi il mailbox

<u>Proprieta'</u>

- La connessione e' stabilita solo se i processi condividono il mailbox
- · Un mailbox puo' essere associato a piu' processi
- Fra due processi ci puo' essere piu' di un mailbox
- · Il mailbox puo' funzionare in modo bidirezionale

... ed un problema

P1, P2, and P3 condividono mailbox A P1 manda messaggi; P2 e P3 ricevono



Chi ricevera' effettivamente i messaggi in arrivo?

Possibili soluzioni

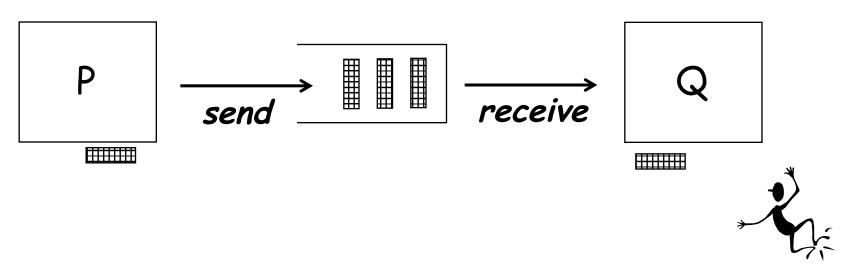
- Permettere che un mailbox sia associato a soli due processi
- Permettere che solo un processo alla volta possa eseguire una receive
- Delegare OS a selezionare arbitrariamente il ricevente ogni volta (al mandante verra' notificato dopo il nome di chi ha ricevuto)
- · Multicasting e Broadcasting

B. Buffering / No buffering...

Un canale con buffering permette di associare una *coda di messaggi* ad esso

Questo significa che un processo che vuole inviare un messaggio lo puo' fare *virtualmente* se il canale e' gia' occupato

... e tre implementazioni possibili



Capacita' *nulla* - rendezvous (no buffering)
Capacita' *finita* - il sender aspetta solo se il canale e' pieno
Capacita' *infinita* - la comunicazione non e' mai ritardata

C. Sincrona / Asincrona...

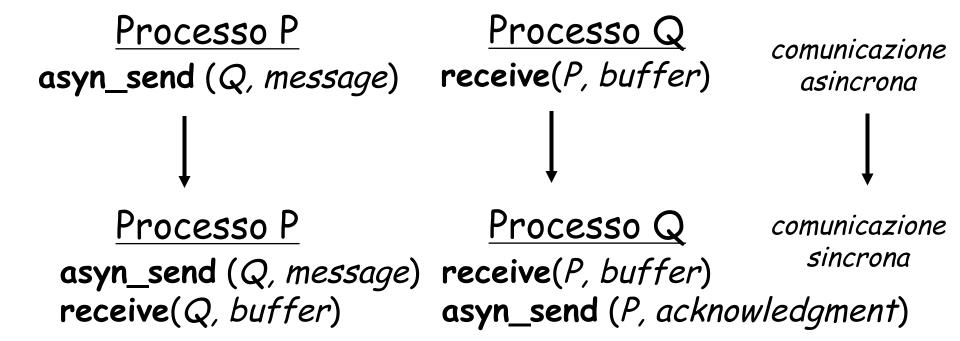
Una operazione di **receive** e' sempre bloccante (almeno per un timeout)
Una operazione di send puo' essere bloccante

Comunicazione sincrona

Il processo che esegue la *send* si blocca attendendo che la corrispondente *receive* venga eseguita prima di proseguire

Un canale con *buffer nullo* puo' ospitare solo comunicazioni *sincrone*

...come utilizzare primitive asincrone per costruire una comunicazione sincrona



In alcuni OS l'operazione di *send* attende una *reply* entro un certo *timeout*

Eccezioni da gestire per la comunicazione



- · Un processo ricevente attende un messaggio da un processo che ha terminato
- Un processo invia un messaggio ad un processo che ha terminato (caso buffering e no buffering)
- Un messaggio inviato da un processo ad un altro viene perduto (timeout)
- · Un messaggio inviato da un processo ad un altro viene danneggiato (il ricevente puo' notificarlo al mandante, se e' in grado di riconoscere l'errore)

THREADS

Threads

Una *thread*, o *processo leggero*, e' l'unita' di base dell'utilizzazione della *CPU*

Item *propri* di una thread *→ Program counter Insieme di registri*

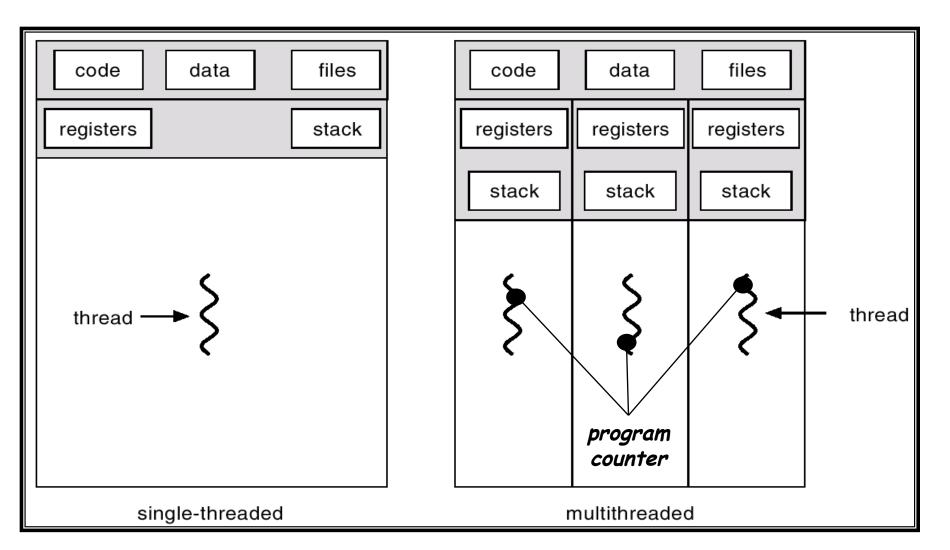
Stack

Stato

Item condivisi con le altre Sezione di codice thread ad essa associate Sezione dati (a formare un task) Sezione di OS

Un *processo pesante* (tradizionale) e' uguale ad un task con un' unica thread

Multiple threads all'interno di un task



Alcune proprieta' delle thread...

- · Una sola thread alla volta in esecuzione
- Una thread puo' leggere o scrivere nello spazio di qualunque altra thread dello stesso task
- In caso di *bloccaggio* di una thread, *un'altra* dello stesso task in molti casi *potrebbe continuare* la sua esecuzione, e quindi il processo non sarebbe bloccato
- Il *context-switching* a livello di thread e' piu' rapido in quanto non coinvolge un uso pesante della memoria

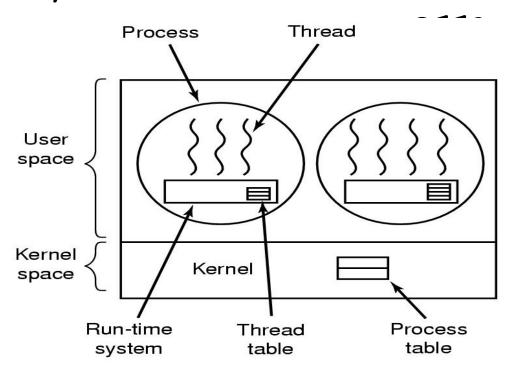
... ed alcune considerazioni

- · La cooperazione di multiple thread conferisce un piu' alto throughput e migliori performance
- Applicazioni che devono condividere risorse si giovano di thread, ex. un task che deve fornire dati a piu' macchine remote in un file system di rete (es. un web server)
- Esse permettono di *introdurre parallelismo* nella esecuzione di task che eseguono system call bloccanti

Threads: gestione a livello utente

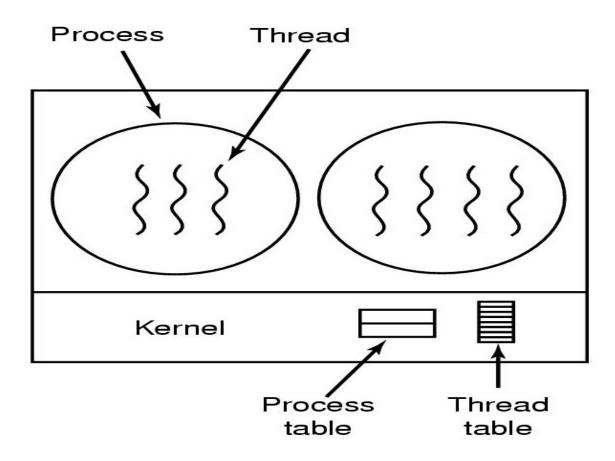
Un insieme di funzioni di libreria per gestire le thread

Il kernel allora vede ogni task come un singolo processo, le thread non sono unita' visibili da



- Passaggio veloce da una thread all'altra
- Bloccata una thread bloccato l'intero task
- Sbilanciamento nello scheduling

Threads: gestione a livello kernel



Un compito in piu' per OS:

gestire le threads

(scheduling, creazione, etc.)