

Meilensteinplan Projekt Team 2

PROJEKTDDETAILS

DATE	MEILENSTEIN	Anmerkungen
15.09.2022	Projektanfang	
22.09.2022	Turtlebot Wlan-Verbindung funktioniert	
22.09.2022	Ladegerät besorgt	
29.09.2022	Turtlebot mit ROS und Teleop funktioniert	
29.09.2022	SLAM Modul läuft	
29.09.2022	Ansteuern der Motoren funktioniert	
29.09.2022	Ansteuern von Lidar und Pixicam funktioniert	
06.10.2022	Simplex und manuelles Ansteuern aller Komponenten umgesetzt	
13.10.2022	Präsentation	
13.10.2022	Roboter kann anhand von Fahrbewegungen durch den Raum eine Karte erstellen	tatsächliche Fertigstellung 06.10.2022
13.10.2022	Schmales Labyrinth (eine Labyrinthwand-Breite) kann eingelesen werden	tatsächliche Fertigstellung 13.10.2022
20.10.2022	Frontier Explore Search oder anderer Explore Algorithmus verstanden	tatsächliche Fertigstellung 13.10.2022
10.11.2022	Einlesen eines einfachen breiten Labyrinths möglich	tatsächliche Fertigstellung 06.10.2022
10.11.2022	Roboter kann sich selbständig im Labyrinth bewegen	tatsächliche Fertigstellung 06.10.2022
27.10.2022	Programm zur Postit Erkennung funktioniert lokal am Notebook	
03.11.2022	Programm zur Postit Erkennung funktioniert lokal via ros	
10.11.2022	Map wird nach abfahren des Labyrinths abgespeichert	
24.11.2022	Erkennung einzelner Postits von Turtlebot funktioniert	
24.11.2022	Präsentation	
01.12.2022	Position der Postits wird während der Kartierung in Datei gespeichert (Nr + Koordinaten)	
08.12.2022	Pfadplanung zum abfahren der Postits in der richtigen Reihenfolge funktioniert	
22.12.2022	Kommunikation zusammen mit anderen Teams definiert (Messages, Wertebereich etc)	
22.12.2022	Präsentation	
12.01.2023	Roboter zeigt an, dass ein Postit erkannt wurde (stehen bleiben, oder LED, oder ton)	

22.09.2022	Turtlebot Wlan-Verbindung funktioniert	
12.01.2023	Roboter kann Postits anhand von Koordination voneinander unterscheiden	
12.01.2023	Roboter kann nicht bekannten Robotern ausweichen	
19.01.2023	Präsentation	
19.01.2023	Kommunikation und Zusammenarbeit mit anderen Roboter funktioniert	
24.01.2023	Zusammenfügen der Komponenten	
26.01.2023	Testlauf erfolgt und Fehler notiert	
02.02.2023	Fehler korrigiert -> Perfekt funktionierendes Gesamtpaket	
09.02.2023	Ergebnisse vorgezeigt	