

# EC\_SCH\_report

108062273 張晏瑄 [Link to Notion for Nice Format](#) (github link and the img is included in ./show)

## Overview

本次作業為實作 Binary GA 或 Real-valued GA 去解 Schwefel function minimal solution (SCH)，並對不同的 representation 做分析，以及對 parameter 調整並討論影響。最後試著解  $N = 100$  的 SCH function

$$f_{SCH}(\vec{x}) = 418.98291N - \sum_{i=1}^N x_i \sin(\sqrt{|x_i|}), \quad -512 \leq x_i \leq 511 \quad \text{and} \quad N = 10$$

## Binary GA and Real-valued GA implementation

## Code Implement

## Requirements

Fig.1. 為我的 Class Diagram, 我使用 C++ 去 implement Binary GA 及 Real-valued GA (使用C++因為較快), 接著利用 python 的 `matplotlib.pyplot` 去畫出 anytime behavior chart, 以下是幾個重要的細節:

- 共有兩個 Class implement 兩個演算法，每個 Class 都有一個 `Individual` struct，表問題的解，故一個 `Individual` 裡會有10個 `bitset` 或是 `double`，值得注意的是，在binary GA 使用的是 `bitset` 而非 `vector<bool>`，因為 `bitset` 相較 `vector<bool>` 在計算上更快更方便、memory 使用較少、轉成 integer 時也更方便。
- 每個 Class 都有 `evolution()`，他會呼叫 `intialize_population()`，`parent_selection()`，`crossover()`，`mutate()`，`survivor_selection()` 去做一個 generation 的模擬（如Fig.2 所示），而根據傳入參數 term 去決定要跑幾個 generation。
- 在做完 `intialize_population()`，`crossover()`，`mutate()` 後，都會做一個 `evaluate_fitness()` 的操作。
- 由於需要紀錄每個 generation 的解並畫出 anytime behavior chart，故在進到下一個 generation 時會有一個 `get_best_fitness()`，去記錄此 generation 最佳解。
- fitness 即將  $x_i$  代入 SCH 的值，故 fitness 越小表現越佳。

而 Binary GA 由於要將每個 bit representation 轉成 integer，故多了 `bit2int()`，`get_xi()` function。

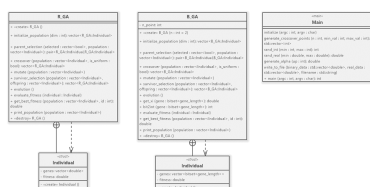


Fig.1. Class Diagram of my C++ Code

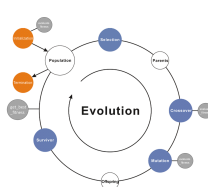


Fig.2. Evolution Diagram, Reuse from:  
(C.K. Ting, Design and Analysis of Multi-  
parent Crossover, PhD thesis,  
PaderbornUniversity,2005)

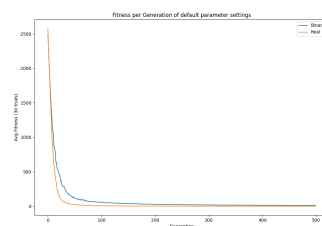


Fig.3. Fitness per Generation of default parameter settings

## Results

當使用 default 參數去跑 SCH 時，最終得出的結果如下，而 Fig.3. 可以看出 Real-valued 較早收斂，最終的 fitness 也表現得較佳。  
BGA fitness: 12.2329, RGA fitness: 0.156064, time cost: 20.14s

```
$ time ./main --detail 1
# ignore the output of here
423.422 422.419 420.420 418.419 422.422
# ignore the output of here
420.951 421.144 420.795 420.863 420.901 420.83 420.91 421.058 421.202 421.442
=====
BGA in the final generation fitness: 12.2329, RGA in the final generation fitness: 0.156064
./main --detail 1 20.14s user 0.98s system 98% cpu 21.343 total
```

## Other Works

為了更方便去調參數及做測試，我有寫 Makefile 去做自動化 script。以及使用 C++ 去做 argument parser, demo 如下，其他詳細資訊可以參考資料夾的 [README.md](#)。

```
$ make
$ ./main --help
# ignore the output of here
Options:
--algorithm <value> Set the algorithm to use. Only binary, only real or both (default: both)
--detail <value> Set the number of printing detail or not (default: 0)
--cross_prob <value> Set the crossover probability (default: 0.9)
--mut_prob <value> Set the mutation probability (default: 0.1)
--n_point <value> Set the number of crossover points (only for binary GA, and need to set uniform to 0) (default: 2)
--p_select <value> Set the number of tournament selection when parent selection period (default: 2)
--p_size <value> Set the population size (default: 100)
--term <value> Set the termination criterion (default: 500)
--trial <value> Set the number of trials (default: 30)
--uniform <value> Use uniform crossover (1)
                  or 2-point for binary GA, whole arithmetic for real-valued GA (0) (default: 1)
```

## Analysis

### Binary GA v.s. Real-valued GA

在  $\text{dim} = 10$  的情況下，RGA 都比 BGA 表現得更好，達到了較好的 fitness。我們可知 RGA 在解決 SCH function 最小值問題時更具優勢。

Representation: BGA 使用 binary bit 去表示解，而 RGA 則使用 real-valued。對於 continuous function 優化問題，如 SCH function，real-valued GA 的精度可能更適合用來作為 solution space 的 representation。

### Parameter Setting

- crossover probability (Fig.4.)
  - 隨著 crossover probability 的增加，time cost 也增加，若 crossover probability 越高，通過 crossover 產生的後代也越多，這需要額外的計算資源
  - 隨著 crossover probability 的增加，BGA 和 RGA 的 fitness 也會較佳，因 crossover 能提供 exploration，使 GA 能夠找到好的 solution
  - RGA 在所有測試的 crossover probability 中始終表現的比 BGA 佳。這與前面的分析一致，表明 RGA 的 representation 和 genetic operator 更適合此優化問題。

prob	0.1	0.4	0.7	1
time cost	5.53s	7.84s	10.57s	12.59s
fitness	BGA: 35.058, RGA: 0.378918	BGA: 18.3954, RGA: 0.0927711	BGA: 14.3794, RGA: 0.0762096	BGA: 10.8697, RGA: 0.0540917

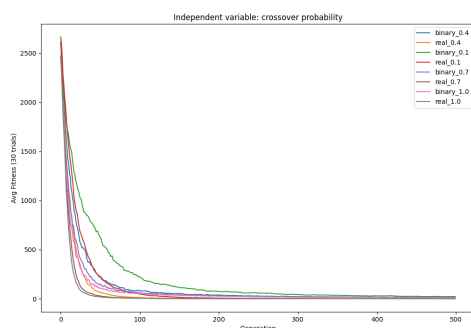


Fig.4. crossover probability

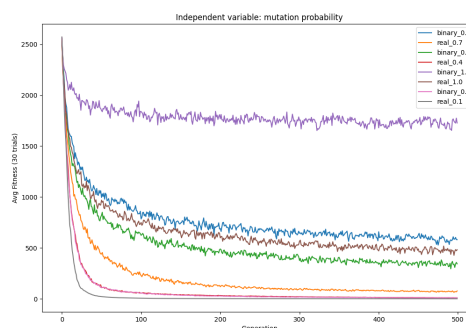


Fig.5. mutate probability

- mutate probability (Fig.5.)
  - 隨著機率的增加，time cost 沒有顯示出明顯的趨勢。因為 code implement 是對每個 genes 去看是否需要 mutate。

- 隨著機率的增加，BGA 和 RGA 的 fitness 表現都會降低。較高的突變機率可能導致過度 exploration 並破壞 GA 的 convergence。突變機率較低時，GA 可以更好地平衡 exploration 和 exploitation，從而提高 performance。

prob	0.1	0.4	0.7	1
time cost	11.91s	12.90s	12.93s	12.39s
fitness	BGA: 8.67412, RGA: 0.132756	BGA: 421.171, RGA: 10.0505	BGA: 505.855, RGA: 124.681	BGA: 2053.09, RGA: 465.32

- n\_point crossover (Fig.6.)

- 隨著 crossover 切的點越多，time cost 和 fitness 皆沒有顯示出明顯的趨勢。
- 改變 point of crossover 可以透過用不同方式組合 parent 的子代來改變 exploration 和 exploitation 的平衡，但其影響可能還不足以影響平衡

n value	2	3	4	5	6	7	8
time cost	18.95s	16.67s	16.44s	19.55s	23.80s	23.00s	27.75s
fitness	BGA: 20.301	BGA: 12.8473	BGA: 20.2379	BGA: 13.6951	BGA: 24.521	BGA: 14.468	BGA: 11

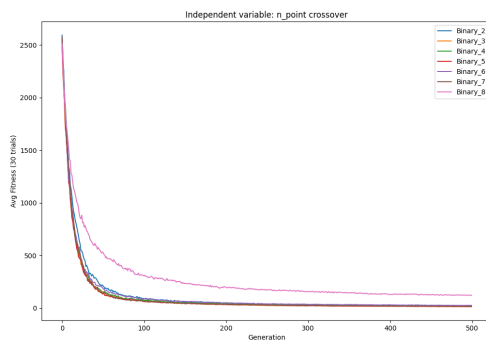


Fig.6. n\_point crossover

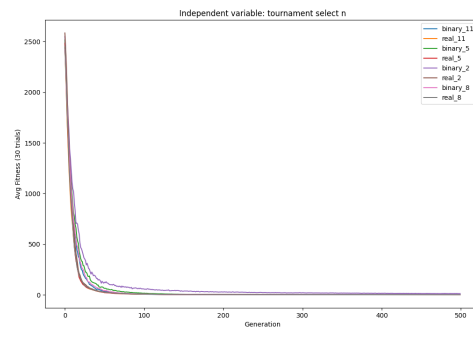


Fig.7. tournament n

- p\_select (Fig.7.)

- 隨著 tournament n 的增加，time cost 也會增加。因為較大的 n 需要在 parent selection 時進行更多比較，導致 time cost 較高
- BGA fitness: 隨著 tournament n 的增加，fitness 照理來說應該要提高，因較多的候選人會傾向於選擇更合適的 parent 去繁衍，這促進了 solution space 的 exploitation。然而，這也可能會減少 diversity，導致太早收斂。而在提供的結果中，BGA 在 n 為 5 時表現最佳
- RGA fitness: RGA 中較難看出 n 和 fitness 的關係。在 n 為 2 時 RGA 表現最佳，但 fitness 沒有隨著 n 的增加而不斷提高或降低

value	2	5	8	11
time cost	10.6s	19.2s	22.2s	26.59s
fitness	BGA: 22.9161, RGA: 0.0620879	BGA: 0.135577, RGA: 0.281693	BGA: 0.37207, RGA: 0.226822	BGA: 0.506187, RGA: 0.487685

- p\_size (Fig.8.)

- BGA: 隨著 population size 的增加，BGA 的 fitness 普遍提升。因為更多的 population 會友更多的 diversity 並能更徹底地 explore solution space。它降低了過早收斂到 local optimal 的風險，代價則是 time cost 較高
- RGA: 與 BGA 類似，RGA 的 fitness 也會隨著 population size 的增加而提高。但 RGA 獲得的 benefit 比 BGA 高 (能更增加 diversity 及 explore solution space 更多)。而與 BGA 相比，RGA 收斂到更低的 fitness，與一開始所說的，RGA 在解決此問題更有效

value	100	400	700	1000
time cost	11.83s	2:2.88	5:34.68	11:3.69
fitness	BGA: 14.0489, RGA: 0.242471	BGA: 7.92516, RGA: 0.00679581	BGA: 5.55451, RGA: 0.00224302	BGA: 4.91188, RGA: 0.00173924

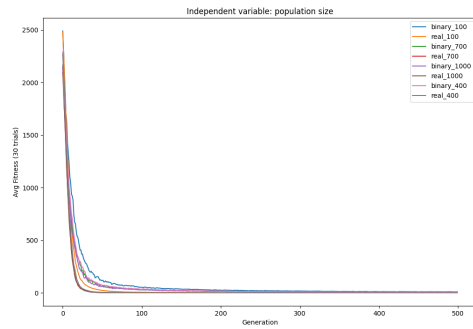


Fig.8. population size

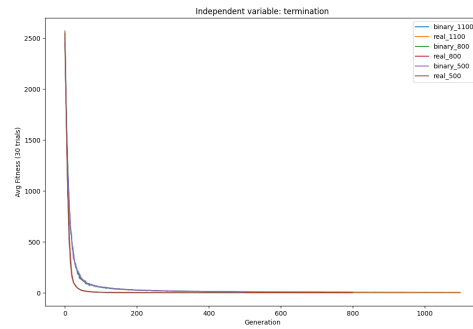


Fig.9. termination

- termination (generation) (Fig.9)

1. exploration: 有了更多generation，就有更多機會explore 不同的 solution space
2. exploitation: 有了更多generation，就有更多時間能透過 crossover 和 mutate 去微調和提升現在 solution 的 performance，可以幫助找到 global optimal
3. convergence: 更多的 generation 能有更多機會收斂
4. diversity: 更多的 generation 可以幫助維持 diversity，避免太早收斂到 local optimal

value	500	800	1100
time cost	11.81s	18.73s	26.09s
fitness	BGA: 3.78584, RGA: 0.254383	BGA: 5.49853, RGA: 0.115951	BGA: 3.51734, RGA: 0.0506551

- uniform

1. 在 BGA 使用 uniform crossover 或是 n-point crossover 沒有明顯的改變，但在 RGA 中，使用 whole arithmetic 的結果卻變很糟
2. RGA：使用 uniform crossover 時，fitness 為 0.178，而使用 whole arithmetic 時，fitness 則明顯更差 (987.698)。可能是因為 exploration 過強 (offspring 繼承 parent 的 feature，容易導致陷入 local optimal)、缺乏 diversity、SCH function 問題的特性 (多個 local optimal，whole arithmetic對此問題可能不適合)

is using	1	0
time cost	11.96s	11.95s
fitness	BGA: 12.6458, RGA: 0.178	BGA: 15.5105, RGA: 987.698

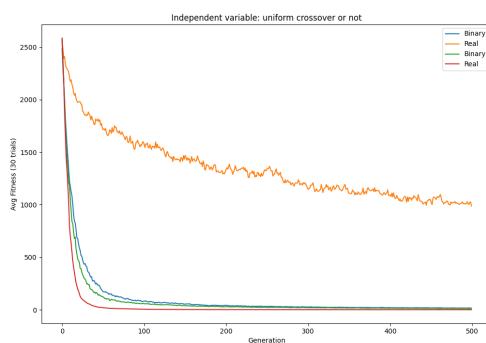


Fig. 10. uniform using or not

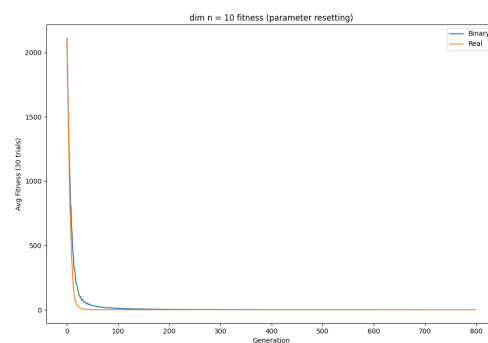


Fig.11. N=10 parameter resetting

## Parameter Settings for N=10 Problem

根據上方觀察，我綜合評估重新設置了新的測試參數，也成功獲得了較佳的 performance (Fig.11.)：

BGA fitness: 0.00145984

RGA fitness: 0.000997442

Parameter	Value
algorithm	both

```
|cross_prob |1 |
|detail     |1 |
|mut_prob   |0.1 |
|n_point    |4 |
|p_select   |5 |
|p_size     |1000 |
|term       |800 |
|trial      |30 |
|uniform    |1 |
-----
```

```
# ignore the output of here
421 421 421 421 421 421 421 421 421 421
# ignore the output of here
420.977 420.973 420.964 421.004 420.968 420.961 420.974 420.972 420.985 420.926
=====
BGA in the final generation fitness: 0.00145984, RGA in the final generation fitness: 0.000997442
./main --cross_prob 1 --detail 1 --n_point 4 --p_select 5 --p_size 1000 --ter 838.39s user 11.28s system 98% cpu 14:19.10 total
```

## Large-scale Problem: N = 100

若我們使用 default parameter 去做 N=100 的SCH function，performance會相當的差。

```
-----
|Parameter |Value |
|-----|-----|
|algorithm |both  |
|cross_prob|0.9   |
|detail    |1     |
|mut_prob  |0.1   |
|n_point   |2     |
|p_select  |2     |
|p_size    |100   |
|term      |500   |
|trial     |30    |
|uniform   |1     |
-----
```

BGA the final generation fitness: 13478.9

RGA the final generation fitness: 2144

time cost: 47.99s

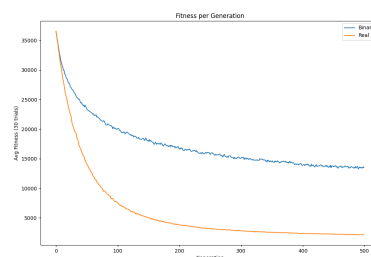


Fig.12. default parameter for N=100

## Trial and Error

首先，我先以 trial 為 1 的情況下，去對每種參數做測試，並且觀察到以下特點：

1. population size 要夠大，real-valued fitness才會高 (維度高的影響)
2. parent selection 不能太多，超過10後 performance 下降很多
3. BGA 的表現：對於高維問題，BGA 可能表現較強的能力。binary representation 可以在solution space 中產生大量變化，使得 BGA 在高維問題中更容易找到較佳的解。
4. RGA 的收斂：在高維問題中，real-valued GA 可能容易陷入 local optimal solution。由於 solution space 變得更加複雜，RGA 可能在搜尋最佳解中遇到困難，從而導致收斂速度變慢。

parameter setting 觀察: 只要讓 binary GA 的termination夠大，parent\_selection 夠，就算population size 較小也能有較高的performance。

BGA the final generation fitness: 1.00976  
RGA the final generation fitness: 30.5084  
time cost: 2:42:02.97

```
-----
|Parameter |Value |
|-----|-----|
```

中間和右邊 parameter setting 觀察:  
增加 1000 termination fitness 可以少一半。

BGA the final generation fitness:  
34.1177  
RGA the final generation fitness:  
6.42585  
time cost: 13:55.29 total

BGA the final generation fitness: 11.6868  
RGA the final generation fitness: 3.36684  
time cost: 16:43.47

```
-----
|Parameter |Value |
|-----|-----|
|algorithm |both  |
|cross_prob|1     |
|detail    |1     |
|mut_prob  |0.1   |
|n_point   |2     |
|p_select  |5     |
|-----|-----|
```

