#### Fouriertransformation – Abtasttheorem

Steffen Walter (1145690) Marvin Gaube (4670273)

Duale Hochschule Baden-Württemberg – Stuttgart Vorlesung: Digitale Bildverarbeitung

16. April 2020

# Agenda

- 1 Theoretische Grundlagen
- 2 Praktische Anwendung
- 3 Realisierung
  - Platzhalter
- 4 Fazit

# Theoretische Grundlagen

Platzhalter

## Abtastung

- Abtastung bedeutet, dass nur die Information an den Gitterpunkten erhalten bleibt
- Multiplikation mit einer Funktion, die nur an den Gitterpunkten ungleich null ist
- Diese Operation lässt sich durchführen, indem wir die Bildfunktion g(x) mit einer Funktion multiplizieren, welche die Summe der an den Gitterpunkten  $r_{m,n}$  sitzenden  $\delta$ -Funktionen darstellt
- Die Funktion wird in der Literatur oft als Nagelbrettfunktion oder 2D- $\delta$ -Kamm bezeichnet

## Abtastung

- Eine dichte Abtastung im x-Raum führt zu einem weiten Gitter im k-Raum und umgekehrt. Damit führt die Abtastung zu einer Wiederholung des Bildspektrums an jedem Gittervektor im Fourierraum.
- Die Abtastung führt zu einer Reduktion der Auflösung, das heißt, dass Strukturen von der Größe der Abtastschrittweite oder kleiner verloren gehen.

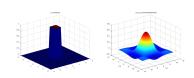


Abbildung: Fouriertransformierte kleines Quadrat Quelle [Fuchs(2020)]

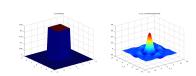


Abbildung: Fouriertransformierte großes Quadrat Quelle [Fuchs(2020)]

## 1D Aliasing-Effekt

#### Beschreibung

Bei der Abtastung eines Signals mit einer Abtastfrequenz etwas kleiner als eine im Signal vorkommende Wellenlänge kann es zum Aliasing-Effekt kommen. Aus dem hochfrequenten Signal wird ein nicht vorhandenes niederfrequenteres Signal erkannt. Diese erkannte Frequenz wird Aliasfrequenz genannt

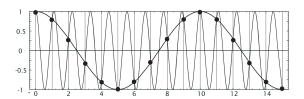


Abbildung: Veranschaulichung des Aliasing-Effektes. Quelle [Jähne(2012)]

#### Beschreibung

Das Abtasttheorem formuliert die Bedingung, welche nötig ist um eine Verfälschung des Signals bei der Abtastung zu vermeiden:

- Aus Abbildung ergibt sich  $(f_p f_g) f_g \ge 0$
- Daraus lässt sich folgendes Ableiten:  $f_p \ge 2f_g$
- f<sub>p</sub> ist hierbei die Abtastfrequenz

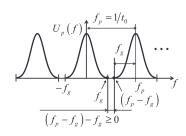


Abbildung: Bedingungen
Abtasttheorem. Quelle [Lange(2019)]

## 2D Aliasing-Effekt

Moiré-Effekt

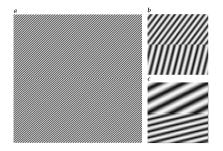


Abbildung: Der Moiré-Effekt: **a** Originalbild mit zwei periodischen Mustern (oben  $\hat{k} = [0.21, 0.22]^T$ , unten  $\hat{k} = [0.21, 0.24]^T$ ). **b** Jeder vierte und **c** jeder fünfte Punkt in jeder Richtung abgetastet. Quelle 1 (links) [Jähne(2012)] Quelle 2 (rechts) Internet-Link

- Bei einem großen Bildspektrum können wir nicht vermeiden, dass es Überlappungen von Frequenzen gibt.
- Wir können in diesen Fällen keine automatisierte Entscheidung treffen, welche Frequenz der korrekten Darstellung entspricht.
- Um Verzerrungen zu vermeiden, müssen wir Überlappungen ausschließen.
- Wir müssen das Spektrum auf den Bereich um den zentralen Punkt des reziproken Gitters bis zu den Linien, die den Zentralgitterpunkt von allen anderen Gitterpunkten trennen, beschränken.

- Auf einem Rechteckgitter ergibt sich daraus die einfache Bedingung, dass die maximale Wellenzahl, bei der das Bildspektrum nicht null ist, auf weniger als die Hälfte der Gitterkonstanten des reziproken Gitters beschränkt werden muss.
- Quantitativ kann das so ausgedrückt werden: Ist das Spektrum  $\tilde{g}(\kappa)$  einer kontinuierlichen Funktion g(x) bandbegrenzt, d. h.

$$\widetilde{g}(\kappa) = 0 \quad \forall \|k_{x_1,x_2}\| \geq \frac{\Delta k_{x_1,x_2}}{2}$$

dann kann es aus Punkten welche mit der Schrittweite

$$\Delta x_{x_1,x_2} = \frac{1}{\Delta k_{x_1,x_2}}$$

abgetastet wurde exakt rekonstruiert werden. [Jähne(2012)]

- Wir erhalten nur dann eine korrekte periodische Struktur, wenn wir pro Wellenlänge mindestens zwei Abtastpunkte setzen.
- Die maximale Wellenzahl, die ohne Fehler abgetastet werden kann, wird als Nyquist-Wellenzahl oder Grenzwellenzahl bezeichnet.

## Praktische Anwendung

Wo kommt das Abtasttheorem zum Einsatz?

# Realisierung

Unser Programm verwendet die matlab-interne fft2-Funktion:

$$Y_{p+1,q+1} = \sum_{i=0}^{m-1} \sum_{k=0}^{n-1} e^{-2\pi i (\frac{jp}{m} + \frac{kq}{n})} X_{j+1,k+1}$$

mit 
$$X$$
: Matrix im Ortsraum  $(m \times n)$ ,  $p, j: 0-m-1$ ,  $q, k: 0-n-1$   
 $Y$  ist ebenfalls eine  $(m \times n)$ -Matrix

# Realisierung MATLAB: FFT2

Vgl. DFT aus der Vorlesung Unterschied: Faktor  $2\pi$ , Division durch m/n Wichtig für das  $\Delta_x/\Delta_y$ -Kriterium

## Realisierung

Implementierung in MATLAB

- Berechnung der 2D-Fourier-Transformation mittels fft2
- Bestimmung des "Schwellwertes", ab dem wir den Wert der Fouriertransformierten als null annehmen:

$$Z = max(FFT) * 0.001$$

## Realisierung

Implementierung in MATLAB

- Iteration über die Fouriertransformierte, Bestimmung von  $k_x$  und  $k_y$  durch Vergleich mit Z
- Bestimmung der Abtastdistanz:  $d_x \leq \frac{1}{2k_x} * I_{Breite}$
- Abtastung des Orginalbildes in der Distanz  $d_x$  bzw.  $d_y$ , jeweils mittig
- Anzeige des abgetasteten Bildes

## Realisierung

Demo

#### **Fazit**

- Faustregel: Je größer die Frequenzen, desto niedriger die Sampledistanz
- Fouriertransformation zeigt Verteilung, und ermöglicht die Abschätzung
- Praktische Anwendung: Kompression

## Quellen



Christian Fuchs.

Skript - Digitale Bildverarbeitung. DHBW Stuttgart, 2020.



Bernd Jähne.

Digitale Bildverarbeitung und Bildgewinnung.

Springer Vieweg, 2012. ISBN: 978-3-642-04952-1.



Jörg Lange.

Mathematische Grundlagen der Digitalisierung. Springer Vieweg, 2019.

ISBN: 978-3-658-26686-8.