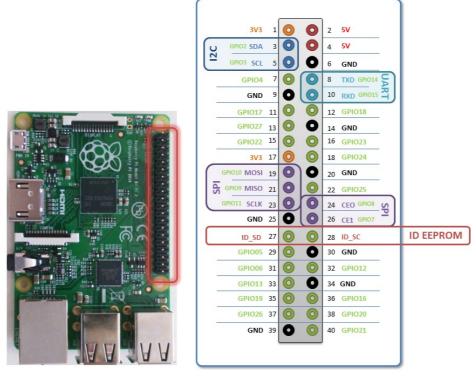
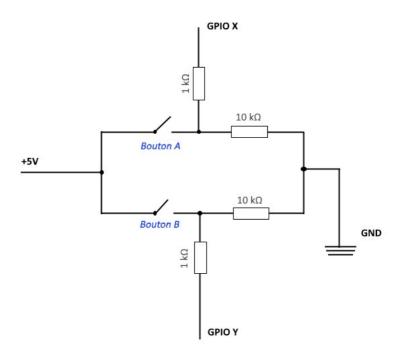
## Partie I



[I-1]: 'Pin-mapping' des broches d'entrée/sortie GPIO

## Partie II



[II-1] : Schéma électronique détaillé pour deux bouton connectés à deux GPIO différents

## **Partie III**

```
Initialisation:

GPIO.setmode(GPIO.BCM) #Cette ligne permet l'utilisation de la numérotation BCM pour l'appel des différentes broches GPIO

GPIO.setup(X,GPIO.IN) #Cette instruction permet de définir le GPIO X (numéro d'identification BCM), comme une entrée, chargé de capter un signal binaire.

Fonctions:

GPIO.input(X) #Agit comme une condition, renvoie 'True' dès lors qu'un signal est perçut, 'False' sinon.
```

[III-1] : Éléments utilisé depuis le module GPIO

```
time.sleep(secondes) #la fonction sleep() du module time prend en argument un temps en secondes (entier ou décimal) et permet d'arrêter l'exécution du programme pendant ce laps de temps.
```

[III-2] : Fonction sleep() utilisée dans notre programme

```
#Fonction permettant de créer un tableau de largeur x et
de hauteur y
def creer t(x,y):
   tabl = []
   for i in range(y):
       tabl.append([" " for p in range(x)])
   return (tabl)
#Fonction permettant d'afficher un tableau à l'écran
précédé d'un titre donné en paramètre
def afficher(tabl, titre='null'):
   os.system("clear")
   if titre!='null':
      print('========== '+titre+'
=======\n')
   for i in tabl:
       print(" ".join(i))
```

[III-3] : Fonctions de création/affichage de tableau

```
#Fonction de déplacement prenant en argument t, le
tableau concerné par le deplacement ; xi, et yi les
coordonnées initiales du caractère à déplacer c, et la
position à atteindre (x,y).

def deplacement(t,xi,yi,x,y,c):
   if t[yi][xi] == c + c:
        t[yi][xi]=" "
   if t[y][x] == " ":
        t[y][x] = c + c
   return(t)
```

[III-4] : Fonction de déplacement d'un caractère

```
#Création du tableau 'quitter' avant la boucle infinie
quitter=src.creer t(2,2)
quitter[0][1]=' OUI'
quitter[1][1]=' NON'
#Requete pour fermer le programe, n'est pas satisfaite si le
bouton close (GPIO 24) n'est pas enclenché.
if GPIO.input(24): #Vaut False par défaut
        Quitter[0][0]='>>' #on insere un module deplaçable
        mx=modulex
                       #on definit la position de ce module
        my=moduley
        modulex=moduley=0
        while GPIO.input(23)!=True:#boucle → attente validation
            src.afficher(quitter, fermer)
            if GPIO.input(17) and moduley>0:
               #Si on pousse le joystick vers le haut...
quitter=src.deplacement(quitter, modulex, moduley, modulex, moduley
-1,">")
                moduley -=1
            elif GPIO.input(27) and moduley<1:</pre>
               #et vers le bas ...
quitter=src.deplacement(quitter, modulex, moduley, modulex, moduley
+1,">")
                moduley+=1
            time.sleep(0.1)
                               #on evite de rafraichir l'ecran
                               trop vite...
        if moduley==0:
            sys.exit(0) #on ferme le programme
            modulex=mx
            moduley=my
            quitter[1][0]=' '
```

[III-5] : Cette partie du code nous permet de fermer le programme

## **Liens**

**[L-1]** : Liens du cours sur la modularité que nous avons suivis sur le cours Python du site OpenClassrooms :

https://openclassrooms.com/courses/apprenez-a-programmer-en-python/pas-a-pas-vers-la-modularite-2-2

[L-2]: Lien vers le forum américain traitant de la fonction os.system('clear'):

http://stackoverflow.com/questions/4810537/how-to-clear-the-screen-in-python

[L-3] : Liens du cours sur la portée des variables de référence du site OpenClassrooms :

https://openclassrooms.com/courses/apprenez-a-programmer-en-python/portee-des-variables-et-references