
Table of Contents

Class Header	1
Changelog	1
Input und Output:	1
Implementierte Methoden	2
Buglist TODO / this	2
Berechnen der Flugbahn	2
FlightPath Konstruktor	2
FlightPath calcCoordinates	2
Parameter	3
Berechnung der Abbruchgeschwindigkeit	3
Schleife zur Numerischen berechnung der Flugparabel	4
FlightPath isHit	6

Class Header

```
% Class Name: FlightPath.m
% Call: name = FlightPath()
%
% Zweck: In der Instanz dieser klasse findet die berechnung der
% Flugbahn
% statt. Weiter stellen Instanzen dieser klasse die methode zur
% trefferermittlung zu verfuegung
%
```

Changelog

- Version 00.00.01 07.10.15 Raphael Waltenspül Erstellt des Main Objekts, noch nicht Objekt Orientiert.
- Version 00.00.07 19.10.15 Joel Koch Einschlag implementier
- Version 00.00.08 21.10.15 Raphael Waltenspül Flugparabel berechnung erster entwurf
- Version 00.00.09 22.10.15 Raphael Waltenspül Koordinaten der Flugparabel berechnen und ausgeben
- Version 00.01.00 22.11.15 Raphael Waltenspül Umbau in Objektorientiert erfolgt
- Version 00.01.04 11.12.15 Raphael Waltenspül Implementieren der Funktionen des Landscapes in Handle Class Landscape
- Version 00.01.06 28.12.15 Raphael Waltenspül Trefferermittlung
- Version 00.01.08 31.12.15 Raphael Waltenspül Trefferermittlung
- Version 00.01.11 02.01.16 Raphael Waltenspül Aufräumen fertigstellen Gameablauf
- Version 01.00.00b 03.01.16 Raphael Waltenspül Buglist Testen Kommentieren Dokumentieren

Input und Output:

für Methoden, siehe Methoden

```
% Konstruktor: void
% Precondition:
%
% Postcondition: Instanz von FlightPath ist erstellt
%
% Variables:
%     Für Instanzvariablen siehe Properties
%
```

Implementierte Methoden

```
% [this]= FlightPath()
% [retCoordinates] = calcCoordinates(this, energie, winkel, Wether,
    Landscape, Player)
% [percentDamage] = isHit(this, PlayerArray, playerNr)
%
```

Buglist TODO / this

Berechnen der Flugbahn

```
classdef FlightPath < handle
    properties
        impact; % Einschlagkoordinatn [x;y]
    end

    methods
```

FlightPath Konstruktor

Zweck: Instanz von GameStates ist erzeugt

```
% Pre:
%
% Post: FlightPath ist erstellt
%
% Input: void
%
% Output: Instanz FlightPath
%
% Modifizierte Instanzvariable
    function [this]= FlightPath()

    end
```

FlightPath calcCoordinates

Zweck: Berechnet die Koordinaten der Flugbahn numerisch Dies unter berücksichtigung von Wind und Luftwiderstand

```
% Pre: instanz FlightPath it erstellt
```

```

% energie ist zwischen 0 und 100000
% winkel ist zwischen 0 und 180 Grad
% Instanzen Wether, Landscape, Player sind erstellt
%
% Post: Flugbahnkoordinaten sind berechnet
%
% Input: instanz FlightPath
% energie
% winkel
% Wether
% Landscape
% Player
%
% Output: retCoordinates [x;y] -- Array mit den
% Flugbahnkoordinaten
%
        function [retCoordinates] = calcCoordinates(this, energie,
winkel, Wether, Landscape, Player)

```

Parameter

```

% Der Winkel in Grad und Rad
%
% $$ang_{rad} = \pi \ \frac{ang_{deg}}{180}$$
%
        angle = winkel;
        angRad = pi() * angle/180;

```

Berechnung der Abschussgeschwindigkeit

```

% $$Energie Projektil: E_{prj} \ Geschwindigkeit Projektil: v_{prj} \
Msse Projektil: m_{Projektil}$$
%
% $$Wirkungsgrad Kanon: n_{can} Energie Treibladung $$
%
% $$E_{prj} = \frac{m_{prj}}{2} v_{prj}^2$$
%
% $$E_{prj} = E_{trbl} * n_{can}$$
%
% $$v_{prj} = \sqrt{\frac{2 E_{prj}}{m_{prj}}}$
%
        masseProjektil = 1; % Variable erst in späteren Versionen
veränderbar
        energieTreibladung = energie; % Variable erst in späteren
Versionen veränderbar
        wirkungsGradKanone = 1; % Variable erst in späteren
Versionen veränderbar
        masseKanone = 10000; % Variable erst in späteren Versionen
verwendet
        g = 9.81; % Variable erst in späteren Versionen
veränderbar (Wenn Pflanzen implementiert)

```

```

        % Die Energie wird auf das Projektil gerechnet
        vStart = sqrt( 2 * energieTreibladung *
wirkungsGradKanone / masseProjektil);
        % Die Startgeschwindigkeiten werden berechnet
        vxStart = cos(angRad) * vStart; %Startgeschwindigkeit in X
Richtung
        vyStart = sin(angRad) * vStart; %Startgeschwindigkeit in Y
Richtung

        % Die Maximale zeit für die Berechnung
        tmax = 60;

        dichteMedium = 1.2 *10^(-3); % Dichte der Atmosphäre
Variable erst in späteren Versionen veränderbar (Wenn Pflanzen
implementiert)
        koefizient = 1; % koefizient des Geschosses

        %deltaT = 0.001; % Schrittweite für die Numerische
Berechnung
        deltaT = 0.002; % Schrittweite für die Numerische
Berechnung geändert Joel Koch 4.1.16: Sonst reicht nicht beim
vertikalen Schuss zurück auf den boden.

        vx = (vxStart); % Startgeschwindigkeit in X Richtung
speichern
        vy = (vyStart); % Startgeschwindigkeit in Y Richtung
speichern
        n=1; % Schleifenzähler auf eins

        playerStartPos = Player.positionXY; % Startposition
speichern
        x(n) = playerStartPos(1,1); % Schuss X Startposition
festlegen
        y(n) = playerStartPos(2,1)+10; % Schuss Y Startposition
festlegen

```

Schleife zur Numerischen berechnung der Flugparabel

```

for t = 0 : deltaT : tmax
    ve = [vx, vy] / sqrt(vx^2 + vy^2); % Einsvektor für
die Kraft des Flugluftwiderstandes
    fVector = ve * (sqrt(vx^2 + vy^2)^2 * koefizient *
dichteMedium); % Kraft des Flugluftwiderstandes berechnen [Fx;Fy]
    % änderung v in X richtung berechnen inklusive der
    % Windrichtung
    vx = vx - fVector(1,1)*deltaT - (Wether.wind + vx) *
abs(Wether.wind + vx) * koefizient * dichteMedium * deltaT;
    % änderung v in Y richtung berechnen inklusive der
    vy = vy - g * deltaT - fVector(1,2)*deltaT;

    % Speichern der Parameter in einem Array

```

```

        x(n+1) = x(n)+vx * deltaT;
        y(n+1) = y(n)+vy * deltaT;
        n = n+1;
    end

    coordinates = [x;y]; % Speichern der Koordinaten

    landArray = Landscape.getLandscape; % Speichern des
Landscape's Array

    %finalLength = 13000; % Die Finale Länge des Arrays (JOKO:
welches Array?? coordinates wäre ja 300000 lang)
    finalLength = 30000;

    for ak = 1 : 1 : length(coordinates)
        xcor = round(coordinates(1,ak)); % gerundter x Wert an
stelle ak im Array
        ycor = coordinates(2,ak); % y Wert an stelle ak im
Array

        % Wenn nun an der Stelle X der Y Wert der Flugbahn
kleiner ist als der Y Wert der Landscape so ist dies ein einschlag
        % Weil die Array-Grösse des Landscape-Polygons
variabel ist
        % (Krater), muss die Prüfung mit "inpolygon" erfolgen:

        % alter Code:
        %if ycor < landArray(2, xcor)
        %    this.impact = [xcor; ycor];
        %    finalLength = ak; % Die länge der Flugbahn wird
begrenzt
        %    break
        %end

        in = inpolygon(xcor,ycor,landArray(1,:),
landArray(2,:));
        if in ~= 0
            this.impact = [xcor; ycor];
            finalLength = ak; % Die länge der Flugbahn wird
begrenzt

            fprintf('    => ak limit = %d' , ak)
            break
        end

        % Wenn nun die Stelle X grösser ist als 1000 wurde aus
dem

        % bild gefeuert
        if xcor > 999
            this.impact = [1000; ycor];
            finalLength = ak;
            break
        end
    end

```

```

        % Wenn nun die Stelle X grösser ist als 4 wurde aus
dem
        % bild gefeuert
        if xcor < 4
            this.impact = [1; ycor];
            finalLength = ak;
            break
        end
    end
    retCoordinates = coordinates(:,1:finalLength); % Die
Koordinaten werden zurückgegeben

end

```

FlightPath isHit

Zweck: Prüfen ob ein Spieler getroffen wurde

```

% Pre: instanz FlightPath it erstellt,
%   playerNr ist bekannt und übergeben
%
% Post: Ermittelt ob der Spieler mit der playerNr getroffen wurde
% und der Schaden wurde zurückgegeben
%
% Input: instanz FlightPath
% PlayerArray --
% playerNr --
%
% Output: percentDamage-- Schaden am Spieler
%

function [percentDamage] = isHit(this, PlayerArray, playerNr)

    tempPsXY = PlayerArray(playerNr).tankArray; % Spieler wird
gespeicher
    % Prüfen ob impaktkoordinaten iauf dem Spieler liegen
    if this.impact(1,1) > min(tempPsXY(1,:)) &&
this.impact(1,1) < max(tempPsXY(1,:))
        percentDamage = 100; % 100 prozent Schaden wenn
getroffen
    else
        percentDamage = 0; % 0 prozent Schaden wenn nicht
getroffen
    end
end

end

end

```

Published with MATLAB® R2015b