



电影协会

扫一扫二维码,加入群聊。

带传动实验报告

公众号99:1689929593

实验成绩:_	11/13	1. 4	right.	1. 7. 1.	总成绩:_		" "	
	1. 1. 1. 1		in the	A STEEL S	yn i Yn Ia Yn	1 20	2.7	1 1
			才"杜子	1	511		,	

教师评语:

31 , 41 , 14

and the

教师签字:

年 月 日

一. 实验目的

- (1) 3解带传动实验台的结构和工作原理、
- (2)通过实验,观察带传动中的弹性滑动现象和打滑现象.
- (3) 了解带传动中影响传动能力的因素
- (4) 掌握带传动中带轮转速、转矩的测试方法, 绘制出带传动滑动曲线和效率曲线,

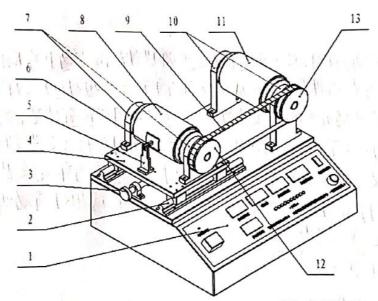
WELL TITUE CONTRACTOR WELL TO THE CONTRACTOR

TO BY FIRE XX FIRE FROM LA LA CH

Major & March of the Contract of the Contract

二. 实验设备结构及工作原理

- 1. 标注带传动实验台部件名称, 叙述带传动实验台结构及工作原理。
- (1) 标注带传动实验台部件名称



- 1. 控制台
- 2.直线轴承导轨
- 3. 预影调整螺杆
- 4. 移动机座

- 5. 加度悠悠
- 6. 测机杆
- 7. 轴承座
- 8. 直流电动机

- 9. 传动带
- 10. 勃承座
- 11.直流发电机
- 12. 主动轮

13. 从动轮

图 1. 带传动实验台结构示意图

(2) 叙述带传动实验台结构及工作原理

答:实验台上, 主动轮台直流电动机相连, 从动轮与直流发电机相连, 两轮间由传送带连接传动。直流电动机与发电机前后均由一对滚动轴承座支承而被悬架, 其机面壳可旋转, 两侧固定直测力杠杠及力矩传感器, 发电机固定在实验台上, 电动机 权在移

动机座上, 机座底部有导轨, 力传感器及螺旋机构, 可沿导轨平势、

在工作时,通过旋转螺杆,可改变主从轮中心处理,从而改变传动带上的预军力大人、接通电源,电动机使主动轮转动,经传送带使从动轮转动从而使发电机转动。通过改变电阻阻值,可以施加不同大小的载荷。机壳旋转,固定其上的测力杠杆与力矩传感器可测得转动力矩,从而得到带轮的转动力矩。带轮的转速粗胜发后的码盘与光电开关测量,同时也能由频闪灯灯光来观察带轮的弹性滑动及打滑现象。

(3) 叙述带传动弹性滑动和打滑(观察方法、观察到的现象、滑动系数公式推

答: 弹性滑动:带传动工作时,传送带受拉力发生弹性伸长,而紧边拉力 雕松放边压力大,则紧边伸长量大手松边伸长量,造成传送带与带轮发生相对货物,即弹性滑动,双絮时,用数闪灯对连主动轮-侧,未发生时黑白色采总在固定位置出现,发生了弹性打观索时,用数闪灯对连主动轮-侧,未发生时黑白色采总在固定位置出现,发生,弹性,对观点色条义-定連度行传送带实际运动相处方向运动,有相对货物,发生,弹性,滑动,沿着超过一个大量大量的发出。显著相对

打滑;外载荷过之,超过带传动传递最大圆周力,传送带与带轮发生显著相对滑动,发生打滑时, 双头动轮上传送带与带轮间相对滑动明显、

別,又上以上, 滑动系数: 云= Vi-Vz = Xdini-Xdznz = ni-inz 为di=dz, i=1

1-3= n-12 ×/00%

(4) 叙述带轮转动力矩测量原理(文字叙述、示意图)

答: R1 (Cn) (Cn) L1

主动轮转矩下=电动机机壳转动力矩=力矩传感器支发力矩 从动轮转矩下=发电机机壳转动力矩二力矩传感器支发力矩

 $T_1 = R_1 L_1 (N \cdot m)$ $T_2 = R_2 L_2 (N \cdot m)$

R,, R2-力矩传感器支友力,N;

Li, Li- 测力杠杆力臂长, M.

三. 实验内容及实验步骤

(1) 观察弹性滑动和打滑现象及简单理论分析

答、弹性滑动时,通过频闪灯,可见传送带上色条火-定速度向传送带实际运动的相反为问运动.产生原因是带有弹性,而带的紧边拉动人相同显现伸长量不同,从而使传送带与带轮间有相对也多。

而打滑时,随着外载荷的增加,从动轮与传送带河发生显著相对位移,此时增大预紧力,又全使相对负移变小。其产生原因是带传动传递的外载荷起过带传动所能传递的最大有效图动,使相对滑动发生、

(2) 数据测量与计算

表一 平带 2F₀₁ =4kg

参数	n_1	n_2	ε	T_1	T_2	P_1	P_2	η
序号位	r/min	r/min	%	N•m	N•m	kW	kW	%
1	810	807	0.37	0.91	0.76	0.077	0.064	83.1
2	802	198	050]-14	0.95	0.036	0.079	82.3
3	798	793	0.63	1.30	1.06	0.1089	0.088	80.7
4	793	787	0.63	1.44	1.18 :	0120	0.097	80.8
5 .	790	181	1.14	1.60	1.33	0.132	0./09	82.6
6	786	712	0.76	1.72	1.47	0-141	0.119	84.4
7	782	761	2.69	1.86	1.60	0.152	0.127	83,6
8	779	747	4.11	1.97	1.70	0-161	0133	82.6
9	776	133	5.54	2.90	1-83	0-162	0.140	86.4
10	773	716	1.37	2.03	1.93	0:160	0-145	88.4

表二 平带 2F₀₂ ⇒ kg

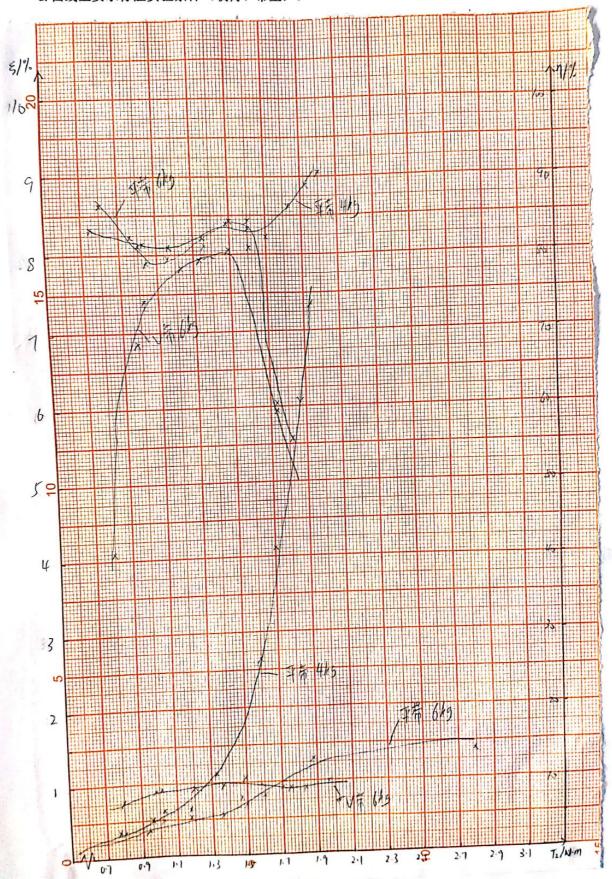
	参数	n_1	n_2	n	T_1	T ₂	P_1	P_2	η
	序号位	r/min	r/min	%	N•m	N•m	KW	KW	%
Ī	1	SUZ	799	0.37	0.91	0.79	0.676	0.066	86.8
4	2	794	791	0.38	1.15	0.94	0.096	0.078	813
,	3	790	786	05	130	1.03	0.108	0085	78.7
	4	786	182	025	1.44	1.17	0-119	0.096	80.7
1	5	782	178	اكن	1-60	1:33	0.131	0.108	82.4
	6	778	773	0.64	1.73	1.47	0-141	0.119	844
	7	714	768	0.78	188	1.60	0.152	0.127	84.9
	8	770	763	0.91	2.81	1.73	D-227	0.139	61-2
	9	767	757	1.30	2.95	1.87	0-237	0-148	62.4
	10	763	752	1.44	2.10	2.80	0.168	0.220	139.)

表三 V 带 2F₀₁ =4kg

参数单	"1	n_2	3	T_1	T_2	P_1	P_2	η
序号位	r/min	r/min	%	N•m	N•m	KW	KW	%
1	801	795	0.745	1.93	0.80	0.162	6.067	41. 4
2	793	786	0.88	1.29	0.96	0.10	0.079	68.7
3	789	782	0.89	139	小区	0.115	0.086	.74.8
4	785	778	0.89	153	1.19	0.126	0.097	77. b
5	781	774	0.90	1168	1:33	0.137	0.108	78.g
6	718	77D	1.03	1.81	1.47	0147	0-119	<i>ક</i> છ.9
7	774	.767	0.90	1.96	1.60	0.129	0.124	81.1
8	770	763	0.91	2.88	1.73	D-232	0.138	39.5
9	766	759	6.91	2.06	1.87	0.165	0.149	90.3
10	763	755	1.05	2.17	2.8)	0.173	0:222	128.3

(3) 根据表格中 ε 、 η 数据绘制带传动滑动曲线和效率曲线曲线

绘制曲线要求: a. 曲线要求绘制在坐标纸; b. 六条曲线绘制在同一图中; c. 坐标轴标定; d. 曲线上要求标注实验条件(载荷、带型)。



四. 思考题

(1) 对弹性滑动和打滑现象分析

]轮圆周連度总是低于主动轮国用 传动此不堪"朝 传动带磨损,使其温度升高,投失] 能量,降低传动处容
11/1 y /14/41/2 1
14 - 4 da 10 4 4 4 1 4 1 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4
謎带严重磨损和魔动轮转 重降低,承载能力 急剧下降 甘使传动此效。

(2) 平带和 V 带承载能力对比与分析

答:通过实验证,在期间的预军打,不断物,则载高,相 比平带, V带所,些的打渴现像不明显, 比平带承载能力要走。 因为 V带安装在,是形面内, V带传动产生的摩擦大于平带传动产生的摩擦力,则相较平带了以及递更大的功率, 其承载能力强于平带。

五. 实验体会与建议

答:通过本文实验,对带传动中的弹性通滑动与打滑现象有了一个直观的认识,同时也了解到不同带形传动的优缺点,实验机器更换 传动带比较才便,但是实验得出的数据误差较大,实验仪器不是很精确。





HIT大物实验交流群2019 扫一扫二维码,加入群聊。