3. Soustava lineárních rovnic a metody jejich řešení.

Způsoby řešení známé ze SŠ:

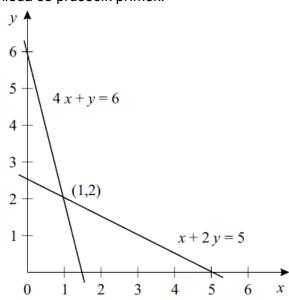
- 1. Geometricky
- 2. Postupné dosazování
- 3. Násobení rovnic konstantami a jejich vzájemné sčítání či odčítání

Příklad:

$$x + 2y = 5$$
$$4x + y = 6$$

1) Geometricky:

ax + by + c = 0 rovnice přímky hledá se průsečík přímek:



2) Postupné dosazování:

3) Násobení rovnic konstantami a jejich vzájemné sčítání či odčítání

$$x + 2y = 5$$
 ... *4 $4x + 8y = 20$... $4x + 8y =$

$$4x + 8y = 20 \dots 1.-2.$$
 $4x + 0y = 4 \dots /4$ $1x + 0y = 1 \dots výsledek $x = 1$ $0x + 8y = 16$ $0x + 8y = 16 /8$ $0x + 1y = 2$ $výsledek $y = 2$$$

Definice: Soustavou M lineárních rovnic o M neznámých nazveme systém rovnic:

$$a_{11}^*x_1 + a_{12}^*x_2 + a_{13}^*x_3 \dots a_{1M}^*x_M = b_1$$

 $a_{21}^*x_1 + a_{22}^*x_2 + a_{23}^*x_3 \dots a_{2M}^*x_M = b_2$

```
a_{31}^*x_1 + a_{32}^*x_2 + a_{33}^*x_3 \dots a_{3M}^*x_M = b_3 \dots a_{3M}^*x_M = b_3 \dots a_{M1}^*x_1 + a_{M2}^*x_2 + a_{M3}^*x_3 \dots a_{MM}^*x_M = b_M
kde:
x_1; x_2; \dots x_M \qquad \text{jsou neznámé} 
b_1; b_2; \dots b_M \qquad \text{jsou koeficienty druhé strany} 
a_{11}; a_{12}; \dots a_{MM} \qquad \text{jsou koeficienty soustavy}
```

Homogenní soustava lin. rovnic

splňuje $b_1 = b_2 = \dots = b_M = 0$ tato soustava má alespoň jedno (triviální) řešení $(0,0,0,0,\dots,0)$ pokud je $(x_1; x_2; \dots x_M)$ a $(y_1; y_2; \dots y_M)$ řešením homogenní soustavy je řešením také:

- $(x_1+y_1;x_2+y_2; x_M+y_M)$
- (a*x₁; a*x₂; a*x_M), kde a je libovolné (komplexní) číslo

další vlastností řešení homogenní soustavy je že pokud ho přičteme k řešení nehomogenní soustavy je tento součet stále řešením nehomogenní soustavy.

Gaussova eliminační metoda

Dal bych sem pouze příklad, ale vzhledem k tomu, že nevěřím, že by nám tam komise "vyfrkla" příklad a počítejte tak sem dám i nějakou teorii:

Ekvivalence soustav

Dvě soustavy lineárních rovnic se nazývají ekvivalentní, mají-li stejné množiny řešení. Množina řečení soustavy lineárních rovnic se tedy nemění, provedeme li na ní libovolnou z následujících tzv. ekvivalentních úprav:

- 1. záměna pořadí dvou rovnic nebo neznámých soustavy
- 2. vynásobení libovolné rovnice soustavy nenulovým číslem
- 3. přičtení libovolného násobku některé rovnice k libovolné jiné rovnici
- 4. odstranění nulového řádku

Horní stupňovitý tvar soustavy lin. rovnic

Matice je v horním stupňovitém tvaru pokud:

$$a_{i,k_i} \neq 0$$
 $i = 1, ..., p,$ $k_1 < k_2 < \cdots < k_p,$ $a_{i,j} = 0,$ $j = 1, ..., k_i - 1,$ $i = 1, ..., p,$ $a_{i,j} = 0,$ $i = p + 1, ..., m,$ $j = 1, ..., n.$

Postup

Každou soustavu lin. rovnic lze pomocí ekvivalentních úprav převést do horního stupňovitého tvaru. Následně lze z tohoto tvaru snadno vypočítat všechna řešení.

Příklad

Máme řešit soustavu rovnic:

$$2x_1 + x_2 + x_3 = 1$$
$$4x_1 + x_2 = -2$$
$$-2x_1 + 2x_2 + x_3 = 7$$

Převedeme na matici a následně do horního stupňovitého tvaru:

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 0 & -2 \\ -2 & 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \stackrel{|.(-2).(1)}{\sim} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & -4 \\ 0 & 3 & 2 & 8 \end{pmatrix} \stackrel{|.(3)}{\sim} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & -4 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \end{pmatrix}$$

Z posledního tvaru vyplývá:

$$2x_1 + x_2 + x_3 = 1
-x_2 - 2x_3 = -4
-4x_3 = -4$$

Vypočteme tedy:

$$-4x_3 = -4 \iff x_3 = 1 \Rightarrow$$

$$-x_2 - 2x_3 = -4 \iff -x_2 = -4 + 2x_3 = -4 + 2 \cdot 2 = -2 \iff x_2 = 2 \Rightarrow$$

$$2x_1 + x_2 + x_3 = 1 \iff 2x_1 = 1 - x_2 - x_3 = 1 - 2 - 1 = -2 \iff x_1 = -1$$

Soustava má tedy jednoznačné řešení $(x_1, x_2, x_3) = (-1, 2, 1)$.

Výjimky

1) Pokud vyjde následující tvar soustava rovnic nemá řešení:

$$\left(\begin{array}{ccc|cccc}
1 & 2 & 3 & 1 & 1 \\
0 & 1 & 1 & 3 & 4 \\
0 & 0 & 1 & 5 & 5 \\
0 & 0 & 0 & 0 & -3
\end{array}\right)$$

Důvod: kdo najde řešení rovnice č.4 (úplně spodní) dostane 2 bludišťáky

2) Pokud vyjde následující tvar nebo má-li soustava více rovnic než neznámých má nekonečně mnoho řešení:

$$\left(\begin{array}{cccc|cccc}
2 & -2 & 1 & 0 & 3 & 4 \\
0 & 0 & 1 & 1 & -1 & -3 \\
0 & 0 & 0 & -2 & 4 & -2 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{array}\right)$$

Ty lze vyjádřit, pokud za neznámé x_5 a x_2 dosadíme parametr (zde u a v):

$$x_5 = u \Rightarrow$$

$$x_4 - 2x_5 = 1 \iff x_4 - 2u = 1 \iff x_4 = 1 + 2u \Rightarrow$$

$$x_3 + x_4 - x_5 = -3 \iff x_3 + (1 + 2u) - u = -3 \iff x_3 = -4 - u \Rightarrow$$

$$x_2 = v \Rightarrow$$

$$2x_1 - 2x_2 + x_3 + 3x_5 = 4 \iff 2x_1 - 2v - 4 - u + 3u = 4$$

$$\iff x_1 = 4 - u + v$$