

Instituto Tecnológico de Estudios Superiores de Monterrey



**Tecnológico
de Monterrey**

Campus Monterrey

Act 3.2 - Árbol Heap: Implementando una fila priorizada

Programación de estructuras de datos y algoritmos fundamentales (Gpo 610)

Eduardo López Benítez

Fidel Morales Briones A01198630

Monterrey, Nuevo León, a 16 de octubre de 2023

Casos Prueba:

Heap 1

```
217 // heap 1
218 priorityQueue *listaPrioridadHeap1 = new priorityQueue();
219 cout << "HEAP 1:" << endl;
220
221 // empty
222 cout << "empty: " << listaPrioridadHeap1->empty() << endl;
223
224 // push
225 listaPrioridadHeap1->push(5);
226 listaPrioridadHeap1->push(3);
227 listaPrioridadHeap1->push(26);
228 listaPrioridadHeap1->push(15);
229 listaPrioridadHeap1->push(25);
230 listaPrioridadHeap1->push(25);
231
232
233 // pop
234 listaPrioridadHeap1->pop();
235
236 // top
237 cout << "top: " << listaPrioridadHeap1->top() << endl;
238
239 // empty
240 cout << "empty: " << listaPrioridadHeap1->empty() << endl;
241
242 // size
243 cout << "size: " << listaPrioridadHeap1->Size() << endl;
244
245 listaPrioridadHeap1->print();
```

PROBLEMS

OUTPUT

DEBUG CONSOLE

TERMINAL

PORTS

```
HEAP 1:
empty: 1
top: 25
empty: 0
size: 5
25 15 25 3 5
```

Heap 2

```
247 // heap 2
248 priorityQueue *listaPrioridadHeap2 = new priorityQueue();
249 cout << "\nHEAP 2:" << endl;
250
251 // empty
252 cout << "empty: " << listaPrioridadHeap2->empty() << endl;
253
254 // push
255 listaPrioridadHeap2->push(11);
256 listaPrioridadHeap2->push(-12);
257 listaPrioridadHeap2->push(-12);
258 listaPrioridadHeap2->push(13);
259 listaPrioridadHeap2->push(14);
260 listaPrioridadHeap2->push(3);
261 listaPrioridadHeap2->push(13);
262
263 // pop
264 listaPrioridadHeap2->pop();
265
266 // top
267 cout << "top: " << listaPrioridadHeap2->top() << endl;
268
269 // empty
270 cout << "empty: " << listaPrioridadHeap2->empty() << endl;
271
272 // size
273 cout << "size: " << listaPrioridadHeap2->Size() << endl;
274
275 listaPrioridadHeap2->print();
```

PROBLEMS OUTPUT DEBUG CONSOLE TERMINAL PORTS

```
HEAP 2:
empty: 1
top: 13
empty: 0
size: 6
13 11 13 -12 3 -12
```

Heap 3

```
C: > Users > T480 > Desktop > tec > 3ro > algoritmos > arboles > tarea3_2.cpp > main()
277 // heap 3
278 priorityQueue *listaPrioridadHeap3 = new priorityQueue();
279 cout << "\nHEAP 3:" << endl;
280
281 // empty
282 cout << "empty: " << listaPrioridadHeap3->empty() << endl;
283
284 // push
285 listaPrioridadHeap3->push(1);
286 listaPrioridadHeap3->push(1);
287 listaPrioridadHeap3->push(2);
288 listaPrioridadHeap3->push(2);
289 listaPrioridadHeap3->push(3);
290 listaPrioridadHeap3->push(3);
291 listaPrioridadHeap3->push(0);
292 listaPrioridadHeap3->push(0);
293
294 // pop
295 listaPrioridadHeap3->pop();
296
297 // top
298 cout << "top: " << listaPrioridadHeap3->top() << endl;
299
300 // empty
301 cout << "empty: " << listaPrioridadHeap3->empty() << endl;
302
303 // size
304 cout << "size: " << listaPrioridadHeap3->Size() << endl;
305
306 listaPrioridadHeap3->print();
```

PROBLEMS OUTPUT DEBUG CONSOLE TERMINAL PORTS

```
HEAP 3:
empty: 1
top: 3
empty: 0
size: 7
3 2 1 1 2 0 0
```

Heap 4

```
307
308 // heap 4
309 priorityQueue *listaPrioridadHeap4 = new priorityQueue();
310 cout << "\nHEAP 4:" << endl;
311
312 // empty
313 cout << "empty: " << listaPrioridadHeap4->empty() << endl;
314
315 // push
316 listaPrioridadHeap4->push(111);
317 listaPrioridadHeap4->push(222);
318 listaPrioridadHeap4->push(56);
319 listaPrioridadHeap4->push(78);
320 listaPrioridadHeap4->push(0);
321
322 // pop
323 listaPrioridadHeap4->pop();
324
325 // top
326 cout << "top: " << listaPrioridadHeap4->top() << endl;
327
328 // empty
329 cout << "empty: " << listaPrioridadHeap4->empty() << endl;
330
331 // size
332 cout << "size: " << listaPrioridadHeap4->Size() << endl;
333
334 listaPrioridadHeap4->print();
335
336 }
```

PROBLEMS OUTPUT DEBUG CONSOLE TERMINAL PORTS

```
HEAP 4:
empty: 1
top: 111
empty: 0
size: 4
111 78 56 0
```

Programa:

```
/*
Act 3.2 - Árbol Heap: Implementando una fila priorizada
Fidel Morales Briones A01198630
16 de octubre de 2023
*/
#include <iostream>
using namespace std;

class priorityQueue {
public:
    int heapArray[15];
    int size = 0;

    priorityQueue() {
    }

    /*
    * push, inserta un nuevo valor dentro del arreglo heap
    *
    * Se agrega un valor dentro del arreglo heap, y se utiliza el
    * método swiftUp para acomodar el arreglo
    * para que el valor recién agregado se encuentre en la posición
    * correcta
    *
    * @param value: dato a insertar
    * @return: no tiene
    * Complejidad tiempo: O(log(n))
    * Complejidad espacio: O(n)
    */
    void push(int value) {
        heapArray[size] = value;
        size++;
        if (size > 1) {
            swiftUp((size / 2) - 1);
        }
    }

    /*
    * pop, elimina el valor con mayor prioridad dentro del arreglo heap
    *
    */
}
```

```

* El valor de mayor prioridad del heap se va hasta el final del
  arreglo, y se
* utiliza el método swiftDown para acomodar el arreglo
*
* @param: no tiene
* @return: no tiene
* Complejidad tiempo:  $O(\log(n))$ 
* Complejidad espacio:  $O(n)$ 
*/
void pop() {

    int temp = heapArray[size - 1];
    heapArray[size-1] = heapArray[0];
    heapArray[0] = temp;
    size--;
    if (size > 1) {
        swiftDown(0);
    }
}

/*
* top, regresa el valor con mayor prioridad dentro del arreglo heap
*
* regresa el valor en la posición 0 del arreglo
*
* @param: no tiene
* @return: el entero que está en la posición 0 del arreglo
* Complejidad tiempo:  $O(1)$ 
* Complejidad espacio:  $O(1)$ 
*/
int top() {
    return heapArray[0];
}

/*
* empty, regresa si el arreglo heap está vacío o no
*
* regresa true si el arreglo está vacío, false si no
*
* @param: no tiene
* @return: valor booleano que indica si el arreglo está vacío o no
* Complejidad tiempo:  $O(1)$ 
* Complejidad espacio:  $O(1)$ 
*/

```

```

*/
bool empty() {
    return size == 0;
}

/*
 * size, regresa el tamaño del arreglo heap
 *
 * regresa el atributo size de la clase, que indica el tamaño del
 * arreglo heap
 *
 * @param: no tiene
 * @return: entero que indica el tamaño del arreglo heap
 * Complejidad tiempo: O(1)
 * Complejidad espacio: O(1)
 */
int Size() {
    return size;
}

/*
 * swap, intercambia dos valores dentro del arreglo heap
 *
 * dos valores se interacambian dentro del arreglo heap, se utiliza
 * dentro de los métodos
 * swiftUp y swiftDown. Se crea una variable temporal para completar
 * el intercambio
 *
 * @param y: entero que indica la posición del primer valor a
 * intercambiar
 * @param x: entero que indica la posición del segundo valor a
 * intercambiar
 * @return: no tiene
 * Complejidad tiempo: O(1)
 * Complejidad espacio: O(1)
 */
void swap(int x, int y) {
    int temp = heapArray[x];
    heapArray[x] = heapArray[y];
    heapArray[y] = temp;
}

```



```

/*
 * swiftUp, ordena el arreglo cuando un valor se agrega al final del
 * arreglo
 *
 * revisa si el valor recién agregado es mayor que su padre, si es
 * así, se intercambian,
 * así hasta que todos los valores dentro del arreglo estén
 * ordenados y cumplan con la
 * condición de un heap
 *
 * @param rootIndex: índice del último nodo que tiene por lo menos
 * un hijo
 * @return: no tiene
 * Complejidad tiempo:  $O(\log(n))$ 
 * Complejidad espacio:  $O(n)$ 
 */
void swiftUp(int rootIndex) {
    int max = rootIndex;
    int left = (2 * rootIndex) + 1;
    int right = (2 * rootIndex) + 2;

    if (left < size && heapArray[max] < heapArray[left]) {
        max = left;
    }
    if (right < size && heapArray[max] < heapArray[right]) {
        max = right;
    }

    if (max != rootIndex) {
        swap(max, rootIndex);
        swiftUp((rootIndex-1)/2);
    }
}

/*
 * swiftDown, ordena el arreglo cuando un valor se elimina del
 * inicio del arreglo y el último valor se coloca en el inicio
 *
 * revisa si el valor recién agregado es menor que su hijo, si es
 * así, se intercambian,
 * así hasta que todos los valores dentro del arreglo estén
 * ordenados y cumplan con la
 * condición de un heap

```

```

*
* @param rootIndex: índice del nodo con mayor prioridad
* @return: no tiene
* Complejidad tiempo:  $O(\log(n))$ 
* Complejidad espacio:  $O(n)$ 
*/
void swiftDown(int rootIndex) {
    int max = rootIndex;
    int left = (2 * rootIndex) + 1;
    int right = (2 * rootIndex) + 2;

    if (left < size && heapArray[max] < heapArray[left]) {
        max = left;
    }
    if (right < size && heapArray[max] < heapArray[right]) {
        max = right;
    }

    if (max != rootIndex) {
        swap(max, rootIndex);
        swiftDown(max);
    }
}

/*
* print, imprime el arreglo heap
*
* imprime todos los valores dentro del heap
*
* @param: no tiene
* @return: se imprimen los valores en la terminal
* Complejidad tiempo:  $O(n)$ 
* Complejidad espacio:  $O(1)$ 
*/
void print() {
    for (int i = 0; i < size; i++) {
        cout << heapArray[i] << " ";
    }
    cout << endl;
}

/*
* print, imprime sola una parte del arreglo heap

```

```

*
* dependiendo del parámetro fullSize, imprime esa cantidad de
* valores del arreglo heap
*
* @param fullSize: cantidad de valores que se quieren imprimir
* @return: se imprimen los valores en la terminal
* Complejidad tiempo: O(n)
* Complejidad espacio: O(1)
*/
void print(int fullSize) {
    for (int i = 0; i < fullSize; i++) {
        cout << heapArray[i] << " ";
    }
    cout << endl;
}

};

int main()
{
    // heap 1
    priorityQueue *listaPrioridadHeap1 = new priorityQueue();
    cout << "HEAP 1:" << endl;

    // empty
    cout << "empty: " << listaPrioridadHeap1->empty() << endl;

    // push
    listaPrioridadHeap1->push(5);
    listaPrioridadHeap1->push(3);
    listaPrioridadHeap1->push(26);
    listaPrioridadHeap1->push(15);
    listaPrioridadHeap1->push(25);
    listaPrioridadHeap1->push(25);

    // pop
    listaPrioridadHeap1->pop();

    // top
    cout << "top: " << listaPrioridadHeap1->top() << endl;

    // empty

```

```
cout << "empty: " << listaPrioridadHeap1->empty() << endl;

// size
cout << "size: " << listaPrioridadHeap1->Size() << endl;

listaPrioridadHeap1->print();

// heap 2
priorityQueue *listaPrioridadHeap2 = new priorityQueue();
cout << "\nHEAP 2:" << endl;

// empty
cout << "empty: " << listaPrioridadHeap2->empty() << endl;

// push
listaPrioridadHeap2->push(11);
listaPrioridadHeap2->push(-12);
listaPrioridadHeap2->push(-12);
listaPrioridadHeap2->push(13);
listaPrioridadHeap2->push(14);
listaPrioridadHeap2->push(3);
listaPrioridadHeap2->push(13);

// pop
listaPrioridadHeap2->pop();

// top
cout << "top: " << listaPrioridadHeap2->top() << endl;

// empty
cout << "empty: " << listaPrioridadHeap2->empty() << endl;

// size
cout << "size: " << listaPrioridadHeap2->Size() << endl;

listaPrioridadHeap2->print();

// heap 3
priorityQueue *listaPrioridadHeap3 = new priorityQueue();
cout << "\nHEAP 3:" << endl;

// empty
cout << "empty: " << listaPrioridadHeap3->empty() << endl;
```

```
// push
listaPrioridadHeap3->push(1);
listaPrioridadHeap3->push(1);
listaPrioridadHeap3->push(2);
listaPrioridadHeap3->push(2);
listaPrioridadHeap3->push(3);
listaPrioridadHeap3->push(3);
listaPrioridadHeap3->push(0);
listaPrioridadHeap3->push(0);

// pop
listaPrioridadHeap3->pop();

// top
cout << "top: " << listaPrioridadHeap3->top() << endl;

// empty
cout << "empty: " << listaPrioridadHeap3->empty() << endl;

// size
cout << "size: " << listaPrioridadHeap3->Size() << endl;

listaPrioridadHeap3->print();

// heap 4
priorityQueue *listaPrioridadHeap4 = new priorityQueue();
cout << "\nHEAP 4:" << endl;

// empty
cout << "empty: " << listaPrioridadHeap4->empty() << endl;

// push
listaPrioridadHeap4->push(111);
listaPrioridadHeap4->push(222);
listaPrioridadHeap4->push(56);
listaPrioridadHeap4->push(78);
listaPrioridadHeap4->push(0);

// pop
listaPrioridadHeap4->pop();

// top
```

```
cout << "top: " << listaPrioridadHeap4->top() << endl;

// empty
cout << "empty: " << listaPrioridadHeap4->empty() << endl;

// size
cout << "size: " << listaPrioridadHeap4->Size() << endl;

listaPrioridadHeap4->print();

}
```

Bibliografia:

GeeksforGeeks. (2023, 17 abril). *Binary heap*. <https://www.geeksforgeeks.org/binary-heap/>