# Алгоритмы как основа автоматизации инженерных

Алгоритм – конечная последовательность однозначных предписаний, исполнение которых позволяет с помощью конечного числа шагов получить решение поставленной задачи, однозначно определяемое исходными данными Основные требования: дискретность, детерминированность, конечность, результативность, массовость.

Итог – единственный конечный результат за конечное число шагов, примененное к допустимым исходным данным.

# Восходящее и нисходящее проектирование.

Восходящее проектирование – сначала разрабатываются алгоритмы решения отдельных подзадач, а потом программа собирается в единое целое. Используется для небольших

Нисходящее проектирование – определяется основная задача, разбивается на подэтапы. Каждый из подэтапов также может быть разбит на отдельные элементы. Отладка программы происходит поэтапно. Используется ВСЕГДА.

# М-функции: назначение и способ построения

Функция – фрагмент программного кода, к которому можно обращаться.

Состав: имя, вход, выход, тело.

Порядок действий при создании: - Войти в текущую папку -Создать файл функции - В открывшемся окне набрать текст тела функции, входные и выходные данные - Сохранить с именем и расширением .m

Порядок действий при вызове: - Набрать имя функции с указанием имен входных и выходных переменных. Каждая функция располагается в отдельном файле. Имя файла и имя функции совпадают.

# Управляющие конструкции в MatLab

В MATLAB определены следующие управляющие конструкции и команды: for % цикл с заданным числом шагов while % цикл по условию

if else % условие

elseif % дополнительное условие

else % в противном случае

switch % дерево ветвлений

саѕе % ветка дерева ветвлений

otherwise % в противном случае

break % преждевременный выход из цикла

continue % перейти к началу цикла

# Степенные ряды и их графическое представление

Степенной ряд - разновидность функционального ряда, члены которого имеют вид c(n)\*x^n (n от 0)

В графичеком виде они как правило имеют вид парабол или гипербол.

# Графики параметрически заданных функций

Для построения функций заданных параметрически, следует сперва сгенерировать вектор значений аргумента. Затем необходимо вычислить значения функций и записать их в векторы, которые и надо использовать в качестве аргументов plot.

ф-я построения графика

t=0:pi/100:2\*pi;

x=3\*t;

y=t.^2-4;

plot(x,y)

# Способы представления алгоритмов

Словесный (естественный), формульно-словесный (псевдокод), табличный(расписание), графический(блок-схемы).

# Переменные. константы, арифметические и логические операции в MatLab

Переменная – выделенная область памяти для хранения данных.

Константа – переменная с постоянным значением.

Арифметические операции в Octave: + (сложение), -(вычитание), \* (умножение), / (деление),

^ (возведение в степень).

Операции отношения в Octave: > (больше), < (меньше), >= (больше или равно), <= (меньше или равно), == (равно), ~= (не равно).

Логические операции в Octave: & - и, | - или, ~ - не

# Способы построения двумерных графиков

С помощью команд plot(x,y)и comet(x,y) можно построить двумерные графики.

%рlot полностью выводит построенный график на экран. %соте поэтапно строит график, пока не построит полностью.

# Построение графиков т-функций

Построение графиков функций в MATLAB можно реализовать разными способами, например, через plot или polar. plot(у) создает кусочно-линейный график зависимости элементов у от их индексов

plot(x,y) создаст график зависимости у от х. Например, для построения графика sin(x)

Команда hold on позволяет размещать несколько кривых на одном графике. Функция subplot позволяет выводить множество графиков в одном окне.

# Числовые ряды и способы их вычисления

Числовые ряды имеют вид

a(n){n=1->a}=a(1)+a(2)+...+a(n) где все a(n) - числа Числовые ряды могут вычисляться через цикл

for i=1:1:n

sum = sum + a(i);

endfor

либо через функцию

# Полярные и декартовые координаты точек на плоскости. Перевод из одной системы в другую

Декартова система координат на плоскости определяется некоторой ее точкой О и базисом из двух векторов. Полярная система координат представляет собой точку О и ось исходящую из полюса. Полярные координаты р и ј. ррасстояние от Точки О до искомой точки, ј - полярный угол угол между осью и вектором ОМ (отсчитывается от оси против часовой стрелки)

функция для перевода полярных координат в декартовые function [x,y] = polar\_to\_decar(r,fi)

x = r\*cos(fi);

y = r\*sin(fi);

end

function [r,fi] = decar to polar(x,y)

 $r = sqrt(x^2 + y^2);$ 

fi = atan2(y,x);

end

# Графики в трехмерном пространстве.

В системе MATLAB предусмотрено несколько функций для построения трехмерных графиков. Значения элементов числового массива рассматриваются как z-координаты точек над плоскостью, определяемой координатами х и у. Возможно несколько способов соединения этих точек. Первый из них - это соединение точек в сечении (функция plot3 и comet3), второй -построение сетчатых поверхностей (функции mesh и surf).

# Основные программные конструкции: сумма, максимум Сумма:

s=0:

for j=1:1:10

a=input('num');

s+=a:

end;

# Максимум:

max=A(1)

for j=2:length(A)

if (A(j)>max) max=A(j);

end; end;

# Графики функций многих переменныхhold off;<br/>x=-1:0.1:1;<br/>y=-2:0.1:2;<br/>[X,Y]=meshgrid(x,y);<br/>% Функция [X,Y] = meshgrid(x,y) преобразует векторные<br/>(одномерные)<br/>массивы x,y в матричные (двухмерные) массивы X,Y<br/>соответственно.<br/>Z = exp(-X.^2 - Y.^2);<br/>surf(X,Y,Z)

# Понятие интерполяции. Методы интерполяции

Интерполяция (интерполирование) — процесс нахождения промежуточных значений по ряду данных, для восполнения пробелов между точными значениями приближенными. Точные значения так же называют узловыми точками. Алгоритм Линейной интерполяции строит прямыи линии

Алгоритм Линейной интерполяции строит прямыи линии между узловыми точками.

В Matlab такой способ реализован с помощью команды interp1(x,y, xi, 'linear')

Есть разные интерполяционные полиномы — функции, определяющие как будут изменяться приближенные значения между узловыми точками: Канонический полином Полином Лагранжа Полином Ньютона

```
function yy=lagrange(x,y,xx)
```

% вычисление интерполяционного полинома в форме Лагранжа

% х - массив координат узлов

% у - массив значений интерполируемой функции

% xx - массив значений аргумента, для которых надо вычислить значения полинома

% уу - массив значений полинома в точках хх

% узнаем число узлов интерполяции

(N=n+1) N=length(x);

% создаем нулевой массив значений интерполяционного полинома

yy=zeros(size(xx));

% в цикле считаем сумму по узлам

for k=1:N

% вычисляем произведения, т.е. функции Psi k

t=ones(size(xx));

for j=[1:k-1, k+1:N]

t=t.\*(xx-x(j))/(x(k)-x(j));

end

% накапливаем сумму

yy = yy + y(k)\*t;

end

Теперь создайте ещѐ один файл и запишем в него само решение поставленной задачи:

% задание узлов интерполяции

x=1:2:9;

y=sin(x);

% задание точек, в которых требуется найти значения интерполяционного полинома

xx=linspace(1,9,1000);

% нахождение значений интерполяционного полинома

yy=lagrange(x,y,xx);

% построение графиков

figure('Color','w')

% вывод графика sin(x)

fplot(@sin,[1 9]) hold on

% вывод графика полинома

plot(xx,yy,'r')

% вывод узлов интерполяции

plot(x,y,'bo')

# Двумерные массивы в MatLab. Способы задания и операции с ними

Двумерный массив (матрица) – упорядоченный набор элементов, каждый из которых однозначно определяется его двумя индексами

Двумерный массив состоит из:

- Имя массива (переменной)
- Числа строк
- Числа столбцов
- Значений элементов

Элементы могут быть РАЗЛИЧНЫХ ТИПОВ

Для задания диапазона необходимо использовать значок «Переменная диапазон» на панели «Матрица»

### Синтаксис:

Существует несколько способов задать двумерный массив в Matlab:

1. Задание элементов массива в виде матрицы. Например: A = [1 2 3; 4 5 6; 7 8 9];

2. С помощью функций, таких как zeros, ones или rand. Например:

B = zeros(3,4);

3. Загрузка данных из файла. Например:

C = load('data.txt');

# Понятие регрессии. Сглаживание

Регрессия – приближение выборки данных {(xj,yj)} непрерывной функцией, минимизирующей ошибки в узлах В Octave применяется использованием встроенной функции LinearRegression (F, y);

# Рекурсивные функции

Под рекурсией понимается метод определения функции через еè предыдущие и ранее определенные значения, а так же способ организации вычислений, при котором функция вызывает сама себя с другим аргументом.

Пример рекурсивной функции для вычисления факториала числа:

f(0)=1

f(n)=n\*f(n-1)

Последовательная подстановка дает – f(n)=1\*2\*3\*...\*n=n!

# Одномерные массивы в MatLab. Способы задания и операции с ними

Одномерный массив – упорядоченный набор элементов; каждый элемент однозначно определяется его порядковым номером (от первого до последнего) В MatLab нумерация начинается с 1, а элементы могут быть различных типов A = [1, 2, 3, 4, 5]; % Создание одномерного массива B = A + 2; % Добавление 2 к каждому элементу массива C = B .\* 2; % Умножение каждого элемента массива на 2 sumC = sum(C); % Сумма элементов массива C

# Основные программные конструкции: счетчик, признак

Счётчик: ch=0

for j=1:1:10

a=input(' ')

if (a>0) ch+=1;

end; end;

Признак:

рr =1 %«все четные»

disp(C); % Вывод массива С

for j=1:1:10

a=input('n');

if (mod(a,z)==1) pr = 0;

break;

end; end

```
Построить т-функцию, вычисляющую сумму слагаемых
                                                                         Построить функцию перевода декартовых координат
числового ряда до достижения условия окончания
                                                                         в полярные и обратно
         N = input('enter number');
         sum = N;
                                                                         function [d, alf] = c2p(x, y)
         while (N \sim = 0)
                                                                            d = \operatorname{sqrt}(x^2 + y^2);
                   N = input('enter number');
                                                                           alf = atan2(y, x);
                   sum = sum + N;
                                                                         end
         end;
         disp(sum);
                                                                         function [x, y] = p2c(d, alf)
                                                                           x = d * cos(alf);
y = d * sin(alf);
  Построить график функции - степенного ряда
  % Задание значения переменной х и количества членов
ряда n
  x = linspace(0, 5, 100);
                                                                         [d, alf] = c2p(x, y);
  n = 10;
                                                                         fprintf('Полярные координаты: d = %f, alf = %f\n', d, alf);
  y=0;
                                                                         [x new, y new] = p2c(d, alf);
                                                                         fprintf('Декартовы координаты: x = %f, y = %f \ x new,
  for k = 0:n
                                                                         y_new);
   y = y + x;
                                                                         Построить линейную интерполяцию заданного набора
                                                                         точек, сплайн-Интерполяцию
  % Построение графика функции степенного ряда
                                                                         % Задание набора точек
  figure;
                                                                         x = [0, 1, 2, 3, 4];
  plot(x, y = (x.^n));
  xlabel('X');
                                                                         y = [0, 1, 4, 9, 16];
  ylabel('Y');
  title('График функции степенного ряда');
                                                                         % Линейная интерполяция
                                                                         xi = linspace(min(x), max(x), 100);
  % Дополнительные настройки графика
                                                                         yi linear = interp1(x, y, xi, 'linear');
  arid on:
                                                                         % Сплайн-интерполяция
  Построить график функции двух переменных
                                                                         yi_spline = spline(x, y, xi);
  % Задание диапазонов значений переменных х и у
  x = linspace(-5, 5, 100);
                                                                         % Построение графика
  y = linspace(-5, 5, 100);
                                                                         figure;
                                                                         plot(x, y, 'o', xi, yi linear, 'g', xi, yi spline, 'b');
  % Создание сетки значений переменных х и у
                                                                         %Линейная интерполяция построена зелёной линией,
  [X, Y] = meshgrid(x, y);
                                                                         сплайн-интерполяция построена синей линией, исходный
                                                                         точки отмечены ркужочками
  % Определение функции двух переменных
                                                                         xlabel('X');
  function z = myFunction(X, Y)
                                                                         ylabel('Y');
     z = \sin(Y) + \sin(X);
  end
                                                                         % Дополнительные настройки графика
                                                                         grid on;
  % Вычисление значений функции для каждой точки на сетке
  Z = myFunction(X, Y);
                                                                         Построить
                                                                                        т-функцию,
                                                                                                         вычисляющую
                                                                                                                              CVMMV
                                                                      заданного числа слагаемых числового ряда
  % Построение 3D-графика
  figure;
                                                                         function [] = m3_3 ()
  surf(X, Y, Z);
                                                                         clear;
  xlabel('X');
                                                                         sum = 0;
  ylabel('Y'):
                                                                         k = 0:
  zlabel('Z');
                                                                                input('Введите количсвто чисел'); ## число n
                                                                       показывает сколько всего чисел будет введено
  title('График функции двух переменных');
                                                                          for j = 1:1:n ## цикл обрабатывает входные числа
                                                                         a = input('введите числа'); ## вводим число
  shading interp; % Сглаживание графика
                                                                         sum = sum + a; ## Находим сумму всех чисел
                                                                         if ((a>3) &&(a<10)) ## если число в интервале от 3 до 10,
  создать м-функцию для вычисления выражения (ф-я 3-х пер-
                                                                         k = k+1; ## то увеличиваем счетчик на 1 endif
  x) f(x, a, p)
  построить на одном графике для значений х, а, р при р=4,
                                                                         disp(sum); ## выводим сумму всех чисел
  варьируя а от 1 до 4 с интервалом 1
                                                                         disp(k); ## количество чисел в интервале от 3 до 10
  clear.
                                                                         endfunction
  hold off:
  p = 4;
  for a = 1:1:4;
  x = -5:0.1:5;
  for j = 1:1:length(x)
  y(j) = ip(x(j),a,p);
  end;
  plot(x,y);
  hold on;
  endfor:
```