

# Eine universelle Turingmaschine mit zwei Zuständen/Symbolen

Ein Paper von Claude E. Shannon

Sven Fiergolla

10. September 2017

# Übersicht

Einführung

Universelle Turingmaschinen

Turingmaschine mit zwei Zuständen

Beispiel

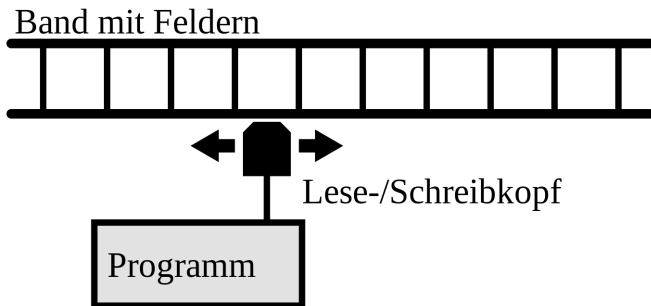
Unmöglichkeit einer universellen Turingmaschine mit einem Zustand

Äquivalente Turingmaschine mit nur zwei Symbolen

Fazit

Quellen

# Einführung



# Einführung

Formal definieren wir die Turingmaschine als Sextupel  $M = (Q, \Sigma, \Gamma, q_0, \delta, \square)$  wobei:

$Q$  = die endliche Zustandsmenge

$\Sigma$  = das endliche Eingabealphabet

$\Gamma$  = das endliche Bandalphabet und es gilt  $\Sigma \subset \Gamma$

$q_0$  = der Anfangszustand

$\delta$  = die (partielle) Überföhrungsfunktion

$\square$  = steht für das leere Feld (Blank)

# Universelle Turingmaschinen

Formal ist eine universelle Turingmaschine eine Maschine  $UTM$ , die eine Eingabe  $w|x$  liest. Das Wort  $w$  ist hierbei eine die Beschreibung einer Turingmaschine  $M_w$ , die zu einer bestimmten Funktion mit Eingabe  $x$  die Ausgabe berechnet.  $UTM$  simuliert also das Verhalten von  $M_w$  mit Hilfe der Funktionsbeschreibung  $w$  und der Eingabe  $x$ .

# Zustände

Die Zustände von Maschine  $B$  werden  $\alpha$  und  $\beta$  heißen.

Um die Information des aktuellen Zustands nach bearbeiten eines Symbols in der nächsten Zelle zur Verfügung zu haben, auch wenn die  $TM$   $B$  nur zwei Zustände hat, wird diese in den Symbolen gespeichert (Index  $n$ ) und über die sogenannte *bouncing operation* in die nächste Zelle übertragen.

# Konstruktion

Turingmaschine  $A$ :  $A_1, A_2, \dots, A_m \in \Sigma_A$  die Symbole und  $q_1, q_2, \dots, q_n \in Q_A$  die Zustände der Maschine. Maschine  $B$  besitzt:

- ▶ elementare Symbolen von Maschine  $A$ :  $B_1, B_2, \dots, B_m \in \Sigma_B$
- ▶  $m \cdot n \cdot 2 \cdot 2$  neue Symbole, welche Informationen über den Zustand und den Status der *bouncing operation* speichern:  $B_{m,n,x,y} \in \Sigma_B$ 
  - ▶  $m$  = Symbole von  $A$ ,  $|\Sigma_A|$
  - ▶  $n$  = Zustände von  $A$ ,  $|Q_A|$
  - ▶  $x = +$  oder  $-$  ob der Zustand des letzten Feldes in dieses Feld übertragen wird oder aus diesem Feld stammt
  - ▶  $y = R$  oder  $L$  ob die Information in das rechte oder linke Feld übertragen wird.

Insgesamt besitzt Maschine  $B$  also  $m + 4mn$  Symbole.

# Übergänge

Nr.	Symbol	Zustand $\Rightarrow$	Symbol	Zustand	Richtung
(1)	$B_i$	$\alpha$	$B_{i,1,-,R}$	$\alpha$	$R$
(2)	$B_i$	$\beta$	$B_{i,1,-,L}$	$\alpha$	$L$
(3)	$B_{i,j,-,x}$	$\alpha$ oder $\beta$	$B_{i,(j+1),-,x}$	$\alpha$	$x \in \{R, L\}$
(4)	$B_{i,j,+,x}$	$\alpha$ oder $\beta$	$B_{i,(j-1),+,x}$	$\beta$	$x \in \{R, L\}$
(5)	$B_{i,1,+,x}$	$\alpha$ oder $\beta$	$B_i$	$\alpha$	$x \in \{R, L\}$

zusätzlich erhält Maschine  $B$  für jeden Übergang in  $A$  :

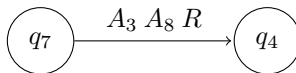
$$(6) \delta(A_i, q_j) \rightarrow (A_k, q_l, \overset{R}{L}) \Rightarrow \delta(B_{i,j,-,x}, \alpha) \rightarrow (B_{k,l,+, \overset{R}{L}}, \overset{\beta}{\alpha}, \overset{R}{L})$$



# Beispiel Maschine $A$

Maschine  $A$ :

$\dots | \underbrace{A_3}_{\text{}} | A_{13} | \dots$



$\dots | A_8 | \underbrace{A_{13}}_{\text{}} | \dots$

# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_8, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)

# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_8, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)

# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_8, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)

# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_8, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)

# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_8, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)

# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_8, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)

# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_8, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)



# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_8, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)

# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_{8}, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)

# Beispiel Maschine $B$

Bandinhalt	Übergangsfunktion	Gleichung
$\dots   \underbrace{B_{3,7,-,x}}   B_{13}   \dots$	$\delta(B_{3,7,-,x}, \alpha) = (B_{8,4,+,R}, \beta, R)$	(6)
$\dots   B_{8,4,+,R}   \underbrace{B_{13}}   \dots$	$\delta(B_{13}, \beta) = (B_{13,1,-,L}, \alpha, L)$	(2)
$\dots   \underbrace{B_{8,4,+,R}}   B_{13,1,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,4,+,R}, \alpha) = (B_{8,3,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,3,+,R}   \underbrace{B_{13,1,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,1,-,L}, \beta) = (B_{13,2,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,3,+,R}}   B_{13,2,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,3,+,R}, \alpha) = (B_{8,2,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,2,+,R}   \underbrace{B_{13,2,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,2,-,L}, \beta) = (B_{13,3,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,2,+,R}}   B_{13,3,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,2,+,R}, \alpha) = (B_{8,1,+,R}, \beta, R)$	(4)
$\dots   B_{8,1,+,R}   \underbrace{B_{13,3,-,L}}   \dots$	$\delta(B_{13,3,-,L}, \beta) = (B_{13,4,-,L}, \alpha, L)$	(3)
$\dots   \underbrace{B_{8,1,+,R}}   B_{13,4,-,L}   \dots$	$\delta(B_{8,1,+,R}, \alpha) = (B_8, \alpha, R)$	(5)
$\dots   B_8   \underbrace{B_{13,4,-,L}}   B_x   \dots$	$\dots$	(6)

# *UTM* mit nur einem Zustand unmöglich

Beweis per Kontraposition von Shannon:

Annahme: es existiert eine universelle Turingmaschine mit nur einem Zustand.

$\sqrt{2}$  ist eine berechenbare irrationale Zahl und kann von einer *UTM* berechnet werden. Dazu muss die *UTM* kontinuierlich die Ziffern von  $\sqrt{2}$  schreiben.

$\sqrt{2}$  ist turingberechenbar  $\Rightarrow$  eine *UTM* kann  $\sqrt{2}$  berechnen

# *UTM* mit nur einem Zustand unmöglich

Beweis per Kontraposition von Shannon:

Annahme: es existiert eine universelle Turingmaschine mit nur einem Zustand.

$\sqrt{2}$  ist eine berechenbare irrationale Zahl und kann von einer *UTM* berechnet werden. Dazu muss die *UTM* kontinuierlich die Ziffern von  $\sqrt{2}$  schreiben.

$\sqrt{2}$  ist turingberechenbar  $\Rightarrow$  eine *UTM* kann  $\sqrt{2}$  berechnen

# *UTM* mit nur einem Zustand unmöglich

Beweis per Kontraposition von Shannon:

Annahme: es existiert eine universelle Turingmaschine mit nur einem Zustand.

$\sqrt{2}$  ist eine berechenbare irrationale Zahl und kann von einer *UTM* berechnet werden. Dazu muss die *UTM* kontinuierlich die Ziffern von  $\sqrt{2}$  schreiben.

$\sqrt{2}$  ist turingberechenbar  $\Rightarrow$  eine *UTM* kann  $\sqrt{2}$  berechnen

$\sqrt{2}$  mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: doppelt unendliches Band

$\sqrt{2}$  mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: doppelt unendliches Band

- ▶ 1.1 : Lesekopf liest  $\square$  und bleibt im  $\square$ -Bereich

1.1 Die  $TM$  wird nie mehr als ein  $\square$  der Eingabe verändern  $\Rightarrow$  das Eingabeband ist nur auf einem endlichen Teil beschrieben  $\Rightarrow$  das Band kann nach der Bearbeitung nicht  $\sqrt{2}$  enthalten.



$\sqrt{2}$  mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: doppelt unendliches Band

- ▶ 1.1 : Lesekopf liest  $\square$  und bleibt im  $\square$ -Bereich
- ▶ 1.2 : Lesekopf verlässt  $\square$

$\sqrt{2}$  mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: doppelt unendliches Band

- ▶ 1.1 : Lesekopf liest  $\square$  und bleibt im  $\square$ -Bereich
- ▶ 1.2 : Lesekopf verlässt  $\square$ 
  - ▶ 1.2.1 : Lesekopf verlässt  $\square$  nach links

$\sqrt{2}$  mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: doppelt unendliches Band

- ▶ 1.1 : Lesekopf liest  $\square$  und bleibt im  $\square$ -Bereich
- ▶ 1.2 : Lesekopf verlässt  $\square$ 
  - ▶ 1.2.1 : Lesekopf verlässt  $\square$  nach links
    - ▶ 1.2.1.1 linke unendliche Seite des Bandes wird nicht betreten

1.2.1.1 Die  $TM$  betritt nur eine Seite des Bandes  $\rightarrow$  wird in Fall 2 behandelt

# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: doppelt unendliches Band

- ▶ 1.1 : Lesekopf liest  $\square$  und bleibt im  $\square$ -Bereich
- ▶ 1.2 : Lesekopf verlässt  $\square$ 
  - ▶ 1.2.1 : Lesekopf verlässt  $\square$  nach links
    - ▶ 1.2.1.1 linke unendliche Seite des Bandes wird nicht betreten
    - ▶ 1.2.1.2 linke unendliche Seite des Bandes wird betreten

1.2.1.2 Die  $TM$  geht unendlich weit nach Links  $\Rightarrow$  linke Seite des Bandes wird mit konstantem Symbol beschrieben und rechte unendliche Seite des Bandes nie betreten  $\Rightarrow$  Band kann nach der Bearbeitung nicht  $\sqrt{2}$  enthalten.

# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: doppelt unendliches Band

- ▶ 1.1 : Lesekopf liest  $\square$  und bleibt im  $\square$ -Bereich
- ▶ 1.2 : Lesekopf verlässt  $\square$ 
  - ▶ 1.2.1 : Lesekopf verlässt  $\square$  nach links
    - ▶ 1.2.1.1 linke unendliche Seite des Bandes wird nicht betreten
    - ▶ 1.2.1.2 linke unendliche Seite des Bandes wird betreten
  - ▶ 1.2.2 : Lesekopf verlässt  $\square$  nach Rechts

1.2.2 analog zu 1.2.1.

Damit können wir annehmen, dass das Band nur einseitig unendlich ist (Band ist rechts der Eingabe unendlich)

# reflection number $R$ der Maschine

Beweishilfe: „*reflection number*“

platziere den Lesekopf auf dem ersten  $\square$  nach der Eingabe:

- ▶ Lesekopf wird sich evtl. zur Eingabe hin bewegen

$$\text{▶ } || \dots | 1 | 0 | \underbrace{\square}_{\text{Lesekopf}} | \square \rightarrow || \dots | 1 | \underbrace{0}_{\text{Eingabe}} | x | \square$$

wenn der Lesekopf die Eingabe betritt, platziere ihn wieder auf dem selben Feld.

$$\text{▶ } || \dots | 1 | 0 | \underbrace{x}_{\text{Lesekopf}} | \square$$

wie oft man die Lesekopf so platzieren kann, nennt man *reflection number*,  $R \in \mathbb{N}$

# reflection number $R$ der Maschine

Beweishilfe: „*reflection number*“

platziere den Lesekopf auf dem ersten  $\square$  nach der Eingabe:

► Lesekopf wird sich evtl. zur Eingabe hin bewegen

►  $||\dots|1|0|\underbrace{\square}_{\text{Lesekopf}}|\square \rightarrow ||\dots|1|\underbrace{0}_{\text{Eingabe}}|x|\square$

wenn der Lesekopf die Eingabe betritt, platziere ihn wieder auf dem selben Feld.

►  $||\dots|1|0|\underbrace{x}_{\text{Lesekopf}}|\square$

wie oft man die Lesekopf so platzieren kann, nennt man *reflection number*,  $R \in \mathbb{N}$

## *reflection number* $R$ der Maschine

Beweishilfe: „*reflection number*“

platziere den Lesekopf auf dem ersten  $\square$  nach der Eingabe:

► Lesekopf wird sich evtl. zur Eingabe hin bewegen

►  $||\dots|1|0|\underbrace{\square}_{\text{Lesekopf}}|\square \rightarrow ||\dots|1|\underbrace{0}_{\text{Eingabe}}|x|\square$

wenn der Lesekopf die Eingabe betritt, platziere ihn wieder auf dem selben Feld.

►  $||\dots|1|0|\underbrace{x}_{\text{Lesekopf}}|\square$

wie oft man die Lesekopf so platzieren kann, nennt man *reflection number*,  $R \in \mathbb{N}$



*reflection number*  $S$  für die Eingabe  $\sqrt{2}$

platziere den Lesekopf am Anfang der Eingabe

▶  $|| \underbrace{A_1 | A_2 | \dots | A_m}_{\text{Lesekopf}} | \square | \square | \dots$

der Lesekopf wird die Eingabe verlassen

▶  $|| A_1 | A_2 | \dots | A_m | \underbrace{\square}_{\text{Lesekopf}} | \square | \dots$

platziere den Lesekopf am Ende der Eingabe

▶  $|| A_1 | A_2 | \dots | \underbrace{A_m}_{\text{Lesekopf}} | A_x | \square | \square | \dots$

der Lesekopf wird sich evtl. wieder von der Eingabe weg bewegen.

wie oft man die Lesekopf so platzieren kann, nennen wir die *reflection number* für  $\sqrt{2} =: S$

*reflection number*  $S$  für die Eingabe  $\sqrt{2}$

platziere den Lesekopf am Anfang der Eingabe

▶  $|| \underbrace{A_1} | A_2 | \dots | A_m | \square | \square | \dots$

der Lesekopf wird die Eingabe verlassen

▶  $|| A_1 | A_2 | \dots | A_m | \underbrace{\square} | \square | \dots$

platziere den Lesekopf am Ende der Eingabe

▶  $|| A_1 | A_2 | \dots | \underbrace{A_m} | A_x | \square | \square | \dots$

der Lesekopf wird sich evtl. wieder von der Eingabe weg bewegen.

wie oft man die Lesekopf so platzieren kann, nennen wir die *reflection number* für  $\sqrt{2} =: S$

*reflection number*  $S$  für die Eingabe  $\sqrt{2}$

platziere den Lesekopf am Anfang der Eingabe

▶  $|| \underbrace{A_1} | A_2 | \dots | A_m | \square | \square | \dots$

der Lesekopf wird die Eingabe verlassen

▶  $|| A_1 | A_2 | \dots | A_m | \underbrace{\square} | \square | \dots$

platziere den Lesekopf am Ende der Eingabe

▶  $|| A_1 | A_2 | \dots | \underbrace{A_m} | A_x | \square | \square | \dots$

der Lesekopf wird sich evtl. wieder von der Eingabe weg bewegen.

wie oft man die Lesekopf so platzieren kann, nennen wir die *reflection number* für  $\sqrt{2} =: S$

$\sqrt{2}$  mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

► 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$

2.1 nach einer endlichen Anzahl an Schritten ist der Lesekopf im Bereich der Eingabe „gefangen“  $\Rightarrow$  Band ist nur auf endlichem Teil beschrieben.  $\Rightarrow$  Band kann nicht  $\sqrt{2}$  enthalten.

$\sqrt{2}$  mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$

2.2 Der Lesekopf kommt unendlich oft wieder zur Eingabe zurück. Der ursprünglich leere Bereich des Bandes wird entweder beschränkt oder unbeschränkt weit beschrieben.

$\sqrt{2}$  mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$ 
  - ▶ 2.2.1 Lesekopf betritt nur endlichen Bereich des Bandes

2.2.1 nur endlicher Teil des Bandes beschrieben  $\Rightarrow$  Band kann nicht  $\sqrt{2}$  enthalten

# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$ 
  - ▶ 2.2.1 Lesekopf betritt nur endlichen Bereich des Bandes
  - ▶ 2.2.2 Lesekopf betritt unbeschränkten Bereich des Bandes

2.2.2 unbeschränkter Teil des Bandes wird betreten

Da die  $TM$  nur über ein endliches Alphabet verfügt und nur einen Zustand hat, muss das Symbol entweder in allen Zellen konstant sein oder sich ständig ändern.

# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$ 
  - ▶ 2.2.1 Lesekopf betritt nur endlichen Bereich des Bandes
  - ▶ 2.2.2 Lesekopf betritt unbeschränkten Bereich des Bandes
    - ▶ 2.2.2.1 Symbol in allen Zellen konstant

2.2.2.1 Symbole in allen Zellen konstant  $\Rightarrow$  kann nicht  $\sqrt{2}$  beschreiben



# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$ 
  - ▶ 2.2.1 Lesekopf betritt nur endlichen Bereich des Bandes
  - ▶ 2.2.2 Lesekopf betritt unbeschränkten Bereich des Bandes
    - ▶ 2.2.2.1 Symbol in allen Zellen konstant
    - ▶ 2.2.2.2 Symbole in den Zellen ändern sich endlos

2.2.2.2 Symbole in allen Zellen ändern sich endlos  $\Rightarrow$  kann nicht  $\sqrt{2}$  beschreiben

# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$ 
  - ▶ 2.2.1 Lesekopf betritt nur endlichen Bereich des Bandes
  - ▶ 2.2.2 Lesekopf betritt unbeschränkten Bereich des Bandes
    - ▶ 2.2.2.1 Symbol in allen Zellen konstant
    - ▶ 2.2.2.2 Symbole in den Zellen ändern sich endlos
- ▶ 2.3  $R \leq S$  ( $R$  endlich)

2.3 Lesekopf betritt ursprünglich unbeschriebenen Bereich des Bandes und bleibt dort

# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$ 
  - ▶ 2.2.1 Lesekopf betritt nur endlichen Bereich des Bandes
  - ▶ 2.2.2 Lesekopf betritt unbeschränkten Bereich des Bandes
    - ▶ 2.2.2.1 Symbol in allen Zellen konstant
    - ▶ 2.2.2.2 Symbole in den Zellen ändern sich endlos
- ▶ 2.3  $R \leq S$  ( $R$  endlich)

2.3 Lesekopf betritt ursprünglich unbeschriebenen Bereich des Bandes und bleibt dort

$k$  := Anzahl wie oft Lesekopf das erste ursprünglich leere Feld nach rechts verlässt

# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$ 
  - ▶ 2.2.1 Lesekopf betritt nur endlichen Bereich des Bandes
  - ▶ 2.2.2 Lesekopf betritt unbeschränkten Bereich des Bandes
    - ▶ 2.2.2.1 Symbol in allen Zellen konstant
    - ▶ 2.2.2.2 Symbole in den Zellen ändern sich endlos
- ▶ 2.3  $R \leq S$  ( $R$  endlich)
  - ▶ 2.3.1  $k \leq R \leq S$

2.3 Lesekopf betritt ursprünglich unbeschriebenen Bereich des Bandes und bleibt dort

$k :=$  Anzahl wie oft Lesekopf das erste ursprünglich leere Feld nach rechts verlässt

2.3.1  $k \leq R \leq S \Rightarrow$  Lesekopf auf erstem  $\square$  gefangen

# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$ 
  - ▶ 2.2.1 Lesekopf betritt nur endlichen Bereich des Bandes
  - ▶ 2.2.2 Lesekopf betritt unbeschränkten Bereich des Bandes
    - ▶ 2.2.2.1 Symbol in allen Zellen konstant
    - ▶ 2.2.2.2 Symbole in den Zellen ändern sich endlos
- ▶ 2.3  $R \leq S$  ( $R$  endlich)
  - ▶ 2.3.1  $k \leq R \leq S$
  - ▶ 2.3.2  $k > R$

2.3 Lesekopf betritt ursprünglich unbeschriebenen Bereich des Bandes und bleibt dort

$k$  := Anzahl wie oft Lesekopf das erste ursprünglich leere Feld nach rechts verlässt

2.3.2  $k > R$

erstes ursprünglich leeres Feld wird  $2R$  mal besucht (enthält Beschriftung welche der Lesekopf auf ein  $\square$  nach  $2R$  Schritten schreibt)

# $\sqrt{2}$ mit nur einem Zustand berechnen

Annahme: einseitig unendliches Band

- ▶ 2.1  $S < \infty$  und  $S < R$
- ▶ 2.2  $S = R = \infty$ 
  - ▶ 2.2.1 Lesekopf betritt nur endlichen Bereich des Bandes
  - ▶ 2.2.2 Lesekopf betritt unbeschränkten Bereich des Bandes
    - ▶ 2.2.2.1 Symbol in allen Zellen konstant
    - ▶ 2.2.2.2 Symbole in den Zellen ändern sich endlos
- ▶ 2.3  $R \leq S$  ( $R$  endlich)
  - ▶ 2.3.1  $k \leq R \leq S$
  - ▶ 2.3.2  $k > R$

2.3 Lesekopf betritt ursprünglich unbeschriebenen Bereich des Bandes und bleibt dort

$k$  := Anzahl wie oft Lesekopf das erste ursprünglich leere Feld nach rechts verlässt

2.3.2  $k > R$

erstes ursprünglich leeres Feld wird  $2R$  mal besucht (enthält Beschriftung welche der Lesekopf auf ein  $\square$  nach  $2R$  Schritten schreibt) gilt für das nächste und für alle folgenden ursprünglich unbeschrifteten Felder  $\Rightarrow$  Band enthält konstante Beschriftung

# äquivalente TM mit nur zwei Symbolen

Turingmaschine  $A$ :  $A_1, A_2, \dots, A_m \in \Sigma_A$  die Symbole und  $q_1, q_2, \dots, q_n \in Q_A$  die Zustände der Maschine. Maschine  $C$  besitzt:

- die Symbole  $\{\square, 1\} \in \Sigma_B$

Zudem sei  $l$  Infimum für  $m \leq 2^l$

Nun können Symbole der Maschine  $A$  als Binärsequenzen der Länge  $l$  interpretiert werden. zB.:  $\square_A \equiv \square_C^l$

- für Maschine  $C$  gilt  $|Q_C| \leq 3n2^l + n(2^l - 7)$

# äquivalente TM mit nur zwei Symbolen

Turingmaschine  $A$ :  $A_1, A_2, \dots, A_m \in \Sigma_A$  die Symbole und  $q_1, q_2, \dots, q_n \in Q_A$  die Zustände der Maschine. Maschine  $C$  besitzt:

- ▶ die Symbole  $\{\square, 1\} \in \Sigma_B$

Zudem sei  $l$  Infimum für  $m \leq 2^l$

Nun können Symbole der Maschine  $A$  als Binärsequenzen der Länge  $l$  interpretiert werden. zB.:  $\square_A \equiv \square_C^l$

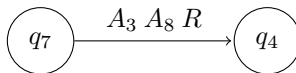
- ▶ für Maschine  $C$  gilt  $|Q_C| \leq 3n2^l + n(2^l - 7)$



# Beispiel Maschine $A$

Maschine  $A$ :

$\dots | \underbrace{A_3}_{\text{}} | A_{13} | \dots$



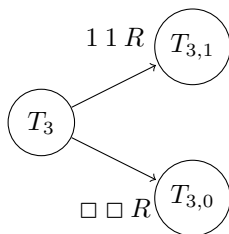
$\dots | A_8 | \underbrace{A_{13}}_{\text{}} | \dots$

# Beispiel Maschine $C$

Maschine  $C$  ist in Zustand  $T_3$

Binärikodierung von A3

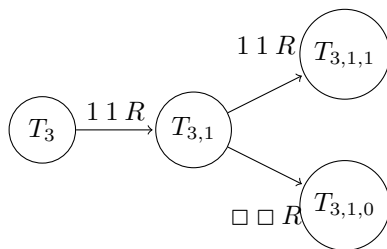
...|  $\underbrace{1 \mid 1 \mid \square \mid 1 \mid \square \mid \dots}_{\text{Binärikodierung von A3}}$  |  $1 \mid \square \mid \dots$



# Beispiel Maschine $C$

Maschine  $C$  ist in Zustand  $T_3$

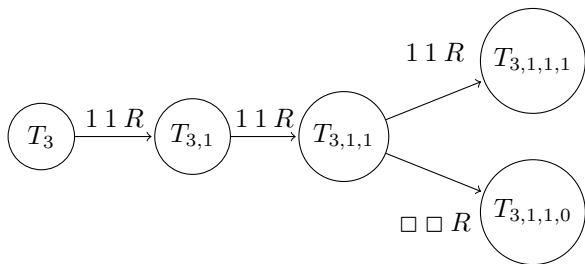
I Felder lang  
... | 1 | 1 | □ | 1 | □ | ... | 1 | □ | ...



## Beispiel Maschine $C$

Maschine  $C$  ist in Zustand  $T_3$

$$\dots | 1 | 1 | \underbrace{\square}_{\text{I Felder lang}} | 1 | \square | \dots | 1 | \square | \dots$$



# äquivalente TM mit nur zwei Symbolen

Turingmaschine  $C$  nutzt also  $(2^l - 1) \cdot n$  Zustände  $T_i, T_{i,1}, T_{i,0}, T_{i,1,1} \dots$  um die aktuellen Informationen über die Zustand und das gelesene Zeichen zu halten.

Nach  $l$  eingelesenen Symbolen hat  $TM C$  ein Symbol der Maschine  $A$  gelesen und befindet sich in Zustand  $T_{i,x_1,x_2,x_3,\dots x_{l-1}}$

Die jetzt angewendete Übergangsfunktion hängt direkt von Maschine  $A$  ab.

$$\begin{aligned} \delta(A_i, q_j) &\rightarrow (A_k, q_l, \begin{matrix} R \\ L \end{matrix}) \\ &\Rightarrow \\ \delta(\{1 \text{ oder } \square\}, T_{i,x_1,x_2,\dots x_{l-1}}) &\rightarrow (\{1 \text{ oder } \square\}, \begin{matrix} R_{i,y_1,y_2,\dots y_{l-1}} \\ L_{i,y_1,y_2,\dots y_{l-1}} \end{matrix}, \begin{matrix} R \\ L \end{matrix}) \end{aligned}$$

# äquivalente TM mit nur zwei Symbolen

Turingmaschine  $C$  nutzt also  $(2^l - 1) \cdot n$  Zustände  $T_i, T_{i,1}, T_{i,0}, T_{i,1,1} \dots$  um die aktuellen Informationen über die Zustand und das gelesene Zeichen zu halten. Nach  $l$  eingelesenen Symbolen hat  $TM C$  ein Symbol der Maschine  $A$  gelesen und befindet sich in Zustand  $T_{i,x_1,x_2,x_3,\dots x_{l-1}}$

Die jetzt angewendete Übergangsfunktion hängt direkt von Maschine  $A$  ab.

$$\begin{aligned} \delta(A_i, q_j) &\rightarrow (A_k, q_l, \overset{R}{L}) \\ &\Rightarrow \\ \delta(\{1 \text{ oder } \square\}, T_{i,x_1,x_2,\dots x_{l-1}}) &\rightarrow (\{1 \text{ oder } \square\}, \overset{R_{i,y_1,y_2,\dots y_{l-1}}}{L_{i,y_1,y_2,\dots y_{l-1}}}, \overset{L}{R}) \end{aligned}$$

# äquivalente TM mit nur zwei Symbolen

Für die Ausgabe gibt es  $\begin{matrix} R_{i,y_1,y_2,\dots,y_{l-1}} \\ L_{i,y_1,y_2,\dots,y_{l-1}} \end{matrix}$  Zustände welche Binärkodierung des zu schreibenden Symbols in die einzelnen Felder ausgibt.

Anschließend muss der Lesekopf auf die richtige Position bewegt werden.

$$\dots | \overbrace{1 | 1 | \square | 1 | \square | \dots}^{\text{l Felder lang}} | 1 | \square | \dots \rightarrow \dots | \overbrace{1 | 1 | \square | 1 | \square | \dots}^{\text{l Felder lang}} | \underbrace{1}_{\text{Lesekopf}} | \square | \dots$$

Dafür existieren  $2n(2^l - 2)$   $R$  bzw.  $L$ -Zustände sowie  $2n(2^l - 1)$   $U$  bzw.  $V$ -Zustände, die den Lesekopf nach dem Schreiben einer Zeichenkette,  $l$  Positionen nach Links oder Rechts bewegen.

# Fazit

Informationen lassen sich innerhalb bestimmter Grenzen, in Zustände bzw. Symbole einer  $TM$  auslagern.

Bei der Konstruktion der  $TM$  mit nur 2 Zuständen stieg das Produkt des Modells um den Faktor 8, bei der Konstruktion mit 2 Symbolen um einen Faktor von ca. 6.

Diesen Verlust erklärt Shannon durch die Art der Konstruktion und dass sich die Faktoren bei performanterer Modellierung nahezu angleichen.



# Fazit

Informationen lassen sich innerhalb bestimmter Grenzen, in Zustände bzw. Symbole einer  $TM$  auslagern.

Bei der Konstruktion der  $TM$  mit nur 2 Zuständen stieg das Produkt des Modells um den Faktor 8, bei der Konstruktion mit 2 Symbolen um einen Faktor von ca. 6.

Diesen Verlust erklärt Shannon durch die Art der Konstruktion und dass sich die Faktoren bei performanterer Modellierung nahezu angleichen.

# Fazit

Shannon endet das Paper mit der Fragestellung:

„An interesting unsolved problem is to find the minimum possible state-symbol product for a universal Turing machine“

- ▶ Wolfram Alpha versprach ein Preisgeld von 25,000 für den Beweis der Universalität einer (2,3) Turingmaschine. (2 Zustände, 3 Symbole)
- ▶ Am 24 October 2007 wurde bekanntgegeben, dass Alex Smith, Student bei der University of Birmingham, die Universalität der (2,3) TM bewiesen hat.

# Fazit

Shannon endet das Paper mit der Fragestellung:

„An interesting unsolved problem is to find the minimum possible state-symbol product for a universal Turing machine“

- ▶ Wolfram Alpha versprach ein Preisgeld von 25,000 für den Beweis der Universalität einer (2,3) Turingmaschine. (2 Zustände, 3 Symbole)
- ▶ Am 24 October 2007 wurde bekanntgegeben, dass Alex Smith, Student bei der University of Birmingham, die Universalität der (2,3) TM bewiesen hat.

# Quellen

- ▶ Shannon, C. E. „A Universal Turing Machine with Two Internal States.“ Automata Studies. Princeton, NJ: Princeton University Press, pp. 157-165, 1956. <sup>1</sup>
- ▶ Wolfram Research and Wolfram, S. „The Wolfram 2,3 Turing Machine Research Prize.“ <sup>2</sup>
- ▶ Wolfram, S. A New Kind of Science. Champaign, IL: Wolfram Media, pp. 706-711 and 1119, 2002.

---

<sup>1</sup><http://www.sns.ias.edu/~tlusty/courses/InfoInBio/Papers/Shannon1956.pdf>

<sup>2</sup><http://www.wolframscience.com/prizes/tm23/>