

## Stretnutie č. 1

- vývoj meracích zariadení a senzorov
- vývoj softvéru pre tieto zariadenia - testovanie tohto softvéru

### ÚLOHA:

- na jeden produkt vyvinúť simulátor
- ComoNeo
- otestovanie funkčnosti zariadenia
- zariadenie, ktoré nasimuluje vstrekovanie plastu atd a používateľské rozhranie ukáže či sa vyhodnotili správne dáta
- doska beaglebone Black - linux

- rozdelenie úloh tímu:

hardvérový inžinier - Miroslav Sabo

Softvérový architekt - Igor Labát

Robot framework master - Franko

Requirements inžinier - Rastislav Kováč

Scrum master - Stanislav

Softvérový inžineir - Filip Starý

WEB master - Tomáš Bujna - GIT repozitár

Nastavenie latky- čo a ako, nepísať jebnutý kód, dohodnúť sa na jednotnej forme

- minimum viable produkt co najrýchlejšie dodať
  - cez robot framework rozsvietit ledku napríklad
  - niečo čo je použiteľné ako základ, napríklad rozchodit komunikáciu a pod.
- premyslieť si či sa prihlásiť na TPcup

Úlohy asap:

- rasto poslať mail, pripomenúť že potrebujeme:

- dokumentáciu ku bakalárke
- dokumentáciu ku ComoNeo
- backlog
- draft

- používať slack/gitter/discord?

- ukaldanie zdrojákov - GIT

- continuous integration server - automatické buildy - jenkins/travis - stiahnut zdrojaky->buidlnut->nasadiť na zariadenie - cloud/fakulta deploy/firma vpn

- systém kde sa bude vytvárať backlog - JIRA/trello

- prístupy na server

- gitlab + jenkins + JIRA + rocketchat

- prejsť si realtime unit - filip

- robotframework - preštudovať - marian