# **Stretnutie č. 1**

- vývoj meracích zariadení a senzorov

- vývoj softvéru pre tieto zariadenia - testovanie tohto softvéru

ÚLOHA:

- na jeden produkt vyvinút simulátor

- ComoNeo

- otestovanie funkčnosti zariadenia

- zariadenie, ktoré nasimuluje vstrekovanie plastu atd a používateľské rozhranie ukáže či sa vyhodnotili správne dáta

- doska beaglebone Black - linux

- rozdelenie úloh tímu:

hardvérový inžinier - Miroslav Sabo

Softvérový architekt - Igor Labát

Robot framework master - Franko

Requirements inžinier - Rastislav Kováč

Scrum master - Stanislav

Softvérový inžineir - Filip Starý

WEB master - Tomáš Bujna - GIT repozitár

Nastavenie latky- čo a ako, nepísať jebnutý kód, dohodnúť sa na jednotnej forme

- minimum viable produkt co najrýchlejie dodať

- cez robot framework rozsvietit ledku napríklad

- niečo čo je použiteľné ako základ, napríkald rozchodit komunikáciu a pod.

- premyslieť si či sa prihlásiť na TPcup

Úlohy asap:

- rasto poslať mail, pripomenúť že potrebujeme:

- dokumentáciu ku bakalárke

- dokumentáciu ku ComoNeo

- backlog

- draft

- používať slack/gitter/discord?

- ukaldanie zdrojákov - GIT

- continuos integration server - automatické buildy - jenkins/travis - stiahnut zdrojaky->buidlnut->nasadit na zariadenie - cloud/fakulta deploy/firma vpn

- systém kde sa bude vytvárať backlog - JIRA/trello

- prístupy na server

- gitlab + jenkins + JIRA + rocketchat

- prejsť si realtime unit - filip

- robotframework - preštudovat - marian