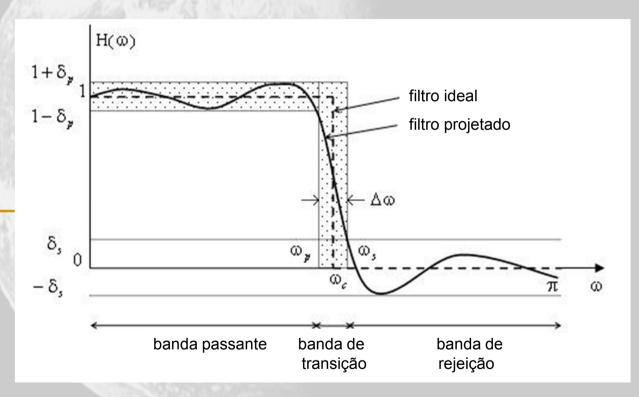
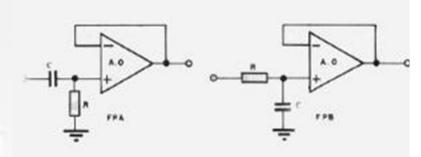


# Introdução aos Filtros

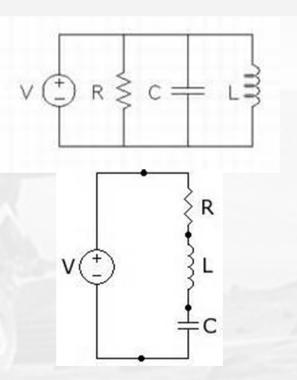


Prof. Cláudio A. Fleury

 Filtro é uma rede elétrica que transmite sinais dentro de uma faixa de frequência especificada:
 banda passante

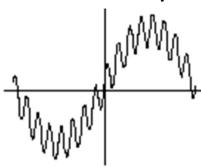


- A faixa de frequência suprimida pelo filtro é chamada de banda de bloqueio (banda de rejeição)
- A frequência que separa as banda passante e de bloqueio é chamada de frequência de corte



Filtragemem frequência

#### Domínio do Tempo



- Filtro ≡ Circuito de Seleção de Frequências
  - Usado em dispositivos de comunicações:
     rádios, televisores, telefones, satélites, celulares, ...
  - Filtro real não elimina totalmente as frequências indesejadas...
     apenas atenua os sinais indesejados, e transmite os sinais desejados com um mínimo de atenuação
  - Circuito linear com Função de Transmissão (Transferência)
     específica:

$$T(s) \equiv \frac{V_o(s)}{V_i(s)}$$

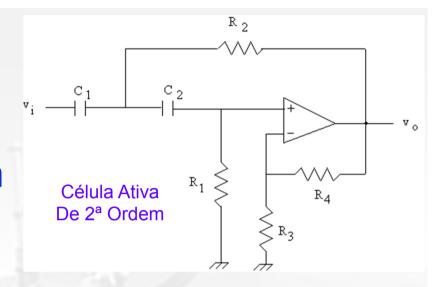


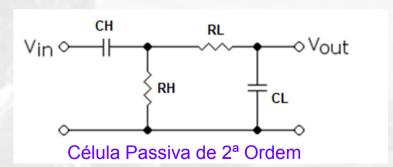
# Função de Transferência, EDLCC, Resposta em Frequência, Resposta ao Impulso, Espaço de Estados etc

#### 2. Introdução

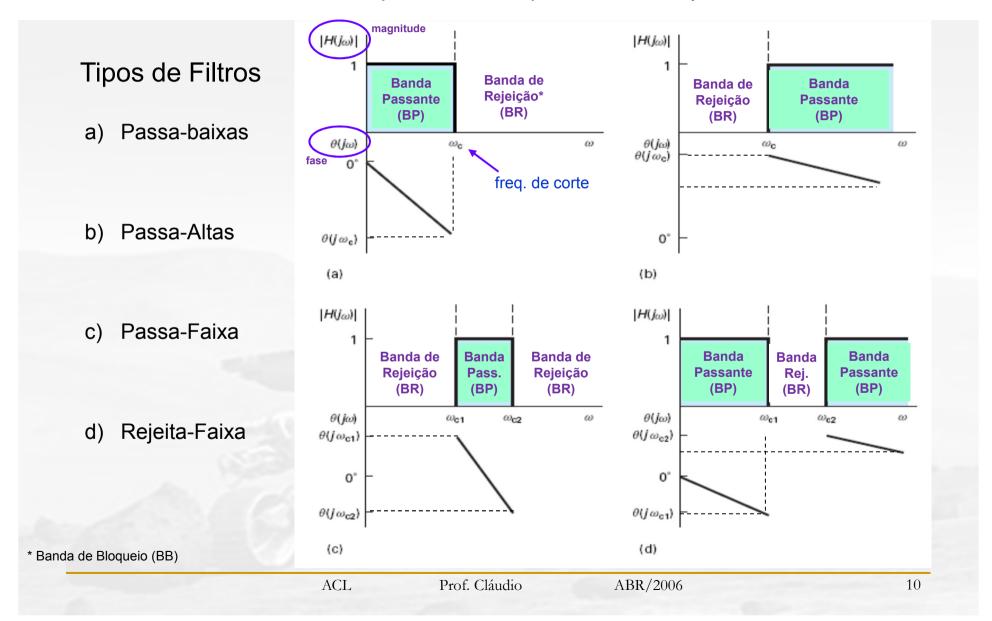
#### Análise de Circuito/Sistema

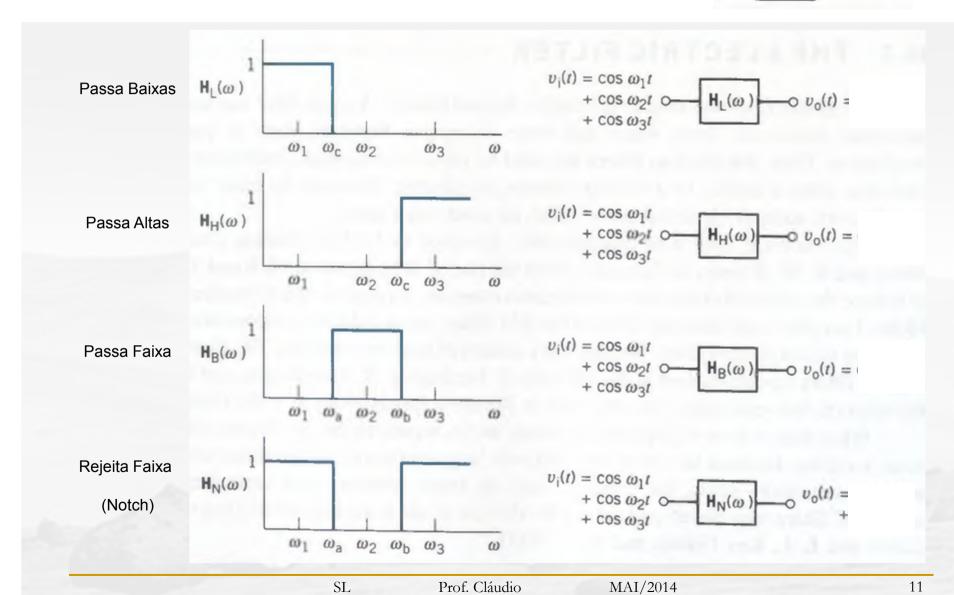
- Conhecer as características¹ de um determinado circuito (SLITC)
- Síntese de Circuito/Sistema (projeto)
  - Projetar um circuito (SLITC) que possua características desejadas
  - Estratégia popular usada no projeto de filtros (circuitos): conexão série (cascata) de estágios de filtragem (células) de primeira e/ou de segunda ordens





#### Resposta em Frequência dos 4 tipos de Filtros Ideais





#### 3. Histórico

- 1910s
  - Primeiras transmissões de rádio (comunicações sem fio)
- 1915 primeiros filtros elétricos para eliminar ruídos estáticos
  - George Campbell (USA)
  - Karl Willy Wagner (ALE)
- 1920s
  - Transmissões regulares de rádio
  - Filtros passivos RLC (Campbell e outros)
- 1930s
  - Teoria dos filtros: S. Darlington, S. Butterworth, E. A. Guillemin
- 1955 Primeiros filtros ativos RC
  - R. P. Sallen (MIT) e E. L. Key (MIT)
  - Topologia Sallen-Key

- É a resposta do SLITC, em regime estacionário, a senóides de várias frequências (teoricamente  $0 < f < \infty$ )
- É a característica de filtragem de frequências de um SLITC
- É a resposta de um SLITC estável¹ a um sinal de entrada do tipo exponencial complexa de duração infinita:

$$x(t) = e^{st}$$
  $\longrightarrow$  SLITC  $\longrightarrow$   $y(t) = H(s).e^{st}$ 

Fazendo 
$$s=j\omega$$
:  $x(t)=\mathrm{e}^{\mathrm{j}\omega t}$   $\Rightarrow$   $y(t)=H(j\omega).\mathrm{e}^{\mathrm{j}\omega t},$  Resposta em Frequência

ou com 
$$x(t) = \cos(\omega t) = \text{Re}\{e^{j\omega t}\}$$
  $\Rightarrow$   $y(t) = \text{Re}\{H(j\omega).e^{j\omega t}\}$   
=  $|H(j\omega)|.\cos(\omega t + \angle H(j\omega))$ 

- Autofunção dos SLITC's: senóides
  - Os SLITCs respondem a uma entrada senoidal de frequência  $\omega$  com outra senóide de mesma frequência  $\omega$ , porém com amplitude multiplicada por  $|H(j\omega)|$  e fase deslocada por  $\angle H(j\omega)$
  - □ O gráfico |H(jω)| x ω é chamado de Resposta de Amplitude do SLITC (rigorosamente, deveria ser *Resp. de Magnitude*)
  - $\Box$  O gráfico  $\angle H(j\omega)$  x  $\omega$  é chamado de Resposta de Fase do SLITC

ACL Prof. Cláudio ABR/2006

A magnitude da Resposta em Frequência como **razão de tensões** no domínio das frequências, geralmente é expressa em dB's

□ Ganho: 
$$G(\omega) = 20.log_{10}(|H(j\omega)|)$$
 (dB)

□ Atenuação: 
$$A(\omega) = -20.log_{10}(|H(j\omega)|)$$
 (dB)

$$deciBel = 20 \log_{10} \frac{V_{saida}}{V_{entrada}} \quad (dB)$$
ou
$$deciBel = 10 \log_{10} \frac{P_{saida}}{P_{entrada}} \quad (dB)$$

Magnitude H	$20\log_{10}H\left(\mathrm{dB}\right)$
0.001	-60
0.01	-40
0.1	-20
0.5	-6
$1/\sqrt{2}$	-3
1	0
$\sqrt{2}$	3
2	6
10	20
20	26
100	40
1000	60

#### **Exemplo**:

Seja um SLITC com ganho  $|H(j\mathbf{10})| = 3$  e fase  $\angle H(j\mathbf{10}) = -\pi/6$ .

a) Qual será a saída desse SLITC se uma senóide de 10 rad/s for colocada em sua entrada?

Ele responderá também com uma senóide de mesma frequência (auto-função), 10rad/s, mas com uma amplitude 3 vezes maior que a colocada em sua entrada, e com um atraso de fase de  $30^{\circ}$  ou  $\pi/6$  rad:

```
entrada: x(t) = 5.\cos(10.t + \pi/4), saida: y(t) = 15.\cos(10.t + \pi/12)
```

b) Qual será a saída desse SLITC para uma entrada senoidal de 20 rad/s?

Não há informações suficientes sobre a Resposta em Frequência do SLITC na frequência de 20 rad/s... Não há como responder essa indagação.

Exemplo: Determine a Resposta de Amplitude e a Resposta de Fase do SLITC

com Função de Transferência

$$H(s) = \frac{s+0,1}{s+5}$$
, RDC: Re{s} > -5

Resp. em Frequência

Resp. de Amplitude

Resp. de Fase

$$|H(j\omega) = H(s)|_{s=j\omega} = \frac{j\omega + 0.1}{j\omega + 5} \Rightarrow |H(j\omega)| = \frac{\sqrt{\omega^2 + 0.01}}{\sqrt{\omega^2 + 25}} \quad \text{e} \quad \angle H(j\omega) = \tan^{-1}\left(\frac{\omega}{0.1}\right) - \tan^{-1}\left(\frac{\omega}{5}\right)$$

Determine a saída y(t) do SLITC para as seguintes entradas:

a) 
$$x(t) = \cos(2t)$$

b) 
$$x(t) = \cos(10t - 50^{\circ})$$

a) 
$$x(t) = \cos(2t) \Rightarrow \omega = 2$$
  
 $|H(j2)| = \sqrt{2^2 + 0.01} / \sqrt{2^2 + 25} = 0.372$   
 $|E| = \sin^{-1}(2/0.1) - \tan^{-1}(2/5) = 65.3^{\circ}$   
 $y(t) = 0.372 \cos(2t + 65.3^{\circ})$   
b)  $x(t) = \cos(10t - 50^{\circ}) \Rightarrow \omega = 10$   
 $|H(j10)| = \sqrt{10^2 + 0.01} / \sqrt{10^2 + 25} = 0.894$   
 $\angle H(j10) = \tan^{-1}(10/0.1) - \tan^{-1}(10/5) = 26^{\circ}$   
 $y(t) = 0.894 \cos(10t - 50^{\circ} + 26^{\circ}) = 0.894 \cos(10t - 50^{\circ}) =$ 

b) 
$$x(t) = \cos(10t - 50^{\circ}) \Rightarrow \omega = 10$$
  
 $|H(j10)| = \sqrt{10^{2} + 0.01} / \sqrt{10^{2} + 25} = 0.894$   
 $\angle H(j10) = \tan^{-1}(10/0.1) - \tan^{-1}(10/5) = 26^{\circ}$   
 $y(t) = 0.894\cos(10t - 50^{\circ} + 26^{\circ}) = 0.894\cos(10t - 24^{\circ})$ 

ACL

 $H(s) = \frac{s+0,1}{s+5}$ Exemplo: Determine Resposta em Frequência do SLITC: from matplotlib.pylab import plot, grid, figure from numpy import arange,sqrt,arctan w = arange(0.80.0.1);# freq. angular (rad/s) w = 0:0.1:80; % freq. angular (rad/s) Hwmag = sqrt(w\*w+0.01) / sqrt(w\*w+25)Hwmag = sqrt(w.\*w+0.01)./sqrt(w.\*w+25);Hwfas = arctan(w/0.1) - arctan(w/5)Hwfas = atan(w/0.1) - atan(w/5); plot(w,Hwmag); grid('on'); figure() plot(w,Hwmag); grid; figure plot(w,Hwfas); grid('on') plot(w, Hwfas); grid Resposta de Amplitude Resposta de Fase 1.2 0.8 Filtro Passa Altas 0.7 0.6 0.8 0.372 0.4 0.2 0.2 0.1 20 10 15 10 15 20  $\omega$  (rad/s) ω (rad/s) Prof. Cláudio ABR/2006 21

**Exercício**: Determine a resposta de um SLITC causal, em repouso, definido por sua EDLCC<sup>1</sup> se a entrada for  $x(t) = 20.\text{sen}(3t + 35^\circ)$ 

$$\frac{d^{2}y(t)}{dt^{2}} + 3\frac{dy(t)}{dt} + 2y(t) = \frac{dx(t)}{dt} + 5x(t)$$

Solução: Função de Transferência e Resposta em Frequência:

$$s^{2}Y(s) + 3sY(s) + 2Y(s) = sX(s) + 5X(s) \Rightarrow H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{s+5}{s^{2}+3s+2}$$

Polos: -1 e -2, todos no SPE 
$$\Rightarrow H(j\omega) = H(s)|_{s=j\omega} = \frac{j\omega+5}{(j\omega)^2+j3\omega+2} = \frac{j\omega+5}{j3\omega+2-\omega^2}$$

$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{\omega^2 + 25}}{\sqrt{9\omega^2 + (2-\omega^2)^2}} \quad \text{e} \quad \angle H(j\omega) = \tan^{-1}\left(\frac{\omega}{5}\right) - \tan^{-1}\left(\frac{3\omega}{2-\omega^2}\right)$$

$$|H(j3)| = \sqrt{34}/\sqrt{81+49} = 0.511$$

$$\angle H(j3) = \tan^{-1}(3/5) - \tan^{-1}(9/-7) = 30.9^{\circ} - (-52.1^{\circ}) = 83.1^{\circ}$$

$$y(t) = |H(j3)| |.20.sen(3t + 35^{\circ} + \angle H(j3))|$$

$$y(t) = 0.511.20.sen(3t + 118.1^{\circ}) = 10.23.sen(3t - 61.9^{\circ})$$

ACL

# 5. Especificação de Filtros

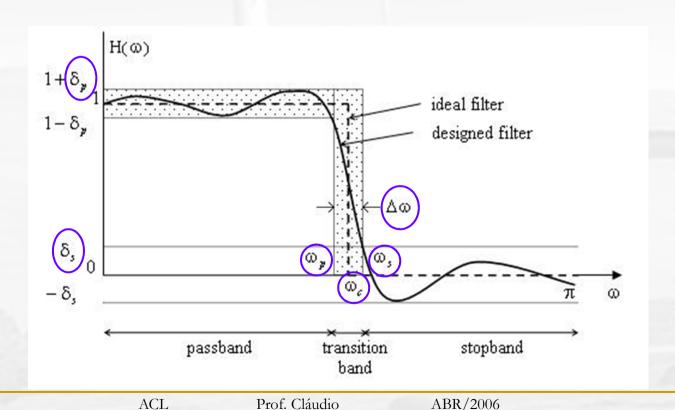
Parâmetros Absolutos

Oscilação máxima na Banda Passante:

 $\begin{array}{l} \delta_P \\ \delta_S \end{array}$ Atenuação mínima na Banda de Bloqueio:

Frequência de Corte:

Largura da Banda de Transição:  $\Delta \omega$ ou  $\omega_{P} e \omega_{S}$ 



23

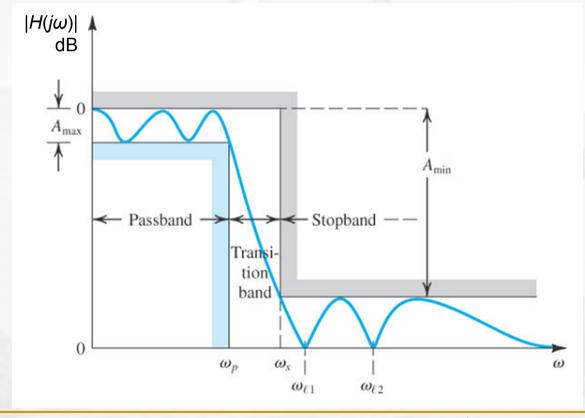
#### 5. Especificação de Filtros

Parâmetros Relativos (em dB)

Atenuação máxima na Banda Passante (dB): A<sub>máx</sub>

Atenuação mínima na Banda de Bloqueio (dB):

 $\Box$  Frequência final da Banda Passante:  $\omega_P$ 



ACL

Prof. Cláudio

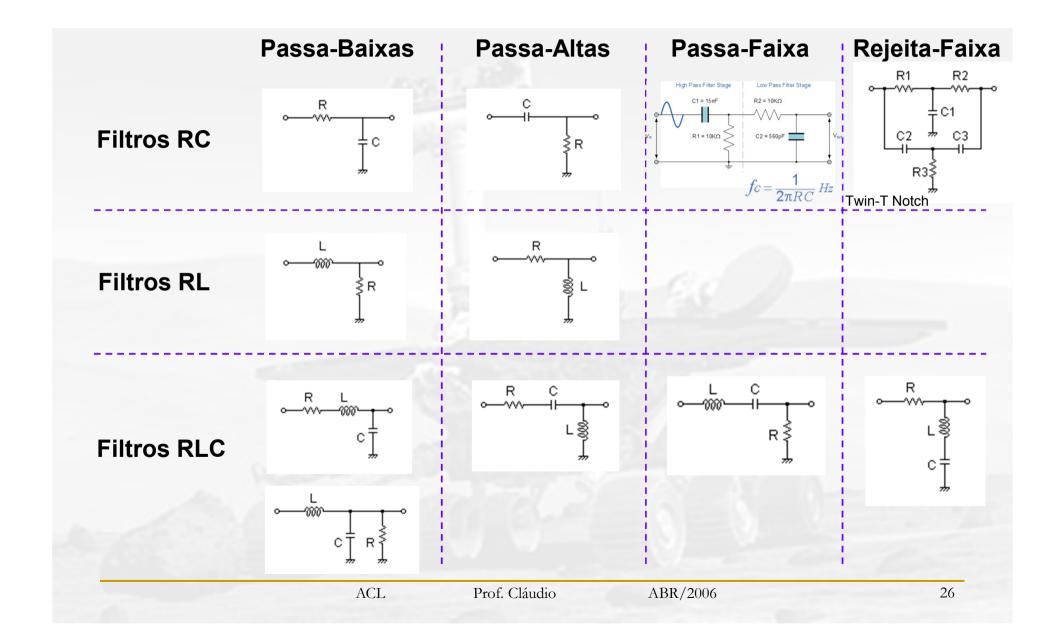
ABR/2006

#### 6. Filtros Passivos

- Usam somente componentes passivos (não precisam de alimentação para funcionar): Resistores, Capacitores e Indutores
- Não amplificam o sinal de entrada
  - A magnitude da Resposta em Frequência é sempre menor ou igual a 1
- Dependem da carga ligado ao filtro
  - A frequência de corte e a largura de banda variam com a carga
- Dependem da resistência interna da fonte de alimentação
  - $\Box$  A frequência de corte e a largura de banda variam com o  $R_i$  das fontes

ACL Prof. Cláudio ABR/2006 25

## 6. Filtros Passivos



#### 7 Filtro Passa-Baixas

- Permite a passagem das componentes de baixas frequências e bloqueia as componentes de altas frequências
- Ganho máximo em  $\omega = 0$  rad/s
  - Um polo aumenta o ganho nas frequências de sua vizinhança e gera a F.T. com ganho normalizado (unitário) em  $\omega = 0$  rad/s

