

Tytuł: Flappy Bird

Autorzy: Filip Kazek

Ostatnia modyfikacja: 31.08.2025

Spis treści

1. Repozytorium git.....	1
2. Wstęp.....	1
3. Specyfikacja.....	1
3.1. Opis ogólny algorytmu.....	1
3.2. Tabela zdarzeń.....	2
4. Architektura.....	2
4.1. Moduł: top.....	2
4.1.1. Schemat blokowy.....	2
4.1.2. Porty.....	3
a) mou – mouse_ctl, input.....	3
b) vga – vga_ctl, output.....	3
4.1.3. Interfejsy.....	3
a) m2c – mouse_ctl to core.....	3
4.2. Rozprowadzenie sygnału zegara.....	3
5. Implementacja.....	4
5.1. Lista zignorowanych ostrzeżeń Vivado.....	4
5.2. Wykorzystanie zasobów.....	4
5.3. Marginesy czasowe.....	4
6. Film.....	4

1. Repozytorium git

Adres repozytorium GITa:

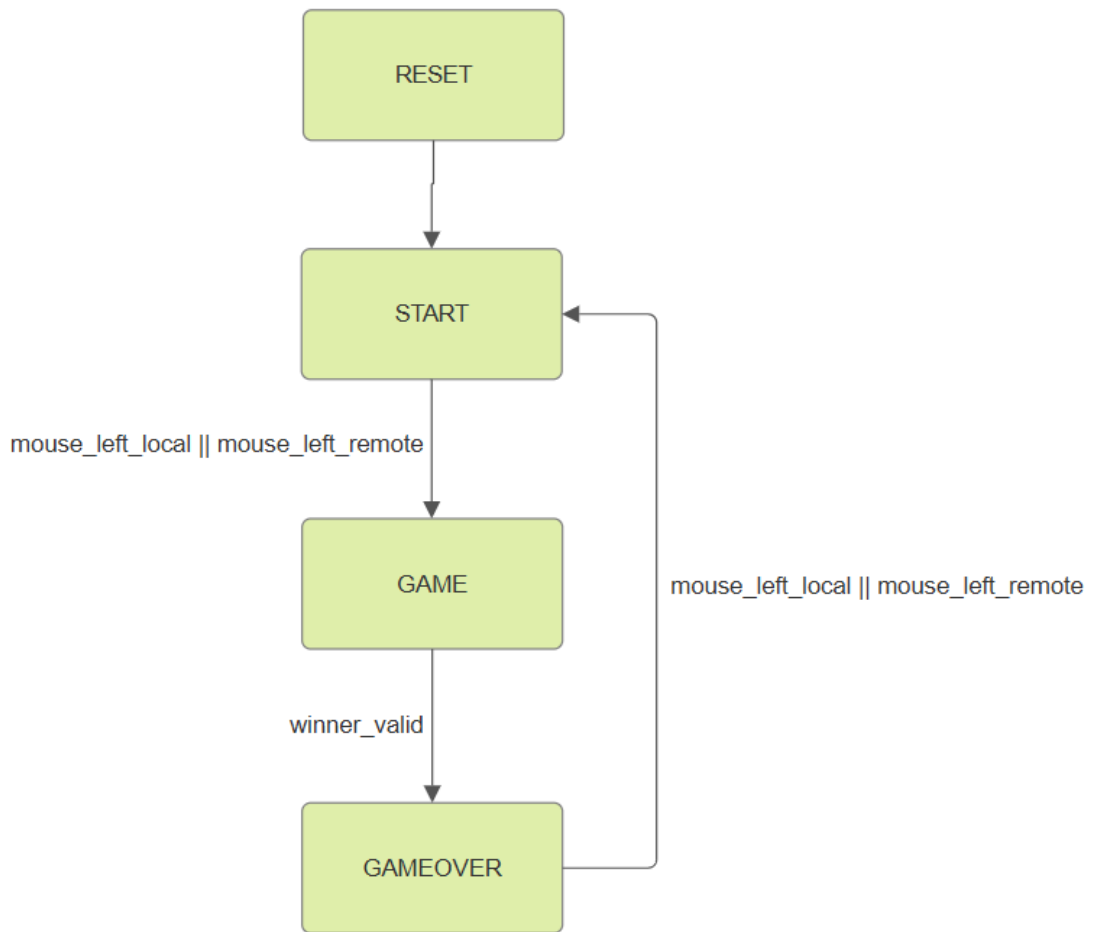
https://github.com/filipkazek/flappy_bird

2. Wstęp

11 lat temu wybuchła popularność na ciężką gre Flappy Bird. Niektórzy mówili że jest nierealistyczna i niegrywalna, inni że trzeba być pro-graczem. Więc wracam z wersją dwuosobową, ciut prostszą rozgrywką (ale może dostosowana za pomocą parametrów aby była cięższa). Jako że zaimplementowanie i zrozumienie Microblaze pokonało mnie czasowo, zamiast ptaków scigają się dwie książki, ukochana (heh...) Symfonia C++ i RTL Modeling with SystemVerilog. To wszystko w scenerii naszej pięknej uczelni.

Specyfikacja

2.1. Opis ogólny algorytmu



RESET: FSM ustawia stan początkowy na **START**, zerując `winner_latched`.

START: FSM wyświetla ekran początkowy. Oczekuje na naciśnięcie przycisku (`mouse_left_local || mouse_left_remote`). Po kliknięciu następuje przejście do stanu **GAME** i wygenerowanie `game_rst` w celu zresetowania logiki gry.

GAME: FSM steruje rozgrywką. Kliknięcia graczy (`mouse_left_local || mouse_left_remote`) przekazywane są do logiki sterującej ptakami. Jeśli `winner_valid = 1` następuje przejście do stanu **GAMEOVER**.

GAMEOVER: FSM wyświetla ekran końcowy, zależne od `winner_latched`. Po ponownym (`mouse_left_local || mouse_left_remote`) następuje przejście do stanu **START**.

Tabela zdarzeń

Zdarzenie	Kategoria	Reakcja systemu
Reset	Ekran startowy	Uruchomienie gry, przejście do START, zerowanie logiki gry, ustawianie rur i ptaków w pozycje startowe.
Naciśnięcie przycisku myszy (lokalnej lub zdalnej) w stanie START	Ekran startowy	Przejście do GAME.
Kliknięcie myszy w trakcie gry (lokalnej lub zdalnej)	Gra/bird_jump	Ptaka otrzymuje prędkość skoku (velocity = JUMP_VELOCITY), zaczyna podskok.
Brak kliknięcia, upływ tick_cnt = TICK_MAX	Gra/bird_jump	Ptaka opada (velocity += GRAVITY)
Ptaka trafia w sufit lub ziemię	Gra/game_logic	Zwycięzca jest już znany, winner_valid = 1
Ptaka trafia w rurę	Gra/game_logic	Czekamy na kolizję drugiego ptaka pending = 1
Oba ptaki uderzają w tą samą rurę	Gra/game_logic	Remis, winner_code = 11, przejście do GAMEOVER
Drugi ptaka minie rurę przy pending = 1	Gra/game_logic	Zwycięzca ustalony. winner_valid=1
Rury przesuwają się tick_cnt=TICK_MAX	Gra/tube_render	Zmniejszanie tube[0,1,2] o TUBE_SPEED. Po wyjściu za ekran, tuba resetowana na prawa stronę i losowana nowa wysokość szczeliny.
winner_valid = 1	Ekran końcowy	Przejście do GAMEOVER i rysowanie odpowiedniego napisu zależne od winner_latched.
Kliknięcie jednej z myszy	Ekran końcowy	Przejście do START.

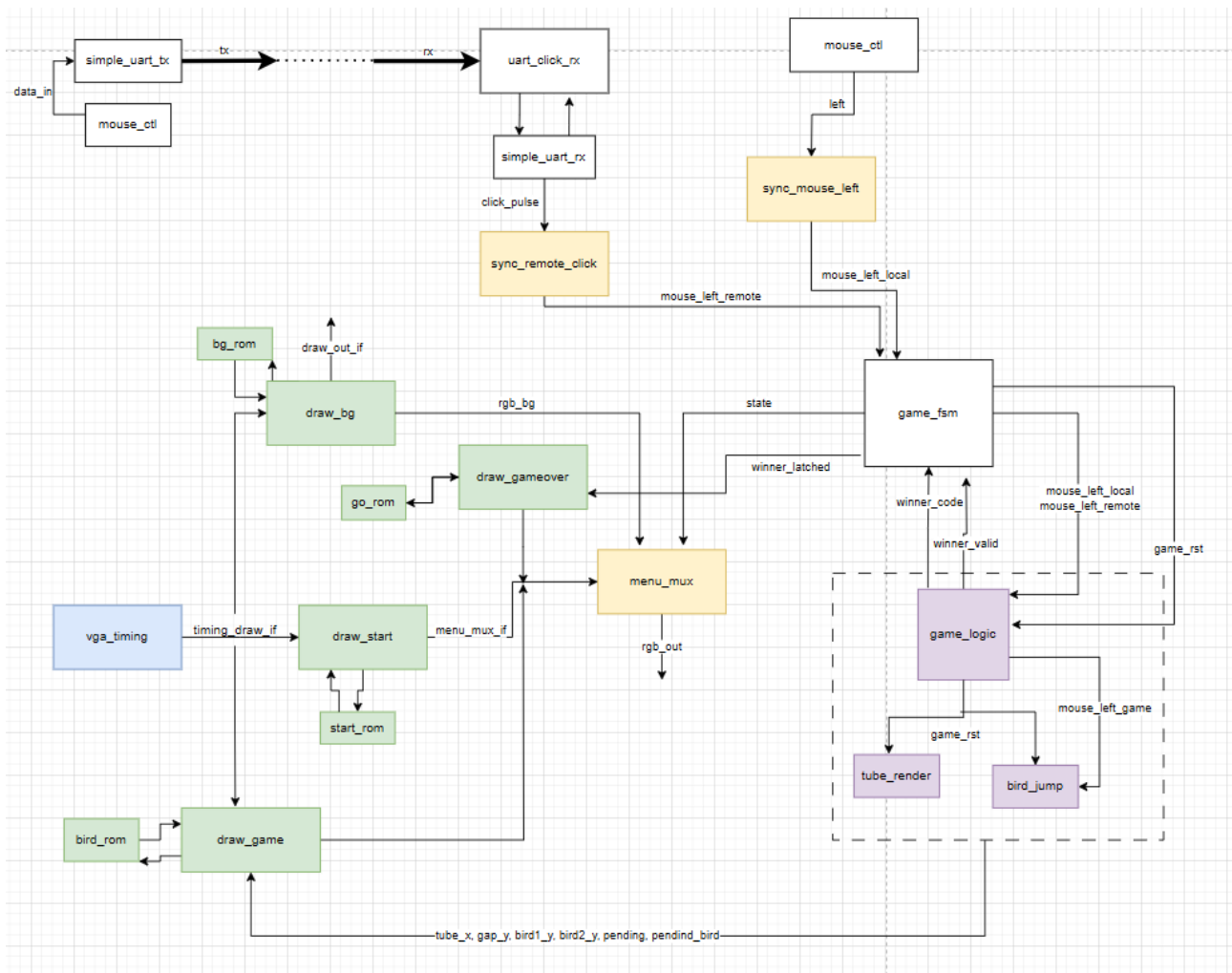
3. Architektura

3.1. Moduł: top

Osoba odpowiedzialna: Filip Kazek

W module posiadam wszystkie instancje. Komunikacja odbywa się za pomocą sygnałów gry oraz interfejsów VGA oraz RGB. Moduły draw korzystają z danych w pamięci ROM, bądź generują obrazki (tuby). Game_logic odpowiada za wykrywanie kolizji, ruch gracza, natomiast game_fsm kontroluje przebieg rozgrywki.(game_core.bit) Drugi Basys jest jako hub do myszki dla drugiego gracza (p2_hub.bit)

3.1.1. Schemat blokowy



3.1.2. Porty

a) Mouse

nazwa portu	opis
PS2Clk	Zegar do komunikacji PS2
PS2Data	Dane o kliknięciu myszki

b) vga – vga_ctl, output

nazwa portu	opis
vga_vs	sygnał synchronizacji pionowej VGA
vga_hs	Sygnał synchronizacji poziomej VGA
vga_r	Sygnał koloru czerwonego VGA
vga_g	Sygnał koloru zielonego VGA
vga_b	Sygnał koloru niebieskiego VGA

c) Piny

nazwa portu	opis
rx	Sygnał do odbiornika uart na głównym basysie
tx	Sygnał z basysa-hub

3.1.3. Interfejsy**a) rgb_if**

nazwa sygnału	opis
rgb_start[11:0]	Sygnał do muxa do wyświetlania ekranu startowego
rgb_game[11:0]	Sygnał do muxa do wyświetlania gry
rgb_gameover[11:0]	Sygnał do muxa do wyświetlania ekranu końcowego
valid_start	Flaga do muxa
valid_game	Flaga do muxa
valid_gameover	Flaga do muxa

3.2. Rozprowadzenie sygnału zegara

Używany układ dostarcza zegar o częstotliwości 100MHz. Z clk wizarda używam w całym projekcie 65MHz. Mogłem sobie na to pozwolić w przypadku myszki gdyż używam jej tylko do klikania, co w zupełności wystarcza.

4. Implementacja**4.1. Lista zignorowanych ostrzeżeń Vivado.**

Identyfikator ostrzeżenia	Liczba wystąpień	Uzasadnienie
[Synth 8-7080]	1	Projekt jest za mały na równoległą synteze.
[Power 33-332]	1	Podpięty reset do dużej ilości modułów nie wpływa negatywnie na działanie programu.
[Synth 8-7129]	20	Sygnały rysujące nie wykorzystują wszystkich portów z interfejsu vga.

4.2. Wykorzystanie zasobów

Resource	Utilization	Available	Utilization %
LUT	10368	20800	49.85
FF	860	41600	2.07
BRAM	38	50	76.00
IO	20	106	18.87
BUFG	2	32	6.25
MMCM	1	5	20.00

Marginesy czasowe

Marginesy czasowe (WNS) dla setup i hold.

Worst Negative Slack (WNS): 0.363 ns

Total Negative Slack (TNS): 0 ns

Worst Hold Slack (WHS): 0.094 ns

Total Hold Slack (THS): 0 ns

5. Konfiguracja sprzętu

Wymagane połączenie głównego Basysa (top_vga_basys3.bit) złączem JB1 ze złączem JA1 Basysa-Huba(p2_hub.bit). Do każdego podłączyć myszkę portem USB.

6. Film.

Link do ściągnięcia filmu:

<https://drive.google.com/file/d/1Pq1olSksngejTlgk3GJU1E38zRujOpz/view?pli=1>