УНИВЕРЗИТЕТ У БЕОГРАДУ МАТЕМАТИЧКИ ФАКУЛТЕТ



Филип Лазић

ОПТИМИЗАЦИЈА ЦЕЛОВИТОГ ПРОГРАМА НА КОМПАЈЛЕРСКОЈ ИНФРАСТРУКТУРИ LLVM

мастер рад

Ментор:

др Иван Чукић, доцент Универзитет у Београду, Математички факултет

Чланови комисије:

др Милена Вујошевић Јаничић, ванредни професор Универзитет у Београду, Математички факултет

др Саша МАЛКОВ, ванредни професор Универзитет у Београду, Математички факултет

Датум одбране: 15. јануар 2016.

Садржај

1	Увс	рд	1
2	Kon	лпајлерска инфраструктура LLVM	3
	2.1	Међурепрезентација LLVM	4
	2.2	Компајлер LLVM	6
	2.3	Предности LLVM-а	8
3	Опт	гимизација целовитог програма	9
	3.1	Ортимизација током линковања	12
	3.2	Оптимизација целовитог програма без подршке линкера	14
	3.3	Инлајновање функција	15
	3.4	Елиминација мртвог ко̂да	20
	3.5	Девиртуализација	25
4	ThinLTO		31
5	б Алат за визуализацију промена		36
6	Закључак		42
Л	Титература		

Глава 1

Увод

Компајлерске оптимизације трансформишу код тако да се програм брже извршава или користи мање меморије док при томе задржава семантичку евивалентност. Обично, оптимизације се извршавају у контексту једног објектног фајла, али пошто у оквиру фајла компајлер нема информације о коду који се налази у другим објектним фајловима, многе оптимизације је немогуће урадити зато што компајлер не може бити сигуран у семантичку еквивалентност. Главна тема овог рада биће управо решавање овог проблема, односно оптимизација целовитог програма у компајлерској инфраструктури LLVM, као и развој програма за визуализацију промена у међурепрезентацији приликом оптимизације целовитог програма.

У глави 2 овог рада је описана компајлерска инфраструктура LLVM, њене предности као и међурепрезентација LLVM, чијим се трансформацијама и имплементирају компајлерске оптимизације.

У глави 3 је описана оптимизација целовитог програма, која је и главни фокус овог рада. Поред самог описа имплементације оптимизације целовитог програма у компајлерској инфраструктури LLVM, у раду су приказане најважније оптимизације као што су елиминација мртвог ко̂да, уметање и девиртуализација. Уз сваку оптимизацију су приказани примери који показују разлику унутар међурепрезентације LLVM када је активна оптимизација целовитог програма и када није.

У глави 4 је приказан нови приступ оптимизацији целовитог програма ThinLTO, који умањује утицај оптимизације целовитог програма на време превођења програма, као и на меморијско заузеће без битних губитака у квалитету оптимизација.

ГЛАВА 1. УВОД

У глави 5 је приказан алат развијен као део овог рада, који визуализује разлике између програма који је преведен са и без оптимизације целовитог програма.

Глава 2

Компајлерска инфраструктура LLVM

LLVM [1] сачињава колекција алата (компајлера, асемблера, дибагера, линкера) који су дизајнирани да буду компатибилни са постојећим алатима пре свега на Unix системима. Ови алати се могу користити за развој предњег дела компајлера (eng. front-end) за било који програмски језик, као и за развој задњег дела компајлера (eng.back-end) за сваку компјутерску архитектуру. LLVM је започет као истраживачки пројекат на Универзитету Илиноис са циљем да пружи статичку и динамичку компилацију програмских језика. Данас, LLVM садржи велики број подпројеката који се користе у великом обиму што у продукцијске што у истраживачке сврхе.

Неки од најбитнијих потпројеката су:

- 1. Језгро LLVM-а које садржи све потребне алате и библиотеке за конверзију међурепрезентације у објектне фајлове
- 2. Clang предњи део за програмске језике C, C++ и Objective C
- 3. libc++ имплементација стандардне библиотеке C++
- 4. LLDB дебагер
- 5. LLD линкер

2.1 Међурепрезентација LLVM

Међурепрезентација LLVM (LLVM IR [2]) заснована је на статичкој јединственој форми доделе (SSA [3]). Ова форма захтева да се свакој променљивој вредност додели тачно једном, као и да свака променљива буде дефинисана пре употребе. LLVM међурепрезентација је дизајнирана тако да подржи интерпроцедуралне оптимизације, анализу целог програма, агресивно реструктуирање програма итд. Веома битан аспект LLVM међурепрезентације је то што је она дефинисана као језик са јасно дефинисаном семантиком. Ова међурепрезентација се може користити у три различите форме:

- 1. текстуални асемблерски формат (.ll)
- 2. битко̂д формат $(.bc)^{-1}$
- 3. унутар-меморијски формат

Ове три форме омогућавају лакши развој, уз могућност визуелне анализе и дебаговања трансформација. Сва три формата су еквивалентна и лако се могу трансформисати један у други без губитка информација. У овом раду највише ћемо се фокусирати на текстуални формат и под међурепрезентацијом ћемо најчешће мислити на овај формат, који се може окарактерисати као асемблерски језик у највећој мери независан од специфичне платформе.

Да бисмо приказали како изгледа текстуални формат LLVM међурепрезентације, превешћемо² наредне две функције написане у програмском језику С.

```
unsigned add1(unsigned a, unsigned b) {
  return a+b;
}
// Rekurzivna funkcija za sabiranje 2 broja.
unsigned add2(unsigned a, unsigned b) {
  if (a == 0) return b;
  return add2(a-1, b+1);
}
```

¹често се назива и бајтко̂д формат

²сви примери у раду преведени су компајлером Clang са нивоом оптимизације ОЗ.

Ове две функције се преводе у наредни код.

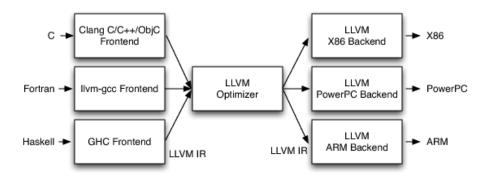
```
define i32 @add1(i32 %a, i32 %b) {
entry:
 \%tmp1 = add i32 %a, %b
  ret i32 %tmp1
}
define i32 @add2(i32 %a, i32 %b) {
entry:
 \%tmp1 = icmp eq i32 %a, 0
  br i1 %tmp1, label %done, label %recurse
recurse:
 \%tmp2 = sub i32 %a, 1
 \%tmp3 = add i32 %b, 1
 %tmp4 = call i32 @add2(i32 %tmp2, i32 %tmp3)
  ret i32 %tmp4
done:
  ret i32 %b
}
```

LLVM међурепрезентација је асемблерски формат сличан апстрактном RISC [4] скупу инструкција, са додатним структурама вишег нивоа.

Као што видимо у овом примеру, међурепрезентација подржава линеарне секвенце једноставних инструкција као што су сабирање, одузимање, наредбе условног и безусловног скока, упоређивање итд. Све ове инструкције су у троадресној форми, што значи да могу примити највише два регистра као улаз и резултат, ако постоји, уписати у трећи регистар. Међурепрезентација је строго типизирана (на пример i32 означава тридесетдвобитни целобројни број), док се позив функције означава кључном речи call, а враћање резултата са гет. LLVM не користи фиксан број регистара, већ има неограничен број променљивих које почињу карактером %. Функције и глобалне променљиве пре свог назива садрже карактер @. Међурепрезентација садржи и лабеле.

2.2 Компајлер LLVM

Процес компилације у инфраструктури LLVM започиње у предњем делу који производи међурепрезентацију, која се затим шаље алату за оптимизацију који трансформише ко̂д кроз велики број оптимизација. Потом се трансформисани ко̂д преводи у асемблерски ко̂д на жељеној архитектури, и на крају се асемблерски ко̂д преводи у машински. Овај процес, наравно поједностављен, можемо видети на слици 2.1.



Слика 2.1: процес компилације LLVM

Предњи део компајлера

Предњи део компајлера задужен је за парсирање, валидацију и проналазак грешака у изворном ко̂ду, затим за превођење парсираног ко̂да у међурепрезентацију LLVM. Превођење се обично изводи, прво изградњом апстрактног синтаксног стабла (AST [5]), а затим и превођењем AST-а у међурепрезентацију. У суштини сваки програмски језик, уколико имплементира предњи део који може да изгенерише међурепрезентацију LLVM, може користити алат за оптимизацију или задњи део LLVM-а. Најбитнији пројекат који имплементира предњи део LLVM-а је Clang. Clang је предњи део компајлера за програмске језике C, C++ и Objective C.

Алат за оптимизацију

Алат за оптимизацију (opt [6]) дизајниран је тако да на улазу прима LLVM међурепрезентацију и изврши оптимизације над међурепрезентацијом. Овај алат је организован у више низова оптимизационих пролаза, тако да је излаз

једне оптимизације улаз у другу. Неки од примера оптимизационих пролаза су уметање, елиминација мртвог ко̂да, реалокација израза, размотавање петљи итд. Од нивоа оптимизације зависе и оптимизациони пролази који ће бити покренути. У наставку ћемо приказати основне нивое оптимизације у случају Clang-a [28]³

- 1. ОО основне оптимизације, корисне због брзине компајлирања и лакшег дебаговања. Једна од опција које се задају алату за оптимизацију на овом нивоу је -always-inline (извршиће се уметање само оних функција које су експлицитно означене са always-inline).
- 2. О1 додаје велики број пролаза у односу на ниво 0, неке од опција које се задају алату за оптимизацију су: –strip-dead-prototypes (елиминација декларација функција за које не постоји имплементација), -loop-rotate (ротација петље), -loop-deletion (елиминација петљи чије извршавање не утиче на повратну вредност функције), -loop-unroll (одмотавање петље).
- 3. О2 овај ниво садржи све пролазе као ниво О1 уз додате опције: inline (уметање функције), -gvn (елиминација редундантних инструкција), -constmerge (спаја поновљене глобалне константе у једну заједничку). У овом нивоу се избацује опција -always-inline који ниво О0 додаје.
- 4. ОЗ најећи ниво оптимизације, генерише извршни фајл који се најбрже извршава али по цену времена компилације. Садржи пролазе као ниво О2 уз -argpromotion (функцијама које имају аргументе показивачког типа и уколико се само користи вредност на коју реферише показивач, односно не мења се вредност у меморији, овај пролаз ће заменити показивачки тип са типом на који показује, када је то могуће).

Задњи део компајлера

Задњи део LLVM-а генерише од међурепрезентације машински ко̂д за специфичну архитектуру. Главна компонента back-end-а је генератор ко̂да (eng. LLVM code generator [7]) који користи сличан приступ као алат за оптимизацију, то јест дели генерисање машинског ко̂да на мање пролазе, који имају за циљ генерисање најбољег могућег ко̂да. Најбитнији пролази су бирање инструкција,

³Наведени пролази алата за оптимизацију су везани за верзију 6.0 Clang-а

алокација регистара, распоређивање (eng. scheduling). LLVM може генерисати код за велики број архитектура, неке од њих су: x86, ARM, PowerPC, SPARC.

2.3 Предности LLVM-а

Инфраструктура LLVM-а је бесплатна и њен изворни ко̂д је у потпуности доступан, што је навело не само истраживаче са универзитета, већ и велики број компанија да учествују у развоју, тако да данас значајан број људи активно учествује у одржавању и унапређивању овое инфраструктуре. Модуларни дизајн омогућава лако мењање постојећих алата или додавање нових. Захваљујући овом дизајну врло лако је додати нови предњи део компајлера, задњи део или оптимизациони пролаз. Такође, LLVM подржава и:

- 1. JIТ компилацију [8]
- 2. оптимизацију током линковања (LTO [10])

Глава 3

Оптимизација целовитог програма

Обично изворни ко̂д програма делимо у више компилационих јединица (eng. compilation unit) ¹. Компајлер чита фајл по фајл и за сваки генерише њему одговарајући објектни фајл, то јест свакој компилационој јединици одговара један објектни фајл. Овако чинимо наш ко̂д читљивијим, омогућавамо паралелелно компајлирање више фајлова али и избегавамо потребу за компајлирањем целог програма за сваку промену у узворном ко̂ду. Овакав приступ има и лошу страну, пошто компајлер преводи фајл по фајл, он нема информације о ко̂ду који се налази у другим компилационим јединицама. Због тога што компајлер не види тела функција имплементираних у другим компилационим јединицама, не може у потпуности да сагледа логику и изврши жељене оптимизације. Овај проблем се може решити уз помоћ линкера, оптимизацијом током линковања (LTO) или спајањем свих фајлова у један и извршавањем оптимизација на једном великом фајлу (eng. unity build[9]).

Сада ћемо на једном малом примеру показати због чека оптимизација целовитог програма може бити корисна.

```
//a.h
void do_nothing();

//a.cpp
void do_nothing(){}

//main.cpp
#include "a.hpp"

int main(){
for (int i = 0; i < 1'000'000'000; i++){
```

¹често се назива и јединица транслације

```
do_nothing();
}
Primer 3.1
```

Видимо у примеру да функција do_nothing, као и што јој име каже, не ради ништа. Уколико овај ко̂д преведемо са -O3 оптимизацијом, без оптимизације целовитог програма, добићемо следећи резултат:

```
      clang++
      main.cpp a.cpp -O3

      time ./a.out
      real 0m1,022s

      user 0m1,014s
      sys 0m0,000s
```

Видимо да је рачунару било потребно више од једне секунде да изврши програм који не ради ништа. Сада ћемо исте фајлове превести са оптимизацијом целовитог програма:

```
      clang++
      main.cpp a.cpp -O3 -flto=full

      time ./a.out
      real 0m0,003 s

      user 0m0,003 s
      sys 0m0,000 s
```

Разлика је у времену извршавања је очигледна. Испод имамо приказ LLVM међурепрезентације без и са укљученом оптмизацијом целовитог програма и анализираћемо разлике између њих.

```
; Function Attrs: norecurse uwtable
define i32 @main() local_unnamed_addr #0 !dbg !9 {
   call void @llvm.dbg.value(metadata i32 0,
   metadata !14, metadata !DIExpression()), !dbg !16
   br label %2, !dbg !17

; <label >:1:
   ret i32 0, !dbg !18

; <label >:2:
   ; preds = %2, %0
```

```
\%3 = \text{phi i} 32 [0, \%0], [\%4, \%2]
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 %3,
  metadata !14, metadata !DIExpression()), !dbg !16
  tail call void @ Z10do nothingv(), !dbg !19
  \%4 = \text{add nuw nsw i} 32 \%3, 1, !dbg !22
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 %4,
  metadata !14, metadata !DIExpression()), !dbg !16
 \%5 = \text{icmp eq } i32 \%4, 1000000000, !dbg !23
  br i1 %5, label %1, label %2, !dbg !17, !llvm.loop
}
; Function Attrs: nounwind readnone speculatable
declare void @llvm.dbg.value(metadata, metadata, metadata)
; Function Attrs: norecurse nounwind readnone uwtable
define void @ Z10do nothingv() local unnamed addr #2
 !dbg !26 {
  ret void, !dbg !29
Primer 3.1 bez optimizacije celovitog programa
```

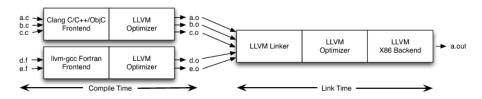
```
; Function Attrs: norecurse nounwind readnone uwtable define dso_local i32 @main() local_unnamed_addr #0 !dbg !9 { call void @llvm.dbg.value(metadata i32 0, metadata !14, metadata !DIExpression()), !dbg !16 ret i32 0, !dbg !17 } ; Function Attrs: nounwind readnone speculatable declare void @llvm.dbg.value(metadata, metadata, metadata) Primer 3.1 sa optimizacijom celovitog programa
```

У примеру где није укључена оптимизација целовитог програма компајлер не зна како изгледа функција do nothing и он мора милион пута у пељи да је позива. Када је укључена оптимизација целовитог програма компајлер види тело те функције, и види да она не ради ништа, тако да може да оптимизује не само позивање те функције, односно да је инлајнује, већ може да уклони комплетну петљу, јер после инлајновања функције do_nothing тело петље остаје празно. Видимо да је елиминисана и функција do_nothing из извршног програма и да је унутар тако функције остала само повратна вредност, што овај програм само и ради. О инлајновању и елиминацији мртвог ко̂да биће више речи у наставку.

Оптимизација целовитог програма се такође може користити за детекцију недефинисаног понашања, када компајлер нема увид у цео ко̂д у јединици транслације и без активне оптимизације целовитог програма компајлер не може програмеру да укаже на грешку, чак и када су сва обавештења укључена (-Wall). У gcc компајлеру је ова подршка имплементирана, што можемо видети у раду Undefined behavior in theory and practice[26], тако да се у будућности ова функционалност очекује и у clang компајлеру.

3.1 Ортимизација током линковања

Захваљујући модуларном дизајну LLVM-а и чињеници да можемо компајлирати део ко̂да, сачувати резултат и наставити компилацију касније без губитака информација слику 2.1 можемо допунити додавањем линкера и оптимизацијама током процеса линковања.



Слика 3.1: LLVM процес компилације са подршком линкера

У наставку ћемо објаснити због чега је линкер користан у оптимизацији целовитог програма.

Главни задатак линкера је да све објектне фајлове споји у један фајл, извршни фајл или дељену библиотеку. Да би испунио овај задатак линкер прво мора да извши реалокацију симбола и резолуцију симбола. Симболи могу бити глобалне променљиве, функције, класе итд. Сваки објектни фајл садржи та-

белу симбола у којој се налазе сви симболи који могу бити дефинисани у истом објектном фајлу или у неком другом. Уколико симбол није дефинисан унутар објектног фајла он ће у табели симбола бити означен као "extern", у супротном биће означен као "import". Да би се успешно превео програм у извршни фајл, линкер мора да пронађе све недостајуће симболе у свим објектним фајловима и да упише њихове адресе (такође задатак линкера је да и неким импортованим симбола промени адресу, уколико је компајлер то назначио), то јест да изврши резолуцију и реалокацију симбола. Због ових својстава линкер има круцијалну улогу у оптимизацији целовитог програма, јер има увид у све табеле симбола и алат за оптимизацију може то искористити за оптимизације делова ко̂да који су му пре били "невидљиви".

У наставку приказаћемо интеракцију између линкера и алата за оптимизацију. Оптимизација током линковања у LLVM инфраструктури садржи четири фазе:

- 1. Читање битко̂д фајлова
- 2. Резолуција симбола
- 3. Оптимизовање биткод фајлова
- 4. Резолуција симбола након оптимизације

Читање биткод фајлова

Сви објектни фајлови долазе до линкера, који из њих чита и сакупља информације о симболима, који су присутни у фајловима. Ови фајлови могу бити у форми LLVM битко̂д фајлова или стандардних објектних фајлова (eng. native object files). Линкер већ има могућност за третирање објектних фајлова. Да би могао правилно да чита и LLVM битко̂д фајлове потребна му је помоћ, а то му омогућава libLTO[11]. libLTO је библиотека који је намењена за коришћење од стране линкера. libLTO има стабилан интерфејс, тако да је могуће користити LLVM алат за оптимизацију, без потребе за излагањем интерног LLVM ко̂да. Такође, још једна предност овог алата је то што можемо мењати LLVM LTO ко̂д независно од линкера, то јест не морамо за сваку промену ко̂да који имплементира оптимизације мењати и линкер.

Да се вратимо на фазу читања битко̂д фајлова, уколико линкер добије објектни фајл, он већ зна да чита тај фајл и додаће симболе у глобалну табелу симбола. Уколико је у питању LLVM битко̂д фајл, линкер ће позвати функције

lto_module_get_symbol_name и lto_module_get_symbol_attribute libLTO алата да би добио све дефинисане симболе, затим ће те симболе, као у случају стандардног објектног фајла, додати у глобалну табелу симбола.

Резолуција симбола

Као што је већ објашњено изнад, линкер покушава да разреши све симболе помоћу глобалне табеле симбола. Уколико је укључена опција елиминације мртвог кода, која је подразумевано укључена уколико се користи оптимизација током линковања, линкер чува листу симбола који су коришћени у осталим објектним фајловима, такозвани живи симболи.

Оптимизација биткод фајлова

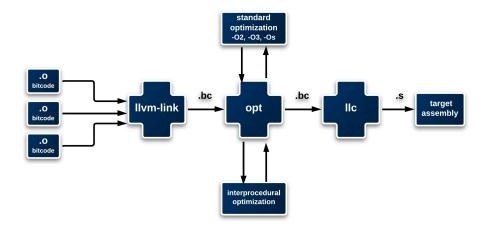
У овој фази линкер користи информације из глобалне табеле симбола, и пријављује живе симболе алату за оптимизацију lto_codegen_add_must_preserve_symbol функцијом. Затим линкер позива алат за отимизацију и генератор ко̂да над битко̂д фајловима функцијом lto_codegen_compile чији је резулат објектни фајл који настао спајањем више битко̂д фајлова, са примењеним оптимизацијама на њима. Примећујемо да је оптимизације могуће извршити искључиво на битко̂д фајловима, то јест објектни фајлови се не оптимизују.

Резолуција симбола након оптимизације

У овој фази линкер чита оптимизоване објектне фајлове и ажурира табелу симбола уколико има неких промена. На пример уколико је укључена елиминација мртвог ко̂да, линкер може да избаци неке симболе из табеле. У овој фази сви фајлови су објектни фајлови и линковање се наставља по старом принципу, као да никада нису ни постојали битко̂д фајлови.

3.2 Оптимизација целовитог програма без подршке линкера

Приступ отимизације целовитог програма са линкером захтева Gold[12] линкер, који у себи има подршку за libLTO библиотеку. На неким системима овај



Слика 3.2: LLVM процес компилације без подршке линкера

линкер није доступан и ту је немогуће извршити стандардну оптимизацију током линковања. Алтернативни приступ је спајање свих LLVM битко̂д фајлова у један битко̂д фајл и извршавање оптимизација над тим фајлом. Ово је могуће захваљујући LLVM алату llvm-link[13].

Овим приступом добијамо исте перфомансе као са приступом где имамо подршку линкера, са тим што овај приступ неће радити уколико сви фајлови нису битко̂д фајлови, односно не ради са објектним фајловима.

3.3 Инлајновање функција

Уобичајена пракса у програмирању је издвајање ко̂да који се понавља у засебне функције. Издвајање ко̂да је корисно зато што на тај начин избацујемо копирање истог ко̂да на више места у програму. На тај начин не само да повећавамо читљивост програма, већ и смањујемо могућност грешака, које су честе при копирању ко̂да. Са друге стране, позиви функција могу бити захтевни што се тиче времена извршања. Када се функција позове долази до креирања новог стек оквира, померања показивача инструкција на почетак те функције, чувања тренутног стања позиваоца функције у регистрима и слично. Такође, ко̂д функције може бити ван кеша инструкција, што може битно утицати на време извршавања програма. Решење ових проблема је инлајновање функција (епд. function inlining[14]). Инлајновање је замена позива функције у компајлираном ко̂ду целокупним телом позване функције. Поред тога што инлајновање елинише утрошено време позива функције, оно такође омогућава компајлеру да генерише оптималнији ко̂д. Пошто је цео ко̂д функције уметнут, компајлер може извршити оптимизације у већем блоку, што некада може довести до значајних убрзања.

Видели смо да инлајновање функција може бити корисно и намеће се логично питање- када можемо извршити инлајновање? Неке функције можемо одмах елиминисати из списка кандидата за инлајновање, уколико имамо дељену динамичку библиотеку, ми немамо информацију о коду функције тако да је не можемо инлајновати. Сличан проблем је са функцијама које се налазе у другим објектним фајловима. Такође, немогуће је инлајновати функције које садрже инструкције индиректног гранања (eng. indirect branch instructions[15]) јер у том случају, уколико би инлајновали функцију, индиректне гране би нас довеле до неочекиваних инструкција у програму.

Видели смо да инлајновање има велики број предности, али да га није могуће увек урадити, да ли онда увек инлајновати када је то могуће? Наравно, одговор је не. Поред великог броја предности, инлајновање има и неке мане. Једна од мана је повећање величине извршног фајла, поготово када функције имају велики број инструкција. Видимо да ипак мора да постоји компромис између перфоманси програма и величине извршног фајла.

Функције са великим бројем инструкција могу негативно да утичу на перфомансе, тако што утичу на кеш инструкција, јер велики број инструкција руши локалност референци. На пример уколико инлајнујемо функцију са великим бројем инструкција унутар петље, врло је могуће да тај блок више не стаје у кеш инструкција, и онда при свакој итерацији петље имамо промашај кеша. Због тога се обично избегава инлајновање оваквих функција.

Због свега наведеног за инлајновање користимо хеуристике, преко којих одређујемо да ли неку функцију треба инлајновати или не. Битне информације које користе хеуристике су колико функција има инструкција, колико пута се позива у току програма, да ли је функција коришћена у осталим објектним фајловима и слично.

Поред ове статичке анализе функција, где користимо фиксиране границе(eng. threshold) за број иснтрукција, позива итд. и тако одређујемо да ли треба да инлајнујемо функцију, постоји и динамчка анализа. Динамичка анализа користи информације које се добијају приликом профајлирања програма. На овај начин можемо добити прецизније информације и самим тим боље перфомансе програма после оптимизације, али само у случају да тестно окружење програма

симулира реалну ситуацију у којој ће се програм извршавати. У супротном можемо добити лошије перфомансе него статичком анализом. Профајлирањем можемо открити делове ко̂да који се чешће извршавају, и компајлер поклања посебну пажњу оптимизовању и инлајновању тих делова, јер уколико се неке функције скоро никада не позивају, инлајновањем нећемо добити никакве предности у перфомансама, само можемо повећати величину извршног фајла. Програмер може у извнорном ко̂ду сигнализирати компајлеру да изврши инлајновање атрибутом always_inline, на системима Unix, али ни то не гарантује да ће на крају функција заиста бити инлајнована.

Приказаћемо један пример где је могуће извршити инлајновање уколико је укључена оптимизација целовитог програма.

```
//square.hpp
int square(int);
//square.cpp
int square(int a){
    return a *a;
}
//main.cpp
#include "square.hpp"
#include <iostream>
int main(){
    int result = 0;
    for (int i = 0; i < 100; i++){
        result += square(i);
    std::cout << result;
}
Primer 3.3.1
```

Сада ћемо видети разлике LLVM међурепрезентације без и са оптимизацијом

целовитог програма у примеру 3.3.1.

```
Function Attrs: norecurse uwtable
define i32 @main() local unnamed addr #4 !dbg !966 {
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 0,
  metadata !968, metadata !DIExpression()), !dbg !971
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 0,
  metadata !969, metadata !DIExpression()), !dbg !972
  br label %3, !dbg !973
; < label > :1:
                                              ; preds = \%3
 \%2 = tail call dereferenceable (272)
 %"class.std::basic ostream"*
  @ ZNSolsEi(%"class.std::basic ostream"*
  nonnull @ ZSt4cout, i32 %7), !dbg !974
  ret~i32~0\,,~!dbg~!975
                                              ; preds = \%3, \%0
; < label >: 3:
 \%4 = phi i 3 2 [ 0, \%0 ], [ \%8, \%3 ]
 \%5 = phi i32 [0, \%0], [\%7, \%3]
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 %5,
  metadata !968, metadata !DIExpression()), !dbg !971
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 %4,
  metadata !969, metadata !DIExpression()), !dbg !972
 \%6 = \text{tail call i32} \otimes Z6\text{squarei}(\text{i32} \%4), !\text{dbg} !976
 \%7 = \text{add nsw } i32 \%6, \%5, !dbg !979
 \%8 = \text{add nuw nsw } i32 \%4, 1, !dbg !980
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 %8,
  metadata !969, metadata !DIExpression()), !dbg !972
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 \%7,
  metadata !968, metadata !DIExpression()), !dbg !971
 \%9 = \text{icmp eq } i32 \%8, 100, !dbg !981
  br i1 %9, label %1, label %3, !dbg !973, !llvm.loop !982
; Function Attrs: nounwind readnone speculatable
```

```
declare void @llvm.dbg.value(metadata, metadata, metadata) #5

declare dereferenceable(272)
%"class.std::basic_ostream"*
@_ZNSolsEi(%"class.std::basic_ostream"*, i32)
local_unnamed_addr #1

; Function Attrs: nounwind readnone uwtable
define i32 @_Z6squarei(i32) local_unnamed_addr
#6 !dbg !984 {
   call void @llvm.dbg.value(metadata i32 %0, metadata !986, metadata !DIExpression()), !dbg !987
   %2 = mul nsw i32 %0, %0, !dbg !988
   ret i32 %2, !dbg !989
}
Primer 3.3.1 bez optimizacije celovitog programa
```

```
; Function Attrs: norecurse uwtable
define dso local i32 @main() local unnamed addr
#4 !dbg !966 {
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 0,
  metadata !968, metadata !DIExpression()), !dbg !971
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 0,
  metadata !969, metadata !DIExpression()), !dbg !972
 \%1 = \text{tail call dereferenceable} (272)
 %"class.std::basic ostream"*
  @_ZNSolsEi(%" class.std::basic_ostream"* nonnull
  @_ZSt4cout, i32 328350), !dbg !973
  ret i32 0, !dbg !974
}
; Function Attrs: nounwind readnone speculatable
declare void @llvm.dbg.value(metadata,
 metadata, metadata) #5
```

```
declare dereferenceable (272)
%"class.std::basic_ostream"*
@_ZNSolsEi(%"class.std::basic_ostream"*, i32)
local_unnamed_addr #1

Primer 3.3.1 sa optimizacijom celovitog programa
```

Ако погледамо међурепрезентацију без оптимизације целовитог програма видимо да је она јако слична изворном ко̂ду, компајлер не види тело функције square, тако да не може неке значајније оптимизације да изврши. Са друге стране, када је укључена оптимизација целовитог програма, компајлер успева да инлајнује функцију. Овим се компајлер не само решава трошкова позива функција, већ омогућава и остале оптимизације. Зато што сада имамо тело функције у блоку петље, компајлер увиђа да се петља извршава константан број пута и да нема потребе стално израчунавати исту приликом покретања програма, већ вредност променљиве result може да се израчуна у току компилације програма, самим тим се решавамо петље и ко̂да око ње. У позиву std::cout функције видимо резултат израчунавања:

```
tail call dereferenceable (272) %"class.std::basic_ostream"*

@_ZNSolsEi(%"class.std::basic_ostream"

* nonnull @_ZSt4cout, i32 328350)
```

Такође, више нема потребе за постојањем функције square(више се нигде не користи) и она је избрисана из извршног фајла.

3.4 Елиминација мртвог кода

Елиминација мртвог ко̂да (eng. dead code elimination[16]) је компајлерска оптимизација која елиминише ко̂д који не утиче на резултат извршавања програма. Уклањање мртвог ко̂да има многе предности: смањује величину извршног програма, побољшава локалност инструкција, уклањањем непотребних инструкција такође повећава брзину извршавања програма. Без укључене оптимизације целовитог програма компајлер може да елинише локалне променљиве, инлајноване статичке функције као и статичке глобалне променљиве. То ради једноставним праћењем позива свих статичких глобала и сврставањем ис-

тих у живе или мртве скупове, у зависности да ли се глобал користи или не. Све глобале из мртвог скупа, на крају оптимизационих пролаза, можемо елиминисати. Са укљученом оптимизацијом целовитог програма можемо избацити не само статичке глобалне променљиве или функције, него све глобале који се не користе. Овај поступак се извршава током линковања и описан је у секцији 3.1.

Пример елиминације мртвог ко̂да смо већ видели у претходном примеру у којем је компајлер уклонио функцију square јер се није користила. Наредни програм ће ово приказати на неколико очигледнијих примера:

```
//a. hpp
int foo1(void);
void foo2(void);
void foo4(void);
//a.cpp
#include "a.hpp"
static signed int i = 0;
void foo2(void) {
  i = -1;
}
static int foo3() {
  foo4();
  return 10;
}
int foo1 (void) {
  int data = 0;
  if (i < 0)
    data = foo3();
  data = data + 42;
```

```
return data;
}

//main.cpp
#include <iostream>
#include "a.hpp"

void foo4(void) {
   std::cout << ("Hi\n");
}

int main() {
   return foo1();
}</pre>
```

```
Function Attrs: uwtable
declare dereferenceable (272)
%"class.std::basic_ostream"* @_ZSt16__
ostream insertIcSt11char traitsIcEERSt13basic
ostreamIT\_T0\_ES6\_PKS3\_l
(%"class.std::basic ostream"*
dereferenceable (272), i8*, i64) local unnamed addr #1
; Function Attrs: uwtable
define void @_Z4foo4v() local_unnamed_addr #0 !dbg !983 {
  call void @llvm.dbg.value(metadata
 %"class.std::basic ostream" * @ ZSt4cout,
  metadata !984, metadata !DIExpression()), !dbg !1048
  call void @llvm.dbg.value(metadata i8*
  getelementptr inbounds ([4 x i8], [4 x i8]*
  @.str, i64 0, i64 0),
  metadata !993, metadata !DIExpression()), !dbg !1050
```

```
\%1 = \text{tail call dereferenceable} (272)
 %"class.std::basic ostream"*
   @ ZSt16 ostream insertIcSt11char
  traitsIcEERSt13basic ostreamIT T0 ES6 PKS3 l
  (%"class.std::basic ostream"* nonnull dereferenceable (272)
  @ ZSt4cout, i8* nonnull getelementptr
  inbounds ([4 \times i8], [4 \times i8] * @.str, i64 \ 0, i64 \ 0),
  i64 3), !dbg !1051
  ret void, !dbg !1053
}
; Function Attrs: norecurse uwtable
define i32 @main() local unnamed addr #5 !dbg !1054 {
 %1 = tail call i32 @ Z4foo1v(), !dbg !1055
  ret i32 %1, !dbg !1056
}
; Function Attrs: norecurse nounwind uwtable
define void @ Z4foo2v() local unnamed addr #6 !dbg !1057 {
  store i1 true, i1* @_ZL1i, align 4
  ret void, !dbg !1058
}
; Function Attrs: uwtable
define i32 @ Z4foolv() local unnamed addr #0 !dbg !1059 {
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 0,
   metadata !1061, metadata !DIExpression()), !dbg !1062
 \%1 = load i1, i1* @ ZL1i, align 4
  br i1 %1, label %2, label %3, !dbg !1063
                                            ; preds = \%0
; < label > :2:
  tail call void @ Z4foo4v(), !dbg !1064
  call void @llvm.dbg.value(metadata i32 10,
  metadata !1061, metadata !DIExpression()), !dbg !1062
  br label %3, !dbg !1068
```

```
; <label >:3: ; preds = %2, %0 %4 = phi i32 [ 52, %2 ], [ 42, %0 ] call void @llvm.dbg.value(metadata i32 %4, metadata !1061, metadata !DIExpression()), !dbg !1062 ret i32 %4, !dbg !1069 }

Primer 3.4.1 bez optimizacije celovitog programa
```

```
; Function Attrs: norecurse nounwind readnone uwtable define dso_local i32 @main() local_unnamed_addr #4 !dbg !982 {
  ret i32 42, !dbg !983 }
} Primer 3.4.1 sa optimizacijom celovitog programa
```

У примеру без оптимизације целовитог програма, видимо да је компајлер инлајновао функцију foo3 и она се не налази унутар извршног фајла. Компајлер је успео да елиминише функцију јер је она статичка, али остале нису тако да се оне налазе у извршном фајлу. Видимо да је и ко̂д међурепрезентације сличан изворном, тако да компајлер поред инлајновања, није успео да изврши неке веће оптимизације.

Са друге стране, у примеру са оптимизацијом целовитог програма, видимо да је у извршном фајлу остала само main функција, која враћа вредност 42. Да бисмо утврдили како се то догодило, проћи ћемо кроз цео процес оптимизације овог програма, са укљученом оптимизацијом целовитог програма.

Линкер прво препознаје да се функција foo2 не користи нигде у програму, шаље ту информацију компајлеру(конкретно алату за оптимизацију) и он је брише. Чим обрише функцију, алат за оптимизацију види да услов i < 0 никада није испуњен, тако да може да обрише и тај део ко̂да али и функцију foo3, јер се она сада више неће користити. Линкер сада препознаје да се функција foo4 не користи више тако да се и она брише. На крају остаје само функција foo1 која увек враћа вредност 42, то алат за оптимизацију препознаје, инлајнује је, брише и враћа вредност 42 као повратну вредност функције main.

3.5 Девиртуализација

Девиртуализација (eng. devirtualization[17]) је поступак замене виртуелних позива функција директним позивима. Виртуелни позиви функција су неколико пута спорији од директних, што у системима у којима је брзина извршавања програма кључна може да буде велики проблем. Због тога је пожељно извршити девиртуелизацију кад год је то могуће. Девиртуализација се најефикасније може извршити приликом оптимизације целовитог програма, али постоје три случаја у којима компајлер може да закључи да је девиртуализација могућа, без увида у целокупан програмски код. За почетак ћемо се позабавити тим случајевима.

Познат динамички тип објекта

Уколико нам је познат динамички тип објекта при компајлирању, компајлер може да девиртуализује позив функције.

```
#include <iostream>
struct Base{
    virtual int f(){return 1;}
};

struct Derived : Base{
    int f() override {return 2;}
};

int main(){
    Derived d;
    Base * b = new Base();
    std::cout << b->f();
    std::cout << d.f();
}

Primer 3.5.1</pre>
```

```
; Function Attrs: norecurse uwtable define i32 @main() local_unnamed_addr #4 !dbg !964 { call void @llvm.dbg.value(metadata %struct.Derived* undef,
```

```
metadata !966, metadata !DIExpression()), !dbg !985
%1 = tail call dereferenceable(272)
%"class.std::basic_ostream"* @_ZNSolsEi
(%"class.std::basic_ostream"* nonnull @_ZSt4cout, i32 1),
!dbg !986
call void @llvm.dbg.value(metadata %struct.Derived* undef,
metadata !966, metadata !DIExpression()), !dbg !985
%2 = tail call dereferenceable(272)
%"class.std::basic_ostream"* @_ZNSolsEi
(%"class.std::basic_ostream"* nonnull @_ZSt4cout,
i32 2), !dbg !987
ret i32 0, !dbg !988
}
Primer 3.5.1 LLVM
```

Као што видимо у примеру изнад, компајлер успешно девиртуализује и инлајнује позив f->b() јер види да је променљива b иницијализована на new Base(). Променљива d је типа Derived, па ту и не постоји виртуелни позив и поред тога што је чланска функција f виртуелна. ²

Кључна реч final

У програмском језику C++ кључна реч final означава да функција не може бити препревљена (eng. override) у изведеној класи (уколико се кључна реч final налази у потпису функције) или да се из те класе не може извести нова класа (уколико се кључна реч final налази у потпису класе). Искористићемо пример сличан примеру 3.5.1:

```
struct Base{
    virtual int f(){return 1;}
};

struct Derived final : Base{
    int f() override {return 2;}
};
```

 $^{^2}$ Када променљива није показивчког или референцног типа компајлер зна да позив не може бити виртуелан.

```
int func(Derived *d){
    return d->f();
}
Primer 3.5.2
```

За разлику од примера 3.5.1 овде смо структуру Derived обележили кључном речју final. То говори комапјлеру да ни у овој, али ни у било којој другој јединици превођења, не може постојати структура која је изведена из структуре Derived. То сазнање омогућава компајлеру да изврши девиртуализацију позива функције f(). Примећујемо када не бисмо експлицитно обележили Derived са final девиртуализација не би била могућа, јер компајлер не може да зна да ли у некој другој јединици превођења постоји структура изведена из структуре Derived и самим тим преправљена функција.

Унутрашња видљивост

Када кажемо да нека променљива или функција има унутрашњу видљивост (eng. internal linkage[18]) то значи да је она видљива само унутар своје јединице транслације. Што значи да уколико имамо структуру, или класу, која има унутрашњу видљивост, комапјлер може девиртуализовати позив функције јер је сигуран да она неће моћи бити преправљена. Видимо да је овај принцип сличан као додавање кључне речи final. Један једноставан начин да наша класа добије унутрашњу видљивост јесте смештање исте у безимени простор имена (eng. unnamed namespace[19]). Овај принцип приказан је у примеру 3.5.3.

```
namespace{
struct Base{
    virtual int f(){return 1;}
};

struct Derived : Base{
    int f() override {return 2;}
};
}
Primer 3.5.3
```

Девиртуализација помоћу оптимизације целовитог програма

Видели смо ситуације када компајлер без оптимизације целовитог програма може да изврши девиртуализацију. У већини ситуација нећемо наилазити на тако једноставне случајеве, а и често ће дефиниције виртуелних функција бити у другим јединицама транслације. Због тога што компајлер види цео програм, када је укључена оптимизација целовитог програма, он види и функције и класе, тако да може да изврши девиртуализацију агресивније. Погледајмо следећи пример, који има само 1 изворни фајл.

```
#include <iostream>
struct Base
{
   virtual int f() { return 1; }
};

struct Derived : public Base
{
   int f() override { return 2; }
};

int g(Derived *obj)
{
   return obj->f();
}

int main()
{
   Derived *obj = new Derived();
   std::cout << g(obj);
}
Primer 3.5.4</pre>
```

```
; Function Attrs: uwtable
define i32 @_Z1gP7Derived(%struct.Derived*)
local_unnamed_addr #0 !dbg !964 {
```

```
call void @llvm.dbg.value(metadata %struct.Derived* %0,
   metadata !985, metadata !DIExpression()), !dbg !986
 %2 = bitcast %struct.Derived* %0 to i32
  (%struct.Derived*)***, !dbg !987
 \%3 = load i32 (\%struct.Derived*)**,
  i32 \ (\%struct.Derived*)*** \ \%2,
  align 8, !dbg !987, !tbaa !988
 \%4 = load i32 (\%struct.Derived*)*,
  i32 \ (\%struct.Derived*)** \ \%3,
  align 8, !dbg !987
 %5 = tail call i32 %4(%struct.Derived* %0), !dbg !987
  ret i32 %5, !dbg !991
}
; Function Attrs: nounwind readnone speculatable
declare void @llvm.dbg.value(metadata,
metadata, metadata) #4
; Function Attrs: norecurse uwtable
define i32 @main() local_unnamed_addr #5
!dbg !992 {
 \%1 = \text{tail call dereferenceable} (272)
 %"class.std::basic ostream"*
 @ ZNSolsEi(%"class.std::basic ostream"* nonnull
  @ ZSt4cout, i32 2), !dbg !995
  ret i32 0, !dbg !996
Primer 3.5.4 bez optimizacije celovitog programa
```

```
; Function Attrs: norecurse uwtable
define dso_local i32 @main() local_unnamed_addr #4 !dbg !964
%1 = tail call dereferenceable(272)
%"class.std::basic_ostream"*
@_ZNSolsEi(%"class.std::basic_ostream"* nonnull
@_ZSt4cout, i32 2), !dbg !984
```

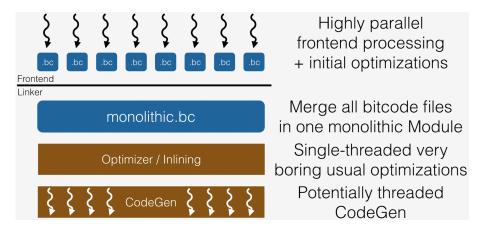
```
ret i32 0, !dbg !985
}
Primer 3.5.4 sa optimizacijom celovitog programa
```

У примеру без оптимизације целовитог програма видимо инструкције за узимање вредности виртуелног показивача и позивање виртуелне функције, што значи да компајлер није успео да девиртуализује позив иако види тело функције и класе. То се дешава због тога што компајлер не зна да ли у некој другој јединици транслације постоји класа која је изведена из класе Derived и због тога не може да изврши оптимизације. Са укљученом оптимизацијом целовитог програма компајлер види да не постоји класа изведена из класе Derived и компајлер успешно девиртуализује, а затим и инлајнује позив функције.

Глава 4

ThinLTO

У претходном поглављу видели смо како оптимизација целовитог програма може значајно побољшати перфомансе нашег програма. Такође, видели смо како је имплементирана стандардна оптимизација током линковања, укратко линкер добија битко̂д фајлове, уместо објектних фајлова, затим се ти битко̂д фајлови спајају у један и над тим фајлом се врше све оптимизације.



Слика 4.1: Стандардни процес оптимизације током линковања

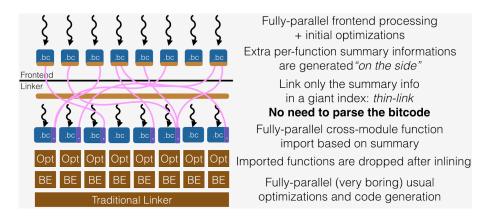
Стандардни приступ има неколико мана. Први проблем је то што губимо предности паралелног компајлирања, која постоји када није активна оптимизација целовитог програма. Као што видимо на слици 4.1 постоји паралелно превођење изворних фајлова у битко̂д фајлове али због спајања свих фајлова у један велики битко̂д фајл, ту предност касније губимо зато што све оптимизације над тим фајлом морају да се раде без могућности парелелизације. Због тога компајлирање траје много дуже него без оптимизације целовитог програма.

Такође, за сваку промену у било ком изворном фајлу, ми поново морамо испочетка вршити све оптимизације на обједињеном фајлу, што поново изузетно утиче не време превођења. Још један велики проблем овог приступа је то што сада у меморији морају да се налазе међурепрезентације свих компилационих јединица одједном, спојене у једну, често је немогуће извршити оптимизацију целовитог програма, поготово на машинама које немају велику радну меморију. Приступ за решавање ових проблема је ThinLTO[20].

ТhinLTO је нови приступ који омогућава сличне перфомансе при превођењу као када није укључена оптимизација целовитог програма, док задржава већину оптимизација и самим тим перфоманси извршног фајла као регуларна оптимизација целовитог програма. При ThinLTO оптимизацији уместо учитавања битко̂д фајлова и спајања у један, већ за сваку јединицу транслације и сваку функцију или глобал у њој, чува кратак резиме за анализу у кораку линковања. Кључна оптимизација коју ThinLTO омогућава је убацивање само оних функција које су потребне конкретном битко̂д фајлу и које ће бити инлајноване у том битко̂д фајлу. И тај поступак радимо за сваки битко̂д фајл, што значи да нема спајања, већ се и даље поступак извршава паралелно. ThinLTO процес оптимизације целовитог програма је подељен на 3 фазе:

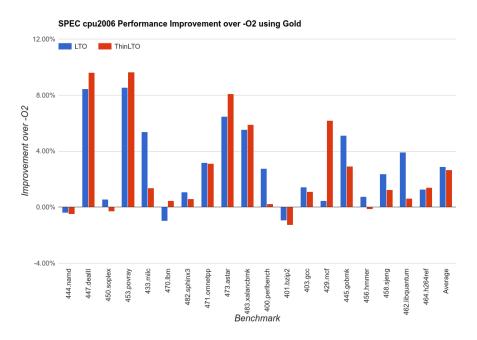
- 1. Превођење генеришу се међурепрезензације као и случају стандардног процеса оптимизације целовитог програма, са тим што сада имамо и резиме уз сваку међурепрезентацију.
- 2. Линковање линкер комбинује резимее из прошлог корака и врши анализу.
- 3. Бекенд паралелна оптимизација и генерисање кода.

Кључни део ThinLTO оптимизације се дешава у првој фази, а то су креирања резимеа. Свака глобална променљива и функција се налазе у резимеу, за ту јединицу транслације. Резиме садржи по једно поље за сваки симбол и у том пољу се налазе подаци који описују тај симбол. На пример, за функцију, у пољу унутар резимеа може да стоји њена видљивост, број инструкција које функција садржи, информације за профајлирање уколико су потребне и слично. Додатно, свака референца према другом симболу(позив друге функције, узимање адресе, приступање глобалу) се записује у резиме и тако се гради граф контроле тока(eng. call graph). Ове информације омогућавају креирање



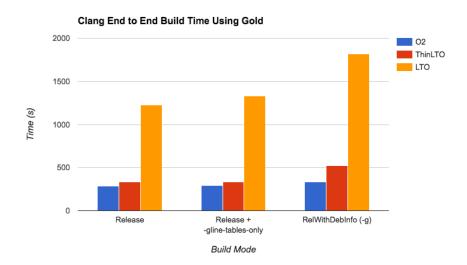
Слика 4.2: ThinLTO процес оптимизације

комплетног графа током фазе линковања. ThinLTO је једноставно активирати, само је потребно додати -flto=thin у командној линији приликом компајлирања. Сада ћемо приказати разлику између перфоманси, меморијских захтева као и времена компајлирања између оптимизације током линковања и ThinLTO-a. Слике су преузете са чланка ThinLTO: Scalable and Incremental LTO[21].



Слика 4.3: Разлика у перфомансама између ThinLTO и регуларне оптимизације током линковања

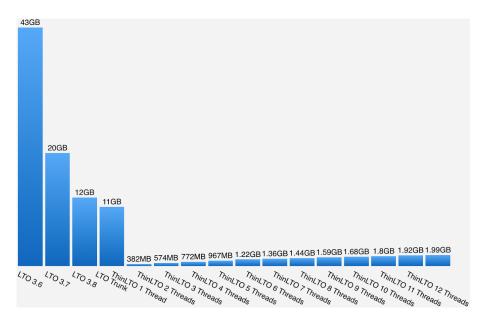
Као што видимо на слици 4.3 у просеку стандардна оптимизација даје за нијансу боље резултате, али постоје ситуације када ThinLTO надмашује стандардну оптимизацију.



Слика 4.4: Разлика у времену превођења програма између ThinLTO и регуларне оптимизације током линковања

На слици 4.4 видимо да је време компајлирања програма са ThinLTO оптимизацијом јако слично времену превођења без оптимизације током линковања. Осетнија разлика између ова два начина компајлирања је приликом компајлирања програма који има информације потребне за дебаговање, али у току су унапређења у овом пољу, па се очекује смањење ове разлике у будућности. Што се тиче регуларне оптимизације током линковања, компајлирање програма је далеко спорије него код ThinLTO-а у сваком измереном случају.

Јасно се види на слици 4.5 да је меморијска потрошња регуларне оптимизације током линковања далеко већа од меморијске потрошње ThinLTO-a. Такође, видимо да због огромне потрошње меморије за регуларну оптимизацију током линковања морамо да имам далеко јачи хардвер него за ThinLTO-a, да би уопште превели програм.



Слика 4.5: Разлика у меморијским захтевима између ThinLTO и регуларне оптимизације током линковања

Глава 5

Алат за визуализацију промена

Алат имплементиран као део овог рада визуализује промене унутар LLVM међурепрезентације програма преведеног са и без оптимизације целовитог програма. Инспирација за овај алат био је compiler explorer[22]. Идеја иза compiler explorera била је приказивање одговарајућих асемблерских инструкција за сваку линију изворног ко̂да. Ова функционалност је корисна јер програмер тако има увид у ко̂д који је компајлер изгенерисао за њега и евентуално може да пронађе неку грешку у изворном ко̂ду која је видљива тек након оптимизација, или да провери, колико је компајлер добро оптимизовао ко̂д након превођења. Kachuje, у compiler explorer додата је подршка и за приказ LLVM међурепрезентације јер је она разумљивија од конкретног асемблерског језика и садржи више опција за дебаговање. Compiler explorer приказује промене у контексту једне јединице транслације, што значи да ко̂д мора да се успешно компајлира, али не мора да се линкује. Са друге стране, алат за визуализацију имплементиран за потребе овог рада, приказује разлике у међурепрезентацијама које одговарају извршним фајловима добијених компилацијом са и без укључене оптимизације целовитог програма. За разлику од compiler explorer-а за коришћење овог алата неопходно је да сви улазни фајлови буду успешно линковани, али због тога он може да прикаже међурепрезентације извршних фајлова. Алат повезује линије изворног ко̂да са одговарајућим линијама у LLVM међурепрезентацији, одговарајуће линије су приказане истом бојом. Такође, постоји опција приказивања diff-a[24] између међурепрезентација са и без активне оптимизације целовитог програма. Тренутно, подржани су искључиво програми писани у програмском језику С++. Изворни ко̂д алата може се наћи на адреси[23].

Захтеви за покретање алата:

- 1. оперативни систем Linux
- 2. python3
- 3. python3-tk за графички интерфејс
- 4. clang за превођење програма
- 5. llvm због алата llvm-dis[27] који врши конверзију из битко̂д формата у читљиви формат
- 6. wllvm за добијање међурепрезентације из извршног фајла
- 7. kompare за графички приказ diff фајла

Пример покретања алата:

Алат је написан у програмском језику Python и садржи две главне функционалности.

Прва функционалност је приказ LLVM међурепрезентације са и без активне оптимизације целовитог програма као и њихово мапирање са линијама у изворном ко̂ду. Мапирање је имплементирано тако једној линији у изворном ко̂ду придружује одговарајуће линије у међурепрезентацијама. Свако мапирање је обојено различитом бојом и обојене су само оне линије у изворном ко̂ду које су се после свих оптимизација превеле у одговарајућу међурепрезентацију (линије које су избачене се не боје).

Друга функционалност је приказивање графичког diff-a унутар алата kompare[25]. Помоћу ове функционалности лако можемо видети који LLVM блокови су склоњени, промењени или додати. Да бисмо повезали линије између више различитих фајова извршено је енкодирање "име фајла:линија изворног ко̂да:LLVMIR". Име фајла је обавезно да би направили разлику између истих линија ко̂да у две различите јединице транслације. При креирању diff фајла занемарени су:

1. имена променљивих – имена променљивих – током компилације имена променљивих које компајлер генерише унутар међурепрезентације нису стабилна, па су изостављана приликом креирања diff фајла;

- 2. линије ко̂да које служе за дибаг информације (!dbg број). Бројеви у два фајла не морају бити исти, а утичу на diff (слично као имена променљивих);
- 3. коментари.

Као што смо рекли, енкодиране линије користимо за креирање diff фајла. Уколико након завршетка алгоритма између неке две линије нема разлике, онда ту енкодирану линију задржавамо у diff фајлу и приказујемо на излазу. У супротном, приказаћемо линије које одговарају неенкодираним верзијама. То јест, заменићемо у фајлу енкодиране линије њиховим правим вредностима у међурепрезентацијама. На слици 5.4 на 55. линији видимо пример енкодирања. Видимо да је та линија из фајла тајп.срр и да је то десета линија у том фајлу. Та линија је иста у обе верзије (без активне и оптимизације целовитог програма и са активном оптимизацијом целовитог програма). Док на пример енкодиране линије 59 и 46 нису исте, па су приказане њихове одговарајуће неенкодиране линије.

У наставку ћемо приказати алата над следећим фајловима.

```
// a.hpp
int calculate(int num);

//a.cpp
#include "a.hpp"

int g_i = 1;

int calculate(int a){
   if (g_i){
      return a * a;
   }
   else{
      return a + a;
   }
}
```

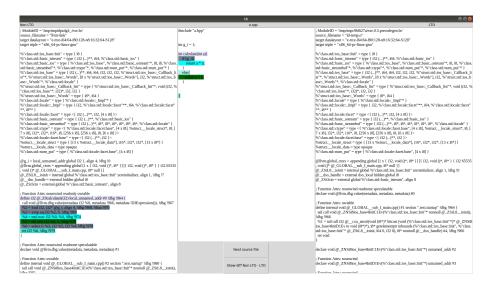
```
// main.cpp
#include "a.hpp"
#include <iostream>
int main(){
    int n;
    std::cin >> n;

    int result = 0;

    for (int i = 0 ; i < n; i++){
        result += calculate(i);
    }

    return result;
}
Primer 5.1</pre>
```

Када покренемо алат, добијамо следећу слику:

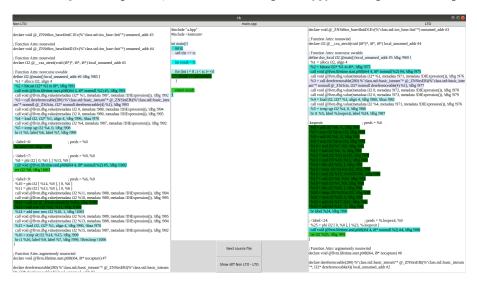


Слика 5.1: Први изворни фајл

У средњем прозору видимо да је тренутни изворни фајл, који повезујемо са одговарајућим међурепрезензацијама, фајл а.сpp. Са његове леве стране

налази се прозор међурепрезентације где није извршена оптимизација целовитог програма, и обојене истим бојама одговарајуће линије у изворном и LLVM фајлу. Са десне стране се налази прозор са оптимизованом међурепрезентацијом где видимо да ништа није обојено, то је зато што је цео ко̂д а.срр фајла оптимизован и не налази се у извршном фајлу.

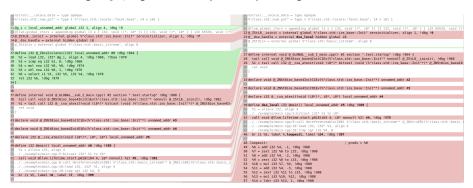
Кликом на дугме Next source file, приказује се main.cpp фајл и одговарајуће мапирање линија. Наравно, више се не приказују мапирања из претходног



Слика 5.2: Други изворни фајл

изворног фајла, већ само из тренутног.

Кликом на дугме Show diff добијамо приказ разлика између неоптимизоване и оптимизоване верзије, приказане у алату kompare.



Слика 5.3: diff прва слика

У примеру 5.1 видимо да је са активном оптимизацијом целовитог програма, елиминисана глобална променљива g і као и функција calculate. Затим видимо



Слика 5.4: diff друга слика

и разлике у функцији main. Због тога што не види тело функције у верзији без активне оптимизације целовитог програма, компајлер генерише ко̂д који позива функцију calculate. У верзији са активном оптимизацијом целовитог програма, видимо не само да је функција calculate инлајнована, већ је избрисан део функције који никада није доступан јер је вредност глобалне променљиве увек 1, а то се може видети тек после процеса линковања. Такође, видимо да је због инлајновања извршена и оптимизација петље, јер алат за оптимизацију схвата шта рачунамо и извршава израчунавање без потребе за петљом.

Глава 6

Закључак

У раду је представљена LLVM компајлерска инфраструктура са посебним акцентом на оптимизацију целовитог програма. Видели смо да оптимизација целовитог програма доноси нека значајна побољшања што се тиче времена извршавања и смањивања величине извршног фајла, али уз спорију компилацију програма и већим заузећем меморије током тог процеса. Ови проблеми су донекле решени новим приступом у оптимизацији целовитог програма ThinLTO, али уз нешто лошије перфомансе добијеног извршног фајла. У будућности LLVM заједница ће активно наставити на решавању проблема код оба приступа.

Као део рада имплементиран је алат који визуализује промене између међурепрезентација преведених са и без активне оптимизације целовитог програма. Алат омогућава програмеру да види које оптимизације је компајлер успео да изврши тек након укључене оптимизације целовитог програма. Ово је посебно корисно у едукативне сврхе као и за програмере који раде на самим компајлерима, да би проверили како оптимизације раде и евентуално пронађу грешку у имплементацијама неких оптимизација.

Литература

[1] LLVM Compiler Infrastructure – https://llvm.org/docs/index.html [2] LLVM Language Reference Manual – https://llvm.org/docs/LangRef.html [3] SSA Form – https://en.wikipedia.org/wiki/Static single assignment form [4] RISC – https://en.wikipedia.org/wiki/Reduced instruction set computer [5] Abstract Syntax tree – https://en.wikipedia.org/wiki/Abstract_syntax_tree [6] Optimizer - https://llvm.org/docs/CommandGuide/opt.html [7] LLVM Code Generator – https://llvm.org/docs/CodeGenerator.html [8] Just In Time Compilation – https://en.wikipedia.org/wiki/Just-in-time compilation [9] Unity build – https://en.wikipedia.org/wiki/Unity build [10] Link Time Optimization – https://llvm.org/docs/LinkTimeOptimization.html [11] libLTO - https://llvm.org/docs/LinkTimeOptimization.html#liblto [12] Gold linker – https://llvm.org/docs/GoldPlugin.html [13] llvm-link - https://llvm.org/docs/CommandGuide/llvm-link.html

ЛИТЕРАТУРА44

 $[14]\ Function\ in lining-https://www.cs.cornell.edu/courses/cs6120/2019fa/blog/llvm-function-inlining/$

- $[15] \ Indirect \ branch \ instructions-https://en.wikipedia.org/wiki/Indirect_branch$
- [16] Dead code elimination https://en.wikipedia.org/wiki/Dead code elimination
- [17] Devirtualization https://blog.llvm.org/2017/03/devirtualization-in-llvm-and-clang.html
 - [18] Internal linkage https://www.learncpp.com/cpp-tutorial/internal-linkage/
- [19] Unnamed name space – https://www.ibm.com/docs/en/i/7.3?topic=only-unnamed-name spaces-c
 - [20] ThinLTO https://clang.llvm.org/docs/ThinLTO.html
 - [21] http://blog.llvm.org/2016/06/thinlto-scalable-and-incremental-lto.html
 - [22] https://godbolt.org/
 - [23] https://github.com/filipl41/master
 - [24] Diff https://en.wikipedia.org/wiki/Diff
 - [25] Kompare https://apps.kde.org/kompare/
 - [26] Undefined behavior in theory and practice https://queue.acm.org/detail.cfm?id=3468263
 - [27] https://llvm.org/docs/CommandGuide/llvm-dis.html
- $[28] \ Clang\ optimization\ levels-https://stackoverflow.com/questions/15548023/clang-optimization-levels$