

Programação Concorrente

Comunicação Entre Processos - Dormir e Acordar

Professor: Jeremias Moreira Gomes

E-mail: jeremiasmg@gmail.com



Introdução



Introdução

- Até agora foram apresentadas soluções que utilizam a espera ocupada para implementar a exclusão mútua.
- No entanto, a exclusão mútua comumente é implementada utilizando o bloqueio de processos, que esperam a permissão de entrada na seção crítica.





- Por que utilizar o bloqueio de processos?
 - Evitar desperdício de CPU
 - Evitar o problema da prioridade invertida (1/2)
 - Se o algoritmo de escalonamento utilizado é um algoritmo de escalonamento com prioridades estáticas, e se os processo que acessam a seção crítica possuem classes de prioridades diferentes, pode-se chegar a seguinte situação:



- Problema da prioridade invertida (2/2)
 - ... pode-se chegar a seguinte situação:
 - Processo P1 (prioridade baixa) entra na seção crítica
 - Processo P2 (prioridade alta) entra no loop de teste de acesso a seção crítica
 - Como a execução do *loop* não causa o bloqueio de P2 ele só sai pelo quantum, mas nesse caso um processo com a a mesma prioridade que a de P2 ou maior será escolhido
 - P1 não é executado nunca mais



- Geralmente são utilizadas primitivas para implementar o bloqueio de processos à espera pela seção crítica.
- Essas primitivas são implementadas em pares (Dormir e Acordar):
 - Uma primitiva para bloquear o processo quando a seção crítica já estiver ocupada.
 - Outra primitiva para desbloquear os processos à espera da permissão de acesso à seção crítica.

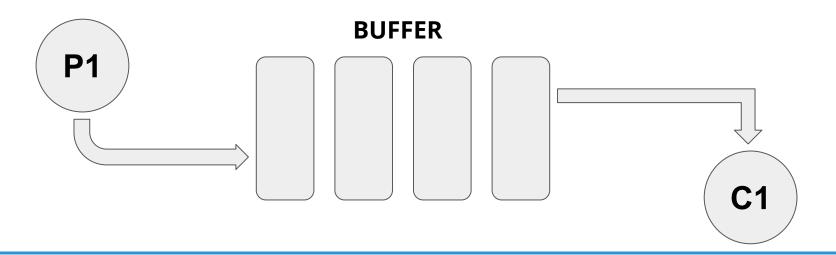




- Problema clássico utilizado para demonstrar os problemas e o uso de primitivas envolvendo o bloqueio de processos.
- Também conhecido com o problema do **buffer limitado**.



- Dois processos P1 e C1 compartilham um buffer de tamanho fixo.
- O processo P1 escreve dados no buffer.
- O processo C1 retira dados do buffer.





- O que fazer quando o produtor quer colocar um item no buffer mas ele já está cheio?
 - Ir dormir.
 - Ser acordado quando um ou mais itens forem consumidos.
- O que fazer se o consumidor for consumir um item do buffer mas ele estiver vazio?
 - Ir dormir.
 - Ser acordado quando um item for colocado no buffer.



 Aparentemente é uma abordagem simples, mas esse problema leva a diversas condições de corrida já apresentadas anteriormente, por lidarem com acessos compartilhados do recurso buffer.



- Por ser de tamanho fixo, o **buffer** precisa de uma **variável (cont)** que **controle** o **número itens (N)** nele.
 - Para que o produtor não escreva quando o buffer estiver cheio.
 - Para que o consumidor n\u00e3o retire dados quando o buffer estiver vazio.
- O número de itens no buffer é uma variável compartilhada.
 - O acesso a ela pode levar a condições de corrida.



Produtor:

- Testa se cont é igual a N.
 - Se for, vai dormir.
 - Se não for, incrementa cont e acorda o consumidor, se necessário.

• Consumidor:

- Testa se cont é igual a 0.
 - Se for, vai dormir.
 - Se não for, decrementa cont e acorda o produtor, se necessário.



```
#define N 100
int cont = 0;
void produtor()
    int item;
    while (TRUE) {
        item = produz item( );
        if (cont == N)
            dormir();
        insere item(item);
        cont = cont + 1;
        if (cont == 1)
            acordar(consumidor);
```



Condição de Corrida do código anterior:

- a. Obuffer encontra-se vazio.
- b. Consumidor lê **cont** e percebe que está em zero.
- c. Escalonador troca consumidor pelo produtor.
- d. Produtor insere um item (01) no buffer.
- e. Produtor acorda consumidor (que já está acordado).
- f. Escalonador troca de produtor para consumidor.
- g. Consumidor que lêu zero (b), vai dormir.
- h. Produtor produz até encher o **buffer** e também vai dormir.



- A essência do problema apresentado no código anterior, é a perda do sinal de acordar.
 - O sinal é enviado para um processo que já está acordado.
- Uma solução com dois processos, seria criar uma região para armazenar um bit com o sinal de acordar.
 - Antes de ir dormir, o processo checa esse bit, e se ele for verdadeiro,
 o processo não dorme.
 - Só funciona de maneira simples para dois processos.





- Semáforos foram definidos por Dijkstra em 1965.
 - Sugeriu uma variável inteira para contar o número de sinais de acordar.
- Variável utilizada para controlar o acesso a recursos compartilhados:
 - Sincronizar o uso de recursos em grande quantidade
 - Garantir exclusão mútua
 - Semáforo == 0: Recurso está sendo utilizado
 - Semáforo > 0: Recurso está livre



- Um semáforo é uma variável inteira que admite somente valores não-negativos.
- Duas operações indivisíveis podem ser executadas sobre um semáforo:
 - P(sem) ou Down(sem)
 - V(sem) ou Up(sem)



 Down (sem) ou P (sem): Decrementa o valor do semáforo se este for maior que 0. Se o valor do semáforo for 0, o processo que executou a operação é bloqueado.

```
Down(sem):
   if (sem > 0)
      sem = sem - 1;
   else
      bloqueia(sem);
```



 Up (sem) ou V (sem): Incrementa o valor do semáforo e acorda os processos que estiverem bloqueados no semáforo.

```
Up(sem):
   if (processos_espera())
      acorda_processo();
   Sem = sem + 1;
```



- A verificação do valor do semáforo, a modificação e a operação de dormir devem e são feitas por ação atômica indivisível.
 - Quando um semáforo começa suas operações, ele sempre termina.
- Atomicidade é uma propriedade essencial para resolver problemas de sincronização e evitar condições de corrida em programação concorrente.



- Durante a operação de acordar, se mais de um processo estiver dormindo, um destes é escolhido (aleatoriamente) para acordar e continuar sua execução.
- Além disso, e reforçando, nenhum processo é bloqueado durante a operação de acordar.



- Delimitando uam seção crítica com semáforos:
 - Admita que o valor inicial do semáforo sem é 1.

```
Down(sem);
/* Seção Crítica */
Up(sem);
```



- Semáforos Binários: só podem assumir os valores 0 ou 1.
- Semáforos Generalizados: podem assumir também valores negativos.
- Semáforos com Busy Waiting: Os semáforos também podem ser implementados de maneira mais simples.

```
P(sem):
    while (sem <= 0) {}
    sem = sem - 1;

V(sem):
    sem = sem + 1;</pre>
```



Problema do Produtor-Consumidor - Semáforos

```
semaphore mutex = 1; // Seção crítica
semaphore vazio = N;
semaphore cheio = 0;
void produtor()
                                            {
    int item;
    while (TRUE) {
        produz item(&item);
        Up(&vazio);
        Up(&mutex);
        insere_item(&item);
        Down(&mutex);
        Down(&cheio);
```

```
/* continuação */
void consumidor()
    int item;
   while (TRUE) {
       Up(&cheio);
        Up(&mutex);
        remove item(&item);
        Down(&mutex);
       Down(&vazio);
        consome item(item);
```



- Três semáforos são utilizados nesta solução, com dois propósitos distintos.
 - Mutex Garantir a Exclusão Mútua
 - Apenas um processo irá ler ou escrever no **buffer**.
 - Vazio e cheio Garantir a Sincronização
 - Determinadas sequências não podem ocorrer.
 - Produtor para de produzir quando o buffer estiver cheio.
 - Consumidor para de consumir quando o buffer estiver vazio.



- Para que a utilização de semáforos funcione corretamente, Up e Down precisam ser atômicos.
 - Normalmente, são implementados por Chamadas de Sistema
 - SO desabilita temporariamente todas as interrupções, para testar o semáforo.
 - Com múltiplas CPUs, TSL é utilizado para um processo checar o semáforo por vez.
 - Diferente da espera ocupada que pode ficar por muito tempo esperando.



Mutexes



- Versão simplificada de um semáforo.
 - Não realiza contagem
- Servem para gerenciar a exclusão mútua ou trechos de código compartilhado.
- São fáceis e eficientes de implementar.
 - Presentes em bibliotecas de threads (espaço de usuário).



- É uma variável compartilhada.
 - Possui dois estados: travado xor destravado.
 - Necessita apenas de um bit para representação (usa um int).
- É concedido a um processo (thread) de cada vez.
- Operações:
 - acquire(1), lock(1), mutex_lock(1): Obtém a propriedade.
 - release(1), unlock(1) ou mutex_unlock(1): Libera a propriedade.



- Diferente do TSL, utilizando espera ocupada, quando o mutex_lock falha
 em adquirir o lock (a trava), a thread chama uma função thread_yield()
 para abrir mão da CPU para outra thread.
 - Dessa forma, não há espera ocupada.
 - Por ser uma chamada para o escalonador, a função é thread_yield() extremamente rápida.
 - Não exigem chamadas para o modo núcleo.



Mutex em PThreads

- PThreads possuem uma série de funções para sincronização de threads.
- De maneira básica há uma variável mutex que pode ser travada ou destravada.
 - Se está destavada, uma thread pode adentrar a região crítica.
 - Se está travada, a thread que a chamou é bloqueada até ser desbloqueada.
 - Se há múltiplas threads bloqueadas em um mesmo mutex, uma é destravada por vez.



Mutex em PThreads

- Travas e destravas não são obrigatórias de existirem em pares.
 - Liberdade e consciência do programador.
- Principais funções:

Chamada	Descrição
Pthread_mutex_init	Cria um mutex
Pthread_mutex_destroy	Destrói um mutex existente
Pthread_mutex_lock	Obtém um <i>lock</i> ou é bloqueado
Pthread_mutex_trylock	Obté um <i>lock</i> ou falha
Pthread_mutex_unlock	Libera um <i>lock</i>



- Além disso, cabe perguntar: se é possível lidarmos com diferentes processos (sem compartilhamento de espaço de endereços), como realizar o compartilhamento de variáveis compartilhadas?
 - a. Armazenar no núcleo e responder por chamadas de sistema.
 - b. Mecanismo de compartilhamento de informações (SO provê).
 - Torna obscuro a diferença entre processos e threads.
 - c. Arquivos compartilhados.





- Mecanismo de sincronização além dos mutexes em PThreads.
- Mutexes são bons para permitir ou bloquear o acesso a uma região crítica.
- Variáveis de Condição permitem realizar bloqueios baseados no atendimento de condições.
- Mutexes e Variáveis de Condições costumam serem utilizados em conjunto.



- Variáveis de condição permitem que um processo se bloqueie esperando uma ação de outro processo.
- Existem duas operações possíveis sobre as variáveis de condição:
 - wait(var): bloqueia o processo em var
 - signal (var): acorda os processos bloqueados em var



Variáveis de Condição em PThreads

Principais funções:

Chamada	Descrição
Pthread_cond_init	Cria uma variável de condição
Pthread_cond_destroy	Destrói uma variável de condição
Pthread_cond_wait	É bloqueado esperando por um sinal
Pthread_cond_signal	Sinaliza para outro thread e o desperta
Pthread_cond_broadcast	Sinaliza para múltiplos threads e desperta todos eles



- Funcionamento das variáveis de condições no pacote PThreads:
 - Cada variável de condição possui um lock associado.
 - O processo obtém o lock(mutex_lock).
 - O processo libera o lock e espera na variável de condição(cond_wait).
 - Quando a condição desejada ocorre, o processo sinaliza(cond_signal).
 - O processo em wait é acordado e quando ele volta a executar está de posse do *lock*.



- Variáveis de condição e mutexes são utilizados em conjunto.
- O ciclo comum é:
 - Thread trava um mutex.
 - Thread espera em uma variável condicional quando não tem o que precisa.
 - Quando que é necessário para essa thread está disponível, outra thread sinaliza que ela pode continuar.



- Variáveis de condição não possuem memória.
 - Sinais enviados podem ser perdidos.
 - Fica a par do programador realizar a correta implementação e gerenciamento de sinais.



Problema do Produtor-Consumidor - Variáveis de Condição (1/2)

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#define MAX 10000

pthread_mutex_t xmutex;
pthread_cond_t condc, condp;
int buffer = 0;

void *produtor(void *empty);
void *consumidor(void *empty);
```

```
/* continuação */
int main()
    pthread t pro, con;
    pthread mutex init(&mutex, 0);
    pthread cond init(&condc, 0);
    pthread cond init(&condp, 0);
    pthread create(&pro, NULL, produtor, NULL);
    pthread create(&con, NULL, consumidor, NULL);
    pthread join(pro, NULL);
    pthread join(con, NULL);
    pthread cond destroy(&condc);
    pthread cond destroy(&condp);
    pthread mutex destroy(&mutex);
    return 0;
}
```



Problema do Produtor-Consumidor - Variáveis de Condição (1/2)

```
void *produtor(void *empty)
                                                 void *consumidor(void *empty)
                                                 {
                                                     for (int i = 1; i <= MAX; i++) {
    for (int i = 1; i <= MAX; i++) {
        pthread mutex lock(&mutex);
                                                         pthread mutex lock(&mutex);
        if (buffer != 0) {
                                                         if (buffer == 0) {
                                                             pthread cond_wait(&condc, &mutex);
            pthread cond wait(&condp, &mutex);
        buffer = i;
                                                         buffer = 0;
        printf("Conteúdo produzido.\n");
                                                         printf("Conteúdo consumido.\n");
        pthread cond signal(&condc);
                                                         pthread cond signal(&condp);
        pthread mutex unlock(&mutex);
                                                         pthread mutex unlock(&mutex);
    pthread exit(0);
                                                     pthread exit(0);
                                                 }
```





- Até agora, ao programador é dado um conjunto de primitivas e ele deve garantir que estas primitivas são utilizadas corretamente.
 - Exemplo: Todo Up deve ter um Down associado a ele.
 - Em programação concorrente, é conhecida como programação de baixo nível.
- Em 1974, Hoare propôs um mecanismo de alto nível para a sincronização de processos, chamado de monitor.



Monitor: conjunto de procedimentos e dados agrupados por módulos.
 Cada módulo é um monitor. Os processos so podem chamar os procedimentos, nunca acessando diretamente os dados.

```
monitor nome
/* declaração de variáveis */
procedure p0;
...
end p0;
end monitor;
```



- Não pode haver dois processos ativos dentro do monitor, simultaneamente.
- Um monitor normalmente é uma construção de linguagem de programação.
- Assim, o compilador desta linguagem, ao reconhecer que é uma chamada a monitor e não uma chamada a um procedimento comum, deve garantir que o processo só executa este procedimento se não houver mais ninguém executando.



- Quem se preocupa em garantir a exclusão mútua é o compilador e não o programador.
- A única tarefa do programador é identificar as seções críticas e colocá-las dentro do monitor.
- Para implementar a exclusão mútua dentro de um monitor, o compilador usa geralmente estruturas de baixo nível, como por exemplo, semáforos.



 Problema: o conceito de monitor deve estar contido na linguagem de programação e a maioria das linguagens não suporta esse conceito.



Problema do Produtor-Consumidor - Monitores

```
monitor produtor-consumidor
                                       /* continuação */
condicao cheio, vazio;
int cont = 0;
procedure insere()
                                       procedure remove()
                                       {
                                           if (cont == 0) wait(vazio);
    if (cont == N) wait(cheio);
    insere_item();
                                           remove_item();
                                           cont--;
    cont++;
    if (cont == 1)
                                           if (cont == N - 1) signal(cheio);
signal(vazio);
                                       end monitor;
```



Problema do Produtor-Consumidor - Monitores

```
produtor()
{
    while (TRUE) {
        produz_item(&item);
        produtor-consumidor.insere();
    }
}
```

```
consumidor ()
{
    while (TRUE) {
        produtor-consumidor.remove();
        consome_item(item);
    }
}
```



- Java é uma linguagem que dá suporte a monitores.
 - Por ser orientada a objetos, permite que threads de usuários e rotinas sejam agrupadas em classes.
 - Palavra-chave syncronized garante apenas uma thread por vez em uma determinada região (não usada só para regiões críticas)
- Apesar de solucionar o problema da exclusão mútua, essa solução não pode ser aplicada (assim como as outras apresentadas) em sistemas com memória distribuída.