Politechnika Rzeszowska im. Ignacego Łukasiewicza

Projekt Optymalizacja nieliniowa

Krawiec Piotr

07/11/2021

${\bf Streszczenie}$

Celem pracy jest przedstawienie zagadnień optymalizacji z wykorzystaniem metod bezpośredniego przeszukiwania.

Piotr Krawiec L1

 $Semestr:\ 2021/2022$

Kierunek: III/FS0-DI

Numer indeksu: 164165

Spis treści

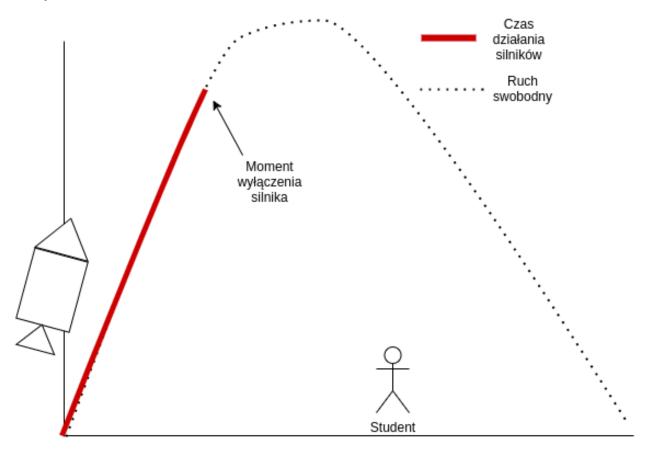
1	Treść zadania	3
2	Rozwiązanie	3
	2.1 Metoda Fibonacciego	4

1 Treść zadania

Grupa studentów pracuje nad modelem rakiety na paliwo stałe. Ich zadaniem jest wysłanie ładunku na jak największą wysokość, dostosowując tempo spalania paliwa (czas pracy silnika). Studenci mają do dyskozycji rakietę o nasępujących parametrach:

- Isp = 150 impuls właściwy silnika
- $m_o = 500 \text{ kg}$ masa rakiety (paliwo + masa ładunku)
- $m_{final} = 100 \text{ kg}$ masa ładunku

Dla uproszczenia przyjęto *Isp* jest stałe, niezależne od czasu działania silnika oraz, że rakieta osiągnie maksimum wysokości gdy wysokość na której wyłączy silniki będzie maksymalna dla zadanych parametrów rakiety.



Rysunek 1: Tor lotu rakiety

Równanie¹, które opisuje na jakiej wysokości wyłączą się silniki wygląda następująco:

$$h(t) = g \left[-t \cdot Isp \cdot \frac{ln(\frac{m_o}{m_{final}})}{\left(\frac{m_o}{m_{final}} - 1\right)} + t \cdot Isp - \frac{1}{2} \cdot t^2 \right]$$

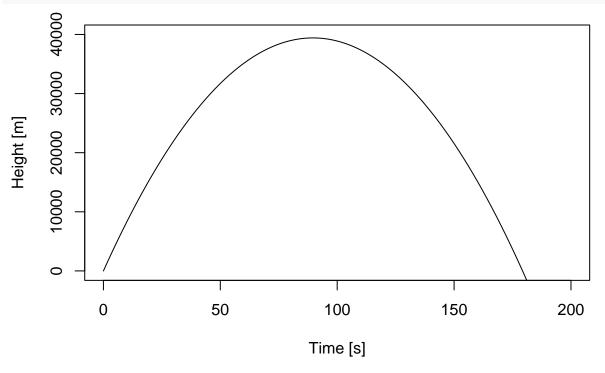
2 Rozwiązanie

Podane równanie jest jedynie przybliżeniem, gdyż nie uwzględnia tarcia, efektów pojawiających się przy przekroczeniu prędkości dźwięku itp. Dlatego do rozwiązania nie wykorzystam faktu iż jest to równanie

 $^{^{1} \}rm https://web.mit.edu/16.unified/www/SPRING/propulsion/notes/node103.html$

paraboli, a rozwiążę je z pomocą algorytmów Fibonacciego oraz NAZWA DRUGIEGO ALGORYTMU

Dziedziną tej funkcji jest $x \in [0, \inf)$, ponieważ czas nie może być < 0 Wykres tej funkcji wygląda następująco: plot(h, xlim = c(0, 200), ylim = c(0, 40000), xlab = "Time [s]", ylab = "Height [m]")



2.1 Metoda Fibonacciego

plot(cars)

