- 监督学习中的回归对应了无监督学习中的密度估计(只从x样本本身估计分布)
- 分类对应了聚类
- 训练 (得到簇时) 不需要标记,评价时才需要,而且簇标记其实并无意义,簇就是意义也可以针对有标记的数据展开

一、常见聚类方法

• 聚类的准则很多, 没有对错, 如何定义距离?

原型聚类

原型表示有代表性的点 基本有公式,可拓展性好,容易融合到其它模型中 只能聚类为椭球类型,其他形状不行

- 假设聚类结构能通过一组原型刻画
- 先对原型初始化,再迭代更新求解(初始化未必找中心点)
- 比如: k均值, LVQ, 高斯混合聚类

密度聚类

- 假设可以通过紧密程度划分
- 用密度刻画样本间可连接性
- 比如: DBSCAN, OPTICS, DENCLUE

层次聚类

- 在不同层次对数据集进行划分。形成树形的聚类结构
- 可动态选择需要多少簇
- 可采用"自底向上"的聚合策略,也可采用"自顶向下"的分拆策略
- AGNES

二、性能度量

有效性指标

• 目标: 簇内相似度高, 簇间相似度低

• 外部指标:结果与其他参考模型比较(JAccard系数, Fm指数, Rand指数)

• 内部指标:直接考察结果(DB指数, Dunn指数)

距离度量四个性质

• 非负性: 距离非负

• 同一性: 只能和自己距离为0

• 对称性: x到y和y到x相同

• 直递性 (三角不等式): 任意三个点满足两边之和大于等于第三变

向量内积不满足非负性

常用距离形式

闵可夫斯基距离Minkowski

Lp范数

用于有序属性

- p为无穷,是切比雪夫距离
- p=2为欧式距离 (严格欧式距离有根号)
- p=1为曼哈顿距离, 街区距离

$$\operatorname{dist}_{\mathrm{mk}}(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \left(\sum_{u=1}^n |x_{iu} - x_{ju}|^p\right)^{\frac{1}{p}}$$

VDM距离

无序属性,如{火车,飞机}

对无序属性可采用 VDM (Value Difference Metric) [Stanfill and Waltz, 1986]. 令 $m_{u,a}$ 表示在属性 u 上取值为 a 的样本数, $m_{u,a,i}$ 表示在第 i 个样本簇中在属性 u 上取值为 a 的样本数, k 为样本簇数, 则属性 u 上两个离散值 a 与 b 之间的 VDM 距离为

$$VDM_{p}(a,b) = \sum_{i=1}^{k} \left| \frac{m_{u,a,i}}{m_{u,a}} - \frac{m_{u,b,i}}{m_{u,b}} \right|^{p} .$$
 (9.21)

可将二者混合MinkovDM

$$\operatorname{MinkovDM}_{p}(\boldsymbol{x}_{i}, \boldsymbol{x}_{j}) = \left(\sum_{u=1}^{n_{c}} |x_{iu} - x_{ju}|^{p} + \sum_{u=n_{c}+1}^{n} \operatorname{VDM}_{p}(x_{iu}, x_{ju})\right)^{\frac{1}{p}}$$

三、k-means

贪心算法,原型聚类 用簇内均值代表簇 采用欧式距离

k-medoids是把距离改为最近样本

```
输入: 样本集 D = \{x_1, x_2, \ldots, x_m\};
        聚类簇数 k.
过程:
1: 从 D 中随机选择 k 个样本作为初始均值向量 \{\mu_1, \mu_2, \ldots, \mu_k\}
 2: repeat
      \diamondsuit C_i = \varnothing \ (1 \leqslant i \leqslant k)
      for j = 1, 2, ..., m do
 4:
         计算样本 x_j 与各均值向量 \mu_i (1 \le i \le k) 的距离: d_{ji} = ||x_j - \mu_i||_2;
         根据距离最近的均值向量确定 x_j 的簇标记: \lambda_j = \arg\min_{i \in \{1,2,...,k\}} d_{ji};
 6:
 7:
         将样本 x_j 划入相应的簇: C_{\lambda_i} = C_{\lambda_i} \cup \{x_j\};
 8:
     end for
     for i = 1, 2, \ldots, k do
 9:
         计算新均值向量: \mu'_i = \frac{1}{|C_i|} \sum_{\boldsymbol{x} \in C_i} \boldsymbol{x};
10:
11:
         if \mu_i' \neq \mu_i then
            将当前均值向量 \mu_i 更新为 \mu'_i
12:
13:
         else
            保持当前均值向量不变
14:
         end if
15:
     end for
16:
17: until 当前均值向量均未更新
输出: 簇划分 C = \{C_1, C_2, \dots, C_k\}
```

图 9.2 k 均值算法

- 一般需要设置最大运行轮数或最小调整幅度阈值
- 1. 随机选k个作为k个中心
- 2. 其他样本根据距离划分给最近的簇(E)
- 3. 更新各簇的均值, 作为新的簇中心 (M)
- 4. 所有簇中心不再改变时停止迭代,否则重复step2

最小化均方误差和

$$E = \sum_{i=1}^{k} \sum_{x \in C_i} ||x - \mu_i||_2^2$$
,

算法影响因素

- 样本输入顺序
- 模式相似性测度
- 初始类中心选取

四、学习向量量化LVQ

Learning Vector Quantization 监督学习算法 • 假设样本有类别标记, 利用样本监督信息辅助聚类

```
输入: 样本集 D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\};
        原型向量个数 q, 各原型向量预设的类别标记 \{t_1, t_2, \ldots, t_q\};
        学习率 \eta \in (0,1).
过程:
1: 初始化一组原型向量 \{p_1, p_2, ..., p_q\}
2: repeat
       从样本集 D 随机选取样本 (x_i, y_i);
       计算样本 x_i 与 p_i (1 \le i \le q) 的距离: d_{ii} = ||x_i - p_i||_2;
4:
       找出与x_i距离最近的原型向量p_{i^*}, i^* = \arg\min_{i \in \{1,2,\ldots,q\}} d_{ji};
5:
     if y_i = t_{i^*} then
6:
         oldsymbol{p}' = oldsymbol{p}_{i^*} + \eta \cdot (oldsymbol{x}_j - oldsymbol{p}_{i^*})
7:
      else
8:
         oldsymbol{p}' = oldsymbol{p}_{i^*} - \eta \cdot (oldsymbol{x}_j - oldsymbol{p}_{i^*})
9:
       end if
10:
      将原型向量 p_{i*} 更新为 p'
11:
12: until 满足停止条件
输出: 原型向量 \{p_1, p_2, \ldots, p_q\}
                          图 9.4 学习向量量化算法
```

• 把原型向样本方向迭代更新

五、高斯混合聚类

(Mixture-of-Gaussian)

采用概率模型表达聚类类型

生成式建模

- 假设每个簇都是高斯分布
- 极大似然估计

但不太好算,引入EM算法,针对未观测到的变量、隐变量

EM算法: 专杀隐变量

隐变量:未观测变量(西瓜根蒂脱落,观测不到)

● 隐变量Z: 应该属于哪个簇

因为有隐变量所以不能直接极大似然估计

- 先计算隐变量的后验分布
- E step根据当前参数进行估算,M step根据估算结果更新参数
- E: 根据当前参数值估算隐变量期望
- M: 似然估计求使E最大的参数值,更新参数
- E: 计算期望:利用当前估计的参数值计算对数似然的期望值;
- M: 最大化: 寻找能使E步产生的似然期望最大化的参数值