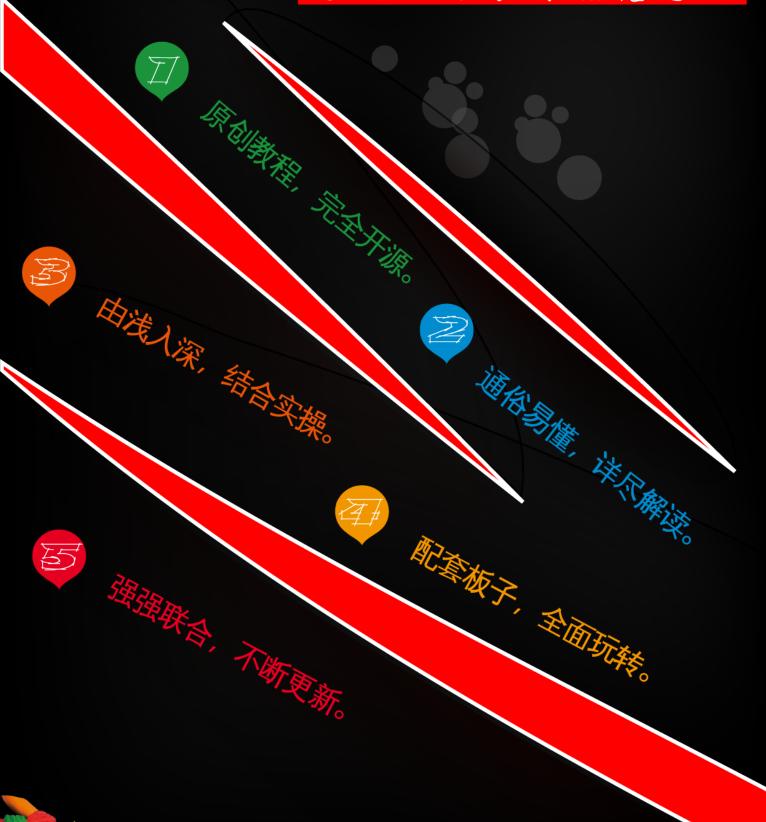
零死角玩转STM32

5野火同行乐意惬无边



野犬团队 Wild Fire Team





0、友情提示

《零死角玩转 STM32》系列教程由初级篇、中级篇、高级篇、系统篇、四个部分组成,根据野火 STM32 开发板旧版教程升级而来,且经过重新深入编写,重新排版,更适合初学者,步步为营,从入门到精通,从裸奔到系统,让您零死角玩转 STM32。M3 的世界,与野火同行,乐意惬无边。

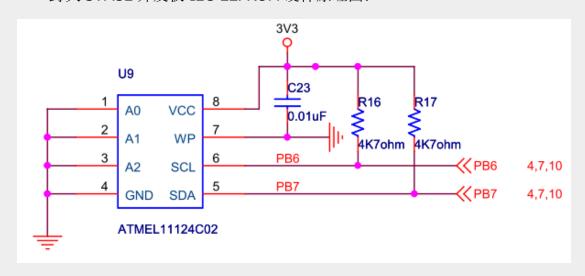
另外,野火团队历时一年精心打造的《**STM32** 库开发实战指南》将于今年 10 月份由机械工业出版社出版,该书的排版更适于纸质书本阅读以及更有利于查阅资料。内容上会给你带来更多的惊喜。是一本学习 STM32 必备的工具书。敬请期待!

5, IIC (EEPROM)

5.1 实验描述及工程文件清单

实验描述	向 EERPOM 写入数据,再读取出来,进行校验,通过串口打
	印写入与读取出来的数据,并输出校验结果。
硬件连接	PB6-I2C1_SCL,
	PB7-I2C1_SDA
用到的库文件	startup/start_stm32f10x_hd.c
	CMSIS/core_cm3.c
	CMSIS/system_stm32f10x.c
	FWlib/stm32f10x_gpio.c
	FWlib/stm32f10x_rcc.c
	FWlib/stm32f10x_usart.c
	FWlib/stm32f10x_i2c.c
用户编写的文件	USER/main.c
	USER/stm32f10x_it.c
	USER/usart1.c
	USER/i2c_ee.c

野火 STM32 开发板 I2C-EEPROM 硬件原理图:



共享学习 乐此不疲



で 零死角 ¾ 转STM32- 中級為

5.2 I2C 简介

I2C(芯片间)总线接口连接微控制器和串行 I2C 总线。它提供多主机功能, 控制所有 I2C 总线特定的时序、协议、仲裁和定时。支持标准和快速两种模式, stm32 的 I2C 可以使用 DMA 方式操作。

野火 STM32 开发板用的是 STM32F103VET6。它有 2 个 I2C 接口。I/O 口 定义为 PB6-I2C1_SCL, PB7-I2C1_SDA; PB10-I2C2_SCL, PB11-I2C2_SDA。本实验使用 I2C1, 对应地连接到 EERPOM (型号: AT24C02) 的 SCL 和 SDA 线。实现 I2C 通讯,对 EERPOM 进行读写。

本实验采用主模式,分别用作主发送器和主接收器。通过查询事件的方式来确保正常通讯。

5.3 代码分析

首先要添加用的库文件,在工程文件夹下 Fwlib 下我们需添加以下库文件:

```
    stm32f10x_gpio.c
    stm32f10x_rcc.c
    stm32f10x_usart.c
    stm32f10x_i2c.c
```

还要在 stm32f10x conf.h 中把相应的头文件添加进来:

```
1. /* Uncomment the line below to enable peripheral header file inclusion
2. /* #include "stm32f10x adc.h" */
3. /* #include "stm32f10x bkp.h" */
4. /* #include "stm32f10x_can.h" */
  /* #include "stm32f10x_crc.h" */
6. /* #include "stm32f10x dac.h" */
7. /* #include "stm32f10x dbgmcu.h" */
8. /* #include "stm32f10x dma.h" */
9. /* #include "stm32f10x exti.h" */
10./*#include "stm32f10x_flash.h"*/
11./* #include "stm32f10x fsmc.h" */
12. #include "stm32f10x_gpio.h"
13. #include "stm32f10x i2c.h"
14./* #include "stm32f10x_iwdg.h" */
15./* #include "stm32f10x_pwr.h" */
16. #include "stm32f10x rcc.h"
17./* #include "stm32f10x rtc.h" */
18./* #include "stm32f10x sdio.h" */
```



で 零死角 **兆** 转STM32- 中級為

```
19. /* #include "stm32f10x_spi.h" */
20. /* #include "stm32f10x_tim.h" */
21. #include "stm32f10x_usart.h"
22. /* #include "stm32f10x_wwdg.h" */
23. /*#include "misc.h"*/ /* High level functions for NVIC and SysTick (a dd-on to CMSIS functions) */
```

配置好所需的库文件之后,我们就从 main 函数开始分析:

```
1. /*
   * 函数名: main
    * 描述 : 主函数
    * 输入 : 无
    * 输出 : 无
   * 返回 : 无
6.
7. */
8. int main(void)
10. /* 配置系统时钟为 72M */
11. SystemInit();;
13. /* 串口1初始化 */
14. USART1_Config();
15.
      /* I2C 外设初(AT24C02)始化 */
I2C_EE_Init();
16.
17.
18.
      USART1 printf(USART1, "\r\n 这是一个 I2C 外设(AT24C02)读写测试例
   程 \r\n");
    USART1_printf(USART1, "\r\n ("__DATE__ " - 
" __TIME__ ") \r\n");
20.
21.
      I2C_Test();
22.
23.
24.
     while (1)
25.
     {
26.
27.}
```

系统库函数 SystemInit();将系统时钟设置为 72M, USART1 Config();配置串

口,关于这两个函数的具体讲解可以参考前面的教程,这里不再详述。/*

```
1. * 函数名: I2C EE Init
   * 描述 : I2C 外设(EEPROM)初始化
   * 输入 : 无
   * 输出 : 无
5. * 调用 : 外部调用
6. */
7. void I2C_EE_Init(void)
9.
10. I2C_GPIO_Config();
11.
    I2C Mode Configu();
13.
14./* 根据头文件 i2c ee.h 中的定义来选择 EEPROM 要写入的地址 */
15. #ifdef EEPROM_Block0_ADDRESS
16. /* 选择 EEPROM Block0 来写入 */
17. EEPROM ADDRESS = EEPROM_Block0_ADDRESS;
18. #endif
```

で 零死角 🎋 转STM32- 中級為

I2C_EE_Init();是用户编写的函数,其中调用了 I2C_GPIO_Config();配置好 I2C 所用的 I/O 端口,调用 I2C_Mode_Configu();设置 I2C 的工作模式。并使能相关外设的时钟。其中的条件编译确定了 EERPOM 的器件地址,按我们的硬件设置方式,地址为 0xA0;

```
* 函数名: I2C EE Test
   * 描述 : I2C(AT24C02)读写测试。
   * 输入 : 无
5. * 输出 : 无
  * 返回 : 无
  */
8. void I2C Test(void)
9. {
10.
     u16 i;
11.
     printf("写入的数据\n\r");
12.
13.
14.
       for ( i=0; i<=255; i++ ) //填充缓冲
15.
16.
      I2c_Buf_Write[i] = i;
17.
     printf("0x%02X ", I2c_Buf_Write[i]);
18.
     if(i%16 == 15)
19.
20.
         printf("\n\r");
21.
22.
23.
    //将 I2c Buf Write 中顺序递增的数据写入 EERPOM 中
24.
     I2C EE BufferWrite ( I2c Buf Write, EEP Firstpage, 256);
25.
26. printf("\n\r 读出的数据\n\r");
27.
    //将 EEPROM 读出数据顺序保持到 I2c Buf Read 中
28.
       I2C_EE_BufferRead(I2c_Buf_Read, EEP_Firstpage, 256);
29.
30.
    //将 I2c_Buf_Read 中的数据通过串口打印
    for (i=0; i<256; i++)
31.
32.
33.
          if(I2c Buf Read[i] != I2c Buf Write[i])
34.
              printf("0x%02X ", I2c Buf Read[i]);
35.
              printf("错误:I2C EEPROM 写入与读出的数据不一致\n\r");
36.
37.
              return;
38.
       printf("0x%02X ", I2c Buf Read[i]);
39.
```



\overline 零死角 🎋 转STM32- 🕈 級篇

```
40. if(i%16 == 15)
41. printf("\n\r");
42.
43. }
44. printf("I2C(AT24C02)读写测试成功\n\r");
45.}
```

I2C_Test (void) 是这个例程中最主要的部分,把 0~255 按顺序填入缓冲区并通过串口打印到端口,接着把缓冲区的数据通过调用 I2C_EE_BufferWrite() 函数写入 EEPROM。

```
1. /*
   * 函数名: I2C EE BufferWrite
   * 描述 : 将缓冲区中的数据写到 I2C EEPROM 中
   * 输入 : -pBuffer 缓冲区指针
             -WriteAddr 接收数据的 EEPROM 的地址
             -NumByteToWrite 要写入 EEPROM 的字节数
6.
   * 输出 : 无
7.
    * 返回 : 无
    * 调用 : 外部调用
11. void I2C_EE_BufferWrite(u8* pBuffer, u8 WriteAddr, u16 NumByteToWrite)
12. {
13.
    u8 NumOfPage = 0, NumOfSingle = 0, Addr = 0, count = 0;
14.
    Addr = WriteAddr % I2C PageSize;
15.
16. count = I2C_PageSize - Addr;
17. NumOfPage = NumByteToWrite / I2C PageSize;
18. NumOfSingle = NumByteToWrite % I2C PageSize;
19.
20.
     /* If WriteAddr is I2C PageSize aligned */
21.
    if(Addr == 0)
22. {
23.
       /* If NumByteToWrite < I2C PageSize */</pre>
24.
      if(NumOfPage == 0)
25.
26.
         I2C_EE_PageWrite(pBuffer, WriteAddr, NumOfSingle);
27.
         I2C EE WaitEepromStandbyState();
28.
29.
       /* If NumByteToWrite > I2C_PageSize */
30.
       else
31.
       {
32.
        while (NumOfPage--)
33.
34.
         I2C EE PageWrite (pBuffer, WriteAddr, I2C PageSize);
35.
          I2C EE WaitEepromStandbyState();
           WriteAddr += I2C PageSize;
36.
37.
           pBuffer += I2C PageSize;
38.
39.
40.
         if (NumOfSingle!=0)
41.
           I2C EE PageWrite(pBuffer, WriteAddr, NumOfSingle);
42.
43.
           I2C EE WaitEepromStandbyState();
44.
45.
       }
46.
47.
     /* If WriteAddr is not I2C PageSize aligned */
48.
    else
49.
50.
       /* If NumByteToWrite < I2C PageSize */</pre>
```

\overline 零死角 🎋 转STM32- 🕈 級篇

51. if(NumOfPage== 0) 52. 53. I2C EE PageWrite(pBuffer, WriteAddr, NumOfSingle); 54. I2C EE WaitEepromStandbyState(); 55. /* If NumByteToWrite > I2C_PageSize */ 56. 57. else 58. { 59. NumByteToWrite -= count; 60. NumOfPage = NumByteToWrite / I2C_PageSize; 61. NumOfSingle = NumByteToWrite % I2C_PageSize; 62. 63. **if** (count != 0) 64. 65. I2C_EE_PageWrite(pBuffer, WriteAddr, count); 66. I2C EE WaitEepromStandbyState(); 67. WriteAddr += count; pBuffer += count; 68. 69. 70. 71. while (NumOfPage--) 72. 73. I2C EE PageWrite(pBuffer, WriteAddr, I2C PageSize); 74. I2C_EE_WaitEepromStandbyState(); 75. WriteAddr += I2C_PageSize; 76. pBuffer += I2C_PageSize; 77. 78. if (NumOfSingle != 0) 79. 80. I2C EE PageWrite(pBuffer, WriteAddr, NumOfSingle); 81. I2C EE_WaitEepromStandbyState(); 82. 83. 84. } 85.}

因为 AT24C02 型号的 EEPROM 按页写入方式中每页最大字节数为 8 字节, 若超过 8 字节则会在该页的起始地址覆盖数据, 因此需要 I2C_EE_BufferWrite()函数处理写入位置和缓冲区的地址。把处理好的地址交给 I2C_EE_PageWrite()函数, 这个函数是与 EEPROM 进行 I2C 通讯的最底层函数, 以下我们通过分析 I2C_EE_PageWrite()来了解 stm32 的 I2C 通讯方法。

```
* 函数名: I2C_EE_PageWrite
   * 描述 : 在 EEPROM 的一个写循环中可以写多个字节,但一次写入的字节数
             不能超过 EEPROM 页的大小。AT24C02 每页有 8 个字节。
   * 输入 : -pBuffer 缓冲区指针
            -WriteAddr 接收数据的 EEPROM 的地址
7.
             -NumByteToWrite 要写入 EEPROM 的字节数
   * 输出 : 无
   * 返回
10. * 调用 : 外部调用
11. */
12. void I2C_EE_PageWrite(u8* pBuffer, u8 WriteAddr, u8 NumByteToWrite)
13. {
      while (I2C GetFlagStatus(I2C1, I2C FLAG BUSY)); // Added by Najoua
   27/08/2008
15.
    /* Send START condition */
16.
```



で 零死角 🎋 转STM32- 中級為

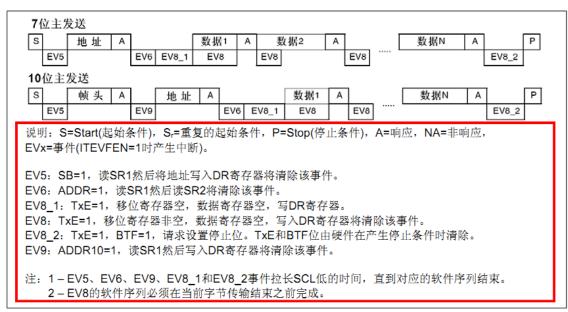
Team

```
I2C GenerateSTART(I2C1, ENABLE);
     /* Test on EV5 and clear it */
19.
20.
    while(!I2C CheckEvent(I2C1, I2C EVENT MASTER MODE SELECT));
21.
     /* Send EEPROM address for write */
22.
23. I2C Send7bitAddress(I2C1, EEPROM ADDRESS, I2C Direction Transmitter)
24.
25.
     /* Test on EV6 and clear it */
26.
     while (!I2C_CheckEvent (I2C1, I2C_EVENT_MASTER_TRANSMITTER_MODE_SELECT
  ED));
27.
28.
    /* Send the EEPROM's internal address to write to */
29.
    I2C SendData(I2C1, WriteAddr);
30.
31.
     /* Test on EV8 and clear it */
32. while(! I2C CheckEvent(I2C1, I2C EVENT MASTER BYTE TRANSMITTED));
33.
34. /* While there is data to be written */
35.
    while (NumByteToWrite--)
36.
37.
       /* Send the current byte */
38.
      I2C SendData(I2C1, *pBuffer);
39.
40.
       /* Point to the next byte to be written */
41.
      pBuffer++;
42.
       /* Test on EV8 and clear it */
43.
44.
       while (!I2C CheckEvent(I2C1, I2C EVENT MASTER BYTE TRANSMITTED));
45.
     /* Send STOP condition */
46.
     I2C GenerateSTOP(I2C1, ENABLE);
47.
48.}
```

从 stm32 参考手册的序列图可以看到,在 **I2C** 的通讯过程中,会产生一系列的事件,出现事件后在相应的寄存器中会产生标置位。

截图来自《STM32参考手册中文》。

图245 主发送器传送序列图



で 零死角 **兆** 转STM32- 中級為

我们在做出 **I2C** 通讯操作时,可以通过循环调用库函数 **I2C_CheckEvent()**进行查询,以确保上一操作完成后才发出下一个

I2C 通讯讯号。如:在确定 SDA 总线空闲的之后,作为主发送器的 stm32 发出起始讯号,若成功,这时会产生"事件 5"(EV5),我们调用

while(!I2C_CheckEvent(I2C1, I2C_EVENT_MASTER_MODE_SELECT));来检测这个事件,确保检测到之后再执行下一操作。"I2C_EVENT_MASTER_MODE_SELECT"在固件函数库中可以查到这就是"EV5"的宏,后面的相应操作类似。

现在我们回到 I2C_EE_BufferWrite()这个函数,在每次调用完 I2C_EE_PageWrite()后,都调用了一个 I2C_EE_WaitEepromStandbyState()函数。

```
* 函数名: I2C_EE_WaitEepromStandbyState
    * 描述 : Wait for EEPROM Standby state
    * 输入 : 无
    * 输出 : 无
    * 返回 : 无
7. * 调用 :
8. */9. void I2C_EE_WaitEepromStandbyState(void)
10. {
11. vu16 SR1 Tmp = 0;
12.
13. do
14. {
       /* Send START condition */
15.
      I2C GenerateSTART(I2C1, ENABLE);
16.
      /* Read I2C1 SR1 register */
17.
18.
      SR1 Tmp = I2C ReadRegister(I2C1, I2C Register SR1);
19.
       /* Send EEPROM address for write */
20.
       I2C Send7bitAddress(I2C1, EEPROM ADDRESS, I2C Direction Transmitte
21. }while(!(I2C ReadRegister(I2C1, I2C Register SR1) & 0x0002));
22.
23. /* Clear AF flag */
    I2C ClearFlag(I2C1, I2C FLAG AF);
      /\overline{*} STOP condition */
25.
       I2C GenerateSTOP(I2C1, ENABLE); // Added by Najoua 27/08/2008
26.
27.}
```

这是利用了 EEPROM 在接收完数据后,启动内部周期写入数据的时间内不会对主机的请求作出应答的特性。所以这个函数循环发送起始讯号,若检测到 EEPROM 的应答,则说明 EEPROM 已经完成上一步的数据写入,进入 Standby 状态,可以进行下一步的操作了。

回到 I2C_Test()这个函数,再分析一下它调用的读 EEPROM 函数 I2C_EE_BufferRead()。



Team

```
1. /*
2. * 函数名: I2C EE_BufferRead
   * 描述 : 从 EEPROM 里面读取一块数据。
   * 输入 : -pBuffer 存放从 EEPROM 读取的数据的缓冲区指针。
             -WriteAddr 接收数据的 EEPROM 的地址。
             -NumByteToWrite 要从 EEPROM 读取的字节数。
   * 输出 : 无
8. * 返回 : 无
9. * 调用 : 外部调用
10. */
11. void I2C EE BufferRead(u8* pBuffer, u8 ReadAddr, u16 NumByteToRead)
13. //*((u8 *)0x4001080c) |=0x80;
     while(I2C GetFlagStatus(I2C1, I2C FLAG BUSY)); // Added by Najoua
  27/08/2008
15.
16.
17.
    /* Send START condition */
18. I2C GenerateSTART(I2C1, ENABLE);
19. //*((u8 *)0x4001080c) &=~0x80;
20.
21.
22.
    /* Test on EV5 and clear it */
    while(!I2C CheckEvent(I2C1, I2C EVENT MASTER MODE SELECT));
23.
24. /* Send EEPROM address for write */
25. I2C_Send7bitAddress(I2C1, EEPROM_ADDRESS, I2C_Direction_Transmitter)
26.
27.
     /* Test on EV6 and clear it */
28. while(!I2C_CheckEvent(I2C1, I2C EVENT MASTER TRANSMITTER MODE SELECT
29.
30.
    /* Clear EV6 by setting again the PE bit */
31.
    I2C Cmd(I2C1, ENABLE);
32.
33. /* Send the EEPROM's internal address to write to */
34. I2C SendData(I2C1, ReadAddr);
35.
36.
    /* Test on EV8 and clear it */
37.
    while(!I2C_CheckEvent(I2C1, I2C_EVENT_MASTER_BYTE_TRANSMITTED));
38.
39. /* Send STRAT condition a second time */
40. I2C GenerateSTART(I2C1, ENABLE);
41.
42.
    /* Test on EV5 and clear it */
43. while(!I2C_CheckEvent(I2C1, I2C_EVENT_MASTER_MODE_SELECT));
44.
45. /* Send EEPROM address for read */
46. I2C Send7bitAddress(I2C1, EEPROM ADDRESS, I2C Direction Receiver);
47.
48.
    /* Test on EV6 and clear it */
    while(!I2C_CheckEvent(I2C1, I2C EVENT MASTER RECEIVER MODE SELECTED)
49.
  );
50.
51.
     /* While there is data to be read */
52.
    while (NumByteToRead)
53. {
54.
       if (NumByteToRead == 1)
55.
56.
         /* Disable Acknowledgement */
57.
         I2C_AcknowledgeConfig(I2C1, DISABLE);
58.
         /* Send STOP Condition */
59.
60.
        I2C GenerateSTOP(I2C1, ENABLE);
61.
62.
```

野火

で 零死角 掩 转STM32- 中級篇

Team

```
/* Test on EV7 and clear it */
63.
       if(I2C CheckEvent(I2C1, I2C EVENT MASTER BYTE RECEIVED))
64.
65.
66.
         /* Read a byte from the EEPROM */
         *pBuffer = I2C ReceiveData(I2C1);
67.
68.
69.
         /* Point to the next location where the byte read will be saved
70.
         pBuffer++;
71.
         /\star Decrement the read bytes counter \star/
72.
73.
         NumByteToRead--;
74.
       }
75. }
76.
     /* Enable Acknowledgement to be ready for another reception */
78. I2C_AcknowledgeConfig(I2C1, ENABLE);
79.}
```

这个读 EEPROM 函数与写的类似,也是利用 I2C_CheckEvent()来确保通讯正常进行的,要注意一下的是读取数据时遵循 I2C 的标准,主发送器 stm32 要发出两次起始 I2C 讯号才能建立通讯。

最后,总结一下在 stm32 如何建立与 EEPROM 的通讯。

- 1、 配置 I/O 端口,确定并配置 I2C 的模式,使能 GPIO 和 I2C 时钟。
- 2、 写:

检测 SDA 是否空闲:

- ->按 I2C 协议发出起始讯号:
- ->发出7位器件地址和写模式:
- ->要写入的存储区首地址;
- ->用页写入方式或字节写入方式写入数据;

每个操作之后要检测"事件"确定是否成功。写完后检测 EEPROM 是否进入 standby 状态。

3、 读:

检测 SDA 是否空闲:

- ->按 I2C 协议发出起始讯号:
- ->发出7位器件地址和写模式(伪写);
- ->发出要读取的存储区首地址:





で 零死角 ¼ 转STM32- 中級為

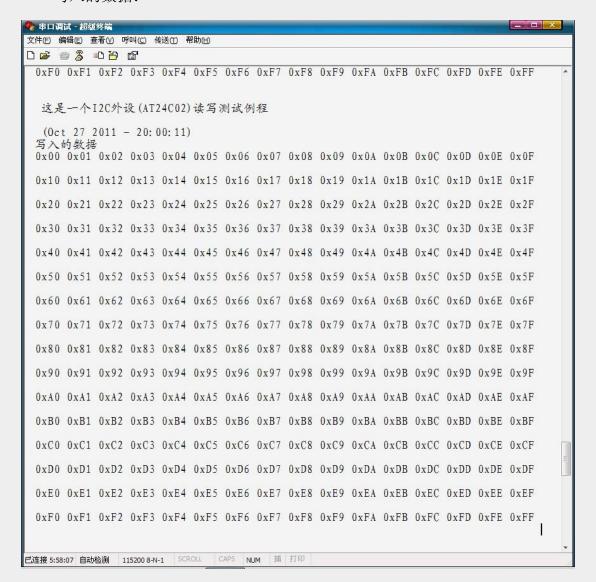
- ->重发起始讯号;
- ->发出7位器件地址和读模式;
- ->接收数据:

类似写操作,每个操作之后要检测"事件"确定是否成功。

5.4 实验现象

将野火 STM32 开发板供电(DC5V),插上 JLINK,插上串口线(两头都是母的交叉线),打开超级终端,配置超级终端为 115200 8-N-1,将编译好的程序下载到开发板,即可看到超级终端打印出如下信息:

写入的数据:





で 零死角 ¾ 转STM32- 中級篇

读出的数据:校验结果,读取出的数据与写入的一致,实验成功!

