福建堆培训-Glibc源码分析

"

福建堆培训-Glibc源码分析, 源码版本为 Glibc2.27 (未修复tcache double free的版本)

分配器和areana

ptmalloc2来自于 dlmalloc 的分支

在早期的 Linux 里,dlmalloc 被用做默认的内存分配器,但它在处理多线程并行的程序时,只会维护一个共享的堆内存空间,因此当多个线程同时申请分配堆块时会进行加锁,影响程序性能

之后在ptmalloc2中增加了对多线程的支持,每个线程都会维护一个独享的堆内存空间,成为 arena , 其中主线程的arnea称为"main_arena"。子线程的arnea称为"thread_arena"。

因此目前Glibc使用 ptmalloc2作为堆分配器

重要结构体

malloc chunk

chunk 的基本结构

```
INTERNAL_SIZE_T prev_size; /* Size of previous chunk (if free). */
INTERNAL_SIZE_T size; /* Size in bytes, including overhead. */

struct malloc_chunk* fd; /* double links -- used only if free. */
struct malloc_chunk* bk;

/* Only used for large blocks: pointer to next larger size. */
struct malloc_chunk* fd_nextsize; /* double links -- used only if free. */
struct malloc_chunk* bk_nextsize;

// ptubechunk* bk_nextsize;

// ptubechunk* fd_nextsize;

// ptubechunk* fd_nextsize;

// ptubechunk* fd_nextsize;
```

- prev_size , 当前的 chunk 为 free 的时候,表示物理相邻的前一个 chunk 的大小,并可以通过这个大小找到前一个 chunk 的起始位置。当该块为 use 的时候,该位可以被前一块的数据占用。
- size 表示当前 chunk 的大小,由于 size 最小需要 8 字节对齐,因此其低 3 空闲,分别用作 falg 即 NMP ,其中 N 表示的是当前的 chunk 是否属于主进程, M 表示的是当前的 chunk 是否是由 mmap 分配的 P 表示的是前一个 chunk 是否是空闲的。最开始的一个 chunk 该位总是置 1 ,防止引用不存在的内存地址。
- fd 当 chunk 空闲时,指向下一个空闲的 chunk , bk 指向上一个空闲的 chunk
- fd_nextsize 当为 largebin 的时候才是用,指向下一个与当前的 chunk 大小不同的 chunk , largebin 链表中相同大小的一组 chunk 仅第一块 chunk 的 fd_nextsize, bk_nextsize 指向下一个和上一个与当前大小不同的堆块,其余的 chunk 该位为 空。

malloc_state

malloc_state 是非常常用的一个结构体了,通常用 mstate 来表示。

```
1 struct malloc_state
2 {
```

```
mfastbinptr fastbinsY[NFASTBINS];//存放每一个fastbin链表的头指针,最多支持的bin的
 mchunkptr top;//top chunk堆顶
 mchunkptr bins[NBINS * 2 - 2];//存储unsorted_bin,small_bin.large_bin的链表头
 unsigned int binmap[BINMAPSIZE];//每一个bit表示对应的bin中是否存在空闲chunk
 struct malloc_state *next;
 struct malloc_state *next_free;
 INTERNAL_SIZE_T attached_threads;
};
```

每个分配区是一个 malloc_state 结构体的实例, ptmalloc 使用这个结构体来管理每一个分配区, 而参数的管理使用的是 malloc_par 结构体, 全局拥有一个该结构体的实例。

```
#define fastbin_index(sz) \
((((unsigned int) (sz)) >> (SIZE_SZ == 8 ? 4 : 3)) - 2)

/* The maximum fastbin request size we support */
#define MAX_FAST_SIZE (80 * SIZE_SZ / 4)

#define NFASTBINS (fastbin_index (request2size (MAX_FAST_SIZE)) + 1)
```

针对 fastbin 中最大的 bin , 对 32 为系统来说, 其数据空间最大为 80 字节, 对 64 位系统来说其最大的数据空间为 160 字节。注意这里的数据空间都不不包含 chunk 头部的。

bins 变量中存储了 unsorted_bin, small_bin (62), large_bin (63) 的链表头指针, 其中 bins[0], bins[127] 都不存在, bins[1] 中存储了 unsorted_bin 的 chunk 的链表头部, mchunkptr 是 malloc_chunk 的结构体指针。

small bin ,从 small bin 定义的宏来看,其数组下标 index 与存储的 chunk 的大小的关系是: chunk_size = MALLOC_ALIGNMENT *index ,其中 MALLOC_ALIGNMENT=2 *
 SIZE_SZ 。对 32 位系统来说,其最大的 chunk 的大小为 504 字节, 64 位为 1008 字节

• large bin , 共包含 63 个 bin , 每个 bin 中的 chunk 的大小不一致, 而是出于一定的范围之内, 此外这 63 个 bin 被分成了 6 组, 每组 bin 的 chunk 的大小之间的公差一致。

largebin 排列方式为从大到小依次排列, 链表头的 bk 指针指向最小的堆块。

```
((((unsigned long) (sz)) >> 15) <= 4) ? 119 + (((unsigned long) (sz))
   ((((unsigned long) (sz)) >> 18) <= 2) ? 124 + (((unsigned long) (sz))
   126)
#define largebin_index_32_big(sz)
  ((((((unsigned long) (sz)) >> 6) <= 45) ? 49 + (((unsigned long) (sz)))
>> 6) :\
   ((((unsigned long) (sz)) >> 9) <= 20) ? 91 + (((unsigned long) (sz))
>> 9) :\
  ((((unsigned long) (sz)) >> 12) <= 10) ? 110 + (((unsigned long) (sz))
>> 12) :\
  ((((unsigned long) (sz)) >> 15) <= 4) ? 119 + (((unsigned long) (sz))
   ((((unsigned long) (sz)) >> 18) <= 2) ? 124 + (((unsigned long) (sz))
>> 18) :\
  126)
#define largebin_index_64(sz)
  ((((((unsigned long) (sz)) >> 6) <= 48) ? 48 + (((unsigned long) (sz)))
  ((((unsigned long) (sz)) >> 9) <= 20) ? 91 + (((unsigned long) (sz))
>> 9) :\
  ((((unsigned long) (sz)) >> 12) <= 10) ? 110 + (((unsigned long) (sz))
>> 12) :\
   ((((unsigned long) (sz)) >> 15) <= 4) ? 119 + (((unsigned long) (sz))
>> 15) :\
   ((((unsigned long) (sz)) >> 18) <= 2) ? 124 + (((unsigned long) (sz))
>> 18) :\
   126)
#define largebin_index(sz) \
  (SIZE_SZ == 8 ? largebin_index_64 (sz)
   : MALLOC_ALIGNMENT == 16 ? largebin_index_32_big (sz)
   : largebin_index_32 (sz))
```

binmap 中的每一位表示对应的 bin 中是否存在空闲的 chunk , 4 个 block 来管理,每个 block 有 4 个字节,也就是 128 个 bit 。

```
struct malloc_par
 unsigned long trim_threshold;//收缩阈值
 INTERNAL_SIZE_T top_pad;//分配内存时是否添加额外的pad,默认为0
 INTERNAL_SIZE_T arena_test;//最小分配区
 INTERNAL_SIZE_T arena_max;//最大分配区
 int n_mmaps;//当前进程使用mmap()分配的内存块的个数
 int max_n_mmaps;
 INTERNAL_SIZE_T mmapped_mem;//mmap分配的内存大小
 INTERNAL_SIZE_T max_mmapped_mem;//mmap分配的内存大小,一般与mmaped_mem相等
 INTERNAL_SIZE_T max_total_mem; /* only kept for NO_THREADS *///单线程情况下
 char *sbrk_base;
};
```

- thrim_threshold 字段表示收缩阈值,默认为 128KB ,当 top chunk 的大小大于这个阈值的时候,在调用 free 函数的时候可能会缩小 top chunk ,收缩内存。收缩阈值可以通过 mallocopt 函数设置。由于 mmap 分配阈值动态调整, free 函数最大可以将收缩阈值设置为分配阈值的 2 倍。
- mmap_threshold 表示分配阈值,默认值为 128KB , 32 位系统中最大值为 512KB , 64 位系统中的最大值为 32MB 。默认开启了 mmap 分配阈值的动态调整,但是不会超过最大值。
- arena_test 和 arena_max , 当每个进程中的分配区的数量大于 arena_max 的时候不会创建新的分配区,当分配区数量小于 arena_test 的时候不会重用现有的分配区。

• malloc执行的开始

位于 malloc/malloc.c

```
void *

__libc_malloc (size_t bytes)

{

mstate ar_ptr; // 指向一个 arena

void *victim;

// 给名为hook的函数指针尝试读入malloc_hook, malloc_hook是一个调试变量,可以用来打印一些相关参数的值

void *(*hook) (size_t, const void *)

= atomic_forced_read (__malloc_hook); // 读的原子操作

// 查看malloc_hook中是否为空,若不为空则执行malloc_hook中的内容

// 参数为调用malloc时指定的空间大小

if (__builtin_expect (hook != NULL, 0))

return (*hook)(bytes, RETURN_ADDRESS (0));
```

Tcache

FILO

Tcache 只用 fd 索引,bk始终指向 tcache struct

- 流程总结

- 第一次 malloc 时,会先 malloc 一块内存用来存放 tcache_perthread_struct 。
- free 内存,且 size 小于 small bin size 时
- tcache 之前会放到 fastbin 或者 unsorted bin 中
- tcache 后:
 - 。 先放到对应的 tcache 中,直到 tcache 被填满(默认是 7 个)
 - 。 tcache 被填满之后,再次 free 的内存和之前一样被放到 fastbin 或者 unsorted bin 中
 - tcache 中的 chunk 不会合并 (不取消 inuse bit)
- malloc 内存,且 size 在 tcache 范围内
- 先从 tcache 取 chunk, 直到 tcache 为空
- tcache 为空后,从 bin 中找

```
1 #if USE_TCACHE
2  /* int_free also calls request2size, be careful to not pad twice. */
3  size_t tbytes;
```

checked_request2size

checked_request2size 宏将传入的n转换成符合内存对齐的值,然后计算idx

这其中涉及两个检查

检查由 request2size 完成的填充是否导致溢出

```
1 // 将申请的size填充到可用的大小
2 #define request2size(req) \
3 (((req) + SIZE_SZ + MALLOC_ALIGN_MASK < MINSIZE) ? \
4 MINSIZE : \
((req) + SIZE_SZ + MALLOC_ALIGN_MASK) & ~MALLOC_ALIGN_MASK)
```

- 当一个chunk为空闲时,至少要有 prev_size 、 size 、 fd 和 bk 四个参数,因此 MINSIZE 就代表了这四个参数需要占用的内存大小;而当一个chunk被使用时, prev_size 可能会被前一个chunk用来存储数据
- 因此实际需要写入数据的内存大小就是 req (用户申请大小)+ size (大小同 size_sz),
- MALLOC_ALIGN_MASK 用来对齐,因此request2size就计算出了所需的chunk的大小。
- MALLOC_ALIGN_MASK 大小为 01111 (15字节), 主要是为了使低四位的 size 进位, 之后再 与上 ~MALLOC_ALIGN_MASK 即 10000 , 将第四位清空, 完成对其

通过 REQUEST_OUT_OF_RANGE 检查申请的大小是否过大,以至于对齐时会导致溢出

```
1 // 检查请求是否太大,以使其在填充和对齐时会回零
2 #define REQUEST_OUT_OF_RANGE(req) \
3 ((unsigned long) (req) >= \
4 (unsigned long) (INTERNAL_SIZE_T) (-2 * MINSIZE))
```

tcache_init

```
static void
tcache_init(void)
mstate ar_ptr;
 void *victim = 0;
 const size_t bytes = sizeof (tcache_perthread_struct);
 if (tcache_shutting_down)
 arena_get (ar_ptr, bytes);
 victim = _int_malloc (ar_ptr, bytes);
 if (!victim && ar_ptr != NULL)
     ar_ptr = arena_get_retry (ar_ptr, bytes);
     victim = _int_malloc (ar_ptr, bytes);
 if (ar_ptr != NULL)
   __libc_lock_unlock (ar_ptr->mutex);
```

```
32  // 分配成功则将块赋值给tcache,并清空其中的内容
33  if (victim)
34  {
35    tcache = (tcache_perthread_struct *) victim;
36    memset (tcache, 0, sizeof (tcache_perthread_struct));
37  }
38
39 }
```

tcache_entry

tcache的基本结构,是一个单项链表,用于链接空闲的 chunk 结构体

next 指向下一个tcache的data段(非header);每个tcache相当于一个缓存chunk

一个固定大小的tcache链条对应一个 tcache_entry

```
1 typedef struct tcache_entry
2 {
3   struct tcache_entry *next;
4 } tcache_entry;
```

tcache_perthread_struct

这个数据结构为全局的 tcache 数据结构,存在于每个线程中,其中 TCACHE_MAX_BINS 默认值为64,即从24~1024每16字节一个 tcache 结构

```
1 typedef struct tcache_perthread_struct
2 {
3    // 统计tc_idx中存在多少个缓存块
4    char counts[TCACHE_MAX_BINS];
5    // 对应有多少个 entry
6    tcache_entry *entries[TCACHE_MAX_BINS];
7 } tcache_perthread_struct;
```

它是整个 tcache 的管理结构,一共有 TCACHE_MAX_BINS 个计数器和 TCACHE_MAX_BINS 项 tcache_entry,其中

- tcache_entry 用单向链表的方式链接了相同大小的处于空闲状态(free 后)的 chunk,这一点上和 fastbin 很像。
- counts 记录了 tcache_entry 链上空闲 chunk 的数目,每条链上最多可以有7个 chunk。

tcache_put

向 tcache对应bin中存chunk

```
tcache_put (mchunkptr chunk, size_t tc_idx)

tcache_entry *e = (tcache_entry *) chunk2mem (chunk);

assert (tc_idx < TCACHE_MAX_BINS);

e->next = tcache->entries[tc_idx];

tcache->entries[tc_idx] = e;

++(tcache->counts[tc_idx]);

}
```

tcache_get

从tcache对应bin中取chunk

```
tcache_get (size_t tc_idx)

tcache_entry *e = tcache->entries[tc_idx];

assert (tc_idx < TCACHE_MAX_BINS);

assert (tcache->entries[tc_idx] > 0);

tcache->entries[tc_idx] = e->next;

--(tcache->counts[tc_idx]);

return (void *) e;

}
```

• 正常堆分配

承接 __libc_malloc 主函数

• 多线程堆分配

多线程相关堆分配部分,除了一些互斥锁的加入,大体上还是一样的

```
//下面是线程相关 arena.c定义了arena_get宏,执行会使at_ptr = thread_ptr,然后一些互斥锁balabala
arena_get (ar_ptr, bytes);
//同样在ar_ptr返回bytes,判断几个条件
victim = _int_malloc (ar_ptr, bytes);
/* Retry with another arena only if we were able to find a usable arena before. */
if (!victim && ar_ptr != NULL)
{
LIBC_PROBE (memory_malloc_retry, 1, bytes);
ar_ptr = arena_get_retry (ar_ptr, bytes);
victim = _int_malloc (ar_ptr, bytes);
}

if (ar_ptr != NULL)
__libc_lock_unlock (ar_ptr->mutex);

assert (!victim || chunk_is_mmapped (mem2chunk (victim)) ||
ar_ptr == arena_for_chunk (mem2chunk (victim)));
return victim;
}
```

流程总结

__libc_malloc

- 检查 malloc_hook ,如果存在值就执行
- 初始化 tcache (仅在程序运行时执行一次)
 - 。 如果 tcache 中有符合申请大小的chunk,直接分配
- 如果 tcache 中没有,则调用 _int_malloc 申请堆块

_int_malloc

malloc关键的内存管理机制,从 __libc_malloc 也能看出,堆分配实际都是通过调用 __int_malloc 完成的

```
unsigned int idx;
 int victim_index;
 unsigned long remainder_size;  /* its size */
 unsigned int block;
 unsigned int bit;
 unsigned int map;
 mchunkptr fwd;
#if USE_TCACHE
 #endif
```

将传入值变成对齐内存合法的size值,然后判断main_arena是否存在,因为后面的分配是基于此的

```
// 将传入的值转换成符合条件的nb
checked_request2size (bytes, nb);/
/* There are no usable arenas. Fall back to sysmalloc to get a chunk from mmap. */
// 当传入的arena指针为空的时候执行sysmalloc
if (__glibc_unlikely (av == NULL))
{
    void *p = sysmalloc (nb, av);
    if (p != NULL)
alloc_perturb (p, bytes);
    return p;
}
```

fastbin

fastbin只用fd索引, bk为空

```
1 #define REMOVE_FB(fb, victim, pp) \
```

```
do
      victim = pp;
      if (victim == NULL)
   break;
 while ((pp = catomic_compare_and_exchange_val_acq (fb, victim->fd, victim))
     != victim);
  if ((unsigned long) (nb) <= (unsigned long) (get_max_fast ()))</pre>
      idx = fastbin_index (nb);
     mfastbinptr *fb = &fastbin (av, idx);
     mchunkptr pp;
      victim = *fb;
      if (victim != NULL)
      if (SINGLE_THREAD_P)
        *fb = victim->fd;
        REMOVE_FB (fb, pp, victim);
      if (__glibc_likely (victim != NULL))
          size_t victim_idx = fastbin_index (chunksize (victim));
          if (__builtin_expect (victim_idx != idx, 0))
        malloc_printerr ("malloc(): memory corruption (fast)");
          check_remalloced_chunk (av, victim, nb);
#if USE_TCACHE
          size_t tc_idx = csize2tidx (nb);
          if (tcache && tc_idx < mp_.tcache_bins)</pre>
          while (tcache->counts[tc_idx] < mp_.tcache_count</pre>
             && (tc_victim = *fb) != NULL)
```

fastbin_index

根据size计算其在fastbin中的索引

```
1 // 这里如果不 '-2'的话会索引不到前两个bin (因为fastbin是从0x20开始的)
2 #define fastbin_index(sz) \
3 ((((unsigned int) (sz)) >> (SIZE_SZ == 8 ? 4 : 3)) - 2)
```

- 流程总结

- 对其申请的size, 如果其大小在fastbin范围, 则进如fastbin分配流程
- 计算size在fastbin中对应的索引值
- 如果fastbin中该索引值内有chunk,则进入chunk获取流程,反之进如smallbin判断
- 在获取流程中,直接进行单链表删除操作,链表头写入选中chunk的下一个地址

(控制这个fd,可日).(两种不同size的fastbin 进行的覆写topchunk指针的操作,关键在与劫持fd,然后在mainarena中写入对应的值.)

- 判断分配出的chunk的索引是否符合当初计算的索引 (防止分配出其他大小的chunk)
- 在有tcache时,如果满足以下条件便会将fastbin中该索引下的chunk转移到tcache中:
 - 。 fastbin该size的索引下还有chunk
 - 。 tcache该索引的bin未满
- 将取出chunk data段的指针返回给用户

smallbin

双链表 FIFO

fd指向下一个, bk指向前一个

最先分配的是bk链的第一个(即fd链的最后一个)

small bins 中每个 chunk 的大小与其所在的 bin 的 index 的关系为: chunk_size = 2 * SIZE_SZ *index, 具体如下

下标	SIZE_SZ=4 (32 位)	SIZE_SZ=8 (64 位)
2	16	32
х	2*4*x	2*8*x
63	504	1008

```
if (in_smallbin_range (nb))
   idx = smallbin_index (nb);
    bin = bin_at (av, idx);
    if ((victim = last (bin)) != bin)
    if (__glibc_unlikely (bck->fd != victim))
      malloc_printerr ("malloc(): smallbin double linked list corrupted");
        set_inuse_bit_at_offset (victim, nb);
        bin->bk = bck;
        if (av != &main_arena)
```

```
check_malloced_chunk (av, victim, nb);
#if USE_TCACHE
      size_t tc_idx = csize2tidx (nb);
      if (tcache && tc_idx < mp_.tcache_bins)</pre>
          mchunkptr tc_victim;
          while (tcache->counts[tc_idx] < mp_.tcache_count</pre>
             && (tc_victim = last (bin)) != bin)
          if (tc_victim != 0)
              set_inuse_bit_at_offset (tc_victim, nb);
              if (av != &main_arena)
            set_non_main_arena (tc_victim);
              bin->bk = bck;
              tcache_put (tc_victim, tc_idx);
#endif
          void *p = chunk2mem (victim);
          alloc_perturb (p, bytes);
```

- smallbin_index

计算smallbin_index对应的索引这里的 SMALLBIN_WIDTH 在64位下为16

这里不用 减2 的原因是 smallbin 是从2开始索引的

```
#define smallbin_index(sz) \
((SMALLBIN_WIDTH == 16 ? (((unsigned) (sz)) >> 4) : (((unsigned) (sz)) >> 3))\
+ SMALLBIN_CORRECTION)
```

- bin_at

这个似乎和整个ptmalloc的三大结构体相关,是直接从结构体的bin中取chunk,稍后再补充

```
/* addressing -- note that bin_at(0) does not exist */
// #define bin_at(m, i) \
// (mbinptr) (((char *) &((m)->bins[((i) - 1) * 2])) \
// - offsetof (struct malloc_chunk, fd))
```

- first & last

取 bin中 fd 和 bk 的宏,和chunk中的fd和bk并不一样

```
1 #define first(b) ((b)->fd)
2 #define last(b) ((b)->bk)
```

- 流程总结

- 接下来是smallbins,同样判断是否在smallbin的范围,如果在的话,根据下标寻找双向链表头指针,如果存在则返回
- 将其余同样大小的smallbin归入tcache,然后返回chunk指针
- 这里有一个双链表的检查,之后在smallbin部分细说

Large bin

双链表 fifo

fd指向下一个, bk指向前一个

最先分配的是bk链的第一个(即fd链的最后一个)

- 前面的都不符合的时候,到了这里,如果存在fastbin的话,合并所有的相邻fastbin,归入unsorted bin中
- 注意malloc_consolidate触发是在第一次初始化fastbin的时候和申请largebin的时候

```
If this is a large request, consolidate fastbins before continuing.

While it might look excessive to kill all fastbins before
even seeing if there is space available, this avoids
fragmentation problems normally associated with fastbins.

Also, in practice, programs tend to have runs of either small or
large requests, but less often mixtures, so consolidation is not
invoked all that often in most programs. And the programs that
it is called frequently in otherwise tend to fragment.

*/

else

delse

4

If this is a large request, consolidate fastbins before continuing.

While it might look excessive to kill all fastbins before continuing.

Fragmentation problems normally associated with fastbins to avoid the second of either small or
large requests, but less often mixtures, so consolidation is not
invoked all that often in most programs. And the programs that
it is called frequently in otherwise tend to fragment.
```

```
idx = largebin_index (nb);
if (atomic_load_relaxed (&av->have_fastchunks))
malloc_consolidate (av);
}
```

malloc_cinsolidate

堆块合并

```
static void malloc_consolidate(mstate av)
 mchunkptr
                 nextp;
                 unsorted_bin;
 mchunkptr
                 first_unsorted;
 mchunkptr
 INTERNAL_SIZE_T size;
 mchunkptr
                 fwd;
 atomic_store_relaxed (&av->have_fastchunks, false);
 unsorted_bin = unsorted_chunks(av);
 maxfb = &fastbin (av, NFASTBINS - 1);
 fb = &fastbin (av, 0);
   p = atomic_exchange_acq (fb, NULL);
```

```
do {
  unsigned int idx = fastbin_index (chunksize (p));
  if ((&fastbin (av, idx)) != fb)
   malloc_printerr ("malloc_consolidate(): invalid chunk size");
check_inuse_chunk(av, p);
nextp = p->fd;
size = chunksize (p);
nextchunk = chunk_at_offset(p, size);
nextsize = chunksize(nextchunk);
if (!prev_inuse(p)) {
 prevsize = prev_size (p);
 size += prevsize;
  p = chunk_at_offset(p, -((long) prevsize));
 unlink(av, p, bck, fwd);
// 接着就是判断当前的chunk (或者是合并完之后的chunk) 是否和top chunk相邻。
if (nextchunk != av->top) {
 nextinuse = inuse_bit_at_offset(nextchunk, nextsize);
  if (!nextinuse) {
   unlink(av, nextchunk, bck, fwd);
  } else
   clear_inuse_bit_at_offset(nextchunk, 0);
  first_unsorted = unsorted_bin->fd;
  unsorted_bin->fd = p;
  first_unsorted->bk = p;
  if (!in_smallbin_range (size)) {
   p->fd_nextsize = NULL;
   p->bk_nextsize = NULL;
  set_head(p, size | PREV_INUSE);
  p->bk = unsorted_bin;
```

```
88     p->fd = first_unsorted;
89     set_foot(p, size);
90     }
91
92     else {
93         size += nextsize;
94         set_head(p, size | PREV_INUSE);
95         av->top = p;
96     }
97
98     } while ( (p = nextp) != 0);
99
100     }
101     } while (fb++ != maxfb);
102 }
```

- 当请求大小大于smallbin时,会先根据size获得largebin索引,接着如果程序存在fastbin的话会合并 fastbin中的chunk并放入usbin中,具体流程为
 - 。 循环遍历每个bin中的每个chunk
 - 。 向上合并,查看物理相邻上一个chunk是否空闲,空闲则合并并用ulink删除该chunk
 - 。 判断当前chunk与topchunk是否相邻,相邻则合并
 - 。 向下合并,查看物理相邻下一个chunk是否空闲,若空闲则继续合并
 - 若下一个chunk不为空闲,则将其pre_in_use置0,表示当前chunk已空闲,并将当前chunk放入usbin中
 - 并设置当前chunk的prev_inuse为1,下一个chunk的prev_size为当前的size。

- unlink

```
#define unlink(AV, P, BK, FD) {

// 由于 P 已经在双向链表中,所以有两个地方记录其大小,所以检查一下其大小是否一致。

if (__builtin_expect (chunksize(P) != prev_size (next_chunk(P)), 0))

malloc_printerr ("corrupted size vs. prev_size");

FD = P->fd;

BK = P->bk;

// 防止攻击者简单篡改空闲的 chunk 的 fd 与 bk 来实现任意写的效果。

if (__builtin_expect (FD->bk != P || BK->fd != P, 0))

malloc_printerr (check_action, "corrupted double-linked list", P, AV);

else {

FD->bk = BK;
```

```
if (!in_smallbin_range (chunksize_nomask (P))
    && __builtin_expect (P->fd_nextsize != NULL, 0)) {
        || __builtin_expect (P->bk_nextsize->fd_nextsize != P, 0))
     malloc_printerr (check_action,
                       "corrupted double-linked list (not small)",
                       P, AV);
    if (FD->fd_nextsize == NULL) {
        if (P->fd_nextsize == P)
          FD->fd_nextsize = FD->bk_nextsize = FD;
            FD->fd_nextsize = P->fd_nextsize;
            P->fd_nextsize->bk_nextsize = FD;
            P->bk_nextsize->fd_nextsize = FD;
        P->bk_nextsize->fd_nextsize = P->fd_nextsize;
```

```
43 }

44 }

45 }

46 }

47
```

unsorted bin

usbin也是双链表索引

fd的末尾即 bk的开头为第一个要分配的

```
#if USE_TCACHE
  size_t tc_idx = csize2tidx (nb);
  if (tcache && tc_idx < mp_.tcache_bins)</pre>
  tcache_unsorted_count = 0;
#endif
  for (;; )
      while ((victim = unsorted_chunks (av)->bk) != unsorted_chunks (av))
          // 如果对齐后的chunk size小于最小size, 大于最大size, 则报错
          if (__builtin_expect (chunksize_nomask (victim) <= 2 * SIZE_SZ, 0)</pre>
              || __builtin_expect (chunksize_nomask (victim)
                   > av->system_mem, 0))
           malloc_printerr ("malloc(): memory corruption");
          size = chunksize (victim);
```

```
if (in_smallbin_range (nb) &&
             bck == unsorted_chunks (av) &&
              victim == av->last_remainder &&
              (unsigned long) (size) > (unsigned long) (nb + MINSIZE))
              remainder = chunk_at_offset (victim, nb);
              av->last_remainder = remainder;
              unsorted_chunks (av)->bk = unsorted_chunks (av)->fd =
remainder;
              remainder->bk = remainder->fd = unsorted_chunks (av);
              if (!in_smallbin_range (remainder_size))
                  remainder->fd_nextsize = NULL;
                        (av != &main_arena ? NON_MAIN_ARENA : 0));
              set_head (remainder, remainder_size | PREV_INUSE);
              set_foot (remainder, remainder_size);
             check_malloced_chunk (av, victim, nb);
              void *p = chunk2mem (victim);
              alloc_perturb (p, bytes);
              return p;
         unsorted_chunks (av)->bk = bck;
         bck->fd = unsorted_chunks (av);
              set_inuse_bit_at_offset (victim, size);
              if (av != &main_arena)
```

```
set_non_main_arena (victim);
              // 如果存在tcache且对应bin未满,则将chunk放入tcache中
#if USE_TCACHE
         if (tcache_nb
         && tcache->counts[tc_idx] < mp_.tcache_count)
         tcache_put (victim, tc_idx);
#endif
             check_malloced_chunk (av, victim, nb);
             void *p = chunk2mem (victim);
             alloc_perturb (p, bytes);
#if USE_TCACHE
#endif
         if (in_smallbin_range (size))
             victim_index = smallbin_index (size);
             bck = bin_at (av, victim_index);
             victim_index = largebin_index (size);
             bck = bin_at (av, victim_index);
              if (fwd != bck)
                  size |= PREV_INUSE;
```

```
assert (chunk_main_arena (bck->bk));
                  if ((unsigned long) (size)
              < (unsigned long) chunksize_nomask (bck->bk))
                      fwd = bck;
                      victim->fd_nextsize = fwd->fd;
                      victim->bk_nextsize = fwd->fd->bk_nextsize;
                      fwd->fd->bk_nextsize = victim->bk_nextsize-
>fd_nextsize = victim;
                      // 当前要插入的 victim 的大小大于最小的 chunk
                      assert (chunk_main_arena (fwd));
                      while ((unsigned long) size < chunksize_nomask (fwd))</pre>
                          fwd = fwd->fd_nextsize;
              assert (chunk_main_arena (fwd));
                      if ((unsigned long) size
              == (unsigned long) chunksize_nomask (fwd))
                          victim->fd_nextsize = fwd;
                          victim->bk_nextsize = fwd->bk_nextsize;
                          fwd->bk_nextsize = victim;
                          victim->bk_nextsize->fd_nextsize = victim;
                      bck = fwd->bk;
              else
```

```
victim->fd_nextsize = victim->bk_nextsize = victim;
         mark_bin (av, victim_index);
         bck->fd = victim;
#if USE_TCACHE
     ++tcache_unsorted_count;
     && mp_.tcache_unsorted_limit > 0
     && tcache_unsorted_count > mp_.tcache_unsorted_limit)
     return tcache_get (tc_idx);
#endif
#define MAX_ITERS
                    10000
         if (++iters >= MAX_ITERS)
            break;
```

- 流程总结

如果程序执行到这里,说明和size大小一致的fastbin及smallbin中都没有满足要求的chunk 因此需要一个大循环来检索usbin、largebin并重新分配chunk

- 按照FIFO的规则循环取usbin中的chunk, 并获取大小
- 如果size位于smallbin范围内, usbin中有且只有一个chunk, 且该chunk大小大于size, 则
 - 。 切割该chunk, 返回给user
 - 。 切剩下的chunk放回usbin中
- 如果usbin中chunk大小恰好等于size
 - 。 如果存在tcache且对应bin未满,则将chunk放入tcache中
 - 。 反之直接将chunk返回给用户
- 此时已经可以确定选中chunk大小小于申请的size,则
 - 。 如果选中chunk属于smallbin范围,放入smallbin
 - 。 反之放入largebin

Large chunk

如果请求的 chunk 在 large chunk 范围内,就在对应的 bin 中从小到大进行扫描,找到第一个合适的。

```
#if USE_TCACHE
      return tcache_get (tc_idx);
#endif
      if (!in_smallbin_range (nb))
          bin = bin_at (av, idx);
         if ((victim = first (bin)) != bin
          && (unsigned long) chunksize_nomask (victim)
            >= (unsigned long) (nb))
              while (((unsigned long) (size = chunksize (victim)) <</pre>
                      (unsigned long) (nb)))
              if (victim != last (bin)
          && chunksize_nomask (victim)
            == chunksize_nomask (victim->fd))
```

```
if (remainder_size < MINSIZE)</pre>
        set_inuse_bit_at_offset (victim, size);
        if (av != &main_arena)
  set_non_main_arena (victim);
        remainder = chunk_at_offset (victim, nb);
        bck = unsorted_chunks (av);
if (__glibc_unlikely (fwd->bk != bck))
  malloc_printerr ("malloc(): corrupted unsorted chunks");
        remainder->bk = bck;
        remainder->fd = fwd;
        bck->fd = remainder;
        fwd->bk = remainder;
        if (!in_smallbin_range (remainder_size))
            remainder->fd_nextsize = NULL;
        set_head (victim, nb | PREV_INUSE |
                  (av != &main_arena ? NON_MAIN_ARENA : 0));
        set_head (remainder, remainder_size | PREV_INUSE);
        set_foot (remainder, remainder_size);
    check_malloced_chunk (av, victim, nb);
    void *p = chunk2mem (victim);
    alloc_perturb (p, bytes);
```

- 流程总结

该流程为在largebin中检索符合申请要求的chunk

- 如果请求大小不在smallbin范围内,根据之前计算的largebin索引获取对应的largebin
- 如果对应bin不为空且最大chunk大小大于申请size则:
 - 依据 bk_nextsize 反向搜索chunk(由小到大), 直到找到不小于申请大小的chunk
 - 如果该chunk不位于bin末尾,且其后面还有同样大小的chunk,则取后面的chunk(为了避免 修改nextsize)
 - 反之直接取该chunk
 - 。 对该chunk进行切割:
 - 如果剩下的chunk小于最小chunk大小,则将原chunk全部返回
 - 如果剩下chunk大小大于最小chunk大小,则把切剩下的放入usbin中
 - 返回chunk指针给用户

• 寻找较大 chunk

如果走到了这里,那说明对于用户所需的 chunk,不能直接从其对应的合适的 bin 中获取 chunk,所以我们需要来查找比当前 bin 更大的 fast bin , small bin 或者 large bin。

```
if (++block >= BINMAPSIZE) /* out of bins */
          goto use_top;
    while ((map = av->binmap[block]) == 0);
    bin = bin_at (av, (block << BINMAPSHIFT));</pre>
  while ((bit & map) == 0) {
      bin = next_bin(bin);
      assert(bit != 0);
victim = last (bin);
if (victim == bin)
    av->binmap[block] = map &= ~bit; /* Write through */
   bin = next_bin (bin);
    size = chunksize (victim);
    assert ((unsigned long) (size) >= (unsigned long) (nb));
    unlink (av, victim, bck, fwd);
```

```
if (remainder_size < MINSIZE)</pre>
        set_inuse_bit_at_offset (victim, size);
  set_non_main_arena (victim);
        remainder = chunk_at_offset (victim, nb);
        bck = unsorted_chunks (av);
if (__glibc_unlikely (fwd->bk != bck))
  malloc_printerr ("malloc(): corrupted unsorted chunks 2");
        remainder->bk = bck;
        fwd->bk = remainder;
        if (in_smallbin_range (nb))
        if (!in_smallbin_range (remainder_size))
            remainder->fd_nextsize = NULL;
        set_head (victim, nb | PREV_INUSE |
                  (av != &main_arena ? NON_MAIN_ARENA : 0));
        set_foot (remainder, remainder_size);
    check_malloced_chunk (av, victim, nb);
    void *p = chunk2mem (victim);
    alloc_perturb (p, bytes);
```

Top chunk

如果所有的 bin 中的 chunk 都没有办法直接满足要求(即不合并),或者说都没有空闲的 chunk。那么我们就只能使用 top chunk 了。

```
victim = av->top;
size = chunksize (victim);
if ((unsigned long) (size) >= (unsigned long) (nb + MINSIZE))
    remainder = chunk_at_offset (victim, nb);
    av->top = remainder;
    set_head (victim, nb | PREV_INUSE |
              (av != &main_arena ? NON_MAIN_ARENA : 0));
    set_head (remainder, remainder_size | PREV_INUSE);
    check_malloced_chunk (av, victim, nb);
   void *p = chunk2mem (victim);
   alloc_perturb (p, bytes);
    return p;
else if (atomic_load_relaxed (&av->have_fastchunks))
   malloc_consolidate (av);
    // 等待下次再看看是否可以
```

```
      46
      if (in_smallbin_range (nb))

      47
      idx = smallbin_index (nb);

      48
      else

      49
      idx = largebin_index (nb);

      50
      }

      51
      /*

      52
      /*

      53
      Otherwise, relay to handle system-dependent cases

      54
      */

      55
      // 如果堆内存不够, 我们就需要使用 sysmalloc 来申请内存了。

      66
      else

      57
      {

      58
      void *p = sysmalloc (nb, av);

      59
      if (p != NULL)

      60
      alloc_perturb (p, bytes);

      61
      return p;

      62
      }

      63
      }

      64
      }
```

- 流程总结

- 获取topchunk指针,并计算大小
- topchunk大小是否大于size+MINISIZE
 - 。 大于的话,则进行分割,将chunk返回给用户
 - 。 反之判断是否存在fastchun
 - 如果存在则进行一次堆块合并,之后看看能不能那个切割
 - 如果不存在fastchunk,则表示堆内存不足,需要通过top chunk分割

• 流程总结

这里所说的用户申请的 size 包含 chunk 头部。

- 1. 检查是否设置了 malloc_hook ,若设置了则跳转进入 malloc_hook (第一次调用 malloc 时设置了 malloc_hook 来实现初始化操作),若未设置则获取当前的分配区,进入 int_malloc 函数。
 - 1. 如果当前的分配区为空,则调用<u>sysmalloc</u>分配空间,返回指向新<mark>chunk</mark>的指针,否则进入下一步。
 - 2. 若用户申请的大小符合 fastbin 大小范围,若相应大小的链表不为空则返回链表头部的 chunk ,否则进入下一步。
 - 3. 如果用户申请的大小符合 small bin 的范围,则在相应大小的链表中寻找 chunk ,若 small bin 未初始化,则进入第 4 步,否则验证链表是否为空,若不为空将链表尾部的 chunk 分配给用户,否则进入第 5 步。
 - 4. 调用 malloc_consolidate 函数将 fastbin 进行合并插入到 unsorted bin 链表中 (通过 get_max_fast 若堆未初始化则初始化堆)。

- 5.用户申请的大小符合 large bin 或 small bin 链表为空,开始处理 unsorted bin 链表中的 chunk。在 unsorted bin 链表中查找符合大小的 chunk,若用户申请的大小为 small bin, unsorted bin 中只有一块 chunk 并指向 last_remainder,且 chunk size 的大小大于 size+MINSIZE (保证拆分之后的 remainder 能组成一个 chunk),则对当前的 chunk 进行拆分,更新分配区中的 last_remainder。否则进入下一步。
- 6. 将当前的 unsorted bin 中的 chunk 取下,若其 size 恰好为用户申请的 size ,则将 chunk 返回给用户。否则进入下一步
- 7. 获取当前 chunk size 所对应的 bins 数组中的头指针。(large bin 需要保证从大到小的 顺序,因此需要遍历)将其插入到对应的链表中。如果处理的 chunk 的数量大于 MAX_ITERS 则不在处理。进入下一步。
- 8. 如果用户申请的空间的大小符合 large bin 的范围或者对应的 small bin 链表为空且 unsorted bin 链表中没有符合大小的 chunk ,则在对应的 large bin 链表中查找符合条件的 chunk (即其大小要大于用户申请的 size)。若找到相应的 chunk 则对 chunk 进行 拆分,返回符合要求的 chunk (无法拆分时整块返回)。否则进入下一步。
- 9. 根据 binmap 找到表示更大 size 的 large bin 链表,若其中存在空闲的 chunk ,则将 chunk 拆分之后返回符合要求的部分,并更新 last_remainder 。否则进入下一步。
- 10. 若 top chunk 的大小大于用户申请的空间的大小,则将 top chunk 拆分,返回符合用户要求的 chunk ,并更新 last_remainder ,否则进入下一步。
- 11. 若 fast bin 不为空(其他线程可能释放 chunk),则调用 malloc_consolidate 合并 fastbin ,返回第 5 步继续执行。否则进入下一步。
- 12. 调用 sysmalloc 分配空间,返回指向新 chunk 的指针。
- 2. 若 <u>_int_malloc</u> 函数返回的 <u>chunk</u> 指针为空,且当前分配区指针不为空,则再次尝试 <u>_int_malloc</u>
- 3. 对 chunk 指针进行检查,主要检查 chunk 是否为 mmap ,且位于当前的分配区内。

__libc_free

free(void* p) 释放 p 指向的 chunk 指针,如果 p 是空值,则没有任何的效果。如果 p 已经被释放,那么将会触发未定义的行为。默认释放大容量内存的时候将直接交还给 system ,从而减少系统占用的空间。

```
void
libc_free (void *mem)

{
    mstate ar_ptr;
    mchunkptr p;
    /* chunk corresponding to mem */

void (*hook) (void *, const void *)
    = atomic_forced_read (__free_hook);
    if (__builtin_expect (hook != NULL, 0))

{
        (*hook)(mem, RETURN_ADDRESS (0));
}
```

```
return;
p = mem2chunk (mem);
if (chunk_is_mmapped (p))
   if (!mp_.no_dyn_threshold
        && chunksize_nomask (p) > mp_.mmap_threshold
        && chunksize_nomask (p) <= DEFAULT_MMAP_THRESHOLD_MAX
   && !DUMPED_MAIN_ARENA_CHUNK (p))
        mp_.mmap_threshold = chunksize (p);
        LIBC_PROBE (memory_mallopt_free_dyn_thresholds, 2,
                    mp_.mmap_threshold, mp_.trim_threshold);
   munmap_chunk (p);
MAYBE_INIT_TCACHE ();
ar_ptr = arena_for_chunk (p);
_int_free (ar_ptr, p, 0);
```

程序首先判断 free_hook 是否被设置,如果被设置,则执行 free_hook 。如果未被设置,且需要释放的指针不为空值,则判断指针指向的 chunk 是否是 mmap 的。

如果 chunk 是由 mmap 分配的,则首先更新 mmap 分配和收缩阈值,然后调用 munmap_chunk 函数释放 chunk 。否则调用 _int_free 函数释放 chunk 。

_int_free

```
1 static void
2 _int_free (mstate av, mchunkptr p, int have_lock)
3 {
4   INTERNAL_SIZE_T size;    /* its size */
5   mfastbinptr *fb;    /* associated fastbin */
6   mchunkptr nextchunk;    /* next contiguous chunk */
```

```
INTERNAL_SIZE_T nextsize;
  mchunkptr bck;
  size = chunksize (p);
  if (__builtin_expect ((uintptr_t) p > (uintptr_t) -size, 0)
      || __builtin_expect (misaligned_chunk (p), 0))
   malloc_printerr ("free(): invalid pointer");
  if (__glibc_unlikely (size < MINSIZE || !aligned_OK (size)))</pre>
   malloc_printerr ("free(): invalid size");
 check_inuse_chunk(av, p);
#if USE_TCACHE
    size_t tc_idx = csize2tidx (size);
    if (tcache
    && tc_idx < mp_.tcache_bins
    && tcache->counts[tc_idx] < mp_.tcache_count)
    tcache_put (p, tc_idx);
    return;
#endif
```

判断待释放chunk size和指针的合法性

如果开启tcache且对应bin未满的话,将chunk放入bin中

fastbin

如果大小属于fastbin, 且通过检查后

连入fastbin中

```
1 /*
2   If eligible, place chunk on a fastbin so it can be found
3   and used quickly in malloc.
4   */
```

```
if ((unsigned long)(size) <= (unsigned long)(get_max_fast ())</pre>
#if TRIM_FASTBINS
     && (chunk_at_offset(p, size) != av->top)
#endif
    if (__builtin_expect (chunksize_nomask (chunk_at_offset (p, size))
              <= 2 * SIZE_SZ, 0)
    || __builtin_expect (chunksize (chunk_at_offset (p, size))
                 >= av->system_mem, 0))
    bool fail = true;
    if (!have_lock)
       __libc_lock_lock (av->mutex);
       fail = (chunksize_nomask (chunk_at_offset (p, size)) <= 2 * SIZE_SZ</pre>
            || chunksize (chunk_at_offset (p, size)) >= av->system_mem);
        __libc_lock_unlock (av->mutex);
    if (fail)
     malloc_printerr ("free(): invalid next size (fast)");
    free_perturb (chunk2mem(p), size - 2 * SIZE_SZ);
    atomic_store_relaxed (&av->have_fastchunks, true);
   unsigned int idx = fastbin_index(size);
    fb = &fastbin (av, idx);
      // 使用原子操作将P插入到链表中
   mchunkptr old = *fb, old2;
    if (SINGLE_THREAD_P)
    if (__builtin_expect (old == p, 0))
     malloc_printerr ("double free or corruption (fasttop)");
```

```
#fb = p;

#fb = p;

#fb = p;

#fb = do

#
```

- 合并非mmap的空闲chunk

只有不是 fast bin 的情况下才会触发 unlink

首先我们先说一下为什么会合并 chunk,这是为了避免 heap 中有太多零零碎碎的内存块,合并之后可以 用来应对更大的内存块请求。合并的主要顺序为

- 先考虑物理低地址空闲块
- 后考虑物理高地址空闲块

合并后的 chunk 指向合并的 chunk 的低地址。

```
else if (!chunk_is_mmapped(p)) {

/* If we're single-threaded, don't lock the arena. */

if (SINGLE_THREAD_P)

have_lock = true;

if (!have_lock)

__libc_lock_lock (av->mutex);

nextchunk = chunk_at_offset(p, size);

/* Lightweight tests: check whether the block is already the

top block. */

// 当前chunk不能是top chunk

if (__glibc_unlikely (p == av->top))

malloc_printerr ("double free or corruption (top)");
```

```
if (__builtin_expect (contiguous (av)
          && (char *) nextchunk
          >= ((char *) av->top + chunksize(av->top)), 0))
malloc_printerr ("double free or corruption (out)");
if (__glibc_unlikely (!prev_inuse(nextchunk)))
  malloc_printerr ("double free or corruption (!prev)");
nextsize = chunksize(nextchunk);
if (__builtin_expect (chunksize_nomask (nextchunk) <= 2 * SIZE_SZ, 0)</pre>
|| __builtin_expect (nextsize >= av->system_mem, 0))
  malloc_printerr ("free(): invalid next size (normal)");
free_perturb (chunk2mem(p), size - 2 * SIZE_SZ);
if (!prev_inuse(p)) {
  prevsize = prev_size (p);
  p = chunk_at_offset(p, -((long) prevsize));
  unlink(av, p, bck, fwd);
if (nextchunk != av->top) {
  nextinuse = inuse_bit_at_offset(nextchunk, nextsize);
  if (!nextinuse) {
unlink(av, nextchunk, bck, fwd);
  } else
clear_inuse_bit_at_offset(nextchunk, 0);
  bck = unsorted_chunks(av);
  if (__glibc_unlikely (fwd->bk != bck))
malloc_printerr ("free(): corrupted unsorted chunks");
```

```
if (!in_smallbin_range(size))
     p->fd_nextsize = NULL;
     set_head(p, size | PREV_INUSE);
     set_foot(p, size);
     check_free_chunk(av, p);
    else {
     set_head(p, size | PREV_INUSE);
     check_chunk(av, p);
    if ((unsigned long)(size) >= FASTBIN_CONSOLIDATION_THRESHOLD) {
      if (atomic_load_relaxed (&av->have_fastchunks))
   malloc_consolidate(av);
      if (av == &main_arena) {
#ifndef MORECORE_CANNOT_TRIM
    if ((unsigned long)(chunksize(av->top)) >=
        (unsigned long)(mp_.trim_threshold))
      systrim(mp_.top_pad, av);
```

总结

- 1. 首先检查 free_hook , 如果已经设置,则跳转到 free_hook 处,否则进入第二步
- 2. 如果 **chunk** 是通过 **mmap** 分配的,则调用 **munmap** 函数释放 **chunk** ,否则调用 **_int_free** 函数 (这部分只分析 **_int_free** 函数,munmap在这里
 - 1. 对传入的指针和其指向的 chunk size 进行合法性验证,判断传入的 chunk 为 inuse
 - 2.若 chunk size 的大小满足 fast bin 的大小范围,则在经过指针和 size 的合法性验证之后将 chunk 插入到 fast bin 链表中。若 chunk 不是由 mmap 分配的,则进入下一步,否则进入第 5 步
 - 3. 此时 chunk size 的大小超过 fast bin 的规定范围,将 chunk 与物理相邻的前一个 chunk 进行前向合并,与物理相邻的后一个 chunk (包含 top chunk)进行后向合并。合并 后的 chunk 插入到 unsorted bin 链表中。进入下一步
 - 4. 判断释放的 chunk size 的大小,超过阈值之后收缩内存。
 - 5. chunk 是通过 mmap 分配的,调用 munmap 释放 chunk 。

calloc

calloc 与 malloc 的区别是 calloc 在分配后会自动进行清空,这对于某些信息泄露漏洞的利用来说是致命的

```
1 calloc(0x20);
2 //等同于
3 ptr=malloc(0x20);
4 memset(ptr,0,0x20);
```

realloc 函数可以身兼 malloc 和 free 两个函数的功能。 此外realloc函数是存在realloc_hook的 realloc 的操作并不是像字面意义上那么简单,其内部会根据不同的情况进行不同操作

- 首先判断 realloc_hook 是否设置,如果设置则跳转到 realloc_hook 位置,否则进入下一步
- 当 realloc(ptr,size) 的 size 不等于 ptr 的 size 时
 - 如果申请 size > 原来 size
 - 如果 chunk 与 top chunk 相邻,直接扩展这个 chunk 到新 size 大小
 - 如果 chunk 与 top chunk 不相邻,相当于 free(ptr),malloc(new_size)
 - 如果申请 size < 原来 size
 - 如果相差不足以容得下一个最小 chunk(64 位下 32 个字节, 32 位下 16 个字节),则保持不变
 - 如果相差可以容得下一个最小 chunk,则切割原 chunk 为两部分,free 掉后一部分
- 当 realloc(ptr,size)的 size等于0时,相当于 free(ptr)
- 当 realloc(ptr,size) 的 size 等于 ptr 的 size,不进行任何操作

Linux x64 内存布局

Kernel space

内核空间

Undefined Region

未定义

Stack

栈 向低地址空间生长

• Memory Mapping Region

内存映射段,可以将文件内容直接映射到内存,提高io效率

Heap

堆 向高地址方向生长

与栈一样,堆用于运行时内存分配;但不同点是,堆用于存储那些生存期与函数调用无关的数据。

- 。 为什么需要堆:
 - 光有栈,对于面向过程的程序设计还远远不够,因为栈上的数据在函数返回的时候就会被释放掉,所以无法将数据传递至函数外部。而全局变量没有办法动态地产生,只能在编译的时候定义,有很多情况下缺乏表现力,在这种情况下,堆(Heap)是一种唯一的选择。

BSS段 可读可写

主要存储未初始化的全局变量或者初始化为0的全局变量和静态变量的一块内存区域

• Data

数据段

包含静态初始化的数据,所以有初值的全局变量和static变量在data区

Text

Text段 只读

程序代码段