

# MECHANIKA KLASYCZNA

zad 10.2. Wyznaczyć postać siły centralnej powodującej ruch punktu po masie  $m$  po spirali hiperbolicznej

$$r(\varphi) = \frac{a}{\varphi}$$

Znaleźć także zależność  $\varphi = \varphi(t)$ . Wyobraźmy sobie na siłę nie wygląda brzmienie?

Wzór Bineta  $\frac{d^2}{d\varphi^2} \frac{1}{r} + \frac{1}{r} = \frac{-mr^2 F_r(r)}{L^2}$

$$\frac{1}{r} = \frac{\varphi}{a}$$

$$\frac{d}{d\varphi} \left( \frac{1}{r} \right) = \frac{1}{a}$$

$$\frac{d^2}{d\varphi^2} = 0$$

$$\frac{1}{r} \rightarrow \frac{\varphi}{a} = \frac{-mr^2 F_r(r)}{L^2}$$

$$F_r(r) = \frac{L^2 \varphi}{-mr^2 a}$$

$$F_r(r) = -\frac{L^2}{mr^3}$$

$F_r(r)$  nie zależy od  $a$ . W zad 10.1  $a$  musiała być proporcjonalna do  $m/L^2$  (gdzie  $r(\varphi) = a(1 + \cos\varphi)$ ), ale w naszym przypadku siła nie zależy od  $a$ , więc jest ona po prostu niezależna od warunków początkowych.

$$\dot{\varphi} = \frac{L}{mr^2} \quad \left( \begin{array}{l} \text{bo } dt = (mr^2/L) d\varphi \\ \text{z } m(2\dot{\varphi} + r\ddot{\varphi}) = 0 \end{array} \right)$$

$$\dot{\varphi} = \frac{L}{ma^2} \varphi^2$$

$$\frac{\dot{\varphi}}{\varphi^2} = \frac{L}{ma^2}$$

$$-\frac{1}{\varphi} = \frac{L}{ma^2} t + C_1$$

$$\varphi = \frac{-1}{\frac{L}{ma^2} t + C_1} \quad \text{a} \quad \varphi(t) = -\frac{ma^2}{Lt + C}$$



$$\text{Nicht } \varphi(0) = \varphi_0$$

$$\frac{\varphi_0}{-1} = \frac{-ma^2}{c}$$

$$c = \frac{-ma^2}{\varphi_0}$$

$$\varphi(1) = \frac{-ma^2}{L + \frac{-ma^2}{\varphi_0}} = \frac{-\varphi_0 ma^2}{L + \varphi_0 - ma^2}$$

Zat 10.3