
Magic Rescue

Relatório



Guilherme Santana, 60182
Filipe Leão, 60191

Resolução do Problema

$$V(b, i) = \begin{cases} E(b, i), & b = e \\ M(b, i), & b = 3 \vee t \vee d \\ I(b, i), & b = h \vee p \vee c \end{cases}$$

Onde E, M e I, representam as funções auxiliares Empty, Monster e Item, respetivamente.

$$E(b, i) = \begin{cases} 1 + V(b + 1, \emptyset), & b = e \wedge i = \emptyset \\ \min(2 + V(b + 1, \emptyset), 3 + V(b + 1, h)), & b = e \wedge i = h \\ \min(2 + V(b + 1, \emptyset), 3 + V(b + 1, p)), & b = e \wedge i = p \\ \min(2 + V(b + 1, \emptyset), 3 + V(b + 1, c)), & b = e \wedge i = c \end{cases}$$

```
private void resolveEmpty(int[] array){
    int[] temp = array.clone();
    for (int row = 0; row < TABLE_DEPTH; row++) {
        switch (row) {
            case E -> array[row] = NO_ITEM_NO_ITEM + temp[row];
            case H -> array[row] = Math.min(NO_ITEM_ITEM + temp[E], ITEM_ITEM + temp[H]);
            case P -> array[row] = Math.min(NO_ITEM_ITEM + temp[E], ITEM_ITEM + temp[P]);
            case C -> array[row] = Math.min(NO_ITEM_ITEM + temp[E], ITEM_ITEM + temp[C]);
        }
    }
}
```

Empty

A função E(b, i) coincide com o método resolveEmpty(), da classe MagicRescue onde irá preencher uma coluna da tabela, com a resolução matemática, consoante o item.

Monster

$$M(b, i) = \begin{cases} Fill3 & b = 3 \\ FillT & b = t \\ FillD & b = d \end{cases}$$

```
private void resolveCreature(int[] array, char pos) {
    switch (pos){
        case T_DOG -> fillTableDog(array);
        case TROLL -> fillTableTroll(array);
        case DRAGON -> fillTableDragon(array);
    }
}
```

$$Fill3(b, i) = \begin{cases} \infty & b = 3 \wedge i = \emptyset \\ 4 + V(b + 1, h) & b = 3 \wedge i = h \\ 5 + V(b + 1, p) & b = 3 \wedge i = p \\ 6 + V(b + 1, d) & b = 3 \wedge i = c \end{cases}$$

```
private void fillTableDog(int[] array) {
    int[] temp = array.clone();
    for(int row = 0; row < TABLE_DEPTH; row++){
        switch (row){
            case E -> array[row] = INTEGER_INFINITY;
            case H -> array[row] = T_DOG_SOM + temp[H];
            case P -> array[row] = TROLL_SOM + temp[P];
            case C -> array[row] = DRAGON_SOM + temp[C];
        }
    }
}
```

$$FillT(b, i) = \begin{cases} \infty & b = t \wedge i = \emptyset \\ 5 + V(b + 1, p) & b = t \wedge i = h \\ 6 + V(b + 1, d) & b = t \wedge i = p \\ 6 + V(b + 1, d) & b = t \wedge i = c \end{cases}$$

```
private void fillTableTroll(int[] array) {
    int[] temp = array.clone();
    for(int row = 0; row < TABLE_DEPTH; row++){
        switch (row){
            case E, H -> array[row] = INTEGER_INFINITY;
            case P -> array[row] = TROLL_SOM + temp[P];
            case C -> array[row] = DRAGON_SOM + temp[C];
        }
    }
}
```

$$FillD(b, i) = \begin{cases} \infty & b = d \wedge i = \emptyset \\ \infty & b = d \wedge i = h \\ \infty & b = d \wedge i = p \\ 6 + V(b + 1, d) & b = d \wedge i = c \end{cases}$$

```
private void fillTableDragon(int[] array) {
    int[] temp = array.clone();
    for (int row = 0; row < TABLE_DEPTH; row++) {
        switch (row) {
            case E, H, P -> array[row] = INTEGER_INFINITY;
            case C -> array[row] = DRAGON_SOM + temp[C];
        }
    }
}
```

A função auxiliar monster é subdividida em três outras funções auxiliares - Fill3, FillT e FillD - que preenche uma coluna, de acordo com a respetiva notação matemática associada ao mostro que estiver em b, consoante o item.

Item

$$I(b, i) = \begin{cases} FillH & b = h \\ FillP & b = p \\ FillC & b = c \end{cases}$$

```
private void resolveIte(int[][] table, int colom, char pos) {
    switch (pos) {
        case HARP -> fillTableHarp(table, colom);
        case POTIOW -> fillTablePotion(table, colom);
        case CLOWN -> fillTableClown(table, colom);
    }
}
```

$$FillH(b, i) = \begin{cases} \min(1 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, h)) & b = h \wedge i = \emptyset \\ \min(2 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, h)) & b = h \wedge i = h \\ \min(2 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, p), 3 + V(b+1, h)) & b = h \wedge i = p \\ \min(2 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, c), 3 + V(b+1, h)) & b = h \wedge i = c \end{cases}$$

$$FillP(b, i) = \begin{cases} \min(1 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, p)) & b = p \wedge i = \emptyset \\ \min(2 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, h), 3 + V(b+1, p)) & b = p \wedge i = h \\ \min(2 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, p)) & b = p \wedge i = p \\ \min(2 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, c), 3 + V(b+1, p)) & b = p \wedge i = c \end{cases}$$

$$FillC(b, i) = \begin{cases} \min(1 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, c)) & b = p \wedge i = \emptyset \\ \min(2 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, h), 3 + V(b+1, c)) & b = p \wedge i = h \\ \min(2 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, p), 3 + V(b+1, c)) & b = p \wedge i = p \\ \min(2 + V(b+1, \emptyset), 3 + V(b+1, c)) & b = p \wedge i = c \end{cases}$$

```
private void fillTableHarp(int[] array) {
    int[] temp = array.clone();
    for(int row = 0; row < TABLE_DEPTH; row++){
        switch (row) {
            case E -> array[row] = Math.min(NO_ITEM, NO_ITEM + temp[E], NO_ITEM_ITEM + temp[E]);
            case H -> array[row] = Math.min(ITEM, NO_ITEM + temp[E], ITEM_ITEM + temp[E]);
            case P -> array[row] = Math.min(ITEM, NO_ITEM + temp[E], Math.min(ITEM_ITEM + temp[P], ITEM_ITEM + temp[H]));
            case C -> array[row] = Math.min(ITEM, NO_ITEM + temp[E], Math.min(ITEM_ITEM + temp[C], ITEM_ITEM + temp[H]));
        }
    }
}
```

```
private void fillTablePotion(int[] array) {
    int[] temp = array.clone();
    for(int row = 0; row < TABLE_DEPTH; row++){
        switch (row) {
            case E -> array[row] = Math.min(NO_ITEM, NO_ITEM + temp[E], NO_ITEM_ITEM + temp[P]);
            case H -> array[row] = Math.min(ITEM, NO_ITEM + temp[E], Math.min(ITEM_ITEM + temp[H], ITEM_ITEM + temp[P]));
            case P -> array[row] = Math.min(ITEM, NO_ITEM + temp[E], ITEM_ITEM + temp[P]);
            case C -> array[row] = Math.min(ITEM, NO_ITEM + temp[E], Math.min(ITEM_ITEM + temp[C], ITEM_ITEM + temp[P]));
        }
    }
}
```

```
private void fillTableClown(int[] array) {
    int[] temp = array.clone();
    for(int row = 0; row < TABLE_DEPTH; row++){
        switch (row) {
            case E -> array[row] = Math.min(NO_ITEM, NO_ITEM + temp[E], NO_ITEM_ITEM + temp[C]);
            case H -> array[row] = Math.min(ITEM, NO_ITEM + temp[E], Math.min(ITEM_ITEM + temp[H], ITEM_ITEM + temp[C]));
            case P -> array[row] = Math.min(ITEM, NO_ITEM + temp[E], Math.min(ITEM_ITEM + temp[P], ITEM_ITEM + temp[C]));
            case C -> array[row] = Math.min(ITEM, NO_ITEM + temp[E], ITEM_ITEM + temp[C]);
        }
    }
}
```

A função auxiliar Item é subdividida em três outras funções auxiliares - FillH, FillP e FillC - que preenche uma coluna, de acordo com a respetiva notação matemática associada ao mostro que estiver em b, consoante o item.

Complexidade Temporal

Na nossa solução, recorreremos ao preenchimento de um vetor com 4 posições, correspondentes ao objeto de entrada, na posição do caminho que se está a resolver.

Nesta medida, a complexidade temporal está apenas dependente do tamanho do caminho, n , e do número de objetos equipáveis (considerando o caso de não ter qualquer objeto equipado como mais um objeto equipável), w , visto que as operações de escrita e leitura de elementos do vetor e comparação entre os mesmos têm complexidades constantes.

Isto é:

$$\Theta(w \cdot n)$$

Podemos então substituir w pelo número de objetos equipáveis referidos no enunciado. Ora:

$$\Theta(4 \cdot n)$$

Por fim, sendo constante, podemos omitir o 4, resultando numa complexidade temporal linear. Ou seja:

$$\Theta(n)$$

Complexidade Espacial

Na nossa implementação, fazemos uso de 2 vetores cujos comprimentos correspondem ao comprimento do caminho a resolver, n , e ao número de objetos equipáveis, w . Assim, temos como complexidade espacial:

$$\Theta(w) + \Theta(n)$$

Mais uma vez, podemos substituir w pelo valor fornecido pelo enunciado, obtendo:

$$\Theta(4) + \Theta(n)$$

Por fim, podemos omitir a complexidade constante resultando numa complexidade espacial total de:

$$\Theta(n)$$

Conclusões

Inicialmente otimizamos uma solução onde era preenchida uma tabela de tamanho $C \times L$ onde C era o tamanho do percurso a percorrer e L era os tipos de itens que podemos carregar, incluindo o vazio. Este preenchimento era feito através de programação dinâmica. Posteriormente, de modo a melhorar a complexidade espacial, passamos a utilizar um *array*, também preenchido através de programação dinâmica, de tamanho L onde L são os tipos de itens que podemos carregar, incluindo o vazio. Deste modo conseguimos reduzir o espaço utilizado na nossa solução em C .

Depois desta alteração não encontramos possíveis melhoramentos