ELECTRÓNICA DE POTENCIA- PARCIAL 4 FACULTAD DE INGENIERÍA ELÉCTRICA UNIVERSIDAD TECNOLÓGICA DE PANAMÁ

Prof. Abdiel Bolaños

Cédula: 9-724-21 Fecha: 2 - 07 - 2012

## I. RESUELVA LOS SIGUIENTES PROBLEMAS

Determine el valor del voltaje DC mínimo requerido para generar un voltaje alterno de 230Vrms/60Hz, si se utiliza un inversor puente completo con modulación appelar. Determine también cual es el valor de la distorsión armónica total en el voltaje de salida.

					1220	
ma				-	30 ptos	
h	0.2	0.4	0.6	0.8		
1	0.122	0.245	0.367	0.490	1.0	
$m_f \pm 2$ $m_f \pm 4$	0.010	0.037	0.080	0.135	0.195	
$2m_f \pm 1$ $2m_f \pm 5$	0.116	0.200	0.227	0.005 0.192 0.008	0.011	
$3m_f \pm 2$ $3m_f \pm 4$	0.027	0.085 0.007	0.124 0.029	0.108 0.064	0.020 0.038 0.096	
$4m_f \pm 1$ $4m_f \pm 5$ $4m_f \pm 7$	0,100	0.096	0.005 0.021	0.064 0.051 0.010	0.042 0.073 0.030	

Armónicos generalizados de  $V_{LL}$  para un inversor trifásico con un valor de  $m_f$  elevado. El valor obtenido obedece a la relación  $(V_{LL})_h/V_d$ .

- 2. Se utiliza una estructura de puente completo para generar un voltaje alterno de la siguiente figura. Los valores señalados pertenecen a la señal cuadrada, la cual tiene una frecuencia de 60Hz. Determine:
  - a. El voltaje DC necesario para generar esta señal
  - b. El valor rms de la fundamental
  - El valor rms y la frecuencia de los primeros 7 armónicos.

El THD(%) de voltaje considerando estos armónicos.

30 ptos

## **BUENA SUERTE**

1/4 - (40) (4) = /24. Valor pico: 140 Voltios Valor RMS: 140 Voltios (Onda ideal de CA senoidal) Onda cuadrada

Figura 2: Voltaje de onda cuadrada de CA

VLL = V3 Vd

VAS

1/1/ =

VAZ

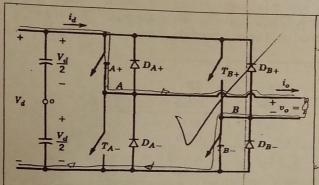
VA9 VAU VALS

VAIT

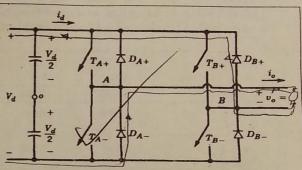
a. Cuántos transistores se necesitan para controlar la velocidad de un motor DC en ambos sentidos y cómo se le llama a este circuito.

b. Qué tipo de control utilizaría para controlar el movimiento de la cabina de un ascensor. Diga además si este control requiere retroalimentación de velocidad. (Inversor, Vector o Servo)

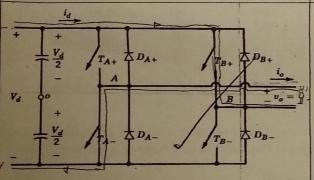
4. Para el siguiente circuito imagine que tiene un carga inductiva (ej. un motor) conectado a la salida (en vo). Dibuje el sentido de la corriente para las condiciones presentadas. 20 ptos



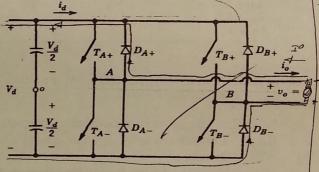
TA+ y TB- cerrados. Corriente inicial en el motor 0A



Todos los transitores abiertos. Corriente incial en el sentido de i<sub>o</sub>.



TA- y TB+ cerrados. Corriente inicial en el motor 0A



Todos los transitores abiertos. Corriente incial en el sentido contrario a io.

$$I_{S} = \left[I_{S1}^{2} + \sum_{h=2}^{\infty} I_{sh}^{2}\right]^{1/2}$$

$$V_{LL-1} = \frac{\sqrt{3}}{2\sqrt{2}} m_a V_d$$

109

$$(\hat{V}_{Ao})_1 = \frac{4}{\pi} \frac{V_d}{2} = 1.273 \frac{V_d}{2}$$
 (para medio puente)

$$\%THD = 100 \times \frac{I_{dis}}{I_{S1}}$$

$$(\hat{V}_{Ao})_h = \frac{(\hat{V}_{Ao})_h}{h}$$

**BUENA SUERTE** 

1. (VAO) = 230 VMS + 1= 60 H7

ma = 1 - minum voltajo DC

VLL = 230 Vim5  $VLL = \frac{\sqrt{3} \text{ Nd}}{2 \sqrt{2}}$   $(230)(2\sqrt{2}) = Vd = 375.99 V$ 

Vdc = 375.59V

(VLL), = (230 Yims

(VLL) m+ ± 2 = (375.59)(0.195) = 73.24 V

(WL) mt + 4 = (375 69) (0.011) = 4.1315 V

(ru) 2m+ + 1 = (375.59) (0.111) = 41.6905 V

(VLL) 2m+ + 3 = (375.59) (0.020) = 7.5118 V

(WL) 3m+ 2 = (375.59) (0.038) = 14.2724V

(VIL) 3 m+ 24 = (375.51) (0.096) = 34.05 66 V

(VL) 4m+ +1 = (375 59) (0.042) = 15.7798V

(VIL) (4nt + 5) = (375 59) (0.073) = 27 4/81 V

(VLL) 4mt ±7 = (37559) (0.030) = 11.2677 V

· N.

20 p

 $Vdis = \sqrt{2(73.24)^2 + 2(4.1315)^2 + 2(41.6405)^2 + 2(7.5118)^2 + 2(14.2724)^2 + 2(34.0544)^2 + 2(15.7746)^2 + 2(11.26.74)^2}$  Vdis = 140.0502 V Vdis = 140.0502 V

 $2.740 - 140.0502 \times 100\% = 60.89\%$ 

b) (YA.) =  $(VA)_1 = \frac{4}{17} \frac{140}{V_2} = 12604$ +3 = 180HZ 42011 c)  $(VA_0)_3 = \frac{126.04}{3} =$ 15= 300 HZ 25 298 V (VAO) = 12609 -A7 = 420H7 18.005 V (VAs) = 12604 7 /tg = 540 H7 14.00 yhv (VA.)9 - 126.04 = f13 = 780 HZ 126.04 = 9.6954 V f15 = 900 H7 176.04 = 9.402 + V (4201)2+(25.208)2+(14.0057)2+(14.0044)2+(1.4545)2+(9.6954)2+(8.4077) 56.7135 N 56.7135 x 100% = 44.9964%. a) se necesitan 4 trapsistario 4 se le clamo pueste H. recter). La costrola la relocidad y un emersor tipo rector using retroatimentación parque vay lezo certado.

2100 1909

## ELECTRÓNICA DE POTENCIA - PARCIAL 4

FACULTAD DE ING. ELÉCTRICA UNIVERSIDAD TECNOLÓGICA DE PANAMÁ

Cédula: 4 - 749 - 2451 Fecha: 4 - 7 - 2011

Nombre: AEdia Finero, 6.

Prof. Abdiel Bolaños

## I. RESUELVA LOS SIGUIENTES PROBLEMAS

Se utiliza una estructura de puente completo para generar un voltaje alterno de la siguiente figura. Los valores señalados pertenecen a la señal cuadrada, la cual tiene una frecuencia de 60Hz. Determine:

a. El voltaje DC necesario para generar esta señal &

b. El valor rms de la fundamental

c. El valor rms y la frecuencia de los primeros 9 armónicos.

d. El THD(%) de voltaje considerando estos armónicos.

25 puntos

Was mar.

Valor pico : 140 Voltios Valor RMS : 140 Voltios

(Onda ideal de CA senoidal)

Figura 2: Voltaje de onda cuadrada de CA

2. Determine el valor del voltaje DC mínimo requerido para generar un voltaje alterno de 460Vrms/60Hz, determine también qual es el valor de la máxima distorsión armónica total en el voltaje de salida. Dibuje el circuito.

25 ptos

. m,			44		
ħ	0.2	0.4	0.6	0.8	(1.0)
1	0.122	0.245	0.387	0.490	0.612
m <sub>f</sub> ± 2 / m <sub>f</sub> ± 4	0.010	0.037	0.080	0.135 0.005	0.195
2m <sub>f</sub> ± 1 2m <sub>f</sub> ± 5	0.116	0.200	0.227	0.192 0.008	0.111
3m, ± 2 3m, ± 4	0.027	0.085 0.007	0.12 <del>4</del> 0.029	0.108 0.064	_0.038 0.096
4m, ± 1 4m, ± 5 T4m, ± 7	0.100	0.096	0.005 0.021	0.064 0.051 0.010	0.042 0.073 -0.030

Armónicos generalizados de  $V_{LL}$  para un inversor trifásico con un valor de  $m_f$  elevado. El valor obtenido obedece a la relación  $(V_{LL})_h/V_d$ .

3. Con relación al control de motores conteste las siguientes preguntas. respuestas no deben ser de más de dos renglones) (sus 25 puntos

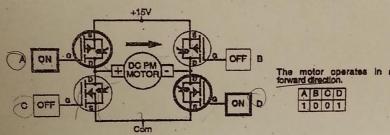
a. Cuáles son las dos regiones en que se divide en rango de control de velocidad de un motor eléctrico.

Por qué en un motor de imanes permanentes no se puede aumentar la velocidad de giro más allá de la velocidad nominal?

c. En la región de potencia constante, por qué en voltaje de armadura no debe

superar el valor nominal.

d. Para el circuito de la figura, luego de apagarse los transistores A y D, que sucede con la corriente que está circulando por el motor? Qué tipo de transistor se debe utilizar para el inversor de un motor trifásico que opera a 460V y por qué.



Se planea instalar un sistema fotovoltaico para la alimentación de las cargas mostradas en la siguiente tabla. El sistema requiere de un mínimo de 5 días de autonomía. Determine:

a. La cantidad de módulos de 75W que deben utilizarse así como su disposición

La especificación del banco de baterías.

c. Cuántas baterías de 2V-220A-h se necesitan y como deben conectarse (no es necesario dibujarlas)

Cargas de CA			Cargas de CC				
Aparato	Consumo	Horas	Vatios-h	Aparato	Consumo	Horas	Vatios-h
Televisor	3.20W	6h 30m	2080	Luces	250	10	2500
	50W	3h	150	Comunic	76W	4h 30m	342.
Radio			500				
Abanico	70W	8h	1986.3				
Refriger	725kW-h	al ano		:		25 pun	itos

BUENA SUERTE

$$(\hat{V}_{Ao})_{l} = \frac{4}{\pi} \frac{V_{d}}{2} = 1.273 \frac{V_{d}}{2} \text{ (para medio puente)} \qquad (\hat{V}_{Ao})_{h} = \frac{(\hat{V}_{Ao})_{h}}{h}$$

$$I_{S} = \left[I_{S1}^{2} + \sum_{h=2}^{\infty} I_{sh}^{2}\right]^{1/2} \qquad \%THD = 100 \times \frac{I_{dis}}{I_{S1}}$$