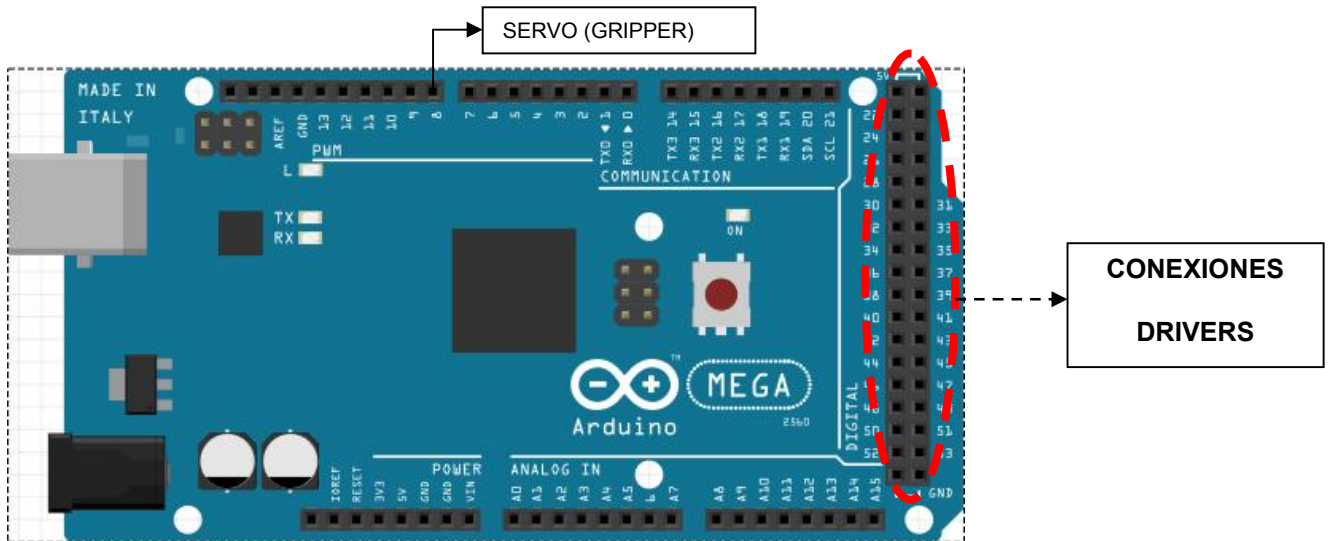
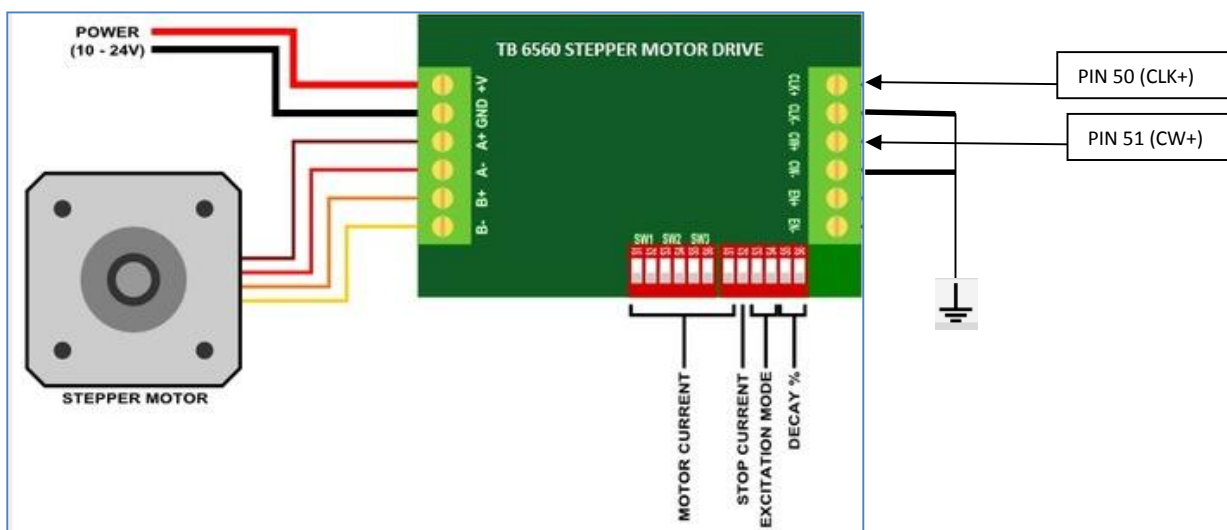


ESQUEMA ELÉCTRICO BRAZO ROBÓTICO MOVEO_SC

PLACA DE CONTROL: ARDUINO MEGA



EJEMPLO DE CONEXIÓN DEL MOTOR NEMA 17HS23 (BASE)

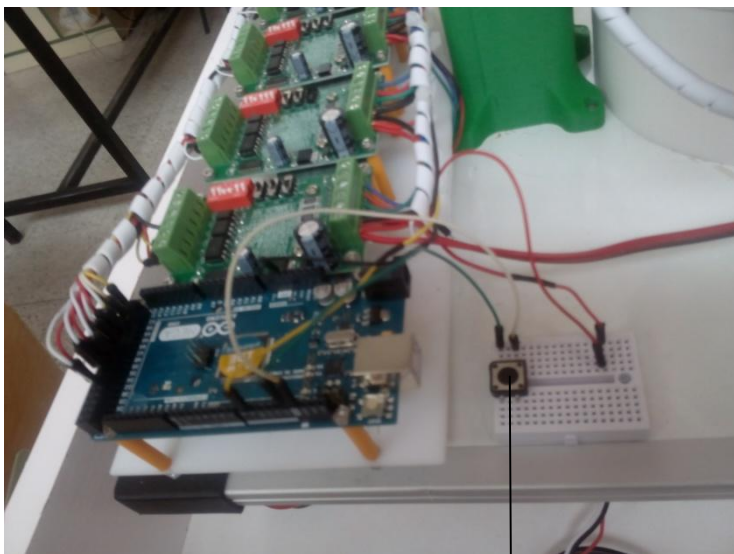
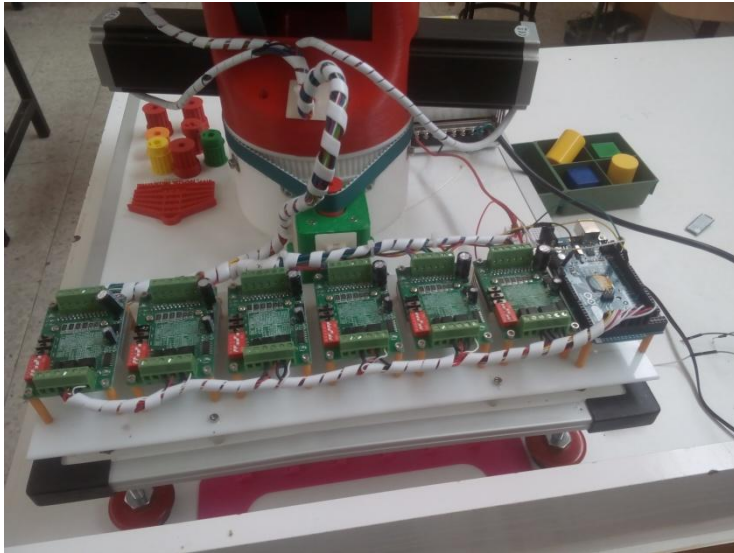


CONEXIONES DEL NEMA STEPPER MOTOR

A → BLACK
A' → GREEN
B → RED
B' → BLUE

ESQUEMA ELÉCTRICO BRAZO ROBÓTICO MOVEO_SC

IMÁGENES DE LA PLACA DE CONTROL Y DE LOS DRIVERS



PULSADOR PARA
ACTIVAR SECUENCIAS