NumpyGraph_1

August 17, 2021

matplotlib et les graphes

1 Importation des modules

matplotlib.pyplot est une collection de fonctions qui nous sont utiles pour effectuer des représentations graphiques en Python.

Ces fonctions ne sont pas accessibles par défaut, il est nécessaire des les importer.

Il existe trois syntaxes pour **importer un module** en Python.

Supposons que l'on souhaite utiliser la fonction \sin du module math pour calculer sin(x) avec x=2.0.

Méthode 1:

from math import * # importe l'ensemble des fonctions du module math

On fera ensuite sin(2)

Méthode 2:

import math # importe le module math

On fera ensuite math.sin(2)

Méthode 3:

import math as mt # importe le module math en créant un alias

On fera ensuite $\mathtt{mt.sin}(2)$. mt est un **alias** permettant d'accéder aux fonction du module math.

```
[5]: import matplotlib.pyplot as plt # création de l'alias plt qui désigne la collection des fonctions de pyplot

import numpy as np # création de l'alias np qui désigne la collection des 
→fonctions Numpy
```

2 Tracé d'une fonction

Soit la fonction $f: x \mapsto f(x) = \sin(x)$ dont on souhaite tracer la représentation graphique sur l'intervalle I = [-2; 2].

Le tracé se fait en trois étapes: > (1) Création de la liste des valeurs de la variable x, représentation les abscisses.

- (2) Calcul de la liste des ordonnées y pour chaque valeur de x sous la forme y = f(x).
- (3) Appel de la fonction plot(xi,yi) de pyplot permettant de tracer l'ensemble des points M_i dont les coordonnées sont les couples (x_i, y_i) .

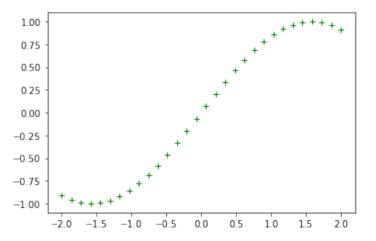
```
[16]: xi = np.linspace(-2,2,30) # la fonction linspace renvoie 30 valeurs⊔

dequidistribuées en -2 et +2 (bornes incluses)

yi = np.sin(xi) # calcul de la liste des ordonnées yi correspondant à chaque xi

plt.plot(xi,yi,"+g") # les symboles sont des croix vertes (g = green)
```

[16]: [<matplotlib.lines.Line2D at 0x26b2480fb88>]



Améliorations

Il est possible : - de relier les points, - de changer les symboles, - de changer la taille de la figure, - de changer la taille du trait, - d'ajouter une grille, - d'ajouter un titre aux axes.

```
[37]: # 1er graphe

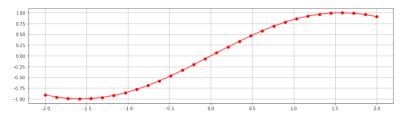
plt.figure(figsize = (15,4)) # 15 pouces de largeur, 4 pouces de hauteur

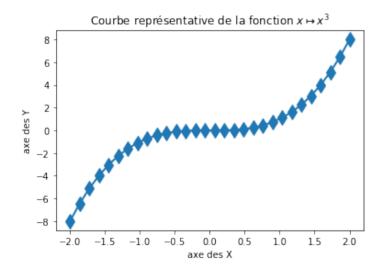
plt.plot(xi,np.sin(xi),'-or') # symboles o = ronds, - reliés, r = red

plt.grid() # ajout d'une grille

# 2ème graphe

plt.figure() # création d'un nouvelle figure
```



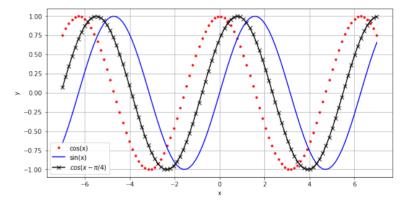


2.1 Tracé de plusieurs courbes sur le même graphe

Le paramètre *label* de la fonction plot permet d'ajouter une légende à chaque courbe.

```
[60]: xi = np.linspace(-7,7,100) # intervalle de 100 valeurs équiréparties en -7 et 7
y1 = np.cos(xi) # cosinus
y2 = np.sin(xi) # sinus
y3 = np.cos(xi-np.pi/4) # cos(x-pi/4) = déphasage de 45°
plt.figure(figsize=(10,5))
plt.plot(xi,y1,'.r',label='cos(x)') # .r = points rouges ; label = renseigne laudegende
plt.plot(xi,y2,'-b',label='sin(x)') # trait bleu
plt.plot(xi,y3,'x-k',label=r'$cos(x-\pi/4)$') # croix noires reliées; r devantuble texte = formate le LaTeX
plt.grid() # ajout d'une grille
plt.xlabel('x') # titre de l'axe des x
plt.ylabel('y') # titre de l'axe des y
plt.legend() # ajoute la légende
```

[60]: <matplotlib.legend.Legend at 0x26b28c4ec48>



2.1.1 Exercice N1 n°1 : tracé de fonctions

a) Compléter ci-dessous les trois instructions permettant de tracer, sur l'intervalle [-5;5], le graphe de la fonction:

$$x \mapsto \cos(10x)e^{-x^2}$$

```
# appel à la fonction plot du module pyplot
```

```
[74]: xi = np.linspace(-5,5,1000)# listes des valeurs d'abscisses sur l'intervalle⊔

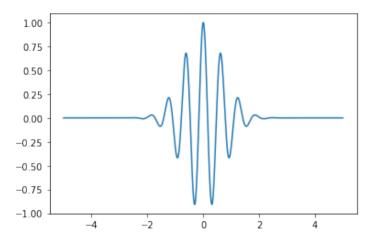
→ [-5;5]

yi = np.cos(10*xi)*np.exp(-xi**2)# calcul des valeurs d'ordonnées yi⊔

→ correspondant à chaque xi

plt.plot(xi,yi)# appel à la fonction plot du module pyplot
```

[74]: [<matplotlib.lines.Line2D at 0x26b29f64ec8>]



- b) Compléter les instructions précédentes afin d'ajouter la représentation graphique des fonctions:
- $f_2: x \mapsto e^{-x^2}$ en rouge
- $f_3: x \mapsto -e^{-x^2}$ en vert

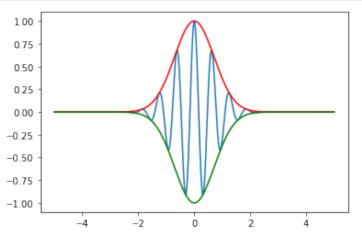
```
plt.plot(xi,np.exp(-xi**2),'r') # tracé de la courbe représentative de la_u 

fonction x -> exp(-x^2) en rouge

plt.plot(xi,-np.exp(-xi**2),'g') # tracé de la courbe représentative de la_u

fonction x -> -exp(-x^2) en vert

plt.show()
```



3 Tracé d'un nuage de points

La matrice $4\mathrm{x}2$ (4 lignes, 2 colonnes) suivante représente les coordonnées des quatre sommets d'un rectangle.

$$M = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 0 \\ 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

L'instruction ci-dessous définit la matrice M en Python.

```
[81]: M = np.array([[0,0], [2,0], [2,1], [0,1]]) # bien noter l'écriture des crochetsure!

print(M) # affichage de la matrice
print('type de la variable M : ', type(M)) # une matrice est un objet de typeurondarray
```

```
[[0 0]]
```

[2 0]

[2 1]

[0 1]]

type de la variable M : <class 'numpy.ndarray'>

Chaque ligne donne les coordonnées d'un point:

- Les valeurs des abscisses sont situées dans la première colonne.
- Les valeurs des ordonnées sont situées dans la deuxième colonne.

Comment tracer le rectangle défini par ces quatre points?

- (1) On récupère la liste des abscisses x_i
- (2) On récupère la liste des ordonnées y_i
- (3) On utilise la fonction plot de pyplot pour afficher le **nuage des points** de coordonnées (x_i, y_i) .

```
[95]: xi = M[:,0] # extraction de la première colonne, son indice est zéro

yi = M[:,1] # extraction de la deuxième colonne, son indice est un

plt.plot(xi,yi,'+k',ms = 20,mew = 2) # croix = en noir, markersize = 12;

where it is a single formation of the colonne, son indice est un

plt.plot(xi,yi,'+k',ms = 20,mew = 2) # croix = en noir, markersize = 12;

where it is a single formation of the colonne, son indice est zéro

plt.plot(xi,yi,'+k',ms = 20,mew = 2) # croix = en noir, markersize = 12;

where it is a single formation of the colonne, son indice est zéro

plt.plot(xi,yi,'+k',ms = 20,mew = 2) # croix = en noir, markersize = 12;

where it is a single formation of the colonne, son indice est un

plt.plot(xi,yi,'+k',ms = 20,mew = 2) # croix = en noir, markersize = 12;

where it is a single formation of the colonne, son indice est un

plt.plot(xi,yi,'+k',ms = 20,mew = 2) # croix = en noir, markersize = 12;

where it is a single formation of the colonne, son indice est un

plt.plot(xi,yi,'+k',ms = 20,mew = 2) # croix = en noir, markersize = 12;

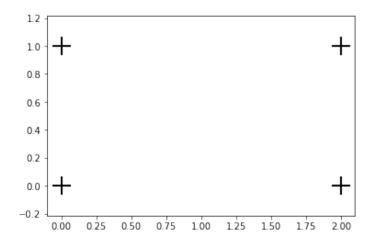
plt.axis('equal') # impose que l'échelle des x et l'échelle des y soient un indice est un

where it is a single formation of the colonne, son indice est un

plt.plot(xi,yi,'+k',ms = 20,mew = 2) # croix = en noir, markersize = 12;

plt.axis('equal') # impose que l'échelle des x et l'échelle des y soient un indice est un l'échelle des x et l'échelle des y soient un indice est un l'échelle des x et l'échelle des x
```

[95]: (-0.1, 2.1, -0.05, 1.05)



Exemple 1: nuage de points aléatoires Utilisation de la fonction np.random.rand()

```
[119]: N = 1000 # nb de points

# création d'une matrice N x 2 dont les valeurs sont uniformément distribuées_u

-dans l'intervalle [0;1]

M1 = np.random.rand(N,2)

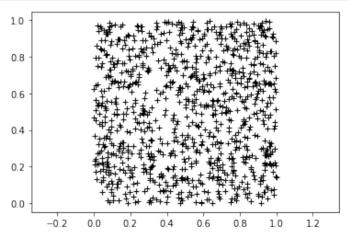
plt.plot(M1[:,0],M1[:,1],'+k') # affiche du nuage de points avec des croix +u

-noires

plt.axis('equal') # impose que l'échelle des x et l'échelle des y soient_u

-identiques

plt.show()
```



Exemple 2 : étoile à 5 branches. Principe:

- Les points de l'étoiles sont réparties sur un cercle de rayon unité.
- Les coordonnées des points sont données par $x_i = \cos(\theta_i)$ et $y_i = \sin(\theta_i)$
- Les angles θ_i sont régulièrement distribués sur l'intervalle $[0;2\pi]$. On peut obtenir les θ_i par la relation:

$$\theta_i = \frac{2\pi}{5} \times i, \quad \text{avec } i = 0, 1, \dots, 4$$

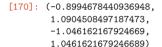
• On trace l'étoile en reliant un point sur deux.

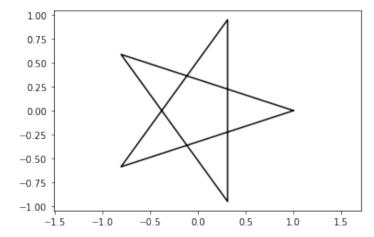
```
[167]: # Etape 1: création de la liste des angles theta_i
thetai = [2*np.pi/5*k for k in range(5)]
print(thetai) # on peut vérifier que le tableau contient 5 valeurs.
```

[0.0, 1.2566370614359172, 2.5132741228718345, 3.7699111843077517, 5.026548245743669]

```
[168]: # Etape 2: calcul des valeurs des abscisses xi et des ordonnées yi
xi = np.cos(thetai)
yi = np.sin(thetai)
```

```
[170]: # Etape 3: on extrait un point sur 2
indices = [0,2,4,1,3,0] # indices des points obtenus en sautant un point sur 2
# Etape 4: on relie les points
plt.plot(xi[indices],yi[indices],'-k')
plt.axis('equal')
```





3.1 Exercice N1 n°2 : étoile à 7 branches

a) Sur le même principe, écrire ci-dessous les instructions permettant de tracer une étoile à 7 branches. Aide : pour obtenir la liste des indices, on pourra utiliser les instructions suivantes:

```
[179]: # Etape 2 : concaténation des indices impairs et des indices pairs puis fin de⊔

→ la boucle

indices = [k for k in range(7)]*3 +[0] # 3 listes d'indices

indices = indices[::3] # on extrait un point sur trois de cette liste

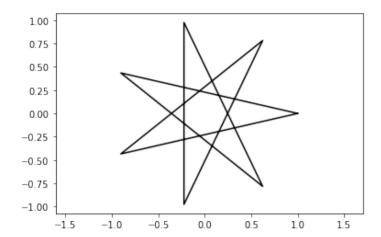
print(indices)
```

[0, 3, 6, 2, 5, 1, 4, 0]

```
[180]: # Etape 1: création de la liste des angles theta_i
    # à compléter...

# Etape 2: concaténation des indices pairs et des indices impairs puis fin deu
    → la boucle
    # à compléter...

# Etape 3: affichage du nuage de points
    # à compléter...
```

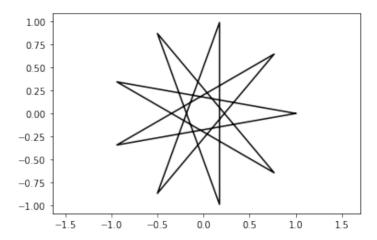


b) Généralisation (difficile!)

Ecrire la suite d'instructions permettant de tracer une étoile à N=2k+1 branches où k est un entier positif

Par exemple, pour k=4, voici ci-dessous une étoile à neuf branches. On remarquera que l'on "saute" les indices de k=4 en k=4.

```
[183]: # Une solution de la généralisation
k = 4
N = 2*k+1
# Etape 1: création de la liste des angles theta_i
thetai = [2*np.pi/N*k for k in range(N)]
xi,yi = np.cos(thetai), np.sin(thetai)
# concaténation des indices pairs et des indices impairs puis fin de la boucle
indices = [k for k in range(N)]*(k) +[0]
indices = indices[::(k)]
plt.plot(xi[indices],yi[indices],'-k')
plt.axis('equal')
plt.show()
```



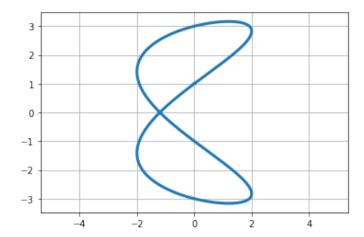
3.2 Courbes planes paramétrées

Exemple : On considère l'ensemble de points du plan M(t) dont les coordonnées cartésiennes (x(t), y(t) sont données par les expressions suivantes:

$$\begin{cases} x(t) = 4\cos(t)\sin(t) \\ y(t) = 3\sin(t) + \cos(t) \end{cases}$$

Lorsque la grandeur t décrit l'intervalle $[0; 2\pi]$, les coordonnées x(t) et y(t) du point varient et décrivent une courbe du plan.

Les instructions ci-dessous permettent de tracer cette courbe paramétrée.



3.3 Exercice N1 n°3 : équation paramétrique d'un cercle de rayon R

Compléter les instructions suivantes méthode pour tracer la courbe paramétrée suivante, la variable t variant dans l'intervalle $[0; 2\pi]$.

$$\begin{cases} x(t) = R\cos(t) \\ y(t) = R\sin(t) \end{cases}$$

On prendre R=2.0

```
[194]: R= 2.0 # Valeur du rayon du cercle

# Etape 1 : création de la liste des valeurs de la variable t

t = np.linspace(0,2*np.pi,10**3) # 1000 valeurs régulièrement réparties dansurél'intervalle

# Etape 2 : calcul des coordonnées xi, yi des points M_i de la courbe

xi = R*np.cos(t)

yi = R*np.sin(t)

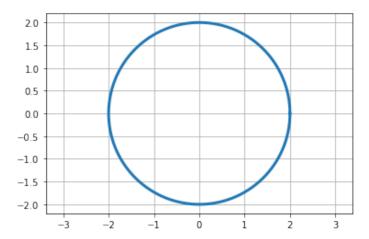
# Etape 3 : appel de la fonction plot de pyplot

plt.plot(xi,yi,lw = 3) # tracé du nuage de points, lineWidth =3

plt.grid()

plt.axis('equal') # axes "carrés"

plt.show()
```



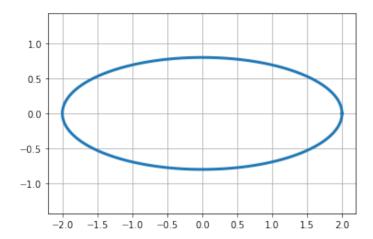
3.4 Exercice N1 n°4: équation paramétrique d'une ellipse

Voici l'équation d'une ellipse dont les axes sont horizontaux et verticaux. La longueur du demigrand axe est a=2.0, le demi-petit axe a pour longueur b=0.8.

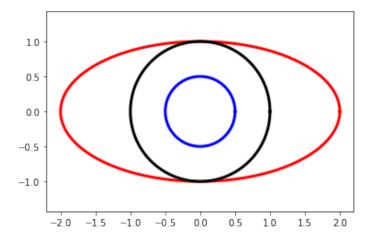
La variable t varie dans l'intervalle $[0; 2\pi]$.

$$\begin{cases} x(t) = a\cos(t) \\ y(t) = b\sin(t) \end{cases}$$

a) Ecrire le code Python permettant de tracer cette ellipse.



 b) Challenge de l'oeil (! difficile) : Ecrire la liste d'instructions permettant de réaliser la figure ci-dessous.



3.5 N1 n°Exercice 5 : Jet parabolique

La trajectoire d'un point M du plan est décrite par l'équation paramétrique suivante:

$$\begin{cases} x(t) = V_0 \cos(\alpha) \times t \\ y(t) = V_0 \sin(\alpha) \times t - \frac{1}{2}g \times t^2 \end{cases}$$

On donne $q = 9.81 \text{ m.s}^{-2}$, $\alpha = 60^{\circ}$, $V_0 = 5.0 \text{ m.s}^{-1}$.

La date t variera entre zéro et une seconde.

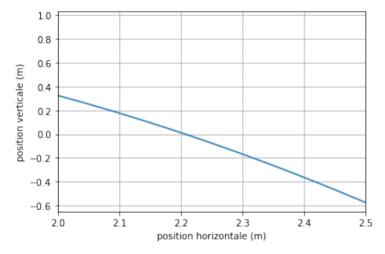
a) Compléter la liste d'instructions ci-dessous permettant de tracer la trajectoire du point M.

La figure a obtenir est la suivante :

```
[]: ## A COMPLETER
VO = 5.0 # m/s
g = 9.81 # m/s^2
alpha = # valeur de l'angle à compléter (ATTENTION : degrés et radians)
t = # listes des dates
xi = # listes des abscisses
yi = # listes des abscisses
# affichages : plot, grille, titres des axes
```

```
[207]: V0 = 5.0 # m/s
g = 9.81 # m/s 2
alpha = 60*np.pi/180 # à compléter
```

```
t = np.linspace(0,1) # listes des dates
xi = V0*np.cos(alpha)*t # listes des abscisses
yi = V0*np.sin(alpha)*t-g/2*t**2 # listes des abscisses
plt.plot(xi,yi)
plt.grid()
plt.axis('equal')
plt.xlabel('position horizontale (m)')
plt.ylabel('position verticale (m)')
plt.show()
```



b) Estimer par lecture graphique la portée du tir, c'est-à-dire la valeur de l'abscisse correspondant à l'annulation de l'ordonnée.

Note: on pourra utiliser la fonction plt.xlim([a,b]) permettant de faire un zoom sur les abscisses (penser à supprimer la fonction plt.axis('equal')

f 1:

3.6 EXERCICES D'ENTRAINEMENT

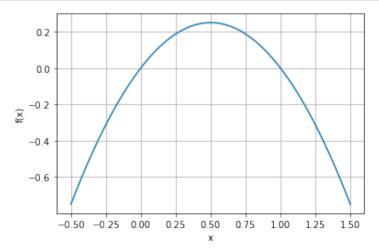
3.7 N1 n°6 Représentation graphique d'une fonction (niveau facile)

a) Tracer la représentation graphique de la fonction numérique

$$f: x \mapsto x(1-x)$$

pour x compris entre -0,5 et 1,5.

- b) Déterminer graphiquement pour quelle valeur de x la fonction f est maximale. Quelle est la valeur de ce maximum?
- c) Retrouver les résultats de la question b) par le calcul.



Par lecture graphique, la fonction est maximale pour $x \approx 0, 5$, le maximum vaut f(0,5) = 0, 25.

On retrouve ce résultat en calcul la dérivée
$$(uv)' = u'v + v'u$$
:

$$f'(x) = (1-x) + (-1) \times x = 1 - 2x$$

La dérivée s'annule pour

$$f'(x) = 0 \iff x = 1/2$$

Le maximum vaut f(1/2) = 1/4.

Remarque : en toute rigueur, pour prouver que la fonction est maximale en x = 1/2, il faut vérifier que sa dérivée seconde est posive en x = 1/2. Ce qui est bien le cas car f''(x) = 1 > 0

3.8 N1 n°7 Représentation graphique d'une fonction (niveau moven)

La portée d'un projectile correspond à la distance horizontale du point où le projectile est lâché par le système lui donnant sa vitesse initiale et la projection horizontale du point de chute du projectile (cf schéma).

Pour un jet sans frottement dans un champ de pesanteur g uniforme, la portée, notée d, est une distance qui dépend:

- de la vitesse initiale v du projectile ,
- de l'angle θ que fait le vecteur vitesse initiale avec la direction horizontale,
- de la hauteur y_0 du projectile par rapport au sol.

L'expression de la portée d est la suivante:

$$d = \frac{v\cos(\theta)}{q} \left(v\sin(\theta) + \sqrt{(v\sin\theta)^2 + 2gy_0} \right)$$

Dans toute la suite, on fixe les valeurs suivantes:

- $v = 10.0 \text{ m.s}^{-1}$ la vitesse initiale,
- $q = 9.81 \text{ m.s}^{-2}$ l'intensité de la pesanteur,
- $y_0 = 5,0$ m la hauteur initiale par rapport au sol.
- a) Tracer l'évolution de la distance d en fonction de l'angle θ , pour θ variant de zéro à 90° (on s'aidera du script suivant que l'on complétera).
- b) En déduire graphiquement la valeur de l'angle qui donne la portée maximale (on estimera la valeur de l'angle à 1 degré près).

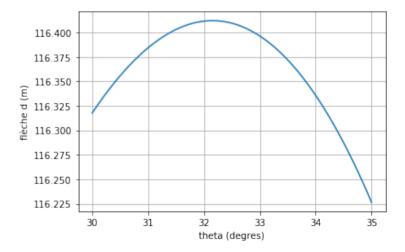
```
[]: # script à compléter
v = 10. # m/s
g = 9.81 # m.s^-2
y0 = 5. # m
# Etape 0 : import des modules

# Etape 1 : création de la liste des valeurs de la variable theta, en degrés
theta = # valeurs régulièrement réparties dans l'intervalle
# Etape 2 : calcul de la flèche d pour toutes les valeurs de theta
d =
# Etape 3 : appel de la fonction plot de pyplot

plt.xlabel('theta (degres)') # titre de l'axe des x
# titre de l'axe des y
```

```
plt.grid()
```

```
[220]: # script à compléter
                            v = 10. \# m/s
                             g = 9.81 \# m.s^{-2}
                            v0 = 5. \# m
                             # Etape 0 : import des modules
                             import matplotlib.pvplot as plt
                            import numpy as np
                             # Etape 1 : création de la liste des valeurs de la variable theta, en dearés
                             theta = np.linspace(30.35.10**3) # 1000 valeurs régulièrement révarties dans
                               → l'intervalle
                             # Etape 2 : calcul de la flèche d pour toutes les valeurs de theta
                            d = v*np.cos(theta*np.pi/180)/g*(v*np.cos(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.pi/180)+((v*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np.sin(theta*np
                               \rightarrowpi/180))**2)+2*g*y0)
                             # Etape 3: appel de la fonction plot de pyplot
                            plt.plot(theta,d) # tracé du nuage de points
                            plt.xlabel('theta (degres)')
                            plt.ylabel('flèche d (m)')
                            plt.grid()
```



Pour estimer la valeur de l'angle à un degré près, on relance le script précédent en limitant le domaine de variation de la grandeur theta entre 30 et 35 degrés :

```
theta = np.linspace(30,35,10**3) # on limite l'intervalle
```

On obtient alors le graphe suivant qui donne une valeur approchée de 32°.

3.9 N1 n°8 Représentation graphique d'une fonction (niveau difficile)

On considère le circuit électrique suivant comportant une source idéale de tension E et deux résistors r et R associés en série.

On s'intéresse à la puissance \mathscr{P}_R dissipée par la résistance R lorsque l'on fait varier la valeur de R, les grandeurs E et r étant maintenues constantes.

L'intensité du courant circulant dans le circuit est

$$I = \frac{E}{R+r}$$

La puissance dissipée par la résistance R est donnée par l'expression:

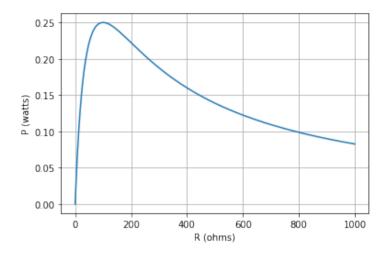
$$\mathscr{P}_R = RI^2$$

a) Etablir l'expression de la puissance \mathscr{P}_R en fonction des grandeurs E, R et r.

On fixe les valeurs suivantes: E = 10 V, $r = 100 \Omega$.

b) Tracer l'évolution de la puissance \mathscr{P}_R en fonction de la valeur de la résistance R, pour R variant de zéro à 10r.

```
[232]: # Définition des constantes
       E = 10. # volts
       r = 100 \# ohms
       # Etape 0 : import des modules
       import matplotlib.pyplot as plt
       import numpy as np
       # Etape 1 : création de la liste des valeurs de la variable R
       R = np.linspace(0,10*r,10**3) # 1000 valeurs régulièrement réparties dans
        ⇔l'intervalle
       # Etape 2 : calcul des valeur de puissance
       P = R*(E/(R+r))**2 # P = R x I^2 = R (E/(R+r))^2
       # Etape 3 : appel de la fonction plot de pyplot
       plt.plot(R,P) # tracé du nuage de points
       plt.xlabel('R (ohms)')
       plt.ylabel('P (watts)')
       plt.grid()
```



c) En déduire graphiquement la valeur de la résistance R telle que la puissance \mathscr{P}_R dissipée par la résistance R soit maximale.

3.10 Exercice N1 n°8 équation de la cycloïde (niveau facile)

On appelle cycloïde (ou cycloïde droite) la courbe plane qui correspond à la trajectoire d'un point fixé à un cercle qui roule sans glisser sur une droite (cf figure et wikipedia https://fr.wikipedia.org/wiki/Cyclo%C3%AFde).

L'équation paramétrique en coordonnées cartésienne de la cycloïde est la suivante:

$$\begin{cases} x(\theta) = R(\theta - \sin(\theta)) \\ y(\theta) = R(1 - \cos(\theta)) \end{cases}$$

a) Représenter graphiquement une telle courbe pour la variable θ évoluant de zéro à 4π . On prendra un rayon R=1 m. On s'aidera du script suivant.

```
[]: # Définition des constantes
R = 1. # m
# Etape 0 : import des modules

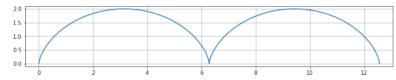
# Etape 1 : création de la liste des valeurs de la variable R

# Etape 2 : alcul des coordonnées des points de la courbe

# Etape 3 : appel de la fonction plot de pyplot
plt.figure(figsize=(12,2)) # figure dans lequel la largeur a été allongée
```

```
# tracé du nuage de points plt.axis('equal') # m \hat{e} m \hat{e} échelle pour l'axe des x et celui des y. plt.grid()
```

```
[231]: # Définition des constantes
       R = 1. \# m
       # Etape 0 : import des modules
       import matplotlib.pvplot as plt
       import numpy as np
       # Etape 1 : création de la liste des valeurs de la variable R
       theta = np.linspace(0.4*np.pi.10**3) # 1000 valeurs régulièrement réparties
       →dans l'intervalle
       # Etape 2 : calcul des coordonnées des points de la courbe
       xi = R*(theta-np.sin(theta))
       vi = R*(1-np.cos(theta))
       # Etape 3 : appel de la fonction plot de pyplot
       plt.figure(figsize=(12,2)) # figure dans lequel la largeur a été allongée
       plt.plot(xi.vi) # tracé du nuage de points
       plt.axis('equal') # même échelle pour l'axe des x et celui des y.
       plt.grid()
```



3.11 Exercice N1 n°9 spirale logarithmique (niveau moven)

Une spirale logarithmique possède une équation paramétrique en coordonnées cartésienne de la forme:

$$\left\{ \begin{array}{ll} x(\theta) &= ab^{\theta}\cos(\theta) \\ y(\theta) &= ab^{\theta}\sin(\theta) \end{array} \right.$$

Les grandeurs a et b étant des constantes. On retrouve la spirale logarithmique dans le développement de certaines **coquilles de mollusque** (cf figure ci-dessous) ou dans l'agencement de certaines fleurs.

a) Tracer une telle courbe pour les valeurs suivantes :

$$a = 1$$
$$b = \exp\left(\frac{\ln(\varphi)}{\pi/2}\right)$$

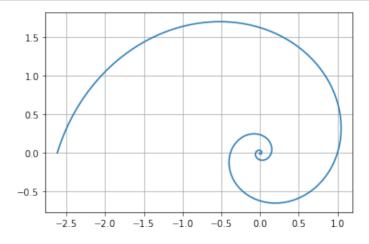
où $\varphi = \frac{1+\sqrt(5)}{2}$ est le nombre d'or.

Remarque : en python, le logarithme népérien est noté log. Il est donc appelé par la fonction np.log() du module Numpy.

La variable θ variera entre -5π et π .

Voici l'allure de la courbe à obtenir.

```
[260]: # Définition des constantes
       phi = (1+5**(0.5))/2
       a,b = 1, np.exp(np.log(phi)/(np.pi/2)) # unités non données
       # Etape 0 : import des modules
       import matplotlib.pyplot as plt
       import numpy as np
       # Etape 1 : création de la liste des valeurs de la variable R
       theta = np.linspace(-5*np.pi.np.pi.10**3) # 1000 valeurs régulièrement
       ⇔réparties dans l'intervalle
       # Etape 2 : calcul des coordonnées des points de la courbe
       xi = a*b**theta*np.cos(theta)
       vi = a*b**theta*np.sin(theta)
       # Etape 3: appel de la fonction plot de pyplot
       plt.plot(xi,yi) # tracé du nuage de points
       plt.axis('equal') # même échelle pour l'axe des x et celui des y.
       plt.grid()
```



```
[266]: print('Valeurs des paramètres phi et b : ', phi,b)
```

Valeurs des paramètres phi et b : 1.618033988749895 1.3584562741829884