# **Fluidos**

Flaviano Williams Fernandes

Instituto Federal do Paraná Campus Irati

29 de Maio de 2021

Prof. Flaviano W. Fernandes IFPR-Irati

## Sumário

- 1 Introdução
- 2 Hidrostática
- 3 Hidrodinâmica
- Equação de Bernoulli
- 6 Apêndice

Prof. Flaviano W. Fernandes IFPR-Irati

#### Fluido

Introdução

Líquido incompressível que assume a forma do recipiente que o contém.

- ✓ Os sólidos são objetos que possuem forma definida, portanto não são fluidos;
- ✓ O Volume de um fluido não se altera independente da temperatura que se encontra e do recipiente que o contém.
- ✓ Conceitos como densidade e pressão são usados ao invés de massa e forca.



Formato de um fluido em diversos recipientes.

# Fluido versus corpo rígido

## Corpo rígido

Introdução

- ✓ Formato rígido e imutável;
- ✓ Corpos homogêneos ou heterogêneos (a densidade pode variar ao longo da estrutura);
- ✓ Usamos conceitos de massa e força.



Exemplo de um corpo rígido.

#### Fluido

- ✓ Formato flexível e se adapta ao recipiente;
- ✓ Corpos homogêneos (Densidade é a mesma ao longo do fluido);
- ✓ Usamos conceitos de densidade (massa específica) e pressão.



Exemplo de um fluido.

IFPR-Irati

Prof. Flaviano W. Fernandes

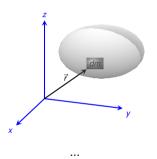
#### **Densidade**

Introdução

Definimos densidade  $\rho$  de um objeto como a taxa da quantidade infinitesimal de massa dm por elemento dV de seu volume,

$$\rho = \lim_{\Delta V \to 0} \frac{\Delta m}{\Delta V} = \frac{dm}{dV}.$$

Assim, a densidade fornece informações de como a massa está sendo distribuída ao longo do volume.



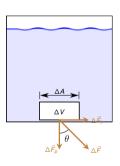
### Corollary

Para objetos homogêneos  $\rho$  é chamada de massa específica, onde  $\rho = \frac{m}{V}$ .

## Forca atuando em cada elemento de um fluido

Considere uma forca  $\Delta F$  atuando em um pequena área  $\Delta A$  no fundo de um recipiente. Chamaremos de  $\Delta F$ a força resultante atuando nessa área, onde podemos decompô-la em suas componentes tangencial  $\Delta \vec{F}_t$  e perpendicular  $\Delta \vec{F}_p$ . No entanto, em um fluido em equilíbrio a força resultante deve ser zero, portanto obrigatoriamente deveremos ter  $\Delta F_t = 0$ , restando apenas  $\Delta \vec{F}_p$ , que no caso deve ser equivalente ao peso da parte do fluido justamente acima, onde

$$\Delta F_{p} = \Delta F \cos \theta = P$$
.



Forca por unidade de área.

Introdução 000000

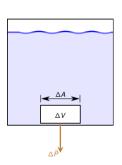
#### Pressão

Sabendo que  $\vec{P} = (\Delta m)\vec{g}$ , temos para a força que atua em uma pequena área  $\Delta A$  da parede do recipiente

$$\Delta F = (\Delta m)g,$$
 $\Delta F = \rho g \Delta V,$ 
 $\Delta F = \rho \Delta A.$ 

p é a pressão que representa a força por unidade de área perpendicular a superfície, ou seja,

$$p = \lim_{\Delta V \to 0} \frac{\Delta F}{\Delta A} = \frac{dF}{dA}.$$



Força por unidade de área.

#### Pressão

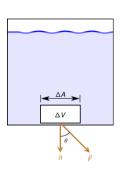
Introdução

Definimos pressão p como a força distribuída por unidade de área perpendicular a superfície, ou seja,

$$p = \lim_{\Delta V \to 0} \frac{\Delta F_p}{\Delta A} = \frac{dF_p}{dA}.$$

No caso de uma força atuando obliquamente a área A temos que a pressão é definida como o produto escalar da força  $\vec{F}$  pelo versor  $\hat{n}$  perpendicular a área A,

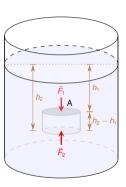
$$p = \frac{d}{dA}(F\cos\theta) = \left(\frac{dF}{dA}\right)\cos\theta = \frac{d\vec{F}}{dA}\cdot\hat{n}.$$



Força por unidade de área.

Supondo um cilindro totalmente imerso e imóvel no interior de um fluido como mostra a figura ao lado, verificamos que

- ✓ O peso do cilindro aplica uma força puxandoo para baixo;
- ✓ O fluido pressiona as paredes do cilindro no intuito de espremê-lo de fora para dentro;
- ✓ A somatória da pressão na base produz uma força que empurra o cilindro para cima;
- ✓ A somatória da pressão no topo produz uma força que empurra o cilindro para baixo;



Forças atuando acima e abaixo do objeto submerso num fluido em repouso.

## Variação da pressão com altitude e profundidade

Sabemos que a força atuando em cima e embaixo do cilindro é dado por F =pA, onde A é a área do cilindro, portanto a força em cima e embaixo são

$$F_1 = p_1 A$$
,  
 $F_2 = p_2 A$ .

Se o cilindro está em repouso, pela segunda Lei de Newton a força resultante

deve ser zero, ou seia.

$$F_2 - F_1 = P = (\Delta m)g$$
.

Pela definição de densidade,  $\Delta m =$  $\rho \Delta V$ , e sabendo que o volume do cilindro é a base A vezes a altura h temos

$$p_2 \lambda = p_1 \lambda + \rho g h \lambda,$$

$$p_2 = p_1 + \rho g h.$$

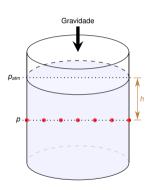
## Lei de Stevin

Se a superfície de um fluido, cuja densidade é  $\rho$ , está submetida a uma pressão  $p_{atm}$ , a pressão p, no interior desse líquido, a uma profundidade h, é dada por

$$p = p_{atm} + \rho gh$$

## Corollary

A força da gravidade puxa o fluido para baixo causando uma pressão na base e nas paredes do recipiente.



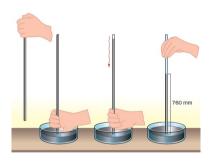
Pressão em função da profundidade h.

## Experiência de Torricelli

Coloca-se mercúrio cuja densidade é conhecida num tubo fino e vira-o de cabeça para baixo. O líquido irá descer e irá preencher o recipiente da parte de baixo. A parte de cima como estava fechada não entrou ar e com a descida do líquido criou-se um vácuo, portanto a pressão da parte de cima será zero. Pela Lei de Stevin temos que a pressão da parte de baixo é dado por

$$p_{atm} = \rho g h$$

onde h é a coluna de mercúrio (se for medido ao nível do mar h=760mm).



Representação da experiência de Torricelli.

#### Vasos comunicantes

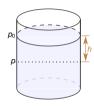
#### Corollary

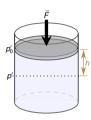
Pela Lei de Stevin a variação da pressão em um fluido homogêneo ( $\rho$  = constante) somente depende da profundidade do fluido e independe da posição do líquido ao longo da horizontal, portanto é esperado que a pressão seja a mesma para cada altura independente do recipiente que está contido o fluido.



Pressão do fluido em diferentes recipientes (O líquido atinge a mesma altura independente do recipiente).

Prof. Flaviano W. Fernandes IFPR-Irati





Pela Lei de Stevin a pressão nos pontos 1 e 2 equivale a

$$p = p_0 + \rho g h$$
.

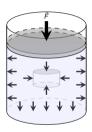
Pela Lei de Stevin a pressão nos pontos 1 e 2 equivale a

$$p'=p_0'+\rho gh.$$

#### Variação da pressão ao longo das paredes do recipiente

Caculando o quanto a pressão na posição 1 aumenta temos

$$egin{align} \Delta p &= p' - p, \ \Delta p &= (p_0' + 
ho g h) - (p_0 + 
ho g h), \ \Delta p &= p_0' + 
ho g h - p_0 - 
ho g h, \ \hline \Delta p &= \Delta p_0. \ \end{matrix}$$



## Corollary

O acréscimo de pressão, em um ponto de um líquido em equilíbrio, transmite-se integralmente a todos os pontos desse líquido.

## Máquinas hidráulicas

Pela definição de pressão podemos dizer que o aumento de pressão no pistão 1 é dado por

$$\Delta p_1 = rac{F_1}{A_1}$$

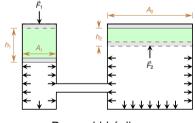
Pelo princípio de Pascal esse aumento será o mesmo no pistao 2, pois  $\Delta p_1 = \Delta p_2$ .

### Princípio de Pascal

$$\frac{F_1}{A_1} = \frac{F_2}{A_2}$$

#### Corollary

O volume deslocado em um pistão é o mesmo deslocado em outro pistão.



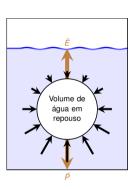
Prensa hidráulica

## Corollary

A somatória de todas as forças que o fluido atua nas paredes de um objeto imerso em um fluido é igual a força resultante que atua para cima no intuito de subir o objeto;

Se a força resultante  $\vec{E}$  for de mesma intensidade da força peso  $\vec{P}$  do volume do fluido deslocado, essa força é chamada de empuxo;

Se o empuxo for maior que a força peso o objeto flutua, e se for menor o objeto afunda.



Representação de empuxo como o peso da água deslocada.

## Relação entre a densidade do fluido, do objeto e o princípio de Arquimedes

Pela definição de empuxo E podemos dizer que

$$E=m_{fluido}g,$$

mas pela definição de densidade temos  $m_{fluido} = \rho_{fluido} V$ , portanto

$$E = \rho_{fluido} Vg$$

O peso P do objeto mergulhado no fluido é dado por  $P = m_{obj}g$ , portanto se o empuxo for igual ao peso do objeto temos

$$m_{obj}g = \rho_{fluido}Vg,$$
  
 $\rho_{obi}Vg = \rho_{fluido}Vg.$ 

#### **Corollary**

Se  $\rho_{fluido} < \rho_{obj}$ , o corpo afundará; Se  $\rho_{fluido} = \rho_{obj}$ , o corpo ficará em equilíbrio:

Se  $\rho_{fluido} > \rho_{obj}$ , o corpo irá flutuar na superfície;

Um fluido ideal em movimento satisfaz as seguintes condições:

- ✓ Escoamento laminar: a velocidade do fluido em ponto qualquer não varia com o tempo;
- ✓ Escoamento incompressível: a massa específica tem o mesmo valor em todos os pontos do fluido e em qualquer instante de tempo.
- ✓ Escoamento não viscoso: o fluido é não viscoso, ou seja, não apresenta resistência ao escoamento.
- ✓ Escoamento irrotacional: o movimento do fluido é apenas linear.

Prof. Flaviano W. Fernandes IFPR-Irati

#### Equação da continuidade baseada na Lei da conservação da matéria

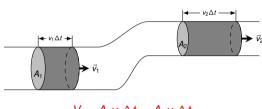
Hidrodinâmica

Supondo uma quantidade de fluido que percorre uma distância  $S_1$  de área  $A_1$  no intervalo de tempo  $\Delta t$ , o volume ocupado por esse fluido é

$$V = \Delta S_1 A_1$$
.

Mas sabendo que  $\Delta S_1 = v_1 \Delta t$ , onde  $v_1$  é a velocidade das moléculas do fluido que percorre esse espaco, temos

$$V = v_1 A_1 \Delta t$$
.



$$V = A_1 v_1 \Delta t = A_2 v_2 \Delta t$$

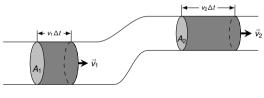
Fluxo que atravessa duas seções transversais.

O mesmo raciocínio vale se ele atravessar a área A<sub>2</sub> no mesmo intervalo de tempo  $\Delta t$ ,

$$V = v_2 A_2 \Delta t$$
.

Supondo um fluido incompressível a massa é conservada e o volume se mantém. Sabendo que  $V = Z\Delta t$  temos

$$Z\Delta t = v_1 A_1 \Delta t = v_2 A_2 \Delta t,$$
  
 $Z = v_1 A_1 = v_2 A_2.$ 

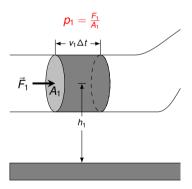


$$V = A_1 v_1 \Delta t = A_2 v_2 \Delta t$$

Fluido que atravessa um volume V no tempo  $\Delta t$ .

Supondo um fluido de volume V e massa m que atravessa a região 1 no intervalo de tempo  $\Delta t$ . O trabalho necessário para deslocá-lo a uma distância  $s_1$  é dado por

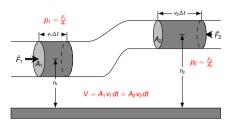
$$au_1 = egin{array}{cccc} oldsymbol{p}_1 & oldsymbol{s}_1 & oldsymbol{s}_1 \ oldsymbol{ au}_1 & = oldsymbol{p}_1 & oldsymbol{A}_1 & oldsymbol{s}_1 \ oldsymbol{ au}_1 & = oldsymbol{p}_1 & oldsymbol{V}. \end{array}$$



Fluxo que atravessa a região 1.

O fluido a direita empurra o restante no sentido contrário impedindo o seu deslocamento, isso produz um trabalho negativo, ou seja,

$$au_2 = - egin{array}{c} rac{oldsymbol{s_2}}{oldsymbol{v_2}} rac{oldsymbol{s_2}}{oldsymbol{v_2}} \ au_2 = - oldsymbol{p_2} oldsymbol{A_2} oldsymbol{s_2} \ au_2 = - oldsymbol{p_2} oldsymbol{V}. \end{array}$$



Fluxo que atravessa as regiões 1 e 2.

## Corollary

A mesma quantidade de fluido irá atravessar as regiões 1 e 2 nos intervalos  $\Delta t$ .

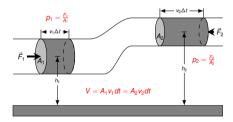
A força da gravidade é conservativa, de modo que as energias potenciais do fluido nas regiões 1 e 2,

$$E_{p_1} = mgh_1$$
  
 $E_{p_2} = mgh_2$ .

As energias cinéticas que estão associadas ao movimento nas regiões 1 e 2 são

$$\textit{E}_{\textit{c}_1} = \frac{1}{2} \textit{mv}_1^2,$$

$$E_{c_2} = \frac{1}{2} m v_2^2.$$



0000000

Fluxo que atravessa as regiões 1 e 2.

Se não houver perdas de energia, a energia mecânica do fluido permanece inalterada, de modo que o trabalho total realizado deve ser igual a variação das energias cinéticas e potenciais,

$$\tau_1 + \tau_2 = \Delta E_m = \Delta E_c + \Delta E_p,$$

mas

$$\begin{split} \Delta E_c &= \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2, \\ \Delta E_p &= m g h_2 - m g h_1, \end{split}$$

portanto

$$\tau_{1} + \tau_{2} = \left(\frac{1}{2}mv_{2}^{2} - \frac{1}{2}mv_{1}^{2}\right) + \frac{\Delta E_{p}}{+(mgh_{2} - mgh_{1})},$$

$$\tau_{1} + \tau_{2} = \frac{1}{2}mv_{2}^{2} + mgh_{2} - \frac{1}{2}mv_{1}^{2} - mgh_{1},$$

$$\tau_{1} + \tau_{2} = \frac{1}{2}mv_{2}^{2} + mgh_{2} - \left(\frac{1}{2}mv_{1}^{2} + mgh_{1}\right).$$

Separando os termos da região 1 da região 2 temos a equação

$$au_1 + rac{1}{2}mv_1^2 + mgh_1 = - au_2 + rac{1}{2}mv_2^2 + \ + mgh_2.$$

Mas mostramos que

$$au_1 = p_1 V,$$
 $au_2 = -p_2 V.$ 

Substituindo na equação acima temos

$$egin{split} m{p_1}\,m{V} + rac{1}{2}mv_1^2 + mgh_1 &= -\left(-m{p_2}\,m{V}
ight) + \\ &+ rac{1}{2}mv_2^2 + mgh_2, \end{split}$$

mas sabemos que  $V = \frac{m}{a}$ ,

$$p_1 \frac{m}{\rho} + \frac{1}{2} m v_1^2 + m g h_1 = p_2 \frac{m}{\rho} + \frac{1}{2} m v_2^2 + m g h_2, \ rac{p_1}{
ho} + rac{v_1^2}{2} + g h_1 = rac{p_2}{
ho} + rac{v_2^2}{2} + g h_2.$$

#### Equação de Bernoulli

Para um fluido não viscoso com escoamento laminar a soma das parcelas hidrostáticas e hidrodinâmicas é a mesma em cada ponto do fluido, no qual vale a equação

$$\frac{p_1}{\rho} + gh_1 + \frac{v_1^2}{2} = \frac{p_2}{\rho} + gh_2 + \frac{v_2^2}{2} = \cdots,$$
 $\frac{p}{\rho} + gh + \frac{v^2}{2} = \text{constante}.$ 

### Corollary

A equação de Bernoulli se baseia na lei de conservação da energia na mecânica.

## Analisando os termos da equação de Bernoulli

Supondo a densidade constante ao longo de todo o fluido, podemos multiplicar todos os termos da equação por  $\rho$  e obter a relação

$$\frac{p}{p} + \rho g h + \rho \frac{v^2}{2} = \text{constante}.$$
 Lei de Stevin

#### **Corollary**

Parcela hidrostática ( $p + \rho gh$ ): Corresponde a pressão hidrostática no fluido;

Parcela fluidodinâmica  $\left(\rho \frac{v^2}{2}\right)$ : Corresponde a pressão hidrodinâmica;

Se o fluido está em repouso  $\frac{\rho v^2}{2} = 0$  temos a Lei de Stevin.

Sabemos que a diferenca das forcas atuando em cima e embaixo do cilindro é dado por F = pA, onde A é a área do cilindro, portanto a força resultante será

$$\Delta F = F_2 - F_1,$$
  
 $\Delta F = \rho g \Delta V = \rho \Delta A,$ 

onde para o cilindro de altura dz teremos  $\Delta V = A\Delta z$ . Substituindo

$$pX = -\rho gXdz$$

ou seia.

$$rac{dp}{dz} = -
ho(z)g$$

Integrando teremos

$$\Delta p = -\int\limits_{z_0}^h g 
ho(z) dz.$$

## Variação da pressão com a altitude (em construção)

No caso anterior, se  $\rho=cte$  chegamos na Lei de Stevin como caso especial. Entretanto, se tivermos  $\rho(z)=\frac{\rho_{atm}}{\rho_{atm}}p(z)$ , teremos

$$egin{aligned} rac{dp}{dz} &= -g \left[ rac{
ho_{atm}}{
ho_{atm}} p(z) 
ight], \ dp &= -\left[ g rac{
ho_{atm}}{
ho_{atm}} p(z) 
ight] dz, \ rac{dp}{
ho} &= -\left( g rac{
ho_{atm}}{
ho_{atm}} 
ight) dz. \end{aligned}$$

Integrando teremos

$$\int\limits_{
ho_{atm}}^{
ho} rac{d
ho}{
ho} = -\int\limits_{0}^{z} g rac{
ho_{atm}}{
ho_{atm}} dz,$$
 $\ln 
ho(z) - \ln 
ho_{atm} = -rac{
ho_{atm}}{
ho_{atm}} z,$ 
 $\ln \left[rac{
ho(z)}{
ho_{atm}}
ight] = -rac{
ho_{atm}}{
ho_{atm}} z,$ 
 $ho(z) = 
ho_{atm} e^{-\left(rac{
ho_{atm}}{
ho_{atm}}
ight)z}.$ 

# Observações<sup>1</sup>

Esta apresentação está disponível para download no endereço https://flavianowilliams.github.io/education

Prof. Flaviano W. Fernandes

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Este material está sujeito a modificações. Recomenda-se acompanhamento permanente.

# Referências e observações<sup>2</sup>



A. Máximo, B. Alvarenga, C. Guimarães, Física. Contexto e aplicações, v.1, 2.ed., São Paulo, Scipione (2016)

Prof. Flaviano W. Fernandes

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Este material está sujeito a modificações. Recomenda-se acompanhamento permanente.