# Movimento retilíneo

Flaviano Williams Fernandes

Instituto Federal do Paraná Campus Irati

30 de Setembro de 2022

#### Sumário

- **1** Introdução
- Movimento Retilíneo Uniforme
- Movimento Uniformemente Variado
- Apêndice

A cinemática é o ramo da Física que se preocupa em estudar os movimentos sem se preocupar com o que causou o seu movimento, ou sua mudança ao longo do tempo. Como exemplo, suponha um carro se movimentando em uma rodovia. Gostaríamos de saber algumas informações a respeito do movimento, como o quão rápido está se movimentando, ou a sua localização e como ela muda ao longo do tempo. Agora, não tempos até o momento interesse em saber as causas de cada um deles.

Prof. Flaviano W. Fernandes

0000

# O movimento dos objetos

Agora, para simplificar o nosso estudo poderemos tratar um objeto qualquer como se fosse uma partícula. A característica de uma partícula é que suas dimensões podem ser desconsideradas. e assim ela se torna um objeto pontual no espaço. A grande vantagem disso é que poderemos tratar cada parte desse objeto como se tivesse o mesmo movimento.



Satélites como objetos pontuais ao redor da Terra.

#### Trajetória de um objeto

Trajetória é o caminho percorrido por algum objeto. Na figura ao lado temos como exemplo a trajetória registrada pelas luzes dos automóveis que trafegam em uma rodovia. Nesta aula trataremos movimentos de trajetórias retilíneas.

# Corollary

Quando um objeto se desloca com velocidade constante ao longo de uma trajetória retilínea, dizemos que o seu movimento é retilíneo e uniforme.



Trajetória registrada pelas luzes dos carros [3].

#### Movimento relativo e o referencial

Quando dizemos que o movimento é relativo, significa que o movimento muda dependendo do ponto de vista de quem está vendo. Ou seja, para analisar o movimento de algo, primeiramente devemos adotar um referencial. Suponha um avião voando horizontalmente e em certo momento libera uma caixa. Para a pessoa no chão (referencial) ele verá a caixa cair em uma trajetória curvilínea, no entanto para o piloto (outro referencial), ele verá cair verticalmente.



Trajetória de uma bomba [1].

### **Corollary**

O movimento de um objeto, visto por um observador, depende do referencial no qual ele está situado.

## Velocidade de um objeto

Velocidade é uma grandeza física que está associado a rapidez do movimento. Quantitativamente, definimos a velocidade como a razão do deslocamento  $\Delta S$  realizado pelo objeto pelo intervalo de tempo  $\Delta t$  que ele está realizando o movimento,

$$v = \frac{\Delta S}{\Delta t}$$



Trajetória entre a posição inicial (Irati) e a posição final (Curitiba)

### Posição de um objeto

Definimos a posição de um objeto como a sua localização em relação a um referencial adotado, que está na origem e chamamos de marco zero. A posição poderá assumir valor negativo dependendo do sentido adotado para o movimento. Sabendo que o deslocamento pode ser representado como a diferenca da posicões final e inicial.  $\Delta S = S_2 - S_1$ , teremos. E a partir da velocidade temos

$$v = \frac{S_2 - S_1}{t_2 - t_1},$$

$$S_2 - S_1 = v(t_2 - t_1),$$
  
 $S_2 = S_1 + v(t_2 - t_1).$ 



Posições em relação ao referencial no marco zero [2].

# Gráfico da posição em função do tempo

Da expressão  $S_2 = S_1 + v(t_2 - t_1)$ , se definirmos que o instante inicial  $t_1 = 0$  segundo, podemos dizer que  $S_1$  é a posição final, e a equação se transforma em uma função do primeiro grau, onde S é a variável dependente da variável t,

$$S(t) = S_1 + vt.$$

Sabendo que uma função pode ser representada em um gráfico S(t) versus t, teremos

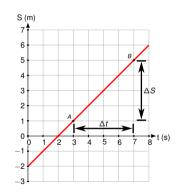


Gráfico da posição versus tempo.

#### Gráfico da velocidade em função do tempo

No caso da velocidade, como ela é constante ao longo do tempo, então o gráfico da velocidade versus tempo é uma reta horizontal, como mostra a figura ao lado. Além disso, poderemos obter o deslocamento a partir deste gráfico simplesmente determinando a área da figura geométrica formada abaixo da reta.

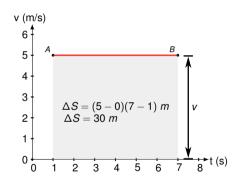
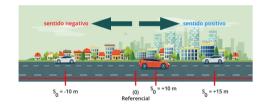


Gráfico da velocidade versus tempo.

#### Velocidade negativa

Quando um objeto se desloca em uma trajetória, costumamos convencionar que um dos sentidos do movimento é positivo e o outro negativo. Portanto, quando dizemos que a velocidade de um carro é -60 km/h, significa que ele está se movendo a 60 km/h no sentido convencionado como negativo, ou seja, no sentido contrário aquele orientado na trajetória. Como exemplo, na figura ao lado, podemos dizer que o carro vermelho possui velocidade positiva, enquanto que ambos

os carros brancos possuem velocidade negativa.



Sentido das velocidades de cada movimento [2].

# O que é aceleração

Aceleração é uma grandeza física que indica o quanto movimento do objeto, ou seja, a sua velocidade, muda a cada segundo. Quantitativamente, definimos a velocidade como a razão da variação da velocidade  $\Delta v$  realizado pelo objeto pelo intervalo de tempo  $\Delta t$  que a velocidade está variando.

$$a = \frac{v_2 - v_1}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

Lembrando que a aceleração também pode ser negativa, quando ( $\Delta v < 0$ ), ou seja, quando o objeto estiver desacelerando, por exemplo, ou quando ele estiver acelerando (com a velocidade aumentando em módulo) mas no movimento retrógrado.

Velocidade	Aceleração	Movimento
Positiva	Positiva	Progressivo acelerado
Positiva	Negativa	Progressivo retardado
Negativa	Positiva	Retrógrado acelerado
Negativa	Negativa	Retrógrado retardado

# Cálculo da velocidade a partir da aceleração

Da expressão  $v_2 = v_1 + a(t_2 - t_1)$ , se definirmos que o instante inicial  $t_1 = 0$  segundo, podemos dizer que  $S_1$  é a posição inicial, e a equação se transforma em uma função do primeiro grau, onde v é a variável dependente da variável t,

$$v(t)=v_1+vt.$$

Sabendo que uma função pode ser representada em um gráfico v(t) versus t, teremos

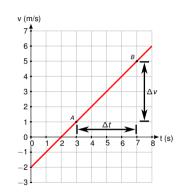
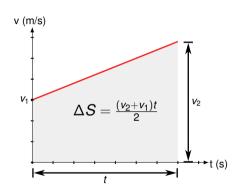


Gráfico da posição versus tempo.

#### Cálculo do deslocamento a partir da aceleração

Assim como vimos no movimento retilíneo uniforme, podemos determinar o deslocamento a partir da área sob o gráfico v(t) x t. No caso do MUV temos que o gráfico da função velocidade representa a figura de um trapézio, como mostra a figura ao lado. Pela área do trapézio temos

$$S_2 - S_1 = \frac{(v_2 + v_1)t}{2} = \frac{(at + 2v_1)t}{2},$$
  
 $S_2 = S_1 + v_1t + \frac{a}{2}t^2.$ 



Deslocamento como a área sob o gráfico.

Da expressão  $S_2 = S_1 + v_1 t + \frac{a}{2} t^2$ , se definirmos que o instante inicial  $t_1 = 0$  segundo, podemos dizer que  $S_1$  é a posição inicial, e a equação se transforma em uma função do segundo grau, onde S é a variável dependente da variável t, ou seja, uma concavidade para cima (a>0) ou para baixo (a<0) dependendo do valor da aceleração a.

Se uma função pode ser representada em um gráfico S(t) versus t, teremos

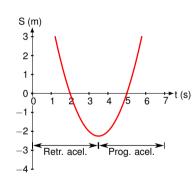


Gráfico da posição versus tempo.

# Considerando as funções horárias da posição x(t) e da velocidade v(t) podemos combiná-las de modo a eliminar a variá-

vel tempo. Primeiramente isolamos t em

 $v = v_1 + at,$  $t = \frac{v - v_1}{2}.$ 

Substituindo em S(t) temos

$$S = S_1 + v_1 \left(\frac{v - v_1}{a}\right) + \frac{1}{2}a\left(\frac{v - v_1}{a}\right)^2,$$
  
$$S = S_1 + \frac{v_1(v - v_1)}{a} + \frac{a(v - v_1)^2}{2a^2},$$

$$S = S_1 + \frac{v_1 v}{a} - \frac{v_1^2}{a} + \frac{v^2}{2a} - \frac{v_1 v}{a} + \frac{v_1^2}{2a}.$$

Somando os termos remanescentes, temos como opção

$$v^2 = v_1^2 + 2a\Delta S.$$

Prof. Flaviano W. Fernandes

v(t),

# Movimento de queda livre

Entre os vários exemplos de movimento retilíneo temos o movimento vertical de queda livre, onde os objetos caem em movimento progressivo acelerado, com aceleração constante de  $10\ m/s^2$ . Na prática, os objetos não caem em queda livre, devido a resistência do ar que impede o seu movimento. Mas se colocarmos dois objetos diferentes no vácuo, ambos chegarão ao mesmo tempo no chão.

# Corollary

Abandonados de uma mesma altura, um objeto leve e outro pesado caem simultaneamente e atingem o chão no mesmo instante.



Queda livre de uma pena e uma bola no vácuo.

# Alfabeto grego

Alfa	Α	$\alpha$
Beta	В	$\beta$
Gama	Γ	$\gamma$
Delta	Δ	$\delta$
Epsílon	Ε	$\epsilon$ , $\varepsilon$
Zeta	Z	$\zeta$
Eta	Η	$\eta$
Teta	Θ	heta
lota	1	$\iota$
Capa	Κ	$\kappa$
Lambda	٨	$\lambda$
Mi	Μ	$\mu$

Ni	Ν	$\nu$
Csi	Ξ	ξ
ômicron	0	0
Pi	П	$\pi$
Rô	Р	ho
Sigma	Σ	$\sigma$
Tau	T	au
ĺpsilon	Υ	v
Fi	Φ	$\phi, \varphi$
Qui	X	$\chi$
Psi	Ψ	$\psi$
Ômega	Ω	$\omega$

# Referências e observações<sup>1</sup>

- A. Máximo, B. Alvarenga, C. Guimarães, Física. Contexto e aplicações, v.1, 2.ed., São Paulo, Scipione (2016)
- https://brasilescola.uol.com.br/fisica/
  movimento-uniforme.htm
- https://br.freepik.com/fotos-premium/
  rodovia-suburbana-no-final-da-noite-vestigios-de-farois-e-lan20424758.htm

Esta apresentação está disponível para download no endereço https://flavianowilliams.github.io/education